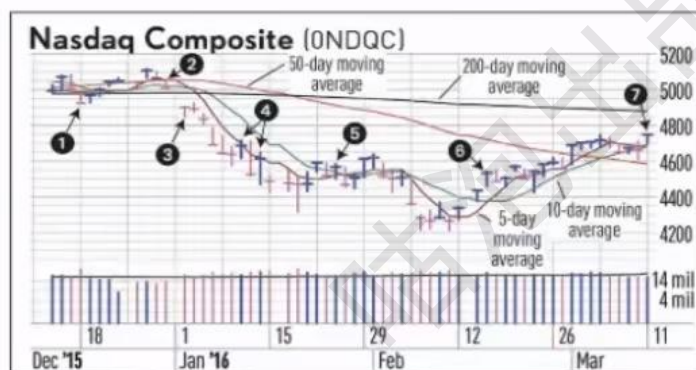


Informer

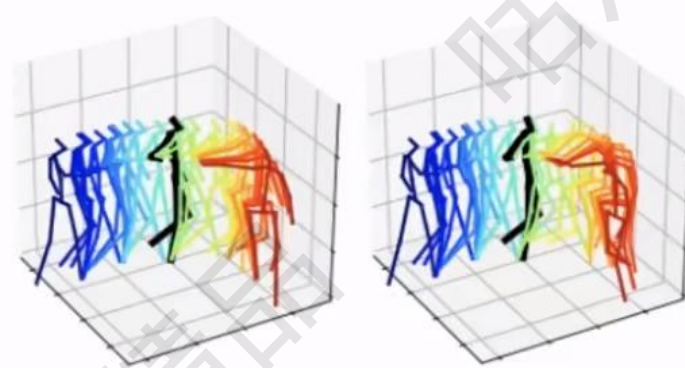
✓ 时间序列预测



Stock Market Prediction



Robots Action Prediction



Human Position Prediction



Weather Prediction



Supply Chain Prediction

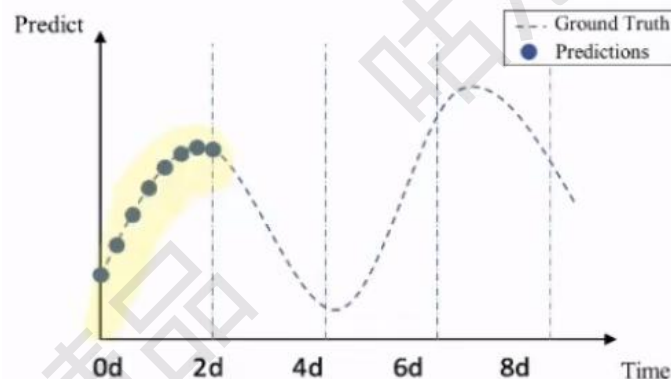


Society Event Prediction

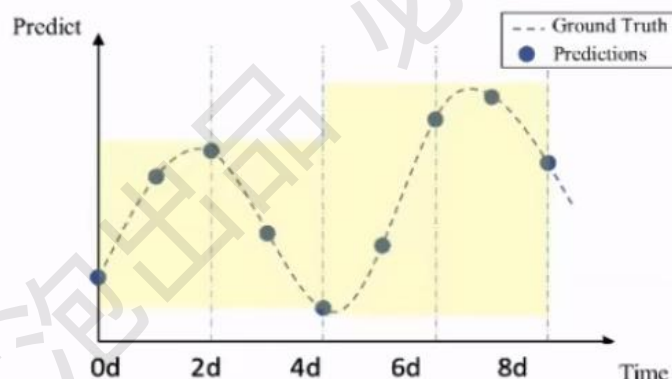
Informer

✓ 论文背景研究问题:

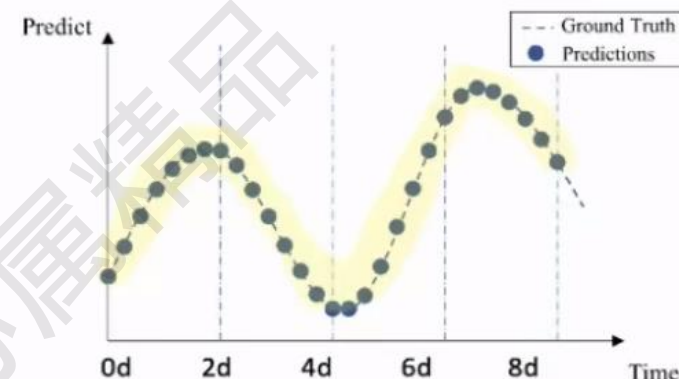
✎ 1.短序列预测; 2.趋势预测; 3.精准长序列预测



Near future predictions
(Limited adjustment)



