Introduction to Algorithms Section 2. Divide & Conquer

Dr. He Emil Huang (養何)

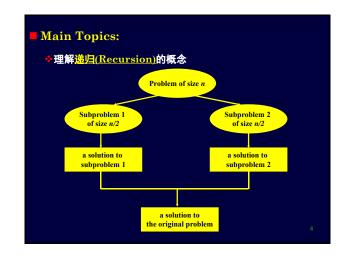
Department of Network Engineering School of Computer Science and Technology Soochow University

E-mail: huangh@suda.edu.cn



与课本对应关系

教材 Chapter 4 & Chapter 7 Chapter 4. 分治策略 (important) Chapter 7. Quick Sort



Main Topics (Cont.):

- ◆掌握设计有效的分治策略算法及时间性能分析 (本章重点讨论)
 - 而<u>时间性能分析</u>其实就是有效分治策略算法设计的依据
- ◆通过下面的范例学习分治策略设计技巧

 - ①二分搜索技术(Binary Search); 略 ②归并排序和快速排序(Merge Sort & Quick Sort); ③大整数乘法; 上机实验: 基于FFT的大整数乘法 ②Strassen矩阵乘法; ⑤晕接近点对问题 Closest pairwise points; ④Convex Hull Finding Problem; ⑦棋盘覆盖; ⑧循环賽日程表;略

递归式与分治法

- 直接或间接地调用自身的算法称为递归算法。用函数自身给 出定义的函数称为递归函数;
- 由分治法产生的子问题往往是原问题的较小模式,这就为使 用递归技术提供了方便。在这种情况下,反复应用分治手段, 可以使子问题与原问题类型一致而其规模却不断缩小。最终 使子问题缩小至<u>很容易直接求出其解</u>的程度时终止。这自然 导致递归过程的产生;
- 分治与递归像一对孪生兄弟, 经常同时应用在算法设计之中, 并由此产生许多高效算法。

Now, we will give some recursion instances in the following part.

例1. Def. of factorial function

阶乘函数可递归地定义为:

边界条件

$$n! \begin{cases} 1 & n = 0 \\ n(n-1)! & n > 0 \end{cases}$$

■ 边界条件与递归方程是递归函数的两个要素,递归函数只有具 备了这两个要素,才能在有限次计算后得出结果。

```
递归式和分治法
 例2 Fibonacci数列
无穷数列1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, ....., 称为Fibonacci数列。它可以递归地定义为:
                                            边界条件
 F(n) = \begin{cases} 1 & n = 0 \\ 1 & n = 1 \\ F(n-1) + F(n-2) & n > 1 \end{cases}
                                            递归方程
 第n个Fibonacci数可递归地计算如下:
 int Fibonacci (int n){
                               Asymptotically upper bound?
    if (n <= 1) return 1;
    return Fibonacci(n-1) + Fibonacci(n-2);
```

递归式和分治法

■ 例2 Fibonacci数列

除了直接递归以外的另4种求解方案:

方法1: 用户自定义一个栈,模拟系统递归调用工作栈方法2: 递推关系式的优化 时间O(n), 空间O(n) 方法3: 求解通项公式 时间O(l) 方法4: 分治策略 时间O(log₂n) ——From《编程之美》

```
Non-recursive Fibonacci Iterative Function
int Fibonacci (int n)
/* fibonacci: iterative version*/
 int last_but_one; // second previous Fibonacci number, F_{i-2}
 int last_value; // previous Fibonacci number, F_{i-1}
 int current; // current Fibonacci number F_i if (n <= 0) return 0;
    else if (n == 1) return 1;
   last_value = 1;
for (int i = 2; i <= n; i++) {
    current = last_but_one + last_value;
    last_but_one = last_value;
    last_value = current;
          return current;
```

递归式和分治法

例1,2中的函数都可以找到相应的非递归方式定义:

$$n! = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdots (n-1) \cdot n$$

$$F(n) = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} - \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} \right)$$

下例中的Ackerman函数却无法找到非递归的定义

递归式和分治法

例3 Ackerman函数

当一个函数及它的一个变量是由函数自身定义时,称这 个函数是双递归函数。

Ackerman函数A(n, m)定义如下(双变量函数):

$$\begin{cases}
A(1,0) = 2 \\
A(0,m) = 1 & m \ge 0 \\
A(n,0) = n+2 & n \ge 2 \\
A(n,m) = A(A(n-1,m), m-1) & n,m \ge 1
\end{cases}$$

■ 例3 Ackerman函数

A(n,m)的自变量m的每一个值都定义了一个单变量函数:

- ♦ m=0时,A(n,0)=n+2
- ** m=1时,A(n,1)=A(A(n-1,1),0)=A(n-1,1)+2,和A(1,1)=2故 A(n,1)=2*n
- * m=2时, A(n,2)=A(A(n-1,2),1)=2A(n-1,2), 和 A(1,2)=A(A(0,2),1)=A(1,1)=2, 故A(n,2)=2ⁿ
- ❖m=3时,类似的可以推出...
- m=4时,A(n,4)的增长速度非常快,以至于没有适当的数学 式子来表示这一函数。

递归式和分治法

例3 Ackerman函数

- ❖定义单变量的Ackerman函数A(n)为, A(n)=A(n,n)。
- *定义其拟逆函数α(n)为: α(n)=min{k|A(k)≥n}。即α(n)是使 n≤A(k)成立的最小的k值。
- ❖α(n)在复杂度分析中常遇到。对于通常所见到的正整数n,有 α(n)≤4。但在理论上α(n)没有上界,随着n的增加,它以难以 想象的慢速度趋向正无穷大。

递归式和分治法

■ 例4 排列问题 有些问题表面上不是递归定义的。但可通过分析,抽象出递归的定义

设计一个递归算法生成n个元素 $\{r_1,r_2,...,r_n\}$ 的全排列。

设 $R=\{r_1,r_2,...,r_n\}$ 是要进行排列的n个元素, $R_i=R-\{r_i\}$ 。

集合X中元素的全排列记为perm(X)。

perm(X) (r_i)表示在全排列perm(X)的每一个排列后加上后缀得到 的排列。

R的全排列可归纳定义如下:

当n=1时, perm(R)=(r), 其中r是集合R中唯一的元素;

当 n>1时,perm(R)由perm(R_n)(r_n), perm(R_{n-1})(r_{n-1}), ..., perm(R₁)(r₁) 构成。

```
例4:写一个就地生成n个元素a, a<sub>2</sub>, ..., a<sub>n</sub>全排列 (n!) 的算法,要求算法终止时保持a<sub>1</sub>, a<sub>2</sub>, ..., a<sub>n</sub>原状
解:设 A[0...n-1] 基类型为char,"就地"不允许使用 A 以外的数组
```

