



第八章 排序

杨震 计算机学院

8.1 基本概念与术语

BUPT

排序是根据记录关键字的值的递增(递减)的关系将文件记录的次序重新排列。

[定义]

设有含 n 个记录的序列 $\{R_1, R_2, \dots, R_n\}$,
对应的关键字序列为 $\{K_1, K_2, \dots, K_n\}$,
一个置换 p_1, p_2, \dots, p_n
使记录序列按关键字有序 $\{R_{p_1}, R_{p_2}, \dots, R_{p_n}\}$,

满足 $K_{p_1} \leq K_{p_2} \leq \dots \leq K_{p_n}$ (正序)

或 $K_{p_1} \geq K_{p_2} \geq \dots \geq K_{p_n}$

排序的分类

[1. 根据排序时文件记录的存放位置]

内部排序：排序过程中将全部记录放在内存中处理。

外部排序：排序过程中需在内外存之间交换信息。

[2. 根据排序前后相同关键字记录的相对次序]

稳定排序：设文件中任意两个记录的关键字值相同，即 $K_i = K_j$ ($i \neq j$)，若排序之前记录 R_i 领先于记录 R_j ，排序后这种关系不变(对所有输入实例而言)。
看相对位置

不稳定排序：只要有一个实例使排序算法不满足稳定性要求。

[3. 根据文件的存储结构划分排序的种类]

连续顺序文件排序

★ 链表排序 简单实现

地址排序: 待排记录顺序存储, 排序时只对辅助

表(关键字+指针)的表目进行物理重排。

[4. 根据排序的方法]

插入排序

交换排序

选择排序

归并排序

基数排序

[5. 根据排序算法所需的辅助空间]

就地排序: $O(1)$ 非就地排序: $O(n)$ 或与 n 有关

评价排序算法的主要标准

[时间开销]

考察算法的两个基本操作的次数：

- 比较关键字
- 移动记录

算法时间还与输入实例的初始状态有关时，分情况：

- 最好
- 最坏
- 平均

[空间开销]

所需的辅助空间

约定

顺序方式存储时，结构如下

```
# define MAXSIZE 最大记录个数  
typedef int KeyType;
```

```
typedef struct {  
    KeyType key;  
    InfoType otherinfo;  
} RedType;
```

```
typedef struct {  
    RedType r [MAXSIZE + 1 ]; // r[0] 空或作哨兵  
    int length;  
} SqList;
```

8.2 插入排序

BUPT

直接插入排序 (增量法) 稳定排序 复杂度与待排情况有关 链连式方式记录

[示例] ^{关键字} { R(0) R(-4) R(8) R(1) R(-4) R(-6) } n=6
_{假设第i有序} _{小key插在0前} _{无序} n-1趟排序

i=1 [0] -4 8 1 -4 -6

i=2 [-4 0] 8 1 -4 -6

i=3 [-4 0 8] 1 -4 -6

i=4 [-4 0 1 8] -4 -6

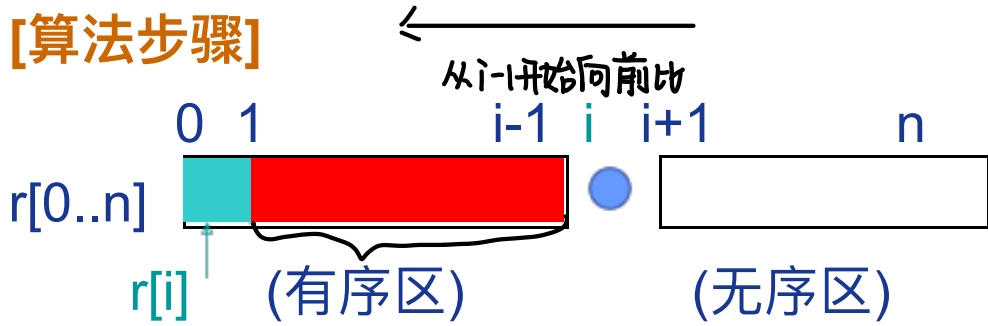
i=5 [-4 -4 0 1 8] -6

i=6 [-6 -4 -4 0 1 8]

稳定的排序算法

[算法思想] 每次使有序区增加一个记录

[算法步骤]



