

量子场论

第1章 预备知识

1.6节和1.7节

余钊煥

中山大学物理学院

<https://yzhxxzxy.github.io>

更新日期: 2024 年 5 月 14 日



1.6 节 作用量原理

1.6.1 小节 经典力学中的作用量原理

在经典力学中，质点力学系统可以用拉格朗日量（Lagrangian）描述，它是系统的动能与势能之差

对于具有 n 个自由度的系统，可以定义 n 个相互独立的广义坐标 (generalized coordinate) q_i ，它们的时间导数是广义速度 (generalized velocity) $\dot{q}_i = dq_i/dt$

从而将拉格朗日量表达为广义坐标和广义速度的函数 $L(q_i, \dot{q}_i)$

系统的**作用量**定义为 $S = \int_{t_1}^{t_2} dt L[q_i(t), \dot{q}_i(t)]$



Joseph-Louis Lagrange
(1736–1813)

1.6 节 作用量原理

1.6.1 小节 经典力学中的作用量原理

在经典力学中，质点力学系统可以用拉格朗日量（Lagrangian）描述，它是系统的动能与势能之差

对于具有 n 个自由度的系统，可以定义 n 个相互独立的广义坐标 (generalized coordinate) q_i ，它们的时间导数是广义速度 (generalized velocity) $\dot{q}_i = dq_i/dt$

从而将拉格朗日量表达为广义坐标和广义速度的函数 $L(q_i, \dot{q}_i)$

系统的[作用量](#)定义为 $S = \int_{t_1}^{t_2} dt L[q_i(t), \dot{q}_i(t)]$

（最小）作用量原理指出，

作用量的变分极值 ($\delta S = 0$) 对应于系统的经典运动轨迹

假设时间的变分 $\delta t = 0$ ，即不作时间坐标的变换，则

$$\delta \dot{q}_i = \delta \frac{dq_i}{dt} = \frac{d}{dt} \delta q_i$$

也就是说，时间导数的变分等于变分的时间导数



Joseph-Louis Lagrange
(1736–1813)

Euler-Lagrange 方程

从而得到

$$\begin{aligned}
 \delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \delta L[q_i(t), \dot{q}_i(t)] = \int_{t_1}^{t_2} dt \left(\frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta \dot{q}_i \right) \\
 &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left(\frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \frac{d}{dt} \delta q_i \right) \\
 \text{分部积分} &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[\frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \right) - \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i \right] \\
 &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left(\frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2}
 \end{aligned}$$

Euler-Lagrange 方程



从而得到

$$\begin{aligned}
 \delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \delta L[q_i(t), \dot{q}_i(t)] = \int_{t_1}^{t_2} dt \left(\frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta \dot{q}_i \right) \\
 &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left(\frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \frac{d}{dt} \delta q_i \right) \\
 \text{分部积分} &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[\frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \right) - \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i \right] \\
 &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left(\frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2}
 \end{aligned}$$



Leonhard Euler
(1707–1783)

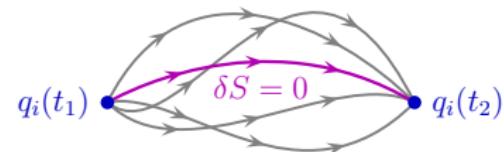


再假设在初始和结束时刻广义坐标的变分为零, 即 $\delta q_i(t_1) \equiv \delta q_i(t_2) \equiv 0$



则最后一行第二项为零, 由于变分 $\delta q_i(t)$ ($t_1 < t < t_2$) 是任意的, $\delta S = 0$ 等价于

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0, \quad i = 1, \dots, n$$



这是 Euler-Lagrange 方程，它给出质点系统的经典运动方程

广义动量和哈密顿量



引入广义动量 (generalized momentum)

$$p_i \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i}, \quad i = 1, \dots, n$$



求解上式表示的 n 个方程, 将广义速度表达成 q_i 和 p_i 的函数 $\dot{q}_i(q_i, p_i)$, 通过 Legendre 变换定义哈密顿量 (Hamiltonian)

$$H(q_i, p_i) \equiv p_i \dot{q}_i - L$$



Adrien-Marie Legendre
(1752–1833)



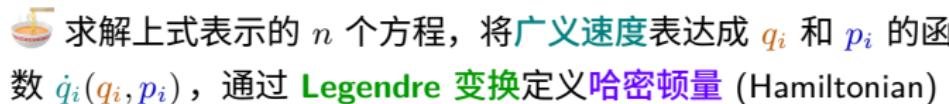
William Rowan Hamilton
(1805–1865)

广义动量和哈密顿量



引入广义动量 (generalized momentum)

$$p_i \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i}, \quad i = 1, \dots, n$$



$$H(q_i, p_i) \equiv p_i \dot{q}_i - L$$



H 是 q_i 和 p_i 的函数



这样定义的 H 基本上是系统的总能量，即动能与势能之和



用 H 取替 L 来表达作用量 S ，则作用量的变分为

$$\begin{aligned}\delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \delta L = \int_{t_1}^{t_2} dt \delta(p_i \dot{q}_i - H) \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left(\dot{q}_i \delta p_i + p_i \delta \dot{q}_i - \frac{\partial H}{\partial q_i} \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \delta p_i \right)\end{aligned}$$



Adrien-Marie Legendre
(1752–1833)



William Rowan Hamilton
(1805–1865)

Hamilton 正则运动方程

由 $p_i \delta \dot{q}_i = p_i \frac{d}{dt} \delta q_i = \frac{d}{dt}(p_i \delta q_i) - \dot{p}_i \delta q_i$ 得

$$\begin{aligned}\delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[\dot{q}_i \delta p_i + \frac{d}{dt} (p_i \delta q_i) - \dot{p}_i \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial q_i} \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \delta p_i \right] \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[\left(\dot{q}_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \right) \delta p_i - \left(\dot{p}_i + \frac{\partial H}{\partial q_i} \right) \delta q_i \right] + p_i \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2}\end{aligned}$$

根据前面的假设 $\delta q_i(t_1) = \delta q_i(t_2) = 0$ ，上式最后一行第二项为零

Hamilton 正则运动方程

由 $p_i \delta \dot{q}_i = p_i \frac{d}{dt} \delta q_i = \frac{d}{dt}(p_i \delta q_i) - \dot{p}_i \delta q_i$ 得

$$\begin{aligned}\delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[\dot{q}_i \delta p_i + \frac{d}{dt} (p_i \delta q_i) - \dot{p}_i \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial q_i} \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \delta p_i \right] \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[\left(\dot{q}_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \right) \delta p_i - \left(\dot{p}_i + \frac{\partial H}{\partial q_i} \right) \delta q_i \right] + p_i \delta q_i \Big|_{t_1}^{t_2}\end{aligned}$$

根据前面的假设 $\delta q_i(t_1) = \delta q_i(t_2) = 0$ ，上式最后一行第二项为零

于是 $\delta S = 0$ 给出

$$\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad \dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}, \quad i = 1, \dots, n$$

