



این رویکرد CV ابتدا یک کسری از مجموعه داده را به عنوان زیر مجموعه آزمایشی را به صورت تصادفی و با مجموعه آزمایشی انتخاب می کند. در هر مرحله اعضای زیر مجموعه آزمایشی را به صورت تصادفی و با جایگذاری انتخاب می کند و باقی مجموعه داده را به عنوان داده ی آموزشی قرار می دهد. این فرایند را چندین بار انجام می دهد. برای ارزیابی عملکرد مدل در این اعتبار سنجی، میانگینی بر روی تمام تکرارهای این عملیات می گیرد. در این روش یک نمونه داده می تواند در بیش از یک تکرار جزو دادههای آزمایشی قرار بگیرد. یکی از معایب این روش نسبت به k-fold CV این است که بعضی از نمونه دادهها ممکن است هرگز در دسته داده آموزشی قرار نگیرند. با توجه به اینکه ممکن است بعضی از نمونه دادهها به صورت تکراری انتخاب شوند و مجموعه آزمایشی هم پوشانی داشته باشند، احتمال درز داده وجود دارد. از دیگر معایب این رویکرد هزینه محاسباتی بالای آن است. از مزایای این رویکرد می توان اشاره کرد که با توجه به آزادی عمل بیشتر در انتخاب مجموعه آزمایشی، این رویکرد برای محموعه دادههای بزرگ بهتر عمل می کند.

بر روی محموعه دادههای کوچک رویکرد k-fold عموما بهتر عمل می کند و از مزایای این رویکرد به شمار می رود. از دیگر مزایای رویکرد الله-fold این است که این است هر داده دقیقا یکبار به عنوان داده آزمایشی قرار می گیرد. می توان گفت تعادلی میان واریانس و بایاس آن وجود دارد. از معایب آن هزینه محاسباتی بالای آن است. همچنین تعداد حالتهایی که در این رویکرد مجموعه داده می تواند تقسیم شود، محدود است.

بایاس در هر دو رویکرد k-fold CV و Monte-Carlo CV با توجه به اندازه مجموعه آموزشی، هرچقدر بزرگتر بایاس در هر دو رویکرد Monte-Carlo CV و Monte و هرچقدر مجموعه آزمایشی کوچکتر می شود، بایاس بیشتر می شود. بایاس بیشتر می شود. Monte- Carlo نسبت به k-fold واریانس بیشتری دارد، چرا که مجموعه آزمایشی در هر تکرار به صورت تصادفی انتخاب می شود. یک رابطه عکس بین واریانس و بایاس وجود دارد؛ هر چقدر که در جهت بهبود بایاس برویم و اندازه مجموعه آموزشی را کمتر کنیم، واریانس افزایش میابد.

در کوی مرحله انجام می دهد. از Nested Cross Validation: این رویکرد عمل Cross Validation را در دو مرحله انجام می دهد. از Nested Cross Validation: برای تنظیم هایپرپارامترها و ارزیابی مدل استفاده می شود. این مدل شامل دو لایه درونی و بیرونی است. در لایه بیرونی ابتدا داده از به چند بخش تقسیم می کنیم؛ سپس یکی از این بخشها را به عنوان داده تست قرار می دهیم و باقی را داده آموزشی. حال این داده آموزشی وارد لایه داخلی می شود. در لایه داخلی با استفاده از CV هایپرپارامترها را تنظیم می کنیم. پس از تنظیم هایپرپارامترها به لایه بیرونی برمی گردیم و با توجه به مقادیر تنظیم شده ارزیابی مدل انجام می دهیم. این کار را برای تمامی ترکیب بخشها تکرار می کنیم. برای ارزیابی نهایی عملکرد این اعتبارسنجی، بر روی تمامی مقادیر به دست آمده میانگین می گیریم. با توجه به جداسازی داده آموزشی و آزمایشی، بایاس در اینجا کم است و واریانس بالاست. از معایب این مدل می توان به هزینه محاسباتی بالا و پیچیدگی آن اشاره کرد. همچنین واریانس در اینجا بالاست. مزایا آن این است که از بیش برازش جلوگیری می کند. همچنین در این اعتبارسنجی، نتایج بالاست. مزایا آن این است که از بیش برازش جلوگیری می کند. همچنین در این اعتبارسنجی، نتایج بالاست.

# سوال ۲

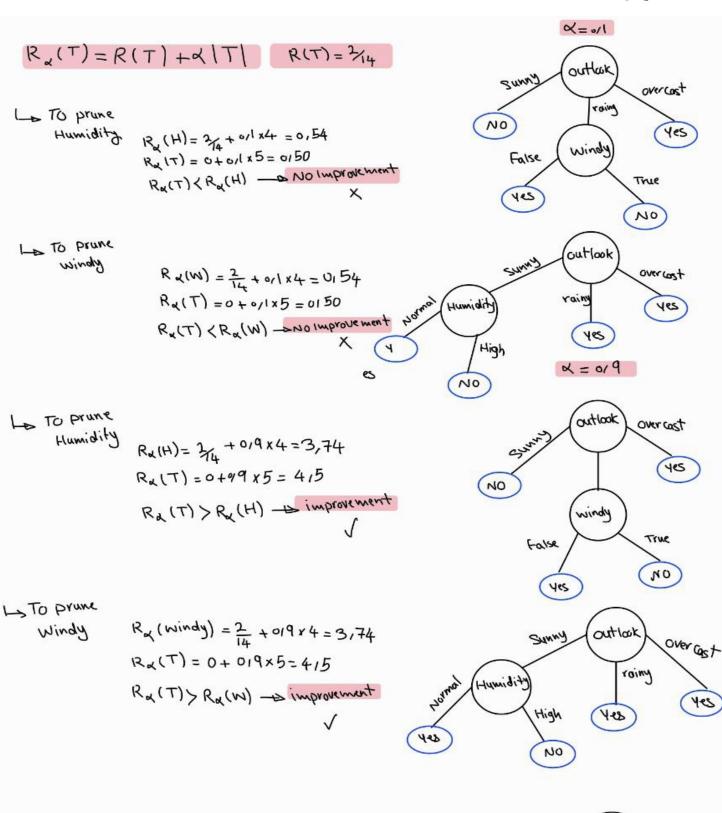
عادلانه تری به دست می آید.

