



Atividade

1a) $V = \mathbb{R}^3 = \{(x_1, x_2, x_3) \mid x_i \in \mathbb{R}\}$
 $V = \mathbb{R}^n = \{(x_1, \dots, x_n) \mid x_i \in \mathbb{R}\}$

O vetor nulo irá ficar $V = \{0, 0, 0, \dots, 0\}$, ou seja, é nulo quando todos os valores são 0 e $-(x_1, x_2, \dots, x_n)$ significa que o vetor é multiplicado por -1 e é a mesma coisa que colocar $-V = -(x_1, x_2, \dots, x_n)$

b) $W = M(2, 2)$ $m = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$

O vetor nulo será exatamente $\vec{0}_{M(2,2)} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ e o negativo
vai ser $-\vec{v}_{M(2,2)} = \begin{bmatrix} -a & -b \\ -c & -d \end{bmatrix}$

2a) $W = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x+y=0 \text{ e } z-t=0\}$

1- $\vec{u} = \vec{0} \in W$

2- $u, v \in W, u+v \in W$

3- $\alpha \in \mathbb{R}, \vec{u} \in W, \alpha \vec{u} \in W$

1- $\vec{u} = \vec{0} \in W$ $\vec{u} = (0, 0, 0, 0)$

$x+y=0 \Rightarrow 0+0=0$ e $z-t=0 \Rightarrow 0-0=0$

2- $\vec{u}, \vec{v} \in W \Rightarrow \vec{u} + \vec{v} \in W$

$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1, t_1)$, $x_1+y_1=0$ e $z_1-t_1=0$

$\vec{v} = (x_2, y_2, z_2, t_2)$, $x_2+y_2=0$ e $z_2-t_2=0$





$$\vec{u} + \vec{v} = (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2, t_1 + t_2), (x_1 + x_2) + (y_1 + y_2) = 0$$

$$(z_1 + z_2) - (t_1 + t_2) = 0$$

$$(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) = 0$$

$$(z_1 - t_1) + (z_2 - t_2) = 0$$

$$3 - \vec{u} = (x, y, z, t) \quad \text{e} \quad d \neq 0$$

$$\vec{u} = d(x, y, z, t) \Rightarrow \vec{u} = \begin{pmatrix} dx & dy & dz & dt \\ xc & yc & zc & tc \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} xc + yc = 0 \\ zc - tc = 0 \end{matrix}$$

$$xc + yc = dx + dy = d(x + y) = 0$$

$$zc - tc = dz - dt = d(z - t) = 0$$

$$b) U = \{ (x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid 2x + y - t = 0 \text{ e } z = 0 \}$$

$$1 - \vec{u} = \vec{0} \quad E!$$

$$2 - \vec{u}, \vec{v} \in W, \vec{u} + \vec{v} \in W$$

$$3 - d \in \mathbb{R}, \vec{u} \in W, d\vec{u} \in W$$

$$1 - \vec{u} = (x, y, z, t)$$

$$2x + y - t = 0 \Rightarrow 2 \cdot 0 + 0 - 0 = 0 \Rightarrow 0 = 0$$

$$z = 0 \Rightarrow 0 = 0$$

$$2 - \vec{u} = (x_1, y_1, z_1, t_1), 2x_1 + y_1 - t_1 = 0 \text{ e } z_1 = 0$$

$$\vec{v} = (x_2, y_2, z_2, t_2), 2x_2 + y_2 - t_2 = 0 \text{ e } z_2 = 0$$



$$\vec{u} + \vec{v} = (\underbrace{x_1+x_2}_{x_c}, \underbrace{y_1+y_2}_{y_c}, \underbrace{z_1+z_2}_{z_c}, \underbrace{t_1+t_2}_{t_c}), \quad 2x_c + y_c - t_c = 0 \text{ e } z_c = 0$$

$$2x_c + y_c - t_c = 2(x_1+x_2) + (y_1+y_2) - (t_1+t_2) =$$

$$= 2x_1 + 2x_2 + y_1 + y_2 - t_1 - t_2 = (2x_1 + y_1 - t_1) + (2x_2 + y_2 - t_2) = 0$$

