Diff优化策略

四种命种查找:

- ① 新前与旧前
- ② 新后与旧后
- ③ 新后与旧前
- ④ 新前与旧后

对比的移动,命中一种就不进行判断

新增的情况

h ('li', {key: 'A'}, 'A')

h ('li', {key: 'A'}, 'A')

h ('li', {key: 'B'}, 'B')

h ('li', {key: 'C'}, 'C')

h ('li', {key: 'C'}, 'C')

新前

h ('li', {key: 'C'}, 'C')

新前和旧前命中移动 旧前>旧后 旧节点先循环完毕 新节点还有剩余 新增

删除的情况

h ('li', {key: 'A'}, 'A')

h ('li', {key: 'B'}, 'B')

旧前 h ('li', {key: 'C'}, 'C')

旧后 h ('li', {key: 'D'}, 'D')

h ('li', {key: 'E'}, 'E')

新后<新前 新节点先循环完毕 旧节点还有剩余 删除 h ('li', {key: 'A'}, 'A')

新后 h ('li', {key: 'B'}, 'B')

新前 h ('li', {key: 'E'}, 'E')

复杂删除的情况 删CE

h ('li', {key: 'A'}, 'A')

h ('li', {key: 'A'}, 'A')

h ('li', {key: 'B'}, 'B')

h ('li', {key: 'C'}, 'C')

h ('li', {key: 'D'} undefined

h ('li', {key: 'E'}, 'E')

四个都不命中了 循环旧节点找D