- - 生成a₁, a₂, ..., aո全排列 ⇒ n个子问题

```
求n-1个元素的全排列 + nth个元素
```

```
1<sup>st</sup>子问题
2<sup>nd</sup>子问题
3<sup>rd</sup>子问题
                                                            a<sub>1</sub>, a<sub>2</sub>, ..., a<sub>n-1</sub>
a<sub>1</sub>, ..., a<sub>n-2</sub>, a<sub>n</sub>
a<sub>1</sub>, ..., a<sub>n</sub>, a<sub>n-1</sub>
                                                                                                                                  a<sub>n-1</sub> //A[n-2]↔A[n-1]
                                                                                                                                  a<sub>n-2</sub> //A[n-3]↔A[n-1]
 nth子问题
                                                                                                                                     a_1 //A[0] \leftrightarrow A[n-1]
                                                               a<sub>n</sub>,a<sub>2</sub> ..., a<sub>n-1</sub>
```

递归终结分支

当 n=1 时,一个元素全排列只有一种,即为本身。实际上无须进一步递归,可直接打印输出A

```
算法: 以A[0..7]为例
void permute (char A[], int n) { //外部调用时令 n=7
       `print (A); // 打印A[0...7]
    else {
       permute(A,n-1); //求A[0..n-1]的全部排列。1<sup>st</sup>子问题不用交换
      for (i=n-1; i>=0; i--) {
    Swap(A[i], A[n]); // 交换a; 和an 内容,说明为引用
    permute(A,n-1); // 求A[0..n-1] 全排列
    Swap(A[i],A[n]); //交换,恢复原状
    }//endfor
}//endif
 }
时间:
        O(2^n) < n! < O(n^n) 所以实验时,n不能太大
```

递归式和分治法

将正整数n表示成一系列正整数之和: n=n,+n,+...+n,, 其中 $n_1 \ge n_2 \ge \dots \ge n_k \ge 1$, $k \ge 1$.

正整数n的这种表示称为正整数n的划分。求正整数n的不同划 分个数。

例如,正整数6有如下11种不同的划分:

```
6;
5+1;
4+2, 4+1+1;
3+3, 3+2+1, 3+1+1+1;
2+2+2, 2+2+1+1, 2+1+1+1+1;
1+1+1+1+1+1.
```

■例5 整数划分问题

前面的几个例子中,问题本身都具有比较明显的递归关系,因而 容易用递归函数直接求解。在本例中,如果<mark>设p(n)为正整数n的划分数</mark>,则难以找到递归关系,因此考虑增加一个自变量:将最大加数n₁不大于m的划分个数记作q(n,m)。可以建立q(n,m)的如下递 归关系。

递归式和分治法

(1) q(n,1)=1,n≥1;

即n=1+1+.....+1

(2) q(n,m)=q(n,n),m≥n; 最大加数n₁实际上不能大于n。 q(1,m)=1。

(3) q(n,n)=1+q(n,n-1);

正整数n的划分由ni=n的划分和ni≤n-1的划分组成。

(4) q(n,m)=q(n,m-1)+q(n-m,m),n>m>1; 正整数n的最大加数 n_1 不大于m的划分由 $n_1=m$ 的划分和 $n_1\le m-1$ 的 划分组成。

递归式和分治法

例5 整数划分问题

前面的几个例子中,问题本身都具有比较明显的递归关系,因而 容易用递归函数直接求解。在本例中,如果设p(n)为正整数n的划 分数,则难以找到递归关系,因此考虑增加一个自变量:将最大 加数 \mathbf{n}_1 不大于 \mathbf{m} 的划分个数记作 $\mathbf{q}(\mathbf{n},\mathbf{m})$ 。可以建立 $\mathbf{q}(\mathbf{n},\mathbf{m})$ 的如下递归关系。

$$q(n,m) = \begin{cases} 1 & n = 1, m = 1\\ q(n,n) & n < m\\ 1+q(n,n-1) & n = m\\ q(n,m-1) + q(n-m,m) & n > m > 1 \end{cases}$$

正整数n的划分数 p(n) = q(n,n)

递归式和分治法

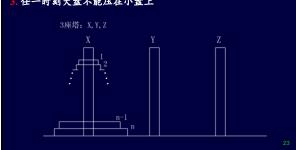
例5 整数划分问题

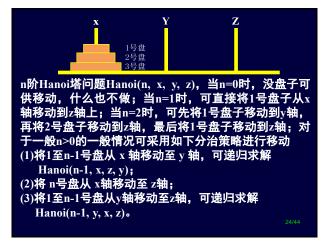
int q (int n, int m){ if((n<1)||(m<1)) return 0; if((n==1)||(m==1)) return 1; if(n<m) return q(n,n); if(n==m) return q(n,m-1)+1; return q(n,m-1)+q(n-m,m);

例6: n阶Hanoi塔问题

将X上的圆盘移到Z上,要求按同样次序排列,且满足:

- 每次只能移动一片
- 圆盘可插在X,Y,Z任一塔座上 任一时刻大盘不能压在小盘上





```
:将n片从X移到Z,Y为辅助塔,可分解为:
          将上面n-1 个盘从X移至Y, Z为辅助盘 //子问题特征属性与原
将上面n-1 十分量从X移至Y, Z为辅助盘 //行问题特征属性与原
//问题相同规模小1, 参
          将 nth 片从X移至 Z
      Ⅲ. 将Y上n-1个盘子移至Z, X为辅助盘
       n = 1时,直接将编号为1的盘子从 X 移到Z
void Hanoi (int n, char x, char y, char z ) {
// n个盘子从 X 移至 Z, Y 为辅助
if ( n==1 ) move(X,1,Z); // 将1号盘子从 X 移至 Z, 打印
 else {
    Hanoi (n-1,x,z,y); //源X,辅Z,目Y
    move (x,n,z);
    Hanoi (n-1,y,x,z); //源Y, 辅X, 目Z
   思考麗: 如果塔的个数变为4个,将n个圆盘从一个塔移动到另外一个塔,移动
规则不变,求移动步数量小的方案 (One student, 5 Min Presentation)
```

```
分析Hanoi塔问题移动圆盘的次数
设T(n)表示n个圆盘的Hanoi塔问题移动圆盘的次数,显然T(0)=0,对于n>0的一般情况采用如下分治策略:
(1)将1至n-1号盘从X轴移动至Y轴,可递归求解
Hanoi(n-1, X, Z, Y);
(2)将 n号盘从X轴移动至Z轴;
(3)将1至n-1号盘从Y轴移动至Z轴,可递归求解
Hanoi(n-1, Y, X, Z)。
在(1)与(3)中需要移动圆盘次数T(n-1),(2)需要移动一次圆盘。可得如下的关系:
T(n)=2T(n-1)+1
展开上式可得:
 展开上式可得:
                                           T(n) = 2T(n-1)+1
                                           =2[2T(n-2)+1]+1
=2^2T(n-2)+1+2
                                                                                                使用O(2n)限界
                                           =2^{n}T(n-n)+1+2+...+2^{n-1}
                                           =2^{n}-1
```

