14 案例分析: 乐观锁和无锁

上一课时,我们提到了 concurrent 下面的 Lock,了解到它可以在 API 级别,对共享资源进行更细粒度的控制。Lock 是基于 AQS (AbstractQueuedSynchronizer) 实现的,AQS 是用来构建 Lock 或其他同步组件的基础,它使用了一个 int 成员变量来表示state (同步状态),通过内置的 FIFO 队列,来完成资源获取线程的排队。

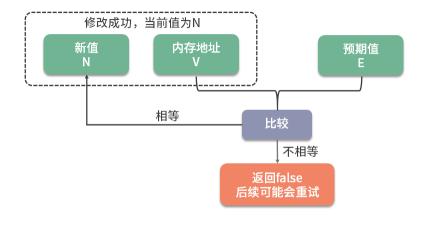
synchronized的方式加锁,会让线程在 BLOCKED 状态和 RUNNABLE 状态之间切换,在操作系统上,就会造成用户态和内核态的频繁切换,效率就比较低。

与 synchronized 的实现方式不同,**AQS**中很多数据结构的变化,都是依赖 CAS 进行操作的,而**CAS 就是乐观锁的一种实现**。

CAS

CAS 是 Compare And Swap 的缩写,意思是比较并替换。

如下图, CAS 机制当中使用了 3 个基本操作数: 内存地址V、期望值E、要修改的新值N。 更新一个变量的时候,只有当变量的预期值E 和内存地址V 的真正值相同时,才会将内存地址V 对应的值修改为 N。



CAS 机制图

@拉勾教育

如果本次修改不成功,怎么办?很多情况下,它将一直重试,直到修改为期望的值。

拿 AtomicInteger 类来说,相关的代码如下:

```
public final boolean compareAndSet(int expectedValue, int newValue) {
         return U.compareAndSetInt(this, VALUE, expectedValue, newValue);
}
```

比较和替换是两个动作,CAS 是如何保证这两个操作的原子性呢?

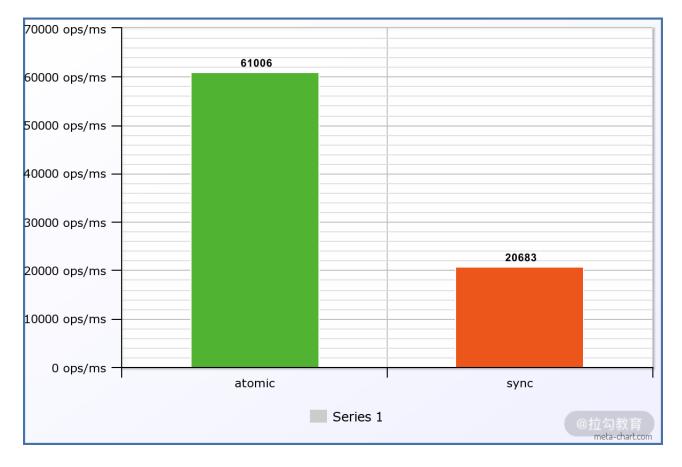
我们继续向下追踪,发现是 jdk.internal.misc.Unsafe 类实现的,循环重试就是在这里发生的:

```
@HotSpotIntrinsicCandidate
public final int getAndAddInt(Object o, long offset, int delta) {
    int v;
    do {
        v = getIntVolatile(o, offset);
    } while (!weakCompareAndSetInt(o, offset, v, v + delta));
    return v;
}
```

追踪到 JVM 内部,在 linux 机器上参照 os_cpu/linux_x86/atomic_linux_x86.hpp。可以看到,最底层的调用,是汇编语言,而最重要的,就是cmpxchgl指令。到这里没法再往下找代码了,因为 CAS 的原子性实际上是硬件 CPU 直接保证的。