Coarse predictions
(Inefficient adjustment)



Long sequence predictions
(Proper adjustment)



Informer

✓ 时间序列经典算法：

✎ Prophet：非常实用的工具包，适合预测趋势，但不算精准

✎ Arima：老牌算法了，短序列预测还算精准，但是趋势预测不准

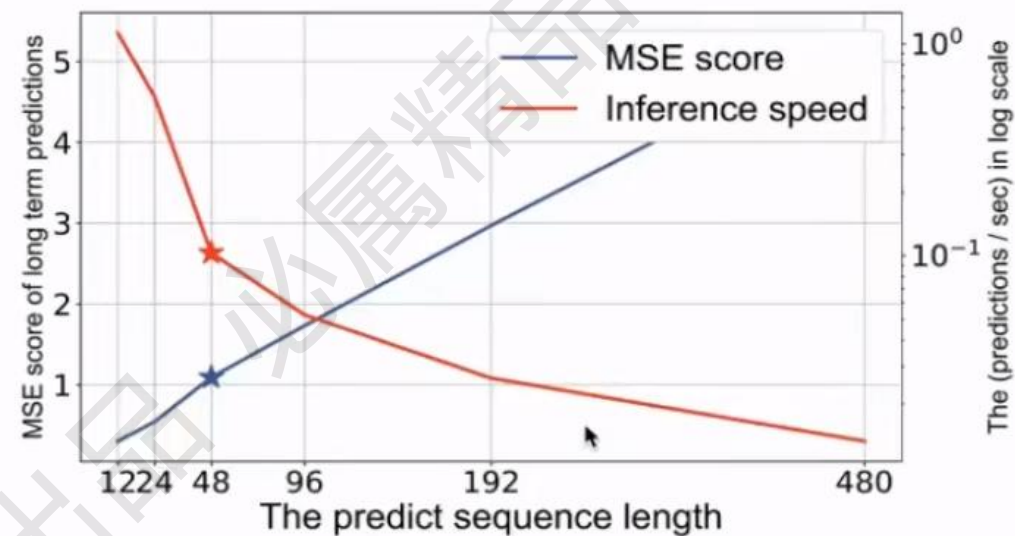
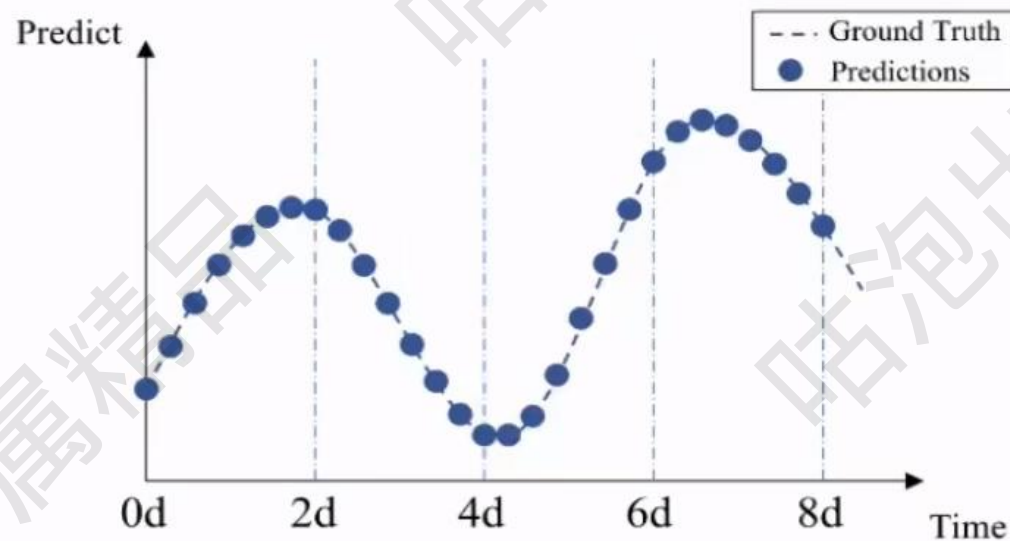
✎ 但是一旦涉及到长序列，他俩可能就都GG了