$$z_c = z_1 + z_2 = 0 + 0 = 0$$

$$3 - \vec{u} = (x, y, z, t) \text{ e } d \neq 0, \quad 2x + y - t = 0 \text{ e } z = 0$$

$$\vec{u} = d(x, y, z, t) \Rightarrow \vec{u} = (\underbrace{dx}_{x_c}, \underbrace{dy}_{y_c}, \underbrace{dz}_{z_c}, \underbrace{dt}_{t_c}), \quad \begin{matrix} 2x_c + y_c - t_c = 0 \\ z_c = 0 \end{matrix}$$

$$2x_c + y_c - t_c = 2dx + dy - dt = d(2x + y - t) = d(0) = 0$$

$$z_c = d(z) = d(0) = 0$$

$$\textcircled{9} (a, b) \text{ e } (c, d)$$

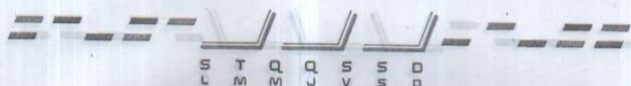
Seja $u = (a, b)$ e $v = (c, d)$ vetores no plano e sabemos que u e v para eles não serem LT se, e somente se, combinarmos por exemplo x e y a de ficando $x \cdot u + y \cdot v = 0$, ou seja, isso implica que $x = y = 0$ e caso isso não aconteça eles são linearmente dependentes. Nesse modo temos:

$$x(a, b) + y(c, d) = 0 \Rightarrow (xa, xb) + (yc, yd) = 0 \Rightarrow$$

$$(xa + yc, xb + yd) = 0 \Rightarrow xa + yc = 0 \text{ e } xb + yd = 0$$

□





Nessa forma teremos o sistema:

$$\begin{cases} xa + yc = 0 \\ xb + yd = 0 \end{cases}$$

Podemos também representar tudo em forma de matriz:

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

O determinante da matriz desse vetor irá ficar:

$$\begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix} \det = ad - bc$$

Assim, quando $ad - bc \neq 0$, temos que x e y não LI pois
teremos uma única solução tendo desse modo $x = y = 0$.
Nessa forma, quando $ad - bc = 0$, temos que x e y são LI, pois
o sistema irá ter infinitas soluções.

5a) Matrizes diagonais $n \times n$

Como essa é uma matriz simétrica ela pode ser escrita co-
mo $V = \{A \in M_{n \times n}; A = A^T\}$

Dados 2 conjuntos A e B pertencentes a V , tal que $A = A^T$ e $B = B^T$,
se seguirmos A com B temos:

$$A + B = A^T + B^T = (A + B)^T$$

Portanto $A + B$ pertencem a V pois isso pode ser escrito por
qualquer A^T para quaisquer vetores A e B .





S T Q Q S S D
L M M J V S D

Tendo um vetor A pertencente a V e d sendo uma derivada real qualquer, temos que $A \cdot d$ ficará:

$$d \cdot A = d \cdot A^T (d \cdot A)^T$$

ou seja, desse modo temos que $d \cdot A$ pertence a V pois pode ser escrito como A^T para quaisquer A e d .

Desse modo, podemos que as matrizes diagonais são espaciais reais.

$$D_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & N \end{bmatrix}$$

$$D_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & N \end{bmatrix}$$

$$D_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & N \end{bmatrix}$$

$$D_4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$$

A dimensão da matriz é dada pelo número de linhas e de colunas, ou seja, caso essa matriz é $N \times N$ temos que sua dimensão é igual a N .



5b) Matriz escalares $n \times n$.

Como vimos na questão anterior que matrizes simétricas têm espaços próprios.

Então que sua base irá ser:

$$D = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$$

Como sabemos que todos os elementos da sua diagonal é 1, temos que sua dimensão será igual a 1.

$$5c) \left\{ \begin{bmatrix} a & a+l \\ a & l \end{bmatrix} : a, l \in \mathbb{R} \right\}$$

Seja $A = \begin{bmatrix} a & a+l \\ a & l \end{bmatrix}$ e $B = \begin{bmatrix} c & c+d \\ c & d \end{bmatrix}$ somando A com B

temos que: $A+B = \begin{bmatrix} a+c & (a+l)+(c+d) \\ a+c & l+d \end{bmatrix}$, ou seja, essa condição é necessária.

