

Lab 1: 流水线 RISC-V CPU 设计

陈祎伟

3230102357

2025年2月24日

1 设计思路

1.1 cmp_32.v文件

cmp_32模块用于比较两个32位数的大小关系。

实现中，先确定比较关系的类别type(0/1)，并得到各个类别下的比较结果res(0/1)，type & res即为最终的比较结果。

1.2 CtrlUnit.v文件

CtrlUnit模块用于在ID阶段生成各个控制信号。

首先将inst_ID译码得到opcode，funct3以及funct7，进而确定指令类型。再由指令类型确定各控制信号，部分信号如下：

- Branch信号：Branch信号用于指示是否需要跳转，即符合条件的branch指令以及jal与jalr指令。

```
1 assign Branch = (B_valid & cmp_res) | JAL | JALR;
```

- cmp_ctrl信号：根据指令类型确定比较控制信号，传输给cmp_32模块。
- ALUSrc信号：根据指令类型确定ALU的输入数据来源，传输给ALU模块。

1 ALUSrc_A信号：指示ALU操作数A的来源，为rs1或者PC。

```
1 assign ALUSrc_A = JAL | JALR | AUIPC;
```

2 ALUSrc_B信号：指示ALU操作数B的来源，为rs2或者立即数。

```
1 assign ALUSrc_B = I_valid | L_valid | S_valid | AUIPC |  
LUI | JAL | JALR;
```

- rs_use信号：指示rs1和rs2是否被使用，即ALUSrc信号取反：

```
1 assign rs1use = ~ALUSrc_A;  
2 assign rs2use = ~ALUSrc_B;
```

- hazard_optype信号：指示当前指令的类型，用于冒险检测。

其中识别了四种类型：Branch、S_valid、L_valid、其他，分别对应11、10、01、00。

```
1 assign hazard_optype = Branch ? 2'b11 :  
2 S_valid ? 2'b10 :  
3 L_valid ? 2'b01 :  
4 2'b00;
```

1.3 HazardDetectionUnit.v文件

HazardDetectionUnit模块主要接收了ID、EX、MEM阶段的寄存器使用情况以及CtrlUnit模块产生的hazard_optype信号，从而产生各forwarding控制信号以及流水线寄存器的控制信号，具体实现如下：

1. 首先定义寄存器hazard_optype_EXE、hazard_optype_MEM，传递存储接收的hazard_optype_ID信号：

```
1 reg [1:0] hazard_optype_EXE, hazard_optype_MEM;  
2 initial begin  
3 hazard_optype_EXE = 2'b00;  
4 hazard_optype_MEM = 2'b00;
```

```

5     end
6     always @(posedge clk) begin
7         hazard_optype_EXE <= hazard_optype_ID;
8         hazard_optype_MEM <= hazard_optype_EXE;
9     end

```

2. 利用hazard_optype选择各条forwarding路径:

其中，一般的forwarding路径分为3条，分别对应EX->ID、EX_MEM->ID、MEM->ID;

而为了处理load-store类型的hazard，另外添加了一条forwarding路径，即MEM->EXE来避免stall，具体实现如下：

```

1     assign forward_ctrl_A = rs1use_ID ? rd_EXE == rs1_ID \
2         && rd_EXE != 5'b0 ? 2'b01 :
3         rd_MEM == rs1_ID && rd_MEM != 5'b0 ? \
4         hazard_optype_MEM == 2'b01 ? 2'b11 :
5         2'b10 : 2'b00 : 2'b00;
6     assign forward_ctrl_B = rs2use_ID ? rd_EXE == rs2_ID \
7         && rd_EXE != 5'b0 ? 2'b01 :
8         rd_MEM == rs2_ID && rd_MEM != 5'b0 ? \
9         hazard_optype_MEM == 2'b01 ? 2'b11 :
10        2'b10 : 2'b00 : 2'b00;
11
12    assign forward_ctrl_ls = hazard_optype_EXE == 2'b10 && \
13        hazard_optype_MEM == 2'b01 && rd_MEM == rs2_EXE && \
14        rd_MEM != 5'b0 ? 1'b1 : 1'b0;

```

3. 判断是否需要stall、类型以及处理:

先定义load_use_hazard信号以及control_hazard信号:

```

1     wire load_use_hazard = hazard_optype_EXE == 2'b01 && (rd_EXE
2         == rs1_ID || rd_EXE == rs2_ID) && rd_EXE != 5'b0 &&
3         hazard_optype_ID != 2'b10 ? 1'b1 : 1'b0;
4     wire branch_hazard = hazard_optype_ID == 2'b11 ? 1'b1 : 1'b0;

```

对于两种不同的stall类型，分别对流水线寄存器进行控制:

```

1    assign PC_EN_IF = load_use_hazard ? 1'b0 : 1'b1;
2    assign reg_FD_stall = load_use_hazard ? 1'b1 : 1'b0;
3    assign reg_FD_flush = branch_hazard ? 1'b1 : 1'b0;
4    assign reg_DE_flush = load_use_hazard ? 1'b1 : 1'b0;
5
6    assign reg_EM_flush = 1'b0;
7    assign reg_FD_EN = 1'b1;
8    assign reg_DE_EN = 1'b1;
9    assign reg_EM_EN = 1'b1;
10   assign reg_MW_EN = 1'b1;