这是 Hamilton 正则运动方程

相当于用 $2n$ 个一阶方程代替 n 个二阶 Euler-Lagrange 方程 $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0$

广义坐标 q_i 和广义动量 p_i 统称为正则变量

1.6.2 小节 经典场论中的作用量原理

场是时空坐标 x^μ 的函数

在经典场论中，场 $\Phi(x, t)$ 是系统的广义坐标，每一个空间点 x 都是一个自由度

因此场论相当于具有无穷多个连续自由度的质点力学

在局域 (local) 场论中，拉格朗日量表达为 $L(t) = \int d^3x \mathcal{L}(x)$

其中 $\mathcal{L}(x)$ 是拉格朗日量密度，在下文中将 $\mathcal{L}(x)$ 简称为拉氏量

这里的“局域”指 $\mathcal{L}(x)$ 只依赖于一个时空点 x^μ ，没有再依赖于其它时空点

1.6.2 小节 经典场论中的作用量原理

场是时空坐标 x^μ 的函数

在经典场论中，场 $\Phi(x, t)$ 是系统的广义坐标，每一个空间点 x 都是一个自由度

因此场论相当于具有无穷多个连续自由度的质点力学

在局域 (local) 场论中, 拉格朗日量表达为 $L(t) = \int d^3x \mathcal{L}(x)$

其中 $\mathcal{L}(x)$ 是拉格朗日量密度，在下文中将 $\mathcal{L}(x)$ 简称为拉氏量

这里的“局域”指 $\mathcal{L}(x)$ 只依赖于一个时空点 x^μ ，没有再依赖于其它时空点

设 \mathcal{L} 是系统中 n 个场 $\Phi_a(\mathbf{x}, t)$ ($a = 1, \dots, n$) 及其时空导数 $\partial_\mu \Phi_a$ 的函数

作用量表达为 $S = \int dt L = \int d^4x \mathcal{L}(\Phi_a, \partial_\mu \Phi_a)$

由于 d^4x 是 Lorentz 不变的, 如果 \mathcal{L} 也是 Lorentz 不变的, 则 S 就是 Lorentz 不变量, 从而由作用量原理得到的运动方程满足**狭义相对性原理**

因此，构建相对论性场论的关键在于要求拉氏量 \mathcal{L} 是一个 Lorentz 标量

经典场论的作用量变分

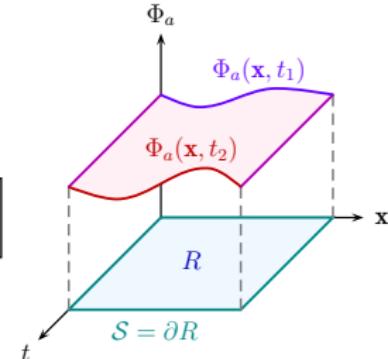
类似于前面质点力学的处理方式，假设时空坐标的变分 $\delta x^\mu = 0$

 即不作时空坐标的变换，那么对场的时空导数的变分等于场变分的时空导数，

$$\delta(\partial_\mu \Phi_a) = \partial_\mu (\delta \Phi_a)$$

于是推出

$$\begin{aligned}
 \delta S &= \int d^4x \delta \mathcal{L} = \int d^4x \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta (\partial_\mu \Phi_a) \right] \\
 &= \int d^4x \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \partial_\mu (\delta \Phi_a) \right] \\
 &= \int d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \color{blue}{\partial_\mu} \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a \right] - \left[\partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a \right\} \\
 &= \int d^4x \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a + \int d^4x \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a \right]
 \end{aligned}$$



上式最后一行第二项的被积函数是关于时空坐标的全散度 (total divergence)

场的 Euler-Lagrange 方程

利用广义 Stokes 定理将上述全散度转化为边界面积分：

$$\int d^4x \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a \right] = \int_S d\sigma_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a$$

其中 S 是积分区域 R 的边界, $d\sigma_\mu$ 是 S 上的面元

进一步假设在边界面 S 上 $\delta\Phi_a = 0$ ，则上式为零

我们通常讨论整个时空区域上的场，这里相当于假设 Φ 在无穷远时空边界上的变分为零，于是，由

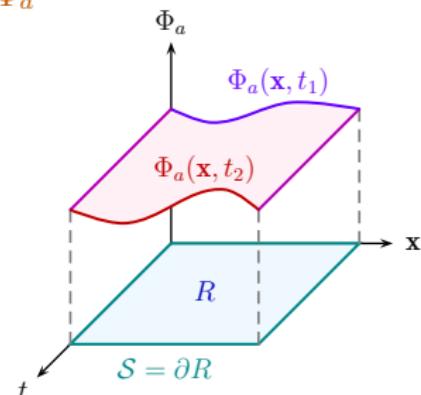
$$0 = \delta S = \int d^4x \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a + \int d^4x \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta \Phi_a \right]$$

推出

$$\partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} = 0, \quad a = 1, \dots, n$$



George Stokes
(1819–1903)



这就是场的 Euler-Lagrange 方程，它给出场的经典运动方程

共轭动量密度



引入场的**共轭动量密度** (conjugate momentum density)

$$\pi_a(\mathbf{x}, t) \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_a}$$



π_a 也称为正则共轭场，接着用 Legendre 变换将哈密顿量定义为

$$H \equiv \int d^3x \pi_a \dot{\Phi}_a - L \equiv \int d^3x \mathcal{H}$$



其中 $\mathcal{H}(\Phi_a, \pi_a, \nabla \Phi_a) = \pi_a \dot{\Phi}_a - \mathcal{L}$ 是哈密顿量密度，作用量变分为

$$\begin{aligned}\delta S &= \int d^4x \delta \mathcal{L} = \int d^4x \delta(\pi_a \dot{\Phi}_a - \mathcal{H}) \\ &= \int d^4x \left[\dot{\Phi}_a \delta \pi_a + \pi_a \delta \dot{\Phi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_a} \delta \pi_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial(\nabla \Phi_a)} \cdot \delta(\nabla \Phi_a) \right]\end{aligned}$$



方括号中的第二项和最后一项分别化为

$$\pi_a \delta \dot{\Phi}_a = \pi_a \frac{d}{dt} \delta \Phi_a = \frac{d}{dt} (\pi_a \delta \Phi_a) - \dot{\pi}_a \delta \Phi_a,$$

$$-\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \cdot \nabla (\delta \Phi_a) = -\nabla \cdot \left[\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \delta \Phi_a \right] + \left[\nabla \cdot \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a$$

场的正则运动方程

从而得到

$$\delta S = \int d^4x \left\{ \left(\dot{\Phi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_a} \right) \delta \pi_a - \left[\dot{\pi}_a + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Phi_a} - \nabla \cdot \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \right] \delta \Phi_a \right\} + \int d^4x \frac{d}{dt} (\pi_a \delta \Phi_a) - \int d^4x \nabla \cdot \left[\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)} \delta \Phi_a \right]$$

