

# C程序设计 Programming in C



1011014

主讲: 姜学锋, 计算机学院



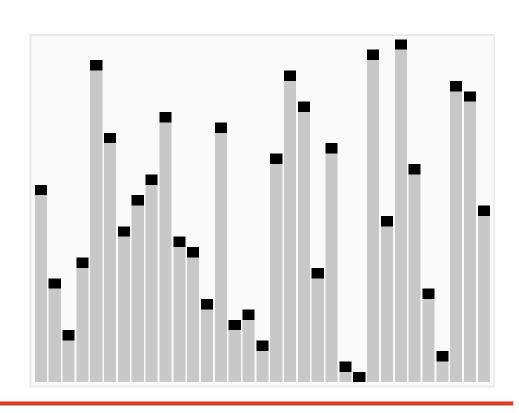
# 实现排序算法

- 5、快速排序
- 6、归并排序
- 7、希尔排序
- 8、堆排序
- 9、非比较型排序

- ▶ (4) 快速排序法
- ▶快速排序法(quick sort)的基本思想是:通过一趟排序将要排序的记录分割成独立的两部分,其中一部分的所有记录关键码比另外一部分的记录关键码都要小,然后再按此方法对这两部分数据分别进行递归快速排序,从而使序列成为有序序列。

6 5 3 1 8 7 2 4

▶设由A[1]~A[n]组成的n个数据,选取第一个数据作为关键数据,然后将所有比它小的数据都放到它前面,所有比它大的数据都放到它后面,称为一趟快速排序。其算法是:



▶①设置两个变量i、j,排序开始的时候i=左边界,j=右边界, 令关键数据s=A[i];

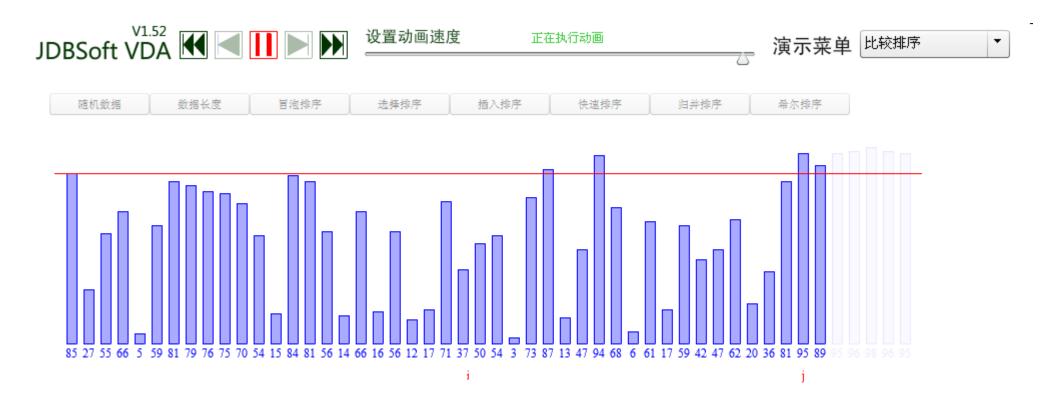
▶②从i开始向后搜索,直到找到大于s的数;

- ▶③从j开始向前搜索,直到找到小于s的数;
- ▶ ④如果i<j,则交换A[i]和A[j];
- ▶⑤重复第2、3、4、5步,直到i>=j;将关键数据与A[j]交换。

图6.12 与	快速排序								
40	22	79	12	48	65	20	72	18	36
40	22	36	12	48	65	20	72	18	79
40	22	36	12	18	65	20	72	48	79
40	22	36	12	18	20	65	72	48	79
20	22	36	12	18	40	65	72	48	79

▶快速排序过程演示







【例6.13】

编写快速排序函数QuickSort,将一个数组由小到大排序。

#### 例6.13

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <time.h>
4 void QuickSort(int A[],int n,int left,int right)
5 { //快速排序 n为数组元素个数 left=数组左边界 right=数组右边界
    int i, j, t;
    if(left<right) { //一趟快速排序
      i=left; j=right + 1;
      while(1) {
        while(i+1<n&& A[++i]<A[left]); //向后搜索 <升序 >降序
10
        while(j-1>-1&& A[--j]>A[left]); //向前搜索 >升序 <降序
11
        if(i>=j) break;
12
13
        t=A[i], A[i]=A[j], A[j]=t; //交换
14
15
      t=A[left], A[left]=A[j], A[j]=t; //交换
```

**二** 程序设计

```
例6.13
 16
        QuickSort(A, n, left, j-1); //关键数据左半部分递归
        QuickSort(A, n, j+1, right); //关键数据右半部分递归
 17
 18
 19 }
 20 #define N 10
 21 int main()
 22 {
 23
      int A[N],i;
 24
      srand((unsigned int)time(∅)); //设置随机数种子
 25
      for(i=0; i<N; i++) { //随机产生N个数
 26
       A[i] = rand()%100;
 27
        printf("%d ",A[i]);
 28
 29
      QuickSort(A,N,0,N-1);
 30
      printf("\n");
```

**二** 程序设计

