## 研究生算法课课堂笔记

上课日期: 2016年12月19日

第(1)节课

组长学号及姓名: 1601214428 张茜

组员学号及姓名: 1601214445 朱碧莹

1601214425 班义琨

\_\_\_\_\_

# 内容概要

本节课主要讲述了最小生成树的相关算法(Prim, Kruskal),以及算法设计上的关于贪心 法的课后习题。内容如下:

- 1) 最小生成树的相关知识及 Prim 算法
- 2) Kruskal 算法
- 3) 贪心法课后习题 14

# 详细内容

## 1. 最小生成树的相关知识及 Prim 算法

1) 环 (cycle)

环是指一条除了路径起点和终点之外,没有其他重复节点的路径。

Example 1:

如图 1.1 所示, 1-2, 2-3, 3-4, 4-5, 5-6, 6-1 就是一个环。

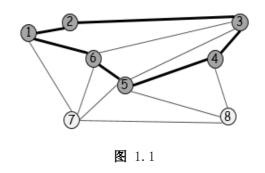
2) 割(cut)和割集(cutset)

割是指把一个图划分为两个非空子集 S 和 V-S, S 的割集是指只有一个顶点在 S 中的所有边的集合。

#### Example 2:

图 1.2 中的割 Cut S = { 4, 5, 8 }

S 的割集 Cutset D = { 5-6, 5-7, 3-4, 3-5, 7-8 }



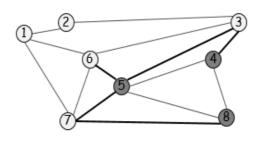


图 1.2

推论:环与割集相交的集中一定有偶数条边。

#### 3) 生成树(Spanning Tree)

如果无向图 G 的一个子图是一棵包含 G 的所有顶点的树,则该子图称为 G 的生成树。生成树是连通图的包含图中的所有顶点的极小连通子图。图的生成树不唯一。从不同的顶点出发进行遍历,可以得到不同的生成树。所有生成树中所有边的权重之和最小的为最小生成树。

#### 4) Blue rule (cut property)

如图 1.3, 如果图中所有的边的权重都不同, 那么:

假设S是一个割,e是S的割集中权重最小的边,那么e一定在最小生成树中。

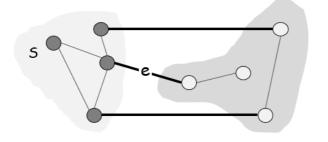


图 1.3

证明:

如图 1.4,假设 e 不属于最小生成树  $T^*$ ,那么加上 e 就形成了一个环,那么 e 一定就在 S 的割集中,同样的,也一定有另一条边 f,也在 S 的割集中。因此, $T'=T^*\cup\{e\}$  -  $\{f\}$ 也一定是一棵生成树。

根据假设,e 是权重最小的边,因此一定有 Ce < Cf,所以,一定有 cost(T') < cost(T\*)。显然和我们的假设是矛盾的,因此 e 一定在最小生成树中。

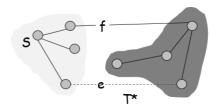


图 1.4

## 5) Red rule (cycle property)

如图 1.5 所示,如果图中所有的边的权重都不同,那么:

假设 C 是图 G 中的一个环,f 是环中权重最大的边,那么,最小生成树中一定不包含边 f。

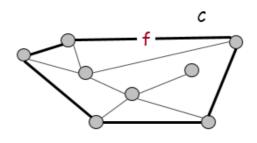
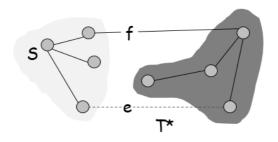


图 1.5

证明:

同理,如图 1.6,我们假设最小生成树 T\*中是包含 f 的,环中另一条边 e 被删除了。但是,如果加入 e 删除 f,会生成一棵新的树  $T'=T* \cup \{e\}$  -  $\{f\}$ ,也是一棵生成树。因为 f 是权重最大的边,因此 Ce<Cf,则有 cost(T')< cost(T\*),与假设矛盾。因此最小生成树中必然不包含 f。