Seja $A = \begin{bmatrix} a & a+l \\ a & l \end{bmatrix}$ e d um número real qualquer temos que:



$$d.A = \begin{bmatrix} da & d(a+b) \\ da & ab \end{bmatrix} \Rightarrow d.A = \begin{bmatrix} da & da+ab \\ da & ab \end{bmatrix}$$

ou seja, essa condição também é verdadeira.

Desse modo temos que $\begin{bmatrix} a & a+b \\ a & b \end{bmatrix}$ é verdadeira para a real para as duas condições.

Temos como base:

$$D_1 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + D_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Essa dimensão irá ser igual a $2(a+b)$.

$$\textcircled{d)} V = \{ (a, a, \dots, a) \in \mathbb{R}^m : a \in \mathbb{R} \}$$

Temos que u pertence a V e que w também pertence a V , ou seja, $u = (a, a, \dots, a)$ e $w = (c, c, \dots, c)$, somando u e w temos que $u+w = (a+c, a+c, \dots, a+c)$ provando que essa soma existe.

Temos também que $a \in V$ e d é um real qualquer e ao multiplicarmos d por u temos que:

$$d \cdot u = (d \cdot a, d \cdot a, \dots, d \cdot a)$$

Logo prova que essa multiplicação existe. Logo temos que $V = \{ (a, a, \dots, a) \in \mathbb{R}^m : a \in \mathbb{R} \}$ é um espaço vetorial.





Temos que sua base está por $Dz = (1, 1, 0, 0, 1)$, com dimensão igual a 1.(a).

⑤ e) $\mathcal{L}(1, a, b): a, b \in \mathbb{R}^p$

$W = \mathcal{L}(1, a, b): a, b \in \mathbb{R}^p$

Temos dois vetores u e v tais que eles pertencem a W , ou seja, $u = (1, a, b)$ onde $a, b \in \mathbb{R}$ e $v = (1, c, d)$ onde $c, d \in \mathbb{R}$, somando $u + v$ temos que:

$$u + v = (2, a + c, a + b)$$

Logo temos que essa soma não é verdadeira, pois não pertence a W , ou seja, $\mathcal{L}(1, a, b): a, b \in \mathbb{R}^p$ não é um espaço vetorial.

⑤ f) $\mathcal{L}(x, x + 3): x \in \mathbb{R}^p$

Temos que $u = (x, x + 3)$ e que $v = (y, y + 3)$ e que u e v não são vetores, somando $u + v$ temos que:

$$u + v = (x + y, x + y + 6)$$

ou seja, não é um espaço vetorial a reta $(x, x + 3)$ pois sua soma com outro vetor é falsa.

⑤ g) $\mathcal{L}(a, 2a, 3a): a \in \mathbb{R}^p$

Temos dois vetores u e v tal que $u = (a, 2a, 3a)$ e $v = (b, 2b, 3b)$ somando $u + v$ temos que:

$$u + v = (a + b, 2(a + b), 3(a + b))$$

ou seja, essa soma é possível.



S T Q Q S S O
L M M J V S O

Temos também que u multiplicado a um a pertencente aos reais fica:

$$d.u = (d.a, d.2.a, d.3.a)$$

ou seja, esta multiplicação é possível, desse modo com estes dois passos verificamos que $(a, 2a, 3a)$ é um espaço vetorial. Logo sua base seria $(1, 2, 3)$ e sua dimensão seria igual a 3.

(7a) Para que V e W sejam iguais, os dois subespaços devem gerar os mesmos vetores. Nesta forma, seus conjuntos geradores devem conseguir gerar a mesma linha. Já que a linha reduzida à forma escada da Matriz A é representada pela matriz B , então os geradores de W podem ser escritos como combinação linear dos geradores de V . Assim, os geradores de V geram todos os vetores de W . Revertendo as operações, tem-se que os geradores de W também geram todos de V . Portanto, qualquer vetor pertencente a V ou a W pode ser gerado pelos geradores de W ou de V . Assim, conclui-se que os subespaços são iguais.

