

拉格朗日对偶性

拉格朗日对偶性

- 原始问题
- 对偶问题
- 原始问题和对偶问题的关系

在约束最优化问题中，可以利用**拉格朗日对偶性** (Lagrange duality) 将原始问题转换为对偶问题，通过求解对偶问题得到原始问题的解

1. 原始问题

- 假设 $f(x), c_i(x), h_j(x)$ 是定义在 \mathbb{R}^n 上的连续可微函数，考虑约束最优化问题：

$$\begin{aligned} \min_{x \in \mathcal{C}} \quad & f(x) \\ \text{s.t.} \quad & c_i(x) \leq 0, \quad i = 1, 2, \dots, k \\ & h_j(x) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, l \end{aligned}$$

称此约束最优化问题为**原始最优化问题**或**原始问题**；

- 广义拉格朗日函数** (generalized Lagrange function)：

$$L(x, \alpha, \beta) = f(x) + \sum_{i=1}^k \alpha_i c_i(x) + \sum_{j=1}^l \beta_j h_j(x) \quad (1)$$

其中 $x = (x^{(1)}, x^{(2)}, \dots, x^{(n)})^T \in \mathbb{R}^n$, α_i, β_j 是拉格朗日乘子, $\alpha_i \geq 0$ ：

- 考虑 x 的函数 (下标 P 表示原始问题)：

$$\theta_P(x) = \max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} L(x, \alpha, \beta) \quad (2)$$

可以证明：

$$\theta_P(x) = \begin{cases} f(x), & x \text{ 满足原始问题约束} \\ +\infty, & \text{其他} \end{cases}$$

- 所有再考虑其极小化问题：

$$\min_x \theta_P(x) = \min_x \max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} L(x, \alpha, \beta) \quad (3)$$

与原始最优化问题等价（有相同的解），问题 $\min_x \max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} L(x, \alpha, \beta)$ 称为**广义拉格朗日函数的极小极大问题**；

- 定义原始问题的最优值：

$$p^* = \min_x \theta_P(x) \quad (4)$$

2. 对偶问题

- 定义 α, β 的函数（下标 D 表示对偶问题）：

$$\theta_D(\alpha, \beta) = \min_x L(x, \alpha, \beta) \quad (5)$$

- 再考虑其极大化：

$$\max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} \theta_D(\alpha, \beta) = \max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} \min_x L(x, \alpha, \beta) \quad (6)$$

问题 $\max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} \min_x L(x, \alpha, \beta)$ 称为**广义拉格朗日函数的极大极小问题**

- 广义拉格朗日函数的极大极小问题可以表示为约束最优化问题：

$$\begin{aligned} \max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} \theta_D(\alpha, \beta) &= \max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} \min_x L(x, \alpha, \beta) \\ \text{s.t. } &\alpha_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, k \end{aligned}$$

称为原始问题的**对偶问题**；

- 定义对偶问题的最优值：

$$d^* = \max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} \theta_D(\alpha, \beta) \quad (7)$$

3. 原始问题和对偶问题的关系

- **定理1**：可证明如果原始问题和对偶问题都有最优值，则

$$d^* = \max_{\alpha, \beta; \alpha_i \geq 0} \theta_D(\alpha, \beta) \leq \min_x \theta_P(x) = p^* \quad (8)$$

- **推论1**: 设 x^* 和 α^*, β^* 分别是原始问题和对偶问题的可行解, 且 $d^* = p^*$, 则 x^* 和 α^*, β^* 分别是原始问题和对偶问题的最优解; (某些条件下原始问题和对偶问题的最优值相等, 可以用解对偶问题替代解原始问题);

- **定理2**: 假设函数 $f(x)$ 和 $c_i(x)$ 是凸函数, $h_j(x)$ 是仿射函数; 且不等式约束 $c_i(x)$ 是严格可行 (存在 x , 有 $c_i(x) < 0, \forall i$), 则存在 x^*, α^*, β^* , 使得 x^* 是原始问题的解, α^*, β^* 是对偶问题的解, 且:

$$d^* = p^* = L(x^*, \alpha^*, \beta^*) \quad (9)$$

- **定理3**: 假设函数 $f(x)$ 和 $c_i(x)$ 是凸函数, $h_j(x)$ 是仿射函数; 且不等式约束 $c_i(x)$ 是严格可行, 则使得 x^* 是原始问题的解, α^*, β^* 是对偶问题的解的充分必要条件是满足下面的Karush-Kuhn-Tucker (KKT) 条件:

$$\begin{aligned} \nabla_x L(x^*, \alpha^*, \beta^*) &= 0 \\ \nabla_{\alpha} L(x^*, \alpha^*, \beta^*) &= 0 \\ \nabla_{\beta} L(x^*, \alpha^*, \beta^*) &= 0 \\ \alpha_i^* c_i(x^*) &= 0, i = 1, 2, \dots, k \\ c_i(x^*) &\leq 0, i = 1, 2, \dots, k \\ \alpha_i^* &\geq 0, i = 1, 2, \dots, k \\ h_j(x^*) &= 0, j = 1, 2, \dots, l \end{aligned}$$

其中 $\alpha_i^* c_i(x^*) = 0, i = 1, 2, \dots, k$ 成为KKT的对偶互补条件, 由此条件可知: 如果 $\alpha_i^* > 0$, 则 $c_i(x^*) = 0$