Vorwort

Inhaltsverzeichnis

Abbildungsverzeichnis

Tabellenverzeichnis

abkürzungsverzeichnis

1 Einleitung

Die folgende Projektdokumentation schildert den Ablauf eines IT-Projektes, welches im Rahmen der IT-Projekt 33 ( ITP ) Praktikum durchgeführt wurde. MQTT, Tkinter, Python und Raspberry-Pi (JOY-PI) sind Themen, die selbstverständlich mit diesem IT-Projekt verbunden. Bei JOYPI handelt es sich um einen Raspberry Pi, bei dem alle anschließbaren Komponenten in einer Platine direkt mit dem Raspberry Pi verbunden sind.

* 1. Projektbeschreibung

In unserem ITP, der sich „KÜHLRAUM“ lautet, werden unterschiedliche Sensoren und Aktoren von einer „Internet of Things“ (IoT) Komponente ( hier JOY-PI) definiert.

Als Sensoren werden der Button für den Übergang zur digitalen Steuerung, der Motion-Sensor für das Öffnen der Tür und der DHT11 für die Temperatur- und Feuchtigkeit- Erfassung verwendet.

Als Aktoren haben wir hingegen unseren LED-Matrix für die Darstellungen von Zuständen und für die Anzeige der Temperatur und Feuchtigkeit, mehreren sich nacheinander aufleuchtenden LED zum Zeigen, dass sich die Tür öffnen wird , einen Buzzer , die ein Ton bei jeder Öffnung ergibt, und einen STEP-Motor , der die Tür darstellt.

Die Tür kann nicht nur manuell über den Bewegungssensor sondern auch digital über die grafische Benutzeroberfläche (hier „TKinter“) geöffnet werden, aber der Lüfter kann nur über die Benutzeroberfläche („Graphics User Interface- (GUI) “) bedient werden.

Zur Kommunikation zwischen unserer JOYPI und der GUI wird mit Hilfe eines Brokers und durch einer entsprechenden Software („Kommunikation Protokoll“) darunter „Message Queuing Telemetry Transport“ (MQTT).

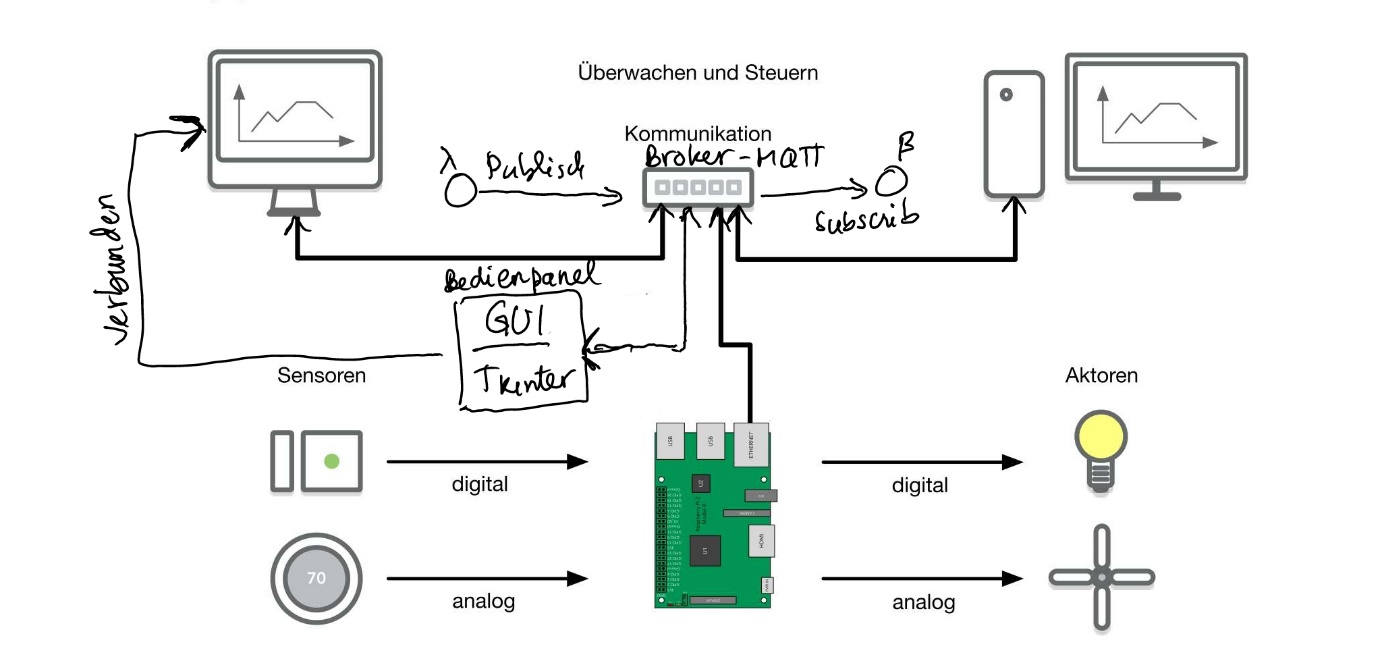


Abbildung 1: Konfiguration des Projekts

* 1. Projektziel

Das Ziel des Projekts ist eine Tür eines Kühlraumes zu steuern (d.h. das Öffnen und Schließen der Tür), wobei bei jedem Öffnen die Temperatur des Kühlraums gemessen wird, und die Steuerung eines Lüfters (d. h. einer Klimaanlage) in Abhängigkeit von der Temperatur des Kühlraums.