<mark>优点</mark>:结构清晰,可读性强,而且容易用数学归纳法来证 明算法的正确性,因此它为设计算法、调试程序带来很大 方便。

<mark>缺点:</mark>递归算法的运行效率较低,无论是耗费的计算时 间还是占用的存储空间都比非递归算法要多。

递归式和分治法

解决方法:在递归算法中消除递归调用,使其转化为非递归算法 1、采用一个用户定义的栈来模拟系统的递归调用工作栈。该方 法通用性强,但本质上还是递归,只不过人工做了本来由编译器 做的事情,优化效果不明显。

- 2、用递推来实现递归函数。
- 3、通过变换能将一些递归转化为<mark>尾递</mark>归,从而迭代求出结果。 <u>后两种方法在时空复杂度</u>上均有较大改善,但其适用范围有限。

递归至非递归机械转化

- 机械地将任何一个递归程序转换为与其等价的非递归程序
- - (1) 设置一个栈(不妨用S表示),并且开始时将其置为空。
 - (2) 在子程序入口处设置一个标号(不妨设为L0)。
 - (3) 对子程序中的每一递归调用,用以下几个等价操作来替换: a) 保留现场:开辟栈顶存储空间,用于保存返回地址(不妨用 b) Li, i=1,2,3,...)、调用层中的形象和局部变量的值(最外层调 用不必考虑)。
 - c) 准备数据: 为被调子程序准备数据,即计算实在参数的值,并赋给

 - d) 转入(子程序)执行,即执行goto L0。 e) 在返回处设一个标号上(i=1,2,3,...),并根据需要设置以下语句: 若函数需要返回值,从回传变量中取出所保存的值并传送到相应

递归至非递归机械转化 (Cont.) (4) 对返回语句,可用以下几个等价操作来替换: 栈不空,则依次执行如下操作,否则结束本子程序,返回。 回传数据: 若函数需要返回值,将其值保存到回传变量中。 恢复现场: 从栈顶取出返回地址(不妨保存到×中)及各变量、形参值,并退栈。 c) 返回:按返回地址返回(即执行goto X)。 (5)对其中的非递归调用和返回操作可照撤。

- 作用:分析递归算法的运行时间
- 三种方法 (P37)
 - ❖替换法、迭代法、通用法(master method)
- 分治算法设计

将一个问题分解为与原问题相似但规模更小的若干子问题, 递归地解这些子问题,然后将这些子问题的解结合起来构 成原问题的解。这种方法在<mark>每层递归上均包括三个步骤</mark>

- ◆Divide(分解):将问题划分为若干个子问题
- ❖ Conquer(求解):递归地解这些子问题,若子问题Size足 够小,则直接解决之
- ◆Combine(组合): 将子问题的解结合成原问题的解

递归式和分治法(续)

其中的第二步: 递归调用或直接求解 (递归终结条件)

有的算法"分解"容易,有的则"组合"容易

■分治法举例

归并排序

- ①分解:把n个待排序元素划分为两个Size为n/2的子序列
- ②求解:递归调用归并排序将这两个子序列排序,若子序列 长度为1时,已自然有序,无需做任何事情(直接求解)
- **③组合:**将这两个已排序的子序列合并为一个有序的序列

显然,分解容易(一分为二),组合难。

快速排序

分解难,组合易。 A[1...k-1] ≤ A[k] ≤ A[k+1...n]

Mergesort

- Split array A[0..n-1] in two about equal halves and make copies of each half in arrays B and C
- Sort arrays B and C recursively
- Merge sorted arrays B and C into array A as follows:
 - Repeat the following until no elements remain in one of the arrays:
 - compare the first elements in the remaining unprocessed portions of the arrays
 - copy the smaller of the two into A, while incrementing the index indicating the unprocessed portion of that array
 - Once all elements in one of the arrays are processed, copy the remaining unprocessed elements from the other array into A.

Pseudocode of Mergesort

ALGORITHM Mergesort(A[0..n-1])

//Sorts array A[0..n-1] by recursive mergesort //Input: An array A[0..n-1] of orderable elements //Output: Array A[0..n-1] sorted in nondecreasing order if n>1

copy $A[0..\lfloor n/2 \rfloor - 1]$ to $B[0..\lfloor n/2 \rfloor - 1]$

copy $A[\lfloor n/2 \rfloor ... n-1]$ to $C[0..\lceil n/2 \rceil -1]$ Mergesort($B[0..\lfloor n/2 \rfloor -1]$)

Mergeson(B[0..[n/2]-1])

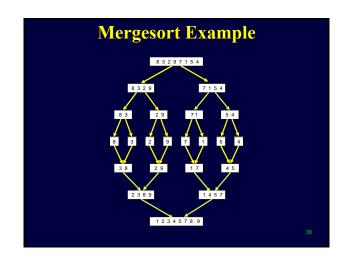
 $Mergesort(C[0..\lceil n/2\rceil - 1])$

Merge(B, C, A)

Pseudocode of Merge

```
ALGORITHM Merge(B[0..p-1], C[0..q-1], A[0..p+q-1]) //Merges two sorted arrays into one sorted array //Input: Arrays B[0..p-1] and C[0..q-1] both sorted //Output: Sorted array A[0..p+q-1] of the elements of B and C i \leftarrow 0; j \leftarrow 0; k \leftarrow 0 while i < p and j < q do

if B[i] \leq C[j]
A[k] \leftarrow B[i]; i \leftarrow i+1
else A[k] \leftarrow C[j]; j \leftarrow j+1
k \leftarrow k+1
if i = p
copy <math>C[j..q-1] to A[k..p+q-1]
else C[i] copy C[j..q-1] to C[i] to C[i] copy C[i] to C[i] to C[i] to C[i] else C[i] to C[i] to C[i] to C[i] to C[i] else C[i] to C[i]
```



Analysis of Mergesort

- All cases have same efficiency: $\Theta(n \log n)$
- Number of comparisons in the worst case is close to theoretical minimum for comparison-based sorting:

It was proved that any sorting method that uses comparisons of keys must do at least

 $\lceil \log_2 n! \rceil \approx n \log_2 n - 1.44n$

Comparisons of keys (P107~108 textbook)

- **Space requirement:** $\Theta(n)$ (not in-place)
- Can be implemented without recursion (bottom-up)³

递归式和分治法(续)

■ 人们从大量实践中发现,在用分治法设计算法时,最好使 子问题的规模大致相同。即将一个问题分成大小相等的k个 子问题的处理方法是行之有效的。这种使子问题规模大致 相等的做法是出自一种平衡(balancing)子问题的思想,它 几乎总是比子问题规模不等的做法要好。

递归式和分治法(续)

- ■分治算法时间性能分析
 - <mark>❖ 设プ(n)</mark>是Size为n的执行时间,若Size足够小,如<mark>n≤</mark>C (常数),则直接求解的时间为 θ (1)
 - ①设完成划分的时间为D(n)
 - ②设分解时,划分为a个子问题,每个子问题为原问题的1/b,则解各子问题的时间为aT(n/b)
 - ③设组合时间C(n)

例如归并排序 $a = 2, b = 2, D(n) = O(1), C(n) = \theta(n)$

递归式和分治法(续)

- 分治算法分析(续)
 - ❖一般地,解<mark>递归式</mark>(Recurrence,定义见P37)时可忽略细节
 - ① 假定函数参数为整数,如 2T(n/2)应为T([n/2])或T([n/2])
 - ② 边界条件可忽略, 当n较小时 $T(n) = \theta(1)$

因为这些细节一般只影响常数因子的大小,不改变量级。

- ∴求解时,先忽略细节,然后再决定其是否重要(P38)
- 但下面讨论时,我们尽量注意细节!

