

偏微分方程讲义 (II): 近代偏微分方程基础

章俊彦

中国科学技术大学 数学科学学院

Email: yx3x@ustc.edu.cn

最后更新时间: 2026 年 1 月 24 日

前言

这份讲义是根据我在新加坡国立大学(NUS)做博士后期间讲授MA5213-高等偏微分方程 (Advanced Partial Differential Equations) 这一研究生课程时写的讲稿修订并扩充而成的, 在中国科学技术大学则可用于讲授本研贯通课程“现代偏微分方程”(原“微分方程II”)。预备知识主要有

- 古典偏微分方程(微分方程I): 本课程并不直接用到古典PDE课程内容, 但古典PDE可以为这门课的理论提供一些初等的例子。
- 实变函数: Lebesgue测度与积分理论、Lebesgue微分定理、 L^p 空间和积分收敛定理。
- 线性泛函分析: Hilbert空间的Riesz表示定理、弱收敛/弱-*收敛、紧算子的谱理论。
- 其它 (非必需): L^p 空间的插值定理、Fourier变换、缓增分布与Sobolev空间。具体可参见 Folland [8] 第6、8、9章或 Stein [16] 第2、3章的部分内容。

这门课可视为中、高年级本科生以及硕士生的偏微分方程基础课程, 旨在让对分析与偏微分方程感兴趣的同学掌握近代偏微分方程的基本语言和方法, 以使得选课的同学具有阅读现代偏微分方程文献和专著的基本能力。本课程的主体内容仍为线性偏微分方程, 但与本科偏微分方程不同的是, 这门课不再讨论古典解的具体计算, 而是关注变系数、粗糙的系数和初边值等给定信息不再具有较好正则性时的情况。此时我们能用的方法仅以能量法为主, 再结合实分析、傅立叶分析中的各类具体估计和线性泛函分析的抽象工具, 来求得线性方程正则性较差的解。尽管这些理论略显枯燥, 但仍是研究非线性偏微分方程必需的技术。

讲义的第一章讲述整数阶Sobolev空间 $W^{k,p}(U)$, 其中 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界充分光滑 (至少是 Lipschitz 连续或 C^1) 的开集。Sobolev空间 $W^{k,p}(U)$ 的优点之一是它同时刻画了一个局部可积函数的可积性和 (弱) 可微性, 而Sobolev不等式则刻画了Sobolev函数可积性、可微性、Hölder连续性之间的定量关系。同时, Sobolev函数可以由光滑函数 (通过与磨光函数族作卷积构造) 以某些方式逼近, 进而我们可以对Sobolev函数建立链式法则、Leibniz法则等基本运算。

需注意, 与Sobolev空间一同引入的一个概念是偏微分方程的“弱解”。事实上这可能是偏微分方程研究中最重要概念之一。在研究具体问题时, 我们通常需要分析各种非线性偏微分方程解的行为, 而且其系数可能正则性不高或者甚至依赖于解, 因此直接证明经典解的存在性通常很困难。退而求其次, 我们可以先寻求弱解 (通常在分布意义下), 这个过程对正则性的要求较低, 而且可以用性质非常好的函数作为测试函数来刻画弱解的行为。在得到弱解之后, 如果方程的系数和初边值足够正则, 我们可以尝试提高弱解的正则性, 使其最终与期望的经典解一致。

在第二章和第三章中, 我们使用不同的方法研究不同类型的二阶线性偏微分方程的存在性:

椭圆型偏微分方程和抛物型偏微分方程。椭圆型偏微分方程的存在性定理是通过运用线性泛函分析中的Lax-Milgram定理和Fredholm二择一定理得到的。抛物型方程的存在性则是通过使用 Galerkin 逼近证得的，这种方法在数学上是“分离变量法”的推广，也常用于数值计算。第一至第三章的主要参考文献是Evans的偏微分方程著作[6, Chapter 5, 6, 7.1]。我们还介绍了消失粘性法来求解 \mathbb{R}^d 中的线性对称双曲组，参考Evans [6, Chap. 7.3.1]。

对于双曲型方程，在第四章中，我们介绍线性和拟线性波动方程的局部存在性而非整体解的适定性和长时间行为（后者需要洛伦兹几何的工具），主要参考Jonathan (Wing-Hong) Luk的讲义[12, Chap. 4-6]。在第五章中，我们介绍源自双曲守恒律的几种基本波（主要在一维情形）：激波、接触间断和稀疏波，主要参考[11, Chap. 5]。（这一章暂时鸽置）

最后，Fourier分析的方法在讲义中占据较大篇幅。这是因为Fourier变换使我们能够建立关于函数可微性的更为精细的刻画。当 $U = \mathbb{R}^d$ 时，我们利用Fourier变换可以轻松定义任意非整数阶 $s \in \mathbb{R}$ 的导数。而在具有边界的区域中，分数阶导数通常通过差商（Sobolev-Slobodeckii范数）来刻画，这往往复杂很多。此外我们还引入了Littlewood-Paley分解这一有力的工具将函数的不同的频段进行“局部化”。在证明非整数阶导数的Leibniz法则和链式法则时，Littlewood-Paley理论至关重要。进一步地，利用Littlewood-Paley理论，我们可以建立更加精细的Sobolev不等式，这在决定一个非线性偏微分方程解的存在空间时尤为重要。这部分主要参考文献是 Bahouri-Chemin-Danchin [2, Chap. 1]和陶哲轩的色散方程[17, Appendix A]。

讲义的初稿于2025年1月7日完成，在当时并未来得及认真校对。在此，我要致谢如下老师和同学们，他们指出了讲义初稿的无数谬误，并分享了自己对讲授这门课的经验或是学习心得。

- 中国科学技术大学的赵立丰教授，以及于俊骛、王鼎涵、尹宇辰、周芾、张源意同学。
- 新加坡国立大学MA5213班上的同学严翼勋(EOM Ikhoon)、戚馥麟、温铠阳(Timothy WAN Kai Yang)、吴笙榕、张力源。
- 香港中文大学的罗辰昀教授（我的同门师兄），广州软件学院的杨庭轩老师。

如果您在学习过程中发现了讲义中的错误或是有任何建议，请您尽快告知本人。由于NUS单学期时间较短，MA5213这门课只上了12周不到（每周4课时），我的课程实际上只涵盖了讲义的第1-4、6章的部分内容，并且跳过了不少与PDE本身无关的证明。本讲义仍然有部分章节的内容待补充，例如De Giorgi-Nash-Moser迭代、双曲守恒律方程、变分法等与非线性偏微分方程相关的内容。

章俊彦

2026年1月13日

目录

第一章	Sobolev空间	1
1.1	弱导数和Sobolev空间	2
1.1.1	弱导数	2
1.1.2	Sobolev空间 $W^{k,p}(U)$	4
1.2	Sobolev函数的光滑逼近和基本运算	6
1.2.1	局部光滑逼近	6
1.2.2	整体光滑逼近	7
1.2.3	Sobolev函数的基本运算法则	11
1.3	迹定理和延拓定理	13
1.4	Sobolev嵌入定理	19
1.4.1	Gagliardo-Nirenberg-Sobolev不等式	19
1.4.2	紧嵌入	22
1.4.3	Poincaré不等式	25
1.4.4	Morrey嵌入定理	26
1.4.5	Lipschitz连续性和可微性	29
1.5	一般的Sobolev不等式	33
第二章	线性椭圆方程	35
2.1	线性椭圆方程的弱解和Sobolev空间 H^{-1}	36
2.1.1	弱解的定义	36
2.1.2	Sobolev 空间 $H^{-1}(U)$	36
2.2	存在性定理1: Lax-Milgram定理	38
2.3	存在性定理2: Fredholm二择一	42
2.3.1	紧算子的性质	42
2.3.2	Fredholm二择一及其在椭圆PDE上的应用	44
2.4	线性椭圆算子的特征值问题	47
2.4.1	特征函数系的正交性	47
2.4.2	对称椭圆算子的主特征值变分原理	49
2.5	椭圆正则性定理	53

2.5.1	Sobolev函数的差商	54
2.5.2	椭圆内正则性定理	55
2.5.3	*椭圆整体正则性定理	58
2.6	极大值原理	62
2.6.1	弱极值原理	62
2.6.2	Hopf引理和强极值原理	63
2.6.3	Harnack不等式: 对数梯度估计	66
2.7	De Giorgi-Nash-Moser迭代(待添加)	71
第三章	线性抛物方程	73
3.1	时空Sobolev空间	74
3.1.1	Banach空间值的函数	74
3.1.2	含时间变量的Sobolev空间	75
3.2	弱解存在性定理: Galerkin逼近	77
3.2.1	弱解的定义	78
3.2.2	动机: 分离变量法	79
3.2.3	Galerkin逼近: 存在性和唯一性	79
3.3	抛物正则性定理	84
3.4	抛物极大值原理	92
3.4.1	弱极值原理	92
3.4.2	强极值原理	93
3.5	消失粘性法	95
3.5.1	抛物正则化方程组的存在性	97
3.5.2	一致估计与无粘极限	99
第四章	波动方程的局部适定性理论	103
4.1	线性波动方程的正则性和存在性	103
4.1.1	线性波动方程的正则性	104
4.1.2	线性波动方程的存在性	106
4.2	线性波动方程的有限传播速度	108
4.2.1	动机: 几何光学	109
4.2.2	有限传播速度的证明	110
4.3	拟线性波动方程的局部适定性(待添加)	113
第五章	双曲守恒律简介 (待添加)	115
5.1	拟线性双曲守恒律方程组	115
5.2	接触间断、稀疏波和激波阵面	115
5.3	非线性基本波: 经典解	115

5.4	非线性基本波：间断解	115
第六章	Sobolev空间的Fourier刻画	117
6.1	非整数阶Sobolev空间 $H^s(\mathbb{R}^d)$	117
6.2	Sobolev嵌入定理的Fourier方法	121
6.2.1	次临界和临界Sobolev嵌入定理	121
6.2.2	Morrey嵌入定理和临界空间 $\dot{H}^{\frac{d}{2}}$	122
6.2.3	紧嵌入、迹定理	125
6.3	实例：质量临界非线性Schrödinger方程	132
6.3.1	Schrödinger方程的衰减估计和Strichartz估计	133
6.3.2	质量临界NLS的小初值整体解和散射	136
6.3.3	NLS的位力恒等式	139
6.4	*Sobolev空间的Littlewood-Paley刻画	142
6.4.1	Bernstein型不等式	143
6.4.2	Sobolev空间的Littlewood-Paley刻画	145
6.4.3	非整数阶Leibniz法则和链式法则	146
第七章	变分法简介	151
7.1	一阶变分：欧拉-拉格朗日方程（最小作用量原理）	151
7.1.1	若干实例：各种基本方程的导出	152
7.1.2	二阶变分：凸性假设	155
7.2	变分不等式：椭圆自由边界问题	158
7.3	诺特定理	160
7.3.1	定理的叙述与证明	161
7.3.2	几个实例	162
7.4	极小化子的存在性与正则性（待添加）	166
7.5	山路引理（待添加）	166
附录 A	常用记号	167
A.1	常用符号	167
A.2	函数相关的记号	167
A.3	求导相关的记号	168
A.4	函数空间的记号	170
附录 B	多变量微积分的常用公式	171
B.1	分部积分公式	171
B.2	积分的极坐标表示、移动区域上的积分	172
B.3	Grönwall不等式	173

附录 C	L^p 空间的分析性质	175
C.1	L^p 不等式及其对偶空间	175
C.1.1	L^p 空间的基本不等式	175
C.1.2	L^p 范数的等价定义: 对偶表示	176
C.1.3	L^p 范数的等价定义: 分布函数表示	178
C.2	卷积与光滑化	180
C.3	L^p 空间的算子插值定理	183
C.3.1	Marcinkiewicz 内插定理	183
C.3.2	Riesz-Thorin 内插定理	186
附录 D	Fourier变换和分布理论简介	187
D.1	Fourier变换	187
D.2	分布理论简介	193
D.2.1	分布的基本运算	195
D.2.2	缓增分布及其Fourier变换	197
附录 E	线性泛函分析	201
E.1	Banach 空间	201
E.1.1	Banach 空间的几何	202
E.1.2	弱收敛	204
E.2	Hilbert 空间	204
E.3	紧算子的谱理论	205
E.3.1	Riesz-Fredholm 理论: 紧算子的核与像	206
E.3.2	Riesz-Schauder 理论: 紧算子的谱	206
E.3.3	Hilbert 空间上的对称算子	207

第一章 Sobolev空间

本章讲述整数阶Sobolev空间的基本理论。在过去的几十年里，Sobolev空间已被证明在分析众多PDE的问题中极其有用。事实上，在物理或其他领域中的许多模型中，解的点态行为很难被精细刻画。一个例子是水波运动：每个液体粒子或者单个涡旋的运动状态很难被精确描述。因此，必须找到替代方法来证明PDE解的存在性并分析解的定性和定量性质，例如能量方法、变分法、Fourier分析等，进而函数的可微性和可积性的刻画变得非常重要。另一方面，Sobolev空间 $W^{k,p}$ 的一个主要优势是这类函数空间同时考虑了函数的可积性和可微性，而Hölder连续函数空间 $C^{k,\alpha}$ 只考虑点态行为。此外，我们可以“牺牲一定可微性，换取更高的可积性”，并建立Sobolev空间与 L^p 空间和 $C^{k,\alpha}$ 空间之间的定量关系。

在介绍Sobolev空间之前，我们首先介绍函数空间 $C^{k,\alpha}$ 。在建立点态估计时，它们实际上比经典的连续函数空间 C^k 更有用，特别是椭圆PDE的Schauder估计。

在整个讲义中我们假设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是一个开集。设 $\alpha \in (0, 1]$ ，我们称函数 u 是 α 阶Hölder连续的，是指存在常数 $C > 0$ 使得

$$|u(\mathbf{x}) - u(\mathbf{y})| \leq C|\mathbf{x} - \mathbf{y}|^\alpha \quad \forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in U.$$

特别地，当 $\alpha = 1$ 时，我们称 u 在 U 中是 Lipschitz 连续的。据此我们引入空间 $C^{k,\alpha}$ 如下。

定义 1.0.1. 给定一个有界连续函数 $u : U \rightarrow \mathbb{R}$ ，我们定义

- 一致范数： $\|u\|_{C(\bar{U})} := \sup_{\mathbf{x} \in U} |u(\mathbf{x})|$.

- α 阶Hölder半范数：

$$[u]_{C^{0,\alpha}(\bar{U})} := \sup_{\substack{\mathbf{x} \neq \mathbf{y} \\ \mathbf{x}, \mathbf{y} \in U}} \frac{|u(\mathbf{x}) - u(\mathbf{y})|}{|\mathbf{x} - \mathbf{y}|^\alpha}.$$

- α 阶Hölder范数： $\|u\|_{C^{0,\alpha}(\bar{U})} := \|u\|_{C(\bar{U})} + [u]_{C^{0,\alpha}(\bar{U})}$.
- Hölder空间 $C^{k,\alpha}(\bar{U})$ ($k \in \mathbb{N}$):

$$C^{k,\alpha}(\bar{U}) = \left\{ u \in C^k(\bar{U}) \mid \|u\|_{C^{k,\alpha}(\bar{U})} := \sum_{|\alpha| \leq k} \|\partial^\alpha u\|_{C(\bar{U})} + \sum_{|\alpha|=k} [\partial^\alpha u]_{C^{0,\alpha}(\bar{U})} < \infty \right\}.$$

可以验证，线性空间 $C^{k,\alpha}(\bar{U})$ 在赋予 $\|\cdot\|_{C^{k,\alpha}(\bar{U})}$ 范数时是 Banach 空间。

1.1 弱导数和Sobolev空间

我们通常无法做出足够好的估计来证明我们为某些PDE构造的解属于 $C^{k,\alpha}$ ，因为它们需要非常高的点态正则性。为了克服这种困难，人们发现Sobolev空间是构造“粗糙”解的好选择，并且在构造过程中“弱导数”起着重要作用。

1.1.1 弱导数

我们从一个简单的例子开始：给定一个有界区域 $U \subset \mathbb{R}^d$ 和函数 $f \in L^2(U)$ ，我们考虑Poisson方程

$$-\Delta u = f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

注意源项 f 可能是一个非常粗糙的函数，这使得直接证明存在可微分两次的解变得困难。另一方面，如果 $u \in C^2(U)$ ，那么由Gauss-Green公式我们得到

$$\int_U f \varphi \, d\mathbf{x} = \int_U \nabla u \cdot \nabla \varphi \, d\mathbf{x}, \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(U). \quad (1.1.1)$$

注意，上述积分等式的成立只需要 $u \in H_0^1(U)$ ，即 $\nabla u \in L^2(U)$ 且 $u|_{\partial U} = 0$ 。因此，我们可以通过满足恒等式 (1.1.1) 的 u 来定义Poisson方程的“弱解”。这种弱解的存在性通过使用Hilbert空间的Riesz表示定理更容易证明，而项 ∇u 实际上是 u 的“弱导数”，因为它只属于 $L^2(U)$ 而不是 $C(U)$ 。

受上述例子的启发，我们引入“弱导数”的概念。

定义 1.1.1. 设 $u, v \in L_{\text{loc}}^1(U)$, $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_d)$ 是多重指标。我们称 v 是 u 的 α 阶弱导数，记作 $\partial^\alpha u = v$ ，是指下式成立

$$\int_U u \partial^\alpha \varphi \, d\mathbf{x} = (-1)^{|\alpha|} \int_U v \varphi \, d\mathbf{x} \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(U). \quad (1.1.2)$$

若这样的 v 不存在，则我们就称 u 的 α 阶弱偏导数不存在。

注记 1.1.1. 需注意的是上述定义与泛函分析中的分布导数略有不同（参见Folland [8, Chapter 9]），因为我们的定义要求弱导数是一个局部Lebesgue可积函数，而分布导数只要求属于 $\mathcal{D}'(U) := (C_c^\infty(U))'$ 且不一定是一个函数（例如，Dirac delta δ ）。

命题 1.1.1 (弱导数的唯一性). u 的 α 阶弱导数，如果存在，则在相差一个零测集意义下是唯一的。

证明. 设 $v_1, v_2 \in L_{\text{loc}}^1(U)$ 是 u 的两个 α 阶弱偏导数。据定义，它们满足

$$\int_U (v_1 - v_2) \varphi \, d\mathbf{x} = 0 \quad \forall \varphi \in C_c^\infty.$$

那么所需结论立即由以下引理得出。 \square

引理 1.1.2. 若 $w \in L^1_{\text{loc}}(U)$ 满足 $\int_U w \varphi \, d\mathbf{x} = 0$ 对任意 $\varphi \in C_c^\infty(U)$ 成立, 则 $w = 0$ 在 U 中几乎处处成立。

引理 1.1.2 的证明. 设 $\{\eta_\varepsilon\}_{\varepsilon>0}$ 是附录 C.2 中定义的一族磨光核, 满足

$$\eta \in C_c^\infty(B(\mathbf{0}, 1)), \quad 0 \leq \eta \leq 1, \quad \int_{\mathbb{R}^d} \eta = 1, \quad \eta_\varepsilon(\mathbf{x}) = \frac{1}{\varepsilon^d} \eta\left(\frac{\mathbf{x}}{\varepsilon}\right).$$

那么对任意 $\varepsilon > 0$, 我们也有 $\int_{\mathbb{R}^d} \eta_\varepsilon = 1$ 。据此有

$$\begin{aligned} w(\mathbf{x}) &= \int_U w(\mathbf{x}) \eta_\varepsilon(\mathbf{y} - \mathbf{x}) \, d\mathbf{y} = \int_U (w(\mathbf{x}) - w(\mathbf{y})) \eta_\varepsilon(\mathbf{y} - \mathbf{x}) \, d\mathbf{y} + \underbrace{\int_U w(\mathbf{y}) \eta_\varepsilon(\mathbf{y} - \mathbf{x}) \, d\mathbf{y}}_{=0 \text{ by assumption}} \\ &= \int_{U \cap B(\mathbf{x}, \varepsilon)} (w(\mathbf{x}) - w(\mathbf{y})) \eta_\varepsilon(\mathbf{y} - \mathbf{x}) \, d\mathbf{y}. \end{aligned}$$

再利用 $0 \leq \eta \leq 1$ 可得

$$|w(\mathbf{x})| \leq \frac{1}{\varepsilon^d} \int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} |w(\mathbf{x}) - w(\mathbf{y})| \eta\left(\frac{\mathbf{y} - \mathbf{x}}{\varepsilon}\right) \, d\mathbf{y} \leq \alpha(d) \oint_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} |w(\mathbf{x}) - w(\mathbf{y})| \, d\mathbf{y},$$

其中 $\alpha(d)$ 是 \mathbb{R}^d 中单位球的体积, 而 \oint 表示积分的体积平均。当 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时, 右端收敛到 0 是对几乎处处的 $\mathbf{x} \in U$ 成立的, 这是 Lebesgue 微分定理的结论。 \square

接下来, 我们介绍两个弱导数的例子。

例 1.1.1. 设 $d = 1, U = (0, 2)$, 考虑函数 $u(x) = \begin{cases} x & 0 < x \leq 1 \\ 1 & 1 \leq x < 2 \end{cases}$. 定义 $v(x) = \begin{cases} 1 & 0 < x \leq 1 \\ 0 & 1 \leq x < 2 \end{cases}$. 下面

证明 $u' = v$ 在弱导数意义下成立。任取 $\varphi \in C_c^\infty(U)$, 我们要证明

$$\int_0^2 u(x) \varphi'(x) \, dx = - \int_0^2 v(x) \varphi(x) \, dx.$$

对于左边, 我们计算可得

$$\begin{aligned} \int_0^2 u(x) \varphi'(x) \, dx &= \int_0^1 x \varphi'(x) \, dx + \int_1^2 \varphi'(x) \, dx = - \int_0^1 \varphi(x) \, dx + \varphi(1) - \varphi(0) + \varphi(2) - \varphi(1) \\ &= - \int_0^2 v(x) \varphi(x) \, dx, \end{aligned}$$

这里我们用到了 $\varphi \in C_c^\infty \Rightarrow \varphi(0) = \varphi(2) = 0$.

例 1.1.2. 设 $d = 1, U = (-1, 1)$ 以及 $u(x) = \begin{cases} 0 & -1 < x \leq 0 \\ 1 & 0 \leq x < 1 \end{cases}$. 我们断言弱导数 u' 不存在, 即不存在任何 $v \in L^1_{\text{loc}}(U)$ 满足

$$\int_{-1}^1 u(x) \varphi'(x) dx = - \int_{-1}^1 v(x) \varphi(x) dx \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(U).$$

用反证法, 假设存在某个 $v \in L^1_{\text{loc}}(U)$ 满足上述等式. 据 u 的定义得到

$$- \int_{-1}^1 v(x) \varphi(x) dx = \int_{-1}^1 u(x) \varphi'(x) dx = \int_0^1 \varphi'(x) dx = -\varphi(0), \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(-1, 1).$$

现在, 我们选取一系列 $\{\varphi_m(x)\} \subset C_c^\infty(-1, 1)$ 满足 $0 \leq \varphi_m \leq 1, \varphi_m(0) = 1$ 以及当 $m \rightarrow \infty$ 时有 $\varphi_m(x) \rightarrow 0$ 对任意 $x \neq 0$ 成立. 将 φ 替换为 φ_m 并令 $m \rightarrow \infty$, 我们得到 (利用控制收敛定理)

$$-1 = \lim_{m \rightarrow \infty} (-\varphi_m(0)) = - \lim_{m \rightarrow \infty} \int_{-1}^1 v(x) \varphi_m(x) dx = - \int_{-1}^1 v(x) \lim_{m \rightarrow \infty} \varphi_m(x) dx = 0,$$

得到矛盾。

注记 1.1.2. 函数 u 被称为 Heaviside 函数, 如果我们将其延拓到 \mathbb{R} 上, 满足 $u|_{x < 1} = 0$ 和 $u|_{x > 1} = 1$. u 的分布导数正是原点处的 Dirac 质量 $\delta_0 \in \mathcal{D}'$, 它不是一个局部可积函数。

1.1.2 Sobolev 空间 $W^{k,p}(U)$

接下来, 我们引入 Sobolev 空间的定义。

定义 1.1.2 (Sobolev 空间). 给定 $k \in \mathbb{N}$ 和 $1 \leq p \leq \infty$, Sobolev 空间 $W^{k,p}(U)$ 定义为

$$W^{k,p}(U) := \left\{ f \in L^p(U) \mid \sum_{|\alpha| \leq k} \|\partial^\alpha f\|_{L^p(U)} < \infty \right\}.$$

也就是说 $W^{k,p}(U)$ 空间即为全体满足 “直到 k 阶弱导数都是 $L^p(U)$ 函数” 的局部可积函数 $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ 构成. 进一步地可以证明 $(W^{k,p}(U), \|\cdot\|_{W^{k,p}(U)})$ 是 Banach 空间, 其范数定义为

$$\|f\|_{W^{k,p}(U)} = \sum_{|\alpha| \leq k} \|\partial^\alpha f\|_{L^p(U)}, \quad 1 \leq p \leq \infty.$$

注记 1.1.3. 由于 L^p 范数包含积分的 $1/p$ 次幂, 当 $1 \leq p < \infty$ 时, 我们有时也使用等价范数 (定

义如下)

$$\|f\|_{W^{k,p}(U)} = \left(\sum_{|\alpha| \leq k} \int_U |\partial^\alpha f|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}.$$

当 $p = 2$ 时, 我们记 $H^k(U) := W^{k,2}(U)$.

定义 1.1.3. 设 $\{f_m\}, f$ 属于 $W^{k,p}(U)$. 我们称 f_m 在 $W^{k,p}(U)$ 中收敛到 f , 是指当 $m \rightarrow \infty$ 时成立 $\|f_m - f\|_{W^{k,p}(U)} \rightarrow 0$. 我们称 f_m 在 $W_{\text{loc}}^{k,p}(U)$ 中收敛到 f , 是指 $\|f_m - f\|_{W^{k,p}(V)} \rightarrow 0$ 对任意 $V \Subset U$ 成立.

定义 1.1.4. 我们用 $W_0^{k,p}(U)$ 表示 $C_c^\infty(U)$ 在 $W^{k,p}(U)$ 中的闭包. 因此, $f \in W_0^{k,p}(U)$ 当且仅当存在函数 $f_m \in C_c^\infty(U)$ 使得 f_m 在 $W^{k,p}(U)$ 中收敛到 f . 进一步, 我们有

$$f \in W_0^{k,p}(U) \Leftrightarrow f \in W^{k,p}(U) \text{ and } \partial^\alpha f = 0 \text{ on } \partial U \quad \forall |\alpha| \leq k-1.$$

然而其证明并非易事, 具体可参见第1.3节。

例 1.1.3. 令 $U = B(\mathbf{0}, 1) \subset \mathbb{R}^d$, $u(\mathbf{x}) = |\mathbf{x}|^{-a}$ ($\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$). 给定 $d \in \mathbb{N}^*$ 和 $p \in [1, \infty)$, 我们希望找到 $a > 0$ 使得 $u \in W^{1,p}(U)$.

首先我们知道 u 在远离原点处光滑, 因此可以在非零的 \mathbf{x} 处计算其经典导数 $\partial_i u(\mathbf{x}) = \frac{-ax_i}{|\mathbf{x}|^{a+2}}$. 接下来我们验证这也是 U 中的弱导数. 为此固定 $\varepsilon > 0$ 并选取任意 $\varphi \in C_c^\infty$, 我们进行如下计算

$$\int_{U \setminus B(\mathbf{0}, \varepsilon)} u \partial_i \varphi dx = - \int_{U \setminus B(\mathbf{0}, \varepsilon)} \partial_i u \varphi dx + \int_{\partial B(\mathbf{0}, \varepsilon)} u \varphi \nu_i dS_x,$$

其中 $\nu = -\frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|}$ 是 $\partial B(\mathbf{0}, \varepsilon)$ 上的单位内法向量. 然后, 为了验证 $\partial_i u$ 也是 U 中 u 的弱导数, 我们需要检查边界项在 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时消失

$$\left| \int_{\partial B(\mathbf{0}, \varepsilon)} u \varphi \nu_i dS_x \right| \leq \|\varphi\|_{L^\infty} \text{Area}(\partial B(\mathbf{0}, \varepsilon)) \varepsilon^{-a} \leq C_d \varepsilon^{d-1-a}$$

当 $a+1 < d$ 时收敛到 0, 这也隐含着要求 $d \geq 2$.

接下来我们需要 $u \in L^p(U)$ 以及全体 $\partial_i u \in L^p(U)$ ($1 \leq i \leq d$). 由于 U 是包含原点的有界区域, 所以 $u \in L^p(U)$ 当且仅当 $ap < d$ 成立; 再求得 $|\nabla u(\mathbf{x})| = \frac{|a|}{|\mathbf{x}|^{a+1}}$ 对 $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ 成立, 而我们知道 $|\nabla u(\mathbf{x})| \in L^p(U)$ 当且仅当 $(a+1)p < d$. 因此我们得出结论: $u \in W^{1,p}(U)$ 当且仅当 $a < \frac{d-p}{p}$ 成立. 特别地, 我们得出 $p \geq d$ 时有 $u \notin W^{1,p}(U)$.

例 1.1.4. 令 $U = \mathbb{R}^d \setminus \overline{B(\mathbf{0}, 1)}$, 以及 $u(\mathbf{x}) = |\mathbf{x}|^{-a}$ ($\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$). 给定 $d \in \mathbb{N}^*$ 和 $p \in [1, \infty)$, 我们希望找到 $a > 0$ 使得 $u \in W^{1,p}(U)$.

该情况下我们不再需要 $a+1 < d$ 来确保经典导数 $\partial_i u$ 也是弱导数, 因为 $\partial_i u$ 的奇点 $\mathbf{x} = \mathbf{0} \notin U$. 至于可积性, $|\mathbf{x}|^{-(a+1)} \in L^p(U)$ 要求 $(a+1)p > d$, 即 $a > \frac{d-p}{p}$; 而 $|\mathbf{x}|^{-a} \in L^p(U)$ 要求 $ap > d$, 即 $a > d/p$. 取交集后即得 $a > d/p$.

习题 1.1

习题 1.1.1. 设 $f \in W^{1,p}(0,1)$, $1 \leq p < +\infty$. 证明:

(1) f 几乎处处等于一个绝对连续函数 $f^* \in L^p(0,1)$.

(2) 当 $p > 1$ 时, 我们有 $|f(x) - f(y)| \leq |x - y|^{1-\frac{1}{p}} (\int_0^1 |f'(t)|^p dt)^{\frac{1}{p}}$.

提示: 考虑 $f^*(x) = \int_0^x f'(t) dt$, 这里 f' 是 f 在 $(0,1)$ 中的弱导数。

习题 1.1.2. 设 $\mathbf{x}_{k \in \mathbb{N}^*}$ 是 $U = B(\mathbf{0}, 1) \subset \mathbb{R}^d$ 中的一个可数稠密子集, 且

$$u(\mathbf{x}) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{2^k} |\mathbf{x} - \mathbf{x}_k|^{-a}.$$

求 $a \in \mathbb{R}$ 的范围使得 $u \in W^{1,p}(U)$.

习题 1.1.3. 设 $\zeta \in C_c^\infty(U)$ 且 $u \in W^{k,p}(U)$. 证明: $\zeta u \in W^{k,p}(U)$ 且经典Leibniz公式成立

$$\partial^\alpha(\zeta u) = \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} \partial^\beta \zeta \partial^{\alpha-\beta} u.$$

1.2 Sobolev函数的光滑逼近和基本运算

如果继续根据定义来求弱导数, 我们会发现这件事情在技术上相当繁琐。于是我们很自然地会问: 是否可以用某种方式用更好的函数 (例如光滑函数) 逼近Sobolev函数, 并将光滑函数的“良好性质”继承给Sobolev函数。事实上, 这可以通过附录 C.2 中介绍的磨光来实现。今固定 $k \in \mathbb{N}$, $1 \leq p \leq \infty$ 和开集 $U \subset \mathbb{R}^d$. 对 $\varepsilon > 0$, 我们定义“缩水子集” $U_\varepsilon = \{\mathbf{x} \in U \mid \text{dist}(\mathbf{x}, \partial U) > \varepsilon\}$.

1.2.1 局部光滑逼近

第一个定理表明, 任何满足 $1 \leq p < \infty$ 的Sobolev函数在内部都有一个光滑逼近。

定理 1.2.1 (Local smooth approximation). 假设 $f \in W^{k,p}(U)$ 对某个 $1 \leq p < \infty$ 成立, 并在 U_ε 中定义卷积 $f_\varepsilon = \eta_\varepsilon * f$. 那么对任意 $\varepsilon > 0$ 都有 $f_\varepsilon \in C^\infty(U_\varepsilon)$, 且当 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时, f_ε 在 $W_{\text{loc}}^{k,p}(U)$ 中收敛到 f .

证明. 光滑性已在定理 C.2.1(1) 中证明, 此处略过。接下来证明逼近性质, 关键步骤是验证

$$\partial^\alpha f_\varepsilon = \eta_\varepsilon * \partial^\alpha f \text{ in } U_\varepsilon, \quad \forall |\alpha| \leq k.$$

若能证明上式, 则据定理C.2.1(4)可得 $\partial^\alpha f_\varepsilon \rightarrow \partial^\alpha f$ in L_{loc}^p 对任意 $|\alpha| \leq k$ 都成立, 这正是我们要证明的结论。

现在证明关键步骤。今固定 $\varepsilon > 0$ 和 $\mathbf{x} \in U_\varepsilon$, 计算可得

$$\partial^\alpha f_\varepsilon(\mathbf{x}) = \partial^\alpha \int_U \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\mathbf{y} = \int_U \partial_\mathbf{x}^\alpha \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\mathbf{y} = (-1)^{|\alpha|} \int_U \partial_\mathbf{y}^\alpha \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\mathbf{y}.$$

注意, 对每个固定的 $\mathbf{x} \in U_\varepsilon$, 函数 $\eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y})$ (作为 \mathbf{y} 的函数) 属于 $C_c^\infty(U)$. 据弱导数的定义可得

$$\int_U \partial_\mathbf{y}^\alpha \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\mathbf{y} = (-1)^{|\alpha|} \int_U \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \partial_\mathbf{y}^\alpha f(\mathbf{y}) d\mathbf{y},$$

于是

$$\partial^\alpha f_\varepsilon(\mathbf{x}) = \underbrace{(-1)^{2|\alpha|}}_{=1} \int_U \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \partial^\alpha f(\mathbf{y}) d\mathbf{y} = (\eta_\varepsilon * \partial^\alpha f)(\mathbf{x}).$$

□

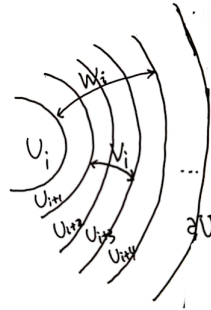
1.2.2 整体光滑逼近

证明定理 1.2.1 之后, 我们很自然地会问: 是否能在整个区域 U 上逼近给定的 Sobolev 函数, 而不仅仅是在紧子集上? 是否可能将光滑逼近延拓到边界? 这两个问题答案都是肯定的, 并且这种逼近可以通过使用单位分解来实现, 但我们需要对 ∂U 的光滑性作进一步假设。

定理 1.2.2 (整体光滑逼近). 假设 U 有界且 $f \in W^{k,p}(U)$ 对某个 $1 \leq p < \infty$ 成立. 则存在一系列函数 $\{f_m\} \subset C^\infty(U) \cap W^{k,p}(U)$ 使得 $f_m \xrightarrow{W^{k,p}(U)} f$.

证明. 对 $i \in \mathbb{N}^*$ 定义 $U_i = \{x \in U \mid \text{dist}(x, \partial U) > 1/i\}$, 那么有 $U = \bigcup_{i=1}^{\infty} U_i$, 即开集 U 被一系列开子集 U_i 穷竭. 在定理 1.2.2, 我们已经在每个 U_i 中构造了 u 的光滑逼近, 现在我们需要将这些逼近函数“粘合”在一起. 问题在于这要对一系列光滑函数计算无限求和, 求和之后所得函数可能不再光滑. 为确保光滑性, 只需使无限和是局部有限的, 对每个固定的 $\mathbf{x} \in U$, 在该点的小邻域中只有有限多个非零项. 这可以通过所谓的单位分解来实现。

具体来说, 对每个 $i \in \mathbb{N}^*$, 我们定义 $V_i := U_{i+3} \setminus \overline{U_{i+1}}$ 和 $W_i := U_{i+4} \setminus \overline{U_i}$, 如下图。



令 $\{\zeta_i\}_{i \in \mathbb{N}^*}$ 是从属于开集族 V_i 的一个光滑单位分解, 即

- $0 \leq \zeta_i \leq 1$ and $\zeta_i \in C_c^\infty(V_i)$.
- $\sum_{i=1}^{\infty} \zeta_i = 1$ in U .

据定义知, 对任意一点 $\mathbf{x} \in U$, 只有有限多个 i 使得 $\zeta_i(\mathbf{x}) \neq 0$. 此外, 习题 1.1.3 表明, 每个 $\zeta_i u \in W^{k,p}(U)$ 且 $\text{Spt}(\zeta_i f) \subseteq V_i$.

今定义 $f^i := \eta_{\varepsilon_i} * (\zeta_i f)$ 为 f 在“薄层” V_i 中的光滑逼近. 固定 $\delta > 0$, 我们可将参数 ε_i 选取得充分小使得 $\|f^i - \zeta_i f\|_{W^{k,p}(U)} < \frac{\delta}{2^i}$ 成立. 同时我们有 $\text{Spt } f^i \subseteq W_i$. 注意引入这样的 W_i 是必要的, 因为与磨光核做卷积可能会“撑大”给定函数的支集 (从 V_i “膨胀”到 W_i).

现在定义 $F := \sum_{i=1}^{\infty} f^i$. 由局部有限性, 求和式中只有有限多个非零项, 所以 $F \in C^\infty(U)$. 另一方面我们知道 $f = \sum_{i=1}^{\infty} \zeta_i f$, 因此对任意 $V \Subset U$ 有

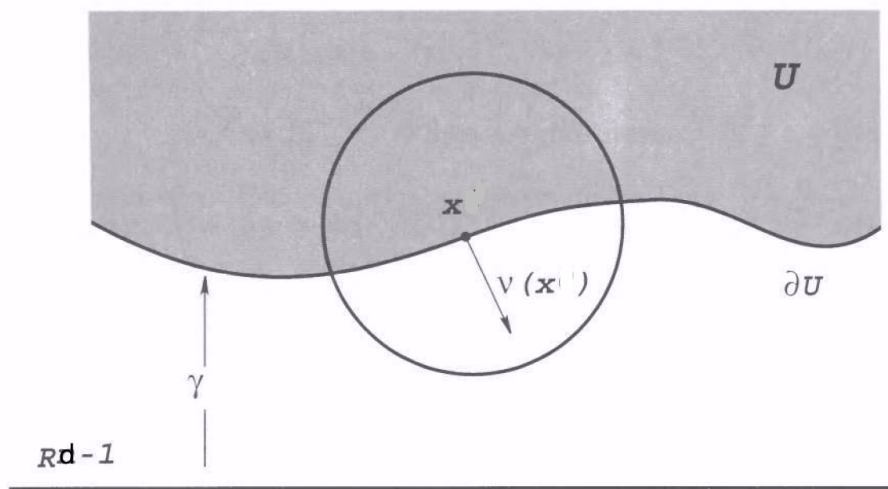
$$\|F - f\|_{W^{k,p}(V)} \leq \sum_i \|f^i - \zeta_i f\|_{W^{k,p}(U)} = \sum_i \|\eta_{\varepsilon_i} * (\zeta_i f) - \zeta_i f\|_{W^{k,p}(U)} < \sum_{i=1}^{\infty} 2^{-i} \delta = \delta.$$

这个 δ 与 V 的选取是无关的, 这样我们就得到 $\|F - f\|_{W^{k,p}(U)} \leq \delta$. 特别地, 令 $\delta = 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \dots$, 我们就得到一系列满足要求的 f_m . \square

接下来我们证明 Sobolev 函数的到边光滑逼近, 这需要假设边界 ∂U 至少是 Lipschitz 连续的.

定义 1.2.1. 我们称边界 ∂U 是 **Lipschitz 连续的**, 是指对每个点 $\mathbf{x} \in \partial U$, 存在 $r > 0$ 和一个 Lipschitz 连续映射 $\gamma: \mathbb{R}^{d-1} \rightarrow \mathbb{R}$, 使得 (必要时可旋转和重新定义坐标轴) 有

$$U \cap B(\mathbf{x}, r) = \{\mathbf{y} | y_d > \gamma(y_1, \dots, y_{d-1})\} \cap B(\mathbf{x}, r).$$



The boundary of U

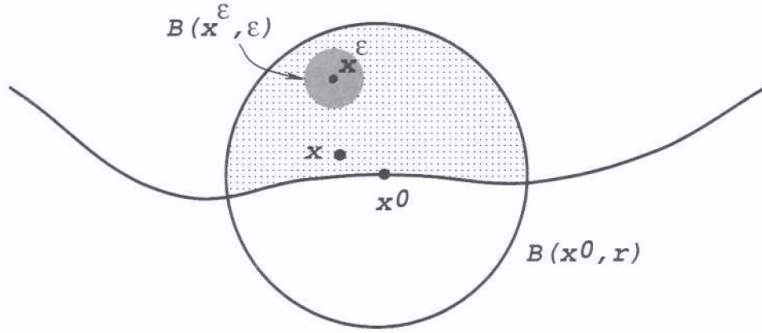
定理 1.2.3 (到边的整体光滑逼近). 设有界开集 $U \subset \mathbb{R}^d$ 具有 Lipschitz 边界. 设 $f \in W^{k,p}(U)$ 对某个 $1 \leq p < \infty$ 成立, 那么存在函数列 $\{f_m\} \subset C^\infty(\bar{U})$ 使得 $f_m \xrightarrow{W^{k,p}(U)} f$.

证明. 据定理 1.2.2, 我们还需在边界 ∂U 附近构造 f 的光滑逼近. 注意 U 的有界性蕴含了 ∂U 的紧性, 因此边界 ∂U 可以被有限多个开集覆盖, 并记这些开集为 V_1, \dots, V_N . 在构造了边界的有限覆盖之后, 我们只需用一个开集 $V_0 \subset U$ 覆盖剩下的内部部分. 而 V_0 中的逼近已在定理 1.2.1 中证明了, 因此只需在 ∂U 的每个开覆盖中构造光滑逼近.

今固定 $\mathbf{x}^0 \in \partial U$, 存在 $r > 0$ 和 Lipschitz 连续函数 $\gamma: \mathbb{R}^{d-1} \rightarrow \mathbb{R}$ 使得

$$U \cap B(\mathbf{x}^0, r) = \{\mathbf{x} | x_d > \gamma(x_1, \dots, x_{d-1})\} \cap B(\mathbf{x}^0, r).$$

我们再记 $V = U \cap B(\mathbf{x}^0, \frac{r}{2})$.



给定 $\mathbf{x} \in V$, 我们定义平移点 $\mathbf{x}^\epsilon := \mathbf{x} + \lambda \epsilon \mathbf{e}_d$ ($\epsilon > 0$). 对固定且适当大的 $\lambda > 0$ (例如 $\lambda > \text{Lip}(\gamma) + 2$), 我们知道球 $B(\mathbf{x}^\epsilon, \epsilon) \subseteq U \cap B(\mathbf{x}^0, r)$ 对任意 $\mathbf{x} \in V$ 和充分小的 $\epsilon > 0$ 总是成立. 接下来我们定义逼近, 令 $f^\epsilon(\mathbf{x}) := f(\mathbf{x}^\epsilon)$, 并定义逼近函数 $F^\epsilon := \eta_\epsilon * f^\epsilon$. 容易看出 $F^\epsilon \in C^\infty(\bar{V})$, 我们现在作出断言

断言. $F^\epsilon \rightarrow f$ in $W^{k,p}(V)$.

证明断言之前, 我们先说明一下基本想法。

1. **该类逼近的构造.** 读者可能会问: 为什么需要引入“平移点” \mathbf{x}^ϵ 并选取充分大的 $\lambda > 0$? 其原因是如果任取一点 $\mathbf{x} \in V$, 那么它可能非常非常接近边界. 若我们直接在这样的 \mathbf{x} 的小邻域内磨光函数 f , 那么卷积可能会撑大支集使得 $B(\mathbf{x}, \epsilon) \cap U^c \neq \emptyset$. 另一方面, 边界的 Lipschitz 连续性保证了边界不会“高度振荡” (Lipschitz 连续性隐含了边界图像函数一阶导数的一致上界), 因此如果我们选取 $\lambda > \text{Lip}(\gamma) + 2$, 那么大小为 $O(\lambda \epsilon)$ 的平移一定能保证 $B(\mathbf{x}, \epsilon) \subset U$, 从而为与磨光核的卷积留出足够的空间.
2. **为什么断言可以推出定理结论?** 事实上, 若断言成立, 那么只需对 \bar{U} 作单位分解即可完成定理证明. 具体来说我们先固定一个 $\delta > 0$. 由于 ∂U 紧, 我们可以找到有限多个点 $\mathbf{x}_i^0 \in \partial U$ ($1 \leq i \leq N$ 和 $r_i > 0$ 使得 $\partial U \subset \bigcup_{i=1}^N B(\mathbf{x}_i^0, r_i/2)$). 记 $V_i := U \cap B(\mathbf{x}_i^0, r_i/2)$, 那么对每个 i ,

存在光滑函数 $f_i \in C^\infty(\overline{V_i})$ 使得

$$\|f_i - f\|_{W^{k,p}(V_i)} < \delta, \quad 1 \leq i \leq N.$$

在此之后, 我们可以找到开集 $V_0 \in U$ 使得

$$U \subset \bigcup_{i=0}^N V_i, \quad \text{且} \quad \exists f_0 \in C^\infty(\overline{V_0}), \text{ 使得 } \|f_0 - f\|_{W^{k,p}(U)} < \delta.$$

至此, 我们已经构造了一个由 $V_0, B(\mathbf{x}_1^0, r_1/2), \dots, B(\mathbf{x}_N^0, r_N/2)$ 组成的 \overline{U} 的有限开覆盖。记 $\{\zeta_i\}_{i=0}^N$ 是从属于这个开覆盖的 \overline{U} 的一个单位分解, 并令 $F := \sum_{i=0}^N \zeta_i f_i \in C^\infty(\overline{U})$ 。据单位分解的定义有 $f = \sum_{i=0}^N \zeta_i f$, 所以对任何 $|\alpha| \leq k$ 可计算

$$\|\partial^\alpha f - \partial^\alpha F\|_{L^p(U)} \leq \sum_{i=0}^N \|\partial^\alpha (\zeta_i (f_i - f))\|_{L^p(V_i)} \leq C \sum_{i=0}^N \|f_i - f\|_{W^{k,p}(V_i)} \leq C(N+1)\delta.$$

最后我们只需证明断言。回忆 F^ε 是 f 平移之后再磨光所得, 因此我们应该将 $F^\varepsilon - f$ 拆分为 $F^\varepsilon - f^\varepsilon$ 和 $f^\varepsilon - f$ 来控制误差。简单起见, 我们只证明 $L^p(U)$ 收敛, $W^{k,p}$ 范数的收敛同理可得。我们有

$$\|F^\varepsilon - f\|_{L^p(V)} \leq \|F^\varepsilon - f^\varepsilon\|_{L^p(V)} + \|f^\varepsilon - f\|_{L^p(V)}.$$

第二项的收敛性即由 L^p 范数的平移连续性得出, 因此只需证明第一项收敛到0。据定义有

$$\begin{aligned} F^\varepsilon(\mathbf{x}) - f^\varepsilon(\mathbf{x}) &= F^\varepsilon(\mathbf{x}) - f(\mathbf{x}^\varepsilon) = \frac{1}{\varepsilon^d} \int_{B(\mathbf{0}, \varepsilon)} \eta\left(\frac{\mathbf{w}}{\varepsilon}\right) (f(\mathbf{x} + \lambda \varepsilon e_d - \mathbf{w}) - f(\mathbf{x} + \lambda \varepsilon e_d)) d\mathbf{w} \\ &\stackrel{\mathbf{z} := \frac{\mathbf{w}}{\varepsilon}}{=} \int_{B(\mathbf{0}, 1)} \eta(\mathbf{z}) (f(\mathbf{x} + \lambda \varepsilon e_d - \varepsilon \mathbf{z}) - f(\mathbf{x} + \lambda \varepsilon e_d)) d\mathbf{z}. \end{aligned}$$

这个积分的 L_x^p 范数可以通过积分的Minkowski不等式来控制

$$\begin{aligned} \|F^\varepsilon - f^\varepsilon\|_{L^p(V)} &= \|F^\varepsilon - f^\varepsilon\|_{L_x^p(U \cap B(\mathbf{x}^0, \frac{r}{2}))} \\ &= \left\| \left\| \eta(\mathbf{z}) (f(\mathbf{x} + \lambda \varepsilon e_d - \varepsilon \mathbf{z}) - f(\mathbf{x} + \lambda \varepsilon e_d)) \right\|_{L_z^1(B(\mathbf{0}, 1))} \right\|_{L_x^p(U \cap B(\mathbf{x}^0, \frac{r}{2}))} \\ (\text{积分Minkowski不等式}) &\leq \left\| \left\| \eta(\mathbf{z}) (f(\mathbf{x} + \lambda \varepsilon e_d - \varepsilon \mathbf{z}) - f(\mathbf{x} + \lambda \varepsilon e_d)) \right\|_{L_x^p(U \cap B(\mathbf{x}^0, \frac{r}{2}))} \right\|_{L_z^1(B(\mathbf{0}, 1))} \\ &= \int_{B(\mathbf{0}, 1)} |\eta(\mathbf{z})| \|f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d - \varepsilon \mathbf{z}) - f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d)\|_{L_x^p(V)} d\mathbf{z}. \end{aligned}$$

当 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时, 据 L^p 范数的平移连续性可得被积函数 $|f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d - \varepsilon \mathbf{z}) - f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d)| L^p(V)$ 收敛到0. 同时我们有

$$|\eta(\mathbf{z})| \|f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d - \varepsilon \mathbf{z}) - f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d)\|_{L^p_x(V)} \leq 2 \|f\|_{L^p(U)} \in L^1_{\mathbf{z}}(B(\mathbf{0}, 1)),$$

而控制函数不依赖于 \mathbf{z} . 据控制收敛定理, 我们得到

$$\begin{aligned} & \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{B(\mathbf{0}, 1)} |\eta(\mathbf{z})| \|f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d - \varepsilon \mathbf{z}) - f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d)\|_{L^p_x(V)} d\mathbf{z} \\ &= \int_{B(\mathbf{0}, 1)} |\eta(\mathbf{z})| \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \|f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d - \varepsilon \mathbf{z}) - f(\cdot + \lambda \varepsilon e_d)\|_{L^p_x(V)} d\mathbf{z} = 0. \end{aligned}$$

□

1.2.3 Sobolev函数的基本运算法则

有了光滑逼近定理之后, 我们希望为Sobolev函数建立基本运算法则。

命题 1.2.4 (Sobolev函数的运算法则). 设 $1 \leq p < \infty$.

- (1) 若 $f, g \in W^{1,p}(U) \cap L^\infty(U)$, 则 $fg \in W^{1,p}(U) \cap L^\infty(U)$, 且 $\partial_i(fg) = (\partial_i f)g + f(\partial_i g)$ 对 $i = 1, \dots, d$ 在 U 中几乎处处成立.
- (2) 若 $f \in W^{1,p}(U)$, $F \in C^1(\mathbb{R})$, $F' \in L^\infty(\mathbb{R})$, $F(0) = 0$, 则 $F(f) \in W^{1,p}(U)$, 且 $\partial_i(F(f)) = F'(f)\partial_i f$ 对 $i = 1, \dots, d$ 在 U 中几乎处处成立. 若 U 在 \mathbb{R}^d 中的Lebesgue测度有限, 则 $F(0) = 0$ 不是必要的.
- (3) 若 $f \in W^{1,p}(U)$, 则 $f^+, f^-, |f| \in W^{1,p}(U)$, 并且有

$$\begin{aligned} \partial f^+ &= \begin{cases} \partial f & \text{a.e. on } \{f > 0\} \\ 0 & \text{a.e. on } \{f \leq 0\}, \end{cases} \\ \partial f^- &= \begin{cases} 0 & \text{a.e. on } \{f \geq 0\} \\ -\partial f & \text{a.e. on } \{f < 0\}, \end{cases} \\ \partial |f| &= \begin{cases} \partial f & \text{a.e. on } \{f > 0\} \\ 0 & \text{a.e. on } \{f = 0\} \\ -\partial f & \text{a.e. on } \{f < 0\}. \end{cases} \end{aligned}$$

特别地 $\partial f = 0$ 在 $f = 0$ 上几乎处处成立。

证明. 我们只证明 (1) 和 (3) 中的第一个等式. (2) 的证明留作练习。

对(1), 我们选取 $\varphi \in C_c^\infty(U)$ 以及满足 $\text{Spt } \varphi \subset V \Subset U$ 的开集 V . Let $f_\varepsilon := \eta_\varepsilon * f$, 并定义 $g_\varepsilon := \eta_\varepsilon * g$. 那么我们首先有

$$\int_U f g(\partial_i \varphi) \, d\mathbf{x} = \int_V f g(\partial_i \varphi) \, d\mathbf{x} = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_V f_\varepsilon g_\varepsilon(\partial_i \varphi) \, d\mathbf{x}.$$

这里我们可以直接验证如何交换极限与积分. 事实上, 使用Hölder不等式

$$\begin{aligned} \int_V f_\varepsilon g_\varepsilon(\partial_i \varphi) \, d\mathbf{x} - \int_V f g(\partial_i \varphi) \, d\mathbf{x} &= \int_V f_\varepsilon (g_\varepsilon - g)(\partial_i \varphi) \, d\mathbf{x} + \int_V (f_\varepsilon - f) g(\partial_i \varphi) \, d\mathbf{x} \\ &\leq \|g_\varepsilon - g\|_{L^p(V)} \underbrace{\|f_\varepsilon\|_{L^\infty(V)}}_{\leq \|f\|_{L^\infty(V)}} \|\partial_i \varphi\|_{L^{p'}(V)} + \|g\|_{L^\infty} \|f_\varepsilon - f\|_{L^p(V)} \|\partial_i \varphi\|_{L^{p'}(V)} \\ &\rightarrow 0 \text{ as } \varepsilon \rightarrow 0. \end{aligned}$$

这里请注意: 假设 $f, g \in L^\infty$ 是必要的, 且 $f_\varepsilon, g_\varepsilon$ 的收敛性是定理 C.2.1 给出的.

(3) 的证明稍微有点技巧性. 给定 $\varepsilon > 0$, 我们定义 $F_\varepsilon(r) = (\sqrt{r^2 + \varepsilon^2} - \varepsilon)\chi_{r \geq 0}$, 则可以直接验证 $F_\varepsilon \in C^1(\mathbb{R})$ 且 $F'_\varepsilon \in L^\infty(\mathbb{R})$ 在 ε 上一致有界. 现在我们将 (2) 应用于这里的 F_ε 并分部积分得到

$$\int_U F_\varepsilon(f) \partial_i \varphi \, d\mathbf{x} = - \int_U F'_\varepsilon(f) \partial_i f \varphi \, d\mathbf{x}, \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(U).$$

由于 $f \in W^{1,p}$ 且 $F_\varepsilon(f) \xrightarrow{a.e.} f^+$. 故当 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时, 据控制收敛定理有

$$- \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_U F'_\varepsilon(f) \partial_i f \varphi \, d\mathbf{x} = - \int_U \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} F'_\varepsilon(f) \partial_i f \varphi \, d\mathbf{x} = - \int_{U \cap \{f > 0\}} \partial_i f \varphi.$$

因此我们得到 ∂f^+ 的表达式, 然后使用 $f^- = (-f)^+$ 和 $|f| = f^+ + f^-$ 得到其余结论. \square

习题 1.2

习题 1.2.1. 设 U, V 是开集, $V \Subset U$. 证明: 存在 $\zeta \in C^\infty(U)$ 使得 $\zeta|_V = 1$ 且 ζ 在 ∂U 附近为零.

提示: 取 $V \Subset W \Subset U$ 并磨光 χ_W .

习题 1.2.2. 假设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 有界且 $U \Subset \bigcup_{i=1}^N V_i$. 证明存在 $\zeta_i \in C^\infty(U)$, $i = 1, \dots, N$, 使得

$$0 \leq \zeta_i \leq 1, \quad \text{Spt } \zeta_i \subset V_i, \quad \sum_{i=1}^N \zeta_i = 1 \text{ in } U.$$

提示: 对每个 i , 用习题 1.2.1 的结论构造 $\varphi_i \in C^\infty(U)$ 满足 $\varphi_i = 1$ 在 $\overline{W_i}$, $W_i \Subset V_i$ 且 $\text{Spt } \varphi_i \subset V_i$. 然后令 $\zeta_1 = \varphi_1$, $\zeta_2 = \varphi_2(1 - \varphi_1)$, \dots , $\zeta_N = \varphi_N(1 - \varphi_1) \cdots (1 - \varphi_{N-1})$. 注意这不是唯一

的选择。

习题 1.2.3. 证明命题 1.2.4(2).

习题 1.2.4. 证明 $\|\nabla u\|_{L^2(U)}^2 \leq C\|u\|_{L^2(U)}\|\partial^2 u\|_{L^2(U)}$ 对任何 $u \in C_c^\infty(U)$ 成立。然后将此结论推广到 $u \in H_0^1(U) \cap H^2(U)$, 这里需假设 U 有界且 ∂U 光滑。

习题 1.2.5. 设 $u \in C_c^\infty(U)$ 。证明如下两个不等式。

$$(1) \|\nabla u\|_{L^p(U)} \leq C\|u\|_{L^p(U)}^{\frac{1}{2}}\|\partial^2 u\|_{L^p(U)}^{\frac{1}{2}} \text{ for } 2 \leq p < \infty.$$

$$(2) \|\nabla u\|_{L^{2p}(U)} \leq C\|u\|_{L^\infty(U)}^{\frac{1}{2}}\|\partial^2 u\|_{L^p(U)}^{\frac{1}{2}} \text{ for } 1 \leq p < \infty.$$

提示: 对指标为 $(p, p, \frac{p}{p-2})$ 的三个函数使用 Hölder 不等式。

习题 1.2.6. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是连通开集且 $f \in W^{1,p}(U)$ 满足 $\nabla f = \mathbf{0}$ 在 U 中几乎处处成立。证明 f 几乎处处等于一个常值函数。

提示: 本题不能使用 Poincaré 不等式来证明, 因为这个不等式在 Poincaré 不等式的证明中要用到。在 $V \Subset U$ 中考虑 $f_\varepsilon := \eta_\varepsilon * f$, 并证明对充分小的 $\varepsilon > 0$, $f_\varepsilon = C_\varepsilon$ 在 V 中几乎处处成立。然后使用定理 C.2.1 来证明 $\|f_\varepsilon\|_{L^p}$ 在 ε 上一致有界, 因此 $\{C_\varepsilon\}$ 也一致有界, 进而 $\{f_\varepsilon\}$ 的一个子列收敛到一个常数。

1.3 迹定理和延拓定理

如果 $u \in C(\overline{U})$, 那么我们可以明确定义 u 在边界 ∂U 上的逐点取值。然而如果 $u \in W^{1,p}(U)$ 仅仅是一个 Sobolev 函数, 那么我们可以修改它在零测集上的值。特别地, 边界 ∂U 的 d 维 Lebesgue 测度是零, 因此我们需要讨论如何“指定” Sobolev 函数的边值。本节我们假设 $1 \leq p < \infty$ 。

定理 1.3.1 (迹定理). 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是有界开集, 且 ∂U 是 Lipschitz 连续的。那么

- (1) 存在有界线性算子 $\text{Tr} : W^{1,p}(U) \rightarrow L^p(\partial U; dS)$ 使得在 ∂U 上 $\text{Tr} f = f$ 对所有 $f \in W^{1,p}(U) \cap C(\overline{U})$ 成立, 且

$$\|\text{Tr} f\|_{L^p(\partial U)} \leq C\|f\|_{W^{1,p}(U)}$$

对每个 $f \in W^{1,p}(U)$ 成立。其中常数 $C > 0$ 仅依赖于 p, U 。这里 $dS = \mathcal{H}^{d-1}|_{\partial U}$ 是 ∂U 上的 $(d-1)$ 维 Hausdorff 测度 (也解释为曲面测度)。

- (2) (分部积分) 对任意 $\phi \in C^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d)$ 和 $f \in W^{1,p}(U)$, 有

$$\int_U f \operatorname{div} \phi \, dx = - \int_U \nabla f \cdot \phi \, dx + \int_{\partial U} (\phi \cdot N) \text{Tr} f \, dS_x,$$

其中 N 表示 ∂U 的单位外法向量。

注记 1.3.1. 函数 $\text{Tr} f$ 称为 f 在 ∂U 上的迹, 它在 $\mathcal{H}^{d-1}|_{\partial U}$ 零测集意义下是唯一确定的, $\text{Tr} f$ 即

可认为是 f 在 ∂U 上的“边值”。事实上它进一步满足

$$\lim_{r \rightarrow 0} \int_{U \cap B(\mathbf{x}, r)} |f(\mathbf{y}) - \text{Tr } f(\mathbf{x})| d\mathbf{y} = 0, \quad \mathcal{H}^{d-1}\text{-a.e. } \mathbf{x} \in \partial U$$

and so

$$\text{Tr } f(\mathbf{x}) = \lim_{r \rightarrow 0} \int_{U \cap B(\mathbf{x}, r)} f(\mathbf{y}) d\mathbf{y}.$$

证明. 首先, 我们假设 $f \in C^1(\overline{U})$ 并先考虑 $p = 1$ 的情况, 即证明 $\int_{\partial U} |f| dS_{\mathbf{x}} \leq C \int_U |\nabla f| d\mathbf{x}$. 由于 ∂U 是Lipschitz连续的, 对任意 $\mathbf{x}^0 \in \partial U$, 我们可以找到 $r > 0$ 和一个Lipschitz连续函数 $\gamma: \mathbb{R}^{d-1} \rightarrow \mathbb{R}$, 使得 (在必要时旋转以及重新定义坐标轴后)

$$U \cap B(\mathbf{x}^0, r) = \{\mathbf{x} | x_d > \gamma(x_1, \dots, x_{d-1})\} \cap B(\mathbf{x}^0, r).$$

记 $B := B(\mathbf{x}^0, r)$ 并暂时假设 f 在 $U \setminus B$ 中恒为零, 即我们先把 f 在 ∂U 和 B 的交集附近作“局部化”。此时 ∂U 的单位外法向量 N 满足

$$-e_d \cdot N = \cos \langle -e_d, N \rangle = \frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2 \langle -e_d, N \rangle}} \geq \frac{1}{\sqrt{1 + (\text{Lip } \gamma)^2}} \quad \mathcal{H}^{d-1}\text{-a.e. on } B \cap \partial U.$$

现在固定 $\varepsilon > 0$ 并定义 $\beta_\varepsilon(t) = \sqrt{t^2 + \varepsilon^2} - \varepsilon$. 据Gauss-Green定理, 我们有

$$\begin{aligned} \int_{\partial U} \beta_\varepsilon(f) dS_{\mathbf{x}} &= \int_{B \cap \partial U} \beta_\varepsilon(f) dS_{\mathbf{x}} \leq C \int_{B \cap \partial U} \beta_\varepsilon(f) (-e_d \cdot N) dS_{\mathbf{x}} \\ &\leq -C \int_{B \cap U} \partial_{x_d}(\beta_\varepsilon(f)) d\mathbf{x} \leq C \int_{B \cap U} |\beta'_\varepsilon(f)| |\nabla f(\mathbf{x})| d\mathbf{x} \leq C \int_U |\nabla f| d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

这里 $C > 0$ 是由 $(-e_d \cdot N)$ 的估计产生的正常数, 并且我们也使用了 $|\beta'_\varepsilon| \leq 1$ 这一事实. 现在令 $\varepsilon \rightarrow 0$ 并使用命题 1.2.4(2)得

$$\int_{\partial U} |f| dS_{\mathbf{x}} \leq C \int_U |\nabla f| d\mathbf{x}. \quad (1.3.1)$$

注意, 引进 $\beta_\varepsilon(f) \rightarrow |f|$ 的逼近过程是必要的, 因为 $f \in C^1$ 并不意味着 $|f|$ 处处连续可微, 而 $\beta_\varepsilon(f)$ 恰是 $|f|$ 的 C^1 逼近.

接下来我们想将(1.3.1)推广到 f 在 $U \setminus B$ 中不恒为零的情况. 事实上我们可以用有限多个这样的球 $B(\mathbf{x}_i^0, r_i)$, $i = 1, \dots, m$ 覆盖 ∂U (注意 ∂U 是紧的), 然后用定理 1.2.3 证明中的单位分解来实现, 从而得到

$$\int_{\partial U} |f| dS_{\mathbf{x}} \leq C \int_U |\nabla f| + |f| d\mathbf{x}, \quad \forall f \in C^1(\overline{U}). \quad (1.3.2)$$

具体来说, 对 $1 \leq i \leq m$ 我们记 $B_i := B(\mathbf{x}_i^0, r_i)$, 定义 $C_i = \sqrt{1 + (\text{Lip } \gamma_i)^2}$, 并记 $C = \max\{C_i\}$. 设 V, B_1, \dots, B_m 是 \bar{U} 的一个有限开覆盖, 其单位分解为 $\zeta_0, \zeta_1, \dots, \zeta_m$. 模仿上述证明可得

$$\begin{aligned} \int_{\partial U} \beta_\varepsilon(f) dS_{\mathbf{x}} &\leq C \sum_{i=1}^m \int_{B_i \cap \partial U} \zeta_i \beta_\varepsilon(f) (-e_d \cdot N) dS_{\mathbf{x}} \\ &= C \sum_{i=1}^m \int_{B_i \cap U} \partial_{x_d} (\zeta_i \beta_\varepsilon(f)) d\mathbf{x} \\ &= C \sum_{i=1}^m \int_{B_i \cap U} (\partial_{x_d} \zeta_i) \beta_\varepsilon(f) d\mathbf{x} + \int_{B_i \cap U} \zeta_i \partial_{x_d} (\beta_\varepsilon(f)) d\mathbf{x} \\ &\leq C' \int_U |\beta_\varepsilon(f)| + |\beta'_\varepsilon(f)| |\nabla f| d\mathbf{x} \quad \exists C' > 0. \end{aligned}$$

然后令 $\varepsilon \rightarrow 0$ 即可导出 (1.3.2).

接下来我们将此结论推广到一般的 $p \in (1, \infty)$. 对给定的 $p > 1$, 我们在 (1.3.2) 中用 $|f|^p$ 替换 $|f|$, 同理可得

$$\int_{\partial U} |f|^p dS_{\mathbf{x}} \leq C \int_U |f|^p + |\nabla f| |f|^{p-1} d\mathbf{x}.$$

在Young不等式 $ab \leq \frac{a^p}{p} + \frac{b^{p'}}{p'}$, $p^{-1} + (p')^{-1} = 1$ 中取 $a = |\nabla f|$, $b = |f|^{p-1}$ 可得

$$\int_{\partial U} |f|^p dS_{\mathbf{x}} \leq C' \int_U |f|^p + |\nabla f|^p d\mathbf{x} \quad \forall f \in C^1(\bar{U}),$$

其中这个 $C' > 0$ 依赖 p . 因此如果我们记 $\text{Tr } f := f|_{\partial U}$, 那么存在依赖于 p 的常数 $C > 0$ 使得 $|\text{Tr } f|_{L^p(\partial U)} \leq C \|f\|_{W^{1,p}(U)}$ 对全体 $f \in C^1(\bar{U})$ 成立. 同样容易验证 $f \in C^1(\bar{U})$ 时分部积分公式 (2) 成立.