#### 6) Prim 算法

Prim 算法是 blue rule 的应用,和 Dijkstra 算法类似,区别在于 Dijkstra 算法求的是从某一个点出发到各个顶点距离的最小值,需要指定开始顶点,而 Prim 算法可以从任意顶点开始。Prim 算法的时间复杂度是 O(m log n)

算法流程图如图 1.7 所示:

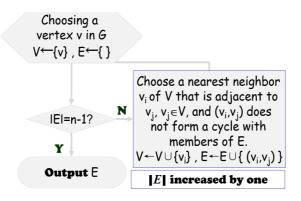


图 1.7

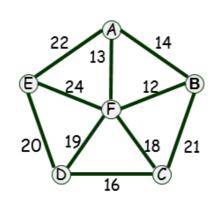


图 1.8

为了更好的理解 prim 算法,这里给出一个具体的例子(图 1.8)来对 prim 算法的流程进行展示:

假设有一个图 G,图中有 A, B, C, D, E, F 六个顶点,各个顶点之间的边及权重如图 所示,选择 A 点作为起点,用 prim 算法来生成一棵最小生成树的步骤如下表 1.1 所示

S	Α	В	С	D	Е	F
{}	0/N	∞/N	∞/N	∞/N	∞/N	∞/N
Α		14/A	∞/N	∞/ <b>N</b>	22/A	13/A
A,F		12/F	18/F	19/F	22/A	
A,F,B			18/F	19/F	22/A	
A,F,B,C				16/C	22/A	
A,F,B,C,D					20/D	
A,F,B,C,D,E						

表 1.1

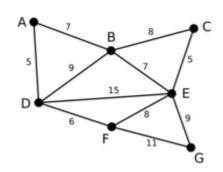
# 2. Kruskal 算法

## 1) 算法流程:

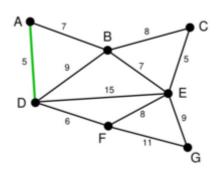
- 1. 将图各边按照权值进行排序
- 2. 将图遍历一次,找出权值最小的边,(条件:此次找出的边不能和已加入最小生成 树集合的边构成环),若符合条件,则加入最小生成树的集合中。不符合条件则继续遍历 图,寻找下一个最小权值的边。
- 3. 递归重复步骤 1,直到找出 n-1 条边为止(设图有 n 个结点,则最小生成树的边数应为 n-1 条),算法结束。得到的就是此图的最小生成树。

#### 图例描述:

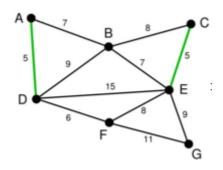
1. 首先第一步,我们有一张图 Graph,有若干点和边



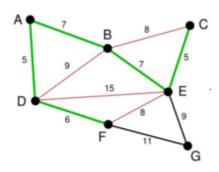
2. 将所有的边按长度排序,用排序的结果作为我们选择边的依据。这里再次体现了 贪心算法的思想。排序完成后,我们率先选择了边 AD。这样我们的图就变成了下图



3. 在剩下的边中寻找,我们找到了 CE,边的权重也为 5

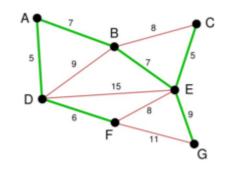


4. 依次类推我们找到了 6,7,7, 即 DF, AB, BE



5. 下面继续选择, BC 或者 EF 尽管现在长度为 8 的边是最小的未选择的边。但是现在他们已经连通了(对于 BC 可以通过 CE,EB 来连接,类似的 EF 可以通过 EB,BA,AD,DF 来接连)。所以不需要选择他们。类似的 BD 也已经连通了(这里上图的连通线用红色表示了)。

最后就剩下 EG 和 FG 了。当然我们选择了 EG。最后成功的图如下所示:



## 2) 定理 Kruskal 算法产生 G 的一颗最小生成树

证明:考虑任意一条由 Kruskal 算法加入的边 e=(v,w),就在 e 加入之前的那一刻从 v 有路径通向某些结点,令 S 是所有这种结点的集合。显然  $v \in S$ ,但是  $w \notin S$ ,因为加入 e 以后不会构成圈。此外,还没有遇到从 S 到 V-S 的边,因为如果任何这样的边可以被加入并且没构成圈,那么它只能是 Kruskal 算法加入的边。于是 e 是一个端点在 S 中而另一个端点在 V-S 中的最便宜的边,根据割性质,它属于每一颗最小生成树。证 毕。