```

1.4 RV32core.v文件

在RV32core模块中，按序传输上述各阶段的信号，实现流水线的控制。部分实现如下：

```

1    ...
2    MUX2T1_32 mux_IF(.IO(PC_4_IF),.I1(jump_PC_ID),.s(Branch_ctrl),.o(
3        next_PC_IF)); // choose next PC according to the control signal
4    ...
5    MUX4T1_32 mux_forward_A(.IO(rs1_data_reg),.I1(ALUout_EXE),.I2(
6        Dataout_MEM),.I3(Datain_MEM),
7        .s(forward_ctrl_A),.o(rs1_data_ID));
8    MUX4T1_32 mux_forward_B(.IO(rs2_data_reg),.I1(ALUout_EXE),.I2(
9        Dataout_MEM),.I3(Datain_MEM),
10       .s(forward_ctrl_B),.o(rs2_data_ID)); // select the ALU's
11       operand according to the forward_ctrl signal, realize
12       forwarding
13
14    MUX2T1_32 mux_forward_EXE(.IO(rs2_data_EXE),.I1(Datain_MEM),.s(
15        forward_ctrl_ls),.o(Dataout_EXE)); // forward_ctrl_ls signal
16    controls load-store forwarding

```

2 思考题

- 2.1 添加了 Forwarding 机制后，是否观察到了 stall 延迟减少的情况？请在测试程序中给出 Forwarding 机制起到实际作用的位置，并给出仿真图加以证明。（只需要贴出一次 Forwarding 机制起效的仿真图片即可）

添加了forwarding机制之后，各条forwarding路径均带来了一定的stall延迟减少。

例如load-store的forwarding路径，相对于一般的load-use hazard处理方式(stall一周期 + forwarding)，每次可以减少一个周期的stall；而相对于没有任何forwarding优化的情况，可以减少2个周期的stall。

测试程序中PC=F8处出现了load-store类型：

```
...  
lw    x8, 24(x0) # PC = 0xF8, x8 = 0xFF000F0F  
sw    x8, 28(x0) # PC = 0xFC  
lw    x1, 28(x0) # PC = 0x100, x1 = 0xFF000F0F  
...
```

图1中可见，当lw x8, 24(x0)执行到MEM阶段，sw x8, 28(x0)执行到EX阶段时，forward_ctrl_ls信号拉高，load-store的forwarding路径启动。

下一个周期，x8寄存器被正常写入数据，且第3条指令lw x1, 28(x0)紧接着正常执行，并未出现stall；最终x1寄存器被正常写入数据0xFF000F0F。

由此，load-store的forwarding路径成功减少了stall 延迟。

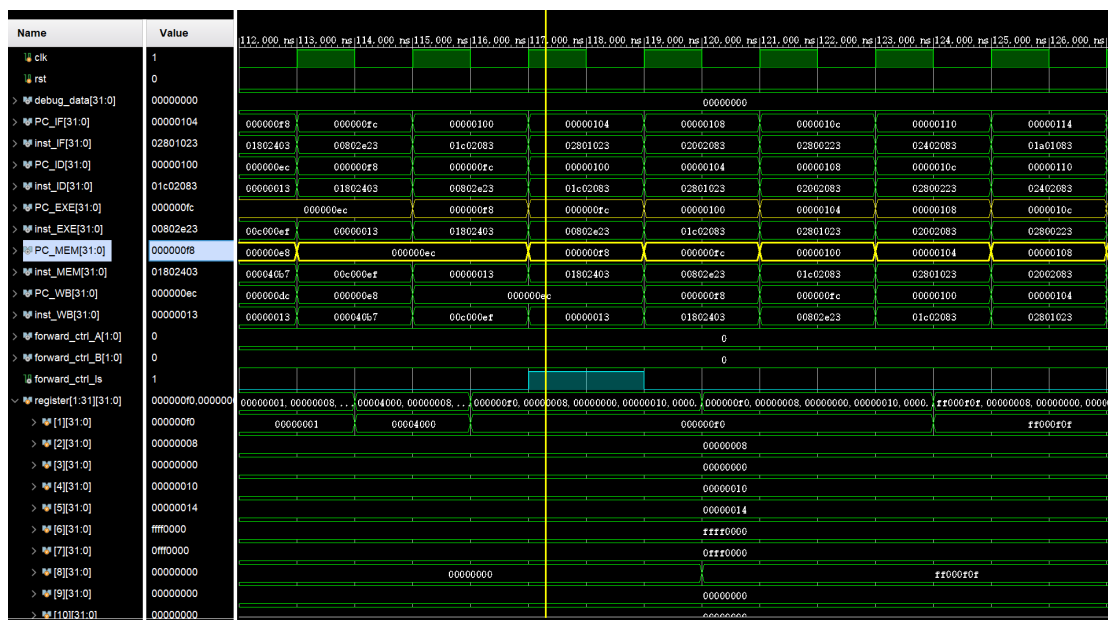


图 1: Load-Store Forwarding Example

2.2 在我们的框架中，比较器 cmp_32 处于 ID 段。请说明比较器在 ID 对比比较器在 EX 的优劣。（提示：可以从时延的角度考虑）

- 优势：比较器位于ID阶段，可以缩短分支跳转指令的时延。如果比较器位于EX阶段，则branch指令的跳转判断被滞后。

当不发生跳转时，比较器位于ID阶段的设计不需要额外的stall，而位于EX阶段需要一个周期的stall；

当发生跳转时，比较器位于ID阶段的设计需要一个周期的stall，而位于EX阶段需要两个周期的stall；

可见比较器位于ID阶段缩短了分支跳转指令的时延。

- 劣势：比较器位于ID阶段，可能打破流水线各个阶段的相对平衡，增大ID阶段的负担，增加时延。
- 总体而言，对于分支跳转指令较多的情境下，比较器位于ID阶段的设

计会显现出更大的优势；而当分支跳转指令较少的情况下，二者性能还需比较。