最后证明对 $f \in W^{1,p}(U)$ 有相同的结论. 给定这样一个 f , 据定理 1.2.3 知存在函数 $f_n \in C^\infty(\bar{U})$ 在 $W^{1,p}(U)$ 中收敛到 f . 那么我们有

$$\|\text{Tr } f_k - \text{Tr } f_l\|_{L^p(\partial U)} \leq C \|f_k - f_l\|_{W^{1,p}(U)}$$

这表明 $\{\text{Tr } f_n\}$ 是 $L^p(\partial U)$ 中的Cauchy列, 从而存在极限 $\text{Tr } f \in L^p(\partial U)$, 定义为 $\lim_{n \rightarrow \infty} \text{Tr } f_n$. 而且这个极限不依赖于 f 的光滑逼近的选取. 现在给定一个 $f \in W^{1,p}(U) \cap C(\bar{U})$, 我们也可以使用到边全的整体光滑逼近来定义 $\text{Tr } f = f|_{\partial U}$. 由于 $W^{1,p}(U) \cap C(\bar{U})$ 在 $W^{1,p}(U)$ 中稠密, 我们可以将算子 Tr (通过B.L.T.定理) 延拓为一个从 $W^{1,p}(U) \rightarrow L^p(\partial U)$ 的有界线性算子. 至于分部积分公式, 我们也可以使用到边全的整体光滑逼近定理来完成证明, 此处不重复细节. \square

接下来我们证明一个关于迹为零函数的进一步结果. 这个结论相当重要, 但证明的技巧性过

强, 初学者可以跳过。

定理 1.3.2. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是有界开集, ∂U 是Lipschitz连续的, 且 $f \in W^{1,p}(U)$ 。则

$$f \in W_0^{1,p}(U) \text{ 当且仅当 } \text{Tr } f = 0 \text{ on } \partial U.$$

证明. “仅当”部分容易证明, 实际上它只是光滑逼近的一个简单推论。给定 $f \in W_0^{1,p}(U)$, 存在一列 $\{f_n\} \subset C_c^\infty(U)$ 使得 $f_n \xrightarrow{W^{1,p}(U)} f$ 。由于 $\text{Tr } f_n = 0$ 且 $\text{Tr} : W^{1,p}(U) \rightarrow L^p(\partial U)$ 是有界线性算子, 我们得到 $\text{Tr } f$ 在 ∂U 上恒为零。

反之则非常困难。给定 $f \in W^{1,p}(U)$ 且 $\text{Tr } f|_{\partial U} = 0$, 我们需要构造一列 $\{f_n\} \subset C_c^\infty(U)$ 使得 $\|f_n - f\|_{W^{1,p}(U)} \rightarrow 0$ 。据附录 C.2 的光滑逼近知, 构造一列 C_c^∞ 函数在 $L^p(U)$ 范数下逼近一个Sobolev函数是容易的。然而我们还需要确保一阶导数的收敛性, 这步并非平凡: 因为整体光滑逼近定理并不保证光滑逼近函数的边值为零。为了同时得到逼近的收敛性和光滑逼近的零边值, 我们可以在边界附近的一个正的距离里面把 f “截断” (但截断距离最终收敛到0), 然后磨光截断后的逼近函数。

为了技术上的简便, 我们假设 $f \in W^{1,p}(\mathbb{R}_+^d)$ 具有紧支集, 且 $\text{Tr } f|_{\partial \mathbb{R}_+^d} = 0$ 。这可以通过对 ∂U 作单位分解并拉直 γ 的图像来实现, 这个步骤只要求 ∂U 的Lipschitz连续性。

第一步: 截断的构造. 我们定义一个光滑截断函数 $\zeta \in C^\infty(\mathbb{R}_+)$:

$$\zeta(x_d) = \begin{cases} 1 & x_d \in [0, 1], \\ \text{递减, 取值于}[0, 1] & x_d \in [1, 2], \\ 0 & x_d \in [2, \infty). \end{cases}$$

然后对每个 $m \in \mathbb{N}^*$, 我们在 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}_+^d$ 处定义 $\zeta_m(\mathbf{x}_d) := \zeta(mx_d)$ 以及

$$w_m(\mathbf{x}) := f(\mathbf{x})(1 - \zeta_m(\mathbf{x})).$$

换言之, w_m 是 f 在 $\mathbb{R}^{d-1} \times [\frac{1}{m}, \infty)$ 上的光滑截断, 并在 $\mathbb{R}^{d-1} \times [\frac{2}{m}, \infty)$ 上与 f 相等, 而且容易看出 $\|w_m - f\|_{L^p(U)} \rightarrow 0$ 。

第二步: 一阶导数的收敛性. 直接计算可得

$$\partial_{x_d} w_m = \partial_{x_d} f(1 - \zeta_m(\mathbf{x})) - m f(\mathbf{x}) \zeta'_m(x_d) \quad \text{and} \quad \partial_{x_i} w_m = \partial_{x_i} f(\mathbf{x})(1 - \zeta_m(\mathbf{x})) \quad 1 \leq i \leq d-1.$$

因此可算得

$$\int_{\mathbb{R}_+^d} |\nabla w_m - \nabla f|^p \, d\mathbf{x} \leq C \int_{\mathbb{R}_+^d} |\zeta_m|^p |\nabla f|^p \, d\mathbf{x} + C m^p \int_0^{\frac{2}{m}} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |f(\mathbf{x}', x_d)|^p \, d\mathbf{x}' \, dx_d. \quad (1.3.3)$$

再据 ζ_m 的定义和控制收敛定理, 容易看出第一项积分收敛到0

$$\int_{\mathbb{R}_+^d} |\zeta_m|^p |\nabla f|^p d\mathbf{x} \rightarrow 0 \quad \text{as } m \rightarrow \infty. \quad (1.3.4)$$

关于第二项, 注意到法向分量 $x_d \in [0, \frac{2}{m}]$ 非常接近边界, 所以我们应该将 $f(\mathbf{x}', x_d)$ 表示为 f 的边界值与 $\partial_{x_d} f$ 的积分之和, 即类似于微积分基本定理的形式。然而这里我们只知道 f 是一个Sobolev函数, 而微积分基本定理只对绝对连续函数有效, 所以我们必须对 f 构造一个合适的逼近。因为 $\text{Tr } f|_{\partial \mathbb{R}_+^d} = 0$, 所以存在一系列函数 $\{u_k\} \subset C^\infty(\mathbb{R}_+^d)$ 使得 $u_k \xrightarrow{W^{1,p}(\mathbb{R}_+^d)} f$, 从而由迹定理得 $\text{Tr } u_k = u_k|_{x_d=0} \xrightarrow{L^p(\mathbb{R}^{d-1})} 0$. 对每个 u_k 我们有 $u_k(\mathbf{x}', x_d) = u_k(\mathbf{x}', 0) + \int_0^{x_d} \partial_{x_d} u_k(\mathbf{x}', t) dt$. 因此便有

$$\int_{\mathbb{R}^{d-1}} |u_k(\mathbf{x}', x_d)|^p d\mathbf{x}' \leq \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |u_k(\mathbf{x}', 0)|^p d\mathbf{x}' + \int_{\mathbb{R}^{d-1}} \left(\int_0^{x_d} 1 \cdot |\partial_{x_d} u_k(\mathbf{x}', t)| dt \right)^p dt,$$

其中第一项当 $k \rightarrow \infty$ 时收敛到0, 这是因为 $\text{Tr } u_k = u_k|_{x_d=0} \xrightarrow{L^p(\mathbb{R}^{d-1})} 0$. 对于第二项, 我们使用积分Minkowski不等式和Hölder不等式得到

$$\begin{aligned} & \int_{\mathbb{R}^{d-1}} \left(\int_0^{x_d} 1 \cdot |\partial_{x_d} u_k(\mathbf{x}', t)| dt \right)^p dt = \left\| \|\partial_{x_d} u_k\|_{L_{x_d}^1(0, x_m)} \right\|_{L_{\mathbf{x}'}^p(\mathbb{R}^{d-1})}^p \\ & \leq \left\| \|\partial_{x_d} u_k\|_{L_{\mathbf{x}'}^p(\mathbb{R}^{d-1})} \right\|_{L_{x_d}^1(0, x_m)}^p = \left[\int_0^{x_d} 1 \cdot \underbrace{\left(\int_{\mathbb{R}^{d-1}} |\partial_{x_d} u_k(\mathbf{x}', t)|^p d\mathbf{x}' \right)^{\frac{1}{p}}}_{\text{作为 } t \text{ 的函数}} dt \right]^p \\ & \leq \left[\left(\int_0^{x_d} 1^{p'} dt \right)^{\frac{1}{p'}} \cdot \left(\int_0^{x_d} \left(\int_{\mathbb{R}^{d-1}} |\partial_{x_d} u_k(\mathbf{x}', t)|^p d\mathbf{x}' \right)^{\frac{1}{p} \cdot p} dt \right)^{\frac{1}{p}} \right]^p \\ & \leq C x_d^{p-1} \int_0^{x_d} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |\nabla u_k(\mathbf{x}', t)|^p d\mathbf{x}' dt. \end{aligned}$$

然后取 $k \rightarrow \infty$, 我们得到一个类似于微积分基本定理的估计

$$\int_{\mathbb{R}^{d-1}} |f(\mathbf{x}', x_d)|^p d\mathbf{x}' \leq C x_d^{p-1} \int_0^{x_d} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |\nabla f(\mathbf{x}', t)|^p d\mathbf{x}' dt, \quad \text{a.e. } x_d > 0. \quad (1.3.5)$$

现在将 (1.3.5) 代入 (1.3.3) 的第二项就可得到

$$\begin{aligned}
& m^p \int_0^{\frac{2}{m}} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |f(\mathbf{x}', x_d)|^p d\mathbf{x}' dx_d \\
& \leq C m^p \int_0^{\frac{2}{m}} x_d^{p-1} \left(\int_0^{x_d} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |\nabla f(\mathbf{x}', t)|^p d\mathbf{x}' dt \right) dx_d \\
& \leq C m^p \left(\int_0^{\frac{2}{m}} x_d^{p-1} dx_d \right) \cdot \sup_{x_d \in [0, \frac{2}{m}]} \int_0^{x_d} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |\nabla f(\mathbf{x}', t)|^p d\mathbf{x}' dt \\
& = C m^p \cdot \frac{2^p}{m^p p} \cdot \int_0^{\frac{2}{m}} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |\nabla f(\mathbf{x}', t)|^p d\mathbf{x}' dt = C_p \int_0^{\frac{2}{m}} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} |\nabla f(\mathbf{x}', t)|^p d\mathbf{x}' dt. \tag{1.3.6}
\end{aligned}$$

当 $m \rightarrow \infty$ 时右边收敛到0, 所以(1.3.3) 的右边收敛到0, 即 $\nabla w_m \xrightarrow{L^p(\mathbb{R}_+^d)} \nabla f$. 这样我们就证明了 $w_m \xrightarrow{W^{1,p}(\mathbb{R}_+^d)} f$.

第三步: 截断逼近函数的磨光. 序列 $\{w_m\}$ 可以在 $W^{1,p}(\mathbb{R}_+^d)$ 范数下逼近 f , 但这些函数可能不属于 $C_c^\infty(\mathbb{R}_+^d)$. 此时注意到 w_m 在 $\mathbb{R}^{d-1} \in [0, \frac{1}{m}]$ 中恒为零, 因此我们有足够的空间在 x_d 方向磨光每个 w_m , 并通过对角线法取一个子列。具体来说, 对给定的 $k \in \mathbb{N}^*$, 第二步表明存在一个子列 w_{m_k} 满足

$$\|w_{m_k} - f\|_{W^{1,p}(U)} < \frac{1}{k}.$$

于是对每个 k 我们可以定义 $w_{m_k}^n := \eta_{\frac{1}{2mn}} * w_{m_k}$, 其中 $\eta(x_d)$ 是 x_d 分量的卷积光滑子。我们知道 $w_{m_k}^n$ 紧支于 $\mathbb{R}^{d-1} \times [\frac{1}{m}(1 - \frac{1}{2n}), \infty)$ 中。据定理 1.2.1 可知, 对每个 $j \in \mathbb{N}^*$ 我们都可以找到 n_j (递增到 ∞) 使得

$$\|w_{m_k}^{n_j} - w_{m_k}\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}_+^d)} < \frac{1}{j}.$$

因此, 令 $f_k := w_{m_k}^{n_k} \in C_c^\infty(\mathbb{R}_+^d)$, 我们得到如下收敛结果

$$\|f_k - f\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}_+^d)} \rightarrow 0 \quad \text{as } k \rightarrow \infty.$$

□

我们以Sobolev延拓定理结束本节。它的结论很容易理解, 但证明技术相当复杂。特别地, 对于不同的可微性指标 $k \in \mathbb{N}^*$, 证明过程中的构造不同。因此我们只列出结论并省略证明。

定理 1.3.3 (Sobolev延拓定理). 设 $1 \leq p \leq \infty$, $U \subset \mathbb{R}^d$ 是有界开集, 且 $\partial U \in C^k$ ($k \in \mathbb{N}^*$). 设 $G \subset \mathbb{R}^d$ 是开集且满足 $U \Subset G$, 那么存在依赖于 d, k, U, G 的常数 $C > 0$ 以及有界线性映射 $\mathbf{E} : W^{k,p}(U) \rightarrow W^{k,p}(\mathbb{R}^d)$, 使得对任何 $f \in W^{k,p}(U)$, 有

$$(1) \quad \mathbf{E}f = f \text{ a.e. in } U.$$

- (2) $\text{Spt } \mathbf{E}f \subseteq G$.
 (3) $\|\mathbf{E}f\|_{W^{k,p}(G)} \leq C\|f\|_{W^{k,p}(U)}$.

习题 1.3

习题 1.3.1. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是具有 Lipschitz 边界的有界开集。证明：不存在有界线性算子 $\text{Tr} : L^p(U) \rightarrow L^p(\partial U)$ 使得 $\text{Tr } f = f|_{\partial U}$ 对全体 $f \in C(\overline{U}) \cap L^p(U)$ 都成立。

提示：构造序列 $\{f_m\}$ 满足 $\|f_m\|_{L^p(U)} \rightarrow 0$ ，但在边界 ∂U 上恒有 $\text{Tr } f_m \equiv 1$ 。

习题 1.3.2. 设 $f_{\pm} \in H^1(\mathbb{R}_{\pm}^d)$ 满足 $\text{Tr } f_- = \text{Tr } f_+$ 在 $\mathbb{R}^{d-1} \times \{x_d = 0\}$ 上成立。定义 $f \in L^2(\mathbb{R}^d)$ 为

$$f = \begin{cases} f_+ & x_d > 0 \\ f_- & x_d < 0 \end{cases}.$$

证明： $f \in H^1(\mathbb{R}^d)$ 。

习题 1.3.3. 设 $f \in H_0^1(\mathbb{R}_+^d) \cap H^2(\mathbb{R}_+^d)$ 。证明：对任意 $1 \leq i \leq d-1$ ，偏导数 $\partial_{x_i} f$ 也属于 $H_0^1(\mathbb{R}_+^d)$ 。

1.4 Sobolev嵌入定理

本节讨论 Sobolev 空间与常见函数空间的包含关系，尤其是讨论 L^p 空间和 $C^{k,\alpha}$ 空间。特别地，我们主要考虑 $W^{1,p}(U)$ 的嵌入，因为如果 $k \geq 2$ ，我们就可对 k 归纳来找到正确的嵌入空间。

1.4.1 Gagliardo-Nirenberg-Sobolev 不等式

第一种情况是 $1 \leq p < d$ 。我们想问是否可以建立如下形式的估计：

是否存在 $C > 0$, $q \geq 1$ 使得 $\|f\|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq C\|\nabla f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}$, $\forall f \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$?

关键之处在于这个常数 C 不应依赖函数 u ，所以我们可以从该不等式的伸缩不变性 (scaling invariance) 出发来考虑。也就是说给定 $f \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$, $\lambda > 0$ ，我们定义伸缩后的函数 $f_\lambda(\mathbf{x}) := f(\lambda\mathbf{x})$ 。对 f_λ ，我们仍然希望它满足类似的不等式，且不等式的常数 C 不依赖伸缩系数 λ 。直接计算得

$$\int_{\mathbb{R}^d} |f_\lambda(\mathbf{x})|^q d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} |f(\lambda\mathbf{x})|^q d\mathbf{x} = \lambda^{-d} \int_{\mathbb{R}^d} |f(\mathbf{y})|^q d\mathbf{y}$$

以及

$$\int_{\mathbb{R}^d} |\nabla f_\lambda|^p d\mathbf{x} = \lambda^p \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla f(\lambda\mathbf{x})|^p d\mathbf{x} = \lambda^{p-d} \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla f(\mathbf{y})|^p d\mathbf{y}.$$

把它们代回 f_λ 的不等式可得

$$\|f\|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq C\lambda^{1-d(\frac{1}{p}-\frac{1}{q})} \|\nabla f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}.$$

因此我们要求 $1 - d(\frac{1}{p} - \frac{1}{q}) = 0$, 否则令 $\lambda \rightarrow 0$ 或 ∞ 就会得到矛盾。这个指标 q 满足 $\frac{1}{q} = \frac{1}{p} - \frac{1}{d}$, 即 $q = \frac{dp}{d-p}$. 现在我们记它为

$$p^* := \frac{dp}{d-p}.$$

定理 1.4.1 (Gagliardo-Nirenberg-Sobolev不等式). 设 $1 \leq p < d$, 则存在仅依赖 p, d 的常数 $C > 0$ 使得

$$\|f\|_{L^{p^*}(\mathbb{R}^d)} \leq C \|\nabla f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}, \quad \forall f \in W^{1,p}(\mathbb{R}^d).$$

证明. 据定理1.2.1, 我们不妨设 $f \in C_c^1(\mathbb{R}^d)$ (需注意的是此时常数 C 不应当依赖 $\text{Spt } f$ 的大小). 而要证的结论相当于是用 f 的导数控制 f 自身, 那么一个自然的想法就是利用微积分基本定理去计算 f . 为了简便, 我们首先考虑 $p = 1$ 的情况, 此时 $1^* = \frac{d}{d-1}$.

$$\forall i = 1, \dots, d, \quad f(\mathbf{x}) = \int_{-\infty}^{x_i} \partial_{x_i} f(x_1, \dots, t_i, \dots, x_d) dt_i,$$

于是

$$|f(\mathbf{x})| \leq \int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(x_1, \dots, t_i, \dots, x_d) dt_i.$$

然后有

$$|f(\mathbf{x})|^{\frac{d}{d-1}} = (|f(\mathbf{x})|^d)^{\frac{1}{d-1}} \leq \prod_{i=1}^d \left(\int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(x_1, \dots, t_i, \dots, x_d) dt_i \right)^{\frac{1}{d-1}}.$$

注意乘积中的第 i 项不依赖于 x_i . 现在对 x_1 积分得到

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{+\infty} |f|^{1^*} dx_1 \\ & \leq \left(\int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(t_1, x_2, \dots, x_d) dt_1 \right)^{\frac{1}{d-1}} \cdot \int_{-\infty}^{+\infty} \prod_{i=2}^d \left(\int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(x_1, \dots, t_i, \dots, x_d) dt_i \right)^{\frac{1}{d-1}} dx_1. \end{aligned}$$

用 $(d-1)$ 元的Hölder不等式可得

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{+\infty} |f|^{1^*} dx_1 \\ & \leq \left(\int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(t_1, x_2, \dots, x_d) dt_1 \right)^{\frac{1}{d-1}} \cdot \left(\prod_{i=2}^d \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(x_1, \dots, t_i, \dots, x_d) dx_1 dt_i \right)^{\frac{1}{d-1}}. \end{aligned}$$

接下来, 对 x_2 积分并使用H"older不等式得到

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} |f|^{1^*} dx_1 dx_2 \\ & \leq \left(\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(x_1, t_2, \dots, x_d) dx_1 dt_2 \right)^{\frac{1}{d-1}} \times \left(\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(t_1, x_2, \dots, x_d) dt_1 dx_2 \right)^{\frac{1}{d-1}} \\ & \quad \times \prod_{i=3}^d \left(\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(x_1, \dots, t_i, \dots, x_d) dx_1 dx_2 dt_i \right)^{\frac{1}{d-1}}. \end{aligned}$$

重复此步骤, 最终得到

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^d} |f|^{1^*} d\mathbf{x} & \leq \prod_{i=1}^d \left(\int_{-\infty}^{+\infty} \dots \int_{-\infty}^{+\infty} |\nabla f|(x_1, \dots, t_i, \dots, x_d) dx_1 \dots dt_i \dots dx_d \right)^{\frac{1}{d-1}} \\ & = \left(\int_{\mathbb{R}^d} |\nabla f| d\mathbf{x} \right)^{\frac{d}{d-1}}, \end{aligned}$$

这正是 $p = 1$ 时的GNS不等式

$$\|f\|_{L^{1^*}(\mathbb{R}^d)} \leq \|\nabla f\|_{L^1(\mathbb{R}^d)}.$$

对于 $1 < p < d$, 我们用 $g = |f|^\gamma$ 代替 f , 其中 $\gamma > 1$ 待定。此时我们得到

$$\begin{aligned} & \left(\int_{\mathbb{R}^d} |f|^{\frac{\gamma d}{d-1}} d\mathbf{x} \right)^{\frac{d-1}{d}} \leq \gamma \int_{\mathbb{R}^d} |f|^{\gamma-1} |\nabla f| d\mathbf{x} \\ & \leq \gamma \|\nabla f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)} \left(\int_{\mathbb{R}^d} |f|^{(\gamma-1)p'} d\mathbf{x} \right)^{\frac{1}{p'}}, \quad p' = \frac{p}{p-1}. \end{aligned}$$

为了“凑出”消去结构, 我们选取 γ 使得它满足

$$\frac{\gamma d}{d-1} = \frac{(\gamma-1)p}{p-1} \Rightarrow \gamma = \frac{p(d-1)}{d-p} \Rightarrow \frac{\gamma d}{d-1} = p^* = \frac{(\gamma-1)p}{p-1}.$$

这样我们就得到了最终要证的结论

$$\left(\int_{\mathbb{R}^d} |f|^{p^*} d\mathbf{x} \right)^{\frac{d-1}{d}} \leq C \|\nabla f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)} \left(\int_{\mathbb{R}^d} |f|^{p^*} d\mathbf{x} \right)^{\frac{1}{p'}} \Rightarrow \|f\|_{L^{p^*}(\mathbb{R}^d)} \leq C \|\nabla f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}.$$

□

定理 1.4.2 (Sobolev嵌入定理). 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是具有Lipschitz边界的有界开集, 且 $1 \leq p < d$.

- (1) 任意 $f \in W^{1,p}(U)$ 都属于 $L^{p^*}(U)$, 并有估计 $\|f\|_{L^{p^*}(U)} \leq C\|f\|_{W^{1,p}(U)}$, 其中常数 $C > 0$ 仅依赖 d, p, U .
- (2) 任意 $f \in W_0^{1,p}(U)$ 都满足估计 $\|f\|_{L^q(U)} \leq C\|\nabla f\|_{L^p(U)}$ 对全体 $q \in [1, p^*]$ 成立, 其中常数 $C > 0$ 仅依赖 d, p, q, U .

根据第二个估计, 在 U 有界时, $W_0^{1,p}(U)$ 上的范数 $\|\nabla f\|_{L^p(U)}$ 等价于 $\|f\|_{W^{1,p}(U)}$.

证明. 由于 ∂U 是 Lipschitz 的, 我们可以将 $f \in W^{1,p}(U)$ 延拓为 $\bar{f} \in W^{1,p}(\mathbb{R}^d)$, 它满足 $\bar{f} = f$ 在 U 中几乎处处成立, $\text{Spt } \bar{f}$ 是紧的, 以及不等式 $\|\bar{f}\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}^d)} \leq C\|f\|_{W^{1,p}(U)}$. 由于 \bar{f} 紧支, 故存在一系列函数 $\{u_m\} \subset C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ 使得 $u_m \xrightarrow{W^{1,p}(\mathbb{R}^d)} \bar{f}$. 据定理 1.4.1, 我们得到

$$\|u_k - u_l\|_{L^{p^*}(\mathbb{R}^d)} \leq C\|\nabla u_k - \nabla u_l\|_{L^p(\mathbb{R}^d)} \Rightarrow u_m \rightarrow \bar{f} \text{ in } L^{p^*}(\mathbb{R}^d).$$

又由 GNS 不等式可得 $\|u_m\|_{L^{p^*}(\mathbb{R}^d)} \leq C\|\nabla u_m\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}$. 令 $m \rightarrow \infty$ 即得

$$\|\bar{f}\|_{L^{p^*}(\mathbb{R}^d)} \leq C\|\nabla \bar{f}\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}.$$

这给出了(1)的证明。对(2), 我们可以类似地将 f 在 $\mathbb{R}^d \setminus \bar{U}$ 作零延拓, 再利用 U 的有界性和 Hölder's 不等式推出 $\|f\|_{L^q(U)} \leq \|1\|_{L^r(U)} \|f\|_{L^{p^*}(U)}$, 其中 $\frac{1}{q} = \frac{1}{r} + \frac{1}{p^*}$. \square

注记 1.4.1. 当 p 单调上升地趋近于 d 时, Sobolev 共轭指标 $p^* = \frac{dp}{d-p} \rightarrow +\infty$. 我们期望 $W^{1,d}$ 函数属于 L^∞ , 但当 $d \geq 2$ 时这不成立。取而代之的是 $W^{1,d}$ 嵌入到一个 BMO 型空间, 见习题 1.4.10.

定理 1.4.2(2) 的结论也表明: 对任意 $1 \leq p \leq \infty$, $W_0^{1,p}$ 函数满足如下 Poincaré 不等式。

推论 1.4.3. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 有界且 $1 \leq p \leq \infty$, 则存在常数 $C > 0$ 使得

$$\|f\|_{L^p(U)} \leq C\|\nabla f\|_{L^p(U)}$$

对所有 $f \in W_0^{1,p}(U)$ 成立。

1.4.2 紧嵌入

我们已经看到 GNS 不等式表明对 $1 \leq p < d$ 和 $p^* = \frac{dp}{d-p}$ 有嵌入关系 $W^{1,p}(U) \hookrightarrow L^{p^*}(U)$. 然而有界性仅意味着弱-*收敛 (自反空间中是弱收敛)。若要得到强收敛, 我们就得要求嵌入映射是紧算子。本节将证明: 当 $1 \leq q < p^*$ 时, 函数空间 $W^{1,p}(U)$ 紧嵌入到 $L^q(U)$ 中。

定义 1.4.1 (紧嵌入). 设 X, Y 是两个 Banach 空间, 且满足 $X \subset Y$. 我们称 X 紧嵌入到 (compactly embedded into) Y 中, 记为 $X \hookrightarrow Y$, 是指它们满足如下条件

- (有界性) 存在常数 $C > 0$ 使得 $|f|_Y \leq C|f|_X$ 对任意 $f \in X$ 成立。
- (紧性) X 中的每个有界序列在 Y 中是预紧的, 即在 Y 中具有收敛子列。

定理 1.4.4 (Rellich-Kondrachov). 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是具有 Lipschitz 边界 ∂U 的有界开集. 设 $1 \leq p < d$, 则对全体 $1 \leq q < p^*$ 有 $W^{1,p}(U) \hookrightarrow L^q(U)$.

证明. 嵌入关系由 GNS 不等式和 $\mathcal{L}^d(U) < \infty$ 保证, 只需证明紧性. 设 $\{f_m\}$ 在 $W^{1,p}(U)$ 中一致有界, 即 $\sup_m \|f_m\|_{W^{1,p}(U)} \leq M$. 此时我们需要构造一个在 $L^q(U)$ 中收敛的子序列 $\{f_{m_k}\}$. 而“构造紧性”的一个直接途径是用 Arzelà-Ascoli 引理, 它表明当 U 有界时, 一致有界且等度连续的函数列在 $L^\infty(U)$ 范数下必有收敛子列. 由于 $\mathcal{L}^d(U) < \infty$ 时 $L^\infty(U) \subset L^q(U)$, 我们期望得到在 $L^q(U)$ 中的强收敛.

第一步: 光滑化. 我们需要磨光 f_m 才能使用 Arzelà-Ascoli 引理. 据 Sobolev 延拓定理 (定理 1.3.3), 我们可以假设 $f_m \in W^{1,p}(\mathbb{R}^d)$ 且在某个有界开集 $V \subset \mathbb{R}^d$ 中具有紧支集. 同时我们假设 $\sup_m \|f_m\|_{W^{1,p}(V)} < \infty$.

今给定 $\varepsilon > 0$ 并定义 $f_m^\varepsilon = \eta_\varepsilon * f_m$. 我们希望证明 $\|f_m^\varepsilon - f_m\|_{L^q(V)} \rightarrow 0$ 关于 m 一致地成立. 事实上, 若 f_m 是 C^1 的, 则据微积分基本定理有

$$\begin{aligned} |f_m^\varepsilon - f_m| &\leq \int_{B(\mathbf{0}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{y}) |f_m(\mathbf{x} - \mathbf{y}) - f_m(\mathbf{x})| d\mathbf{y} \\ &\leq \int_{B(\mathbf{0}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{y}) \left| \int_0^1 \frac{d}{dt} f_m(\mathbf{x} - t\mathbf{y}) dt \right| d\mathbf{y} \\ &\leq \int_0^1 \int_{B(\mathbf{0}, \varepsilon)} |\eta_\varepsilon(\mathbf{y})| \cdot |\mathbf{y}| \cdot |\nabla f_m(\mathbf{x} - t\mathbf{y})| d\mathbf{y} dt. \end{aligned}$$

取 $L^1(V)$ 范数并利用 Tonelli 引理, 我们得到

$$\begin{aligned} \|f_m^\varepsilon - f_m\|_{L^1(V)} &\leq \int_0^1 \int_{B(\mathbf{0}, \varepsilon)} |\eta_\varepsilon(\mathbf{y})| \cdot |\mathbf{y}| \cdot \|\nabla f_m(\cdot - t\mathbf{y})\|_{L^1(V)} d\mathbf{y} dt \\ &\leq \|\nabla f_m\|_{L^1(V)} \int_{B(\mathbf{0}, \varepsilon)} |\eta_\varepsilon(\mathbf{y})| \cdot |\mathbf{y}| d\mathbf{y} = \varepsilon \|\nabla f_m\|_{L^1(V)} \\ &\leq \varepsilon \|1\|_{L^{p'}(V)} \|\nabla f_m\|_{L^p(V)} = C\varepsilon \|\nabla f_m\|_{L^p(V)} \leq CM\varepsilon. \end{aligned}$$

利用光滑逼近 (定理 1.2.1), 该不等式对 $f_m \in W^{1,p}(\mathbb{R}^d)$ 也成立. 现在我们将 $L^1(V)$ 替换为 $L^q(V)$, 并设 $\theta \in (0, 1)$ 满足 $\frac{\theta}{1} + \frac{1-\theta}{p^*} = \frac{1}{q}$, 则由 Hölder 不等式有

$$\begin{aligned} \|f_m^\varepsilon - f_m\|_{L^q(V)} &\leq \|f_m^\varepsilon - f_m\|_{L^1(V)}^\theta \|f_m^\varepsilon - f_m\|_{L^{p^*}(V)}^{1-\theta} \leq C(M\varepsilon)^\theta \|f_m^\varepsilon - f_m\|_{L^{p^*}(V)}^{1-\theta} \\ &\leq C(M\varepsilon)^\theta (\|f_m^\varepsilon\|_{L^{p^*}(V)} + \|f_m\|_{L^{p^*}(V)})^{1-\theta} \leq C'\varepsilon^\theta, \end{aligned}$$

其中我们利用了由 GNS 不等式得到的 $\sup_m \|f_m\|_{L^{p^*}(V)} < \infty$. 因此给定任意 $\delta > 0$, 当 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时, 我们有 (关于 m 一致的) 收敛 $\|f_m^\varepsilon - f_m\|_{L^q(V)} < \delta$.

第二步：对于固定的 $\varepsilon > 0$ ，证明 $\{f_m^\varepsilon\}$ 的（关于 m 一致，但不关于 ε 一致！）有界性. 这可直接由 Hölder 不等式和卷积光滑化的定义证得

$$\begin{aligned} |f_m^\varepsilon(\mathbf{x})| &\leq \int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) |f_m(\mathbf{y})| d\mathbf{y} \leq \|\eta_\varepsilon\|_{L^\infty} \|f_m\|_{L^1(V)} \\ &\leq C\varepsilon^{-d} \|f_m\|_{L^q(V)} \leq C'\varepsilon^{-d} < \infty. \end{aligned}$$

第三步：对固定的 $\varepsilon > 0$ 证明 $\{f_m^\varepsilon\}$ 的等度连续性. 再次由定义得到

$$|\nabla f_m^\varepsilon(\mathbf{x})| \leq \|\nabla \eta_\varepsilon\|_{L^\infty} \|f_m\|_{L^1(V)} \leq C\varepsilon^{-d-1} < \infty.$$

现在据 Arzelà-Ascoli 引理，对于每个固定的 $\varepsilon > 0$ 都存在一个子序列 $\{f_{m_k}^\varepsilon\}$ 在 $L^\infty(V)$ 范数下收敛，因此

$$\limsup_{k, l \rightarrow \infty} \|f_{m_k}^\varepsilon - f_{m_l}^\varepsilon\|_{L^q(V)} \leq \limsup_{k, l \rightarrow \infty} \|f_{m_k}^\varepsilon - f_{m_l}^\varepsilon\|_{L^\infty(V)} \|1\|_{L^q(V)} = 0.$$

第四步：原序列的强收敛。现在我们需要结合第一步和 $\{f_m^\varepsilon\}$ 的收敛性来构造 $\{f_m\}$ 的一个收敛子列，这可通过标准的对角线法完成. 给定 $\delta > 0$ 和充分大的 $k, l \in \mathbb{N}^*$ ，我们有

$$\begin{aligned} \|f_{m_k} - f_{m_l}\|_{L^q(V)} &\leq \|f_{m_k} - f_{m_k}^\varepsilon\|_{L^q(V)} + \|f_{m_k}^\varepsilon - f_{m_l}^\varepsilon\|_{L^q(V)} + \|f_{m_l}^\varepsilon - f_{m_l}\|_{L^q(V)} \\ &\leq 2\delta + \|f_{m_k}^\varepsilon - f_{m_l}^\varepsilon\|_{L^q(V)}. \end{aligned}$$

注意我们不能直接对 $\delta \rightarrow 0$ 和 $\limsup_{k, l}$ 同时取极限，这是因为第三步中子列的选取可能随着 $\varepsilon > 0$ 取值的变化而变化. 因此，我们必须在这里使用对角线法. 具体地，取 $\delta_1 = 1$ ，由第一步和第三步知我们可以找到一个小的 $\varepsilon_1 > 0$ 和一个子序列 $\{f_{m_{k,(1)}}\}$ 使得

$$\forall 0 < \varepsilon < \varepsilon_1, \quad \limsup_{k, l \rightarrow \infty} \|f_{m_{k,(1)}}^\varepsilon - f_{m_{l,(1)}}^\varepsilon\|_{L^q(V)} = 0,$$

于是

$$\limsup_{k, l \rightarrow \infty} \|f_{m_{k,(1)}} - f_{m_{l,(1)}}\|_{L^q(V)} \leq 2.$$

接下来再取 $\delta_2 = \frac{1}{2}$ ，我们可找到 $\varepsilon_2 \in (0, \varepsilon_1)$ 以及子列的子列 $\{f_{m_{k,(2)}}\} \subset \{f_{m_{k,(1)}}\}$ 使得

$$\forall 0 < \varepsilon < \varepsilon_2, \quad \limsup_{k, l \rightarrow \infty} \|f_{m_{k,(2)}}^\varepsilon - f_{m_{l,(2)}}^\varepsilon\|_{L^q(V)} = 0 \Rightarrow \limsup_{k, l \rightarrow \infty} \|f_{m_{k,(2)}} - f_{m_{l,(2)}}\|_{L^q(V)} \leq 1.$$

归纳地重复如上过程，对 $n \in \mathbb{N}^*$ 取 $\delta_n = \frac{1}{n}$ ，则存在 $\varepsilon_n \in (0, \varepsilon_{n-1})$ 以及 $\{f_{m_{k,(n)}}\} \subset \{f_{m_{k,(n-1)}}\}$ 使得下式

成立

$$\forall 0 < \varepsilon < \varepsilon_n, \quad \limsup_{k,l \rightarrow \infty} \|f_{m_k, (n)}^\varepsilon - f_{m_l, (n)}^\varepsilon\|_{L^q(V)} = 0 \Rightarrow \limsup_{k,l \rightarrow \infty} \|f_{m_k, (n)} - f_{m_l, (n)}\|_{L^q(V)} \leq \frac{1}{2^{n-1}}.$$

最后, 对任意 $k \in \mathbb{N}^*$, 将 $g_{m_k} := f_{m_k, (k)}$ 定为我们期望构造的子列的第 k 项, 则我们得到

$$\limsup_{k,l \rightarrow \infty} \|g_{m_k}^\varepsilon - g_{m_l}^\varepsilon\|_{L^q(V)} = \limsup_{k,l \rightarrow \infty} \|f_{m_k, (k)}^\varepsilon - f_{m_l, (l)}^\varepsilon\|_{L^q(V)} = 0.$$

□

注记 1.4.2. 回忆当 $p \rightarrow d$ 时有 $p^* = \frac{dp}{d-p} \rightarrow +\infty$, 于是我们期望当 U 有界时 $W^{1,p}(U) \hookrightarrow L^p(U)$ 对所有 $1 \leq p \leq \infty$ 成立。事实上当 $p > d$ 时, 证明需要 Morrey 不等式和 Arzelà-Ascoli 引理。我们将证明留作习题 1.4.1。还需注意, 即使边界不是 Lipschitz 的, $W_0^{1,p}(U) \hookrightarrow L^p(U)$ 也成立。

注记 1.4.3 (U 的有界性). 应当特别注意 U 的有界性假设是相当重要的。若 U 是无界, 例如 U 是一个带状区域 $\mathbb{R}^{d-1} \times (-\varepsilon, \varepsilon) \subset \mathbb{R}^d$, $d \geq 2$, 我们可以考虑对给定的 $f \in W^{1,p}(U)$ 定义 $f_m(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x} + m\mathbf{e}_1)$, 并且可以证明在 L^p 中有弱收敛 $f_m \rightharpoonup 0$, 但其 L^q 范数总是等于 $\|f\|_{L^q}$. 另外还要注意 U 的有界性假设通常不能被 $\mathcal{L}^d(U) < \infty$ 替代。虽然确实存在一些体积有限的无界区域使得该区域内的紧嵌入仍然成立, 但这需要对区域的形状有额外要求, 详情请参阅 Adams-Fournier 的著作 [1, Chapter 6].

1.4.3 Poincaré不等式

我们现在以 Poincaré 不等式为例来说明如何利用紧性证明新的不等式。

记号 1.4.1. 给定 $f : U \rightarrow \mathbb{R}$, 当 $\mathcal{L}^d(U) < \infty$ 时, 我们定义积分平均 $(f)_U := f_U f \, d\mathbf{y} = \frac{1}{\mathcal{L}^d(U)} \int_U f(\mathbf{y}) \, d\mathbf{y}$.

以下定理, 又称作 Poincaré 不等式, 是偏微分方程研究中最重要结论之一。它断言具有零均值的 Sobolev 函数的导数必控制函数本身。

定理 1.4.5 (Poincaré's inequality). 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是一个有界连通开集且具有 Lipschitz 边界 ∂U . 设 $1 \leq p \leq \infty$, 则存在仅依赖 d, p, U 的常数 $C > 0$, 使得

$$\|f - (f)_U\|_{L^p(U)} \leq C \|\nabla f\|_{L^p(U)}, \quad \forall f \in W^{1,p}(U). \quad (1.4.1)$$

证明. 我们用反证法证明该不等式。若该不等式不成立, 则对每个 $k \in \mathbb{N}^*$, 我们可以找到函数 $f_k \in W^{1,p}(U)$ 使得

$$\|f_k - (f_k)_U\|_{L^p(U)} > k \|\nabla f_k\|_{L^p(U)}.$$

接下来我们在 $L^p(U)$ 中对 $f_k - (f_k)_U$ 进行重新归一化, 定义

$$g_k := \frac{f_k - (f_k)_U}{\|f_k - (f_k)_U\|_{L^p(U)}} \Rightarrow (g_k)_U = 0, \|g_k\|_{L^p(U)} = 1 \Rightarrow \|\nabla g_k\|_{L^p(U)} < \frac{1}{k}.$$

据习题 1.4.1, 我们知道 $W^{1,p}(U) \hookrightarrow L^p(U)$, 所以存在子列 $\{g_{k_j}\}$ 和属于 $L^p(U)$ 的函数 g , 使得 $\|g_{k_j} - g\|_{L^p(U)} \rightarrow 0$. 据 g_k 的定义可得 $(g)_U = 0, \|g\|_{L^p(U)} = 1$. 但另一方面, 我们可以证明 $\nabla g = \mathbf{0}$ 几乎处处成立, 再结合 U 的连通性和习题 1.2.6 可知 g 在 U 中几乎处处等于一个常数, 而积分均值 $(g)_U = 0$ 迫使这个常数只能是零, 即 $g = 0$ 在 U 中几乎处处成立, 这与 $\|g\|_{L^p(U)} = 1$ 矛盾。

余下只需验证 $\nabla g = \mathbf{0}$ 在 U 中几乎处处成立。事实上对任意 $\varphi \in C_c^\infty(U)$, 我们有

$$\int_U g \partial_i \varphi \, dx = \lim_{j \rightarrow \infty} \int_U g_{k_j} \partial_i \varphi \, dx = - \lim_{j \rightarrow \infty} \int_U \partial_i g_{k_j} \varphi \, dx = 0,$$

据此推出 $\nabla g = \mathbf{0}$ 在 U 中几乎处处成立 □

注记 1.4.4. 该 Poincaré 不等式与定理 1.4.2 中的有所不同。这里我们放弃了边界条件 $f|_{\partial U} = 0$, 但必须要求 U 有界 (否则紧嵌入不再有效)。当 $u \in W_0^{1,p}(U)$ 时, 不等式 $\|u\|_{L^p(U)} \leq C \|\nabla u\|_{L^p(U)}$ (同样以 Poincaré 命名) 在一些无界区域中仍然成立 (实际只需要 U 在一个方向上有界, 例如带状区域 $\mathbb{R}^{d-1} \times (-1, 1)$)。

1.4.4 Morrey 嵌入定理

Sobolev 嵌入定理给出了当 $p < d$ 时 $W^{1,p}(U)$ 可以嵌入到具有更高可积性的 $L^q(U)$ 空间, 其中 $q \leq p^* := \frac{dp}{d-p}$. 在习题 1.4.10 中, 我们将看到 $W^{1,d}(\mathbb{R}^d) \cap L^1(\mathbb{R}^d)$ 嵌入到一个 BMO 型空间。当 $p > d$ 且 U 有界时, 我们将在本节看到 $W^{1,p}(U)$ 中的 Sobolev 函数 f 几乎处处等于一个 $C^{0,\alpha}(\bar{U})$ -Hölder 连续函数, 其中 $\alpha = 1 - \frac{d}{p}$. 当 $p = \infty$ 时, $C^{0,\alpha}$ 被 Lipschitz 连续性取代。进一步地, 与给定 Sobolev 函数 f 几乎处处相等的 Hölder 连续函数必由 $f^*(\mathbf{x}) := \lim_{r \rightarrow 0} (f)_{\mathbf{x},r}$ 给出, 这称作函数 f 的精细表示 (precise representative), 这可借助绝对连续性给出证明。

我们首先证明 Morrey 不等式

定理 1.4.6. 设 $d < p < \infty$, 令 $\alpha := 1 - \frac{d}{p}$. 则存在依赖于 p, d 的常数 $C > 0$ 使得

$$\|f\|_{C^{0,\alpha}(\mathbb{R}^d)} \leq C \|f\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}^d)}, \quad \forall f \in C_c^1(\mathbb{R}^d).$$

证明. 我们需要证明两个不等式

$$\begin{aligned} |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y})| &\leq C |\mathbf{x} - \mathbf{y}|^\alpha \|f\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}^d)}, \\ |f(\mathbf{x})| &\leq C \|f\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}^d)}. \end{aligned}$$

我们先证明第一个不等式，第二个的处理本质上类似。固定 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^d$ ，记 $r := |\mathbf{x} - \mathbf{y}|$ 和 $W := B(\mathbf{x}, r) \cap B(\mathbf{y}, r)$ ，则我们有

$$|f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y})| = \int_W |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y})| \, d\mathbf{z} \leq \int_W |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{z})| \, d\mathbf{z} + \int_W |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{z})| \, d\mathbf{z}.$$

而 $\mathbf{z} \in B(\mathbf{x}, r)$ ，所以我们可以第一个积分中作变量替换 $\mathbf{z} = \mathbf{x} + t\mathbf{w}$ ，其中 $\mathbf{w} \in \partial B(\mathbf{0}, 1)$ 且 $0 \leq t < r$ ，于是得到

$$\begin{aligned} \int_W |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{z})| \, d\mathbf{z} &= \frac{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x}, r))}{\mathcal{L}^d(W)} \frac{1}{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x}, r))} \int_{B(\mathbf{x}, r)} |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{z})| \, d\mathbf{z} \\ &\leq \frac{C}{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x}, r))} \int_{B(\mathbf{x}, r)} |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{z})| \, d\mathbf{z} \\ &= \frac{C}{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x}, r))} \int_0^r \int_{\partial B(\mathbf{0}, 1)} |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{x} + t\mathbf{w})| t^{d-1} \, dS_{\mathbf{w}} \, dt \\ &= \frac{C}{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x}, r))} \int_0^r \int_{\partial B(\mathbf{0}, 1)} \left| \int_0^t \frac{d}{ds} f(\mathbf{x} + s\mathbf{w}) \, ds \right| t^{d-1} \, dS_{\mathbf{w}} \, dt. \end{aligned}$$

然后我们将 t 放大为 r 并将变量 \mathbf{w} 替换回到 $\mathbf{z} := \mathbf{x} + s\mathbf{w}$ 得到：

$$\begin{aligned} \int_W |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{z})| \, d\mathbf{z} &\leq \frac{C}{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x}, r))} \int_0^r \left(\int_{\partial B(\mathbf{0}, 1)} \int_0^t \frac{|\nabla f(\mathbf{x} + s\mathbf{w})|}{s^{d-1}} s^{d-1} \, ds \, dS_{\mathbf{w}} \right) t^{d-1} \, dt \\ &\leq \frac{C}{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x}, r))} \int_0^r \int_{B(\mathbf{x}, r)} \frac{|\nabla f(\mathbf{z})|}{|\mathbf{x} - \mathbf{z}|^{d-1}} \, d\mathbf{z} \, t^{d-1} \, dt \\ &= \frac{Cr^d}{d\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x}, r))} \int_{B(\mathbf{x}, r)} \frac{|\nabla f(\mathbf{z})|}{|\mathbf{x} - \mathbf{z}|^{d-1}} \, d\mathbf{z} \\ &\leq C' \int_{B(\mathbf{x}, r)} \frac{|\nabla f(\mathbf{z})|}{|\mathbf{x} - \mathbf{z}|^{d-1}} \, d\mathbf{z} \leq C' \|\nabla f\|_{L^p(B(\mathbf{x}, r))} \left\| |\mathbf{x} - \cdot|^{1-d} \right\|_{L^{p'}(B(\mathbf{x}, r))}. \end{aligned}$$

最后一项可以通过极坐标直接计算：

$$\left\| |\mathbf{x} - \cdot|^{1-d} \right\|_{L^{p'}(B(\mathbf{x}, r))} = \left(\int_0^r \int_{\partial B(\mathbf{0}, 1)} \rho^{d-1} \frac{1}{\rho^{(d-1)p'}} \, dS \, d\rho \right)^{\frac{1}{p'}}$$

该不等式右边是有限数当且仅当 $(d-1)(p'-1) < 1$ ，而这等价于 $p > d$ 。当 $p > d$ 时，不等式右端等于 $C_d r^{1-\frac{d}{p}}$ 。类似的估计在把 \mathbf{x} 替换为 \mathbf{y} 时也成立。因此我们有

$$\int_W |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y})| \, d\mathbf{z} \leq C'' r^{1-\frac{d}{p}} \|\nabla f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}.$$

接下来, 我们证明 $|f(\mathbf{x})|$ 的估计。

$$|f(\mathbf{x})| = \oint_{B(\mathbf{x},1)} |f(\mathbf{x})| d\mathbf{y} \leq C \left(\int_{B(\mathbf{x},1)} |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{z})| d\mathbf{z} + \int_{B(\mathbf{x},1)} |f(\mathbf{z})| d\mathbf{z} \right).$$

第一个积分的控制方式与上面相同:

$$\int_{B(\mathbf{x},1)} |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{z})| d\mathbf{z} \leq C \int_{B(\mathbf{x},1)} \frac{|\nabla f(\mathbf{y})|}{|\mathbf{x} - \mathbf{z}|^{d-1}} d\mathbf{z} \leq C \|\nabla f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}.$$

用 Hölder 不等式即可看出第二个不等式是有界的

$$\int_{B(\mathbf{x},1)} |f(\mathbf{z})| d\mathbf{z} \leq \|1\|_{L^{p'}(B(\mathbf{x},r))} \|f\|_{L^p(B(\mathbf{x},r))} \leq C \|f\|_{L^p(B(\mathbf{x},r))}.$$

结合上述估计, 我们得到 Morrey 不等式的结论。 \square

我们现在得出如下嵌入定理。

定理 1.4.7 (Morrey 嵌入定理). 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是一个具有 Lipschitz 边界的有界开集。设 $d < p < \infty$ 且 $f \in W^{1,p}(U)$, 则 f 在 U 中几乎处处等于其精细表示 $f^*(\mathbf{x}) := \lim_{r \rightarrow 0} (f)_{\mathbf{x},r}$, 并且 $f^* \in C^{0,\alpha}(\overline{U})$, 其中 $\alpha = 1 - \frac{d}{p}$.

证明. 据定理 1.3.3 (Sobolev 延拓定理), 我们可以假设 $f \in W^{1,p}(\mathbb{R}^d)$ 且紧支。由于 $d < p < \infty$, 我们可以找到一列函数 $\{f_m\} \subset C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ 使得 $f_m \xrightarrow{W^{1,p}(\mathbb{R}^d)} f$. 利用 Morrey 不等式我们知道 $\{f_m\}$ 也是 $C^{0,\alpha}(\mathbb{R}^d)$ 中的 Cauchy 列。因此存在函数 $\bar{f} \in C^{0,\alpha}(\mathbb{R}^d)$ 使得

$$f_m \rightarrow \bar{f} \quad \text{in } C^{0,\alpha}(\mathbb{R}^d).$$

由 f_m 的定义, 我们知道极限函数 \bar{f} 在 U 中几乎处处与 f 相等。同样对 f_m 用 Morrey 不等式并取极限 $m \rightarrow \infty$ 可得到 $\bar{f} \in C^{0,\alpha}(\mathbb{R}^d)$ 以及

$$\|\bar{f}\|_{C^{0,\alpha}(\mathbb{R}^d)} \leq C \|\bar{f}\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}^d)}.$$

最后, 这个 \bar{f} 必在 U 中处处与精细表示 f^* 相等。事实上我们有

$$f^*(\mathbf{x}) = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{1}{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x},r))} \int_{B(\mathbf{x},r)} f(\mathbf{y}) d\mathbf{y} \stackrel{f=\bar{f} \text{ a.e.}}{=} \lim_{r \rightarrow 0} \frac{1}{\mathcal{L}^d(B(\mathbf{x},r))} \int_{B(\mathbf{x},r)} \bar{f}(\mathbf{y}) d\mathbf{y}.$$

由于 \bar{f} 连续, 据 Lebesgue 微分定理可知 $f^* = \bar{f}$ 在 U 中点点成立。 \square

1.4.5 Lipschitz连续性和可微性

如上定理实际上对 $p = \infty$ 也成立, 但证明方法并不相同, 这是因为 C_c^∞ 在 L^∞ 中不稠密。本节我们证明 f 在 U 中局部 Lipschitz 连续 (不一定有界) 当且仅当 $f \in W_{\text{loc}}^{1,\infty}(U)$ 。

定理 1.4.8 (Lipschitz连续性与 $W^{1,\infty}$). 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 为开集, $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ 给定。则

$$f \text{ 在 } U \text{ 中局部 Lipschitz 连续} \quad \text{当且仅当} \quad f \in W_{\text{loc}}^{1,\infty}(U).$$

这里 f 在 U 中局部 Lipschitz 连续是指 f 在 U 的任何紧子集上 Lipschitz 连续。

证明. 我们首先证明必要性。设 f 在 U 中局部 Lipschitz 连续, 我们要证明对每个 $i \in 1, \dots, d$, f 的弱 ∂_i -导数存在且在 U 的任何紧子集上几乎处处有界。对任意 $V \Subset W \Subset U$, 我们选取 $0 < h < \text{dist}(V, \partial W)$ 充分小并定义差商

$$\forall \mathbf{x} \in V, \quad D_i^h(f)(\mathbf{x}) := \frac{f(\mathbf{x} + he_i) - f(\mathbf{x})}{h}.$$

注意现在有 $\sup_{h>0} |D_i^{-h}(f)| \leq \text{Lip}(f|_W) < \infty$, 据此并结合 “ L^∞ 函数必属于任意 $L^p \text{loc}$ ($1 \leq p < \infty$)” 这一事实, 我们知道存在子列 $h_j \rightarrow 0$ 和函数 $v_i \in L_{\text{loc}}^\infty(U)$ 使得如下弱收敛成立

$$D_i^{-h_j}(f) \xrightarrow{L_{\text{loc}}^p(U)} v_i \quad 1 < p < \infty.$$

这里我们需指出 $v_i \in L_{\text{loc}}^\infty(U)$ 并不是 L_{loc}^p -弱收敛的直接推论, 而是可以通过使用 $L^\infty(W)$ 范数的定义 ($W \Subset U$) 和 $\|D_i^{-h}(f)\|_{L^p(W)}$ 关于 p 的一致有界性来证明。具体而言, 记 $L := \text{Lip}(f|_W)$, 并对任意固定的 $\varepsilon > 0$ 定义 $A := \{\mathbf{x} \in W : v_i(\mathbf{x}) \geq L + \varepsilon\}$. 由于 $1_A \in L^2(W)$, 由弱收敛可得

$$\int_A D_i^{-h_j}(f) d\mathbf{x} = \int_W D_i^{-h_j}(f) 1_A d\mathbf{x} \rightarrow \int_A v_i d\mathbf{x}.$$

因为 $\|D_i^{-h_j}(f)\|_{L^\infty(W)} \leq L$, 我们便得到 $\int_A D_i^{-h_j}(f) d\mathbf{x} \leq L \cdot \mathcal{L}^d(A)$. 另一方面, $v_i \geq L + \varepsilon$ 在 A 中意味着 $\int_A v_i d\mathbf{x} \geq (L + \varepsilon) \cdot \mathcal{L}^d(A)$, 这迫使 $\mathcal{L}^d(A) = 0$, 也就是说 $v_i \leq L$ 在 W 中几乎处处成立。类似地, 我们可证明 $v_i \geq -L$ 在 W 中几乎处处成立。因此我们实际上证明了对任意 $W \Subset U$ 有 $v_i \in L^\infty(W)$ 。

现在我们证明这个 v_i 就是 ∂_i -弱导数。任取 $\varphi \in C_c^\infty(V)$, 我们有

$$\int_U f(\mathbf{x}) \frac{\varphi(\mathbf{x} + he_i) - \varphi(\mathbf{x})}{h} d\mathbf{x} = - \int_U D_i^{-h}(f)(\mathbf{x}) \varphi(\mathbf{x}) d\mathbf{x}.$$

令 $h = h_j$ 且取极限 $j \rightarrow \infty$, 我们推出

$$\int_U f \partial_i \varphi d\mathbf{x} = - \int_U v_i \varphi d\mathbf{x}.$$

接下来证明充分性。给定 $f \in W_{\text{loc}}^{1,\infty}(U)$ 和 $\varepsilon_0 > 0$, 我们可以找到有界子集 $V \Subset W \Subset U$ 使得 $f \in W^{1,\infty}(W)$ 且 $\text{dist}(W, \partial U), \text{dist}(V, \partial W) > \varepsilon_0$. 第一步是磨光 f , 定义 $f_\varepsilon := f * \eta_\varepsilon$, 其中 $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$.

断言. 以下陈述成立。

- 当 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时, $\{f_\varepsilon\}$ 在 V 中一致收敛。
- 记极限函数为 F , 则 F 在 V 中 Lipschitz 连续。
- 在任何有界 $V \Subset U$ 中, $F = f$ 几乎处处成立 (因此 F 是 f 的精细表示)。

该断言的证明有点“绕弯子”, 这是因为光滑逼近在 L^∞ 中不成立。在这一步我们不知道一致收敛的极限函数到底是什么, 因此我们应该去证明 f_ε 是 $L^\infty(V)$ 中的 Cauchy 列。对 $\varepsilon, \delta \in (0, \varepsilon_0)$ 和 $\mathbf{x} \in V$, 我们有

$$\begin{aligned} |f_\varepsilon(\mathbf{x}) - f_\delta(\mathbf{x})| &= \left| \frac{1}{\varepsilon^d} \int_{B(\mathbf{0}, \varepsilon)} \eta\left(\frac{\mathbf{y}}{\varepsilon}\right) f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) d\mathbf{y} - \frac{1}{\delta^d} \int_{B(\mathbf{0}, \delta)} \eta\left(\frac{\mathbf{y}}{\delta}\right) f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) d\mathbf{y} \right| \\ &= \left| \int_{B(\mathbf{0}, 1)} \eta(\mathbf{y})(f(\mathbf{x} - \varepsilon\mathbf{y}) - f(\mathbf{x} - \delta\mathbf{y})) d\mathbf{y} \right| \leq \int_{B(\mathbf{0}, 1)} \eta(\mathbf{y}) |f(\mathbf{x} - \varepsilon\mathbf{y}) - f(\mathbf{x} - \delta\mathbf{y})| d\mathbf{y}. \end{aligned}$$

在这一步我们不能直接将 $\lim_{\varepsilon, \delta \rightarrow 0}$ 与 $\int_{B(\mathbf{0}, 1)}$ 交换, 这是因为 L^∞ 函数可能不是几乎处处连续的。实际上我们应该利用 $f \in W^{1,\infty}(W) \subset W^{1,p}(W)$ (对 $1 < p < \infty$ 而言) 推出存在 $f^* \in C^{0,\alpha}(\overline{W})$ 在 W 中与 f 几乎处处相等, 这样我们就可以在积分下将 f 替换为 f^* .

$$|f_\varepsilon(\mathbf{x}) - f_\delta(\mathbf{x})| \leq \int_{B(\mathbf{0}, 1)} \eta(\mathbf{y}) |f^*(\mathbf{x} - \varepsilon\mathbf{y}) - f^*(\mathbf{x} - \delta\mathbf{y})| d\mathbf{y}.$$

现在我们用控制收敛定理 (控制函数为 $2\eta(\mathbf{y})\|f\|_{L^\infty(W)}$) 得到

$$\limsup_{\varepsilon, \delta \rightarrow 0} |f_\varepsilon(\mathbf{x}) - f_\delta(\mathbf{x})| \leq \int_{B(\mathbf{0}, 1)} \limsup_{\varepsilon, \delta \rightarrow 0} \eta(\mathbf{y}) |f^*(\mathbf{x} - \varepsilon\mathbf{y}) - f^*(\mathbf{x} - \delta\mathbf{y})| d\mathbf{y} = 0.$$

记极限函数为 $F(\mathbf{x})$. 由于在 V 中有一致收敛 $f_\varepsilon \rightrightarrows F$, 我们知道 $F \in C(V)$. 现在来验证它的 Lipschitz 连续性。事实上对任意 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in V$ 且 $\mathbf{x} \neq \mathbf{y}$, 我们有

$$|F(\mathbf{x}) - F(\mathbf{y})| \leq |F(\mathbf{x}) - f_\varepsilon(\mathbf{x})| + |f_\varepsilon(\mathbf{x}) - f_\varepsilon(\mathbf{y})| + |f_\varepsilon(\mathbf{y}) - F(\mathbf{y})|.$$

现在只需证明对每个 $\varepsilon > 0$, 函数 f_ε 在 V 中 Lipschitz 连续, 且 Lipschitz 常数有不依赖 ε 的上界。我们作计算如下

$$|f_\varepsilon(\mathbf{x}) - f_\varepsilon(\mathbf{y})| = \left| \int_0^1 \nabla f_\varepsilon(t\mathbf{x} + (1-t)\mathbf{y}) \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{y}) dt \right| \leq \|\nabla f_\varepsilon\|_{L^\infty(V)} |\mathbf{x} - \mathbf{y}|.$$

由于 $\|\nabla f_\varepsilon\|_{L^\infty(V)} \leq \|\eta_\varepsilon\|_{L^1} \|\nabla f\|_{L^\infty} = \|\nabla f\|_{L^\infty}$, 我们得到 f_ε 在 V 中 Lipschitz 连续, 且其 Lipschitz 常数有与 ε 无关的上界。因此对任意 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in V$, 我们也得到 $|F(\mathbf{x}) - F(\mathbf{y})| \leq \|\nabla f\|_{L^\infty(V)} |\mathbf{x} - \mathbf{y}|$. 最后由连续性可知在 V 中有 $F = f^*$ 逐点成立。□

注记 1.4.5. 需注意, 我们不能断言 “ f 在 U 中 Lipschitz 连续当且仅当 f 与 U 中的一个 Lipschitz 连续函数相等”。即使 U 有界, “局部” 一词也不能去掉。反例参见习题 1.4.10。事实上 $W^{1,\infty}(U) = C^{0,1}(U)$ 对任何拟凸 (quasi-convex) 区域 U 成立, 即任意两点 $a, b \in U$ 都可由一条长度至多为 $M|a - b|$ 的曲线 γ 连接, 其中 $M > 0$ 与 a, b 无关。

习题 1.4

习题 1.4.1. 证明对任意 $1 \leq p \leq \infty$, $W^{1,p}(U)$ 紧嵌入到 $L^p(U)$ 中。

习题 1.4.2. 设 $d \geq 2$ 。证明 $u(\mathbf{x}) := \ln \ln(1 + \frac{1}{|\mathbf{x}|})$ 属于 $W^{1,d}(B)$, 其中 B 为单位球, 但这个 u 显然是无界的。

习题 1.4.3. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是有界区域, 函数 $u \in H^1(U)$ 满足: 存在 $\alpha \in (0, 1)$ 使得集合 $Z := \{\mathbf{x} \in U \mid u(\mathbf{x}) = 0\}$ 满足 $\mathcal{L}^d(Z) \geq \alpha \mathcal{L}^d(U)$. 证明: 存在仅依赖于 d, α 的常数 $C > 0$, 使得

$$\int_U u^2 d\mathbf{x} \leq C \int_U |\nabla u|^2 d\mathbf{x}.$$

提示: 在 $U \setminus Z$ 中, 将 u^2 写为 $(u - (u)_U) + (u)_U)^2$ 并对 $(u - (u)_U)^2$ 应用 Poincaré 不等式。 $(u)_U^2$ 的贡献将被所需不等式的左边吸收, 这是因为 $U \setminus Z$ 的测度严格小于 U 的测度。

习题 1.4.4. 设 $d \geq 3$ 且 $r > 0$, $B_r := B(\mathbf{0}, r)$ 。设 $u \in H^1(B_r)$, 证明: $\frac{u}{|\mathbf{x}|} \in L^2(B_r)$ 并满足估计

$$\int_{B_r} \frac{u^2}{|\mathbf{x}|^2} d\mathbf{x} \leq C \int_{B_r} |\nabla u|^2 + \frac{u^2}{r^2} d\mathbf{x}.$$

提示: 首先利用 $\nabla(|\mathbf{x}|^{-1}) = -\frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|^3}$ 并分部积分, 然后利用 $r \int_{\partial B_r} u^2 dS = \int_{B_r} \nabla \cdot (\mathbf{x} u^2) d\mathbf{x}$ 来控制分部积分产生的边界项。

习题 1.4.5. 证明如下形式的 Hardy 不等式。

(1) 设 $u \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$, $\mathbf{F} : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$ 是一个向量场, 且在 $\mathbb{R}^d \setminus \{\mathbf{0}\}$ 是 C^1 的。证明

$$\int_{\mathbb{R}^d} u^2 \operatorname{div} \mathbf{F} d\mathbf{x} = -2 \int_{\mathbb{R}^d} \nabla u \cdot (u \mathbf{F}) d\mathbf{x}.$$

(2) 设 $d \geq 3$, $F(\mathbf{x}) = \frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|^2}$ 且 $f \in H^1(\mathbb{R}^d)$. 证明

$$\frac{(d-2)^2}{4} \int_{\mathbb{R}^d} \frac{f^2}{|\mathbf{x}|^2} d\mathbf{x} \leq \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla f|^2 d\mathbf{x}.$$

习题 1.4.6. 设 $\Omega := (x, y) \in \mathbb{R}^2 | 0 < x < 1, 0 < y < x^4$. 证明函数 $f(x, y) = \frac{1}{x}$ 属于 $H^1(\Omega)$ 但不属于 $L^5(\Omega)$. 这与 Sobolev 嵌入定理的结论是否矛盾?

习题 1.4.7. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界光滑的有界区域. 证明: $H^2(U)$ 紧嵌入到 $H^1(U)$, 且对任意 $\varepsilon > 0$ 存在常数 $C_\varepsilon > 0$ 使得

$$\|\nabla u\|_{L^2(U)} \leq \varepsilon \|u\|_{H^2(U)} + C_\varepsilon \|u\|_{L^2(U)}, \quad \forall u \in H^2(U).$$

习题 1.4.8. 设 $1 \leq p \leq \infty$, 给定 $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R}^d)$, 定义 $(f)_{\mathbf{x}, r} := \frac{1}{|B(\mathbf{x}, r)|} \int_{B(\mathbf{x}, r)} f$. 证明: 存在依赖于 d, p 的常数 $C > 0$, 使得对任意球 $B(\mathbf{x}, r) \subset \mathbb{R}^d$ 和 $f \in W^{1,p}(B(\mathbf{x}, r))$ 都有如下不等式成立

$$\|f - (f)_{\mathbf{x}, r}\|_{L^p(B(\mathbf{x}, r))} \leq Cr \|\nabla f\|_{L^p(B(\mathbf{x}, r))}.$$

提示: 先对单位球证明结论. 对一般的球, 考虑 $v(\mathbf{y}) := f(\mathbf{x} + r\mathbf{y})$, 其中 $\mathbf{y} \in B(\mathbf{0}, 1)$.

习题 1.4.9. 设 $f \in W^{1,d}(\mathbb{R}^d) \cap L^1(\mathbb{R}^d)$. 证明 $f \in BMO(\mathbb{R}^d)$, 且满足估计

$$\int_{B(\mathbf{x}, r)} |f - (f)_{\mathbf{x}, r}| d\mathbf{y} \leq C \|\nabla f\|_{L^d(\mathbb{R}^d)},$$

其中 $BMO(\mathbb{R}^d)$ 是有界平均振荡空间 (bounded mean oscillation), 并赋予半范数

$$[u]_{BMO(\mathbb{R}^d)} := \sup_{B(\mathbf{x}, r)} \int_{B(\mathbf{x}, r)} |u - (u)_{\mathbf{x}, r}| d\mathbf{y} < \infty.$$

习题 1.4.10. 设 $U = B(\mathbf{0}, 1) \setminus \{(x, y) \in (0, 1) | x \geq 0, y = 0\}$ 是 \mathbb{R}^2 中沿 x 正半轴割开一条缝的开圆盘. 定义 $u(x, y) = (\max\{0, x\})^2 \max\{\text{sgn } y, 0\}$. 证明 $u \in W^{1,\infty}(U)$, 但在 U 中不是 Lipschitz 连续的.

问题 1.4

问题 1.4.1. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界光滑的有界区域, 开球 $B \Subset U$. 对 $\varepsilon \in (0, 1)$ 设 u_ε 是如下方程的光滑解

$$\begin{cases} -\Delta u_\varepsilon + \varepsilon^{-1}(u_\varepsilon - f)\mathbf{1}_B = 0 & \text{in } U, \\ u_\varepsilon = 0 & \text{on } \partial U, \end{cases} \quad (1.4.2)$$

其中 $f \in H^1_0(U)$ 是给定的函数. 证明: $\|\nabla u_\varepsilon\|_{L^2(U)}$ 关于 ε 一致有界, 且 $u_\varepsilon \xrightarrow{L^2(B)} f$.

问题 1.4.2. 设 $1 \leq p \leq \infty$, $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界 Lipschitz 的有界区域, $S \subset \partial U$ 是边界的子集, 且具有正的 $(d-1)$ -维 Hausdorff 测度. 证明: 存在依赖于 p, S, U 的常数 $C > 0$, 使得对所有满足 $\text{Tr } u|_S = 0$ 的 $u \in W^{1,p}(U)$, 有 $\|u\|_{L^p(U)} \leq C \|\nabla u\|_{L^p(U)}$.

问题 1.4.3. 考虑 p -Laplace 方程的特征值问题

$$\begin{cases} -\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) = \lambda|u|^{p-2}u & \mathbf{x} \in U \\ u = 0 & \mathbf{x} \in \partial U. \end{cases}$$

其中 $1 < p < \infty$, $\lambda \in \mathbb{R}$ 是一个参数, $U \subset \mathbb{R}^d$ 是有界区域. 证明: 若该方程有不恒为零的解 u , 则对应的特征值 λ 满足不等式 $\lambda \geq C\mathcal{L}^d(U)^{-\frac{p}{d}}$, 其中常数 $C > 0$ 仅依赖 p, d .

提示: 分别讨论三种情况 $p < d$, $p \geq d \geq 2$ 和 $p \geq d = 1$.

1.5 一般的Sobolev不等式

最后我们介绍一般 $W^{k,p}(U)$ ($k \in \mathbb{N}^*$) 的Sobolev不等式, 其证明就是结合定理 1.4.1 或定理 1.4.6 的论证方法以及对 k 归纳即得, 此处不再叙述.

记号 1.5.1. 对 $x \in \mathbb{R}$ 定义 $[x]$ 为小于等于 x 的最大整数, $x := x - [x]$ 为其小数部分.

定理 1.5.1 (一般形式的 Sobolev 不等式). 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界 Lipschitz 的有界开集, 函数 $f \in W^{k,p}(U)$.

