【性能优化】高效内存池的设计与实现

66

对本文有疑问的,可以公众号留言、私信,也可以加笔者微信直接交流(文末留有微信二维码);另外还有批量免费计算机电子书,后台回复[pdf]免费获取。

99

大家好,我是雨乐!

其实,glibc的内存分配库ptmalloc也可以看做是一个内存池,出于性能考虑,每次内存申请都是先从ptmalloc中进行分配,如果没有合适的则通过系统分配函数进行申请;在释放的时候,也是将被释放内存先方式内存池中,内存池根据一定的策略,来决定是否进行shrink以归还0S。

那么,现一个内存池?我们该怎么实现呢?今天,借助这篇文章,我们一起来设计和实现一个内存池(文末附有github地址)。

背景

首先需要说明的是,该内存池是笔者在10年前完成的,下面先说下当时此项目的背景。

09年,在某所的时候,参与了某个国家级项目,该项目是防DDOS攻击相关,因此更多的是跟IP相关,所以每次分配和释放内存都是固定大小,经过测试,性能不是很满意,所以,经过代码分析以及性能攻击分析,发现里面有大量的malloc/free,所以,当时就决定是否从malloc/free入手,能否优化整个项目的性能。

所以,决定实现一个Memory Pool,在做了调研以及研究了相关论文后,决定实现一个内存池,先试试水,所幸运的是,性能确实比glibc自带的malloc/free要高,所以也就应用于项目上了。

66

本文所讲的Memory Pool为C语言实现,旨在让大家都能看懂,看明白(至少能够完全理解本文所讲的 Memory Pool的实现原理)。

概念

首先,我们介绍下什么是内存池?

66

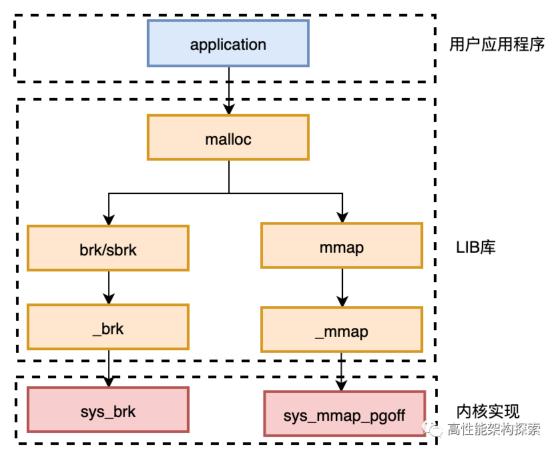
预先在内存中申请一定数量的内存块留作备用,当有新的内存需求时,就先从内存池中分配内存返回,在释放的时候,将内存返回给内存池而不是0S,在下次申请的时候,重新进行分配

99

那么为什么要有内存池呢?这就需要从传统内存分配的特点来进行分析,传统内存分配释放的优点无非就是通用性强,应用广泛,但是传统的内存分配、释放在某些特定的项目中,其不一定是最优、效率最高的方案。

传统内存分配、释放的缺点总结如下:

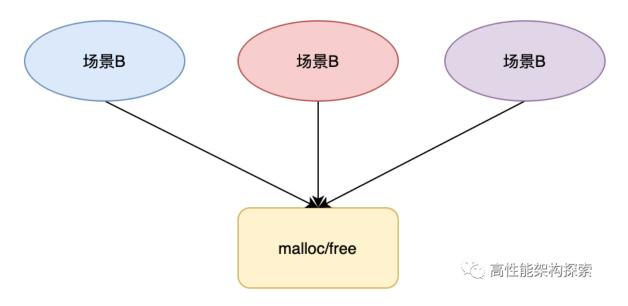
- 1、调用malloc/new,系统需要根据"最先匹配"、"最优匹配"或其他算法在内存空闲块表中查找一块空闲内存,调用free/delete,系统可能需要合并空闲内存块,这些会产生额外开销
- 2、频繁的在堆上申请和释放内存必然需要大量时间,降低了程序的运行效率。对于一个需要频繁申请和释放内存的程序来说,频繁调用new/malloc申请内存,delete/free释放内存都需要花费系统时间,频繁的调用必然会降低程序的运行效率。
- 3、经常申请小块内存,会将物理内存"切"得很碎,导致内存碎片。申请内存的顺序并不是释放内存的顺序,因此 频繁申请小块内存必然会导致内存碎片,造成"有内存但是申请不到大块内存"的现象。