Die Verwendungszwecke und die Möglichkeit der Umsetzung sind vielfältig. Es kann für die Kontrolle der Temperatur von Nährstoffen in einer Produktion oder in der Medizin verwendet werden, wenn man z. B. die Temperatur von Leichen und bestimmten Medikamenten wie Insulin kontrollieren möchte. Es kann auch eingesetzt werden, um die Ein- und Ausgänge von Mitarbeitern zu kontrollieren, Arbeitszeiten zu erfassen (bei Einsatz der Chip-Komponente)

* 1. Projektabgrenzung

Das Projekt kann nicht direkt manuell und über die Schnittstelle gesteuert werden, d. h. die Tür kann nur dann über die Schnittstelle gesteuert werden, wenn die digitale Steuerung mit der Schaltfläche aktiviert wurde.

Es werden zwei Codes benötigt, einer für die grafische Benutzeroberfläche und einer für die Komponenten, da einige Python-Bibliotheken nur auf dem Raspberry Pi und nicht auf dem PC funktionieren und umgekehrt (z. B. ist Tkinter nur auf dem PC nutzbar, während DHT11(Temperatur und Luftfeuchtigkeit) nur auf dem RPI verwendet wird).

Außerdem schaltet sich der Lüfter nicht direkt bei höchster oder tiefster Temperatur ein und hat keine definierte Zykluszeitraum. Im Fall der Benutzeroberfläche wartet ein Button, der gedrückt wird (z. B. open), nicht darauf, dass die Funktion des zuletzt gedrückten Buttons vollständig ausgeführt wird, bevor er seinen Status sendet.

1. Projektplanung

2.1 Projektstart:

Für die Projektplanung und Umsetzung standen dem Autor 3 Monate lang zur Verfügung. Diese wurden vor Projektbeginn auf verschiedene Phasen verteilt, die während der Softwareentwicklung durchlaufen werden. Die Projektphase umfasst eine Erstellung von Anforderungsanalyse, die Architektur- und Design- Phase ,die Implementierung der Hardware-Komponenten, die Implementierung der GUI , die Integration von GUI und Hardware-komponenten , eine Testphase und eine Dokumentation. Eine Gannt

Diagramm sowie die Hauptphasen lassen sich der Tabelle 1: Gannt Diagramm entnehmen.

Für dieses Projekt sind alle Ressourcen aufgelistet, die für das Projekt eingesetzt wurden. Damit sind Hard und Software Ressourcen gemeint. Bei der Auswahl der verwendeten Software wurde darauf geachtet, dass diese kostenfrei zur Verfügung stehen. bei unserem Fall ist alles schon im unserem JoyPI zur Verfügung.

Anforderungsanalyse:

Die Anforderungen an das Projekt waren die Verbindung einer JOY-PI als IoT-Komponente, die Verwendung von MQTT als Kommunikationsprotokoll Komma die Verwendung von Python und Tkinter für die Entwicklung der Anwendung, die Verwendung von Sensoren wie Button, Motion-Sensor und DHT11 Komma die Verwendung von Aktoren wie LED-Matrix, Leds, Buzzer und STEP-Motor Und die Erstellung einer grafischen Benutzeroberfläche (GUI) zur Steuerung der Komponenten.

Es handelte sich um eine Anwendung zur Steuerung und Überwachung von verschiedenen Komponenten in einen Kühlraum, die mit Hilfe einer Raspberry Pi (JOY-Pi) und verschiedener Sensoren und Aktoren umgesetzt wird. Die Anwendung kommuniziert mit einer grafischen Benutzeroberfläche (GUI) über das MQTT-Protokoll und wurde in Python und Tkinter entwickelt.

Als Risiken waren unsere fehlende Erfahrung mit der Verwendung von Mqtt und Tkinter , die Schwierigkeiten bei der Integration von Hardware-Komponenten und die Kompatibilitätsprobleme mit der JOY-PI oder den verwendeten Sensoren und Aktoren

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **KÜHLRAUM** | | |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| *Wählen Sie rechts einen Zeitraum zum Hervorheben aus. Es folgt eine Legende, die das Diagramm beschreibt.* | | | | | **Hervorgehobener Zeitraum:** | 15 |  |  | Dauer des Plans | | | | |  | Tatsächlicher Start | | | |  | % abgeschlossen | | | | |  | | Tatsächlich (hinter dem Plan) | | | | | | | |  | | % abgeschlossen (hinter dem Plan) | | | | | | | |
| **AKTIVITÄT** | **START DES PLANS** | **DAUER DES PLANS** | **TATSÄCHLICHER START** | **TATSÄCHLICHE DAUER** | **PROZENT ABGESCHLOSSEN** | **ZEITRÄUME** | | |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| **1** | **2** | **3** | **4** | **5** | **6** | **7** | **8** | **9** | **10** | **11** | **12** | **13** | **14** | **15** | **16** | **17** | **18** | **19** | | **20** | | **21** | **22** | **23** | **24** | **25** | **26** | **27** | | **28** | | **29** | **30** | **31** | **32** | **33** | **34** | **35** |
| **Erstellung von Anforderungsanalyse** | 1 | 2 | 1 | 2 | **100%** |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| **Architektur- und Design-Phase** | 2 | 2 | 2 | 3 | **100%** |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| **Erstellung von Projektplan** | 2 | 2 | 2 | 2 | **100%** |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| **Implementierung der Hardware-Komponenten** | 3 | 5 | 3 | 4 | **100%** |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| **Implementierung der GUI** | 6 | 4 | 6 | 3 | **100%** |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| **Integration von GUI und Hardware-Komponenten** | 7 | 3 | 7 | 2 | **100%** |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| **Testphase** | 8 | 4 | 8 | 3 | **90%** |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |
| **Dokumentation** | 7 | 6 | 8 | 5 | **20%** |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  |  |  |  |  |  |  |

Abbildung 2: Gannt-Diagram für die Zeitliche verlauf des Projekt

Implementierung der Hardware-komponenten

Diese beinhaltet das physische Zusammenbauen und Verbinden der Geräte gemäß den spezifischen Anforderungen des Projekts.

