基本概念

欧拉公式:

$$e^{jx} = j\sin(x) + \cos(x)$$

 $\cos(x) = (e^{jx} + e^{-jx})/2$
 $\sin(x) = (e^{jx} - e^{-jx})/2j$

函数内积 $(f,g)=\int_{t_1}^{t_2}f(x)g^*(x)\mathrm{d}x$

巻积
$$f * g(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau)g(t-\tau)\mathrm{d}\tau$$

- 交换律,结合律,分配律
- 微分,积分

相关 $R_{f_1,f_2}(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2^*(\tau - t) d\tau = f_2^*(-t) * f_1(t)$

奇异信号

- 单位斜变信号 R(t), $R_{\tau}(t)$
- 单位阶跃信号 u(t)
- 矩形脉冲 $G_{\tau}(t)$, 三角脉冲信号可以由两个 $EG_{\tau}(t)$ 的卷积得到
- 冲激信号 δ(t)

抽样特性: $\int_{R} f(t)\delta(t-t_0) = f(t_0)$

搬移特性: $f(t) * \delta(t - t_0) = f(t - t_0)$

周期函数的 FS

函数的正交分解:

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_i \phi_i(t) \ c_i = rac{1}{(\phi_i(t),\phi_i(t))} \int_T f(t) \phi^*(t) \mathrm{d}t$$

帕斯瓦尔定理:

$$\int_{t_1}^{t_2} \left|\left|f(t)
ight|
ight|^2 \mathrm{d}t = \sum_{i=-\infty}^{\infty} (\phi_i(t),\phi_i(t)) c_i^2$$

三角傅里叶级数:

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos(n\omega t) + b_n \sin(n\omega t))$$
 $a_0 = \frac{1}{T} \int_T f(t) dt$ $a_n = \frac{2}{T} \int_T f(t) \cos(n\omega t) dt$ $b_n = \frac{2}{T} \int_T f(t) \sin(n\omega t) dt$

复指数傅里叶级数:

$$F_n = rac{1}{T} \int_T f(t) e^{-jn\omega t} dt$$
 $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n e^{jn\omega t}$

对应的帕斯瓦尔定理: $\int_{t_1}^{t_2} \left| \left| f(t) \right| \right|^2 \mathrm{d}t = T \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n^2$

CTFT

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt$$
 $f(t) = rac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega)e^{j\omega t} d\omega$

• 对于周期为 T_1 的周期函数 f , 取其一个周期 f_0 , 则

$$f(t) = f_0(t) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT_1)$$

计算可得

$$F(\omega) = \omega_1 \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_0(n\omega_1) \delta(\omega - n\omega_1)$$

其 FS 满足: $F_n = F_0(n\omega_1)/T$

$$F(\omega) = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n \delta(\omega - \omega_1)$$

f	F
$e^{j\omega_0t}$	$2\pi\delta(\omega-\omega_0)$
$\cos(\omega_0 t)$	$\pi[\delta(\omega-\omega_0)+\delta(\omega+\omega_0)]$
$\delta(t)$	1
sgn(t)	$rac{2}{jw}$, 用 $\lim_{a o 0} sgn(t)e^{-a t }$ 推导
u(t)	$\pi\delta(\omega)+rac{1}{j\omega}$,可由 $sgn(t)$ 推导
$\frac{1}{t}$	$rac{\pi}{j} sgn(w)$
$G_{ au}(t)$	$ au Sa(rac{ au}{2}\omega)$, 过零点位置 $\omega=2k\pi/ au, k eq 0$

性质

只要都会推导就行,不必强记。

- 帕斯瓦尔定理: $\int_{-\infty}^{\infty} ||f(t)||^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} ||F(\omega)||^2 d\omega$
- 尺度变换: $\mathcal{F}(f(at)) = rac{1}{|a|}F(\omega/a)$
- $F(0) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) dt, f(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) d\omega$
- 微分特性

$$\mathcal{F}(rac{d}{dt}f(t))=j\omega F(\omega) \ \mathcal{F}^{-1}(rac{d}{d\omega}F(\omega))=-jtf(t)$$

直接在 IFT 和 FT 定义两边求导可证。

积分特性

$$\mathcal{F}(\int_{-\infty}^t f(au) \mathrm{d} au) = rac{F(\omega)}{j\omega} + \pi F(0)\delta(\omega) \ \mathcal{F}^{-1}(\int_{-\infty}^\omega F(\lambda) \mathrm{d}\lambda) = \pi f(0)\delta(t) - rac{1}{jt}f(t)$$

