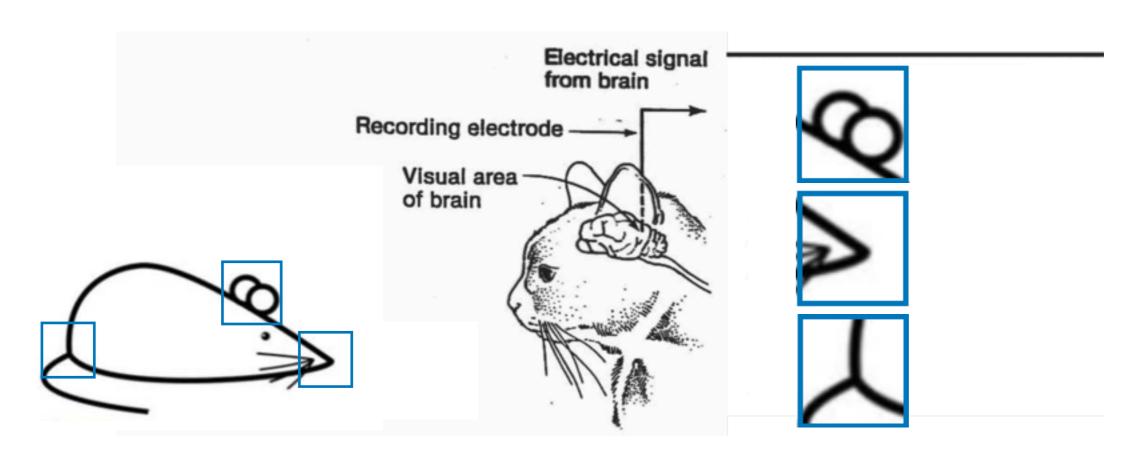
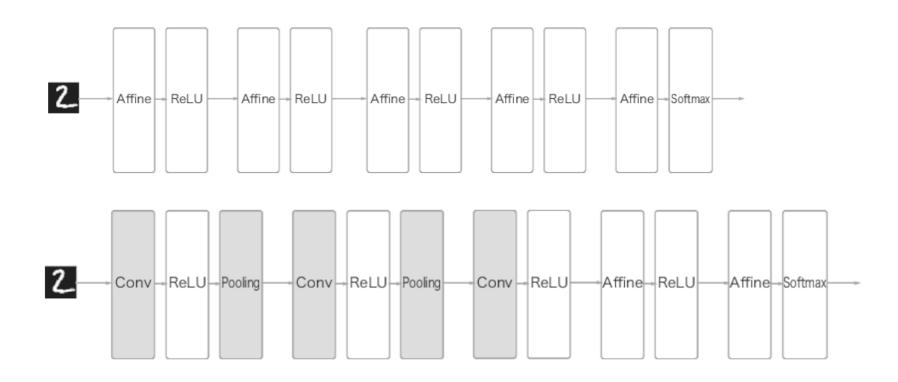
# Convolutional Neural Network

#### Convolutional NN



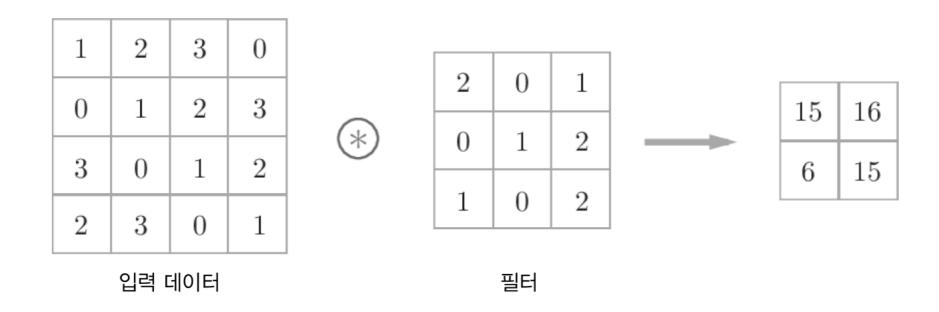
- 고양이에게 그림을 보여주니 각각의 뉴런들이 각기 다른 부분에서 활성화 되는것을 관찰
- 뉴런들이 입력을 조금씩 나누어서 처리
- 이미지 정보를 조금씩 나누어서 각기 학습하는 방법이 제시

#### **Convolution NN**



- 일반적으로 신경망은 Affine 층과 ReLU층이 반복
- 신경망 앞단에 Convolution-ReLU-(Pooling)층을 반복

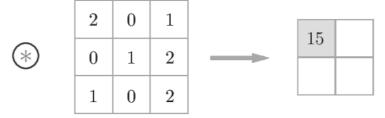
# Convolution(합성곱)