Für die Implantierung der Hardware-Komponenten in dem JOYPI, gab es 3 Möglichkeiten : Ersten der JOYPI mit VNC Viewer zu verbinden, zweiten direkt auf dem JOYPI mithilfe einer Tastatur oder dritten den Thonny (eine [integrierte Entwicklungsumgebung](https://en.wikipedia.org/wiki/Integrated_development_environment)- IDE für [Python](https://en.wikipedia.org/wiki/Python_(programming_language))) direkt mit JOYPI zu verbinden .

Für diesen Projekt haben wir mit VNC gearbeitet (Sieh Abbildung 3). Der VNC (Virtual Network Computing) ist eine [Software](https://de.wikipedia.org/wiki/Software), die den [Bildschirminhalt](https://de.wikipedia.org/wiki/Bildschirm) eines entfernten [Rechners](https://de.wikipedia.org/wiki/Computer) ([Server](https://de.wikipedia.org/wiki/Server)) auf einem lokalen Rechner ([Client](https://de.wikipedia.org/wiki/Client)) anzeigt und im Gegenzug [Tastatur](https://de.wikipedia.org/wiki/Tastatur)- und [Mausbewegungen](https://de.wikipedia.org/wiki/Maus_(Computer)) des lokalen Rechners an den entfernten Rechner sendet.. Die folgende Links stell seine Konfiguration für den JOYPI dar. ([VNC-Viewer herunterladen](https://www.realvnc.com/en/connect/download/viewer/raspberrypi/) und [VNC Connect](https://www.youtube.com/watch?v=21b1GMEnkuM))

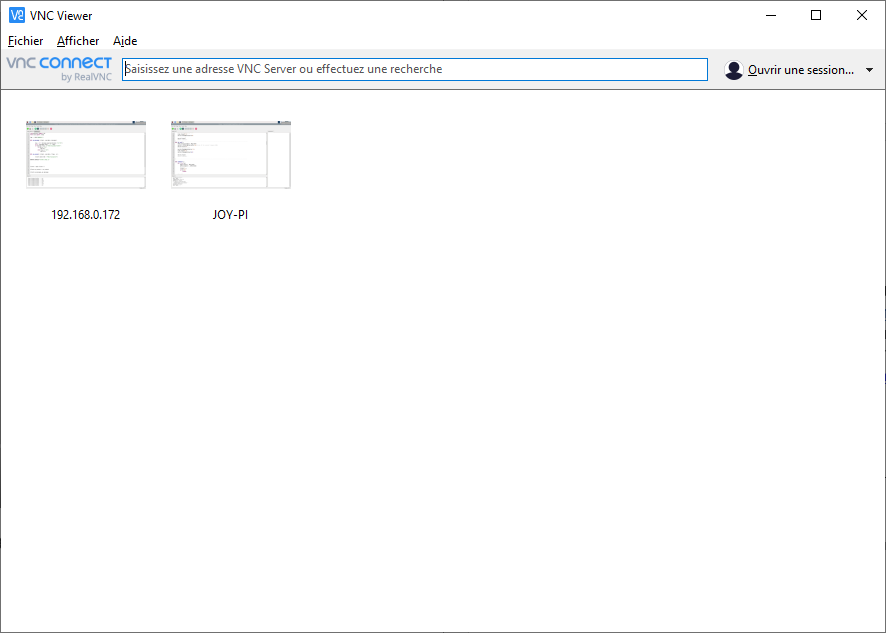


Abbildung 3: VNC-Viewer , der unserer JOYPI und ein anderes Gerät darstellt.

Nach der Verbindung sollten wir im Hauptmain der Raspberry PI landen.

Une image contenant texte, crépuscule, extérieur, établissement

Description générée automatiquement

Abbildung 4: Screenshot der VNC nach der Verbindung mit dem JOYPI

In der Raspberry wird einen Hauptprogramm geschrieben , um die Geräte zu konfigurieren und zu nutzen

**Der Hauptprogramm**

#Alle definierten Bibliotheken müssen installiert werden

#---------------------------------------------------------------------------------

----------------------------------------------------------------------------------

#Importierung der Bibliothek paho.mqtt.client (mqtt), damit MQTT-clients #miteinander kommuniziert

import paho.mqtt.client as mqtt

#Importierung der Bibliothek zum verbinden und steuern von Sensoren und Aktoren

import RPi.GPIO as GPIO

#Importierung der Funktion , damit die While-Schleife gleichzeitig mit dem #loop\_forever funktioniert

import threading

#Importierung der Bibliothek für die Zeit und für den Method sleep()

import time

from time import sleep

#Importierung der Biliothek zur Steuerung des Feutchtigkeitssensors sowie der #Temperatur

import dht11

#bibliothek luma und luma.led\_matrix , um einen Text auf einem LED-Matrix-Display #anzuzeigen

import luma

from luma.led\_matrix.device import max7219

from luma.core.interface.serial import spi, noop

from luma.core.render import canvas

from luma.core.virtual import viewport

from luma.core.legacy import text, show\_message

from luma.core.legacy.font import proportional, CP437\_FONT, TINY\_FONT, SINCLAIR\_FONT, LCD\_FONT

#---------------------------------------------------------------------------------

led =[29,31,33,35,38] #Pins led

interrupt=22 #Button\_pin für Tkinter

b= 12 #Buzzer Pin

relay\_pin = 10 #relay Pin

motion\_pin = 16 #Pin des Bewegungssensors

servoPin = 37 #Servo Pin

DHT11\_pin= 7 #DHT11 Pin

#---------------------------------------------------------------------------------

GPIO.setmode(GPIO.BOARD) #Die GPIO Boardkonfiguration benutzen.

