大数据算法基础 实验2

光飞

2015210887

1. 问题描述

对于正整数流(数的范围为1到 2^m),用DGIM算法估计流中大小为N的窗口内最近 $k(1 \le k \le N)$ 个整数的和。

其中, m = 8, N = 100,000,000, k = 50000000。

2. 实现思路

单个DGIM:首先实现单个DGIM算法,将其封装为一个类。对外提供输入[0,1]流的接口,以及估计最近k个中1的个数的接口。

m个DGIM求和:将一个输入的整数表示成m个2进制位,每位用一个DGIM流算法进行处理。当求k个最近值的和,最估计每个DGIM出现的1的各数,再乘以对应的权重。

3. 程序实现

3.1 单个DGIM算法实现

接口定义:

```
#ifndef DGIM_H_
#define DGIM_H_
#include<iostream>
#include<vector>
typedef struct Bucket{
   unsigned int ts; //该桶时间戳
   unsigned char j; //该桶中的有2^j个1
} Bucket;
class DGIM {
   std::vector<Bucket> buckets; //所有的桶
   unsigned int ts; //当前时间戳
   unsigned char r;//每个桶最多有r个unsigned int N;//时间窗口长度
   DGIM(unsigned char r, unsigned int N) {
       this->r = r;
       this->N = N;
       ts = 0;
   //向该流中追加一个0或1
   void append(unsigned char v);
   //估计最近k个值中1的个数
   unsigned int estimate(unsigned int k);
   //打印当前桶的状况
   void printBuckets();
};
#endif /* DGIM_H_ */
```

```
#include"DGIM.h"
using namespace std;
void DGIM::append(unsigned char v) {
   ts += 1;
   if (!buckets.empty()) {
       //判断最后一个的桶是否过期,如果过期将其覆盖删除
       if ((ts - buckets[0].ts) >= N) {
           for (int i = 1; i < buckets.size(); i++) {</pre>
               buckets[i - 1] = buckets[i];
           buckets.pop_back();
   if (v == 1) { //如果新加入元素为1,则对桶进行调整
       Bucket b = { ts, 1 };
       buckets.push_back(b); //追加一个为1的桶
       vector<int> indexs;
       int count = 1;
       for (int i = buckets.size() - 2; i >= 0; i--) {
           if (buckets[i].j == buckets[i + 1].j) {
               count++;
               //如果相同桶的个数大于r,则进行合并
               if (count > r) {
                   buckets[i].ts = buckets[i + 1].ts;
                   buckets[i].j++;
                   indexs.push_back(i + 1);
                   count = 1;
           }else{
               count=1;
       //删除已合并的桶
       for (int i = 0; i < indexs.size(); i++) {</pre>
           buckets.erase(buckets.begin() + indexs[i]);
```

```
unsigned int DGIM::estimate(unsigned int k) {
    unsigned int sum = 0;
    for(int i=buckets.size()-1;i >= 0;i--){
        //对时间戳与当前时间戳之差小于k的桶,算入估计值
        if((ts - buckets[i].ts) <= k){
            sum += (1<<(buckets[i].j-1));
        }else{
            break;
        }
    }
    return sum;
}

void DGIM::printBuckets() {
    for (int i = 0; i < buckets.size(); i++) {
        cout << "(" << buckets[i].ts << "," << (int) buckets[i].j
<< ")";
    }
    cout << endl;
}</pre>
```

3.2 m个DGIM算法求和

控制变量

```
#define lgMAX 8 //输入数2进制位长度
#define rMAX 5 //最多允许同时存在rMAX个桶
#define WINDOW_LENGTH 100000 //窗口长度
#define SLOT_LENGTH 1000 //当输入SLOT_LEGNTH个数时进行估计
#define ESTIMATE_LENGTH 50000 //估计最近的ESTIMATE_LENGTH个数的和
```

