

第十七章 多元函数微分学

第四节 泰勒公式与极值问题

第十七章 多元函数微分学

第四节 泰勒公式与极值问题

1. 高阶偏导数的概念及计算
2. 泰勒公式
3. 极值问题

中值定理和泰勒公式

定义： 若区域 D 上任意两点的连线都含于 D 中, 则称 D 为**凸区域**, 也就是说对 D 中任意两点 $P_1(x_1, y_1)$ 和 $P_2(x_2, y_2)$, 都有

$$P(x_1 + \lambda(x_2 - x_1), y_1 + \lambda(y_2 - y_1)) \in D, \forall \lambda \in [0, 1].$$

中值定理和泰勒公式

定义： 若区域 D 上任意两点的连线都含于 D 中，则称 D 为**凸区域**，也就是说对 D 中任意两点 $P_1(x_1, y_1)$ 和 $P_2(x_2, y_2)$ ，都有

$$P(x_1 + \lambda(x_2 - x_1), y_1 + \lambda(y_2 - y_1)) \in D, \forall \lambda \in [0, 1].$$

中值定理

中值定理： 设二元函数 $f(x, y)$ 在凸开域 $D \subset \mathbb{R}^2$ 上连续，在 D 的所有内点内都可微. 则对 D 内任意两点 $P(a, b) \in D$, $Q(a + h, b + k) \in D$ ，存在某个 $\theta \in (0, 1)$ ，使得

$$f(a + h, b + k) - f(a, b) = f_x(a + \theta h, b + \theta k)h + f_y(a + \theta h, b + \theta k)k.$$

中值定理和泰勒公式

推论： 设函数 $f(x, y)$ 在区域 $D \subset \mathbb{R}^2$ 上存在偏导数，且

$$f_x = f_y \equiv 0,$$

则 f 在区域 D 上恒为常数.

例题4： 对函数

$$f(x, y) = \frac{1}{\sqrt{x^2 - 2xy + 1}}$$

应用微分中值定理, 证明存在 $\theta \in (0, 1)$, 使得

$$1 - \sqrt{2} = \sqrt{2}(1 - 3\theta)(1 - 2\theta + 3\theta^2)^{-\frac{3}{2}}.$$

中值定理和泰勒公式

泰勒定理： 设二元函数 $f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域 $U(P_0)$ 内有直到 $n+1$ 阶的连续偏导数, 则对 $U(P_0)$ 内任一点 $(x_0 + h, y_0 + k)$, 存在相应的 $\theta \in (0, 1)$, 使得如下**泰勒公式**:

$$\begin{aligned} f(x_0 + h, y_0 + k) = & f(x_0, y_0) + \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right) f(x_0, y_0) + \\ & + \frac{1}{2!} \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right)^2 f(x_0, y_0) + \cdots + \frac{1}{n!} \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right)^n f(x_0, y_0) + \\ & + \frac{1}{(n+1)!} \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right)^{n+1} f(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k), \end{aligned}$$

其中,

$$\left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right)^m f(x_0, y_0) = \sum_{i=0}^m C_m^i \frac{\partial^m f(x_0, y_0)}{\partial x^i \partial y^{m-i}} h^i k^{m-i}.$$

泰勒定理： 设二元函数 $f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域 $U(P_0)$ 内有直到 n 阶的连续偏导数, 则对 $U(P_0)$ 内任一点 $(x_0 + h, y_0 + k)$, 存在如下泰勒公式:

$$\begin{aligned} f(x_0 + h, y_0 + k) = & f(x_0, y_0) + \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right) f(x_0, y_0) + \\ & + \cdots + \frac{1}{n!} \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right)^n f(x_0, y_0) + o((\sqrt{h^2 + k^2})^n). \end{aligned}$$

例题： 设

$$f(x, y) = x^y,$$

求它在点 $(1, 4)$ 的泰勒公式(直到二阶), 并计算 $(1.08)^{3.96}$.

定义： 设函数 f 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域 $U(P_0)$ 内有定义. 若对于任何点 $P(x, y) \in U(P_0)$, 成立不等式

$$f(P) \leq f(P_0) \quad (\text{或 } f(P) \geq f(P_0)),$$

则称函数 f 在点 P_0 取得**极大(或极小)值**, 称点 P_0 为 f 的**极大(或极小)值点**, 极大值、极小值统称为**极值**. 极大值点和极小值点统称为**极值点**.

极值问题

极值必要条件

定理： 设二元函数 $f(x, y)$ 在点 P_0 处存在偏导函数, 且在 $P_0(x_0, y_0)$ 处取得极值, 则有

$$\left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{(x_0, y_0)} = 0, \quad \left. \frac{\partial f}{\partial y} \right|_{(x_0, y_0)} = 0.$$

此时, 称 P_0 为 f 的稳定点.

极值问题

极值必要条件

定理： 设二元函数 $f(x, y)$ 在点 P_0 处存在偏导函数, 且在 $P_0(x_0, y_0)$ 处取得极值, 则有

$$\left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{(x_0, y_0)} = 0, \quad \left. \frac{\partial f}{\partial y} \right|_{(x_0, y_0)} = 0.$$

此时, 称 P_0 为 f 的**稳定点**.

注意1： 极值点不一定是稳定点, 例如: 不可导点.

注意2： 稳定点不一定是极值点, 例如: 原点是 $f(x, y) = xy$ 的稳定点.