GPIO.setwarnings(False) #Deaktivieren der Anzeige von GPIO-Warnungen

GPIO.setup(relay\_pin, GPIO.OUT) #konfiguration des Relay\_pins als Ausgang

GPIO.setup(led, GPIO.OUT) #konfiguration der LEDs als Ausgang

GPIO.setup(b, GPIO.OUT) #Konfiguration des Buzzers als Ausgang

GPIO.setup(servoPin, GPIO.OUT) # Set servoPin to OUTPUT mode

GPIO.setup(motion\_pin, GPIO.IN) #Der Pin der Deklarierten Variable wird als #Input(Eingang) gesetzt.

GPIO.setup(interrupt, GPIO.IN, pull\_up\_down=GPIO.PUD\_UP) #Hier wird den Pin als

#Eingang gesezt.

#---------------------------------------------------------------------------------

#--------------Funktion zum automatischen Öffnen und Schließen der Tür -----------

def tür():

GPIO.setup(servoPin, GPIO.OUT)

# pin 37 for servo1 frequenz 50Hz

servo1 = GPIO.PWM(servoPin,50)

# 0° wird für den Servo der Referenz Position sein

servo1.start(0)

# Turn servo1 to 90°

servo1.ChangeDutyCycle(7.5)

time.sleep(0.5)

servo1.ChangeDutyCycle(0)

# Wait for 2 seconds

time.sleep(3)

# servo1 back to 0°

servo1.ChangeDutyCycle(2)

time.sleep(0.5)

servo1.ChangeDutyCycle(0)

servo1.stop()

#GPIO.cleanup()

#------------------Funktion nur zum Schließen der Tür-----------------------------

def tür\_zu():

GPIO.setup(servoPin, GPIO.OUT)

# pin 37 for servo1 frequenz 50Hz

servo1 = GPIO.PWM(servoPin,50)

# 0° wird für den servo der Referenz position sein

servo1.start(0)

# servo1 back to 0°

servo1.ChangeDutyCycle(2)

time.sleep(0.5)

servo1.ChangeDutyCycle(0)

servo1.stop()

#GPIO.cleanup()

#------------------Funktion nur zum Öffnen der Tür----------------------------

def tür\_auf():

GPIO.setup(servoPin, GPIO.OUT)

# pin 37 for servo1 frequenz 50Hz

servo1 = GPIO.PWM(servoPin,50)

# 0° wird für den servo der Referenz position sein

servo1.start(0)

# Turn servo1 to 90

servo1.ChangeDutyCycle(7.5)

time.sleep(0.5)

servo1.ChangeDutyCycle(0)

servo1.stop()

#GPIO.cleanup()

#-----------------------Ankündigung oder Laden der Türöffnung---------------------

def ledwater():

for i in led:

GPIO.setup(i, GPIO.OUT)

GPIO.output(i , GPIO.LOW)

#led on

sleep(0.5)

if i==38:

break;

#led off

GPIO.output(led , GPIO.HIGH)

#---------------Funktion zum Abrufen der temperature und Feuchtigkeit-------------

def temp():

# Temperatur und Feuchtigkeit mit DHT11 abrufen

instance = dht11.DHT11(DHT11\_pin)

result = instance.read()

#Ruf Datein bis gültige Werte

while not result.is\_valid():

result = instance.read()

#Anzeigen der Result in der Konsole

print("Temperature: %-3.1f C" % result.temperature)

print("Humidity: %-3.1f %%" % result.humidity)

return result

#-----Funktion zum anzeigen der Temperatur und Feuchtigkeit auf dem Matrix -------

def matrix(result):

# Matrix Gerät festlegen und erstellen.

serial = spi(port=0, device=1, gpio=noop())

device = max7219(serial, cascaded= 1, block\_orientation=90,rotate= 0)

# Matrix Initialisierung in der Konsole anzeigen

print("[-] Matrix initialized")

#conversion der Abgerufenen Werten im String, damit diese darstellbar seien

matrix0=str(result.temperature)

matrix2=str(result.humidity)

#Die Temperatur und feuchtigkeit wird hier zu der GUI geschickt

client.publish("fhdo/itp/gp1/11",matrix0)

client.publish("fhdo/itp/gp1/13",matrix2)

global matrix1

matrix1= "Temperature "+matrix0 +"C"

# Ausgegebenen Text in der Konsole Anzeigen

print("--Temperature: %s Grad --" % matrix0)

#Anzeigen der Temperatur

show\_message(device, matrix1 , fill="white", font=proportional(CP437\_FONT), /scroll\_delay=0.1)

#----------------------Funktion bei der Öffnung der Tür---------------------------

def on\_open():

global open\_1

open\_1='Door Open.....'

