1 Scipy 中的非线性规划: minimize 函数

在科学计算和优化问题中, scipy 库提供了强大的工具来解决非线性规划问题。其中, scipy.optimize.minimize 函数是一个非常实用的工具,它可以用于求解带约束和不带约束的非线性优化问题。

1.1 函数原型

scipy.optimize.minimize 函数的原型如下:

scipy.optimize.minimize(fun, x0, args=(), method=None, jac=None, hess=None, 各参数的含义如下:

- fun: 需要最小化的目标函数。
- x0: 初始猜测值,是一个数组。
- args: 传递给目标函数和约束函数的额外参数。
- method: 优化算法,可选值有 'Nelder Mead'、'Powell'、'CG'、'BFGS'、'Newton CG'、'L BFGS B'、'TNC'、'COBYLA'、'SLSQP'等。
- jac: 目标函数的雅可比矩阵 (一阶导数)。
- hess: 目标函数的海森矩阵 (二阶导数)。
- hessp: 海森矩阵与向量的乘积。
- bounds: 变量的边界约束。
- constraints: 约束条件。
- tol: 收敛精度。
- callback: 每次迭代后调用的回调函数。
- options: 优化算法的选项。

1.2 示例问题

考虑一个简单的非线性规划问题: 最小化目标函数

$$f(x_1, x_2) = (x_1 - 1)^2 + (x_2 - 2.5)^2$$

约束条件:

$$x_{1} - 2x_{2} + 2 \ge 0$$

$$-x_{1} - 2x_{2} + 6 \ge 0$$

$$-x_{1} + 2x_{2} + 2 \ge 0$$

$$x_{1} \ge 0$$

$$x_{2} \ge 0$$

以下是使用 scipy.optimize.minimize 函数解决该问题的 Python 代码:

```
import numpy as np
from scipy.optimize import minimize

# 定义目标函数
def objective(x):
    return (x[0] - 1) ** 2 + (x[1] - 2.5) ** 2

# 定义约束条件
constraints = [
    {'type': 'ineq', 'fun': lambda x: x[0] - 2 * x[1] + 2},
    {'type': 'ineq', 'fun': lambda x: -x[0] - 2 * x[1] + 6},
    {'type': 'ineq', 'fun': lambda x: -x[0] + 2 * x[1] + 2}

| ** 定义变量的边界约束
bounds = [(0, None), (0, None)]

| ** 初始猜测值
```

```
19x0 = np.array([2, 0])20# 使用 SLSQP 方法进行优化22result = minimize(objective, x0, method='SLSQP', bounds=bounds, constraints=2324# 输出结果25print("最优解找到!")27print(f"最优解: {result.x}")28print(f"最优值: {result.fun}")29else:30print("优化过程失败。")
```

通过上述代码,我们可以利用 scipy.optimize.minimize 函数有效地解决非线性规划问题。不同的问题可能需要选择不同的优化算法和设置合适的参数。