Анализ формулы средней частоты

Средняя частота, формула из статьи [1]:

$$m_{\omega}(s) = \frac{\sigma(s)}{\sigma(s)}$$

Также можно выразить след. образом:

$$m_{\omega}(s) = \sqrt{\frac{D\left(\frac{ds}{dt}\right)}{D(s)}}$$

Произведём замену в силу того, что s — цифровой сигнал с частотой дискретизации fd

$$dt = \frac{1}{fd}, \qquad ds_k = s_k - s_{k-1}$$

$$m_{\omega}(s) = \sqrt{\frac{D(fd \cdot ds)}{D(s)}} = fd\sqrt{\frac{D(ds)}{D(s)}}$$

Чтобы перейти от 2-го центрального момента(дисперсии), ко 2му начальному (v_2) , допустим M(s)=0, и перейдём к оценкам этих моментов

$$m_{\omega}(s) = fd \sqrt{\frac{v_2^*(ds)}{v_2^*(s)}} = fd \sqrt{\frac{\sum_{k=2}^{N} (s_k - s_{k-1})^2}{\sum_{k=1}^{N} s_k^2}}$$

Рассмотрим подкоренное выражение

$$\frac{\sum_{k=2}^{N}(s_k-s_{k-1})^2}{\sum_{k=1}^{N}s_k^2} = \frac{\sum_{k=2}^{N}s_k^2-2s_ks_{k-1}+s_{k-1}^2}{\sum_{k=1}^{N}s_k^2},$$

Заметим, что когда N велико $\sum_{k=2}^N s_{k-1}^2 pprox \sum_{k=2}^N s_k^2 pprox \sum_{k=1}^N s_k^2$

¹ В таком виде эта формула реализована в нашем проекте, AI Framework 2.1

$$\frac{2\sum_{k=1}^{N}s_{k}^{2}-2\sum_{k=1}^{N}s_{k}s_{k-1}}{\sum_{k=1}^{N}s_{k}^{2}}=2\left(1-\frac{\sum_{k=1}^{N}s_{k}s_{k-1}}{\sum_{k=1}^{N}s_{k}^{2}}\right)$$

Пусть $R_s(n)$ – автокорреляционная функция точке n

$$2\left(1 - \frac{R_s(1)}{R_s(0)}\right)$$

$$m_w \approx \sqrt{2} \text{fd} \sqrt{1 - \frac{R_s(1)}{R_s(0)}}$$

Зависимость функции $R_s(\omega) = \frac{R_s(1)}{R_s(0)}$ от частоты

$$\begin{split} \frac{R_s(\tau,\omega)}{R_s(0,\omega)} &= \frac{\int_0^T a \cdot \sin(t\omega) \, a \cdot \sin(t\omega + \tau\omega) \, dt}{\int_0^T (a \cdot \sin(t\omega))^2 \, dt} = \frac{a^2 \int_0^T \sin(t\omega) \sin(t\omega + \tau\omega) \, dt}{a^2 \int_0^T \sin^2(t\omega) dt} = \\ &= \frac{\int_0^T \sin(t\omega) \sin(t\omega + \tau\omega) \, dt}{\int_0^T \sin^2(t\omega) dt} \end{split}$$

Зависимость числителя от частоты

$$\begin{split} \int_0^T \sin(t\omega)\sin(t\omega + \tau\omega) \, dt \\ &= \frac{1}{2} \int_0^T \cos(t\omega - t\omega - \tau\omega) - \cos(t\omega + t\omega + \tau\omega) \, dt \\ &= \frac{1}{2} \int_0^T \cos(-\tau\omega) - \cos(2 \cdot t\omega + \tau\omega) \, dt \\ &= \frac{1}{2} \left(\cos(\tau\omega) \int_0^T dt - \int_0^T \cos(2 \cdot t\omega + \tau\omega) \, dt \right) \\ &\int_0^T \cos(2 \cdot t\omega + \tau\omega) \, dt = \frac{\cos(2 \cdot T\omega + \tau\omega) - \cos(\tau\omega)}{2\omega} \end{split}$$

$$\cos(\tau\omega)\int_0^T dt = \cos(\tau\omega) T$$

$$\begin{split} \int_0^T \sin(t\omega)\sin(t\omega + \tau\omega) \, dt &= \frac{1}{2} \bigg(\frac{2\omega\cos(\tau\omega)\,T - \cos(2\cdot T\omega + \tau\omega) + \cos(\tau\omega)}{2\omega} \bigg) \\ &= \frac{2\omega\cos(\tau\omega)\,T - \cos(2\cdot T\omega + \tau\omega) + \cos(\tau\omega)}{4\omega} \end{split}$$