用
$$\int_{-\infty}^t f(\tau) \mathrm{d} \tau = f(t) * u(t)$$
可证。

采样

理想冲击串 $p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_s)$

其 FT
$$P(\omega) = rac{2\pi}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\omega_s)$$

• 证明思路:将p(t) 展成 FS 再求 FT

쩟于
$$x_p(t) = x(t)p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_s)\delta(t-nT_s)$$
,

$$X_p(\omega) = rac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} X(\omega - n\omega_s)$$

在时域的理想采样,等于在频域将频谱以 $\omega_s(\frac{2\pi}{T})$ 为周期延拓。

抽样定理

为了防止频域混叠,要求 x(t) 最高频率不超过 ω_M , 采样频率 $\omega_s \geq 2\omega_M$.

奈奎斯特区间: $[-\omega_s/2, \omega_s/2]$

• 理想低通滤波器: 频域矩形脉冲 $H(\omega)=e^{-j\omega t_0}, |\omega|<\omega_c$,其单位冲激响应 $h(t)=\mathcal{F}^{-1}(H(\omega))=rac{\omega_c}{\pi}Sa[\omega_c(t-t_0)].$

当 $\omega_M < \omega_c < \omega_s - \omega_M$ 时,可以恢复原信号:

$$x_p(t)*h(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_s)h(t-nT_s)$$

- 频域混叠后,时域信号变了,但抽样点取值不变。
- 在频域的理想采样,相当于在时域将信号以 $T_s(rac{2\pi}{\omega_s})$ 周期延拓。

DTFT

对抽样信号 $\sum_{n=-\infty}^{\infty} f(nT_s)\delta(t-nT_s)$ 求 FT,可得:

$$egin{aligned} \hat{F}(\omega) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} f(nT_s) e^{-j\omega nT_s} \ f(nT_s) &= rac{1}{\omega_s} \int_{-rac{\omega_s}{2}}^{rac{\omega_s}{2}} \hat{F}(\omega) e^{j\omega nT_s} \, \mathrm{d}\omega \end{aligned}$$

时间归一化 $T_s \rightarrow 1, \omega_s \rightarrow 2\pi$

$$X(\omega) = DTFT[x(n)] = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)e^{-jn\omega}$$
 $x(n) = rac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X(\omega)e^{j\omega n} d\omega$

模拟(角)频率 Ω 数字(角)频率 ω 的关系:

$$\omega = \Omega T_s = 2\pi f/f_s = \Omega/f_s$$

式中 f 是模拟频率。

性质

- 2π 周期性
- 帕斯瓦尔定理:

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |x(n)|^2 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |X(\omega)|^2 d\omega$$

• 时域扩展:

$$x_{(a)}(n)=x(rac{n}{a}), n/a\in \mathbb{Z}$$
 $DTFT(x_{(a)}(n))=X(a\omega)$

加窗

用窗函数 $W(n)=1, 0 \le n \le L-1$, 对 DTFT 序列加窗。

窗函数频谱 $W(\omega)=rac{\sin(\omega L/2)}{\sin{(\omega/2)}}e^{-j\omega(L-1)/2}$, 定义主瓣宽度 $\Delta\omega_W=2\pi/L$

频率分辨率 $\Delta f = \Delta \omega_W f_s/2\pi = f_s/L$

- 在由序列求得的连续频谱中, 谐波分量之间的最小间隔
- 序列被截断后, 在新的连续频谱中, 可分辨出来的最小谐波分量间隔

DFT

对于长度为 L (加窗后) 的序列 ,其 N 点 DFT 定义为 DTFT $[0,2\pi]$ 区间上均匀分布的 N 个值。

$$X(k) = DFT(x(n)) = \sum_{n=1}^{L-1} x(n)W_N^{nk}$$
 $W_N^{nk} = e^{-jnrac{2k\pi}{N}}$

- N > L, 在序列后补零
- N < L, 定义 x(n) 关于 N 的回绕序列 $\tilde{x}(n)=\sum_{n=0}^{\infty}x(mN+n)$ $DFT(\tilde{x}(n))=DFT(x(n)).$
 - o 不同的序列,只要其回绕序列相同,DFT 就是相同的,IDFT 只能得到回绕序列。

$$ilde{x}(n) = IDFT(X(k)) = rac{1}{N} \sum_{k=1}^{L-1} X(k) W_N^{-nk}$$

性质

- 实序列共轭对称性 $X^*(k) = X(-k), X(N/2+k) = X(N/2-k)$
- 帕斯瓦尔定理:

$$\sum_{n=0}^{N-1} |x(n)|^2 = rac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} |X(k)|^2$$

