

발표자: 김영은

INDEX

001 신경망 학습

002 손실 함수

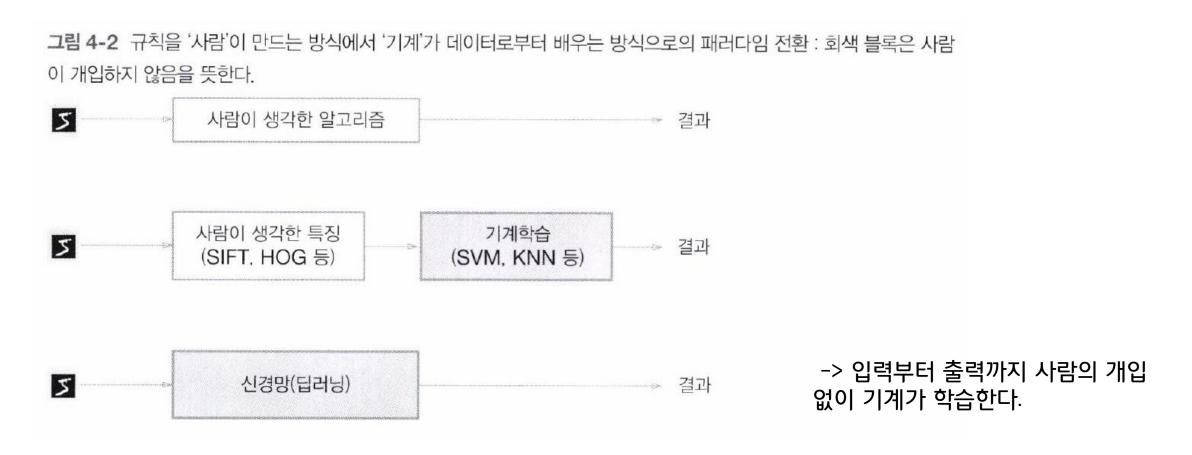
003 수치 미분

004 기울기

005 학습 알고리즘 구현하기

006 정리

: 훈련 데이터로부터 가중치 매개변수의 최적값을 자동으로 획득하는 것 딥러닝 – 종단간 기계학습 / end-to-end로 학습



- Q. 훈련/시험 데이터로 나눠서 학습과 실험을 수행하는 이유?
- A. 범용 능력을 제대로 평가하기 위함!



훈련 데이터에 포함되지 않은 데이터로도 문제를 올바르게 풀어내는 능력

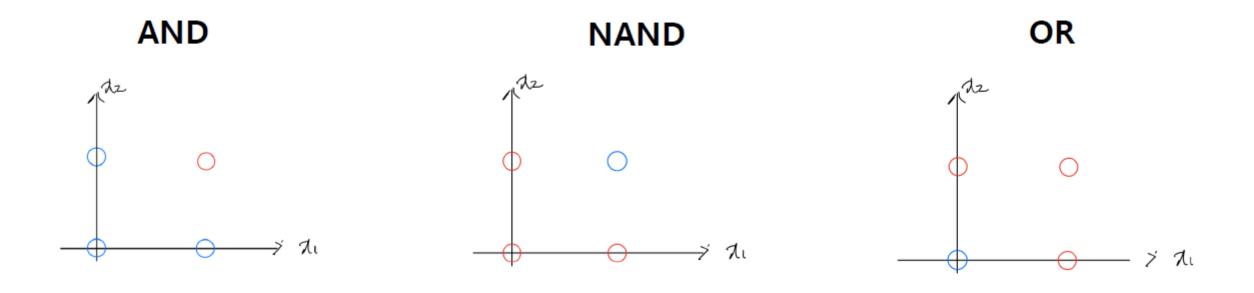
https://lsjsj92.tistory.com/545

범용 능력 획득이 기계학습의 최종 목표!!

데이터셋 하나로만 매개변수의 학습과 평가를 수행한다면 지나치게 최적화된 오버피팅이 발생할 수 있다 ~!

Cf. 퍼셉트론

1. 퍼셉트론에서 적절한 매개변수(가중치w/임계값 θ ,-b)을 찾으면, 같은 구조의 퍼셉트론(AND,NAND,OR 게이트) 모두 표현 가능했다. 퍼셉트론의 목표 : 적절한 매개변수(w/ θ) 찾아, x값을 잘 $^{\sim}$ 분류하기.