✎ Informer中将主要致力于长序列问题的解决

Informer

✓ 你肯定想到了LSTM

✎ 在长序列预测中，如果序列越长，那速度肯定越慢，效果也越差

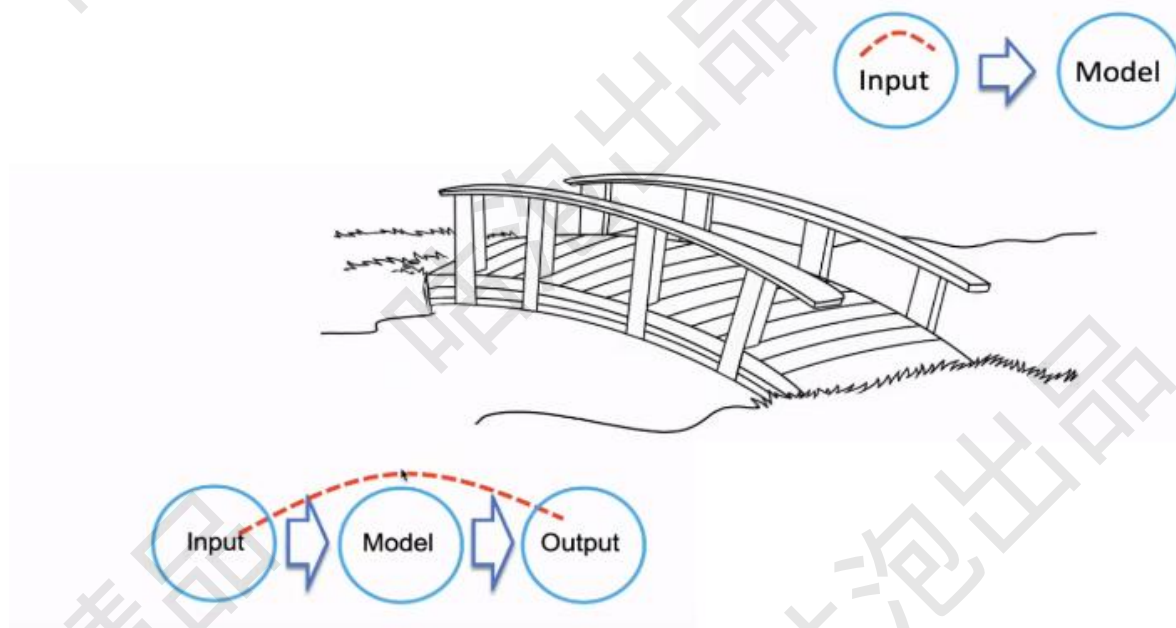


Informer

✓ 算法的核心思想

✎ 看名字估计大家也能才出来了，肯定是套transformer架构

✎ 建立好长输入（input）和长输出（output）之间的关系



Informer

✓ 传统transformer

📎 回顾一下经典QKV计算方法

Attention at time step 4



Informer

✓ Transformer架构的优势与问题

- ✎ 1.万能模型，直接套用，代码实现简单，现成例子一大片
- ✎ 2.并行的，比LSTM快，全局信息丰富，注意力机制效果好
- ✎ 3.长序列中attention需要每一个点跟其他点计算（如果序列太长，效率很低）
- ✎ 4.Decoder输出挺墨迹的，要基于上一个预测结果来推断当前的预测结果

