分布式算法作业

联系: lightac@mail.ustc.edu.cn 作者: Zezhong

Problem 1

安全性(safety) 板书:

思考:是否对于每一执行的每一断言都成立的断言/性质就是不变式呢?答:

对于每一执行的每一个断言都成立的性质不一定是不变式。因为在这个过程之中可能会有状态无法达到,这样尽管每一次执行的每一个断言都成立,但是它仍然不是不变式。

不变式的定义:

断言P是S的一个不变式,如果(1)对所有的 $\gamma \in I$, $P(\gamma)$ 成立,且 $(2)P \Rightarrow P$ 例子,假设一个整数变量x。假设x初始值为0。状态转移方式为:

```
1 | if x == 1 then x = 2
```

设断言:

$$x < 2$$
 (1)

显然,断言如同公式(1)所示都成立。但是不变式要求中要求每次转移过程之中保持不变,当x=1式断言成立,当经过转移后x=2时,断言并不成立。因此,不满足不变式定义中的(2)条件。

Problem 2

分布式算法PPT ch33: P9 Ex

证明:图G里一结点从 p_r 可达当且仅当它曾设置过自己的parent变量。

答:

- 1 //算法2.2
- 2 //构造生成树(code for pi 0≤i≤n-1)
- 3 //初值: parent=nil; 集合children和other均为φ
- 4 upon receiving no message:

```
if i=r and parent=nil then { //根尚未发送M
 6
           send M to all neighbors;
7
           parent:=i;} //根的双亲置为自己
    upon receiving M from neighbor pj
8
       if parent=nil then {//pi此前未收到过M, M是pi收到的第1个msg
9
10
           parent:=j;
11
           send <parent> to pj; //pj是pi的双亲
12
           send M to all neighbors except pj;
       }else //pj不可能是pi的双亲, pi收到的M不是第1个msg
13
14
           send<reject> to pj;
    upon receiving <parent> from neighbor pj:
15
       children:=children∪{ j }; //pj是pi的孩子,将j加入孩子集
16
17
       if children∪other 包含了除parent外的所有邻居 then terminate;
18
    upon receiving <reject> from neighbor pj:
       other:=other∪{ j }; //将j加入other, 通过非树边发送的msg。
19
20
       if children∪other包含了除pi的双亲外的所有邻居 then terminate
```

1. 证明:必要性

图G里一结点从 p_r 可达则它曾设置过自己的parent变量。由于图G是消息传播过程之中不断被生成的,因此任意一个结点在收到message之后才会被加入到图中,这样这个结点才会可达。当这个结点收到了message,由于是容许执行,程序会执行8至14行,判断它的parent是否为空。如果为空,则为设置自己的parent变量。如果不为空,则代表已经设置过了。

2. 证明: 充分性

图G里一结点设置过自己的parent变量则该结点从 p_r 可达。首先,message是从 p_r 发出的。如果结点设置过自己的parent变量则代表程序执行了代码的第10行,那么代码的第8行程序也执行过了。因此结点收到了message,综合message是从 p_r 发出的,可以推断出该结点是从 p_r 可达的。

Problem 3

分布式算法PPT ch33: P30 Ex2.1

分析在同步和异步模型下,convergecast算法的时间复杂性。答:

Convergecast算法:

每个叶子结点 p_i 发送 x_i 至双亲。//启动者

对每个非叶结点 p_j ,设 p_j 有k个孩子 p_{i1},\ldots,p_{ik} , p_j 等待k个孩子的 $msg\ v_{i1}$, v_{i2} ,…, v_{ik} ,当 p_j 收到所有孩子的msg之后将 v_j = $max(x_j,v_{i1},\ldots,v_{ik})$ 发送到 p_j 的双亲。

1 同步模型:

引理:在汇集算法的每个容许执行里,树中每个高为t子树根结点在第t轮里收到所有children的message。

利用数学归纳法: t=1时,每个叶子结点在第1轮里收到来自于自身的 message。假设树上每个高为t-1的子树根结点在第t-1轮收到了 message。假设 p_i 到叶子结点的距离为t,设 p_j 是 p_i 的children。因为 p_j 到叶子结点的距离为t-1。则 p_j 在t-1轮收到message。通过算法过程可知,在第t轮 p_i 将收到来自于 p_j 的message。

汇集是从所有结点收集信息至根。如果这个过程是同步的那么整个汇集过程的轮数为树的高度d。因此对于同步模型,存在汇集的时间复杂度为O(d)的算法。其中d为树的高度。

2 异步模型:

引理:在汇集算法的每个容许执行里,树中每个高为t子树根结点至多在第t轮里收到所有children的message。

利用数学归纳法: t=1时,每个叶子结点至多在第1轮里收到来自于自身的 message。假设树上每个高为t-1的子树根结点至多在第t-1轮收到了 message。假设 p_i 到叶子结点的距离为t,设 p_j 是 p_i 的children。因为 p_j 到叶子结点的距离为t-1。则 p_j 至多在t-1轮收到message。通过算法过程可知,至多在第t轮 p_i 将收到来自于 p_i 的message。