(1) 若 $k < \frac{d}{p}$, 则 $f \in L^q(U)$, 其中 $\frac{1}{q} = \frac{1}{p} - \frac{k}{d}$ (等价地, $q = \frac{dp}{d-kp}$). 同时还有估计 $\|f\|_{L^q(U)} \leq C(d, k, p, U)\|f\|_{W^{k,p}(U)}$.

(2) 若 $k > \frac{d}{p}$, 则 f 在 U 中几乎处处等于其精细表示 f^* , 且 $f^* \in C^{k-[\frac{d}{p}]-1, \alpha}(\overline{U})$, 其中

$$\alpha = \begin{cases} 1 - \left\{\frac{d}{p}\right\} & \frac{d}{p} \notin \mathbb{Z}, \\ (0, 1) \text{ 中的任意实数} & \frac{d}{p} \in \mathbb{Z}. \end{cases}$$

并且我们有如下估计 $\|f^*\|_{C^{k-[\frac{d}{p}]-1, \alpha}(\overline{U})} \leq C(d, k, p, \alpha, U)\|f\|_{W^{k,p}(U)}$.

需注意(2)的一个特殊情形是 $H^k(U) \subset L^\infty(U)$, $k > \frac{d}{2}$, 且有不等式

$$\|f\|_{L^\infty(U)} \leq C\|f\|_{H^k(U)}. \quad (1.5.1)$$

该结论将在后续内容中被反复用到, 我们会在第六章证明更精细的结论, 同时参见习题 1.5.1.

习题 1.5

习题 1.5.1. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界 Lipschitz 的有界开集, 正整数 $k > \frac{d}{2}$. 证明: 存在依赖于 k, d, U 的常数 $C > 0$, 使得对任意 $f, g \in H^k(U)$ 成立如下不等式

$$\|fg\|_{H^k(U)} \leq C \|f\|_{H^k(U)} \|g\|_{H^k(U)}. \quad (1.5.2)$$

注记 1.5.1. 对于一般的 $k \in \mathbb{N}$ 和 $f, g \in H^k(U) \cap L^\infty(U)$, 我们实际上有 Moser 型不等式 (也称为 “分数阶 Leibniz 法则” 中 Kato-Ponce 型不等式的特殊情况):

$$\|fg\|_{H^k(U)} \leq C (\|f\|_{H^k(U)} \|g\|_{L^\infty(U)} + \|g\|_{H^k(U)} \|f\|_{L^\infty(U)}). \quad (1.5.3)$$

不等式 (1.5.1)-(1.5.3) 在无界区域或 \mathbb{R}^d 中也成立, 且 k 不必是整数, 但证明完全依赖 Fourier 分析, 我们将在第六章重新讨论此结论。

第二章 线性椭圆方程

本章我们考虑如下边值问题

$$Lu = f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U. \quad (2.0.1)$$

这里 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是一个有界开集, $u : \bar{U} \rightarrow \mathbb{R}$ 是未知函数。函数 $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ 是给定的, L 是一个二阶线性偏微分算子, 具有散度形式 (多用于证明存在性)

$$Lu = - \sum_{i,j=1}^d \partial_j (a^{ij}(\mathbf{x}) \partial_i u) + \sum_{i=1}^d b^i(\mathbf{x}) \partial_i u + c(\mathbf{x})u \quad (2.0.2)$$

或者非散度形式 (多用于极大值原理)

$$Lu = - \sum_{i,j=1}^d a^{ij}(\mathbf{x}) \partial_i \partial_j u + \sum_{i=1}^d b^i(\mathbf{x}) \partial_i u + c(\mathbf{x})u \quad (2.0.3)$$

其中系数函数 a^{ij}, b^i, c ($1 \leq i, j \leq d$) 是给定的, 系数矩阵 $[a_{ij}]$ 是对称方阵, 即 $a^{ij} = a^{ji}$. 边界条件 $u = 0$ 在 ∂U 上被称为 **Dirichlet** 边界条件。

定义 2.0.1. 我们称由(2.0.2) 或 (2.0.3) 定义微分算子 L 是 **(一致) 椭圆**的, 是指存在常数 $\theta > 0$ 使得

$$\sum_{i,j=1}^d a^{ij}(\mathbf{x}) \xi_i \xi_j \geq \theta |\xi|^2 \quad \text{a.e. } \mathbf{x} \in U, \quad \forall \xi \in \mathbb{R}^d. \quad (2.0.4)$$

椭圆性意味着对于每个 $\mathbf{x} \in U$, 矩阵 $[a^{ij}(\mathbf{x})]$ 是正定的, 且其最小特征值大于或等于 θ . 最简单的例子就是 $a^{ij} = \delta^{ij}$ 且 $b^i = c = 0$, 在这种情况下算子 L 为 $-\Delta$; 而更具代表性的一个例子是 $-\Delta + cI$ ($c \geq 0$). 从现在起, 我们使用爱因斯坦求和约定, 即重复的指标表示对它们求和。例如, (2.0.2)-(2.0.3) 现在写作

$$Lu = -\partial_j (a^{ij} \partial_i u) + b^i \partial_i u + cu \text{ or } Lu = -a^{ij} \partial_i \partial_j u + b^i \partial_i u + cu.$$

2.1 线性椭圆方程的弱解和Sobolev空间 H^{-1}

2.1.1 弱解的定义

方程 (2.0.1) 中, 我们只假设了 $a^{ij}, b^i, c \in L^\infty(U)$ 且 $f \in L^2(U)$. 正如第一章开头所述, 当系数和源项光滑性很差时, 直接证明经典解的存在性通常并不容易。退而求其次地, 我们改为在弱意义下求解方程 (2.0.1). 具体地, 令 $v \in C_c^\infty(U)$ 且 u 是一个光滑解。那么分部积分得到

$$\int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j v + b^i \partial_i u v + c u v \, dx = \int_U f v \, dx. \quad (2.1.1)$$

利用光滑逼近, 我们可以证明对于任何 $v \in H_0^1(U)$, 同样的恒等式也成立。此外如果 $u \in H_0^1(U)$, 这个恒等式也是有意义的。因此我们可以考虑在 $H_0^1(U)$ 中寻找方程 (2.0.1) 的“弱”解。

定义 2.1.1. 我们定义与散度形式的椭圆算子 (2.0.2) 相对应的 **双线性型** $B[\cdot, \cdot]$ 为

$$B[u, v] := \int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j v + b^i \partial_i u v + c u v \, dx, \quad \forall u, v \in H_0^1(U). \quad (2.1.2)$$

我们称 $u \in H_0^1(U)$ 是 (2.0.1) 的一个弱解, 是指

$$B[u, v] = (f, v)_{L^2(U)}, \quad \forall v \in H_0^1(U), \quad (2.1.3)$$

其中 $(\cdot, \cdot)_{L^2(U)}$ 表示 $L^2(U)$ 中的内积。

更一般地, 我们还会遇到 $f \in H^{-1}(U)$ (即 $H_0^1(U)$ 的对偶空间) 的情况。这种情况下我们应将 (2.1.3) 的右侧替换为 $\langle f, v \rangle$, 其中 $\langle \cdot, \cdot \rangle$ 是 $H^{-1}(U)$ 和 $H_0^1(U)$ 的配对。

2.1.2 Sobolev 空间 $H^{-1}(U)$

现在我们引入 Sobolev 空间 $H^{-1}(U)$.

定义 2.1.2. 我们定义 $H^{-1}(U)$ 为 $H_0^1(U)$ 的对偶空间。也就是说 $f \in H^{-1}(U)$ 意味着 f 是 $H_0^1(U)$ 上的有界线性泛函, 其范数定义为

$$\|f\|_{H^{-1}(U)} := \sup \left\{ \langle f, u \rangle \mid u \in H_0^1(U), \|u\|_{H_0^1(U)} \leq 1 \right\}.$$

需要注意的是, 我们不像 Hilbert 空间的 Riesz 表示定理那样将 $H_0^1(U)$ 与其对偶空间等同。实际上我们有

$$H_0^1(U) \subset L^2(U) \subset H^{-1}(U)$$

且如果 U 是有界的, 第一个包含关系可以被紧嵌入替换。

我们有以下刻画定理。

定理 2.1.1 (H^{-1} 的刻画). 设 $f \in H^{-1}(U)$, 则存在一组函数 $f^0, f^1, \dots, f^d \in L^2(U)$ 使得下式成立

$$\langle f, v \rangle = \int_U f^0 v + f^i \partial_i v \, d\mathbf{x} \quad \forall v \in H_0^1(U). \quad (2.1.4)$$

如果(2.1.4) 成立, 我们就记 $f = f^0 - \sum_{i=1}^d \partial_i f^i$. 此外我们有

$$\|f\|_{H^{-1}(U)} = \inf \left\{ \left(\int_U \sum_{i=0}^d |f^i|^2 \, d\mathbf{x} \right)^{\frac{1}{2}} \mid f \text{ satisfies (2.1.4)} \right\}.$$

特别地, 如果我们把 $v \in L^2(U)$ 视作 $H^{-1}(U)$ 中的元素, 则对任意的 $u \in H_0^1(U)$ 有

$$(v, u)_{L^2(U)} = \langle v, u \rangle.$$

证明. 给定 $f \in H^{-1}(U)$, 我们来构造满足 (2.1.4) 的 f^0, f^1, \dots, f^d , 这本质上是 Riesz 表示定理的应用。由于 f 是 $H_0^1(U)$ 上的有界线性泛函, 且 $H_0^1(U)$ 是 Hilbert 空间, 我们知道存在 $u \in H_0^1(U)$ 使得 $(u, v)_{H_0^1(U)} = \langle f, v \rangle$ 对任意的 $v \in H_0^1(U)$ 成立。现在回顾 $H_0^1(U)$ 的内积可以定义为

$$(u, v) = \int_U \nabla u \cdot \nabla v + uv \, d\mathbf{x}.$$

因此令 $f^0 = u$, $f^i = \partial_i u$ ($1 \leq i \leq d$) 即可得到所需结果。

接下来证明 $\|f\|_{H^{-1}(U)}$ 的等价定义, 我们假设 $g^0, g^1, \dots, g^d \in L^2(U)$ 满足

$$\langle f, v \rangle = \int_U g^0 v + g^i \partial_i v \, d\mathbf{x}.$$

在之前定义的 $H_0^1(U)$ 内积中令 $v = u$, 我们得到

$$\int_U |\nabla u|^2 + u^2 \, d\mathbf{x} \leq \int_U \sum_i |g^i|^2 \, d\mathbf{x},$$

因此

$$\int_U \sum_{i=0}^d |f^i|^2 \, d\mathbf{x} \leq \int_U \sum_{i=0}^d |g^i|^2 \, d\mathbf{x}.$$

最后若 $\|v\|_{H_0^1(U)} \leq 1$, 那么 $|\langle f, v \rangle|$ 被上述最后一个不等式的左边界住, 然后再对全体这样的 $v \in$

$H_0^1(U)$ 取上确界得到

$$\|f\|_{H^{-1}(U)}^2 \leq \sum_i \int_U |f^i|^2 dx.$$

另一方面, 令 $v = \frac{u}{\|u\|_{H_0^1(U)}}$ 可以使得等号成立。 \square

习题 2.1

习题 2.1.1. 设有界开集 $U \subset \mathbb{R}^d$ 具有 Lipschitz 边界。

- (1) 设 $\{v_n\} \subset H_0^1(U)$ 满足 $\|v_n\|_{H_0^1(U)} \leq 1$ 。证明: 存在子列 $\{v_{n_k}\}$ 和 $v \in H_0^1(U)$ 使得 $\|v_{n_k} - v\|_{H^{-1}(U)} \rightarrow 0$ 。
- (2) 设 $v \in H_0^1(U)$, $\|v\|_{H_0^1(U)} = 1$ 。证明: $v \in H^{-1}(U)$, 且对于任何 $\varepsilon > 0$ 存在一个依赖 ε 的常数 $C(\varepsilon) > 0$ 使得

$$\|v\|_{L^2(U)} \leq \varepsilon + C(\varepsilon)\|v\|_{H^{-1}(U)}.$$

习题 2.1.2. $H^{-1}(\mathbb{R}^d) = (H^1(\mathbb{R}^d))'$ 是否成立? 这里 X' 是 Banach 空间 X 的对偶空间。

2.2 存在性定理1: Lax-Milgram定理

据定义 2.1.1, 给定 $f \in L^2(U)$, 我们证明存在唯一的 $u \in H_0^1(U)$ 使得 (2.1.3) 对所有 $v \in H_0^1(U)$ 成立。这里我们首先试用 Lax-Milgram 定理来证明存在性。

定理 2.2.1. 设 H 为具有内积 (\cdot, \cdot) 、范数 $\|\cdot\|$ 以及与其对偶空间配对 $\langle \cdot, \cdot \rangle$ 的 Hilbert 空间。设 $B : H \times H \rightarrow \mathbb{R}$ 是一个双线性映射, 且存在常数 $\alpha, \beta > 0$ 使得

- (有界性) 对任意 $u, v \in H$ 有 $|B[u, v]| \leq \alpha \|u\| \|v\|$,
- (强制性) 对任意 $u \in H$ 有 $|B[u, u]| \geq \beta \|u\|^2$ 。

设 $f : H \rightarrow \mathbb{R}$ 为 H 上的有界线性泛函。那么存在唯一的 $u \in H$ 使得 $B[u, v] = \langle f, v \rangle$ 对所有 $v \in H$ 成立。

证明. 大致的思路. 该结论与 Riesz 表示定理有些相似。事实上, 由于 f 是 H 上的有界线性泛函, Riesz 表示定理表明存在 $w \in H$ 使得

$$\langle f, v \rangle = (w, v) \quad \forall v \in H.$$

另一方面我们可以定义一个线性算子 $A : H \rightarrow H$ 使得 $B[u, v] = (Au, v)$ 。若能证明 $A : H \rightarrow H$ 是双射, 那么对任意给定的 f , 我们就可以通过定义 $u = A^{-1}w$ 来构造所需的 u 。

第 1 步: 定义映射 A . 据有界性假设, 我们知道对任何固定的 $u \in H$, 映射 $v \mapsto B[u, v]$ 是 H 上的有界线性泛函。因此利用 Riesz 表示定理知, 存在唯一的元素 $w \in H$ 使得 $B[u, v] = (w, v)$ 对任何 $v \in H$ 成立。于是我们定义 $A : H \rightarrow H$ 为 $Au := w$, 即对 $u, v \in H$ 有 $B[u, v] = (Au, v)$ 。

第2步: A 是有界线性算子。容易看出 A 是线性的, 其有界性也来自于 $B[\cdot, \cdot]$ 的有界性:

$$\|Au\|^2 = (Au, Au) = B[u, Au] \leq \alpha \|u\| \|Au\| \Rightarrow \|Au\| \leq \alpha \|u\| \quad \forall u \in H.$$

第3步: A 是双射。据强制性假设, 我们有

$$\beta \|u\|^2 \leq B[u, u] = (Au, u) \leq \|Au\| \|u\| \Rightarrow \beta \|u\| \leq \|Au\|.$$

因此 A 是单射, 且 $R(A)$ (A 的值域) 在 H 中是闭的。要证明 $R(A) = H$, 只需验证 $(R(A))^\perp = 0$ 。事实上, 如果存在非零元素 $w \in (R(A))^\perp$, 那么我们得到 $\beta \|w\|^2 \leq B[w, w] = (Aw, w) = 0$ 。因此我们证明了 A 是 H 上的双射。

第4步: u 的存在性。我们现在回到本定理的证明。给定 $f \in H'$, 据 Riesz 表示定理, 存在某个 $w \in H$ 满足 $\langle f, v \rangle = (w, v)$ 对所有 $v \in H$ 成立。现在我们可以通过定义 $Au = w$ (或 $u := A^{-1}w$) 来构造所需的 u 。然后我们得到

$$B[u, v] = (Au, v) = (w, v) = \langle f, v \rangle, \quad \forall v \in H.$$

唯一性由于强制性很容易证明, 此处略去。 □

现在我们将 Lax-Milgram 定理应用于椭圆方程 (2.0.1), 我们可以建立以下能量估计。

定理 2.2.2 (能量估计). 对于椭圆方程 (2.0.1) 及其对应的双线性型 (2.1.2), 成立如下估计: 存在常数 $\alpha, \beta > 0$ 和 $\gamma \geq 0$ 使得

- $|B[u, v]| \leq \alpha \|u\|_{H_0^1(U)} \|v\|_{H_0^1(U)}.$
- $\beta \|u\|_{H_0^1(U)}^2 \leq B[u, u] + \gamma \|u\|_{L^2(U)}^2.$

证明. 回顾 $B[u, v]$ 的具体形式

$$B[u, v] = \int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j v + b^i \partial_i u v + c u v \, dx, \quad u, v \in H_0^1(U).$$

于是, 我们得到

$$\begin{aligned} |B[u, v]| &\leq \|a^{ij}\|_{L^\infty(U)} \|\partial_i u\|_{L^2(U)} \|\partial_j v\|_{L^2(U)} + \|b^i\|_{L^\infty(U)} \|\partial_i u\|_{L^2(U)} \|v\|_{L^2(U)} + \|c\|_{L^\infty(U)} \|u\|_{L^2(U)} \|v\|_{L^2(U)} \\ &\leq C(\|u\|_{L^2(U)} + \|\nabla u\|_{L^2(U)}) (\|v\|_{L^2(U)} + \|\nabla v\|_{L^2(U)}) \leq \alpha \|u\|_{H_0^1(U)} \|v\|_{H_0^1(U)}. \end{aligned}$$

第二个不等式可以用类似的方式证明

$$\begin{aligned}
 B[u, u] &= \int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j u + b^i \partial_i u u + cu^2 \, d\mathbf{x} \\
 &\geq \theta \int_U |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x} - \|b^i\|_{L^\infty} \|\partial_i u\|_{L^2(U)} \|u\|_{L^2(U)} - \|c\|_{L^\infty(U)} \|u\|_{L^2(U)}^2 \\
 &\geq \theta \int_U |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x} - \varepsilon \|\nabla u\|_{L^2(U)}^2 - \left(\frac{C_1}{\varepsilon} + C_2\right) \|u\|_{L^2(U)}^2.
 \end{aligned}$$

这里我们使用了一致椭圆性条件和 Young 不等式。取 $\varepsilon = \frac{\theta}{2}$ ，我们可得：存在 $\beta > 0$ 和 $\gamma \geq 0$ 使得下式成立

$$B[u, u] \geq \beta \|u\|_{H_0^1(U)}^2 - \gamma \|u\|_{L^2(U)}^2.$$

注意 $\gamma = 0$ 确实是可以达到的（例如 $b^i = c = 0$ 的情况）。 \square

注意，如果 $\gamma > 0$ ，那么 $B[\cdot, \cdot]$ 不一定满足 Lax-Milgram 定理的假设。当我们使用 Lax-Milgram 定理证明方程 (2.0.1) 的存在性时，椭圆算子应当施加一些额外的约束。

定理 2.2.3 (弱解第一存在性定理). 存在 $\gamma \geq 0$ （在定理 2.2.2 中得到），使得对于任意 $\mu \geq \gamma$ 和 $f \in L^2(U)$ ，如下边值问题存在唯一的弱解 $u \in H_0^1(U)$ 。

$$Lu + \mu u = f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U. \quad (2.2.1)$$

证明. 对方程 (2.2.1)，我们定义其双线性型（对应于 $L_\mu := L + \mu I$ ）为

$$B_\mu[u, v] := B[u, v] + \mu(u, v)_{L^2(U)} \quad \forall u, v \in H_0^1(U).$$

据 $\mu \geq \gamma$ 和定理 2.2.2 可知 $B_\mu[\cdot, \cdot]$ 满足 Lax-Milgram 定理的假设。给定 $f \in L^2(U)$ ，我们可将 f 视作 $H^{-1}(U)$ 中的一个元素，因此 $\langle f, v \rangle$ 等于内积 $(f, v)_{L^2(U)}$ 。据 Lax-Milgram 定理，存在唯一的 $u \in H_0^1(U)$ 满足 $B_\mu[u, v] = \langle f, v \rangle$ 对所有 $v \in H_0^1(U)$ 成立，也就是说 u 是 (2.2.1) 的唯一弱解。 \square

注记 2.2.1. 我们可以类似证明对于 $f \in H^{-1}(U)$ ，方程 $Lu + \mu u = f$ （具有 Dirichlet 边界条件）弱解的存在性，这只需注意到 $\langle f, v \rangle = \int_U f^0 v + f^i \partial_i v \, d\mathbf{x}$ 是 $H_0^1(U)$ 上的有界线性泛函。特别地，该存在性定理表明映射

$$L_\mu := L + \mu I : H_0^1(U) \rightarrow H^{-1}(U) \quad (\mu \geq \gamma)$$

是一个同构。

习题 2.2

本节我们假设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界光滑的有界开集。系数 a^{ij}, b^i, c 是光滑的且满足一致椭圆性。

习题 2.2.1. 设 $Lu = -\partial_j(a^{ij}\partial_i u) + cu$. 证明: 存在常数 $\mu > 0$, 使得只要 $c(\mathbf{x}) \geq -\mu$ 在 U 中恒成立, 相应的双线性型 $B[\cdot, \cdot]$ 就满足 Lax-Milgram 定理的假设。

习题 2.2.2. 函数 $u \in H_0^2(U)$ 是双调和方程

$$\Delta^2 u = f \text{ in } U, \quad u = \frac{\partial u}{\partial N} = 0 \text{ on } \partial U$$

的弱解, 是指对任意 $v \in H_0^2(U)$ 有 $\int_U \Delta u \Delta v \, d\mathbf{x} = \int_U f v \, d\mathbf{x}$ 成立。给定 $f \in L^2(U)$, 证明弱解的存在性和唯一性。

习题 2.2.3. 设 U 连通, 我们称函数 $u \in H^1(U)$ 是具有 Neumann 边界条件的 Poisson 方程的弱解

$$-\Delta u = f \text{ in } U, \quad \frac{\partial u}{\partial N} = 0 \text{ on } \partial U$$

是指对任意的 $v \in H^1(U)$ 有 $\int_U \nabla u \cdot \nabla v \, d\mathbf{x} = \int_U f v \, d\mathbf{x}$ 成立。给定 $f \in L^2(U)$, 证明: 如上方程存在弱解当且仅当 $\int_U f \, d\mathbf{x} = 0$ 。

习题 2.2.4. 考虑具有 Robin 边界条件的 Poisson 方程

$$-\Delta u = f \text{ in } U, \quad u + \frac{\partial u}{\partial N} = 0 \text{ on } \partial U.$$

请定义该问题的弱解 $u \in H^1(U)$, 并讨论对于给定 $f \in L^2(U)$ 时解的存在性和唯一性。

提示: 证明双线性型的强制性可以使用类似于定理 1.4.5 中 Poincaré 不等式证明的技巧。

习题 2.2.5. 设 U 连通, 并设 ∂U 是两个不相交的闭集 Γ_1, Γ_2 的并集。考虑具有混合 Dirichlet-Neumann 边界条件的 Poisson 方程

$$-\Delta u = f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \Gamma_1, \quad \frac{\partial u}{\partial N} = 0 \text{ on } \Gamma_2.$$

请定义该问题的弱解 $u \in H^1(U)$, 并讨论对于给定 $f \in L^2(U)$ 时解的存在性和唯一性。

提示: 从 $H := \{v \in H^1(U) | \text{Tr } v|_{\Gamma_1} = 0\}$ 中选择测试函数。

习题 2.2.6. 设 $u \in H^1(U)$ 是 U 中 $-\partial_j(a^{ij}\partial_i u) = 0$ 的一个有界弱解, $\phi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ 是一个光滑的凸函数, 令 $w = \phi(u)$ 。证明: w 是一个弱下解, 即对于任何 $v \in H_0^1(U)$ 且 $v \geq 0$, 有 $B[w, v] \leq 0$ 。

问题 2.2

问题 2.2.1. 本题旨在对方程(2.0.1)的弱解存在性给出一个变分证明, 其中 L 定义由 (2.0.2) 给出, 且假设 $b^i = c = 0$ 以及 $g \in L^2(\partial U)$. 令

$$I[w] := \int_U \frac{1}{2} a^{ij} \partial_i w \partial_j w \, d\mathbf{x},$$

其中 $w \in \mathcal{A} := \{w \in H^1(U) | \text{Tr } w = g \text{ on } \partial U\}$.

(1) 设 $\{u_n\} \subset H^1(U)$ 在 $H^1(U)$ 中弱收敛到 u , 且 $\ell := \liminf_{n \rightarrow \infty} I[u_n]$. 证明存在子列 $\{u_{n_k}\}$ 使得

$$\ell = \lim_{k \rightarrow \infty} I[u_{n_k}] \text{ 且 } u_{n_k} \xrightarrow{L^2(U)} u.$$

(2) 给定任意充分小的 $\varepsilon > 0$, 证明: 存在子集 $G_\varepsilon \subset U$ 使得 u_{n_k} 在 G_ε 中一致收敛于 u , 在 G_ε 中有 $|u(x)| + |\nabla u(x)| \leq \varepsilon^{-1}$, 且 $\mathcal{L}^d(U \setminus G_\varepsilon) < \varepsilon$.

(3) 证明: $\ell \geq I[u]$. 这实际上表明 $I[\cdot]$ 在 $H^1(U)$ 上是弱下半连续的, 也就是说给定任何在 $H^1(U)$ 中弱收敛到 u 的序列 $\{u_n\} \subset H^1(U)$, I 满足 $I[u] \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} I[u_n]$.

(4) 令 $m := \inf_{w \in \mathcal{A}} I[w] < \infty$, 模仿 (1)-(3) 来证明存在 $u \in \mathcal{A}$ 使得 $I[u] = m$.

(5) 证明 \mathcal{A} 中极小化子 u 的唯一性。(提示: 如果 u_1, u_2 是两个不同的极小化子, 那么考虑 $\bar{u} = (u_1 + u_2)/2$ 并证明 $I[\bar{u}] < (I[u_1] + I[u_2])/2$.)

(6) 证明极小化子 u 恰好是方程(2.0.1)的弱解。

2.3 存在性定理2: Fredholm二择一

证明定理 2.2.3 之后, 我们自然会问: 如果(2.2.1)中不带 μu 项, 我们是否还能证明椭圆方程的存在性? 答案是肯定的, 但唯一性取决于齐次方程 $Lu = 0$ (具有 Dirichlet 边界条件) 是否具有非零解。此外我们可以证明: 如果齐次方程允许非零解, 那么解空间必须是有限维的, 且维数等于相应“对偶问题”解空间的维数。这看上去和 \mathbb{R}^n 中求解线性方程组 $Ax = b$ 的分类讨论相似。对于椭圆 PDE, 我们用紧算子的 Fredholm 理论来证明类似的结论。

2.3.1 紧算子的性质

首先我们回顾紧算子的一些基本性质。

定义 2.3.1. 设 X, Y Banach 空间。我们说一个有界线性算子 $K: X \rightarrow Y$ 是紧算子, 是指对于任何有界集 $B \subset X$, $K(B)$ 在 Y 中是预紧的 (即 $\overline{K(B)}$ 在 Y 中是紧的), 并记 $K \in \mathfrak{C}(X, Y)$ 。

容易看出, K 是紧算子当且仅当对任何有界序列 $\{x_n\} \subset X$, $\{Kx_n\}$ 在 Y 中有收敛子列。据此可得

命题 2.3.1. 设 X, Y, Z 为 Banach 空间。

- (1) 若 $K \in \mathfrak{C}(X, Y)$, $x_n \rightarrow x$ 在 X 中弱收敛, 那么 $Kx_n \rightarrow Kx$ 在 Y 中 (强) 收敛。
- (2) 若有界线性算子 $K_1: X \rightarrow Y$ 和 $K_2: Y \rightarrow Z$ 有一个是紧算子, 那么复合算子 $K_2 \circ K_1: X \rightarrow Z$ 也是紧算子。
- (3) 若 $K \in \mathfrak{C}(X, Y)$, 那么其伴随算子 $K^* \in \mathfrak{C}(Y', X')$, 其中 X', Y' 分别是 X, Y 的对偶空间。

务必注意, (1) 意味着恒等算子 $I \in \mathfrak{C}(X)$ 当且仅当 $\dim X < \infty$ 。

我们再来回顾 Fredholm 二择一 (Fredholm Alternative) 定理。

定理 2.3.2 (Fredholm二择一). 设 X 为 Banach 空间, $K \in \mathfrak{C}(X)$. 则

- (1) $\dim N(I - K) < \infty$, 其中 $N(I - K) = \{x \in X | (I - K)x = 0\}$.
- (2) $R(I - K)$ 是闭集。
- (3) $R(I - K) = N(I - K^*)^\perp$ 且 $R(I - K^*) = {}^\perp N(I - K)$.
- (4) $N(I - K) = \{0\}$ 当且仅当 $R(I - K) = X$.
- (5) $\dim N(I - K) = \dim N(I - K^*)$.

这里对 $M \subset X$, $F \subset X'$, 我们记

$${}^\perp M := \{f \in X' | \langle f, x \rangle = 0, \forall x \in M\}, \quad F^\perp := \{x \in X | \langle f, x \rangle = 0, \forall f \in F\}.$$

一个相当特别的例子是考虑 \mathbb{R}^n 中的线性方程组 $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$. 我们知道这个线性方程组有解 \mathbf{x} 当且仅当 \mathbf{b} 可以写成 $A_j := (a_{1j}, \dots, a_{nj})^\top$ 的线性组合, 即 $\mathbf{b} = \sum_{j=1}^n x_j A_j$. 这也等价于

$$\mathbf{z} \perp \mathbf{b} \Leftrightarrow \sum_{i=1}^n a_{ij} z_i = 0 \quad (\mathbf{z} \perp A_j) \quad \forall j = 1, \dots, n.$$

因此我们知道

- 给定 $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$, 方程组 $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有解当且仅当对任意 $\mathbf{z} \in \ker \mathbf{A}^\top$ 有 $\mathbf{z} \perp \mathbf{b}$.
- 只有两种情况:
 1. 给定 $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$, 方程组 $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有唯一解 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$;
 2. $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{0}$ 有非零解, 且 $\dim \ker \mathbf{A} = \dim \ker \mathbf{A}^*$.

现在令 $\mathbf{A} = I - K$, 其中 $K \in \mathbb{R}^{n \times n}$. 那么第一个结论与定理 2.3.2(3) 一致, 第二个结论与定理 2.3.2(4)-(5) 一致。

我们最后回顾紧算子的谱定理。

定义 2.3.2. 设 X 为 Banach 空间, $A : X \rightarrow X$ 是一个有界线性算子。

- A 的预解集(resolvent set)定义为 $\rho(A) := \{\eta \in \mathbb{R} | A - \eta I \text{ 是双射}\}$.
- A 的谱(spectrum)定义为 $\sigma(A) := \mathbb{R} \setminus \rho(A)$.

给定 $\eta \in \rho(A)$, 据闭图像定理知 $(A - \eta I)^{-1}$ 是 X 上的有界线性算子。

- 我们称 $\lambda \in \sigma(A)$ 是 A 的特征值是指 $N(A - \lambda I) \neq \{0\}$. 算子 A 的全体特征值构成的集合称为 A 的点谱(point spectrum), 记作 $\sigma_p(A)$.
- 若 λ 是特征值且存在 $w \neq 0$ 使得 $Aw = \lambda w$, 那么我们称 w 是 A 对应于 λ 的特征向量。

我们现在有

定理 2.3.3 (Riesz-Schauder). 设 X 为 Banach 空间且 $K \in \mathfrak{C}(X)$, 则有

- 除非 $\dim X < \infty$, 否则 $0 \in \sigma(K)$.

- $\sigma(K) \setminus \{0\} = \sigma_p(K) \setminus \{0\}$.
- $\sigma_p(K)$ 的聚点 (如果存在) 必须是 0.

2.3.2 Fredholm 二择一及其在椭圆 PDE 上的应用

给定散度形式 (2.0.2) 的椭圆算子 L 并设 $b^i \in C^1(\bar{U})$, 我们定义其伴随算子 L^* 为

$$L^*v := \partial_i(a^{ij}\partial_j v) - b^i\partial_i v + (c - \partial_i b^i)v.$$

伴随双线性型 $B^* : H_0^1(U) \times H_0^1(U) \rightarrow \mathbb{R}$ 定义为: 对 $u, v \in H_0^1(U)$, $B^*[v, u] := B[u, v]$. 我们说 $v \in H_0^1(U)$ 是如下伴随问题的弱解

$$L^*v = f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U,$$

是指对任意 $u \in H_0^1(U)$ 都有 $B^*[v, u] = (f, u)_{L^2(U)}$ 成立。

注记 2.3.1. 应当指出 L^* 的具体形式是由伴随算子的定义自然推导出来的, 即 $\langle Lu, v \rangle = \langle u, L^*v \rangle$. 我们不妨暂时设 u, v 是光滑函数, 将 L 的具体形式代入左侧并进行分部积分得到

$$\begin{aligned} \langle Lu, v \rangle &= \int_U a^{ij}\partial_i u \partial_j v - \partial_i(b^i v)u + cuv \, dx = - \int_U \partial_i(a^{ij}\partial_j v)u - \partial_i(b^i v)u + cuv \, dx \\ &= \langle u, -\partial_i(a^{ij}\partial_j v) - b^i\partial_i v + (c - \partial_i b^i)v \rangle =: \langle u, L^*v \rangle. \end{aligned}$$

据此我们就可导出 B^* 的具体形式。

本节我们的目标是用定理 2.3.2 (Fredholm 二择一) 来证明方程 (2.0.1) 弱解的存在性定理。

定理 2.3.4 (弱解第二存在性定理). 下列两个结论有且仅有一个成立:

- (A) 对任何 $f \in L^2(U)$, 方程 (2.0.1) 存在唯一的弱解。
- (B) 齐次方程 (即方程 (2.0.1) 在 $f = 0$ 的情况) 存在 非零 弱解 $u \in H_0^1(U)$.

此外若 (B) 成立, 则齐次方程的解空间 (记作 N) 是 $H_0^1(U)$ 的有限维子空间, 且 $\dim N = \dim N^*$. 这里 N^* 是齐次伴随方程, 即方程 $L^*v = 0$ in U , $v|_{\partial U} = 0$ 的解空间。

最后, 方程 (2.0.1) 有弱解当且仅当对于任何 $v \in N^*$ 都有 $(f, v)_{L^2(U)} = 0$.

证明. 证明分为四个步骤。

第 1 步: 解的形式构造. 我们回忆用 Lax-Milgram 定理证得的第一存在性定理表明: 给定 $g \in L^2(U)$, U 中带有零边值的方程 $L_\gamma u = g$ 在 $H_0^1(U)$ 中有唯一弱解, 其中 $L_\gamma := L + \gamma I$, γ 是定理 2.2.3 中的常数。此时我们记 $u = L_\gamma^{-1}g$ 。

接下来我们回到方程 $Lu = f$. 对于这个方程, 我们知道 $u \in H_0^1(U)$ 是它的弱解当且仅当

$u \in H_0^1(U)$ 是 $L_\gamma u = f + \gamma u$ 的弱解, 即

$$B_\gamma[u, v] = \langle \gamma u + f, v \rangle \quad \forall v \in H_0^1(U),$$

这进一步等价于

$$u = L_\gamma^{-1}(\gamma u + f) \Leftrightarrow (I - \gamma L_\gamma^{-1})u = L_\gamma^{-1}f.$$

现在令 $Ku = \gamma L_\gamma^{-1}u$ 以及 $h = L_\gamma^{-1}f$, 则有

$$u \text{ 是 (2.0.1) 的一个弱解} \Leftrightarrow (I - K)u = h.$$

第 2 步: 证明 K 是 $L^2(U)$ 上的紧算子。由于 L_γ 满足 Lax-Milgram 定理的假设, 据强制性可知如果存在 $v \in H_0^1(U)$ 和 $g \in L^2(U)$ 使得 $L_\gamma v = g$ 在弱意义下成立, 即 $B_\gamma[v, \varphi] = (g, \varphi)_{L^2(U)}$ 对所有 $\varphi \in H_0^1(U)$ 成立, 那么

$$\beta \|v\|_{H_0^1(U)}^2 \leq B_\gamma[v, v] = (g, v)_{L^2(U)} \leq \|g\|_{L^2(U)} \|v\|_{L^2(U)} \leq \|g\|_{L^2(U)} \|v\|_{H_0^1(U)},$$

从而给出

$$\|Kg\|_{H_0^1(U)} = \gamma \|v\|_{H_0^1(U)} \leq C \|g\|_{L^2(U)} \quad \text{对于某个 } C > 0.$$

因此 $K : L^2(U) \rightarrow H_0^1(U)$ 是一个有界线性算子。另一方面我们有紧嵌入 $H_0^1(U) \hookrightarrow L^2(U)$, 因此 K 作为一个 $L^2(U) \rightarrow L^2(U)$ 的有界线性算子, 在 $L^2(U)$ 上也是一个紧算子, 这是命题 2.3.1(2) 的结论。

第 3 步: Fredholm 二择一的应用。 现在我们在定理 2.3.2 中取 $X = L^2(U)$, $K = \gamma L_\gamma^{-1}$, 得到两种可能性。

- 情况 1: $N(I - K) = \{0\}$. 该情况下给定任何 $h \in L^2(U)$, 方程 $(I - K)u = h$ 在 $L^2(U)$ 中有唯一解。然后根据第 1 步, 这个 u 也给出了 (2.0.1) 的一个弱解。
- 情况 2: $N(I - K) \neq \{0\}$. 该情况下我们必有 $\gamma \neq 0$. 据定理 2.3.2 知道齐次方程 $u - Ku = 0$ 在 $L^2(U)$ 中有非零解且 $\dim N(I - K) = \dim N(I - K^*)$.

第 4 步: 验证解的存在性 $\Leftrightarrow (f, v) = 0 \forall v \in N^*$. 令 v 是 U 中 (带有零边值的) 方程 $L^*v = 0$ (或等价地 $v - K^*v = 0$) 的弱解。我们有

$$(h, v) = \gamma^{-1}(Kf, v) = \gamma^{-1}(f, K^*v) \stackrel{v=K^*v}{=} \gamma^{-1}(f, v).$$

所以 $(I - K)u = h$ 有唯一解 \Leftrightarrow 对任意 $v \in N^* := N(I - K^*)$ 成立 $\langle h, v \rangle = 0 \Leftrightarrow (f, v) = 0$. \square

现在我们得到如下存在性定理。

定理 2.3.5 (弱解第三存在性定理). 存在一个至多可数的集合 $\Sigma \subset \mathbb{R}$, 使得如下边值问题对于每个

给定的 $f \in L^2(U)$ 有唯一弱解当且仅当 $\lambda \notin \Sigma$

$$Lu = \lambda u + f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

若 Σ 是一个无限集, 那么 $\Sigma = \{\lambda_k\}_{k \in \mathbb{N}^*}$ 是一个单调不减序列, 且 $\lambda_k \rightarrow +\infty$.

我们称 Σ 为算子 L 的 (实) 谱. 上述定理表明边值问题

$$Lu = \lambda u \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

具有非平凡解 $w \neq 0$ 当且仅当 $\lambda \in \Sigma$, 在这种情况下 λ 被称为 L 的特征值, 而 w 被称为对应的特征函数. 定理 2.3.5 说明 L 的特征值必是一个趋于 $+\infty$ 的不减序列.

证明. 令 γ 为定理 2.2.3 中的常数并假设 $\lambda > -\gamma$, 不失一般性地假设 $\gamma > 0$. 据 Fredholm 二择一, 边值问题

$$Lu = \lambda u + f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U$$

对每个给定的 $f \in L^2(U)$ 存在唯一弱解, 当且仅当如下齐次问题只有零解

$$Lu = \lambda u \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

这件事情成立当且仅当 $u = 0$ 是如下方程的唯一弱解:

$$Lu + \gamma u = (\lambda + \gamma)u \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

最后一个方程恰好在 $u = L_\gamma^{-1}(\gamma + \lambda)u = \frac{\gamma + \lambda}{\gamma}Ku$ 时成立, 其中 $Ku := \gamma L_\gamma^{-1}u$. 我们知道若 $u = 0$ 是唯一的弱解, 那么 $\frac{\gamma}{\gamma + \lambda}$ 就不是 K 的特征值. 因此可见如果 $\frac{\gamma}{\gamma + \lambda}$ 不是 K 的特征值, 那么如下方程就有唯一解

$$Lu = \lambda u + f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U$$

因为 $K \in \mathfrak{C}(L^2(U))$, 据定理 2.3.3, 我们知道 K 的特征值要么是一个有限集, 要么是一个趋于 0 的序列. 这等价于当特征值有无穷多个时必有 $\lambda_k \rightarrow +\infty$, 因为 $\gamma > 0$ 是给定的且 λ 仅出现在 $\frac{\gamma}{\gamma + \lambda}$ 的分母中. \square

习题 2.3

习题 2.3.1. 令 Σ 是 L 的全体特征值构成的集合. 给定实数 $\lambda \notin \Sigma$ 和函数 $f \in L^2(U)$, 设 $u \in H_0^1(U)$ 为如下方程的弱解

$$Lu = \lambda u + f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

证明: 存在常数 $C > 0$ 使得 $\|u\|_{L^2(U)} \leq C\|f\|_{L^2(U)}$. (提示: 反证法。)

2.4 线性椭圆算子的特征值问题

本节我们考虑椭圆算子的特征值问题

$$Lw = \lambda w \text{ in } U, \quad w = 0 \text{ on } \partial U. \quad (2.4.1)$$

这里 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是具有光滑边界 ∂U 的有界区域（这意味着连通性）。为了简单起见，我们只考虑对称椭圆算子的情况，即假设

$$Lu = -\partial_j(a^{ij}\partial_i u), \quad a^{ij} = a^{ji}, \quad a^{ij} \in C^\infty(\overline{U}). \quad (2.4.2)$$

因此相应的双线性型也是对称的：对于任何 $u, v \in H_0^1(U)$ 成立 $B[u, v] = B[v, u]$ 。

2.4.1 特征函数系的正交性

第一个定理给出的对称椭圆算子的特征值和特征函数的初步结论

定理 2.4.1 (对称椭圆算子的特征值). L 的每个特征值都是实数。进一步地，若我们根据每个特征值的（有限）重数重复列出，我们有 $\Sigma = \{\lambda_k\}_{k \in \mathbb{N}^*}$ ，其中

$$0 < \lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \cdots, \quad \lim_{k \rightarrow \infty} \lambda_k = +\infty.$$

最后，存在 $L^2(U)$ 的一组标准正交基 $\{w_k\}_{k \in \mathbb{N}^*}$ ，其中 $w_k \in H_0^1(U)$ 是对应于每个 $k \in \mathbb{N}^*$ 的特征值 λ_k 的特征函数：

$$Lw_k = \lambda_k w_k \text{ in } U, \quad w_k = 0 \text{ on } \partial U.$$

注记 2.4.1. 据2.5节中的正则性理论， a^{ij} 的光滑性可以推出 $w_k \in C^\infty(U)$ ，并且实际上有 $w_k \in C^\infty(\overline{U})$ （这要求 ∂U 也是 C^∞ 的）。

在证明这个定理之前，让我们简要回顾一下对称紧算子的谱理论。

对称紧算子的谱理论

设 H 是复Hilbert空间。

定义 2.4.1. 我们称有界线性算子 $A : H \rightarrow H$ 是**对称的**，是指对所有 $x, y \in H$ 有 $(Ax, y) = (x, Ay)$ 。这里 (\cdot, \cdot) 是 H 的内积。容易看出 A 是对称的当且仅当 $A = A^*$ 。

命题 2.4.2. 设 $A : H \rightarrow H$ 为一个有界线性算子。那么 A 是对称的当且仅当对于任何 $x \in H$ 有 $(Ax, x) \in \mathbb{R}$ 。此情况下我们进一步有

- (1) $\sigma(A) \subset \mathbb{R}$ ，且对任意的 $x \in H, \lambda \in \mathbb{C}, \operatorname{Im} \lambda \neq 0$ 有 $\|(\lambda I - A)^{-1}x\| \leq \frac{\|x\|}{|\operatorname{Im} \lambda|}$ 。
- (2) 令 $H_1 \subset H$ 是 H 的一个 A -不变闭子空间，则 $A|_{H_1}$ 在 H_1 上也是对称的。

(3) 对于任何 $\lambda, \lambda' \in \sigma_p(A)$ 且 $\lambda \neq \lambda'$, 有 $N(\lambda I - A) \perp N(\lambda' I - A)$.

(4) $\|A\| = \sup_{\|x\|=1} |(Ax, x)|$.

在 Hilbert 空间上, 对称紧算子的谱和结构与欧氏空间中实对称矩阵的谱和结构非常相似。特别地, 我们知道任何实对称方阵都是可对角化的, 且对角元恰好是特征值, 这也说明实对称矩阵的特征向量给出了欧氏空间的一组正交 (归一化后为标准正交) 基; 此外二次型的临界值也是特征值。这些性质对于 Hilbert 空间上的对称紧算子也成立。

命题 2.4.3. 设 $A \in \mathfrak{C}(H)$ 是对称的, 则存在 $x_0 \in H$, $\|x_0\| = 1$, 使得

$$\lambda := |(Ax_0, x_0)| = \sup_{\|x\|=1} |(Ax, x)|, \quad Ax_0 = \lambda x_0.$$

命题 2.4.4. 设 $A \in \mathfrak{C}(H)$ 是对称的。那么存在一个至多可数的实数列 $\{\lambda_k\}_{k \in \mathbb{N}^*}$, 其唯一可能的聚点 (如果存在) 是 0, 使得 $\{\lambda_k\}$ 恰好是 A 的特征值。此外存在 H 的一组标准正交基 $\{e_k\}$ 使得

$$x = \sum_{k \geq 1} (x, e_k) e_k, \quad Ax = \sum_k \lambda_k (x, e_k) e_k.$$

命题 2.4.5 (Courant 极小极大刻画). 设 $A \in \mathfrak{C}(H)$ 是对称的, 且有特征值 $\lambda_1^+ \geq \lambda_2^+ \geq \dots \geq 0 > \dots \geq \lambda_2^- \geq \lambda_1^-$. 那么

$$\lambda_n^+ = \inf_{E_{n-1}} \sup_{\substack{x \in E_{n-1}^\perp \\ x \neq 0}} \frac{(Ax, x)}{(x, x)}, \quad \lambda_n^- = \sup_{E_{n-1}} \inf_{\substack{x \in E_{n-1}^\perp \\ x \neq 0}} \frac{(Ax, x)}{(x, x)}.$$

这里 E_{n-1} 可以是 H 的任何 $(n-1)$ 维闭子空间。

我们现在证明定理 2.4.1.

定理 2.4.1 的证明. 设 $S = L^{-1} : L^2(U) \rightarrow L^2(U)$. 在之前的章节中我们已经证明了 $S \in \mathfrak{C}(L^2(U))$, 故只需验证 S 在 $L^2(U)$ 上是对称的。事实上, 任取 $f, g \in L^2(U)$ 并令 $u := Sf, v := Sg$, 则 $u, v \in H_0^1(U)$ 分别是 $Lu = f$ 和 $Lv = g$ (具有 Dirichlet 边界条件) 的弱解。因此我们有

$$(Sf, g)_{L^2(U)} = (u, g)_{L^2(U)} = B[v, u] = B[u, v] = (f, v)_{L^2(U)} = (f, Sg)_{L^2(U)}.$$

进一步地, 对于任何 $f \in L^2(U)$, 我们有 $(Sf, f) = (u, f) = B[u, u] \geq 0$ 。据命题 2.4.4 可知, S 的特征值全为正实数, 且相应的特征函数构成了 $L^2(U)$ 的一组标准正交基。对 S 的任何特征值 (设为 $\eta > 0$), 如果对于某个 $0 \neq w \in H_0^1(U)$ 有 $Sw = \eta w$, 则这等价于 $Lw = \lambda w$, 其中 $\lambda = \eta^{-1}$ 。

□

我们在此指出, 椭圆算子特征值的分布和特征函数的行为研究在数学物理中极其重要, 至今仍有许多未解决的问题。在以往的研究中, H. Weyl 证明了一个里程碑式的结论: 在具有光滑边

界的有界区域 $U \subset \mathbb{R}^d$ 中, $(-\Delta)$ 算子在 U 中 (零边值条件) 的特征值满足

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\lambda_k^{d/2}}{k} = \frac{(2\pi)^d}{\mathcal{L}^d(U)\alpha(d)}.$$

我们将在下一节中给出 L 的最小特征值 λ_1 的刻画定理。 $\lambda_1 > 0$ 也被称为主特征值。

2.4.2 对称椭圆算子的主特征值变分原理

本节证明对称椭圆算子最小特征值的变分原理。

定理 2.4.6 (主特征值变分原理). 设 $\lambda_1 > 0$ 为具有 Dirichlet 零边值的对称椭圆算子 L (如 (2.4.1)-(2.4.2) 所定义) 的主特征值。

(1) 主特征值有如下变分刻画

$$\lambda_1 = \min\{B[u, u] | u \in H_0^1(U), \|u\|_{L^2(U)} = 1\}. \quad (2.4.3)$$

(2) 上述极小值在 u 取成 U 内一个 不变号的光滑函数 w_1 时达到, 该 w_1 是特征值问题的解

$$Lw_1 = \lambda_1 w_1 \text{ in } U, \quad w_1 = 0 \text{ on } \partial U.$$

(3) 最后, 若 $u \in H_0^1(U)$ 是如下方程的任一弱解

$$Lu = \lambda_1 u \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U,$$

那么 u 是 w_1 的常数倍。这表明 λ_1 必须是单特征值。特别地, 我们有 $0 < \boxed{\lambda_1 < \lambda_2} \leq \lambda_3 \leq \dots$

证明. 首先我们知道 L 的特征函数 (记作 $\{w_k\}$) 构成 $L^2(U)$ 的一组标准正交基, 因此有 $(w_k, w_l)_{L^2(U)} = \delta_{kl}$. 此外注意到

$$B[w_k, w_l] = \lambda_k (w_k, w_l) = \lambda_k \delta_{kl} \quad k, l \in \mathbb{N}^*,$$

这表明 $\{w_k\}$ 构成了 $H_0^1(U)$ 的一个 正交子集 (其内积定义为 $(\cdot, \cdot)_{H_0^1(U)} = B[\cdot, \cdot]$)。对(1)只需证明 $\{w_k\}$ 也给出了 $H_0^1(U)$ 的一组 正交基。

断言. $\{w_k/\sqrt{\lambda_k}\}$ 构成了 $H_0^1(U)$ 的一组标准正交基。

证明该断言, 则只需证明对于任意的 $k \in \mathbb{N}^*$, $B[w_k, u] = 0$ 能推出 $u = 0$. 而这是容易的, 因为任一个 $u \in H_0^1(U)$ 也属于 $L^2(U)$, 所以 u 可以展开为 $\sum_{j=1}^{\infty} d_j w_j$, 于是

$$B[w_k, u] = \sum_{j=1}^{\infty} B[w_k, d_j w_j] = d_k \lambda_k (w_k, w_k)_{L^2(U)} = 0 \Rightarrow d_k = 0 \quad \forall k \in \mathbb{N}^*.$$

今不妨设 $\|u\|_{L^2(U)} = 1$, 于是我们得到 $\sum_{j=1}^{\infty} d_j^2 = 1$, 进一步可得下式在 $H_0^1(U)$ 中收敛。

$$u = \sum_{j=1}^{\infty} d_j \sqrt{\lambda_j} \frac{w_j}{\sqrt{\lambda_j}},$$

据此断言很容易就推出: 对于任何具有上述 $H_0^1(U)$ 展开式的 u , 我们有

$$B[u, u] = \sum_{j=1}^{\infty} d_j^2 \lambda_j \geq \lambda_1 \sum_{j=1}^{\infty} d_j^2 = \lambda_1,$$

且等号成立当且仅当 $u = w_1$. (1)证毕。

(2) 的证明依赖强极大值原理 (定理 2.6.4)。首先我们作出如下断言

断言. 若 $u \in H_0^1(U)$ 满足 $\|u\|_{L^2(U)} = 1$, 则 u 是如下特征值问题的弱解当且仅当 $B[u, u] = \lambda_1$.

$$Lu = \lambda_1 u \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

断言的证明. 断言的必要性部分是显然的, 用 $B[u, v]$ 的定义就能证出。接下来证明充分性, 设 $u \in H_0^1(U)$ 满足 $\|u\|_{L^2(U)} = 1$ 且 $B[u, u] = \lambda_1$, 那么我们可以将 u 展开为 $\sum_{k=1}^{\infty} d_k w_k$, 其中 $d_k = (u, w_k)_{L^2(U)}$ 且 $\sum_k d_k^2 = 1$. 现在我们计算 $B[u, u]$:

$$\lambda_1 \sum_{k=1}^{\infty} d_k^2 = \lambda_1 = B[u, u] = \sum_{k=1}^{\infty} d_k^2 \lambda_k \Rightarrow \sum_{k=1}^{\infty} (\lambda_k - \lambda_1) d_k^2 = 0,$$

上式表明对所有满足 $\lambda_k > \lambda_1$ 的 k 必有 $d_k = 0$, 而 λ_1 的重数有限, 故有

$$\text{存在 } m \in \mathbb{N}^*, \quad u = \sum_{k=1}^m (u, w_k)_{L^2(U)} w_k, \quad Lw_k = \lambda_1 w_k \quad \forall 1 \leq k \leq m.$$

这说明 $Lu = \lambda_1 u$ 在弱意义下成立, 断言证毕。 □

据此断言, 我们可以证明(2). 现在假设 u 是如下特征值问题的一个非零弱解

$$Lu = \lambda_1 u \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U,$$

我们要证明在 U 中要么 $u > 0$ 恒成立, 要么 $u < 0$ 恒成立。不妨设 $\|u\|_{L^2(U)} = 1$, 并令

$$\alpha := \int_U (u^+)^2 dx, \quad \beta := \int_U (u^-)^2 dx$$

其中 $u^+ := \max\{0, u\}$ 且 $u^- := \max\{0, -u\}$ 满足 $u = u^+ - u^-$ 和 $|u| = u^+ + u^-$. 那么 $\int_U u^2 dx = 1$ 意味着 $\alpha + \beta = 1$. 据命题 1.2.4, 我们知道 u^\pm 也属于 $H_0^1(U)$, 且

$$\partial u^+ = \begin{cases} \partial u & \text{a.e. on } \{u > 0\} \\ 0 & \text{a.e. on } \{u \leq 0\}, \end{cases} \quad \partial u^- = \begin{cases} 0 & \text{a.e. on } \{u \geq 0\} \\ -\partial u & \text{a.e. on } \{u < 0\}, \end{cases}$$

因此有

$$B[u^+, u^-] = \int_U a^{ij} \partial_i u^+ \partial_j u^- dx = 0 \quad (\text{因为 } \partial u^+, \partial u^- \text{ 至少有一个为零}).$$

现在由断言以及 $B[\cdot, \cdot]$ 的双线性可知

$$\lambda_1 = B[u, u] = B[u^+ - u^-, u^+ - u^-] = B[u^+, u^+] + B[u^-, u^-] \geq \lambda_1 \alpha + \lambda_1 \beta = \lambda_1.$$

这里最后一个不等式成立用到了(1)的结论和 $u^\pm \in H_0^1(U)$. 现在上面的不等式被迫等号成立, 即 $B[u^\pm, u^\pm] = \lambda_1 \|u^\pm\|_{L^2(U)}^2$. 据断言知, u^\pm 也是 L 的主特征值 λ_1 对应的特征函数。据 $a^{ij} \in C^\infty(\bar{U})$ 以及椭圆正则性定理 (见第 2.5 节), 我们可证得 $u^\pm \in C^\infty(U)$. 所以我们在 U 中有 $Lu^+ = \lambda_1 u^+ \geq 0$. (现在这是一个经典解, 不仅是弱解!) 由于 U 连通, 据强极大值原理 (定理 2.6.4) 有

$$\text{要么 } u^+ > 0 \text{ 在 } U \text{ 中恒成立,} \quad \text{要么 } u^+ = 0 \text{ 在 } U \text{ 中恒成立.}$$

接下来我们分别讨论这两种情况

- (a) 若在 U 中 $u^+ > 0$, 那么结论得证, 因为 $u^+ > 0$ 恒成立自然推出 $u > 0$ 恒成立。
- (b) 若在 U 中 $u^+ = 0$, 那么在 U 中有 $u \leq 0$ 恒成立。情况(b)中又分为两种不同情况

(b-1) 若在 U 中始终有 $u < 0$, 那么结论得证。

(b-2) 若存在 $x_0 \in U$ 使得 $u(x_0) = 0$, 那么这也意味着 u^- 在 U 中达到其最小值。而 u^- 也是特征函数, 我们在 U 中有 $Lu^- = \lambda_1 u^- \geq 0$ 恒成立。所以现在再用一次强极大值原理就得到 u^- 必须是一个常数, 且这个常数必须为零 (因为 $u^-(x_0) = u(x_0) = 0$)。而得到该结论的前提是 $u^+ = 0$ 恒成立, 结合刚刚证得的 $u^- = 0$ 就迫使 $u = 0$ 恒成立, 这与 $\|u\|_{L^2(U)} = 1$ 矛盾。

最后我们证明 (3). 如果 u, \tilde{u} 都是如下特征值问题的非零弱解

$$Lu = \lambda_1 u \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

那么据(2)得知 $\int_U \tilde{u} dx \neq 0$, 故存在常数 $C \in \mathbb{R}$ 使得

$$\int_U u - C \tilde{u} dx = 0.$$

但 $u - C\tilde{u}$ 也是对应于 λ_1 的特征函数, 若它不恒为零, 则据(2)知它在区域内不变号, 进而积分不可能为零, 所以我们证明了 $u - C\tilde{u} = 0$ 在 U 中恒成立。因此 $\lambda_1 > 0$ 必须是一个单特征值。□

注记 2.4.2. (1) 的结论也可以写成

$$\lambda_1 = \min_{\substack{u \in H_0^1(U) \\ u \neq 0}} \frac{B[u, u]}{\|u\|_{L^2(U)}^2}.$$

本节的末尾我们介绍非对称椭圆算子的主特征值的性质, 证明略去。假 $a^{ij}, b^i, c \in C^\infty(\bar{U})$, 其中 U 是边界光滑的有界区域, $[a^{ij}]$ 是对称的且在 U 中 $c \geq 0$ 。

定理 2.4.7 (非对称椭圆算子的主特征值). 定义 $Lu = -a^{ij}\partial_i\partial_j u + b^i\partial_i u + cu$, 其中 a^{ij}, b^i, c 满足上述条件。则

- (1) 算子 L (带 Dirichlet 边界条件) 存在一个实特征值 λ_1 , 其满足: 如果 $\lambda \in \mathbb{C}$ 是任何其他特征值, 就必有 $\operatorname{Re}(\lambda) \geq \lambda_1$.
- (2) 存在一个相应的特征函数 w_1 , 它在 U 内是正的。
- (3) 特征值 λ_1 是单特征值。

习题 2.4

习题 2.4.1 (Courant 极小极大原理). 设 $Lu = -\partial_j(a^{ij}\partial_i u)$ 是对称椭圆算子。设 L (带零边界条件) 的特征值为 $0 < \lambda_1 < \lambda_2 \leq \dots$ 证明: 对于任意 $k \in \mathbb{N}^*$, 有

$$\lambda_k = \max_{S \in \Sigma_{k-1}} \min_{\substack{u \in S^\perp \\ \|u\|_{L^2(U)}=1}} B[u, u],$$

其中 Σ_{k-1} 表示 $H_0^1(U)$ 全体 $(k-1)$ 维子空间构成的集合。

习题 2.4.2. 设 $Lu = -\partial_j(a^{ij}\partial_i u) + b^i\partial_i u + cu$ 是一致椭圆算子, 在零边界条件下其主特征值为 $\lambda_1 > 0$. 证明: 对任意正整数 k 有如下极大极小刻画成立:

$$\lambda_1 = \sup_{\substack{u \in C^\infty(\bar{U}) \\ u > 0 \text{ in } U \\ u = 0 \text{ on } \partial U}} \inf_{x \in U} \frac{Lu(x)}{u(x)}$$

提示: 考虑对应的伴随算子 L^* 的主特征值 λ_1 的特征函数 w_1^* , 你可能需要用到定理 2.4.7。

习题 2.4.3. 考虑一族边界光滑的有界区域 $U(\tau) \subset \mathbb{R}^d$, 它光滑地依赖于参数 $\tau \in \mathbb{R}$ 。随着 τ 的变化, $\partial U(\tau)$ 上的每个点以速度 \mathbf{v} 移动。对于每个 τ , 我们考虑由

$$-\Delta w = \lambda w \text{ in } U(\tau), \quad w|_{\partial U(\tau)} = 0$$

定义的特征值 $\lambda = \lambda(\tau)$ 和相应的特征函数 $w = w(\mathbf{x}; \tau)$, 并限制 $\|w\|_{L^2(U(\tau))} = 1$. 设 λ, w 是 τ, \mathbf{x} 的光滑函数。证明:

$$\frac{d\lambda}{d\tau} = - \int_{\partial U(\tau)} \left| \frac{\partial w}{\partial N}(\mathbf{x}; \tau) \right|^2 (\mathbf{v} \cdot \mathbf{N}) dS_{\mathbf{x}}$$

其中 $\mathbf{v} \cdot \mathbf{N}$ 是边界 $\partial U(\tau)$ 的法向速度。

提示: 变分原理给出 $\lambda(\tau) = \int_{U(\tau)} |\nabla w(\mathbf{x})|^2 d\mathbf{x}$, 然后计算 $\lambda'(\tau)$, 剩下的就是证明 $\int_{U(\tau)} \partial_{\tau} |\nabla w(\mathbf{x}; \tau)|^2 = 2\lambda'(\tau)$, 其中要利用 $\|w\|_{L^2(U(\tau))} \equiv 1$ 来证明 $\frac{d}{d\tau} \|w\|_{L^2(U(\tau))}^2 = 0$.

注记 2.4.3. 本题的结论表明随着区域 U 的扩大, $(-\Delta)$ 的主特征值会变小。

问题 2.3

问题 2.4.1. 给出定理 2.4.6 (1) 的一个变分证明。定义泛函

$$I[w] = \frac{1}{2} \int_U |\nabla w|^2 d\mathbf{x}, \quad w \in \mathcal{A} := \{w \in H_0^1(U) \mid \|w\|_{L^2(U)} = 1 \text{ in } U\}.$$

- (1) 任取序列 $\{u_n\} \subset \mathcal{A}$ 使得 $I[u_n] \rightarrow m := \inf_{w \in \mathcal{A}} I[w]$. 证明: 存在子列 $\{u_{n_k}\}$ 在 $H_0^1(U)$ 中弱收敛到某个 u , 且 $I[u] \leq m$.
- (2) 证明: $u \in \mathcal{A}$, 因此 u 是所求的极小化子且满足 $I[u] = m$. (提示: 用紧嵌入 $H_0^1(U) \hookrightarrow L^2(U)$.)
- (3) 固定 $v \in H_0^1(U)$ 并选取 $w \in H_0^1(U)$ 使得 $\int_U uv d\mathbf{x} \neq 0$. 考虑由 $j(\tau, \sigma) := \int_U (u + \tau v + \sigma w)^2 d\mathbf{x} - 1$ 定义的扰动。证明: 存在 $\phi \in C^1(\mathbb{R})$ 满足 $\phi(0) = 0$, 且对于任意充分小的 $|\tau|$ 有 $j(\tau, \phi(\tau)) = 0$. 然后验证

$$\phi'(0) = - \frac{\int_U uv d\mathbf{x}}{\int_U uw d\mathbf{x}}.$$

- (4) 令 $w(\tau) := \tau v + \phi(\tau)w$, 然后对于充分小的 $|\tau|$ 令 $i(\tau) := I[u + w(\tau)]$. 利用 $i'(0) = 0$ 证明存在 $\lambda \in \mathbb{R}$ 使得对任意 $v \in H_0^1(U)$ 都有

$$\int_U \nabla u \cdot \nabla v d\mathbf{x} = \lambda \int_U uv d\mathbf{x}.$$

- (5) 证明 (4) 中的 λ 恰好是 λ_1 , 即 U 中具有 Dirichlet 零边值条件时 $(-\Delta)$ 的主特征值。

2.5 椭圆正则性定理

我们现在来讨论方程 $Lu = f$ 在 U 中的弱解 u 是否“足够正则”这个问题。设 $f \in L^2(U)$, 由于 L 是一个二阶微分算子, 我们期望解 u 在某种意义上是二阶可微的。然而我们仍然必须选择一类合适的函数空间来实现这种二阶可微性。事实上我们有:

- $f \in L^2(U) \Rightarrow u \in H^2(U)$.
- $f \in C(\overline{U}) \not\Rightarrow u \in C^2(\overline{U})$, 反例请参考习题 2.5.2.
- 对 $\alpha \in (0, 1)$, 成立 $f \in C^{0,\alpha}(\overline{U}) \Rightarrow u \in C^{2,\alpha}(\overline{U})$.

