

# 量子场论

## 第1章 预备知识

## 1.6 节和 1.7 节

余钊煥

中山大学物理学院

<https://yzhxxzxy.github.io>



更新日期: 2025 年 9 月 24 日



## 1.6 节 作用量原理

### 1.6.1 小节 经典力学中的作用量原理

在经典力学中，质点力学系统可以用拉格朗日量 (Lagrangian) 描述，它是系统的动能与势能之差

对于具有  $n$  个自由度的系统，可以定义  $n$  个相互独立的广义坐标 (generalized coordinate)  $q_i$ ，它们对时间的导数是广义速度

(generalized velocity)  $\dot{q}_i = \frac{dq_i}{dt}$

将拉格朗日量表达为广义坐标和广义速度的函数  $L(q_i, \dot{q}_i)$

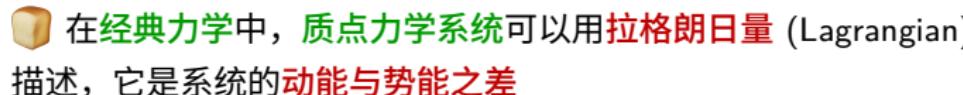
系统的**作用量**定义为  $S = \int_{t_1}^{t_2} dt L[q_i(t), \dot{q}_i(t)]$



Joseph-Louis Lagrange  
(1736–1813)

## 1.6 节 作用量原理

### 1.6.1 小节 经典力学中的作用量原理



对于具有  $n$  个自由度的系统，可以定义  $n$  个相互独立的广义坐标 (generalized coordinate)  $q_i$ ，它们对时间的导数是广义速度

(generalized velocity)  $\dot{q}_i = \frac{dq_i}{dt}$

将拉格朗日量表达为广义坐标和广义速度的函数  $L(q_i, \dot{q}_i)$

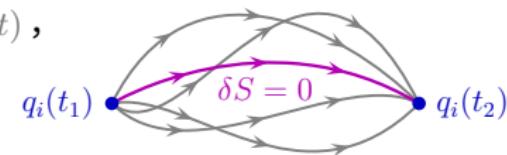
系统的**作用量**定义为  $S = \int_{t_1}^{t_2} dt L[q_i(t), \dot{q}_i(t)]$



Joseph-Louis Lagrange  
(1736–1813)

假设系统在  $t_1$  和  $t_2$  时刻的广义坐标分别是  $q_i(t_1)$  和  $q_i(t_2)$  在  $t_1$  与  $t_2$  之间存在着无穷多条可能的运动轨迹  $q_i(t)$ ，那么哪条轨迹才对应于经典力学中的真实运动呢？

作用量原理指出，



系统的经典运动轨迹应使作用量变分为零 ( $\delta S = 0$ )

变分

对一条运动轨迹  $q_i(t)$  作微小的改变, 得到  $\tilde{q}_i(t)$ , 则它的变分 (variation) 是

$$\delta q_i(t) = \tilde{q}_i(t) - q_i(t)$$

类似地, 可对这条轨迹的广义速度  $\dot{q}_i(t)$  作变分  $\delta\dot{q}_i(t)$

由于拉格朗日量  $L$  是  $q_i(t)$  和  $\dot{q}_i(t)$  的函数,  $q_i(t)$  和  $\dot{q}_i(t)$  的变分会引起  $L$  的变分  $\delta L$ , 进而导致作用量  $S$  的变分  $\delta S$

🍔 对变分的严格处理需要用到泛函理论，在这里我们只需要知道变分的运算法则类似于微分的运算法则，给出

$$\delta L[q_i(t), \dot{q}_i(t)] = \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta \dot{q}_i$$

## 变分

对一条运动轨迹  $q_i(t)$  作微小的改变, 得到  $\tilde{q}_i(t)$ , 则它的变分 (variation) 是

$$\delta q_i(t) = \tilde{q}_i(t) - q_i(t)$$

类似地, 可对这条轨迹的广义速度  $\dot{q}_i(t)$  作变分  $\delta\dot{q}_i(t)$

由于拉格朗日量  $L$  是  $q_i(t)$  和  $\dot{q}_i(t)$  的函数,  $q_i(t)$  和  $\dot{q}_i(t)$  的变分会引起  $L$  的变分  $\delta L$ , 进而导致作用量  $S$  的变分  $\delta S$

对变分的严格处理需要用到泛函理论，在这里我们只需要知道变分的运算法则类似于微分的运算法则，给出

$$\delta L[q_i(t), \dot{q}_i(t)] = \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta \dot{q}_i$$

在讨论作用量原理时，我们不作时间坐标的变换，故时间的变分  $\delta t = 0$ ，于是

$$\delta \dot{q}_i = \delta \frac{dq_i}{dt} = \frac{d}{dt} \delta q_i$$

也就是说，时间导数的变分等于变分的时间导数

## Euler-Lagrange 方程

广义坐标和广义速度的变分  $\delta q_i$  和  $\delta \dot{q}_i$  导致的作用量变分为

$$\begin{aligned}
 \delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \delta L[q_i(t), \dot{q}_i(t)] = \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta \dot{q}_i \right) \\
 &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \frac{d}{dt} \delta q_i \right) \\
 \text{分部积分} &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[ \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \right) - \left( \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i \right] \\
 &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2}
 \end{aligned}$$

## Euler-Lagrange 方程



广义坐标和广义速度的变分  $\delta q_i$  和  $\delta \dot{q}_i$  导致的作用量变分为

$$\begin{aligned}
 \delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \delta L[q_i(t), \dot{q}_i(t)] = \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta \dot{q}_i \right) \\
 &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \frac{d}{dt} \delta q_i \right) \\
 \text{分部积分} &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[ \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \right) - \left( \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i \right] \\
 &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2}
 \end{aligned}$$



Leonhard Euler  
(1707–1783)

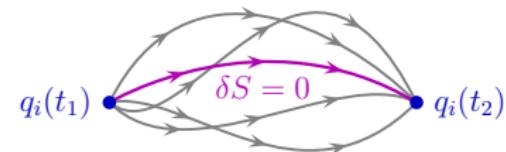


$t_1$  和  $t_2$  时刻的广义坐标是固定的，其变分为零，即  $\delta q_i(t_1) \equiv \delta q_i(t_2) \equiv 0$



则最后一行第二项为零, 由于变分  $\delta q_i(t)$  ( $t_1 < t < t_2$ ) 是任意的,  $\delta S = 0$  等价于

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0, \quad i = 1, \dots, n$$



这是 Euler-Lagrange 方程，它给出质点系统的经典运动方程

广义动量和哈密顿量



### 引入广义动量 (generalized momentum)

$$p_i \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i}, \quad i = 1, \dots, n$$



求解上式表示的  $n$  个方程, 将广义速度表达成  $q_i$  和  $p_i$  的函数  $\dot{q}_i(q_i, p_i)$ , 通过 Legendre 变换定义哈密顿量 (Hamiltonian)

$$H(q_i, p_i) \equiv p_i \dot{q}_i - L$$



Adrien-Marie Legendre  
(1752–1833)



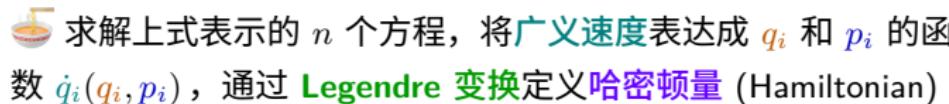
William Rowan Hamilton  
(1805–1865)