Informer

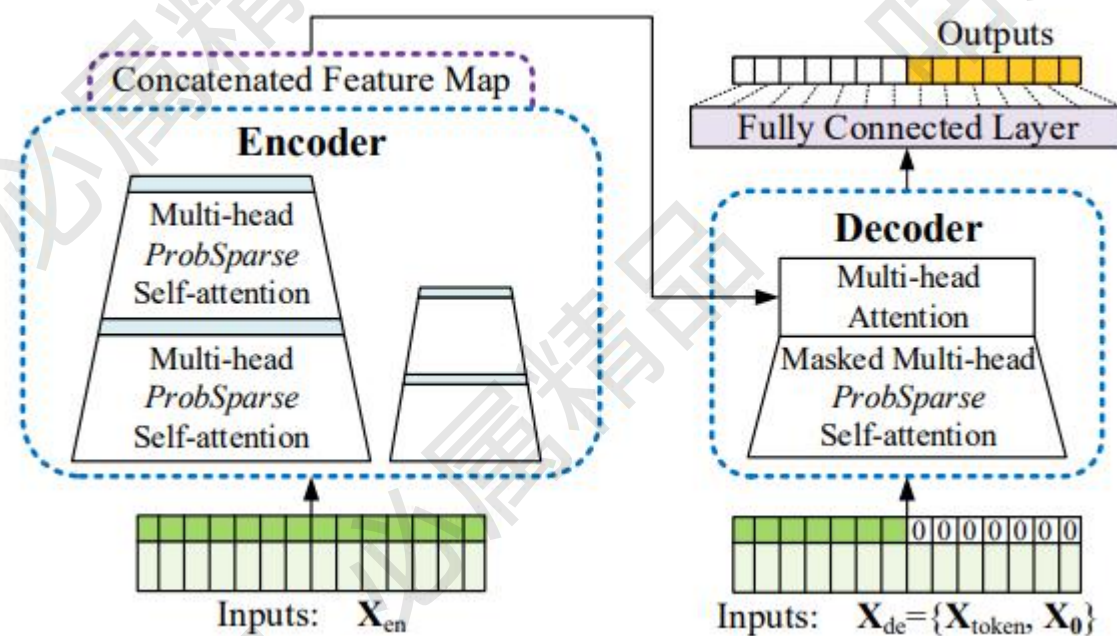
✓ 要解决的三大问题

✎ 1.Attention要算的更快

✎ 2.Decoder要一次性输出所有预测

✎ 3.堆叠encoder也得要更快

✎ 论文的三大核心模块

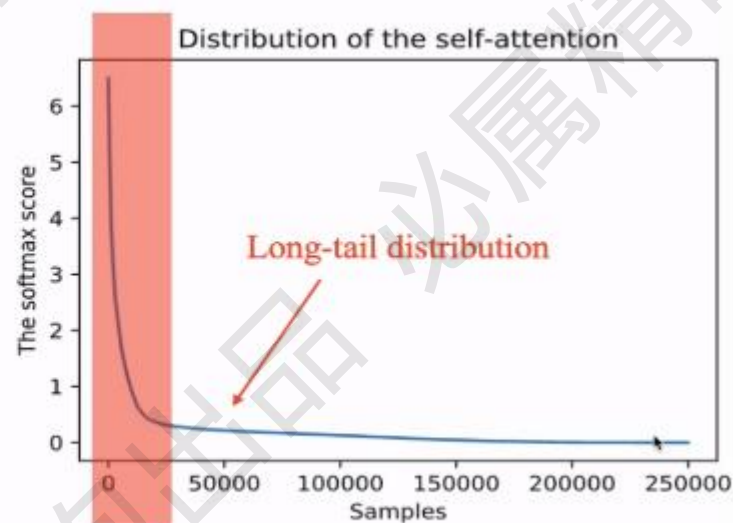
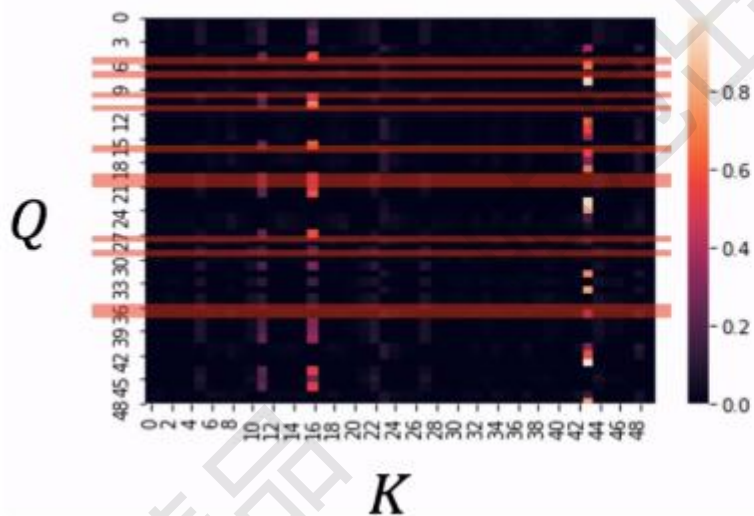