与前面一样，假设在时空区域边界面上 $\delta\Phi_a = 0$

则上式最后一行的两个全导数积分项均为零

于是, $\delta S = 0$ 给出场的正则运动方程

$$\dot{\Phi}_a = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_a}, \quad \dot{\pi}_a = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Phi_a} + \nabla \cdot \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \Phi_a)}$$

场 Φ_a 和它的共轭动量密度 π_a 是系统的正则变量

1.7 节 Noether 定理、对称性与守恒定律

如前所述，若一种对称变换可用连续变化的参数描述，则它是一种连续变换，连续变换对应的对称性称为连续对称性

 Lorentz 对称性就是一种连续对称性

Noether 定理指出，

如果系统具有一种连续对称性，就必然存在一条对应的守恒定律

Cookie Noether 定理首先是在经典物理中给出的，但实际上它适用于所有物理行为由作用量原理决定的系统

因此，可以将它推广到量子物理中



Emmy Noether
(1882–1935)

1.7.1 小节 场论中的 Noether 定理



下面在 **场论** 中证明 **Noether 定理**



时空区域 R 中的作用量为 $S = \int_R d^4x \mathcal{L}(\Phi_a, \partial_\mu \Phi_a)$



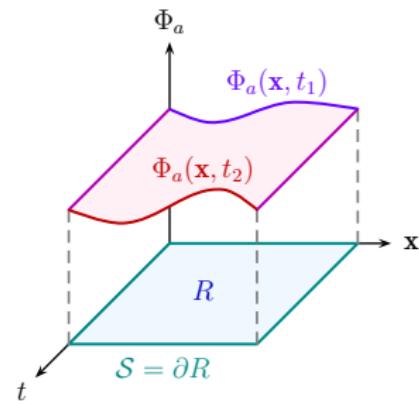
考虑一个连续变换，使得 $\Phi_a(x) \rightarrow \Phi'_a(x')$



其中已包含了坐标变换 $x^\mu \rightarrow x'^\mu$



它引起的拉氏量变换为 $\mathcal{L}(x) \rightarrow \mathcal{L}'(x')$



1.7.1 小节 场论中的 Noether 定理



下面在场论中证明 Noether 定理



时空区域 R 中的作用量为 $S = \int_R d^4x \mathcal{L}(\Phi_a, \partial_\mu \Phi_a)$



考虑一个连续变换，使得 $\Phi_a(x) \rightarrow \Phi'_a(x')$



其中已包含了坐标变换 $x^\mu \rightarrow x'^\mu$



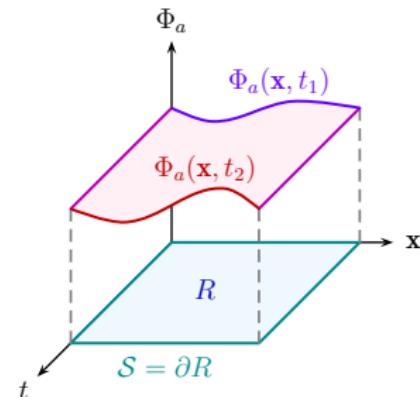
它引起的拉氏量变换为 $\mathcal{L}(x) \rightarrow \mathcal{L}'(x')$



我们可以对连续对称性取极限，即考虑无穷小变换



记上述连续变换的无穷小变换形式为



$$\Phi'_a(x') = \Phi_a(x) + \delta\Phi_a, \quad x'^\mu = x^\mu + \delta x^\mu, \quad \mathcal{L}'(x') = \mathcal{L}(x) + \delta\mathcal{L}$$



如果在此变换下, $\delta S = \int_{R'} d^4x' \mathcal{L}'(x') - \int_R d^4x \mathcal{L}(x) = 0$, 则系统具有相应的连

续对称性

体积元的变化

体积元的变化为 $d^4x' = |\mathcal{J}|d^4x$, $\mathcal{J} = \det\left(\frac{\partial x'^\mu}{\partial x^\nu}\right) \simeq \det\left[\delta^\mu{}_\nu + \frac{\partial(\delta x^\mu)}{\partial x^\nu}\right]$

上式中约等于号表示只展开到一阶小量,下同

任意方阵 A 满足 $\det[\exp(A)] = \exp[\text{tr}(A)]$ ，其中 $\exp(A) \equiv \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n}{n!}$

对于无穷小的 A ，把上式两边展开至一阶小量，得 $\det(1 + A) \simeq 1 + \text{tr}(A)$

利用上式将 Jacobi 行列式 \mathcal{J} 化为 $\mathcal{J} \simeq 1 + \text{tr} \left[\frac{\partial(\delta x^\mu)}{\partial x^\nu} \right] = 1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)$

从而, 体积元的无穷小变换形式为 $d^4x' \simeq [1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)]d^4x$

体积元的变化

💡 体积元的变化为 $d^4x' = |\mathcal{J}|d^4x$ ， $\mathcal{J} = \det\left(\frac{\partial x'^\mu}{\partial x^\nu}\right) \simeq \det\left[\delta^\mu{}_\nu + \frac{\partial(\delta x^\mu)}{\partial x^\nu}\right]$

上式中约等于号表示只展开到一阶小量,下同

任意方阵 A 满足 $\det[\exp(A)] = \exp[\text{tr}(A)]$ ，其中 $\exp(A) \equiv \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n}{n!}$

对于无穷小的 A ，把上式两边展开至一阶小量，得 $\det(1 + A) \simeq 1 + \text{tr}(A)$

利用上式将 Jacobi 行列式 \mathcal{J} 化为 $\mathcal{J} \simeq 1 + \text{tr} \left[\frac{\partial(\delta x^\mu)}{\partial x^\nu} \right] = 1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)$

从而, 体积元的无穷小变换形式为 $d^4x' \simeq [1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)]d^4x$

作用量在此无穷小变换下的变分是

$$\begin{aligned}
\delta S &= \int_{R'} d^4x' \mathcal{L}'(x') - \int_R d^4x \mathcal{L}(x) \\
&\simeq \int_R d^4x [1 + \partial_\mu(\delta x^\mu)] [\mathcal{L}(x) + \delta \mathcal{L}] - \int_R d^4x \mathcal{L}(x) \simeq \int_R d^4x [\delta \mathcal{L} + \mathcal{L}(x) \partial_\mu(\delta x^\mu)] \\
&= \int_R d^4x \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta (\partial_\mu \Phi_a) + \mathcal{L} \partial_\mu(\delta x^\mu) \right]
\end{aligned}$$

两种变分算符

记 x^μ 固定时的变分算符为 $\bar{\delta}$, 满足

$$\bar{\delta}\Phi_a(x) = \Phi'_a(\textcolor{brown}{x}) - \Phi_a(\textcolor{brown}{x})$$

 $\bar{\delta}$ 算符可以与时空导数交换, $\bar{\delta}(\partial_\mu \Phi_a) = \partial_\mu(\bar{\delta}\Phi_a)$, δ 算符则不一定可以