## 广义动量和哈密顿量



引入广义动量 (generalized momentum)

$$p_i \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i}, \quad i = 1, \dots, n$$



$$H(q_i, p_i) \equiv p_i \dot{q}_i - L$$



并将  $H$  表达为  $q_i$  和  $p_i$  的函数



这样定义的  $H$  基本上是系统的总能量，即动能与势能之和



用  $H$  取替  $L$  来表达作用量  $S$ ，则作用量的变分为

$$\begin{aligned}\delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \delta L = \int_{t_1}^{t_2} dt \delta(p_i \dot{q}_i - H) \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \dot{q}_i \delta p_i + p_i \delta \dot{q}_i - \frac{\partial H}{\partial q_i} \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \delta p_i \right)\end{aligned}$$



Adrien-Marie Legendre  
(1752–1833)



William Rowan Hamilton  
(1805–1865)

## Hamilton 正则运动方程

由  $p_i \delta \dot{q}_i = p_i \frac{d}{dt} \delta q_i = \frac{d}{dt}(p_i \delta q_i) - \dot{p}_i \delta q_i$  得

$$\begin{aligned}\delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[ \dot{q}_i \delta p_i + \frac{d}{dt} (p_i \delta q_i) - \dot{p}_i \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial q_i} \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \delta p_i \right] \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[ \left( \dot{q}_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \right) \delta p_i - \left( \dot{p}_i + \frac{\partial H}{\partial q_i} \right) \delta q_i \right] + p_i \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2}\end{aligned}$$

由于  $\delta q_i(t_1) = \delta q_i(t_2) = 0$ ，上式最后一行第二项为零

## Hamilton 正则运动方程

由  $p_i \delta \dot{q}_i = p_i \frac{d}{dt} \delta q_i = \frac{d}{dt}(p_i \delta q_i) - \dot{p}_i \delta q_i$  得

$$\begin{aligned}\delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[ \dot{q}_i \delta p_i + \frac{d}{dt} (p_i \delta q_i) - \dot{p}_i \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial q_i} \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \delta p_i \right] \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[ \left( \dot{q}_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \right) \delta p_i - \left( \dot{p}_i + \frac{\partial H}{\partial q_i} \right) \delta q_i \right] + p_i \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2}\end{aligned}$$

由于  $\delta q_i(t_1) = \delta q_i(t_2) = 0$ ，上式最后一行第二项为零

于是  $\delta S = 0$  给出

$$\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad \dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}, \quad i = 1, \dots, n$$

这是 Hamilton 正则运动方程

相当于用  $2n$  个一阶方程代替  $n$  个二阶 Euler-Lagrange 方程  $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0$

广义坐标  $q_i$  和广义动量  $p_i$  统称为正则变量

## 1.6.2 小节 经典场论中的作用量原理

## 场是时空坐标 $x^\mu$ 的函数

在经典场论中，场  $\Phi(x, t)$  是系统的广义坐标，每一个空间点  $x$  都是一个自由度

因此场论相当于具有无穷多个连续自由度的质点力学

在局域 (local) 场论中，拉格朗日量表达为  $L(t) = \int d^3x \mathcal{L}(x)$

其中  $\mathcal{L}(x)$  是拉格朗日量密度，在下文中将  $\mathcal{L}(x)$  简称为拉氏量

这里的“局域”指  $\mathcal{L}(x)$  只依赖于一个时空点  $x^\mu$ ，没有再依赖于其它时空点

## 1.6.2 小节 经典场论中的作用量原理

场是时空坐标  $x^\mu$  的函数

在经典场论中，场  $\Phi(x, t)$  是系统的广义坐标，每一个空间点  $x$  都是一个自由度

因此场论相当于具有无穷多个连续自由度的质点力学

在局域 (local) 场论中, 拉格朗日量表达为  $L(t) = \int d^3x \mathcal{L}(x)$

其中  $\mathcal{L}(x)$  是拉格朗日量密度，在下文中将  $\mathcal{L}(x)$  简称为拉氏量

这里的“局域”指  $\mathcal{L}(x)$  只依赖于一个时空点  $x^\mu$ ，没有再依赖于其它时空点

设  $\mathcal{L}$  是系统中  $n$  个场  $\Phi_a(x, t)$  ( $a = 1, \dots, n$ ) 及其时空导数  $\partial_\mu \Phi_a$  的函数

作用量表达为  $S = \int dt L = \int d^4x \mathcal{L}(\Phi_a, \partial_\mu \Phi_a)$

由于  $d^4x$  是 Lorentz 不变的, 如果  $\mathcal{L}$  也是 Lorentz 不变的, 则  $S$  就是 Lorentz 不变量, 从而由作用量原理得到的运动方程满足**狭义相对性原理**

因此，构建相对论性场论的关键在于要求拉氏量  $\mathcal{L}$  是一个 Lorentz 标量

## 经典场论的作用量变分

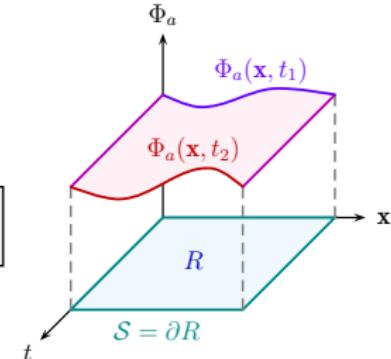
类似于前面质点力学的处理方式，假设时空坐标的变分  $\delta x^\mu = 0$

 即不作时空坐标的变换，那么对场的时空导数的变分等于场变分的时空导数，

$$\delta(\partial_\mu \Phi_a) = \partial_\mu(\delta \Phi_a)$$

于是,  $\delta\Phi_a$  和  $\delta(\partial_\mu\Phi_a)$  导致的作用量变分为

$$\begin{aligned}
 \delta S &= \int d^4x \delta \mathcal{L} = \int d^4x \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta (\partial_\mu \Phi_a) \right] \\
 &= \int d^4x \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \partial_\mu (\delta \Phi_a) \right] \\
 &= \int d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \color{blue}{\partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a \right] - \left[ \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a} \right\} \\
 &= \int d^4x \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a + \int d^4x \partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a \right]
 \end{aligned}$$

上式最后一行第二项的被积函数是关于时空坐标的全散度 (total divergence)

## 场的 Euler-Lagrange 方程

利用广义 Stokes 定理将上述全散度转化为边界面积分：

$$\int d^4x \partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a \right] = \int_{\mathcal{S}} d\sigma_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a$$

其中  $S$  是积分区域  $R$  的边界,  $d\sigma_\mu$  是  $S$  上的面元

进一步假设在边界面  $S$  上  $\delta\Phi_a = 0$ ，则上式为零

🥕 我们通常讨论整个时空区域上的场，这里相当于假设  $\Phi$  在无穷远时空边界上的变分为零

于是，由

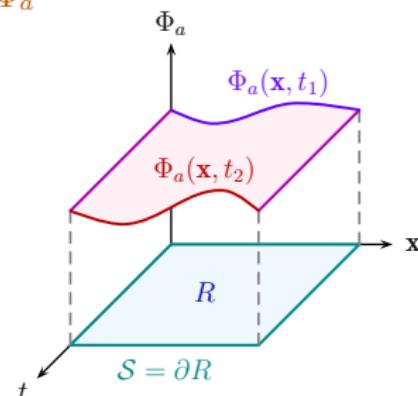
$$\delta S = \int d^4x \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a = 0$$

推出

$$\partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} = 0, \quad a = 1, \dots, n$$



George Stokes  
(1819–1903)



这就是场的 Euler-Lagrange 方程，它给出场的经典运动方程

## 共轭动量密度



引入场的**共轭动量密度** (conjugate momentum density)

$$\pi_a(\mathbf{x}, t) \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_a}$$