内存分配

从上图中,可以看出,应用程序会调用glibc运行时库的malloc函数进行内存申请,而malloc函数则会根据具体申请的内存块大小,根据实际情况最终从sys_brk或者sys_mmap_pgoff系统调用申请内存,而大家都知道,跟os打交道,_性能损失_是毋庸置疑的。

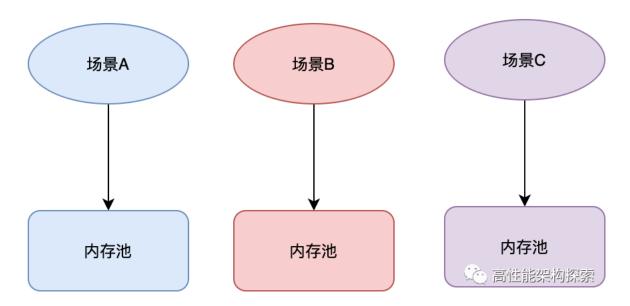
其次,glibc作为通用的运行时库,malloc/free需要满足各种场景需求,比如申请的字节大小不一,多线程访问等。



没有比传统malloc/free性能更优的方案呢?

答案是:有。

在程序启动的时候,我们预分配特定数量的固定大小的块,这样每次申请的时候,就从预分配的块中获取,释放的时候,将其放入预分配块中以备下次复用,这就是所谓的_内存池技术_,每个内存池对应特定场景,这样的话,较传统的传统的malloc/free少了很多复杂逻辑,性能显然会提升不少。



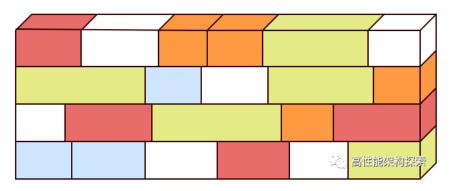
结合传统malloc/free的缺点, 我们总结下使用内存池方案的优点:

- 1、比malloc/free进行内存申请/释放的方式快
- 2、不会产生或很少产生堆碎片
- 3、可避免内存泄漏

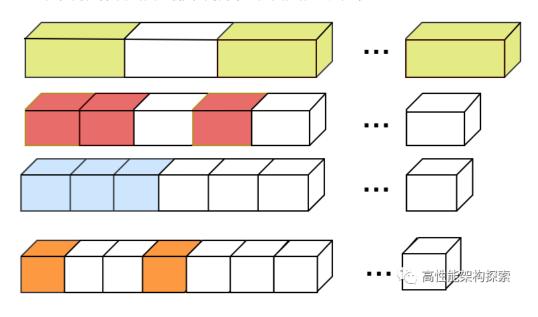
分类

根据分配出去的字节大小是否固定,分为 固定大小内存池 和 可变大小内存池 两类。

而可变大小内存池,可分配任意大小的内存池,比如ptmalloc、jemalloc以及google的tcmalloc。



固定大小内存池,顾名思义,每次申请和释放的内存大小都是固定的。每次分配出去的内存块大小都是程序预先定义的值,而在释放内存块时候,则简单的挂回内存池链表即可。

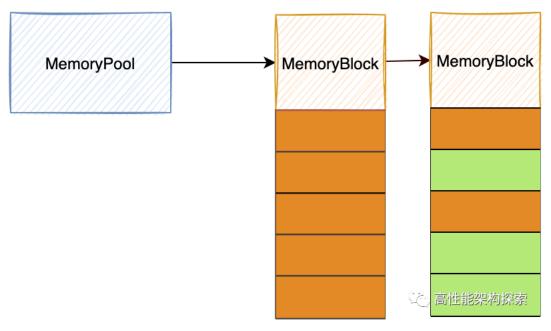


本文主要讲的是固定大小的内存池。

原理

内存池,重点在"池"字上,之所以称之为内存池,是在真正使用之前,先预分配一定数量、大小预设的块,如果有新的内存需求时候,就从内存池中根据申请的内存大小,分配一个内存块,若当前内存块已经被完全分配出去,则继续申请一大块,然后进行分配。

