第20回 | 硬盘初始化 hd_init

Original 闪客 低并发编程 2022-01-26 08:34

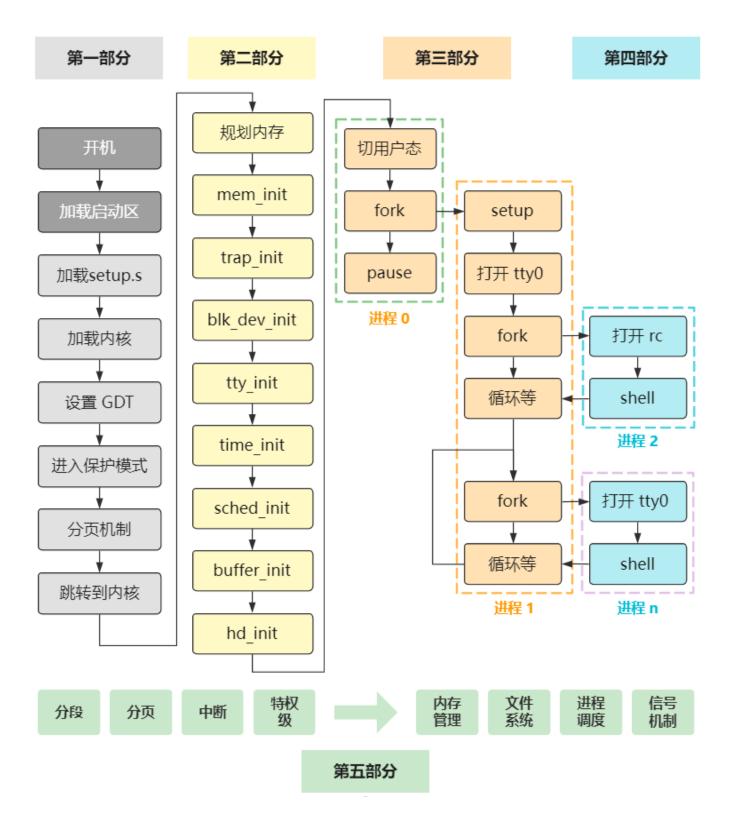
收录于合集

#操作系统源码

43个

新读者看这里,老读者直接跳过。

本系列会以一个读小说的心态,从开机启动后的代码执行顺序,带着大家阅读和赏析 Linux 0.11 全部核心代码,了解操作系统的技术细节和设计思想。



你会跟着我一起,看着一个操作系统从啥都没有开始,一步一步最终实现它复杂又精巧的设计,读完这个系列后希望你能发出感叹,原来操作系统源码就是这破玩意。

以下是**已发布文章**的列表,详细了解本系列可以先从开篇词看起。

第一部分 进入内核前的苦力活

第一回 | 最开始的两行代码

第二回 | 自己给自己挪个地儿

第三回 | 做好最最基础的准备工作

第四回 | 把自己在硬盘里的其他部分也放到内存来

第五回 | 进入保护模式前的最后一次折腾内存

第六回 | 先解决段寄存器的历史包袱问题

第七回 | 六行代码就进入了保护模式

第八回 | 烦死了又要重新设置一遍 idt 和 gdt

第九回 | Intel 内存管理两板斧: 分段与分页

第十回 | 进入 main 函数前的最后一跃!

