

1. Sistem e-tilang untuk pengendara roda dua tanpa helm menggunakan USB camera dengan metode Convolutional Neural Network
2. Sistem e-tilang untuk pengendara roda dua berpenumpang lebih dari dua menggunakan USB camera dengan metode Convolutional Neural Network
3. Sistem otomatisasi kendali variable speed drive motor fan dengan metode Artificial Neural Network
4. Sistem pendeteksi kebakaran (flame recognition) dengan metode Recurrent Convolutional Neural Network
5. Sistem pendeteksi kebakaran (flame recognition) dengan metode Convolutional Neural Network

6. Sistem kendali otomatis pada robot beroda menggunakan PID-Neural Network.
7. Sistem navigasi otomatis robot beroda menggunakan sensor ultrasonic dengan metode Neural Network 4 Layer.
8. Solusi Inverse Kinematic pada robot manipulator 3 DOF dengan metode Artificial Neural Network
9. Sistem prediktif keandalan jaringan distribusi pada gardu induk dengan metode Multi Layer Perceptron
10. Sistem portal otomatis untuk jalur transjakarta dengan metode Convolutional Neural Network