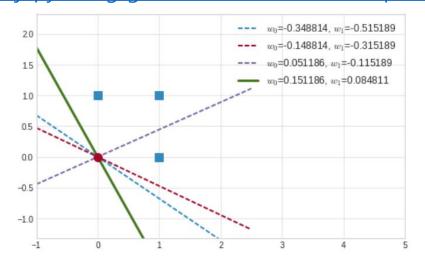


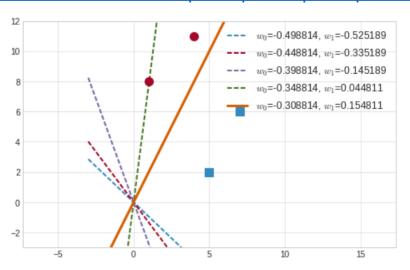
Cf. 퍼셉트론

2. 퍼셉트론에서는 매개변수를 수작업으로 설정했으나, 실제 신경망에서는 수만개의 매개변수가 있기 때문에 신경망 학습이 필수적이다.

3. 퍼셉트론도 직선으로 분리할 수 있는 문제라면 데이터로부터 자동으로 학습이 가능했으나, 비선형 분리 문제는 자동 학습이 불가능하다. -> 퍼셉트론 수렴 정리

https://nbviewer.jupyter.org/github/metamath1/ml-simple-works/blob/master/perceptron/perceptron.ipynb





신경망 학습은 최적의 매개변수 값을 탐색한다.



기준 지표 필요! => "손실 함수(Loss function)" 손실 함수를 사용하여 신경망 성능의 '나쁨의 정도'를 표현한다. MSE & 교차 엔트로피 오차 사용

1) 평균 제곱 오차 MSE

$$E = \frac{1}{2} \sum_{k} \left(y_k - t_k \right)^2$$

```
y = [0.1, 0.05, 0.6, 0.0, 0.05, 0.1, 0.0, 0.1, 0.0, 0.0]

t = [0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0]
```

```
def mean_squared_error(y, t):
    return 0.5 * np.sum((y-t)**2)
```

```
import numpy as np
# 예1: '2'일 확률이 가장 높다고 추정함 (0.6)
mean_squared_error(np.array(y), np.array(t))
```

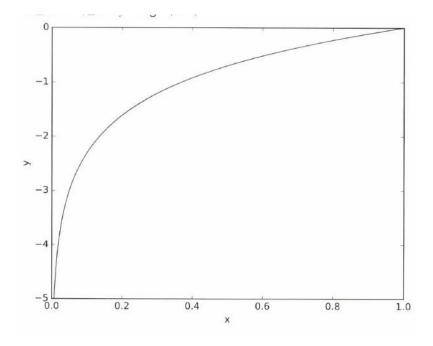
0.097500000000000031

```
# 예2 '7'일 확률이 가장 높다고 추정함 (0.6)
y = [0.1, 0.05, 0.1, 0.0, 0.05, 0.1, 0.0, 0.6, 0.0, 0.0]
mean_squared_error(np.array(y), np.array(t))
```

0.5975000000000000

2) 교차 엔트로피 오차 CEE

$$E = -\sum_k t_k log y_k$$



```
def cross_entropy_error(y, t):
    delta = 1e-7
    return -np.sum(t * np.log(y + delta))
```

-> Y가 0이 되면 계산 불가. 0이 되지 않도록 delta 더하여 CEE 계산

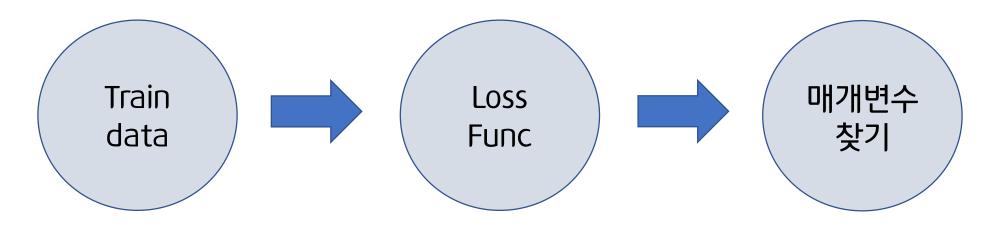
```
t = [0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0]
y = [0.1, 0.05, 0.6, 0.0, 0.05, 0.1, 0.0, 0.1, 0.0, 0.0]
cross_entropy_error(np.array(y), np.array(t))
```