Informer

✓ Attention计算

✎ 在长序列中，每一个位置的attention都很重要吗？

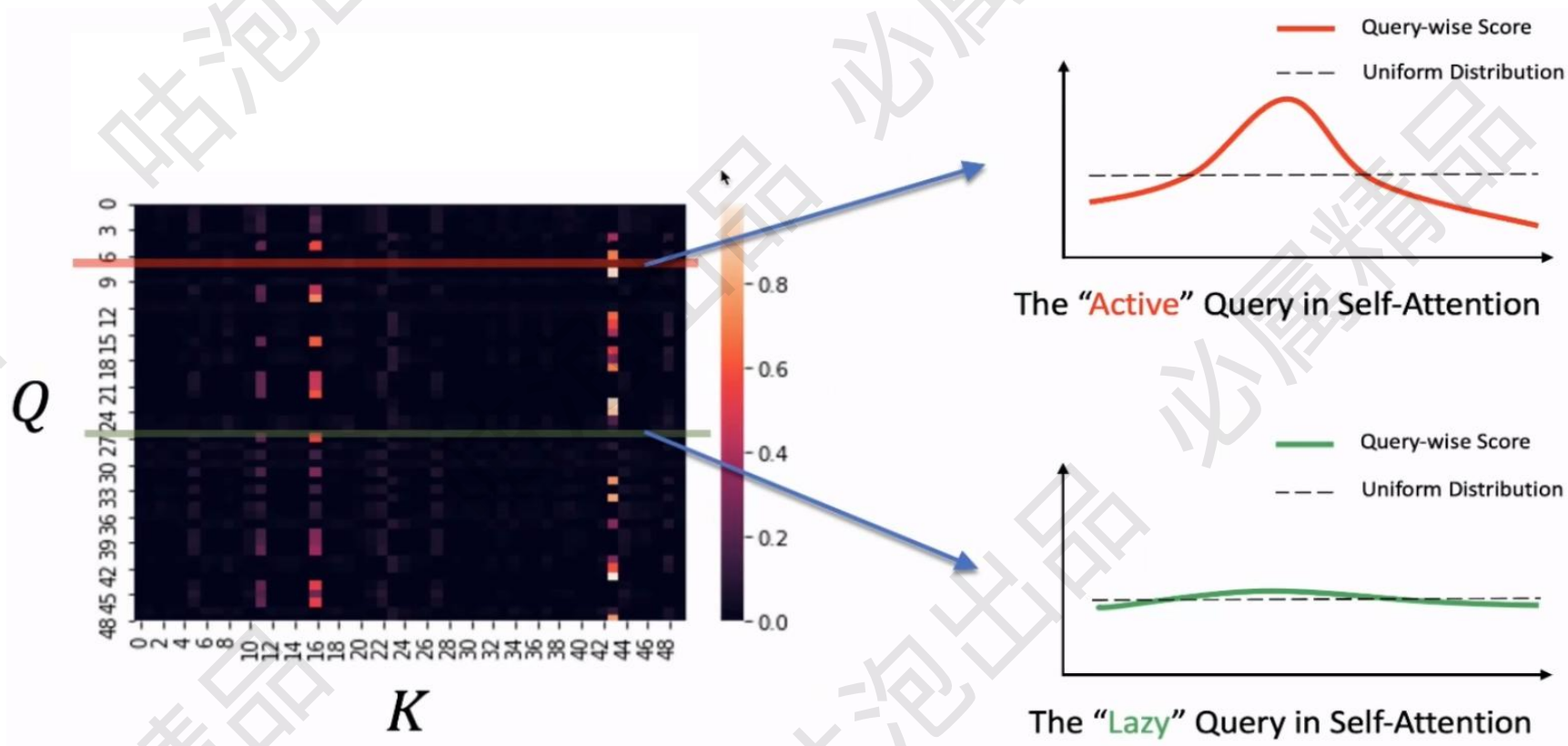
✎ 对于每一个Q来说，只有一小部分的K是其它有较强关系



Informer

✓ 长序列中要不要进行采样呢?

📎 群众里有坏人 (有偷懒不干活的Q)



Informer

✓ 如何定义每一个Q是不是偷懒的

✎ 偷懒的Q感觉就像是均匀分布，没啥特点，你有我有全都有

✎ Active的Q明显在某些位置比较活跃，权重差异较大

✎ 对于每一个Q，计算其与均匀分布的差异，差异越大则表示其越活越

$$M(\mathbf{q}_i, \mathbf{K}) = \ln \sum_{j=1}^{L_K} e^{\frac{\mathbf{q}_i \mathbf{k}_j^\top}{\sqrt{d}}} - \frac{1}{L_K} \sum_{j=1}^{L_K} \frac{\mathbf{q}_i \mathbf{k}_j^\top}{\sqrt{d}}$$

Informer

✓ ProbAttention计算方法

✎ 输入序列长度为96，首先在K中进行采样，随机选25个K

✎ 现在要选出来的是一些重要的Q，正常情况需每一个Q跟96个K计算

✎ 重要的Q不用非得计算那么多，跟部分K计算的结果也可以当作其分布

✎ 例如源码输出结果：32, 8, 96, 25表示8头，96个Q分别跟25个K计算的内积

Informer

✓ ProbAttention计算方法

✎ 现在每一个Q有25个得分（分别跟25个K计算后得到的）

$$\overline{M}(\mathbf{q}_i, \mathbf{K}) = \max_j \left\{ \frac{\mathbf{q}_i \mathbf{k}_j^\top}{\sqrt{d}} \right\} - \frac{1}{L_K} \sum_{j=1}^{L_K} \frac{\mathbf{q}_i \mathbf{k}_j^\top}{\sqrt{d}}$$