与 $\delta\Phi_a$ 的关系为

$$\begin{aligned}\delta\Phi_a &= \Phi'_a(x') - \Phi_a(x) = \Phi'_a(x') - \Phi'_a(x) + \Phi'_a(x) - \Phi_a(x) \\ &= \Phi'_a(x') - \Phi'_a(x) + \bar{\delta}\Phi_a \simeq \bar{\delta}\Phi_a + (\partial_\mu\Phi'_a)\delta x^\mu \simeq \bar{\delta}\Phi_a + (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu\end{aligned}$$

$$\bar{\delta}\Phi_a = \delta\Phi_a - (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu$$

将上面的 Φ_a 替换为 $\partial_\mu \Phi_a$ ，即得

$$\delta(\partial_\mu \Phi_a) = \bar{\delta}(\partial_\mu \Phi_a) + \partial_\nu (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\nu = \partial_\mu (\bar{\delta} \Phi_a) + \partial_\nu (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\nu$$

作用量变分

从而得到

$$\begin{aligned}
\delta S &= \int_R d^4x \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \delta \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \delta (\partial_\mu \Phi_a) + \mathcal{L} \partial_\mu (\delta x^\mu) \right] \\
&= \int_R d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} [\bar{\delta} \Phi_a + (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\mu] + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} [\partial_\mu (\bar{\delta} \Phi_a) + \partial_\nu (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\nu] + \mathcal{L} \partial_\mu (\delta x^\mu) \right\} \\
&= \int_R d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \bar{\delta} \Phi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} (\partial_\mu \Phi_a) \delta x^\mu + \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a \right] - \left[\partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a \right. \\
&\quad \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \Phi_a)} \partial_\mu (\partial_\nu \Phi_a) \delta x^\mu + \mathcal{L} \partial_\mu (\delta x^\mu) \right\} \\
&= \int_R d^4x \left\{ \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a + \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a \right] \right. \\
&\quad \left. + \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} \frac{\partial \Phi_a}{\partial x^\mu} \delta x^\mu + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \Phi_a)} \frac{\partial (\partial_\nu \Phi_a)}{\partial x^\mu} \delta x^\mu + \mathcal{L} \frac{\partial (\delta x^\mu)}{\partial x^\mu} \right] \right\} \\
&= \int_R d^4x \left\{ \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a + \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] \right\}
\end{aligned}$$

第二步用到导数的乘积法则，最后一步涉及复合函数 $\mathcal{L}(\Phi_a, \partial_\mu \Phi_a)$ 的求导关系

Noether 守恒流

 Euler-Lagrange 方程表明 $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} = 0$

由于积分区域 R 可以是任意的,

$$0 = \delta S = \int_B d^4x \left\{ \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a + \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] \right\}$$

等价于

$$\partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] = 0$$

定义 Noether 守恒流

$$j^\mu \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu$$

则有守恒流方程

$$\partial_\mu j^\mu = 0$$

Noether 守恒流

 Euler-Lagrange 方程表明 $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} = 0$

由于积分区域 R 可以是任意的,

$$0 = \delta S = \int_B d^4x \left\{ \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_a} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \right] \bar{\delta} \Phi_a + \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] \right\}$$

等价于

$$\partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \right] = 0$$

定义 Noether 守恒流

$$j^\mu \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu$$

则有守恒流方程 $\partial_\mu j^\mu = 0$ ，两边对空间区域 \tilde{R} 积分，运用 Gauss 定理，得到

$$0 = \int_{\tilde{R}} d^3x \partial_\mu j^\mu = \int_{\tilde{R}} d^3x \partial_0 j^0 + \int_{\tilde{R}} d^3x \nabla \cdot \mathbf{j} = \frac{d}{dt} \int_{\tilde{R}} d^3x j^0 + \int_{\tilde{S}} \mathbf{j} \cdot d\boldsymbol{\sigma}$$

 $d\sigma$ 是边界面 \tilde{S} 上的定向面元, 以外法线方向为正向

守恒荷

引入守恒荷 $Q \equiv \int_{\tilde{R}} d^3x j^0$ ，则 $\frac{d}{dt} \int_{\tilde{R}} d^3x j^0 + \int_{\tilde{S}} \mathbf{j} \cdot d\sigma = 0$ 化为

$$\frac{dQ}{dt} = - \int_{\tilde{S}} \mathbf{j} \cdot d\sigma$$

即区域 \tilde{R} 中的守恒荷减少率(增加率)等于从边界面出来(进入)的流

这表明守恒荷**不能**凭空产生或消失, 而 j^0 是守恒荷的空间密度

守恒荷

引入守恒荷 $Q \equiv \int_{\tilde{R}} d^3x j^0$ ，则 $\frac{d}{dt} \int_{\tilde{R}} d^3x j^0 + \int_{\tilde{S}} \mathbf{j} \cdot d\sigma = 0$ 化为

$$\frac{dQ}{dt} = - \int_{\tilde{S}} \mathbf{j} \cdot d\sigma$$

即区域 \tilde{R} 中的守恒荷减少率(增加率)等于从边界面出来(进入)的流

这表明守恒荷不能凭空产生或消失, 而 j^0 是守恒荷的空间密度

对于整个三维空间而言, 边界面 \tilde{S} 位于无穷远处

通常假设场 Φ_a 在无穷远处消失，从而在无穷远处 $j \rightarrow 0$

故全空间的守恒荷 $Q = \int d^3x j^0$ 满足 $\frac{dQ}{dt} = 0$

可见, Q 不随时间变化, 是一个守恒量

守恒荷

引入守恒荷 $Q \equiv \int_{\tilde{R}} d^3x j^0$ ，则 $\frac{d}{dt} \int_{\tilde{R}} d^3x j^0 + \int_{\tilde{S}} \mathbf{j} \cdot d\sigma = 0$ 化为

$$\frac{dQ}{dt} = - \int_{\tilde{S}} \mathbf{j} \cdot d\sigma$$

即区域 \tilde{R} 中的守恒荷减少率(增加率)等于从边界面出来(进入)的流

这表明守恒荷不能凭空产生或消失, 而 j^0 是守恒荷的空间密度

对于整个三维空间而言, 边界面 \tilde{S} 位于无穷远处

通常假设场 Φ_a 在无穷远处消失，从而在无穷远处 $j \rightarrow 0$

故全空间的守恒荷 $Q = \int d^3x j^0$ 满足 $\frac{dQ}{dt} = 0$

可见, Q 不随时间变化, 是一个**守恒量**

综上，在场论中，如果一个系统具有某种连续对称性，则存在相应的守恒流 j^μ

它满足**守恒流方程** $\partial_\mu j^\mu = 0$ ，而**全空间的守恒荷** Q 不随时间变化（**守恒定律**）

1.7.2 小节 时空平移对称性

时空坐标的平移 (translation) 变换定义为

$$x'^\mu = x^\mu + a^\mu$$

其中 a^μ 是平移变换参数, 不依赖于 x^μ , 故 $dx'^\mu = dx^\mu$

从而，时空平移变换保持 $ds^2 \equiv g_{\mu\nu}dx^\mu dx^\nu$ 不变，即



Henri Poincaré
(1854–1912)

