

יסודות האלגוריתמים והסיבוכיות

תרגיל 10 - בעיית הזרימה המקסימלית



רשות זרימה היא גרפּ מכוון ומושקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .



רשות זרימה היא גרפּ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

זרימה בראשת זרימה בעלת χ צמתים היא מיפוי $\mathbb{N} \rightarrow E : f$ המקיים שלושה סוג איילוצים:



רשות זרימה היא גרפ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

זרימה בראשת זרימה בעלת ch צמתים היא מיפוי $\mathbb{N} \rightarrow E : f$ המקיים שלושה סוגים אילוצים:

1. אילוצי אי שליליות - הזרימה בכל קשת אינה שלילית.

$$\forall i,j \in V : f_{i,j} \geq 0$$



רשות זרימה היא גרפ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

זרימה בראשת זרימה בעלת ch צמתים היא מיפוי $\mathbb{N} \rightarrow E : f$ המקיים שלושה סוג איילוצים:

1. איילוצי אי שליליות - הזרימה בכל קשת אינה שלילית.

$$\forall i,j \in V : f_{i,j} \geq 0$$

2. איילוצי קיבולות - הזרימה בכל קשת אינה חורגת מהקיבולות שלה:

$$\forall i,j \in V : f_{i,j} \leq c_{i,j}$$



רשות זרימה היא גרפ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אמו מכנים מקור s ויעד t .

זרימה בראשת זרימה בעלת ch צמתים היא מיפוי $\mathbb{N} \rightarrow E$: f המקיים שלושה סוגים אילוצים:

1. אילוצי אי שליליות - הזרימה בכל קשת אינה שלילית.

$$\forall i,j \in V : f_{i,j} \geq 0$$

2. אילוצי קיבולות - הזרימה בכל קשת אינה חורגת מהקיבולות שלה:

$$\forall i,j \in V : f_{i,j} \leq c_{i,j}$$

3. אילוצי שימור זרימה - עבור כל צומת למעט המקור והיעד, סך הזרימה הנכנסת שווה לסך הזרימה היוצאת:

$$\forall i \in V : \sum_{j \in V}^n f_{i,j} = \sum_{j \in V}^n f_{j,i}$$



רשות זרימה היא גרפ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

נדיר את ערך הזרימה $|f|$ כוסף הזרימה היוצאת מהמקור:

$$|f| = \sum_j^n f_{s,j} = \sum_j^n f_{j,t}$$



רשות זרימה היא גרפ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

נדיר את ערך הזרימה $|f|$ כוסף הזרימה היוצאת מהמקור:

$$|f| = \sum_j^n f_{s,j} = \sum_j^n f_{j,t}$$

נגיד שזרימה f היא **מקסימלית** אם לא קיימת זרימה f^* כך ש $|f^*| > |f|$.



רשות זרימה היא גרפ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

נדיר את ערך הזרימה $|f|$ כוסף הזרימה היוצאת מהמקור:

$$|f| = \sum_j^n f_{s,j} = \sum_j^n f_{j,t}$$

נגיד שזרימה f היא **מקסימלית** אם לא קיימת זרימה f^* כך ש $|f^*| > |f|$.
כמו כן נזכיר את המושג חתך -



רשות זרימה היא גרפ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

נדיר את ערך הזרימה $|f|$ כוסף הזרימה היוצאת מהמקור:

$$|f| = \sum_j^n f_{s,j} = \sum_j^n f_{j,t}$$

נגיד שזרימה f היא **מקסימלית** אם לא קיימת זרימה f^* כך ש $|f^*| > |f|$.
כמו כן נזכיר את המושג **חתך** - חלוקה של צמתים הגרף לשתי קבוצות S ו T כך ש $S \in \delta$ ו $t \in T$.



רשות זרימה היא גרפּ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

נדיר את ערך הזרימה $|f|$ כוסף הזרימה היוצאת מהמקור:

$$|f| = \sum_j^n f_{s,j} = \sum_j^n f_{j,t}$$

נגיד שזרימה f היא **מקסימלית** אם לא קיימת זרימה f^* כך ש $|f^*| > |f|$.
כמו כן נזכיר את המושג **חתך** - חלוקה של צמתים הגרף לשתי קבוצות S ו T כך ש $S \in \mathcal{S}$ ו $t \in T$.

נדיר את ערך החתך כסכום הקיבולות על הקשנות היוצאות מקבוצה S .

נגיד שחתך D הוא **מינימלי** אם לא קיים חתך D^* כך ש $|D^*| > |D|$.

רשות זרימה היא גרפּ מכוון וממשקל (עם פונקציית משקלים c) בעל שני צמתים מיוחדים אותם אנו מכנים מקור s ויעד t .

נדיר את ערך הזרימה $|f|$ כוסף הזרימה היוצאת מהמקור:

$$|f| = \sum_j^n f_{s,j} = \sum_j^n f_{j,t}$$

נגיד שזרימה f היא **מקסימלית** אם לא קיימת זרימה f^* כך ש $|f^*| > |f|$.
 כמו כן נזכיר את המושג **חתך** - חלוקה של צמתים הגרף לשתי קבוצות S ו T כך ש $S \in \mathcal{S}$ ו $T \in \mathcal{S}$.

נדיר את ערך החתך כסכום הקיבולות על הקשנות היוצאות מקבוצה S .

נגיד שחתך D הוא **מינימלי** אם לא קיים חתך D^* כך ש $|D^*| > |D|$.

משפט 1: בכל רשות זרימה ערך הזרימה המקסימלית שווה לחתך המינימלי.



MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-



MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-

בහנתן רשת זרימה $G_f = (V_f, E_f)$ וזרימה f נבנה את הרשת השיוורית ($G = (V, E)$ ע"פ):

$$V_f = V .1$$

$$E_f = \{(i,j), (j,i) | (i,j) \in E\} .2$$

3. הקיבולת של כל קשת ברשת השיוורית תחושב ע"פ $c_{i,j} - f_{i,j} + f_{j,i}$



MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-

בහנתן רשת זרימה G וזרימה f נבנה את הרשת השיוורית (G_f ע"פ):

