**A close up of a logo

Description automatically generated**

**Relatório de Implementação**

Projeto da cadeira de Programação II – dronyDeliv

* Grupo 82
* José Miguel Vilhena de Almeida – nº 55373
* Miguel Lourenço Lages – nº 54975

Creditação:

Miguel:

José:

* writeFiles.py
* readFiles.py
* organize.py

E ambos tratamos do dronyD.py e fomos sempre conversando por videochamada à medida que avançávamos na criação e resolução do programa, explicando tudo o que fizemos um ao outro de forma a que cada um de nós não só entendesse o que o outro fez, mas também o código do programa em si.

Funções implementadas:

* dronyD.py – permite executar o programa chamando os dois ficheiros (o ficheiro de drones e o das encomendas) na linha de comandos (cmd), seguindo a seguinte sintaxe: python dronyD.py <ficheiro de drone> <ficheiro de listagem de encomendas>
* autoDronyD.py – permite executar o programa sem ser necessário chamar os dois ficheiros na linha de comandos (cmd). Apenas é necessário que os dois ficheiros (drones.txt e parcels.txt) se encontrem no mesmo diretório que a função autoDrony.py.
* readFiles.py
* writeFiles.py
* organize.py
* Drone.py
* Parcel.py
* timeTools.py
* Header.py
* Combo.py
* FileNames.py

Funções por implementar:

* Da nossa perspetiva não ficou nenhuma função por implementar.

Erros conhecidos:

* Não foram detetados nenhuns erros durante realização do projeto, nem durante a execução do programa.