# 概要

直觉上来说,如果一个函数具有连续性,那么它应该能一笔不停的画出图像来;如果一个函数具有可导性,那么它应该在图像中不会出现尖角。本章内容就是详细复习函数的连续性和可导性相关的知识的。

# 连续性

#### 在一点处连续

一个函数的图像在某一点处连续,那么当你在画这个图像的时候,可以一笔通过这个点而不需要抬起笔,这就意味着,在该点附近,有一连串无限接近该点的点,也就是说,设该点为 a,当  $x \to a$  时, $f(x) \to f(a)$  。用数学来表示就是:

如果  $\lim_{x\to a} f(x) = f(a)$ ,则函数 f 在点 x=a 处连续。

注意,上面的式子包含了极限必须存在和 f(a) 也存在,否则等号两边就没有意义了。如果极限不存在,则函数在该点处不连续(想象一下左右极限不一样,那么函数图像应当是左右分开的),如果函数值不存在,那函数上都没有这一点,自然也就不连续了。

函数在某一点处连续更精确一点的条件是:

- 双侧极限  $\lim_{x\to a} f(x)a$  存在(并且是有限的)
- 函数在点 x = a 处有定义,即 f(a) 存在(并且是有限的)
- 以上两个量相等,即  $\lim_{x\to a} f(x) = f(a)$

### 在一个区间上连续

显然,当一个区间上的所有点都连续,那么函数在这个区间上就是连续的。不过这里有个需要注意的问题,就是区间端点的问题。因为闭区间左右两个端点都只有单侧极限,不过这不是什么大问题,只需要稍微修改一下条件即可:

- 函数 *f* 在 (a, b) 上的每一点都连续
- 函数 f 在点 x=a 处右连续,即  $\lim_{x \to a^+} f(x)$  存在(并且是有限的),并且  $\lim_{x \to a^+} f(x) = f(a)$
- 函数 f 在点 x=b 处左连续,即  $\lim_{x\to b^-}f(x)$  存在(并且是有限的),并且  $\lim_{x\to b^-}f(x)=f(b)$

也就是说,**在考虑一个闭区间的连续性的时候,需要的条件是开区间内所有点连续,然后两个端点具** 有单侧连续性。

#### 连续函数的一个例子

这里有一些有用的结论:一个连续函数的常数倍是连续的,两个连续函数做加法、减法、乘法或者复合,得到的函数也是连续的,一个连续函数除以另一个连续函数也会得到一个连续函数,但这时要去掉分母为 0 的点,例如,除了 x = 0 处,函数 1/x 在其他各处都是连续的,除此之外,指数函数和对数函数以及三角函数都是连续的。具体的证明读者可以自行查阅相关的资料。

现在来考虑极限:

$$\lim_{x \to -1} \frac{x^2 - 3x + 2}{x - 2}$$

在上一章中,我们知道可以直接带入 x = -1 去求解极限,但是没说为什么这样做得到的值就是极限值。通过这一章,就可以知道,这是两个连续函数做除法,所以得到的还是一个连续函数。而既然是连续函数,那么必然有  $\lim_{x\to a} f(x) = f(a)$  ,所以这里的极限值就是函数值。

# 介值定理

如果 f 在 [a,b] 上连续,并且 f(a)<0 并且 f(b)>0 ,那么在区间 (a,b) 上至少有一点 c ,使得 f(c)=0 。当 f(a)>0 并且 f(b)<0 时同样成立。

具体证明可以自行查阅,这个定理很容易理解,想一想就会明白,连续函数的两个点,一个在x轴下方,一个在上方,函数图像必然会经过x轴。

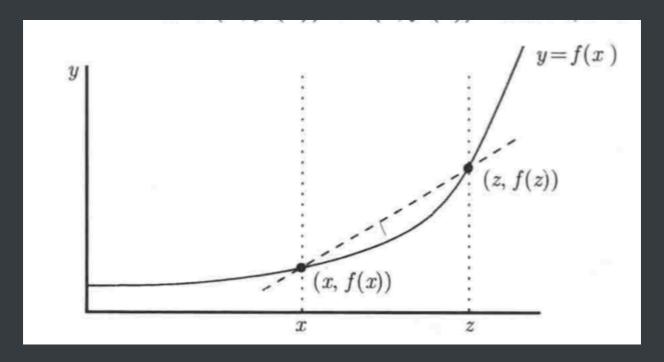
明白介值定理后,可以做出一些判断,例如,正明  $x=\cos(x)$  有解 ,可以把方程转化为  $x-\cos(x)=0$  ,如果画图像,可以看出交点的 x 坐标在  $\pi/4$  附近,所以令 a=0 , $b=\pi/2$  ,带入后得到  $x-\cos(x)$  分别是 -1 和  $\pi/2$  ,一个负数一个正数,由前面可知,三角函数和多项式相减依然是连续函数,所以可以带入介值定理,题目得证。

