2.3. Лабораторная работа: RTOS на примере Mbed OS

Site: <u>Samsung Innovation Campus</u>

Course: Internet of Things

Book: 2.3. Лабораторная работа: RTOS на примере Mbed OS

Printed by: Антон Файтельсон

Date: Saturday, 21 October 2023, 7:36 PM

Table of contents

- 2.3.1. Введение
- 2.3.2. Таймеры
- 2.3.3. Потоки
- 2.3.4. Кнопка + Прерывание
- 2.3.5. Устраняем дребезг контактов

2.3.1. Введение

До этого мы пользовались простой библиотекой mbed. Она имеет версию 2, и содержит только самый базовый функционал. Однако актуальная версия - mbed-os - имеет уже версию 6 и активно развивается. В ней появляются, в полном соответствии с названием, уже функции полноценной ОС реального времени. Mbed OS включает в себя многопоточность и переключение задач как часть основного ядра, в mbed второй версии это было отдельной библиотекой.

Mbed OS 6.0 гораздо более объёмна, программы теперь компилироваться будут медленнее.

Поэтому стоит выбирать:

- 1. Для небольших простых задач хватит функционала mbed
- 2. Для сложных гораздо проще в итоге будет взять mbed-os, в нее лучше интегрирована та же работа с сетью.

Кроме того, если вы выбираете mbed-os, то теперь можете начать использовать Mbed Studio в качестве среды разработки. Она "заточена" именно под mbed-os, и даже каждый новый проект, созданный в ней, по умолчанию включает mbed-os.

Есть и промежуточный вариант - bare metal profile, это некий средний вариант. Это Mbed OS 6.0, но в нем выключено всё тяжеловесное, включая все инструменты работы с беспроводными сетями. Почитать о нем можно на сайте.

2.3.2. Таймеры

В Mbed есть простой таймер для вызова функции с определенной периодичностью. Он называется Ticker.

Посмотрите следующий несложный код:

Мы заводим объект класса Ticker, и привязываем (attach) срабатывание функции toggle_led каждые 100 миллисекунд. Синтаксис очень похож на JavaScript и иные языки, в которых есть абстракция таймера.

Скомпилируйте и посмотрите на работу этого примера. Увидите быстро (10 раз в секунду) мигающий светодиод.



2.3.3. Потоки

Давайте модифицируем нашу программу так, чтобы она мигала светодиодом в отдельном потоке. Тогда вызов будет неблокирующий, и программа сможет делать что-то ещё помимо мигания светодиодом.

Посмотрим на самый простой пример программы с двумя потоками. Здесь создается объект класса "Поток" (Thread). Получается, что в программе участвуют два потока: один (основной поток программы) мигает светодиодом, а другой (новый, который мы завели) печатает символы.

Задание: переделайте чуть-чуть эту программу, чтобы в ней не было в main никакого цикла, и вся логика программы выполнялась в двух отдельных потоках.

```
#include "mbed.h"
void print_char(char c = '*')
    printf("%c", c);
    fflush(stdout);
}
Thread thread;
DigitalOut led1(LED1);
void print_thread()
{
    while (true) {
        wait(1);
        print_char();
    }
}
int main()
    printf("\n\n*** RTOS basic example ***\n");
    thread.start(print_thread);
    while (true) {
       led1 = !led1;
        wait(0.5);
    }
}
```

2.3.4. Кнопка + Прерывание

С выходами разобрались. Разберемся теперь со входами. Как повесить прерывание на кнопку?

Загрузите следующий пример кода. При удерживании кнопки User Button (это синяя кнопка на Nucleo) мигание будет происходить быстрее.

```
#include "mbed.h"
InterruptIn button(USER_BUTTON);
DigitalOut led(LED1);
double delay = 0.5; // 500 \text{ ms}
void pressed()
{
    delay = 0.1; // 100 ms
}
void released()
{
    delay = 0.5; // 500 ms
}
int main()
// Assign functions to button
    button.fall(&pressed);
    button.rise(&released);
    while (1) {
        led = !led;
        wait(delay);
    }
}
```

2.3.5. Устраняем дребезг контактов

Наверное, вы уже заметили, что когда мы нажимаем кнопку - иногда происходят ложные срабатывания. Например, вы нажали кнопку однократно, а программа выдает, что было несколько нажатий кнопки. Это известная проблема, называемая "дребезг контактов". Ее причина в том, что механические контакты кнопки за счет упругости материала колеблются еще некоторое время после того, как вы уже отпустили кнопку, и поэтому регистрируются ложные нажатия. Бороться с этой проблемой можно на физическом уровне (разные кнопки выдают разный дребезг, зависит от их качества исполнения), но чаще всего ее решают программным образом.

Обязательно рассмотрите этот пример, здесь объясняется, как избавиться от дребезга контактов при помощи таймера и двух переменных-флагов. Изучите этот код самостоятельно и добейтесь того, чтобы у вас было абсолютное понимание каждой строчки кода.

```
#include "mbed.h"
DigitalOut led1(LED1);
InterruptIn button1(USER_BUTTON);
volatile bool button1_pressed = false; // Used in the main loop
volatile bool button1_enabled = true; // Used for debouncing
Timeout button1_timeout; // Used for debouncing
// Enables button when bouncing is over
void button1_enabled_cb(void)
    button1_enabled = true;
}
// ISR handling button pressed event
void button1_onpressed_cb(void)
    if (button1_enabled) { // Disabled while the button is bouncing
       button1_enabled = false;
       button1_pressed = true; // To be read by the main loop
       button1_timeout.attach(callback(button1_enabled_cb), 0.3); // Debounce time 300 ms
    }
}
int main()
    //button1.mode(PullUp); // Activate pull-up
    button1.fall(callback(button1_onpressed_cb)); // Attach ISR to handle button press event
    int idx = 0; // Just for printf below
    while(1) {
        if (button1_pressed) { // Set when button is pressed
            button1_pressed = false;
            printf("Button pressed %d\n", idx++);
            led1 = !led1;
       }
    }
}
```

Reset user tour on this page

7 of 7