因此，时空平移变换保持 Minkowski 时空的线元 (line element) ds 不变

所有时空平移变换构成**时空平移群**

保持线元平方 ds^2 不变的变换称为 **Poincaré 变换**，也称为**非齐次** Lorentz 变换

Poincaré 群

 所有 Poincaré 变换组成的集合称为 **Poincaré 群**

线元不变意味着距离不变

因而 Poincaré 群是 Minkowski 时空的等距群 (isometry group)，记作 $\text{ISO}(1, 3)$

 Lorentz 群是 Poincaré 群的子群, $O(1, 3) < ISO(1, 3)$

Poincaré 群

所有 Poincaré 变换组成的集合称为 **Poincaré 群**

 线元不变意味着距离不变

因而 Poincaré 群是 Minkowski 时空的等距群 (isometry group)，记作 $\text{ISO}(1, 3)$

 Lorentz 群是 Poincaré 群的子群, $O(1, 3) < ISO(1, 3)$

任意 Poincaré 变换可表示成 Lorentz 变换和时空平移变换的组合

也就是说，时空坐标的 Poincaré 变换表达为

$$x'^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\nu} x^{\nu} + a^{\mu}$$

利用保度规条件，容易验证这样的变换保持 ds^2 不变

$$ds'^2 = g_{\mu\nu} dx'^{\mu} dx'^{\nu} = g_{\mu\nu} \Lambda^{\mu}_{\rho} \Lambda^{\nu}_{\sigma} dx^{\rho} dx^{\sigma} = g_{\rho\sigma} dx^{\rho} dx^{\sigma} = ds^2$$

数学上称 Poincaré 群是 Lorentz 群与时空平移群的半直积群

时空平移对称性

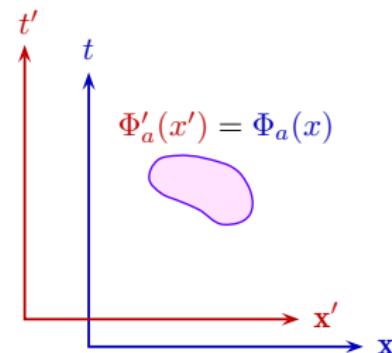


Minkowski 时空是均匀 (homogeneous) 的，处于其中的系统具有时空平移对称性



在时空平移变换 $x'^\mu = x^\mu + a^\mu$ 的作用下, 场 $\Phi_a(x)$ 的形状不会改变, 有

$$\Phi'_a(x') = \Phi'_a(x+a) = \Phi_a(x)$$



时空平移对称性



Minkowski 时空是均匀 (homogeneous) 的，处于其中的系统具有时空平移对称性



在时空平移变换 $x'^\mu = x^\mu + a^\mu$ 的作用下, 场 $\Phi_a(x)$ 的形状不会改变, 有

$$\Phi'_a(x') = \Phi'_a(x+a) = \Phi_a(x)$$



对于无穷小变换，将变换参数 a^μ 改记为 ε^μ ，则

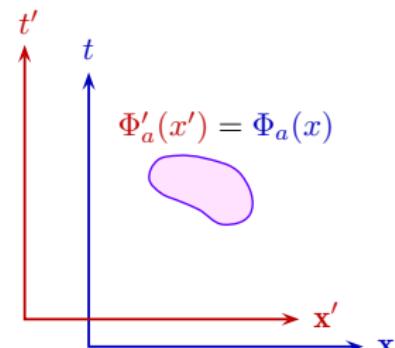
$$\delta x^\mu = \varepsilon^\mu, \quad \delta \Phi_a = \Phi'_a(x') - \Phi_a(x) = 0$$



$$\text{故 } \bar{\delta}\Phi_a = \delta\Phi_a - (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu = -\varepsilon^\rho \partial_\rho\Phi_a$$



代入到 Noether 守恒流表达式，得



$$\begin{aligned}
j^\mu &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta} \Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu = - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \varepsilon^\rho \partial_\rho \Phi_a + \mathcal{L} \varepsilon^\mu \\
&= - \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \partial_\rho \Phi_a - \delta^\mu{}_\rho \mathcal{L} \right] \varepsilon^\rho
\end{aligned}$$

能动张量

从而, $\partial_\mu j^\mu = 0$ 给出

$$\partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \partial_\rho \Phi_a - \delta^\mu{}_\rho \mathcal{L} \right] = 0$$

 各项乘以 $g^{\rho\nu}$ ，缩并，得

$$\partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_a)} \partial^\nu \Phi_a - g^{\mu\nu} \mathcal{L} \right] = 0$$

上式方括号部分是场的**能动张量** (energy-momentum tensor)

$$T^{\mu\nu} \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \partial^\nu \Phi_a - g^{\mu\nu} \mathcal{L}$$

It satisfies

$$\partial_\mu T^{\mu\nu} = 0$$

因此, 对 $T^{0\nu}$ ($\nu = 0, 1, 2, 3$) 作全空间积分, 就得到 4 个守恒荷

只要保证 \mathcal{L} 是 Lorentz 标量，那么 $T^{\mu\nu}$ 就是 2 阶 Lorentz 张量

能量守恒定律和动量守恒定律

能动张量 $T^{\mu\nu}$ 的 00 分量为 $T^{00} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_a} \dot{\Phi}_a - \mathcal{L} = \pi_a \dot{\Phi}_a - \mathcal{L} = \mathcal{H}$

可见, T^{00} 就是哈密顿量密度 \mathcal{H} , 对应于时间平移变换 $x'^0 = x^0 + \varepsilon^0$

 T^{00} 的全空间积分 $\boxed{H = \int d^3x \, \mathcal{T}^{00} = \int d^3x \, \mathcal{H}}$ 是场的哈密顿量, 即总能量

它是时间平移变换的守恒荷，因此 **时间平移对称性** 对应于 **能量守恒定律**

能量守恒定律和动量守恒定律

能动张量 $T^{\mu\nu}$ 的 00 分量为 $T^{00} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_a} \dot{\Phi}_a - \mathcal{L} = \pi_a \dot{\Phi}_a - \mathcal{L} = \mathcal{H}$

可见, T^{00} 就是哈密顿量密度 \mathcal{H} , 对应于时间平移变换 $x'^0 = x^0 + \varepsilon^0$

 T^{00} 的全空间积分 $\boxed{H = \int d^3x \, T^{00} = \int d^3x \, \mathcal{H}}$ 是场的哈密顿量, 即总能量

它是时间平移变换的守恒荷，因此 **时间平移对称性** 对应于 **能量守恒定律**

能动张量 $T^{\mu\nu}$ 的 $0i$ 分量 $T^{0i} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_a} \partial^i \Phi_a = \pi_a \partial^i \Phi_a$ 是场的动量密度

它对应于**空间平移变换** $x'^i = x^i + \varepsilon^i$

蛇 T^{0i} 的全空间积分 $P^i = \int d^3x T^{0i} = \int d^3x \pi_a \partial^i \Phi_a$ 是场的总动量