设计程序更简洁 先放到 $r[0]$
循环 $(n-1)$ 次, 初值 $i=2$, $r[0]$ 用作哨兵。
(缓存) $r[0]$ 与它们相比

- 1) 把第 i 个记录取出保存在 $r[0]$ 中, $j=i-1$
- 2) 若 $r[0] < r[j]$, 则 $r[j]$ 后移一位, $j=j-1$, 转2);
否则 $r[0]$ 放在 $r[j+1]$ 处, $i=i+1$, 转1)

最好 2 次 移到 0, 再移回去
最坏 $i+1$ 次 $(i-1)+1+1$ $\begin{cases} 3 \\ n+1 \end{cases}$
 i 取值 $2 \sim n$

要和有序区记录相比
比较次数可能不同
比 1 号还小 $\left\{ \begin{array}{l} \text{相等, 稳定算法} \\ \text{(后插入在后)} \\ \text{比所有记录都小} \\ \text{比完再和 0 号元素比} \end{array} \right.$
相等 插入后面

[算法描述]

```

void InsertSort ( SqList &L )    比较最好 |  $O(n)$ 
{ for ( i = 2; i <= L.length ; ++i )    最坏 ; (还有和0号单元相比)
    if ( LT( L.r[i].key, L.r[i-1].key ) )     $O(n^2)$ 
        { L.r[0].key = L.r[i].key;
          for ( j=i-1; LT( L.r[0].key, L.r[j].key ) ; --j )
              L.r[j+1] = L.r[j];
          L.r[j+1] = L.r[0];
        }
}

```

[哨兵/监视哨的作用]

简化边界条件的测试，提高算法时间效率。

[性能分析]

- 最好情况(原始数据按正序即非递减序排列)
 $C_{\min}=n-1$ $M_{\min}=2(n-1)$
- 最坏情况(原始数据按逆序即非递增序排列)
 $C_{\max}=(n+2)(n-1)/2$ $M_{\max}=(n+4)(n-1)/2$
- 随机情况
 $C_{\text{avg}}=(C_{\min}+C_{\max})/2 \approx n^2/4$ $M_{\text{avg}} \approx n^2/4$
- 时间复杂度 $O(n^2)$
辅助空间复杂度 $O(1)$

8.3 交换排序

BUPT

起泡排序(冒泡排序) 相邻比大小换位置 (3次记录的移动)

[算法思想] (1次记录的比较)

将两个相邻记录的关键字进行比较, 若为逆序则交换两者位置, 小者往上浮, 大者往下沉。

最后 n 的位置上一定是最大值

[算法步骤]

记录1和2、2和3、……、 $(n-1)$ 和 n 的关键字比较(交换);

记录1和2、2和3、……、 $(n-2)$ 和 $(n-1)$ 的关键字比较(交换);

……

终止条件: 直到某一趟不出现交换操作为止。

[示例]

<初态>	<第一趟>	<第二趟>	<第三趟>	<第四趟>	
0	-4	-4	-6	-6	稳定排序
-4	0	-6	-4	-4	
8	-6	<u>-4</u>	<u>-4</u>	<u>-4</u>	
-6	<u>-4</u>	0	0	0	
<u>-4</u>	1	1	1	1	
1	8	8	8	8	
sorted	起泡一趟未全部排好序, ∴ 仍需对前 (n-1) 个进行起泡			没有交换记录的操作, ∴ 结束	
	F	F	F	T	

[性能分析]

- 最好情况(原始数据按正序即非递减序排列) $O(n)$
 $C_{\min}=n-1$ $M_{\min}=0$
- 最坏情况(原始数据按逆序即非递增序排列) $O(n^2)$
 $C_{\max}=n(n-1)/2$ $M_{\max}=3n(n-1)/2$
(n-1)趟才结束 移动次数是比较次数的3倍
 只要比较都会交换位置
- 时间复杂度 $O(n^2)$
 辅助空间复杂度 $O(1)$
只在交换位置时需要
 辅助空间

[算法的改进]

- 每趟排序中, 记录最后一次发生交换的位置 (往后的记录不用参加下一趟排序)
- 思考: 双向起泡算法如何实现?
 双向交替起泡, 上□下, 最轻升顶; 上□下, 最重沉底

void BubbleSort2(int a[],int n) //相邻两趟向相反方向起泡的冒泡排序算法

{ change=1;low=0;high=n-1; //冒泡的上下界

while(low<high && change)