§ 4.1 替换法 (代入法, Page 47~49)

- ■1)猜测解; 2) 用数学归纳法确定常数C, 证明解正确
- Key: 用猜测的解代入到递归式中。

例1:

确定T(n)=2T(|n/2|)+n的上界

猜测解T(n)=O(n1gn)

假定对于所有正数m, 满足m<n均成立

要证T(n)≤cnlgn, 对某个常数c>0成立

假定它对于[n/2]成立,i.e.,T([n/2])≤c[n/2]lg[n/2], 将**它代入**递归式中

 $T(n) \le 2(c|n/2|1g|n/2|)+n$

 $\leq cnlg(n/2)+n$

 $=cnlgn-cnlg2+n=cnlgn-cn+n \le cnlgn$ 只要 $c \ge 1$

§ 4.1 替换法(续)

■例1(续)

下面证此解对边界条件亦成立 数学归纳法要求证明解在边界条件下也成立

假定T(0) = 0, T(1) = 1,

 $\overline{m}T(1) \leq C \cdot 1 \cdot \lg 1 = 0$ 不成立

但渐近界只要证 $T(n) \le cn \lg n$ for $n \ge n_0$ 就行了

T(2) = 2T(1) + 2 = 4

 $T(2) \le C \cdot 2 \cdot \lg 2 = 2C$ 只要 $c \ge 2$ 即可

§ 4.1 替换法(续)

- 1. 做出好的猜测(没有一般方法,只能凭经验)
 - 与见过的解类似,则猜测之。例如:

T(n)=2T(|n/2|+17)+n

当n足够大时,n/2 和 n/2 +17相差无几,故上界应为cn lg n

② 先证较宽松的上、下界,减小猜测范围。例如:

T(n)=2T(|n/2|)+n

显然, $T(n) = \Omega(n)$::式中有"n"这个项

 $T(n) = O(n^2)$::最多分解O(n)次,每次时间为n

然后降低上界,升高下界,使它收敛于渐紧界 $T(n) = \theta(n \lg n)$

§ 4.1 替换法(续)

- 2. 细节修正
 - 有时猜测解是正确的,但数学归纳法却不能直接证明其细节 这是因为数学归纳法没有强大到足以证明其细节。这时可从 猜测解中<u>减去一个低阶项</u>以使数学归纳法得以满足
 - 例:

 $T(n)=T(\mid n/2 \mid)+T(\lceil n/2 \rceil)+1$

显然,该解是O(n),即证明 $T(n) \le cn$

 $pf: T(n) \le c(|n/2|) + c([n/2]) + 1 //由 归纳假设代入$

 $= cn + 1 // 并不蕴含T(n) \le cn$

从解中减去一个常数猜测为: $T(n) \le cn - b$ //常数 $b \ge 0$

 $pf: T(n) \le (c \mid n/2 \mid -b) + (c \mid n/2 \mid -b) + 1$

= $cn - 2b + 1 \le cn - b$ //只要 b ≥ 1, c>0

§ 4.1 替换法(续)

- 3. 避免陷阱
 - 与求和式的数学归纳法类似,证明时渐近记号的使用易产生错误。
 - 何

设T (n)= 2T (n/2|)+n

猜测T (n)≤cn //正确应为n lgn

 $pf : T (n) \le 2(c|n/2|) + n$

 \leq cn + n

≤0 (n)//w rong! 须证明T (n)≤cn的精确形式

§ 4.1 替换法(续)

- 4. 变量变换
 - 有时改动变量能使未知递归式变为熟悉的式子。例如:

$$T(n)=2T\left(\left[\sqrt{n}\right]\right)+\lg n$$

$$\Leftrightarrow m = \lg n, \quad 2^m = n$$

得
$$T(2^m) = 2T(2^{m/2}) + m$$

再令
$$S(m) = T(2^m)$$

得S(m) = 2S(m/2) + m //例1的形式

 $\therefore S(m) = O(m \lg m)$ 。将其改回到T的形式

 $T(n) = T(2^m) = S(m) = O(m \lg m) = O(\lg n \lg \lg n)$

§ 4.2 迭代法(包含递归树方法求解递归式)

- ① 展开
 - 无须猜测,展开递归式,使其成为仅依赖于n和边界条件的和式,然后用求和方法定界。
 - **例:** T(n)=3T(|n/4|)+n

§ 4.2 迭代法

$$T(n)=3T(\lfloor n/4 \rfloor)+n$$

$$= n + 3\left(\left\lfloor n/4 \right\rfloor + 3T(\left\lfloor n/4^2 \right\rfloor)\right) //\left|\left\lfloor n/4 \right\rfloor/4 \right| = \left\lfloor n/16 \right\rfloor$$

$$= n+3 | n/4 | +3^2T(| n/4^2 |) = ... //再展开一次$$

$$= n+3 | n/4 | +3^2 | n/4^2 | +3^3 T (| n/4^3 |)$$

已知规律,无须继续展开,要迭代展开多少次才能 达其边界?取决于自变量的大小。不妨设最后项为 i^h 项: $3^iT(n/4^i)$,边界应为 $n/4^i \le 1$,即 $i \ge \log_4 n$: $3^i = \log_4 n$,有 $n/4^i \le 1$

§ 4.2 迭代法(续)

① 展开(续)

■ 例: (接上页)

$$T(n) \le n + 3n / 4 + 3^2 n / 4^2 + ... + 3^{\log_4 n} \theta(1)$$

$$\leq n \sum_{i=0}^{\infty} \left(\frac{3}{4}\right)^{i} + \theta(n^{\log_4 3})$$
 //Note: $3^{\log_4 n} = n^{\log_4 3}$

- =4n+o(n) ///\fo
- =O(n) //大O

§ 4.2 迭代法(续)

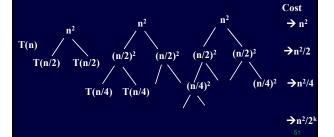
① 展开(续)

- Keys
- 达到边界条件所需的迭代次数
- 迭代过程中的和式。若在迭代过程中已估计出解的形式, 亦可用替换法
- 對途归式中包含floor和ceiling函数时,常假定参数n为一个整数次幂,以简化问题。例如上例可假定n=4^k(k ≥ 0的整数),但这样T(n)的界只对4的整数幂成立。下节方法可克服此缺陷。

§ 4.2 迭代法(续)