$\pi_a$  也称为正则共轭场，接着用 Legendre 变换将哈密顿量定义为

$$H \equiv \int d^3x \pi_a \dot{\Phi}_a - L \equiv \int d^3x \mathcal{H}$$



其中  $\mathcal{H}(\Phi_a, \pi_a, \nabla \Phi_a) = \pi_a \dot{\Phi}_a - \mathcal{L}$  是哈密顿量密度，作用量变分为

$$\begin{aligned}\delta S &= \int d^4x \delta \mathcal{L} = \int d^4x \delta(\pi_a \dot{\Phi}_a - \mathcal{H}) \\ &= \int d^4x \left[ \dot{\Phi}_a \delta \pi_a + \pi_a \delta \dot{\Phi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_a} \delta \pi_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial(\nabla \Phi_a)} \cdot \delta(\nabla \Phi_a) \right]\end{aligned}$$



方括号中的第二项和最后一项分别化为

$$\pi_a \delta \dot{\Phi}_a = \pi_a \frac{\partial}{\partial t} \delta \Phi_a = \frac{\partial}{\partial t} (\pi_a \delta \Phi_a) - \dot{\pi}_a \delta \Phi_a,$$

$$-\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \cdot \nabla (\delta \Phi_a) = -\nabla \cdot \left[ \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \delta \Phi_a \right] + \left[ \nabla \cdot \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a$$

## 场的正则运动方程

从而得到

$$\delta S = \int d^4x \left\{ \left( \dot{\Phi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_a} \right) \delta \pi_a - \left[ \dot{\pi}_a + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Phi_a} - \nabla \cdot \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a \right\} + \int d^4x \frac{\partial}{\partial t} (\pi_a \delta \Phi_a) - \int d^4x \nabla \cdot \left[ \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \delta \Phi_a \right]$$

与前面一样, 假设在时空区域边界面上  $\delta\Phi_a = 0$

则上式最后一行的两个全导数积分项均为零

于是,  $\delta S = 0$  给出场的正则运动方程

$$\dot{\Phi}_a = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_a}, \quad \dot{\pi}_a = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Phi_a} + \nabla \cdot \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)}$$

场  $\Phi_a$  和它的共轭动量密度  $\pi_a$  是系统的正则变量

## 1.7 节 Noether 定理、对称性与守恒定律

如前所述，若一种对称变换可用连续变化的参数描述，则它是一种连续变换，连续变换对应的对称性称为连续对称性

 Lorentz 对称性就是一种连续对称性

Noether 定理指出，

如果系统具有一种连续对称性，就必然存在一条对应的守恒定律

Cookie Noether 定理首先是在经典物理中给出的，但实际上它适用于所有物理行为由作用量原理决定的系统

因此，可以将它推广到量子物理中



Emmy Noether  
(1882–1935)

### 1.7.1 小节 经典场论中的 Noether 定理

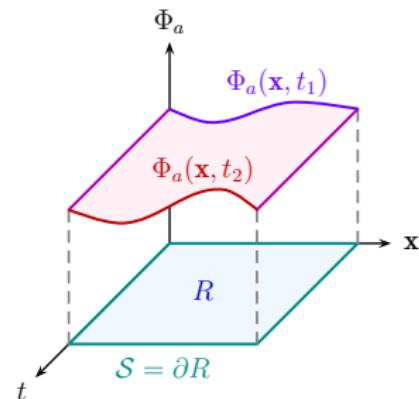
下面在经典场论中证明 Noether 定理

时空区域  $R$  中的作用量为  $S = \int_R d^4x \mathcal{L}(\Phi_a, \partial_\mu \Phi_a)$

考虑一个连续变换，使得  $\Phi_a(x) \rightarrow \Phi'_a(x')$

其中已包含了坐标变换  $x^\mu \rightarrow x'^\mu$

它引起的拉氏量变换为  $\mathcal{L}(x) \rightarrow \mathcal{L}'(x')$



### 1.7.1 小节 经典场论中的 Noether 定理



下面在经典场论中证明 Noether 定理



时空区域  $R$  中的作用量为  $S = \int_R d^4x \mathcal{L}(\Phi_a, \partial_\mu \Phi_a)$



考虑一个连续变换，使得  $\Phi_a(x) \rightarrow \Phi'_a(x')$



其中已包含了坐标变换  $x^\mu \rightarrow x'^\mu$



它引起的拉氏量变换为  $\mathcal{L}(x) \rightarrow \mathcal{L}'(x')$

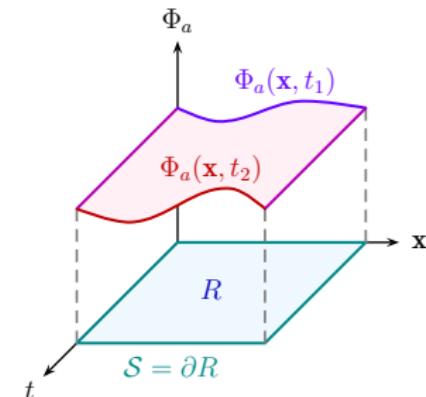


我们可以对连续对称性取极限，即考虑无穷小变换



记上述连续变换的无穷小变换形式为

$$\Phi'_a(x') = \Phi_a(x) + \delta\Phi_a, \quad x'^\mu = x^\mu + \delta x^\mu, \quad \mathcal{L}'(x') = \mathcal{L}(x) + \delta\mathcal{L}$$



如果在此变换下, 对任意时空区域  $R$  都有

$$\delta S = \int_{R'} d^4x' \mathcal{L}'(x') - \int_R d^4x \mathcal{L}(x) = 0$$

则系统具有相应的连续对称性

## 体积元的变化

体积元的变化为  $d^4x' = |\mathcal{J}|d^4x$ ,  $\mathcal{J} = \det\left(\frac{\partial x'^\mu}{\partial x^\nu}\right) = \det\left[\delta^\mu_\nu + \frac{\partial(\delta x^\mu)}{\partial x^\nu}\right]$

任意方阵  $A$  满足  $\det[\exp(A)] = \exp[\text{tr}(A)]$ ，其中  $\exp(A) \equiv \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n}{n!}$

对于无穷小的  $A$ ，把上式两边展开至一阶小量，得  $\det(1 + A) \simeq 1 + \text{tr}(A)$

上式中约等于号表示只展开到一阶小量,下同

利用上式将 Jacobi 行列式  $\mathcal{J}$  化为  $\mathcal{J} \simeq 1 + \text{tr} \left[ \frac{\partial(\delta x^\mu)}{\partial x^\nu} \right] = 1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)$

从而, 体积元的无穷小变换形式为  $d^4x' \simeq [1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)]d^4x$

## 体积元的变化

体积元的变化为  $d^4x' = |\mathcal{J}|d^4x$ ,  $\mathcal{J} = \det \left( \frac{\partial x'^\mu}{\partial x^\nu} \right) = \det \left[ \delta^\mu_\nu + \frac{\partial(x^\mu)}{\partial x^\nu} \right]$

任意方阵  $A$  满足  $\det[\exp(A)] = \exp[\text{tr}(A)]$ ，其中  $\exp(A) \equiv \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n}{n!}$

对于无穷小的  $A$ ，把上式两边展开至一阶小量，得  $\det(1 + A) \simeq 1 + \text{tr}(A)$

上式中约等于号表示只展开到一阶小量,下同

利用上式将 Jacobi 行列式  $\mathcal{J}$  化为  $\mathcal{J} \simeq 1 + \text{tr} \left[ \frac{\partial(\delta x^\mu)}{\partial x^\nu} \right] = 1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)$