求和(读取文件)

```
#define BITV(x,i) ((x>>i)&1)
using namespace std;
int main(){
    ifstream fin("data.in",ios::in|ios::binary);
    vector<DGIM> dgims;
    for(int i=0;i<lgMAX;i++){</pre>
        DGIM d(rMAX,WINDOW_LENGTH);
        dgims.push_back(d);
    //读取随机数文件,先读入WINDOW_LENGTH个数,不估计
    unsigned int v;
    for(int i=0;i<WINDOW_LENGTH;i++){</pre>
        fin>>v;
        for(int j=0;j<lgMAX;j++){</pre>
            dgims[j].append(BITV(v,j));
    unsigned int count = 0;
    while(fin>>v){
        for(int i=0;i<lgMAX;i++){</pre>
             dgims[i].append(BITV(v,i));
        count++;
        if(count == SLOT_LENGTH){
            unsigned int sum = 0;
             for(int i=0;i<lgMAX;i++){</pre>
                 sum+= ((1<<i)*dgims[i].estimate(ESTIMATE_LENGTH));</pre>
             cout<<sum<<endl;</pre>
            count = 0;
    fin.close();
    return 0;
```

```
#define BITV(x,i) ((x>>i)&1)
using namespace std;
int main(){
    vector<DGIM> dgims;
    for(int i=0;i<lgMAX;i++){</pre>
        DGIM d(rMAX,WINDOW_LENGTH);
        dgims.push_back(d);
    //产生随机数,前WINDOW_LENGTH个数不估计
    srand(time(NULL));
    unsigned int v;
    for(int i=0;i<WINDOW_LENGTH;i++){</pre>
        v = (rand()%(1<<lgMAX));</pre>
        for(int i=0;i<lgMAX;i++){</pre>
            dgims[i].append(BITV(v,i));
    //每读入SLOT_LENGTH个数进行一次估计
    unsigned int count = 0;
    while(true){
        v = (rand()%(1<<lgMAX));</pre>
        for(int i=0;i<lgMAX;i++){</pre>
             dgims[i].append(BITV(v,i));
        count++;
        if(count == SLOT_LENGTH){
             unsigned int sum = 0;
             for(int i=0;i<lgMAX;i++){</pre>
                 sum+= ((1<<i)*dgims[i].estimate(ESTIMATE_LENGTH));</pre>
             cout<<sum<<endl;</pre>
             count = 0;
    return 0;
```

4.1 准确度测试

测试思路:将所有测试数据写入到一个文件,例如shell脚本对文件某个范围内进行求和,获得标准结果。再将估计值于实际值进行比对,计算偏差百分比。

脚本(部分):

```
#求和
head -$b data.in | tail -$k | awk '{sum+=$1} END
{printf("%d\n"),sum}'
#计算准确度
paste data.result data.out | awk 'function abs(x){return ((x>0.0)
? x : -x)} {a=(abs($2-$1)/$1);sum += a} END {print sum/NR}'
```

Test 1

测试条件:

总的随机数:1,000,000

窗口长度(WINDOW_LENGTH): 100,000 每多少个数进行估计(SLOT_LENGTH): 1,000

对最近多少个数进行估计求和:50,000

估计次数:900

测试结果:

允许桶 重复数 (rMax)	2	3	4	5	10	25	50
平均偏 差值	0.329366	0.16407	0.0908717	0.0820722	0.0410942	0.0192747	0.0192747

从实验结果可以看出,当rMAX越来越大时,准确率越高。但到25时已经到准确率的极限。

Test 2

测试条件:

总的随机数:10,000,000

窗口长度(WINDOW_LENGTH): 1,000,000 每多少个数进行估计(SLOT_LENGTH): 10,000

对最近多少个数进行估计求和:500,000

估计次数:900

允许桶重复数(rMax)	2	3	4	5
平均偏差值	0.26156	0.130767	0.130767	0.065452

4.2 速度测试

测试思路:产生随机数流,不对随机数进行存储。在获得每次进行预测时,记录其预测时间。概平均实践包括产生SLOT_LEGNTH个随机数,并每次对桶进行调整的时间。预测100次,并取平均值。

Test 1

测试条件:

窗口长度(WINDOW_LENGTH): 1,000,000 每多少个数进行估计(SLOT LENGTH): 10,000

对最近多少个数进行估计求和:500,000

估计次数:100

允许桶重复数(rMax)	2	3	5	10	25	50
平均估计时间(ms)	43.51	55.17	74.88	109.45	203.7	330.25

Test 2

测试条件:

窗口长度(WINDOW_LENGTH): 10,000,000 每多少个数进行估计(SLOT_LENGTH): 100,000

对最近多少个数进行估计求和:5,000,000

估计次数:50

允许桶重复数(rMax)	2	3	5	10
平均估计时间(ms)	461.2	591	805.05	1101.65

结论:有实验结果可以看出,当rMAX越大时对相同的预测,虽然准确度会提升,但是每次 预测实践都会提升。因此实际应用时需要平衡两种情况。

5. 时间复杂度分析

假设:窗口长度为N,位数为m,桶最多重复r次,每n个数估计一次

- 一个DGIM对每一个位进行append的实践复杂度为:将所有桶便利一遍为O(r*lgN),其中N为窗口长度。因为是利用vector数据结构,每一次删除操作需要花费的时间同样为O(r*lgN),而最多删除lgN个元素。所以每次append操作的实践复杂度为 $O(r*lgN^2)$
- 一个DGIM对最近的k个数进行估计时需要将所有桶扫描一遍,则复杂度为O(r*lgN)
- 共有m个DGIM算法进行估计,每一次估计过程中需要进行n次调整,和一次估计。所以每一次预测的实践复杂度为:

$$m*n*O(r*lgN^2) + m*O(r*lgN)$$