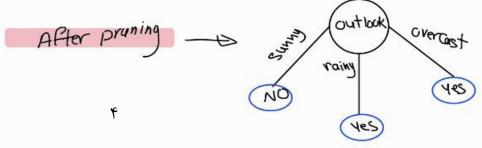
در کلاسهایی که داده کمتر است بایاس افزایش میابد چرا که داده در این کلاسها کمتر است و یادگیری به خوبی انجام نمی شود و مدل به سمت کلاسهایی که داده بیشتری دارند، تمایل است. به دلیل مشابه واریانس مدل نیز افزایش میابد و چون مدل این کلاسها را به خوبی یاد نگرفته، این کلاسها پایدار نیستند. یکی از پرکاربردترین راهکارها برای حل این مشکل oversampling است؛ که در این حالت دادههای کلاسهایی که کمتر شایع هستند را تکرار می کنیم تا داده جدید بسازیم. یا به صورت معادل می توان از راهکار استفاده کرد و تعداد نمونه دادههای کلاس شایع را کاهش داد. راهکار دیگری که در مواجه با چنین دادهای می توان به کار برد استفاده از مدلهایی ست که قابلیت این را دارند که به وزن حساس باشند، مانند درخت تصمیم که می توان به کلاس کمتر شایع وزن بیشتری اختصاص داد. همچنین می توان از معیار ارزیابی مناسب تری نسبت به کلاسهای می توان از معیار ارزیابی مناسب تری نسبت به کلاسهای کمتر شایع نیز حساس است و عملا دقت ۹۹ درصد وقتی که داده بالانس نیست، معنایی ندارد. به عنوان مثال می توان از precision و precision استفاده کرد که ارزیابی بهتری می تواند ارائه دهد.

در برداری سازی، عملیاتهابه صورت موازی انجام میشوند در حالی که وقتی از حلقه استفاده می کنیم در هر مرحله فقط یک عملیات انجام میشود که این موجب افزایش سرعت محاسبات میشود. تعداد عملیاتها نسبت به روشهای حلقه کاهش میابد و پیچیدگی کد کمتر میشود عموما وقتی از برداریسازی استفاده میکنیم کد کوتاهتر شده و ابن زمانی که بخواهیم کدها را بازبینی کنیم، بسیار کمککننده خواهد بود. حافظه بهینهتر مدیریت میشود و سربار حافظه کاهش میابد.

# سوال ۴

درخت تصمیم ممکن است وابسته به شرایط می تواند ۱۰۰٪ بر روی داده آموزشی عمل نکند. به عنوان مثال فرض کنید بر روی عمق درخت تصمیم محدودیت داشته باشیم، در این حالت درخت تصمیم بر روی داده دقت ۱۰۰٪ نخواهد داشت. حالت دیگری وقتی ست که ویژگی پیوسته داشته باشیم، در این صورت باید داده را گسسته سازی کنیم و اگر در بین بازه هایی که داریم اشتراک و هم پوشانی داشته باشیم، مدل در تشخیص کلاس به مشکل برمی خورد و به درستی تشخیص نمی دهد.





ریشه این نامگذاری در اصطلاح "to pull oneself up by one's bootstraps" است که به دستیابی به موفقیت یا بهبود وضعیت بدون کمک خارجی و با تلاش خود اشاره دارد. در این روش به جای داده ی جدید مجموعه داده از دادههای موجود ایجاد می کند.

#### مزايا:

- هیچ پیش فرضی برای توزیع دادهها وجود ندارد؛ که آن را گزینه مناسبی برای انواع مختلف مجموعه
   دادهها می کند.
- می تواند در جایگاههای مختلفی از مدل آماری و مجموعه دادهها، از جمله معیارهای پیچیده مانند ضرایب رگرسیون و سایر پارامترهای مدل استفاده کرد.
  - از لحاظ مفهومی ساده و قابل پیادهسازی با ابزارهای محاسباتی مدرن است

#### معایب:

- به نمونه گیریهای مجدد زیادی نیاز دارد که می تواند هزینه محاسباتی زیادی به خصوص برای مسالههایی با مجموعه داده بزرگ داشته باشد.
- اگر مجموعه دادهها بسیار کوچک باشد یا واریانس دادهها بالا باشد و دادهها پراکنده باشند، ممکن است خوب عمل نکند و دچار ناپایداری شود.
- نسبت به داده پرت حساس است. چرا که در این روش ما دادهها را با جایگذاری انتخاب می کنیم و یک داده پرت ممکن است چندین بار در نمونه ظاهر شود که بایاس را افزایش داده و باعث ضعف عملکرد می شود.

در سال ۱۹۸۳، بردلی افرون، این ارزیابی را مطرح کرد که برای کاهش خطای نمونه گیری به کار می رود. در 0.632 این روش برای ارزیابی عملکرد مدل از ترکیبی از داده های آموزشی و آزمایشی استفاده می شود. عدد 800 در آنجا به دست می آید که به طور متوسط، تقریباً 63.2٪ از نمونه های اصلی در هر نمونه گیری و افزار می گیرند و بقیه ی داده ها در نمونه گیری وارد نمی شوند. که به عنوان داده های آزمایش یا خارج از کیف قرار می گیرند و بقیه ی داده ها در نمونه گیری به روش Bootstrap داده های نمونه گیری شده برای آموزش مدل استفاده می شوند و داده هایی که در این نمونه نیستند به عنوان داده های آزمایش برای ارزیابی دقت مدل با میانگین گیری از ارزیابی های انجام شده بر روی داده به شکل زیر محاسبه می شود:

#### کد

## ۳.۱ درخت تصمیم

(پیادهسازی این بخش بر پایه داکیومنتیشن کتابخانه Scikit-learn انجام شده است.)

### گام اول

در این گام به تحلیل کاوشگرانه بر روی دادهها میپردازیم.

با استفاده از کتابخانه Pandas مجموعه داده را میخوانیم. ابتدا با استفاده از دیتا فریم پانداز و تابع ()head آن اطلاعات اولیهای را با خواندن چند سطر ابتدایی در مورد داده کسب میکنیم.

با استفاده از ()info در مورد نوع داده هر کدام از ویژگیها اطلاعات کسب می کنیم.

در ادامه با استفاده از ()sum().sum() در مورد ویژگیهایی که در یک نمونه مقدار ندارند اطلاعات کسب می کنیم. با توجه به خروجی این تابع یکی از ستونها تمامی مقادیرش صفر است، پس این ستون را با استفاده از ()drop حذف می کنیم. به جز این ستون همه ستونها و دارای مقدار در تمامی سطرها هستند. داده ما ممکن است شامل نمونههای تکراری باشد، با استفاده از ()duplicated نمونههای تکراری را یافته و سپس حذف می کنیم.