本节我们考虑 (2.0.1) 的 $H_0^1(U)$ -弱解的正则性, 其中 L 的定义如 (2.0.2) 所述。当 $f \in L^2(U)$ 时, 首先应设法将 u 的可微性提高到二阶。事实上, 如果我们考虑 \mathbb{R}^d 中的方程 $-\Delta u = f$, 假设 u 是一个光滑解且当 $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ 时快速衰减到 0, 则有

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^d} f^2 \, d\mathbf{x} &= \int_{\mathbb{R}^d} (\Delta u)^2 \, d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_i \partial_i u)(\partial_j \partial_j u) \, d\mathbf{x} = - \int_{\mathbb{R}^d} \partial_j \partial_i u \partial_j u \, d\mathbf{x} \\ &= \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_i \partial_j u)^2 \, d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla^2 u|^2 \, d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

进一步地, 若 $f \in H^m$, 则 u 的正则性“应当为” H^{m+2} 。到最后可以证得: 如果 f 和 L 的系数都是 C^∞ 的, 那么方程的解 u 也有 C^∞ 正则性。这里需指出 $H_0^1(U)$ 弱解的二阶 (弱) 导数存在性由下一节讨论的 Sobolev 函数差商性质所保证, 从某种程度上来说, 这与微积分里面证明导数存在时总是去考虑证明差商的逐点存在性的想法是类似的。

2.5.1 Sobolev 函数的差商

在微积分中, 当我们想证明一个函数 $f(\mathbf{x})$ 具有 ∂_i 导数时, 只需验证差商的极限存在, 即

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\mathbf{x} + h\mathbf{e}_i) - f(\mathbf{x})}{h} \text{ 存在.}$$

对于 Sobolev 函数, 我们想要模仿该方法得到类似的结论, 但该类极限的存在性是通过弱收敛而不是逐点收敛获得的。设 $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ 是 U 中的局部可积函数, 且令 $V \Subset U$ 。

定义 2.5.1. 给定 $\mathbf{x} \in V$, $h \in \mathbb{R}$ 充分小使得 $0 < |h| < \text{dist}(V, \partial U)$, 我们定义函数 f 在第 i 分量上尺度为 h 的差商

$$D_i^h f(\mathbf{x}) := \frac{f(\mathbf{x} + h\mathbf{e}_i) - f(\mathbf{x})}{h}, \quad 1 \leq i \leq d.$$

并记 $D^h f := (D_1^h f, \dots, D_d^h f)$ 。

命题 2.5.1 (差商与弱导数). 如下两个结论成立。

- (1) 设 $1 \leq p < \infty$ 且 $f \in W^{1,p}(U)$ 。那么存在常数 $C > 0$ 使得对任意 $V \Subset U$ 以及任意 $0 < |h| < \frac{1}{2} \text{dist}(V, \partial U)$ 都有

$$\|D^h f\|_{L^p(V)} \leq C \|\nabla f\|_{L^p(U)}.$$

- (2) 设 $1 < p < \infty$, $f \in L^p(V)$, 且存在常数 $C > 0$ 使得

$$\|D^h f\|_{L^p(V)} \leq C, \quad \forall 0 < |h| < \frac{1}{2} \text{dist}(V, \partial U).$$

那么

$$f \in W^{1,p}(V), \quad \|\nabla f\|_{L^p(V)} \leq C.$$

注意, 如果我们考虑切向导数对应的结论, 那么 $V \Subset U$ 是多余的。

证明. (1) 由于 $p < \infty$, 我们不妨假设 f 是光滑的 (否则我们使用光滑逼近)。那么对任意 $\mathbf{x} \in V$, $1 \leq i \leq d$ 以及 $0 < |h| < \frac{1}{2} \text{dist}(V, \partial U)$, 我们有

$$|f(\mathbf{x} + he_i) - f(\mathbf{x})| \leq |h| \int_0^1 |\nabla f(\mathbf{x} + the_i)| dt.$$

于是有

$$\int_V |D^h f|^p d\mathbf{x} \leq C \sum_{i=1}^d \int_V \int_0^1 |\nabla f(\mathbf{x} + the_i)|^p dt d\mathbf{x} = C \sum_{i=1}^d \int_0^1 \int_V |\nabla f(\mathbf{x} + the_i)|^p d\mathbf{x} dt.$$

这立即推出 $\|D^h f\|_{L^p(V)} \leq C \|\nabla f\|_{L^p(U)}$ 。

对 (2), 设 $f \in L^p(U)$, 我们只注意到以下“分部积分”公式对于差商成立 (实际上这只是变量替换的结果):

$$\int_V f(D_i^h \varphi) d\mathbf{x} = - \int_V (D_i^{-h} f) \varphi d\mathbf{x} \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(V), \quad 1 \leq i \leq d. \quad (2.5.1)$$

由据 $\|D_i^{-h} f\|_{L^p(V)}$ 关于 h 一致有界以及 $1 < p < \infty$ 知, 存在子列 $h_k \rightarrow 0$ 和 $v_i \in L^p(V)$ 使得

$$D_i^{-h_k} f \rightharpoonup v_i \quad \text{在 } L^p(V) \text{ 中弱收敛.}$$

注意这里 $1 < p < \infty$ 是必要的, 否则 L^p 空间不是自反的, 进而无法得到弱收敛。将其代回“分部积分”公式并取极限 $h_k \rightarrow 0$, 我们得到

$$\int_U f \partial_i \varphi d\mathbf{x} = \int_V f \partial_i \varphi d\mathbf{x} = - \lim_{h_k \rightarrow 0} \int_V D_i^{-h_k} f \varphi d\mathbf{x} = - \int_V v_i \varphi d\mathbf{x} = - \int_U v_i \varphi d\mathbf{x}.$$

因此 v_i 恰好是 f 的 ∂_i -弱导数, 故 $\nabla f \in L^p(V)$, $f \in W^{1,p}(V)$. □

2.5.2 椭圆内正则性定理

本节证明二阶椭圆方程的内部正则性定理。

定理 2.5.2 (内部椭圆正则性). 设 $a^{ij} \in C^1(U)$, $b^i, c \in L^\infty(U)$ 且 $f \in L^2(U)$. 又设 $u \in H^1(U)$ 是方程

$Lu = f$ 在 U 中的一个弱解。那么 $u \in H_{\text{loc}}^2(U)$, 且对任意开集 $V \Subset U$, 我们有估计

$$\|u\|_{H^2(V)} \leq C(\|f\|_{L^2(U)} + \|u\|_{L^2(U)}), \quad (2.5.2)$$

其中 $C > 0$ 仅依赖 V, U 以及 L 的系数。

注意内部正则性与 u 的边界值无关, 因此不需要假设 $u \in H_0^1(U)$ 。此外由于 $u \in H_{\text{loc}}^2(U)$, 我们实际上证得了 $Lu = f$ 在 U 中几乎处处成立。因此 u 实际上在 U 中几乎处处给出了方程的点态解。

通过对 f 和 L 系数的可微阶数进行归纳, 容易证明以下两个推论, 证明略去。

推论 2.5.3 (高阶椭圆内部正则性). 设 $m \in \mathbb{N}$, $a^{ij}, b^i, c \in C^{m+1}(U)$ 且 $f \in H^m(U)$. 又设 $u \in H^1(U)$ 是方程 $Lu = f$ 在 U 中的一个弱解。那么 $u \in H_{\text{loc}}^{m+2}(U)$, 且对任意开集 $V \Subset U$, 我们有估计

$$\|u\|_{H^{m+2}(V)} \leq C(\|f\|_{H^m(U)} + \|u\|_{L^2(U)}), \quad (2.5.3)$$

其中 $C > 0$ 仅依赖 m, V, U 以及 L 的系数。

推论 2.5.4 (C^∞ 椭圆内部正则性). 设 $a^{ij}, b^i, c, f \in C^\infty(U)$, 又设 $u \in H^1(U)$ 是 $Lu = f$ 在 U 中的一个弱解, 则 $u \in C^\infty(U)$ 。

定理 2.5.2 的证明. 不妨设 $b^i = c = 0$, 否则我们可以将这些低阶项移到方程右侧。据 $u \in H_0^1(U)$ 弱解定义可得

$$\int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j v \, dx = \int_U f v \, dx, \quad \forall v \in H_0^1(U). \quad (2.5.4)$$

我们现在需要选取一个合适的 v 使得:

- 左侧(在分部积分后)给出 $D^h(\nabla u)$ 的 $L^2(U)$ 范数。
- v 在边界上为零。也就是说我们必须将所有要算的估计“局部化”到远离边界 ∂U 的地方。

满足第一个要求并不困难, 但对第二个要求, 我们应考虑在 v 中插入某些截断函数。固定一个开子集 $V \Subset U$ 并选取 W 使得 $V \Subset W \Subset U$ 。接着我们选取一个满足如下条件的光滑截断函数 ζ :

$$\zeta = 1 \text{ in } V, \quad \zeta = 0 \text{ in } \mathbb{R}^d \setminus W, \quad 0 \leq \zeta \leq 1.$$

这对于将所有要算的估计“局部化”到远离边界 ∂U 的地方是必要的。

令 $|h| > 0$ 为小并任取 $1 \leq k \leq d$ 定义 $v := -D_k^{-h}(\zeta^2 D_k^h u)$, 我们有

$$\begin{aligned} \int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j v \, d\mathbf{x} &= - \int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j (D_k^{-h}(\zeta^2 D_k^h u)) \, d\mathbf{x} = - \int_U a^{ij} \partial_i u D_k^{-h}(\partial_j(\zeta^2 D_k^h u)) \, d\mathbf{x} \\ \text{利用 (2.5.1)} \quad &= \int_U D_k^h(a^{ij} \partial_i u) \partial_j(\zeta^2 D_k^h u) \, d\mathbf{x} \\ &= \int_U a^{ij}(\mathbf{x} + h e_k) (D_k^h \partial_i u) \zeta^2 (D_k^h \partial_j u) \, d\mathbf{x} + A_1 \end{aligned}$$

其中

$$A_1 := \int_U a^{ij}(\mathbf{x} + h e_k) \partial_j(\zeta^2) (D_k^h \partial_i u) (D_k^h u) + (D_k^h a^{ij}) \partial_i u (\zeta^2 D_k^h \partial_j u + \partial_j(\zeta^2) D_k^h u) \, d\mathbf{x}.$$

由于 L 是一致椭圆的, 我们有

$$\int_U a^{ij}(\mathbf{x} + h e_k) (D_k^h \partial_i u) \zeta^2 (D_k^h \partial_j u) \, d\mathbf{x} \geq \theta \int_U \zeta^2 |D_k^h \nabla u|^2 \, d\mathbf{x}$$

这给出了我们想要的 $\|\zeta(D_k^h \nabla u)\|_{L^2(U)}$. 而 A_1 直接控制如下: 对于任何适当小的 $\varepsilon > 0$ 有

$$\begin{aligned} |A_1| &\leq C \|a^{ij}\|_{C^1(U)} (\|\zeta D_k^h \nabla u\|_{L^2(U)} \|D_k^h u\|_{L^2(U)} + \|D_k^h \nabla u\|_{L^2(U)} \|\nabla u\|_{L^2(U)} + \|D_k^h u\|_{L^2(U)} \|\nabla u\|_{L^2(U)}) \\ &\leq \varepsilon \|\zeta D_k^h \nabla u\|_{L^2(U)}^2 + \frac{C'}{\varepsilon} (\|D_k^h u\|_{L^2(U)}^2 + \|\nabla u\|_{L^2(U)}^2) \end{aligned}$$

现在我们选取 $\varepsilon \in (0, \frac{\theta}{2})$ 使得 $\varepsilon \|\zeta D_k^h \nabla u\|_{L^2(U)}^2$ 可以被 $\theta \|\zeta D_k^h \nabla u\|_{L^2(U)}^2$ 吸收

$$\int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j v \, d\mathbf{x} \geq \frac{\theta}{2} \|\zeta D_k^h \nabla u\|_{L^2(U)}^2 - C \|\nabla u\|_{L^2(U)}^2. \quad (2.5.5)$$

另一方面, 我们有

$$\begin{aligned} \|D_k^{-h}(\zeta^2 D_k^h u)\|_{L^2(U)}^2 &\leq \|\nabla(\zeta^2 D_k^h u)\|_{L^2(U)}^2 \leq C \left(\int_W |\zeta^2 \nabla D_k^h u|^2 \, d\mathbf{x} + \int_W |\nabla(\zeta^2)| |D_k^h u|^2 \, d\mathbf{x} \right) \\ &\leq C (\|\nabla u\|_{L^2(U)}^2 + \|\zeta(D_k^h \nabla u)\|_{L^2(U)}^2). \end{aligned}$$

再用带 ε 的 Young 不等式可得到

$$\int_U f v \, d\mathbf{x} \leq \varepsilon \|v\|_{L^2(U)}^2 + \frac{C}{\varepsilon} \|f\|_{L^2(U)}^2 \leq C\varepsilon (\|\nabla u\|_{L^2(U)}^2 + \|\zeta(D_k^h \nabla u)\|_{L^2(U)}^2) + C'' \|f\|_{L^2(U)}^2.$$

选取 $\varepsilon \in (0, \frac{\theta}{4C})$, 我们就得到

$$\int_U f v \, d\mathbf{x} \leq \frac{\theta}{4} \|\zeta D_k^h \nabla u\|_{L^2(U)}^2 + C (\|\nabla u\|_{L^2(U)}^2 + \|f\|_{L^2(U)}^2) \quad (2.5.6)$$

结合(2.5.4), (2.5.5) 以及 (2.5.6) 可得

$$\int_V |D_k^h \nabla u|^2 \, d\mathbf{x} \leq \int_U \zeta^2 |D_k^h \nabla u|^2 \, d\mathbf{x} \leq C \int_U |f|^2 + |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x}.$$

至此我们证明了 $\nabla u \in H_{\text{loc}}^1(U)$ 以及 $u \in H_{\text{loc}}^2(U)$, 且有估计

$$\|u\|_{H^2(V)} \leq C(\|f\|_{L^2(U)} + \|u\|_{H^1(U)}).$$

最后一步是用 $\|u\|_{L^2(U)}$ 替换 $\|u\|_{H^1(U)}$. 实际上在 (2.5.4) 中令 $v := \zeta^2 u$ 就很容易得到结论。模仿上述步骤可以证得

$$\|u\|_{H^1(V)} \leq C(\|f\|_{L^2(U)} + \|u\|_{L^2(U)}).$$

因此, 我们得出结论

$$\|u\|_{H^2(V)} \leq C(\|f\|_{L^2(U)} + \|u\|_{L^2(U)}).$$

□

2.5.3 *椭圆整体正则性定理

现在我们将椭圆正则性估计做到整个区域以证明弱解的整体正则性。本节证明以下结论:

定理 2.5.5 (椭圆边界正则性). 设 U 是一个具有 C^2 边界 ∂U 的有界开集。设 $a^{ij} \in C^1(\bar{U})$, $b^i, c \in L^\infty(U)$ 且 $f \in L^2(U)$, 又设 $u \in H_0^1(U)$ 是 (2.0.1) 的弱解:

$$Lu = f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

那么 $u \in H^2(U)$, 且满足

$$\|u\|_{H^2(U)} \leq C(\|f\|_{L^2(U)} + \|u\|_{L^2(U)}). \quad (2.5.7)$$

这里常数 $C > 0$ 依赖 U 和 L 的系数。

注记 2.5.1. 如果 $u \in H_0^1(U)$ 是 (2.0.1) 的唯一弱解, 那么据习题 2.3.1, 上述估计可以简化为

$$\|u\|_{H^2(U)} \leq C\|f\|_{L^2(U)}. \quad (2.5.8)$$

同样地, 如果对 f 和 L 系数的可微阶数进行归纳, 就很容易证明以下两个推论。

推论 2.5.6 (高阶椭圆整体正则性). 设 $m \in \mathbb{N}$, $a^{ij}, b^i, c \in C^{m+1}(\bar{U})$, $f \in H^m(U)$ 且 $\partial U \in C^{m+2}$. 进一步假设 $u \in H_0^1(U)$ 是如下方程的弱解

$$Lu = f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

那么 $u \in H^{m+2}(U)$, 且有估计

$$\|u\|_{H^{m+2}(U)} \leq C(\|f\|_{H^m(U)} + \|u\|_{L^2(U)}), \quad (2.5.9)$$

其中常数 $C > 0$ 依赖 m, U 和 L 的系数。如果 $u \in H_0^1(U)$ 是唯一的弱解, 上述估计可以简化为

$$\|u\|_{H^{m+2}(U)} \leq C\|f\|_{H^m(U)}. \quad (2.5.10)$$

推论 2.5.7 (C^∞ 椭圆整体正则性). 设 $a^{ij}, b^i, c, f \in C^\infty(\bar{U})$ 且 $\partial U \in C^\infty$, 又设 $u \in H_0^1(U)$ 是如下方程的弱解

$$Lu = f \text{ in } U, \quad u = 0 \text{ on } \partial U.$$

则 $u \in C^\infty(\bar{U})$.

定理 2.5.5 的证明. 首先局部正则性 (定理 2.5.2) 表明 $Lu = f$ 在 U 中 a.e. 成立, 而不仅是在弱意义下成立。事实上定理 2.5.2 告诉我们: 对任意 $\varphi \in C_c^\infty(U)$ 都有 $B[u, \varphi] = (f, \varphi)$, 因此 $(Lu - f, \varphi)_{L^2(U)} = 0$, 再用引理 1.1.2 即得 $Lu - f = 0$ 在 U 中几乎处处成立。

给定 $\mathbf{x}^0 \in \partial U$, 我们知道存在 $r > 0$ 和 C^2 函数 $\gamma : \mathbb{R}^{d-1} \rightarrow \mathbb{R}$ 使得

$$U \cap B(\mathbf{x}^0, r) = \{\mathbf{x} \in B(\mathbf{x}^0, r) | x_d > \gamma(x_1, \dots, x_{d-1})\}.$$

此外存在微分同胚 Φ 和足够小的 $s > 0$ 使得 $\mathbf{y} = \Phi(\mathbf{x})$ 以及

$$U' := B(\mathbf{0}, s) \cap \{y_d > 0\} \subset \Phi(U \cap B(\mathbf{x}^0, r)).$$

由于 U 有界, 我们可以用有限多个的此类开球覆盖住边界 ∂U , 并通过上述微分同胚将每个开集的弯曲边界拉直。因此, 为简单起见, 我们可假设 $U = B(\mathbf{0}, 1) \cap \mathbb{R}_+^d$. 该情况下, $\partial_1, \dots, \partial_{d-1}$ 是切向导数, 而切向正则性已经满足定理 2.5.2 中的结论, 所以余下只要计算涉及 ∂_d 的法向导数估计。

令 $U = B(\mathbf{0}, 1) \cap \mathbb{R}_+^d$, $V = B(\mathbf{0}, \frac{1}{2}) \cap \mathbb{R}_+^d$. 选取截断函数 $\zeta \in C^\infty(U)$ 使得

$$\zeta = 1 \text{ in } B(\mathbf{0}, \frac{1}{2}), \quad \text{Spt } \zeta \subset B(\mathbf{0}, 1), \quad 0 \leq \zeta \leq 1.$$

现在 u 是 (2.0.1) 的一个弱解, 据定义我们得到

$$\int_U a^{ij} \partial_i u \partial_j v \, d\mathbf{x} = \int (f - b^i \partial_i u - cu) v \, d\mathbf{x} \quad \forall v \in H_0^1(U). \quad (2.5.11)$$

对于 $1 \leq k \leq d-1$, 在 (2.5.11) 中取 $v = -D_k^h(\zeta^2 D_k^h u)$, 模仿定理 2.5.2 的证明可得

$$\int_V |D_k^h \nabla u|^2 \, d\mathbf{x} \leq C \int_U |f|^2 + |u|^2 + |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x} \quad \forall 1 \leq k \leq d-1. \quad (2.5.12)$$

这实际上给出法向导数至多1阶时的二阶导数估计

$$\|\partial_i \partial_j u\|_{L^2(V)}^2 \leq C \left(\|f\|_{L^2(U)}^2 + \|u\|_{L^2(U)}^2 + \|\nabla u\|_{L^2(U)}^2 \right), \quad \forall i+j < 2d. \quad (2.5.13)$$

余下只需控制纯法向导数 $\partial_d^2 u$, 此时我们不必像上面那样计算差商, 否则 $\mathbf{x} + h\mathbf{e}_k$ 可能跑出这个区域。实际上, 从方程本身可以看出: 二阶法向导数 $\partial_d^2 u$ 可以直接用各个 $\partial_i \partial_j u$ ($i+j < 2d$, 即至少有一个切向导数) 以及低阶项表示出来, 而这些项已经在 (2.5.13) 中得到了控制。具体来说, 因为 $Lu = f$ 在 U 中几乎处处成立 (可见这一步是必要的!), 所以有

$$a^{dd} \partial_d^2 u = - \sum_{i+j < 2d} \partial_j (a^{ij} \partial_i u) + b^i \partial_i u + cu - f - \partial_d u \partial_d a^{dd}.$$

此外一致椭圆性条件意味着 $a^{dd} \geq \theta$, 固有

$$\|\partial_d^2 u\|_{L^2(V)}^2 \leq C \left(\|f\|_{L^2(U)}^2 + \|u\|_{H^1(U)}^2 \right). \quad (2.5.14)$$

模仿定理 2.5.2 证明中的最后一步, 我们可以改进不等式右边如下:

$$\|\partial_d^2 u\|_{L^2(V)}^2 \leq C \left(\|f\|_{L^2(U)}^2 + \|u\|_{L^2(U)}^2 \right), \quad (2.5.15)$$

这连同 (2.5.13) 就给出了我们想要的估计

$$\|u\|_{H^2(V)}^2 \leq C \left(\|f\|_{L^2(U)}^2 + \|u\|_{L^2(U)}^2 \right). \quad (2.5.16)$$

□

习题 2.5

习题 2.5.1. 设 $u \in H^1(\mathbb{R}^d)$ 具有紧支集, 且是 \mathbb{R}^d 中的方程 $-\Delta u + c(u) = f$ 的一个弱解。这里 $f \in L^2(\mathbb{R}^d)$, 光滑函数 $c: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ 满足 $c(0) = 0$ 以及 $c' \geq 0$ 。证明: $u \in H^2(\mathbb{R}^d)$ 。

提示: 模仿内部正则性定理的证明, 但不需要插入截断函数 ζ 。

习题 2.5.2. 记 $\mathbf{x} = (x_1, x_2)$, $B_R = B(\mathbf{0}, R) \subset \mathbb{R}^2$ 并要求 $R < 1$. 今考虑方程

$$\Delta u = \frac{x_2^2 - x_1^2}{2|\mathbf{x}|^2} \left(\frac{4}{\sqrt{-\ln |\mathbf{x}|}} + \frac{1}{2(-\ln |\mathbf{x}|)^{\frac{3}{2}}} \right)$$

如果我们将上述方程右端项在原点处的值设为 0, 则它在 $\overline{B_R}$ 中是连续的. 现在定义

$$u(\mathbf{x}) := \sqrt{-\ln |\mathbf{x}|} (x_1^2 - x_2^2) \Theta$$

证明:

- (1) $u \in C(\overline{B_R}) \cap C^\infty(\overline{B_R} \setminus \{\mathbf{0}\})$ 在 $B_R \setminus \{\mathbf{0}\}$ 中满足上述方程, 且边界条件为 $u|_{\partial B_R} = \sqrt{-\ln R} (x_1^2 - x_2^2)$.
- (2) $\lim_{|\mathbf{x}| \rightarrow 0} \partial_1^2 u = \infty$, 这说明 $u \notin C^2(B_R)$.

习题 2.5.3. 给出一个 $f \in L^1(U)$ 的反例, 使得对于任意 $0 < |h| < \frac{1}{2} \text{dist}(V, \partial U)$ 有 $\|D^h f\|_{L^1(V)} \leq C$ 成立, 但 $f \notin W^{1,1}(V)$.

习题 2.5.4. 本习题旨在补全当 $U \neq B(\mathbf{0}, 1) \cap \mathbb{R}_+^d$ 时定理 2.5.5 的证明. 如证明中所述, 给定 $\mathbf{x}^0 \in \partial U$, 存在 $r > 0$ 和 C^2 函数 $\gamma: \mathbb{R}^{d-1} \rightarrow \mathbb{R}$ 使得

$$U \cap B(\mathbf{x}^0, r) = \{\mathbf{x} \in B(\mathbf{x}^0, r) | x_d > \gamma(x_1, \dots, x_{d-1})\}.$$

此外存在微分同胚 Φ 和足够小的 $s > 0$ 使得 $\mathbf{y} = \Phi(\mathbf{x})$ (或 $\mathbf{x} = \Psi(\mathbf{y})$) 且

$$U' := B(\mathbf{0}, s) \cap \{y_d > 0\} \subset \Phi(U \cap B(\mathbf{x}^0, r)) \Theta$$

同时也记 $V' := B(\mathbf{0}, \frac{s}{2}) \cap \{y_d > 0\}$.

- (1) 证明 $|\det(\nabla \Phi)| = 1$.
- (2) 定义 $u'(\mathbf{y}) := u(\Psi(\mathbf{y}))$, 证明 $u' \in H_0^1(U')$ 是如下方程的弱解

$$L'u' = f' \text{ in } U', \quad u' = 0 \text{ on } \partial U.$$

这里 $f'(\mathbf{y}) := f(\Psi(\mathbf{y}))$, 算子 L' 定义如下,

$$L'u' := -\partial_{y_l}(a'^{kl} \partial_{y_k} u') + b'^k \partial_{y_k} u' + c(\Psi(\mathbf{y})) u'(\Psi(\mathbf{y}))$$

它仍为一致椭圆的, 其系数为

$$a'^{kl} := a^{ij}(\Psi(\mathbf{y})) \frac{\partial \Phi^k}{\partial x_i}(\Psi(\mathbf{y})) \frac{\partial \Phi^l}{\partial x_j}(\Psi(\mathbf{y})), \quad b'^k := b^i(\Psi(\mathbf{y})) \frac{\partial \Phi^k}{\partial x_i}(\Psi(\mathbf{y})).$$

(3) 用 (2) 和定理 2.5.5 的证明方法推出

$$\|u'\|_{H^2(U')}^2 \leq C \left(\|f\|_{L^2(U)}^2 + \|u\|_{L^2(U)}^2 \right). \quad (2.5.17)$$

2.6 极大值原理

本节介绍椭圆 PDE 研究中最重要工具之一——极大值原理(Maximum Principles). 极大值原理基于一个简单的观察: 如果 $u \in C^2$ 在开集 U 中的一点 $\mathbf{x}_0 \in U$ 处达到其最大值, 那么

$$\nabla u(\mathbf{x}) = 0, \quad \nabla^2 u(\mathbf{x}_0) \leq 0.$$

在此我们指出, 极值原理方法不再是前几节那样基于 L^2 型范数估计的“能量法”。实际上, 基于极大值原理得到的推论大多刻画了逐点性质, 因此我们必须要求解属于 C^2 (古典解)。

为了技术上的简便, 我们在本节假设椭圆算子具有非散度形式 (2.0.3), 且具有连续系数。人们可能还会问: 对于椭圆 PDE 的弱解, 特别是当系数不具有上面所述的较好正则性时, 是否可以证明任何逐点估计? 答案是肯定的, 但证明和结论都与我们在本节中将要讨论的内容大不相同。在第 2.7 节中, 我们将介绍著名的 *De Giorgi-Moser* 迭代, 它给出了具有粗糙系数的椭圆 PDE 弱解的 L^∞ 估计。

2.6.1 弱极值原理

设 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ 是有界开集 (未必连通)。

定理 2.6.1 (弱极大值原理). 设 $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$, $c = 0$.

- 若 $Lu \leq 0$ 在 Ω 内恒成立, 则 $\max_{\bar{\Omega}} u = \max_{\partial\Omega} u$. 此时称 u 是下解 (subsolution).
- 若 $Lu \geq 0$ 在 Ω 内恒成立, 则 $\min_{\bar{\Omega}} u = \min_{\partial\Omega} u$. 此时称 u 是上解 (supersolution).

特别地, 若 $Lu = 0$ 在 Ω 内恒成立, 则 $\max_{\bar{\Omega}} |u| = \max_{\partial\Omega} |u|$.

证明. 我们采用扰动法。

断言. 若 $Lu < 0$ 在 Ω 内恒成立, 则 $\max_{\bar{\Omega}} u = \max_{\partial\Omega} u$.

先假设断言成立来证明 (1). 现在 (1) 的假设只有 $Lu \leq 0$, 所以我们考虑对 u 作小扰动, 定义 $u^\varepsilon(\mathbf{x}) := u(\mathbf{x}) + \varepsilon e^{\lambda x_1}$, 其中 $0 < \varepsilon \ll 1$, $\lambda > 0$ 是一个充分大的待定常数. 直接计算可得: Lu^ε 被一个关于 λ 的二次函数所控制, 其二次项系数为负

$$Lu^\varepsilon = Lu + \varepsilon L(e^{\lambda x_1}) \leq 0 + \varepsilon e^{\lambda x_1} (-\lambda^2 a^{11} + \lambda b^1) \leq \varepsilon e^{\lambda x_1} (-\lambda^2 \theta + \lambda \|b\|_{L^\infty(\Omega)}).$$

所以当 λ 充分大时, 就有 $Lu^\varepsilon < 0$ 在 Ω 内恒成立。据断言知 $\max_{\bar{\Omega}} u^\varepsilon = \max_{\partial\Omega} u^\varepsilon$. 而 $\varepsilon > 0$, 所以

$$\max_{\bar{\Omega}} u \leq \max_{\bar{\Omega}} (u + \varepsilon e^{\lambda x_1}) = \max_{\bar{\Omega}} u^\varepsilon = \max_{\partial\Omega} u^\varepsilon \leq \max_{\partial\Omega} u + \max_{\partial\Omega} \varepsilon e^{\lambda x_1}.$$

令 $\varepsilon \rightarrow 0_+$, 我们得到要证的结论 $\max_{\bar{\Omega}} u = \max_{\partial\Omega} u$.

接下来只要证明断言。反证法: 若存在内点 $\mathbf{x}_0 \in \Omega$ 使得 $u(\mathbf{x}_0) = \max_{\bar{\Omega}} u$. 那么有

$$\partial_i u(\mathbf{x}_0) = 0 \quad (1 \leq i \leq d), \quad \text{Hessian 方阵 } \nabla^2 u(\mathbf{x}_0) \leq 0 \text{ (半负定)} \Rightarrow \partial_i^2 u(\mathbf{x}_0) \leq 0, \quad 1 \leq i \leq d.$$

若 a^{ij} 是对角阵, 则我们已经证得想要的结论: 因为此时可以结合 $a^{ii} \geq \theta$ 得到 $Lu(\mathbf{x}_0) = -a^{ii} \partial_i^2 u \geq 0$, 从而 $Lu \geq 0$ 在 Ω 内恒成立, 与断言的假设矛盾。一般情况下, 由于 $\{a^{ij}\}$ 是严格正定的实对称方阵, 那么就存在正交方阵 $\mathbf{O} = \{o_{ij}\}$ 使得

$$\mathbf{O} \mathbf{A} \mathbf{O}^\top = \Lambda, \quad \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_d), \quad \lambda_i \geq \theta, \quad 1 \leq i \leq d.$$

同时, 我们也作对应的变量替换 $\mathbf{y} = \mathbf{x}_0 + \mathbf{O}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0)$ 得到

$$\partial_{x_i} u = \sum_k o_{ki} \partial_{y_k} u, \quad \partial_{x_i} \partial_{x_j} u = \sum_{k,l} o_{ki} (\partial_{y_k y_l} u) o_{lj}.$$

所以在 \mathbf{x}_0 处, 我们算得

$$Lu(\mathbf{x}_0) = -a^{ij} \partial_{x_i} \partial_{x_j} u = -(o_{ki} a^{ij} o_{lj}) \partial_{y_k} \partial_{y_l} u = -\sum_{k=1}^d \lambda_k \partial_{y_k}^2 u \geq 0,$$

这又与断言的假设矛盾。 □

若 L 的系数满足 $c \geq 0$, 我们仍然可以证明类似的结论, 方法与定理2.6.1完全一样, 此处略去。

定理 2.6.2 ($c \geq 0$ 的弱极大值原理). 设 $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$, $c \geq 0$ 在 Ω 内恒成立。

- 若 $Lu \leq 0$ 在 Ω 内恒成立, 则 $\max_{\bar{\Omega}} u \leq \max_{\partial\Omega} u^+$. 即 u 的非负最大值在边界上达到。
- 若 $Lu \geq 0$ 在 Ω 内恒成立, 则 $\min_{\bar{\Omega}} u \geq -\max_{\partial\Omega} u^-$. 即 u 的非正最小值在边界上达到。

特别地, 若 $Lu = 0$ 在 Ω 内恒成立, 则有 $\max_{\bar{\Omega}} |u| = \max_{\partial\Omega} |u|$.

2.6.2 Hopf引理和强极值原理

在许多情况下, 弱极大值原理已经足够让我们控制椭圆 PDE 的解 (或者下解) 的逐点界。本节我们证明: 在一个连通开集内的 (下) 解除除非是常数, 否则不能在内部达到其最大值, 从而

大大加强了极大值原理的结论。而这个论断的证明依赖于对边界极大点处外法向导数 $\frac{\partial u}{\partial N}$ 的一些细致分析。

引理 2.6.3 (Hopf引理). 设 $u \in C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$, $c = 0$. 假设

- $Lu \leq 0$ 在 Ω 内恒成立;
- 存在边界点 $x^0 \in \partial\Omega$ 使得 $u(x^0) > u(x)$ 对任意 $x \in \Omega$ 成立;
- Ω 在 x^0 处满足内球条件 (interior ball condition), 即存在球 $B \subset \Omega$ 使得 $x^0 \in \partial B$.

则 $\frac{\partial u}{\partial N}(x^0) > 0$, 其中 N 是球 B 在边界点 x^0 处的单位外法向量。若 $c \geq 0$, 则再加条件 $u(x^0) \geq 0$, 仍然可以保证同样的结论成立。

Hopf引理也可以导出强极值原理

定理 2.6.4 (强极大值原理). 设 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ 是有界区域, $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$, $c = 0$.

- (1) 若在 Ω 中恒有 $Lu \leq 0$, 且存在内点 $x_0 \in \Omega$ 使得 $u(x_0) = \max_{\bar{\Omega}} u$, 则 u 在 Ω 内必定是常数。
- (2) 若在 Ω 中恒有 $Lu \geq 0$, 且存在内点 $x_0 \in \Omega$ 使得 $u(x_0) = \min_{\bar{\Omega}} u$, 则 u 在 Ω 内必定是常数。

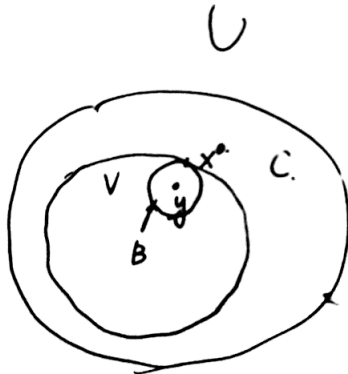
当 $c \geq 0$ 时, 我们也有类似结论

定理 2.6.5 ($c \geq 0$ 的强极大值原理). 设 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ 是有界区域, $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$, $c \geq 0$.

- (1) 若在 Ω 中恒有 $Lu \leq 0$, 且存在内点 $x_0 \in \Omega$ 使得 u 在 x_0 处达到非负最大值, 则 u 在 Ω 内是常数。
- (2) 若在 Ω 中恒有 $Lu \geq 0$, 且存在内点 $x_0 \in \Omega$ 使得 u 在 x_0 处达到非正最小值, 则 u 在 Ω 内是常数。

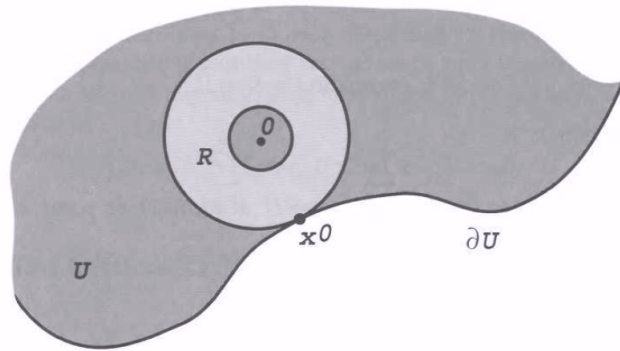
首先我们在 Hopf 引理成立的情况下证明强极值原理 ($c = 0$)

证明. 设在 U 中有 $Lu \leq 0$, 并记 $M := \max_{\bar{U}} u$ 且 $C := \{x \in U | u(x) = M\}$. 用反证法: 假设集合 $V := \{x \in U | u(x) < M\} \neq \emptyset$. 现在选取一个满足 $\text{dist}(y, C) < \text{dist}(y, \partial U)$ 的点 $y \in V$, 并记 B 为位于 V 中且中心为 y 的最大球。那么存在 $x^0 \in C$ (实际上是“切点”) 使得 $x^0 \in \partial B$.



务必注意这里 U 的连通性是必要的, 否则 $\text{dist}(V, C)$ 可能严格正, 从而 $x^0 \in C$ 可能不存在。现在 V 满足内球条件, 据 Hopf 引理得 $\frac{\partial u}{\partial N}(x^0) > 0$, 其中 N 是 ∂B 的外单位法向量。这导致矛盾: u 在 x_0 处达到其最大值, 这蕴含了 $\nabla u(x^0) = 0$, 进而 $\frac{\partial u}{\partial N}(x^0) = N(x_0) \cdot \nabla u(x^0) = 0$. \square

关于Hopf引理本身，它的结论并不难理解：如果 u 在区域边界的某点 \mathbf{x}_0 上达到最大值，则在 Ω 内部靠近 \mathbf{x}_0 的地方， u 的取值应当沿着该点处的外法向是递增的（否则 u 不可能在边界点达到最大值），这就说明 \mathbf{x}_0 处的外法向导数 $\frac{\partial u}{\partial N}(\mathbf{x}_0)$ 不可能是负的。不过若要证明 $\frac{\partial u}{\partial N}(\mathbf{x}_0)$ 是严格正的，还需要施加合适的扰动并仔细选取辅助函数。在此我们仅考虑 $c \geq 0$ 的情况（此时还要假设 $u(\mathbf{x}^0) \geq 0$ ），而 $c = 0$ 的情况（不要求 $u(\mathbf{x}^0) \geq 0$ ）可以用同样的方法证明。



Hopf引理的证明. 为了方便显式构造辅助函数，不妨设球 B 为 $B(\mathbf{0}, r)$. 由Hopf引理的假设(2), 我们希望构造辅助函数 v 使得对任意充分小的 $0 < \varepsilon \ll 1$ 成立

- i. $u(\mathbf{x}_0) \geq u(\mathbf{x}) + \varepsilon v(\mathbf{x})$ 对 $\mathbf{x} \in \partial B(\mathbf{0}, r) \cup \partial B(\mathbf{0}, r/2)$ 成立.
- ii. $L(u + \varepsilon v) \leq 0$ 在环形区域 $A := B(\mathbf{0}, r) \setminus \overline{B(\mathbf{0}, r/2)}$ 成立.
- iii. $v|_{\partial B(\mathbf{0}, r)} = 0, v|_{\partial B(\mathbf{0}, r/2)} \geq 0, \frac{\partial v}{\partial N}(\mathbf{x}_0) < 0$.

如果能构造出这样的函数 v ，则由弱极大值原理可得 $u(\mathbf{x}) + \varepsilon v(\mathbf{x}) - u(\mathbf{x}_0) \leq 0$ 在 A 中恒成立，以及 $u(\mathbf{x}_0) + \varepsilon v(\mathbf{x}_0) - u(\mathbf{x}_0) = 0$. 所以函数 $u + \varepsilon v - u(\mathbf{x}_0)$ 在 \mathbf{x}_0 处的外法向导数必定是非负的，因此得到 $\frac{\partial u}{\partial N}(\mathbf{x}_0) \geq -\varepsilon \frac{\partial v}{\partial N}(\mathbf{x}_0) > 0$.

这样的辅助函数 v 可以选取为 $v(\mathbf{x}) = e^{-\lambda|\mathbf{x}|^2} - e^{-\lambda r^2}$ 的形式，其中 $\mathbf{x} \in B(\mathbf{0}, r), \lambda > 0$ 是一个待定的充分大的常数。然后直接计算可得

$$\begin{aligned} Lv &= -a^{ij}\partial_i\partial_j v + b^i\partial_i v + cv = e^{-\lambda|\mathbf{x}|^2} (a^{ij}(-4\lambda^2 x_i x_j + 2\lambda\delta_{ij}) - 2\lambda b^i x_i + c(1 - e^{-\lambda(r^2 - |\mathbf{x}|^2)})) \\ &\leq e^{-\lambda|\mathbf{x}|^2} (-4\lambda^2 |\mathbf{x}|^2 + 2\lambda \sum_i a^{ii} + 2\lambda |b||\mathbf{x}| + c). \end{aligned}$$

在环形区域 A 中我们可算得

$$Lv \leq e^{-\lambda|\mathbf{x}|^2} (-\theta\lambda^2 r^2 + 2\lambda \sum_i a^{ii} + 2\lambda |b|r + c)$$

对 $\mathbf{x} \in A$ ，上式右端在 $\lambda > \frac{d}{2r^2}$ 充分大时必定是 ≤ 0 的，而其它性质也可以直接验证。 □

2.6.3 Harnack不等式：对数梯度估计

极大值原理给出了椭圆方程解的极值估计，接下来我们想进一步控制解的振幅。本节证明Harnack不等式：在远离边界的有界子区域中， $Lu = 0$ 的非负解的最小值和最大值是可比较的。

定理 2.6.6 (Harnack不等式). 设 $0 \leq u \in C^2(\Omega)$ 是方程 $Lu = 0$ 在 Ω 内的解，其中算子 L 具有形式(??). 设 $V \Subset \Omega$ 是连通自己。则存在常数 $C > 0$ (仅依赖 V 和 L 的系数) 使得如下不等式成立

$$\sup_V u \leq C \inf_V u.$$

与调和函数的Harnack不等式(定理??)相比，我们现在不再有平均值原理这一重要性质，从而定理??的“滚球法”证明不再奏效。接下来我们介绍证明Harnack不等式的一般方法：对数梯度估计 (logarithmic gradient estimates).

接下来我们不妨假设 $u > 0$ ，否则考虑加上一个常值小扰动 $u + \varepsilon > 0$ 。给定 $V \Subset \Omega$ ，我们希望证明存在 $C > 0$ 使得 $u(\mathbf{x}) \leq Cu(\mathbf{y})$ 对任意 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in V$ 成立。而这个不等式等价于说 $|\ln \frac{u(\mathbf{x})}{u(\mathbf{y})}| \leq C'$ 对某个常数 $C' > 0$ 成立。现在再(对函数 $g(t) := \ln u(t\mathbf{x} + (1-t)\mathbf{y})$)用微积分基本定理和链式法则得到下式(这种写法以后还会经常用到)

$$\ln \frac{u(\mathbf{x})}{u(\mathbf{y})} = \ln u(\mathbf{x}) - \ln u(\mathbf{y}) = g(1) - g(0) = \int_0^1 g'(t) dt = (\mathbf{x} - \mathbf{y}) \cdot \int_0^1 \nabla \ln u(t\mathbf{x} + (1-t)\mathbf{y}) dt,$$

所以问题就转化为证明存在常数 $C'' > 0$ 使得 $\sup_V |\nabla \ln u| \leq C''$ 。这也说明了为什么我们将接下来要展现的证明方法命名为“对数梯度估计”。

有的人也许会问：为什么我们非要将Harnack不等式的证明转化为对数函数的估计呢？事实上我们可以考虑一个特殊情况，即调和函数的Harnack不等式。若 u 的调和函数，则 $v := \ln u$ 就满足 $-\Delta v = |\nabla v|^2$ ，再令 $w = |\nabla v|^2$ 可得 $\Delta w + 2\nabla w \cdot \nabla v = 2|\nabla^2 v|^2$ 。所以问题就转化为对 v 作内梯度估计，从而可以用习题2.6.3的方法来完成证明，这些步骤是完全不依赖平均值原理的。

为了免去不必要的麻烦，接下来我们假设 $b^i = c = 0$, $u > 0$ 来证明Harnack不等式。在证明的末尾，我们会以调和函数的Harnack不等式为例，稍加解释辅助函数选取的方法。

证明. 设 $b^i = c = 0$, $u > 0$ 。令 $v = \ln u$ ，则直接计算可得

$$u = e^v, \quad \partial_i u = e^v \partial_i v, \quad \partial_i \partial_j v = e^v (\partial_i v \partial_j v + \partial_i \partial_j v),$$

代入 $Lu = 0$ 得到 $a^{ij}(\partial_i \partial_j v + \partial_i v \partial_j v) = 0$ 在 Ω 中成立。现在令 $w := a^{ij} \partial_i v \partial_j v$ ，则上式表明 $w = -a^{ij} \partial_i \partial_j v$ 。接下来我们作出断言

断言. 令 $b^k := -2a^{kl} \partial_l v$ 。则

$$-a^{kl} \partial_k \partial_l w + b^k \partial_k w \leq -\frac{\theta^2}{2} |\nabla^2 v|^2 + C |\nabla v|^2. \quad (2.6.1)$$

断言的证明包含巨量的无聊计算, 我们暂时先跳过它来看看断言成立之后能推出什么。

今选取光滑截断函数 $\zeta \in C_c^\infty(\Omega)$ 满足 $0 \leq \zeta \leq 1$, $\zeta|_V = 1$, 并定义辅助函数 $z = \zeta^4 w$ 将 w 的取值局限在 V 里面。假设 z 在某点 $\mathbf{x}_0 \in \Omega$ 取得最大值, 从而对 $1 \leq k \leq d$ 有 $\partial_k w(\mathbf{x}_0) = 0$, 从而

$$0 = \partial_k z = \zeta^4 \partial_k w + 4\zeta^3 w \partial_k \zeta \Rightarrow \zeta \partial_k w + 4(\partial_k \zeta) w = 0,$$

以及

$$\partial_k \partial_l z = \zeta^4 \partial_k \partial_l w + 4\zeta^3 \partial_l \zeta \partial_k w + 12\zeta^2 \partial_l \zeta + \partial_k \zeta w + 4\zeta^3 \partial_k \partial_l \zeta w + 4\zeta^3 \partial_k \zeta \partial_l w.$$

接下来计算

$$\begin{aligned} & -a^{kl} \partial_k \partial_l z + b^k \partial_k z \\ &= \zeta^4 (-a^{kl} \partial_k \partial_l w + b^k \partial_k w) - 12a^{kl} (\zeta^2 \partial_l \zeta \partial_k \zeta) w - 4a^{kl} (\zeta^3 \partial_k \zeta) \partial_l w - 4a^{kl} \zeta^3 \partial_k \partial_l \zeta w + 4b^k \zeta^3 \partial_k \zeta w \\ &= \zeta^4 (-a^{kl} \partial_k \partial_l w + b^k \partial_k w) + O(\zeta^3 |\nabla w| + \zeta^2 w + |\nabla v| \zeta^3 w) \end{aligned}$$

其中最后一项中的 $|\nabla v|$ 是由不等式 $|b^k| \leq C|\nabla v|$ 给出的。

在 $\mathbf{x}_0 \in \Omega$ 处, 我们有 $\partial_k z = 0$, $-a^{kl} \partial_k \partial_l z \geq 0$ (因为Hessian矩阵 $\nabla^2 z$ 是半负定的), 所以得到

$$0 \leq \zeta^4 (-a^{kl} \partial_k \partial_l w + b^k \partial_k w) + C' (\zeta^3 |\nabla w| + \zeta^2 |w| + |\nabla v| \zeta^3 |w|). \quad (2.6.2)$$

据(2.6.1), (2.6.2) 以及一致椭圆条件, 得到

$$0 \leq \zeta^4 \left(-\frac{\theta^2}{2} |\nabla^2 v|^2 + C |\nabla v|^2 \right) + C' (\zeta^3 |\nabla w| + \zeta^2 |w| + |\nabla v| \zeta^3 |w|), \quad \text{at } \mathbf{x}_0.$$

由于 $w = -a^{ij} \partial_i \partial_j v$, 我们实际上得到

$$\zeta^4 w^2 \leq C'' (\zeta^4 |\nabla v|^2 + \zeta^3 |\nabla w| + \zeta^2 w + \zeta^3 |\nabla v| w), \quad \text{at } \mathbf{x}_0 \quad (2.6.3)$$

接下来我们分析如上不等式的右边

- $\zeta^3 |\nabla v| w = (\zeta^2 |\nabla v|) \zeta w \leq \varepsilon w \zeta^4 |\nabla v|^2 + w C_\varepsilon \eta^2 \leq \frac{\varepsilon}{\theta} \zeta^4 w^2 + C(\varepsilon) w \zeta^2$. 此处我们用了带 ε 的Young不等式, 以及 $\theta |\nabla v|^2 \leq w$, 它由 $w = a^{ij} \partial_i v \partial_j v$ 得到.
- $\zeta^4 |\nabla w|$. 回忆我们有 $\zeta \partial_k w + 4\partial_k \zeta w = 0$, 它表明 $|\zeta \nabla w| \leq C|w|$, 从而 $\zeta^3 |\nabla w| \leq C\zeta^2 |w|$.
- $\zeta^4 |\nabla v|^2 \leq \zeta^2 |\nabla v|^2 \leq \frac{\zeta^2 w}{\theta}$.

把上述估计代入 (2.6.3), 得到存在常数 $C_1, C_2 > 0, \varepsilon > 0$, 使得在 \mathbf{x}_0 处成立 $\zeta^4 w^2 \leq C_1 \varepsilon \zeta^4 w^2 + C_2 \zeta^2 w$. 今选取 $\varepsilon < \frac{1}{2C_1}$, 得到

$$\zeta^4 w^2 \leq 2C_2 \zeta^2 w \Rightarrow z = \zeta^4 w \leq 2C_2 \zeta^2 \leq 2C_2, \quad \text{at } \mathbf{x}_0.$$

由于 $z = \zeta^4 w$ 在 \mathbf{x}_0 达到最大以及 $\zeta|_V = 1$, 结合 $w \geq \theta |\nabla v|^2$ 知存在 $C_0 > 0$ 满足 $|\nabla v| \leq C_0$.

接下来只需证明断言成立。直接计算可得

$$\partial_l w = \partial_l a^{ij} (\partial_i v \partial_j v) + 2a^{ij} \partial_l \partial_i v \partial_j v, \quad \partial_k \partial_l w = 2a^{ij} \partial_l \partial_i v \partial_k \partial_j v + 2a^{ij} \partial_k \partial_l \partial_i v \partial_j v + R$$

其中 $R := \partial_k \partial_l a^{ij} \partial_i v \partial_j v + 2\partial_l a^{ij} \partial_k \partial_i v \partial_j v + 2\partial_k a^{ij} \partial_l \partial_i v \partial_j v$, 其满足: 对 $\varepsilon > 0$, 成立 $|R| \leq C(|\nabla v|^2 + |\nabla v||\nabla^2 v|) \leq \varepsilon |\nabla^2 v|^2 + C(\varepsilon)|\nabla v|^2$. 因此现在得到

$$-a^{kl} \partial_k \partial_l w = -R - 2a^{kl} a^{ij} (\partial_l \partial_i v) (\partial_j \partial_k v) - 2a^{kl} a^{ij} \partial_k \partial_l \partial_i v \partial_j v. \quad (2.6.4)$$

该式的第一项可以由一致椭圆条件控制, 因为系数矩阵 $\{a^{ij}\}$ 是严格正定的实对称方阵, 故存在方阵 P 使得 $\{a^{ij}\} = P^\top P$, 进而有 $a^{kl} a^{ij} (\partial_l \partial_i v) (\partial_j \partial_k v) = (\nabla^2 v \cdot P) \cdot (\nabla^2 v \cdot P)^\top \geq \theta^2 |\nabla^2 v|^2$. (2.6.4) 中的第二项包含了三阶导数, 我们可以利用 $w = a^{kl} \partial_k \partial_l v$ 将其降阶:

$$\begin{aligned} -a^{kl} a^{ij} \partial_k \partial_l \partial_i v \partial_j v &= -a^{ij} \partial_j v a^{lk} \partial_i \partial_k \partial_l v = -a^{ij} \partial_j v (\partial_i (a^{kl} \partial_k \partial_l v) - \partial_i a^{lk} \partial_k \partial_l v) \\ &= -a^{ij} \partial_j v (\partial_i w - \partial_i a^{lk} \partial_k \partial_l v) = -\frac{1}{2} b^i \partial_i w + a^{ij} \partial_i a^{lk} \partial_j v \partial_k \partial_l v. \end{aligned}$$

我们把上述两项代入(2.6.4), 并结合 $|R|$ 的估计, 就得到

$$\begin{aligned} -a^{kl} \partial_k \partial_l w + b^k \partial_k w &\leq |R| - \theta^2 |\nabla v|^2 + |a^{ij} \partial_i a^{lk} \partial_j v \partial_k \partial_l v| \\ &\leq |R| - \theta^2 |\nabla^2 v|^2 + C|\nabla v||\nabla^2 v| \leq \varepsilon |\nabla^2 v|^2 + C(\varepsilon)|\nabla v|^2 - \theta^2 |\nabla^2 v|^2 \\ &\leq -\frac{\theta^2}{2} |\nabla^2 v|^2 + C(\varepsilon)|\nabla v|^2, \end{aligned}$$

其中我们用到了带 ε 的Young不等式, 并取 $\varepsilon \in (0, \frac{\theta^2}{2})$ 把带 ε 的项吸收掉。断言证毕。 \square

注记 2.6.1 (辅助函数 $\zeta^4 w$ 的选取). 读者也许会问为什么在辅助函数里面把 ζ 的幂次取成4, 而不是像内梯度估计 (习题2.6.3) 那样取成2或者是其它幂次? 这也许可以从调和函数Harnack不等式的证明里面看出来。今假设 $L = -\Delta u$, $\Omega = B(\mathbf{0}, 1)$, $V = B(\mathbf{0}, \frac{1}{2})$, 设有光滑截断函数 φ 满足 $0 \leq \varphi \leq 1$, $\varphi|_V = 1$, 我们计算 $\Delta(\varphi w)$ 得到

$$\begin{aligned} \Delta(\varphi w) + 2\nabla w \cdot \nabla(\varphi w) &= 2\varphi |\nabla^2 v|^2 + 2(\nabla \varphi) \cdot (\nabla^2 v) \cdot (\nabla v)^\top + 2w \nabla \varphi \cdot \nabla v + (\Delta \varphi) w \\ &\geq \varphi |\nabla^2 v|^2 - 2|\nabla \varphi| |\nabla v|^3 + \left(\Delta \varphi - \frac{4|\nabla \varphi|^2}{\varphi} \right) |\nabla v|^2. \end{aligned}$$

若选取 $\varphi = \zeta^4$ 并结合不等式 $|\nabla^2 v|^2 \geq \sum_{i=1}^d \partial_i^2 v \geq \frac{1}{d} (\Delta v)^2 = \frac{|\nabla v|^4}{d} = \frac{w^2}{d}$ 则可以证明 $\Delta(\varphi w) + 2\nabla w \cdot \nabla(\varphi w)$ 具有不依赖 v 的下界 (因为下式第一行右边诸项皆为 $\zeta |\nabla v|$ 的幂次, 且是首项系数为正的四

次多项式, 故一定下有界)

$$\begin{aligned}\Delta(\zeta^4 w) + 2\nabla w \cdot \nabla(\zeta^4 w) &\geq \frac{1}{d}\zeta^4 |\nabla v|^4 - 8\zeta^3 |\nabla \zeta| |\nabla v|^3 + 4\zeta^2 (\zeta \Delta \zeta - 13 |\nabla \zeta|^2) |\nabla v|^2 \\ &\stackrel{t=\zeta|\nabla v|}{=} \frac{1}{2d}\zeta^4 w^2 + \frac{t^4}{2d} - 8|\nabla \zeta| t^3 + 4(\zeta \Delta \zeta - 13 |\nabla \zeta|^2) t^2 \geq -C' \quad \forall t \in \mathbb{R}.\end{aligned}$$

我们现在保留 $\frac{1}{2d}\zeta^4 w^2$ 这项是因为最终我们要估计 $\zeta^4 w$ 的最大值。假设 $\zeta^4 w$ 在内点 $\mathbf{x}_0 \in B_1$ 取到最大值, 那么有 $\nabla(\zeta^4 w) = 0$ 以及 $\Delta(\zeta^4 w) \leq 0$ 在 \mathbf{x}_0 处成立, 进而得到 $\zeta^4 w^2(\mathbf{x}_0) \leq 2C'd$. 这个 C' 现在依赖于维数 d 和截断函数 ζ . 若 $w(\mathbf{x}_0) \geq 1$, 则 $\zeta^4 w^2(\mathbf{x}_0) \leq 2C'd$; 否则我们有 $\zeta^4 w(\mathbf{x}_0) \leq \zeta^4(\mathbf{x}_0)$. 所以无论如何都存在只依赖维数的常数 $C > 0$ 使得 $\zeta^4 w \leq C$ 在 B_1 中恒成立。

如果我们将 $\varphi = \zeta^4$ 换成 ζ^2 , 则会算出

$$\Delta(\zeta^2 w) + 2\nabla w \cdot \nabla(\zeta^2 w) \geq \frac{1}{d}\zeta^2 |\nabla v|^4 - 4\zeta |\nabla \zeta| |\nabla v|^3 + 2\zeta \Delta \zeta |\nabla v|^2 - \underline{16|\nabla \zeta|^2 |\nabla v|^2}.$$

这样的话, 上述不等式右边就不再是 $t' := \sqrt{\zeta} |\nabla v|$ 的多项式 (因为出现了带下划线的项), 进而不能保证不等式右边有不依赖 v 的下界估计。

习题 2.6

除特别说明之外, 本节习题均假设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界光滑的有界区域。

习题 2.6.1. 设 u 是方程 $-a^{ij} \partial_i \partial_j u = 0$ 在 U 内的光滑解, 系数 $a^{ij} \in C^1(\overline{U})$. 证明:

$$\max_U |\nabla u| \leq C(\max_{\partial U} |\nabla u| + \max_{\partial U} |u|).$$

提示: 令 $v = |\nabla u|^2 + \lambda u^2$, 选取充分大的 λ 使得 $Lv \leq 0$ 在 U 中恒成立。

习题 2.6.2. 设 u 是方程 $-a^{ij} \partial_i \partial_j u = f$ in U , $u|_{\partial U} = 0$ 的光滑解, 其中 f 有界。固定 $\mathbf{x}^0 \in \partial U$, 我们称 C^2 函数 w 是 \mathbf{x}^0 处的 **闸函数 (barrier function)** 是指 w 满足如下条件:

$$Lw \geq 1 \text{ in } U, \quad w(\mathbf{x}^0) = 0, \quad w \geq 0 \text{ on } \partial U.$$

证明: 若 w 是 \mathbf{x}^0 处的一个闸函数, 则存在常数 $C > 0$ 使得 $|\nabla u(\mathbf{x}^0)| \leq C |\frac{\partial w}{\partial N}(\mathbf{x}^0)|$.

习题 2.6.3. 设 $Lu = -a^{ij} \partial_i \partial_j u + b^i \partial_i u + cu$, 且存在 $v \in C^2(U) \cap C(\overline{U})$ 使得 $Lv \geq 0$ 在 U 中成立, 在 \overline{U} 上恒有 $v > 0$. 证明: 若 $u \in C^2(U) \cap C(\overline{U})$ 在 U 中满足 $Lu \leq 0$ 且 $u|_{\partial U} \leq 0$, 则 u 在 U 中必须是非正的。(提示: 令 $w = \frac{u}{v}$ 并考虑 $\tilde{L}w = -a^{ij} \partial_i \partial_j w + \partial_i w (b^i - a^{ij} \partial_j v \cdot \frac{2}{v})$.)

习题 2.6.4 (调和函数的可去奇点). 设 u 是去心球 $\dot{B}(\mathbf{0}, R) := B(\mathbf{0}, R) \setminus \{\mathbf{0}\} \subset \mathbb{R}^d$ ($d \geq 2$) 内的调和函

数, 且满足

$$u(\mathbf{x}) = \begin{cases} o(|\mathbf{x}|^{2-d}) & d \geq 3 \\ o(\ln |\mathbf{x}|) & d = 2, \end{cases} \quad \text{as } |\mathbf{x}| \rightarrow 0.$$

证明: u 在 $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ 处有定义, 即 u 在球 $B(\mathbf{0}, R)$ 内是调和函数。

习题 2.6.5 (调和函数的 Kelvin 变换). 对 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d \setminus \{\mathbf{0}\}$ ($d \geq 2$), 我们定义它关于单位球面的反演点为 $\mathbf{x}^* := \frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|^2}$. 再定义函数 $u(\mathbf{x})$ 的 Kelvin 变换为 $(\mathcal{K}u)(\mathbf{x}) = u(\mathbf{x}^*)|\mathbf{x}^*|^{d-2} = u(\frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|^2})|\mathbf{x}|^{2-d}$. 按照如下步骤证明: 如果 u 是单位球内的调和函数, 则 $\mathcal{K}u$ 是单位球外部的调和函数。

- (1) 对任意 $1 \leq i, j \leq d$, 证明: $\frac{\partial x_j^*}{\partial x_i} = \frac{\delta_{ij}}{|\mathbf{x}|^2} - \frac{2x_i x_j}{|\mathbf{x}|^4}$. 这里的 $\delta_{ij} = 1$ if $i = j$, $\delta_{ij} = 0$ if $i \neq j$. 据此证明 $\nabla \mathbf{x}^* (\nabla \mathbf{x}^*)^\top = |\mathbf{x}|^{-4} I_d$, 其中 I_d 是 $d \times d$ 单位方阵。
- (2) 用(1)证明: $\Delta(\mathbf{x}^*) = 2(2-d)\frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|^4}$.
- (3) 证明: $\Delta(\mathcal{K}u(\mathbf{x})) = \Delta(u(\frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|^2})|\mathbf{x}|^{2-d}) = 0$.

习题 2.6.6. 设 $\Omega = \mathbb{R}^d \setminus \overline{B(\mathbf{0}, 1)}$, $u \in C^2(\Omega) \cap C(\overline{\Omega})$ 满足

$$\Delta u = 0 \text{ in } \Omega, \quad u = 0 \text{ on } \partial B(\mathbf{0}, 1).$$

- (1) 若 $d = 2$, 且 $\lim_{|\mathbf{x}| \rightarrow \infty} u(\mathbf{x}) / \ln |\mathbf{x}| = 0$, 证明: u 在 Ω 内恒为零。
- (2) 若 $d \geq 3$, 且 $\lim_{|\mathbf{x}| \rightarrow \infty} u(\mathbf{x}) = 0$, 证明: u 在 Ω 内恒为零。
- (3) 若 $d \geq 3$, 但只假设 $\lim_{|\mathbf{x}| \rightarrow \infty} u(\mathbf{x}) / \ln |\mathbf{x}| = 0$, 此时 u 在 Ω 内是否还恒等于零? 证明你的结论。

提示: 用习题 2.6.4 和习题 2.6.5(3) 的结论。

习题 2.6.7 (调和函数的内梯度估计). 设 $u \in C^3(B_1) \cap C^1(\overline{B_1})$ 是单位球 B_1 内的调和函数。不用平均值原理证明: 存在常数 $C > 0$, 使得 $\max_{\overline{B_1}} |\nabla u| \leq C \max_{\partial B_1} |u|$ 成立。

提示: 选取辅助函数 $\varphi = \zeta^2 \in C_c^2(B_1)$ 使得存在 $C' > 0$ 满足不等式 $\Delta(\varphi |\nabla u|^2) \geq -C' |\nabla u|^2$, 其中 ζ 是光滑截断函数。然后再用 $\Delta(u^2) = 2|\nabla u|^2$ 得到结论。

问题 2.6

问题 2.6.1. 证明: 习题 2.5.2 中的方程没有属于 $C^2(B_R)$ 的古典解。

提示: 反证法, 若存在这样的古典解 $v \in C^2(B_R)$, 则考虑 $w = u - v$, 其中 u 的定义如习题 2.5.2 所述。可见 w 是调和函数, 且在去心圆盘 $B_R \setminus \{\mathbf{0}\}$ 上有界, 利用习题 2.6.4 将其延拓为整个圆盘上的调和函数, 从而属于 $C^2(B_R)$. 这与习题 2.5.2 的结论矛盾。

问题 2.6.2. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界光滑的有界区域, $\lambda_1 > 0$ 是 $(-\Delta)$ 算子 (带 Dirichlet 边值) 的主特征值, $w_1 \in C^\infty(\overline{U})$ 是对应 λ_1 的特征函数。证明: 任给 $g \in C^1(\overline{U})$, 必存在常数 A, B , 使得 $A w_1(\mathbf{x}) \leq g(\mathbf{x}) \leq B w_1(\mathbf{x})$ 对任意 $\mathbf{x} \in \overline{U}$ 成立。

2.7 De Giorgi-Nash-Moser迭代(待添加)

TBA

第三章 线性抛物方程

本章我们始终假设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是有界开集, 且对 $T > 0$ 定义抛物圆柱 (parabolic cylinder) $U_T := (0, T] \times U$. 本章我们考虑如下初边值问题

$$\begin{cases} \partial_t u + Lu = f & \text{in } U_T, \\ u = 0 & \text{on } [0, T] \times \partial U, \\ u = g & \text{on } \{t = 0\} \times U. \end{cases} \quad (3.0.1)$$

这里 $f : U_T \rightarrow \mathbb{R}$ 和 $g : U \rightarrow \mathbb{R}$ 是给定的函数, $u : \overline{U_T} \rightarrow \mathbb{R}$ 是未知函数 $u = u(t, \mathbf{x})$. L 是二阶偏微分算子, 它具有如下散度形式:

$$Lu = - \sum_{i,j=1}^d \partial_j (a^{ij}(t, \mathbf{x}) \partial_i u) + \sum_{i=1}^d b^i(t, \mathbf{x}) \partial_i u + c(t, \mathbf{x}) u \quad (3.0.2)$$

或者非散度形式

$$Lu = - \sum_{i,j=1}^d a^{ij}(t, \mathbf{x}) \partial_i \partial_j u + \sum_{i=1}^d b^i(t, \mathbf{x}) \partial_i u + c(t, \mathbf{x}) u \quad (3.0.3)$$

其中系数 a^{ij}, b^i, c ($1 \leq i, j \leq d$) 为给定函数。

定义 3.0.1. We say the differential operator $\partial_t + L$ defined in either (3.0.2) or (3.0.3) is **(uniformly) parabolic** if there exists a constant $\theta > 0$ such that 若存在常数 $\theta > 0$, 使得对于所有的 $(t, \mathbf{x}) \in U_T$ 和 $\xi \in \mathbb{R}^d$, 均有

$$\sum_{i,j=1}^d a^{ij}(\mathbf{x}) \xi_i \xi_j \geq \theta |\xi|^2 \quad (3.0.4)$$

成立, 则称定义在 (3.0.2) 或 (3.0.3) 中的微分算子 $\partial_t + L$ 是 **(一致) 抛物的**。特别地, 对于每个固定的 $t \in [0, T]$, 算子 L 是一致椭圆型的。

一个简单的例子是假设 $a^{ij} = \delta^{ij}$ 且 $b^i = c = 0$, 即热方程。我们将看到一般二阶抛物

型偏微分方程的解在许多方面与热方程的解相似。对于一般的二阶抛物型偏微分方程，二阶项 $a^{ij}(t, \mathbf{x})\partial_i\partial_j u$ 描述了扩散 (diffusion)，一阶项 $b^i\partial_i u$ 描述了输运 (transport)，而零阶项 cu 描述了产生或损耗 (creation or depletion)。

目前已有许多其他 (非线性) 抛物型方程或方程组，例如 Navier-Stokes 方程、Keller-Segel 方程、Fokker-Planck 方程、Black-Scholes 方程 (一类时间倒向抛物方程) 等，它们被广泛应用于流体力学、生物数学、动理学、金融学等诸多领域。

3.1 时空Sobolev空间

在介绍线性抛物方程之前，我们需要搞清楚含有时间变量的 Sobolev 空间的基本设定。特别地，对于将 $(t, \mathbf{x}) \in [0, T] \times U$ 映射到 $u(t, \mathbf{x}) \in \mathbb{R}$ 的函数 $u : [0, T] \times U \rightarrow \mathbb{R}$ ，我们可以将 u 与一个取值于 Banach 空间的映射关联起来：

$$\mathbf{u} : [0, T] \rightarrow X$$

其定义为

$$[\mathbf{u}(t)](\mathbf{x}) := u(t, \mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in U, \quad 0 \leq t \leq T.$$

这里 $(X, \|\cdot\|)$ 是一个实 Banach 空间。换句话说，我们将把函数 $u(t, \mathbf{x})$ 看作是从 t 到某个 (由关于 \mathbf{x} 的函数构成的) Banach 空间 X 的映射 \mathbf{u} 。这可以让我们更方便定义发展方程的弱解。

3.1.1 Banach空间值的函数

我们首先简略介绍 Banach 空间值函数。令 $(X, \|\cdot\|)$ 是实 Banach 空间，设 $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow X$ 是一个 Banach 空间值函数，其中 $T > 0$ 。

定义 3.1.1. 我们现在将 Lebesgue 测度论中的一些概念扩展到 Banach 空间值函数。

- (简单函数) 如果对于 $t \in [0, T]$ ，有 $\mathbf{s}(t) = \sum_{i=1}^m \chi_{E_i}(t) u_i$ 成立，则称 $\mathbf{s} : [0, T] \rightarrow X$ 为简单函数 (simple function)。这里所有的 $u_i \in X$ ，且所有的 E_i 都是 $[0, T]$ 的 Lebesgue 可测子集。
- (强可测函数) 如果存在一系列简单函数 $\mathbf{s}_k : [0, T] \rightarrow X$ ，使得对于几乎处处的 $t \in [0, T]$ 有 $\mathbf{s}_k(t) \rightarrow \mathbf{f}(t)$ 成立，则称 $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow X$ 是强可测 (strongly measurable) 的。
- (弱可测函数) 如果对于任何 $u^* \in X'$ (X 的对偶空间)，映射 $t \mapsto \langle u^*, \mathbf{f}(t) \rangle$ 都是 Lebesgue 可测的，则称 $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow X$ 是弱可测 (weakly measurable) 的。
- 如果存在一个零测集 $N \subset [0, T]$ ，使得 $\{\mathbf{f}(t) | t \in [0, T] \setminus N\}$ 是可分的，则称 $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow X$ 的取值是几乎可分的 (almost separable valued)。

定理 3.1.1 (Pettis' lemma). $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow X$ 是强可测的当且仅当 \mathbf{f} 是弱可测的且取值是几乎可分的。

接下来, 我们定义 Banach 空间值函数的积分。

定义 3.1.2.

- 设 $\mathbf{s}(t) = \sum_{i=1}^m \chi_{E_i}(t) u_i$ 是一个简单函数, 则

$$\int_0^T \mathbf{s}(t) dt := \sum_{i=1}^m \mathcal{L}^1(E_i) u_i.$$

- 如果存在一系列简单函数 $\{\mathbf{s}_k\}$ 使得

$$\int_0^T \|\mathbf{s}_k(t) - \mathbf{f}(t)\| dt \rightarrow 0.$$

则称强可测函数 $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow X$ 是 Bôchner 可积的。

- 如果 $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow X$ 是 Bôchner 可积的, 则定义

$$\int_0^T \mathbf{f}(t) dt := \lim_{k \rightarrow \infty} \int_0^T \mathbf{s}_k(t) dt.$$

定理 3.1.2 (Bôchner引理). 强可测函数 $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow X$ 是 Bôchner 可积的当且仅当映射 $t \mapsto \|\mathbf{f}(t)\|$ 在 $[0, T]$ 上是 Lebesgue 可积的。这种情况下我们有

$$\left\| \int_0^T \mathbf{f}(t) dt \right\| \leq \int_0^T \|\mathbf{f}(t)\| dt,$$

且对于任意的 $u^* \in X'$, 有

$$\left\langle u^*, \int_0^T \mathbf{f}(t) dt \right\rangle = \int_0^T \langle u^*, \mathbf{f}(t) \rangle dt$$

成立。

3.1.2 含时间变量的Sobolev空间

现在我们可以引入涉及时间变量的 Sobolev 空间。设 $(X, \|\cdot\|)$ 是实 Banach 空间。

定义 3.1.3. 设 $T > 0$ 是给定的数。

- 我们定义 $L^p(0, T; X)$ 为所有满足如下条件的强可测函数 $\mathbf{u} : [0, T] \rightarrow X$ 构成的集合:

$$\|\mathbf{u}\|_{L^p(0, T; X)} := \left(\int_0^T \|\mathbf{u}(t)\|^p dt \right)^{\frac{1}{p}} < \infty \quad 1 \leq p < \infty,$$

以及

$$\|\mathbf{u}\|_{L^\infty(0,T;X)} := \operatorname{ess\,sup}_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}(t)\| < \infty.$$

- 我们定义 $C([0,T];X)$ 为所有满足如下条件的连续函数 $\mathbf{u} : [0,T] \rightarrow X$ 构成的集合:

$$\|\mathbf{u}\|_{C([0,T];X)} := \max_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}(t)\| < \infty.$$

定义 3.1.4. 设 $T > 0$ 为给定常数。

- (弱导数) 令 $\mathbf{u} \in L^1(0,T;X)$ 。如果存在 $\mathbf{v} \in L^1(0,T;X)$ 使得

$$\int_0^T \varphi'(t) \mathbf{u}(t) \, dt = - \int_0^T \varphi(t) \mathbf{v}(t) \, dt$$

对任意的 $\varphi \in C_c^\infty(0,T)$ 都成立, 则称 \mathbf{v} 为 \mathbf{u} 的弱 (时间) 导数, 记作 $\mathbf{u}' = \mathbf{v}$ 。

- (Sobolev 空间) 我们定义 $W^{1,p}(0,T;X)$ 为所有满足如下条件的函数 $\mathbf{u} \in L^p(0,T;X)$ 构成的集合: 其弱 (时间) 导数 \mathbf{u}' 存在且属于 $L^p(0,T;X)$ 。其范数定义为

$$\|\mathbf{u}\|_{W^{1,p}(0,T;X)} := \begin{cases} \left(\int_0^T \|\mathbf{u}(t)\|^p + \|\mathbf{u}'(t)\|^p \, dt \right)^{\frac{1}{p}} & 1 \leq p < \infty, \\ \operatorname{ess\,sup}_{0 \leq t \leq T} (\|\mathbf{u}(t)\| + \|\mathbf{u}'(t)\|) & p = \infty. \end{cases}$$

Functions in $W^{1,p}(0,T;X)$ 中的函数满足微积分的一些基本性质。

命题 3.1.3 (含时 Sobolev 空间的基本运算). 令 $\mathbf{u} \in W^{1,p}(0,T;X)$, 其中 $1 \leq p \leq \infty$ 。则:

- (1) (可能在某个零测集上重新定义后) $\mathbf{u} \in C([0,T];X)$;
- (2) 对任意的 $0 \leq s \leq t \leq T$, 有 $\mathbf{u}(t) = \mathbf{u}(s) + \int_s^t \mathbf{u}'(\tau) \, d\tau$;
- (3) 如下估计成立

$$\max_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}(t)\| \leq C \|\mathbf{u}\|_{W^{1,p}(0,T;X)},$$

其中常数 $C > 0$ 仅依赖 T 。

以下结论在证明线性抛物方程弱解的存在性和正则性时非常有用。

命题 3.1.4. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是有界开集。设 $\mathbf{u} \in L^2(0,T;H_0^1(U))$ 且 $\mathbf{u}' \in L^2(0,T;H^{-1}(U))$ 。

- (1) (可能在某个零测集上重新定义后) $\mathbf{u} \in C([0,T];L^2(U))$ 。
- (2) 映射 $t \mapsto \|\mathbf{u}(t)\|_{L^2(U)}^2$ 是绝对连续的, 且对几乎处处的 $0 \leq t \leq T$ 有

$$\frac{d}{dt} \|\mathbf{u}(t)\|_{L^2(U)}^2 = 2(\mathbf{u}'(t), \mathbf{u}(t)).$$

(3) 如下估计成立

$$\max_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}(t)\|_{L^2(U)} \leq C \left(\|\mathbf{u}\|_{L^2(0,T;H_0^1(U))} + \|\mathbf{u}'\|_{L^2(0,T;H^{-1}(U))} \right),$$

其中常数 $C > 0$ 仅依赖 T .