当进行内存块释放的时候,则将其归还内存池,后面如果再有申请的话,则将其重新分配出去。



内存池结构图

上图是本文所要设计的结构图,下面在具体的设计之前,我们先讲下本内存池的原理:

- 创建并初始化头结点MemoryPool
- 通过MemoryPool进行内存分配,如果发现MemoryPool所指向的第一块MemoryBlock或者现有 MemoryPool没有空闲内存块,则创建一个新的MemoryBlock初始化之后将其插入MemoryPool的头
- 在内存分配的时候,遍历MemoryPool中的单链表MemoryBlock,根据地址判断所要释放的内存属于哪个MemoryBlock,然后根据偏移设置MemoryBlock的第一块空闲块索引,同时将空闲块个数+1

上述只是一个简单的逻辑讲解,比较宏观,下面我们将通过图解和代码的方式来进行讲解。

设计

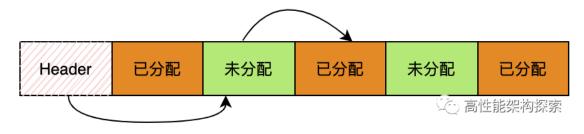
在上图中,我们画出了内存池的结构图,从图中,可以看出,有两个结构变量,分别为MemoryPool和 MemoryBlock。

下面我们将从数据结构和接口两个部分出发,详细讲解内存池的设计。

数据结构

MemoryBlock

本文中所讲述的内存块的分配和释放都是通过该结构进行操作,下面是MemoryBlock的示例图:



MemoryBlock

在上图中, Header存储该MemoryBlock的内存块情况,比如可用的内存块索引、当前MemoryBlock中可用内存块的个数等等。

memory block
- size
- free_size
- first_free
- next
- a_data

定义如下所示:

```
struct MemoryBlock {
  unsigned int size;
  unsigned int free_size;
  unsigned int first_free;
  struct MemoryBlock *next;
  char a_data[0];
};
```

其中:

- size为MemoryBlock下内存块的个数
- free_size为MemoryBlock下空闲内存块的个数
- first_free为MemoryBlock中第一个空闲块的索引
- next指向下一个MemoryBlock
- a_data是一个柔性数组

66

柔性数组即数组大小待定的数组, C语言中结构体的最后一个元素可以是大小未知的数组,也就是所谓的0长度,所以我们可以用结构体来创建柔性数组。

它的主要用途是为了满足需要变长度的结构体,为了解决使用数组时内存的冗余和数组的越界问题。

MemoryPool

MemoryPool为内存池的头,里面定义了该内存池的信息,比如本内存池分配的固定对象的大小,第一个 MemoryBlock等

```
memory pool

- obj_size

- init_size

- grow_size

- first_block
```

```
struct MemoryPool {
  unsigned int obj_size;
  unsigned int init_size;
  unsigned int grow_size;

MemoryBlock *first_block;
};
```

其中:

- obj_size为内存池分配的固定内存块的大小
- init_size初始化内存池时候创建的内存块的个数
- grow_size当初始化内存块使用完后,再次申请内存块时候的个数
- first_block指向第一个MemoryBlock

接口

```
memory_pool_create
```

本函数用来创建一个MemoryPool,并对其进行初始化,下面是参数说明:

- init_size 表示第一个MemoryBlock中创建块的个数
- grow_size 表示当MemoryPool中没有空闲块可用,则创建一个新的MemoryBlock时其块的个数
- size 为块的大小(即每次分配相同大小的固定size)