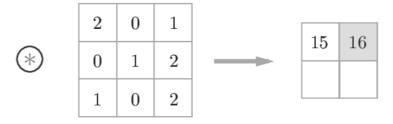
- 이미지의 크기가 4 x 4이고 컬러가 1인 이미지
- 3 x 3 크기의 필터를 이용한 Convolution
- 4 x 4 이미지를 3 x 3 필터로 합성곱을 하면 2 x 2

# Convolution(합성곱)

1	2	3	0
0	1	2	3
3	0	1	2
2	3	0	1



1	2	3	0
0	1	2	3
3	0	1	2
2	3	0	1

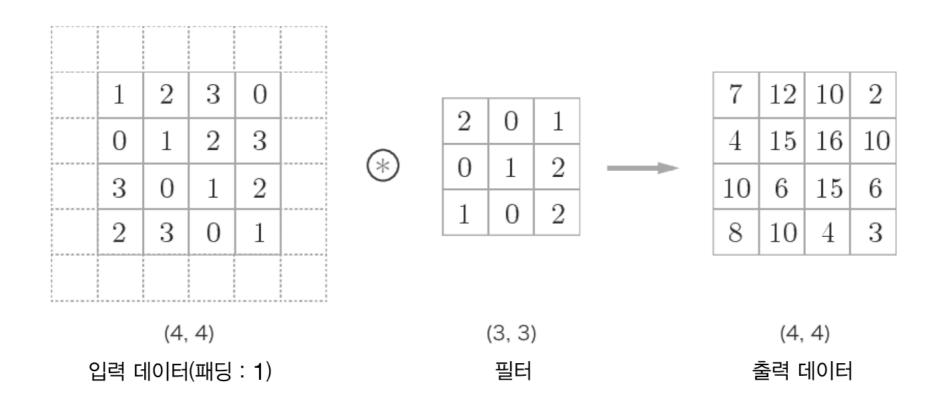


1	2	3	0
0	1	2	3
3	0	1	2
2	3	0	1

	2	0	1		15	16
$\overline{*}$	0	1	2	<b>→</b>	6	10
	1	0	2		0	

1	2	3	0
0	1	2	3
3	0	1	2
2	3	0	1

## Padding



- 필터 적용후에 출력의 크기는 줄어듬
- 반복적인 필터 적용을 하면 출력의 크기는 1 x 1로 줄어듬
- 이를 방지하기 위해서 값이 0인 테두리를 추가함

#### Strides

• 필터를 적용할때 움직이는 보폭

1	2	3	0	1	2	3
0	1	2	3	0	1	2
3	0	1	2	3	0	1
2	3	0	1	2	3	0
1	2	3	0	1	2	3
0	1	2	3	0	1	2
3	0	1	2	3	0	1

	$2 \mid$	0	1		15	
$\circledast$	0	1	2	$\longrightarrow$		
	1	0	2			

스트라이드: 2

1	2	3	0	1	2	3
0	1	2	3	0	1	2
3	0	1	2	3	0	1
2	3	0	1	2	3	0
1	2	3	0	1	2	3
0	1	2	3	0	1	2
3	0	1	2	3	0	1