第一部分总结

第二部分 大战前期的初始化工作

第11回 | 整个操作系统就 20 几行代码

第12回 | 管理内存前先划分出三个边界值

第13回 | 主内存初始化 mem init

第14回 | 中断初始化 trap init

第15回 | 块设备请求项初始化 blk dev init

第16回 | 控制台初始化 tty init

第17回 | 时间初始化 time_init

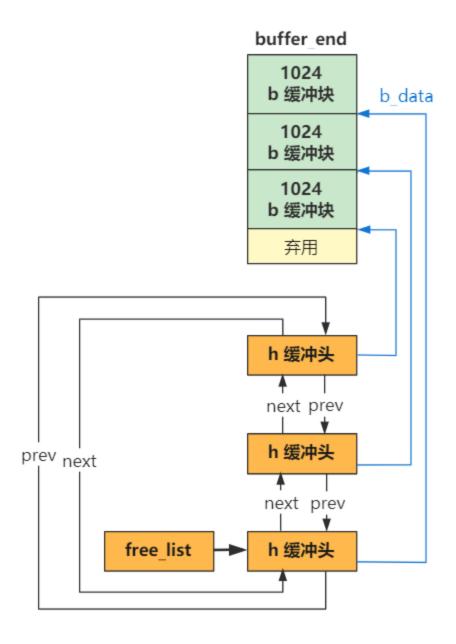
第18回 | 进程调度初始化 sched init

第19回 | 操作系统就是用这两个面试常考的结构管理的缓冲区

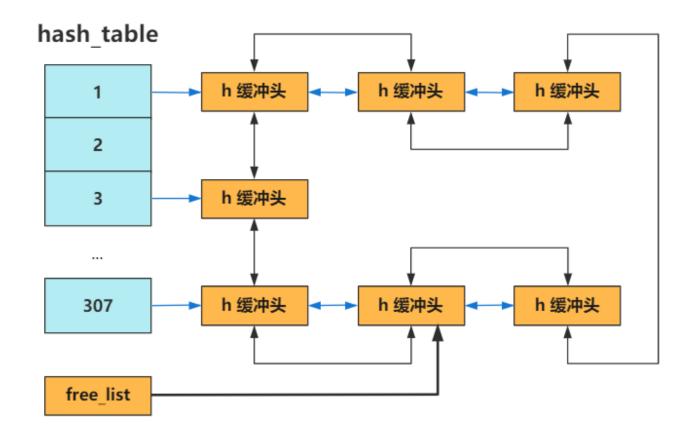
本系列的 GitHub 地址如下 (文末阅读原文可直接跳转) https://github.com/sunym1993/flash-linux0.11-talk

------ 正文开始 ------

书接上回,上回书咱们说到,buffer_init 完成了缓冲区初始化工作,内存中的缓冲区部分变成了这个样子。



而所有的缓冲头又被一个 hash_table 管理起来,以便查找。



至于缓冲区的这种管理怎么用,那等到后面文件系统中,如何读取一个块设备的数据,再展开讲解。

今天, 我们看 main 函数中最后两个初始化函数!

```
void main(void) {
    mem_init(main_memory_start,memory_end);
    trap_init();
   blk_dev_init();
    chr_dev_init();
    tty_init();
   time_init();
    sched_init();
    buffer_init(buffer_memory_end);
    hd_init(); //本文重点
    floppy_init();
    sti();
   move_to_user_mode();
    if (!fork()) {init();}
   for(;;) pause();
}
```

最后两个了! 兴不兴奋!

不过一口气看两个会不会消化不了?

不要担心, hd_init 是硬盘初始化, 我们不得不看。

但 floppy_init 是**软盘初始化**,现在软盘几乎都被淘汰了,计算机中也没有软盘驱动器了,所以这个我们完全可以不看。

还记得小时候我特别喜欢收集软盘,里面分门别类存上我做的 Flash 动画,然后在软盘上的那个纸标签上写上文字,表示软盘存了什么,想想看还是回忆呢。

收,我们直接看 hd_init 这个硬盘初始化干了什么?

```
//struct blk_dev_struct {
// void (*request_fn)(void);
// struct request * current_request;
//};
//extern struct blk_dev_struct blk_dev[NR_BLK_DEV];

void hd_init(void) {
   blk_dev[3].request_fn = do_hd_request;
   set_intr_gate(0x2E,&hd_interrupt);
   outb_p(inb_p(0x21)&0xfb,0x21);
   outb(inb_p(0xA1)&0xbf,0xA1);
}
```

就这?一共就四行代码。

没错,初始化嘛,往往都比较简单,尤其是对硬件设备的初始化,大体都是:

- 1. 往某些 IO 端口上读写一些数据, 表示开启它;
- 2. 然后再向中断向量表中添加一个中断, 使得 CPU 能够响应这个硬件设备的动作;
- 3. 最后再初始化一些数据结构来管理。不过像是内存管理可能结构复杂些,外设的管理,相对就简单很多了。

看第一行代码:

```
void hd_init(void) {
    blk_dev[3].request_fn = do_hd_request;
    ...
}
```

我们把 blk_dev 数组索引 3 位置处的块设备管理结构 blk_dev_struct 的 request_fn 赋值为了 do_hd_request, 这是啥意思呢?