0.51082545709933802

```
y = [0.1, 0.05, 0.1, 0.0, 0.05, 0.1, 0.0, 0.6, 0.0, 0.0]
cross_entropy_error(np.array(y), np.array(t))
```

2.3025840929945458

<신경망 학습의 목표>



<평균 교차 엔트로피 오차>

$$E=-rac{1}{N}\sum_{n}\sum_{k}t_{nk}logy_{nk}$$
 -> 시간 오래 걸림 (-)

3) 미니 배치 학습 : 훈련 데이터로부터 일부만 골라 학습을 수행

```
train_size = x_train.shape[0]
batch_size = 10
batch_mask = np.random.choice(train_size, batch_size)
x_batch = x_train[batch_mask]
t_batch = t_train[batch_mask]
```

np.random.choice(60000,10): 60000 미만의 수 중에서 무작위로 10개 뽑기

4) 배치용 교차 엔트로피 오차

```
def cross_entropy_error(y, t):
    if y.ndim == 1:
        t = t.reshape(1, t.size)
        y = y.reshape(1, y.size)

    batch_size = y.shape[0]
    return -np.sum(t * np.log(y)) / batch_size
```

```
def cross_entropy_error(y, t):
    if y.ndim == 1:
        t = t.reshape(1, t.size)
        y = y.reshape(1, y.size)

    batch_size = y.shape[0]
    return -np.sum(np.log(y[np.arange(batch_size), t])) / batch_size
```

5) 왜 '정확도' 대신 손실 함수를 신경망 학습 기준 지표로 설정하는가?

가중치 매개변수 손실 함수의 미분(기울기)를 계산하고 그 미분 값을 단서로 매개변수의 값을 서서히 갱신하는 과정을 반복한다.

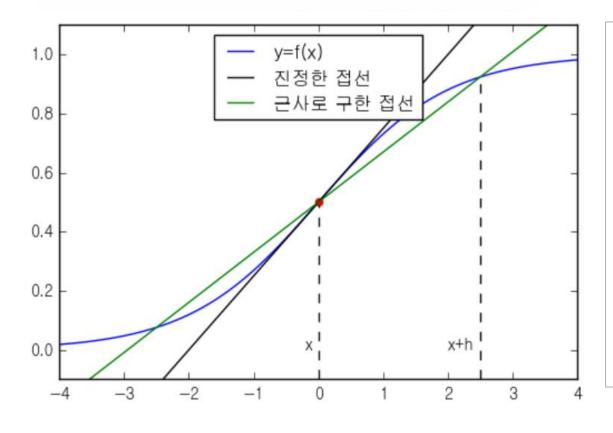
미분값이 0이면 가중치 매개변수를 어느 쪽으로 움직여도 손실 함수의 값은 줄 어들지 않는다. 그래서 가중치 매개변수의 갱신이 멈춘다.

정확도를 지표로 하면 매개변수의 미분이 대부분의 장소에서 0이 되기 때문이다. 정확도는 불연속적인 수치 & 미소한 변화에는 반응 X

3. 수치 미분

3. 수치 미분

$$\frac{df(x)}{dx} = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$



<수치 미분 특징>

- 1. h를 가능한 작은 값을 대입하기
- -> 반올림 오차 문제 발생
- -> h로 10^{-4} 정도의 값을 사용
- 2. X의 기울기 <-> (x+h)와 x 사이의 기울기
- -> h를 무한히 0으로 좁히지 못하여 오차 발생
- -> X를 중심으로 그 전후의 "차분"을 계산한다.