در مجموعه دادهای که در اختیار داریم، بعضی از ویژگیها به صورت توصیفی هستند و نه به صورت کمی. مدل فقط مقادیر کمی را متوجه میشود، برای همین به مقادیر توصیفی برچسب عددی میدهیم. این کار را با استفاده از ()preprocessing.LabelEncoder انجام میدهیم. سپس با استفاده از ()describe توصیفی آماری از داده کسب می کنیم. با توجه به خروجی این تابع، نیاز به حذف داده پرت نداریم. در ادامه با استفاده از نمودار سعی می کنیم در ک از داده را بالاتر ببریم. ماتریس کوواریانس داده ها را به صورت نموداری رسم می کنیم. در این پیاده سازی قصد نداریم که ابعاد را کاهش بدیم، اما اگر می خواستیم این کار را بکنیم، این نمودار بسیار کار آمد بود.

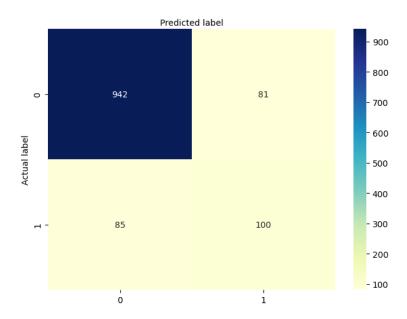
در نهایت به نرمالسازی این داده میپردازیم. با توجه به اینکه از تابع ()StandardScaler برای نرمالسازی استفاده می کنیم، ابتدا مجموعه داده را به آموزشی و آزمایشی تقسیم می کنیم و سپس به سراغ نرمال سازی می رویم که از درز داده هنگام محاسبه میانگین جلوگیری کنیم

### گام دوم

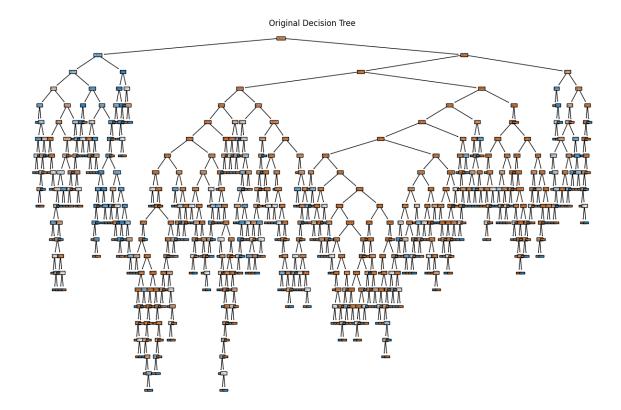
در این گام به پیادهسازی و تحلیل درخت تصمیم با استفاده از کتابخانه Scikit-Learn میپردازیم. از تابع الحاظ () DecisionTreeClassifier در اینجا از تابع الحاظ اینجا در مورد تعداد برگها یا ارتفاع درخت.

در ادامه با استفاده از معیارهای ارزیابی تعبیه شدن در Scikit-Learn مدل را ارزیابی می کنیم. عددی که معیار بده به ما می دهد؛ مقدار ۱۸۶٪ است که نتیجه قابل قبولی به ما می دهد اما این معیار به تنهایی برای ارزیابی مدل کافی نیست، چرا که با توجه به نتایج مرحله قبل کلاس ۰ دادههای بیشتری نسبت به کلاس ۱ ،تقریبا ۶ برابری، دارد و مدل را به سمت کلاس ۰ متمایل می کند. برای همین از معیارهای دیگر نیز استفاده می کنیم تا در ک بهتری از وضعیت عملکرد مدل داشته باشیم. یکی از این معیارها Precision است که توجه به آن مدل برای تشخیص افرادی که فوت کردهاند به خوبی عمل نمی کند و نیمی از افرادی که فوت کردهاند به خوبی عمل نمی کند و نیمی از افرادی که فوت کردهاند نسبت به تعداد کل افراد فوت شده به دست نیاورده. می میبینیم که مدل به خوبی افرادی را که فوت کردهاند نسبت به تعداد کل افراد ووت شده به دست نیاورده. مقدار Recall برابر با ۱۹۴۸ است. در واقع موضع مدل به سمتی است که افراد را به اشتباه به گروه زنده ها نسبت می دهد این نزدیکی مقدارهای دو ارزیاب این را به ما می گوید که تعداد کمی از افراد زنده را به اشتباه فوت کرده نسبت دادهاند. با توجه به ماتریس در هم ریختگی می توان دید که به دادههای محدودی برچسب فوت کرده نسبت دادهاند. با توجه به ماتریس در هم ریختگی می توان دید که به دادههای محدودی برچسب فوت کرده نسبت ماتریس در هم ریختگی از برای داده آزمایشی به صورت زیر است:

#### Confusion matrix



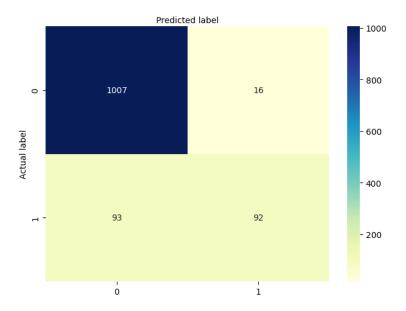
در ادامه درخت تصمیم را با استفاده از plot\_tree رسم می کنیم.