因为有很多块设备, 所以 Linux 0.11 内核用了一个 blk_dev[] 来进行管理, 每一个索引表示一个块设备。

```
struct blk_dev_struct blk_dev[NR_BLK_DEV] = {
   { NULL, NULL },
                    /* no dev */
   { NULL, NULL },
                    /* dev mem */
   { NULL, NULL },
                    /* dev fd */
   { NULL, NULL },
                    /* dev hd */
   { NULL, NULL },
                    /* dev ttyx */
   { NULL, NULL },
                    /* dev tty */
   { NULL, NULL }
                   /* dev lp */
};
```

你看,索引为 3 这个位置,就表示给硬盘 hd 这个块设备留的位置。

那么每个块设备执行读写请求都有自己的函数实现,在上层看来都是一个统一函数 request_fn 即可,具体实现各有不同,对于硬盘来说,这个实现就是 do hd request 函数。

是不是有点像接口?这其实就是**多态**思想在 C 语言的体现嘛~ 用 Java 程序员熟悉的话就是,父类引用 request fn 指向子类对象 do hd request 的感觉咯。

我们再看第二行。

```
void hd_init(void) {
    ...
    set_intr_gate(0x2E,&hd_interrupt);
    ...
}
```

对于中断我们已经很熟悉了,这里就是又设置了一个新的中断,中断号是 0x2E,中断处理函数是 hd_interrupt,也就是说硬盘发生读写时,硬盘会发出中断信号给 CPU,之后 CPU 便会陷入中断处理程序,也就是执行 hd_interrupt 函数。

```
_hd_interrupt:
...
xchgl _do_hd,%edx
...

// 如果是读盘操作,这个 do_hd 是 read_intr
static void read_intr(void) {
...
do_hd_request();
...
}
```

好了,又多了一个中断,那我们再次梳理下目前开启的中断都有哪些。

中断号	中断处理函数
0 ~ 0x10	trap_init 里设置的一堆
0x20	timer_interrupt
0x21	keyboard_interrupt
0x2E	hd_interrupt
0x80	system_call

其中 0-0x10 这 17 个中断是 trap_init 里初始化设置的,是一些基本的中断,比如除零异常等。这个在 第14回 中断初始化 trap_init 有讲到。

之后,在控制台初始化 con_init 里,我们又设置了 0x21 键盘中断,这样按下键盘就有反应了。这个在 第16回 控制台初始化 tty init 有讲到。

再之后,我们在进程调度初始化 sched_init 里又设置了 0x20 时钟中断,并且开启定时器。最后又偷偷设置了一个极为重要的 0x80 系统调用中断。这个在 $\frac{第18回}$ 进程调度初始化 sched_init 有讲到。

现在,我们在硬盘初始化 hd_init 里,又设置了硬盘中断,这样硬盘读写完成后将通过中断来通知 CPU。

上回书我提醒大家,有没有感觉到操作系统的中断驱动的特征,那本回再给大家展望一下。

66

看到最后,你会发现**操作系统就是一个靠中断驱动的死循环而已**,如果不发生任何中断,操作系统会一直在一个死循环里等待。换句话说,让操作系统工作的唯一方式,就是触发中断。

好了,再往下看后两行。

```
void hd_init(void) {
    ...
    outb_p(inb_p(0x21)&0xfb,0x21);
    outb(inb_p(0xA1)&0xbf,0xA1);
}
```

就是往几个 IO 端口上读写,其作用是**允许硬盘控制器发送中断请求信号**,仅此而已。我们向来是不深入硬件细节,知道往这个端口里写上这些数据,导致硬盘开启了中断,即可。

OK,本章就结束了,仅仅看初始化的工作,太简单了,连图都不用画就结束了。

当然 hd.c 里还有很多读写硬盘的方法,这个在之后文件系统用到他们时,自然会讲起,这里就抛个引子,看看读硬盘最最底层的操作流程,是怎样的。

我们看硬盘的端口表。

端口	读	写
0x1F0	数据寄存器	数据寄存器
0x1F1	错误寄存器	特征寄存器
0x1F2	扇区计数寄存器	扇区计数寄存器
0x1F3	扇区号寄存器或 LBA 块地址 0~7	扇区号或 LBA 块地址 0~7
0x1F4	磁道数低 8 位或 LBA 块地址 8~15	磁道数低 8 位或 LBA 块地址 8~15
0x1F5	磁道数高 8 位或 LBA 块地址 16~23	磁道数高 8 位或 LBA 块地址 16~23

端口	读	写
0x1F6	驱动器/磁头或 LBA 块地址 24~27	驱动器/磁头或 LBA 块地址 24~27
0x1F7	命令寄存器或状态寄存器	命令寄存器

那读硬盘就是,往除了第一个以外的后面几个端口写数据,告诉要读硬盘的哪个扇区,读多少。然后再从 0×1F0 端口一个字节一个字节的读数据。这就完成了一次硬盘读操作。

如果觉得不够具体,那来个具体的版本。

- 1. 在 0x1F2 写入要读取的扇区数
- 2. 在 0x1F3 ~ 0x1F6 这四个端口写入计算好的起始 LBA 地址
- 3. 在 0x1F7 处写入读命令的指令号
- 4. 不断检测 0x1F7 (此时已成为状态寄存器的含义) 的忙位
- 5. 如果第四步骤为不忙,则开始不断从 0x1F0 处读取数据到内存指定位置,直到读完

而操作系统的代码,也是这样写的,我们一睹为快一下,不用理解细节。

看,那些 outb_p 方法,转换成汇编语言,就是 out 指令,往指定的硬盘 IO 端口上写数据,达到我们想要的读或者写的目的。

是不是很 low?