$$V_f = V . 1$$

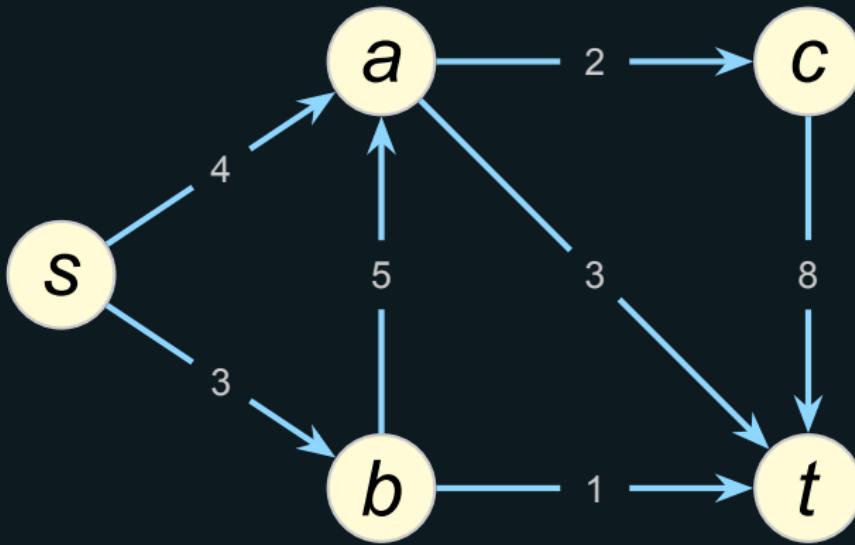
$$E_f = \{(i,j), (j,i) | (i,j) \in E\} . 2$$

3. הקיבולת של כל קשת ברשת השיוורית תחושב ע"פ $c_{i,j} - f_{i,j} + f_{j,i}$

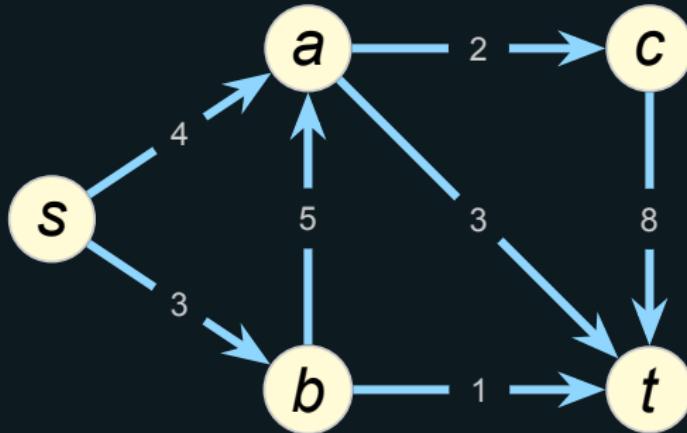
משפט 2: זרימה f היא זרימה מקסימלית אם ורק אם ברשת השיוורית של f אין אף מסלול מהמקור ליעד עם צואර בקבוק גדול מ-0.



נתון הגרף הבא:

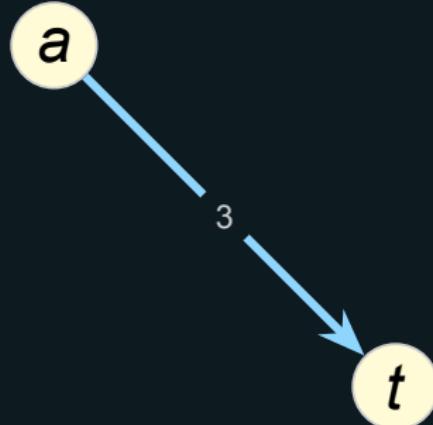


- א. בנו את הרשת השיוורית בהינתן זרימה $f_i = j$ לכל $i \in V$.
- ב. מצאו את הזרימה המקסימלית באמצעות האלגוריתם של פורד-פולקרסון.



MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-

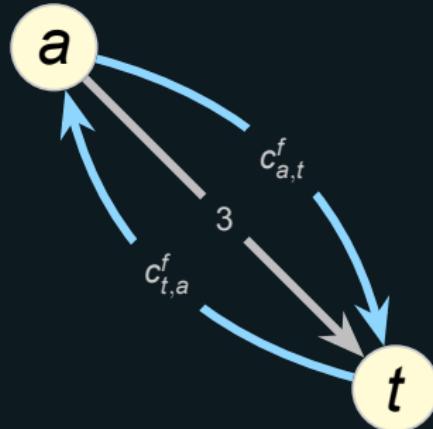


נתמך בקשת (a, t) .

נוסף לרשות השיוורית את הקשתות (t, a) ו (a, t) .

MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-



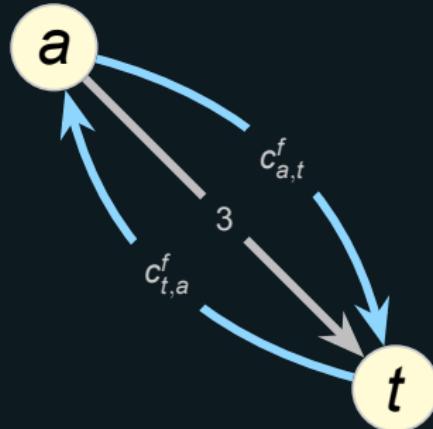
נוסף לרשת השיוורית את הקשתות (t, a) ו (a, t)