命题 3.1.5. 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是具有光滑边界 ∂U 的有界开集, 并取 $m \in \mathbb{N}$. 设 $\mathbf{u} \in L^2(0, T; H^{m+2}(U))$ 且 $\mathbf{u}' \in L^2(0, T; H^m(U))$.

- (可能在某个零测集上重新定义后) $\mathbf{u} \in C([0, T]; H^{m+1}(U))$.
- 如下估计成立

$$\max_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}(t)\|_{H^{m+1}(U)} \leq C \left(\|\mathbf{u}\|_{L^2(0,T;H^{m+2}(U))} + \|\mathbf{u}'\|_{L^2(0,T;H^m(U))} \right),$$

其中常数 $C > 0$ 仅依赖 T .

习题 3.1

习题 3.1.1. 设我们已有如下弱收敛成立

$$\begin{aligned} \mathbf{u}_k &\rightharpoonup \mathbf{u} && \text{in } L^2(0, T; H_0^1(U)), \\ \mathbf{u}'_k &\rightharpoonup \mathbf{v} && \text{in } L^2(0, T; H^{-1}(U)). \end{aligned}$$

证明 $\mathbf{v} = \mathbf{u}'$.

习题 3.1.2. 设 H 为实 Hilbert 空间, 并假设在 $L^2(0, T; H)$ 中有弱收敛 $\mathbf{u}_k \rightharpoonup \mathbf{u}$. 又已知存在常数 $C > 0$ 使得下式成立

$$\operatorname{ess\,sup}_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}_k(t)\| \leq C, \quad \forall k \in \mathbb{N}^*$$

证明:

$$\operatorname{ess\,sup}_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}(t)\| \leq C.$$

3.2 弱解存在性定理: Galerkin逼近

根据第2.1节中的叙述, 当系数、源项 f 和初始数据 g 的正则性不够好时, 我们需要首先讨论线性抛物方程的存在性理论. 今假设方程组 (3.0.1) 中的算子 L 满足散度形式 (3.0.2), 并考虑其 Dirichlet 边值问题

$$\begin{cases} \partial_t u + Lu = f & \text{in } U_T, \\ u = 0 & \text{on } [0, T] \times \partial U, \\ u = g & \text{on } \{t = 0\} \times U, \end{cases}$$

其中

$$Lu = - \sum_{i,j=1}^d \partial_j (a^{ij}(t, \mathbf{x}) \partial_i u) + \sum_{i=1}^d b^i(t, \mathbf{x}) \partial_i u + c(t, \mathbf{x}) u$$

对任意 $t \in [0, T]$ 是对称且一致椭圆的。源项 $f \in L^2(U_T)$, 初值 $g \in L^2(U)$, 系数 $a^{ij}, b^i, c \in L^\infty(U_T)$ 均已给定。

3.2.1 弱解的定义

若函数 $u(t, \mathbf{x})$ 是 (3.0.1) 的光滑解, 我们将 u 与如下映射对应起来:

$$\mathbf{u} : [0, T] \rightarrow H_0^1(U), \quad t \mapsto \mathbf{u}(t)$$

其定义为 $[\mathbf{u}(t)](\mathbf{x}) := u(t, \mathbf{x})$ 。换句话说, 在定义弱解时, 我们将把 u 看作是从 t 到空间 $H_0^1(U)$ 的映射 \mathbf{u} 。类似地我们通过 $[\mathbf{f}(t)](\mathbf{x}) := f(t, \mathbf{x})$ 定义 $\mathbf{f} : [0, T] \rightarrow L^2(U)$ 。因此我们如果固定 $v \in H_0^1(U)$, 那么就可以用这个 v 乘以抛物方程并进行分部积分, 得到

$$(\mathbf{u}', v)_{L^2(U)} + B[\mathbf{u}, v; t] = (\mathbf{f}, v)_{L^2(U)}, \quad \forall 0 \leq t \leq T.$$

这里双线性型定义为

$$B[\mathbf{u}, v; t] := \int_U a^{ij}(t, \mathbf{x}) \partial_i u \partial_j v + b^i(t, \mathbf{x}) \partial_i u v + c(t, \mathbf{x}) u v \, d\mathbf{x}, \quad u, v \in H_0^1(U), \text{ a.e. } 0 \leq t \leq T.$$

我们还要搞清楚时间导数 \mathbf{u}' 属于哪个函数空间。事实上, 从抛物方程本身, 我们有

$$\partial_t u = \underbrace{(f - b^i \partial_i u - cu)}_{=: g^0} + \underbrace{\partial_j (a^{ij} \partial_i u)}_{=: g^j} = g^0 + \sum_{j=1}^d \partial_j g^j,$$

其中所有 g^j ($0 \leq j \leq d$) 皆属于 $L^2(U)$ 。因此时间导数 $\partial_t u(t, \cdot)$ 属于 $H^{-1}(U)$ 并满足估计

$$\|\partial_t u\|_{H^{-1}(U)} \leq \left(\sum_{j=0}^d \|g^j\|_{L^2(U)}^2 \right)^{\frac{1}{2}} \leq C(\|\mathbf{u}\|_{H_0^1(U)} + \|f\|_{L^2(U)}).$$

此估计表明弱时间导数 \mathbf{u}' 对于几乎处处的 $t \in [0, T]$ 而言应当属于 $H^{-1}(U)$, 因此 $(\mathbf{u}', v)_{L^2(U)}$ 应当替换为 $\langle \mathbf{u}', v \rangle$, 其中 $\langle \cdot, \cdot \rangle$ 是 $H^{-1}(U)$ 与 $H_0^1(U)$ 的配对。现在, 我们可以定义 (3.0.1) 的弱解了。

定义 3.2.1 (弱解). 若 $\mathbf{u} \in L^2(0, T; H_0^1(U))$ 且 $\mathbf{u}' \in L^2(0, T; H^{-1}(U))$ 满足以下条件, 则称其为 (3.0.1) (其中 L 由 (3.0.2) 定义) 的一个弱解:

- 对于任意 $v \in H_0^1(U)$ 和几乎处处的 $t \in [0, T]$, 有 $\langle \mathbf{u}', v \rangle + B[\mathbf{u}, v; t] = (\mathbf{f}, v)_{L^2(U)}$ 成立;

- $\mathbf{u}(0) = g$.

需指出的是, 据命题 3.1.4(1) 可知 $\mathbf{u} \in C([0, T]; L^2(U))$, 所以 $\mathbf{u}(0) = g$ 作为映射 $\mathbf{u} : [0, T] \rightarrow L^2(U)$ 的逐点值是可以定义的。

3.2.2 动机: 分离变量法

让我们回想一下如何求解区间 $(0, \pi)$ 上具有 Dirichlet 边界条件的一维热方程, 即我们考虑如下问题的古典解:

$$\begin{cases} \partial_t u - \partial_x^2 u = f(t, x) & t > 0, 0 < x < \pi \\ u(0, x) = g(x) & 0 \leq x \leq \pi \\ u(t, 0) = 0, u(t, \pi) = 0 & t \geq 0, \end{cases} \quad (3.2.1)$$

其中 f, g 足够正则。该方程通常使用分离变量法求解。首先我们假设 $f = 0$ 且 $u(t, x) = T(t)X(x)$, 然后我们可以 (从边界条件中) 发现:

$$\lambda_n = n^2, X_n(t) = \sin nx, T_n(t) = A_n \cos nt + B_n \sin nt \Rightarrow u(t, x) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t)X_n(x),$$

其中系数 A_n, B_n 由初始数据 $g(x)$ 确定。一般情况下, 当 $f \neq 0$ 时, 我们只需在基 $\{\sin nx\}$ 下展开 u, f :

$$u(t, x) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin nx, \quad f(t, x) = \sum_{n=1}^{\infty} f_n(t) \sin nx,$$

并求解 ODE $T_n''(t) + n^2 T_n(t) = f_n(t)$ 来确定 $T_n(t)$ 。分离变量法背后的原理是 $\{\sin nx\}$ 恰好给出了 $L^2((0, \pi))$ 的正交基。同时我们也发现 $\{\sin nx\}$ 恰好是 $(0, \pi)$ 上 $-\Delta = -\frac{d^2}{dx^2}$ (具有零 Dirichlet 边界条件) 的特征函数, 对应于特征值 n^2 。

为了将这一思想“推广”到一般情况, 我们可以考虑:

- U 必须是有界的, 这保证了 L 的谱必须是离散的。
- 我们可在 (由某些对称椭圆算子的特征函数系给出的) 标准正交基 $\{w_n\}$ 下展开解和源项。

然而, 我们现在需要研究的是一个系数、初值和源项都很粗糙的偏微分方程。我们必须证明: 通过“模仿分离变量法”得到的无穷级数确实在 $L^2(0, T; H_0^1(U))$ 中收敛, 且其时间导数在 $L^2(0, T; H^{-1}(U))$ 中。因此先对空间维数进行“有穷截断”是合理的, 这种方法被称为“Galerkin 逼近”。

3.2.3 Galerkin逼近: 存在性和唯一性

设 $\{w_k\}$ 是 $L^2(U)$ 的标准正交基, 也是 $H_0^1(U)$ 的正交基, 且每个 w_k 是光滑的。例如我们可以选取 $\{w_k\}$ 为 $H_0^1(U)$ 中 $-\Delta$ 的归一化特征函数。Galerkin 逼近的过程如下:

1. 构造有限维截断. 对 $m \in \mathbb{N}^*$, 我们寻找一系列形式如下的函数 $\mathbf{u}_m : [0, T] \rightarrow H_0^1(U)$:

$$\mathbf{u}_m(t) := \sum_{k=1}^m d_m^k(t) w_k \quad (3.2.2)$$

我们希望确定系数 $d_m^k(t)$ 使得

$$d_m^k(0) = (g, w_k), \quad (3.2.3)$$

$$(\mathbf{u}_m', w_k)_{L^2(U)} + B[\mathbf{u}_m, w_k; t] = (\mathbf{f}, w_k)_{L^2(U)} \quad (3.2.4)$$

对 $1 \leq k \leq m$ 和 $0 \leq t \leq T$ 成立. 这表明 \mathbf{u}_m 可以逼近 \mathbf{u} 在 $\{w_k\}_{1 \leq k \leq m}$ 所张成的子空间上的投影.

2. 逼近序列 (关于 m 的) 一致能量估计. 其弱极限的存在性由 Eberlein-Šmulian 定理保证, 我们希望该极限就是所需的弱解.
3. 验证弱极限恰好是唯一的弱解. 我们将用习题 3.1.1 的结论来验证时间导数 \mathbf{u}_k' 的弱极限恰好是 \mathbf{u}_k 的弱极限的时间导数.

第1步: 逼近解序列的构造

首先证明逼近解序列的存在性.

定理 3.2.1. 对于每个 $m \in \mathbb{N}$, 存在唯一的具有如下形式的函数 \mathbf{u}_m :

$$\mathbf{u}_m(t) := \sum_{k=1}^m d_m^k(t) w_k \quad (3.2.5)$$

其满足

$$d_m^k(0) = (g, w_k), \quad (3.2.6)$$

$$(\mathbf{u}_m', w_k)_{L^2(U)} + B[\mathbf{u}_m, w_k; t] = (\mathbf{f}, w_k)_{L^2(U)}, \quad 0 \leq t \leq T, \quad 1 \leq k \leq m. \quad (3.2.7)$$

证明. 据正交性, 我们可以很直接地得到

$$(\mathbf{u}_m'(t), w_k) = \frac{d}{dt} d_m^k(t), \quad B[\mathbf{u}_m, w_k; t] = \sum_{l=1}^m e^{kl}(t) d_m^l(t)$$

其中 $e^{kl}(t) = B[w_l, w_k, t]$. 设 \mathbf{u}_m 具有形式 $\sum_{k=1}^m d_m^k(t) w_k$, $f^k(t) := (\mathbf{f}(t), w_k)$. 那么我们得到如下线性

常微分方程组:

$$\frac{d}{dt}d_m^k(t) + \sum_{l=1}^m e^{kl}(t)d_m^l(t) = f^k(t), \quad 1 \leq k \leq m, \quad (3.2.8)$$

其初值为 $d_m^k(0) = (g, w_k)$ 。由于系数 $e^{kl}(t)$ 足够正则, 常微分方程的标准存在性理论表明: 对于几乎处处的 $0 \leq t \leq T$, 存在唯一的绝对连续函数 $\mathbf{d}_m(t) = (d_m^1(t), \dots, d_m^m(t))$ 满足初值和该常微分方程组。这样的话, 定理内容中定义的 \mathbf{u}_m 自动满足我们所需的等式。 \square

第2步: 逼近解序列的一致能量估计

定理 3.2.2. 存在仅依赖于 U, T 和 L 的系数的常数 $C > 0$, 使得对于每个 $m \in \mathbb{N}$, 有

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}_m(t)\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}_m\|_{L^2(0,T;H_0^1(U))}^2 + \|\mathbf{u}_m'\|_{L^2(0,T;H^{-1}(U))}^2 \leq C \left(\|f\|_{L^2(0,T;L^2(U))}^2 + \|g\|_{L^2(U)}^2 \right). \quad (3.2.9)$$

在开始证明之前, 我们必须强调: 建立能量泛函 $E(t)$ 的估计最重要的步骤是建立 Grönwall 型不等式

$$E(t) \leq C \left(E(0) + \int_0^t E(\tau) d\tau \right)$$

这通常是通过微分不等式 $E'(t) \leq AE(t)$ 推导出来的。

证明. 给定 $m \in \mathbb{N}$, 我们已经有 $(\mathbf{u}_m', w_k)_{L^2(U)} + B[\mathbf{u}_m, w_k; t] = (f, w_k)_{L^2(U)}$ 对 $1 \leq k \leq m$ 成立。方程两边同时乘以 $d_m^k(t)$ 并对 $1 \leq k \leq m$ 求和得到

$$\underbrace{(\mathbf{u}_m', \mathbf{u}_m)_{L^2(U)} + B[\mathbf{u}_m, \mathbf{u}_m; t]}_{= \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\mathbf{u}_m(t)\|_{L^2(U)}^2} = (f, \mathbf{u}_m)_{L^2(U)}. \quad (3.2.10)$$

这一步正是“模仿”在热方程 $\partial_t u - \Delta u = f$ 两边乘以 u 并在 U 上积分这一步骤。现在我们得到

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\mathbf{u}_m(t)\|_{L^2(U)}^2 + \int_U a^{ij} \partial_i u_m \partial_j u_m dx = (f, \mathbf{u}_m) - \int_U b^i \partial_i u_m u_m dx - \int_U c u^2 dx.$$

利用 Hölder 不等式、 L 的一致椭圆性和 Young 不等式, 对任意 $\delta > 0$ 有

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2 + \theta \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2 &\leq C \left(\|f\|_{L^2(U)} \|\mathbf{u}_m\|_{L^2(U)} + \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)} \|b\|_{L^\infty(U)} \|\mathbf{u}_m\|_{L^2(U)} \right. \\ &\quad \left. + \|c\|_{L^\infty} \|\mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2 \right) \\ &\leq \delta \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2 + C \left(\|f\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2 \right). \end{aligned} \quad (3.2.11)$$

选取 $\delta \in (0, \theta/2)$ 充分小, 使得 $\delta \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2$ 可以被左边吸收。我们知道存在 $C > 0$ 使得下式成立

$$\frac{d}{dt} \left(\|\mathbf{u}_m(t)\|_{L^2(U)}^2 + \theta \int_0^t \|\nabla \mathbf{u}_m(\tau)\|_{L^2(U)}^2 d\tau \right) \leq C \left(\|f\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2 \right). \quad (3.2.12)$$

而 $f(t, \cdot) \in L^2(U)$ 是给定的, 据 Grönwall 不等式, 我们可以证明存在一个依赖 T, U, L 的常数 $C_T > 0$ 使得

$$\begin{aligned} \|\mathbf{u}_m(t)\|_{L^2(U)}^2 + \theta \int_0^t \|\nabla \mathbf{u}_m(\tau)\|_{L^2(U)}^2 d\tau &\leq C_T \left(\|\mathbf{u}_m(0)\|_{L^2(U)}^2 + \int_0^t \|f(\tau, \cdot)\|_{L^2(U)}^2 d\tau \right) \\ &\leq C_T \left(\|g\|_{L^2(U)}^2 + \int_0^t \|f(\tau, \cdot)\|_{L^2(U)}^2 d\tau \right). \end{aligned} \quad (3.2.13)$$

现在还要估计 $\|\mathbf{u}'_m\|_{L^2(0,T;H^{-1}(U))}^2$. 回忆 $\mathbf{u}_m(t) = \sum_{k=1}^m d_m^k(t) w_k$ 可推出 $\mathbf{u}'_m(t) = \sum_{k=1}^m (d_m^k)'(t) w_k$, 而它属于 $\text{span}\{w_1, \dots, w_m\}$. 现在我们固定 $t \in [0, T]$ 并选取测试函数 $\varphi \in H_0^1(U)$, 其满足 $\|\varphi\|_{H_0^1(U)} \leq 1$. 于是有

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{u}'_m, \varphi \rangle &= \langle \mathbf{u}'_m, \varphi_m \rangle = B[\mathbf{u}_m, \varphi_m; t] + (f, \varphi_m) \\ &\leq C \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)} \|\nabla \varphi_m\|_{L^2(U)} + (\|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)} + \|f\|_{L^2(U)}) \|\varphi_m\|_{L^2(U)} \\ &\leq C(\|f\|_{L^2} + \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}), \end{aligned}$$

其中最后一步用了 $\|\varphi_m\|_{H_0^1(U)} \leq \|\varphi\|_{H_0^1(U)} = 1$ 和 Poincaré 不等式。现在对全体满足 $\|\varphi\|_{H_0^1(U)} \leq 1$ 的 φ 取上确界, 据 $H^{-1}(U)$ 范数的定义得

$$\|\mathbf{u}'_m(t)\|_{H^{-1}(U)}^2 \leq C \left(\|f\|_{L^2}^2 + \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2 \right), \quad (3.2.14)$$

因此利用估计 (3.2.13) 可得

$$\|\mathbf{u}'_m(t)\|_{L^2(0,T;H^{-1}(U))}^2 \leq C_T \left(\|g\|_{L^2(U)}^2 + \int_0^t \|f(\tau, \cdot)\|_{L^2(U)}^2 d\tau \right) \quad (3.2.15)$$

其中常数 $C_T > 0$ 取依赖于 T, U, L . □

第三步: 弱解的存在性和唯一性

最后一步是利用定理 3.2.2 中的一致能量估计得到弱极限。我们期待该极限就是方程 (3.0.1) 唯一的弱解。

定理 3.2.3. 方程 (3.0.1) 存在唯一的弱解。

证明. 据定理3.2.2中得到的一致能量估计以及习题3.1.1可知: 存在子列 $\{\mathbf{u}_{m_l}\} \subset \{\mathbf{u}_m\}$ 使得

$$\mathbf{u}_{m_l} \xrightarrow{\text{在 } L^2(0,T;H_0^1(U)) \text{ 中弱收敛}} \mathbf{u}, \quad \mathbf{u}'_{m_l} \xrightarrow{\text{在 } L^2(0,T;H^{-1}(U)) \text{ 中弱收敛}} \mathbf{u}',$$

据命题3.1.5又可得到 $\mathbf{u} \in C^1([0, T]; H_0^1(U))$. 接下来我们验证这个 \mathbf{u} 正是我们想要的弱解. 固定 $N \in \mathbb{N}$ 并选取具有如下形式的函数 $\mathbf{v} \in C^1([0, T]; H_0^1(U))$:

$$\mathbf{v}(t) = \sum_{k=1}^N d^k(t) w_k.$$

然后我们任取 $m \geq N$, 在(3.2.7) 两边同时乘以 $d^k(t)$ 并对 t 变量积分得

$$\int_0^T \langle \mathbf{u}'_m, \mathbf{v} \rangle + B[\mathbf{u}_m, \mathbf{v}; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \mathbf{v}) dt, \quad (3.2.16)$$

令 $m = m_l$ 并取弱极限得到

$$\int_0^T \langle \mathbf{u}', \mathbf{v} \rangle + B[\mathbf{u}, \mathbf{v}; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \mathbf{v}) dt, \quad \forall \mathbf{v} \in L^2(0, T; H_0^1(U)), \quad (3.2.17)$$

这里我们用到形如 $\sum d^k(t) w_k$ 的函数在该空间中是稠密的这一事实. 随后我们得到

$$\langle \mathbf{u}', v \rangle + B[\mathbf{u}, v; t] = (\mathbf{f}, v), \quad \forall v \in H_0^1(U), \text{ a.e. } t \in [0, T]. \quad (3.2.18)$$

再用命题 3.1.3, 就证得 $\mathbf{u} \in C(0, T; L^2(U))$

下面证明 \mathbf{u} 的初值是 \mathbf{g} . 分部积分时间变量可得

$$\int_0^T \langle \mathbf{v}', \mathbf{u} \rangle + B[\mathbf{u}, \mathbf{v}; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \mathbf{v}) dt + (\mathbf{u}(0), \mathbf{v}(0)), \quad \forall \mathbf{v} \in C^1(0, T; H_0^1(U)) \text{ with } \mathbf{v}(T) = 0, \quad (3.2.19)$$

以及

$$\int_0^T \langle \mathbf{v}', \mathbf{u}_m \rangle + B[\mathbf{u}_m, \mathbf{v}; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \mathbf{v}) dt + (\mathbf{u}_m(0), \mathbf{v}(0)), \quad \forall \mathbf{v} \in L^2(0, T; H_0^1(U)). \quad (3.2.20)$$

再次令 $m = m_l$ 并取极限. 由于在 $L^2(U)$ 中 $\mathbf{u}_{m_l}(0) \rightarrow \mathbf{g}$ 且 $\mathbf{v}(0)$ 是任意的, 我们知 $\mathbf{u}(0) = \mathbf{g}$ 必须成立. 又因为我们只考虑线性方程, 证明唯一性就只需验证当 $\mathbf{f} = \mathbf{g} = 0$ 时 (3.0.1) 的唯一弱解为

零。在 (3.2.17) 中令 \mathbf{v} 为 \mathbf{u} 本身, 我们得到

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{2} \|\mathbf{u}(t)\|_{L^2(U)}^2 + B[\mathbf{u}, \mathbf{u}; t] = \langle \mathbf{u}', \mathbf{u} \rangle + B[\mathbf{u}, \mathbf{u}; t] = 0. \quad (3.2.21)$$

而又因为存在 $C_1, C_2 > 0$ 使得

$$B[\mathbf{u}, \mathbf{u}; t] \geq C_1 \|\mathbf{u}\|_{H_0^1(U)}^2 - C_2 \|\mathbf{u}\|_{L^2(U)}^2 \geq -C_2 \|\mathbf{u}\|_{L^2(U)}^2,$$

所以用 Grönwall 不等式立即得出 $\|\mathbf{u}\|_{L^2(U)} = 0$, 故 $\mathbf{u} = 0$. □

习题 3.2

习题 3.2.1 (Poisson 方程的 Galerkin 逼近). 设 $f \in L^2(U)$, $u_m = \sum_{k=1}^m d_m^k w_k$ 满足

$$\int_U \nabla u_m \cdot \nabla w_k \, d\mathbf{x} = \int_U f w_k \, d\mathbf{x}, \quad \forall 1 \leq k \leq m,$$

其中 $\{w_k\}$ 是 $H_0^1(U)$ 的标准正交基. 证明: $\{u_m\}$ 存在子列在 $H_0^1(U)$ 中弱收敛于 Poisson 方程 $-\Delta u = f$ ($t > 0, \mathbf{x} \in U$), $u|_{\partial U} = 0$ 的弱解 u .

习题 3.2.2. 设 $g \in L^2(U)$ 并设 u 是如下问题的光滑解:

$$\begin{cases} \partial_t u - \Delta u = 0 & \text{in } U_T, \\ u = 0 & \text{on } [0, T] \times \partial U, \\ u = g & \text{on } \{t = 0\} \times U. \end{cases} \quad (3.2.22)$$

证明: 对任意的 $t \geq 0$ 有

$$\|u(t, \cdot)\|_{L^2(U)} \leq e^{-\lambda_1 t} \|g\|_{L^2(U)}.$$

这里 $\lambda_1 > 0$ 是具有零 Dirichlet 边界条件的 $-\Delta$ 在 U 上的主特征值。

3.3 抛物正则性定理

在证得抛物方程 (3.0.1) 弱解的存在唯一性之后, 我们自然会提出进一步的问题: 这个弱解是古典解吗? 解的正则性如何? 为了搞清楚这件事情, 我们可以先尝试计算热方程的先验估计 (a

priori estimate).

$$\begin{cases} \partial_t u - \Delta u = f & \text{in } [0, T] \times \mathbb{R}^d, \\ u(0, \mathbf{x}) = g(\mathbf{x}) & \text{on } \{t = 0\} \times \mathbb{R}^d, \end{cases} \quad (3.3.1)$$

其中这里我们还假设 u 是一个当 $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ 时迅速衰减到 0 的光滑解。在定理 3.2.2 中，我们实际上得到了 $L_t^\infty L_x^2 \cap L_t^2 H_x^1$ 先验估计：

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \int_{\mathbb{R}^d} u(t, \mathbf{x})^2 d\mathbf{x} + \int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u(t, \mathbf{x})|^2 d\mathbf{x} dt \leq C \left(\int_{\mathbb{R}^d} g(\mathbf{x})^2 d\mathbf{x} + \int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} (f(t, \mathbf{x}))^2 d\mathbf{x} dt \right).$$

然而热方程中的 Laplacian 项包含二阶导数，当源项 $f(t, \cdot) \in L^2(U)$ 时，我们自然会问： u 是否具有 H^2 正则性？（即 u 是否在 L^2 意义下是二阶可微的？）事实上，我们可以取平方然后分部积分得到

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^d} f^2 d\mathbf{x} &= \int_{\mathbb{R}^d} (u_t - \Delta u)^2 d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t u)^2 - 2\partial_t u \Delta u + (\Delta u)^2 d\mathbf{x} \\ &= \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t u)^2 + 2\partial_t \nabla u \cdot \nabla u + (\Delta u)^2 d\mathbf{x}, \end{aligned}$$

进而有

$$\frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u(t, \mathbf{x})|^2 d\mathbf{x} + \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t u)^2 + (\Delta u)^2 d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} f^2 d\mathbf{x}. \quad (3.3.2)$$

对时间变量 t 积分，得到

$$\begin{aligned} &\sup_{0 \leq t \leq T} \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u|^2 d\mathbf{x} + \int_0^T \left(\int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t u)^2 + (\Delta u)^2 d\mathbf{x} \right) dt \\ &\leq C \left(\int_{\mathbb{R}^d} |\nabla g|^2 d\mathbf{x} + \int_0^T \int_U f(t, \mathbf{x})^2 d\mathbf{x} dt \right). \end{aligned} \quad (3.3.3)$$

这表明如果初值 $g \in H_0^1$ 且源项 $f \in L_t^2 L_x^2$ ，则解 $\mathbf{u} \in L_t^2 H_x^2 \cap L_t^\infty H_x^1$ 且 $\mathbf{u}' \in L_t^2 L_x^2$ 。接下来我们想进一步建立对时间变量 t 逐点的 H^2 估计（而不是 L_t^2 型的）。这是可以实现的，但也要求初值 g 和源项 f 具有更高的正则性。事实上我们对热方程求 ∂_t 得到

$$\partial_t^2 u - \Delta \partial_t u = \partial_t f \text{ in } (0, T] \times \mathbb{R}^d, \quad \partial_t u(0, \cdot) = f(0, \cdot) + \Delta g(\cdot).$$

两边乘以 $\partial_t u$ 再分部积分可得

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |\partial_t u|^2 d\mathbf{x} + \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla \partial_t u|^2 d\mathbf{x} \leq \|\partial_t f\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} \|\partial_t u\|_{L^2(\mathbb{R}^d)},$$

据Grönwall不等式得到

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \int_{\mathbb{R}^d} |\partial_t u|^2 d\mathbf{x} + \int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla \partial_t u|^2 d\mathbf{x} dt \leq C \left(\int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t f)^2 d\mathbf{x} dt + \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla^2 g|^2 + f(0, \cdot)^2 d\mathbf{x} \right). \quad (3.3.4)$$

然后模仿命题 3.1.4 的证明那样用微积分基本定理, 我们有

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \|f(t, \cdot)\|_{L^2(U)}^2 \leq C \left(\|f\|_{L^2((0,T) \times \mathbb{R}^d)}^2 + \|\partial_t f\|_{L^2((0,T) \times \mathbb{R}^d)}^2 \right). \quad (3.3.5)$$

这给出了 $\partial_t u$ 的正则性。对于 u 的 $L_t^\infty H_x^2$ 正则性, 我们使用椭圆正则性定理 (定理 2.5.2, 本质上是用 Δu 乘在方程两边然后积分) 得到

$$\int_{\mathbb{R}^d} |\nabla^2 u|^2 d\mathbf{x} \leq C \int_{\mathbb{R}^d} f^2 + (\partial_t u)^2 d\mathbf{x}. \quad (3.3.6)$$

因此我们得出结论:

$$\begin{aligned} & \sup_{0 \leq t \leq T} \int_{\mathbb{R}^d} |\partial_t u|^2 + |\nabla^2 u|^2 d\mathbf{x} + \int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla \partial_t u|^2 d\mathbf{x} dt \\ & \leq C \left(\int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t f)^2 + f^2 d\mathbf{x} dt + \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla^2 g|^2 d\mathbf{x} \right). \end{aligned} \quad (3.3.7)$$

根据如上对标准热方程的分析, 我们期待对抛物方程 (3.0.1) 证明如下正则性结果。为了技术上的简便, 我们假设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界光滑的有界区域, $\{w_k\} \subset H_0^1(U)$ 是 $(-\Delta)$ 算子 (带Dirichlet边界条件) 的特征函数系 (据椭圆正则性定理实际上有 $\{w_k\} \subset C^\infty(\bar{U})$), 并假设系数 a^{ij}, b^i, c 在 \bar{U} 中光滑且与 t 无关。

定理 3.3.1 (抛物正则性). 设 $\mathbf{u} \in L^2(0, T; H_0^1(U))$, $\mathbf{u}' \in L^2(0, T; H^{-1}(U))$ 为 (3.0.1) 的弱解, 初值 $g \in H_0^1(U)$, 源项 $\mathbf{f} \in L^2(0, T; L^2(U))$ 。那么解 \mathbf{u} 实际上满足

$$\mathbf{u} \in L^2(0, T; H^2(U)) \cap L^\infty(0, T; H_0^1(U)), \quad \mathbf{u}' \in L^2(0, T; L^2(U)),$$

并有如下估计

$$\operatorname{ess\,sup}_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}(t)\|_{H_0^1(U)}^2 + \|\mathbf{u}\|_{L^2(0, T; H^2(U))}^2 + \|\mathbf{u}'\|_{L^2(0, T; L^2(U))}^2 \leq C \left(\|\mathbf{f}\|_{L^2(0, T; H^2(U))}^2 + \|g\|_{H_0^1(U)}^2 \right), \quad (3.3.8)$$

其中常数 $C > 0$ 依赖 U, T 和 L 的系数。

此外, 如果我们还额外地假设 $g \in H^2(U)$ 以及 $\mathbf{f}' \in L^2(0, T; L^2(U))$, 那么 \mathbf{u} 满足

$$\mathbf{u} \in L^\infty(0, T; H^2(U)), \mathbf{u}' \in L^\infty(0, T; L^2(U)) \cap L^2(0, T; H_0^1(U)), \mathbf{u}'' \in L^2(0, T; H^{-1}(U))$$

并有如下估计

$$\begin{aligned} & \operatorname{ess\,sup}_{0 \leq t \leq T} \left(\|\mathbf{u}(t)\|_{H^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}'(t)\|_{L^2(U)}^2 \right) + \|\mathbf{u}'\|_{L^2(0, T; H_0^1(U))}^2 + \|\mathbf{u}''\|_{L^2(0, T; H^{-1}(U))}^2 \\ & \leq C \left(\|\mathbf{f}\|_{H^1(0, T; L^2(U))}^2 + \|g\|_{H^2(U)}^2 \right). \end{aligned} \quad (3.3.9)$$

证明. 第一部分本质上是在方程两边同时乘以 \mathbf{u}' 然后分部积分。然而目前我们不知道是否有 $\mathbf{u}' \in L^2(0, T; L^2(U))$, 所以我们首先应该对 (3.2.5) 中定义的逼近序列 $\{\mathbf{u}'_m\}$ 做这件事情而不是 \mathbf{u} 本身。今在方程 (3.2.7) 两边同时乘以 $d_m^k(t)$ 并对 $1 \leq k \leq m$ 求和, 得到

$$(\mathbf{u}'_m, \mathbf{u}'_m) + B[\mathbf{u}_m, \mathbf{u}'_m] = (\mathbf{f}, \mathbf{u}'_m), \quad \text{a.e. } t \in [0, T].$$

因此现在需要计算 $B[\mathbf{u}_m, \mathbf{u}'_m]$. 代入算子 L 的具体形式, 我们得到

$$B[\mathbf{u}_m, \mathbf{u}'_m] = \int_U a^{ij} \partial_i \mathbf{u}_m \partial_j \mathbf{u}'_m \, d\mathbf{x} + \int_U b^i \partial_i \mathbf{u}_m \mathbf{u}'_m + c \mathbf{u}_m \mathbf{u}'_m \, d\mathbf{x}.$$

由于 $a^{ij} = a^{ji}$ 且系数与时间无关, 我们发现二阶项给出了一个能量结构

$$\int_U a^{ij} \partial_i \mathbf{u}_m \partial_j \mathbf{u}'_m \, d\mathbf{x} = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_U a^{ij} \partial_i \mathbf{u}_m \partial_j \mathbf{u}_m \, d\mathbf{x}.$$

然后用 Young 不等式, 对任意 $\delta > 0$ 有

$$\left| \int_U b^i \partial_i \mathbf{u}_m \mathbf{u}'_m + c \mathbf{u}_m \mathbf{u}'_m \, d\mathbf{x} \right| \leq \delta \|\mathbf{u}'_m\|_{L^2(U)}^2 + \frac{C}{\delta} \|\mathbf{u}_m\|_{H_0^1(U)}^2$$

以及

$$|(\mathbf{f}, \mathbf{u}'_m)| \leq \delta \|\mathbf{u}'_m\|_{L^2(U)}^2 + \frac{C}{\delta} \|\mathbf{f}\|_{L^2(U)}^2.$$

于是我们推出如下不等式

$$\|\mathbf{u}'_m\|_{L^2(U)}^2 + \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_U a^{ij} \partial_i \mathbf{u}_m \partial_j \mathbf{u}_m \, d\mathbf{x} \leq 2\delta \|\mathbf{u}'_m\|_{L^2(U)}^2 + \frac{C}{\delta} \left(\|\mathbf{f}\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}_m\|_{H_0^1(U)}^2 \right).$$

现在选取 $\delta \in (0, \frac{1}{4})$ 充分小, 使得含 δ 的项被不等式左边吸收掉, 然后再对时间变量积分可得

$$\begin{aligned} & \int_0^T \|\mathbf{u}'_m\|_{L^2(U)}^2 dt + \sup_{0 \leq t \leq T} \int_U a^{ij} \partial_i \mathbf{u}_m \partial_j \mathbf{u}_m d\mathbf{x} \\ & \leq C \left(\int_U a^{ij} \partial_i \mathbf{u}_m \partial_j \mathbf{u}_m \Big|_{t=0} + \int_0^T \|\mathbf{f}\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}_m\|_{H_0^1(U)}^2 dt \right) \\ & \leq C \left(\|\mathbf{f}\|_{L^2(0,T;H^2(U))}^2 + \|\mathbf{g}\|_{H_0^1(U)}^2 \right). \end{aligned} \quad (3.3.10)$$

最后, 据 L 的一致椭圆性有 $\int_U a^{ij} \partial_i \mathbf{u}_m \partial_j \mathbf{u}_m d\mathbf{x} \geq \theta \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2$, 这样就得到

$$\int_0^T \|\mathbf{u}'_m\|_{L^2(U)}^2 dt + \sup_{0 \leq t \leq T} \|\nabla \mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2 \leq C \left(\|\mathbf{f}\|_{L^2(0,T;H^2(U))}^2 + \|\mathbf{g}\|_{H_0^1(U)}^2 \right), \quad (3.3.11)$$

上式右边不依赖于 m , 因此我们可以令 $m = m_l \rightarrow \infty$ 并取极限得到

$$\mathbf{u} \in L^\infty(0, T; H_0^1(U)), \quad \mathbf{u}' \in L^2(0, T; L^2(U))$$

它们满足如下估计 (用习题3.1.2)

$$\int_0^T \|\mathbf{u}'\|_{L^2(U)}^2 dt + \sup_{0 \leq t \leq T} \|\nabla \mathbf{u}\|_{L^2(U)}^2 \leq C \left(\|\mathbf{f}\|_{L^2(0,T;H^2(U))}^2 + \|\mathbf{g}\|_{H_0^1(U)}^2 \right). \quad (3.3.12)$$

现在可以证明 \mathbf{u} 有 $L_t^2 H_x^2$ 了。事实上现在我们已经得到

$$(\mathbf{u}', \varphi) + B[\mathbf{u}, \varphi] = (\mathbf{f}, \varphi) \quad \forall \varphi \in H_0^1(U), \text{ a.e. } t \in [0, T],$$

该式又可写作

$$B[\mathbf{u}, \varphi] = (\mathbf{h}, \varphi), \quad \mathbf{h} := \mathbf{f} - \mathbf{u}' \in L^\infty(0, T; L^2(U)).$$

据椭圆正则性定理 (定理 2.5.5) 可知: 对几乎处处的 $t \in [0, T]$ 有 $\mathbf{u}(t) \in H^2(U)$ 以及

$$\|\mathbf{u}\|_{H^2(U)}^2 \leq C(\|\mathbf{h}\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}\|_{L^2(U)}^2) \leq C(\|\mathbf{f}\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}'\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}\|_{L^2(U)}^2).$$

这与之前得到的估计相结合就给出了我们要证明的估计, 至此 (3.3.8) 得证。

接下来我们假设 $\mathbf{g} \in H^2(U) \cap H_0^1(U)$ 和 $\mathbf{f} \in H^1(0, T; L^2(U))$ 来证明更高的抛物正则性 (3.3.9)。同样地, 我们首先对逼近方程 (3.2.7) (而不是原方程) 求时间导数, 这是因为我们目前还没有解 (在时间上) 的可微性。现在有

$$(\mathbf{u}_m'', w_k) + B[\mathbf{u}_m', w_k] = (\mathbf{f}', w_k),$$

两边同时乘以 $d_m^k(t)$ 并对 $1 \leq k \leq m$ 求和得到

$$(\mathbf{u}_m'', \mathbf{u}_m') + B[\mathbf{u}_m', \mathbf{u}_m'] = (\mathbf{f}', \mathbf{u}_m').$$

据 L 的一致椭圆性和 Grönwall 不等式, 我们推出

$$\begin{aligned} \sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}_m'(t)\|_{L^2(U)}^2 + \int_0^T \|\mathbf{u}_m'\|_{H_0^1(U)}^2 dt &\leq C(\|\mathbf{u}_m'(0)\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{f}'\|_{L^2(0,T;L^2(U))}^2) \\ &\leq C(\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}^2 + \|\mathbf{f}\|_{H^1(0,T;L^2(U))}^2). \end{aligned} \quad (3.3.13)$$

现在我们必须寻求对 $\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}^2$ 的控制。现在需注意 L 不一定是对称椭圆算子, 所以我们也许要通过 $\|\Delta \mathbf{u}_m(0)\|_{L^2(U)}$ 来控制 $\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}$ 。而这件事情可以通过将 \mathbf{u}_m 在标准正交基 $\{w_k\}$ 中作展开来实现。事实上, 据椭圆正则性定理 (以及 $\mathbf{u}_m|_{\partial U} = 0$), 我们有

$$\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}^2 \leq C(\|\mathbf{u}_m(0)\|_{L^2(U)}^2 + \|\Delta \mathbf{u}_m(0)\|_{L^2(U)}^2).$$

因为 $\mathbf{u}_m(0) = \sum_{k=1}^m d_m^k(0)w_k(\mathbf{x})$ 以及 $-\Delta \mathbf{u}_m(0) = \sum_{k=1}^m d_m^k(0)\lambda_k w_k(\mathbf{x})$ (注意 w_k 是 $(-\Delta)$ 的特征函数), 据特征函数系的正交性可得

$$\|\mathbf{u}_m(0)\|_{L^2(U)}^2 = \sum_{k=1}^m (d_m^k(0))^2 \leq \lambda_1^{-2} \sum_{k=1}^m (d_m^k(0)\lambda_k)^2 = \lambda_1^{-2} \|\Delta \mathbf{u}_m(0)\|_{L^2(U)}^2,$$

从而

$$\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}^2 \leq C(1 + \lambda_1^{-2}) \|\Delta \mathbf{u}_m(0)\|_{L^2(U)}^2$$

其中 $\lambda_1 > 0$ 是具有 Dirichlet 边界条件的 $(-\Delta)$ 的主特征值。接下来, 我们分部积分两次并且利用 $\mathbf{u}_m|_{\partial U} = \Delta \mathbf{u}_m|_{\partial U} = 0$ 得到 (这里用到了特征函数本身是属于 $C^\infty(\bar{U})$ 的)

$$\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}^2 \leq C(\mathbf{u}_m(0), \Delta^2 \mathbf{u}_m(0)).$$

由于 $\Delta^2 \mathbf{u}_m(0) \in \text{Span}\{w_1, \dots, w_m\}$ 以及 $(\mathbf{u}_m(0), w_k) = (g, w_k)$, 我们有

$$\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}^2 \leq C(\Delta g, \Delta \mathbf{u}_m(0)) \leq \frac{1}{2} \|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}^2 + C\|g\|_{H^2(U)}^2,$$

从而存在 $C > 0$ 使得不等式 $\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)} \leq C\|g\|_{H^2(U)}$ 成立。现在我们得到 \mathbf{u}_m' 的如下一致正则性估

计

$$\begin{aligned} \sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}'_m(t)\|_{L^2(U)}^2 + \int_0^T \|\mathbf{u}'_m\|_{H_0^1(U)}^2 dt &\leq C(\|\mathbf{u}'_m(0)\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{f}'\|_{L^2(0,T;L^2(U))}^2) \\ &\leq C(\|g\|_{H^2(U)}^2 + \|\mathbf{f}\|_{H^1(0,T;L^2(U))}^2). \end{aligned} \quad (3.3.14)$$

现在我们利用方程来证明 $L_t^\infty H_x^2$ 正则性。回忆我们已有

$$B[\mathbf{u}_m, w_k] = (\mathbf{f} - \mathbf{u}'_m, w_k), \quad 1 \leq k \leq m.$$

该式两边乘以 $\lambda_k d_m^k(t)$ 并对 $1 \leq k \leq m$ 求和后得到

$$B[\mathbf{u}_m, -\Delta \mathbf{u}_m] = (\mathbf{f} - \mathbf{u}'_m, -\Delta \mathbf{u}_m), \quad t \in [0, T].$$

而 $\Delta \mathbf{u}_m|_{\partial U} = 0$, 所以 $B[\mathbf{u}_m, -\Delta \mathbf{u}_m] = (L\mathbf{u}_m, -\Delta \mathbf{u}_m)$. 据问题 3.3.1 知

$$\|\mathbf{u}_m\|_{H^2(U)}^2 \leq C(\|\mathbf{f}\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}'_m\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}_m\|_{L^2(U)}^2). \quad (3.3.15)$$

结合 \mathbf{u}'_m 一致估计限, 我们得到

$$\begin{aligned} \sup_{0 \leq t \leq T} (\|\mathbf{u}'_m(t)\|_{L^2(U)}^2 + \|\mathbf{u}_m(t)\|_{H^2(U)}^2) + \int_0^T \|\mathbf{u}'_m\|_{H_0^1(U)}^2 dt \\ \leq C(\|\mathbf{u}_m(0)\|_{H^2(U)}^2 + \|\mathbf{f}\|_{H^1(0,T;L^2(U))}^2). \end{aligned} \quad (3.3.16)$$

令 $m = m_l \rightarrow \infty$, 就导出了 \mathbf{u} 所需的估计。

余下还要证明 $\mathbf{u}'' \in L^2(0, T; H^{-1}(U))$. 我们知道 $H^{-1}(U)$ 是 $H_0^1(U)$ 的对偶空间, 所以我们选取 $\varphi \in H_0^1(U)$ 并要求其满足 $\|\varphi\|_{H_0^1(U)} \leq 1$, 将其 $\varphi = \varphi_m + \varphi_m^\perp$, 其中 $\varphi_m \in \text{Span}\{w_1, \dots, w_m\}$, $\varphi_m^\perp \in \text{Span}\{w_{m+1}, w_{m+2}, \dots\}$. 据定义有

$$\begin{aligned} \|\mathbf{u}''_m\|_{H^1(U)} &= \sup_{\|\varphi\|_{H_0^1} \leq 1} |\langle \mathbf{u}''_m, \varphi \rangle| = \sup_{\|\varphi\|_{H_0^1} \leq 1} |\langle \mathbf{f}', \varphi_m \rangle - B[\mathbf{u}'_m, \varphi_m; t]| \\ &\leq \sup_{\|\varphi\|_{H_0^1} \leq 1} (\|\mathbf{f}'\|_{L^2(U)} \|\varphi_m\|_{L^2(U)} + \|\mathbf{u}'_m\|_{H_0^1(U)} \|\varphi_m\|_{H_0^1(U)}) \leq \|\mathbf{f}'\|_{L^2(U)} + \|\mathbf{u}'_m\|_{H_0^1(U)}. \end{aligned}$$

由于我们已经证明了 \mathbf{u}'_m 的一致估计, 那么令 $m = m_l$ 并取极限就立即得到 $\mathbf{u}'' \in L^2(0, T; H^{-1}(U))$ 和正则性估计 (3.3.9). \square

通过对 Sobolev 可微指标 k 的归纳, 我们还可以证明更高阶的抛物正则性结果, 证明略去。

定理 3.3.2 (高阶抛物正则性). 给定正整数 $m \in \mathbb{N}^*$. 对于抛物方程 (3.0.1), 设 $g \in H^{2m+1}(U)$ 且对于 $0 \leq k \leq m$ 有 $\frac{d^k \mathbf{f}}{dt^k} \in L^2(0, T; H^{2m-2k}(U))$. 同时假设初值 g 满足直到 m 阶的相容性条件

(compatibility conditions up to m -th order), 即

$$g_0 = g \in H_0^1(U), g_j := \frac{d^{j-1}f}{dt^{j-1}}(0) - Lg_{j-1} \in H_0^1(U), \quad 1 \leq j \leq m.$$

则对 $0 \leq k \leq m+1$ 有 $\frac{d^k u}{dt^k} \in L^2(0, T; H^{2m+2-2k}(U))$, 并成立如下估计

$$\sum_{k=0}^{m+1} \left\| \frac{d^k u}{dt^k} \right\|_{L^2(0, T; H^{2m+2-2k}(U))}^2 \leq C \left(\sum_{k=0}^m \left\| \frac{d^k f}{dt^k} \right\|_{L^2(0, T; H^{2m-2k}(U))}^2 + \|g\|_{H^{2m+1}(U)}^2 \right), \quad (3.3.17)$$

其中常数 $C > 0$ 仅依赖 m, U, T 以及 L 的系数。

注记 3.3.1. 相容性条件是必要的, 它保证了全体 g_0, g_1, \dots, g_m 在边界 ∂U 上的迹都为零。否则方程解的时间导数的初值未必是零, 即初边值产生冲突。

定理 3.3.3 (C^∞ 抛物正则性). 对抛物方程 (3.0.1), 设 $g \in C^\infty(\overline{U})$, $f \in C^\infty(\overline{U_T})$, 且初值 g 满足无穷阶的相容性条件, 即

$$g_0 = g \in H_0^1(U), g_j := \frac{d^{j-1}f}{dt^{j-1}}(0) - Lg_{j-1} \in H_0^1(U), \quad j = 1, 2, \dots$$

那么 (3.0.1) 具有唯一的解 $u \in C^\infty(\overline{U_T})$.

问题 3.3

问题 3.3.1. 设 $u \in C^\infty(U)$ 满足 $u|_{\partial U} = \Delta u|_{\partial U} = 0$. 证明: 存在 $\beta > 0, \gamma \geq 0$ 使得

$$\beta \|u\|_{H^2(U)}^2 \leq (Lu, -\Delta u)_{L^2(U)} + \gamma \|u\|_{L^2(U)}^2.$$

其中 $Lu := -\partial_j(a^{ij}\partial_j u) + b_i\partial_i u + cu$ 是一致椭圆的, 且满足 $a^{ij} = a^{ji}$.

注: 此估计用于抛物正则性的证明。为了简化证明你也可以假设 $b^i = c = 0$.

问题 3.3.2. 当 $L = -\partial_j(a^{ij}\partial_i u)$ (即 L 是对称椭圆算子) 时, 试给出增强正则性 (3.3.9) 的简化证明。

提示: 把标准正交基 $\{w_k\}$ 选取为 L 在 $H_0^1(U)$ 中的特征函数而不是 $(-\Delta)$ 的特征函数。那么就不再需要问题 ?? 中的不等式了。

3.4 抛物极大值原理

本节讨论二阶抛物算子的极大值原理和 Harnack 不等式, 这里我们假设椭圆算子 L 具有非散度形式会更方便:

$$Lu = -a^{ij}\partial_i\partial_j u + b^i\partial_i u + cu, \quad a^{ij}, b^i, c \in C(\overline{U_T}), \quad a^{ij} = a^{ji}.$$

我们定义抛物圆柱 $U_T := (0, T] \times U$ 和抛物边界 $\Gamma_T := \overline{U_T} \setminus U_T$, 其中 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是边界充分光滑的有界开集。本讲义中我们仅证明弱极大值原理, 强极大值原理的证明需要抛物 Harnack 不等式, 在此略去。

3.4.1 弱极大值原理

给定区间 $I \subseteq \mathbb{R}$ 和开集 $U \subseteq \mathbb{R}^d$, 我们定义 $C_1^2(I \times U) := \{u : I \times U \rightarrow \mathbb{R} : u, \partial_{x_i} u, \partial_{x_i} \partial_{x_j} u, \partial_t u \in C(I \times U), \forall 1 \leq i, j \leq d\}$, 其中变量 $t \in I, \mathbf{x} \in U$ 。本节我们假设 U 是有界的。

定理 3.4.1 (弱极大值原理). 设 $u \in C_1^2(U_T) \cap C(\overline{U_T})$, 且在 U_T 中有 $c = 0$ 。若 $\partial_t u + Lu \leq 0$ (类似地, ≥ 0) 在 U_T 中恒成立, 则有 $\max_{\overline{U_T}} u = \max_{\Gamma_T} u$ (类似地, $\min_{\overline{U_T}} u = \min_{\Gamma_T} u$)。此时 u 被称为下解 (上解)。

证明. 证明过程与定理 2.6.1 非常相似。我们首先增加假设为 $\partial_t u + Lu < 0$ 在 U_T 中恒成立, 并假设存在 $(t_0, \mathbf{x}_0) \in U_T$ 使得 $u(t_0, \mathbf{x}_0) = \max_{\overline{U_T}} u$ 。若 $0 < t_0 < T$, 那么 (t_0, \mathbf{x}_0) 是 U_T 的内点, 因此 $\partial_t u(t_0, \mathbf{x}_0) = 0$ 。另一方面, 我们可以模仿定理 2.6.1 的证明计算出在 (t_0, \mathbf{x}_0) 处有 $Lu \geq 0$ 。因此在 (t_0, \mathbf{x}_0) 处必有 $\partial_t u + Lu \geq 0$, 这与假设 $\partial_t u + Lu < 0$ 矛盾。若 $t_0 = T$, 那么仍然有 $\partial_t u(t_0, \mathbf{x}_0) \geq 0$, 这再次导致在 (t_0, \mathbf{x}_0) 处 $\partial_t u + Lu \geq 0$ 。

现在我们仅假设 $\partial_t u + Lu \leq 0$ 在 U_T 中成立。此时我们引进扰动 $u^\varepsilon(t, \mathbf{x}) = u(t, \mathbf{x}) - \varepsilon t$ (其中 $\varepsilon > 0$ 是一个小常数)。直接计算可得 $\partial_t u^\varepsilon + Lu^\varepsilon = \partial_t u + Lu - \varepsilon < 0$ 在 U_T 中恒成立, 进而 $\max_{\overline{U_T}} u^\varepsilon = \max_{\Gamma_T} u^\varepsilon$ 。现在取极限 $\varepsilon \rightarrow 0$, 我们得到

$$\max_{\overline{U_T}} u = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \max_{\overline{U_T}} (u - \varepsilon t) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \max_{\Gamma_T} (u - \varepsilon t) \leq \max_{\Gamma_T} u.$$

而反向不等式是显而易见的, 因为 $\Gamma_T \subsetneq \overline{U_T}$. □

当算子 L 中的零阶项系数 $c \geq 0$ 时, 我们可以证明类似的结果。

定理 3.4.2 ($c \geq 0$ 的弱极大值原理). 设 $u \in C_1^2(U_T) \cap C(\overline{U_T})$ 且在 U_T 中有 $c \geq 0$ 。若 $\partial_t u + Lu \leq 0$ 在 U_T 中恒成立 (类似地, ≥ 0), 则 $\max_{\overline{U_T}} u \leq \max_{\Gamma_T} u^+$ (类似地, $\min_{\overline{U_T}} u \geq \min_{\Gamma_T} u^-$)。特别地, 若 $\partial_t u + Lu = 0$ 在 U_T 中恒成立, 则有 $\max_{\overline{U_T}} |u| = \max_{\Gamma_T} |u|$ 。

3.4.2 强极值原理

证明抛物方程的强极大值原理需要用到抛物 Harnack 不等式。

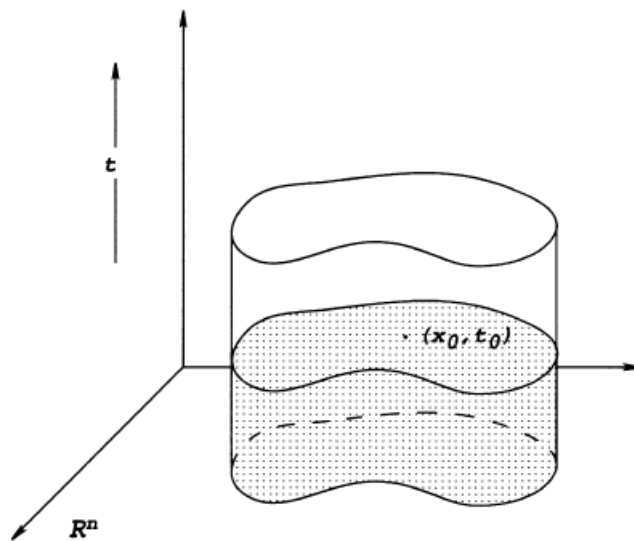
定理 3.4.3 (抛物 Harnack 不等式). 设非负函数 $u \in C_1^2(U_T)$ 在 U_T 中满足 $\partial_t u + Lu = 0$. 设 $V \Subset U$ 是连通子集, 则那么对任意的 $0 < t_1 < t_2 \leq T$, 存在常数 $C > 0$, 使得

$$\sup_V u(t_1, \cdot) \leq \inf_V u(t_2, \cdot).$$

其中常数 C 仅依赖 V, t_1, t_2 和 L 的系数。

定理 3.4.3 的证明需要用到对数梯度估计方法, 此处略去, 具体参见 Evans [6, 391页定理 7.1.10], 下面我们用抛物 Harnack 不等式和抛物弱极值原理来证明抛物强极值原理。

定理 3.4.4 (强极大值原理). 设有界开集 U 是连通的, 函数 $u \in C_1^2(U_T) \cap C(\overline{U_T})$ 且在 U_T 中有 $c = 0$. 若在 U_T 中恒有 $\partial_t u + Lu \leq 0$ (类似地, ≥ 0) 且 u 在点 $(t_0, \mathbf{x}_0) \in U_T$ 处达到其在 $\overline{U_T}$ 上的最大值 (类似地, 最小值), 那么 u 在 U_{t_0} 中恒为常值 (注意不是 U_T !).



Parabolic strong maximum principle

定理 3.4.3 的结论表明抛物方程具有“无限传播速度”。

证明. 设在 U_T 中 $\partial_t u + Lu \leq 0$ 且 u 在 $(t_0, \mathbf{x}_0) \in U_T$ 处达到最大值. 选取具有光滑边界的开子集 $W \Subset U$, 使得 $\mathbf{x}_0 \in W$. 然后考虑抛物方程

$$\partial_t v + Lv = 0 \quad \text{in } W_T, \quad v = u \quad \text{on } \Delta_T := \overline{W_T} \setminus W_T.$$

据弱极大值原理, 我们知道 $u \leq v \leq M := \max_{\overline{U_T}} u$, 因此在 (t_0, \mathbf{x}_0) 处有 $v = M$. 现在我们需要证明

$w := M - v \equiv 0$ 在 W 中恒成立, 若能证得该结论, 则强极值原理已经得证, 这是因为 $W \in U$ 是任意选取的。

由于 $c = 0$, 我们知道在 W_T 中有 $\partial_t w + Lw = 0$ 以及 $w \geq 0$. 据抛物 Harnack 不等式, 对于任意满足 $\mathbf{x}_0 \in V$ 的子集 $V \in W$ 和 $0 < t < t_0$, 都有

$$\sup_V w(t, \cdot) \leq C \inf_V w(t_0, \cdot).$$

另一方面, $\inf_V w(t_0, \cdot) \leq w(t_0, \mathbf{x}_0) = 0$ 迫使 w 在 $\{t\} \times V$ 上恒为 0 这件事情对所有的 $t \in (0, t_0)$ 都成立。由于 $V \in W$ 和 $t \in (0, t_0)$ 都是任意的, 我们知道在 W_{t_0} 中必有 $w = 0$ 恒成立, 因此在 v 在 W_{t_0} 中恒为常值 M . 由于 $v = u$ 在 Δ_T 上成立, 我们就证明了在 $[0, t_0] \times \partial W$ 上 $u = M$ 恒成立。□

对 $c \geq 0$, 我们也有类似的结果。

定理 3.4.5 ($c \geq 0$ 的强极值原理). 设有界开集 U 是连通的, 函数 $u \in C_1^2(U_T) \cap C(\overline{U_T})$ 且在 U_T 中有 $c \geq 0$. 若在 U_T 中恒有 $\partial_t u + Lu \leq 0$ (类似地, ≥ 0) 且 u 在点 $(t_0, \mathbf{x}_0) \in U_T$ 处达到其在 $\overline{U_T}$ 上的非负最大值 (类似地, 非正最大值), 那么 u 在 U_{t_0} 中恒为常值 (注意不是 U_T !).

习题 3.4

习题 3.4.1. 设 u 为热方程 $\partial_t u - \Delta u + cu = 0$ 在 $\mathbb{R}_+ \times U$ 中的光滑解, 在 $\{t = 0\} \times \bar{U}$ 上 $u = g$, 边界条件为在 $[0, \infty) \times \partial U$ 上 $u = 0$. 这里 $g(\mathbf{x}), c(t, \mathbf{x})$ 是给定的连续函数。

- (1) 若存在常数 γ 使得 $c \geq \gamma > 0$, 证明: 存在常数 $A > 0$ 使得对任意的 $(t, \mathbf{x}) \in (0, T] \times U$, 均有 $|u(t, \mathbf{x})| \leq Ae^{-\gamma t}$.
- (2) 当 $g \geq 0$ 且 c 有界时, 证明 u 是非负的。

习题 3.4.2. 证明定理 3.4.2, 你可以参考定理 2.6.2 的证明。

习题 3.4.3. 证明定理 3.4.5. (提示: 考虑 $\partial_t u + L'u$, 其中 $L'u := Lu - cu$.)

问题 3.4

问题 3.4.1. 在习题 3.2.2 中, 如果再假设 $g \in C^1(\bar{U})$, 证明: 方程的解 u 在 $t \rightarrow \infty$ 时一致收敛于 0, 即

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \sup_{\mathbf{x} \in U} |u(t, \mathbf{x})| = 0$$

并求出其衰减速率。提示: 如果初值是对应于 $(-\Delta)$ 算子 (带 Dirichlet 边界条件时) 的主特征值 λ_1 的特征函数 w_1 , 那对应热方程的解是什么? 然后用问题 2.6.2 的结论。

3.5 消失粘性法

在本节中，我们引入**消失粘性法 (vanishing viscosity method)**（也称为**无粘极限 (inviscid limit)**）来证明一阶线性对称双曲方程组的局部存在性。事实上，无粘极限在双曲守恒律的研究中起着重要作用，并派生了许多具有挑战性的问题。该方法的核心思想是添加一个带有小系数 ε 的粘性项 $\varepsilon \Delta u$ 以获得一个“正则化”的抛物系统，然后求解该抛物系统，最后再取极限 $\varepsilon \rightarrow 0$ 以获得原始双曲组的存在性。本节我们假设区域 $U = \mathbb{R}^d$ ，并同时指出：如果区域有边界，该方法可能不适用，这是因为边界附近可能出现“**边界层 (boundary layer)**”。例如在对带边区域中的 Navier-Stokes 方程（描述粘性流体运动）取无粘极限时，如果 N-S 方程本身带有无滑动(non-slip)边界条件，那么就会出现强边界层导致边界条件不匹配，取极限时可能需要在实解析函数或者一定阶数的 Gevrey 函数类里面考虑（可以理解为 C^∞ 或者 Schwartz 函数都不够用），该领域仍有许多未解决的问题。

考虑如下一阶偏微分方程组：

$$\begin{cases} \partial_t \mathbf{u} + \sum_{j=1}^d \mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u} = \mathbf{f} & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^d, \\ \mathbf{u} = \mathbf{g} & \text{on } \{t = 0\} \times \mathbb{R}^d. \end{cases} \quad (3.5.1)$$

这里 $\mathbf{u} = (u^1, \dots, u^m) : [0, \infty) \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m$ 是未知向量， $\mathbf{B}_j : [0, \infty) \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{M}^{m \times m}$, $(1 \leq j \leq d)$ 是系数矩阵，源项 $\mathbf{f} : [0, \infty) \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m$ 和初值 $\mathbf{g} : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m$ 是给定的函数。

定义 3.5.1 (双曲性). 若对任意 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^d$ 和 $t \geq 0$ ， m 阶方阵 $\mathbf{B}(t, \mathbf{x}; \mathbf{y})$ 都是可对角化的，则称 (3.5.1) 是**双曲方程组 (hyperbolic system)**。这里 $\mathbf{B}(t, \mathbf{x}; \mathbf{y})$ 的定义为

$$\mathbf{B}(t, \mathbf{x}; \mathbf{y}) := \sum_{j=1}^d y_j \mathbf{B}_j(t, \mathbf{x}) \quad (\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d, t \geq 0).$$

如果每个 \mathbf{B}_j 都是对称的，那么我们说 (3.5.1) 是**对称双曲 (symmetric hyperbolic)** 的。等价地，若对所有的 $\mathbf{x}, \mathbf{y}, t$ ，方阵 $\mathbf{B}(t, \mathbf{x}; \mathbf{y})$ 都有 m 个实特征值

$$\lambda_1(t, \mathbf{x}; \mathbf{y}) \leq \lambda_2(t, \mathbf{x}; \mathbf{y}) \leq \dots \leq \lambda_m(t, \mathbf{x}; \mathbf{y})$$

且对应的特征向量 $\{\mathbf{r}_k(t, \mathbf{x}; \mathbf{y})\}$ 构成 \mathbb{R}^m 的一组基，则称 (3.5.1) 是**双曲方程组**。进一步地，若所有的 \leq 都被严格不等式 $<$ 替换，那么我们说 (3.5.1) 是**严格双曲 (strictly hyperbolic)** 的。

注记 3.5.1 (双曲性定义的动机). 为了简便，我们不妨假设每个 \mathbf{B}_j 是常系数的且 $\mathbf{f} = 0$ 。考虑具有 $\mathbf{u}(t, \mathbf{x}) = \mathbf{v}(\mathbf{y} \cdot \mathbf{x} - \sigma t)$ 形式的 (3.5.1) 的平面波解，其中 $\mathbf{v} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$ 足够光滑。将它代入 (3.5.1)，

我们得到

$$\left(-\sigma I_m + \sum_{j=1}^d y_j \mathbf{B}_j \right) \mathbf{v}' = 0.$$

因此 \mathbf{v}' 是矩阵 $\mathbf{B}(\mathbf{y})$ 的特征值 σ 对应的特征向量。双曲性条件要求对每个给定的 $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^d$, 存在 m 个不同的平面波解, 由下式给出:

$$(\mathbf{y} \cdot \mathbf{x} - \lambda_k(\mathbf{y})t) \mathbf{r}_k(\mathbf{y}) \quad (1 \leq k \leq m), \quad \lambda_1(\mathbf{y}) \leq \dots \leq \lambda_m(\mathbf{y}).$$

对于 $\|\mathbf{y}\| = 1$ 的特征值即为波速。

现在我们证明如下对称双曲组 (3.5.1) 弱解的局部存在性。

$$\begin{cases} \partial_t \mathbf{u} + \sum_{j=1}^d \mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u} = \mathbf{f} & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^d, \\ \mathbf{u} = \mathbf{g} & \text{on } \{t = 0\} \times \mathbb{R}^d. \end{cases} \quad (3.5.2)$$

其中未知函数 $\mathbf{u} : [0, \infty) \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m$, 对 $1 \leq j \leq d$, 系数矩阵 $\mathbf{B}_j \in C^2([0, T] \times \mathbb{R}^d; \mathbb{M}^{m \times m})$ 都是对称方阵, 且满足

$$\sup_{[0, T] \times \mathbb{R}^d} |\mathbf{B}_j| + |\nabla_{t, \mathbf{x}} \mathbf{B}_j| + |\nabla_{\mathbf{x}, t}^2 \mathbf{B}_j| < \infty \quad 1 \leq j \leq d. \quad (3.5.3)$$

初值 $\mathbf{g} \in H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)$, 源项 $\mathbf{f} \in H^1((0, T) \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)$ 均给定。

接下来我们定义方程组 (3.5.1) 的弱解。

定义 3.5.2. 给定 $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)$ 和 $0 \leq t \leq T$, 定义双线性型

$$B[\mathbf{u}, \mathbf{v}; t] := \int_{\mathbb{R}^d} \sum_{j=1}^d (\mathbf{B}_j(t, \cdot) \partial_j \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v} \, d\mathbf{x}.$$

满足以下条件的函数 \mathbf{u} 被称为对称双曲系统初值问题的弱解:

- $\mathbf{u} \in L^2(0, T; H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m))$ 且 $\mathbf{u}' \in L^2(0, T; L^2(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m))$;
- 对任意 $\mathbf{v} \in H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)$ 和几乎处处的 $t \in [0, T]$, 成立 $(\mathbf{u}', \mathbf{v}) + B[\mathbf{u}, \mathbf{v}; t] = (\mathbf{f}, \mathbf{v})$;
- $\mathbf{u}(0) = \mathbf{g}$.