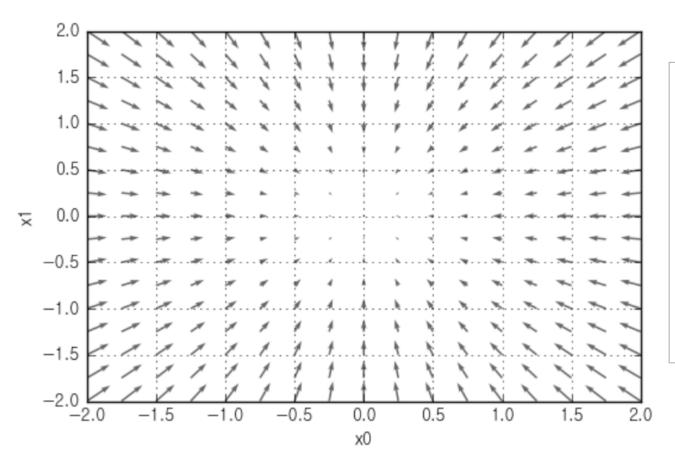
3. 수치 미분

(수치) 미분	편미분	기울기 gradient
$y = 0.01x^2 + 0.1x$	$f(x_0,x_1)=x_0^2+x_1^2$	
$rac{df(x)}{dx}$:	$rac{\partial f}{\partial x_0},rac{\partial f}{\partial x_1}$	$(rac{\partial f}{\partial x_0},rac{\partial f}{\partial x_1})$

```
def _numerical_gradient_no_batch(f, x):
    h = 1e-4 \# 0.0001
    grad = np.zeros_like(x) # x와 형상이 같은 배열을 생성
    for idx in range(x.size):
        tmp val = \times[id\times]
        # f(x+h) 계산
        \times[id\times] = float(tmp_val) + h
                                          array([6., 8.])
        fxh1 = f(x)
        # f(x-h) 계산
        \times[idx] = tmp val - h
        f \times h2 = f(x)
        grad[idx] = (fxh1 - fxh2) / (2*h)
        ×[idx] = tmp_val # 값 복원
    return grad
```

$$f(x_0,x_1)=x_0^2+x_1^2$$

_numerical_gradient_no_batch(function_2, np.array([3.0, 4.0]))



기울기 결과에 마이너스를 붙인 벡터 그리기

기울기는 방향을 가진 벡터(화살표)로 그려짐 '가장 낮은 곳'에서 멀어질 수록 화살표가 커짐을 알 수 있음.

<u>기울기가 가리키는 쪽은 각 장소에서 함수의 출력 값을 가</u> <u>장 줄이는 방향</u>.

신경망: 손실 함수가 최솟값이 될 때의 최적의 매개변수를 학습 시 찾기 최솟값을 경사법을 활용하여 찾는다.

경사법: 현 위치에서 기울어진 방향으로 일정 거리만큼 이동하여 함수의 값을 점 차 줄이는 방법.

- 경사 하강법(gradient descent method) : 최소값 찾기
- 경사 상승법(gradient ascent method) : 최대값 찾기

$$egin{align} x_0 &= x_0 - \eta rac{\partial f}{\partial x_0} \ x_1 &= x_1 - \eta rac{\partial f}{\partial x_1} \ \end{pmatrix}$$

-> 에타(η) = 학습률(learning rate) : 한번에 얼마나 학습해야 할지. 매개변수 값을 얼마나 갱신해야 할지를 정함. Hyper parameter이기 때문에 사람이 직접설정해야 하는 매개변수. 너무 크면 큰 값으로 발산. 너무 작으면 갱신되지 않은 채 끝남.

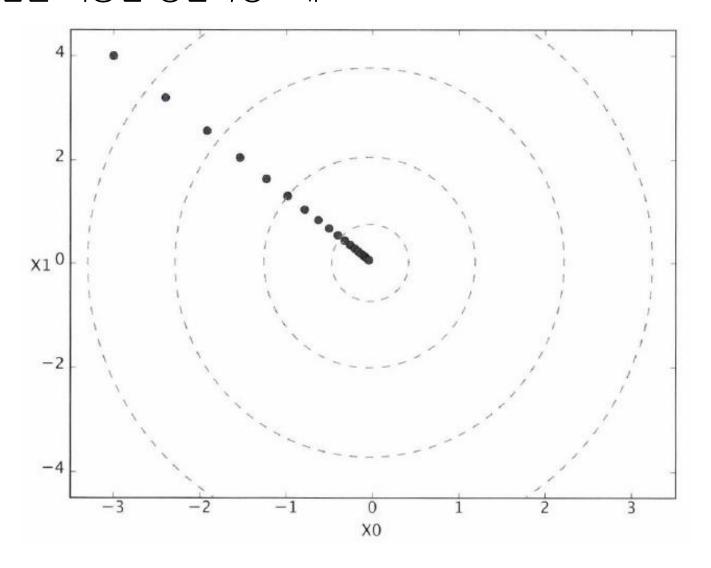
```
x = init x
    for i in range(step_num):
        grad = numerical_gradient(f, x)
        x -= Ir * grad
    return x
                                      경사법으로 f(x0,x1) = x0 ** 2 + x1 ** 2의 최소값을 구하라.
                           init_x = np.array([-3.0, 4.0])
f: 최적화하려는 함수
                           gradient_descent(function_2, init_x=init_x, lr=0.1, step_num=100)
Init_x : 초기값
Ir(learning rate) : 학습률
                           array([ -6.11110793e-10, 8.14814391e-10])
step_num : 경사법 반복 회수
```

