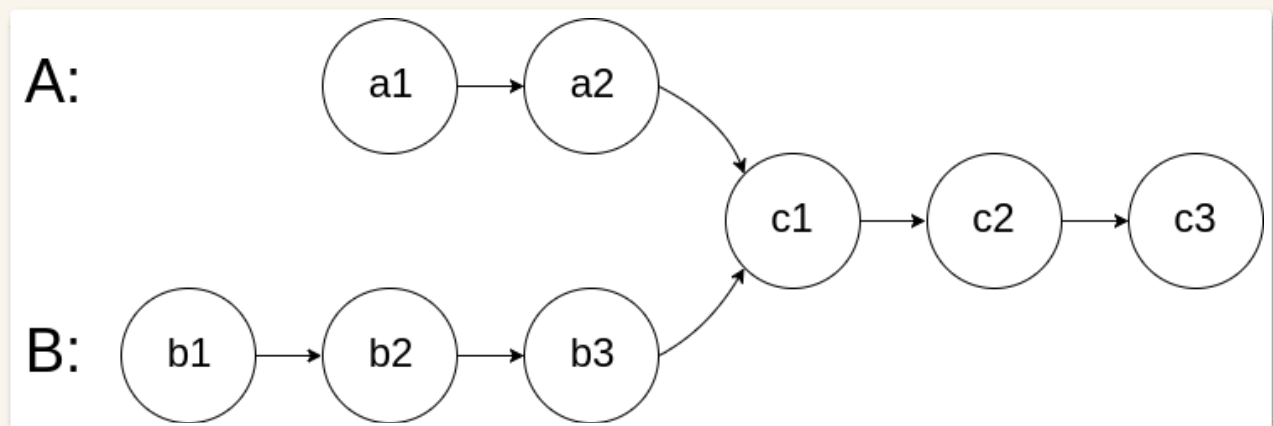


160 相交链表

题目描述

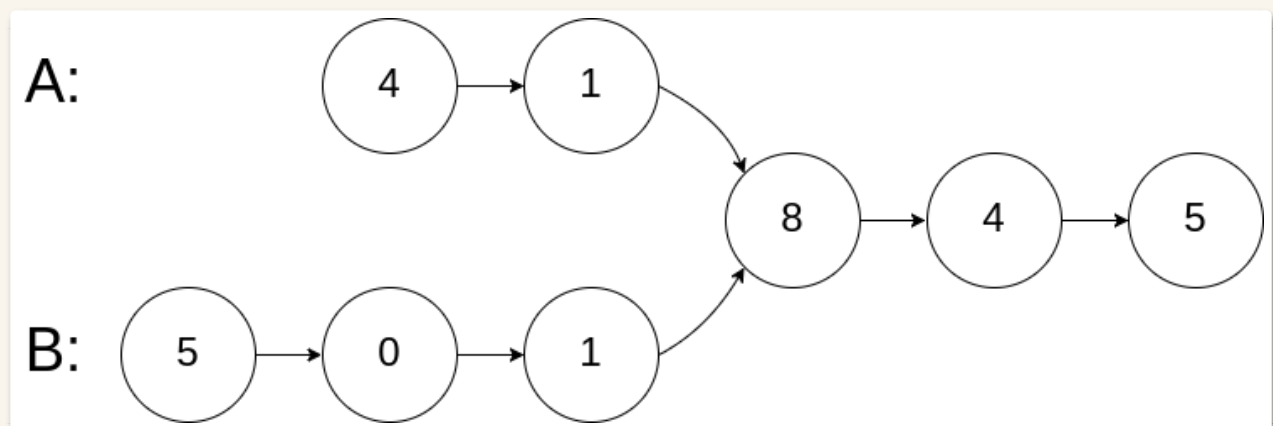
编写一个程序，找到两个单链表相交的起始节点。

如下面的两个链表：



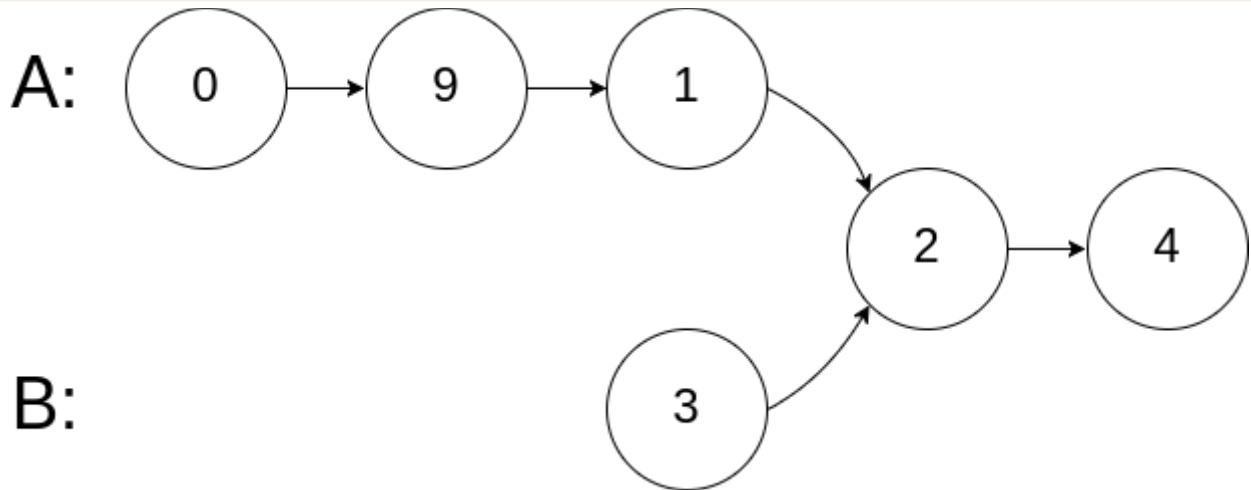
在节点 c1 开始相交。

示例 1:



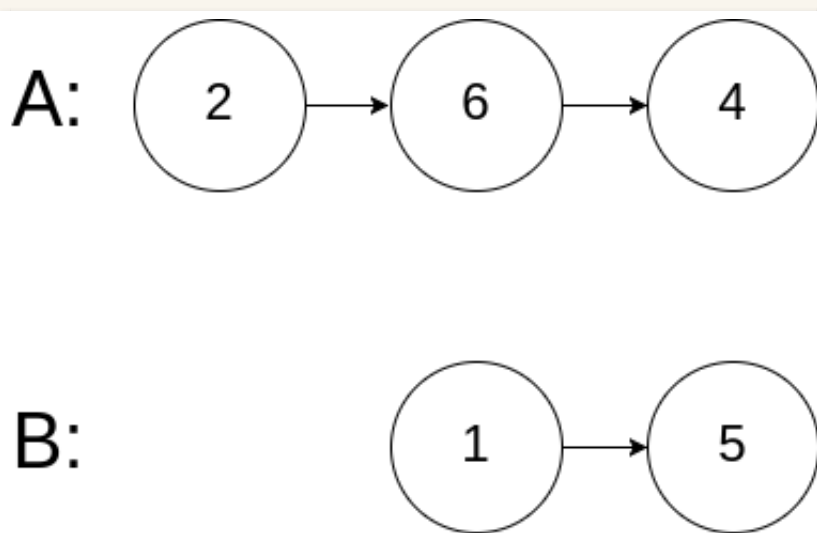
- 1 输入: `intersectVal = 8, listA = [4,1,8,4,5], listB = [5,0,1,8,4,5], skipA = 2, skipB = 3`
- 2 输出: Reference of the node with value = 8
- 3 输入解释: 相交节点的值为 8 (注意, 如果两个列表相交则不能为 0)。从各自的表头开始算起, 链表 A 为 [4,1,8,4,5], 链表 B 为 [5,0,1,8,4,5]。在 A 中, 相交节点前有 2 个节点; 在 B 中, 相交节点前有 3 个节点。

示例 2:



- 1 输入: `intersectVal = 2, listA = [0,9,1,2,4], listB = [3,2,4], skipA = 3, skipB = 1`
- 2 输出: Reference of the node with value = 2
- 3 输入解释: 相交节点的值为 2 (注意, 如果两个列表相交则不能为 0)。从各自的表头开始算起, 链表 A 为 [0,9,1,2,4], 链表 B 为 [3,2,4]。在 A 中, 相交节点前有 3 个节点; 在 B 中, 相交节点前有 1 个节点。

示例 3:



```
1 输入: intersectVal = 0, listA = [2,6,4], listB = [1,5], skipA = 3, skipB = 2
2 输出: null
3 输入解释: 从各自的表头开始算起, 链表 A 为 [2,6,4], 链表 B 为 [1,5]。由于这两个链表不
  相交, 所以 intersectVal 必须为 0, 而 skipA 和 skipB 可以是任意值。
4 解释: 这两个链表不相交, 因此返回 null。
```

注意:

- 如果两个链表没有交点, 返回 null.
- 在返回结果后, 两个链表仍须保持原有的结构。
- 可假定整个链表结构中没有循环。
- 程序尽量满足 $O(n)$ 时间复杂度, 且仅用 $O(1)$ 内存。

代码

```
1  # Definition for singly-linked list.
2  # class ListNode(object):
3  #     def __init__(self, x):
4  #         self.val = x
5  #         self.next = None
6
7  class Solution(object):
8      def getIntersectionNode(self, headA, headB):
9          """
10             :type head1, head1: ListNode
11             :rtype: ListNode
12             """
13             if not headA or not headB:
14                 return None
15             savedA, savedB = headA, headB
16
17             while headA != headB:
18                 headA = savedB if not headA else headA.next
19                 headB = savedA if not headB else headB.next
20             import gc
21             gc.collect()
22             return headA
```

成功 [显示详情](#) >

执行用时 : **328 ms**, 在Intersection of Two Linked Lists的Python提交中击败了 **23.99%** 的用户

内存消耗 : **41.4 MB**, 在Intersection of Two Linked Lists的Python提交中击败了 **44.31%** 的用户

进行下一个挑战:

[两个列表的最小索引总和](#)

炫耀一下:    

提交时间	状态	执行用时	内存消耗	语言
几秒前	通过	328 ms	41.4 MB	python