注意我们已经有 $\mathbf{u} \in C([0, T]; L^2(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m))$, 因此 $\mathbf{u}(0) = \mathbf{g}$ 可以逐点成立。

我们接下来证明

定理 3.5.1. (3.5.2) 存在唯一的弱解。

3.5.1 抛物正则化方程组的存在性

现在我们引入 ε -抛物正则化方程组:

$$\begin{cases} \partial_t \mathbf{u}^\varepsilon - \varepsilon \Delta \mathbf{u}^\varepsilon + \sum_{j=1}^d \mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u}^\varepsilon = \mathbf{f} & \text{in } (0, \infty) \times \mathbb{R}^d, \\ \mathbf{u}^\varepsilon = \mathbf{g}^\varepsilon & \text{on } \{t = 0\} \times \mathbb{R}^d. \end{cases} \quad (3.5.4)$$

其中 $0 < \varepsilon < 1, \mathbf{g}^\varepsilon := \eta_\varepsilon * \mathbf{g}$.

消失粘性法的思想是: 先对固定的 $\varepsilon > 0$ 求解 ε -抛物正则化方程组, 然后证明该解有关于 ε 一致的能量估计, 最后取极限 $\varepsilon \rightarrow 0$ 得到双曲方程组 ($\varepsilon = 0$) (3.5.2) 的解。

我们首先对固定的 $\varepsilon > 0$ 求解抛物正则化方程。

定理 3.5.2. 对任意的 $\varepsilon > 0$, (3.5.4) 存在唯一的解 \mathbf{u}^ε , 满足

$$\mathbf{u}^\varepsilon \in L^2(0, T; H^3(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)), \quad \mathbf{u}^{\varepsilon'} \in L^2(0, T; H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)).$$

求解抛物正则化方程的困难在于 ε -正则化项是高阶项, 因此我们可以尝试将一阶项 $\mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u}^\varepsilon$ 视作源项。这里还要指出 $\mathbf{u}^\varepsilon, \mathbf{u}^{\varepsilon'}$ 的 H^3, H^1 正则性是抛物正则性定理 (定理 3.3.2) 的直接结果。换句话说, 我们证明(3.5.4)解的存在性时应当选取较低阶的函数空间。

如何寻找合适函数空间?

如何“预测”解在何种函数空间中存在? 考虑方程组 (3.5.4) 之前, 我们不妨先看一下热方程

$$\partial_t u - \varepsilon \Delta u = f \quad \text{in } \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d, \quad u(0) = g \in H^1(\mathbb{R}^d) \quad \text{on } \{t = 0\} \times \mathbb{R}^d.$$

据Duhamel原理, 我们有

$$u(t) = e^{\varepsilon t \Delta} g + \int_0^t e^{\varepsilon(t-\tau)\Delta} f(\tau) d\tau,$$

其中 $e^{\varepsilon t \Delta} g := (e^{-\varepsilon t |\xi|^2} \hat{g}(\xi))^\vee$ 可以用Fourier变换定义。这样对 $s \geq 0$, 我们有

$$\|e^{\varepsilon t \Delta} g\|_{H^s(\mathbb{R}^d)} = \|e^{-\varepsilon t |\xi|^2} \hat{g}(\xi) \langle \xi \rangle^s\|_{L^2} \leq C \|\hat{g}(\xi) \langle \xi \rangle^s\|_{L^2} = C \|g\|_{H^s}.$$

此外, 令 $\eta = \sqrt{\varepsilon t} \xi$, 我们可算出 $e^{-\varepsilon t |\xi|^2} \langle \xi \rangle^s = e^{-\eta^2} \langle (\varepsilon t)^{-\frac{1}{2}} \eta \rangle^s \leq C (\varepsilon t)^{-\frac{s}{2}}$. 因此当初值 $g \in H^1(\mathbb{R}^d)$ 时, 我们期待齐次部分 $e^{\varepsilon t \Delta} g \in L^\infty(0, T; H^1(\mathbb{R}^d))$ 。对非齐次部分, 令 $\Phi(t, \mathbf{x}) := \frac{1}{(4\pi t)^{\frac{d}{2}}} e^{-\frac{|\mathbf{x}|^2}{4\varepsilon t}}$ 为标准热方

程 ($\varepsilon = 1$) 的基本解, 则有

$$\int_0^t e^{\varepsilon(t-\tau)\Delta} f(\tau) d\tau = \int_0^t \Phi(\varepsilon(t-\tau), \cdot) * f(\tau, \cdot) d\tau.$$

利用积分 Minkowski 不等式和卷积 Young 不等式, 我们有

$$\begin{aligned} & \left\| \int_0^t \Phi(\varepsilon(t-\tau), \cdot) * f(\tau, \cdot) d\tau \right\|_{L^2} \leq \int_0^t \|\Phi(\varepsilon(t-\tau), \cdot) * f(\tau, \cdot)\|_{L^2} d\tau \\ & \leq \int_0^t \underbrace{\|\Phi(\varepsilon(t-\tau), \cdot)\|_{L^1}}_{=1} \|f(\tau, \cdot)\|_{L^2} d\tau \leq \int_0^t \|f(\tau, \cdot)\|_{L^2} d\tau \leq \begin{cases} T\|f\|_{L_t^\infty L_x^2} \\ T^{\frac{1}{2}}\|f\|_{L_t^2 L_x^2} \end{cases}. \end{aligned}$$

类似地, 我们可以证明

$$\begin{aligned} & \left\| \nabla_x \int_0^t \Phi(\varepsilon(t-\tau), \cdot) * f(\tau, \cdot) d\tau \right\|_{L^2} = \left\| \int_0^t \nabla \Phi(\varepsilon(t-\tau), \cdot) * f(\tau, \cdot) d\tau \right\|_{L^2} \\ & \leq \int_0^t \underbrace{\|\nabla \Phi(\varepsilon(t-\tau), \cdot)\|_{L^1}}_{\leq C(\varepsilon(t-\tau))^{-\frac{1}{2}}} \|f(\tau, \cdot)\|_{L^2} d\tau \leq C_\varepsilon T^{1/2} \|f\|_{L_t^\infty L_x^2}. \end{aligned}$$

由于源项 $f \in H^1((0, T) \times \mathbb{R}^d)$, 我们知道对任意给定的 $T < \infty$, 有 $f \in L^\infty(0, T; L^2(\mathbb{R}^d)) \cap L^2((0, T) \times \mathbb{R}^d)$. 因此我们可以“预测”: 应该在 $L^\infty(0, T; H^1(\mathbb{R}^d))$ 中证明 ε -正则化方程组 (3.5.4) 的局部存在性。

定理3.5.2的证明

我们用压缩映射原理证明 (3.5.4) 解的存在性. 令 $X := L^\infty(0, T; H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m))$ 并定义

$$\mathcal{T} : \mathbf{w} \mapsto e^{\varepsilon t \Delta} \mathbf{g} + \int_0^t e^{\varepsilon(t-\tau)\Delta} \left(\mathbf{f}(\tau, \cdot) - \sum_{j=1}^d \mathbf{B}_j(\tau, \cdot) \partial_j \mathbf{w}(\tau, \cdot) \right) d\tau. \quad (3.5.5)$$

我们要证明如下事实

- \mathcal{T} 是 X 到 X 自身的映射, 即 $R(\mathcal{T}) \subseteq X$.
- \mathcal{T} 是 X 上的压缩映射, 即存在常数 $C \in (0, 1)$ 使得对于任何 $\mathbf{w}, \mathbf{v} \in X$ 都有 $\|\mathcal{T}\mathbf{w} - \mathcal{T}\mathbf{v}\|_X \leq C\|\mathbf{w} - \mathbf{v}\|_X$ 成立。

若能证明这两点成立, 那么压缩映射原理就表明 \mathcal{T} 在 X 中具有唯一的不动点, 这正是我们所需的 ε -抛物正则化系方程组 (3.5.4) 的解。

从先验估计可以直观地看到, 对任意 $\mathbf{w} \in X$ 有

$$\|\mathcal{T}\mathbf{w}\|_X \leq C\|\mathbf{g}\|_{H^1} + C_\varepsilon T^{\frac{1}{2}}(\|\mathbf{f}\|_{L_t^\infty L_x^2} + \|\nabla \mathbf{w}\|_{L_t^\infty L_x^2}) < \infty.$$

这说明 $R(\mathcal{T}) \subseteq X$.

接下来我们证明 \mathcal{T} 是 X 上的压缩映射. 任给定 $\mathbf{w}, \mathbf{v} \in X$, 我们计算

$$\mathcal{T}\mathbf{w} - \mathcal{T}\mathbf{v} = \sum_{j=1}^d \int_0^t e^{\varepsilon(t-\tau)\Delta} \mathbf{B}_j \partial_j (\mathbf{w} - \mathbf{v})(\tau) d\tau.$$

再次利用先验估计得到

$$\|\mathcal{T}\mathbf{w} - \mathcal{T}\mathbf{v}\|_X \leq C_\varepsilon T^{\frac{1}{2}} \|\mathbf{w} - \mathbf{v}\|_X.$$

今选取充分小的 $T_1 > 0$ 使得 $C_\varepsilon T_1^{\frac{1}{2}} < 0.5$, 我们就证明了 \mathcal{T} 是 $L^\infty(0, T_1; H^1)$ 上的压缩映射. 因此在 $X = L^\infty(0, T_1; H^1)$ 中存在唯一的不动点 (记为 \mathbf{u}^ε), 它也是方程组 (3.5.4) 的解. 然后我们在 $[T_1, 2T_1], [2T_1, 3T_1], \dots$ 中重复此论证, 从而得到 $\mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d$ 中解的存在性. 这里要注意: 压缩映射原理得到的解的存在时长 T_1 不依赖于 \mathbf{f}, \mathbf{g} , 否则这个“重复”过程是不对的.

最后我们证明解 \mathbf{u}^ε 满足正则性

$$\mathbf{u}^\varepsilon \in L^2(0, T; H^3(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)), \quad \mathbf{u}^{\varepsilon'} \in L^2(0, T; H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)).$$

事实上, 对于几乎处处的 $t \in [0, T]$, 源项 $\mathbf{f} - \sum \mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u}^\varepsilon \in L^2(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)$, 据抛物正则性定理 (定理 3.3.1) 可得

$$\mathbf{u}^\varepsilon \in L^\infty(0, T; H^2(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)), \quad \mathbf{u}^{\varepsilon'} \in L^2(0, T; H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m)),$$

进而 $\mathbf{f} - \sum \mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u}^\varepsilon \in L^\infty(0, T; H^1(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m))$. 据定理 3.3.2, 我们就得到 $\mathbf{u}^\varepsilon \in L^2(0, T; H^3(\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m))$.

3.5.2 一致估计与无粘极限

我们在上一小节得到的先验估计依赖于 ε^{-1} , 而取无粘极限需要对 ε -抛物正则化方程组 (3.5.4) 建立关于粘性系数 ε 的一致估计.

定理 3.5.3 (关于 ε 一致的能量估计). 记 \mathbf{u}^ε 为定理 3.5.2 中求得的 (3.5.4) 的解. 则存在常数 $C > 0$ (不再依赖 ε), 使得对任意的 $\varepsilon \in (0, 1)$ 都有

$$\sup_{0 \leq t \leq T} (\|\mathbf{u}^\varepsilon(t)\|_{H^1}^2 + \|\mathbf{u}^{\varepsilon'}(t)\|_{L^2}^2) \leq C \left(\|\mathbf{g}\|_{H^1}^2 + \|\mathbf{f}\|_{L^2(0, T; H^1)}^2 + \|\mathbf{f}'\|_{L^2(0, T; L^2)}^2 \right). \quad (3.5.6)$$

证明. 我们计算如下能量估计

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |\mathbf{u}^\varepsilon|^2 d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{u}^\varepsilon \cdot \partial_t \mathbf{u}^\varepsilon d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{u}^\varepsilon \cdot (\varepsilon \Delta \mathbf{u}^\varepsilon) d\mathbf{x} + \int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{u}^\varepsilon \cdot \mathbf{f} d\mathbf{x} - \sum_{j=1}^d \int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{u}^\varepsilon \cdot (\mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u}^\varepsilon) d\mathbf{x}.$$

对第一项分部积分得到

$$\int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{u}^\varepsilon \cdot (\varepsilon \Delta \mathbf{u}^\varepsilon) d\mathbf{x} = -\varepsilon \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla \mathbf{u}^\varepsilon|^2 d\mathbf{x}.$$

第二项则可以直接控制

$$\left| \int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{u}^\varepsilon \cdot \mathbf{f} d\mathbf{x} \right| \leq \|\mathbf{u}^\varepsilon\|_{L^2} \|\mathbf{f}\|_{L^2}.$$

对第三项, 我们可以利用 \mathbf{B}_j 的对称性来消掉 \mathbf{u}^ε 上的导数 ∂_j , 分部积分得

$$\int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{u}^\varepsilon \cdot (\mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u}^\varepsilon) d\mathbf{x} = - \int_{\mathbb{R}^d} (\mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u}^\varepsilon) \cdot \mathbf{u}^\varepsilon d\mathbf{x} - \int_{\mathbb{R}^d} |\mathbf{u}^\varepsilon|^2 (\partial_j \mathbf{B}_j) d\mathbf{x},$$

进而

$$\left| \int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{u}^\varepsilon \cdot (\mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{u}^\varepsilon) d\mathbf{x} \right| = \frac{1}{2} \left| \int_{\mathbb{R}^d} |\mathbf{u}^\varepsilon|^2 (\partial_j \mathbf{B}_j) d\mathbf{x} \right| \leq C \|\mathbf{u}^\varepsilon\|_{L^2}^2.$$

如上三项相加, 我们得到微分不等式

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |\mathbf{u}^\varepsilon|^2 d\mathbf{x} = -\varepsilon \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla \mathbf{u}^\varepsilon|^2 d\mathbf{x} + C(\|\mathbf{u}^\varepsilon\|_{L^2}^2 + \|\mathbf{f}\|_{L^2}^2) \leq C(\|\mathbf{u}^\varepsilon\|_{L^2}^2 + \|\mathbf{f}\|_{L^2}^2).$$

据Grönwall不等式可得

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}^\varepsilon(t)\|_{L^2}^2 \leq C(\|\mathbf{g}\|_{L^2}^2 + \int_0^T \|\mathbf{f}(t)\|_{L^2}^2 dt),$$

这里我们用到了卷积光滑子的性质 $\|\mathbf{g}^\varepsilon\|_{L^2} \leq \|\mathbf{g}\|_{L^2}$.

类似地, $\nabla \mathbf{u}^\varepsilon$ 和 $\mathbf{u}^{\varepsilon'}$ 的一致估计可以通过分别对抛物正则化方程求偏导数 ∂_{x_k} 和 ∂_t 然后模仿上述论证来证明. 我们不再叙述过程, 仅列出结果:

$$\begin{aligned} \sup_{0 \leq t \leq T} \|\nabla \mathbf{u}^\varepsilon(t)\|_{L^2}^2 &\leq C(\|\nabla \mathbf{g}\|_{L^2}^2 + \|\mathbf{f}\|_{L^2(0,T;H^1)}^2), \\ \sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{u}^{\varepsilon'}(t)\|_{L^2}^2 &\leq C(\|\nabla \mathbf{g}\|_{L^2}^2 + \varepsilon^2 \|\Delta \mathbf{g}^\varepsilon\|_{L^2}^2 + \|\mathbf{f}(0)\|_{L^2}^2 + \|\mathbf{f}\|_{L^2(0,T;H^1)}^2 + \|\mathbf{f}'\|_{L^2(0,T;L^2)}^2) \\ &\leq C(\|\nabla \mathbf{g}\|_{L^2}^2 + \|\mathbf{g}^\varepsilon\|_{L^2}^2 + \|\mathbf{f}\|_{L^2(0,T;H^1)}^2 + \|\mathbf{f}'\|_{L^2(0,T;L^2)}^2), \end{aligned}$$

这里面我们用到了卷积光滑子的另一性质 $\|\Delta \mathbf{g}^\varepsilon\|_{L^2} \leq C\varepsilon^{-1} \|\nabla \mathbf{g}\|_{L^2}$ 以及

$$\|\mathbf{f}(0)\|_{L^2}^2 \leq C(\|\mathbf{f}\|_{L^2(0,T;L^2)}^2 + \|\mathbf{f}'\|_{L^2(0,T;L^2)}^2).$$

请注意 $\Delta \mathbf{g}^\varepsilon$ 的出现是必要的, 这是因为 $\mathbf{u}^{\varepsilon'}$ 的初值是 $\mathbf{f} - \sum \mathbf{B}_j \partial_j \mathbf{g}^\varepsilon + \varepsilon \Delta \mathbf{g}^\varepsilon$. □

$\{\mathbf{u}^\varepsilon\}$ 的一致有界性给出了该序列的 (一个子列的) 弱极限。

定理 3.5.1 的证明. 结合如上一致能量估计和习题 3.1.1 可知, 存在子列 $\{\varepsilon_k\}$ 使得

$$\mathbf{u}^{\varepsilon_k} \rightharpoonup \mathbf{u} \text{ in } L^2(0, T; H^1), \quad \mathbf{u}^{\varepsilon_k'} \rightharpoonup \mathbf{u}' \text{ in } L^2(0, T; L^2).$$

余下只需验证弱极限 \mathbf{u} 确实是 (3.5.2) 的唯一弱解。任取测试函数 $\varphi \in C^1([0, T]; H^1)$, 我们计算可得 (对 $\varepsilon \Delta \mathbf{u}^\varepsilon$ 这项分部积分):

$$\int_0^T (\mathbf{u}^{\varepsilon'}, \varphi) + \varepsilon \nabla \mathbf{u}^\varepsilon : \nabla \varphi + B[\mathbf{u}^\varepsilon, \varphi; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \varphi) dt.$$

令 $\varepsilon = \varepsilon_k \rightarrow 0$, 我们得到

$$\int_0^T (\mathbf{u}', \varphi) + B[\mathbf{u}, \varphi; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \varphi) dt, \quad \forall \varphi \in C^1([0, T]; H^1),$$

因此我们得出结论: 对于几乎处处的 $t \in [0, T]$ 和全体 $\varphi \in C^1([0, T]; H^1)$, 都有 $(\mathbf{u}', \varphi) + B[\mathbf{u}, \varphi; t] = (\mathbf{f}, \varphi)$ 成立。

今选取 φ 使得 $\varphi(T) = 0$, 然后在 $(\mathbf{u}^{\varepsilon'}, \varphi)$ 中分部积分时间导数 ∂_t 得到

$$\int_0^T -(\mathbf{u}^\varepsilon, \varphi') + \varepsilon \nabla \mathbf{u}^\varepsilon : \nabla \varphi + B[\mathbf{u}^\varepsilon, \varphi; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \varphi) dt + (\mathbf{g}, \mathbf{v}(0)).$$

令 $\varepsilon = \varepsilon_k \rightarrow 0$, 再次得到

$$\int_0^T (\mathbf{u}, \varphi') + B[\mathbf{u}, \varphi; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \varphi) dt + (\mathbf{g}, \varphi(0)).$$

另一方面, 在 (\mathbf{u}', φ) 中分部积分 ∂_t 得到

$$\int_0^T (\mathbf{u}, \varphi') + B[\mathbf{u}, \varphi; t] dt = \int_0^T (\mathbf{f}, \varphi) dt + (\mathbf{u}(0), \varphi(0)),$$

由于 $\varphi(0)$ 是任意的, 所以 $\mathbf{u}(0) = \mathbf{g}$. 由方程组的线性, 我们取 $\varphi = \mathbf{u}$, $\mathbf{f} = \mathbf{g} = 0$ 就立即得出唯一性. □

注记 3.5.2. 本节最后, 我们再次强调上述方法可能不适用于初边值问题, 因为 ε -正则化问题的边界条件可能与原始双曲方程组不同, 甚至边界条件的数量也可能不同。这在从描述粘性流体运动的 Navier-Stokes 方程到描述无粘流体运动的 Euler 方程的初边值问题无粘极限的研究中尤为明

显。前者可以给定无滑动(non-slip)条件 $\mathbf{u} = 0$, 而后者给定滑移(slip)条件 $\mathbf{u} \cdot \mathbf{N} = 0$. 这种边界条件的不匹配实际上源于边界层线性: 当忽略粘性时, 边界层会粘附在边界上, 并且其厚度随着粘性趋于 0 而趋于 0。

关于具有边界的区域中一阶对称双曲方程组的经典理论, 可参考以下论文或书籍:

- Peter D. Lax, Phillips, R. S. Local boundary conditions for dissipative symmetric linear differential operators. *Commun. Pure. Appl. Math.*, 13(3), 427–455, 1960.
- Rauch, J. Symmetric Positive Systems with Boundary Characteristic of Constant Multiplicity. *Trans. Amer. Math. Soc.*, 291(1), 167-187, 1985.
- Métivier, G. Small viscosity and boundary layer methods: Theory, stability analysis, and applications. Springer Science & Business Media, 2004.

第四章 波动方程的局部适定性理论

在本科偏微分方程课程中，我们已经学习了如何求解 \mathbb{R}^d 或带特定边界条件的一维区间上的标准线性波动方程 $\partial_t^2 u - \Delta u = f$ 的古典解。显式解还表明波的传播速度是有限的，这也被称为Huygens原理。

然而在许多物理模型中，波的传播满足具有变系数甚至是非线性的波动方程，例如广义相对论中的弯曲时空（Einstein 方程）、可压缩流体中的声波（可压缩 Euler 方程）、弹性介质的运动（弹性力学方程组）、可压缩等离子体中的磁声波（可压缩 MHD 方程）以及许多其他广泛应用的物理模型。

本章我们主要考虑具有给定变系数的类波方程，即研究以下关于 $\varphi : I \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 在 \mathbb{R}^{1+d} 中的方程：

$$\begin{cases} \partial_\alpha (a^{\alpha\beta} \partial_\beta \varphi) = F & \text{in } I \times \mathbb{R}^d, \\ (\varphi, \partial_t \varphi) = (\varphi_0, \varphi_1) & \text{on } \{t = 0\} \times \mathbb{R}^d. \end{cases} \quad (4.0.1)$$

这里指标 α, β 取值是从 0 到 d ，其中第 0 个分量指代时间变量 t 。 $F : I \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 是给定的源项， $I \subseteq \mathbb{R}$ 是时间变量取值的开区间。在本章末尾，我们还将介绍拟线性波动方程的局部适定性理论，其证明方法实际上是常微分方程里面就学过的Picard迭代法，这也是证明非线性偏微分方程存在性的一种常见方法。而拟线性波动方程的长时间存在性和渐近行为等内容需要用到Lorentz几何中的一些工具（例如由 Christodoulou, Klainerman 等人开发的向量场方法），本课程暂不介绍。

4.1 线性波动方程的正则性和存在性

在方程 (4.0.1) 中，我们要求 $\mathbf{a} = [a^{\alpha\beta}] : I \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^{(1+d) \times (1+d)}$ 是对称方阵，并满足：

$$\sum_{\alpha, \beta} |a^{\alpha\beta} - m^{\alpha\beta}| < \frac{1}{10}. \quad (4.1.1)$$

这里矩阵 $m = \text{diag}(-1, 1, 1, \dots, 1)$ 。后面我们还要对 $a^{\alpha\beta} : I \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, F : I \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, \varphi_0 : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 和 $\varphi_1 : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 提出一些正则性假设。

4.1.1 线性波动方程的正则性

在证明线性波动方程 (4.0.1) 的局部存在性之前, 我们先证明变系数线性波动方程的能量估计, 这也可被视作解的正则性结论。需注意, 这类方程可能不像标准波动方程那样成立能量守恒, 但我们仍然可以证明某些适当定义的“能量”具有可控增长的性质。我们首先引入记号:

$$|\partial\varphi|^2 := (\partial_t\varphi)^2 + \sum_{i=1}^d (\partial_{x^i}\varphi)^2 \quad (4.1.2)$$

定理 4.1.1 (L^2 能量估计). 设 φ 为 (4.0.1) 的解, 则对于某些常数 $C = C(d, T) > 0$, 如下能量估计成立:

$$\begin{aligned} & \sup_{t \in [0, T]} \|\partial\varphi(t)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \\ & \leq C \left(\|(\varphi_0, \varphi_1)\|_{\dot{H}^1(\mathbb{R}^d) \times L^2(\mathbb{R}^d)}^2 + \int_0^T \|F(t)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 dt \right) \exp \left(C \int_0^T \|\partial\mathbf{a}(t)\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)}^2 dt \right). \end{aligned} \quad (4.1.3)$$

这里 $\|\cdot\|_{\dot{H}^1} = \|\partial(\cdot)\|_{L^2}$ 表示齐次 Sobolev 范数。

证明. 这个定理的证明实际上与常系数线性波动方程的证明类似。我们在方程两边乘以 $\partial_t\varphi$ 然后积分得到

$$\int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t\varphi (\partial_\alpha (a^{\alpha\beta} \partial_\beta\varphi) - F) = 0$$

现在对 ∂_α 进行分部积分。当 $\alpha = \beta = 0$ 时, 我们有

$$\begin{aligned} & \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t\varphi \partial_t (a^{00} \partial_t\varphi) \, d\mathbf{x} \, d\tau = \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t a^{00}) (\partial_t\varphi)^2 + \frac{1}{2} \partial_t (\partial_t\varphi)^2 a^{00} \, d\mathbf{x} \, d\tau \\ & = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} a^{00} (\partial_t\varphi)^2 \, d\mathbf{x} \Big|_0^t + \frac{1}{2} \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t a^{00}) (\partial_t\varphi)^2 \, d\mathbf{x} \, d\tau. \end{aligned}$$

当 $i, j = 1, 2, \dots, d$ 时, 我们有以下等式 (在此及下文中我们使用约定 $i, j = 1, 2, \dots, d$):

$$\begin{aligned} & \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t\varphi \partial_i (a^{ij} \partial_j\varphi) \, d\mathbf{x} \, d\tau = -\frac{1}{2} \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t \partial_i\varphi a^{ij} \partial_j\varphi + \partial_t \partial_j\varphi a^{ij} \partial_i\varphi) \, d\mathbf{x} \, d\tau \\ & = -\frac{1}{2} \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t (\partial_i\varphi \partial_j\varphi) a^{ij} \, d\mathbf{x} \, d\tau \\ & = -\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} a^{ij} \partial_i\varphi \partial_j\varphi \, d\mathbf{x} \Big|_0^t + \frac{1}{2} \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t a^{ij}) (\partial_i\varphi \partial_j\varphi) \, d\mathbf{x} \, d\tau. \end{aligned}$$

注意在上述推导中, 我们使用了 \mathbf{a} 的对称性。对含有 $\alpha = 0$ 以及 $i = 1, \dots, d$ 的项我们有

$$\begin{aligned} & \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t \varphi (\partial_i (a^{i0} \partial_t \varphi) + \partial_t (a^{i0} \partial_i \varphi)) \, d\mathbf{x} \, d\tau \\ &= \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} \left((\partial_i a^{i0}) (\partial_t \varphi)^2 + a^{i0} \partial_i (\partial_t \varphi)^2 + (\partial_t a^{i0}) (\partial_t \varphi) (\partial_i \varphi) \right) \, d\mathbf{x} \, d\tau \\ &= \int_0^t \int_{\mathbb{R}^d} \left((\partial_i a^{i0}) (\partial_t \varphi)^2 - (\partial_i a^{i0}) (\partial_t \varphi)^2 + (\partial_t a^{i0}) (\partial_t \varphi) (\partial_i \varphi) \right) \, d\mathbf{x} \, d\tau. \end{aligned}$$

现在合并上述等式得到

$$\begin{aligned} & \left| \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} a^{00} (\partial_t \varphi)^2 - a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi \, d\mathbf{x} \Big|_{\tau=t} \right| \\ & \leq \left| \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} a^{00} (\partial_t \varphi)^2 \, d\mathbf{x} - \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi \, d\mathbf{x} \Big|_{\tau=0} \right| \\ & \quad + C \int_0^t \|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} \|F\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} + \|\partial \mathbf{a}\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} \|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \, d\tau \end{aligned} \quad (4.1.4)$$

据假设 (4.1.1) 知, 存在常数 $C > 0$ 使得 (4.1.4) 的左端项能控制 $\|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2$

$$\|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \leq C \left| \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} a^{00} (\partial_t \varphi)^2 \, d\mathbf{x} - \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi \, d\mathbf{x} \right|. \quad (4.1.5)$$

结合上述不等式得到

$$\|\partial \varphi(t)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \leq C \|\partial \varphi(0)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 + C \int_0^t \|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} \|F\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} + \|\partial \mathbf{a}\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} \|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \, d\tau. \quad (4.1.6)$$

然后用 Young 不等式, 我们有

$$\int_0^t \|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} \|F\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} \, d\tau \leq \delta \sup_{t \in [0, T]} \|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2(t) + C\delta^{-1} \left(\int_0^t \|F\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} \, d\tau \right)^2.$$

现在选取 $\delta > 0$ 充分小, 使得 $\delta \sup_{t \in [0, T]} \|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2(t)$ 被左侧吸收, 利用 Jensen 不等式我们得到

$$\sup_{t \in [0, T]} \|\partial \varphi(t)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \leq C \|\partial \varphi(0)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 + C \int_0^T T \|F(t)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \, dt + \|\partial \mathbf{a}\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} \|\partial \varphi\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \, dt$$

结论即可通过 Grönwall 不等式和 Jensen 不等式得出。 \square

对于常系数线性波动方程 $\partial_t^2 u - \Delta u = 0$, 我们知道如果 φ 是一个解, 那么 $\partial_t \varphi$ 和 $\partial_{x_i} \varphi$ 也是

解。因此如果初值足够光滑且在 $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ 时趋于零（例如 $\varphi_0, \varphi_1 \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ 的情况），那么 φ 的所有高阶导数在 L^2 中都是有界的。然而现在 φ 是 (4.0.1) 的解并不意味着它的导数也是 (4.0.1) 的解。不过，我们模仿定理 4.1.1 的证明可以控制 φ 的高阶 Sobolev 范数，进而得到以下推论，其证明留作练习。

推论 4.1.2. 设 φ 是 (4.0.1) 的解且 $k \in \mathbb{N}^*$. 那么存在 $C = C(d, k, T) > 0$ 使得如下能量估计成立：

$$\begin{aligned} & \sup_{t \in [0, T]} \|(\varphi(t), \partial_t \varphi(t))\|_{H^k \times H^{k-1}}^2 \\ & \leq C \left[\|(\varphi_0, \varphi_1)\|_{H^k \times H^{k-1}}^2 + \int_0^T \|F\|_{H^{k-1}}^2 + \sum_{|\alpha|+|\beta| \leq k-1} \left\| \partial \partial_x^\alpha \mathbf{a} \partial \partial_x^\beta \varphi \right\|_{L^2}^2 + \left\| \partial_x^\alpha \mathbf{a} \partial \partial_x^\beta \varphi \right\|_{L^2}^2 dt \right] \\ & \quad \times \exp \left(C \int_0^T \|\partial \mathbf{a}\|_{L^\infty}^2 dt \right). \end{aligned} \quad (4.1.7)$$

4.1.2 线性波动方程的存在性

在本节中，我们利用能量估计结合线性泛函分析中的 Hahn-Banach 定理来证明 (4.0.1) 解的局部存在性。下面我们假设 \mathbf{a} 及其所有阶导数在 $[0, T] \times \mathbb{R}^d$ 上都是有界的。假设源项 $F : [0, T] \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 满足：对于给定的 $k \in \mathbb{N}$ 有 $F \in L^2(0, T; H^{k-1}(\mathbb{R}^d))$. 首先我们回顾一下将用于证明局部存在性的 Hahn-Banach 定理。

定理 4.1.3 (Hahn-Banach 定理). 设 X 是赋范线性空间，子空间 $Y \subseteq X$ 满足对任意 $y \in Y$ 都有 $\|y\|_Y = \|y\|_X$. 设 $f \in Y^*$ 是 Y 上的有界线性泛函，则存在 $\tilde{f} \in X^*$ 使得 $\tilde{f}|_Y = f$ 以及 $\|\tilde{f}\|_X = \|f\|_{Y^*}$ 成立。

我们还需要以下引理：

引理 4.1.4. 令 $L^* \psi := \partial_\alpha (a^{\alpha\beta} \partial_\beta \psi)$ 是 $L \varphi := \partial_\alpha (a^{\alpha\beta} \partial_\beta \varphi)$ 的（形式）伴随算子。假设 $\psi \in C_c^\infty((-\infty, T) \times \mathbb{R}^d)$ ，则对任意 $m \in \mathbb{Z}$ ，存在 $C = C(m, T, \mathbf{a}) > 0$ 使得

$$\|\psi(t)\|_{H^m(\mathbb{R}^d)} \leq C \int_t^T \|L^* \psi\|_{H^{m-1}(\mathbb{R}^d)}(\tau) d\tau$$

对所有 $t \in [0, T]$ 均成立。

证明. 对正整数 $m \geq 1$ ，这是推论 4.1.2 的推论。我们现在对 $m \leq 0$ 的情况进行归纳。假设结果对于 $m_0 + 2$ 的情况成立（其中 m_0 是某个负整数），我们希望证明在 m_0 的情况也成立。现在我们用 Fourier 变换定义 $\Psi = (1 - \Delta)^{-1} \psi$ ，或者等价地通过方程 $(1 - \Delta)\Psi = \psi$ 的解来定义 Ψ ，则存在依赖于 m_0, T, a 和 b 的常数 $C > 0$ 使得

$$|L^* \psi - (1 - \Delta)L^* \Psi| = |L^*(1 - \Delta)\Psi - (1 - \Delta)L^* \Psi| \leq C \sum_{1 \leq |\alpha| \leq 3} |\partial_x^\alpha \Psi|.$$

因此得到

$$\|L^*\Psi\|_{H^{m_0+1}} \leq C (\|L^*\psi\|_{H^{m_0-1}} + \|\Psi\|_{H^{m_0+2}})$$

据归纳假设, 我们得到

$$\|\Psi(t)\|_{H^{m_0+2}(\mathbb{R}^d)} \leq C \int_t^T (\|L^*\psi(\tau)\|_{H^{m_0-1}} + \|\Psi(\tau)\|_{H^{m_0+2}}) d\tau \leq C \int_t^T \|L^*\psi\|_{H^{m_0-1}} d\tau.$$

在上式最后一行中我们使用了 Grönwall 不等式, 据此得到

$$\|\psi(t)\|_{H^{m_0}} \leq C \|\Psi\|_{H^{m_0+2}} \leq C \int_t^T \|L^*\psi(\tau)\|_{H^{m_0-1}} d\tau.$$

□

现在我们可以证明(4.0.1)的局部存在性:

定理 4.1.5 (线性波动方程的局部存在性). 设 $k \in \mathbb{N}$. 给定 $F \in L^2([0, T]; H^{k-1}(\mathbb{R}^d))$, 则方程 (4.0.1) 存在唯一的解 φ , 它满足

$$(\varphi, \partial_t \varphi) \in L^\infty([0, T]; H^k(\mathbb{R}^d)) \times L^\infty([0, T]; H^{k-1}(\mathbb{R}^d)).$$

证明. 我们从 $(\varphi_0, \varphi_1) = (0, 0)$ 的情况开始该情况也给出了 (4.0.1) 的唯一性. 对像集 $L^*(C_c^\infty((-\infty, T) \times \mathbb{R}^d))$ 中的任一元素 $L^*\psi$, 我们定义一个它到 \mathbb{R} 的映射:

$$L^*\psi \mapsto \int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} \psi F d\mathbf{x} dt =: \langle F, \psi \rangle,$$

其中 $L^*(C_c^\infty((-\infty, T) \times \mathbb{R}^d))$ 表示 $C_c^\infty((-\infty, T) \times \mathbb{R}^d)$ 在映射 L^* 下的像. 注意这个映射是良定的, 因为方程 $L^*\psi = f$ 在给定 $\psi(T, \cdot) = 0$ 时解的唯一性已经在 L^2 能量估计 (定理 4.1.1) 中证明了. 据对 F 的假设和引理 4.1.4, 我们有

$$\left| \int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} \psi F d\mathbf{x} dt \right| \leq C \left(\int_0^T \|F\|_{H^{k-1}} dt \right) \left(\sup_{t \in [0, T]} \|\psi\|_{H^{-k+1}} \right) \leq C \int_0^T \|L^*\psi(t)\|_{H^{-k}} dt.$$

据 Hahn-Banach 定理知, 存在满足 $\varphi|_{t < 0} = 0$ 的函数 $\varphi \in (L^1((-\infty, T); H^{-k}(\mathbb{R}^d)))^* = L^\infty((-\infty, T); H^k(\mathbb{R}^d))$ 作为上面定义的映射的延拓, 即:

$$\langle F, \psi \rangle = \langle \varphi, L^*\psi \rangle, \quad \forall \psi \in C_c^\infty((-\infty, T) \times \mathbb{R}^d).$$

因此 φ 是分布意义下的解. 最后我们利用方程可以得到 $\varphi \in C^1([0, T]; L^2(\mathbb{R}^d))$, 从而得到 $(\varphi, \partial_t \varphi)|_{\{t=0\}} = (0, 0)$.

对于一般情况 $(\varphi_0, \varphi_1) \in H^k(\mathbb{R}^d) \times H^{k-1}(\mathbb{R}^d)$, 我们构造 $u : [0, T] \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$, 其满足

$(u, \partial_t u)|_{\{t=0\}} = (\varphi_0, \varphi_1)$, 进而它是方程 $L\eta = F - Lu$ 带有初值 $(\eta, \partial_t \eta)|_{\{t=0\}} = (0, 0)$ 的解。那么 $\varphi := \eta + u$ 给出了我们所需的解。据定理 4.1.2 中的能量估计知, 现在的解 φ 也具有相应的正则性。我们还要验证 $\partial_t \varphi \in L^\infty(0, T; H^{k-1})$, 从方程本身可得

$$a^{0\alpha} \partial_t \partial_\alpha \varphi = F - a^{ij} \partial_i \partial_j \varphi - \partial_\alpha a^{\alpha\beta} \partial_\beta \varphi \in H^{k-2},$$

这表明 $\partial_t \varphi \in L^\infty(0, T; H^{k-2})$, $\partial_t^2 \varphi \in L^\infty(0, T; H^{k-3})$. 若 $F \in C_c^\infty$, 那么结合 $\varphi_0 = \varphi_1 = 0$, 我们就可以将正则性 $\varphi \in L_t^\infty H_x^k$ 提升为 $\varphi \in L_t^\infty H_x^{k+1}$, 这样就从方程得出 $\partial_t \varphi \in L^\infty(0, T; H^{k-1})$. 对于一般的 $F \in L^1(0, T; H^{k-1})$, 我们可以找到在 $\{t < 0\}$ 上取值为零的函数列 $\{F_n\} \subset C_c^\infty((-\infty, T) \times \mathbb{R}^d)$ 使得 $\int_0^T \|F(t, \cdot) - F_n(t, \cdot)\|_{H^{k-1}} dt \rightarrow 0$. 这样的话, 若 $\varphi_n \in L^\infty(0, T; H^k) \cap W^{1,\infty}(0, T; H^{k-1})$ 满足具有零初值的 $L\varphi_n = F_n$, 我们就可以由正则性定理得到

$$\|\partial(\varphi_l - \varphi_n)\|_{H^{k-1}} \leq C \int_0^T \|F_l(t, \cdot) - F_n(t, \cdot)\|_{H^{k-1}} dt \rightarrow 0.$$

□

注记 4.1.1. 上述定理仅给出了分布意义下的解的存在性。但是我们可以利用 $s > d/2$ 时的 Sobolev 嵌入 $H^s(\mathbb{R}^d) \hookrightarrow L^\infty(\mathbb{R}^d)$ 得到: 如果我们初值正则性足够好, 那么解也具有定理 4.1.2 中对应的正则性, 因此当 k 足够大时方程的解可以逐点定义。

习题 4.1

习题 4.1.1. 证明定理 4.1.2.

习题 4.1.2. 证明: 对于任意常数 $D \in \mathbb{R}$, 以下方程至多有一个光滑解 $u \in C^\infty([0, T] \times U)$. 这里 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是一个具有光滑边界的区域, 且 $\varphi, \psi \in C_c^\infty(U)$.

$$\begin{cases} \partial_t^2 u + D \partial_t u - \Delta u = 0 & \text{in } (0, T] \times U, \\ u = \varphi, \partial_t u = \psi & \text{on } \{t = 0\} \times U, \\ u = 0 & \text{on } [0, T] \times \partial U. \end{cases}$$

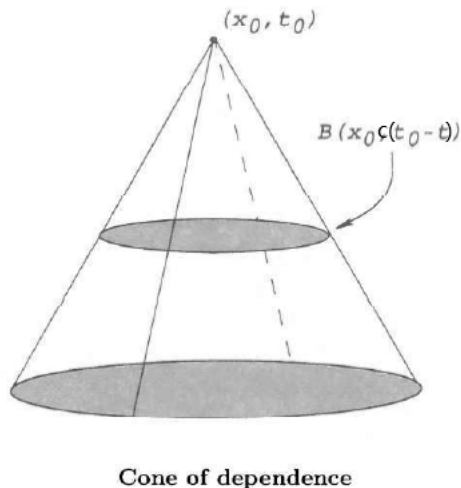
4.2 线性波动方程的有限传播速度

在本科 PDE 课程中, 我们已经学过标准波动方程 $\partial_t^2 u - c^2 \Delta u = 0$ 具有有限传播速度。

定理 4.2.1 (有限传播速度). 对于在 $\mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d$ 中带有初值 $(\varphi_0, \varphi_1) \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ 的波动方程 $\partial_t^2 \varphi - c^2 \Delta \varphi = 0$, 如果存在 $t_0 > 0$ 和 $\mathbf{x}_0 \in \mathbb{R}^d$ 使得初值 φ_0, φ_1 在集合 $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d : |\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| \leq ct_0\}$ 中有恒为零, 那么

解 $\varphi(t, \mathbf{x})$ 在过往光锥 (past light cone) $K(t_0, \mathbf{x}_0)$ 内恒为零。这里

$$K(t_0, \mathbf{x}_0) := \{(t, \mathbf{x}) \in \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d : 0 \leq t \leq t_0, |\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| \leq c(t_0 - t)\}.$$



波动方程的有限传播速度描述了一个与抛物型极大值原理（无限传播速度）“相反”的现象。这一性质实际上否定了双曲型 PDE 满足极大值原理的可能性。

我们自然会问：对于变系数波动方程是否还能证明有限传播速度的结果？答案是肯定的，为了简便我们假设度量 \mathbf{a} 满足 $a^{00} = -1$ 且 $a^{i0} = a^{0i} = 0$ ，也就是说我们将波动方程写为

$$\partial_t^2 \varphi - a^{ij} \partial_i \partial_j \varphi = 0 \quad (4.2.1)$$

其中 $[a^{ij}]_{1 \leq i, j \leq d}$ 是实对称正定方阵。固定一点 $(t_0, \mathbf{x}_0) \in \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d$ ，我们希望构造某种以 (t_0, \mathbf{x}_0) 为顶点的“弯曲光锥” C ，使得如果初值在 $C \cap \{t = 0\}$ 上为零，那么解 φ 在 C 内为零。

现在回忆：证明定理 4.2.1 的关键思想是证明在切片 $\{(t, \mathbf{x}) : |\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| \leq c(t_0 - t)\}$ 上的能量关于时间 t 单调递减。因此我们可以试着寻找适当的函数 $q(\mathbf{x})$ ，使得类似的证明对于变系数波动方程也成立。准确地说，我们希望找到 $q(\mathbf{x})$ ，使得在切片 $K_t := \{\mathbf{x} : q(\mathbf{x}) < t_0 - t\}$ 上的某个能量函数 $e(t)$ 关于 t 递减。特别地，对标准波动方程这个 $q(\mathbf{x})$ 是 $(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0)/c$ 。

4.2.1 动机：几何光学

事实上，过往光锥的边界可以理解为某个 Hamilton-Jacobi 方程的解 $p(t, \mathbf{x})$ 的水平集，也就是说光锥的边界由某个 Hamilton-Jacobi 方程的特征曲线组成。

我们首先从 $\mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d$ 中的标准波动方程 $\partial_t^2 u - \Delta u = 0$ 来看这一事实。对 $t \geq 0, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$ 和 $\varepsilon > 0$ ，我们考虑具有形式 $u^\varepsilon(t, \mathbf{x}) := U^\varepsilon(t, \mathbf{x}) \cdot \exp(ip^\varepsilon(t, \mathbf{x})\varepsilon^{-1})$ 的复值解。将此式代入波动方程，

我们得到

$$0 = (\partial_t^2 - \Delta)u^\varepsilon = e^{\frac{ip^\varepsilon}{\varepsilon}} \left(\partial_t^2 U^\varepsilon + 2i\varepsilon^{-1} \partial_t p^\varepsilon \partial_t U^\varepsilon - \varepsilon^{-2} (\partial_t p^\varepsilon)^2 U^\varepsilon + i\varepsilon^{-1} \partial_t^2 p^\varepsilon U^\varepsilon \right) \\ - e^{\frac{ip^\varepsilon}{\varepsilon}} \left(\Delta U^\varepsilon + 2i\varepsilon^{-1} \nabla p^\varepsilon \cdot \nabla U^\varepsilon - \varepsilon^{-2} U^\varepsilon |\nabla p^\varepsilon|^2 + i\varepsilon^{-1} U^\varepsilon \Delta p^\varepsilon \right).$$

取上述等式的实部, 我们发现

$$U^\varepsilon ((\partial_t p^\varepsilon)^2 - |\nabla p^\varepsilon|^2) = \varepsilon^2 (\partial_t^2 U^\varepsilon - \Delta U^\varepsilon). \quad (4.2.2)$$

当 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时, 若在某种意义下我们有收敛 $p^\varepsilon \rightarrow p$ 以及 $U^\varepsilon \rightarrow U \neq 0$, 那么形式上我们就可得到

$$\partial_t p \pm |\nabla p| = 0 \quad \text{in } \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d. \quad (4.2.3)$$

据分离变量法, 我们可以得到 $p(t, \mathbf{x}) = q(\mathbf{x}) + t - t_0$, 且 q 在 $\mathbb{R}^d \setminus \{\mathbf{x}_0\}$ 中满足 $|\nabla q|^2 = 1$, $q > 0$ 且 $q(\mathbf{x}_0) = 0$, 进而我们可以解出 $q(\mathbf{x}) = |\mathbf{x} - \mathbf{x}_0|$.

对于变系数的情况, 我们也可以解出

$$\partial_t p \pm (a^{ij} \partial_i p \partial_j p)^{\frac{1}{2}} = 0 \quad \text{在 } \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d. \quad (4.2.4)$$

再用分离变量法得到

$$p(t, \mathbf{x}) = q(\mathbf{x}) + t - t_0 \quad (4.2.5)$$

$$a^{ij} \partial_i q \partial_j q = 1, \quad q > 0 \text{ 在 } \mathbb{R}^d \setminus \{\mathbf{x}_0\}, \quad q(\mathbf{x}_0) = 0. \quad (4.2.6)$$

事实上这个 q 是在由 \mathbf{a} 确定的黎曼度量下从 \mathbf{x} 到 \mathbf{x}_0 的距离。

4.2.2 有限传播速度的证明

我们定义 $K := \{(t, \mathbf{x}) : p(t, \mathbf{x}) < 0\} = \{(t, \mathbf{x}) : q(\mathbf{x}) < t_0 - t\}$, 对 $t > 0$ 我们定义

$$K_t := \{\mathbf{x} : q(\mathbf{x}) < t_0 - t\}.$$

由于 $\nabla q \neq \mathbf{0}$ 在远离 \mathbf{x}_0 处成立, 我们知道对 $0 \leq t \leq t_0$, ∂K_t 是一个光滑的 $(d-1)$ 维超曲面。

定理 4.2.2 (有限传播速度). 设 φ 是 (4.2.1) 的光滑解。若 $\varphi \equiv \partial_t \varphi \equiv 0$ 在 K_0 上成立, 那么 φ 在 K 中恒为零。

注记 4.2.1. 据此我们知道, 若 φ 是方程 (4.2.1) 在初值为 (φ_0, φ_1) 时的解, 那么 $\varphi(t_0, \mathbf{x}_0)$ 仅依赖于 φ_0 和 φ_1 在 K_0 内的取值。

证明. 我们定义能量

$$e(t) := \frac{1}{2} \int_{K_t} (\partial_t \varphi)^2 + \sum_{i,j=1}^n a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi \, d\mathbf{x} \quad (0 \leq t \leq t_0)$$

为了计算 $\dot{e}(t)$, 我们利用余面积公式的推论 (移动区域求导公式) 得到

$$\frac{d}{dt} \left(\int_{K_t} f \, d\mathbf{x} \right) = \int_{K_t} \partial_t f \, d\mathbf{x} - \int_{\partial K_t} \frac{f}{|\nabla q|} \, dS_{\mathbf{x}}.$$

因此有

$$e'(t) = \int_{K_t} \partial_t \varphi \partial_t^2 \varphi + a^{ij} \partial_i \varphi \partial_t \partial_j \varphi \, d\mathbf{x} - \frac{1}{2} \int_{\partial K_t} ((\partial_t \varphi)^2 + a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi) \frac{1}{|\nabla q|} \, dS_{\mathbf{x}}. \quad (4.2.7)$$

对第一项, 我们分部积分并代入波动方程得到

$$\begin{aligned} & \int_{K_t} \partial_t \varphi \partial_t^2 \varphi + a^{ij} \partial_i \varphi \partial_t \partial_j \varphi \, d\mathbf{x} \\ &= \int_{K_t} \partial_t \varphi (\partial_t^2 \varphi - \partial_j (a^{ij} \partial_i \varphi)) \, d\mathbf{x} + \int_{\partial K_t} a^{ij} \partial_i \varphi N_j \partial_t \varphi \, dS_{\mathbf{x}} \\ &= - \int_{K_t} \partial_t \varphi (\partial_i \varphi \partial_j a^{ij}) \, d\mathbf{x} + \int_{\partial K_t} a^{ij} \partial_i \varphi N_j \partial_t \varphi \, dS_{\mathbf{x}} \end{aligned}$$

其中 $N = (N_1, \dots, N_d)$ 是 ∂K_t 的单位外法向量。直接计算可得第一项被 $Ce(t)$ 控制

$$\left| - \int_{K_t} \partial_t \varphi (\partial_i \varphi \partial_j a^{ij}) \, d\mathbf{x} \right| \leq Ce(t).$$

对第二项, 我们希望它能够与 $e'(t)$ 中出现的边界项产生抵消。我们有

$$|a^{ij} \partial_i \varphi N_j| \leq (a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi)^{\frac{1}{2}} (a^{ij} N_i N_j)^{\frac{1}{2}}$$

这是广义 Cauchy-Schwartz 不等式的推论: 对于正定对称矩阵 $\mathcal{M} = \mathcal{P}\mathcal{P}^\top$ 和向量 \mathbf{x}, \mathbf{y} , 有

$$|\mathbf{x}^\top \mathcal{M} \mathbf{y}| = |(\mathcal{P}\mathbf{x})^\top (\mathcal{P}\mathbf{y})| \leq |\mathcal{P}\mathbf{x}| |\mathcal{P}\mathbf{y}| = \sqrt{(\mathcal{P}\mathbf{x})^\top \mathcal{P}\mathbf{x}} \sqrt{(\mathcal{P}\mathbf{y})^\top \mathcal{P}\mathbf{y}} = \sqrt{\mathbf{x}^\top \mathcal{M} \mathbf{x}} \sqrt{\mathbf{y}^\top \mathcal{M} \mathbf{y}}.$$

然后我们回忆在 K_t 上有 $q = t_0 - t$ 意味着在 ∂K_t 上有 $N = \frac{\nabla q}{|\nabla q|}$ 成立, 因此

$$a^{ij} N_i N_j = \frac{a^{ij} \partial_i q \partial_j q}{|\nabla q|^2} = \frac{1}{|\nabla q|^2}.$$

用 Young 不等式, 我们可得

$$\begin{aligned}
 & \left| \int_{\partial K_t} a^{ij} \partial_i \varphi N_j \partial_t \varphi \, dS_x \right| \leq \int_{\partial K_t} (a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi)^{\frac{1}{2}} (a^{ij} N_i N_j)^{\frac{1}{2}} |\partial_t \varphi| \, dS_x \\
 & \leq \int_{\partial K_t} (a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi)^{\frac{1}{2}} |\nabla q|^{-1} |\partial_t u| \, dS_x \\
 & \leq \frac{1}{2} \int_{\partial K_t} (a^{ij} \partial_i \varphi \partial_j \varphi + (\partial_t \varphi)^2) |\nabla q|^{-1} \, dS_x = -e'(t) + \int_{K_t} \partial_t \varphi \partial_t^2 \varphi + a^{ij} \partial_i \varphi \partial_t \partial_j \varphi \, d\mathbf{x}.
 \end{aligned}$$

综上所述我们得到 $e'(t) \leq Ce(t)$, 而 $e(0) = 0$, 据 Grönwall 不等式得 $e(t) = 0$. □

习题 4.2

习题 4.2.1. 对波动方程 $\partial_t^2 \varphi - a^{ij} \partial_i \partial_j \varphi = 0$ 验证 (4.2.4).

习题 4.2.2. 考虑半线性波动方程的初值问题

$$\begin{cases} \partial_t^2 \varphi - \Delta \varphi + f(\varphi) = 0 & t > 0, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d; \\ \varphi(0, \mathbf{x}) = \varphi_0(\mathbf{x}), \partial_t \varphi(0, \mathbf{x}) = \psi_1(\mathbf{x}) & \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d. \end{cases} \quad (4.2.8)$$

这里 f 是连续函数, 且假设 φ 在 $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ 时趋于零。

(1) 证明如下 $E(t)$ 关于时间是守恒量

$$E(t) := \int_{\mathbb{R}^d} \frac{1}{2} (|\partial_t \varphi|^2 + |\nabla \varphi|^2) + F(\varphi) \, d\mathbf{x}, \quad F(u) := \int_0^u f(s) \, ds.$$

(2) 给定 $t_0 > 0$ 和 $\mathbf{x}_0 \in \mathbb{R}^d$ 并定义带有顶点 (\mathbf{x}_0, t_0) 的时间倒向光锥 (time-backward light cone) 为

$$K(\mathbf{x}_0, t_0) := \{(t, \mathbf{x}) \in [0, \infty) \times \mathbb{R}^d : 0 \leq t \leq t_0, |\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| \leq t_0 - t\},$$

$K(\mathbf{x}_0, t_0)$ 边界的弯曲部分为

$$\Gamma(\mathbf{x}_0, t_0) := \{(t, \mathbf{x}) \in [0, \infty) \times \mathbb{R}^d : 0 \leq t \leq t_0, |\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| = t_0 - t\}.$$

定义光锥上的能量通量 (energy flux) 为

$$e(t) := \int_{B(\mathbf{x}_0, t_0 - t)} \frac{1}{2} (|\partial_t \varphi|^2 + |\nabla \varphi|^2) + F(\varphi) \, d\mathbf{x} \quad 0 \leq t \leq t_0.$$

证明:

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \int_{\Gamma(\mathbf{x}_0, t_0)} \frac{1}{2} |(\partial_t \varphi) \nu - \nabla \varphi|^2 + F(\varphi) dS = e(0) \quad (4.2.9)$$

其中 $\nu := \frac{\mathbf{x} - \mathbf{x}_0}{|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0|}$.

(3) 设 $F \geq 0$, 利用 (2) 证明如果 φ_0, φ_1 在 $B(\mathbf{x}_0, t_0)$ 中恒为零, 那么 φ 在光锥 $K(\mathbf{x}_0, t_0)$ 内恒为零。

(4) 证明 (3) 对于拟线性波动方程 $\partial_t^2 \varphi - \Delta \varphi + f(\varphi, \partial \varphi) = 0$ 的光滑解 φ 也成立, 其中 f 连续且 $f(0, \mathbf{0}) = 0$.

提示: (2) 计算 $e'(t)$ 并将其与待证等式的左端进行比较, 尤其要思考系数 $1/\sqrt{2}$ 是如何出现的。(4) 考虑 $E(t) = \int_{B(\mathbf{x}_0, t_0-t)} \frac{1}{2} (|\partial_t \varphi|^2 + |\nabla \varphi|^2) + \varphi^2 d\mathbf{x}$ 并注意到存在依赖于 $\|\varphi, \partial \varphi\|_{L^\infty}$ 的常数 $C > 0$ 使得 $|f(\varphi, \partial \varphi)| \leq C(|\varphi| + |\partial \varphi|)$ 成立。

4.3 拟线性波动方程的局部适定性(待添加)

In many physical models, wave equations are usually nonlinear, and particularly quasilinear, which means the source term is nonlinear and depends on both φ and $\partial \varphi$. In this section, we consider the following quasilinear wave equation:

$$\begin{cases} \partial_\alpha (a^{\alpha\beta} \partial_\beta \varphi) = F(\varphi, \partial \varphi) & \text{in } I \times \mathbb{R}^d, \\ (\varphi, \partial_t \varphi) = (\varphi_0, \varphi_1) \in H^k(\mathbb{R}^d) \times H^{k-1}(\mathbb{R}^d) & \text{on } \{t = 0\} \times \mathbb{R}^d, \end{cases} \quad (4.3.1)$$

where $k \in \mathbb{N}^*$ is given. We also require that

$$\sum_{\alpha, \beta} |a^{\alpha\beta} - m^{\alpha\beta}| < \frac{1}{10}, \quad \mathbf{a}(0) = 0, \quad F(0, 0) = 0, \quad (4.3.2)$$

and \mathbf{a}, F are both smooth in their arguments. As a result, for a given number $A > 0$ and $N \in \mathbb{N}^*$, there exists a constant $C_{A,N}$ such that

$$\sum_{|\gamma| \leq N} \left(\sum_{\alpha, \beta} \sup_{|\mathbf{x}| \leq A} |\partial_\mathbf{x}^\gamma (a^{\alpha\beta})(\mathbf{x})| + \sup_{|\mathbf{x}|, |\mathbf{p}| \leq A} |\nabla_{\mathbf{x}, \mathbf{p}}^\gamma F(\mathbf{x}, \mathbf{p})| \right) < C_{A,N}. \quad (4.3.3)$$

Under these assumption, we aim to prove the local existence of (4.3.1).

定理 4.3.1 (Local well-posedness of the quasi-linear wave equation).

Given \mathbf{a}, F satisfying the assumptions (4.3.2)-(4.3.3) and $d + 1 \leq s \in \mathbb{R}$, then we have

- (Existence and uniqueness of local-in-time solutions) There exists some $T > 0$ depending on $\|\varphi_0\|_{H^{s+2}(\mathbb{R}^d)}$ and $\|\varphi_1\|_{H^{s+1}(\mathbb{R}^d)} > 0$, such that (4.3.1) admits a unique (classical) solution φ satis-

fyng

$$(\varphi, \partial_t \varphi) \in L^\infty([0, T]; H^{s+2}(\mathbb{R}^d)) \times L^\infty([0, T]; H^{s+1}(\mathbb{R}^d)).$$

- (Continuous dependence on initial data) Let $\varphi_0^{(n)}, \varphi_1^{(n)}$ satisfy $\varphi_0^{(n)} \rightarrow \varphi_0$ in $H^{s+2}(\mathbb{R}^d)$ and $\varphi_1^{(n)} \rightarrow \varphi_1$ in $H^{s+1}(\mathbb{R}^d)$ as $n \rightarrow \infty$. Then for $T > 0$ sufficiently small, we have

$$\|(\varphi^{(n)} - \varphi, \partial_t(\varphi^{(n)} - \varphi))\|_{L^\infty([0, T]; H^s(\mathbb{R}^d)) \times L^\infty([0, T]; H^{s-1}(\mathbb{R}^d))} \rightarrow 0$$

as $n \rightarrow \infty$ for any $1 \leq s < d + 2$. Here, φ is the solution with initial data (φ_0, φ_1) and $\varphi^{(n)}$ is the solution with initial data $(\varphi_0^{(n)}, \varphi_1^{(n)})$.

注记 4.3.1. An evolution equation is said to be well-posed in the Hadamard sense, if existence, uniqueness of solutions and continuous dependence on initial data hold. Theorem 4.3.1 therefore implies that the equation (4.3.1) is locally well-posed.

第五章 双曲守恒律简介（待添加）

5

5.1 拟线性双曲守恒律方程组

1

5.2 接触间断、稀疏波和激波阵面

2

5.3 非线性基本波：经典解

3

5.4 非线性基本波：间断解

4

第六章 Sobolev空间的Fourier刻画

我们在第一章介绍了整数阶Sobolev空间。然而，如果仅使用整数阶Sobolev空间，许多估计在Sobolev指标上并不是最佳的。此外在 \mathbb{R}^d 上的非线性色散方程和波动方程的研究中，Fourier分析是一个强有力的工具，我们可以通过分析函数Fourier变换的不同频率来获得更精细的估计。因此人们可能会问，对于 $s \in \mathbb{R}$ 和 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ ，是否可以定义非整数阶Sobolev空间 $W^{s,p}(\Omega)$ ？

这个问题的答案是肯定的，但对于不同的区域 Ω 可能需要用不同方式来定义这种推广。当 $\Omega = \mathbb{R}^d$ 时，最有效的工具是Fourier变换，因为做Fourier变换可以将导数转化为多项式型的乘子。而当区域带边时，其中一种推广被称为“Sobolev-Slobodeckii空间”，它是通过差商(differential quotients)来定义的。

本讲义中，我们仅讨论 $\Omega = \mathbb{R}^d$ 且 $p = 2$ 的情况，即应用最广泛的Sobolev空间 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 及其齐次对应空间 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 。对一般的 $W^{s,p}$ 空间，与之对应的Sobolev嵌入定理等结论均需要使用Littlewood-Paley 分解来证明，具体参见陶哲轩的非线性色散方程专著 [17] 的附录A。

6.1 非整数阶Sobolev空间 $H^s(\mathbb{R}^d)$

给定 $\xi \in \mathbb{R}^d$ ，我们记 $\langle \xi \rangle := \sqrt{1 + |\xi|^2}$ ，它对应于 $\sqrt{1 - \Delta}$ 的Fourier乘子。现在给定 $s \in \mathbb{R}$ ，我们可以利用Fourier变换来定义 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 。

定义 6.1.1 (非齐次Sobolev空间). 给定 $s \in \mathbb{R}$ ，我们定义 s 阶Sobolev空间

$$H^s(\mathbb{R}^d) := \{u \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^d) : \langle \xi \rangle^s \hat{u}(\xi) \in L^2(\mathbb{R}^d)\}. \quad (6.1.1)$$

$H^s(\mathbb{R}^d)$ 是一个Hilbert空间，其范数 $\|u\|_{H^s(\mathbb{R}^d)} := \|\langle \xi \rangle^s \hat{u}\|_{L^2}$ 由内积 $\langle u, v \rangle_{H^s} := \int_{\mathbb{R}^d} \langle \xi \rangle^{2s} \hat{u}(\xi) \overline{\hat{v}(\xi)} d\xi$ 诱导。

注记 6.1.1. 需注意，当 s 为负数时， $\langle \xi \rangle^s \hat{u} \in L^2(\mathbb{R}^d)$ 并不意味着 u 是一个（局部可积的）函数。另一方面，由于Fourier变换将缓增广义函数映射为缓增广义函数，因此我们确实应该对缓增广义函数而不是 L^2 函数来定义分数阶Sobolev空间。

当 $s \in \mathbb{N}$ 时，上述定义与第一章中定义的整数阶Sobolev空间一致，这可以用Plancherel恒等式和Fourier变换的基本性质证明。

命题 6.1.1. 分数阶Sobolev空间 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 满足以下性质：

- (1) $C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ 和 $\mathcal{S}(\mathbb{R}^d)$ 在 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 中都是稠密的。
 (2) 当 $s \in \mathbb{N}$ 时, $H^s(\mathbb{R}^d)$ 与第一章中定义的 $W^{s,2}(\mathbb{R}^d)$ 是等价的。

我们再介绍齐次Sobolev空间 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$, 它包含了那些“第 s 阶导数”(不包括任何低阶导数) 为 $L^2(\mathbb{R}^d)$ 函数的缓增广义函数。

定义 6.1.2 (齐次Sobolev空间). 给定 $s \in \mathbb{R}$, 我们定义 s 阶齐次Sobolev空间为

$$\dot{H}^s(\mathbb{R}^d) := \{u \in \mathcal{S}'/\mathcal{P}(\mathbb{R}^d) : |\xi|^s \hat{u}(\xi) \in L^2(\mathbb{R}^d)\}. \quad (6.1.2)$$

这里 \mathcal{P} 是多项式的集合。

注记 6.1.2. 商空间 \mathcal{S}'/\mathcal{P} 实际上忽略了那些“Fourier变换支于 $\xi = \mathbf{0}$ 处的”缓增广义函数(特别地, 任何非零多项式都不属于 \mathcal{S}'/\mathcal{P})。事实上, 任何支于单点的缓增广义函数必然是该点处的Dirac delta及其导数的有限线性组合, 因此其Fourier逆变换恰好是一个多项式。换句话说, 实际上我们有

$$\mathcal{S}'/\mathcal{P} \cong \mathcal{S}'_h := \{u \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^d) : (P(\xi)\hat{u}(\xi))(\mathbf{0}) = 0, P \in \mathcal{P}\}.$$

注意 \mathcal{S}'/\mathcal{P} 在弱*拓扑下并非 \mathcal{S}' 的闭子空间。

为了简化符号, 我们也引入分数阶导数作为Fourier乘子。

定义 6.1.3. 给定 $f \in \mathcal{S}$ 和 $s \in \mathbb{R}$, 我们通过Fourier变换定义 $P(\nabla)f$:

$$\widehat{P(\nabla)f}(\xi) := P(i\xi)\hat{f}(\xi), \quad P \text{ 是一个多项式.}$$

类似地, 给定一个局部可积的复值函数 m , 我们将Fourier乘子定义为

$$\widehat{m(\nabla/i)f}(\xi) := m(\xi)\hat{f}(\xi).$$

特别地, 我们将 $\langle \nabla \rangle f$ 和 $|\nabla|f$ 记为

$$\widehat{\langle \nabla \rangle f}(\xi) := \langle \xi \rangle \hat{f}(\xi), \quad \widehat{|\nabla|f}(\xi) := |\xi| \hat{f}(\xi).$$

在此设定下, 我们有

$$f \in H^s(\mathbb{R}^d) \Leftrightarrow \langle \nabla \rangle^s f \in L^2(\mathbb{R}^d); \quad f \in \dot{H}^s(\mathbb{R}^d) \Leftrightarrow |\nabla|^s f \in L^2(\mathbb{R}^d).$$

命题 6.1.2. 齐次Sobolev空间 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 满足以下性质。

- (1) $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 是Hilbert空间当且仅当 $s < \frac{d}{2}$.
 (2) 当 $s < \frac{d}{2}$ 时, 集合

$$\mathcal{S}_0(\mathbb{R}^d) := \{u \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^d) : \hat{u}(\xi) \text{ 在 } \xi = \mathbf{0} \text{ 附近为零}\}$$

是 \dot{H}^s 的稠密子集。

(3) $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 的对偶空间是 $\dot{H}^{-s}(\mathbb{R}^d)$.

证明. 这里我们只证明 (1) 和 (2). 对 (1), 当 $s < \frac{d}{2}$ 时, 我们定义内积

$$(u, v)_{\dot{H}^s} := \int_{\mathbb{R}^d} |\xi|^{2s} \hat{u}(\xi) \overline{\hat{v}(\xi)} d\xi.$$

故只需证明完备性。

设 $\{u_n\} \subset \dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 是Cauchy列, 则据定义知 $|\xi|^s \hat{u}_n(\xi)$ 是 $L^2(\mathbb{R}^d)$ 中的Cauchy列. 由 L^2 的完备性可知, 存在 $f \in L^2(\mathbb{R}^d)$ 使得 $|\xi|^s \hat{u}_n(\xi) \xrightarrow{L^2} f$. 现在记 $f = |\xi|^s g$, 我们要证明 g 是缓增广义函数。

事实上, 这可通过将 $g(\xi)$ 分解为 $g(\xi)\chi_{|\xi| \leq 1}$ 和 $g(\xi)\chi_{|\xi| > 1}$ 直接得出. 对于低频部分, 我们有

$$\int_{B(\mathbf{0}, 1)} |g(\xi)| d\xi = \int_{B(\mathbf{0}, 1)} |\xi|^s |g(\xi)| |\xi|^{-s} d\xi \leq \underbrace{\| |\xi|^s g(\xi) \|_{L^2}}_{= \|f\|_{L^2} < \infty} \underbrace{\left(\int_{B(\mathbf{0}, 1)} |\xi|^{-2s} d\xi \right)^{\frac{1}{2}}}_{< \infty \text{ 当且仅当 } 2s < d} < \infty.$$

因此 $(g(\xi)\chi_{|\xi| \leq 1})^\vee$ 是一个有界函数. 对于高频部分, 因为 $|\xi| > 1$, 所以 $|\xi| \simeq \langle \xi \rangle$, 进而

$$\int_{|\xi| > 1} \langle \xi \rangle^{2s} |g(\xi)|^2 d\xi \leq C \int_{|\xi| > 1} |\xi|^{2s} |g(\xi)|^2 d\xi \leq C \int_{\mathbb{R}^d} |f(\xi)|^2 d\xi < \infty.$$

最后我们定义Cauchy列的极限 u 为 $u := \mathcal{F}^{-1}(g)$. 上述分析表明 $u_n \xrightarrow{\dot{H}^s} u$ 且 $u \in \dot{H}^s$.