$$c_{a,t}^f := c_{a,t} - f_{a,t} + f_{t,a}$$

$$c_{t,a}^f := c_{t,a} - f_{t,a} + f_{a,t}$$

MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-

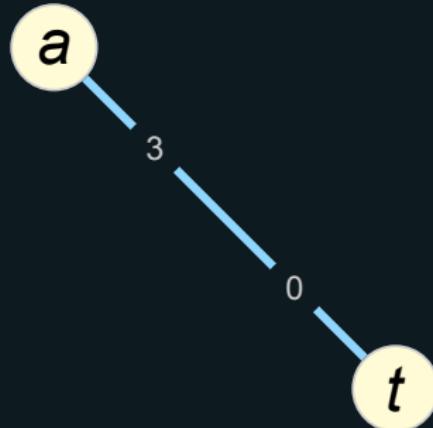


$$c_{a,t}^f := 3 - 0 + 0$$

$$c_{t,a}^f := 0 - 0 + 0$$

MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-

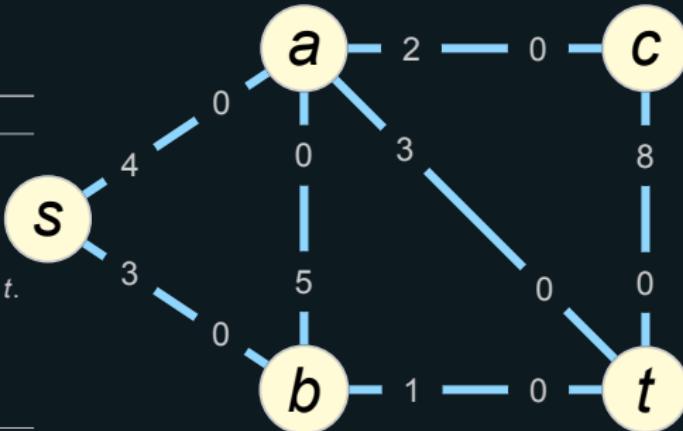


נומן בקיצור



MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-

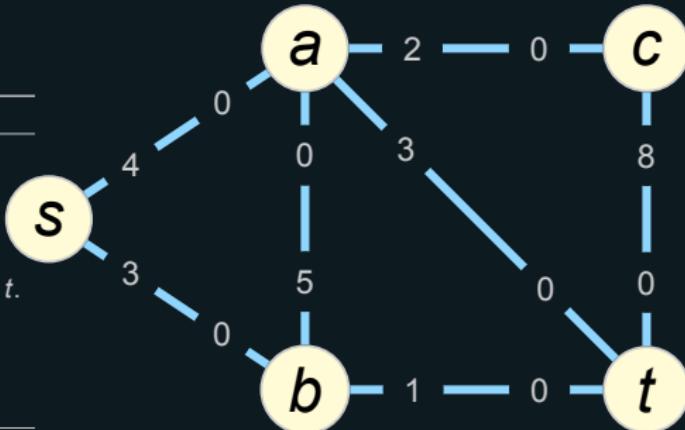


ונחשב באותו אופן את שאר הרשת השיוורית.



MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

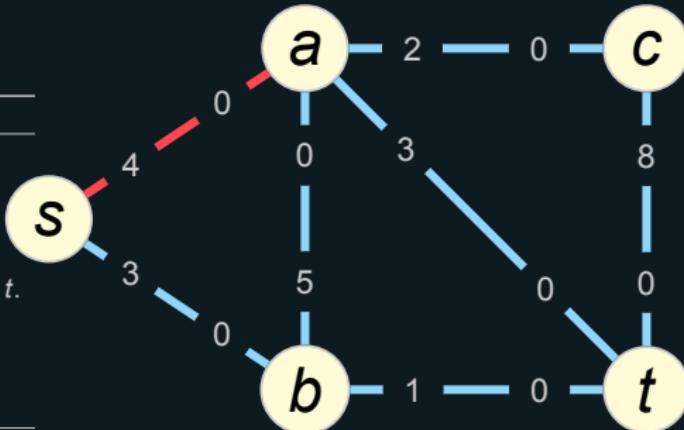
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

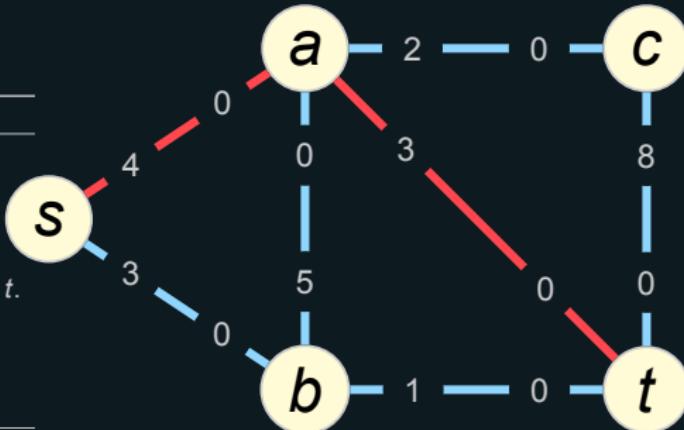
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

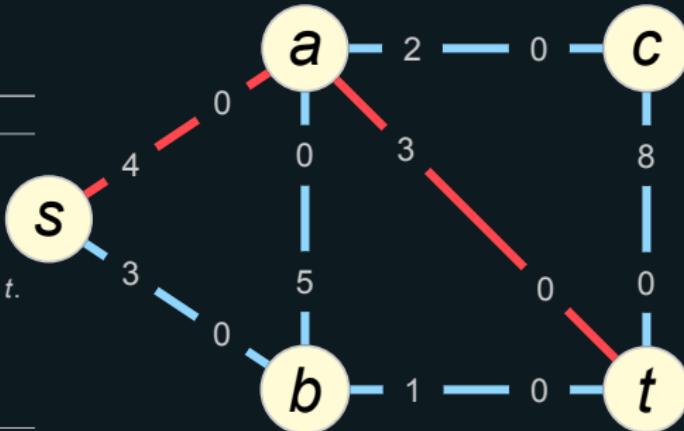
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-



צואר הבקבוק של המסלול היא הקשת (a, t) . נעדכן את הזרימה f .

procedure Update f according to P :

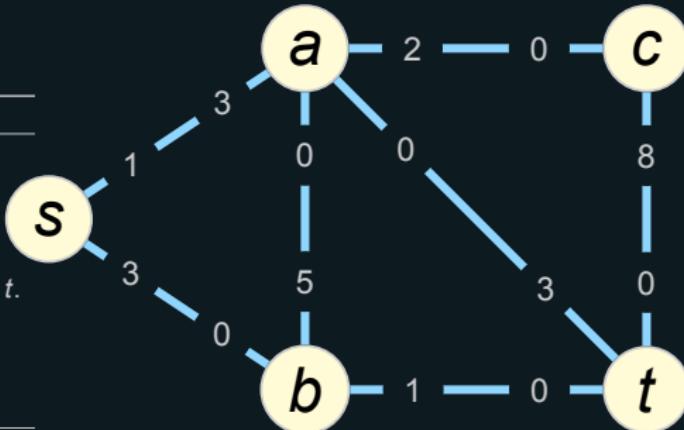
$$c' = \min\{c_e | e \in P\}$$

for $(i, j) \in P$ **do** $f_{i,j} := f_{i,j} + c'$



MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

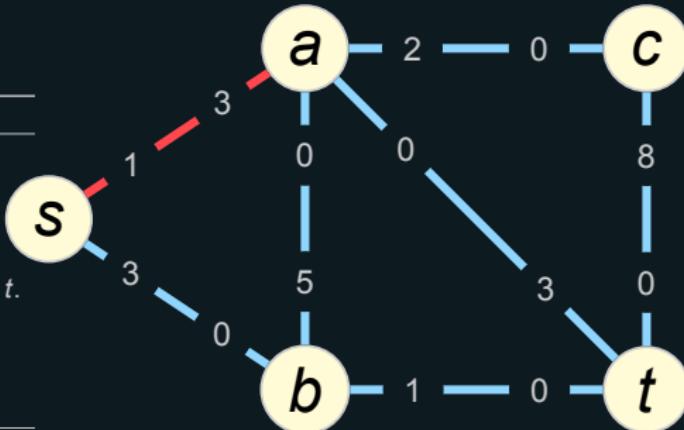
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