✎ 论文中做法比较绝，为了进一步加速，直接选最大值与均匀分布算差异

✎ 在96个Q中，选出来差异最大的25个（根据序列长度来定的一个参数值）

Informer

✓ ProbAttention计算方法

✎ 得到的QK内积为：32, 8, 25, 96，就是只选了25个Q

✎ 那么其它位置的Q该咋办呢？没有计算其attention目前

✎ 直接用V（96个，表示每一个位置的特征）的均值来替代

✎ 也就是选出来的25个会更新，其他剩余的都是均值向量

Informer

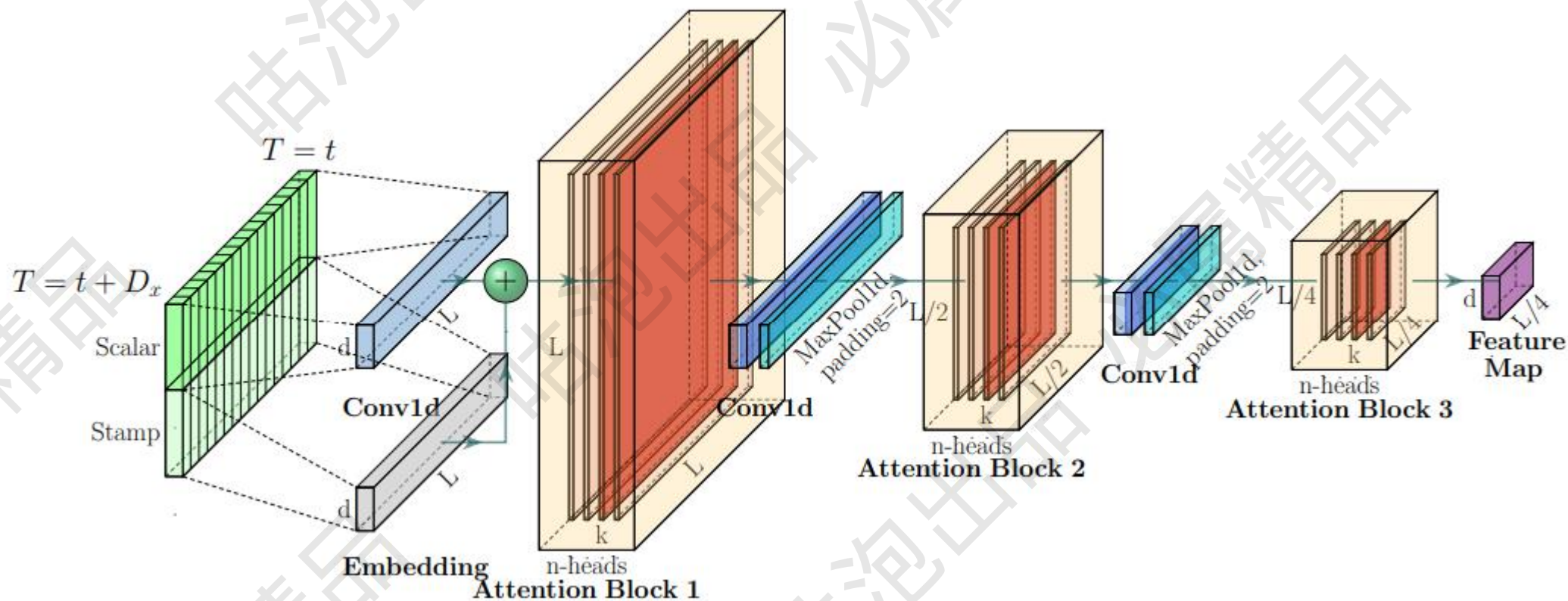
✓ Self-attention Distilling计算方法

- ✎ 做完一次attention之后还要继续堆叠，只不过与传统transformer不同
- ✎ 会先通过1D的maxpool操作来进行下采样，下次输入序列就为48了
- ✎ 此时Q和K的采样由于序列长度变小，也会随之变小，例如由25- \rightarrow 20
- ✎ 重复堆叠多次就是Informer的Encoder架构了