三维矢量形式为 $\mathbf{P} = - \int d^3x \pi_a \nabla \Phi_a$

恐龙 总动量是空间平移变换的守恒荷，因此 空间平移对称性对应于动量守恒定律

1.7.3 小节 Lorentz 对称性

在相对论性场论中, 要求拉氏量 \mathcal{L} 是 Lorentz 标量, 因而作用量 S 是 Lorentz 不变量, 系统具有 Lorentz 对称性

考虑无穷小固有保时向 Lorentz 变换

$$\Lambda^\mu{}_\nu = \delta^\mu{}_\nu + \omega^\mu{}_\nu$$

其中 $\omega^\mu{}_\nu$ 是变换的无穷小参数, 由保度规条件有

$$\begin{aligned} g_{\alpha\beta} &= g_{\mu\nu} \Lambda^\mu{}_\alpha \Lambda^\nu{}_\beta = g_{\mu\nu} (\delta^\mu{}_\alpha + \omega^\mu{}_\alpha) (\delta^\nu{}_\beta + \omega^\nu{}_\beta) \\ &\simeq g_{\mu\nu} \delta^\mu{}_\alpha \delta^\nu{}_\beta + g_{\mu\nu} \delta^\mu{}_\alpha \omega^\nu{}_\beta + g_{\mu\nu} \omega^\mu{}_\alpha \delta^\nu{}_\beta = g_{\alpha\beta} + \omega_{\alpha\beta} + \omega_{\beta\alpha} \end{aligned}$$

可见, $\omega_{\mu\nu} \equiv g_{\mu\rho} \omega^\rho{}_\nu$ 关于两个指标反对称,

$$\omega_{\mu\nu} = -\omega_{\nu\mu}$$

因此, $\omega_{\mu\nu}$ 只有 6 个独立分量

分别对应于沿 3 个空间轴方向的增速变换和绕 3 个空间轴的旋转变换

无穷小旋转变换

下面举两个例子说明 $\omega_{\mu\nu}$ 的具体形式

对于绕 z 轴旋转 θ 角的变换矩阵

$$\Lambda^{\mu}_{\nu} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \cos \theta & \sin \theta & \\ & -\sin \theta & \cos \theta & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

利用三角函数展开式 $\cos \theta = 1 + \mathcal{O}(\theta^2)$ 和 $\sin \theta = \theta + \mathcal{O}(\theta^3)$ ，得

$$\omega^{\mu}_{\nu} = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & 0 & \theta & \\ & -\theta & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}, \quad \omega_{\mu\nu} = g_{\mu\rho}\omega^{\rho}_{\nu} = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & 0 & -\theta & \\ & \theta & 0 & \\ & & & 0 \end{pmatrix}$$

无穷小增速变换

对于沿 x 轴增速变换，引入快度 (rapidity) $\xi \equiv \tanh^{-1} \beta$ ，则 $\beta = \tanh \xi$

利用双曲函数公式 $\tanh \xi = \sinh \xi / \cosh \xi$ 和 $\cosh^2 \xi - \sinh^2 \xi = 1$ 推出

$$\gamma = (1 - \beta^2)^{-1/2} = (1 - \tanh^2 \xi)^{-1/2} = \left(\frac{\cosh^2 \xi - \sinh^2 \xi}{\cosh^2 \xi} \right)^{-1/2} = \cosh \xi$$

$$\beta \gamma = \tanh \xi \cosh \xi = \sinh \xi$$

增速变换矩阵改写成 $\Lambda^{\mu}_{\nu} =$

$$\begin{pmatrix} \gamma & -\gamma \beta \\ -\gamma \beta & \gamma \\ & 1 \\ & & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh \xi & -\sinh \xi \\ -\sinh \xi & \cosh \xi \\ & 1 \\ & & 1 \end{pmatrix}$$

根据双曲函数展开式 $\cosh \xi = 1 + \mathcal{O}(\xi^2)$ 和 $\sinh \xi = \xi + \mathcal{O}(\xi^3)$ ，有

$$\omega^{\mu}_{\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -\xi \\ -\xi & 0 \\ & 0 \\ & & 0 \end{pmatrix}, \quad \omega_{\mu\nu} = g_{\mu\rho} \omega^{\rho}_{\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -\xi \\ \xi & 0 \\ & 0 \\ & & 0 \end{pmatrix}$$

Lorentz 群表示的生成元

骏马 在无穷小 Lorentz 变换的作用下，

$$x'^\mu = \Lambda^\mu{}_\nu x^\nu = (\delta^\mu{}_\nu + \omega^\mu{}_\nu) x^\nu = x^\mu + \omega^\mu{}_\nu x^\nu$$

骏马 而变换后的场 $\Phi'_a(x')$ 可以展开为

$$\Phi'_a(x') = \Phi_a(x) - \frac{i}{2} \omega_{\mu\nu} (I^{\mu\nu})_{ab} \Phi_b(x) = \left[\delta_{ab} - \frac{i}{2} \omega_{\mu\nu} (I^{\mu\nu})_{ab} \right] \Phi_b(x)$$

骏马 $(I^{\mu\nu})_{ab}$ 是 Φ_a 所属 Lorentz 群表示的生成元 (generator)

骏马 它们是以 a 和 b 为行列指标的一组常数矩阵，而且关于 μ 和 ν 反对称，

$$(I^{\mu\nu})_{ab} = -(I^{\nu\mu})_{ab}$$

骏马 因而这组矩阵里只有 6 个独立矩阵，每个独立矩阵与 $\omega_{\mu\nu}$ 的一个独立分量相匹配

群表示	场 Φ_a	$(I^{\mu\nu})_{ab}$
恒等表示	标量场 ϕ	0
矢量表示	矢量场 A^μ	$(\mathcal{J}^{\mu\nu})^\rho{}_\sigma$
旋量表示	旋量场 ψ_a	$(\mathcal{S}^{\mu\nu})_{ab}$

Lorentz 对称性的 Noether 流

现在 $\delta x^\mu = x'^\mu - x^\mu = \omega^\mu{}_\nu x^\nu$, 有

$$\begin{aligned}\bar{\delta}\Phi_a &= \delta\Phi_a - (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu = \Phi'_a(x') - \Phi_a(x) - (\partial_\mu\Phi_a)\delta x^\mu \\ &= -\frac{i}{2}\omega_{\nu\rho}(I^{\nu\rho})_{ab}\Phi_b - (\partial_\nu\Phi_a)\omega^\nu{}_\rho x^\rho\end{aligned}$$

 **Noether 流** $j^\mu = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}\bar{\delta}\Phi_a + \mathcal{L}\delta x^\mu$

$$\begin{aligned}&= -\frac{i}{2}\omega_{\nu\rho}\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}(I^{\nu\rho})_{ab}\Phi_b - \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}(\partial_\nu\Phi_a)\omega^\nu{}_\rho x^\rho + \mathcal{L}\omega^\mu{}_\rho x^\rho \\ &= -\frac{i}{2}\omega_{\nu\rho}\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}(I^{\nu\rho})_{ab}\Phi_b - \left[\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}\partial_\nu\Phi_a - \delta^\mu{}_\nu\mathcal{L}\right]\omega^\nu{}_\rho x^\rho \\ &= -\frac{i}{2}\omega_{\nu\rho}\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}(I^{\nu\rho})_{ab}\Phi_b - T^\mu{}_\nu\omega^\nu{}_\rho x^\rho\end{aligned}$$