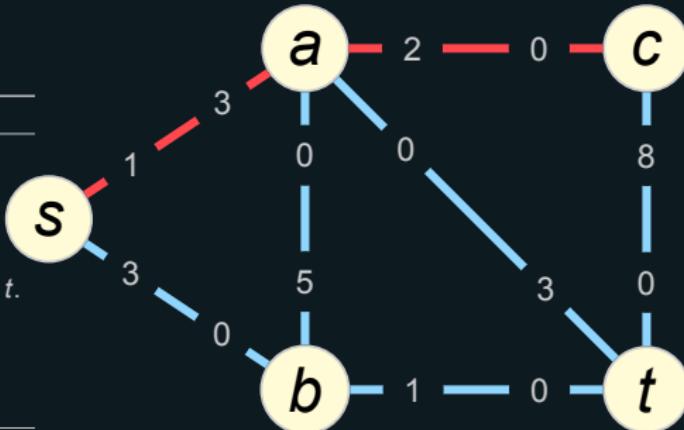
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

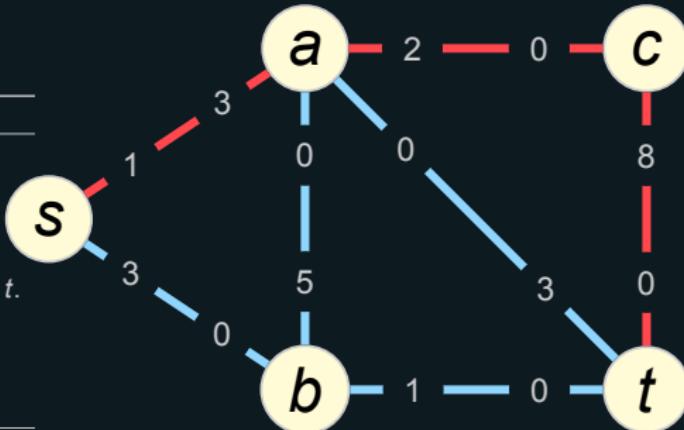
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

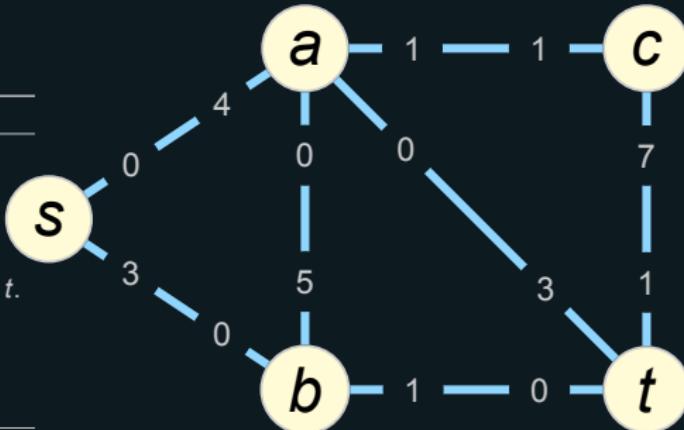
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

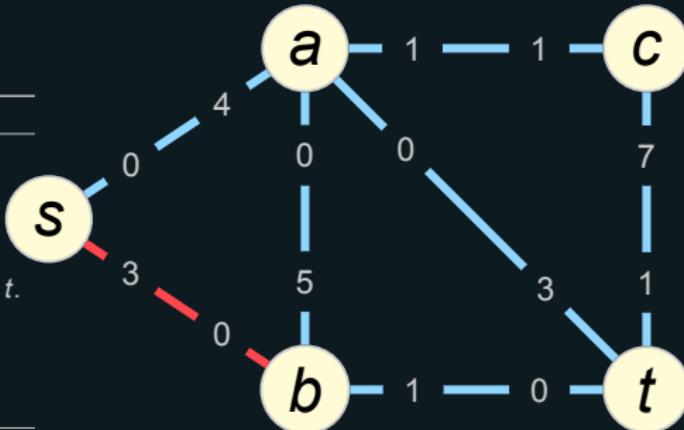
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

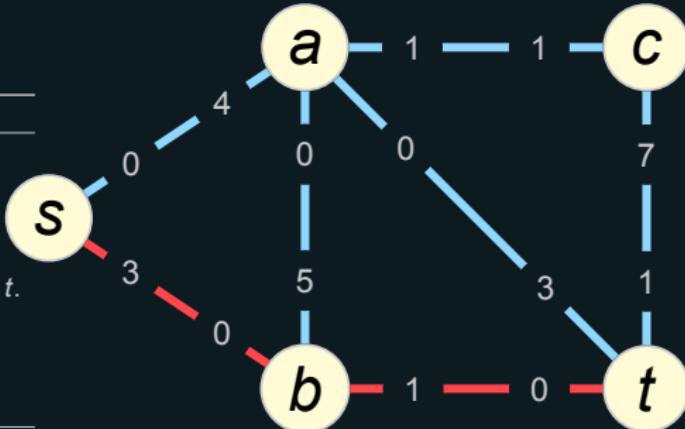
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

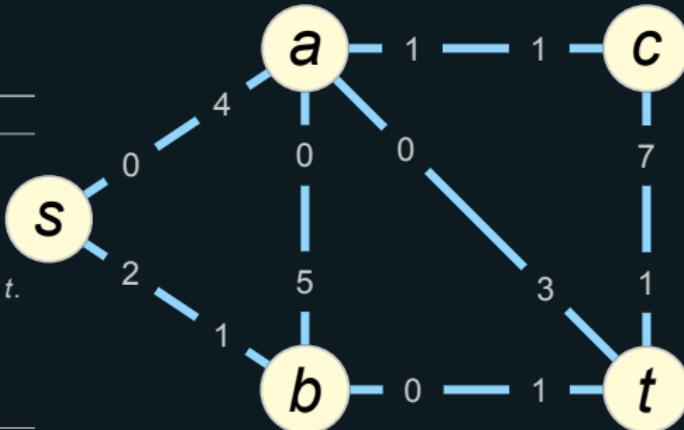
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