介值定理可以稍微做一下变体, 0 可以换成任意数 M, 比较好理解就不做过多说明了。

# 可导性

#### 切线

一个函数的在点 (x, f(x)) 处的切线就是与该函数曲线在这一点相切的直线,直线上一点 (x, f(x)) 已 经得到,只需要知道该直线的斜率就可以求出该切线。



观察上图可知,当 z 越来越靠近 x,通过 (x,f(x)) 和 (z,f(z)) 两点的直线就越来越接近 x 点处的切线,而这条直线的斜率是:

$$\frac{f(z) - f(x)}{z - x}$$

所以,设 h = z - x,则过 (x, f(x)) 点的切线斜率为:

$$\lim_{h o 0}rac{f(x+h)-f(x)}{h}$$

知道了切线斜率,切线就可以求出来了。

#### 导函数

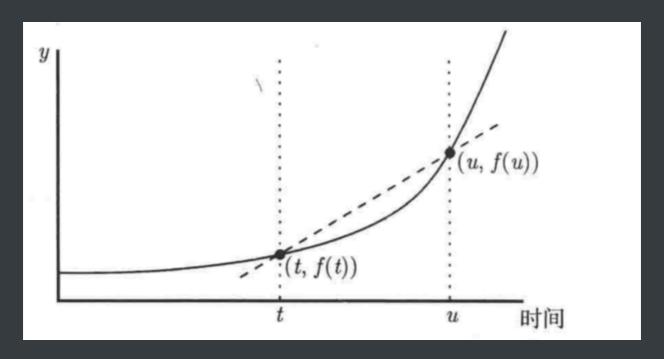
由上面的图应该很容易就明白,对于函数 f 的不同的 x 值,切线的斜率也不同,也就是说,切线的斜率也是一个关于 x 的函数,这个函数就被称为 f 的导数,写作 f' 。当函数极限存在时:

$$f'(x) = \lim_{h o 0} rac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

注意,当上面导数函数中等号右侧极限不存在或者 x 值根本就不在函数定义域的时候,导数是不存在的。

# 导数的例子

来看一个很常见的例子。



这是汽车位移关于时间的函数,现在求在时间 t 时刻,汽车的瞬时速度是多少?

首先, 先求出 x 为 t 和 x 为 u 时函数上两点连线的斜率:

$$m = \frac{f(u) - f(t)}{u - t}$$

由平均速度的定义可知,这也是这两个时刻之间汽车的平均速度,那么当 u 越接近 t 时,这个平均速度就越接近 t 时刻的瞬时速度,设 h=u-t,所以 t 时刻的瞬时速度为:

$$\lim_{h\to 0}\frac{f(t+h)-f(t)}{h}$$

这个极限就是上面给出的函数在该点的导数。

再举一个求具体导数的例子,对于函数  $f(x) = x^2$  ,求其导数。过程如下:

$$f'(x) = \lim_{h o 0} rac{f(x+h)-f(x)}{h} = \lim_{h o 0} rac{(x+h)^2-x^2}{h} \ = \lim_{h o 0} rac{x^2+2xh+h^2-x^2}{h} = \lim_{h o 0} rac{2xh+h^2}{h} \ = \lim_{h o 0} (2x+h) = 2x$$

## 作为极限比的导数

在导数公式中,h 代表的是自变量的变化,通常这个变化我们用数学符号  $\Delta$  表示,所以导数又可以写为:

$$f'(x) = \lim_{\Delta x o 0} rac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