x = (학습률 * 기울기) 갱신을 step_num번 반복함으로써 함수의 극솟값/최솟값을 구한다.

def gradient_descent(f, init_x, Ir=0.01, step_num=100):

numerical_gradient(f,x): 함수의 기울기

경사법을 이용한 갱신과정그래프



신경망에서의 기울기: 가중치 매개변수 W에 관한 손실 함수의 기울기. 각각 원소에 대한 편미분

$$egin{aligned} W &= egin{array}{c} w_{11}w_{21}w_{31} \ w_{12}w_{22}w_{32} \ \hline rac{\partial L}{\partial W} &= egin{array}{c} rac{\partial L}{\partial W_{11}} rac{\partial L}{\partial W_{21}} rac{\partial L}{\partial W_{31}} \ \hline rac{\partial L}{\partial W_{12}} rac{\partial L}{\partial W_{22}} rac{\partial L}{\partial W_{32}} \end{aligned}$$

```
class simpleNet:
   def __init__(self):
       self.W = np.random.randn(2,3) # 정규분포로 초기화
   def predict(self, x):
       return np.dot(x, self.W)
   def loss(self, x, t):
       z = self.predict(x)
       y = softmax(z)
       loss = cross_entropy_error(y, t)
       return loss
```

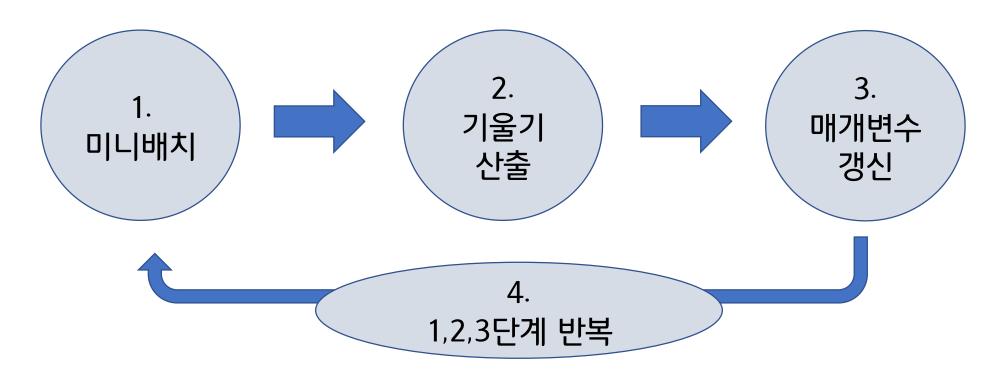
```
net = simpleNet()
print(net.W) # 가중치 매개변수
[[-0.48896906 -0.43767281 0.94069236]
 [ 1.56181584 -0.6269286 -2.09184833]]
x = np.array([0.6, 0.9])
p = net.predict(x)
print(p)
[ 1.11225282 -0.82683942 -1.31824808]
np.argmax(p) # 최대값의 인덱스
0
```

t = np.array([1, 0, 0]) # 정답 레이블

```
def f(W):
    return net.loss(x, t)
dW = numerical_gradient(f, net.W)
print(dW)
[[-0.1129187 0.07005907
                          0.042859621
 [-0.16937804
              0.10508861
                          0.0642894311
f = lambda w: net.loss(x, t)
dW = numerical_gradient(f, net.W)
print(dW)
[[-0.1129187 0.07005907
                          0.04285962]
                          0.06428943]]
 [-0.16937804 0.10508861
```

net.loss(x,t)

신경망에는 적응 가능한 가중치 & 편향이 있고, 이를 데이터에 적응하도록 조정하는 것이 '학습' <**신경망 학습 절차>**



- ⇒ 경사하강법으로 매개변수 갱신.
- ⇒ 데이터를 미니배치로 무작위 선정하기 때문에 확률적 경사하강법(SGD)라고 부른다.