从而, 体积元的无穷小变换形式为  $d^4x' \simeq [1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)]d^4x$

 作用量在此无穷小变换下的变分是

$$\begin{aligned}
\delta S &= \int_{R'} d^4x' \mathcal{L}'(x') - \int_R d^4x \mathcal{L}(x) \\
&\simeq \int_R d^4x [1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)] [\mathcal{L}(x) + \delta \mathcal{L}] - \int_R d^4x \mathcal{L}(x) \simeq \int_R d^4x [\delta \mathcal{L} + \mathcal{L}(x) \partial_\mu(\delta x^\mu)] \\
&= \int_R d^4x \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta (\partial_\mu \Phi_a) + \mathcal{L} \partial_\mu(\delta x^\mu) \right]
\end{aligned}$$

## 两种变分算符

记  $x^\mu$  固定时的变分算符为  $\bar{\delta}$ , 满足

$$\bar{\delta}\Phi_a(x) = \Phi'_a(\textcolor{brown}{x}) - \Phi_a(\textcolor{brown}{x})$$

  $\bar{\delta}$  算符可以与时空导数交换,  $\bar{\delta}(\partial_\mu \Phi_a) = \partial_\mu(\bar{\delta}\Phi_a)$ ,  $\delta$  算符则不一定可以

δΦ<sub>a</sub> 与  $\bar{\delta}\Phi_a$  的关系为

$$\begin{aligned}\delta\Phi_a &= \Phi'_a(x') - \Phi_a(x) = \Phi'_a(x') - \Phi'_a(x) + \Phi'_a(x) - \Phi_a(x) \\ &= \Phi'_a(x') - \Phi'_a(x) + \bar{\delta}\Phi_a \simeq \bar{\delta}\Phi_a + (\partial_\mu\Phi'_a)\delta x^\mu \simeq \bar{\delta}\Phi_a + (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu\end{aligned}$$

第四步用到 Taylor 展开式  $\Phi'_a(x') \simeq \Phi'_a(x) + (\partial_\mu \Phi'_a) \delta x^\mu$ ，第五步扔掉二阶小量

从而

$$\bar{\delta}\Phi_a = \delta\Phi_a - (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu$$

🍺 将上面的  $\Phi_a$  替换为  $\partial_\mu \Phi_a$ ，即得

$$\delta(\partial_\mu \Phi_a) = \bar{\delta}(\partial_\mu \Phi_a) + \partial_\nu (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\nu = \partial_\mu (\bar{\delta} \Phi_a) + \partial_\nu (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\nu$$

## 作用量变分

从而得到

$$\begin{aligned}
\delta S &= \int_R d^4x \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta (\partial_\mu \Phi_a) + \mathcal{L} \partial_\mu (\delta x^\mu) \right] \\
&= \int_R d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} [\bar{\delta} \Phi_a + (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\mu] + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} [\partial_\mu (\bar{\delta} \Phi_a) + \partial_\nu (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\nu] + \mathcal{L} \partial_\mu (\delta x^\mu) \right\} \\
&= \int_R d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \bar{\delta} \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\mu + \partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a \right] - \left[ \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a \right. \\
&\quad \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \Phi_a)} \partial_\mu (\partial_\nu \Phi_a) \delta x^\mu + \mathcal{L} \partial_\mu (\delta x^\mu) \right\} \\
&= \int_R d^4x \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a + \partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a \right] \right. \\
&\quad \left. + \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \frac{\partial \Phi_a}{\partial x^\mu} \delta x^\mu + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \Phi_a)} \frac{\partial (\partial_\nu \Phi_a)}{\partial x^\mu} \delta x^\mu + \mathcal{L} \frac{\partial (\delta x^\mu)}{\partial x^\mu} \right] \right\} \\
&= \int_R d^4x \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a + \partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] \right\}
\end{aligned}$$

第二步用到分部积分，最后一步涉及对复合函数  $\mathcal{L}(\Phi_a, \partial_\mu \Phi_a)$  求导的链式法则

## Noether 守恒流

 Euler-Lagrange 方程表明  $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} = 0$

对于任意的积分区域  $R$ ,

$$0 = \delta S = \int_B d^4x \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a + \partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] \right\}$$

意味着

$$\partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] = 0$$

## 定义 Noether 守恒流

$$j^\mu \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu$$

则有**守恒流方程**

$$\partial_\mu j^\mu = 0$$

## Noether 守恒流

 Euler-Lagrange 方程表明  $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} = 0$

对于任意的积分区域  $R$ ,

$$0 = \delta S = \int_B d^4x \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a + \partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] \right\}$$

意味着

$$\partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] = 0$$

## 定义 Noether 守恒流

$$j^\mu \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu$$

则有守恒流方程  $\partial_\mu j^\mu = 0$ ，两边对空间区域  $\tilde{R}$  积分，运用 Gauss 定理，得到

$$0 = \int_{\tilde{R}} d^3x \partial_\mu j^\mu = \int_{\tilde{R}} d^3x \partial_0 j^0 + \int_{\tilde{R}} d^3x \nabla \cdot \mathbf{j} = \frac{d}{dt} \int_{\tilde{R}} d^3x j^0 + \int_{\tilde{S}} d\sigma \cdot \mathbf{j}$$

  $d\sigma$  是边界面  $\tilde{S}$  上的定向面元, 以外法线方向为正向

## 守恒荷

引入守恒荷  $Q \equiv \int_{\tilde{R}} d^3x j^0$ ，则  $\frac{d}{dt} \int_{\tilde{R}} d^3x j^0 + \int_{\tilde{S}} d\sigma \cdot \mathbf{j} = 0$  化为

$$\frac{dQ}{dt} = - \int_{\tilde{S}} d\sigma \cdot \mathbf{j}$$

即空间区域  $\tilde{R}$  中的守恒荷减少率(增加率)等于从边界面出来(进入)的流  
这表明守恒荷不能凭空产生或消失,而  $j^0$  是守恒荷的空间密度

## 守恒荷

引入守恒荷  $Q \equiv \int_{\tilde{R}} d^3x j^0$ ，则  $\frac{d}{dt} \int_{\tilde{R}} d^3x j^0 + \int_{\tilde{S}} d\sigma \cdot \mathbf{j} = 0$  化为

$$\frac{dQ}{dt} = - \int_{\tilde{S}} d\sigma \cdot \mathbf{j}$$

即空间区域  $\tilde{R}$  中的守恒荷减少率(增加率)等于从边界面出来(进入)的流

这表明守恒荷不能凭空产生或消失, 而  $j^0$  是守恒荷的空间密度

对于整个三维空间而言, 边界面  $\tilde{S}$  位于无穷远处

通常假设场  $\Phi_a$  在无穷远处衰减为零，从而在无穷远处  $j \rightarrow 0$

故全空间的守恒荷  $Q = \int d^3x j^0$  满足  $\frac{dQ}{dt} = 0$

可见,  $Q$  不随时间变化, 是一个**守恒量**

## 守恒荷

引入守恒荷  $Q \equiv \int_{\tilde{R}} d^3x j^0$ ，则  $\frac{d}{dt} \int_{\tilde{R}} d^3x j^0 + \int_{\tilde{S}} d\sigma \cdot \mathbf{j} = 0$  化为

$$\frac{dQ}{dt} = - \int_{\tilde{S}} d\sigma \cdot j$$

即空间区域  $\tilde{R}$  中的守恒荷减少率(增加率)等于从边界面出来(进入)的流

这表明守恒荷不能凭空产生或消失, 而  $j^0$  是守恒荷的空间密度

对于整个三维空间而言, 边界面  $\tilde{S}$  位于无穷远处

通常假设场  $\Phi_a$  在无穷远处衰减为零，从而在无穷远处  $j \rightarrow 0$

故全空间的守恒荷  $Q = \int d^3x j^0$  满足  $\frac{dQ}{dt} = 0$

可见,  $Q$  不随时间变化, 是一个守恒量

综上，在经典场论中，如果系统具有某种连续对称性，则存在相应的守恒流  $j^\mu$

它满足守恒流方程  $\partial_\mu j^\mu = 0$ ，而全空间的守恒荷  $Q$  不随时间变化（守恒定律）

### 1.7.2 小节 时空平移对称性

时空坐标的平移 (translation) 变换定义为

$$x'^\mu = x^\mu + a^\mu$$

其中  $a^\mu$  是平移变换参数, 不依赖于  $x^\mu$ , 故  $dx'^\mu = dx^\mu$

从而，时空平移变换保持  $ds^2 = g_{\mu\nu}dx^\mu dx^\nu$  不变，即



Henri Poincaré  
(1854–1912)