	2	0	1	15	17	
$\circledast$	0	1	2			
	1	0	2			

### 필터적용 후 출력의 사이즈

$$OH = \frac{H + 2P - FH}{S} + 1$$

$$OW = \frac{W + 2P - FW}{S} + 1$$

H : 입력의 높이

W: 입력의 폭

P: Padding

FH: 필터의 높이

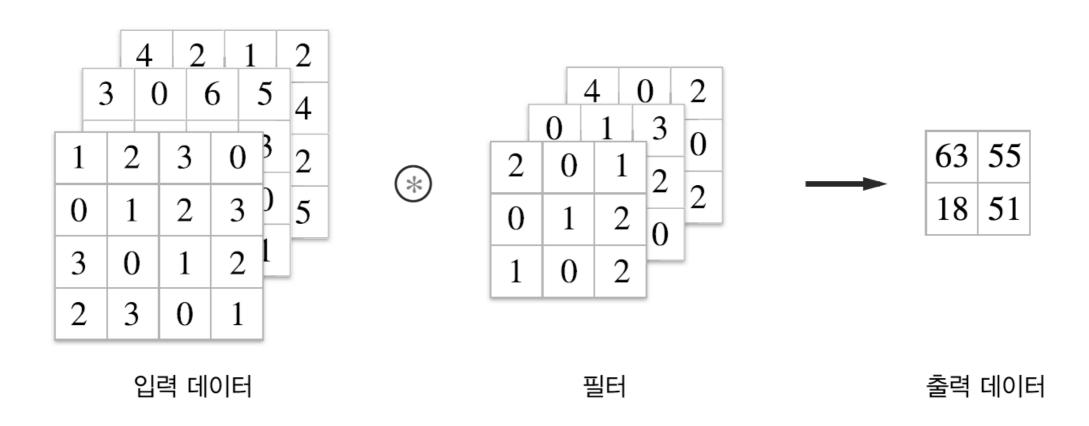
S.: Strides

OH: 출력의 높이

OW: 출력의 폭

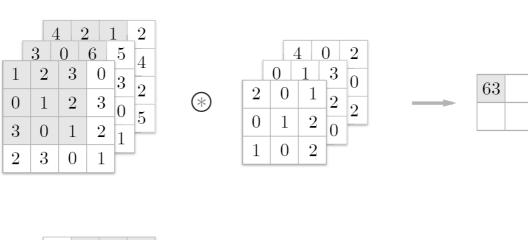
• input: (4,4) padding: 1, stride: 1, filter: (3,3)

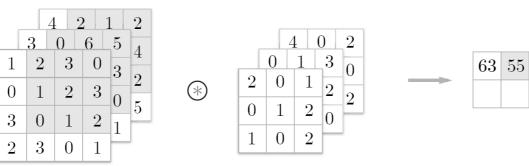
#### 멀티채널



 채널까지 고려한 3차원 데이터는 채널마다 합성곱을 수행하고, 그 결과를 합해서 하나의 출력을 얻음

### 멀티채널

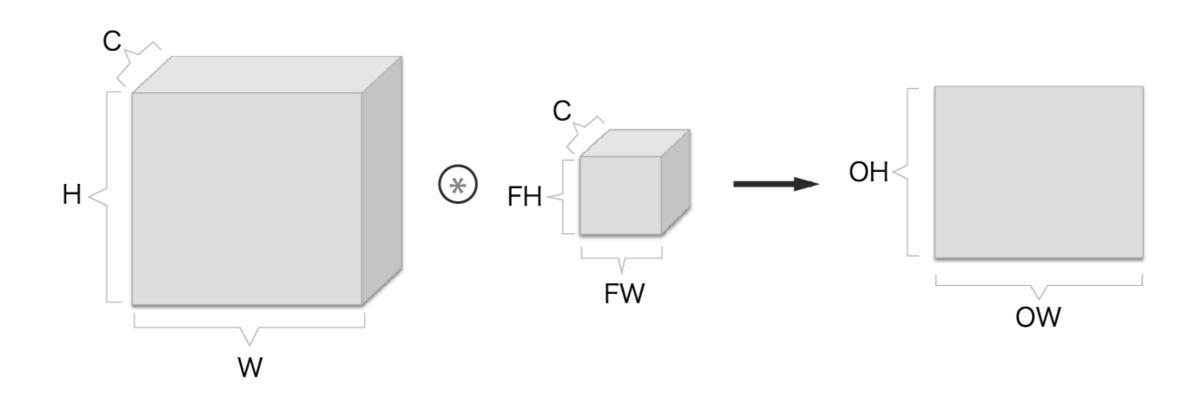




	$\frac{4}{3}$	$\frac{1}{0}$	$\frac{2}{6}$ $\frac{1}{5}$ $\frac{2}{4}$			
1	2	3	$0 \frac{4}{3}$			
0	1	2	$3 = \frac{2}{0}$	*	$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 & 2 & 2 \\ & & & & & & \end{bmatrix}$	55
3	0	1	$\frac{0}{2} \frac{5}{1}$		0 1 2 0	
2	3	0	1			

1	$egin{array}{c c} 4 \\ 3 & 0 \\ \hline 2 & \end{array}$	$\frac{2}{3}$	$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$		$\begin{bmatrix} 4 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \end{bmatrix}$	
0	1	2	$\frac{3}{3}$ $\frac{2}{0}$ $\frac{3}{5}$	*	$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \end{bmatrix}$	63 55 18 51
$\frac{3}{2}$	3	1 0	$\begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$		$\begin{array}{c cccc} 0 & 1 & 2 & 0 \\ \hline 1 & 0 & 2 & \end{array}$	

# 멀티채널



(W, H, C) 입력 데이터

(\*)