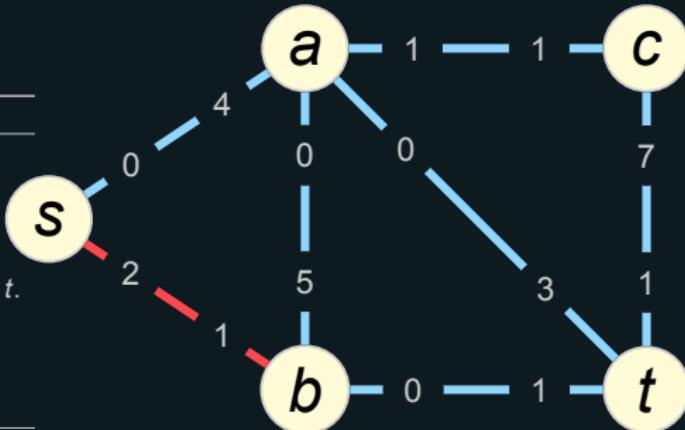
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

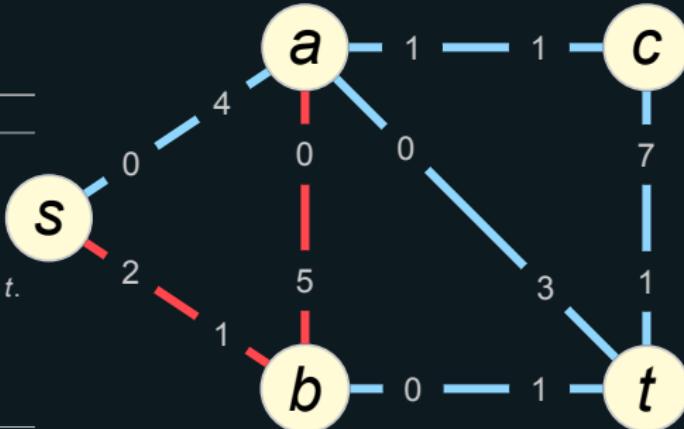
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

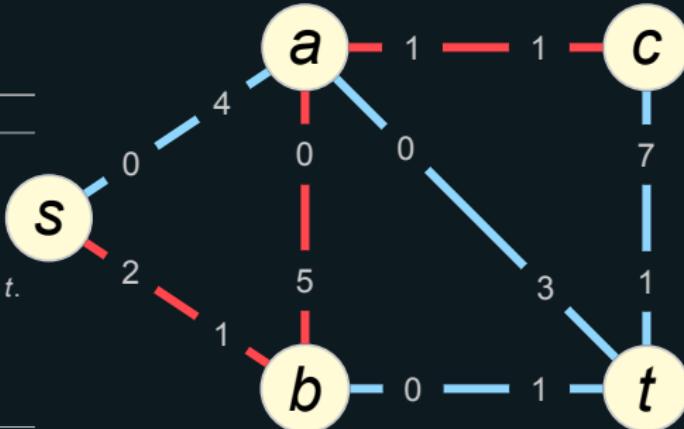
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

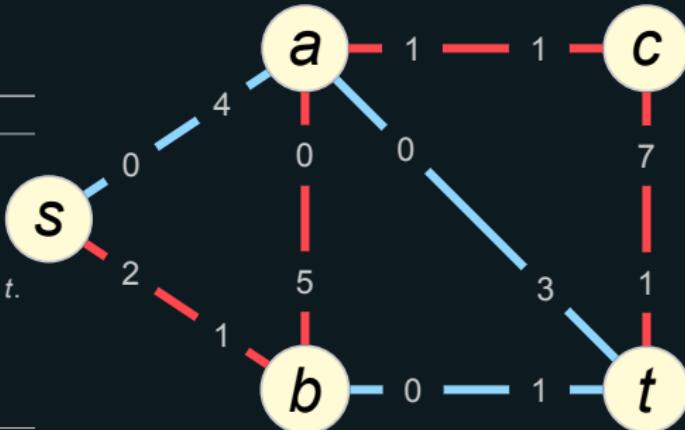
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

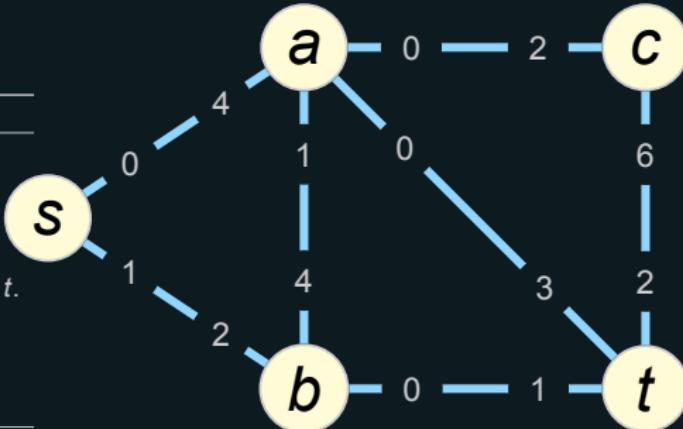
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E)$, $c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

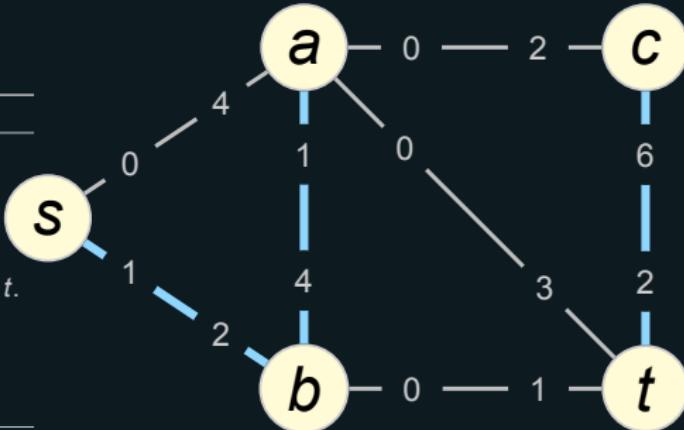
- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-





MaximumFlow($G = (V, E), c : E \rightarrow \mathbb{N}$)

- 1: Initialize $\forall i, j : f_{i,j} = 0$
 - 2: **while** True **do**
 - 3: Construct G_f
 - 4: Compute path P in G_f from s to t .
 - 5: **if** $P = \emptyset$ **then**
 - 6: **return** f
 - 7: Update f according to P .
-

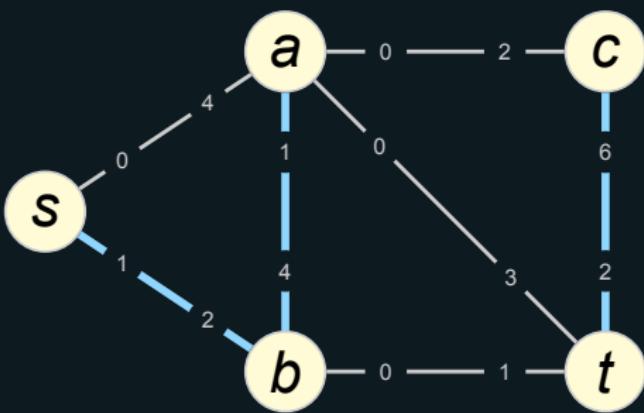


אין מסלול ברשת השיוורית בין s ל t .

