گزارش پروژه :خواندن مقادیر سوئیچ و آنالوگ از جویاستیک

هدف يروژه

هدف این پروژه خو اندن مقادیر ورودی از یک جوی استیک است که شامل یک سوئیچ دیجیتال و دو محور آنالوگ (VRx,VRy)میباشد .این مقادیر در سریال مانیتور نمایش داده می شوند تا وضعیت جوی استیک به صورت عددی قابل مشاهده باشد

ابزار و سختافزار

.1برد آردوینو :برای اجرای کد و اتصال به جوی استیک.

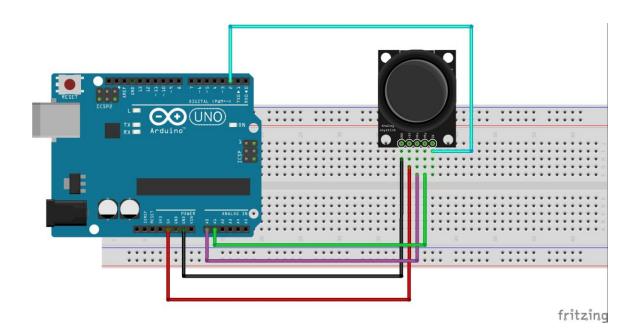
.2جوى استيك آنالوك :شامل يك سوئيج (SW) و دو محور آنالوك VRx) و. (VRx

.3سیمهای جامیر:برای اتصال جوی استیک به برد آردوینو.

.4كابل :USB براى اتصال برد آردوينو به كامپيوتر جهت آپلود كد و مشاهده سريال مانيتور.

. 5کامپیوتر :برای برنامهریزی و مشاهده خروجیها.

شماتیک



توضيحات كد

.1تعریف متغیرها:

:sw -پین ورودی مربوط به سوئیچ جوی استیک.

Y. پینهای آنالوگ برای خواندن مقادیر محورهای X و.Y

setup:تابع

- تنظیم پین سوئیچ به عنوان ورودی با مقاومت داخلی. (INPUT_PULLUP)

-ر اهاندازی ار تباط سر بال با سر عت 9600 بیت بر ثانیه.

:3تابع:loop

-وضعیت سوئیچ (SW) را خوانده و نمایش میدهد.

-مقادیر محور های آنالوگ (VRx, VRy) را با استفاده از توابع analogRead میخواند و نمایش میدهد.

-هر 500 میلی ثانیه مقادیر جدید را به سریال مانیتور ارسال میکند.

كد آردوينو

```
const int sw = 2;
const int x = 0;
const int y = 1;
void setup() {
 pinMode(sw, INPUT_PULLUP);
 Serial.begin(9600);
}
void loop() {
 // put your main code here, to run repeatedly:
 Serial.print("switch: ");
 Serial.print(digitalRead(sw));
 Serial.print("\t\t");
 Serial.print("VRx: ");
 Serial.print(analogRead(x));
  Serial.print("\t\t");
 Serial.print("VRy: ");
  Serial.print(analogRead(y));
 Serial.println("_____");
  delay(500);
}
```

نتيجهگيري

این پروژه وضعیت سوئیچ و مقادیر محور های جوی استیک را با موفقیت نمایش میدهد .این اطلاعات برای تشخیص موقعیت و حرکت جوی استیک در پروژه های مختلفی مانند کنترل ربات ها، بازی ها و سیستم های تعاملی مفید است.