ESEMPI DI DOMANDE A CROCETTE

Primo semestre

- È possibile ordinare un array di n numeri compresi tra 1 ed n² in: O(n), O(n log n), O(n²), O(n²/log n)
- Il problema dell'ordinamento appartiene a: Ω(n), Θ(n log n), O(n²)
- Bucket Sort è applicabile solo quando i dati sono distribuiti uniformemente:
- Se Radix Sort è applicabile, allora è applicabile anche Counting Sort: V
- In un RB-albero è possibile mantenere in tempo logaritmico un campo che indica il numero di nodi dell'intero albero con chiave minore alla chiave del nodo corrente:
- Il problema della selezione del mediano di un array appartiene a: Ω(n), O(n²)
- In un RB-albero è possibile mantenere in tempo logaritmico un campo Q[x] che indica il quadrato del numero di nodi nel sottoalbero radicato in x: V
- È possibile ordinare in tempo asintoticamente lineare: array di numeri complessi, array di voti di laurea
- Non è possibile ordinare in tempo asintoticamente lineare: array di reali, array di razionali
- Esiste una implementazione degli insiemi disgiunti tale che la complessità di n operazioni è O(n log n): V
- È possibile rimuovere tutte le radici di uno heap binomiale in tempo O(log² n): V
- Non esistono algoritmi deterministici lineari per il problema della selezione:
- Se Bucket Sort è applicabile, allora anche Radix Sort è applicabile:
- Il problema della moltiplicazione di due matrici appartiene ad O(n⁵): V perché appartiene a Θ(n³)
- Quick Sort funziona in tempo pessimo quadratico: V
- È possibile unire due heap binomiali in tempo logaritmico: V
- È possibile unire due heap binomiali in tempo lineare: V perché O(n) > O(log n)
- Non esistono algoritmi probabilistici lineari per il problema della selezione:
- Il problema della moltiplicazione di due matrici appartiene ad O(n²): F perché appartiene a Θ(n³)
- Quick Sort funziona in tempo pessimo n log n: F
- Non è possibile unire due heap binomiali in tempo logaritmico:
- È possibile ordinare un array di numeri razionali in tempo cubico: V perché appartiene a Θ(n log n)
- Non è possibile ordinare in tempo lineare un array di razionali in [0, 10] con numeratore limitato: V
 perché O(n) < Θ(n log n)
- È possibile trovare il mediano di un array non ordinato in tempo logaritmico: F perché Select appartiene
 a Θ(n)
- Bucket Sort è applicabile se i dati sono distribuiti in: rettangolo, cerchio goniometrico, gaussiana, razionali dell'intervallo [0,1]
- Bucket Sort non è applicabile se i dati sono distribuiti in: naturali dell'intervallo [1,100]

	COMPLESSITÀ	STABILE	IN LOCO
Insertion Sort	n ²	SI	SI
Merge Sort	n log n	SI	NO
Heap Sort	n log n	NO	SI
Quick Sort	n ²	NO	SI
Quick Sort probabilistico	n log n		
Counting Sort	n+k		
Radix Sort	l(n+k)	SI	NO
Bucket Sort	n		
Select, Min, Max	n	/	/

Secondo semestre

- Il problema dei cammini minimi ammette soluzione solo se non esistono cicli con un arco di costo negativo:
- L'algoritmo di Ford-Fulkerson funziona solo se non vi sono archi con capacità 0: F
- Un albero di cammini minimi è un albero di copertura: V
- La complessità dell'algoritmo Floyd-Warshall è in $\Omega(V^2)$: V perché appartiene a $\Theta(V^3)$
- La complessità della visita in ampiezza in un grafo completo è Θ(V²): V
- Il problema dei cammini minimi con sorgente singola appartiene a: O((V+E) log V)
- L'algoritmo di Prim si basa su una tecnica Greedy: V
- Il calcolo delle componenti fortemente connesse di un grafo appartiene a Ω(V log V): F perché appartiene
 a Θ(V+E)
- Il diametro di un grafo è finito se e solo se il grafo è connesso:
- Un grafo è rappresentabile con liste di adiacenza solo se è connesso: F perché si può fare sempre
- È possibile verificare se un grafo orientato è aciclico in Θ(E): F perché appartiene a Θ(V+E)
- L'algoritmo del simplesso viene usato per risolvere problemi di programmazione lineare: V
- L'algoritmo di Dijkstra per i cammini minimi è applicabile solo se non esistono cicli negativi: V
- L'algoritmo di Johnson per i cammini minimi tra tutte le coppie produce risposte corrette solo se applicato a grafi sparsi:
- Le matrici di adiacenza non sono indicate per rappresentare grafi sparsi: V
- È possibile verificare se un grafo orientato è aciclico in Θ(V+E): V
- Un grafo orientato è bipartito se e solo se la sua chiusura transitiva è bipartita:
- Nella programmazione lineare il costo della soluzione del problema duale è sempre uguale al costo della soluzione del problema primale:
- L'algoritmo di Johnson per i cammini minimi tra tutte le coppie produce risposte corrette anche quando applicato a grafi non sparsi: V
- Le matrici di adiacenza sono particolarmente indicate per rappresentare grafi sparsi:
- È possibile verificare se un grafo orientato è aciclico in Θ(V²): V perché appartiene a Θ(V+E)
- È possibile verificare se un grafo non orientato è bipartito in Θ(V+E): V
- È possibile verificare se un grafo orientato è aciclico in Θ(V²+E): V perché appartiene a Θ(V+E)
- L'algoritmo di Dijkstra per i cammini minimi è applicabile quando non esistono cicli negativi: V
- L'algoritmo di Johnson per i cammini minimi tra tutte le coppie produce risposte corrette anche se applicato a grafi sparsi: V
- Il problema di verificare se un grafo è bipartito appartiene a: Θ(V+E), Ο(V²)
- Le matrici di adiacenza non possono essere utilizzate per rappresentare grafi sparsi:
- Se in un grafo orientato tutti gli archi hanno lo stesso peso, non negativo, allora i cammini minimi possono essere calcolati in tempo O(V+E): V
- Un grafo con un solo arco è sempre bipartito:
- Il problema del flusso massimo non può essere espresso come problema di programmazione lineare:
- L'algoritmo di Johnson per i cammini minimi tra tutte le coppie non funziona quando esistono archi negativi:
- In un grafo aciclico esiste al più un nodo che può raggiungere tutti gli altri nodi: V
- La chiusura transitiva di un grafo aciclico è un grafo aciclico: V
- Se un grafo è orientato, allora la sua matrice di adiacenza è simmetrica:
- In una rete di flusso, un flusso è massimo se e solo se non esistono tagli non saturi:
- Se un algoritmo funziona sui grafi orientati, allora funziona anche sui grafi non orientati: V