תרגיל 2



נתונה רשת זרימה G וזרימה מקסימלית f בעבורה. תארו אלגוריתם למציאת חתך מינימלי של הרשת, נתחו את זמן הרכזה.

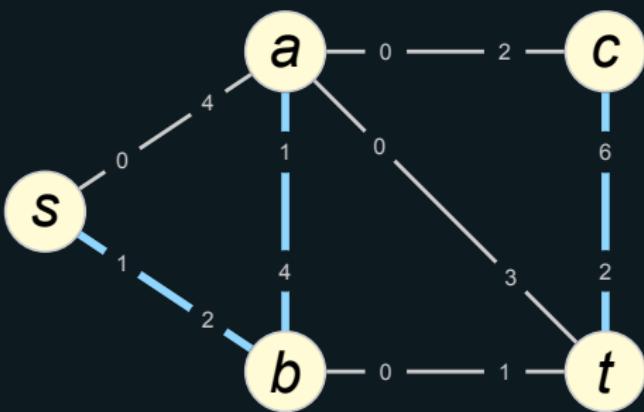


תרגיל 2



נתונה רשת זרימה G וזרימה מקסימלית f בעבורה. תארו אלגוריתם למציאת חתך מינימלי של הרשת, נתחו את זמן הרכזה.

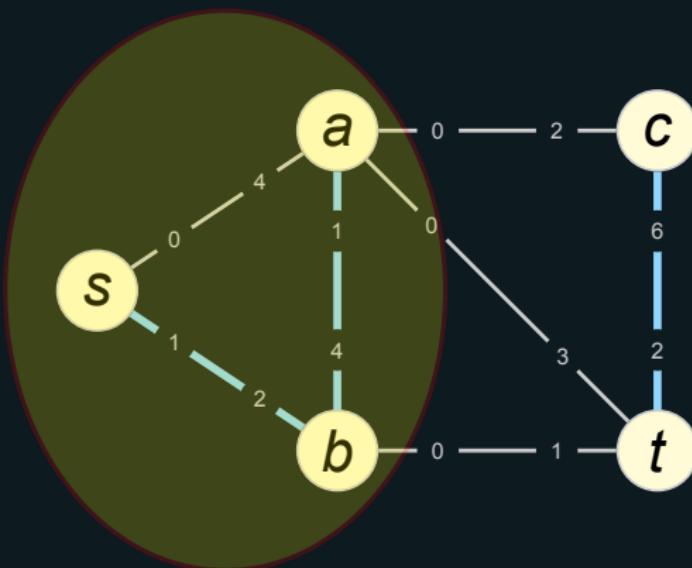
1. נבנה את G_f .



תרגיל 2



נתונה רשת זרימה G וזרימה מקסימלית f בעבורה. תארו אלגוריתם למציאת חתך מינימלי של הרשת, נתחו את זמן הרצאה.



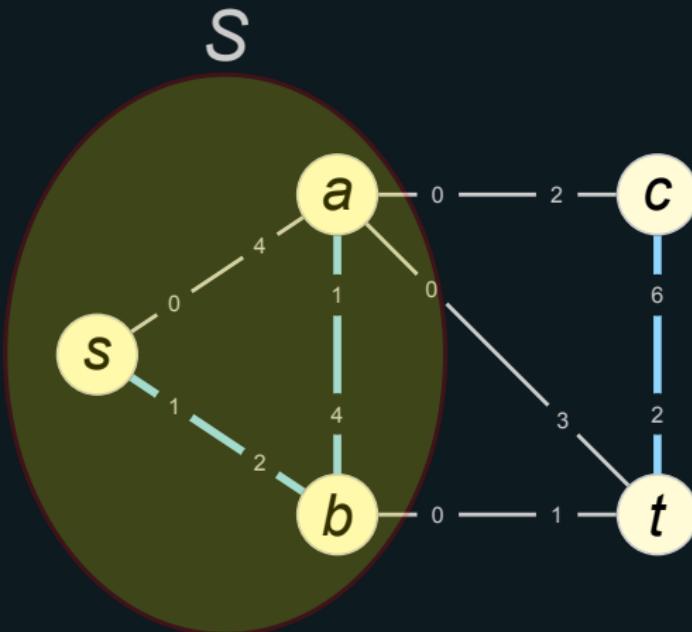
1. נבנה את G_f .

2. נפעיל את אלגוריתם BFS מצומת המקו.

תרגיל 2



נתונה רשת זרימה G וזרימה מקסימלית f בעבורה. תארו אלגוריתם למציאת חתך מינימלי של הרשת, נתחו את זמן הרכיצה.

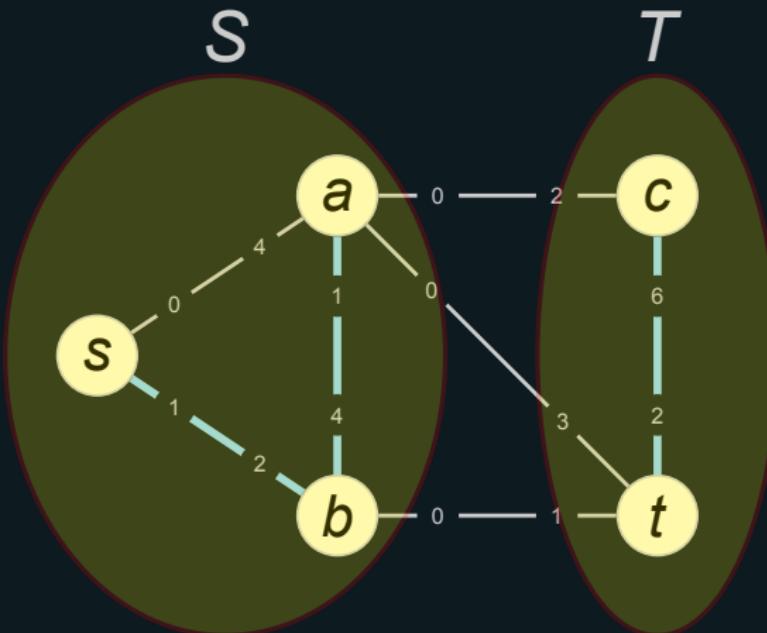


1. נבנה את G_f .
 2. נפעיל את אלגוריתם BFS מצומת המקוור.
- נוסף לקבוצה S את כל
הצמתים שמצוא
אלגוריתם החיפוש.

