

參 单调队列优化P



基本模型:

•
$$f[i] = \min_{L(i) \le j \le R(i)}^{\min/\max} \{f[j] + val(i) + val(j)\}$$

- · L(i)、R(i)是关于变量i 的一次函数,限制j 的取值范围,且保证上下界变化具有单调性。
- · val(i)是仅与变量i 有关, val(j) 是仅与变量j 有关。
- 使用单调队列维护f[j]+val(j)。

• 例如:
$$f[i][j] = P_i * j + \max_{j-Li \le k \le Si-1} \{f[i-1][k] - P_j * k\}$$
 (POJ 1821 Fence)

- 将i看作定值, j是状态变量, k是决策变量。
- 维护决策点k单调递增,数值f [i 1][k] P_i * k 单调递减。



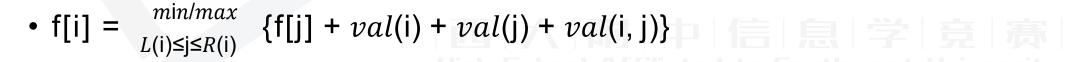
參 单调队列优化P



• 基本模型:

•
$$f[i] = \sum_{\substack{L(i) \le j \le R(i)}}^{\min/\max} \{f[j] + val(i) + val(j)\}$$





- val(i,j)包含了变量i、j 的乘积项,即同时与变量 i 和 j 有关。
- 单调队列优化不再适用



信息学 斜率优化DP





问题描述:

N个任务被分成若干批,每批包含相邻的若干任务。从时刻0开始,这些任务被分批加工。 执行第i 个任务所需时间为Ti。每批任务开始前,机器需要S的启动时间,故执行一批任务 所需时间是启动时间S加上每个任务所需时间之和。

一个任务执行后,将在机器中等待,直到该批任务全部执行完毕,也就是说,整批任务在同一时刻完成。每个任务的费用是它完成的时刻乘以一个费用系数Ci。

请你规划一个分组方案,使得总费用最少。

数据范围:1≤N≤5000, 1≤S≤50,1≤Ti,Ci≤100



↔ 例1: 任务安排1



- 状态:
 - f[i][j], 前i 个任务分成j 批执行的最小费用。
- 决策: 考虑第j 批执行包含的任务
- 状态转移方程:
 - $sumT[i] = \sum_{j=1}^{i} T[j]$, $sumC[i] = \sum_{j=1}^{i} C[j]$
 - $f[i][j] = \lim_{0 \le k < i}^{min} \{f[k][j-1] + (S * j + sumT[i]) * (sumC[i] sumC[k])\}$
 - 考虑第i 批执行的是k+1~i 个任务
- 枚举第j-1 批和第j 批的分界点k 为DP的决策。
- 时间复杂度为O(N3)。





问题分析:

- 状态能否优化?
- 题目并没有规定分成多少批次。
- 之所以需要批次,是因为想知道有多少次启动时间S,从而计算出每批任务完成的时间。
- · 实际上,可以将每批任务花费的启动时间S, 对之后任务的影响提前计算。

| 西 | 大 | 附 | 中 | 信 | 息 | 学 | 竞 | 赛 | High School Affiliated to Southwest University



↔ 例1: 任务安排1



- 状态:
 - f[i], 表示前i 个任务划分成若干批执行的最小费用。
- 考虑当前批次执行的任务, 状态转移方程:
 - $f[i] = \min_{0 \le i \le i} \{f[j] + sumT[i] * (sumC[i] sumC[j]) + S * (sumC[N] sumC[j])\}$
 - 当前批次执行的任务为第j+1~i 个任务
 - 机器的启动时间会对第j 个任务以后的所有任务产生影响, 提前将影响累加到最小费用中
- 时间复杂度为O(N2)。





问题描述:

N个任务被分成若干批,每批包含相邻的若干任务。从时刻0开始,这些任务被分批加工。 执行第i 个任务所需时间为Ti。每批任务开始前,机器需要S的启动时间,故执行一批任务 所需时间是启动时间S加上每个任务所需时间之和。