{ change=0; //设不发生交换

for(i=low;i<high;i++) //从上向下起泡

if(a[i]>a[i+1]){a[i]<-->a[i+1];change=1;} //有交换，修改标志change

high--; //修改上界

for(i=high;i>low;i--) //从下向上起泡

if(a[i]<a[i-1]){a[i]<-->a[i-1];change=1;} //有交换，修改标志change

low++; //修改下界

}//while

}

思考：如以双链表存储记录，双向起泡算法如何实现？

快速排序(分划交换排序/分治法) 递归原理

[分治算法原理]

- 1)分解：将原问题分解为若干子问题
- 2)求解：递归地解各子问题，若子问题的规模足够小，则直接求解
- 3)组合：将各子问题的解组合成原问题的解

[快速排序算法思想]

指定**枢轴/支点/基准记录** $r[p]$ (通常为第一个记录), 通过一趟排序将其放在正确的位置上, 它把待排记录分割为独立的两部分, 使得

左边记录的关键字 $\leq r[p].key \leq$ 右边记录的关键字

对左右两部分记录序列重复上述过程, 依次类推, 直到子序列中只剩下一个记录或不含记录为止。(可以用递归方法实现)

27 38 13 49 _____
27 38 13

76 97 65 49
↑ ↑ ↑
low → low high
49

[示例]

<初态>

低指针low

高指针high

x=49

low

high

从high指针位置往前找,与基准指针比较.

high--

27 38 65 97 76 13 27 49

27 38 65 97 76 13 () 49

27 38 () 97 76 13 65 49

27 38 13 97 76 () 65 49

27 38 13 () 76 97 65 49

<一趟结束>

{27 38 13} 49 {76 97 65 49}

最后在此放
(low 入基准记录.
=high)


```
Void QuickSort ( SqList &L )  
{  QSort ( L, 1, L.length ); } // QuickSort  
  
// 对顺序表 L 进行快速排序
```

```
Void QSort ( SqList &L, int low, int high )  
{ if ( low < high )  
    { pivotloc = Partition(L, low, high ) ;  
      Qsort (L, low, pivotloc-1) ;  
      Qsort (L, pivotloc+1, high )  
    }  
} // QSort
```

```
int Partition ( SqList &L, int low, int high )  
{ L.r[0] = L.r[low]; pivotkey = L.r[low].key;  
  while ( low < high )  
  { while ( low < high && L.r[high].key >= pivotkey ) --high;  
    L.r[low] = L.r[high];  
    while ( low < high && L.r[low].key <= pivotkey ) ++low;  
    L.r[high] = L.r[low];  
  }  
  L.r[low]=L.r[0]; return low;  
} // Partition
```

[性能分析]

最坏情况(原始数据正/逆序排列)

$C_{max} = n(n-1)/2$ $M_{max} \leq C_{max}$ $O(n^2)$

最好情况：每次划分的结果是基准的左、右两个无序子区间的长度大致相等

$C_{min} \leq O(n \lg n)$ $M_{min} \leq C_{min}$ $O(n \log_2 n)$

基准: min { 左, 右 } 划分(n-1)趟, 每一趟基准记录与其他记录做比较, 共(n-1)次

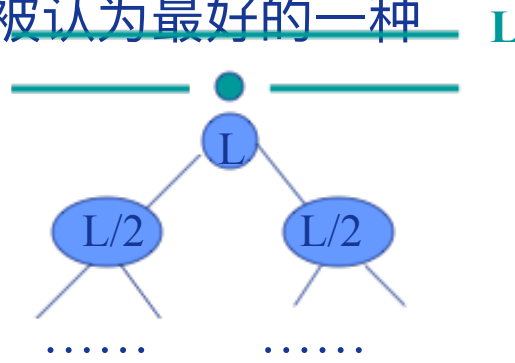
平均时间性能 $T_{avg}(n) = kn \ln(n)$

k: 某个常数; n: 待排序序列中记录个数

就平均时间而言, 快速排序是目前被认为最好的一种内部排序方法。

二叉树高度为N, 递归高度: 4 恰好二分

辅助空间复杂度 最好情况 $O(\log_2 n)$
最坏情况 $O(n)$



快速排序的最大递归深度是多少? 最小递归深度是多少?