#### 3) 算法实现:

考虑:

- 1. 将图各边按照权值进行排序
- 2. 在排序操作之后,加入边的时候,我们使用 Union-Find 数据结构来维护(V,T)的连通分支。在每条边 e=(u,v)被考虑时,我们计算 Find(u)和 Find(v)并且检查它们是否相等以确定 u 与 v 是否属于不同的连通分支。如果算法决定把边 e 包含在树 T 中,我们使用 Union(Find(u),Find(v))来合并这两个分量。

## KRUSKAL (V, E, c)

```
SORT m edges by weight so that c(e_1) \leq c(e_2) \leq ... \leq c(e_m) S \leftarrow \phi FOREACH v \in V: MAKESET(v).

FOR i = 1 TO m (u, v) \leftarrow e_i are u and v in same component? S \leftarrow S \cup \{e_i\} UNION(u, v). \longleftarrow make u and v in same component RETURN S
```

#### 4) 算法分析:

在算法的整个进程中,我们做了总计至多 2m 次 Find 操作和 n-1 次 Union 操作,而排序的时间复杂度为 O(m log m)

#### 5) Reverse-delete 算法

简单描述:

该算法基于 Red-Rule, 基本思想是

- 1. 将图各边按照权值进行排序
- 2. 在图中找环, 并删除环中权值最大的边
- 3. 重复步骤 2, 直至图中无环。

分析:

该算法的复杂度很高,实际中很少用,只有在特殊情况下才会用该算法。

## 3. 贪心法课后习题 14

#### 1) 问题描述

有一个安全部门,存在 n 个进程 M  $< m_1, m_2, m_3 \dots m_n >$ ,每个进程  $m_i$  有起始时间 start 和终止时间 finish。安全部门有一个检测程序 status-check,每启动一次可以检查到该时间点正在运行的进程,现在有 n 个进程  $m_i$ ,问最少启动多少次 status-check 可以把所有的 n 个进程都检查一遍。

#### 2) 题目分析

首先最显然的办法就是每个进程都运行一次检测程序,可以把每个进程都检查一次,那么要启动 n 次。但是假如说有两个进程  $m_1, m_2$  的运行时间有交集,那么只需运行一次 status-check 就可以把这两个进程  $m_1$ .  $m_2$  检查。如图 3.1 所示:

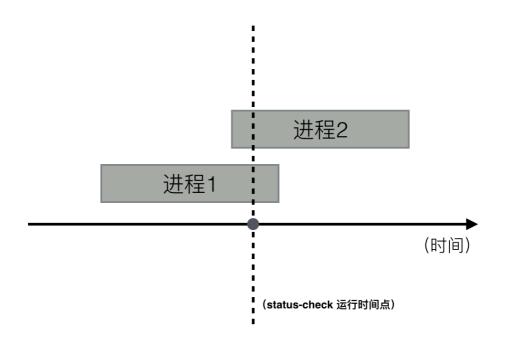


图 3.1 status-check 运行时间点

#### 3) 解题方案

这道题的本质是点对区间(每个进程  $m_i$  的 start 到 finish)的覆盖,假设有 n 个区间,要用最少的检测时间点对 n 个区间进行覆盖,即每个区间  $m_i$  至少含有一个检测时间点。那么本题的问题是:最少可以用多少个 status-check 运行时间点,能把 n 个进程区间都全部覆盖。

**Observation** .在 N 个区间中,有 k 个两两都不冲突的区间,那么在选择检查点时,至少要有 k 个检查点。

证明:因为每个区间至少要有 1 个检查点,那么 k 个不相交的区间至少要有 k 个检查点才能满足对这 k 个区间的覆盖。

所以得出,在 n 个进程中,找到 k 个互不相交的区间, k 就是所需检查点的数目。

**Question 1**: 在 n 个区间里, 选取 K 个互不相交的区间, 应该如何选?

Answer 1: 其方法就是之前讲过的活动选择问题(interval scheduling)。首先按照 贪心法则,以结束时间排序,按照结束时间从早到晚放入集合 S,且保证每次放入时,不与 S 中最晚结束的区间冲突。最终集合 S 中的区间就为 k 个互不相交的区间。如图 3.2 所示(详见笔记 11 月 24 日第二节)。