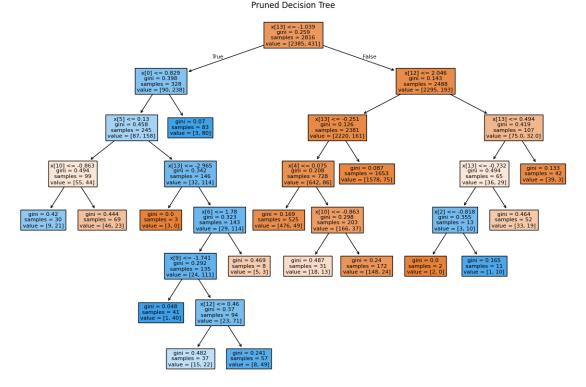
### گام سوم

در این گام به پیادهسازی هرس پسین میپردازیم. در این روش یک زیر درخت را با یک برگ جایگزین میکنیم. از تابع cop\_alpha استفاده میکنیم. با افزایش مقدار cost\_complexity pruning\_path راسهایی که هرس میکنیم را افزایش میدهیم. سپس در میان تمام حالتهای هرس، آن هرسی که بهترین دقت را به ما میدهد، را به عنوان هرس برمیگزینیم. دقت مدل بعد از هرس افزایش میابد. همچنین بقیه معیارها ارزیابی نیز بهبود میابند. این اتفاق به این دلیل است در درخت اصلی بیش برازش داریم؛ اما باید دقت کرد که هرچقدر تعداد رئوس هرس شده بیشتر باشد، مدل عملکرد بهتری نخواهد داشت و یک حالت بهینهای وجود دارد که ما آن را انتخاب میکنیم. در اینجا مقدار Precision به شدت بهتر شده است و به عدد ۸۵٪ رسیده است مه نشان میدهد مدل تعداد کمتری مقدار ۱ به نمونهها نسبت داده و به صورت کلی با احتمال بهتری به نمونهها برچسب ۱ داده و از حالت نسبتا رندوم بهتر شده است. اما این در مورد Recall صدق نمیکند. در اینجا هنوز با این مشکل رو به رو هستیم که مدل تمایل ندارد برچسب ۱ به نمونه ها بدهد. با نگاه کوتاهی به ماتریس درهم ریختگی میتوان دید که مدل تمایل کمتری به ۱ دادن به نمونه دارد ولی وقتی اینکار را انجام میدهد، به خوبی نمونه را انتخاب میکند. ماتریس درهم ریختگی داده آموزشی بروی مدل هرس شده به صورت زیر است:

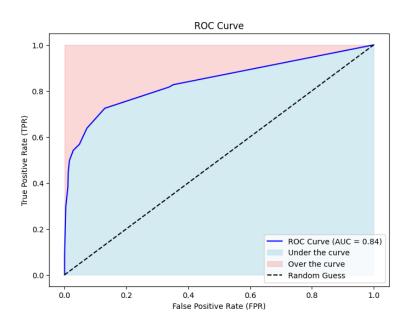
#### Confusion matrix



در ادامه درخت تصمیم را با استفاده از plot\_tree رسم می کنیم که می توان دید عمق درخت به ۷ کاهش یافته که به شدت از پیچیدگی مدل می کاهد. این کاهش عمق درخت از آنجایی برای ما خوب است که مدل وابستگی کمتری به داده آموزشی دارد و در حالتی داده را از قبل ندیده بهتر عمل می کند. می توان دید که دقت مدل به ۹۱٪ بهبود یافته و اثرات بیش برازش را نداریم.



می دانیم هرچقدر مقدار TPR بیشتر و مقدار FPR کمتر باشد، به این معناست که مدل بهتر عمل می کند. مساحت زیر نمودار نمودار ROC نشان دهنده دقت آن است. این مقدار معادل با AUC است که هر چه بیشتر باشد، عملکرد بهتری داریم. که با توجه به نمودار میتوان دید مدل از یک انتخاب تصادفی بهتر عمل میکند و با توجه مقدار آن که تقریبا ۰.۸۴ است، و نزدیک به ۱ است میتوان گفت که مدل به خوبی عمل میکند. .



### گام چهارم

در اینجا بر روی داده رگرسیون لجستیک را با استفاده از تابع (LogisticRegression) پیاده سازی می کنیم. این مدل به نسبت مدل هرس با معیار دقت بهتر شده است . در اینجا به رویه قبل به مقایسه دو معیار Precision و Recall می پردازیم. با توجه به جدولی که در ادامه آمده است می توان دید عملکرد بهتری نسبت به درخت هرس شده ارائه نمی دهد اما نسبت به درخت کامل توانسته آنهایی را که برچسب ۱ به آنها داده به خوبی تشخیص دهد. اگر بخواهیم در مورد دقت مدل صحبت کنیم (Accuracy) می توان دید که مدل اکیدا از درخت کامل بهتر شده و مشابه درخت حرص شده عمل می کند.

LR PDT DT 0.82 0.85 0.55 Precision 0.44 0.50 0.54 Recall

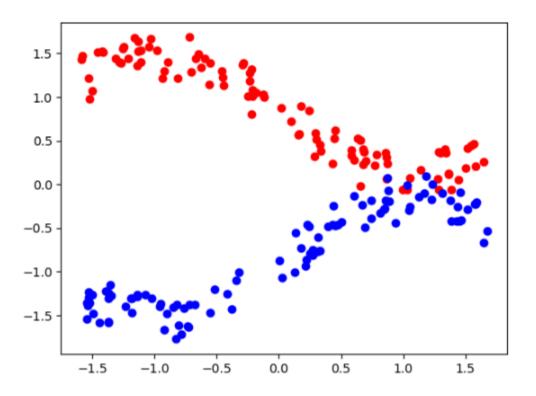
که بر اساس آن میتوان گفت درخت تصمیم هرس شده بهتر از همه عمل میکند.

### گام ينجم

در این گام از ما خواسته شده خروجی احتمالاتی هر دو مدل را به دست آورده و میانگین بگیریم. برای این کار از تابع predict\_proba در هر دو مدل استفاده می کنیم. به عنوان خروجی به ما برای هر نمونه دو احتمال می دهد. این احتمالات را که نشانگر احتمال تعلق نمونه به هر کلاس است را میانگین می گیریم و مقدار بیشتر را به عنوان پیشبینی تحویل می دهیم. چیزی که از نتایج به نظر می رسد این روش از خروجی درخت تصمیم هرس شده بهتر نیست اما به سمت خروجی های آن تمرکز دارد نسبت به خروجی های رگرسیونی. به نظر می رسد با توجه به ناهماهنگی تعدد داده ها، میانگین گیری در جهت بهبود مدل عمل نکرده است و احتمالا باید برای کلاس ها وزن دهی کنیم تا عملکرد بهبود یابد.

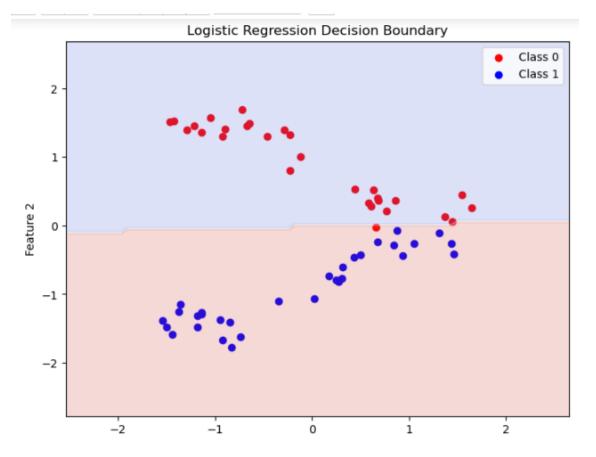
# ۲.۳ لجستیک رگرسیون

## ۱-۰ تحلیل مدل



نمودار شکل بالا نمایش دیتاست مدنظر با دیتای یونیفرم (uniform(low=-5,high=5,size=100) برای مقادیر y هاست y برای مقادیر y هاست y برای مقادیر y هاست

وقتی مدل رگرسیون لجستیک رو با مقادیر دیفالت الفا ۰۰۰۱ درجه ی ۱ ولامبدای ۰ و تعداد تکرار ۱۰۰۰ اجرا میکنیم به نمودار زیر میرسیم



که در این حالت مدل رگرسیون لجستیک به دقت ۹۸.۳۳ درصد روی داده های تست رسیده است. و به دقت ۹۵.۲۱ درصد روی داده های اموزشی رسیده است.