定义： 对称矩阵

$$H = \begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix}.$$

若 $a > 0$, $ac - b^2 > 0$, 则称 H 为**正定矩阵**; 若 $a < 0$, $ac - b^2 > 0$, 则称 H 为**负定矩阵**; 若 $ac - b^2 < 0$, 则称 H 为**不定矩阵**.

定义： 对称矩阵

$$H = \begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix}.$$

若 $a > 0$, $ac - b^2 > 0$, 则称 H 为**正定矩阵**; 若 $a < 0$, $ac - b^2 > 0$, 则称 H 为**负定矩阵**; 若 $ac - b^2 < 0$, 则称 H 为**不定矩阵**.

定理： 设 H 为 2×2 的对称矩阵, x 为任意非零二维向量.

- 若 H 为**正定矩阵**, 则 $x^T H x > 0$, 且存在 $\delta > 0$, 使得 $x^T H x \geq \delta |x|^2$.
- 若 H 为**负定矩阵**, 则 $x^T H x < 0$, 且存在 $\delta < 0$, 使得 $x^T H x \leq \delta |x|^2$.
- 若 H 为**不定矩阵**, 则存在非零向量 y, z 使得 $y^T H y > 0$, $z^T H z < 0$.

以上, 反之亦然.

定义1: 设函数 f 在 P_0 处有二阶连续偏导数, 称

$$H_f(P_0) = \begin{bmatrix} f_{xx}(P_0) & f_{xy}(P_0) \\ f_{yx}(P_0) & f_{yy}(P_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{bmatrix}_{P_0}$$

为 f 在 P_0 点的**黑塞(Hesse)矩阵**.

定义1: 设函数 f 在 P_0 处有二阶连续偏导数, 称

$$H_f(P_0) = \begin{bmatrix} f_{xx}(P_0) & f_{xy}(P_0) \\ f_{yx}(P_0) & f_{yy}(P_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{bmatrix}_{P_0}$$

为 f 在 P_0 点的**黑塞(Hesse)矩阵**.

- $H_f(P_0)$ 正定矩阵的充要条件是 $f_{xx}(P_0) > 0, (f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2)(P_0) > 0$.
- $H_f(P_0)$ 负定矩阵的充要条件是 $f_{xx}(P_0) < 0, (f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2)(P_0) > 0$.
- $H_f(P_0)$ 不定矩阵的充要条件 $(f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2)(P_0) < 0$.

引理： 设二元函数 f 在 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域内有二阶连续偏导数， $H_f(P_0)$ 是正定(负定)矩阵，则存在一个邻域 $U(P_0)$ ，使得在 $U(P_0)$ 内， $H_f(P)$ 是正定(负定)矩阵.

极值存在的充分性条件

定理： 设二元函数 f 在 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域 $U(P_0)$ 内有二阶连续偏导数, 且 P_0 是稳定点. 则

- 当 $H_f(P_0)$ 是正定矩阵, 即 $f_{xx}(P_0) > 0, (f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2)(P_0) > 0$ 时, f 在点 P_0 取得极小值.
- 当 $H_f(P_0)$ 是负定矩阵, 即 $f_{xx}(P_0) < 0, (f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2)(P_0) > 0$ 时, f 在点 P_0 取得极大值.
- 当 $H_f(P_0)$ 是不定矩阵, 即 $(f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2)(P_0) < 0$ 时, f 在点 P_0 不能取得极值.
- 当 $(f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2)(P_0) = 0$ 时, f 在点 P_0 不一定能取得极值.

例题： 求函数

$$f(x, y) = x^2 + 5y^2 - 6x + 10y + 6,$$

的极值.

例题8： 求函数

$$f(x, y) = x^2 + xy,$$

的极值.

例题： 讨论函数

$$f(x, y) = (y - x^2)(y - 2x^2),$$

是否在原点取到极值.

最值问题

最值点 $\left\{ \begin{array}{l} \text{稳定点,} \\ \text{无偏导数点,} \\ \text{边界点.} \end{array} \right.$

极值问题

最值问题

最值点 $\left\{ \begin{array}{l} \text{稳定点,} \\ \text{无偏导数点,} \\ \text{边界点.} \end{array} \right.$

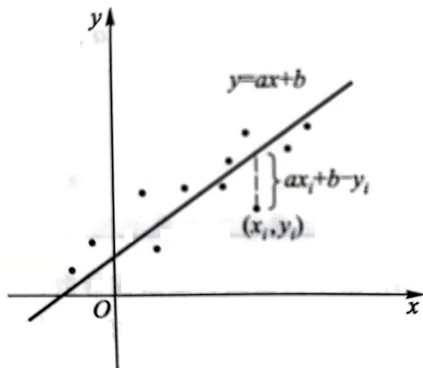
应用问题

证明： 圆的所有外切三角形中，以正三角形的面积为最小.

极值问题

最小二乘法问题

设通过观测或实验得到 n 个点 (x_i, y_i) , $i = 1, 2, \dots, n$. 他们大体上在一条直线上, 即大体上可以用直线方程来反映变量 x 和 y 之间的对应关系. 现要确定一条直线使得这 n 个点的偏差平方和最小.



本节作业

作业：

第 133 页：第7题(1)、(4).

第 133 页：第8题(1).

第 133 页：第9题(1).

第 133 页：第11题.

复合函数的高阶导数

例题：求曲面

$$z = \arctan \frac{y}{x},$$

在点 $(1, 1, \frac{\pi}{4})$ 处的切平面方程和法平面方程.

复合函数的高阶导数

习题

例题： 求下列函数的高阶偏导数

$$z = f\left(x + y, xy, \frac{x}{y}\right), z_x, z_{xx}, z_{xy}.$$