② 递归树

- 使展开过程直观化
- 例: T(n)=2T(n/2)+n² (不妨设n=2k)



§ 4.2 迭代法(续)

② 递归树(续)

■ 例: T(n)=2T(n/2)+n² (续)

树高(层数): 树中最长路径, 求总成本时和式的项数

 \diamondsuit : $(n/2^k)^2 = 1 \rightarrow n = 2^k \rightarrow k = Ign$

树高: Ign + 1

总成本: θ(n²)

例: 更复杂,树不一定是满二叉树,叶子深度不尽相同 T(n)=T(n/3)+T(2n/3)+n

Fig.4.6

The Construction of a Recursion Tree

• Solve $T(n) = 3T(n/4) + \Theta(n^2)$, we have

T(n)

53

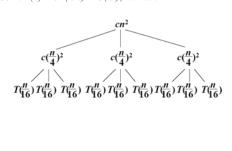
The Construction of a Recursion Tree

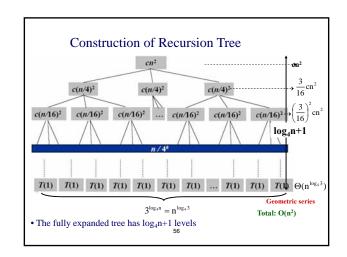
• Solve $T(n) = 3T(n/4) + \Theta(n^2)$, we have



The Construction of a Recursion Tree

• Solve $T(n) = 3T(n/4) + \Theta(n^2)$, we have





§ 4.1 The master method (通用法, 万能法)

■ 可迅速求解

- ▼ T(n)=aT(n/b)+f(n) //常数a ≥1, b>1, f(n)渐近正
- 物理意义:将Size为n的问题划分为a个子问题,每个子问题Size为n/b。每个子问题的时间为T(n/b),划分和combine的时间为f(n)。
- Note: n/b不一定为整数,应为[n/b]或「n/b],不会影响渐近界。
- Th4.1 (master theorem *Page 53*)

设a≥1,b>1是整数,f(n)是函数,T(n)是定义在非负整数上 的递归方程T(n)=aT(n/b)+f(n),这里n/b解释为[n/b]或[n/b], 则T(n)的渐近界为:

§ 4.3 The master method(通用法, 万能法)(续)

■ Th4.1(master theorem)

1. 若
$$f(n) = O(n^{\log_b a - \varepsilon})$$
对某一常数 $\varepsilon > 0$ 成立,则 $T(n) = \theta(n^{\log_b a})$

2. 若
$$f(n) = \theta(n^{\log_b a})$$
则 $T(n) = \theta(n^{\log_b a} \cdot \lg n)$

3. 若 $f(n) = \Omega(n^{\log_b a + \varepsilon})$ 对某一常数 $\varepsilon > 0$ 成立,且 $af(n/b) \le cf(n)$ 对某常数c < 1及足够大的n成立,则 $T(n) = \theta(f(n))$ 证明从略

§ 4.3 The master method(通用法, 万能法)(续)

■ 该定理意义

❖ 比较f(n)和 $n^{\log s}$,直观上两函数中较大者决定方程的解。

$$case\ 1: n^{\log_b a}$$
较大,: $T(n) = \theta(n^{\log_b a})$
比 $f(n)$ 大一个多项式因子 n^c
 $case\ 3: f(n)$ 较大,: $T(n) = \theta(f(n))$
比 $n^{\log_b a}$ 大一个多项式因子 n^c
 $case\ 2: 二者相同,其解乘上一对数因子$
: $T(n) = \theta(n^{\log_b a} \cdot \lg n) = \theta(f(n) \lg n)$

§ 4.3 The master method(通用法, 万能法)(续)

- Note: case1 & 3中,比较 f 和 n^{\log_s} 的大小均是相对多项式因子 n^s 而言
- *这三种情况并未覆盖所有可能的* f(n),即case 1 & 2 及case 2 & 3间有间隙。

例1:
$$T(n) = 9T(n/3) + n$$

解: $a = 9, b = 3, f(n) = n$
 $n^{\log_b a} = n^{\log_3 9} = \theta(n^2)$
 $\therefore f(n) = O(n^{\log_3 9 - \varepsilon}),$ 这里 $\varepsilon = 1$
即 $f(n)$ 比 $n^{\log_3 9}$ 小一多项式因子 n^1
故 $T(n) = \theta(n^2)$ //case1

§ 4.3 The master method(通用法, 万能法)(续)

■ 例2:

§ 4.3 The master method(通用法, 万能法)(续)

例3: $T(n) = 3T(n/4) + n \lg n$ 解: $n^{\log_b a} = n^{\log_4 3} = O(n^{0.793})$ $f(n) = n \lg n$ $\therefore f(n) = \Omega(n^{\log_4 3 + \varepsilon})$ 即f(n)比 $n^{\log_b a}$ 大一多项式因子 $n^{0.2}$ 对足够大的n: $af(n/b) = 3(n/4) \lg(n/4)$ $\leq \frac{3}{4} n \lg n = cf(n)$ 成立

:.满足case3,解为 $T(n) = \theta(n \lg n)$

§ 4.3 The master method(通用法, 万能法)(续)

例4: $T(n) = 2T(n/2) + n \lg n$

解: $n^{\log_b a} = n < f(n) = n \lg n$

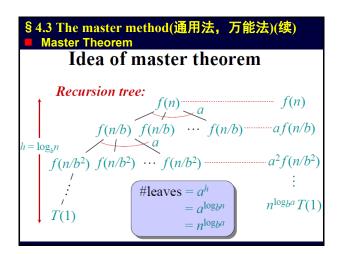
但是f(n)并不大于n一个多项式因子 $n^{\epsilon}(\varepsilon > 0)$

:: 对给定 $\varepsilon > 0$,对足够大的n, $n^{\varepsilon} > \lg n$,

$$\frac{n^{\varepsilon}}{\log n} \to \infty$$

::此解属于case2和case3之间,

不能用master定理



递归式和分治法

■分治法的适用条件

分治法所能解决的问题一般具有以下几个特征:

- (1)该问题的规模缩小到一定的程度就可以容易地解决;
 - 因为问题的计算复杂性一般是随着问题规模的增加而增加, 因此大部分问题满足这个特征
- (2)该问题可以分解为若干个规模较小的相同问题,即该问题具有 最优子结构性质:
 - 这条特征是应用<mark>分治法的前提</mark>,它也是大多数问题可以满足 的,此特征反映了递归思想的应用

递归式和分治法

- 分治法的适用条件(续)
- (3)利用该问题分解出的子问题的解可以合并为该问题的解;
 - 能否利用分治法完全取决于问题是否具有这条特征,如果 具备了前两条特征,而不具备第三条特征,则可以考虑贪 心算法或动态规划。
- (4)该问题所分解出的各个子问题是相互独立的,即子问题之间 不包含公共的子问题。
 - 这条特征涉及到<mark>分治法的效率</mark>,如果各子问题是不独立的 ,则分治法要做许多不必要的工作,重复地解公共的子问 题,此时虽然也可用分治法,但<u>一般用动态规划较好</u>。

