微處理機系統與介面技術 LAB 1

系所:電機 學號:612415013 姓名:蕭宥羽

<實驗器材>

NUC 140 V2.0 開發板



<實驗過程與方法>

要求四個七段顯示器分別顯示 5013,並在9宮格按鍵按下後在最右邊顯示按下的數字

有一支主程式(main.c)跟兩支副程式(Scankey.c and Seven_Segment.c), Scankey.c 負責處理案件的偵測 Seven_Segment.c 則是負責處理四顆七段顯示器的顯示

Block	Pin	Function		
7-Seg LED	GPE0~7	Row		
	GPC4~7	Column		
Key Matrix	GPA0~5	GPIO		

這邊是 GPIO 對應開發版上七段顯示器及按鍵的 pin

七段顯示器:PE0-7 決定顯示器要亮哪一根 PC4-7 決定要亮哪一顆顯示器,七段顯示器不能同時顯示,所以會用肉眼無法辨別的掃描方式去顯示。

按鍵:3*3的按鍵,用3+3個GPIO去控制(PA0-5),用掃描的方式去判斷哪個按鍵被按下。

31	30	29	28	27	26	25	24	
PM	PMD15 PMD14		PMD13		PMD12			
23	22	21	20	19	18	17	16	
PN	ID11	PMD10		PMD9		PMD8		
15	14	13	12	11	10	9	8	
PN	MD7	PN	PMD6		PMD5		PMD4	
7	6	5	4	3	2	1	0	
PMD3 PMD2		PMD1		PMD0				

31	30	29	28	27	26	25	24
			Rese	erved		500	Lang
23	22	21	20	19	18	17	16
	•		Rese	erved		10	50
15	14	13	12	11	10	9	8
			DOUT	[15:8]			W
7	6	5	4	3	2	1	0
			DOU.	T[7:0]			

Bits	描述			
		GPIOx I/O Pin[n] 模式控制		
		决定 GPIOx 管脚的 I/O 类型		
[2n+1:2n]	PMDn	00 = GPIO port [n] 管脚为输入模式		
[20+1:20]	PIVIDI	01 = GPIO port [n] 管脚为输出模式		
		10 = GPIO port [n] 管脚为开漏模式		
		11 = GPIO port [n] 管脚为准双向模式		

31	30	29	28	27	26	25	24
			Rese	erved		500	6
23	22	21	20	19	18	17	16
			Rese	erved		10	0
15	14	13	12	11	10	9	8
			PIN[15:8]			10
7	6	5	4	3	2	1	0
			PIN	[7:0]			

PMD 暫存器可以設定 pin 的模式(4 種模式 所以會用到 32bits) DOUT and PIN 輸出及輸入的值(只會用到前 16bits)

1. Seven_Segment.c

```
#define SEG NO
               0x82
                    GPE0: c
                                                                      CON 共陽
#define SEG N1
               0xEE
#define SEG N2
               0x07
                    GPE1: dot
#define SEG N3
               0x46
#define SEG N4
               Ox6A GPE2: f
                                                          RERERERERERE
#define SEG N5
               0x52
#define SEG N6
               0x12 GPE3: a
#define SEG N7
               0xE6
#define SEG_N8
               0x02 GPE4: b
#define SEG N9
               0x62
                    GPE5: d
#define SEG N10
               0x22
#define SEG N11
               0x1A
                    GPE6: e
#define SEG_N12
               0x93
                                                            OXEE
#define SEG N13 0x0E
              0x13 GPE7: g
#define SEG N14
#define SEG N15 0x33
```

因為共陽極七段顯示器的 CM 端已接在高電位,必須將對應的顯示器接腳設為低電位。這樣才能讓電流從高電位的 CM 端流向低電位的 LED 接腳,從而點亮指定的段位。

這邊設置 GPIO 的模式及初始狀態

設置模式用了兩種方式,用 GPIO_SetMode 跟直接填暫存器 PC->PMD,後者的這個方法 需要先用 and 保留沒有要用的位元狀態,避免影響其他 GPIO,在用 or 去設置要使用的腳 位狀態

```
void ShowSevenSegment(uint8_t no, uint8_t number)
{
    uint8_t seg7_scan[4] = {0x10, 0x20, 0x40, 0x80};
    PE->DOUT &= 0xFF00;
    PE->DOUT &= 0xFF00;
    PC->DOUT &= 0xFF0F;
    PC->DOUT &= 0xFF0F;
    PC->DOUT |= seg7_scan[no];

//開閉所有7段顯示器 將pc4-7設為0 避免顯示干擾
void CloseSevenSegment(void)
{
    PC->DOUT &= 0xFF0F;
}
```

ShowSevenSegment: no 控制要亮哪一顆七段顯示器 number 控制要顯示什麼數字

CloseSevenSegment: 將 PC4-7 清除,避免顯示器的干擾

2. Scankey.c

```
void OpenKeyPad(void)

{
    //GPIO_SetMode(PA, (BIT0 | BIT1 | BIT2 | BIT3 | BIT4), GPIO_PMD_QUASI);
    PA -> PMD = (PA -> PMD & 0xFFFFF000)|0x0FD5;
}
```

```
uint8 t ScanKey(void)
  PA0=1; PA1=1; PA2=0; PA3=1; PA4=1; PA5=1;
  CLK SysTickDelay(10);
  if (PA3==0) return 1;
  if (PA4==0) return 4;
  if (PA5==0) return 7;
                                                     / GPAD
                                                    O GPA1
  PA0=1; PA1=0; PA2=1; PA3=1; PA4=1; PA5=1;
  CLK_SysTickDelay(10);
                                                      GPA2
  if (PA3==0) return 2;
  if (PA4==0) return 5;
  if (PA5==0) return 8;
  PA0=0; PA1=1; PA2=1; PA3=1; PA4=1; PA5=1;
  CLK_SysTickDelay(10);
  if (PA3==0) return 3;
  if (PA4==0) return 6;
  if (PA5==0) return 9;
  return 0;
```

PAO-2 會一直循環其中一個設為 low, PA3-5 會設為 high,當鍵按下去看 PA3-5 哪個會示 low 就可以知道是哪個按鍵被按下去了(按下後 return 對應數字 沒按 return 0),加上 delay 防止按鍵抖動

3. main.c

```
uint8_t id[4] = {3, 1, 0, 5};

// display an integer on four 7-segment LEDs
void Display_Tseg(uint16_t value)

= {
    uint8_t i;
    if(value!=0){
        id[0] = value;
    }else{
        id[0] = 3;|
    }

= for(i=0;i<4;i++) {
        CloseSevenSegment();
        ShowSevenSegment(1,id[i]);
        CLK_SysTickDelay(5000);
    }
}</pre>
```

Id[4] 放學號 5013,這邊會傳入 value,如果 value 不是 0 則 Id[0] 會是 vlaue 的值 如果是 0 的話就顯示原本的 3。

```
int main(void)
]{
    uint16_t j;
    SYS_Init();
    OpenSevenSegment();
    OpenKeyPad();

] while(l) {
    j=ScanKey();
    Display_7seg(j);
    }
}
```

SYS_Init(); 對系統進行初始化 #define MCU_CLOCK_FREQUENCY 500000000 //Hz j接收按鍵的值,作為 value 傳入上面的函數,並一直循環。

<心得與收穫>

雖然這次的實驗看似簡單,但在實作過程中發現,若要成功完成,必須對晶片的架構和 GPIO 控制有深入的了解。每個步驟都需要細心設置,例如對七段顯示器和按鍵的 GPIO 引腳配置,以及系統初始化等,都要求具備對硬體資源的清晰認識。