那 CAS 实现的原子类,性能能提升多少呢?我们开启了 20 个线程,对共享变量进行自增操作。

从测试结果得知,针对频繁的写操作,原子类的性能是 synchronized 方式的 3 倍。



CAS 原理,在近几年面试中的考察率越来越高,主要是由于乐观锁在读多写少的互联网场景中,使用频率愈发频繁。

你可能发现有一些乐观锁的变种,但最基础的思想是一样的,都是基于**比较替换并替换**的基本操作。

关于 Atomic 类,还有一个小细节,那就是它的主要变量,使用了 volatile 关键字进行修 饰。代码如下,你知道它是用来干什么的吗?

private volatile int value;

答案:使用了 volatile 关键字的变量,每当变量的值有变动的时候,都会将更改立即同步到主内存中;而如果某个线程想要使用这个变量,就先要从主存中刷新到工作内存,这样就确保了变量的可见性。有了这个关键字的修饰,就能保证每次比较的时候,拿到的值总是最新的。

乐观锁

从上面的描述可以看出,**乐观锁**严格来说,并不是一种锁,它提供了一种检测冲突的机制,

并在有冲突的时候,采取重试的方法完成某项操作。假如没有重试操作,乐观锁就仅仅是一个判断逻辑而已。

从这里可以看出乐观锁与悲观锁的一些区别。悲观锁每次操作数据的时候,都会认为别人会修改,所以每次在操作数据的时候,都会加锁,除非别人释放掉锁。

乐观锁在检测到冲突的时候,会有多次重试操作,所以之前我们说,乐观锁适合用在读多写少的场景;而在资源冲突比较严重的场景,乐观锁会出现多次失败的情况,造成 CPU 的空转,所以悲观锁在这种场景下,会有更好的性能。

为什么读多写少的情况,就适合使用乐观锁呢? 悲观锁在读多写少的情况下,不也是有很少的冲突吗?

其实,问题不在于冲突的频繁性,而在于**加锁这个动作**上。

- 悲观锁需要遵循下面三种模式:一锁、二读、三更新,即使在没有冲突的情况下,执行也会非常慢;
- 如之前所说,乐观锁本质上不是锁,它只是一个判断逻辑,资源冲突少的情况下,它不会产生任何开销。

我们上面谈的 CAS 操作,就是一种典型的乐观锁实现方式,我们顺便看一下 CAS 的缺点,也就是乐观锁的一些缺点。

- 在并发量比较高的情况下,有些线程可能会一直尝试修改某个资源,但由于冲突比较严重,一直更新不成功,这时候,就会给 CPU 带来很大的压力。JDK 1.8 中新增的 LongAdder,通过把原值进行拆分,最后再以 sum 的方式,减少 CAS 操作冲突的概率,性能要比 AtomicLong 高出 10 倍左右。
- CAS 操作的对象,只能是单个资源,如果想要保证多个资源的原子性,最好使用 synchronized 等经典加锁方式
- ABA问题,意思是指在CAS操作时,有其他的线程现将变量的值由A变成了B,然后又改成了A,当前线程在操作时,发现值仍然是A,于是进行了交换操作。这种情况在某些场景下可不用过度关注,比如AtomicInteger,因为没什么影响;但在一些其他操作,比如链表中,会出现问题,必须要避免。可以使用AtomicStampedReference给引用标记上一个整型的版本戳,来保证原子性。

乐观锁实现余额更新

对余额的操作,是交易系统里最常见的操作了。先读出余额的值,进行一番修改之后,再写回这个值。

对余额的任何更新,都需要进行加锁。因为读取和写入操作并不是原子性的,如果同一时刻发生了多次与余额的操作,就会产生不一致的情况。

举一个比较明显的例子。你同时发起了一笔消费 80 元和 5 元的请求,经过操作之后,两个支付都成功了,但最后余额却只减了 5 元。相当于花了 5 块钱买了 85 元的东西。请看下面的时序:

请求A: 读取余额100 请求B: 读取余额100

请求**A**: 花掉5元,临时余额是95 请求**B**: 花掉80元,临时余额是20

请求B:写入余额20成功请求A:写入余额95成功

我曾经在线上遇到过一个 P0 级别的 BUG,用户通过构造请求,频繁发起 100 元的提现和 1 分钱的提现,造成了比较严重的后果,你可以自行分析一下这个过程。

所以,对余额操作加锁,是必须的。 这个过程和多线程的操作是类似的,不过多线程是单机的,而余额的场景是分布式的。

对于数据库来说,就可以通过加行锁进行解决,拿 MySQL 来说,MyISAM 是不支持行锁的,我们只能使用 InnoDB,典型的 SQL 语句如下:

select * from user where userid={id} for update

使用 select for update 这么一句简单的 SQL, 其实在底层就加了三把锁, 非常昂贵。

默认对主键索引加锁,不过这里直接忽略;二级索引 userid={id} 的 next key lock (记录+间隙锁);二级索引 userid={id} 的下一条记录的间隙锁。

所以,在现实场景中,这种悲观锁都已经不再采用,第一是因为它不够通用,第二是因为它 非常昂贵。

- 一种比较好的办法,就是使用乐观锁。根据上面我们对于乐观锁的定义,就可以抽象两个概念:
 - 检测冲突的机制: 先查出本次操作的余额E, 在更新时判断是否与当前数据库的值相同, 如果相同则执行更新动作
 - 重试策略: 有冲突直接失败, 或者重试5次后失败

伪代码如下,可以看到这其实就是 CAS。

```
# old_balance获取
select balance from user where userid={id}
# 更新动作
update user set balance = balance - 20
    where userid={id}
    and balance >= 20
    and balance = $old_balance
```

还有一种 CAS 的变种,就是使用版本号机制。通过在表中加一个额外的字段 version,来代替对余额的判断。这种方式不用去关注具体的业务逻辑,可控制多个变量的更新,可扩展性更强,典型的伪代码如下:

```
version,balance = dao.getBalance(userid)
balance = balance - cost
dao.exec("
    update user
    set balance = balance - 20
    version = version + 1
    where userid=id
    and balance >= 20
    and version = $old_version
")
```

Redis 分布式锁

Redis 的分布式锁,是互联网行业经常使用的方案。很多同学知道是使用 setnx 或者带参数 的 set 方法来实现的,但 Redis 的分布式锁其实有很多坑。

在"08 | 案例分析: Redis 如何助力秒杀业务"中,我们演示了一个使用 lua 脚本来实现秒杀场景。但在现实情况中,秒杀业务通常不会这么简单,它需要在查询和用户扣减操作之间,执行一些其他业务。

比如,进行一些商品校验、订单生成等,这个时候,使用分布式锁,可以实现更灵活地控制,它主要依赖 SETNX 指令或者带参数的 SET 指令。

- 锁创建: SETNX [KEY] [VALUE] 原子操作,意思是在指定的 KEY 不存在的时候,创建一个并返回 1,否则返回 0。我们通常使用参数更全的 set key value [EX seconds] [PX milliseconds] [NX|XX] 命令,同时对 KEY 设置一个超时时间。
- 锁查询: GET KEY, 通过简单地判断 KEY 是否存在即可
- 锁删除:DEL KEY,删掉相应的 KEY 即可

根据原生的语义,我们有下面简单的 lock 和 unlock 方法,lock 方法通过不断的重试,来获取到分布式锁,然后通过删除命令销毁分布式锁。

```
public void lock(String key, int timeOutSecond) {
    for (; ; ) {
        boolean exist = redisTemplate.opsForValue().setIfAbsent(key, "", timeOutSec
        if (exist) {
            break;
        }
    }
}

public void unlock(String key) {
    redisTemplate.delete(key);
}
```

这段代码中的问题很多,我们只指出其中一个最严重的问题。在多线程中,执行 unlock方法的,只能是当前的线程,但在上面的实现中,由于超时存在的原因,锁被提前释放了。考虑下面 3 个请求的时序:

• 请求A: 获取了资源 x 的锁, 锁的超时时间为 5 秒

• 请求A: 由于业务执行时间比较长,业务阻塞等待,超过5秒

• 请求B: 第6秒发起请求,结果发现锁x已经失效,于是顺利获得锁

• 请求A: 第7秒, 请求 A 执行完毕, 然后执行锁释放动作

• 请求C: 请求 C 在锁刚释放的时候发起了请求, 结果顺利拿到了锁资源

此时,请求 B 和请求 C 都成功地获取了锁 x,我们的分布式锁失效了,在执行业务逻辑的时候,就容易发生问题。

所以,在删除锁的时候,需要判断它的请求方是否正确。首先,获取锁中的当前标识,然后,在删除的时候,判断这个标识是否和解锁请求中的相同。

可以看到,读取和判断是两个不同的操作,在这两个操作之间同样会有间隙,高并发下会出现执行错乱问题,而稳妥的方案,是使用 lua 脚本把它们封装成原子操作。

改造后的代码如下:

```
public String lock(String key, int timeOutSecond) {
     for (; ; ) {
         String stamp = String.valueOf(System.nanoTime());
         boolean exist = redisTemplate.opsForValue().setIfAbsent(key, stamp, timeOut
         if (exist) {
             return stamp;
         }
     }
 public void unlock(String key, String stamp) {
     redisTemplate.execute(script, Arrays.asList(key), stamp);
 }
相应的 lua 脚本如下:
 local stamp = ARGV[1]
 local key = KEYS[1]
 local current = redis.call("GET",key)
 if stamp == current then
     redis.call("DEL",key)
     return "OK"
 end
```

可以看到, reids 实现分布式锁, 还是有一定难度的。推荐使用 redlock 的 Java 客户端实现 redisson, 它是根据 Redis 官方提出的分布式锁管理方法实现的。

这个锁的算法,处理了分布式锁在多 redis 实例场景下,以及一些异常情况的问题,有更高的容错性。比如,我们前面提到的锁超时问题,在 redisson 会通过看门狗机制对锁进行无限续期,来保证业务的正常运行。

我们可以看下 redisson 分布式锁的典型使用代码。

```
String resourceKey = "goodgirl";
RLock lock = redisson.getLock(resourceKey);
try {
    lock.lock(5, TimeUnit.SECONDS);
    //真正的业务
    Thread.sleep(100);
} catch (Exception ex) {
    ex.printStackTrace();
} finally {
    if (lock.isLocked()) {
        lock.unlock();
    }
}
```

使用 redis 的 monitor 命令,可以看到具体的执行步骤,这个过程还是比较复杂的。

```
127.0.0.1:6379> monitor
OK
1596370270.974798 [0 127.0.0.1:57858] "EVAL" "if (redis.call('exists', KEYS[1]) == 0) then redia
edis.call('pexpire', KEYS[1], ARGV[1]); return nil; end; if (redis.call('hexists', KEYS[1], ARGV
YS[1], ARGV[2], 1); redis.call('pexpire', KEYS[1], ARGV[1]); return nil; end; return redis.call(
"8a01d3f5-fe9b-498f-bf40-2b74fa0d5993:1"
1596370270.974915 [0 lua] "exists" "goodgirl"
1596370270.974926 [0 lua] "hincrby" "goodgirl" "8a01d3f5-fe9b-498f-bf40-2b74fa0d5993:1" "1"
1596370270.974942 [0 lua] "pexpire" "goodgirl" "5000"
1596370271.103941 [0 127.0.0.1:57859] "EXISTS" "goodgirl"
1596370271.115117 [0 127.0.0.1:57860] "EVAL" "if (redis.call('hexists', KEYS[1], ARGV[3]) == 0)
is.call('hincrby', KEYS[1], ARGV[3], -1); if (counter > 0) then redis.call('pexpire', KEYS[1],
, KEYS[1]); redis.call('publish', KEYS[2], ARGV[1]); return 1; end; return nil;" "2" "goodgirl"
"5000" "8a01d3f5-fe9b-498f-bf40-2b74fa0d5993:1"
1596370271.115212 [0 lua] "hexists" "goodgirl" "8a01d3f5-fe9b-498f-bf40-2b74fa0d5993:1" 1596370271.115231 [0 lua] "hincrby" "goodgirl" "8a01d3f5-fe9b-498f-bf40-2b74fa0d5993:1" "-1"
1596370271.115242 [0 lua] "del" "goodgirl"
1596370271.115248 [0 lua] "publish" "redisson_lock__channel:{goodgirl}" "0"
                                                                                         @拉勾教育
```