因此，时空平移变换保持 Minkowski 时空的线元平方  $ds^2$  不变

 所有时空平移变换构成**时空平移群**

保持线元平方  $ds^2$  不变的变换称为 Poincaré 变换，也称为非齐次 Lorentz 变换

## Poincaré 群

 所有 Poincaré 变换组成的集合称为 **Poincaré 群**

 线元不变意味着距离不变

因而 Poincaré 群是 Minkowski 时空的等距群 (isometry group)，记作  $\text{ISO}(1, 3)$

 Lorentz 群是 Poincaré 群的子群,  $O(1, 3) < ISO(1, 3)$

## Poincaré 群

所有 Poincaré 变换组成的集合称为 **Poincaré 群**

 线元不变意味着距离不变

因而 Poincaré 群是 Minkowski 时空的等距群 (isometry group)，记作  $\text{ISO}(1, 3)$

 Lorentz 群是 Poincaré 群的子群,  $O(1, 3) < ISO(1, 3)$

任意 Poincaré 变换可表示成 Lorentz 变换和时空平移变换的组合

也就是说，时空坐标的 Poincaré 变换表达为

$$x'^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\nu} x^{\nu} + a^{\mu}$$

利用保度规条件，容易验证这样的变换保持  $ds^2$  不变

$$ds'^2 = g_{\mu\nu} dx'^{\mu} dx'^{\nu} = g_{\mu\nu} \Lambda^{\mu}_{\rho} \Lambda^{\nu}_{\sigma} dx^{\rho} dx^{\sigma} = g_{\rho\sigma} dx^{\rho} dx^{\sigma} = ds^2$$

数学上称 Poincaré 群是 Lorentz 群与时空平移群的半直积群

## 时空平移对称性

 **Minkowski** 度规  $g_{\mu\nu}$  是不依赖于时空点的常数，因而 **Minkowski** 时空是均匀的，处于其中的场具有时空平移对称性

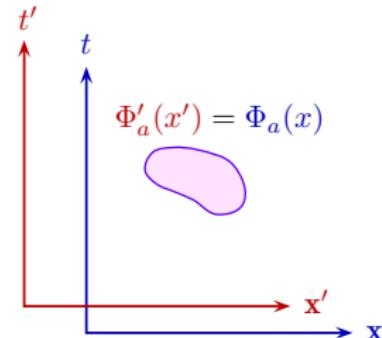
在时空平移变换  $x'^\mu = x^\mu + a^\mu$  的作用下, 场  $\Phi_a(x)$  的形状不会改变, 有

$$\Phi'_a(x') = \Phi'_a(x+a) = \Phi_a(x)$$

相应地, 由场  $\Phi_a(x)$  构造的拉氏量在变换下也满足

$$\mathcal{L}'(x') = \mathcal{L}(x)$$

而时空体积元保持不变,  $d^4x' = d^4x$



于是，狭义相对论性局域场论的作用量  $S = \int d^4x \mathcal{L}(x)$  在时空平移变换下不变，

$$S' = \int d^4x' \mathcal{L}'(x') = \int d^4x \mathcal{L}(x) = S$$

这是时空平移对称性的体现

## 时空平移对称性

 **Minkowski 度规**  $g_{\mu\nu}$  是不依赖于时空点的**常数**，因而 **Minkowski 时空**是**均匀的**，处于其中的场具有**时空平移对称性**

在时空平移变换  $x'^\mu = x^\mu + a^\mu$  的作用下, 场  $\Phi_a(x)$  的形状不会改变, 有

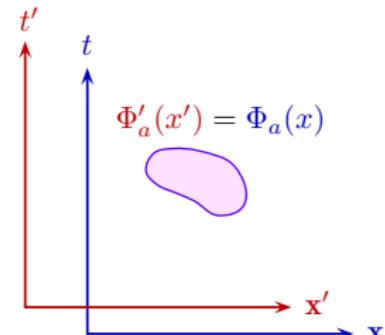
$$\Phi'_a(x') = \Phi'_a(x+a) = \Phi_a(x)$$

对于无穷小变换，将变换参数  $a^\mu$  改记为  $\varepsilon^\mu$ ，则

$$\delta x^\mu = \varepsilon^\mu, \quad \delta \Phi_a = \Phi'_a(x') - \Phi_a(x) = 0$$

故  $\bar{\delta}\Phi_a = \delta\Phi_a - (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu = -\varepsilon^\rho\partial_\rho\Phi_a$

代入到 Noether 守恒流表达式，得



$$j^\mu = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta}\Phi_a + \mathcal{L}\delta x^\mu = -\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \varepsilon^\rho \partial_\rho \Phi_a + \mathcal{L}\varepsilon^\mu$$

$$= - \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \partial_\rho \Phi_a - \delta^\mu{}_\rho \mathcal{L} \right] \varepsilon^\rho$$

## 能动张量

由于小量  $\varepsilon^\rho$  是任意的,  $\partial_\mu j^\mu = 0$  给出

$$\partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \partial_\rho \Phi_a - \delta^\mu{}_\rho \mathcal{L} \right] = 0$$

 各项乘以  $g^{\rho\nu}$ ，缩并，得

$$\partial_\mu \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \partial^\nu \Phi_a - g^{\mu\nu} \mathcal{L} \right] = 0$$

上式方括号部分是场的**能动张量** (energy-momentum tensor)

$$T^{\mu\nu} \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \partial^\nu \Phi_a - g^{\mu\nu} \mathcal{L}$$

它满足

$$\partial_\mu T^{\mu\nu} = 0$$

因此, 对  $T^{0\nu}$  ( $\nu = 0, 1, 2, 3$ ) 作全空间积分, 就得到 4 个守恒荷

只要保证  $\mathcal{L}$  是 Lorentz 标量，那么  $T^{\mu\nu}$  就是 2 阶 Lorentz 张量

## 能量守恒定律和动量守恒定律

能动张量  $T^{\mu\nu}$  的 00 分量为  $T^{00} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_a} \dot{\Phi}_a - \mathcal{L} = \pi_a \dot{\Phi}_a - \mathcal{L} = \mathcal{H}$

可见,  $T^{00}$  就是哈密顿量密度  $\mathcal{H}$ , 对应于时间平移变换  $x'^0 = x^0 + \varepsilon^0$

  $T^{00}$  的全空间积分  $H = \int d^3x \mathcal{T}^{00} = \int d^3x \mathcal{H}$  是场的哈密顿量，即总能量