memory_alloc

```
void *memory_alloc(MemoryPool *mp);
```

本函数用了从mp中申请一块内存返回

- mp 为MemoryPool类型指针,即内存池的头
- 如果内存分配失败,则返回NULL

memory_free

```
void* memory_free(MemoryPool *mp, void *pfree);
```

本函数用来释放内存

- mp 为MemoryPool类型指针,即内存池的头
- pfree 为要释放的内存

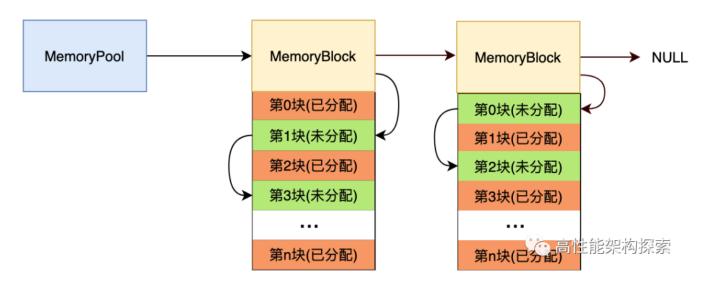
```
free_memory_pool
```

void free_memory_pool(MemoryPool *mp);

本函数用来释放内存池

实现

在讲解整个实现之前,我们先看先内存池的详细结构图。



初始化内存池

MemoryPool是整个内存池的入口结构,该函数主要是用来创建MemoryPool对象,并使用参数对其内部的成员变量进行初始化。

```
函数定义如下:
```

```
MemoryPool *memory_pool_create(unsigned int init_size, unsigned int grow_size, unsigned int size)
{
    MemoryPool *mp;
    mp = (MemoryPool*)malloc(sizeof(MemoryPool));
    mp→first_block = NULL;
    mp→init_size = init_size;
    mp→grow_size = grow_size;

if(size < sizeof(unsigned int))
    mp→obj_size = sizeof(unsigned int);
    mp→obj_size = (size + (MEMPOOL_ALIGNMENT-1)) & ~(MEMPOOL_ALIGNMENT-1);

return mp;
}</pre>
```

内存分配

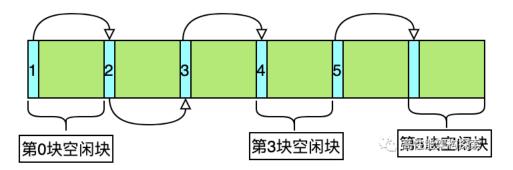
```
void *memory_alloc(MemoryPool *mp) {
  unsigned int i;
  unsigned int length;
  if(mp→first_block = NULL) {
```

```
MemoryBlock *mb;
  length = (mp→init_size)*(mp→obj_size) + sizeof(MemoryBlock);
  mb = malloc(length);
  if(mb = NULL) {
   perror("memory allocate failed!\n");
   return NULL;
  /* init the first block */
  mb \rightarrow next = NULL;
  mb→free_size = mp→init_size - 1;
  mb→first_free = 1;
  mb→size = mp→init_size*mp→obj_size;
  mp→first_block = mb;
  char *data = mb→a_data;
  /* set the mark */
  for(i=1; i<mp→init_size; ++i) {</pre>
  *(unsigned long *)data = i;
   data += mp→obj_size;
  return (void *)mb→a_data;
 MemoryBlock *pm_block = mp→first_block;
 while((pm_block \neq NULL) && (pm_block\rightarrowfree_size = 0)) {
 pm_block = pm_block→next;
 if(pm_block ≠ NULL) {
  char *pfree = pm_block→a_data + pm_block→first_free * mp→obj_size;
  pm_block -> first_free = *((unsigned long *)pfree);
  pm_block→free_size--;
  return (void *)pfree;
 } else {
  if(mp \rightarrow grow\_size = 0)
   return NULL;
    MemoryBlock *new_block = (MemoryBlock *)malloc((mp \rightarrow grow_size) * (mp \rightarrow obj_size) + sizeof(MemoryBlock))
  if(new_block = NULL)
   return NULL;
  char *data = new_block→a_data;
  for(i=1; i<mp→grow_size; ++i) {</pre>
   *(unsigned long *)data = i;
   data += mp→obj_size;
  new_block→size = mp→grow_size*mp→obj_size;
  new_block→free_size = mp→grow_size-1;
  new_block→first_free = 1;
  new_block→next = mp→first_block;
  mp→first_block = new_block;
  return (void *)new_block→a_data;
}
}
```

内存块主要在MemoryBlock结构中,也就是说申请的内存,都是从MemoryBlock中进行获取,流程如下:

- 获取MemoryPool中的first_block指针
 - 如果该指针为空,则创建一个MemoryBlock, first_block指向新建的MemoryBlock, 并返回
 - 否则,从first_block进行单链表遍历,查找第一个free_size不为0的MemoryBlock,如果 找到,则对该MemoryBlock的相关参数进行设置,然后返回内存块
 - 否则,创建一个新的MemoryBlock,进行初始化分配之后,将其插入到链表的头部(这样做的目的是为了方便下次分配效率,即减小了链表的遍历)

在上述代码中,需要注意的是第30-33行或者67-70行,这两行的功能一样,都是对新申请的内存块进行初始化, 这几行的意思,是要将空闲块连接起来,但是,并没有使用传统意义上的链表方式,而是通过index方式进行连 接,具体如下图所示:



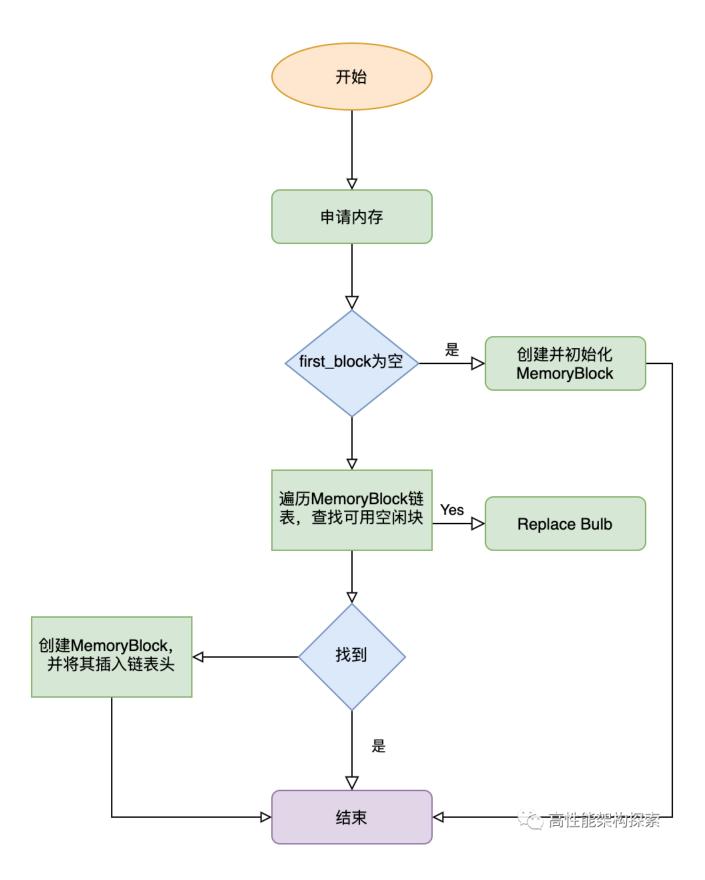
在上图中,第0块空闲块的下一个空闲块索引为1,而第1块空闲块的索引为2,依次类推,形成了如下链表方式

66

$$1 \rightarrow 2 \rightarrow 3 \rightarrow 4 \rightarrow 5$$

99

内存分配流程图如下所示:



内存释放

```
void* memory_free(MemoryPool *mp, void *pfree) {
  if(mp→first_block = NULL) {
    return;
  }

MemoryBlock *pm_block = mp→first_block;
MemoryBlock *pm_pre_block = mp→first_block;
```

```
/* research the MemoryBlock which the pfree in */
while(pm_block && ((unsigned long)pfree < (unsigned long)pm_block \to a_data ||
  (unsigned long)pfree>((unsigned long)pm_block \to a_data+pm_block \to size))) {
  //pm_pre_block = pm_block;
  pm_block = pm_block \to next;

if(pm_block = NULL) {
    return pfree;
  }
}
unsigned int offset = pfree -(void*) pm_block \to a_data;

if((offset&(mp \to obj_size -1)) > 0) {
    return pfree;
  }

pm_block \to free_size \to ;
  *((unsigned int *)pfree) = pm_block \to first_free;

pm_block \to first_free=(unsigned int)(offset/mp \to obj_size);

return NULL;
}
```