#veröffebtlichung der Stand der Tür auf der grafischen Benutzeroberfläche

client.publish("fhdo/itp/gp1/12",'op')

print(open\_1)

#Buzzer Ton

#Gebe Geraeusch aus

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#warte eine halbe Sekunde

time.sleep(0.5)

#Stoppe Geraeuschausgabe

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Led anzeigen

ledwater()

# Oeffne Relais

GPIO.output(relay\_pin, GPIO.LOW)

# warte eine halbe Sekunde

time.sleep(0.5)

# schliesse Relais

GPIO.output(relay\_pin, GPIO.HIGH)

# Wird der print Befehl ausgeführt

time.sleep(0.1)

# 0,1 Sekunde Warten, dann Öffne der Tür

tür()

#---------------------------------------------------------------------------------

#--------------------------Ton bei dem Schließen der Tür mit der GUI-------------

def buzzer\_0():

#Buzzer Ton

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#Gebe Geraeusch aus

time.sleep(0.25)

#warte eine halbe Sekunde

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Stoppe Geraeuschausgabe

time.sleep(0.25)

#Buzzer Ton

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#Gebe Geraeusch aus

time.sleep(0.5)

#warte eine halbe Sekunde

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Stoppe Geraeuschausgabe

#-------------------------Ton beim Einschalten des Lüfters------------------------

def buzzer\_1():

#Buzzer Ton

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#Gebe Geraeusch aus

time.sleep(0.25)

#warte eine halbe Sekunde

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Stoppe Geraeuschausgabe

time.sleep(0.25)

#Buzzer Ton

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#Gebe Geraeusch aus

time.sleep(0.25)

#warte eine halbe Sekunde

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Stoppe Geraeuschausgabe

#----------------------------------Ton beim Ausschalten des Lüfters---------------

def buzzer\_2():

#Buzzer Ton

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#Gebe Geraeusch aus

time.sleep(0.25)

#warte eine halbe Sekunde

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Stoppe Geraeuschausgabe

time.sleep(0.25)

#Buzzer Ton

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#Gebe Geraeusch aus

time.sleep(0.25)

#warte eine halbe Sekunde

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Stoppe Geraeuschausgabe

time.sleep(0.25)

#Buzzer Ton

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#Gebe Geraeusch aus

time.sleep(0.5)

#warte eine halbe Sekunde

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Stoppe Geraeuschausgabe

#----------------------------------Funktion zur Steurerung des Lüfters------------

def Turn\_on():

buzzer\_1()

serial = spi(port=0, device=1, gpio=noop())

device = max7219(serial, cascaded= 1, block\_orientation=90, rotate= 0)

show\_message(device, 'On' , fill="white", font=proportional(CP437\_FONT), /scroll\_delay=0.7)

def Turn\_off():

buzzer\_2()

serial = spi(port=0, device=1, gpio=noop())

device = max7219(serial, cascaded= 1, block\_orientation=90,

rotate= 0)

show\_message( device, 'Off' , fill="white", font=proportional(CP437\_FONT), /scroll\_delay=0.8)

#---------------------Funktion beim Öffnen der Tür mit dem GUI -------------------

def on\_open\_msg():

global open\_1

open\_1='Door Open.....'

print(open\_1)

#Buzzer Ton

GPIO.output(b, GPIO.HIGH)

#Gebe Geraeusch aus

time.sleep(0.5)

#warte eine halbe Sekunde

GPIO.output(b, GPIO.LOW)

#Stoppe Geraeuschausgabe

ledwater()

# Oeffne Relais

GPIO.output(relay\_pin, GPIO.LOW)

# warte eine halbe Sekunde

time.sleep(0.5)

# schliesse Relais

GPIO.output(relay\_pin, GPIO.HIGH)

# Wird der print Befehl ausgeführt

time.sleep(0.1)

# 0,1 Sekunde Warten

# Beginn einer Schleife

tür\_auf()

#--------------------------------Funktion Zur Nutzung des Bewegungsensors---------

#Die Empfindlichkeit des Bewegungssensors kann mit einem Potentiometer 3a #im #Abbildung ++ eingestellt werden.

def motion():

client.publish("fhdo/itp/gp1/12",’wait’)

while GPIO.input(interrupt)==GPIO.HIGH :

if(GPIO.input(motion\_pin) == 1): # Wenn der Sensor Input = 1 ist

print ("Bewegung Erkannt!") # Wird der print Befehl ausgeführt

on\_open() #Automasches Öffnen und Schließen der Tür

result = temp()

matrix(result) #Darstellung der Temperatur und Feuchtigkeit

time.sleep(0.15) # 0.15 Sekunde Warten

client.publish("fhdo/itp/gp1/12",’wait’)

#if(GPIO.input(motion\_pin) == 0): # Wenn der Sensor Input = 0 ist

#print ("Keine Bewegung ...") # Wird der print Befehl ausgeführt

global a

a="Die manuelle Steuerung ist aus!"

print(a)

#Die Steuerung wird hier nur durch dem GUI gemacht

client.publish("fhdo/itp/gp1/12","ANALOG")

GPIO.cleanup(servoPin)

# der servopin muss nach jeder Drehung gelöscht werden ,damit er immer die #gleiche Drehung macht.

#-----------------------------------------------------------------------------

#--Funktion , wenn der Broker mit der vorgegebenen topic eine Nachricht bekommt---

def on\_message (client, userdata, message):

msg = str (message.payload.decode ("utf-8"))

print(message.topic,'-->' ,msg)

if message.topic=="fhdo/itp/gp1/12":

if msg=="open":

on\_open\_msg()

result=temp()

matrix(result)

elif msg=='closed':

buzzer\_0()

tür\_zu()

elif msg=='turn':

Turn\_on()

elif msg=='off':

Turn\_off()

elif msg=="press":

print('Pressed...')

thread = threading.Thread(target=motion)

thread.start()

#---------------------Funktion beim Anschließen oder Abonnement der Client ------

def on\_connect (client, userdata, flags, rc):

client.subscribe ('fhdo/itp/gp1/#')

#----------------------------Anwendung der MQTT- Protokoll--------------------------------------------------------------------------------

BROKER\_ADDRESS="broker.emqx.io"