它是时间平移变换的守恒荷，因此 **时间平移对称性** 对应于 **能量守恒定律**

## 能量守恒定律和动量守恒定律

能动张量  $T^{\mu\nu}$  的 00 分量为  $T^{00} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_a} \dot{\Phi}_a - \mathcal{L} = \pi_a \dot{\Phi}_a - \mathcal{L} = \mathcal{H}$

可见,  $T^{00}$  就是哈密顿量密度  $\mathcal{H}$ , 对应于时间平移变换  $x'^0 = x^0 + \varepsilon^0$

  $T^{00}$  的全空间积分  $\boxed{H = \int d^3x \, T^{00} = \int d^3x \, \mathcal{H}}$  是场的哈密顿量，即总能量

它是时间平移变换的守恒荷，因此 **时间平移对称性** 对应于 **能量守恒定律**

能动张量  $T^{\mu\nu}$  的  $0i$  分量  $T^{0i} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_a} \partial^i \Phi_a = \pi_a \partial^i \Phi_a$  是场的动量密度

它对应于**空间平移变换**  $x'^i = x^i + \varepsilon^i$

蛇  $T^{0i}$  的全空间积分  $P^i = \int d^3x T^{0i} = \int d^3x \pi_a \partial^i \Phi_a$  是场的总动量

三维矢量形式为  $\mathbf{P} = - \int d^3x \pi_a \nabla \Phi_a$

恐龙 总动量是空间平移变换的守恒荷，因此 空间平移对称性对应于动量守恒定律

### 1.7.3 小节 Lorentz 对称性

在相对论性场论中，要求拉氏量  $\mathcal{L}$  是 Lorentz 标量，具体来说，在固有保时向 Lorentz 变换  $x'^\mu = \Lambda^\mu{}_\nu x^\nu$  的作用下，拉氏量满足  $\mathcal{L}'(x') = \mathcal{L}(x)$

前面已经推出  $d^4x' = d^4x$ ，于是作用量  $S$  在变换下满足

$$S' = \int d^4x' \mathcal{L}'(x') = \int d^4x \mathcal{L}(x) = S$$

即系统具有 Lorentz 对称性

考慮无穷小固有保时向 Lorentz 变换

其中  $\omega^{\mu}_{\nu}$  是变换的无穷小参数，由保度规条件有

$$\begin{aligned}
g_{\alpha\beta} &= g_{\mu\nu} \Lambda^\mu{}_\alpha \Lambda^\nu{}_\beta = g_{\mu\nu} (\delta^\mu{}_\alpha + \omega^\mu{}_\alpha) (\delta^\nu{}_\beta + \omega^\nu{}_\beta) \\
&\simeq g_{\mu\nu} \delta^\mu{}_\alpha \delta^\nu{}_\beta + g_{\mu\nu} \delta^\mu{}_\alpha \omega^\nu{}_\beta + g_{\mu\nu} \omega^\mu{}_\alpha \delta^\nu{}_\beta = g_{\alpha\beta} + \omega_{\alpha\beta} + \omega_{\beta\alpha}
\end{aligned}$$

可见,  $\omega_{\mu\nu} \equiv g_{\mu\rho}\omega^\rho{}_\nu$  关于两个指标反对称,  $\omega_{\mu\nu} = -\omega_{\nu\mu}$

因此,  $\omega_{uu}$  只有 6 个独立分量, 可取为  $\omega_{01}$ 、 $\omega_{02}$ 、 $\omega_{03}$ 、 $\omega_{12}$ 、 $\omega_{23}$  和  $\omega_{31}$

它们分别对应于沿3个空间轴方向的**增速变换**和绕3个空间轴的**旋转变换**

# 无穷小旋转变换

下面举两个例子说明  $\omega_{\mu\nu}$  的具体形式

对于绕  $z$  轴旋转  $\theta$  角的变换矩阵

$$\Lambda^{\mu}_{\nu} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \cos \theta & \sin \theta & \\ & -\sin \theta & \cos \theta & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

利用三角函数展开式  $\cos \theta = 1 + \mathcal{O}(\theta^2)$  和  $\sin \theta = \theta + \mathcal{O}(\theta^3)$ ，得

$$\omega^{\mu}_{\nu} = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & 0 & \theta & \\ & -\theta & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}, \quad \omega_{\mu\nu} = g_{\mu\rho}\omega^{\rho}_{\nu} = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & 0 & -\theta & \\ & \theta & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}$$

## 无穷小增速变换

对于沿  $x$  轴增速变换，引入快度 (rapidity)  $\xi \equiv \tanh^{-1} \beta$ ，则  $\beta = \tanh \xi$

 利用双曲函数公式  $\tanh \xi = \sinh \xi / \cosh \xi$  和  $\cosh^2 \xi - \sinh^2 \xi = 1$  推出

$$\gamma = (1 - \beta^2)^{-1/2} = (1 - \tanh^2 \xi)^{-1/2} = \left( \frac{\cosh^2 \xi - \sinh^2 \xi}{\cosh^2 \xi} \right)^{-1/2} = \cosh \xi$$

$$\beta\gamma = \tanh \xi \cosh \xi = \sinh \xi$$

 增速变换矩阵改写成  $\Lambda^\mu{}_\nu = \begin{pmatrix} \gamma & -\gamma\beta & & \\ -\gamma\beta & \gamma & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh \xi & -\sinh \xi & & \\ -\sinh \xi & \cosh \xi & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$

根据双曲函数展开式  $\cosh \xi = 1 + \mathcal{O}(\xi^2)$  和  $\sinh \xi = \xi + \mathcal{O}(\xi^3)$ ，有

$$\omega^\mu{}_\nu = \begin{pmatrix} 0 & -\xi & & \\ -\xi & 0 & & \\ & & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}, \quad \omega_{\mu\nu} = g_{\mu\rho}\omega^\rho{}_\nu = \begin{pmatrix} 0 & -\xi & & \\ \xi & 0 & & \\ & & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}$$

# Lorentz 群表示的生成元

骏马 在无穷小 Lorentz 变换的作用下，

$$x'^\mu = \Lambda^\mu{}_\nu x^\nu = (\delta^\mu{}_\nu + \omega^\mu{}_\nu) x^\nu = x^\mu + \omega^\mu{}_\nu x^\nu$$

骏马 而变换后的场  $\Phi'_a(x')$  可以展开为

$$\Phi'_a(x') = \Phi_a(x) - \frac{i}{2} \omega_{\mu\nu} (I^{\mu\nu})_{ab} \Phi_b(x) = \left[ \delta_{ab} - \frac{i}{2} \omega_{\mu\nu} (I^{\mu\nu})_{ab} \right] \Phi_b(x)$$

骏马  $(I^{\mu\nu})_{ab}$  是  $\Phi_a$  所属 Lorentz 群表示的生成元 (generator)

骏马 它们是以  $a$  和  $b$  为行列指标的一组常数矩阵，而且关于  $\mu$  和  $\nu$  反对称，

$$(I^{\mu\nu})_{ab} = -(I^{\nu\mu})_{ab}$$

骏马 因而这组矩阵里只有 6 个独立矩阵，每个独立矩阵与  $\omega_{\mu\nu}$  的一个独立分量相匹配

群表示	场 $\Phi_a$	$(I^{\mu\nu})_{ab}$
恒等表示	标量场 $\phi$	0
矢量表示	矢量场 $A^\mu$	$(\mathcal{J}^{\mu\nu})^\rho{}_\sigma$
旋量表示	旋量场 $\psi_a$	$(\mathcal{S}^{\mu\nu})_{ab}$