```
例6.13

31 for(i=0; i<N; i++) printf("%d ", A[i]); //输出排序结果

32 return 0;

33 }
```



- ▶ (5) 排序算法比较与选择
- ▶不同排序算法时间和空间性能比较见表。

性能	冒泡排序	选择排序	插入排序	快速排序
时间复杂度	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n\log n)$
空间复杂度	<i>O</i> (1)	O(1)	O(1)	$O(\log n)$
优点	稳定	稳定	快	极快
缺点	慢	慢	数据移动多	不稳定

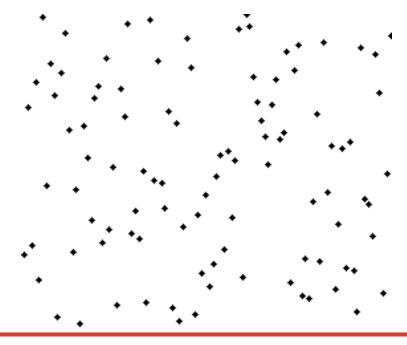
- ▶因为不同的排序方法适应不同的应用环境和要求,所以选择 合适的排序方法应综合考虑因素:待排序记录数目、记录规 模、关键字结构及其初始状态、稳定性要求、存储结构、时 间和辅助空间复杂度等。一般建议:
- ▶①若n较小(如n≤50),选用插入排序或选择排序;
- ▶②若数据集合初始状态基本有序,选用插入排序、冒泡排序;
- ▶③若n较大,选用快速排序。

- ▶ (6) 归并排序法
- ▶归并排序法(merge sort)是将两个(或两个以上)有序表合并成一个新的有序表,即把待排序序列分为若干个子序列,每个子序列是有序的,然后再把有序子序列合并为整体有序序列。归并排序法又称合并排序法。

6 5 3 1 8 7 2 4

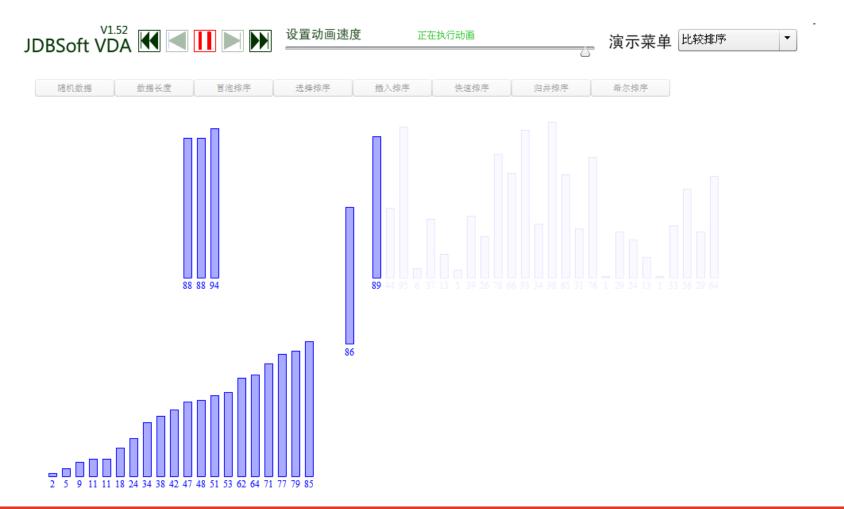
- ▶归并排序是建立在归并操作上的排序算法,采用分治法 (Divide and Conquer)。其工作原理如下:
- ▶ (1) 申请空间,使其大小为两个已经排序序列之和,该空间用来存放合并后的序列;
- ▶ (2) 设定两个指针,最初位置分别为两个已经排序序列的 起始位置;

- ▶ (3) 比较两个指针所指向的元素,选择相对小的元素放入 到合并空间,并移动指针到下一位置;
- ▶ (4) 重复步骤3直到某一指针达到序列尾;
- ▶ (5) 将另一序列剩下的所有元素直接复制到合并序列尾。



▶归并排序过程演示

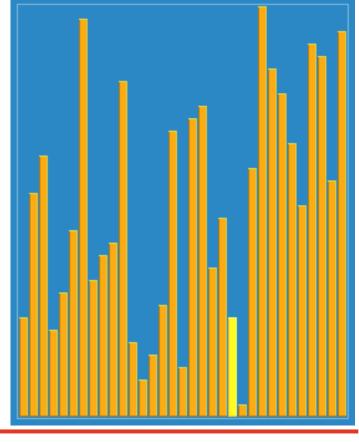




▶ (7) 希尔排序法