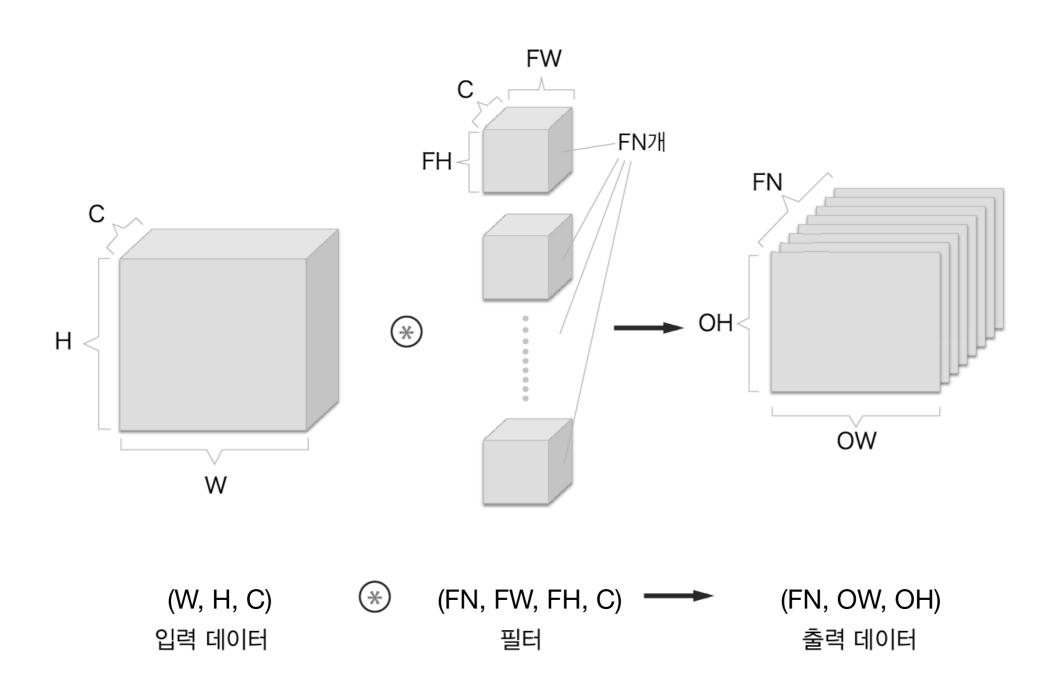
(FW, FH, C) 필터

**—** 

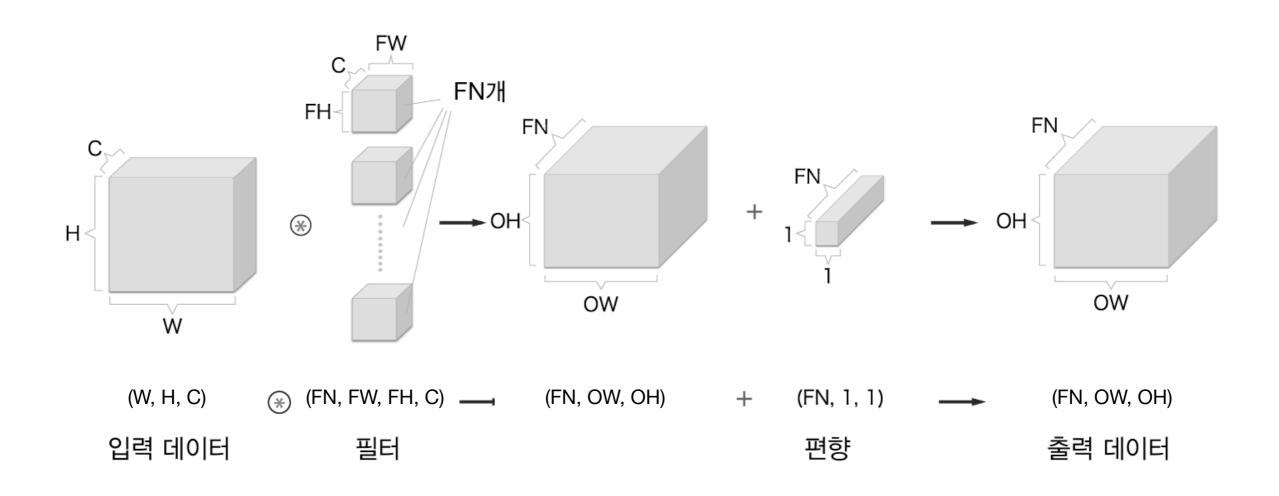
(1, OW, OH)