汇集是从所有结点收集信息至根。如果这个过程是异步的那么整个汇集过程的轮数至多为树的高度d。因此对于异步模型,存在汇集的时间复杂度为O(d)的算法。其中d为树的高度。

Problem 4

分布式算法 $PPT\ ch33$: $P30\ Ex2.3$ 证明Alg2.3构造一棵以 P_r 为根的DFS树。答:

```
1 //算法2.3 构造DFS生成树,以Pr为根
 2 | Code for processor Pi, 0≤i ≤ n-1
 3
   var parent: init nil;
   children: init φ;
   unexplored: init all the neighbors of Pi
   //未访问过的邻居集
   upon receiving no msg:
7
8
       if (i=r) and (parent=nil) then { //当Pi为根且未发送M时
9
           parent := i; //将parent置为自身的标号
           任意Pj ∈ unexplored;
10
11
           将Pj从unexplored中删去; //若Pr是孤立结点,4-6应稍作修改
12
           send M to Pj;
```

```
13
       }//endif
14
    upon receiving M from neighbor Pj:
15
        if parent=nil then { //Pi此前未收到M
           parent := j; //Pj是Pi的父亲
16
17
           从unexplored中删Pj
18
           if unexplored ≠φ then {
               任意Pk ∈ unexplored;
19
               将Pk从unexplored中删去;
20
               send M to Pk;
21
22
           } else send <parent> to parent; //当Pi的邻居均已访问过,返回到父亲
       }else send <reject> to Pj; //当Pi已访问过时
23
    upon receiving <parent> or <reject> from neighbor Pj:
24
       if received <parent> then add j to children;
25
26
       //Pj是Pi的孩子
27
       if unexplored = φ then { //Pi的邻居均已访问
           if parent ≠ i then send <parent> to parent;
28
29
           //Pi非根,返回至双亲
30
           terminate; //以Pi为根的DFS子树已构造好!
31
        }else { //选择Pi的未访问过的邻居访问之
           Pk \in unexplored;
32
           将Pk从unexplored中删去;
33
34
           send M to Pk;
35
        }
```

1 连通性:

反证法。若图G不连通。则在图G中存在相邻结点 P_j 和 P_i 。 P_j 从 P_r 可达但 P_i 从 P_r 不可达。不可达意味着 P_i 的parent没有被设置为空且 P_i 不是 P_j 的children。但是, P_j 可达意味着 P_j 的parent不为空且 P_i 属于unexplored集合之中。算法的14至21行决定了 P_j 会向 P_i 发送message并使得, P_i 的parent设置为 P_j 且 P_i 成为 P_j 的children。因此这个过程之中产生矛盾,故图G是连通的。

2 无环性:

反证法。假设图G中存在一个环 $P_1, P_2, P_3, \ldots, P_t, P_1$ 。不妨设 P_1 为环中最先收到message的点。当 P_t 收到消息时,它会将消息传递给 P_1 ,此时 P_1 的 parent已经不为空,所以根据代码第23行。 P_1 将向 P_t 发送一个reject消息且不会讲 P_t 设置为parent,同时由于 P_t 没有收到 P_1 发送的parent消息,因此不会将 P_1 设置成为自己的children。由于环的存在 P_1 是从 P_t 可达的。那么, P_1 应该是 P_t 的children。产生矛盾。因此图G是无环的。

3 *DFS*树:

只需证明在有子结点和兄弟结点没有访问时,子结点总是优先加入树中即可。设存在结点 P_x , P_y 与 P_t 直接相连。假设 P_x 为访问的子节点(程序在第 18到21行先访问的), P_y 为兄弟结点。那么 P_t 只会在 P_x 向 P_t 发送一个

parent只会才会向 P_y 发送message(第24行)。又由程序可知 P_x 向所有的相邻结点都发送过message之后才会向 P_t 发送parent(第27至30行)。因此, P_x 的子结点永远优先于 P_y 先收到消息,先加入树G。综上,G为DFS树。

Problem 5

分布式算法PPT ch33: P30 Ex2.4 证明Alg2.3的时间复杂性为O(m)。 答:

消息复杂度:

对于任意一条边来说,可能传递的消息最多有4个,即两个M其中2个相应M的消息(parent,reject),因此消息复杂度为O(m)。其中m为图的边数。

1 同步模型:

在每一轮中,根据算法可知,有且只有一条消息(M, parent, reject)在传递,从代码的第12、21、23、28、34行发送消息的语句中分析可以发现消息只发送一个结点,除去根节点外,所有的处理器都是在收到消息之后才能被激活,所以,不存在多个处理器在同一轮发消息的情况,因此时间复杂度与消息复杂度一致均为O(m)。其中m为图的边数。

