TBUFX2(data type: typ)

Function

Y=(EN?!A:'BZ)

Static Power:

When	Static Power [nW]
-	0.121

Port:

Pin	Direction	Signaltype	Polarity
A	INPUT	-	-
EN	INPUT	OUT_ENABLE	HIGH
Y	OUTPUT	-	-

Name	Pin Capac	itance [pF]	Internal Power [pJ]		
Name	Rise Fall		Rise	Fall	
A	0.0642	0.0645	-	-	
EN	0.0466	0.047	0.767		
Y	0.00893	0.00894	0.155	0.176	

Output Driving Strength

Name	Rise		Fall		
Name	Strength (sec/F)	Limit (pF)	Strength (sec/F)	Limit (pF)	
Y	802	0.945	739	0.945	

Link To Path

PATH	WHEN
(01A=>10Y)	-
(10A=>01Y)	-
(01EN=>Z1Y)	-
(01EN=>Z0Y)	-
(10EN=>0ZY)	-

(10EN=>1ZY)

.

(01A=>10Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.05	0.1	0.2	0.6	1.2
ts[ns]	0.05	0.1	V.2	0.0	1.4
0.06	0.0989	0.141	0.217	0.513	0.959
0.18	0.108	0.146	0.222	0.516	0.956
0.42	0.117	0.162	0.239	0.526	0.96
0.6	0.121	0.169	0.252	0.54	0.968
1.2	0.119	0.177	0.278	0.594	1.02

POWER [pJ]

cl[pF]	0.05	0.1	0.2	0.6	1.2
ts[ns]	0.03		0.2	0.0	1.4
0.06	0.604	0.598	0.588	0.579	0.577
0.18	0.435	0.476	0.5	0.54	0.556
0.42	0.289	0.149	0.0178	0.27	0.389
0.6	0.926	0.732	0.476	0.0434	0.181
1.2	3.22	2.92	2.47	1.48	0.849

Back To Path Index

(10A = > 01Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.05	0.1	0.2	0.6	1.2
ts[ns]	0.05	0.1	U. 2	0.0	1.4
0.06	0.122	0.164	0.246	0.567	1.05
0.18	0.131	0.176	0.256	0.574	1.05
0.42	0.167	0.213	0.295	0.605	1.08
0.6	0.191	0.241	0.328	0.637	1.1
1.2	0.26	0.321	0.425	0.757	1.21

POWER [pJ]

cl[pF]	0.05	0.1	0.2	0.6	1.2
ts[ns] 0.06	2.44	2.45	2.47	2.47	2.47
0.18	2.53	2.56	2.54	2.5	2.49
0.42	3.31	3.19	3.03	2.79	2.67
0.6	3.97	3.8	3.56	3.13	2.9
1.2	6.33	6.07	5.66	4.71	4.07

Back To Path Index

(01EN=>Z1Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.05	0.1	0.2	0.6	1.2
ts[ns]	0.05	0.03	0.2	0.0	1.2
0.06	0.13	0.173	0.254	0.574	1.06
0.18	0.148	0.189	0.272	0.592	1.08
0.42	0.175	0.218	0.298	0.616	1.1
0.6	0.181	0.229	0.311	0.629	1.11
1.2	0.189	0.245	0.334	0.661	1.14

POWER [pJ]

cl[pF]	0.05	0.1	0.2	0.6	1.2
ts[ns]	0.05	0.1	V.2	0.0	1.4
0.06	0.826	0.831	0.854	0.841	0.846
0.18	0.99	1	1	1.02	1.03
0.42	1.47	1.47	1.48	1.49	1.49
0.6	1.83	1.84	1.85	1.86	1.87
1.2	3.12	3.13	3.14	3.15	3.15

Back To Path Index

(01EN=>Z0Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.05	0.1	0.2	0.6	1.2
ts[ns]	0.03	0.1	0.2	0.0	1.4
0.06	0.0522	0.0827	0.146	0.443	0.885
0.18	0.0481	0.0959	0.165	0.459	0.901
0.42	-0.00337	0.0712	0.174	0.493	0.935
0.6	-0.0574	0.0346	0.161	0.519	0.96
1.2	-0.278	-0.139	0.0533	0.537	1.04

POWER [pJ]

cl[pF]	0.05	0.1	0.2	0.6	1.2
ts[ns]					
0.06	0.157	0.16	0.157	0.149	0.151
0.18	0.0433	0.0333	0.0278	0.0181	0.0158
0.42	0.571	0.541	0.52	0.5	0.493
0.6	0.983	0.941	0.914	0.88	0.87
1.2	2.35	2.3	2.26	2.2	2.17

Back To Path Index

(10EN=>0ZY)

DELAY [ns]

ts[ns]	0.06	0.18	0.42	0.6	1.2
	0.0555	0.0925	0.167	0.222	0.407

Back To Path Index

(10EN=>1ZY)

DELAY [ns]

ts[ns]	0.06	0.18	0.42	0.6	1.2
	0.104	0.145	0.205	0.246	0.351