Зависимость знаменателя от частоты

$$\int_0^T \sin^2(t\omega)dt$$

$$= \int_0^T \frac{1 - \cos(2\omega t)}{2} dt = \frac{1}{2} \int_0^T 1 - \cos(2\omega t) dt$$

$$= \frac{T}{2} - \frac{\cos(2\omega T)}{4\omega} + \frac{1}{4\omega} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}$$

Подставляем в итоговую формулу

$$\frac{\int_0^T \sin(t\omega)\sin(t\omega + \tau\omega) dt}{\int_0^T \sin^2(t\omega) dt} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\cdot T\omega + \tau\omega) + \cos(\tau\omega)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{\frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\omega T)}{4\omega}}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{\frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{4\omega}} = \frac{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}{\omega}$$

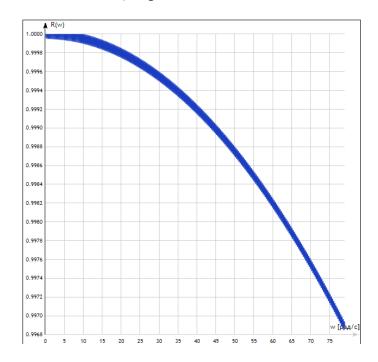
$$\begin{split} R(\omega) &= \frac{2\omega\cos(\tau\omega)\,T - \cos(2\cdot T\omega + \tau\omega) + \cos(\tau\omega)}{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)} \\ \tau &= \frac{1}{fd}, \omega_{max} = \frac{fd}{4\pi} \\ \tau\omega_{max} &= \frac{1}{4\pi} \end{split}$$

Аналитическое выражение зависимости средней, рассчитанной, частоты от реальной

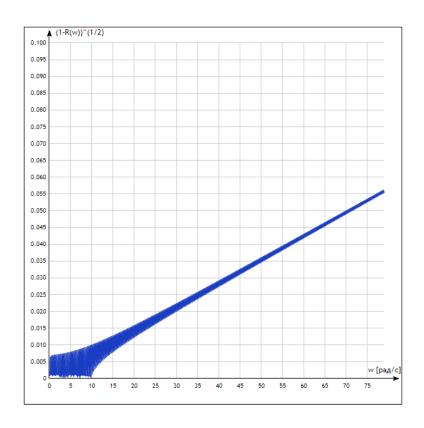
$$m_{\rm w}(\omega) \approx \sqrt{2} {\rm fd} \sqrt{1 - \frac{R_{\rm s}(1, \omega)}{R_{\rm s}(0, \omega)}} = \sqrt{2} {\rm fd} \sqrt{1 - R_{\rm s}(\omega)}$$

$$\begin{split} m_w(\omega) &\approx \sqrt{2} f d \sqrt{1 - \frac{2\omega \cos\left(\frac{1}{f d}\omega\right) T - \cos\left(2 \cdot T\omega + \frac{1}{f d}\omega\right) + \cos\left(\frac{1}{f d}\omega\right)}{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}} \\ &\omega \in \left(0; \frac{f d}{4\pi}\right) \end{split}$$

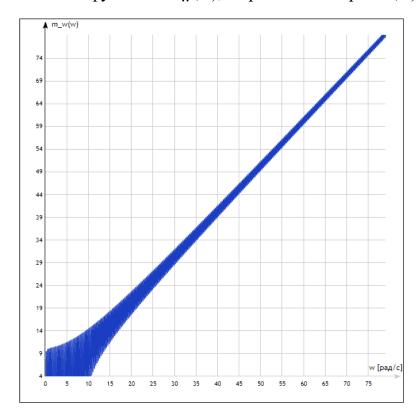
Значения R(w), при $fd = 1000 \Gamma \mu$



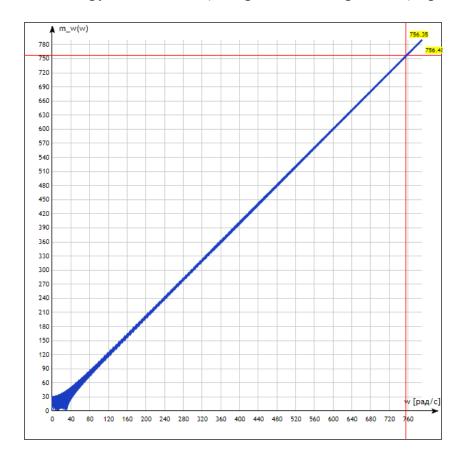
Значения
$$\sqrt{1 - \frac{R_s(1)}{R_s(0)}}$$
 при fd = 1000 Γ ц