分治法的基本步骤

```
divide-and-conquer(P){
      if (|P|<= n<sub>0</sub>) adhoc(P); //解决小规模的问题
divide P into smaller subinstances P1,P2,...,Pk; //分解问题
       for (i=1,i<=k,i++)
      y<sub>i</sub>=divide-and-conquer(P<sub>i</sub>); //递归的解各子问题
return merge(y<sub>1</sub>, ..., y<sub>k</sub>); //<mark>将各子问题的解合并为原问题的解</mark>
```

人们从大量实践中发现,在用分治法设计算法时,最好使子问题的规模大致相同。即将一个问题分成大小相等的k个子问题的处理方法是行之有效的。这种使子问题规模大致相等的做法是出自一种平衡(balancing)子问题的思想,它几乎总是比子问题规模不 等的做法要好。

二分搜索技术

给定已按升序排好序的n个元素a[0:n-1], 现要在这n个元素中找 出一特定元素x。

- ▼ 该问题的规模缩小到一定的程度就可以容易地解决; 分析:如果n=1即只有一个元素,则只要比较这个元素和x就可以确定x是否在表中。因此这个问题满足分治法的第一个适用条件

表中。因此这个问题满足分治法的第一个适用条件 **该问题可以分解为若干个规模较小的相同问题**; **分解出的子问题的解可以合并为原问题的解**;

分析: 比较x和a的中间元素a[mid],若x=a[mid],则x在L中的位置就是mid;如果x-a[mid],由于a是递增排序的,因此假如x在a中的话,x必然排在a[mid]的前面,所以我们只要在a[mid]的前面查找x即可;如果x>a[i],同理我们只要在a[mid]的后面查找x即可。无论是在前面还是后面查找x,其方法都和在a中查找x一样,只不过是查找的规模缩小了。这就说明了此问题满足分治法的第二个和第三个适用条件。

二分搜索技术(续)

分解出的各个子问题是相互独立的。

分析:很显然此问题分解出的子问题相互独立,即在a[i]的前面或后面查找x是独立的子问题,因此满足分治法的第四个适用条

二分搜索技术

- 适用范围: 顺序表、有序
- 基本思想(分治法)
- (1)设R[low..high] 是当前查找区间,首先确定该区间的中点 位置: mid= (low+high)/2 //整除
- (2)将待查的K值与R[mid]比较,
 - ① K=R[mid].key:查找成功,返回位置mid
 - ② K<R[mid].key:则左子表R[low..mid-1]是新的查找区间
 - ③ K>R[mid],key:则右子表R[mid+1..high]是新的查找区间

初始的查找区间是R[1..n],每次查找比较K和中间点元素,若查找成功则返回;否则当前查找区间缩小一半,直至当前查找区间为空时查找失败。

二分搜索技术

```
int BinSearch( SeqList R, KeyType K ) {
  int mid, low=1, high=n;
  while ( low < high ) { //当前查找区间R[low..high]非空
     mid= (low+high)/2; //整除
      if (R[mid].key==K)return mid; //成功返回位置mid
     if (K<R[mid].key)//两个子问题求解其中的一个
        high=mid-1; //在左区间中查找
      else
        low=mid+1; //在右区间中查找
  } // endwhile
  return 0; //当前查找区间为空时失败
```

二分搜索技术

算法复杂度分析:

每执行一次算法的while循环,待搜索数组的大小减少一半。因此,在最坏情况下,while循环被执行了 $O\left(\lg n\right)$ 次。循环体内运算需要O(1) 时间,因此整个算法在最坏情况下的计算时间复杂 性为O (lg n)

请同学思考如何用递归式的方法去分析binary search的时间上界

大整数乘法

■考虑两个n位的大整数A和B相乘,例如:

A = 12345678901357986429 B = 87654321284820912836

小学的方法:

$$\begin{array}{cccc} a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ b_1 & b_2 & \dots & b_n \\ (d_{10}) & d_{11} d_{12} & \dots & d_{1n} \\ (d_{20}) & d_{21} d_{22} & \dots & d_{2n} \end{array}$$

 $(d_{n0}) d_{n1} d_{n2} \dots d_{nn}$

时间复杂度: O(n2)

大整数乘法——第一种划分和组合算法

一个简单的例子: A * B , 其中A = 2135, B = 4014

$$A = (21 \cdot 10^2 + 35), B = (40 \cdot 10^2 + 14)$$

所以,
$$A * B = (21 \cdot 10^2 + 35) * (40 \cdot 10^2 + 14)$$

$$= 21 * 40 \cdot 10^4 + (21 * 14 + 35 * 40) \cdot 10^2 + 35 * 14$$

■ 采用分治法解决该问题: 将一个n位的大整数划分为两个n/2位的大整数,即令 $A=A_1A_2$, $B=B_1B_2$ (其中A和B是两个n位的整数, A_1,A_2,B_1,B_2 是n/2位的整数),那么

 $A * B = A_1 * B_1 \cdot 10^n + (A_1 * B_2 + A_2 * B_1) \cdot 10^{n/2} + A_2 * B_2$

时间复杂度: $T(n)=4T(n/2)+O(n)=O(n^2)$

■计算复杂度没有得到改进!如果要改进时间复杂度,就必须减少子问题数量!

大整数乘法——第二种划分和组合算法

■改进的思想是将子问题的数量从4降到3: (A₁ + A₂)(B₁ + B₂)= A₁ B₁ + (A₁ B₂ + A₂ B₁)+ A₂ B₂,

i.e., $(A_1 B_2 + A_2 B_1) = (A_1 + A_2) (B_1 + B_2) - A_1 B_1 - A_2 B_2$ 这样,我们就仅需3次n/2位的大整数乘法即可((A₁ + A₂)(B₁ +

B₂), A₁ B₁和 A₂ B₂)。 由此可得改进后的时间复杂度为:

 $T(n) = 3T(n/2) + O(n) = 3^{\log_2 n} = n^{\log_2 3} \approx n^{1.585}$

>如果将大整数分成更多段,用更复杂的方式把它们组合起来,将有可能得到更优的算法。 >最终的,这个思想导致了快速傅利叶变换(Fast Fourier Transform)的产生。该方法也可以看作是一个复杂的分治算法。

Strassen矩阵乘法

◆传统方法: O(n3)

A和B的乘积矩阵C中的元素C[i,j]定义为: $c[i][j] = \sum_{i=1}^{n} A[i][k]B[k][j]$

若依此定义来计算A和B的乘积矩阵C.则每计算C的一个元素 C[i][j], 需要做n次乘法和n-1次加法。

因此,算出矩阵C的n²个元素所需的计算时间为O(n³)。

Strassen矩阵乘法

■ 分治法:

使用与大整数乘法类似的技术,将矩阵A,B和C中每一矩阵都分块成4个大小相等的子矩阵。由此可将方程C=AB重写为:

$$\begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

由此可得: $C_{11} = A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21}$

$$C_{12} = A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22}$$

$$C_{21} = A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21}$$

$$C_{22} = A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22}$$

复杂度分析: $T(n) = \begin{cases} O(1) & n=2\\ 8T(n/2) + O(n^2) & n>2 \end{cases}$ $T(n) = O(n^3)$

Strassen矩阵乘法

为了降低时间复杂度,必须减少乘法的次数。

$$\begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

子问题数量从8降到了7:

$$M_1 = A_{11}(B_{12} - B_{22})$$

$$M_2 = (A_{11} + A_{12})B_{22}$$

$$M_3 = (A_{21} + A_{22})B_{11}$$

$$M_3 = (A_{21} + A_{22})B_{11} M_4 = A_{22}(B_{21} - B_{11})$$

$$\begin{split} C_{11} &= M_5 + M_4 - M_2 + M_6 \\ C_{12} &= M_1 + M_2 \\ C_{21} &= M_3 + M_4 \\ C_{22} &= M_5 + M_1 - M_3 - M_7 \end{split}$$

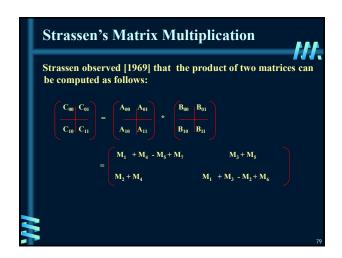
$$M_5 = (A_{11} + A_{22})(B_{11} + B_{22})$$

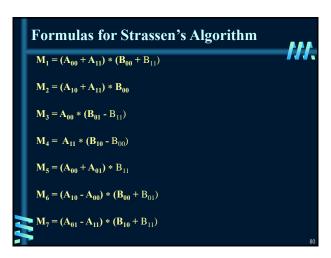
 $M_6 = (A_{12} - A_{22})(B_{21} + B_{22})$

$$M_{7} = (A_{11} - A_{21})(B_{11} + B_{12})$$

 $M_{7} = (A_{11} - A_{21})(B_{11} + B_{12})$

复杂度分析: $T(n) = \begin{cases} O(1) & n=2\\ 7T(n/2) + O(n^2) & n>2 \end{cases}$ $T(n) = O(n^{\log 7}) = O(n^{2.81})$





Strassen矩阵乘法

- ■传统方法: O(n³) ■分治法: O(n².81)
- 更快的方法??
- Hopcroft和Kerr已经证明(1971), 计算2个2×2矩阵的乘积, 7 次乘法是必要的。因此,要想进一步改进矩阵乘法的时间复杂性,就不能再基于计算2×2矩阵的7次乘法这样的方法了。或许应当研究3×3或5×5矩阵的更好算法。
- 在Strassen之后又有许多算法改进了矩阵乘法的计算时间复杂性。目前最好的计算时间上界是 O(n².376)

Strassen矩阵乘法 discussion

- ■采用Strassen算法需要创建大量动态二维数组,其中 分配堆内存空间将占用大量计算时间, 从而掩盖了 Strassen算法的优势;
- ■可以对Strassen算法做出改进,设定一个界限。当n< 界限时,使用brute force method计算矩阵相乘,而 不继续分治递归;
- 动手题:实际实现Strassen alg时,当矩阵规模小于 threshold时,常常会切换到Brute Force实现,在自 己计算机上确定最佳threshold

Closest-Pair Problem 最接近点对问题

Closest-Pair Problem

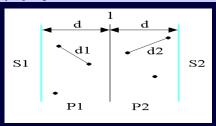
- Find the two closest points in a set of n points (for instance, in the two-dimensional Cartesian plane). 给定平面上n个点,找其中的一对点,使得在n个点所组成的所有点对中,该点对间的距离最小
- Brute-force algorithm
 - Compute the distance between every pair of distinct points and return the indexes of the points for which the distance is the smallest.
 - 将每一个点与其他n-1个点的距离算出,找出最小距离的点对即可。

ALGORITHM BruteForceClosestPoints(P) //Input: A list P of $n (n \ge 2)$ points $P_1 = (x_1, y_1), \dots, P_n = (x_n, y_n)$ //Output: Indices index1 and index2 of the closest pair of points $dmin \leftarrow \infty$ for $i \leftarrow 1$ to n - 1 do for $j \leftarrow i + 1$ to n do $d \leftarrow sqrt((x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2)$ //sqrt is the square root function if d < dmin $dmin \leftarrow d$; index1 $\leftarrow i$; index2 $\leftarrow j$ return index1, index2

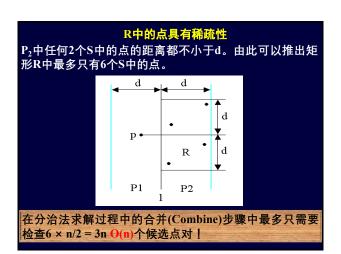


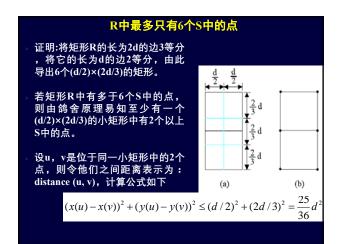
分治法解决二维空间最接近点问题

- 选取一垂直线I: x=m来作为分割直线。其中m为S中各点x坐标的中位数。由此将S分割为S₁和S₂;
- 》递归地在 S_1 和 S_2 上找出其最小距离 d_1 和 d_2 ,并设 $d=min\{d_1, d_2\}$,S中的最接近点对或者是d,或者是某个 $\{p, q\}$,其中 $p \in S_1$ 且 $q \in S_2$;



*第一步筛选:如果最近点对由 S_1 中的 p_3 和 S_2 中的 q_3 组成,则 p_3 和 q_3 一定在划分线L的距离d内。

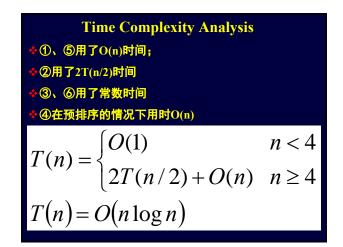


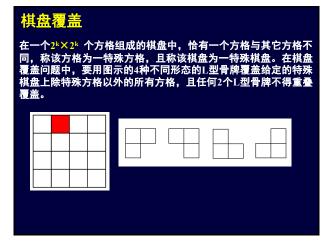


如何确定要检查哪6个点

- P2中与点p最接近这6个候选点的纵坐标与p的纵坐标相差不超过d.
- 因此,若将 P_1 和 P_2 中所有点<mark>按其y坐标排好序</mark>,则对 P_1 中所有点,对排好序的点列作一次扫描,就可以找 出所有最接近点对的候选者。对 P_1 中每一点最多只要 检查 P_2 中排好序的相继6个点。