תרגיל 2



נתונה רשת זרימה G וזרימה מקסימלית f בעבורה. תארו אלגוריתם למציאת חתך מינימלי של הרשת, נתחו את זמן הרצאה.

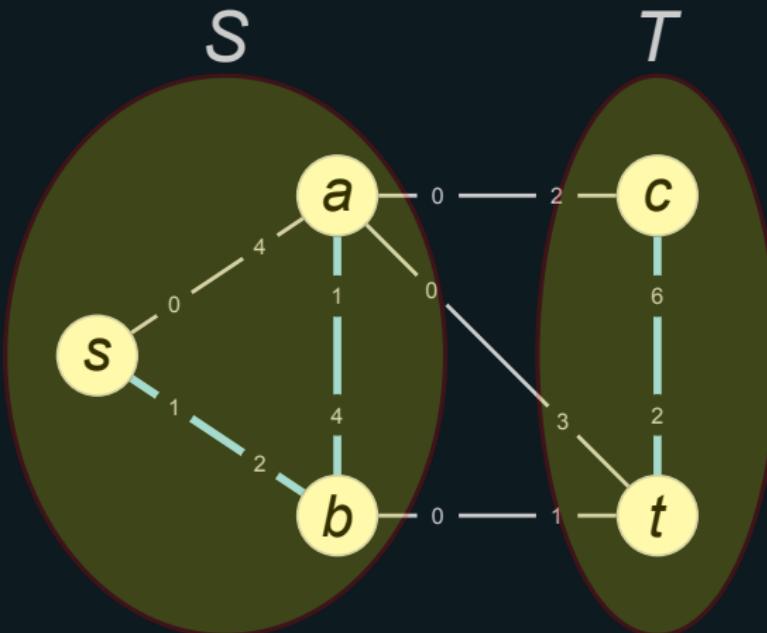


1. נבנה את G_f .
2. נפעיל את אלגוריתם BFS מצומת המקוור.
- מוסיף לקבוצה S את כל הצמתים שמצוא אלגוריתם החיפוש.
- שאר הקודקודים יהיו בקבוצה T .

תרגיל 2



נתונה רשת זרימה G וזרימה מקסימלית f בעבורה. תארו אלגוריתם למציאת חתך מינימלי של הרשת, נתחו את זמן הרצאה.

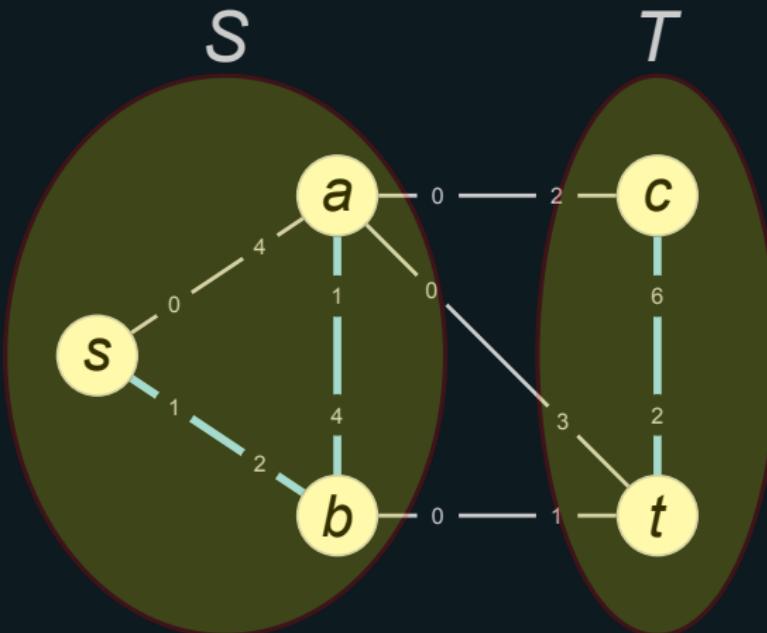


1. נבנה את G_f .
2. נפעיל את אלגוריתם BFS מצומת המקוור.
- נוציא לקובוצה S את כל הצמתים שמצואו אלגוריתם החיפוש.
- שאר הקודקודים יהיו בקובוצה T .
3. החולקה S ו- T היא חתך ע"פ ההגדה.

תרגיל 2



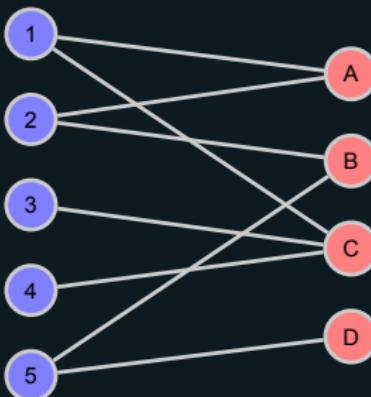
נתונה רשת זרימה G וזרימה מקסימלית f בעבורה. תארו אלגוריתם למציאת חתך מינימלי של הרשת, נתחו את זמן הרצאה.



1. נבנה את G_f .
2. נפעיל את אלגוריתם BFS מצומת המקוור.
- נוסף לקבוצה S את כל הצמתים שמצואו אלגוריתם החיפוש.
- שאר הקודקודים יהיו בקבוצה T .
3. החלוקה $S \cup T$ היא חתך ע"פ ההגדה.
4. למה החתך מינימלי?



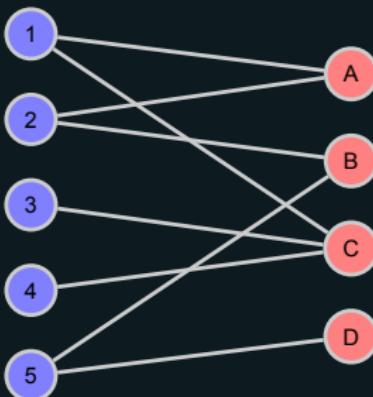
נתון גרף דו צדדי:



תארו אלגוריתם למציאת שידור מקסימלי המשתמש באלגוריתם של פורד-פוקרטון.