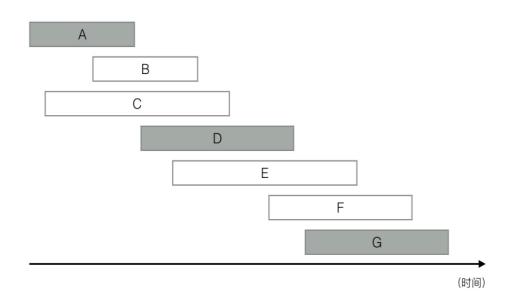


图 3.2 区间选择

#### 算法描述如下:

#### EARLIEST-FINISH-TIME-FIRST (n, $s_1$ , $s_2$ , ..., $s_n$ , $f_1$ , $f_2$ , ..., $f_n$ )

**SORT** jobs by finish time so that  $f_1 \le f_2 \le ... \le f_n$ 

 $A \leftarrow \emptyset$  (set of jobs selected)

**FOR** j = 1 TO n

IF job j is compatible with A

 $A \leftarrow A \cup \{j\}$ 

#### **RETURN** A

Question 2: 当求出了 k 个不相交的区间,为保证覆盖 n 个区间,那么应该如何选择时间点呢?

**Answer 2**: 互不相交的 k 个区间为集合 S  $< s_1, s_2, s_3 ... s_k >$  , 存在与 S 中区间  $s_i$  冲突的区间为集合  $T < t_1, t_2, t_3 ... t_{n-k} >$  。 在选择互不相交区间的过程中,按照贪心法则,以结束时间依次把  $m_i$  尝试放入 S 中,若区间  $m_i$  与 S 中最后一个放进去的区间  $s_i$  不存在冲突,放入

集合 S, 若存在冲突,则所以放入集合 T。所以 T 中的区间  $t_i$  一定与其前一个放进 S 中的区间  $s_i$  冲突,即一定与  $s_i$  的结束时间点冲突。如图 3.3 所示。

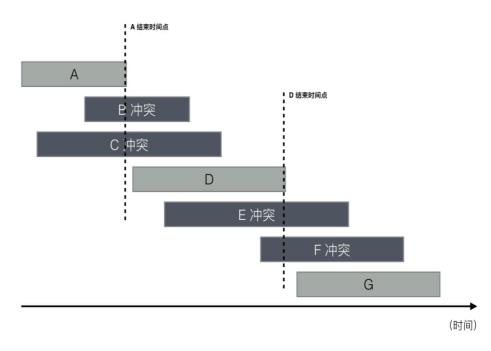


图 3.3 冲突时间点

所以以不相交区间集 S 中的  $s_i$  的结束时间点为检测点,一定可以覆盖 S 和 T 中所有区间,即覆盖所有进程。

同样也可以把区间选择问题转化为最大独立集问题。

把每个进程设为一个顶点 v,若任意两个进程运行的时间区间存在冲突,则该两个顶点间存在一条边 e。据此可以做出一个区间图(Interval Graph)G。对于图 G=(V,E),V 是顶点集合,E 是边的集合。G 中的最大独立集就是两两互不冲突的区间集 S。如图 3.4 所示

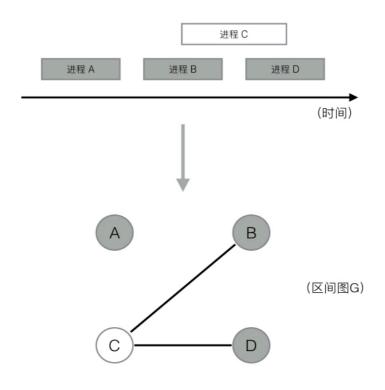


图 3.4 转化为最大独立集

## 4) 综上所述

此题的关键在于按照贪心法则,以区间的结束时间排序,选出 k 个两两互不相交的区间集 S,并以 S 中每个区间结束时间点为检查点,便可以达到对所有区间的覆盖。