وقتی دقت تست و دقت آموزش نزدیک به هم باشند، به طور معمول نشان دهنده تعمیم خوب مدل است. یعنی مدل فقط الگوهای موجود در داده های آموزشی را یاد نگرفته بلکه می تواند به خوبی روی داده های جدید (تست) نیز پیش بینی های خوبی انجام بده. با اینحال ما دقت بالا داریم و دقت بالا در هر دو مجموعه به خودی خود نشان دهنده بیش برازش نیست. بیش برازش زمانی رخ می دهد که مدل روی داده های آموزشی دقت بالایی داشته باشد اما روی داده های تست عملکرد ضعیفی داشته باشد. در اینجا، تفاوت معناداری بین دقت تست و آموزش وجود ندارد، پس بیش برازش به احتمال زیاد رخ نداده است. در این حالت خاص، با توجه به نزدیک بودن دقت آموزش و تست و بالا بودن هر دو، نمی توان به سادگی نتیجه گرفت که بیش برازش رخ داده است. این وضعیت می تواند نشان دهنده عملکرد خوب مدل باشد، اما بررسی بیشتر با معیارهای دیگر و بررسی کلی داده ها و پیچیدگی مدل نیز می تواند به تحلیل دقیق تر کمک کند.

مرز تصمیم گیری ان به نظر مرز واضحی بین داد های دو کلاس ایجاد کرده است. این دقت بالا و مرز تصمیم گیری مناسب نشون میده این مدل برای این مجموعه دیتاست مناسب هست. همونطور که از رگرسیون لجستیک درجه ی یک انتظار میره مرز داده ها به شکل خطی هست. که به خوبی با داده ها همخونی داره و مرز مشخصی رو ایجاد کرده . دقت بالا روی داده هامون نشون میده که این مدل به خوبی روی داده های

تست عمل کرده و به خوبی تعمیم پذیر هست. همینطور دقت مدل برای داده های اموزشی نیز محاسبه شده و به مقدار ۹۸.۳۳ درصد با همان پارامترهای قبلی برای داده های تست شدیم که این اختلاف کم بین دقت مجموعه ازمایشی و تست نشان دهنده ی این هست که مدل دچار بیش برازش یا کم برازش نشده است.

در ادامه تنظیمات مدل رو عوض میکنیم تا ببینم به دقت های بهتری میرسیم یانه همینطور توجه میکنید که از StandardScaler برای نرمال سازی داده استفاده شده است.

### ۱−۰ توضیح تابع features transform

ورودیها: X دادههای اصلی ویژگیها و degree درجه چندجملهای (پیشفرض Y) هستند.

PolynomialFeatures بر اساس درجه مشخصشده با ترکیب ویژگی های موجود از طریق عملیات ضرب و جمع، ویژگی های جدیدی ایجاد می کند. این ویژگی ها به بهبود عملکرد مدل کمک میکنن خصوصا وقتی روابط غیرخطی بین ویژگی ها داشته باشیم. این می تواند هم اثرات اصلی (ویژگی های فردی ارتقا یافته به قدرت) و هم شرایط تعامل (محصولات جفت ویژگی) ایجاد کند.

only interaction: اگر True: اگر only interaction؛ فقط عبارات تعامل را تولید می کند (پیش فرض=نادرست)

bias include: اگر True باشد، یک عبارت ثابت اضافه می کند (پیش فرض=True

مزیتش اینه که ابعاد ویژگی هامون رو افزایش میده و روابط غیرخطی بین فیچر هارو هندل میکنه و باعث میشه مدل الگوهای پیچیده رو یاد بگیره

بدیشم اینه که اگه درجه ش بالا باشه میتونه باعث بیش برازش بشه همینطور هزینه ی محاسباتی و پیچیدگی رو افزایش میده همینطور ممکنه باعث اثر هم خطی چندگانه بشه.

راهکارش اینه از درجات پایین شروع بشه و به تدریج درجه رو افزایش بدیم و همزمان عملکرد مدل رو ببینیم تا از بیش برازش جلوگیری کنیم همینطور میتوان برای پیداکردن درجه ی بهینه از روش های cross ببینیم تا از بیش برازش جلوگیری کنیم همینطور میتوان برای پیداکردن درجه ی بهینه از روش های regression Ridge or Lasso استفاده کرد یا از تکنیک های منظم سازی مثل validation ازش استفاده کرد. پس در مجموع میشه گفت ابزار خوبی برای مهندسی فیچرهاست ولی باید محتاطانه ازش استفاده کرد.

### three to degree change $\Upsilon$ -•

وقتی درجه رو به ۳ افزایش میدیم با همون پارامترهای دیفالت کد قبلی که تو گام ۲ نمودار رو کشیدیم و دقت روبدست اوردیم حالا به دقت درصد ۱۰۰ داده های تست میرسیم این نشون دهنده ی اینه که مدل

بیش از حد تطبیق پیداکرده که یعنی بیش برازش رخ داده و مدل حتی نویزهارم به خوبی یاد گرفته برای حل این مشکل بهتره از درجه ی مناسبتری مثلا ۲ استفاده کرد که منجر به دقت هایی ارایه شده که بالاتر گفتیم که این اختلاف کم نشون دهنده ی این میتواند باشد که مدل تعمیم پذیر است و از احتمال بیش برازش جلوگیری کرده اما باید بیشتر بررسی کنیم

یا میتوان از روش های پیش پردازش داده مثل StandardScaler استفاده کرد که باعث نرمال سازی دیتا و بهبود نتایج میشوند استفاده کرد که استفاده کردیم همینطور میتوان برای کاهش دقت که میتواند نشان دهنده ی بیش برازش باشد از تکنیک های منظم سازی یا کراس ولیدیشن استفاده کرد.

به همین منظور مقدار لامبدا به اندازه ی کافی باید بزرگ باشه تا از بیش برازش جلوگیری کنه. از ۰ شروع میکنیم و به تدریج زیادش میکنیم تا ببینیم رفتار مدل رو .