[算法的改进]

合理选择枢轴记录可改善性能。例如，

- 三者取中 比大小取中间值
- 随机产生

[算法的稳定性]

是非稳定排序

反例 [2, 2, 1]: { 1 2 } **2** { }

**思考：分别用单链表、双向链表存储记录，
快排算法如何实现？？**

8.4 选择排序

BUPT

简单选择排序(直接选择排序)

[算法步骤]

第1趟: 从n个记录中选关键字最小的记录, 与第1个记录交换;
n-1次比较

第2趟: 从剩余的n-1个记录中选关键字最小的记录, 与第2个记录交换;
n-2次

.....

第i趟: 从剩余的n-i+1个记录中选关键字最小的记录, 与第i个记录交换;

..... 一定会进行(n-1)趟

直到第n-1趟执行完为止。

[算法描述]

$$\sum_{i=1}^{n-1} (n-i)(n-i) \quad \text{比较次数 } O(n^2)$$

移动次数 $O(n)$

在任何情况下

复杂度都是 $O(n^2)$

```
void SelectSort ( SqList &L )
{
    for ( i = 1; i < L.length; ++i )
    {
        j = SelectMinKey ( L, i );
        if ( i != j ) r[i] <=> r[j];
    }
} // SelectSort

int SelectMinKey (SqList L; int i)
{
    k = i;
    for (j = i + 1; j <= n; j++)
        if (r[j].key < r[k].key) k = j;
    return k;
}
```

[示例] (n=8)

<初态>	49	38	65	97	76	<u>49</u>	13	27
<第1趟>	13	38	65	97	76	<u>49</u>	49	27
<第2趟>	13	27	65	97	76	<u>49</u>	49	38
<第3趟>	13	27	38	97	76	<u>49</u>	49	65
<第4趟>	13	27	38	<u>49</u>	76	97	49	65
<第5趟>	13	27	38	<u>49</u>	49	97	76	65
<第6趟>	13	27	38	<u>49</u>	49	65	76	97
<第7趟>	13	27	38	<u>49</u>	49	65	76	97

不稳定排序
(每趟排序使有序区增加一个记录)

[性能分析]

- 总的比较次数与记录排列的初始状态无关
 $C=(n-1)+(n-2)+\dots+2+1=n(n-1)/2$
- 移动次数
初始记录逆序时: $M_{\max} = 3(n-1)$
初始记录正序时: $M_{\min} = 0$
- 平均时间复杂度 $O(n^2)$
辅助空间复杂度 $O(1)$

8.5 归并排序

BUPT

[归并的概念]

指将两个或两个以上的同序序列归并成一个序列的操作。

1 两路归并排序

[算法思想]

第1趟：将待排序列 $R[1..n]$ 看作 n 个长度为1的有序子序列，两两归并，得到 $\lfloor n/2 \rfloor$ 个长度为2的有序子序列(或最后一个子序列长度为1)；

第2趟：将上述 $\lfloor n/2 \rfloor$ 个有序子序列两两归并；

.....

直到合并成一个序列为止。

[示例] (n=7)

<初态>	(49)	(38)	(65)	(97)	(76)	(49)	(13)
<第1趟>	(38	49)	(65	97)	(49	76)	(13)
<第2趟>	(38	49	65	97)	(13	49	76)
<第3趟>	(13	38	49	49	65	76	97)

[性能分析]

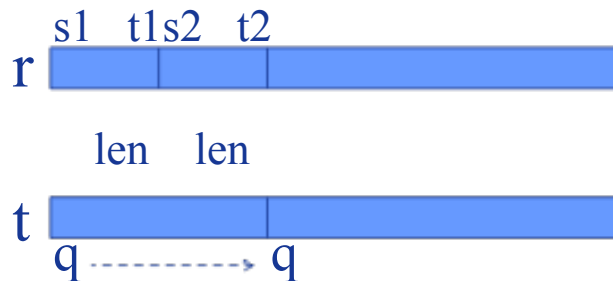
- 任何情况时间复杂度 $O(n\log_2 n)$
- 空间复杂度 $O(n)$
- 很少用于内部排序

