# 28 (1)加餐 练习题详解 (五)

今天我会带你把《模块五:内存管理》中涉及的课后练习题,逐一讲解,并给出每个课时练习题的解题思路和答案。

## 练习题详解

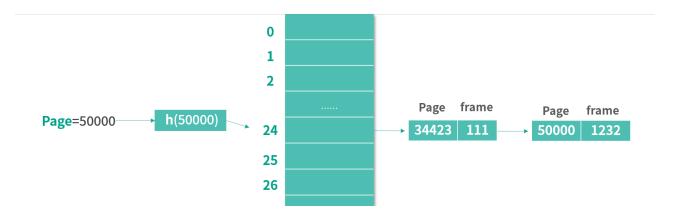
24 | 虚拟内存: 一个程序最多能使用多少内存?

#### 【问题】可不可以利用哈希表直接将页编号映射到 Frame 编号?

【解析】按照普通页表的设计,如果页大小是 4K, 1G 空间内存需要 262144 个页表条目,如果每个条目用 4 个字节来存储,就需要 1M 的空间。那么创建 1T 的虚拟内存,就需要 1G 的空间。这意味着操作系统需要在启动时,就把这块需要的内存空间预留出来。

正因为我们设计的虚拟内存往往大于实际的内存,因此在历史上出现过各种各样节省页表空间的方案,其中就有用 HashTable 存储页表的设计。HashTable 是一种将键(Key)映射到值(Value)的数据结构。在页表的例子中,键是页编号,值是 Frame 编号。 你可以把这个 HashTable 看作存储了很多 <Pageld, FrameId> 键值对的数据结构。

为了方便你理解下面的内容,我绘制了一张图。下图使用了一个有 1024 个条目的 HashTable。当查找页面 50000 的时候,先通过哈希函数 h 计算出 50000 对应的 HashTable 条目是 24。HashTable 的每个条目都是一个链表,链表的每个节点是一个 Pageld 和 Frameld 的组合。接下来,算法会遍历条目 24 上的链表,然后找到 Page = 50000 的节点。取出 Frame 编号为 1232。



@拉勾教育

通常虚拟内存会有非常多的页,但是只有少数的页会被使用到。这种情况下,用传统的页表,会导致过多的空间被预分配。而基于 HashTable 的设计则不同,可以先分配少量的项,比如在上图中,先只分配了 1024 个项。每次查找一个页表编号发现不存在的情况,再去对应位置的链表中添加一个具体的键-值对。 这样就大大节省了内存。

当然节省空间也是有代价的,这会直接导致性能下降,因为比起传统页表我们可以直接通过页的编号知道页表条目,基于 HashTable 的做法需要先进行一次 Hash 函数的计算,然后再遍历一次链表。 最后,HashTable 的时间复杂度可以看作 O(k),k 为 HashTable 表中总共的 <k,v> 数量除以哈希表的条目数。当 k 较小的时候 HashTable 的时间复杂度趋向于O(1)。

25 | 内存管理单元: 什么情况下使用大内存分页?

【问题】Java 和 Go 默认需不需要开启大内存分页?

【解析】在回答什么情况下使用前,我们先说说这两个语言对大内存分页的支持。

当然,两门语言能够使用大内存分页的前提条件,是通过"\*\*25 讲"\*\*中演示的方式,开启了操作系统的大内存分页。满足这个条件后,我们再来说说两门语言还需要做哪些配置。

#### Go 语言

Go 是一门编译执行的语言。在 Go 编译器的前端,源代码被转化为 AST;在 Go 编译器的后端,AST 经过若干优化步骤,转化为目标机器代码。因此 Go 的内存分配程序基本上可以直接和操作系统的 API 对应。因为 Go 没有虚拟机。

而且 Go 提供了一个底层的库 syscall,直接支持上百个系统调用。 具体请参考Go 的官方 文档。其中的 syscall.madvise 系统调用,可以直接提示操作系统某个内存区间的程序是否 使用大内存分页技术加速 TLB 的访问。具体可以参考 Linux 中madise 的文档,这个工具的 作用主要是提示操作系统如何使用某个区域的内存,开启大内存分页是它之中的一个选项。

