Zeppelin Polytech

Morel Leibenguth Gaymard



Sommaire

- I. Motivations, objectifs, problématique
- II. Fonctions + schémas
- III. Matériel
- IV. Planning
- V. Conclusion

Motivations, objectifs, problématique

Motivations:

Faire un projet original.

Utiliser des composants électroniques pour des tâches définies avec la contrainte du poids.

Objectif:

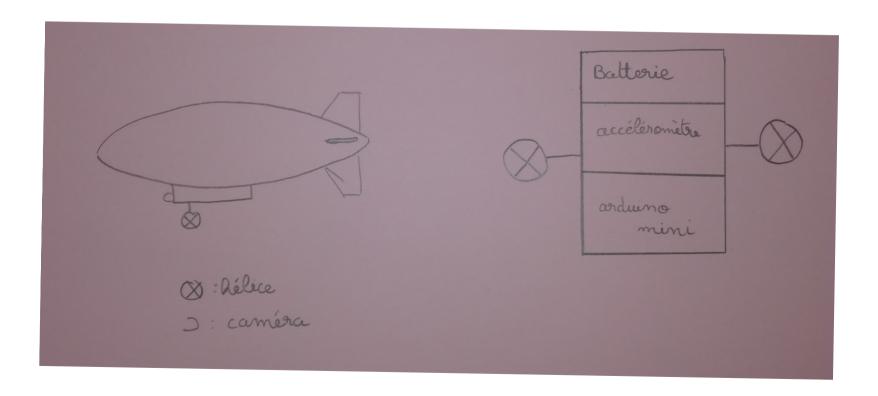
Créer un objet volant avec une longue autonomie.

Problématique:

Quelles technologies peuvent être embarquées sur un zeppelin?

Fonctions + schémas

Fonctions : prise de vue a aérienne + promo



Matériel

<u>Matériel</u>	<u>Utilisation</u>
Structure d'un Zeppelin de 1.4 m	Objet principal du projet
Moteurs + hélices (fournis avec le zeppelin)	Mettre en mouvement le zeppelin
Batterie	Alimenter l'Arduino Mini (+ caméra)
Nacelle: imprimante 3D	Tenir les éléments attachés au zeppelin
Système de communication radio : - LORA + Mini-Arduino	Communiquer entre les deux cartes Arduino
Carte Arduino mère : - 3 boutons de commande	Télécommander le zeppelin

Matériel supplémentaire

<u>Matériel</u>	<u>Utilisation</u>
Accéléromètre	Connaître les mouvements involontaires du zeppelin
Caméra	Longue prise de vue aérienne
Support à zeppelin : - Aimants	Faire atterrir et décoller le zeppelin proprement

Planning

Tache \ mois fév rier mars avril mai 1. Conception télécommande Tache \ mois 1.2.communication avec arduino mini 1.3.brancher accéléromètre sur arduino mini 2.Ne pas le laisser s'échapper 2.1.filet 2.2.plateforme d'atterrissage 3.Amélioration Zeppelin 3.1.Observation/étude 3.2. Modification 3.2.1.Positionnement des moteurs 3.2.2.Système de guidage 3.3 .Nacelle 3.3.1.Quel matériel choisir (poids) 3.3.2.construction/ajout 3.3.3.accéléromètre, prise de vue 4. Automatisation 4.1. Trajet pré-enregistré 4.2.Indiquer: 4.2.1.position, altitude 4.2.2.vitesse, angle Légende : oral Erwan Jeremy Pablo

tâche en cours

Conclusion

Ce projet va nous permettre de nous rapprocher du métiers d'ingénieur. On va rencontrer beaucoup de problèmes.