출력 데이터

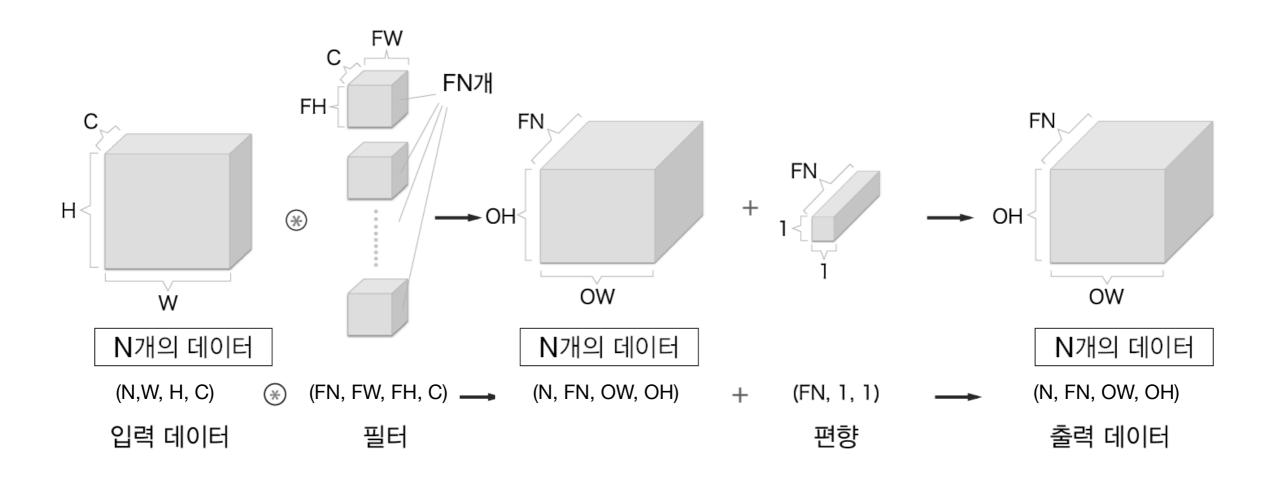
# 멀티필터



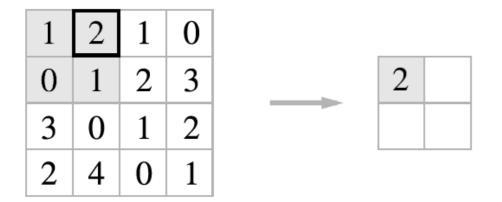
### 멀티필터 + 편향



#### N개의 데이터



## Pooling



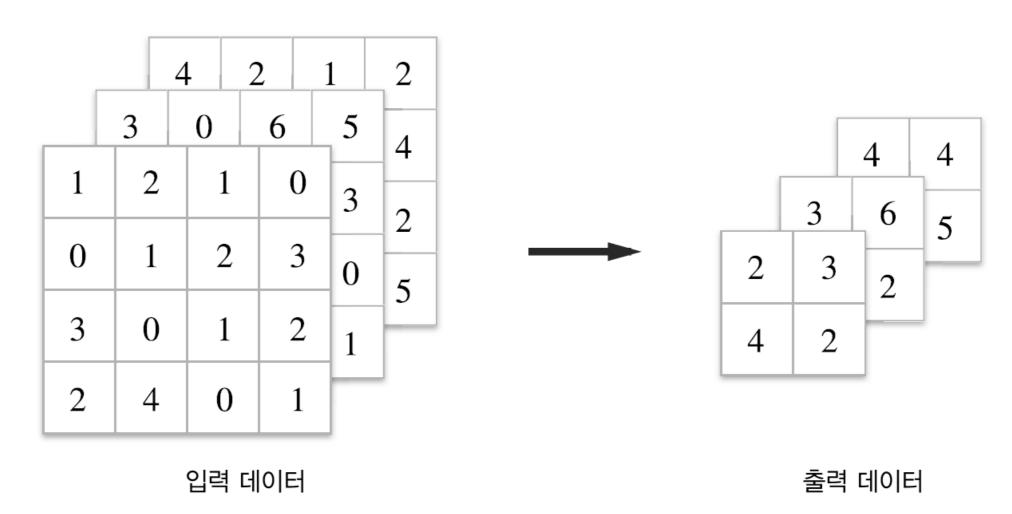
1	2	1	0		
0	1	2	3	2	
3	0	1	2		
2	4	0	1		

1	2	1	0
0	1	2	3
3	0	1	2
2	4	0	1

1	2	1	0
0	1	2	3
3	0	1	2
2	4	0	1

- 풀링은 데이터의 크기를 줄이는 연산
- 풀링은 일반적으로 스트라이드 크기와 윈도우 크기를 같게 처리

## Pooling



- 풀링은 데이터의 크기를 줄이는 연산
- 풀링은 일반적으로 스트라이드 크기와 윈도우 크기를 같게 처리

#### **Convolution NN**