همینطور مقدار پارامتر الفا یا همان لرنینگ ریت باید به اندازه ی کافی کوچیک باشه تا از بیش برازش جلوگیری بشه و چون درجه ی زیاد باعث بیش برازش میشه بنظر همون درجه ی ۲، ۳ مناسب هست. در واقع با کاهش alpha میتوانیم به مدل اجازه دهیم تا با سرعت کمتری یاد بگیرد و از نوسانات زیاد در تنظیم وزنها جلوگیری کند. افزایش مقدار lambda کمک میکند که مدل به اندازههای وزنی بزرگ برای ویژگیهای پیچیده (مانند ویژگیهای چندجملهای با درجه بالا) گرایش نداشته باشد و در نتیجه، از یادگیری بیشازحد مدل جلوگیری شود. در انتها با تست الفا و بتا در بازه های مختلف و درجه ۲ به خروجی هایی با دقت های زیر روی مجموعه تست و اموزشی رسیدیم:

Accuracy Test	Accuracy Train	λ	$\alpha$
۹۵.۰۰	94.79	٠.٠	٠.٠١
۹۵.۰۰	94.79	٠.١	٠.٠١
۹۵.۰۰	94.79	١.٠	٠.٠١
94.44	۹۲.۸۶	٧.٠	٠.٠١
94.44	۹۲.۸۶	١٠.٠	٠.٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	• .•	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	٠.١	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	١.٠	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	٧.٠	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	١٠.٠	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	• .•	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	٠.١	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	١.٠	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	٧.٠	٠.٠٠١
۶۷.۹۱	۸۷.۸۶	١٠.٠	٠.٠٠١

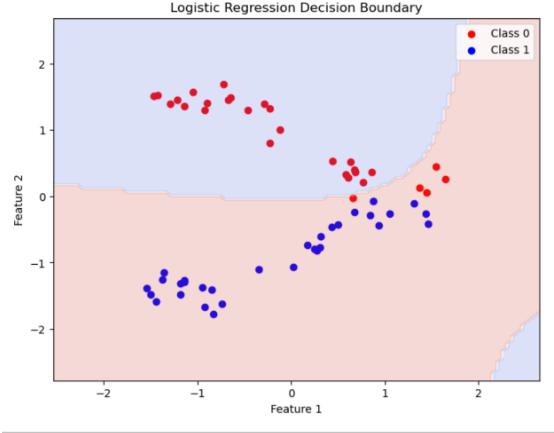
جدول ا': Values lambda and alpha Different with Results Regression Logistic

به دنبال الفا و بتایی هستیم که دقت در داده های اموزشی و ازمایشی نزدیک به هم باشه مثلا ۹۰ درصد

بدون اینکه اختلاف زیادی بین اونها وجودداشته باشه.

باتوجه به توضیحات بالا بنظر میرسد که بهترین تنظیمات برای جلوگیری از بیشبرازش و تعمیم پذیری خوب مقادیر مقادیر از بیشبرازش و تعمیم پذیری خوب مقادیر از مقادیر از مقادیر از میرسد روی داده های ازمون و ۹۵ تا ۹۳ درصد روی داده های اموزشی میدهند که به احتمال زیاد از بیش برازش جلوگیری میکنند.

در ادامه تصویر نموداری که با مقادیر پارامتر بهینه ی لامبدا ۷ و الفا ۲۰۰۰ و درجه ی ۲ رسم شده است اورده شده است. در تمامی مراحل تعداد تکرار همان مقدار دیفالت ۱۰۰۰ میباشد.



منحنی خط جداساز به خوبی نمایانگر تغییر درجه ای ست که داده ایم

# ۱ ۳.۳ مدل کالیبراسیون

توجه: نتایج این سوال و تمامی پروسه های ان وبا توجه به صورت سوال روی خروجی هایی که از درخت تصمیم تصمیم بدست امده(بدون هرس کردن) تمامی محاسبات انجام شده است. تحلیل نتایج ارزیابی روی مجموعه ی ازمایشی: ما به این خروجی ها برای ارزیابی رسیدیم:

0.80 :precision

0.48 :recall

0.60 :f1score

0.90 :accuracy:

مقدار recall به این معناست که مدل توانسته ۴۸ درصد موارد مثبت واقعی را شناسایی کندمقدار بالایی نیست و نشون دهنده ی اینه که مدل تو شناسایی بعضی از موارد مثبت ضعف داردو احتمالا یه تعدادی از موارد مثبت رو به درستی تشخیص نداده است.

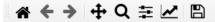
دقت مدل ۸۰ درصده به این معنی که که از بین مواردی که مدل به عنوان مثبت پیشبینی کرده، حدود ۸۰ درصد واقعاً مثبت بودهاند.

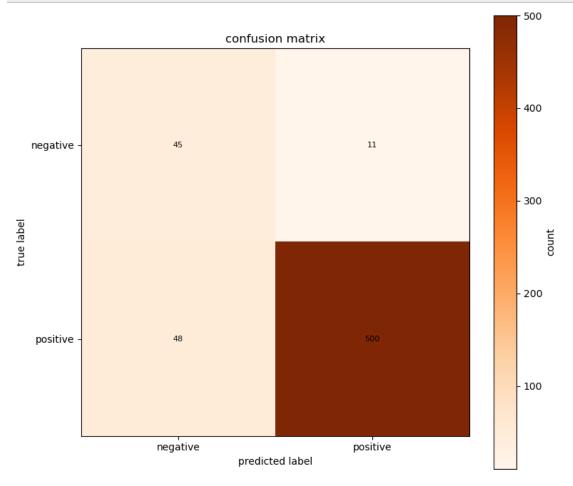
مقدار خوبی ست و نشون دهنده ی اینه که مدل تو پیش بینی های مثبت خود نسبتا مطمین عمل کرده. دقت مدل بالاست چون تعداد زیادی TP (500) و TN (45) داریم

امتیاز f1 score تقریبا ۶۰ درصده که به عنوان یک معیار متعادل بین دقت و فراخوانی عمل می کند. با توجه به این مقدار، مدل عملکرد متوسطی در تشخیص موارد مثبت دارد، چرا که به علت پایین بودن فراخوانی، F1 نیز کاهش یافته است

مقدار درستی ۹۰ درصد است که نشان می دهد مدل در بیش از ۹۰ درصد موارد پیشبینیها را به درستی انجام داده است. این مقدار درستی بالا ممکن است به دلیل توانایی مدل در تشخیص صحیح موارد منفی باشد، اما باید توجه کرد که ممکن است هنوز برخی از موارد مثبت به درستی تشخیص داده نشده باشند. مدل دقت بالایی دارد و اکثر موارد را به درستی پیشبینی کرده است، اما در شناسایی تمامی موارد مثبت ضعف دارد. در کاربردهایی که شناسایی دقیق موارد مثبت اهمیت بیشتری دارد، مانند تشخیص بیماری مثل این دیتاستمون، بهتر هست مدل بهبود یابد تا فراخوانی بیشتری داشته باشد

تحلیل ماتریس درهم ریختگی





Label True	Negative	Positive
Negative	45	11
Positive	48	500

- Negative True): مقدار ۴۵ در خانه بالا سمت چپ، نشان دهنده تعداد نمونههای منفی است که به درستی پیشبینی شدهاند.
- Positive False): مقدار ۱۱ در خانه بالا سمت راست، نشان دهنده تعداد نمونههای منفی است که به اشتباه به عنوان مثبت پیش بینی شدهاند.
- Negative False): مقدار ۴۸ در خانه پایین سمت چپ، نشان دهنده تعداد نمونههای مثبتی است که به اشتباه به عنوان منفی پیش بینی شدهاند.

