

$$\begin{array}{ccccccc}
X & \xrightarrow{f} & Y & \xrightarrow{g} & Z & \xrightarrow{\eta} & \\
\downarrow v_X & & \downarrow \lambda & & \parallel & & \\
V_X & \xrightarrow{m} & E & \xrightarrow{n} & Z & \xrightarrow{(v_X)_* \eta} & \\
\downarrow u_X & & \downarrow \kappa & & & & \\
U_X & \xlongequal{\quad} & U_X & & & & \\
\downarrow \delta_X & & \downarrow f_* \delta_X & & & & 
\end{array}$$