

線形な制約を持つ配送計画問題に対する巡回路評価法

学生番号：2055005 氏名：岡本 優太

2021 年 5 月 17 日

1 問題

1.1 概要

顧客の時間枠、車両の容量という 2 つの制約を考慮した配送計画問題において、任意の巡回路が与えられたとき、その巡回路を高速に評価する方法を考える。

上記の配送計画問題の制約式は全て一次式で書けるので、線形計画問題として定式化する。これを P とする。

巡回路を前後に分け、それぞれ線形計画問題として定式化する。これらを P_f 、 P_l とする。

P_f 、 P_l を解いたのちそれらの最適解を利用して、 P の双対問題 D を解く。

1.2 数式による表現

1.2.1 主問題

1.2.1.1 定数定義

N : 顧客数

$tour = (0, 1, \dots, N - 1)$: 車両の順回路

$[e_i, l_i]$, $(e_i, l_i \in \mathbb{R}^+, e_i \leq l_i)$: 顧客 $i \in tour$ の時間枠

$t_{ij} \in \mathbb{R}^+$: 顧客 $i, j \in tour$ 間の移動時間

1.2.1.2 変数定義

$x_i \in \mathbb{R}^+$, $(i \in tour)$: 顧客 i に車両が到着する時刻を表す変数

$p_i \in \mathbb{R}^+$, $(i \in tour)$: 顧客 i における時間枠の違反量を表す変数

1.2.1.3 定式化

$$\text{minimize} \quad \sum_{i \in \text{tour}} p_i \quad (1)$$

$$\text{subject to} \quad x_i + t_{ij} \leq x_j \quad \forall i, j \in \text{tour}, i \neq j \quad (2)$$

$$-x_i \leq -e_i + p_i \quad \forall i \in \text{tour} \quad (3)$$

$$x_i \leq l_i + p_i \quad \forall i \in \text{tour} \quad (4)$$

$$x_i \geq 0 \quad \forall i \in \text{tour} \quad (5)$$

$$p_i \geq 0 \quad \forall i \in \text{tour} \quad (6)$$

$$(7)$$

式 8 は、巡回路内の顧客への到着時刻の和を表す関数である。これを最小化する問題となっている

式 2 は、巡回路内の顧客を巡回する順序に関する制約である。二項関係 $<$ を用いて $i < j$ と表せる顧客 $\forall i, j \in \text{tour}$ について、 i は j よりも先に訪問されなければならない。

式 3、式 4 は、各顧客の時間枠に関する制約である。各顧客の時間枠内に訪問されなければならない。

式 5 は、変数 x に関する非負制約である。

式 6 は、変数 p に関する非負制約である。

※式 5、6 は Gurobi での定式化には入っていない。

1.2.2 双対問題

※ n 次元ベクトルとは n 次元縦ベクトルのこととする。

1.2.2.1 定数定義

N : 顧客数

M : 主問題における制約式の数

Ax : 主問題の制約式の左辺に現れる係数で変数 x に関する $(M \times N)$ 行列

Ap : 主問題の制約式の左辺に現れる係数で変数 p に関する $(M \times N)$ 行列

b : 主問題の制約式における右辺の M 次元ベクトル

c : 主問題の目的関数における係数の N 次元ベクトル

1.2.2.2 変数定義

$y \in \mathbb{R}_{\geq 0}^n$: 主問題における制約式 i の潜在価格を表す変数

1.2.2.3 定式化

$$\text{maximize} \quad b^T y \quad (8)$$

$$\text{subject to} \quad A_x^T y \geq 0 \quad (9)$$

$$A_p^T y + c \geq 0 \quad (10)$$

$$y \geq 0 \quad (11)$$