▶希尔排序法(shell sort)是针对直接插入排序算法的改进,该

方法又称缩小增量排序。



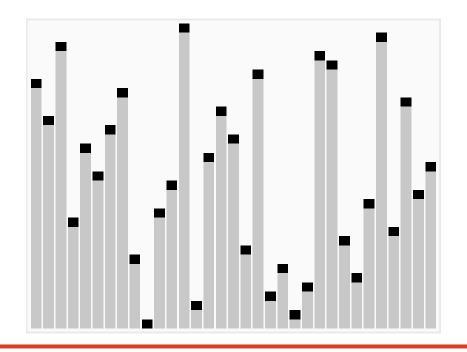
- ▶通过比较相隔较远距离(称为增量)的数,使得数移动时能 跨过多个元素,则进行一次比较就可能消除多个元素交换。
- ▶希尔排序法先将要排序的一组数按某个增量d分成若干组,每组中记录的下标相差d。对每组中全部元素进行排序,然后再用一个较小的增量,在每组中再进行排序。当增量减到1时,整个要排序的数被分成一组,排序完成。

▶希尔排序过程演示





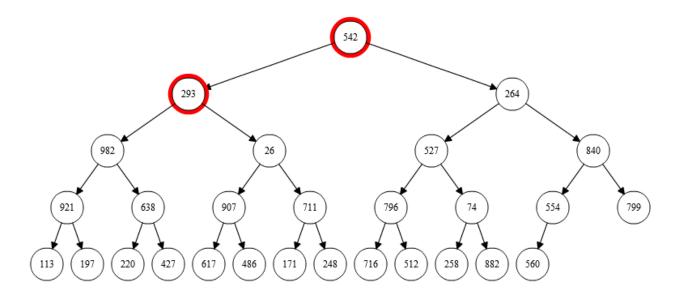
- ▶ (8) 堆排序法
- ▶ 堆排序法(heap sort)是指利用堆积树(堆)这种数据结构所设计的一种排序算法,可以利用数组的特点快速定位指定索引的元素。堆排序要用到"树"的数据结构。



▶堆排序过程演示



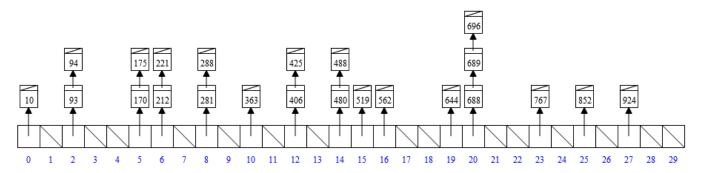




- ▶ (9) 非比较型排序法
- ▶(A)桶排序法
- ▶ 桶排序法(bucket sort)的思想就是把区间[0, 1)划分成n个相同大小的子区间,简称桶,然后将n个输入数分布到各个桶中去。因为输入数均匀分布在[0, 1)上,所以一般不会有很多数落在一个桶中的情况。为得到结果,先对各个桶中的数进行排序,然后按次序把各桶中的元素列出来即可。

▶桶排序过程演示



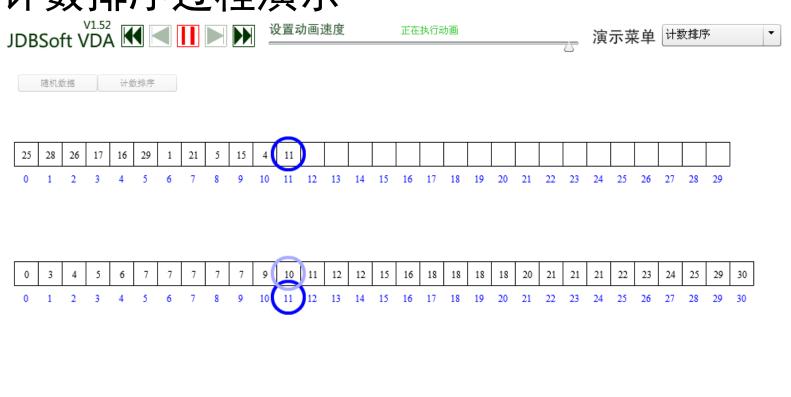


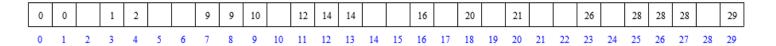


- ▶(B)计数排序法
- ▶计数排序法(counting sort)是一个类似于桶排序的排序算法,其优势是对已知数量范围的数组进行排序。它创建一个长度为这个数据范围的数组C,C中每个元素记录要排序数组中对应记录的出现个数。

▶计数排序过程演示







- ▶(C)基数排序法
- ▶基数排序法(radix sort)属于"分配式排序"(distribution sort),它是通过键值的部份信息,将要排序的元素分配至某些"桶"中,藉以达到排序的作用。基数排序法是属于稳定性的排序,在某些时候,基数排序法的效率高于其它的比较性排序法。

▶基数排序过程演示