内存释放过程如下:

- 判断当前MemoryPool的first_block指针是否为空, 如果为空, 则返回
- 否则,遍历MemoryBlock链表,根据所释放的指针参数判断是否在某一个MemoryBlock中
 - 如果找到,则对MemoryBlock中的各个参数进行操作,然后返回
 - 否则,没有合适的MemoryBlock,则表明该被释放的指针不在内存池中,返回

在上述代码中,需要注意第20-29行。

- 第20行, 求出被释放的内存块在MemoryBlock中的偏移
- 第22行, 判断是否能被整除, 即是否在这个内存块中, 算是个double check
- 第26行,将该MemoryBlock中的空闲块个数加1
- 第27-29行,类似于链表的插入,将新释放的内存块的索引放入链表头,而其内部的指向下一个可用内存块

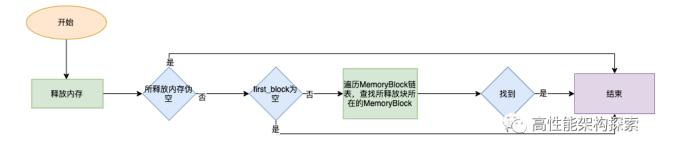
现在举个例子,以便于理解,假设在一开始有5个空闲块,其中前三个空闲块都分配出去了,那么此时,空闲块链表如下:

```
4→5, 其中first_free = 4
"
```

然后在某一个时刻, 第1块释放了, 那么释放归还之后, 如下:

```
1→4→5, 其中first_free = 1
```

内存释放流程图如下:



内存释放

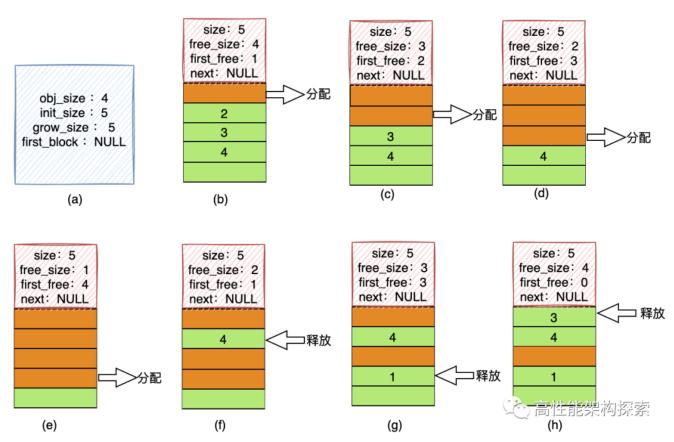
释放内存池

```
void free_memory_pool(MemoryPool *mp) {
  MemoryBlock *mb = mp→first_block;

if(mb ≠ NULL) {
   while(mb→next ≠ NULL) {
      s_memory_block *delete_block = mb;
      mb = mb→next;

      free(delete_block);
   }

  free(mb);
}
```



上图是一个完整的分配和释放示意图,下面,我结合代码来分析:

• (a)步, 创建了一个MemoryPool结构体

- obj_size = 4代表本内存池分配的内存块大小为4
- init_size = 5代表创建内存池的时候,第一块MemoryBlock的空闲内存块个数为5
- grow_size = 5代表当申请内存的时候,如果没有空闲内存,则创建的新的MemoryBlock的空 闲内存块个数为5
- (b)步,分配出去一块内存
 - 此时, free_size即该MemoryBlock中可用空闲块个数为4
 - first_free = 1, 代表将内存块分配出去之后, 下一个可用的内存块的index为1
- (c)步,分配出去一块内存
 - 此时, free_size即该MemoryBlock中可用空闲块个数为3
 - first_free = 2, 代表将内存块分配出去之后, 下一个可用的内存块的index为2
- (d)步,分配出去一块内存
 - 此时, free_size即该MemoryBlock中可用空闲块个数为2
 - first_free = 3, 代表将内存块分配出去之后,下一个可用的内存块的index为3
- (e)步,分配出去一块内存
 - 此时, free_size即该MemoryBlock中可用空闲块个数为1
 - first_free = 4, 代表将内存块分配出去之后, 下一个可用的内存块的index为4
- (f)步,释放第1个内存块
 - 将free_size进行+1操作
 - fire_free值为此次释放的内存块的索引,而释放的内存块的索引里面的值则为之前 first_free的值(此处释放用的前差法)
- (g)步,释放第3个内存块
 - 将free_size进行+1操作
 - fire_free值为此次释放的内存块的索引,而释放的内存块的索引里面的值则为之前 first_free的值(此处释放用的前差法)
- (h)步,释放第3个内存块
 - 将free_size进行+1操作
 - fire_free值为此次释放的内存块的索引,而释放的内存块的索引里面的值则为之前 first_free的值(此处释放用的前差法)