#Objekt der Classe Client wird erstellt

client = mqtt.Client ()

#subskription der Client

client.on\_connect = on\_connect

client.on\_message =on\_message

#Anschließen mit einem Broker

client. connect (BROKER\_ADDRESS)

print ("Connected to MQTT Broker:"+" broker.emqx.io")

#Aufruf der Funktion Motion zum automatischen Öffnen und Schließen der Tür

motion()

client. loop\_forever()

#End

Probleme und Lösung bei dem Projekt

In der Tat kann die Bedienfunktion der Motion Sensor nicht mit einer anderen Funktion (*hier, der on\_message () für den Broker*) unterbrochen werden, weil der Bewegungssensor als Bedingung seiner While-schleife den Stand eines Buttons hat, damit es unendlich läuft, wohingegen die Schleife *Client. loop\_forever* () der Funktion *on\_message()* von der Nachricht des Brokers(Topics) abhängt.

z.B: def motion():

while GPIO.input(interrupt)==GPIO.HIGH or msg!=‘Digital‘:

#msg ist ein lokale Variable der Funktion *on\_message*(), und kann nur #in der Funktion motion() mithilfe eines Pointers benutzt werden.

Ohne Threading wird nach der Break der Schleife die motion(9 keine datein mehr publieren weil lors de la publication de press la boucle client. Loop est mis en attente par la boucle while de la fonktion motion ce qui empeche la publication des donnnes

Liste der Komponenten

1. Servo Motor
2. DHT11
3. Motion Sensor

3a. Potentiometer zur Steuerung der Sensitivität des Motion Sensors

1. LED-Matrix
2. LEDs
3. Button für die digitale Steuerung (d.h. zu dem Abbruch des Motion Sensors)
4. Buzzer
5. Relay

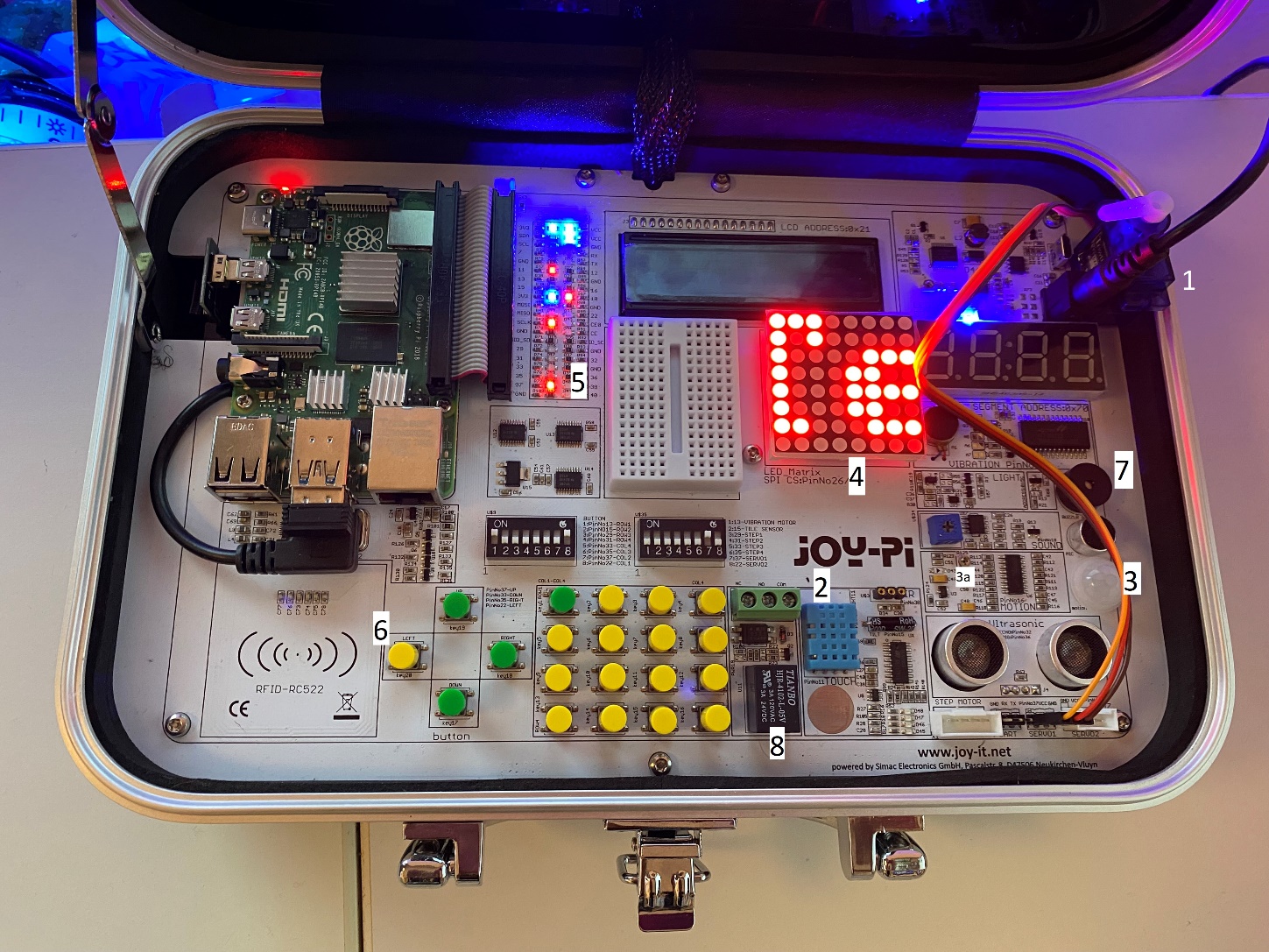


Abbildung 5: JOY-PI und Komponenten des Projekts

Kommunikation zwischen der GUI und der IoT-Komponente: MQTT-Broker

In diesem Projekt werden nur eine Kommunikationsprotokolle verwendet, um die GUI mit der IoT-Komponente zu verbinden. Nämlich das MQTT-Protokoll, das über einen MQTT-Broker verfügbar ist. Der MQTT-Broker dient als Switching Hub und ermöglicht es dem Client (GUI), sich mit der IoT-Komponente zu verbinden und Nachrichten auszutauschen. Das MQTT-Protokoll wird normalerweise mithilfe spezieller Bibliotheken und APIs implementiert, die in Ihren Python-Code integriert sind.