<2층 신경망 클래스 구현하기> TwoLayerNet 클래스는 딕셔너리인 params와 grads를 인스턴스 변수로 갖는다.

- Params 변수

Params['W1'] 은 1번째 층의 가중치 매개변수로 넘파이 배열로 저장된다. 예측 처리(순방향 처리)에서 사용된다.

```
x = np.random.rand(100, 784) # 더미 입력 데이터(100장 분량)
y = net.predict(x)
```

- Grads 변수

Numerical_gradient() 메서드를 사용해 기울기를 계산하면 grabs에 기울기 정보 저장된다.

```
def sigmoid_grad(x):
    return (1.0 - sigmoid(x)) * sigmoid(x)
class TwoLayerNet:
    def __init__(self, input_size, hidden_size, output_size, weight_init_std=0.01):
        # 가죽치 초기하
       self.params = {}
        self.params['W1'] = weight_init_std * np.random.randn(input_size, hidden_size)
        self.params['b1'] = np.zeros(hidden_size)
        self.params['W2'] = weight_init_std * np.random.randn(hidden_size, output_size)
        self.params['b2'] = np.zeros(output size)
    def predict(self, x):
        -W1, W2 = self.params['W1'], self.params['W2']
        b1, b2 = self.params['b1'], self.params['b2']
        a1 = np.dot(x, W1) + b1
       z1 = sigmoid(a1)
       a2 = np.dot(z1, W2) + b2
       v = softmax(a2)
        return y
```

5. 한슨 악고리즈 그혀하고

```
#x: 입력 데이터, t : 정답 레이블
def loss(self, x, t):
   y = self.predict(x)
   return cross_entropy_error(y, t)
def accuracy(self, x, t):
   y = self.predict(x)
   y = np.argmax(y, axis=1)
   t = np.argmax(t, axis=1)
   accuracy = np.sum(y == t) / float(x.shape[0])
    return accuracy
#x: 입력 데이터, t : 정답 레이블
def numerical_gradient(self, x, t):
    loss_W = lambda W: self.loss(x, t)
   grads = {}
   grads['W1'] = numerical_gradient(loss_W, self.params['W1'])
   grads['b1'] = numerical_gradient(loss_W, self.params['b1'])
   grads['W2'] = numerical_gradient(loss_W, self.params['W2'])
   grads['b2'] = numerical_gradient(loss_W, self.params['b2'])
   return grads
```

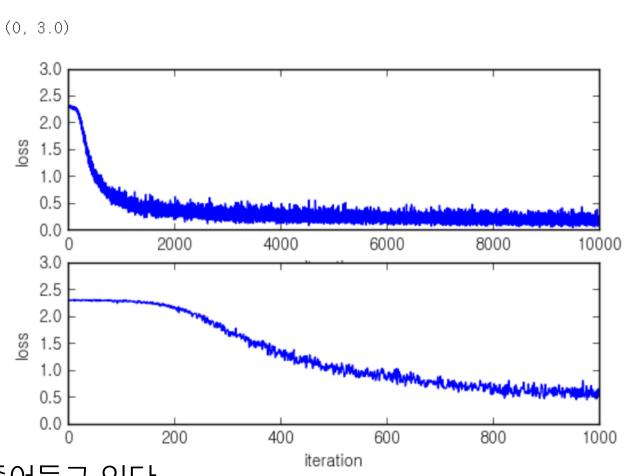
<미니배치 학습 구현하기>

```
#데이터 읽기
(x_train, t_train), (x_test, t_test) = load_mnist(normalize=True, one_hot_label=True)
network = TwoLayerNet(input_size=784, hidden_size=50, output_size=10)
#하이퍼파라미터
iters_num = 10000 # 반복 횟수를 적절히 설정한다.
train_size = x_train.shape[0]
batch_size = 100 # 미니배치 크기
learning_rate = 0.1
train_loss_list = []
train_acc_list = []
test_acc_list = []
# 1에폭당 반복 수
iter_per_epoch = max(train_size / batch_size, 1)
```