无锁

无锁(Lock-Free),指的是在多线程环境下,在访问共享资源的时候,不会阻塞其他线程的执行。

在 Java 中,最典型的无锁队列实现,就是 ConcurrentLinkedQueue,但它是无界的,不能够指定它的大小。ConcurrentLinkedQueue 使用 CAS 来处理对数据的并发访问,这是无锁算法得以实现的基础。

CAS 指令不会引起上下文切换和线程调度,是非常轻量级的多线程同步机制。它还把入队、出队等对 head 和 tail 节点的一些原子操作,拆分出更细的步骤,进一步缩小了 CAS 控制的范围。

ConcurrentLinkedQueue 是一个非阻塞队列,性能很高,但不是很常用。千万不要和阻塞队列 LinkedBlockingQueue (内部基于锁) 搞混了。

Disruptor 是一个无锁、有界的队列框架,它的性能非常高。它使用 RingBuffer、无锁和缓存行填充等技术,追求性能的极致,在极高并发的场景,可以使用它替换传统的 BlockingQueue。

在一些中间件中经常被使用,比如日志、消息等(Storm 使用它实现进程内部通信机制),但它在业务系统上很少用,除非是类似秒杀的场景。因为它的编程模型比较复杂,而且业务的主要瓶颈主要在于缓慢的 I/O 上,而不是慢在队列上。

小结

本课时,我们从 CAS 出发,逐步了解了乐观锁的一些概念和使用场景。

乐观锁严格来说,并不是一种锁。它提供了一种检测冲突的机制,并在有冲突的时候,采取 重试的方法完成某项操作。假如没有重试操作,乐观锁就仅仅是一个判断逻辑而已。

悲观锁每次操作数据的时候,都会认为别人会修改,所以每次在操作数据的时候,都会加锁,除非别人释放掉锁。

乐观锁在读多写少的情况下,之所以比悲观锁快,是因为悲观锁需要进行很多额外的操作,并且乐观锁在没有冲突的情况下,也根本不耗费资源。但乐观锁在冲突比较严重的情况下,由于不断地重试,其性能在大多数情况下,是不如悲观锁的。

由于乐观锁的这个特性,乐观锁在读多写少的互联网环境中被广泛应用。

本课时,我们主要看了在数据库层面的一个乐观锁实现,以及**Redis 分布式锁**的实现,后者在实现的时候,还是有很多细节需要注意的,建议使用 redisson 的 RLock。

当然,乐观锁有它的使用场景。当冲突非常严重的情况下,会进行大量的无效计算;它也只能保护单一的资源,处理多个资源的情况下就捉襟见肘;它还会有 ABA 问题,使用带版本号的乐观锁变种可以解决这个问题。

这些经验,我们都可以从 CAS 中进行借鉴。多线程环境和分布式环境有很多相似之处,对于乐观锁来说,我们找到一种检测冲突的机制,就基本上实现了。

下面留一个问题,请你分析解答:

一个接口的写操作,大约会花费 5 分钟左右的时间。它在开始写时,会把数据库里的一个字段值更新为 start,写入完成后,更新为 done。有另外一个用户也想写入一些数据,但需要等待状态为 done。

于是,开发人员在 WEB 端,使用轮询,每隔 5 秒,查询字段值是否为 done,当查询到正确的值,即可开始进行数据写入。

开发人员的这个方法,属于乐观锁吗?有哪些潜在问题?应该如何避免?欢迎你在下方留言 区作答,我将一一解答,与你讨论。