(7b) Se a matriz está em sua forma escada, então o resultado das equações $k_1 a_{11}$ é igual a zero.

Primeiro se vetor não nulo: $(a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1n})$, representando a primeira linha como $a_{11} \neq 0$, tem-se:

$$k_1 a_{11} = 0 \rightarrow k_1 = 0$$

Se k_1 , o coeficiente da reta 1 na combinação linear de vetores não nulos. Já para a reta 2, tem-se, de forma análoga ao vetor 1:

$$k_2 a_{21} = 0 \rightarrow k_2 = 0$$

Q





Procedendo dessa forma até o último autor não nulo, conclui-se que todos os coeficientes da combinação linear são nulos. Classificando os vetores dados pelas linhas não nulas das matrizes-linha reduzidas à forma escada como LI (linearmente independente).

$$(2a) \beta = \{(1, 0), (0, 1)\}, \beta_1 = \{(-2, 1), (1, 1)\}, \beta_2 = \{(\sqrt{3}, 1), (\sqrt{3}, -1)\} \text{ e}$$

$$\beta_3 = \{(2, 0), (0, 2)\} \text{ bases de ordem } \mathbb{R}^2.$$

$$a) i) [I]_{\beta}^{\beta_1}$$

$$\bullet (-2, 1) = a(1, 0) + b(0, 1)$$

$$\bullet (1, 1) = c(1, 0) + d(0, 1)$$

$$a = -2; b = 1; c = 1; d = 1$$

$$\bullet (-2, 1) = -2(1, 0) + 1(0, 1) = (-2, 0) + (0, 1)$$

$$\bullet (1, 1) = 1(1, 0) + 1(0, 1) = (1, 0) + (0, 1)$$

$$[I]_{\beta}^{\beta_1} = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$ii) [I]_{\beta_2}^{\beta}$$

$$\bullet (1, 0) = a(-2, 1) + b(1, 1)$$

$$\bullet (0, 1) = c(-2, 1) + d(1, 1)$$

$$a = -1/2; b = 1; c = 3/2; d = 1/2$$



$$\bullet (1,0) = -1/2(-1,1) + 1/2(1,1) = (1/2, -1/2) + (1/2, 1/2)$$

$$\bullet (0,1) = 1/2(-1,1) + 1/2(1,1) = (-1/2, 1/2) + (1/2, 1/2)$$

$$[I]_{P_2}^B = \begin{bmatrix} -1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

$$ii) [I]_{P_2}^B$$

$$\bullet (1,0) = a(\sqrt{3}, 1) + b(\sqrt{3}, -1)$$

$$\bullet (0,1) = c(\sqrt{3}, 1) + d(\sqrt{3}, -1)$$

$$a = 1/2\sqrt{3}; b = 1/2\sqrt{3}; c = 1/2; d = -1/2$$

$$\bullet (1,0) = 1/2\sqrt{3}(\sqrt{3}, 1) + 1/2\sqrt{3}(\sqrt{3}, -1) = (1/2, 1/2\sqrt{3}) + (1/2, -1/2\sqrt{3})$$

$$\bullet (0,1) = 1/2(\sqrt{3}, 1) - 1/2(\sqrt{3}, -1) = (\sqrt{3}/2, 1/2) + (-\sqrt{3}/2, 1/2)$$

$$[I]_{P_2}^B = \begin{bmatrix} 1/2\sqrt{3} & 1/2 \\ 1/2\sqrt{3} & -1/2 \end{bmatrix}$$

$$iv) [I]_{P_2}^B$$

$$\bullet (1,0) = a(2,0) + b(0,2)$$

$$\bullet (0,1) = c(2,0) + d(0,2)$$

$$a) 1/2; b = 0; c = 0; d = 1/2$$

$$\bullet (1,0) = 1/2(2,0) + 0(0,2) = (1,0) + (0,0)$$

$$\bullet (0,1) = 0(2,0) + 1/2(0,2) = (0,0) + (0,1)$$

$$[I]_{P_2}^B = \begin{bmatrix} 1/2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{bmatrix}$$