● Positive True): مقدار ۵۰۰ در خانه پایین سمت راست، نشان دهنده تعداد نمونههای مثبتی است که به درستی پیشبینی شدهاند.

برای محاسبه ی ارزیابی یک کلاس نوشتیم که شامل هر کدوم از معیارهای خواسته شده صورت سوال نوشتیم که هرکدام مشخصا همونطور که از اسمشون مشخصه همون معیارها رو برمیگردونند.

کلاس ارزیابی ورودیهای زیر را دریافت می کند:

prediction: برچسبهای پیشبینی شده توسط مدل.

original: برچسبهای واقعی.

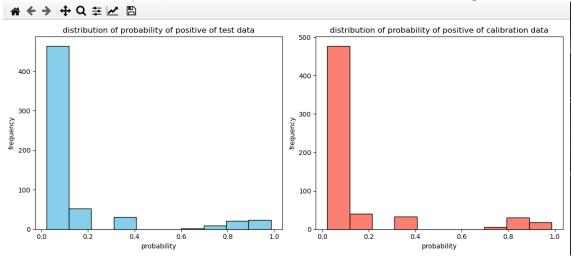
در متد matrix confusion اون ۴ مورد بالا که توضیح داده شد محاسبه میشه هر کدام از این موارد با بررسی مقدار صفر و یک بودن بررسی میشن و در نهایت با () np. sum مجموعشون محاسبه میشه. متدهای این کلاس با در نظر گرفتن همون فرمول های سرکلاس وموجود در اسلایدهای کلاسی محاسبه

مندهای این کارس به در نظر کرفنی همون فرمول های شر کارش وموجود در استریدهای کارشی محاسبه شده اند. و بعدبا ساختن یک موجودیت از این کلاس هر کدام از متدهای مربوطه صدا زده میشوند و معیارها پرینت میشوند.

سپس در ادامه احتمالات پیش بینی در داده های تست با استفاده از متد اماده proba predict با استفاده از مدل DecisionTreeClassifier که قبلاً روی دادههای آموزشی آموزش داده شده، احتمال تعلق نمونههای دادههای تست X test X را به هر کلاس (کلاس مثبت و منفی) پیشبینی می کنه

این احتمالها به صورت یک آرایه دو بعدی برگردانده می شوند که در هر سطر احتمالهای کلاس منفی و کلاس مثبت وجود دارد. سپس، با استفاده از data test of probas [::] احتمال تعلق به کلاس مثبت جدا می شود و در متغیر data test of positive prob ذخیره می شود. درادامه مجددا همین کار را روی داده های کالیبراسیون انجام میدهیم.





#### تحلیل نمودار سمت چپ (دادههای تست):

اکثر مقدارهای احتمال برای کلاس مثبت نزدیک به صفر هستند، که نشان می ده مدل برای بیشتر نمونهها در نمونههای داده ی تست، کلاس منفی را با احتمال بالا پیشبینی کرده و تعداد بسیار کمی از نمونهها در دادههای تست احتمالهای بالاتری دارند (مثلاً در بازههای ۲۰۰ تا ۱)، اما این نمونهها بسیار محدودن. این نشان میده که مدل روی دادههای تست عمدتا مطمئن هست که نمونهها به کلاس منفی تعلق دارند. نمودار سمت راست (دادههای کالیبراسیون):

مشابه نمودار تست، اکثر مقادیر احتمال برای کلاس مثبت نزدیک به صفر هستند. با این حال، توزیع احتمالها در دادههای کالیبراسیون کمی و بیشتر در حوالی مقادیر پایین تر از ۲.۰ است و تعداد کمی از نمونهها در بازههای بالاتر قرار دارند. مدل برای دادههای کالیبراسیون هم به طور عمده کلاس منفی را با اطمینان بالا پیشبینی کرده است.

گام سوم: این کد مرحلهی کالیبراسیون را با استفاده از رگرسیون لجستیک بر روی دادههای احتمالاتی حاصل از مدل درخت تصمیم انجام میده چون مدل رگرسیون لجستیک با استفاده از تابع هزینه ی خود در پیش بینی های نادرست مدل باعث ایجاد جریمه میشود و این باعث میشه پیش بینی های مدل به وافعیت بیشتر نزدیک شه و این خصوصا توی موارد پزشکی مثل اینجا که پیش بینی های منفی اهمیت دارند بیشتر کاربرد داره.. این احتمالهای کالیبرهشده معمولاً به واقعیت نزدیک تر هستند

ابتدا یک مدل رگرسیون لجستیک رو به عنوان مدل کلیبراسیون تعریف میشه و سپس روی دیتای کالیبره شده ی مرحله ی قبل اموزش میبینه

متغیر data calibration of positive prob شامل احتمال تعلق به کلاس مثبت است که از مدل درخت تصمیم بر روی دادههای کالیبراسیون استخراج شده است

متد reshape این احتمالها را به فرمت مناسب برای ورودیهای fit و proba predict تبدیل می کند همونطور که گفتیم خروجی proba predict یک آرایه که هر ستون شامل احتمال تعلق به یکی از کلاسهاست (ستون اول: احتمال کلاس منفی و ستون دوم: احتمال کلاس مثبت).