当 $s \geq \frac{d}{2}$ 时, 我们用反证法证明: $(\dot{H}^s(\mathbb{R}^d), \|\cdot\|_{\dot{H}^s})$ 是不完备的. 首先作如下断言。

断言 (习题 6.1.4). 当 $s \geq \frac{d}{2}$ 时, $N : u \mapsto \|\hat{u}\|_{L^1(B(\mathbf{0}, 1))} + \|u\|_{\dot{H}^s}$ 是 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 上的一个范数, 且 $(\dot{H}^s(\mathbb{R}^d), N)$ 是Banach空间。

若该断言成立, 且如果赋予 $\|\cdot\|_{\dot{H}^s}$ 范数的 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 也是完备的, 那么 $\|\cdot\|_{\dot{H}^s}$ 必须与范数 N 等价 (因为范数 N 总是比 $\|\cdot\|_{\dot{H}^s}$ 强), 这就导致下式必须成立:

$$\|\hat{u}\|_{L^1(B(\mathbf{0}, 1))} \leq C \|u\|_{\dot{H}^s}.$$

我们接下来构造一个反例来推翻这个不等式. 设 $\mathcal{A} = \{\frac{1}{4} < |\xi| < \frac{1}{3}\}$ 是单位球内的一个圆环, 满足 $\mathcal{A} \cap 2\mathcal{A} = \emptyset$. 然后我们定义 v_n 如下

$$\hat{v}_n := \sum_{k=1}^n \frac{2^{(s+\frac{d}{2})k}}{k} \chi_{2^{-k}\mathcal{A}}.$$

直接计算得

$$\|\hat{v}_n\|_{L^1(B(\mathbf{0},1))} = C \sum_{k=1}^n \frac{2^{(s+\frac{d}{2})k}}{k} 2^{-kd} = C \sum_{k=1}^n \frac{2^{(s-\frac{d}{2})k}}{k} \rightarrow \infty, \text{ (当 } n \rightarrow \infty \text{ 时)},$$

但我们又可算出下式结论导出矛盾:

$$\|v_n\|_{\dot{H}^s}^2 = \sum_{k=1}^n \int_{2^{-k}\mathcal{A}} |\xi|^{2s} k^{-2} 2^{2k(s+\frac{d}{2})} d\xi \leq C \sum_{k=1}^n \frac{1}{k^2} < \infty.$$

(2) 当 $s < \frac{d}{2}$ 时, \dot{H}^s 是一个Hilbert空间。只需证明: 如果 $u \in \dot{H}^s$ 满足

$$\forall \varphi \in \mathcal{S}_0, (u, \varphi)_{\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)} = \int_{\mathbb{R}^d} |\xi|^{2s} \hat{u}(\xi) \overline{\hat{\varphi}(\xi)} d\xi = 0'', \text{ 则 } u = 0.$$

但这非常直接。事实上, 给定 $u \in \dot{H}^s$, 如果对任意的 $\varphi \in \mathcal{S}_0$ 都有 $(u, \varphi)_{\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)} = 0$, 那么据 \mathcal{S}_0 的定义知 $\hat{u} = 0$ 在 $\mathbb{R}^d \setminus \{\mathbf{0}\}$ 上成立。利用Plancherel恒等式即可推出 $u = 0$. \square

习题 6.1

习题 6.1.1. 证明 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 的完备性。

习题 6.1.2. 证明命题 6.1.2 (3)。确切地说, 如果 $|s| < \frac{d}{2}$, 证明

(1) 双线性泛函

$$B : \mathcal{S}_0 \times \mathcal{S}_0 \rightarrow \mathbb{C}$$

$$(\phi, \varphi) \mapsto \int_{\mathbb{R}^d} \phi(\mathbf{x}) \varphi(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

可以延拓为 $\dot{H}^{-s} \times \dot{H}^s$ 上的连续双线性泛函。

(2) 如果 L 是 \dot{H}^s 上的连续线性泛函, 则存在唯一的缓增广义函数 $u \in \dot{H}^{-s}$ 使得 $\langle L, \phi \rangle = B[u, \phi]$ 对所有 $\phi \in \dot{H}^s$ 成立, 且 $\|L\|_{(\dot{H}^s)^*} = \|u\|_{\dot{H}^{-s}}$ 。

习题 6.1.3. 设 $s_0 \leq s \leq s_1$, 证明: $\dot{H}^{s_0}(\mathbb{R}^d) \cap \dot{H}^{s_1}(\mathbb{R}^d) \subseteq \dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 。

习题 6.1.4. 当 $s > \frac{d}{2}$ 时, 证明: $(\dot{H}^s(\mathbb{R}^d), N)$ 是完备的, 其中范数 N 定义为

$$N : u \mapsto \|\hat{u}\|_{L^1(B(\mathbf{0},1))} + \|u\|_{\dot{H}^s}.$$

习题 6.1.5. 设 $0 < s < 1$, $u \in \dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$. 证明: $u \in L^2_{\text{loc}}(\mathbb{R}^d)$ 且满足

$$\int_{\mathbb{R}^d} \int_{\mathbb{R}^d} \frac{|u(\mathbf{x} + \mathbf{y}) - u(\mathbf{x})|^2}{|\mathbf{y}|^{d+2s}} d\mathbf{x} d\mathbf{y} < \infty.$$

这给出了齐次Sobolev范数与Sobolev-Slobodeckii范数之间的等价性。

提示: 将 \hat{u} 分解为 $\{|\xi| \leq 1\}$ 部分和 $\{|\xi| > 1\}$ 部分。然后在Sobolev-Slobodeckii范数中对 \mathbf{x} 变量用Plancherel恒等式。

6.2 Sobolev嵌入定理的Fourier方法

本节证明Sobolev空间 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 和 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 的嵌入定理, 即类似于定理 1.5.1 的结果。

6.2.1 次临界和临界Sobolev嵌入定理

首先, 我们证明“次临界”Gagliardo-Nirenberg-Sobolev 型不等式。

定理 6.2.1 (次临界Sobolev嵌入). 设 $0 \leq s < \frac{d}{2}$, 则 $H^s(\mathbb{R}^d) \hookrightarrow L^q(\mathbb{R}^d)$ 对 $2 \leq q < 2^* := \frac{2d}{d-2s}$ 成立, 且有不等式 $\|f\|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq C(s, q, d) \|f\|_{H^s(\mathbb{R}^d)}$.

证明. 只需对所有 $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^d)$ 证明此不等式。给定 $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^d)$, 我们有 $f = (\hat{f})^\vee$. 由于 $2 \leq q < \infty$, 其对偶指标 $1 < q' \leq 2$, 据Hausdorff-Young不等式知

$$\|f\|_{L^q} = \|(\hat{f})^\vee\|_{L^q} \leq C \|\hat{f}\|_{L^{q'}}.$$

我们将其写为 $\hat{f}(\xi) = \langle \xi \rangle^{-s} (\langle \xi \rangle^s \hat{f}(\xi))$, 再用Hölder不等式得到

$$\|\hat{f}\|_{L^{q'}} = \|\langle \xi \rangle^{-s} (\langle \xi \rangle^s \hat{f}(\xi))\|_{L^{q'}} \leq \|\langle \xi \rangle^{-s}\|_{L^r} \|\langle \xi \rangle^s \hat{f}\|_{L^2} = \|\langle \xi \rangle^{-s}\|_{L^r} \|f\|_{H^s}.$$

剩下只需验证 $\|\langle \xi \rangle^{-s}\|_{L^r(\mathbb{R}^d)} < \infty$, 而这等价于 $sr > d$. 事实上我们只需从Hölder不等式中算出 r :

$$\frac{1}{q'} = \frac{1}{r} + \frac{1}{2} \Rightarrow \frac{1}{r} = \frac{1}{q'} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{q} < \frac{1}{2} - \frac{1}{2^*} = \frac{s}{d},$$

这给出了我们需要的不等式 $sr > d$. □

注记 6.2.1. 虽然 q 严格小于临界指标 2^* , 但由于 \mathbb{R}^d 的无界性, 上述嵌入仍然不是紧的。事实上我们可以很容易地构造一个反例, 设 $f \in H^s(\mathbb{R}^d)$ 且 $\|f\|_{H^s} = 1$, 定义 $f_n(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x} + n\mathbf{e}_1)$, 那么当 $n \rightarrow \infty$ 时, f_n 弱收敛于 0, 但其 L^q 范数保持与 f 本身相同。因此这个 $\{f_n\}$ 没有任何强收敛的子序列。

当 $0 < s < \frac{d}{2}$ 时, 临界嵌入 $H^s(\mathbb{R}^d) \hookrightarrow L^{2^*}(\mathbb{R}^d)$ (其中 $2^* := \frac{2d}{d-2s}$) 实际上是作为Hardy-Littlewood-Sobolev不等式 (定理 C.3.4) 的推论成立。为简单起见, 我们对齐次Sobolev空间 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 证明此结论。

定理 6.2.2 (临界Sobolev嵌入). 当 $0 \leq s < \frac{d}{2}$ 时, 空间 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 连续嵌入到 $L^{2^*}(\mathbb{R}^d)$ 中, 其中 $2^* := \frac{2d}{d-2s}$.

证明. 同样只需对 $f \in \mathcal{S}$ 证明即可。令 $g := (|\xi|^{d-\gamma} \hat{f})^\vee$, 则 $\hat{f} = |\xi|^{-d+\gamma} \hat{g}$, 因此 $f = (|\xi|^{-d+\gamma})^\vee * g$. 由习题 D.2.4知 $(|\xi|^{-d+\gamma})^\vee = C_{d,\gamma} |\mathbf{x}|^{-\gamma}$. 因此Hardy-Littlewood-Sobolev不等式表明

$$\|f\|_{L^q} = C_{d,\gamma} \| |\cdot|^{-\gamma} * g \|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq C \|g\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}, \quad 1 + \frac{1}{q} = \frac{1}{p} + \frac{\gamma}{d}.$$

我们在上式中令 $p = 2, s = d - \gamma$ 并利用Plancherel恒等式, 右边变为

$$\|g\|_{L^2} = \|\hat{g}\|_{L^2} = \| |\xi|^{d-\gamma} \hat{f} \|_{L^2} = \|f\|_{\dot{H}^{d-\gamma}} = \|f\|_{\dot{H}^s}.$$

此时 q 恰好与临界指标 2^* 一致:

$$\frac{1}{q} = \frac{\gamma}{d} - \frac{1}{2} = \frac{d-s}{d} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} - \frac{s}{d} = \frac{1}{2^*} \Rightarrow q = 2^*.$$

□

6.2.2 Morrey嵌入定理和临界空间 $\dot{H}^{\frac{d}{2}}$

本节考虑 $s \geq \frac{d}{2}$ 时 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 的Sobolev嵌入定理。首先有一个相当简单也相当重要、相当实用的结果: 当 $s > \frac{d}{2}$ 时, $H^s(\mathbb{R}^d)$ 是一个Banach代数并且嵌入到 $L^\infty(\mathbb{R}^d)$ 中。

定理 6.2.3 (Banach代数 $H^s(\mathbb{R}^d)$ ($s > \frac{d}{2}$)). 设 $s > \frac{d}{2}$. 则:

- (1) $H^s(\mathbb{R}^d) \hookrightarrow L^\infty(\mathbb{R}^d)$, 且对任意的 $f \in H^s$ 有 $\|f\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} \leq C \|f\|_{H^s(\mathbb{R}^d)}$.
- (2) 对任意 $f, g \in H^s(\mathbb{R}^d)$ 有 $\|fg\|_{H^s} \leq C \|f\|_{H^s} \|g\|_{H^s}$.

证明. 同样只需对Schwartz函数证明这两个不等式。

(1) 因为 $s > \frac{d}{2}$, 所以 $\langle \xi \rangle^{-s} \in L^2(\mathbb{R}^d)$, 这样就有

$$\begin{aligned} |f(\mathbf{x})| &= |(\hat{f})^\vee(\mathbf{x})| = (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \left| \int_{\mathbb{R}^d} e^{i\mathbf{x} \cdot \xi} \hat{f}(\xi) d\xi \right| \leq C \int_{\mathbb{R}^d} |\hat{f}(\xi)| d\xi \\ &= C \int_{\mathbb{R}^d} \langle \xi \rangle^{-s} (\langle \xi \rangle^s \hat{f}(\xi)) d\xi \leq C \|\langle \xi \rangle^{-s}\|_{L^2} \|\langle \xi \rangle^s \hat{f}\|_{L^2} \leq C \|f\|_{H^s}. \end{aligned}$$

然后对 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$ 取上确界就得出 $f \in L^\infty$ 以及 $\|f\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} \leq C \|f\|_{H^s(\mathbb{R}^d)}$.

(2) 对 $f, g \in \mathcal{S}$, 我们有 $\widehat{fg} = (2\pi)^{-\frac{d}{2}}(\hat{f} * \hat{g})$, 于是

$$\begin{aligned}\|fg\|_{H^s(\mathbb{R}^d)} &= \|\langle \xi \rangle^s \widehat{fg}(\xi)\|_{L^2} = (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \|\langle \xi \rangle^s (\hat{f} * \hat{g})\|_{L^2} \\ &= (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \left\| \int_{\mathbb{R}^d} \langle \xi \rangle^s \hat{f}(\xi - \eta) \hat{g}(\eta) d\eta \right\|_{L^2_\xi}.\end{aligned}$$

接下来我们作出断言

断言. 对所有 $\xi, \eta \in \mathbb{R}^d$ 和 $s > 0$, 成立

$$\langle \xi \rangle^s \leq C_s (\langle \xi - \eta \rangle^s + \langle \eta \rangle^s), \quad C_s = \max\{2^{s/2}, 2^{s-1}\}.$$

如果这个断言成立, 据三角不等式, 我们有

$$\begin{aligned}\left\| \int_{\mathbb{R}^d} \langle \xi \rangle^s \hat{f}(\xi - \eta) \hat{g}(\eta) d\eta \right\|_{L^2_\xi} &= C \left(\left\| \int_{\mathbb{R}^d} \langle \xi - \eta \rangle^s \hat{f}(\xi - \eta) \hat{g}(\eta) d\eta \right\|_{L^2_\xi} + \left\| \int_{\mathbb{R}^d} \langle \eta \rangle^s \hat{f}(\xi - \eta) \hat{g}(\eta) d\eta \right\|_{L^2_\xi} \right) \\ &= C (\|(\langle \cdot \rangle^s \hat{f}) * \hat{g}\|_{L^2} + \|(\langle \cdot \rangle^s \hat{g}) * \hat{f}\|_{L^2})\end{aligned}$$

再用卷积Young不等式 (定理 C.3.6), 我们有

$$\|(\langle \cdot \rangle^s \hat{f}) * \hat{g}\|_{L^2} \leq \|\langle \xi \rangle^s \hat{f}\|_{L^2} \|\hat{g}\|_{L^1} \leq \|f\|_{H^s} \|\langle \xi \rangle^{-s}\|_{L^2} \|\langle \xi \rangle^s \hat{g}\|_{L^2} \leq C \|f\|_{H^s} \|g\|_{H^s},$$

这里再次用到了 $s > \frac{d}{2}$ 以保证 $\|\langle \xi \rangle^{-s}\|_{L^2} < \infty$. 对换 f, g 同理可得 $\|(\langle \cdot \rangle^s \hat{g}) * \hat{f}\|_{L^2}$.

最后只要证明上述断言. 对于 $p > 0$, 我们有

$$\begin{aligned}(1 + |\xi|^2)^p &\leq (1 + 2|\xi - \eta|^2 + 2|\eta|^2)^p \leq 2^p (1 + |\xi - \eta|^2 + 1 + |\eta|^2)^2 \\ &\leq \max\{2^p, 2^{2p-1}\} ((1 + |\xi - \eta|^2)^p + (1 + |\eta|^2)^p).\end{aligned}$$

令 $p = s/2$ 即得证. □

接下来, 我们证明Morrey嵌入定理的类似结果。

定理 6.2.4 (Morrey嵌入). 设 $s > \frac{d}{2}$ 且 $s - \frac{d}{2} \notin \mathbb{Z}$. 则 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d) \subset C^{k,\rho}(\mathbb{R}^d)$ 中, 其中 $k = [s - \frac{d}{2}]$ 且 $\rho = \{s - \frac{d}{2}\}$. 而且对任意的 $f \in \dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$, 我们有

$$\sup_{|\alpha|=k} \sup_{x \neq y} \frac{|\partial^\alpha f(x) - \partial^\alpha f(y)|}{|x - y|^\rho} \leq C_{d,s} \|f\|_{\dot{H}^s}.$$

证明. 我们仅证明 $s - \frac{d}{2}$ 的整数部分为 0 的情况. 由于 $s > \frac{d}{2}$, 我们模仿定理6.2.3(1)的证明可得 $\hat{f} \in L^1$, 因此据 Riemann-Lebesgue 引理知 f 是一个有界连续函数。

现在我们将 f 分解为低频和高频部分。固定 $A > 0$ (待定) 并选取光滑函数 $\theta \in \mathcal{S}$ 使得 $\hat{\theta} \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$, $0 \leq \hat{\theta} \leq 1$ 且在 $\xi = 0$ 附近 $\hat{\theta} = 1$. 接下来我们定义

$$f_{\ell,A} := \left(\hat{\theta} \left(\frac{\cdot}{A} \right) \hat{f} \right)^\vee, \quad f_{h,A} := f - f_{\ell,A}.$$

换句话说, $f_{\ell,A}$ 实际上是将频率变量 ξ 局部化到 $|\xi| = A$ 附近。低频部分 $f_{\ell,A}$ 当然是光滑的, 据微积分基本定理有

$$|f_{\ell,A}(\mathbf{x}) - f_{\ell,A}(\mathbf{y})| \leq \|\nabla f_{\ell,A}\|_{L^\infty} |\mathbf{x} - \mathbf{y}|.$$

利用Fourier反演公式和Cauchy-Schwarz不等式, 我们得到

$$\begin{aligned} \|\nabla f_{\ell,A}\|_{L^\infty} &\leq C \int_{\mathbb{R}^d} |\xi| |\hat{f}_{\ell,A}(\xi)| d\xi = C \int_{\mathbb{R}^d} |\xi|^{1-s} |\xi|^s |\hat{f}_{\ell,A}(\xi)| d\xi \\ &\leq C \left(\int_{|\xi| \leq CA} |\xi|^{2-2s} d\xi \right)^{\frac{1}{2}} \|f\|_{\dot{H}^s} \leq \frac{C}{(1-\rho)^{\frac{1}{2}}} A^{1-\rho} \|f\|_{\dot{H}^s} \quad \text{其中 } \rho = s - d/2. \end{aligned}$$

对高频部分 $f_{h,A}$, 我们可直接控制逐点值, 因为在远离原点处 $|\xi|^{-s}$ 是 L^2 可积的。

$$\|f_{h,A}\|_{L^\infty} \leq \int_{\mathbb{R}^d} |\hat{f}_{h,A}(\xi)| d\xi \leq \left(\int_{|\xi| \geq A} |\xi|^{-2s} d\xi \right)^{\frac{1}{2}} \|f\|_{\dot{H}^s} \leq \frac{C}{\rho^{\frac{1}{2}}} A^{-\rho} \|f\|_{\dot{H}^s},$$

这样就得到

$$|f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y})| \leq \|\nabla f_{\ell,A}\|_{L^\infty} |\mathbf{x} - \mathbf{y}| + 2 \|f_{h,A}\|_{L^\infty} \leq C_s (|\mathbf{x} - \mathbf{y}| A^{1-\rho} + A^{-\rho}) \|f\|_{\dot{H}^s}.$$

现在令 $A = |\mathbf{x} - \mathbf{y}|^{-1}$ 得到最佳上界, 我们便完成了定理的证明。 \square

最后我们考虑 $s = \frac{d}{2}$ 的情况。习题 1.4.2 已经表明 $\dot{H}^{d/2}$ 函数可能不属于 L^∞ . 避开这个反例的一种方法是把 L^∞ 空间稍微扩大一点, 答案由BMO空间给出。

定义 6.2.1. 有界平均振荡 (bounded mean oscillation) 空间 $BMO(\mathbb{R}^d)$ 是由全体满足下式的局部可积函数 f 构成的集合。

$$\|f\|_{BMO} := \sup_{\text{球 } B} \frac{1}{|B|} \int_B |f - f_B| d\mathbf{x} < \infty \quad \text{其中} \quad f_B := \frac{1}{|B|} \int_B f d\mathbf{x}.$$

我们需要半范数 $\|\cdot\|_{BMO}$ 在常数函数上为零。因此这不是一个范数。

现在我们陈述Sobolev嵌入定理。

定理 6.2.5. 空间 $L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R}^d) \cap \dot{H}^{\frac{d}{2}}(\mathbb{R}^d)$ 包含于 $BMO(\mathbb{R}^d)$ 中, 且存在 $C > 0$ 使得

$$\|f\|_{BMO} \leq C \|f\|_{\dot{H}^{\frac{d}{2}}}^{\frac{d}{2}}$$

对所有 $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R}^d) \cap \dot{H}^{\frac{d}{2}}(\mathbb{R}^d)$ 成立。

证明. 我们模仿定理 6.2.4 那样使用高低频分解 $f = f_{\ell,A} + f_{h,A}$. 对任意球 B , 我们用Cauchy-Schwarz不等式得到

$$\int_B |f - f_B| \frac{d\mathbf{x}}{|B|} \leq \|f_{\ell,A} - (f_{\ell,A})_B\|_{L^2(B, \frac{d\mathbf{x}}{|B|})} + \frac{2}{|B|^{\frac{1}{2}}} \|f_{h,A}\|_{L^2(B)}.$$

设 R 为球 B 的半径。我们有

$$\begin{aligned} \|f_{\ell,A} - (f_{\ell,A})_B\|_{L^2(B, \frac{d\mathbf{x}}{|B|})} &\leq R \|\nabla f_{\ell,A}\|_{L^\infty} \leq CR \int_{\mathbb{R}^d} |\xi|^{1-\frac{d}{2}} |\xi|^{\frac{d}{2}} |\widehat{f}_{\ell,A}(\xi)| d\xi \\ &\leq CRA \|f\|_{\dot{H}^{\frac{d}{2}}}^{\frac{d}{2}}. \end{aligned}$$

高频部分则可以直接控制

$$\|f_{h,A}\|_{L^2} = \|\widehat{f_{h,A}}\|_{L^2} \leq \|A^{-\frac{d}{2}} |\xi|^{\frac{d}{2}} \widehat{f_{h,A}}\|_{L^2} \leq A^{-\frac{d}{2}} \| |\xi|^{\frac{d}{2}} \widehat{f} \chi_{|\xi| \geq A} \|_{L^2}.$$

我们推出

$$\int_B |f - f_B| \frac{d\mathbf{x}}{|B|} \leq CRA \|f\|_{\dot{H}^{\frac{d}{2}}}^{\frac{d}{2}} + C(AR)^{-\frac{d}{2}} \left(\int_{|\xi| \geq A} |\xi|^d |\widehat{f}(\xi)|^2 d\xi \right)^{\frac{1}{2}}.$$

最后选取 $A = R^{-1}$ 达到最佳上界即可完成证明。 \square

对于非齐次Sobolev空间 $H^{d/2}(\mathbb{R}^d)$, 我们有所谓的Moser-Trudinger不等式, 它实际上给出了到Orlicz型空间的嵌入。

定理 6.2.6. 存在两个仅依赖于 d 的常数 $c, C > 0$, 使得以下不等式对任意 $f \in H^{d/2}(\mathbb{R}^d)$ 成立:

$$\int_{\mathbb{R}^d} \exp \left(c \left(\frac{|f(\mathbf{x})|}{\|f\|_{H^{d/2}}} \right)^2 \right) - 1 d\mathbf{x} \leq C.$$

6.2.3 紧嵌入、迹定理

由于 \mathbb{R}^d 无界, 对 $0 < s < \frac{d}{2}$ 和 $2 \leq q < 2^*$ 的次临界嵌入 $H^s(\mathbb{R}^d) \hookrightarrow L^q(\mathbb{R}^d)$ 都不是紧的, 但我们仍然有从 H^s 到 H^t (对于 $t < s$) 的紧嵌入。需注意, 这种紧嵌入一般来说不是由包含映射给出的, 除非函数本身具有紧支集。

定理 6.2.7. 设 $t < s$, 乘以一个 $\mathcal{S}(\mathbb{R}^d)$ 函数 (不是包含映射!) 是 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 到 $H^t(\mathbb{R}^d)$ 的紧算子。

证明. 设 $\varphi \in \mathcal{S}$. 我们需要证明: 对任意满足 $\sup_n \|f_n\|_{H^s} \leq 1$ 的序列 $\{f_n\} \subset H^s(\mathbb{R}^d)$, 存在子列 $\{f_{n_k}\}$ 使得 f_{n_k} 在 $H^t(\mathbb{R}^d)$ 中强收敛。

首先, Eberlein-Šmulian定理保证了序列 $\{f_n\}$ (取子列后) 弱收敛到某个 $f \in H^s(\mathbb{R}^d)$, 且 $\|f\|_{H^s} \leq 1$. 我们不妨把该子列仍然记作 $\{f_n\}$ 并令 $g_n = f_n - f$. 直接计算表明 $\sup_n \|\varphi g_n\|_{H^s} \leq C$. 因此现在需要证明 $\|\varphi g_n\|_{H^t(\mathbb{R}^d)} \rightarrow 0$ 成立。

我们在 $|\xi| = R$ 处截断频率变量 ξ 得到如下估计

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^d} \langle \xi \rangle^{2t} |\widehat{\varphi g_n}(\xi)|^2 d\xi &= \int_{|\xi| \leq R} \langle \xi \rangle^{2t} |\widehat{\varphi g_n}(\xi)|^2 d\xi + \int_{|\xi| \geq R} \langle \xi \rangle^{2(t-s)} \langle \xi \rangle^{2s} |\widehat{\varphi g_n}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq \int_{|\xi| \leq R} \langle \xi \rangle^{2t} |\widehat{\varphi g_n}(\xi)|^2 d\xi + \frac{C \|\varphi g_n\|_{H^s}^2}{(1+R^2)^{s-t}}. \end{aligned}$$

因为 $\{\varphi g_n\}$ 在 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 中一致有界, 故对给定的 $\varepsilon > 0$, 可选取 R 使得 $\frac{C}{(1+R^2)^{s-t}} \|\varphi g_n\|_{H^s}^2 \leq \frac{\varepsilon}{2}$.

现在证明

$$\int_{|\xi| \leq R} \langle \xi \rangle^{2t} |\widehat{\varphi g_n}(\xi)|^2 d\xi \rightarrow 0.$$

我们有

$$\begin{aligned} \widehat{\varphi g_n}(\xi) &= (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \int_{\mathbb{R}^d} \hat{\varphi}(\xi - \eta) \hat{g}_n(\eta) d\eta \\ &= (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \int_{\mathbb{R}^d} \underbrace{\langle \eta \rangle^{2s} \langle \eta \rangle^{-2s} \hat{\varphi}(\xi - \eta)}_{\in \mathcal{S}(\mathbb{R}^d) \text{ 对每个 } \xi \in \mathbb{R}^d} \hat{g}_n(\eta) d\eta = (2\pi)^{-\frac{d}{2}} (g_n, (\langle \cdot \rangle^{-2s} \hat{\varphi}(\xi - \cdot))^\vee)_{H^s}. \end{aligned}$$

据已知的弱收敛 $g_n \xrightarrow{H^s(\mathbb{R}^d)} 0$, 我们知道上述 H^s 内积必须收敛到 0. 这样我们现在对每个 $\xi \in \mathbb{R}^d$ 都证明了逐点极限 $\widehat{\varphi g_n}(\xi) \rightarrow 0$.

接下来我们断言一致有界性:

断言. $\sup_{\substack{|\xi| \leq R \\ n \in \mathbb{N}}} |\widehat{\varphi g_n}(\xi)| < \infty$.

如果断言成立, 那么据控制收敛定理就可得到我们要证明的估计。

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{|\xi| \leq R} \langle \xi \rangle^{2t} |\widehat{\varphi g_n}(\xi)|^2 d\xi = \int_{|\xi| \leq R} \lim_{n \rightarrow \infty} \langle \xi \rangle^{2t} |\widehat{\varphi g_n}(\xi)|^2 d\xi = 0,$$

现在证明断言, 我们有

$$|\widehat{\varphi g_n}(\xi)|^2 = (2\pi)^{-d} (g_n, (\langle \cdot \rangle^{-2s} \hat{\varphi}(\xi - \cdot))^\vee)_{H^s}^2 \leq \|g_n\|_{H^s}^2 \|\langle \cdot \rangle^{-s} \hat{\varphi}(\xi - \cdot)\|_{L^2}^2.$$

对上式最后一项继续做拆分, 得到

$$\int \langle \eta \rangle^{-2s} |\hat{\varphi}(\xi - \eta)|^2 d\eta \leq \int_{|\eta| \leq 2R} \langle \eta \rangle^{-2s} |\hat{\varphi}(\xi - \eta)|^2 d\eta + \int_{|\eta| \geq 2R} \langle \eta \rangle^{-2s} |\hat{\varphi}(\xi - \eta)|^2 d\eta.$$

第一个积分肯定是有界的,

$$\int_{|\eta| \leq 2R} \langle \eta \rangle^{-2s} |\hat{\varphi}(\xi - \eta)|^2 d\eta \leq C \int_{|\eta| \leq 2R} \langle \eta \rangle^{2|s|} d\eta.$$

而在第二项中, 我们必须用 $\varphi \in \mathcal{S}$ 造出更高次的衰减因子以证明有界性. 由于 $\hat{\varphi} \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^d)$, 故存在常数 $C > 0$ 使得

$$|\hat{\varphi}(\xi - \eta)| \leq C \langle \xi - \eta \rangle^{-2N_0} \quad \text{其中 } N_0 = \frac{d}{2} + |s| + 1.$$

我们现在用 $|\xi - \eta| \geq |\eta|/2$ (注意 $|\xi| \leq R, |\eta| \geq 2R$) 就得到想要的有界性

$$\int_{|\eta| \geq 2R} \langle \eta \rangle^{-2s} |\hat{\varphi}(\xi - \eta)|^2 d\eta \leq C_{N_0} \int_{|\eta| \geq 2R} \langle \eta \rangle^{2|s|} \langle \xi - \eta \rangle^{-2N_0} d\eta \leq C \int_{|\eta| \geq 2R} \langle \eta \rangle^{2|s| - 2N_0} d\eta < \infty.$$

□

最后我们介绍迹定理. 定理 1.3.1 中表明 $W^{1,p}(U)$ 函数的边值可以定义为 $L^p(\partial U)$ 函数. 设 $U = \mathbb{R}_+^d$ 为半空间, 我们将看到只要 $s > \frac{1}{2}$ (不能取等号 $s = \frac{1}{2}$), $H^s(\mathbb{R}_+^d)$ 函数的迹实际上有 $H^{s-\frac{1}{2}}(\mathbb{R}^{d-1})$ 的可微性.

定理 6.2.8 (迹定理). 设 $s > 1/2$. 定义限制映射 γ 如下

$$\gamma : \begin{cases} \mathcal{S}(\mathbb{R}^d) \longrightarrow \mathcal{S}(\mathbb{R}^{d-1}) \\ f \longmapsto \gamma(f) : (x_2, \dots, x_d) \longmapsto \phi(0, x_2, \dots, x_d) \end{cases}$$

则 γ 可被连续地延拓为 $H^s(\mathbb{R}^d) \rightarrow H^{s-\frac{1}{2}}(\mathbb{R}^{d-1})$ 的满射.

作为推论, 我们有一个更实用版本的迹定理. 对 $s \geq 0$, 我们定义

$$H^s(\mathbb{R}_+^d) := \left\{ u \in L^2(\mathbb{R}^d) : \langle \xi' \rangle^r \partial_d^k \hat{u}(\xi', x_d) \in L^2(\mathbb{R}^d), r + k \leq s, k \geq 0, k \in \mathbb{Z} \right\}.$$

这里Fourier变换是对切向变量 $\mathbf{x}' = (x_1, \dots, x_{d-1})$ 定义的.

推论 6.2.9 (迹不等式). 设 $s > 1/2$ 且 $f \in H^s(\mathbb{R}_+^d)$, 其中 \mathbb{R}_+^d 是上半空间 $\{x_d > 0\}$. 则 $\text{Tr } f \in H^{s-\frac{1}{2}}(\partial \mathbb{R}_+^d)$ 且有估计 $\|\text{Tr } f\|_{H^{s-\frac{1}{2}}(\partial \mathbb{R}_+^d)} \leq C \|f\|_{H^s(\mathbb{R}_+^d)}$.

推论 6.2.9 的证明非常容易, 本质上就是“反过来用”分部积分的Gauss-Green公式.

定理 6.2.9 的证明. 不妨设 $f \in C^\infty(\mathbb{R}_+^d)$, 然后直接硬算就完事了

$$\begin{aligned}
\|\mathrm{Tr} f\|_{H^{s-\frac{1}{2}}(\partial\mathbb{R}_+^d)}^2 &= \int_{\partial\mathbb{R}_+^d} \langle \xi' \rangle^{2s-1} |f(\xi', 0)|^2 d\xi' \\
&= -2\mathrm{Re} \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^{d-1}} \left(\langle \xi' \rangle^s \overline{\hat{f}(\xi', x_d)} \right) (\langle \xi' \rangle^{s-1} \partial_{x_d} \hat{f}(\xi', x_d)) d\xi' dx_d \\
&= -2 \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^{d-1}} \langle \nabla' \rangle^s f \partial_{x_d} \langle \nabla' \rangle^{s-1} f d\mathbf{x}' dx_d \\
&\leq 2\|f\|_{H^s(\mathbb{R}_+^d)}^2.
\end{aligned}$$

其中我们在第三行用了Fourier变换的基本性质 $\int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x})g(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} \hat{f}(\xi) \overline{\hat{g}(\xi)} d\xi$. □

定理 6.2.8 的证明. 我们先证明 γ 的存在性, 即我们要证明存在常数 $C > 0$ 使得

$$\forall f \in \mathcal{S}, \quad \|\gamma(f)\|_{H^{s-\frac{1}{2}}} \leq C\|f\|_{H^s}.$$

为此, 我们用Fourier变换重写迹算子:

$$\begin{aligned}
f(0, \mathbf{x}') &= (2\pi)^{-d/2} \int_{\mathbb{R}^d} e^{-i \cdot 0 \cdot \xi_1} e^{i\mathbf{x}' \cdot \xi'} \hat{f}(\xi_1, \xi') d\xi_1 d\xi' \\
&= (2\pi)^{\frac{-(d-1)}{2}} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} e^{i\mathbf{x}' \cdot \xi'} \left(\frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} \hat{f}(\xi_1, \xi') d\xi_1 \right) d\xi'
\end{aligned}$$

因此有

$$\widehat{\gamma(f)}(\xi') = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} \hat{f}(\xi_1, \xi') d\xi_1.$$

据Cauchy-Schwarz不等式, 我们有

$$|\widehat{\gamma(f)}(\xi')|^2 \leq \frac{1}{2\pi} \left(\int_{\mathbb{R}} (1 + \xi_1^2 + |\xi'|^2)^{-s} d\xi_1 \right) \left(\int_{\mathbb{R}} |\hat{f}(\xi)|^2 \langle \xi \rangle^{2s} d\xi_1 \right),$$

其中第一个积分因为 $s > \frac{1}{2}$ 从而是有限的。所以, 在 \mathbb{R}^{d-1} 上对 $d\xi'$ 积分后, 我们推导出 $\|\gamma(f)\|_{H^{s-\frac{1}{2}}}^2 \leq C_s \|f\|_{H^s}^2$, 这完成了定理第一部分的证明。

现在我们证明“提升算子”(实际上它是迹算子的右逆)的存在性。设 $\chi \in C_c^\infty(\mathbb{R})$ 满足 $\chi(0) = 1$. 我们定义

$$Rv(\mathbf{x}) := (2\pi)^{-\frac{d-1}{2}} \int_{\mathbb{R}^{d-1}} e^{i\mathbf{x}' \cdot \xi'} \chi(x_1 \langle \xi' \rangle) \hat{v}(\xi') d\xi',$$

这实际上是 $\chi(x_1 \langle \xi' \rangle) \hat{v}(\xi')$ 在 \mathbb{R}^{d-1} 中的Fourier逆变换。在 \mathbb{R}^d 中作Fourier变换得到

$$\widehat{Rv}(\xi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} e^{-it\xi_1} \chi(t \langle \xi' \rangle) \hat{v}(\xi') dt = \langle \xi' \rangle^{-1} \hat{\chi}\left(\frac{\xi_1}{\langle \xi' \rangle}\right) \hat{v}(\xi')$$

故它的 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 范数由下式给出

$$\begin{aligned} \|Rv\|_{H^s(\mathbb{R}^d)}^2 &= \int_{\mathbb{R}^d} (1 + \xi_1^2 + |\xi'|^2)^s \langle \xi' \rangle^{-2} \left| \hat{\chi}\left(\frac{\xi_1}{\langle \xi' \rangle}\right) \right|^2 |\hat{v}(\xi')|^2 d\xi \\ &= \int_{\mathbb{R}^{d-1}} \left[\int_{\mathbb{R}} \left(1 + \frac{\xi_1^2}{\langle \xi' \rangle^2}\right)^s \langle \xi' \rangle^{-1} \left| \hat{\chi}\left(\frac{\xi_1}{\langle \xi' \rangle}\right) \right|^2 d\xi_1 \right] (\langle \xi' \rangle^{2s-1} |\hat{v}(\xi')|^2) d\xi'. \end{aligned}$$

由于 $\hat{\chi} \in \mathcal{S}$, 我们知道对任意 N , 存在常数 C_N 使得 $|\hat{\chi}(t)| \leq C_N t^{-N}$, 于是得到

$$\int_{\mathbb{R}} \left(1 + \frac{\xi_1^2}{\langle \xi' \rangle^2}\right)^s \langle \xi' \rangle^{-1} \left| \hat{\chi}\left(\frac{\xi_1}{\langle \xi' \rangle}\right) \right|^2 d\xi_1 \leq C_N^2 \int_{\mathbb{R}} \left(1 + \frac{\xi_1^2}{\langle \xi' \rangle^2}\right)^{s-2N} \cdot 1 d\xi_1.$$

这里我们也使用了 $\langle \xi' \rangle^{-1} \leq 1$ 。再选取充分大的 N 使得 $s - 2N < -\frac{1}{2}$, 我们就能让上述积分是有限的。因此 $\|\widehat{Rv}\|_{H^s(\mathbb{R}^d)}^2$ 的右边得到如下控制

$$\|Rv\|_{H^s}^2 \leq C \|v\|_{H^{s-\frac{1}{2}}(\mathbb{R}^{d-1})}.$$

最后, 容易看出 $\gamma Rv = v$ 是恒成立的, 证毕。 \square

注记 6.2.2. 延拓映射 R 的构造不是唯一的。特别地, 在推论 6.2.9 的设定下, 给定 $g \in H^{s-1/2}(\partial\mathbb{R}_+^d)$, 其调和延拓 (设为 G , 定义为 $-\Delta G = 0$ ($x \in \mathbb{R}_+^d$) 且 $G|_{\partial\mathbb{R}_+^d} = g$) 满足反向迹不等式: $\|G\|_{H^s(\mathbb{R}_+^d)} \leq C \|g\|_{H^{s-\frac{1}{2}}(\partial\mathbb{R}_+^d)}$, 这可以通过分析Poisson积分 (半空间中的调和延拓可以显式计算) 来证明, 甚至对所有 $s \geq 0$ 都成立。

习题 6.2

习题 6.2.1. 证明: 对任意 $\xi, \eta \in \mathbb{R}^d$ 和 $s \in \mathbb{R}$, 成立不等式

$$(1 + |\xi|^2)^s (1 + |\eta|^2)^{-s} \leq 2^{|s|} (1 + |\xi - \eta|^2)^{|s|}.$$

习题 6.2.2. 设 $\varphi \in C(\mathbb{R}^d)$ 满足当 $|x| \rightarrow \infty$ 时 $\varphi(x) \rightarrow 0$, 且 $\hat{\varphi}$ 满足 $\int_{\mathbb{R}^d} \langle \xi \rangle^a |\hat{\varphi}(\xi)| d\xi < \infty$. 证明: $|s| \leq a$ 时, 映射 $M_\varphi(f) := \varphi f$ 是 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 上的有界算子。此外如果额外假设 $\varphi \in \mathcal{S}$, 证明: 对任意 $s \in \mathbb{R}$, M_φ 是 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 上的有界算子。(提示: 用习题 6.2.1.)

习题 6.2.3. 证明: 若对任意 $s \in \mathbb{R}$ 都有 $f \in H^s(\mathbb{R}^d)$, 则 $f \in C^\infty(\mathbb{R}^d)$.

习题 6.2.4. 若 $H^s(\mathbb{R}^d) \subset C_0(\mathbb{R}^d)$, 其中 C_0 表示在无穷远处收敛到零的连续函数, 证明 $s > d/2$.

提示: 用闭图像定理证明包含映射 $H^s \hookrightarrow C_0$ 是连续的, 因此对 $|\alpha| \leq k$, $\partial^\alpha \delta \in H^{-s}$.

习题 6.2.5. 设 $\varphi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ 不恒为零, 并设 \mathbb{R}^d 中的序列 $\{\mathbf{a}_n\}$ 满足 $|\mathbf{a}_n| \rightarrow \infty$. 定义 $\varphi_n(\mathbf{x}) := \varphi(\mathbf{x} - \mathbf{a}_n)$. 证明: 对任意 $s \in \mathbb{R}$, $\{\varphi_n\}$ 在 H^s 中一致有界, 但对任何 t , 该序列在 H^t 中都没有收敛子列。

习题 6.2.6. 设 $1 < p \leq 2$. 证明: $L^p(\mathbb{R}^d)$ 连续嵌入到 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$ 中, 其中 $\frac{s}{d} = \frac{1}{2} - \frac{1}{p}$. (提示: 使用对偶和临界Sobolev嵌入。)

问题 6.2

问题 6.2.1. 给定 $m \in \mathbb{N}^*$, 设 $P(\partial) = \sum_{|\alpha| \leq m} c_\alpha \partial^\alpha$ 其中 $c_\alpha \in \mathbb{R}$ 且存在 m 阶多重指标 α 使得 $c_\alpha \neq 0$. 我们定义微分算子 $P(\partial)$ 的主象征 (principal symbol) P_m 为

$$P_m(\xi) := \sum_{|\alpha|=m} c_\alpha \xi^\alpha.$$

我们称 $P(\partial)$ 是 m 阶椭圆的, 是指对任意 $\xi \neq 0$ 都有 $P_m(\xi) \neq 0$. 今假设 $P(\partial)$ 是 m 阶微分算子。

(1) 证明: $P(\partial)$ 是椭圆的当且仅当存在 $C, R > 0$ 使得对 $|\xi| \geq R$ 有 $|P(\xi)| \geq C|\xi|^m$.

(2) 若 $u \in H^s(\mathbb{R}^d)$ 且 $P(\partial)u \in H^s(\mathbb{R}^d)$, 证明: $u \in H^{s+m}(\mathbb{R}^d)$.

注记 6.2.3. 这是椭圆正则性定理的推广。事实上当 $P(\partial)$ 不是椭圆算子时, 正则性定理可能不再成立。但方程 $P(\partial)u = f$ 仍然至少在 $L^2(\Omega)$ 中是可解的。该情况下的证明会困难得多, 而且必须分析解的Fourier支集。该结论被称为 **Malgrange-Ehrenpreis定理**, 参见 Muscalu-Schlag [13, 10.4节].

问题 6.2.2. 回顾我们在定理 6.2.2 中对 $0 \leq s < \frac{d}{2}$ 得到了不等式 $\|f\|_{L^{2^*}(\mathbb{R}^d)} \leq C\|f\|_{\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)}$. 然而在乘以特征 $e^{ix \cdot \eta}$ 这一运算下它不是不变的。事实上, 给定 $\varphi \in \mathcal{S}$ 并设其满足 $\hat{\varphi} \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$, 我们定义 $\varphi_\varepsilon(\mathbf{x}) = e^{i\frac{x_1}{\varepsilon}} \varphi(\mathbf{x})$. 证明: $\|\varphi_\varepsilon\|_{L^{2^*}}$ 不依赖 ε , 但 $\|\varphi_\varepsilon\|_{\dot{H}^s}$ 的阶为 $O(\varepsilon^{-s})$.

问题 6.2.3 (齐次Besov空间 $\dot{B}_{\infty,\infty}^{-\sigma}$). 设 $\theta \in \mathcal{S}$ 满足 $\hat{\theta} \in C_c^\infty$, $0 \leq \hat{\theta} \leq 1$ 且在 $\xi = 0$ 附近有 $\hat{\theta} = 1$. 对 $f \in \mathcal{S}'$ 和 $\sigma > 0$, 我们定义

$$\dot{B}_{\infty,\infty}^{-\sigma}(\mathbb{R}^d) := \left\{ \|f\|_{\dot{B}_{\infty,\infty}^{-\sigma}} := \sup_{A>0} A^{d-\sigma} \|\theta(A \cdot) * f\|_{L^\infty} < \infty \right\}.$$

可以验证 $\dot{B}_{\infty,\infty}^{-\sigma}(\mathbb{R}^d), \|\cdot\|_{\dot{B}_{\infty,\infty}^{-\sigma}(\mathbb{R}^d)}$ 是Banach空间。现假设 $s < \frac{d}{2}$, 证明: \dot{H}^s 连续嵌入到 $\dot{B}_{\infty,\infty}^{s-\frac{d}{2}}$, 且有不等式

$$\|f\|_{\dot{B}_{\infty,\infty}^{s-\frac{d}{2}}} \leq \frac{C}{\sqrt{\frac{d}{2} - s}} \|f\|_{\dot{H}^s}, \quad \forall f \in \dot{H}^s,$$

其中 C 仅依赖 d 和 $\text{Spt } \theta$.

问题 6.2.4 (齐次Besov范数的不变性). 在习题 ?? 和 ?? 的假设下, 再假设 $0 < \sigma \leq d$. 证明对任意 $\varepsilon > 0$, $\|\varphi_\varepsilon\|_{\dot{B}_{\infty,\infty}^{-\sigma}} \leq C\varepsilon^\sigma$.

提示: 当 $A\varepsilon > 1$ 时结论是显见的. 当 $A\varepsilon \leq 1$ 时, 利用 $(-i\varepsilon\partial_1)^d e^{ix_1/\varepsilon} = e^{ix_1/\varepsilon}$ 并分部积分 d 次.

问题 6.2.5 (加细版本的临界嵌入). 设 $0 < s < \frac{d}{2}$. 证明: 存在仅依赖于 d 和 $\hat{\theta}$ 的常数 C , 使得

$$\|f\|_{L^{2^*}} \leq \frac{C}{(2^* - 2)^{\frac{1}{2^*}}} \|f\|_{\dot{B}_{\infty,\infty}^{s-\frac{d}{2}}}^{1-\frac{2}{2^*}} \|f\|_{\dot{H}^s}^{\frac{2}{2^*}}.$$

更多细节参见 Bahouri-Chemin-Danchin [2, Remark 1.44].

提示: 不妨假设齐次Besov范数为 1, 并模仿定理 6.2.4 那样作拆分 $f = f_{\ell,A} + f_{h,A}$, 于是 $\{|f| > \alpha\} \subseteq \{|f_{\ell,A}| > \alpha/2\} \cup \{|f_{h,A}| > \alpha/2\}$. 利用Besov范数的定义可以看出, 适当选取 A 可使得第一个集合的测度为零. 然后利用定理 C.1.8 计算 $\|f\|_{L^{2^*}}^{2^*}$, 并对 $p = 2$ 用习题 C.1.6 中的Chebyshev不等式.

问题 6.2.6 (加细版本的稠密性论证). 若 $s \leq \frac{d}{2}$ (或 $< \frac{d}{2}$), 证明: $C_c^\infty(\mathbb{R}^d \setminus \{\mathbf{0}\})$ 在 $H^s(\mathbb{R}^d)$ (或 $\dot{H}^s(\mathbb{R}^d)$) 中稠密. 若 $s > \frac{d}{2}$, 则 $C_c^\infty(\mathbb{R}^d \setminus \{\mathbf{0}\})$ 在 $H^s(\mathbb{R}^d)$ 中的闭包是如下集合

$$\left\{ u \in H^s(\mathbb{R}^d) : \partial^\alpha u(\mathbf{0}) = 0 \ \forall \text{ 满足 } |\alpha| < s - \frac{d}{2} \text{ 的多重指标 } \alpha \right\}.$$

提示: 设 $u_s := ((\xi)^{2s} \hat{u})^\vee$. 若对任意的 $\varphi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d \setminus \{\mathbf{0}\})$ 有 $(u_s, \varphi)_{L^2} = 0$, 则 $\text{Spt } u_s = \{\mathbf{0}\}$. 然后再用定理 D.2.7.

问题 6.2.7. 给定常系数微分算子 L , 我们称 $u \in \mathcal{D}'$ 为 L 的基本解 是指 $Lu = \delta$ 在分布意义下成立. 求出 \mathbb{R}^d 中Laplace算子 $L_1 = -\Delta$ 和热算子 $L_2 = \partial_t - \Delta$ 的基本解.

参考: Stein [16, 第3.2节].

接下来的问题考虑 \mathbb{R}^{1+d} 中的波动算子 $\square := \partial_t^2 - \Delta_x$ 的基本解. 即考虑方程

$$\begin{cases} (\partial_t^2 - \Delta)E_+ = \delta(t, \mathbf{x}), & t > 0, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d; \\ \text{Spt } E_+ \subseteq \{(t, \mathbf{x}) \in \mathbb{R}^{1+d} : t \geq 0\}. \end{cases} \quad (6.2.1)$$

问题 6.2.8. 利用时空Fourier变换或对空间变量 \mathbf{x} 的Fourier变换, 求解低维情形下的基本解.

(1) 当 $d = 1$ 时, 证明基本解为:

$$E_+(t, x) = \frac{1}{2} H(t - |x|),$$

其中 $H(\cdot)$ 为 Heaviside 阶梯函数.

(2) 当 $d = 3$ 时, 已知半径为 t 的球面上均匀测度 $d\sigma_t$ 的空间Fourier变换为 $\widehat{d\sigma_t}(\xi) = 4\pi t \frac{\sin(t|\xi|)}{|\xi|}$.

证明:

$$E_+(t, \mathbf{x}) = \frac{1}{4\pi t} \delta(t - |\mathbf{x}|).$$

(3) 对 $\mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$, 定义切向分量为 $\mathbf{x}' = (x_1, x_2)$. 当 $d = 2$ 时, 考虑二维波动方程, 将其视为与第三个坐标 x_3 无关的三维问题. 通过降维法证明:

$$E_2(t, \mathbf{x}') = \int_{\mathbb{R}} E_3(t, \mathbf{x}', x_3) dx_3 = \frac{1}{2\pi} \frac{H(t - |\mathbf{x}'|)}{\sqrt{t^2 - |\mathbf{x}'|^2}}.$$

(4) 据(3), 对比 E_3 和 E_2 的支集性质, 解释为何在偶数维空间中不满足“强惠更斯原理”。

问题 6.2.9. 现在考虑一般维数的波动算子, 它可由递推向高维递推. 设 $E_d(t, \mathbf{x})$ 为 $(1+d)$ 维波动方程基本解. 已知Fourier变换的表达式 $\hat{E}_d(t, \boldsymbol{\xi}) = \frac{\sin(t|\boldsymbol{\xi}|)}{|\boldsymbol{\xi}|}$.

(1) 证明递推关系:

$$E_{d+2}(t, \mathbf{x}) = \frac{1}{2\pi t} \frac{\partial}{\partial t} E_d(t, \mathbf{x}).$$

(2) 证明: 当 $d \geq 3$ 为奇数时, $\text{Spt } E_d \subset \{(t, \mathbf{x}) : t = |\mathbf{x}|\}$; 当 d 为偶数时, $\text{Spt } E_+ = \{(t, \mathbf{x}) : t \geq |\mathbf{x}|\}$.

6.3 实例: 质量临界非线性Schrödinger方程

设 $u : [0, \infty) \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C}$ 为复值函数, 我们考虑线性Schrödinger方程

$$i\partial_t u + \Delta u = 0 \text{ in } \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d, \quad u(0, \mathbf{x}) = u_0(\mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d. \quad (6.3.1)$$

利用Fourier变换, 很容易求解该方程

$$u(t, \mathbf{x}) = e^{it\Delta} u_0, \quad e^{it\Delta} f := (e^{-it|\boldsymbol{\xi}|^2} \hat{f}(\boldsymbol{\xi}))^\vee = \frac{1}{(4i\pi t)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{-\frac{i|\mathbf{x}-\mathbf{y}|^2}{4it}} f(\mathbf{y}) d\mathbf{y}, \quad (6.3.2)$$

这也可以看作是基本解 Φ 与初值 u_0 的卷积, 其中

$$\Phi(t, \mathbf{x}) := \frac{1}{(4i\pi t)^{\frac{d}{2}}} e^{-\frac{i|\mathbf{x}|^2}{4it}}. \quad (6.3.3)$$

线性Schrödinger方程具有如下不变性:

- (伸缩不变性, scaling invariance) 如果 u 是 (6.3.1) 的解, 则对任意 $\lambda > 0$, $\lambda^{\frac{d}{2}} u(\lambda^2 t, \lambda \mathbf{x})$ 也是 (6.3.1) 的解, 其初值为 $\lambda^{\frac{d}{2}} u_0(\lambda \mathbf{x})$.
- (伽利略变换下的不变性, Galilean invariance) 如果 u 是 (6.3.1) 的解, 则对任意 $\boldsymbol{\xi}_0 \in \mathbb{R}^d$, $e^{-it|\boldsymbol{\xi}_0|^2} e^{i\mathbf{x} \cdot \boldsymbol{\xi}_0} u(t, \mathbf{x} - 2t\boldsymbol{\xi}_0)$ 也是 (6.3.1) 的解, 其初值为 $e^{i\mathbf{x} \cdot \boldsymbol{\xi}_0} u_0(\mathbf{x})$.

人们更感兴趣的是非线性Schrödinger方程 (NLS)

$$i\partial_t u + \Delta u = F(u, \partial u, \dots).$$

特别地，半线性Schrödinger方程 ($F = F(u)$) 和拟线性Schrödinger方程 ($F = F(u, \partial u)$) 及其类似方程（用分数阶Laplacian或带某些位势项的Laplacian）在许多物理模型中都会出现。当考虑半线性情况时，我们假定非线性项为

$$F(u) = \mu|u|^{p-1}u, \quad \mu = \pm 1, \quad p \geq 1.$$

当 $\mu = 1$ 时，我们称NLS为散焦的 (defocusing)；当 $\mu = -1$ 时，我们称NLS为聚焦的 (focusing)。半线性NLS $i\partial_t u + \Delta u = \pm|u|^{p-1}u$ 满足以下守恒律

- (质量守恒) $\frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^d} |u(t, \mathbf{x})|^2 d\mathbf{x} = 0.$
- (能量守恒) $\frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^d} \frac{1}{2} |\nabla u(t, \mathbf{x})|^2 \pm \frac{1}{p+1} |u(t, \mathbf{x})|^{p+1} d\mathbf{x} = 0.$
- (动量守恒) $\frac{d}{dt} \operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} u(t, \mathbf{x}) \overline{\nabla u(t, \mathbf{x})} d\mathbf{x} = 0.$

据此守恒律，我们引进如下术语

- 当 $p - 1 = \frac{4}{d}$ 时，我们称NLS为 **质量临界 (mass-critical)** 的，这是由于初值的 $L^2(\mathbb{R}^d)$ 范数满足上述伸缩不变性。
- 当 $p - 1 = \frac{4}{d-2}$ ($d \geq 3$) 时，我们称NLS为 **能量临界 (energy-critical)** 的，因为能量 $E(t)$ 中非线性项的幂次是Sobolev嵌入的临界指标。

本节证明质量临界NLS的小初值整体适定性和散射，这是NLS最简单的例子之一。

$$i\partial_t u + \Delta u = \pm|u|^{\frac{4}{d}}u \text{ 在 } \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d \text{ 中, } u(0, \mathbf{x}) = u_0(\mathbf{x}), \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d. \quad (6.3.4)$$

6.3.1 Schrödinger方程的衰减估计和Strichartz估计

对于非齐次Schrödinger方程

$$i\partial_t u + \Delta u = F \text{ in } \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d, \quad u(0, \mathbf{x}) = u_0(\mathbf{x}), \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d, \quad (6.3.5)$$

利用Duhamel原理可以直接写出解的表达式

$$u(t, \mathbf{x}) = e^{it\Delta} u_0 - i \int_0^t e^{i(t-\tau)\Delta} F(\tau) d\tau. \quad (6.3.6)$$

为了证明NLS的存在性，我们需要证明Schrödinger半群 $e^{it\Delta}$ 的衰减估计（关于 t 变量逐点）和时空 ($L_t^p L_x^r$ -型) 估计，后者又被称作 Strichartz 估计。

我们首先证明衰减估计。

命题 6.3.1 ($e^{it\Delta}$ 的衰减估计). 设 $1 \leq p \leq 2$ 且 $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^d)$, 则

$$\|e^{it\Delta}f\|_{L^{p'}(\mathbb{R}^d)} \leq Ct^{d(\frac{1}{2}-\frac{1}{p})}\|f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}.$$

证明. 设 $Tf = e^{it\Delta}f$. 由Plancherel恒等式知 $\|Tf\|_{L^2} = \|f\|_{L^2}$. 然后用卷积Young不等式得到

$$\|Tf\|_{L^\infty} = \|\Phi * f\|_{L^\infty} \leq \|\Phi\|_{L^\infty}\|f\|_{L^1} \leq Ct^{-\frac{d}{2}}\|f\|_{L^1}.$$

据Riesz-Thorin内插定理 (定理 C.3.5), 我们知道 T 是 $L^p \rightarrow L^q$ 的有界线性算子, 且对 $1 \leq p \leq 2$ 有如下估计

$$\|Tf\|_{L^q} \leq C't^{-\frac{d\theta}{2}}\|f\|_{L^p}, \quad \frac{1}{p} = \frac{\theta}{1} + \frac{1-\theta}{2}, \quad \frac{1}{q} = \frac{\theta}{\infty} + \frac{1-\theta}{2}.$$

这正好给出了我们想要的结果, 因为此时 $\theta = \frac{2}{p} - 1$. □

接下来我们介绍非齐次部分的时空估计. 由Christ-Kiselev引理 [4] (亦参见Grillakis和Machedon在 [5, 引理 1.10] 中的论证, 此处略去), 证明 $\int_{\mathbb{R}} \cdots d\tau$ 的估计可以等价为证明 $\int_0^t \cdots d\tau$ 的估计. 接下来我们需要对指标 (p, q) 和 (\tilde{p}, \tilde{q}) 提出合适的要求, 使得下式成立

$$\left\| \int_{\mathbb{R}} e^{i(t-\tau)\Delta} f(\tau) d\tau \right\|_{L_t^p L_x^q} \leq C \|f\|_{L_t^{\tilde{p}} L_x^{\tilde{q}}}.$$

由于 $p, q \geq 1$, 我们用积分的Minkowski不等式得到

$$\left\| \int_{\mathbb{R}} e^{i(t-\tau)\Delta} f(\tau) d\tau \right\|_{L_t^p L_x^q} \leq \left\| \int_{\mathbb{R}} \|e^{i(t-\tau)\Delta} f(\tau)\|_{L_x^q} d\tau \right\|_{L_t^p}.$$

据衰减估计, 我们有

$$\left\| \int_{\mathbb{R}} \|e^{i(t-\tau)\Delta} f(\tau)\|_{L_x^q} d\tau \right\|_{L_t^p} \leq C \left\| \int_{\mathbb{R}} |t-\tau|^{-d(\frac{1}{2}-\frac{1}{q})} \|f(\tau)\|_{L^{q'}} d\tau \right\|_{L_t^p}.$$

被积函数现在是一个卷积形式, 据 Hardy-Littlewood-Sobolev 不等式, 我们希望能得到如下不等式

$$\left\| |\cdot|^{-d(\frac{1}{2}-\frac{1}{q})} * \|f(\cdot)\|_{L^{q'}} \right\|_{L_t^p} \leq C \|f\|_{L_t^{\tilde{p}} L_x^{\tilde{q}}}.$$

其中的可积指标应该满足

$$0 < \gamma := d\left(\frac{1}{2} - \frac{1}{q}\right) < 1, \quad 1 + \frac{1}{p} = \frac{1}{q'} + \frac{\gamma}{d} \Rightarrow \frac{2}{p} = d\left(\frac{1}{2} - \frac{1}{q}\right).$$

这促使我们定义所谓的“容许对”。

定义 6.3.1 (Admissible pair). 我们称 (p, q) 为NLS的容许对 (admissible pair for NLS) 是指它满足

$$\frac{2}{p} = d \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{q} \right)$$

并且

- $d = 1$ 时：要求 $4 \leq p \leq \infty$;
- $d = 2$ 时：要求 $2 < p \leq \infty$;
- $d \geq 3$ 时：要求 $2 \leq p \leq \infty$.

此外若 $p > 2$, 则称 (p, q) 为 非端点容许对 (non-endpoint admissible pair); 若 $p = 2$, 则称 $(2, q)$ 为 端点容许对 (endpoint admissible pair).

现在我们可以证明Schrödinger半群 $e^{it\Delta}$ 的Strichartz估计.

命题 6.3.2 (NLS的Strichartz估计). 设 $(p, q), (\tilde{p}, \tilde{q})$ 为两个容许对, 且 $t > 0, f \in \mathcal{S}$, 则以下估计成立

$$\|e^{it\Delta}f\|_{L_t^p L_x^q} \leq C\|f\|_{L^2}. \quad (6.3.7)$$

$$\left\| \int_0^t e^{-i\tau\Delta} f(\tau) d\tau \right\|_{L_t^2 L_x^q} \leq C\|f\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}}, \quad (6.3.8)$$

$$\left\| \int_0^t e^{i(t-\tau)\Delta} f(\tau) d\tau \right\|_{L_t^p L_x^q} \leq C\|f\|_{L_t^{\tilde{p}'} L_x^{\tilde{q}'}}. \quad (6.3.9)$$

我们只证明非端点容许对的估计。端点情况请参考著名论文：

Markus Keel, Terence Tao: Endpoint Strichartz Estimates. *American Journal of Mathematics*, 120(5), 956-980, 1998.

非端点情况的证明用到了所谓的 TT*-方法：估计 T 的算子范数，可归结为估计 TT^* 的算子范数，而后者对NLS通常更容易，这是因为我们已经得到了如下估计

$$\left\| \int_{\mathbb{R}} e^{i(t-\tau)\Delta} f(\tau) d\tau \right\|_{L_t^p L_x^q} \leq C\|f\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}}. \quad (6.3.10)$$

证明. 同样由Christ-Kiselev引理 [4], 只需证明 $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d$ 上的估计。我们首先证明 (6.3.8), 由于 L^2

是Hilbert空间, 我们有

$$\begin{aligned}
 & \left\| \int_{\mathbb{R}} e^{-i\tau\Delta} f(\tau) d\tau \right\|_{L_x^2}^2 = \left(\int_{\mathbb{R}} e^{-i\tau\Delta} f(\tau) d\tau, \int_{\mathbb{R}} e^{-it\Delta} f(t) dt \right)_{L_x^2} \\
 &= \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} (e^{-i\tau\Delta} f(\tau), e^{-it\Delta} f(t))_{L_x^2} d\tau dt = \int_{\mathbb{R}} \left(f(\tau), \int_{\mathbb{R}} e^{i(\tau-t)\Delta} f(t) dt \right)_{L_x^2} d\tau \\
 &\leq \|f\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \left\| \int_{\mathbb{R}} e^{i(\tau-t)\Delta} f(t) dt \right\|_{L_t^p L_x^q} \leq C \|f\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}}^2.
 \end{aligned}$$

然后, (6.3.7) 可以借助 (6.3.8) 和 L^p 范数的对偶表示 (C.1.1) 来证明。

$$\begin{aligned}
 \|e^{it\Delta} f\|_{L_t^p L_x^q} &= \sup_{\|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq 1} \left| \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{it\Delta} f(t, \mathbf{x}) \overline{\varphi(t, \mathbf{x})} d\mathbf{x} dt \right| \\
 &= \sup_{\|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq 1} \left| \int_{\mathbb{R}} (e^{it\Delta} f, \varphi)_{L_x^2} dt \right| = \sup_{\|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq 1} \left| \left(f, \int_{\mathbb{R}} e^{it\Delta} \varphi dt \right)_{L_x^2} \right| \\
 &\leq \sup_{\|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq 1} \|f\|_{L^2} \left\| \int_{\mathbb{R}} e^{it\Delta} \varphi dt \right\|_{L^2} \leq C \|f\|_{L^2}
 \end{aligned}$$

其中我们在倒数第二个不等式中用到了 (6.3.8)。对 (6.3.9), 我们再次用对偶表示得到

$$\begin{aligned}
 & \left\| \int_{\mathbb{R}} e^{i(t-\tau)\Delta} f(\tau) d\tau \right\|_{L_t^p L_x^q} = \sup_{\|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq 1} \left| \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} (e^{i(t-\tau)\Delta} f(\tau), \varphi(t, \cdot))_{L_x^2} dt d\tau \right| \\
 &= \sup_{\|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq 1} \left| \left(\int_{\mathbb{R}} e^{-i\tau\Delta} f(\tau) d\tau, \int_{\mathbb{R}} e^{-it\Delta} \varphi(t, \cdot) dt \right)_{L_x^2} \right| \leq \sup_{\|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq 1} \left\| \int_{\mathbb{R}} e^{i\tau\Delta} f(\tau) d\tau \right\|_{L_x^2} \left\| \int_{\mathbb{R}} e^{it\Delta} \varphi(t) dt \right\|_{L_x^2} \\
 &\leq \sup_{\|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq 1} \|f\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \|\varphi\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}} \leq C \|f\|_{L_t^{p'} L_x^{q'}}.
 \end{aligned}$$

□

6.3.2 质量临界NLS的小初值整体解和散射

现在我们可以证明质量临界NLS的小初值整体适定性和散射。今考虑如下方程

$$i\partial_t u + \Delta u = \pm |u|^{\frac{4}{d}} u (= : F(u)), \quad u(0, \mathbf{x}) = u_0(\mathbf{x}). \quad (6.3.11)$$

定理 6.3.3. 对任意 $d \geq 1$, 存在充分小的 $\varepsilon_0(d) > 0$ 使得当 $\|u_0\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} \leq \varepsilon_0$ 时, 方程 (6.3.11) 在

$L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)$ 中整体适定并在 $L^2(\mathbb{R}^d)$ 中散射。

粗略地说，整体适定性和散射意味着 (6.3.11) 有可以延续到无穷时间的解，且当 $t \rightarrow \pm\infty$ 时，该解接近线性Schrödinger方程的解。

定义 6.3.2 (适定性). 初值问题被称为在区间 $I, 0 \in I \subset \mathbb{R}$ 上适定的，是指

- 初值问题存在唯一解，
- 解关于时间变量是连续的，
- 解对初值有连续依赖性。

定义 6.3.3 (散射 (scattering)). 我们称NLS的解在时间正向散射 (time-forward scattering)，是指解在 $t \in [0, \infty)$ 上存在，且存在函数 u_+ 使得

$$u(t) - e^{it\Delta}u_+ \rightarrow 0, \quad t \rightarrow +\infty.$$

NLS的解被称为在时间倒向散射 (time-backward scattering)，是指解在 $(-\infty, 0]$ 上存在，且存在 u_- 使得

$$u(t) - e^{it\Delta}u_- \rightarrow 0, \quad t \rightarrow -\infty.$$

初值问题的解被称为是散射的，是指该问题整体适定，且在时间正向和倒向都散射，且 u_+ 和 u_- 对初值均有连续依赖性。

证明. 我们首先证明存在性。设 $d \geq 1$ ，且为简单起见可以取 $p = q$ 。如果 (p, q) 是容许对，则可算出 $p = q = \frac{2(d+2)}{d}$ ，所以我们考虑如下Banach空间

$$X := \left\{ u : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C} : \|u\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)} \leq C\varepsilon_0 \right\}.$$

其中 C 为常数。据Strichartz估计，存在常数 $C(d)$ 使得

$$\|e^{it\Delta}u_0\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)} \leq C\varepsilon_0.$$

现在我们定义映射

$$\Phi(u)(t) = e^{it\Delta}u_0 - i \int_0^t e^{i(t-\tau)\Delta}F(u(\tau))d\tau.$$

若 $u \in X$ 满足 $\Phi(u)(t) = u(t)$ ，则 u 是 (6.3.11) 的解。据压缩映射原理，欲证明 (6.3.11) 在 X 中存在唯一解，只需证明 $\Phi(X) \subseteq X$ 且 Φ 是 X 上的压缩映射。由 $p = q = \frac{2(d+2)}{d}$ 的Strichartz估计

和Hölder不等式, 若 $u \in X$ 则有

$$\begin{aligned} \left\| \int_0^t e^{i(t-\tau)\Delta} F(u(\tau)) d\tau \right\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)} &\leq C \|F(u)\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d+4}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)} \\ &\leq C \|u\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)}^{1+\frac{4}{d}} \\ &\leq (C\varepsilon_0)^{1+\frac{4}{d}}. \end{aligned}$$

因此我们只要选取常数 ε_0 充分小, 就能得到 $\Phi(X) \subseteq X$.

