GPU程序设计 2020-2021学年期末考试

整理: Izh

- 1. (20分)填空选择,小题记不住,但主要是考GPU计算的基本概念和CUDA网格模型
- 2. (10分)简述共享内存的模型, 共享内存冲突的解决办法和共享内存的两种使用方法
- 3. (10分)列出GPU中所有的内存种类及其特性
- 4. (15分)叙述统一内存(Unified Memory)的概念及其优缺点
- 5. (10分)结构体数组和数组结构体分别是什么,它们在CUDA的内存访问中有什么不同
- 6. (15分)讨论不同情况下的同步及其实现方法
- 7. (20分)阅读一段GPU规约的代码,回答如下问题
 - (1) (5分)for循环内为什么要 __syncthreads()
 - (2) (5分)13行-21行if语句的作用
 - (3) (5分)13行-21行if语句中为什么不需要 __syncthreads()
 - (4) (5分)代码中有哪些优化

```
__global__ void reduceInterleaved (volatile int *g_idata, int *g_odata, unsigned int n) {
1
        unsigned int tid = threadIdx.x;
2
        unsigned int idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
3
        int *idata = g_idata + blockIdx.x * blockDim.x;
4
5
        for (int stride = blockDim.x / 2; stride > 0; stride >>= 1) {
6
            if (tid < stride) {</pre>
7
                 idata[tid] += idata[tid + stride];
8
9
            __syncthreads();
10
        }
11
12
        if (tid < 32)
13
14
            idata[tid] += idata[tid + 32];
15
            idata[tid] += idata[tid + 16];
16
            idata[tid] += idata[tid + 8];
17
            idata[tid] += idata[tid + 4];
18
            idata[tid] += idata[tid + 2];
19
            idata[tid] += idata[tid + 1];
20
        }
21
22
        if (tid == 0) g_odata[blockIdx.x] = idata[0];
23
24
    // 记得大概长这样,细节有出入但是影响不大
```

注:数院好不容易第一年开了GPU编程的课,欢迎对高性能计算感兴趣的同学们选修