Informer

✓ Self-attention Distilling计算方法

✎ 不仅是下采样，还把stamp特征也融合进来了（看来时间特征也很重要）

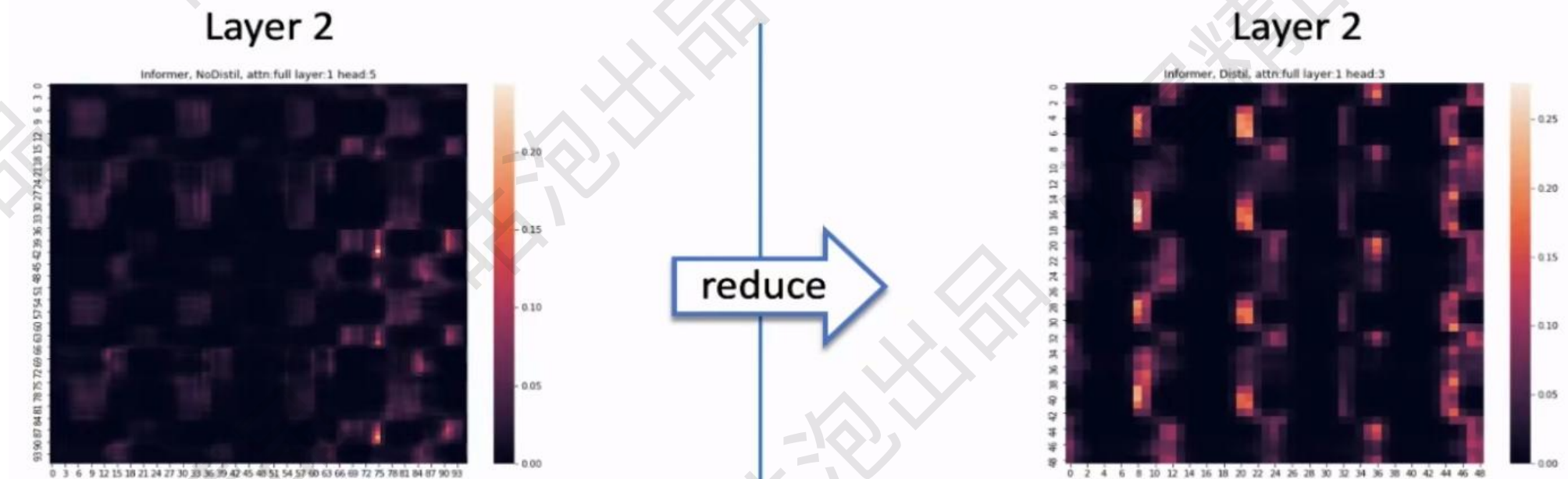


Informer

✓ Encoder改进后的效果

✎ 一方面就是速度快效率高了，论文中计算复杂度由 $L^2 \rightarrow L \log L$

✎ 下采样之后，特征更明显，且跟之前的模式基本一致

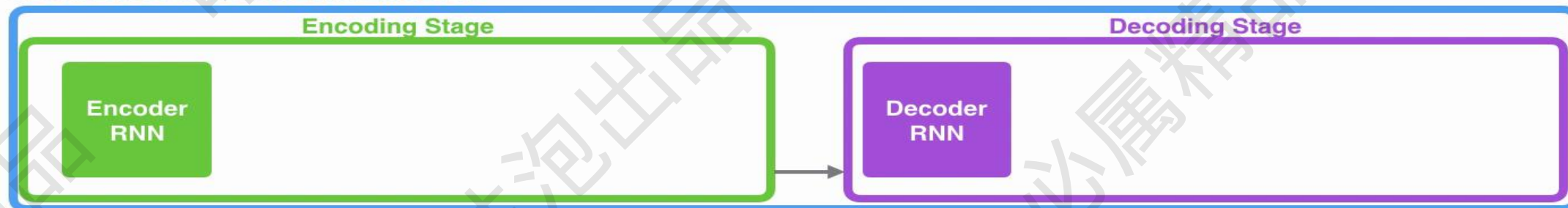


Informer

✓ 传统Decoder输出

✎ 先输出第一个，在基于第一个输出第二个，以此类推

Neural Machine Translation SEQUENCE TO SEQUENCE MODEL



Je

suis

étudiant

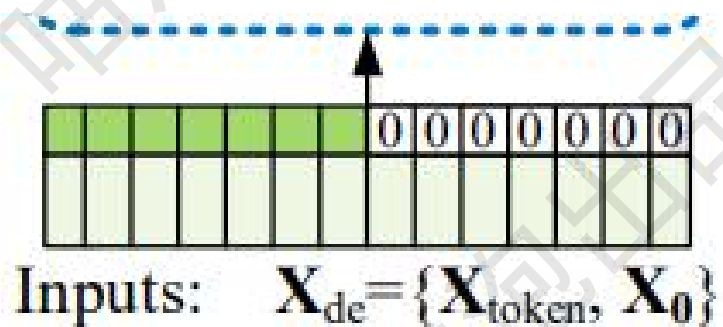
Informer

✓ Start标志位