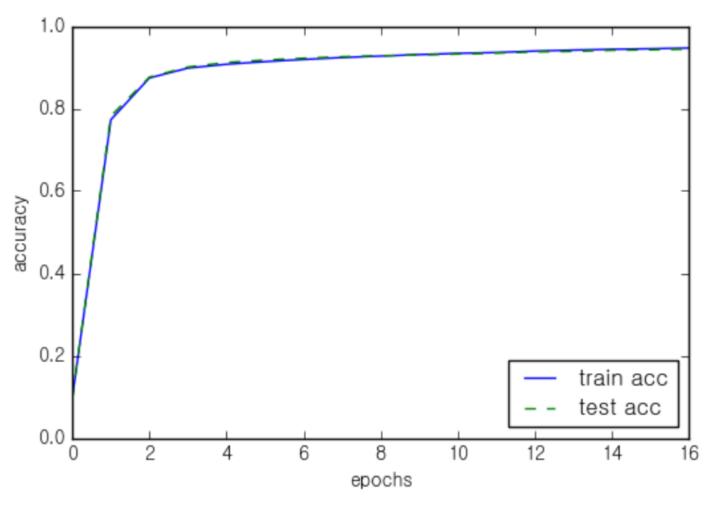
```
for i in range(iters_num):
    # 미니배치 획득
   batch_mask = np.random.choice(train_size, batch_size)
   \times_batch = \times_train[batch_mask]
    t batch = t train[batch mask]
    # 기울기 계산
    #grad = network.numerical_gradient(x_batch, t_batch)
   grad = network.gradient(x_batch, t_batch)
    # 매개변수 갱신
   for key in ('W1', 'b1', 'W2', 'b2'):
       network.params[key] -= learning_rate * grad[key]
    # 학습 경과 기록
    loss = network.loss(x_batch, t_batch)
    train_loss_list.append(loss)
    # 1에폭당 정확도 계산
    if i % iter_per_epoch == 0:
       train_acc = network.accuracy(x_train, t_train)
       test_acc = network.accuracy(x_test, t_test)
       train_acc_list.append(train_acc)
       test_acc_list.append(test_acc)
       print("train acc, test acc | " + str(train_acc) + ", " + str(test_acc))
```

```
train acc, test acc | 0.0986166666667, 0.0979
train acc, test acc | 0.77295, 0.782
                     0.874333333333 0.8762
train acc. test acc |
                      0.89825, 0.9008
train acc, test acc |
                     0.907483333333, 0.9119
train acc, test acc |
train acc. test acc |
                     0.913916666667, 0.9178
train acc, test acc |
                     0.919116666667, 0.9221
train acc, test acc |
                     0.923816666667. 0.9258
                      0.927466666667. 0.9282
train acc, test acc |
train acc, test acc | 0.930966666667, 0.9303
                     0.934066666667. 0.9325
train acc, test acc |
                     0.936083333333, 0.9345
train acc. test acc |
train acc, test acc | 0.939583333333, 0.9377
                     0.941883333333. 0.9389
train acc, test acc |
train acc, test acc | 0.943916666667, 0.9416
train acc, test acc | 0.945216666667, 0.9427
train acc, test acc | 0.947, 0.9443
```

```
f, (ax1, ax2) = plt.subplots(2, 1)
x = np.array(range(iters_num))
ax1.plot(x, train_loss_list, label='loss')
ax1.set_xlabel("iteration")
ax1.set_ylabel("loss")
ax1.set_ylim(0, 3.0)
ax2.plot(x[:1000], train_loss_list[:1000], label='loss')
ax2.set_xlabel("iteration")
ax2.set_ylabel("loss")
ax2.set_ylim(0, 3.0)
```



- ⇒ 학습 회수가 늘어나면서 손실 함수의 값이 줄어들고 있다.
- ⇒ 학습이 잘 되고 있다!



- ⇒ train, test 정확도에 차이가 없다. 오버피팅 발생하지 않았다.
- ⇒ 오버피팅이 발생하면, 조기 종료(early stopping)를 함으로써 오버피팅 예방 가능!

6. 정리

6. 정리

감사합니다 ②