سپس در ادامه کلاس های مثبت ومنفی داده های تست داده های کالیبریت شده رو جدا میکنیم. calibration y،

گام چهارم و پنجم: این کد یه نمودار قابلیت اطمینان رسم میکنه که نشون بده که تا چه حد reliability plot حتمالهای پیشبینی شده مدل با احتمالهای واقعی تطابق دارند. کد شامل تابع اصلی diagram و یک تابع داخلی به نام points reliability get است که به طور دقیق تر نقاط مورد نیاز برای نمودار را محاسبه می کند. در ادامه بخش به بخش این کد توضیح داده شده

تابع اصلی diagram reliability plot به عنوان ورودیها موارد زیر را دریافت می کند:

true: y لیستی از مقادیر واقعی (برچسبهای دادههای واقعی).

prob: y احتمالهای پیشبینی شده توسط مدل بدون کالیبراسیون.

calibrated: prob y احتمالهای پیشبینی شده توسط مدل بعد از کالیبراسیون.

bins: n تعداد دستهبندیها (bins) برای تخمین نقاط روی نمودار

تابع داخلی points reliability get این تابع، نقاط مورد نیاز برای رسم نمودار قابلیت اطمینان را محاسبه می کند

تو این قسمت اول اومدیم دسته های bins رو تعریف کردیم ینی دسته را بین مقادیر ۰ و ۱ به صورت خطی تقسیم کردیم و حدود دسته ها رو در اوردیم.

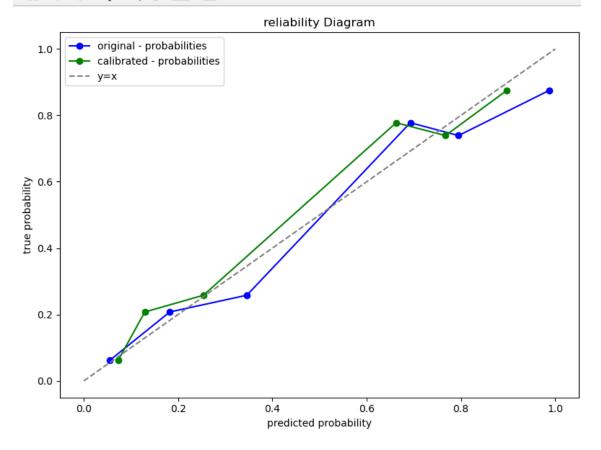
تو قسمت دوم اومدیم عرض دسته هارو بدست اوردیم این عرض رو برای محاسبه ی مرکز دسته نیاز داریم. بعدشم اومدیم مرکز دسته ها رو بدست اوردیم اینظوری که نصف عرض هر دسته به هر مرز پایینی میشه مرکز دسته مون بعدش اومدیم ایندکس هر مقدار تو دسته هارو بدست اوردیم تابع prob یا مشخص میکند که هر مقدار در y prob و کدام دسته قرار دارن. ۱- اضافه شده است تا ایندکسها با صفر شروع شوند (بخاطر اینکه تو پایتون اندیسها از ۰ شروع میشن).

بعدش اومدیم میانگین مقدار واقعی و احتمال پیش بینی شده ی هر دسته رو بدست اوردیم و اگه دسته خالی بود با مقدار خالی پرش کردیم. در ادامه اومدیم دسته های خالی رو حذف کردیم. و مقادیر ولید reliability get در ابتدا اومدیم تابع diagram reliability plot در ابتدا اومدیم تابع points و برگردوندیم. توضیح تابع اصلی و کالیبره شده صدا زدیم هر کدوم رو با یه رنگ متمایز صدا زدیم و بعد خط ایده ال y=x رو رسم کردیم و در انتها تنطیمات نهایی نموداراعم از لیبل زدن رو محورهاوعنوان و راهنمای نمودار رو صدا زدیم

#### گام ششم:

تفسير نمودار

#### 



همونطور که مشخصه نمودار قابلیت اطمینان رو برای احتمالات اصلی و احتمالات کالیبره شده رسم کردیم

احتمالات اصلی با خط ابی و احتمالات کالیبره شده با خط سبز در شکل مشخص شده اند. محور افقی احتمالات پیش بینی شده و محور عمودی احتمالات واقعی هستند.

در این نمودار در نمودار قابلیت اطمینان، خط نقطه چین خاکستری رنگ y=x به عنوان خط ایده آل عمل می کند و نشان می دهد که مدل در حالتی کاملاً کالیبره شده و دقیق است. هر نقطه ای که روی این خط قرار گیرد، به این معنی است که احتمال پیش بینی شده مدل دقیقاً با احتمال واقعی وقوع آن رخداد مطابقت داره هر نقطه ای که روی این خط قرار بگیره قطه ای روی این خط قرار بگیرد، نشان دهنده این هست که مدل احتمال واقعی را به درستی تخمین زده.

احتمالات اصلی (آبی): نقاط آبی که به خط خاکستری y=x نزدیکتر هستند، نشاندهنده ی پیشبینیهایی هستند که مطابقت بیشتری با احتمال واقعی دارن. نقاطی که از خط فاصله دارند نسون میدن که احتمال پیشبینی شده با احتمال واقعی مغایرت داره.

احتمالات كاليبرهشده (سبز): نقاط سبز نشاندهنده احتمالاتي هستند كه پس از كاليبراسيون، به دست

آمدهاند. در اینجا مشاهده می شود که این نقاط نزدیک تر به خط خاکستری y=x قرار دارند، که نشان دهنده بهبود دقت در تخمین احتمالها پس از کالیبراسیون است. هر چی این نقاط به این خط خاکستری نزدیک تر باشن ینی به واقعیت نزدیک و قابل اعتماد ترن. حالا این فاصله ها دو جورن بعضیاشون زیر خط خاکستری قرار گرفتن و بعضیاشون بالاش و اینا دو معنی متفاوت دارن ینی اگر نقاط بالاتر از خط باشند، مدل تو حالتی خوش بینانه قرار داره و احتمالها را بیشتر از واقعیت تخمین میزنه. اگر نقاط پایین تر از خط باشن، مدل بدبینانه است و احتمالها را کمتر از واقعیت تخمین زده.

تو مدل اصلی بدون کالیبراسیون مدل تمایل داره تو بعضی قسمت ها احتمال رو کمتر از واقعیت و توبعضی بیشتر از واقعیت نشون بده ینی نقاط از خط ایده ال دور تر هستند.

تو مدل کالیبریت شده مدل بعد از کالیبراسیون تونسته پیش بینی هاشو به واقعیت نزدیکتر کنه و این نشون میده مدل تو کالیبراسیون تخمین دقیق تری تو احتمالات نسبت به وقتی که کالیبراسیون اعمال نکرده بودیم داره. خلاصه نتیجه اینکه کالیبراسیون مدل منجر به بهبود قابلیت اطمینان پیشبینیها شده ینی مدل کالیبرهشده به احتمال بیشتری احتمالهای واقعی را به درستی تخمین میزند و میتوان به خروجی آن اعتماد بیشتری داشت