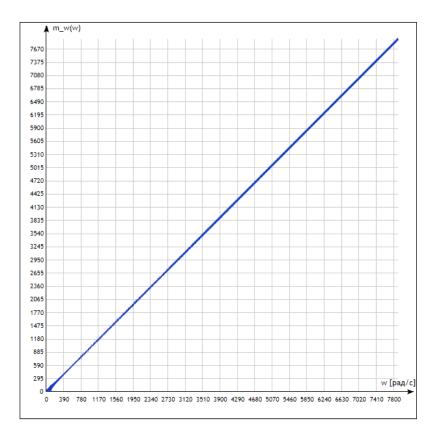
Значения функции $m_w(w)$, выраженной через R(w) при $fd=1000~\Gamma$ ц



Значения функции $m_w(w)$, выраженной через R(w) при $fd=10~\kappa\Gamma$ ц



Значения функции $m_w(w)$, выраженной через R(w) при $\mathrm{fd}=100~\mathrm{k}\Gamma\mathrm{ц}$



Данный метод позволяет получить качественную аппроксимацию средней частоты, только на высоких частотах, на низких частотах даёт ощутимую погрешность, из-за которой применение метода не целесообразно.

Для полигармонических колебаний

Упростим выражение

$$R(\omega) = \frac{2\omega\cos(\tau\omega)T - \cos(2\cdot T\omega + \tau\omega) + \cos(\tau\omega)}{1 + 2\omega T - \cos(2\omega T)}$$

Заметим, что функция

$$\frac{1+2\omega T-\cos(2\omega T)}{4\omega}=\frac{1}{4\omega}+\frac{2\omega T}{4\omega}-\frac{\cos(2\omega T)}{4\omega}=\frac{T}{2}+\frac{1}{4\omega}-\frac{\cos(2\omega T)}{4\omega}$$

является затухающей гармонической функцией, на высоких частотах можно ограничиться только членом $\frac{T}{2}$, т.к. $\frac{1}{4\omega}$ и $\frac{\cos(2\omega T)}{4\omega}$ устремляются к нулю.

Рассмотрим функцию

$$\frac{2\omega\cos(\tau\omega)\,T-\cos(2\cdot T\omega+\tau\omega)+\cos(\tau\omega)}{4\omega} \\ = \frac{\cos(\tau\omega)\,T}{2} - \frac{\cos(2\cdot T\omega+\tau\omega)}{4\omega} + \frac{\cos(\tau\omega)}{4\omega}$$

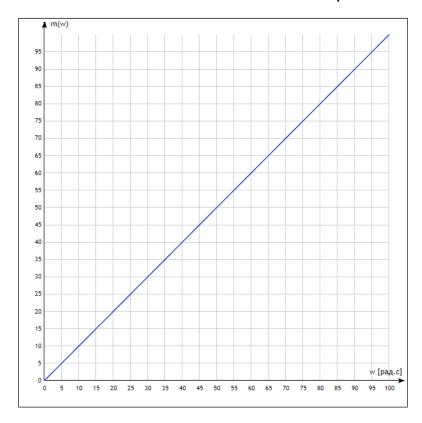
Из этого выражения можно оставить только $\frac{\cos(\tau\omega)T}{2}$

Тогда, с учетом амплитуд, упрощённая формула выглядит след. образом

$$R_{ynp}(\omega) = \frac{\frac{a^2 \cos(\tau \omega) T}{2}}{\frac{a^2 T}{2}} = \cos(\tau \omega)$$

Данное выражение не позволяет оценить погрешности в измерении и годится только для анализа в ВЧ диапазоне, где $\omega \gg 10$

$$m_w(\omega) \approx \sqrt{2} f d \sqrt{1 - \cos(\tau \omega)}$$



Любое колебание можно разложить в сумму гармонических колебаний, в частности когда s(t) — нечётная функция.

$$s(t) = \sum_{m=1}^{M} A_m \sin(\omega t)$$

$$R_{y\pi p}(\Omega,A) = \frac{\sum_{m=1}^{M} \frac{A_{m}^{2} cos(\tau\Omega_{m}) T}{2}}{\sum_{m=1}^{M} \frac{A_{m}^{2} T}{2}} = \frac{\frac{T}{2} \sum_{m=1}^{M} A_{m}^{2} cos(\tau\Omega_{m})}{\frac{T}{2} \sum_{m=1}^{M} A_{m}^{2}} = \frac{\sum_{m=1}^{M} A^{2} cos(\tau\Omega_{m})}{\sum_{m=1}^{M} A_{m}^{2}}$$

$$m_{w}(\Omega, A) \approx \sqrt{2} f d \sqrt{1 - \frac{\sum_{m=1}^{M} A_{m}^{2} cos(\frac{1}{f d}\Omega_{m})}{\sum_{m=1}^{M} A_{m}^{2}}}$$

$$A\in R^M, \Omega\in R^M$$

Литература:

1. BO HJORTH // EEG ANALYSIS BASED ON TIME DOMAIN PROPERTIES // January 30, 1970