

AOI21X1(data type: typ)

Function

$Y = \neg((A \& B) | C)$

Static Power:

When	Static Power [nW]
-	0.0703

Port:

Name	Direction
A	INPUT
B	INPUT
C	INPUT
Y	OUTPUT

Name	Pin Capacitance [pF]	
	Rise	Fall
A	0.0321	0.0323
B	0.0322	0.0325
C	0.0277	0.0276

Output Driving Strength

Name	Rise		Fall	
	Strength (sec/F)	Limit (pF)	Strength (sec/F)	Limit (pF)
Y	1.41e+03	0.376	1.85e+03	0.376

Link To Path

PATH	WHEN
(01A=>10Y)	-
(10A=>01Y)	-
(01B=>10Y)	-
(10B=>01Y)	-

(01C=>10Y)	-
(10C=>01Y)	-

(01A=>10Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.111	0.149	0.225	0.52	0.965
0.18	0.117	0.156	0.228	0.522	0.961
0.42	0.125	0.169	0.246	0.532	0.966
0.6	0.128	0.176	0.259	0.546	0.974
1.2	0.126	0.184	0.284	0.6	1.02

POWER [pJ]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.297	0.293	0.29	0.285	0.284
0.18	0.223	0.237	0.253	0.27	0.277
0.42	0.123	0.0578	0.0192	0.139	0.196
0.6	0.436	0.345	0.224	0.016	0.0933
1.2	1.58	1.43	1.21	0.728	0.419

[Back To Path Index](#)

(10A=>01Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.12	0.158	0.243	0.562	1.04
0.18	0.135	0.177	0.254	0.574	1.06
0.42	0.17	0.216	0.297	0.606	1.08
0.6	0.195	0.244	0.33	0.637	1.1
1.2	0.265	0.325	0.428	0.757	1.21

POWER [pJ]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	1.28	1.29	1.31	1.31	1.31
0.18	1.34	1.35	1.33	1.33	1.31
0.42	1.71	1.65	1.58	1.46	1.4
0.6	2.04	1.96	1.84	1.63	1.52

1.2	3.21	3.09	2.88	2.42	2.1
------------	------	------	------	------	-----

[Back To Path Index](#)

(01B=>10Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.11	0.149	0.223	0.517	0.96
0.18	0.133	0.172	0.245	0.538	0.978
0.42	0.168	0.216	0.298	0.584	1.02
0.6	0.187	0.24	0.33	0.624	1.05
1.2	0.239	0.305	0.414	0.756	1.19

POWER [pJ]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.291	0.289	0.289	0.286	0.283
0.18	0.223	0.239	0.25	0.27	0.276
0.42	0.0728	0.0164	0.0538	0.161	0.212
0.6	0.341	0.26	0.151	0.0329	0.128
1.2	1.31	1.18	0.985	0.562	0.294

[Back To Path Index](#)

(10B=>01Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.106	0.148	0.232	0.556	1.04
0.18	0.119	0.163	0.244	0.565	1.05
0.42	0.141	0.192	0.28	0.594	1.07
0.6	0.154	0.211	0.305	0.623	1.09
1.2	0.184	0.255	0.371	0.726	1.19

POWER [pJ]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	1.1	1.13	1.16	1.18	1.19
0.18	1.17	1.18	1.17	1.18	1.18
0.42	1.48	1.44	1.38	1.29	1.25
0.6	1.76	1.69	1.6	1.44	1.35

1.2	2.76	2.65	2.48	2.11	1.86
------------	------	------	------	------	------

[Back To Path Index](#)

(01C=>10Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.121	0.181	0.295	0.743	1.41
0.18	0.148	0.205	0.317	0.762	1.43
0.42	0.196	0.264	0.378	0.813	1.47
0.6	0.226	0.3	0.425	0.857	1.51
1.2	0.308	0.402	0.552	1.02	1.66

POWER [pJ]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.297	0.271	0.241	0.214	0.206
0.18	0.248	0.247	0.239	0.217	0.208
0.42	0.0528	0.089	0.127	0.168	0.181
0.6	0.125	0.0692	0.00938	0.094	0.135
1.2	0.764	0.668	0.535	0.273	0.118

[Back To Path Index](#)

(10C=>01Y)

DELAY [ns]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.0852	0.121	0.192	0.474	0.898
0.18	0.109	0.15	0.221	0.502	0.924
0.42	0.133	0.189	0.278	0.562	0.981
0.6	0.143	0.207	0.308	0.61	1.03
1.2	0.158	0.243	0.377	0.752	1.19

POWER [pJ]

cl[pF]	0.025	0.05	0.1	0.3	0.6
ts[ns]					
0.06	0.729	0.732	0.739	0.748	0.752
0.18	0.785	0.776	0.768	0.761	0.757
0.42	1	0.958	0.91	0.839	0.806
0.6	1.18	1.12	1.05	0.927	0.864

1.2	1.81	1.72	1.59	1.32	1.15
------------	------	------	------	------	------

[Back To Path Index](#)