一个任务执行后,将在机器中等待,直到该批任务全部执行完毕,也就是说,整批任务在同一时刻完成。每个任务的费用是它完成的时刻乘以一个费用系数Ci。

请你规划一个分组方案,使得总费用最少。

数据范围: 1≤N≤3*10⁵, 1≤S,Ti,Ci≤512





问题分析:

• $f[i] = \int_{0 \le i \le i}^{min} \{f[j] + sumT[i] * (sumC[i] - sumC[j]) + S * (sumC[N] - sumC[j])\}$

同时和变量i 和变量j 有关,单调队列不适用

- · 将min函数去掉,把关于j 的值f[j] 和sumC[j] 看作变量,其余部分看作常数。
- 移项得到:
- f[j] = (sumT[i] + S) * sumC[j] + f[i] sumT[i] * sumC[i] S * sumC[N]





问题分析:

• f[j] = (sumT[i] + S) * sumC[j] + f[i] - sumT[i] * sumC[i] - S * sumC[N]

· 将sumC[j] 看作是横坐标,f[j]看作是纵坐标,就是一个形如y=ax+b的一条直线。

• 斜率: sumT[i] + S

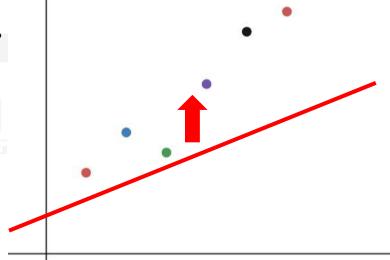
• 截距: f[i] - sumT[i] * sumC[i] - S * sumC[N]

• 对于每一个决策j, 都对应直角坐标系中的一个点(sumC[j],f[j])。





- f[j] = (sumT[i] + S) * sumC[j] + f[i] sumT[i] * sumC[i] S * sumC[N]
- 当变量i 不变时,直线的斜率是固定值sumT[i] + S。
- sumT[i],sumC[i],S,sumC[N]为固定值。当截距取得最小值时,f[i]也取到最小值。
- 求解最小截距的方法:
 - 将斜率为sumT[i] + S 的直线经过每一个决策点, 截距最小的为最优决策。
 - 将直线从下往上移动,遇到的第一个决策点就是最优决策。