 其中 $T^\mu{}_\nu \equiv T^{\mu\rho}g_{\rho\nu} = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\Phi_a)}\partial_\nu\Phi_a - \delta^\mu{}_\nu\mathcal{L}$ 是能动张量 $T^{\mu\nu}$ 的另一种写法

 注意参与缩并的 Lorentz 指标一升一降不会改变表达式的结果:

$$T^\mu{}_\nu\omega^\nu{}_\rho = T^\mu{}_\nu\delta^\nu{}_\sigma\omega^\sigma{}_\rho = T^\mu{}_\nu g^{\nu\alpha}g_{\alpha\sigma}\omega^\sigma{}_\rho = T^{\mu\alpha}\omega_{\alpha\rho} = T^{\mu\nu}\omega_{\nu\rho}$$

Lorentz 对称性的守恒荷

再利用 $\omega_{\mu\nu}$ 的反对称性推出

$$\begin{aligned} T^{\mu}{}_{\nu} \omega^{\nu}{}_{\rho} x^{\rho} &= T^{\mu\nu} \omega_{\nu\rho} x^{\rho} = \frac{1}{2} (T^{\mu\nu} \omega_{\nu\rho} x^{\rho} - T^{\mu\nu} \omega_{\rho\nu} x^{\rho}) = \frac{1}{2} (T^{\mu\nu} \omega_{\nu\rho} x^{\rho} - T^{\mu\rho} \omega_{\nu\rho} x^{\nu}) \\ &= \frac{1}{2} \omega_{\nu\rho} (T^{\mu\nu} x^{\rho} - T^{\mu\rho} x^{\nu}) \end{aligned}$$

于是, Noether 流化为

$$j^{\mu} = -\frac{i}{2} \omega_{\nu\rho} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \Phi_a)} (I^{\nu\rho})_{ab} \Phi_b - \frac{1}{2} \omega_{\nu\rho} (T^{\mu\nu} x^{\rho} - T^{\mu\rho} x^{\nu}) = \frac{1}{2} \mathbb{J}^{\mu\nu\rho} \omega_{\nu\rho}$$

其中 $\mathbb{J}^{\mu\nu\rho} \equiv T^{\mu\rho} x^{\nu} - T^{\mu\nu} x^{\rho} - i \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \Phi_a)} (I^{\nu\rho})_{ab} \Phi_b$

 $\partial_{\mu} j^{\mu} = 0$ 给出 $\partial_{\mu} \mathbb{J}^{\mu\nu\rho} = 0$, Lorentz 对称性的守恒荷为

$$J^{\nu\rho} \equiv \int d^3x \mathbb{J}^{0\nu\rho} = \int d^3x [T^{0\rho} x^{\nu} - T^{0\nu} x^{\rho} - i\pi_a (I^{0\rho})_{ab} \Phi_b]$$

 易见 $J^{\nu\rho} = -J^{\rho\nu}$, 因而一共有 6 个独立的守恒荷, 满足 $dJ^{\nu\rho}/dt = 0$

守恒荷的分解



为明确物理含义，将**守恒荷**分解成两项，

$$J^{\nu\rho} = L^{\nu\rho} + S^{\nu\rho}$$

✖ 第一项为 $L^{\nu\rho} \equiv \int d^3x (T^{0\rho}x^\nu - T^{0\nu}x^\rho)$

🚩 关于指标的**反对称性**意味着它的**纯空间分量** L^{jk} 中只有 **3** 个是**独立的**

♠ 利用**三维 Levi-Civita 符号**将 L^{jk} 对偶成**三维矢量**

$$L^i \equiv \frac{1}{2} \varepsilon^{ijk} L^{jk} = (L^{23}, L^{31}, L^{12})$$

⌚ 由此推出

动量密度

$$L^i = \frac{1}{2} \varepsilon^{ijk} \int d^3x (T^{0k}x^j - T^{0j}x^k) = \int d^3x \varepsilon^{ijk} x^j T^{0k} = \int d^3x \varepsilon^{ijk} x^j \pi_a \partial^k \Phi_a$$

⭐ 写成矢量形式是 $\mathbf{L} = - \int d^3x \mathbf{x} \times (\pi_a \nabla \Phi_a)$ ，这是场的**轨道角动量**

角动量守恒定律

 第二项为 $S^{\nu\rho} \equiv -i \int d^3x \pi_a (I^{\nu\rho})_{ab} \Phi_b$

 同样, $S^{\nu\rho}$ 纯空间分量的**对偶三维矢量**为

$$S^i \equiv \frac{1}{2} \varepsilon^{ijk} S^{jk} = (S^{23}, S^{31}, S^{12}) = -\frac{i}{2} \varepsilon^{ijk} \int d^3x \pi_a (I^{jk})_{ab} \Phi_b$$

 这是场的**自旋角动量**

 $J^{\nu\rho}$ 纯空间分量的**对偶三维矢量**为

$$J^i \equiv \frac{1}{2} \varepsilon^{ijk} J^{jk} = L^i + S^i$$

 这是场的**总角动量**

 固有保时向 Lorentz 群的**纯空间部分**就是**空间旋转群** $SO(3)$

 空间旋转对称性对应于**角动量守恒定律**

质心运动守恒定律



$L^{\nu\rho}$ 的 $i0$ 分量为

$$L^{i0} = \int d^3x (\textcolor{brown}{T}^{00}x^i - T^{0i}x^0) = \int d^3x (x^i \mathcal{H} - x^0 \pi_a \partial^i \Phi_a) = \int d^3x x^i \mathcal{H} - t P^i$$

若 $\frac{dS^{i0}}{dt} = 0$ ，则 $\frac{dJ^{i0}}{dt} = 0$ 意味着 $\frac{dL^{i0}}{dt} = 0$ ，再结合动量守恒 $\frac{dP^i}{dt} = 0$ ，得到

$$\frac{dL^{i0}}{dt} = \frac{d}{dt} \int d^3x x^i \mathcal{H} - P^i = 0$$

即

$$P^i = \mathbf{H} v_{\mathbf{C}}^i, \quad v_{\mathbf{C}}^i \equiv \frac{1}{\mathbf{H}} \frac{d}{dt} \int d^3x x^i \mathcal{H}$$

在低速极限下，总能量约等于总质量， $\mathbf{H} \simeq M$ ，故总动量 $\mathbf{P} \simeq M \mathbf{v}_{\mathbf{C}}$

$\mathbf{v}_{\mathbf{C}}$ 是质心 (即质量中心, center of mass) 的运动速度

应用 Newton 第二定律，外力 $\mathbf{F} = \frac{d\mathbf{P}}{dt} = M \frac{d\mathbf{v}_{\mathbf{C}}}{dt}$ ，这就是质心运动定理