Um unsere MQTT-Kommunikation zu verfolgen und zu testen, wurde MQTT-Explorer verwendet. Dies ist ein Werkzeug, der uns ermöglicht, MQTT-Nachrichten zu senden und zu empfangen, ohne dass spezielle Client-Software oder Code geschrieben werden muss. MQTT Explorer bietet auch die Möglichkeit, MQTT-Nachrichten zu veröffentlichen und zu abonnieren(subskribieren), um die Funktionalität des MQTT-Systems zu überwachen und zu verstehen. Die Benutzeroberfläche von MQTT Explorer ist intuitiv und einfach zu bedienen, was dieses Programm zu einer guten Wahl für Entwickler macht, die sich mit MQTT-Kommunikation befassen.

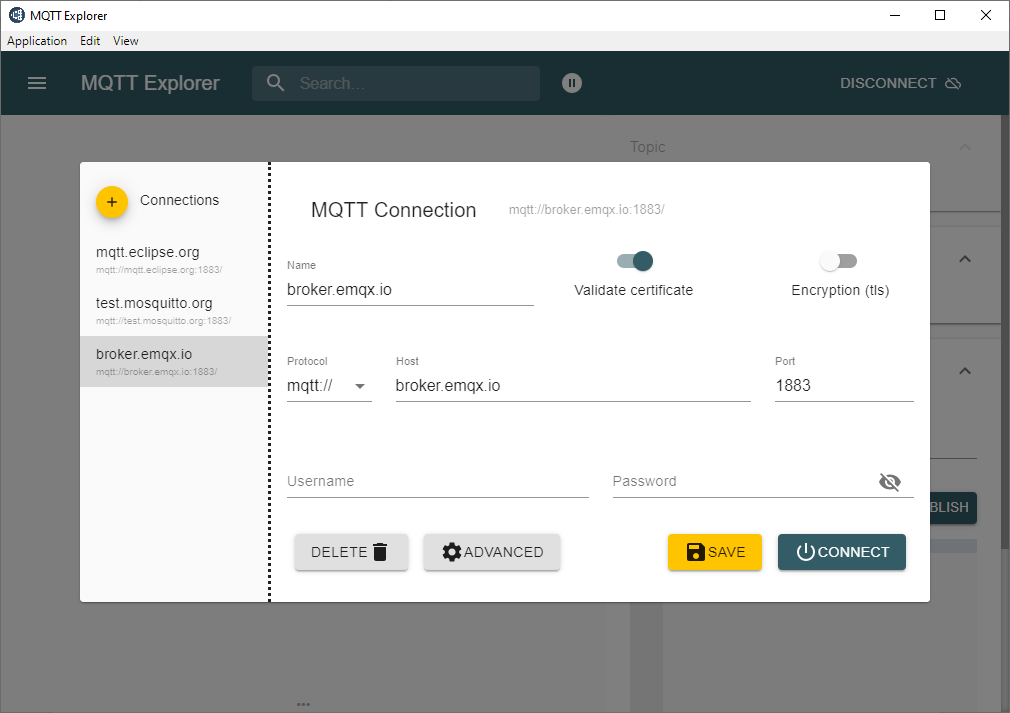


Abbildung 6: Windows-App zur Verfolgung der MQTT-Kommunikation

In Advance-Einstellung muss erstmal in der Subskription in der folgenden Topic „fhdo/itp/gp1/#“ eingegeben werden.

Ein Bild, das Text enthält.

Automatisch generierte Beschreibung

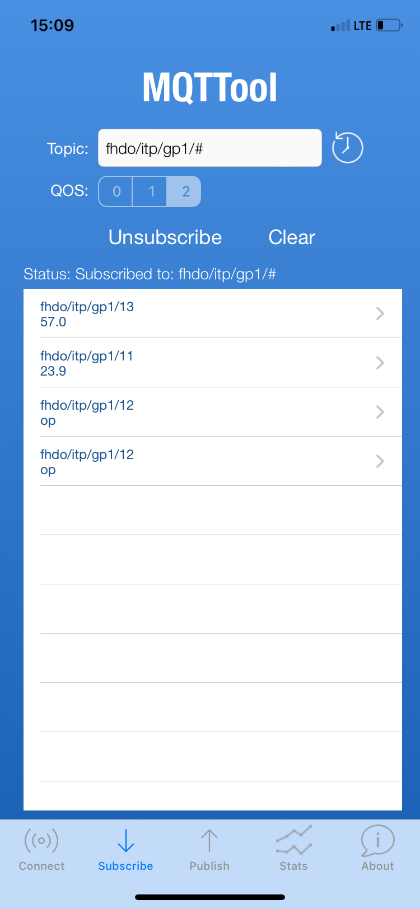
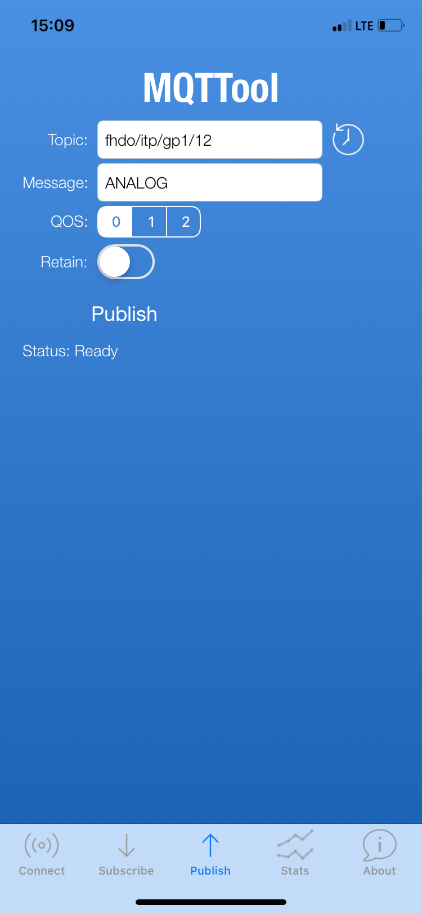
Abbildung 7: Windows-App zur Verfolgung der MQTT-Kommunikation