但我们由用户层写的各种 read\write 函数,即便是经过系统调用、文件系统、缓冲区管理等等过程,但只要是读写硬盘,最终都要调用到这个最底层的函数,殊途同归,逃不掉的!

好了,至此,我们就把所有的初始化工作,都讲完了!坚持读到现在的,都为自己鼓鼓掌!!!

下一回,我们将用整整一章的篇幅,完整梳理下我们所做的所有初始化工作,**这也标志着第二大部分正式完结**!这些初始化工作,将在后面的流程中,起到至关重要的作用,直到本系列结束。

欲知后事如何,且听下回分解。 如果觉得还行,给个 star 谢谢。 (点击阅读原文即可进入 Github 页)

------ 关于本系列 ------

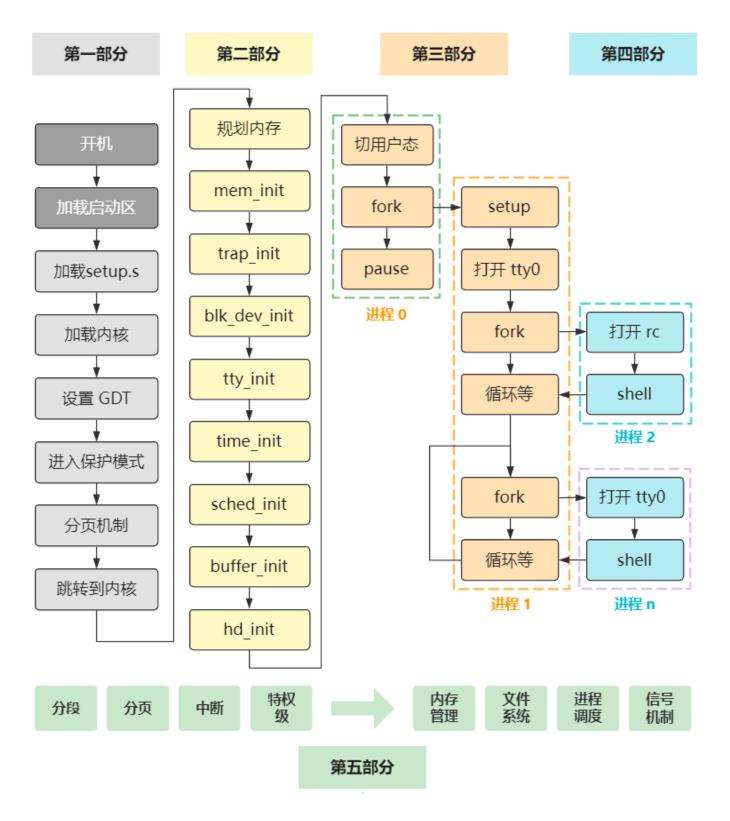
本系列的开篇词看这

闪客新系列! 你管这破玩意叫操作系统源码

本系列的扩展资料看这(也可点击**阅读原文**),这里有很多有趣的资料、答疑、互动参与项目,持续更新中,希望有你的参与。

https://github.com/sunym1993/flash-linux0.11-talk

本系列全局视角



最后, 祝大家都能追更到系列结束, 只要你敢持续追更, 并且把每一回的内容搞懂, 我就敢让你在系列结束后说一句, 我对 Linux 0.11 很熟悉。

公众号更新系列文章不易,阅读量越来越低,希望大家多多传播,不方便的话点个小小的**赞**我也会很开心,谢谢大家咯。

另外,本系列**完全免费**,希望大家能多多传播给同样喜欢的人,同时给我的 GitHub 项目点个 star,就在**阅读原文**处,这些就足够让我坚持写下去了!我们下回见。



低并发编程

战略上藐视技术,战术上重视技术

175篇原创内容

Official Account

收录于合集 #操作系统源码 43

上一篇

下一篇

第19回 | 操作系统就是用这两个面试常考的 结构管理的缓冲区 第二部分完结撒花! 大战前期的初始化工作

Read more

程序员黑哥

People who liked this content also liked

西门子标准化之路(3)—程序的复用性和内存管理

自动化玩家

使用MinIO搭建对象存储服务

【VMware】脚本批量修改VMware虚拟机网卡为VMXNET3

虚拟化时代君