相应的,y 值的变化量可以表示为  $\Delta y$  ,而这个变化量又恰好就是上面公式中的等号右边的分子部分,所以上面的公式还可以表示为:

$$f'(x) = \lim_{\Delta x o 0} rac{\Delta y}{\Delta x}$$

也就是说,导数等于函数值的变化量比上自变量的变化量,也就是说自变量变化  $\Delta x$  后, 函数值变化了  $\Delta x$  的 f'(x) 倍。举个例子,前面已经求得函数  $y=x^2$  的导数是 y'=2x ,当 x 等于 10时,y 等于 100,当 x 变为 10.01 时,y 等于 100.2001,x 为 10, $\Delta x$  为 0.01, $\Delta y$  等于 0.2001,函数在该点的导数是 20,y 变化量和 x 变化量的比值是 20.01。读者可以自行用其他变化量去计算,当自变量的变化量越小,比值和导数值就越接近。

除了这个小三角符号外,还有一种表达方式很有用:即  $\mathrm{d}x$  ,它表示  $\mathsf{x}$  中十分微小的变化,我理解的是已经包含了变化量很接近 0 这个前提,所以导数还可以表示为:

$$f'(x) = rac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}$$

现在关于导数,我们有了多种表达方式,例如函数  $y=x^2$  的导数,当 y=f(x) 时:

$$f'(x) = rac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = rac{\mathrm{d}\left(x^2
ight)}{\mathrm{d}x} = rac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}ig(x^2ig) = 2x$$

最后,请记住, $rac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}$  不是一个分数,他是  $\Delta x o 0$  时  $rac{\Delta y}{\Delta x}$  这个分数的极限。

#### 二阶导数和更高阶的导数

导数的导数就是二阶导数,记为 f'' ,这跟正常的导数求法没有区别。对于二阶导数,我们有跟之前相似的符号去表示,还拿  $y=x^2$  来举例:

$$f''(x)=rac{\mathrm{d}^2y}{\mathrm{d}x^2}=rac{\mathrm{d}^2\left(x^2
ight)}{\mathrm{d}x^2}=rac{\mathrm{d}^2}{\mathrm{d}x^2}ig(x^2ig)=2$$

对于更高阶的导数,还有一种通用的表示方法,即对于 n 阶导数而言,可以用  $f^{(n)}$  来表示。 $f^3, f^4$  分别表示三阶导数和四阶导数,这种表示方法比之前的那些在表示高阶导数时更方便简洁。

#### 何时导数不存在

之前提到过,导数函数极限不存在或者 x 值根本就不在原函数定义域的时候,导数是不存在的。连续函数不一定有导数,例如 f(x) = |x| 在原点处就没有导数,因为在原点处该函数的导数函数的极限不存在(不是原函数极限不存在,是它的导数函数),但是它的单侧极限是存在的,所以,导数也可以用单侧导数来表示,即左导数和右导数:

$$\lim_{h o 0^-}rac{f(x+h)-f(x)}{h}$$

$$\lim_{h\to 0^+}\frac{f(x+h)-f(x)}{h}$$

它们看起来和正常的导数没什么区别,只不过双侧极限变为了单侧极限。和极限一样,左导数和右导数存在且相等,则函数在该点的导数存在且与左右导数相等;如果导数存在,那么该点的左右导数都存在且相等。

## 可导性和连续性

一个非常重要的结论:

如果一个函数在 x 上可导, 那么它在 x 上连续。

现在来证明它。本文开头提到过如何证明函数连续,即需要证明:

$$\lim_{u o x}f(u)=f(x)$$

设 h = u - x , 则要证明的是:

$$\lim_{h o 0} f(x+h) = f(x)$$

因为函数可导(这是前提),所以  $f'(x)=\lim_{h\to 0}\frac{f(x+h)-f(x)}{h}$  存在,当然 f(x) 也存在。现在将导数极限内部乘上一个 h,则有:

$$\lim_{h o 0}\left(rac{f(x+h)-f(x)}{h} imes h
ight)=\lim_{h o 0}(f(x+h)-f(x))=\lim_{h o 0}rac{f(x+h)-f(x)}{h} imes \lim_{h o 0}h=f'(x)>0$$

把重要的部分提取出来:

$$\lim_{h o 0}(f(x+h)-f(x))=0$$

f(x) 是函数值,并不依赖于极限,所以可以提出来,最后有:

$$\lim_{h\to 0} f(x+h) = f(x)$$

结论得证。

最后以那句大部分都背过的结论结尾:**可导函数必连续,连续函数不一定可导**。这句话在本文应该都得到了解释。