FT、DTFT、DFT变换的性质

		- · · × j/ H)	± //
	FT	DTFT	DFT
线性性	是		
时域反褶	頻 域 共 轭		
时域共轭	頻 媙 共 轭 + 反 褶		
对称性	$\mathscr{F}[F(t)] = 2\pi f(-\omega)$	$DTFT[X(n)] = 2\pi x(-\omega)$	DFT[X(n)] = Nx(-k)
时域平移	$ \mathscr{F}[f(t-t_0)] $ $= \mathscr{F}[f(t)]e^{-j\omega t_0} $	DTFT $[x(n - n_0)]$ = $e^{-j\omega n_0}X(\omega)$	$DFT[x(n-m)] = W_N^{mk} X(k)$
頻 域平 移	$\mathcal{F}[f(t)e^{j\omega_0 t}]$ $= F(\omega - \omega_0)$	$\begin{aligned} & \text{DTFT}\left[e^{j\omega_0 n} x(n)\right] \\ &= X(\omega - \omega_0) \end{aligned}$	$X(k - l) = \sum_{n=0}^{N-1} [x(n)W_N^{-nl}]W_N^{nk}$
时城卷积	$\mathscr{F}[f_1(t) * f_2(t)]$ $= \mathscr{F}[f_1(t)] \cdot \mathscr{F}[f_2(t)]$	DTFT[$x_1(n) * x_2(n)$] = $X_1(\omega) \cdot X_2(\omega)$	DFT $[x(n) * y(n)]$ = $X(k) \cdot Y(k)$
頻 域卷 积	$\mathcal{F}[f_1(t) \cdot f_2(t)] = \frac{1}{2\pi} \mathcal{F}[f_1(t)] * \mathcal{F}[f_2(t)]$	$\begin{aligned} & \text{DTFT} \big[x_1(n) \cdot x_2(n) \big] \\ &= \frac{1}{2\pi} X_1(\omega) \otimes X_2(\omega) \end{aligned}$	DFT $[x(n) \cdot y(n)]$ = $\frac{1}{N} X(k) \otimes Y(k)$

表中对于 DFT 时移, $DFT_N(x(n)W_N^{-nl})=X(k-l)$

DFT 时域卷积定理用的是圆卷积。

• 求 $DFT(W_N^{nm})$ 的方法: 先求 N 点矩形脉冲序列 $DFT(G_N)=N\delta(k)$,再运用时移特性。

圆卷积

$$x(n)\otimes y(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} [x(m)\sum_{k=-\infty}^{\infty} y(n-m-kN)]$$

DFT 和 FT、FS 的关系

模拟信号 -- 时域抽样/时间归一化(DTFT) --> 频域周期延拓,并除以 Ts -- 加窗/频域抽样 (DFT) -> 时域,频域均有限/离散化

- 非周期信号的 DFT 与 FT: $F(\omega_k) = T_s X(k)$
- 周期信号的 DFT 与 FS: $F_k = \frac{1}{N} X(k)$

注:对于周期函数 $F_k = F_0(k\omega)/T$

• 用 IDFT 根据 FT 求原信号 $f(n) = rac{1}{T_s}IDFT(F(\omega_n))$

滤波器

数模转换

- 抗混叠滤波器: A/D转换前,滤去高频成分,使得信号满足奈奎斯特条件。
- 抗镜像滤波器: D/A转换后,滤除数字处理引入的高频成分。
- 1/N 抽取,相当于把采样率降低到原来的 1/N
- N 倍插零,即时域扩展,频域压缩,采样率变为原来的 N 倍。

Z 变换

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) z^{-n}$$

ROC

- 右边序列以模最大有限极点的模为半径的圆外区域,左端非负则包括 ∞
- 左边序列以模最小非零极点的模为半径的圆内区域,右端非正则包括 0
- 双边序列以模大小相近的极点模为半径的圆环区域

以上 ROC 均不包括圆周。

序列	ZT	ROC
$\delta(n)$	1	\mathbb{C}
u(n)	$1/(1-z^{-1})$	z > 1
$G_N(n)$	$(1-z^{-N})/(1-z^{-1})$	z > 0
$a^n u(n)$	$\frac{1}{1-az^{-1}}$	z > a
$-a^nu(-n-1)$	同上	z < a

系统

线性时不变(LTI)、因果

LTI 系统稳定的充要条件:

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| < \infty$$

或对应 H(z) 的 ROC 包括单位圆。

差分方程

$$\sum_{k=0}^N b_k y(n-k) = \sum_{r=0}^M a_r x(n-r)$$

• $b_k=0, k>0$ 为 FIR (Finite impulse response),否则为 IIR

脉冲响应 h(n): 输入为单位脉冲 $\delta(n)$ 时,滤波器的输出。

$$y(n) = x(n) * h(n)$$

频率响应

$$H(\omega) = DTFT(h(n)) = rac{\sum_{k=0}^{M} a(k)e^{-jk\omega}}{\sum_{k=0}^{N} b(k)e^{-jk\omega}}$$

- 系统串联, h(n) 卷积, $H(\omega)$ 相乘
- 系统并联, h(n) 相加

系统传递函数

$$H(z) = rac{\sum_{k=0}^{M} a(k) z^{-k}}{\sum_{k=0}^{N} b(k) z^{-k}}$$

已知流图,可写出 H(z), 将其展开逐项求 Z 逆变换可得 h(n).

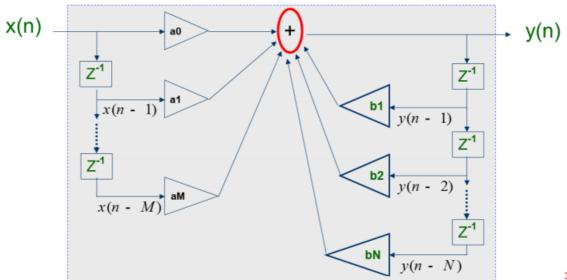
频率响应的几何作图法

$$egin{aligned} H(e^{j\omega}) &= C rac{\prod_{r=1}^R (e^{j\omega} - z_r)}{\prod_{k=0}^K (e^{j\omega} - p_k)} \ ||H(e^{j\omega})|| &= C rac{\prod |\mathfrak{A}$$
 寒点距离 $|$

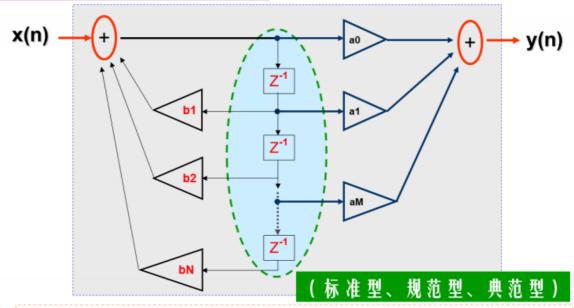
IIR 的流图

注意此处 b_k 与差分方程中的符号不同。

直接|型实现



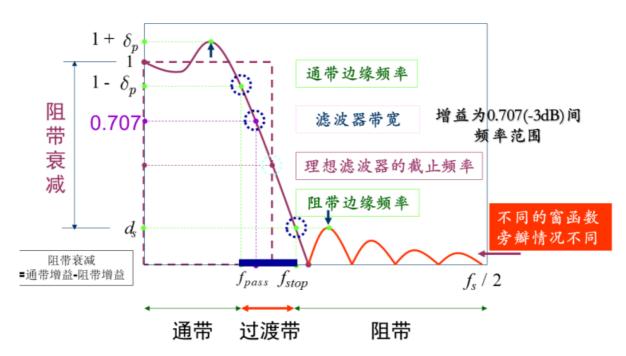
直接Ⅱ型实现(STEP3)



与直接 | 型相比,直接 | 型减少了对输入和输出状态的存储。因需要两个加法,用DSP硬件实现时,可能引起算术溢出。尽管如此,因存储效率高,在滤波器实现广泛应用。

FIR 滤波器设计

理想低通滤波器 $H(\omega)=1, |\omega|<\omega_c$ 的 $h(n)=rac{sin(n\omega_c)}{n\pi}$



低通 FIR 滤波器设计步骤:

- 取过渡带中间频率为截止频率 f_c
- 计算其对应数字频率 $\omega_c=2\pi f_c/f_s$, 代入 h(n)
- 选择合适窗函数,取最小的奇数 $N>Crac{f_s}{T.W.}$ 作为窗内项数 $h'(n)=h(n)w(n), |n|\leq rac{N-1}{2}$
- 右移 (N-1)/2, 得结果

$$h''(n) = h'(n - \frac{N-1}{2}), 0 \le n \le N-1$$

推广到带通和高通 FIR 滤波器构造,先将其视作低通 FIR,在第三步中频移脉冲响应 $h'(n)\cos(\omega_0 n)$

- 对于带通 , ω_0 对应带通中心频率
- 对于高通, $\omega_0=\pi$

带阻: $h_{BS}=h_{LP}+h_{HP}$