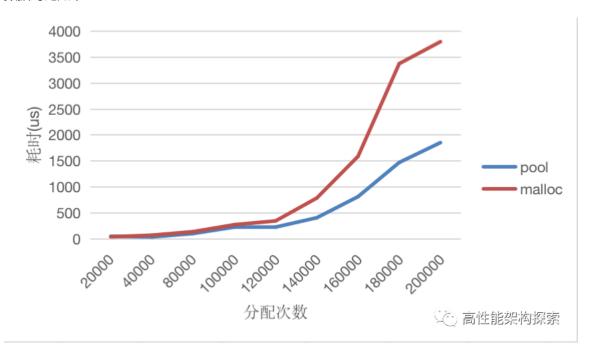
测试

```
测试代码如下:
#include "memory_pool.h"
#include <sys/time.h>
#include <malloc.h>
#include <stdio.h>

int main() {
    MemoryPool *mp = memory_pool_create(8);
    struct timeval start;
    struct timeval end;
```

```
int t[] = {20000, 40000, 80000, 100000, 120000, 140000, 160000, 180000, 200000};
  int s = sizeof(t)/sizeof(int);
  for (int i = 0; i < s; ++i) {
    gettimeofday(&start, NULL);
    for (int j = 0; j < t[i]; ++j) {
      void *p = memory_alloc(mp);
      memory_free(mp, p);
     //void *p = malloc(8);
     //free(p);
    qettimeofday(&end, NULL);
    long cost = 1000000 * (end.tv_sec - start.tv_sec) +
                  end.tv_usec - start.tv_usec;
    printf("%ld\n",cost);
 free_memory_pool(mp);
  return 0;
}
```

数据对比如下:



从上图可以看出,pool的分配效率高于传统的malloc方式,性能提高接近100%

66

本测试结果仅针对当时的项目,对其他测试case不具有普遍性

扩展

在文章前面,我们有提过本内存池是_单线程、固定大小的_,但是往往这种还是不能满足要求,如下几个场景

- 单线程多固定大小
- 多线程固定大小
- 多线程多固定大小

多固定大小,指的是提前预支需要申请的内存大小

单线程多固定大小:针对此场景,由于已经预知了所申请的size,所以可以针对每个size创建一个内存池

多线程固定大小:针对此场景,有以下两个方案

- 使用ThreadLocalCache
- 每个线程创建一个内存池
- 使用加锁,操作全局唯一内存池(每次加锁解锁耗时100ns左右)

多线程多固定大小:针对此场景,可以结合上述两个方案,即

- 使用ThreadCache, 每个线程内创建多固定大小的内存池
- 每个线程内创建一个多固定大小的内存池
- 使用加锁,操作全局唯一内存池(每次加锁解锁耗时100ns左右)

上述几种方案,仅仅是在使用固定大小内存池基础上进行的扩展,具体的方案,需要根据具体情况来具体分析

结语

本文主要讲了固定大小内存池的实现方式,因为实现方案的局限性,此内存池设计方案仅适用于每次申请都是特定大小的场景。虽然在扩展部分做了部分思维发散,但因为未做充分的数据对比,所以仅限于思维扩散。

目前,开源的内存分配库很多,比较优秀的有谷歌的tcmalloc以及微软的mimalloc,大家可以根据自己项目的需求场景,选择合适的内存分配库。

今天的文章就到这里,下期见。

本文所讲的内存池源码地址:

https://github.com/namelij/fixedsize_memorypool

*别忘了给个*star哦₩