Ein Bild, das Text enthält.

Automatisch generierte Beschreibung

Abbildung 8: Kommandozeile zur Darstellung der laufenden geschickten Nachrichten

[MQTTool](https://apps.apple.com/us/app/mqttool/id1085976398) (Apple Store)

  Ein Bild, das Text enthält.

Automatisch generierte Beschreibung

Abbildung 9: Handys-App zur Verfolgung der MQTT-Kommunikation

Implementierung und Integration der GUI

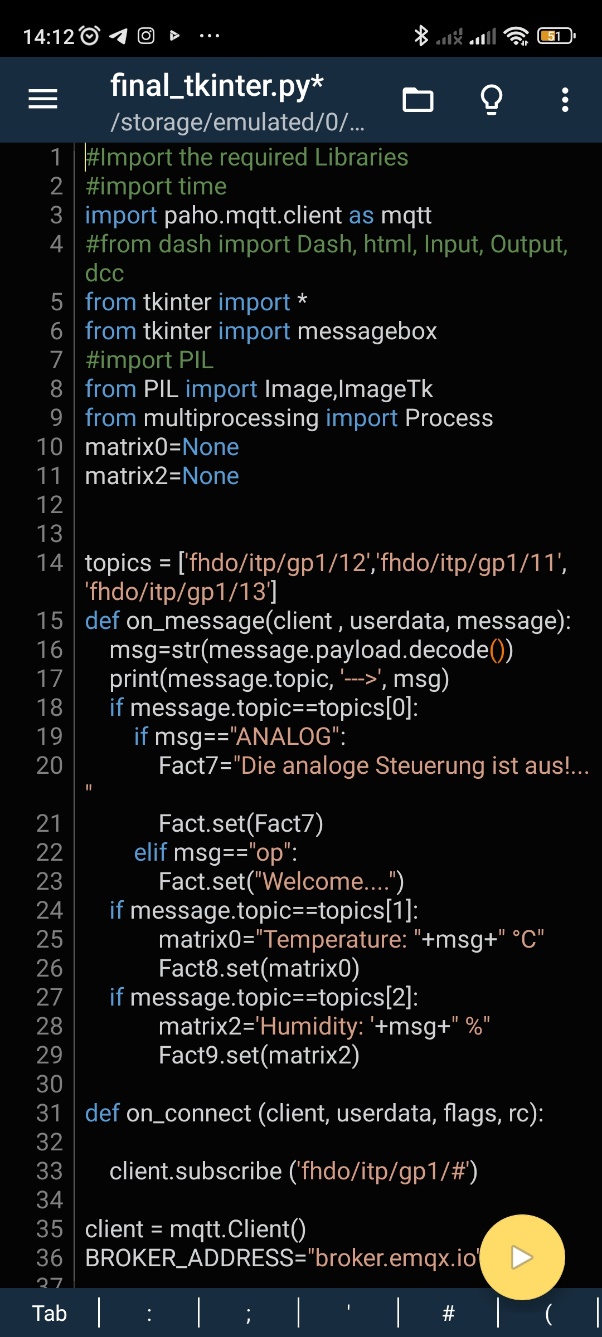
Die Implementierung der GUI in das Projekt könnte in Python mit verschieden Module durchgeführt: DASH, Tkinter , PySIDE , PyQt , wxPython , PyGTK , Canvas…

Diese ist ein wichtiger Bestandteil vieler IT-Projekte, da sie es dem Benutzer ermöglicht, die Funktionalität der Anwendung auf einfache und intuitiv verständliche Weise zu nutzen. In Python gibt es mehrere Module, die es ermöglichen, eine GUI zu erstellen. Eines davon ist Tkinter, das im Standardbibliothek von Python enthalten ist und somit auf jedem System verfügbar ist. Das ist auch der Grund, warum Tkinter in diesem Projekt verwendet wurde.

Die Methode "loop\_start()" startet die Kommunikationsschleife in einem separaten Thread, während die Methode "loop\_forever()" die Programmausführung so lange blockiert, bis die Kommunikationsschleife unterbrochen wird.

Handy

<https://play.google.com/store/apps/details?id=ru.iiec.pydroid3&hl=fr&gl=US>

Benutzerdokumentation und Test der Funktionalität

Youtube-Video:

<https://youtu.be/USVp1kxbuBY>

<https://www.youtube.com/watch?v=Gz9hBCLOhy0>

Zusammenfassung und Ausblick

Dash bootstrap

Handys python