下面的程序通过 malloc 分配内存,然后用 madvise 提示操作系统使用大内存分页的示例:

```
#include <sys/mman.h>
size_t size = 256*1024*1024;
char* mymemory = malloc(size);
```

madvise(mymemory, size, MADV\_HUGEPAGE);

如果放到 Go 语言,那么需要用的是 runtime.sysAlloc 和 syscall.Madvise 函数。

#### Java 语言

JVM 是一个虚拟机,应用了Just-In-Time 在虚拟指令执行的过程中,将虚拟指令转换为机器码执行。 JVM 自己有一套完整的动态内存管理方案,而且提供了很多内存管理工具可选。在使用 JVM 时,虽然 Java 提供了 UnSafe 类帮助我们执行底层操作,但是通常情况下我们不会使用UnSafe 类。一方面 UnSafe 类功能不全,另一方面看名字就知道它过于危险。

Java 语言在"**25 讲"中**提到过有一个虚拟机参数: XX:+UseLargePages, 开启这个参数, JVM 会开始尝试使用大内存分页。

#### 那么到底该不该用大内存分页?

首先可以分析下你应用的特性,看看有没有大内存分页的需求。通常 OS 是 4K, 思考下你有没有需要反复用到大内存分页的场景。

另外你可以使用 perf 指令衡量你系统的一些性能指标,其中就包括 iTLB-load-miss 可以用来衡量 TLB Miss。 如果发现自己系统的 TLB Miss 较高,那么可以深入分析是否需要开启大内存分页。

26 | 缓存置换算法: LRU 用什么数据结构实现更合理?

【问题】在 TLB 多路组相联缓存设计中(比如 8-way),如何实现 LRU 缓存?

【解析】TLB 是 CPU 的一个"零件",在 TLB 的设计当中不可能再去内存中创建数据结构。 因此在 8 路组相联缓存设计中,我们每次只需要从 8 个缓存条目中选择 Least Recently Used 缓存。

#### 增加累计值

先说一种方法, 比如用硬件同时比较 8 个缓存中记录的缓存使用次数。这种方案需要做到 2 点:

- 1. 缓存条目中需要额外的空间记录条目的使用次数(累计位)。类似我们在页表设计中讨论的基于计时器的读位操作——每过一段时间就自动将读位累计到一个累计位上。
- 2. 硬件能够实现一个快速查询最小值的算法。

第 1 种方法会产生额外的空间开销,还需要定时器配合,成本较高。 注意缓存是很贵的,对于缓存空间利用自然能省则省。而第 2 种方法也需要额外的硬件设计。那么,有没有更好的方案呢?

#### 1bit 模拟 LRU

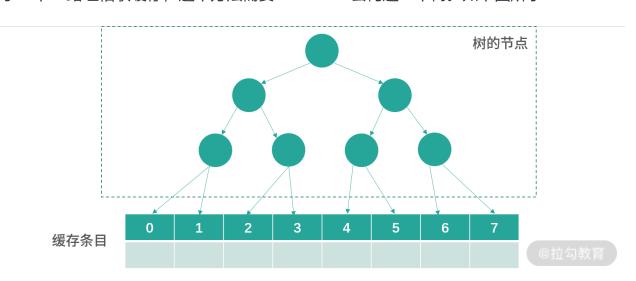
一个更好的方案就是模拟 LRU,我们可以考虑继续采用上面的方式,但是每个缓存条目只拿出一个 LRU 位 (bit)来描述缓存近期有没有被使用过。缓存置换时只是查找 LRU 位等于 0 的条目置换。

还有一个基于这种设计更好的方案,可以考虑在所有 LRU 位都被置 1 的时候,清除 8 个条目中的 LRU 位(置零),这样可以节省一个计时器。相当于发生内存操作,LRU 位置 1;8 个位置都被使用,LRU 都置 0。

### 搜索树模拟 LRU

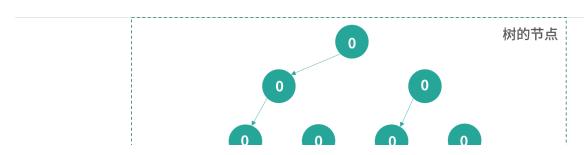
最后我再介绍一个巧妙的方法——用搜索树模拟 LRU。

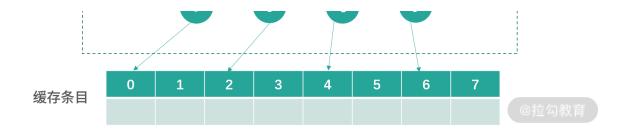
对于一个 8 路组相联缓存,这个方法需要 8-1 = 7bit 去构造一个树。如下图所示:



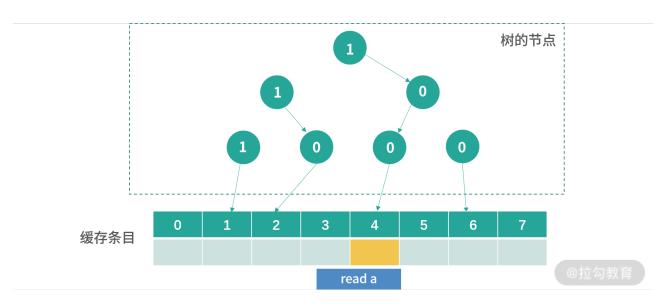
8 个缓存条目用 7 个节点控制,每个节点是 1 位。0 代表节点指向左边,1 代表节点指向右边。

初始化的时候, 所有节点都指向左边, 如下图所示:

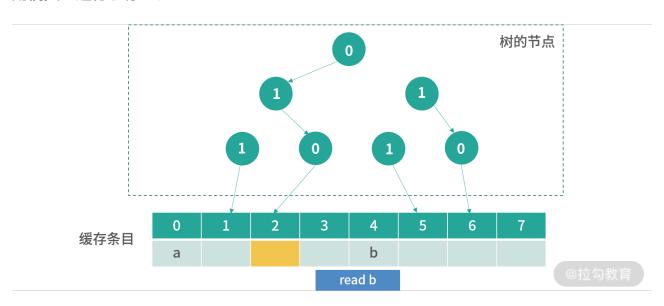




接下来每次写入,会从根节点开始寻找,顺着箭头方向(0向左,1向右),找到下一个更新方向。比如现在图中下一个要更新的位置是0。更新完成后,所有路径上的节点箭头都会反转,也就是0变成1,1变成0。

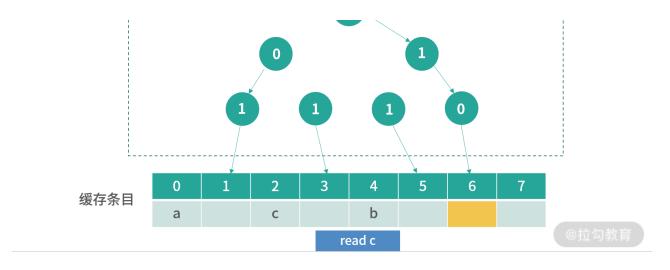


上图是 read a 后的结果,之前路径上所有的箭头都被反转,现在看到下一个位置是 4, 我用橘黄色进行了标记。

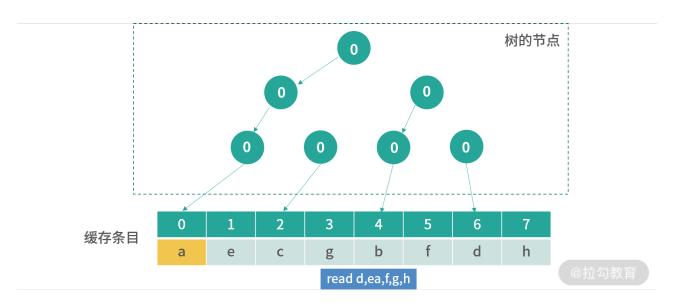


上图是发生操作 read b 之后的结果,现在橘黄色可以更新的位置是 2。

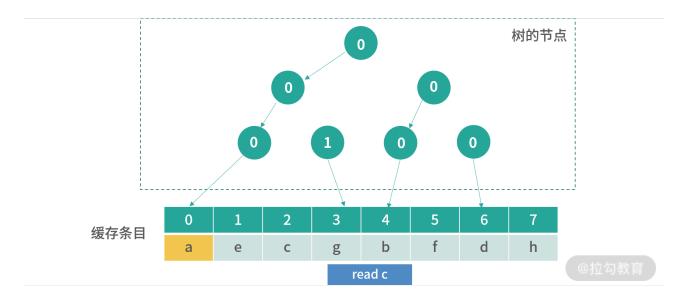
村的节点



上图是读取 c 后的情况。后面我不一一绘出,假设后面的读取顺序是 d,e,f,g,h ,那么缓存会变成如下图所示的结果:



这个时候用户如果读取了已经存在的值,比如说 c , 那么指向 c 那路箭头会被翻转, 下图是 read c 的结果:



这个结果并没有改变下一个更新的位置,但是翻转了指向 c 的路径。 如果要读取 x , 那么这个时候就会覆盖橘黄色的位置。

因此,本质上这种树状的方式,其实是在构造一种先入先出的顺序。任何一个节点箭头指向 的子节点,应该被先淘汰(最早被使用)。

这是一个我个人觉得非常天才的设计,因为如果在这个地方构造一个队列,然后每次都把命中的元素的当前位置移动到队列尾部。就至少需要构造一个链表,而链表的每个节点都至少要有当前的值和 next 指针,这就需要创建复杂的数据结构。在内存中创建复杂的数据结构轻而易举,但是在 CPU 中就非常困难。 所以这种基于 bit-tree,就轻松地解决了这个问题。当然,这是一个模拟 LRU 的情况,你还是可以构造出违反 LRU 缓存的顺序。

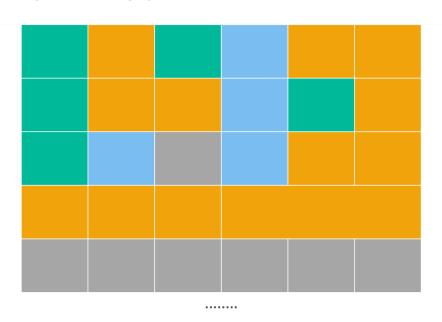
27 | 内存回收上篇:如何解决内存的循环引用问题?

28 | 内存回收下篇:三色标记-清除算法是怎么回事?

【问题】如果内存太大了,无论是标记还是清除速度都很慢,执行一次完整的 GC 速度下降该如何处理?

【解析】当应用申请到的内存很大的时候,如果其中内部对象太多。只简单划分几个生代,每个生代占用的内存都很大,这个时候使用 GC 性能就会很糟糕。

一种参考的解决方案就是将内存划分成很多个小块,类似在应用内部再做一个虚拟内存层。 每个小块可能执行不同的内存回收策略。



上图中绿色、蓝色和橘黄色代表 3 种不同的区域。绿色区域中对象存活概率最低(类似 Java 的 Eden),蓝色生存概率上升,橘黄色最高(类似 Java 的老生代)。灰色区域代表

应用从操作系统中已经申请了,但尚未使用的内存。通过这种划分方法,每个区域中进行GC的开销都大大减少。Java 目前默认的内存回收器 G1,就是采用上面的策略。

## 总结

这个模块我们学习了内存管理。**通过内存管理的学习,我希望你开始理解虚拟化的价值,内存管理部分的虚拟化,是一种应对资源稀缺、增加资源流动性的手段**(听起来那么像银行印的货币)。

既然内存资源可以虚拟化,那么计算资源可以虚拟化吗?用户发生大量的请求时,响应用户请求的处理程序可以虚拟化吗?当消息太大的情况下,一个队列可以虚拟化吗?当浏览的页面很大时,用户看到的可视区域可以虚拟化吗?——我觉得这些问题都是值得大家深思的,如果你对这几个问题有什么想法,也欢迎写在留言区,大家一起交流。

**另外,缓存设计部分的重点在于算法的掌握**。因为你可以从这些算法中获得很多处理实际问题的思路,服务端同学会反思 MySQL/Redis 的使用,前端同学会反思浏览器缓存、Native 缓存、CDN 的使用。很多时候,工具还会给你提供参数,那么你应该用哪种缓存置换算法,你的目的是什么?我们只学习了如何收集和操作系统相关的性能指标,但当你面对应用的时候,还会碰到更多的指标,这个时候就需要你在实战中继续进步和分析了。

这个模块还有一个重要的课题,就是内存回收,这块的重点在于理解内存回收器,你需要关注:暂停时间、足迹和吞吐量、实时性,还需要知道如何针对自己的业务场景,分析这几个指标的要求,学会选择不同的 GC 算法,配置不同的 GC 参数。