# Lorentz 对称性的 Noether 流

现在  $\delta x^\mu = x'^\mu - x^\mu = \omega^\mu{}_\nu x^\nu$ , 有

$$\begin{aligned}\bar{\delta}\Phi_a &= \delta\Phi_a - (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu = \Phi'_a(x') - \Phi_a(x) - (\partial_\nu\Phi_a)\delta x^\nu \\ &= -\frac{i}{2}\omega_{\nu\rho}(I^{\nu\rho})_{ab}\Phi_b - (\partial_\nu\Phi_a)\omega^\nu{}_\rho x^\rho\end{aligned}$$

 **Noether 流**  $j^\mu = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}\bar{\delta}\Phi_a + \mathcal{L}\delta x^\mu$

$$\begin{aligned}&= -\frac{i}{2}\omega_{\nu\rho}\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}(I^{\nu\rho})_{ab}\Phi_b - \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}(\partial_\nu\Phi_a)\omega^\nu{}_\rho x^\rho + \mathcal{L}\omega^\mu{}_\rho x^\rho \\ &= -\frac{i}{2}\omega_{\nu\rho}\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}(I^{\nu\rho})_{ab}\Phi_b - \left[\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}\partial_\nu\Phi_a - \delta^\mu{}_\nu\mathcal{L}\right]\omega^\nu{}_\rho x^\rho \\ &= -\frac{i}{2}\omega_{\nu\rho}\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}(I^{\nu\rho})_{ab}\Phi_b - T^\mu{}_\nu\omega^\nu{}_\rho x^\rho\end{aligned}$$

 其中  $T^\mu{}_\nu \equiv T^{\mu\rho}g_{\rho\nu} = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}\partial_\nu\Phi_a - \delta^\mu{}_\nu\mathcal{L}$  是能动张量  $T^{\mu\nu}$  的另一种写法

 注意参与缩并的 Lorentz 指标一升一降不会改变表达式的结果:

$$T^\mu{}_\nu\omega^\nu{}_\rho = T^\mu{}_\nu\delta^\nu{}_\sigma\omega^\sigma{}_\rho = T^\mu{}_\nu g^{\nu\alpha}g_{\alpha\sigma}\omega^\sigma{}_\rho = T^{\mu\alpha}\omega_{\alpha\rho} = T^{\mu\nu}\omega_{\nu\rho}$$

# Lorentz 对称性的守恒荷

再利用  $\omega_{\mu\nu}$  的反对称性推出

$$\begin{aligned} T^{\mu}{}_{\nu} \omega^{\nu}{}_{\rho} x^{\rho} &= T^{\mu\nu} \omega_{\nu\rho} x^{\rho} = \frac{1}{2} (T^{\mu\nu} \omega_{\nu\rho} x^{\rho} - T^{\mu\nu} \omega_{\rho\nu} x^{\rho}) = \frac{1}{2} (T^{\mu\nu} \omega_{\nu\rho} x^{\rho} - T^{\mu\rho} \omega_{\nu\rho} x^{\nu}) \\ &= \frac{1}{2} \omega_{\nu\rho} (T^{\mu\nu} x^{\rho} - T^{\mu\rho} x^{\nu}) \end{aligned}$$

于是, Noether 流化为

$$j^{\mu} = -\frac{i}{2} \omega_{\nu\rho} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \Phi_a)} (I^{\nu\rho})_{ab} \Phi_b - \frac{1}{2} \omega_{\nu\rho} (T^{\mu\nu} x^{\rho} - T^{\mu\rho} x^{\nu}) = \frac{1}{2} \mathbb{J}^{\mu\nu\rho} \omega_{\nu\rho}$$

其中  $\mathbb{J}^{\mu\nu\rho} \equiv T^{\mu\rho} x^{\nu} - T^{\mu\nu} x^{\rho} - i \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \Phi_a)} (I^{\nu\rho})_{ab} \Phi_b$

由于小量  $\omega_{\nu\rho}$  是任意的,  $\partial_{\mu} j^{\mu} = 0$  给出  $\partial_{\mu} \mathbb{J}^{\mu\nu\rho} = 0$ , Lorentz 对称性的守恒荷为

$$J^{\nu\rho} \equiv \int d^3x \mathbb{J}^{0\nu\rho} = \int d^3x [T^{0\rho} x^{\nu} - T^{0\nu} x^{\rho} - i\pi_a (I^{0\rho})_{ab} \Phi_b]$$

易见  $J^{\nu\rho} = -J^{\rho\nu}$ , 因而一共有 6 个独立的守恒荷, 满足  $dJ^{\nu\rho}/dt = 0$

# 守恒荷的分解



为明确物理含义, 将**守恒荷**分解成两项,

$$J^{\nu\rho} = L^{\nu\rho} + S^{\nu\rho}$$

✗ 第一项为  $L^{\nu\rho} \equiv \int d^3x (T^{0\rho}x^\nu - T^{0\nu}x^\rho)$

NSK 关于指标的**反对称性**意味着它的**纯空间分量**  $L^{jk}$  中只有 3 个是**独立的**

NSK 利用**三维 Levi-Civita 符号**将  $L^{jk}$  对偶成**三维矢量**

$$L^i \equiv \frac{1}{2} \varepsilon^{ijk} L^{jk} = (L^{23}, L^{31}, L^{12})$$

NSK 由此推出

**动量密度**

$$L^i = \frac{1}{2} \varepsilon^{ijk} \int d^3x (T^{0k}x^j - T^{0j}x^k) = \int d^3x \varepsilon^{ijk} x^j T^{0k} = \int d^3x \varepsilon^{ijk} x^j \pi_a \partial^k \Phi_a$$

NSK 写成矢量形式是  $\mathbf{L} = - \int d^3x \mathbf{x} \times (\pi_a \nabla \Phi_a)$ , 这是场的**轨道角动量**

# 角动量守恒定律

 第二项为  $S^{\nu\rho} \equiv -i \int d^3x \pi_a (I^{\nu\rho})_{ab} \Phi_b$

 同样,  $S^{\nu\rho}$  纯空间分量的**对偶三维矢量**为

$$S^i \equiv \frac{1}{2} \varepsilon^{ijk} S^{jk} = (S^{23}, S^{31}, S^{12}) = -\frac{i}{2} \varepsilon^{ijk} \int d^3x \pi_a (I^{jk})_{ab} \Phi_b$$

 这是场的**自旋角动量**

  $J^{\nu\rho}$  纯空间分量的**对偶三维矢量**为

$$J^i \equiv \frac{1}{2} \varepsilon^{ijk} J^{jk} = L^i + S^i$$

 这是场的**总角动量**

 固有保时向 Lorentz 群的**纯空间部分**就是**空间旋转群**  $SO(3)$

 空间旋转对称性对应于**角动量守恒定律**

## 质心运动守恒定律

  $L^{\nu\rho}$  的  $i0$  分量为

$$L^{i0} = \int d^3x (T^{00}x^i - T^{0i}x^0) = \int d^3x (x^i \mathcal{H} - x^0 \pi_a \partial^i \Phi_a) = \int d^3x x^i \mathcal{H} - t P^i$$

若  $\frac{dS^{i0}}{dt} = 0$ ，则  $\frac{dJ^{i0}}{dt} = 0$  意味着  $\frac{dL^{i0}}{dt} = 0$ ，再结合动量守恒  $\frac{dP^i}{dt} = 0$ ，得到

$$\frac{dL^{i0}}{dt} = \frac{d}{dt} \int d^3x x^i \mathcal{H} - P^i = 0$$

$$P^i = H v_{\mathbf{C}}^i, \quad v_{\mathbf{C}}^i \equiv \frac{1}{H} \frac{d}{dt} \int d^3x x^i \mathcal{H}$$