2 异步模型:

对于异步算法分析算法可知,一个时刻内至多一条消息(M, parent, reject)在传递,因此时间复杂度与消息复杂度是一致的。均为O(m)。其中m为图的边数。

Problem 6

分布式算法 $PPT\ ch33$: $P30\ Ex2.5$ 修改Alg2.3获得一新算法,使构造DFS树的时间复杂性为O(n),并证明。答:

1 方法一:

可以考虑在每个处理器中维护一本地变量(变量之中存储访问信息),同时添加一消息类型,在处理器 P_i 转发message时,发送消息notice通知其余的未访问过的邻居,这样其邻居在转发message时便不会向 P_i 转发,这样时间复杂度为O(n)。其中n是图中的点数。

2 方法二:

在消息message和parent信息中维护一发送数组,记录已经转发过message 的处理器名称,这样可以使得每个处理器被发送一次。

两种方式都是避免向已转发过message的处理器发送消息message,这样DFS树外的边不再耗时,时间复杂度也降为O(n)。

Problem 7

分布式算法 $PPT\ ch34:\ P9\ Ex3.1$ 证明同步环系统中不存在匿名的、一致性的领导者选举算法。答:

Lemma3.1: 在环R上算法A的容许执行里,对于每一轮k,所有处理器的状态在第k轮结束时是相同的。

证明过程:在匿名系统中,每个处理器在系统中具有相同的状态机。设R是大小为n>1的环(非均匀),由 Lemma3.1 可知,设算法A 是使环R上某个处理器为 leader 的算法。因为环是同步的,且只有一种初始配置。在每轮里,各处理器均发出同样的message,所以在各轮里各个处理器接收到相同的message,则状态改变也相同。这也表明R上A唯一合法执行。所以所有处理器要么同为leader,要么同时不为leader。故同步环系统中匿名的、一致性的领导者选举算法的算法是不存在的。

Problem 8

分布式算法 $PPT\ ch34$: $P9\ Ex3.2$ 证明异步环系统中不存在匿名的领导者选举算法。答:

证明过程:每个处理器的初始状态和状态机相同,除了接收消息的时间可能不同外,接收到的消息序列也相同。所以最终处理器的状态也是一致的。由于处理器处理一条消息至多需要 1 单位时间,若某时刻某个处理器宣布自己是 leader (接收到了m条消息),则在有限时间内(m个时间单位内),其它处理器也会宣布自己是 leader。故异步环系统中匿名的领导者选举算法是不存在的。

Problem 9

分布式算法PPT ch35: P39 Ex3.9

证明:若将环 R_n^{Rev} 划分为长度为j(j是2的方幂)的连续片断,则所有这些片断是次序等价的。

答:

序等价定义: 两个环 $x_0, x_1, \ldots, x_{n-1}$ 和 $y_0, y_1, \ldots, y_{n-1}$ 是(次)序等价的,若对每个i和 $j, x_i < x_j$,当且仅当 $y_i < y_j$ 。

证明过程: 若j为片段的长度,不妨设 $j=2^k$ 。假设 m_1 和 m_2 在同一个片段上, n_1 和 n_2 在同一个片段上,且这个两个片段相邻。显然 m_1 与 m_2 有公式 (2)和(3)的表示方法。

$$m_1 = \sum_{i=0}^{logj-1} a_i \times 2^i \tag{2}$$

$$m_2 = \sum_{i=0}^{logj-1} b_i imes 2^i$$
 (3)

 m_1 和 m_2 在同一个片段上,可得:

$$|m_1 - m_2| < j = 2^k \tag{4}$$

由公式(4)分析可知一定存在 $t \in [1,k]$ 使得 $a_t \neq b_t$ 。反证法,若任意 $t \in [0,k]$ 使得 $a_t \neq b_t$,则由于 $m_1 \neq m_2$,因此 $|m_1 - m_2| \geq j$ 。与 m_1 和 m_2 在同一个片段上发生矛盾。取 $t_0 = min\{t\}$,最小下标经过反转之后得到最大下标,因此:

$$sign(rev(m_1) - rev(m_2)) = sign(a_{t_0} - b_{t_0})$$
 (5)

其中rev(m)是m的二进制表示的逆序列。同时,

$$n_1 = m_1 + j = \sum_{i=0}^{log j-1} a_i \times 2^i + 2^k$$
 (6)

$$n_2 = m_2 + j = \sum_{i=0}^{logj-1} b_i \times 2^i + 2^k \tag{7}$$

由公式(6)和(7)可知, m_1 和 n_1 以及 m_2 和 n_2 这两对前k位相同。由于 $t_0 \in [0,k]$,因此有:

$$sign(rev(n_1) - rev(n_2)) = sign(a_{t_0} - b_{t_0})$$
(8)

综上,这两个片段是序等价,根据等价关系具有传递性,可知所有的片段都是次序等价的。