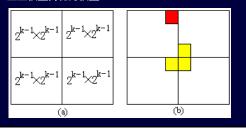
4、设P,是S,中距垂直分割线的距离在d...之内的所有点组成的集合;
P,是S,中距分割线(的距离在d...之内所有点组成的集合;
将P,和P,中底依其y坐标值排序;
并设X和Y是相应的已排好序的点列;
5、通过扫描X以及对于X中每个点检查Y中与其距离在d...之内的所有点(最多6个)可以完成合并;
当X中的扫描指针逐次向上移动时,Y中的扫描指针可在宽为2d...的区间内移动;
设d,是接这种扫描方式找到的点对间的最小距离;
O(n)
6、d=min(d...,d.);
return d; 常数时间
}





棋盘覆盖

当k>0时,将2^k×2^k棋盘分割为4个2^{k-1}×2^{k-1} 子棋盘(a)所示。特殊方格必位于4个较小子棋盘之一中,其余3个子棋盘中无特殊方格。为了将这3个无特殊方格的子棋盘转化为特殊棋盘,可以用一个L型骨牌覆盖这3个较小棋盘的会合处,如 (b)所示,从而将原问题转化为4个较小规模的棋盘覆盖问题。递归地使用这种分割,直至棋盘简化为棋盘k=1。



```
if (size == 1) return;
int t = tile++, // L型骨牌号
s = size2; // 分割棋盘
// 漫盖左上角子抖盘
if (dr // 特殊方格在此棋盘中
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                   +s, tr+s-1, tc+s, s):}
                                                                                                                                                                                                                                                   // 漫盖左下角子模盘
if (dr >= tr + s && dc < tc + s)
// 特殊方格在此模盘中
                                                                                                                                                                                                                                                   chessBoard(fr+s, tc, dr, dc, s);
else {// 用 t 号L型骨牌覆盖右上角
          chessBoard(tr, tc, dr, dc, s);
else {// 此棋盘中无特殊方格
// 用 t 号L型骨牌覆盖右下角
                                                                                                                                                                                                                                                            | board|tr + s||tc +
| / 覆盖其余方格
                                                                                                                                                                                                                                                   chessBoard(tr+s, tc, tr+s, tc+s-
// 覆盖右下角子模盘
if (dr >= tr + s && dc >= tc + s)
// 特殊方格在此模盘中
                      // 覆盖其余方格
                                                                                tr. tc. tr+s-1, tc+s-1, s);}
         // <u>覆盖右上角子模盘</u>
if (dr = tc + s)
// 特殊方格在此模盘中
                                                                                                                                                                                                                                                   else {// 用 t 号L型骨牌覆盖左上角
                                                                                                                                                                                                                                                              ### | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** | *** 
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           tr+s, tc+s, tr+s, tc+s, s);}
复杂度分析: T(k) = \begin{cases} O(1) & k = 0 \\ 4T(k-1) + O(1) & k > 0 \end{cases} T(n) = O(4^k)渐进意义下的最优算法
```

循环赛日程表 设计一个满足以下要求的比赛日程表: (1)每个选手必须与其他n-1个选手各赛一次; (2)每个选手一天只能赛一次; (3)循环赛一共进行n-1天。 按分治策略,将所有的选手分为两半,n个选手的比赛日程表就可以通过为n/2个选手设计的比赛日程表来决定。递归地用对选手进行分割,直到只剩下2个选手时,比赛日程表的制定就变得很简单。这时只要让这2个选手进行比赛就可以了。



§7 快速排序

尽管最坏时间是 $\theta(n^2)$,但期望时间为 $\theta(n \lg n)$ 基于比较排序的时间下界为: $\lg n! \doteq n \lg n - 1.44n + O(\lg n)$ 快速排序平均: $1.39n \lg n + O(n)$,系数较小故称"快排"

1. 算法描述

① 方法

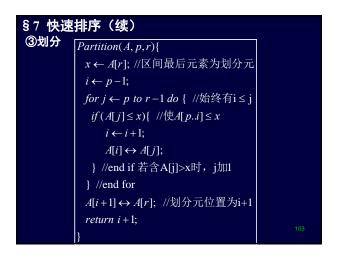
Divide: A[p..r] ⇒ A[p..q-1] ≤ A[q] ≤ A[q+1..r] Conquer: 递归对A[p..q-1], A[q+1..r]快排终结条件,区间长度为1时空操作

Combine:空操作

```
§ 7 快速排序(续)

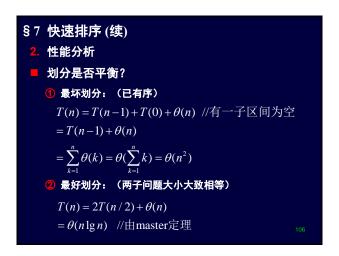
② 算法

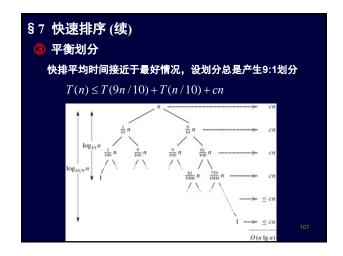
QuickSort (A, p, r) {
    if (p < r) {
        q ← Partition(A, p, r); //划分元A[q]已正确
        QuickSort(A, p, q − 1);
        QuickSort(A, q + 1, r);
    }
}
```

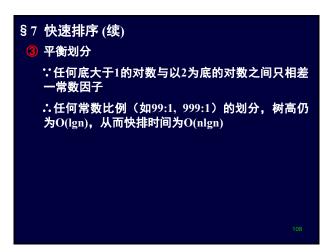




§7 快速排序(续)	(a) $\begin{bmatrix} 1 & PJ & & & & \\ 2 & 8 & 7 & 1 & 3 & 5 & 6 & 4 \end{bmatrix}$
■ 循环不变量	(b) 2 8 7 1 3 5 6 4
<mark>l.</mark> A[pi] ≤ x	p,i j r
<pre>II. A[i+1j-1] > x</pre>	(c) 2 8 7 1 3 5 6 4
Ⅲ. A[jr-1] 尚未确定	(d) $\begin{bmatrix} p,i & j & r \\ 2 & 8 & 7 & 1 & 3 & 5 & 6 & 4 \end{bmatrix}$
IV. A[r]=x	(e) $ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
	(f) $\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
	$(g) \qquad \begin{array}{c c c c c c c c c c c c c c c c c c c $
	$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
	(i) $\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$







§ 7 快速排序(续)

- 3. 随机版本
 - 快速排序的平均性能假定:輸入的所有排列是等可能的
 - 算法随机化是指:

算法行为不仅由输入确定,而且与随机数发生器产生的值 有关。强迫输入分布是随机的

 $RandomizedPartition\ (A, p, r)\ \{//取代原partition\ i \leftarrow Random(p, r); //在[p..r] 中选随机数i <math>A[r] \leftrightarrow A[i];$

return Partition (A, p, r);//取A[r]作划分元

§ 7 快速排序 (续)

- 3. 随机版本
 - 但随机化算法分析较困难
 - 该算法非常有效,在排序过程中,某次随机选择 最坏不会影响总体效果
- **Ex 7.2-5**
- 上机作业: 写2个快排版本比较之