在低速近似下, 总能量约等于总质量,  $H \simeq M$ , 故总动量  $P \simeq M\mathbf{v}_C$

  $v_C$  是质心 (即质量中心, center of mass) 的运动速度

应用 Newton 第二定律, 外力  $\mathbf{F} = \frac{d\mathbf{P}}{dt} = M \frac{d\mathbf{v}_C}{dt}$ , 这就是质心运动定理

因此,  $L^{i0}$  的守恒在经典力学中对应于质心运动守恒定律: 当没有外力存在时, 质心的加速度为零, 质心保持静止或作匀速直线运动

## 1.7.4 小节 U(1) 整体对称性

 考虑包含复场  $\phi(x)$  及其复共轭场  $\phi^*(x)$  的拉氏量  $\mathcal{L} = (\partial^\mu \phi^*) \partial_\mu \phi - m^2 \phi^* \phi$

 对  $\phi$  作 U(1) 整体变换  $\phi'(x) = e^{iq\theta} \phi(x)$

 其中有理数  $q$  是常数, 连续变换参数  $\theta$  是实数

 整体 (global) 指  $\theta$  不依赖于时空坐标  $x^\mu$

#### 1.7.4 小节 U(1) 整体对称性

考虑包含复场  $\phi(x)$  及其复共轭场  $\phi^*(x)$  的拉氏量  $\mathcal{L} = (\partial^\mu \phi^*) \partial_\mu \phi - m^2 \phi^* \phi$

对  $\phi$  作  $U(1)$  整体变换  $\phi'(x) = e^{i\varphi(x)}\phi(x)$

$$\text{SO}(2) : \varphi \in [0, 2\pi]$$

其中有理数  $q$  是常数, 连续变换参数  $\theta$  是实数

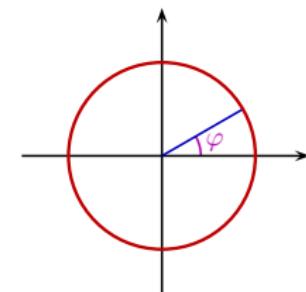
整体 (global) 指  $\theta$  不依赖于时空坐标  $x^\mu$

  $e^{iq\theta}$  是一个模为 1 的相位因子 (phase factor)

可看作一个 1 维幺正矩阵  $U(\theta) = e^{i\mathbf{q}\theta}$ ，满足  $U^\dagger U = 1$

  $\{U(\theta)\}$  构成  $U(1)$  群, 它是与  $SO(2)$  同构的 Abel 群

如右图所示,  $SO(2)$  群空间是一个圆周



$$U(\theta) \equiv e^{i\mathbf{q}\theta} : \theta \in [0, 2\pi/q]$$

$$U(0) = U(2\pi/q) = 1$$

#### 1.7.4 小节 U(1) 整体对称性

考虑包含复场  $\phi(x)$  及其复共轭场  $\phi^*(x)$  的拉氏量  $\mathcal{L} = (\partial^\mu \phi^*) \partial_\mu \phi - m^2 \phi^* \phi$

对  $\phi$  作  $U(1)$  整体变换  $\phi'(x) = e^{iq\theta} \phi(x)$

$$\mathrm{SO}(2) : \varphi \in [0, 2\pi]$$

其中有理数  $q$  是常数, 连续变换参数  $\theta$  是实数

整体 (global) 指  $\theta$  不依赖于时空坐标  $x^i$

$e^{i\eta\theta}$  是一个模为 1 的相位因子 (phase factor)

可看作一个 1 维幺正矩阵  $U(\theta) = e^{i\varphi\theta}$ ，满足  $U^\dagger U = 1$

  $\{U(\theta)\}$  构成  $U(1)$  群, 它是与  $SO(2)$  同构的 Abel 群

如右图所示,  $SO(2)$  群空间是一个圆周

$$U(\theta) = e^{i\mathbf{q}\theta} : \theta \in [0, 2\pi/q]$$

$$U(0) = U(2\pi/q) = 1$$

相应地,  $\phi^*$  的  $U(1)$  整体变换为  $[\phi^*(x)]' = [\phi'(x)]^* = e^{-i\mathfrak{q}\theta} \phi^*(x)$

拉氏量  $\mathcal{L}$  在这种变换下不变，即具有  $U(1)$  整体对称性， $q$  称为相应的  $U(1)$  荷

 与前面叙述的时空平移对称性和 Lorentz 对称性不同，这里的对称性出现在由场构成的抽象空间中，与时间和空间相对独立 ( $\delta x^\mu = 0$ )，因而是一种内部对称性

## 无穷小 $U(1)$ 整体变换

U(1) 整体变换的**无穷小**形式为

$$\phi'(x) = \phi(x) + \textcolor{brown}{i} q \theta \phi(x), \quad [\phi^*(x)]' = \phi^*(x) - \textcolor{brown}{i} q \theta \phi^*(x)$$

结合  $\delta x^\mu = 0$ ，有

$$\bar{\delta}\phi = \delta\phi = \mathrm{i}q\theta\phi, \quad \bar{\delta}\phi^* = \delta\phi^* = -\mathrm{i}q\theta\phi^*$$

塔  $\phi(x)$  与  $\phi^*(x)$  是线性独立的，代表两个相互独立的自由度

取  $\Phi_1 = \phi$ ,  $\Phi_2 = \phi^*$ , **Noether** 流表达为

$$\begin{aligned}
j^\mu &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta}\Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \\
&= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi)} \bar{\delta}\phi + \bar{\delta}\phi^* \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi^*)} = \partial^\mu \phi^* (\mathbf{i}q\theta\phi) + (-\mathbf{i}q\theta\phi^*) \partial^\mu \phi \\
&= \mathbf{i}q\theta [(\partial^\mu \phi^*)\phi - \phi^*(\partial^\mu \phi)] = -\mathbf{i}q\theta \phi^* \overleftrightarrow{\partial^\mu} \phi
\end{aligned}$$

其中,  $\overleftrightarrow{\partial^\mu}$  符号定义为  $\phi^* \overleftrightarrow{\partial^\mu} \phi \equiv \phi^* \partial^\mu \phi - (\partial^\mu \phi^*) \phi$

# U(1) 守恒流和守恒荷

 扔掉无穷小参数  $-\theta$ ，定义 U(1) 守恒流

$$J^\mu \equiv iq\phi^* \overleftrightarrow{\partial}^\mu \phi$$

 则 Noether 定理给出  $\partial_\mu J^\mu = 0$ ，相应的守恒荷是

$$Q = \int d^3x J^0 = iq \int d^3x \phi^* \overleftrightarrow{\partial}^0 \phi$$

 满足  $dQ/dt = 0$

# U(1) 守恒流和守恒荷

 扔掉无穷小参数  $-\theta$ ，定义 U(1) 守恒流

$$J^\mu \equiv iq\phi^* \overleftrightarrow{\partial}^\mu \phi$$

 则 Noether 定理给出  $\partial_\mu J^\mu = 0$ ，相应的**守恒荷**是

$$Q = \int d^3x J^0 = iq \int d^3x \phi^* \overleftrightarrow{\partial}^0 \phi$$

 满足  $dQ/dt = 0$

 在实际应用中， $q$  是由  $\Phi$  场描述的粒子所携带的**某种荷**，如**电荷**、**重子数**、**轻子数**、**奇异数**、**粲数**、**底数**、**顶数**等

 因此，一种 U(1) 整体对称性对应于一条**荷数守恒定律**

 比如，**电磁 U(1) 整体对称性**对应于**电荷守恒定律**