

广西大学《信号与系统》课程第2次小测验（2021-2022 学年下学期）

单位：计算机与电子信息学院

命题人：常侃

班级：_____ 学号：_____ 姓名：_____ 得分：_____

一、填空题（每空4分，共16分）

1. 假设某信号的频谱范围是 $0\text{Hz} \sim 0.2\text{MHz}$ ，采用 100MHz 的载波进行调制，则调制后的信号频谱范围为（仅考虑正频率） $99.8\text{MHz} \sim 100.2\text{MHz}$ 。
2. 假设某周期信号 $f(t)$ 是偶函数，则其傅里叶级数只含有 余弦和直流 分量。
3. 函数 $(t-1)u(t)$ 的拉普拉斯变换是 $\frac{1}{s^2} - \frac{1}{s}$ 。
4. 余弦信号 $\cos \omega_0 t$ 的频谱函数为 $\pi[\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)]$ 。

二、选择题（每题4分，共12分）

1. 某一系统的数学模型为 $r(t) = e(1-t)$ ，该系统属于（ C ）
A. 线性、时不变系统 B. 非线性、时不变系统
C. 线性、时变系统 D. 非线性、时变系统
2. 无失真传输的时域和频域条件分别为（ B ）
A. $h(t) = K, H(\omega) = Ke^{-j\omega t_0}$ B. $h(t) = K\delta(t-t_0), H(\omega) = Ke^{-j\omega t_0}$
C. $h(t) = \delta(t-t_0), H(\omega) = e^{-j\omega t_0}$ D. $h(t) = K\delta(t), H(\omega) = K$
3. 傅里叶变换存在的充分条件为（ B ）
A. $\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)| e^{-j\omega t} dt < \infty$ B. $\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)| dt < \infty$
C. $\int_0^{+\infty} |f(t)| dt < \infty$ D. $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |f(n)| < \infty$

三、计算题（每题 12 分，共 24 分）

1. 已知 $f(t)$ 的傅里叶变换是 $F(\omega)$ ，试求 $f(t-5)\cos\omega_0(t-5)$ 的频谱函数。

$$\text{解： } f(t)\cos\omega_0 t \Leftrightarrow \frac{1}{2}[F(\omega+\omega_0)+F(\omega-\omega_0)] \quad (6 \text{ 分})$$

$$f(t-5)\cos\omega_0(t-5) \Leftrightarrow \frac{1}{2}[F(\omega+\omega_0)+F(\omega-\omega_0)]e^{-5j\omega} \quad (6 \text{ 分})$$

2. 已知信号 $f_1(t) = (1+t)[u(t)-u(t-1)]$ 和 $f_2(t) = u(t-1)-u(t-2)$ ，求 $f_1(t)*f_2(t)$ 。

选择 $f_1(t)$ 为移动函数，则

$$\begin{aligned} f_1(t)*f_2(t) &= \int_{-\infty}^{+\infty} f_2(\tau)f_1(t-\tau)d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} [u(\tau-1)-u(\tau-2)](1+t-\tau)[u(t-\tau)-u(t-\tau-1)]d\tau \end{aligned} \quad (2 \text{ 分})$$

1) 当 $t < 1$ 或 $t > 3$ 时，两个函数没有公共部分，积分为零。 (2 分)

2) 当 $1 < t < 2$ 时，

$$f_1(t)*f_2(t) = \int_1^t (1+t-\tau)d\tau = \tau + t\tau - \frac{\tau^2}{2} \Big|_1^t = \frac{t^2}{2} - \frac{1}{2} \quad (4 \text{ 分})$$

3) 当 $2 < t < 3$ 时

$$f_1(t)*f_2(t) = \int_{t-1}^2 (1+t-\tau)d\tau = \tau + t\tau - \frac{\tau^2}{2} \Big|_{t-1}^2 = -\frac{t^2}{2} + t + \frac{3}{2} \quad (4 \text{ 分})$$

四、综合题（每题 24 分，共 48 分）

1. 某系统的系统模型为 $\frac{d^2 r(t)}{dt^2} + 5\frac{dr(t)}{dt} + 6r(t) = 2\frac{d^2 e(t)}{dt^2} + 6\frac{de(t)}{dt}$ ，求：

(1) 该系统的系统函数 $H(s)$ ； (12 分)

(2) 若 $e(t) = (1+e^{-4t})u(t)$ ，用拉氏变换的方法求该系统的零状态响应。 (12 分)

解：(1) 微分方程两边做拉氏变换，得到：

$$s^2 R(s) + 5sR(s) + 6R(s) = 2s^2 E(s) + 6sE(s) \quad (6 \text{ 分})$$

整理后得到：

$$H(s) = \frac{R(s)}{E(s)} = \frac{2s}{s+2} \quad (6 \text{ 分})$$

(2) 由 $R_{zs}(s) = H(s) \cdot E(s)$ (4 分)

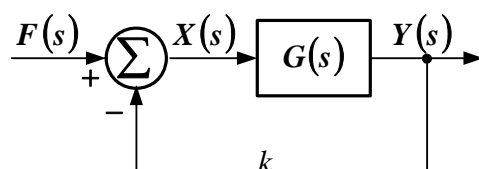
可知, $R_{zs}(s) = \frac{2s}{s+2} \cdot \frac{2s+4}{s(s+4)} = \frac{4}{s+4}$ (4 分)

由此可得, 零状态响应为 $\mathcal{L}^{-1}(R_{zs}(s)) = 4e^{-4t}u(t)$ (4 分)

2. 假设有如图所示的反馈系统, 其中 k 是未知数, $G(s) = \frac{1}{(s-2)(s+3)}$ 。请计算:

(1) 该反馈系统的系统函数 $H(s)$; (12 分)

(2) k 需要满足什么条件, $H(s)$ 才是稳定的? (12 分)



解: (1) 由题目所示可知如下关系:

$$X(s) = F(s) - kY(s) \quad (2 \text{ 分})$$

$$Y(s) = G(s)X(s) = G(s)F(s) - kG(s)Y(s) \quad (2 \text{ 分})$$

化简后得到:

$$H(s) = \frac{Y(s)}{F(s)} = \frac{G(s)}{1 + kG(s)} = \frac{1}{s^2 + s - 6 + k} \quad (8 \text{ 分})$$

(2) 系统函数的极点为:

$$s = -\frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{25}{4} - k} \quad (4 \text{ 分})$$

当极点位于 s 平面的左半平面时, 系统稳定。 (2 分)

因此, 当 $\frac{25}{4} - k < 0$, 或 $\begin{cases} \frac{25}{4} - k > 0 \\ -\frac{1}{2} + \sqrt{\frac{25}{4} - k} < 0 \end{cases}$ 时, 系统稳定。 (4 分)

由此可得: $k > 6$ 时系统稳定。 (2 分)