[算法描述]

```

void mergesort ( SqList &r ) {
    len = 1;
    While (len < n)
    {
        s1 = 1;    q = 1;
        While (s1 + len <= n)
        {
            s2 = s1 + len;    t1 = s2 - 1;    t2 = s2 + len - 1;
            If (t2 > n) t2 = n;
            merge ( r, t, s1, t1, s2, t2, q);
            s1 = q;
        }
        for (i = 1; i <= q - 1) r[i] = t[i];
        len = len * 2;
    }
}

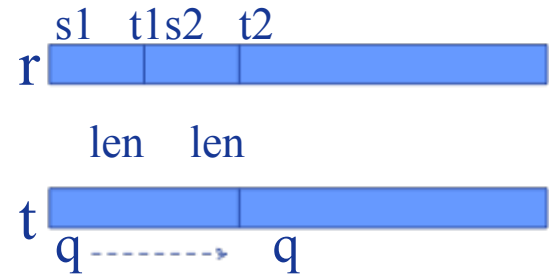
```



```

void merge (SqList r, &t ; int s1, t1, s2, t2, int &q) {
    while (( s1 <= t1 ) && ( s2 <= t2 ))
    {
        If (r [ s1 ] <= r [ s2 ])
            { t [ q ] = r [ s1 ];  s1 = s1 + 1; }
        else
            { t [ q ] = r [ s2 ];  s2 = s2 + 1; }
        q = q + 1;
    }
    while (s1 <= t1)
    { t [ q ] = r [ s1 ];  s1 = s1 + 1;  q = q + 1; }
    while ( s2 <= t2)
    { t [ q ] = r [ s2 ];  s2 = s2 + 1;  q = q + 1 }
}

```



8.7 各种内部排序算法的比较

BUPT

排序方法	最好时间	平均时间	最坏时间	辅助空间	稳定性
直接插入	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	□
希尔		$O(n^{1.3})$		$O(1)$	
冒泡	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	
快速	$O(n \log_2 n)$	$O(n \log_2 n)$	$O(n^2)$	$O(\log_2 n)$	
简单选择	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	
归并					

n较大

堆

$O(n \log_2 n)$

$O(n \log_2 n)$

$O(n \log_2 n)$

$O(1)$

- 按平均时间排序方法分为四类
 $O(n^2)$ 、 $O(n \lg n)$ 、 $O(n^{1+\epsilon})$ 、 $O(n)$
- 快速排序是目前基于比较的内部排序中最好的方法
- 关键字随机分布时，快速排序的平均时间最短
- 当 n 较小时如($n < 50$)，可采用直接插入或简单选择排序，前者是稳定排序，但后者通常记录移动次数少于前者
- 当 n 较大时，应采用时间复杂度为 $O(n \lg n)$ 的排序方法(主要为快速排序和堆排序)
- 当 n 较大时，为避免顺序存储时大量移动记录的时间开销，可考虑用链表作为存储结构（如插入排序、归并排序）

- 文件初态基本按正序排列时，应选用直接插入、冒泡或随机的快速排序
- 选择排序方法应综合考虑各种因素

讨论：假设有 n 个值不同的元素存于顺序结构中，要求不经排序选出前 k ($k \ll n$) 个最小元素，问哪些方法可用，哪些方法比较次数最少？

- 选择排序或冒泡排序： k 趟（数据比较次数约为 kn 次）；
- 快速排序：每次仅对第一个子序列划分，直至子序列长度小于等于 k ；长度不足 k ，则再对其后的子序列划分出补足的长度即可（平均对数据比较 $2n$ 次）
- 堆排序：先建小根堆， $k-1$ 次堆调整（数据比较次数约为 $4n+(k-1)\log_2 n$ ）

内部排序作业

BUPT

1.若待排序列用带头结点的单链表存储，试给出简单选择排序算法。

```
typedef struct node {  
    int    data;  
    node  *next;  
} node, *pointer;  
void selectsort(pointer h) //h为头指针
```


2. 请编写出算法，借助于快速排序的算法思想，在一组无序的记录中查找给定关键字值等于k的记录是记录序列中第几大的数。设此组记录存于数组r[low..high]中，若查找成功，则返回该记录是r数组中第几大的数，否则返回0。

```
typedef struct record{  
    keytype    key;  
    etype    otherinfo;  
}RecType;  
int Index (RecType r[], int low, int high, int k)
```

3. 以关键码序列(503, 087, 512, 061, 908, 170, 897, 275, 653, 426)为例，手工执行以下排序算法，写出每一趟排序结束时的关键码状态：
- (1) 直接插入排序
 - (2) 冒泡排序
 - (3) 简单选择排序
 - (4) 快速排序(第一个记录为基准记录)
 - (5) 归并排序

作业→应用题