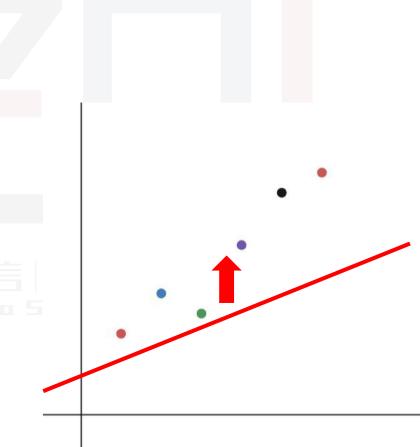






- 所有的决策点(sum[j],f[j])都是有用的吗?
- 利用"及时排除无用决策"思想,将无用的决策点删除。

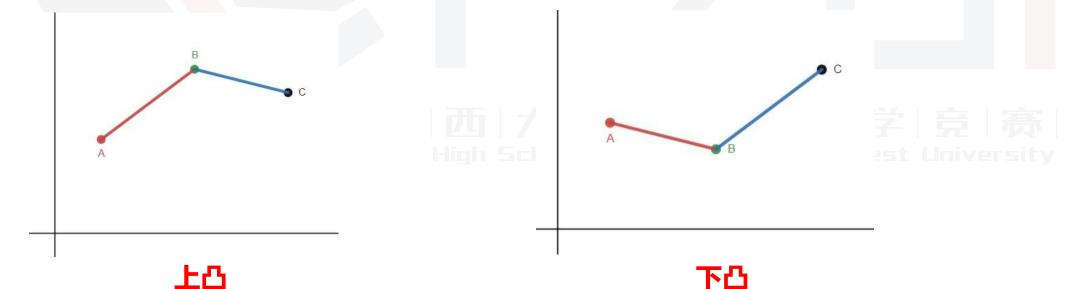








- •假设存在三个决策j₁,j₂,j₃,对应的决策点为(sumC[j₁],f[j₁]),(sumC[j₂],f[j₂]), (sumC[j₃],f[j₃]),设三点分别为A,B,C。
- 不妨设 j₁<j₂<j₃,因为T,C均为整数,有sumC[j₁]<sumC[j₂]<sumC[j₃]
- 有两种情况

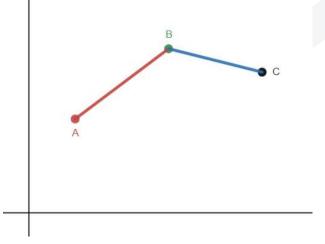


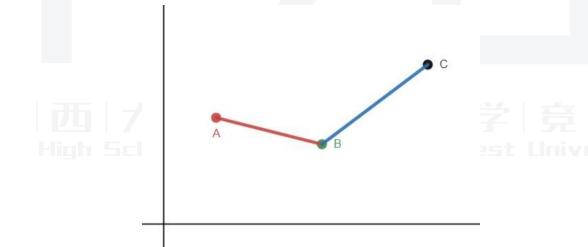




- 对于上凸,无论斜率是多少,j₂都不可能是最优决策,可以排除。
- 对于下凸, j2可能是最优决绝, 当且仅当:

•
$$\frac{f[j_2]-f[j_1]}{sumC[j_2]-sumC[j_1]} < \frac{f[j_3]-f[j_2]}{sumC[j_3]-sumC[j_2]}$$



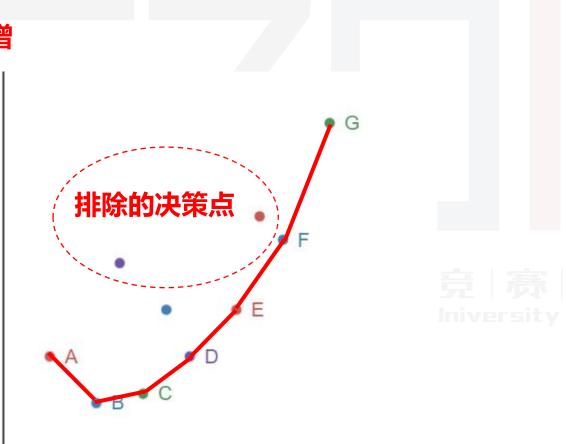




砂 例2: 任务安排2



- 将不可能的最优决策排除后,将剩下的点集相邻两点连线
- 形成的线段的斜率从左到右是单调递增
- 需要维下凸壳
- 使用单调队列维护

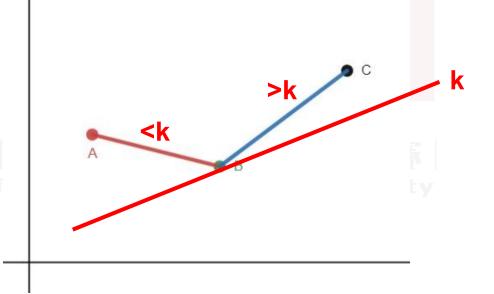




砂 例2: 任务安排2



- 哪一个点是最优决策呢?
- •对于斜率为k的直线,若某个点左侧线段的斜率小于k,右侧线段的斜率大于k,那么该点就 是最优决策点。
- 如何在斜率单调递增的队列中找到最优决策点?
- ・二分
- 时间复杂度为O(NlogN)。







- 还能不能再优化?
- f[j] = (sumT[i] + S) * sumC[j] + f[i] sumT[i] * sumC[i] S * sumC[N]