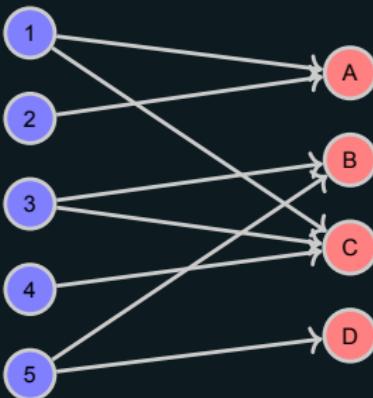


נתון גרף דו צדדי:



מהפוך את הגרף $G = (U \cup W, E)$ לרשת זרימה:

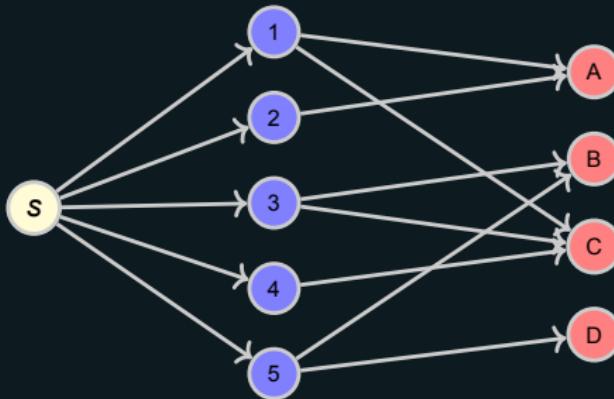
נתון גרף דו צדדי:



נหาוך את הגרף $(W, E \cup U)$ לרשת זרימה:

1. נכוון כל קשת בגרף מקבוצה U לקבוצת W .

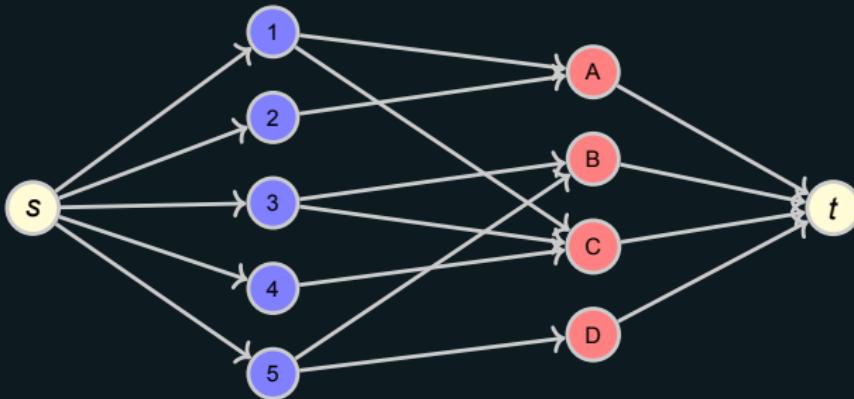
נתון גרף דו צדדי:



נหาוך את הגרף $(W, E \cup U)$ לרשת זרימה:

1. נכוון כל קשת בgraf מקבוצה U לקבוצה W .
2. נוסיף צומת מקור s וונחבר אותו לכל הצלמתים של U .

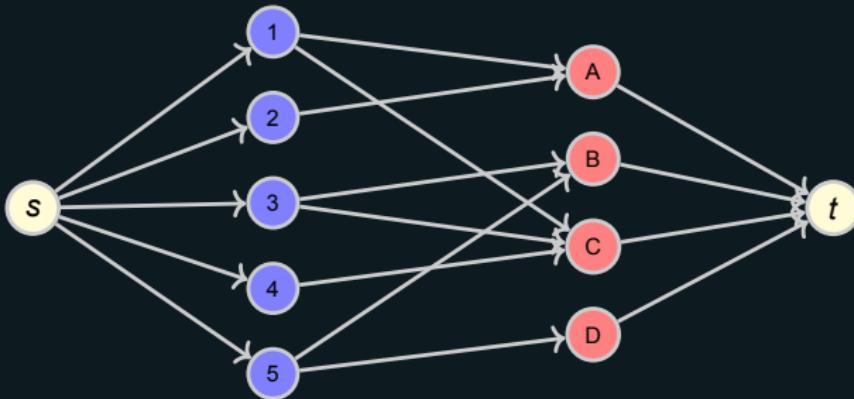
נתון גרף דו צדדי:



נypoיך את הגרף $(W, E \cup U)$ לרשת זרימה:

1. נכוון כל קשת בגרף מקבוצה U לקבוצה W .
2. נוסיף צומת מקור s וונחבר אותה לכל הצלמתים של U .
3. נוסיף צומת יעד t וונחבר אותה לכל הצלמתים של W .

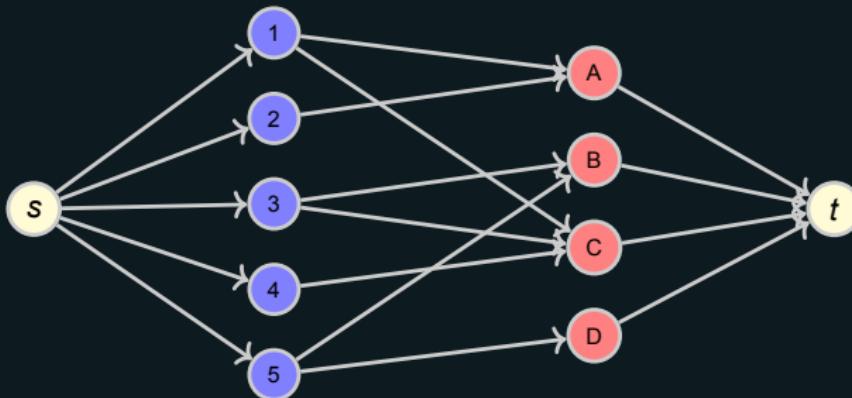
נתון גרף דו צדדי:



נหาוך את הגרף $(W, E \cup U) = G$ לרשת זרימה:

1. נכוון כל קשת בגרף מקבוצה U לקבוצה W .
2. נוסיף צומת מקור s וונחבר אותו לכל הצלמתים של U .
3. נוסיף צומת יעד t וונחבר אותו לכל הצלמתים של W .
4. ניתן לכל הקשתות משקל 1.

נתון גרף דו צדדי:



נחשב את הזרימה המקסימלית באמצעות האלגוריתם של פורד פולקרסון. הזרימה המקסימלית ברשות הזרימה מתאימה לשידור מינימלי שכן לכל צומת המחברת למקור מגיעה ייחידה זרימה אחת וצואර הבקבוק של כל צומת המחברת לעיד גם הוא בגודל ייחידה אחת. כלומר הזרימה המקסימלית בוחרת את המספר המקסימלי של קשתות זרות בין שתי הקבוצות.

זמן הריצה $(f(n+m)) \mathcal{O}(n(n+m))$ משום שהשידור המקסימלי חסום ב($n\mathcal{O}$).