✎ 要让Decoder输出预测结果，你得先告诉它从哪开始输出

✎ 先给一个引导，比如要输出20-30号的预测结果，Decoder中需先给出

✎ 前面一个序列的结果，例如10-20号的标签值（下图0是待预测结果）



Informer

✓ Decoder输入

✎ 源码中decoder输入长度为72，其中前48是真实值，后24是预测值

✎ 第一步还是做自身的ProbAttention，注意这回需要加上mask

✎ Mask的意思就是前面的不能看到后面的（不能透题）

✎ 自身计算完Attention，再算与encoder的Attention即可

Informer

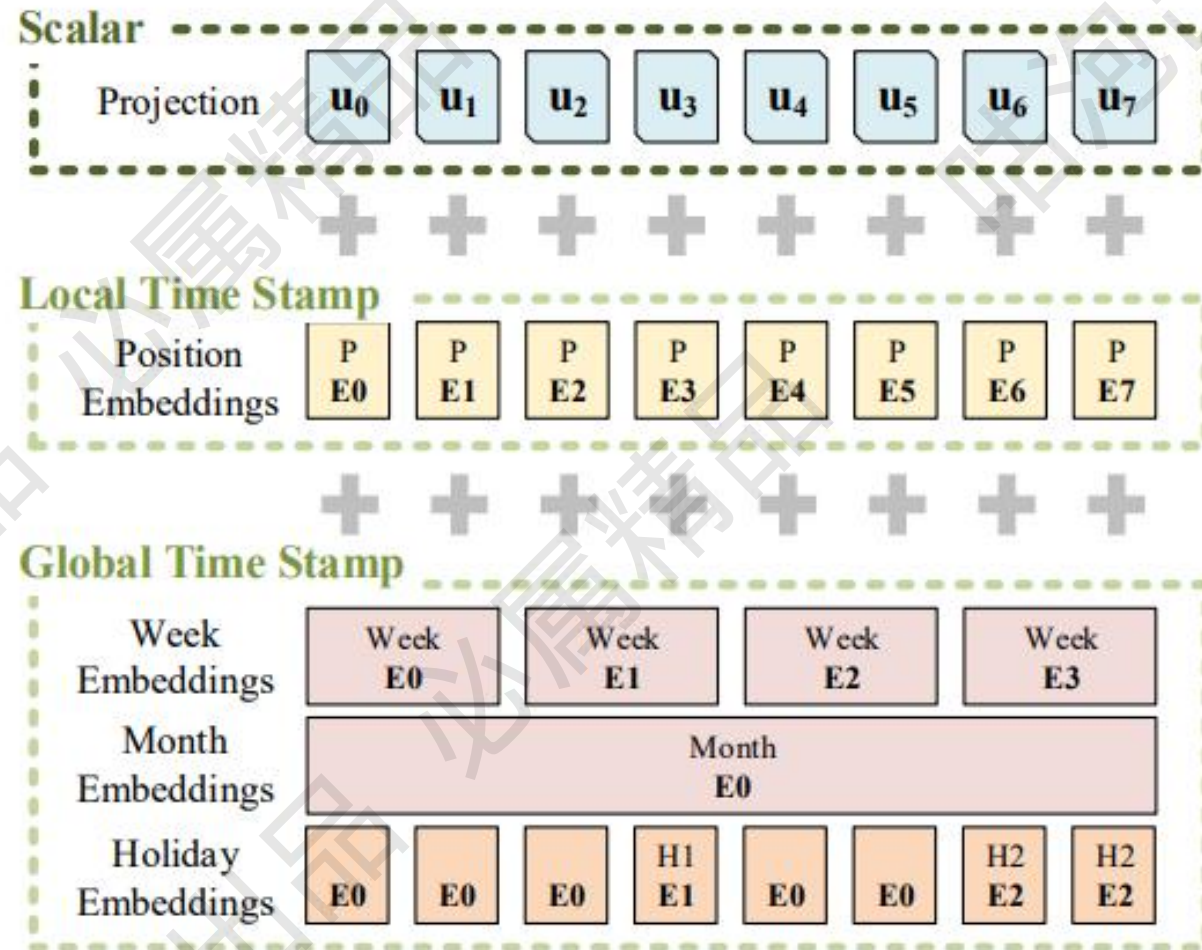
✓ 位置编码信息

✎ 位置信息比较丰富这回

✎ 不仅有绝对位置编码

✎ 还包括了跟时间相关的各种编码

✎ Encoder与Decoder都加入了



Informer

✓ 整体网络架构

✎ 主要改进就是编码和解码器的优化，速度更快，解决长序列问题