- 因为sumC是单调递增的,新的决策点的横坐标一定大于之前所有决策点的横坐标标
- · 斜率S+sumT[i]也是单调递增的
- 只维护相邻两点线段斜率大于S+sumT[i]的决策点,那么最优决策点就是队头。





问题分析:

• 对于每个状态i:

1. 检查队头的两个决策q[l] 和q[l+1] , 若斜率 sumC[q[l+1]]-sumC[q[l]] ≤S+sumT[i] , 则将q[l] 出 队 , 继续检查队头

f[a[l+1]]-f[a[l]]

- 2. 直接取出队头q[l]为最优决策,计算f[i]。
- 3. 将新决策i 加入队尾,插入前,若三个决策点j $_1$ =q[r-1],j $_2$ =q[r],j $_3$ =i 不满足下凸,则 j_2 =q[r]是无用决策,将q[r]出队,继续检查队尾。

• 时间复杂度为O(N)。





- 维护队列中相邻两个元素的某种"比值"的"单调性"
- 因为该比值对应坐标系中的斜率
- 所以称为斜率优化
- 英文称为convex hull trick(直译: 凸壳优化策略)

| 西 | 大 | 附 | 中 | 信 | 息 | 学 | 竞 | 赛 | High School Affiliated to Southwest University





问题描述:

N个任务被分成若干批,每批包含相邻的若干任务。从时刻0开始,这些任务被分批加工。 执行第i 个任务所需时间为Ti。每批任务开始前,机器需要S的启动时间,故执行一批任务 所需时间是启动时间S加上每个任务所需时间之和。

一个任务执行后,将在机器中等待,直到该批任务全部执行完毕,也就是说,整批任务在同一时刻完成。每个任务的费用是它完成的时刻乘以一个费用系数Ci。

请你规划一个分组方案,使得总费用最少。

数据范围: 1≤N≤3*10⁵, 1≤S,Ci≤512, -512≤Ti≤512。



↔ 例3:任务安排3



- · Ti可以为负数,
- f[j] = (sumT[i] + S) * sumC[j] + f[i] sumT[i] * sumC[i] S * sumC[N]
- 那么斜率S+sumT[i]不再单调
- · 不能仅仅只维护相邻两点线段斜率大于S+sumT[i]的决策点,需要维护所有下凸壳的决策点。
- 如何找到最优决策?
- 单调队列中二分
- 时间复杂度为O(NlogN)。



↔ 例4: 任务安排4



问题分析:

- Ti为正数, Ci可以为负数?
- f[j] = (sumT[i] + S) * sumC[j] + f[i] sumT[i] * sumC[i] S * sumC[N]

方法一:

- 新增加的决策点的横坐标sumC[i]不再单调递增,会插入到凸壳中间的位置,队列不能实现 插入操作
- •平衡树支持动态插入,利用平衡树维护斜率单调性

方法二:

• 可以倒序DP,设计一个状态转移方程,让sumT为横坐标,sumC为斜率的一项,转为为例 3 的情况,使用单调队列维护凸壳,使用二分查找求出最优策略。



↔ 例5:任务安排5



- Ti, Ci均可以为负数?
- f[j] = (sumT[i] + S) * sumC[j] + f[i] sumT[i] * sumC[i] S * sumC[N]
- 斜率、横坐标都不是单调的
- 使用平衡树, 支持动态插入, 查询前驱、后继。
- CDQ(https://www.cnblogs.com/Parsnip/p/10832015.html)



❷ 总结



- $f[i 1][k] + sumA[k] = A_j * k + f[i][j] A_j * j sumA[j]$
- f[j] = (sumT[i] + S) * sumC[j] + f[i] sumT[i] * sumC[i] S * sumC[N]

- 斜率优化DP,将状态转移方程转换为y=kx+b的形式
- b中仅包含与状态变量有关的项,所求状态包含在内
- kx包含决策变量与状态变量的乘积项
- y中仅包含与决策变量有关的项