因此， L^{i0} 的守恒在经典力学中对应于质心运动守恒定律：当没有外力存在时，质心的加速度为零，质心保持静止或作匀速直线运动

1.7.4 小节 U(1) 整体对称性

 考虑包含复场 $\phi(x)$ 及其复共轭场 $\phi^*(x)$ 的拉氏量 $\mathcal{L} = (\partial^\mu \phi^*) \partial_\mu \phi - m^2 \phi^* \phi$

 对 ϕ 作 U(1) 整体变换 $\phi'(x) = e^{iq\theta} \phi(x)$

 其中有理数 q 是常数, 连续变换参数 θ 是实数

 整体 (global) 指 θ 不依赖于时空坐标 x^μ

1.7.4 小节 U(1) 整体对称性

考慮包含复场 $\phi(x)$ 及其复共轭场 $\phi^*(x)$ 的拉氏量 $\mathcal{L} = (\partial^\mu \phi^*) \partial_\mu \phi - m^2 \phi^* \phi$

对 ϕ 作 U(1) 整体变换 $\phi'(x) = e^{iq\theta} \phi(x)$

其中有理数 q 是常数, 连续变换参数 θ 是实数

整体 (global) 指 θ 不依赖于时空坐标 x^μ

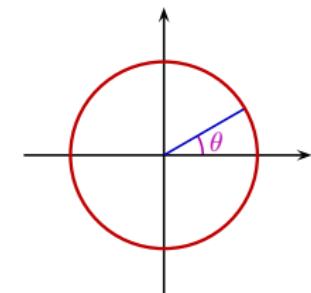
是一个模为 1 的相位因子 (phase factor)

可看作一个 1 维么正矩阵 $U = e^{iq\theta}$, 满足 $U^\dagger U = 1$

故 $\{U\}$ 构成 U(1) 群, 它是与 SO(2) 同构的 Abel 群

如右图所示, SO(2) 群空间是一个圆周

$$SO(2) : \theta \rightarrow [0, 2\pi]$$



$$U = e^{iq\theta} : \theta \rightarrow [0, 2\pi/q]$$

$$U(0) = U(2\pi/q) = 1$$

1.7.4 小节 U(1) 整体对称性

考慮包含复场 $\phi(x)$ 及其复共轭场 $\phi^*(x)$ 的拉氏量 $\mathcal{L} = (\partial^\mu \phi^*) \partial_\mu \phi - m^2 \phi^* \phi$

对 ϕ 作 U(1) 整体变换 $\phi'(x) = e^{iq\theta} \phi(x)$

其中有理数 q 是常数, 连续变换参数 θ 是实数

整体 (global) 指 θ 不依赖于时空坐标 x^μ

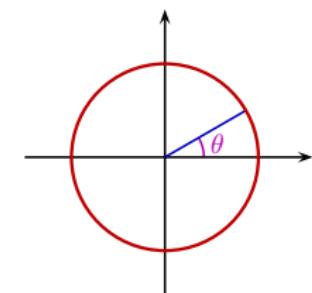
$e^{iq\theta}$ 是一个模为 1 的相位因子 (phase factor)

可看作一个 1 维么正矩阵 $U = e^{iq\theta}$, 满足 $U^\dagger U = 1$

故 $\{U\}$ 构成 U(1) 群, 它是与 SO(2) 同构的 Abel 群

如右图所示, SO(2) 群空间是一个圆周

SO(2) : $\theta \rightarrow [0, 2\pi]$



$U = e^{iq\theta} : \theta \rightarrow [0, 2\pi/q]$

$U(0) = U(2\pi/q) = 1$

相应地, ϕ^* 的 U(1) 整体变换为 $[\phi^*(x)]' = [\phi'(x)]^* = e^{-iq\theta} \phi^*(x)$

拉氏量 \mathcal{L} 在这种变换下不变, 即具有 U(1) 整体对称性, q 称为相应的 U(1) 荷

与前面叙述的时空平移对称性和 Lorentz 对称性不同, 这里的对称性出现在由场构成的抽象空间中, 与时间和空间相对独立 ($\delta x^\mu = 0$), 因而是一种内部对称性

无穷小 $U(1)$ 整体变换

U(1) 整体变换的**无穷小**形式为

$$\phi'(x) = \phi(x) + iq\theta\phi(x), \quad [\phi^*(x)]' = \phi^*(x) - iq\theta\phi^*(x)$$

结合 $\delta x^\mu = 0$ ，有

$$\bar{\delta}\phi = \delta\phi = iq\theta\phi, \quad \bar{\delta}\phi^* = \delta\phi^* = -iq\theta\phi^*$$

 $\phi(x)$ 与 $\phi^*(x)$ 是线性独立的，代表两个相互独立的自由度，Noether 流表达为

$$\begin{aligned}
j^\mu &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \Phi_a)} \bar{\delta}\Phi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \\
&= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi)} \bar{\delta}\phi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi^*)} \bar{\delta}\phi^* = \partial^\mu \phi^* (\mathbf{i}q\theta \phi) + \partial^\mu \phi (-\mathbf{i}q\theta \phi^*) \\
&= \mathbf{i}q\theta [(\partial^\mu \phi^*)\phi - (\partial^\mu \phi)\phi^*] = -\mathbf{i}q\theta \phi^* \overleftrightarrow{\partial^\mu} \phi
\end{aligned}$$

其中, $\overleftrightarrow{\partial^\mu}$ 符号定义为 $\phi^* \overleftrightarrow{\partial^\mu} \phi \equiv \phi^* \partial^\mu \phi - (\partial^\mu \phi^*) \phi$

U(1) 守恒流和守恒荷

 扔掉无穷小参数 $-\theta$ ，定义 U(1) 守恒流

$$J^\mu \equiv iq\phi^* \overleftrightarrow{\partial}^\mu \phi$$

 则 Noether 定理给出 $\partial_\mu J^\mu = 0$ ，相应的守恒荷是

$$Q = \int d^3x J^0 = iq \int d^3x \phi^* \overleftrightarrow{\partial}^0 \phi$$

 满足 $dQ/dt = 0$

U(1) 守恒流和守恒荷

 扔掉无穷小参数 $-\theta$ ，定义 **U(1) 守恒流**

$$J^\mu \equiv iq\phi^* \overleftrightarrow{\partial}^\mu \phi$$

 则 Noether 定理给出 $\partial_\mu J^\mu = 0$ ，相应的**守恒荷**是

$$Q = \int d^3x J^0 = iq \int d^3x \phi^* \overleftrightarrow{\partial}^0 \phi$$

 满足 $dQ/dt = 0$

 在实际应用中， q 是由 Φ 场描述的粒子所携带的**某种荷**，如**电荷**、**重子数**、**轻子数**、**奇异数**、**粲数**、**底数**、**顶数**等

 因此，一种 **U(1) 整体对称性** 对应于一条**荷数守恒定律**

 比如，**电磁 U(1) 整体对称性** 对应于**电荷守恒定律**