接下来证明 Φ 是压缩映射, 对 $u, v \in X$, 我们计算

$$\begin{aligned} \|\Phi(u) - \Phi(v)\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)} &\leq C \|F(u) - F(v)\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d+4}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)} \\ &\leq C \left\| |u|^{\frac{4}{d}} + |v|^{\frac{4}{d}} \right\|_{L_{t,x}^{\frac{d+2}{2}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)} \|u - v\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)}. \end{aligned}$$

这里我们利用了如下简单事实

$$||u|^\alpha u - |v|^\alpha v| \leq (1 + \alpha)(|u|^\alpha + |v|^\alpha)|u - v|.$$

对充分小的 $\varepsilon_0 > 0$, 有

$$\|\Phi(u) - \Phi(v)\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)} \leq \frac{1}{2} \|u - v\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d}}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)}$$

这说明 Φ 确实是 X 上的压缩映射。因此存在唯一的 $u \in X$ 成为 Φ 的不动点, 它也是质量临界NLS (6.3.11) 的解。唯一性和对初值的连续依赖性可以用同样的方法证明, 这里略去。

最后我们证明散射。设

$$u_+ = u_0 - i \int_0^\infty e^{-it\Delta} F(u(t)) dt, \quad u_- = u_0 + i \int_{-\infty}^0 e^{-it\Delta} F(u(t)) dt.$$

再由Strichartz估计和Christ-Kiselev引理 [4] 知, $u_+, u_- \in L_x^2(\mathbb{R}^d)$ 是良定的。又由控制收敛定理知

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \|F(u)\|_{L_{t,x}^{\frac{2(d+2)}{d+4}}([T, \infty) \times \mathbb{R}^d)} = 0.$$

因此有

$$\|e^{iT\Delta} u_+ - u(T)\|_{L_x^2(\mathbb{R}^d)} = \left\| \int_T^\infty e^{i(t-\tau)\Delta} F(u(\tau)) d\tau \right\|_{L_x^2(\mathbb{R}^d)} \rightarrow 0$$

这证明了对任意小初值 $\|u_0\|_{L^2} \leq \varepsilon_0$, 方程(6.3.11)都有整体解, 且在正时间方向散射。证明解

在负时间方向散射也是完全一样的，在此略过。 \square

6.3.3 NLS的位力恒等式

当 $\mu = -1$ 时，即对聚焦NLS而言

$$i\partial_t u + \Delta u = \mu |u|^{p-1}u, \quad u(0, \mathbf{x}) = u_0(\mathbf{x}), \quad \mu = \pm 1, \quad (6.3.12)$$

能量

$$E(t) := \int_{\mathbb{R}^d} \frac{1}{2} |\nabla u|^2 - \frac{1}{p+1} |u|^{p+1} d\mathbf{x}$$

尽管是守恒的，但它可能是负的。这种情况下我们可以借助**位力恒等式 (Virial identity)** 证明方程的解发生有限时间爆破。本节我们再次以质量临界NLS为例，即假设 $p-1 = \frac{4}{d}$. 需注意，这个结果并不与上节证明的小初值整体适定性相矛盾。

我们定义**位力势 (Virial potential)** 如下

$$V(t) := \int_{\mathbb{R}^d} |\mathbf{x}|^2 |u(t, \mathbf{x})|^2 d\mathbf{x}. \quad (6.3.13)$$

容易看出 $V(t)$ 必须是非负的。另一方面我们可以证明，对 (6.3.12) 的任意解 u ，如果它满足 $\mathbf{x}u \in L^2(\mathbb{R}^d)$ ，则如下结论成立

命题 6.3.4 (NLS的Virial恒等式). 设 u 是 (6.3.12) 的光滑解，且 $u_0 \in H^1(\mathbb{R}^d)$, $|\mathbf{x}|u_0 \in L^2(\mathbb{R}^d)$. 则有

$$V''(t) = 8 \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u|^2 \pm 4d \int_{\mathbb{R}^d} \left(1 - \frac{2}{p+1}\right) |u|^{p+1} d\mathbf{x}. \quad (6.3.14)$$

特别地，如果我们令 $p-1 = \frac{4}{d}$ ，那么就得到 $V''(t) = 16E(t)$ ，据此可证明以下定理。

定理 6.3.5. 设 $u : [0, T_*) \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C}$ 是聚焦、质量临界NLS ((6.3.11) 中 $\mu = -1$) 的光滑解，且 $u_0 \in H^1(\mathbb{R}^d)$, $|\mathbf{x}|u_0 \in L^2(\mathbb{R}^d)$. 若以下条件之一成立，就必有 $T_* < \infty$:

- (a) $E(0) < 0$;
- (b) $E(0) = 0$, $V'(0) < 0$;
- (c) $E(0) > 0$, $(V'(0))^2 - 32E(0)V(0) > 0$.

需注意这个结果并不违反定理 6.3.3 中的小初值整体适定性，因为后者不要求初值属于 H^1 以及 $|\mathbf{x}|u_0 \in L^2$.

“命题 6.3.4 \Rightarrow 定理 6.3.5”的证明. 对聚焦质量临界NLS，由能量守恒，我们已经有 $V''(t) = 16E(t) =$

16E(0). 然后对 t 积分两次, 就得到

$$V(t) = V(0) + V'(0)t + 8E(0)t^2,$$

这是一个关于 t 的常系数二次函数。因此, 只要 (a)-(c) 中任一条成立, 我们就会得到当 $t \rightarrow \infty$ 时 $V(t) \rightarrow -\infty$, 这与 $V(t)$ 的非负性矛盾。所以如果 (a)-(c) 中任一条成立, 解的存在时长 T_* 必须是有限的。□

余下只要证明位力恒等式 (6.3.14).

命题 6.3.4 的证明. 第一步: 计算 $V'(t)$. 注意 u 是复值函数, 所以 $|u|^2 = u\bar{u}$, $|\nabla u|^2 = \nabla u \cdot \overline{\nabla u}$. 接下来我们将反复使用诸如 $2\operatorname{Re}(z\bar{w}) = z\bar{w} + \bar{z}w$, $\operatorname{Re}(iz) = -\operatorname{Im}(z)$ 等事实, 其中 $z, w \in \mathbb{C}$. 对 $V(t)$ 求导得到

$$\begin{aligned} V'(t) &= 2\operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} |\mathbf{x}|^2 \bar{u} \partial_t u \\ &= 2\operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} i|\mathbf{x}|^2 \bar{u} \Delta u \, d\mathbf{x} \pm \underbrace{2\operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} i|\mathbf{x}|^2 |u|^{p+1} \, d\mathbf{x}}_{=0} \\ &= -2\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} |\mathbf{x}|^2 (\bar{u} \Delta u + \underbrace{|\nabla u|^2}_{\operatorname{Im} |\nabla u|^2 = 0}) \, d\mathbf{x} = -2\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} |\mathbf{x}|^2 \nabla \cdot (\bar{u} \nabla u) \, d\mathbf{x} \\ &= 2\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} \underbrace{\nabla(|\mathbf{x}|^2)}_{=2\mathbf{x}} \cdot (\bar{u} \nabla u) \, d\mathbf{x} = 4\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} (\mathbf{x} \cdot \nabla) u \, \bar{u} \, d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

第二步: 计算 $V''(t)$. 再求一次导并分部积分, 我们得到

$$\begin{aligned} V''(t) &= 4\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} (\mathbf{x} \cdot \nabla) u \, \overline{\partial_t u} \, d\mathbf{x} + 4\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} (\mathbf{x} \cdot \nabla) \partial_t u \, \bar{u} \, d\mathbf{x} \\ &= 4\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} (\mathbf{x} \cdot \nabla) u \, \overline{\partial_t u} \, d\mathbf{x} - 4\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t u (\mathbf{x} \cdot \nabla) \bar{u} \, d\mathbf{x} - 4\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} (\nabla \cdot \mathbf{x}) \partial_t u \, \bar{u} \, d\mathbf{x} \\ &= -8\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t u (\mathbf{x} \cdot \nabla) \bar{u} \, d\mathbf{x} - 4d\operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t u \, \bar{u} \, d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

现在记 $J_1 := \operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t u (\mathbf{x} \cdot \nabla) \bar{u} \, d\mathbf{x}$, $J_2 := \operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_t u \, \bar{u} \, d\mathbf{x}$. 则有 $V''(t) = -8J_1 - 4dJ_2$. 而 J_2 在代入方程并分部积分后很容易计算

$$J_2 = -\operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} \bar{u} (i \partial_t u) \, d\mathbf{x} = \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} \bar{u} \Delta u \mp |u|^{p+1} \, d\mathbf{x} = -\operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u|^2 \pm |u|^{p+1} \, d\mathbf{x}.$$

对 J_1 ，我们也代入NLS方程得到

$$\begin{aligned} J_1 &= \operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} (i\Delta u \mp i|u|^{p-1}u)(\mathbf{x} \cdot \nabla)\bar{u} \, d\mathbf{x} \\ &= \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} \Delta u (\mathbf{x} \cdot \nabla)\bar{u} \, d\mathbf{x} \mp \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} |u|^{p-1}u (\mathbf{x} \cdot \nabla)\bar{u} \, d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

现在记 $K_1 := \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} \Delta u (\mathbf{x} \cdot \nabla)\bar{u} \, d\mathbf{x}$, $K_2 := \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} |u|^{p-1}u (\mathbf{x} \cdot \nabla)\bar{u} \, d\mathbf{x}$. 则有 $J_1 = K_1 \mp K_2$.

对 K_2 ，我们记 $g(x) = x^{\frac{p-1}{2}}$ 及其原函数 $G(x) := \frac{2}{p+1}x^{\frac{p+1}{2}}$ ，分部积分可得

$$\begin{aligned} K_2 &= \frac{1}{2} \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} (\mathbf{x} \cdot \nabla)(|u|^2)g(|u|^2) \, d\mathbf{x} = \frac{1}{2} \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} (\mathbf{x} \cdot \nabla)G(|u|^2) \, d\mathbf{x} \\ &= -\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} (\nabla \cdot \mathbf{x})G(|u|^2) \, d\mathbf{x} = -\frac{d}{p+1} \int_{\mathbb{R}^d} |u|^{p+1} \, d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

对 K_1 ，我们通过分部积分得到

$$\begin{aligned} K_1 &= -\sum_{j,k} \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_j u \partial_j (x_k \partial_k \bar{u}) \, d\mathbf{x} \\ &= -\sum_{j,k} \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_j u \delta_{jk} \partial_k \bar{u} \, d\mathbf{x} - \operatorname{Re} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_j u x_k \partial_k \partial_j \bar{u} \, d\mathbf{x} \\ &= -\int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x} - \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} (\mathbf{x} \cdot \nabla)(|\nabla u|^2) \, d\mathbf{x} \\ &= -\left(1 - \frac{d}{2}\right) \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

将上述等式加起来，我们得到

$$J_1 = -\left(1 - \frac{d}{2}\right) \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x} \pm \frac{d}{p+1} \int_{\mathbb{R}^d} |u|^{p+1} \, d\mathbf{x}.$$

因此，

$$V''(t) = -8J_1 - 4dJ_2 = 8 \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x} \pm 4d \int_{\mathbb{R}^d} \left(1 - \frac{2}{p+1}\right) |u|^{p+1} \, d\mathbf{x}.$$

□

习题 6.3

习题 6.3.1. 证明非线性Schrödinger方程 (6.3.12) 的质量、能量和动量守恒律。

- (质量守恒) $\frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^d} |u(t, \mathbf{x})|^2 \, d\mathbf{x} = 0$.

- (能量守恒) $\frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^d} \frac{1}{2} |\nabla u(t, \mathbf{x})|^2 \pm \frac{1}{p+1} |u(t, \mathbf{x})|^{p+1} d\mathbf{x} = 0.$
- (动量守恒) $\frac{d}{dt} \operatorname{Im} \int_{\mathbb{R}^d} u(t, \mathbf{x}) \overline{\nabla u(t, \mathbf{x})} d\mathbf{x} = 0.$

习题 6.3.2 (拟共形守恒律). 如果 u 是方程 $i\partial_t u + \Delta u = |u|^{\frac{4}{d}} u$ 在初值为 $u_0(\mathbf{x})$ 时的解, 证明如下定义的量关于时间守恒。

$$\|(x + 2it\nabla)u(t)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 + \frac{8t^2}{p+2} \int_{\mathbb{R}^d} |u(t, \mathbf{x})|^{p+2} d\mathbf{x}, \quad p = \frac{4}{d}.$$

问题 6.3

问题 6.3.1. 今考虑cubic NLS解的性质。

$$i\partial_t u + \Delta u = \mu |u|^2 u \quad \text{in } [0, T] \times \mathbb{R}^3, \quad u(0, \mathbf{x}) = u_0(\mathbf{x}). \quad (\text{NLS})$$

其中初值 $u_0 \in H^1(\mathbb{R}^3)$, $\mu = \pm 1$.

(1) 证明: 给定 $T > 0$, 存在常数 $C > 0$ (与 T 无关) 使得对任意的 $t \in [0, T]$ 成立如下估计

$$\left\| \int_0^t e^{i(t-\tau)\Delta} (|u|^2 u)(\tau) d\tau \right\|_{H^1(\mathbb{R}^3)} \leq CT^{\frac{1}{4}} \|u\|_{L_t^\infty H_x^1([0, T] \times \mathbb{R}^3)}^2 \|u\|_{L_t^{\frac{8}{3}} W_x^{1,4}([0, T] \times \mathbb{R}^3)}.$$

(2) 证明: 存在仅依赖初值 u_0 的时间 $T > 0$, 使得方程(NLS)有局部解 $u \in L_t^\infty H_x^1([0, T] \times \mathbb{R}^3) \cap L_t^{\frac{8}{3}} W_x^{1,4}([0, T] \times \mathbb{R}^3)$.

(3) 现在设 $\mu = -1$, 初值还满足 $|\mathbf{x}|u_0 \in L^2(\mathbb{R}^3)$. 设 $u : [0, T_*) \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{C}$ 是此时(NLS)在 $[0, T_*) \times \mathbb{R}^3$ 上的解. 定义能量 $E(t)$ 和位力势 $V(t)$ 如下

$$E(t) := \int_{\mathbb{R}^3} \frac{1}{2} |\nabla u(t, \mathbf{x})|^2 - \frac{1}{4} |u(t, \mathbf{x})|^4 d\mathbf{x}, \quad V(t) := \int_{\mathbb{R}^3} |\mathbf{x}|^2 |u(t, \mathbf{x})|^2 d\mathbf{x}.$$

证明: 若 $E(0) < 0$, 则 $T_* < +\infty$.

提示: (1) $(p, q) = (\frac{8}{3}, 4)$ 是 $d = 3$ 时的一个非端点容许对; (2) $|\langle \nabla \rangle (|u|^2 u)| \leq C |\langle \nabla \rangle u| |u|^2$; (3) 先写出位力恒等式, 然后证明 $V''(t) \leq 16E(t)$.

6.4 *Sobolev空间的Littlewood-Paley刻画

许多非线性发展方程可以通过将其视为描述低频、中频和高频之间的振荡和相互作用来分析。欲使频率分析严格化, 我们需要若干调和和分析工具, 特别是Fourier变换。然而仅做Fourier变换并不能区分不同频段的行为, 而这些行为在处理导数估计时实际上非常重要。因此一个自然的

想法是在频率空间中找到一个合适的分解（实际上是单位分解），这就是所谓的Littlewood-Paley理论。

设 $\varphi(\xi)$ 为一个实值径向对称的 C_c^∞ 函数，支于球 $\{|\xi| \leq 2\}$ 内，且在球 $\{|\xi| \leq 1\}$ 上等于1。这一“鼓包”函数的具体表达式并不重要，这里我们用1,2而不是其他数字是因为1和2都是二进制数(dyadic numbers)。现在我们定义Littlewood-Paley投影。

定义 6.4.1. 设 φ 如上定义， $N \in \mathbb{Z}$, $f \in \mathcal{S}$. 我们定义 $\psi(\xi) = \varphi(\xi) - \varphi(2\xi)$ ，且对 $j \in \mathbb{Z}$ 定义 $\varphi_j(\xi) = \varphi(\xi/2^j)$, $\psi_j(\xi) = \psi(\xi/2^j)$. 然后我们定义Littlewood-Paley投影如下：

$$P_N f := (\psi_N(\xi) \hat{f}(\xi))^\vee, \quad P_{\leq N} f := (\varphi_N(\xi) \hat{f}(\xi))^\vee, \quad P_{\geq N} f := ((1 - \varphi_N(\xi)) \hat{f}(\xi))^\vee.$$

换句话说， P_N 将 f 局部化到频段 $|\xi| \sim 2^N$ 附近。容易证明对所有 $\xi \neq 0$ 有 $\sum_{N \in \mathbb{Z}} \psi_N(\xi) = 1$. 且对于所有满足 $|N - M| \geq 2$ 的 $N, M \in \mathbb{Z}$ ，我们有 $\text{Spt } \psi_N \cap \text{Spt } \psi_M = \emptyset$. 因此 $\{\psi_N\}$ 实际上给出了频率空间的一个单位分解。

6.4.1 Bernstein型不等式

现在我们介绍Bernstein型不等式，它给出Littlewood-Paley投影的基本性质。

命题 6.4.1 (Bernstein型不等式). 设 $N \in \mathbb{Z}$, $s \geq 0$ 且 $1 \leq p \leq q \leq \infty$. 则在 \mathbb{R}^d 中有

$$\|P_{\geq N} f\|_{L^p} \leq C(p, s, d) 2^{-Ns} \|\nabla|^s P_{\geq N} f\|_{L^p}, \quad (6.4.1)$$

$$\|P_{\leq N} |\nabla|^s f\|_{L^p} \leq C(p, s, d) 2^{Ns} \|P_{\leq N} f\|_{L^p}, \quad (6.4.2)$$

$$\|P_N |\nabla|^{\pm s} f\|_{L^p} \simeq C(p, s, d) 2^{\pm Ns} \|P_N f\|_{L^p}, \quad (6.4.3)$$

$$\|P_{\leq N} f\|_{L^q} \leq C(p, q, d) 2^{Nd(\frac{1}{p} - \frac{1}{q})} \|P_{\leq N} f\|_{L^p}, \quad (6.4.4)$$

$$\|P_N f\|_{L^q} \leq C(p, q, d) 2^{Nd(\frac{1}{p} - \frac{1}{q})} \|P_N f\|_{L^p} \quad (6.4.5)$$

证明. 这些不等式几乎都是卷积Young不等式（定理 C.3.6）的直接推论，在此我们只证明 (3) 和 (5).

对 (3)，我们有 $P_N f = \tilde{P}_N(P_N f)$ ，其中 $\tilde{P}_N := P_{N-2} + P_{N-1} + \cdots + P_{N+2}$. (注意 $\psi_{N-2} + \cdots + \psi_{N+2} = 1$ 在 $\text{Spt } \psi_N$ 上成立。) 所以我们知道 $P_N(|\nabla|^{\pm s} f) = \tilde{P}_N(|\nabla|^{\pm s} P_N f) = (\tilde{\psi}_N(\xi) |\xi|^s \widehat{P_N f}(\xi))^\vee = (\psi_N(\xi) |\xi|^s)^\vee * f$. 据卷积Young不等式可得

$$\|P_N(|\nabla|^{\pm s} f)\|_{L^p} \leq \|(\psi_N(\xi) |\xi|^s)^\vee\|_{L^1} \|P_N f\|_{L^p}.$$

现在我们计算

$$\begin{aligned} (\psi_N(\xi)|\xi|^s)^\vee(\mathbf{x}) &= C \int_{\mathbb{R}^d} e^{i\mathbf{x}\cdot\xi} \psi(2^{-N}\xi) |\xi|^s d\xi \\ &\stackrel{\xi=2^N\eta}{=} C 2^{Nd} \int_{\mathbb{R}^d} e^{i\mathbf{x}\cdot 2^N\eta} \psi(\eta) 2^{Ns} |\eta|^s d\eta = C 2^{N(d+s)} \check{\psi}(2^N \mathbf{x}), \end{aligned}$$

于是

$$\|(\psi_N(\xi)|\xi|^s)^\vee\|_{L^1} \leq C 2^{N(d+s)} \|\check{\psi}(2^N \cdot)\|_{L^1} = C 2^{Ns} \|\check{\psi}\|_{L^1} \leq C 2^{Ns}.$$

同样的证明适用于 $|\nabla|^{-s}f$.

对 (5), 我们再次使用 $P_N f = \tilde{P}_N(P_N f)$ 得到

$$\|P_N f\|_{L^q} = \|(\psi_{N-2} + \cdots + \psi_{N+2})^\vee * P_N f\|_{L^q} \leq C \|\psi_N^\vee\|_{L^r} \|P_N f\|_{L^p}, \quad 1 + \frac{1}{q} = \frac{1}{r} + \frac{1}{p}.$$

然后就有

$$\|\psi_N^\vee\|_{L^r} = \|(\psi(\cdot/2^N))^\vee\|_{L^r} = 2^{Nd} \|\check{\psi}(2^N \cdot)\|_{L^r} = 2^{Nd(1-\frac{1}{r})} \|\check{\psi}\|_{L^r}.$$

因为 $1 - \frac{1}{r} = \frac{1}{p} - \frac{1}{q}$, 故有

$$\|P_N f\|_{L^q} \leq C(p, q, d) 2^{Nd(\frac{1}{p} - \frac{1}{q})} \|P_N f\|_{L^p}.$$

□

我们还有 L^p 空间的Littlewood-Paley刻画。据单位分解的局部有限性, 我们可以看出如下结论给出了一个“几乎正交性 (almost orthogonality)”的刻画, 它本质上是一个类似于勾股定理的结论。然而其证明依赖于Hörmander-Mikhlin乘子定理, 这是调和分析中的结论, 所以我们在此略过。

定理 6.4.2 (Littlewood-Paley平方函数定理). 对任意 $1 < p < \infty$, 存在常数 $C = C(p, d) > 0$ 使得

$$\forall f \in \mathcal{S}, \quad C^{-1} \|f\|_{L^p} \leq \|S(f)\|_{L^p} \leq C \|f\|_{L^p},$$

其中 $S(f)$ 是 f 的 Littlewood-Paley平方函数, 定义为

$$S(f) := \left(\sum_{N \in \mathbb{Z}} |P_N f|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \|P_N f\|_{\ell^2(\mathbb{Z})}.$$

6.4.2 Sobolev空间的Littlewood-Paley刻画

有了Littlewood-Paley投影, 我们就可以建立非整数阶导数在某些 L^p 空间中更一般的估计。我们现在按如下方式定义Sobolev空间 $W^{s,p}(\mathbb{R}^d)$ 和 $\dot{W}^{s,p}(\mathbb{R}^d)$ 。

定义 6.4.2. 给定 $s \in \mathbb{R}$ 和 $1 < p < \infty$, 我们定义非齐次Sobolev空间 $W^{s,p}(\mathbb{R}^d)$ 为

$$W^{s,p}(\mathbb{R}^d) := \{f \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^d) : \|f\|_{W^{s,p}(\mathbb{R}^d)} := \|\langle \nabla \rangle^s f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)} < \infty\}.$$

定义齐次Sobolev空间 $\dot{W}^{s,p}(\mathbb{R}^d)$ 为

$$\dot{W}^{s,p}(\mathbb{R}^d) := \{f \in \mathcal{S}'/\mathcal{P}(\mathbb{R}^d) : \|f\|_{\dot{W}^{s,p}(\mathbb{R}^d)} := \| |\nabla|^s f \|_{L^p(\mathbb{R}^d)} < \infty\}.$$

据Bernstein不等式 (命题 6.4.1(3)) 和Plancherel恒等式, 我们有Sobolev范数的Littlewood-Paley刻画

$$\|f\|_{W^{s,p}(\mathbb{R}^d)} \simeq \|P_{\leq 1} f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)} + \left\| \left(\sum_{N=1}^{\infty} 2^{2Ns} |P_N f|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \right\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}. \quad (6.4.6)$$

第一个结论是 $W^{s,p}(\mathbb{R}^d)$ 的Sobolev嵌入定理, 它不再只对 $p = 2$ 这一特殊情况成立。

定理 6.4.3 (非端点Gagliardo-Nirenberg-Sobolev不等式). 设 $1 < p < q \leq \infty$ 和 $s > 0$ 满足 $\frac{1}{q} = \frac{1}{p} - \frac{\theta s}{d}$, 其中 $0 < \theta < 1$. 则存在常数 $C = C(d, p, q, s) > 0$ 使得对任意 $f \in W^{s,p}(\mathbb{R}^d)$ 有如下不等式成立

$$\|f\|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq C \|f\|_{L^p}^{1-\theta} \|f\|_{\dot{W}^{s,p}(\mathbb{R}^d)}^{\theta}.$$

证明. 我们采用Littlewood-Paley分解 $f = \sum_N P_N f$. 由Bernstein不等式和三角不等式, 我们有

$$\|f\|_{L^q} \leq \sum_N \|P_N f\|_{L^q} \leq C(d, p, q) \sum_N 2^{N(\frac{d}{p} - \frac{d}{q})} \|P_N f\|_{L^p} = \sum_N 2^{N\theta s} \|P_N f\|_{L^p}.$$

另一方面, 据命题 6.4.1(3) 和 P_N 的有界性, 我们有

$$\|P_N f\|_{L^p} \leq C(d, p) \|f\|_{L^p}, \quad \|P_N f\|_{L^p} \leq C(d, p, s) 2^{-Ns} \|P_N |\nabla|^s f\|_{L^p} \leq C(d, p, s) 2^{-Ns} \| |\nabla|^s f \|_{L^p}.$$

将此代入前面的估计, 我们知道存在整数 K 使得下式成立

$$\begin{aligned} \|f\|_{L^q} &\leq C(d, p, s) \sum_{N \leq K} 2^{N\theta s} \|f\|_{L^p} + \sum_{N > K} 2^{N\theta s} \cdot 2^{-Ns} \| |\nabla|^s f \|_{L^p} \\ &\leq C(d, p, s) \left(\|f\|_{L^p} \frac{2^{K\theta s}}{1 - 2^{-\theta s}} + \|f\|_{\dot{W}^{s,p}} \frac{2^{(K+1)(\theta-1)s}}{1 - 2^{-(\theta-1)s}} \right). \end{aligned}$$

现在我们通过选取合适的 K 来找到最佳上界。让不等式右边两项相等，可以推出

$$2^{-Ks} = \frac{\|f\|_{L^p}}{\|f\|_{\dot{W}^{s,p}}} \cdot \frac{1 - 2^{(\theta-1)s}}{2^{(1-\theta)s} - 1}.$$

将此代回上述不等式以消去 K 项，我们得到不等式右边等于

$$2C(d, p, s) \|f\|_{L^p} \frac{\|f\|_{\dot{W}^{s,p}}^\theta}{\|f\|_{L^p}^\theta} \cdot \left(\frac{1 - 2^{(\theta-1)s}}{2^{(1-\theta)s} - 1} \right)^{-\theta} \leq C \|f\|_{L^p}^{1-\theta} \|f\|_{\dot{W}^{s,p}(\mathbb{R}^d)}^\theta.$$

□

此时的临界嵌入定理仍然是Hardy-Littlewood-Sobolev不等式的推论。

定理 6.4.4 (端点Gagliardo-Nirenberg-Sobolev不等式). 设 $1 < p < q < \infty$ 和 $s > 0$ 满足 $\frac{1}{q} = \frac{1}{p} - \frac{s}{d}$. 则存在常数 $C = C(d, p, q, s) > 0$ 使得对于任意 $f \in W^{s,p}(\mathbb{R}^d)$, 使得如下不等式成立

$$\|f\|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq C \|f\|_{\dot{W}^{s,p}(\mathbb{R}^d)}.$$

特别地，当 $\frac{1}{q} \geq \frac{1}{p} - \frac{s}{d}$ 时，我们有非齐次Sobolev空间的嵌入定理

$$\|f\|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq C \|f\|_{W^{s,p}(\mathbb{R}^d)}.$$

我们也可证明定理 6.2.3 (1) 的类似结果。

定理 6.4.5. 设 $1 < p < \infty, s > 0$ 满足 $sp > d$. 则

$$\|f\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} \leq C(p, s, d) \|f\|_{W^{s,p}(\mathbb{R}^d)}$$

6.4.3 非整数阶Leibniz法则和链式法则

作为本章的末尾，我们来证明非整数阶导数的Leibniz法则和链式法则，以呼应课程开头对整数阶Sobolev函数建立的运算法则。研究这些运算法则是必要的，因为很多研究中的问题必须要非常精确的Sobolev估计。

例 6.4.1 (分数阶Leibnitz法则). 设 f, g 为 \mathbb{R}^d 上的函数，记 D^α 为某个阶数 $\alpha > 0$ 为正的微分算子或拟微分算子。直观上，我们知道

- (高-低/低-高相互作用) 如果 f 的频率显著高于 g (例如 $f = P_N F, g = P_{<N-3} G$)，或者比 g “更粗糙” (例如对某些 $u, f = \nabla u, g = u$)，那么 fg 将具有与 f 相当的频率，且我们期待 $D^\alpha(fg) \approx (D^\alpha f)g$ 以及 $P_N(fg) \approx (P_N f)g$.
- (高-高/低-低相互作用) 如果 f 和 g 具有相近的频率 (例如对于某些 F, G , 有 $f = P_N F, g = P_N G$)，那么 fg 应该具有比 f 低或相接近的频率，且我们期待 $D^\alpha(fg) \lesssim (D^\alpha f)g \approx f(D^\alpha g)$.

- (完整的Leibnitz法则) 对 f 和 g 没有额外的频率假设, 我们期待

$$D^\alpha(fg) \approx f(D^\alpha g) + (D^\alpha f)g$$

例 6.4.2 (非整数阶链式法则). 设 u 为 \mathbb{R}^d 上的函数, $F: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ 是一个“适当光滑”的函数 (例如 $F(u) = |u|^{p-1}u$). 那么对任意具有正阶数 $\alpha > 0$ 的微分算子 D^α , 我们有非整数阶的链式法则

$$D^\alpha(F(u)) \approx F'(u)D^\alpha u$$

以及Littlewood-Paley刻画

$$P_{<N}(F(u)) \approx F(P_{<N}u), \quad P_N(F(u)) \approx F'(P_{<N}u)P_N u.$$

我们观察到当 D^α 是 k 阶 (k 为整数) 微分算子时, 上述讨论在最高阶 k 的层面上确实是完全正确的 (即忽略任何 f, g, u 的 $\leq k-1$ 阶导数的项)。事实上, 上述两个原则是更一般原则的实例:

例 6.4.3 (最高阶项占主导的原则).

- 当分配导数时, 主导项通常是所有导数落在单个函数上的项;
- 如果各个函数的光滑度不同, 主导项将是所有导数落在最粗糙 (或最高频率) 的那个函数上的项。

对这些“原则”的完全严格处理需要用到仿微分计算 (paradifferential calculus), 这已经超出了本讲义的知识范围。我们现在证明 $D = \partial$ 这一最简单情况下的非整数阶Leibniz法则, 所得结论通常被称作**Moser型不等式**。

定理 6.4.6 (Moser型不等式). 若 $s \geq 0$, 则对任意的 $f, g \in H^s(\mathbb{R}^d) \cap L^\infty(\mathbb{R}^d)$, 都成立不等式

$$\|fg\|_{H^s(\mathbb{R}^d)} \leq C(s, d)\|f\|_{H^s(\mathbb{R}^d)}\|g\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} + \|f\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)}\|g\|_{H^s(\mathbb{R}^d)}$$

特别地, 若 $s > d/2$, 该结论就退化为定理 6.2.3(2).

处理这种多线性估计的基本方法是使用Littlewood-Paley分解先扒出所有差不多是零的项 (由于不可能的频率相互作用), 然后用Bernstein和Hölder不等式估计每个剩余分量, 最后求和。一般来说我们应该尝试在尽可能低频段用Bernstein不等式, 因为这给出了最有效的估计。而在某些情况下, 需要用Cauchy-Schwarz不等式来完成求和。

证明. 设 $s > 0$. 据Sobolev范数的平方函数刻画 (命题 6.4.1), 我们有

$$\|fg\|_{H^s} \lesssim C(s, d)\|P_{\leq 1}(fg)\|_{L^2} + \left(\sum_{N>1} 2^{2Ns} \|P_N(fg)\|_{L^2}^2 \right)^{1/2}.$$

我们只估计后一项, 因为第一项可以通过使用 $P_{\leq 1}$ 的 L^2 有界性和Cauchy-Schwarz不等式直接控制. 我们对 f 作高低频拆分

$$\|P_N(fg)\|_{L^2} \leq C\|P_N((P_{<N-3}f)g)\|_{L^2} + \sum_{M>N-3} \|P_N((P_Mf)g)\|_{L^2}.$$

对第一项, 我们从Fourier支集 (或者Littlewood-Paley投影的定义) 可以观察到, 在这项里面我们可以用 $P_{N-3<\cdot<N+3}g$ 替换 g , 因此由Hölder不等式得

$$\|P_N((P_{<N-3}f)g)\|_{L^2} \leq C\|(P_{<N-3}f)P_{N-3<\cdot<N+3}g\|_{L^2} \leq C\|f\|_{L^\infty}\|P_{N-3<\cdot<N+3}g\|_{L^2}.$$

这项对上述平方函数的总贡献是 $C(s, d)(\|f\|_{L^\infty}\|g\|_{H^s})$.

对第二项, 我们容易证得下式

$$\sum_{M>N-3} \|P_N((P_Mf)g)\|_{L^2} \leq C \sum_{M>N-3} \|(P_Mf)g\|_{L^2} \leq C\|g\|_{L^\infty} \sum_{M>N-3} 2^{-Ms}\|P_Mf\|_{L^2}^2$$

所以由Cauchy-Schwarz不等式就得到

$$2^{2Ns} \sum_{M>N-3} \|P_N((P_Mf)g)\|_{L^2}^2 \leq C\|g\|_{L^\infty}^2 \sum_{M>N-3} 2^{2(N-M)s}\|P_Mf\|_{L^2}^2.$$

最后对 N 求和 (并利用假设 $s > 0$), 可见此项的总贡献是 $C(s, d)(\|f\|_{H^s}\|g\|_{L^\infty})$, 证毕. \square

定理 6.4.7 (Schauder型估计/仿线性化 (parilinearization)). 设 V 是有穷维赋范线性空间, $s \geq 0$, 函数 $f \in H^s(\mathbb{R}^d \rightarrow V) \cap L^\infty(\mathbb{R}^d \rightarrow V)$. 设 k 为大于 s 的最小整数, 并设 $F \in C_{\text{loc}}^k(V \rightarrow V)$ 满足 $F(0) = 0$. 则 $F(f) \in H^s(\mathbb{R}^d \rightarrow V)$ 也成立, 且有如下形式的界

$$\|F(f)\|_{H^s(\mathbb{R}^d)} \leq C(F, \|f\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)}, V, s, d) \|f\|_{H^s(\mathbb{R}^d)}.$$

证明. 证明仿线性化估计的方法与上一定理相关, 尽管不完全相同. 粗略地说, 我们用Taylor展开将 $F(f)$ 拆分为一个粗糙的误差 (粗略估计) 和一个光滑的主项 (利用其导数信息进行估计), 然后使用诸如Hölder, Bernstein, 和 Cauchy-Schwarz等工具来估计出现的项.

记 $A := \|f\|_{L^\infty}$. 由于 $F \in C_{\text{loc}}^k$, $F(0) = 0$, 据微积分基本定理就得到 $|F(f)| \leq C(F, A, V)|f|$. 这已经证明了 $s = 0$ 的情况. 据Bernstein不等式 (命题 6.4.1), 我们需要证明

$$\left(\sum_{N>1} 2^{2Ns} \|P_N F(f)\|_{L^2}^2 \right)^{1/2} \leq C(F, A, V, s) \|f\|_{H^s}, \quad \forall s > 0.$$

我们首先在 $P_N F(f)$ 中扔掉 $F(f)$ 的“粗糙”部分. 固定 N, s , 并作拆分 $f = P_{<N}f + P_{\geq N}f$. 注意, 由Littlewood-Paley投影的定义知, f 和 $P_{<N}f$ 都被 $C(V, d, A)$ 控制. 现在 $F \in C_{\text{loc}}^k$, 因此在半

径为 $C(V, d, A)$ 的球上是Lipschitz的, 故有

$$F(f) = F(P_{<N}f) + C(V, d, A, F)(|P_{\geq N}f|)\beta$$

这就导出

$$\|P_N F(f)\|_{L^2} \leq C(F, A, V, d) \|P_N F(P_{<N}f)\|_{L^2} + \|P_{\geq N}f\|_{L^2}.$$

为了控制后一项, 由三角不等式和Cauchy-Schwarz观察到

$$2^{2Ns} \|P_{\geq N}f\|_{L^2}^2 \leq C(s) \sum_{N' \geq N} 2^{N's} 2^{Ns} \|P_{N'}f\|_{L^2}^2$$

对 N 求和并用 H^s 范数的Littlewood-Paley刻画 (6.4.6), 我们看到此项可以被 $\|f\|_{H^s}^2$ 控制。因此只需证明

$$\left(\sum_{N \geq 1} 2^{2Ns} \|P_N F(P_{<N}f)\|_{L^2}^2 \right)^{1/2} \leq C(F, A, V, s) \|f\|_{H^s}.$$

据Bernstein不等式, 我们得到

$$\|P_N F(P_{<N}f)\|_{L^2} \lesssim C(d, k) 2^{-Nk} \|\nabla^k F(P_{<N}f)\|_{L^2}.$$

反复用链式法则, 并注意到 F 的所有导数在半径为 $C(V, d, A)$ 的球上都是有界的, 我们因此证得逐点估计

$$|\nabla^k F(P_{<N}f)| \leq C(F, A, V, d, k) \sup_{k_1 + \dots + k_r = k} |\nabla^{k_1}(P_{<N}f)| \dots |\nabla^{k_r}(P_{<N}f)|$$

其中 $r = 1, \dots, k$, 非负整数 k_1, \dots, k_r 满足 $k_1 + \dots + k_r = k$. 我们用Littlewood-Paley分解作进一步拆分

$$|\nabla^k F(P_{<N}f)| \leq C(F, A, V, d, k) \sup_{k_1 + \dots + k_r = k} \sum_{1 \leq N_1, \dots, N_r < N} |\nabla^{k_1}(\tilde{P}_{N_1}f)| \dots |\nabla^{k_r}(\tilde{P}_{N_r}f)|,$$

这里我们采用惯用的记号 (即非齐次Littlewood-Paley分解): 当 $N > 1$ 时记 $\tilde{P}_N := P_N$, 而 $\tilde{P}_1 := P_{\leq 1}$. 我们可以取 $N_1 \leq N_2 \leq \dots \leq N_r$, 其中上面的 k_1, \dots, k_r 可以取遍满足 $k_1 + \dots + k_r = k$ 的非负整数。现在据Bernstein不等式, 我们有

$$\|\nabla^{k_i}(\tilde{P}_{N_i}f)\|_{L^\infty} \leq C(d, k) 2^{N_i k_i} \|f\|_{L^\infty} \leq C(d, k, A) 2^{N_i k_i}, \quad 1 \leq i \leq r-1.$$

类似可得

$$\|\nabla^{k_r}(\tilde{P}_{N_r}f)\|_{L^2} \leq C(d, k) 2^{N_r k_r} \|\tilde{P}_{N_r}f\|_{L^2}.$$

因此我们有

$$\|\nabla^k F(P_{<N}f)\|_{L^2} \leq C(F, A, V, d, k) \sup_{k_1+\dots+k_r=k} \sum_{1 \leq N_1 \leq \dots \leq N_r < N} 2^{N_1 k_1} \dots 2^{N_r k_r} \|\tilde{P}_{N_r} f\|_{L^2}.$$

对 N_1 求和, 然后对 N_2 求和……最后对 N_{r-1} 求和, 并记 $N' := N_r$, 我们得到

$$\|\nabla^k F(P_{<N}f)\|_{L^2} \leq C(F, A, V, d, k) \sum_{1 \leq N' < N} 2^{N' k} \|\tilde{P}_{N'} f\|_{L^2}.$$

由Cauchy-Schwarz不等式, 我们得出

$$\|P_N F(P_{<N}f)\|_{L^2}^2 \leq C(F, A, V, d, k) \sum_{1 \leq N' < N} 2^{N' k} 2^{-N k} \|\tilde{P}_{N'} f\|_{L^2}^2.$$

对 N 求和, 据 H^s 范数的Littlewood-Paley刻画 (6.4.6)知, 此项可以被 $\|f\|_{H^s}^2$ 控制, 证毕. \square

习题 6.4

习题 6.4.1. 完成命题 6.4.1 的证明。

习题 6.4.2. 证明定理 6.4.4. (提示: 用Hardy-Littlewood-Sobolev不等式。)

习题 6.4.3. 证明定理 6.4.5. (提示: 用Bernstein不等式和 $s > d/p$.)

习题 6.4.4 (Littlewood-Paley投影的热半群刻画). 设 \mathcal{A} 是中心为原点的但不包含原点的同心圆环, 且设 $f \in \mathcal{S}$ 满足 $\text{Spt } \hat{f} \subseteq \lambda \mathcal{A}$. 证明: 存在常数 $c, C > 0$ 使得对任意 $1 \leq p \leq \infty$ 以及 $t, \lambda > 0$ 有

$$\|e^{t\Delta} f\|_{L^p} \leq C e^{-ct\lambda^2} \|f\|_{L^p}.$$

这是Littlewood-Paley投影的热半群刻画 (它可以进一步推广到无法定义Fourier变换的流形上)。

习题 6.4.5 (热半群刻画的Bernstein型不等式). 设 $u_0 \in \mathcal{S}$ 满足习题 6.4.4 中 f 的假设. 考虑方程如下热方程的解 u

$$\partial_t u - \nu \Delta u = 0, \quad u|_{t=0} = u_0;$$

以及如下热方程的解 v

$$\partial_t v - \nu \Delta v = f(t, \mathbf{x}), \quad v|_{t=0} = 0.$$

其中对任意 $t > 0$, $f(t, \cdot)$ 满足习题 6.4.4 中对 f 的假设. 证明

$$\|u\|_{L_t^q L_x^b} \leq C(\nu \lambda^2)^{-\frac{1}{q}} \lambda^{d(\frac{1}{a}-\frac{1}{b})} \|u_0\|_{L^a}, \quad \|u\|_{L_t^q L_x^b} \leq C(\nu \lambda^2)^{-1+\frac{1}{p}-\frac{1}{q}} \lambda^{d(\frac{1}{a}-\frac{1}{b})} \|f\|_{L_t^p L_x^a}$$

对任何 $1 \leq a \leq b \leq \infty$, $1 \leq p \leq q \leq \infty$ 成立。

第七章 变分法简介

在 $(-\Delta)$ 主特征值变分原理的证明中, 我们已经用到了变分法的思想: 将特征值问题的解等价于某个位势能量泛函的极小化子。类似的思想则可以用于从“最小作用量原理”的角度出发推导出各种重要的偏微分方程。本章我们简要介绍欧拉-拉格朗日方程(最小作用量原理)及其简单应用。在本章末尾我们还介绍了诺特定理的数学表述, 它可以用来推导方程的各种守恒量、单调量, 这对非线性偏微分方程的研究起到重要作用。

7.1 一阶变分: 欧拉-拉格朗日方程(最小作用量原理)

今假设我们要求解某个微分方程 $A[u] = 0$, 其中 $A[\cdot]$ 是一个(非线性)微分算子, u 是未知函数。显见, 我们很难找到一般性的理论来求解非线性微分方程。但是变分法的思想告诉我们: 对一部分微分方程问题(我们称作“变分问题”), 我们可以将微分方程的解视作某个“能量泛函” $I[\cdot]$ 的临界点, 即 $I'[u] = 0$, 而能量泛函临界点的存在性往往可以通过泛函分析的方法求得。

本节简要介绍一阶变分的一般理论。设 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ 是边界光滑(如果非空)的开集, 我们定义光滑函数 $L: \mathbb{R}^d \times \mathbb{R} \times \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ 为拉格朗日量 (Lagrangian), 其具有形式

$$L = L(\mathbf{p}, z, \mathbf{x}) = L(p_1, \dots, p_d, z, x_1, \dots, x_d), \quad \mathbf{p} \in \mathbb{R}^d, z \in \mathbb{R}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d.$$

其中 \mathbf{p}, z 变量往往取成 $\nabla w(\mathbf{x}), w(\mathbf{x})$, 这里 $w(\mathbf{x})$ 是一个标量函数。我们还定义如下记号

$$\nabla_{\mathbf{p}} L = (\partial_{p_1} L, \dots, \partial_{p_d} L), \quad \nabla_z L = \partial_z L, \quad \nabla_{\mathbf{x}} L = (L_{x_1}, \dots, L_{x_d}).$$

今考虑形如下式的泛函

$$I[w] := \int_{\Omega} L(\nabla w(\mathbf{x}), w(\mathbf{x}), \mathbf{x}) d\mathbf{x},$$

其中 $w: \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ 属于某个容许集 (admissible set), 例如 $\mathcal{A} := \{w \in C^\infty(\overline{\Omega}) : w|_{\partial\Omega} = g\}$, 其中 g 是给定的函数。

定理 7.1.1. 设 $\mathcal{A} := \{w \in C^\infty(\overline{\Omega}) : w|_{\partial\Omega} = g\}$, 其中 g 是给定的光滑函数。若 $u \in \mathcal{A}$ 是 $I[\cdot]$ 的极小化

子(如果存在), 即 $I[u] = \min_{w \in \mathcal{A}} I[w]$, 则 u 满足如下欧拉-拉格朗日方程 (Euler-Lagrange equation)

$$-\sum_{i=1}^d \partial_{x_i} (\partial_{p_i} L(\nabla u, u, \mathbf{x})) + \partial_z L(\nabla u, u, \mathbf{x}) = 0 \quad \text{in } \Omega. \quad (7.1.1)$$

证明. 任取 $v \in C_c^\infty(\Omega)$, 我们知道 $u \in \mathcal{A} \Rightarrow u + \varepsilon v \in \mathcal{A}$. 令

$$j(\varepsilon) := I[u + \varepsilon v], \quad \varepsilon \in \mathbb{R}.$$

由于 u 是 $I[\cdot]$ 的极小化子, 所以 $j(\varepsilon)$ 在 $\varepsilon = 0$ 取到最小值, 所以 $j'(0) = 0$.

现在计算 $j'(0)$. 据

$$j(\varepsilon) = \int_{\Omega} L(\nabla u + \varepsilon \nabla v, u + \varepsilon v, \mathbf{x}) \, d\mathbf{x},$$

求导得

$$j'(\varepsilon) = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^d \partial_{p_i} L(\nabla u + \varepsilon \nabla v, u + \varepsilon v, \mathbf{x}) \partial_{x_i} v + \partial_z L(\nabla u + \varepsilon \nabla v, u + \varepsilon v, \mathbf{x}) v \, d\mathbf{x}.$$

令 $\varepsilon = 0$, 我们得到

$$0 = j'(0) = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^d \partial_{p_i} L(\nabla u, u, \mathbf{x}) \partial_{x_i} v + \partial_z L(\nabla u, u, \mathbf{x}) v \, d\mathbf{x}.$$

最后, 我们中第一项中分部积分一个 ∂_{x_i} 就得到想要的结论. \square

7.1.1 若干实例: 各种基本方程的导出

例 7.1.1 (Poisson 方程). 给定函数 $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, 定义其原函数为 $F(z) = \int_0^z f(y) \, dy$. 我们现在考虑如下能量泛函

$$I[w] = \int_{\Omega} \frac{1}{2} |\nabla w|^2 - F(w) \, d\mathbf{x}.$$

讨论. 由 $L(\mathbf{p}, z, \mathbf{x}) = \frac{1}{2} |\mathbf{p}|^2 - F(z)$ 知,

$$\partial_{p_i} L = p_i, \quad \partial_z L = -f(z).$$

所以欧拉-拉格朗日方程为

$$-\Delta u = f(u) \text{ in } \Omega.$$

一般来说, $F(z)$ 往往取成多项式形式, 例如 $F(z) = \pm \frac{1}{p+1} z^{p+1}$, 它对应的欧拉-拉格朗日方程为 $-\Delta u = \pm u^p$. 若 $F \equiv 0$, 则这就是 Laplace 方程的 Dirichlet 原理. \square

注记 7.1.1. 我们同样也可以在能量泛函中引进时间变量 t , 即将变量 \mathbf{x} 换为 (t, \mathbf{x}) , 梯度 ∇w 换成 $(\partial_t w, \nabla w)$, 这样就可以推导出波动方程。例如, 考虑

$$I[w] = \int_0^T \int_{\Omega} \frac{1}{2} w_t^2 - \left(\frac{1}{2} |\nabla w|^2 + F(w) \right) d\mathbf{x} dt,$$

它对应的欧拉-拉格朗日方程即为波动方程

$$u_{tt} - \Delta u + f(u) = 0.$$

例 7.1.2 (极小曲面 (minimal surface)). 考虑Plateau问题: 三维空间中给定一条闭曲线, 以它为边界的曲面的面积最小值何时取到?

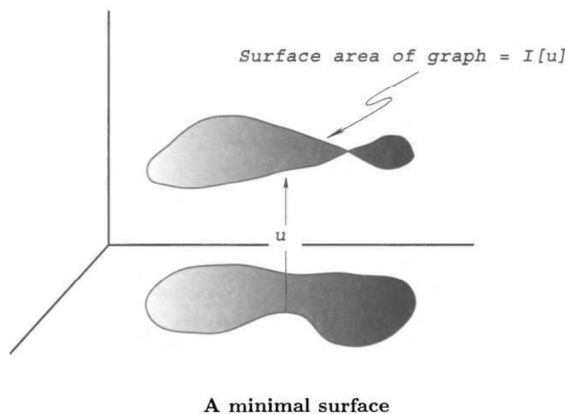


图 7.1: 极小曲面示例

讨论. 为了避免不必要的麻烦, 我们考虑参数曲面的面积最小值, 即计算如下泛函的极小化子

$$I[w] = \int_{\Omega} \sqrt{1 + |\nabla w|^2} d\mathbf{x}.$$

它对应的拉格朗日量为 $L(\mathbf{p}, z, \mathbf{x}) = \sqrt{1 + |\mathbf{p}|^2}$, 所以 $\partial_{p_i} L(\mathbf{p}, z, \mathbf{x}) = \frac{p_i}{\sqrt{1 + |\mathbf{p}|^2}}$, $\partial_z L = 0$. 现在将 (\mathbf{p}, z) 换成 $(\nabla u, u)$, 我们就得到极小化子 u 满足的方程

$$\nabla \cdot \left(\frac{\nabla u}{\sqrt{1 + |\nabla u|^2}} \right) := \sum_{i=1}^d \partial_{x_i} \left(\frac{\partial_{x_i} u}{\sqrt{1 + |\nabla u|^2}} \right) = 0.$$

□

注记 7.1.2. 表达式 $\nabla \cdot \left(\frac{\nabla u}{\sqrt{1 + |\nabla u|^2}} \right)$ 实际上是函数 u 的图像的平均曲率的 d 倍, 所以上面求得的极小曲面的平均曲率为零。此外, 这个量也有物理意义: 流体的表面张力是正比于其界面的平均曲

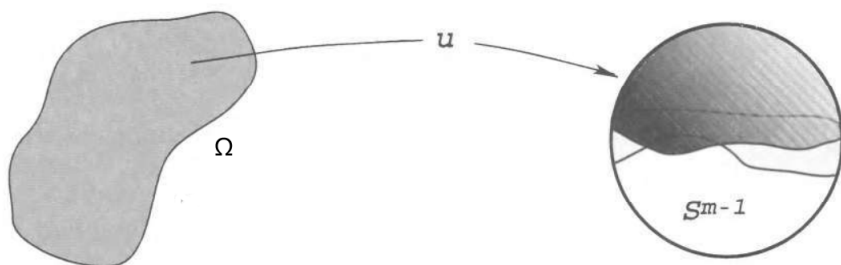
率的。

例 7.1.3 (调和映射 (harmonic map)). 我们现在将标量函数 w 换成向量值函数 $\mathbf{w} : \Omega \subset \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m$. 考虑如下泛函

$$I[\mathbf{w}] := \int_{\Omega} \frac{1}{2} |\nabla \mathbf{w}|^2 dx$$

在容许集 $\mathcal{A} := \{\mathbf{w} \in C^2(\Omega \rightarrow \mathbb{R}^m) : w|_{\partial\Omega} = \mathbf{g}, |\mathbf{w}| = 1\}$ 上的极小化子。这看上去是一个几何问题，但实际上该问题的变种还能用来刻画液晶运动的稳态。我们证明极小化子 \mathbf{u} 满足如下拟线性椭圆方程组

$$\begin{cases} -\Delta \mathbf{u} = |\nabla \mathbf{u}|^2 \mathbf{u} & \text{in } \Omega \\ \mathbf{u} = \mathbf{g} & \text{on } \partial\Omega. \end{cases}$$



A harmonic map into a sphere

图 7.2: 到球面的调和映射

证明. 任取 $\mathbf{v} \in C_c^\infty(\Omega \rightarrow \mathbb{R}^m)$, 由于 $|\mathbf{u}| = 1$, 我们知道当 ε 很小时有 $|\mathbf{u} + \varepsilon \mathbf{v}| \neq 0$, 进而 $\mathbf{v}_\varepsilon := \frac{\mathbf{u} + \varepsilon \mathbf{v}}{|\mathbf{u} + \varepsilon \mathbf{v}|} \in \mathcal{A}$.

现在我们定义 $j(\varepsilon) := I[\mathbf{v}_\varepsilon]$, 则 j 在 $\varepsilon = 0$ 取到最小值, 所以 $j'(0) = 0$. 直接计算得

$$j'(0) = \int_{\Omega} \nabla \mathbf{u} : \nabla \mathbf{v}'(0) dx,$$

这里的记号 $' := \frac{d}{d\varepsilon}$; $A : B := \sum_{i,j} A_{ij} B_{ij}$.

接下来计算

$$\mathbf{v}'(\varepsilon) = \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{u} + \varepsilon \mathbf{v}|} - \frac{((\mathbf{u} + \varepsilon \mathbf{v}) \cdot \mathbf{v})(\mathbf{u} + \varepsilon \mathbf{v})}{|\mathbf{u} + \varepsilon \mathbf{v}|^3} \Rightarrow \mathbf{v}'(0) = \mathbf{v} - (\mathbf{u} \cdot \mathbf{v})\mathbf{u}.$$

将其代入 $j'(0)$ 的表达式，得到

$$0 = \int_{\Omega} \nabla \mathbf{u} : \nabla \mathbf{v} - \nabla \mathbf{u} : \nabla ((\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) \mathbf{u}) \, d\mathbf{x}.$$

由于 $|\mathbf{u}|^2 = 1$ ，我们求导得到 $\sum_{j=1}^m (\partial_i u_j) u_j = 0$ 对任意 $1 \leq i \leq d$ 都成立，即 $(\nabla \mathbf{u})^T \mathbf{u} = \mathbf{0}$ 。据此算得

$$\begin{aligned} \nabla \mathbf{u} : \nabla ((\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) \mathbf{u}) &= \sum_i \sum_j \partial_i u_j \partial_i \left(\sum_k u_k v_k u_j \right) \\ &= |\nabla \mathbf{u}|^2 (\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) + \underbrace{\sum_i \sum_j \partial_i u_j u_j \partial_i \left(\sum_k u_k v_k \right)}_{=0} = |\nabla \mathbf{u}|^2 (\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}). \end{aligned}$$

现在有

$$\int_{\Omega} \nabla \mathbf{u} : \nabla \mathbf{v} \, d\mathbf{x} = \int_{\Omega} |\nabla \mathbf{u}|^2 (\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) \, d\mathbf{x} \quad \forall \mathbf{v} \in C_c^\infty(\Omega \rightarrow \mathbb{R}^m).$$

左边分部积分一次，最终得到如下恒等式

$$\int_{\Omega} (-\Delta \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v} \, d\mathbf{x} = \int_{\Omega} |\nabla \mathbf{u}|^2 (\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) \, d\mathbf{x} \quad \forall \mathbf{v} \in C_c^\infty(\Omega \rightarrow \mathbb{R}^m).$$

由 \mathbf{v} 的任意性得知，方程 $-\Delta \mathbf{u} = |\nabla \mathbf{u}|^2 \mathbf{u}$ 在 Ω 中恒成立。 □

7.1.2 二阶变分：凸性假设

若泛函 $I[w]$ 在 u 达到极小值，则 $j(\varepsilon) := I[u + \varepsilon v]$ 满足 $j'(0) = 0$ ，而进一步我们还有 $j''(0) \geq 0$ 。现在来看看二阶导数的信息能带来什么。回忆

$$j(\varepsilon) = \int_{\Omega} L(\nabla u + \varepsilon \nabla v, u + \varepsilon v, \mathbf{x}) \, d\mathbf{x}.$$

求两次导数得到

$$\begin{aligned} j''(\varepsilon) &= \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^d \partial_{p_i} \partial_{p_j} L(\nabla u + \varepsilon \nabla v, u + \varepsilon v, \mathbf{x}) \partial_{x_i} v \partial_{x_j} v \\ &\quad + 2 \sum_{i=1}^d \partial_{p_i} \partial_z L(\nabla u + \varepsilon \nabla v, u + \varepsilon v, \mathbf{x}) \partial_{x_i} v v \\ &\quad + \partial_z^2 L(\nabla u + \varepsilon \nabla v, u + \varepsilon v, \mathbf{x}) v^2 \, d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

令 $\varepsilon = 0$, 我们得到如下不等式对任意 $v \in C_c^\infty(\Omega)$ 都成立:

$$0 \leq \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^d \partial_{p_i} \partial_{p_j} L(\nabla u, u, \mathbf{x}) \partial_{x_i} v \partial_{x_j} v + 2 \sum_{i=1}^d \partial_{p_i} \partial_z L(\nabla u, u, \mathbf{x}) \partial_{x_i} v v + \partial_z^2 L(\nabla u, u, \mathbf{x}) v^2 \, d\mathbf{x}.$$

这实际上可以推出

$$\sum_{i,j=1}^d \partial_{p_i} \partial_{p_j} L(\nabla u, u, \mathbf{x}) \xi_i \xi_j \geq 0 \quad \xi \in \mathbb{R}^d, \mathbf{x} \in \Omega. \quad (7.1.2)$$

该式被称作拉格朗日量 L 的凸性假设。证明的过程可以参见 Evans [6] 第八章第一节, 此处略去细节。其大致方法为: 选取形如下式的测试函数 v ,

$$v(\mathbf{x}) = \varepsilon \rho\left(\frac{\mathbf{x} \cdot \xi}{\varepsilon}\right) \eta(\mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in \Omega,$$

其中 $\eta \in C_c^\infty(\Omega)$, $\rho: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ 是一个定义如下的“锯齿状”函数: $\rho(x) = \begin{cases} x & 0 \leq x \leq \frac{1}{2} \\ 1-x & \frac{1}{2} \leq x \leq 1 \end{cases}$ 且满足

$$\rho(x+1) = \rho(x) \quad x \in \mathbb{R}.$$

可见, 凸性假设(7.1.2)应当成为极小化子存在性的必要条件之一, 具体可参见[6, 第8.2, 8.4节].

习题 7.1

习题 7.1.1. 求如下能量泛函的欧拉拉格朗日方程

$$I[w] := \int_0^T \int_{\Omega} \frac{1}{2} w_t^2 - \frac{1}{2} |\nabla w|^2 - \frac{m^2}{2} w^2 \, d\mathbf{x} \, dt,$$

其中 $w(t, \mathbf{x}) \in C^\infty([0, T] \times \mathbb{R}^d)$, $m > 0$ 是给定的常数。

习题 7.1.2. 定义

$$I[w] = \int_0^T \int_{\mathbb{R}^3} \frac{1}{2} w_t^2 - \left(\frac{1}{2} |\nabla w|^2 + \frac{1}{6} w^6 \right) \, d\mathbf{x} \, dt,$$

其中 $w(t, \mathbf{x})$ 属于容许集 $\mathcal{A} = \{w \in C^\infty([0, T] \times \mathbb{R}^3) : w(t, \cdot) \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^3) \quad \forall t \in [0, T]\}$. 求 $I[w]$ 在 \mathcal{A} 上的极小化子 u 满足的方程, 并证明

$$\int_{\mathbb{R}^3} \frac{1}{2} (u_t)^2 + \frac{1}{2} |\nabla u|^2 + \frac{1}{6} u^6 \, d\mathbf{x}$$

是守恒量。

习题 7.1.3. 寻找拉格朗日量 $L = L(\mathbf{p}, z, \mathbf{x})$, 使得方程 $-\Delta u + \nabla \varphi \cdot \nabla u = f$ in Ω 是 $I[w] := \int_{\Omega} L(\nabla w, w, \mathbf{x}) \, d\mathbf{x}$

对应的欧拉-拉格朗日方程. (提示: 考虑带指数项的拉格朗日量.)

习题 7.1.4. 设 $\varepsilon > 0$, $\Omega_T := (0, T] \times \Omega$. 证明: 存在拉格朗日量 $L(\mathbf{p}, \mathbf{z}, \mathbf{x}, t)$ ($\mathbf{p} \in \mathbb{R}^{d+1}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$), 使得如下椭圆正则化的热传导方程

$$\partial_t u - \Delta u - \varepsilon \partial_t^2 u = 0$$

是能量泛函 $I_\varepsilon[w] := \iint_{\Omega_T} L(\partial_t w, \nabla w, w, t, \mathbf{x}) d\mathbf{x} dt$ 对应的欧拉-拉格朗日方程. (提示: 考虑带指数项且依赖时间 t 的拉格朗日量.)

习题 7.1.5. 设 $L(\mathbf{p}, \mathbf{x})$ 是光滑函数, 且对 \mathbf{p} -分量是一致凸的, 即存在 $\theta > 0$ 使得

$$\sum_{i,j=1}^d \partial_{p_i} \partial_{p_j} L(\nabla u, u, \mathbf{x}) \xi_i \xi_j \geq \theta |\xi|^2 \quad (\xi \in \mathbb{R}^d, \mathbf{x} \in \Omega).$$

证明 $I[w] := \int_{\Omega} L(\nabla u, \mathbf{x}) d\mathbf{x}$ 在 $\mathcal{A} := \{w \in C^\infty(\bar{\Omega}) : w|_{\partial\Omega} = g\}$ 上的极小化子是唯一的, 其中 $g : \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$ 是给定的光滑函数.

提示: 若 u_1, u_2 是两个不同的极小化子, 证明 $2I[\frac{u_1+u_2}{2}] < I[u_1] + I[u_2]$, 进而导出矛盾.

习题 7.1.6 (变分法推导 Hamilton 方程组). 本题用变分法考虑例 ?? 的另证. 设拉格朗日量 $L : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 是给定的光滑函数, 并记为 $L = L(\mathbf{v}, \mathbf{x})$. 固定 $t > 0, \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^d$, 定义作用量为

$$I[\mathbf{w}] := \int_0^t L(\dot{\mathbf{w}}(s), \mathbf{w}(s)) ds, \quad \mathbf{w} \in \mathcal{A} := \{\mathbf{w}(\cdot) \in C^2([0, t]; \mathbb{R}^d) : \mathbf{w}(0) = \mathbf{y}, \mathbf{w}(t) = \mathbf{x}\}.$$

今假设曲线 $\mathbf{x}(\cdot) \in \mathcal{A}$ 是 $I[\cdot]$ 在 \mathcal{A} 上的极小化子, 即 $I[\mathbf{x}(\cdot)] = \inf_{\mathbf{w} \in \mathcal{A}} I[\mathbf{w}(\cdot)]$.

(1) 证明: 极小化子 $\mathbf{x}(\cdot)$ 满足常微分方程组

$$-\frac{d}{ds} [\nabla_{\mathbf{v}} L(\dot{\mathbf{x}}(s), \mathbf{x}(s))] + \nabla_{\mathbf{x}} L(\dot{\mathbf{x}}(s), \mathbf{x}(s)) = 0, \quad \forall s \in [0, t].$$

(2) 令 $\mathbf{p}(s) := \nabla_{\mathbf{v}} L(\dot{\mathbf{x}}(s), \mathbf{x}(s))$ 为对应于位置 $\mathbf{x}(s)$ 和速度 $\dot{\mathbf{x}}(s)$ 的广义动量, 并假设对任意 $\mathbf{x}, \mathbf{p} \in \mathbb{R}^d$, 方程 $\mathbf{p} = \nabla_{\mathbf{v}} L(\mathbf{v}, \mathbf{x})$ 有唯一的光滑解 $\mathbf{v} = \mathbf{v}(\mathbf{p}, \mathbf{x})$. 令与拉格朗日量 L 相关联的 Hamilton 量 H 为

$$H(\mathbf{p}, \mathbf{x}) := \mathbf{p} \cdot \mathbf{v}(\mathbf{p}, \mathbf{x}) - L(\mathbf{v}(\mathbf{p}, \mathbf{x}), \mathbf{x}).$$

证明: $(\mathbf{x}(\cdot), \mathbf{p}(\cdot))$ 是如下 Hamilton 方程的解

$$\dot{\mathbf{x}}(s) = \nabla_{\mathbf{p}} H(\mathbf{p}(s), \mathbf{x}(s)), \quad \dot{\mathbf{p}}(s) = -\nabla_{\mathbf{x}} H(\mathbf{p}(s), \mathbf{x}(s)), \quad s \in [0, t].$$

且 $s \mapsto H(\mathbf{p}(s), \mathbf{x}(s))$ 是常值映射。

注记 7.1.3. 特别地, 若令 $L(\mathbf{v}, \mathbf{x}) = \frac{1}{2}m|\mathbf{v}|^2 - \phi(\mathbf{x})$, $m > 0$. 则对应的欧拉-拉格朗日方程为 $m\ddot{\mathbf{x}}(s) = -\nabla\phi(\mathbf{x}(s))$, 即为牛顿第二定律, 其中右端项为势能 ϕ 决定的力场。对应的 $H(\mathbf{p}, \mathbf{x}) = \frac{1}{2}m|\mathbf{p}|^2 +$

$\phi(\mathbf{x})$ 即为总能量, 拉格朗日量即为动能、势能之差。

习题 7.1.7. 今不再固定习题7.1.6中的起点 \mathbf{y} , 即容许集 $\mathcal{A} := \{\mathbf{w}(\cdot) \in C^2([0, t]; \mathbb{R}^d) : \mathbf{w}(t) = \mathbf{x}\}$.

(1) 证明习题7.1.6的(1)仍然成立, 以及 $\nabla_{\mathbf{v}} L(\dot{\mathbf{x}}(0), \mathbf{x}(0)) = 0$.

(2) 若 $\mathbf{x}(\cdot) \in \mathcal{A}$ 是作用量 $J[\mathbf{w}] := \int_0^t L(\dot{\mathbf{w}}(s), \mathbf{w}(s)) ds + g(\mathbf{w}(0))$ 的极小化子, 证明: $\mathbf{x}(\cdot)$ 是欧拉拉格朗日方程的解, 并确定 $s = 0$ 处的边界条件。

7.2 变分不等式: 椭圆自由边界问题

现在我们来回顾Dirichlet原理: 如果我们把限制条件 $w|_{\partial\Omega} = g$ 换成一个单侧的不等式 $w \geq g$ in Ω ($g \in C^\infty(\overline{\Omega})$ 被称作障碍函数), 即我们定义容许集为

$$\mathcal{A} = \{w \in C^2(\overline{\Omega}) : w \geq g \text{ in } \Omega, w|_{\partial\Omega} = 0\},$$

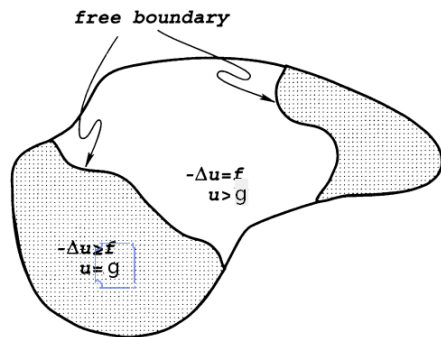
并考虑同样的能量泛函 $I[w] := \int_{\Omega} \frac{1}{2} |\nabla w|^2 - wf \, d\mathbf{x}$. 该能量泛函在 \mathcal{A} 上的极小化子的存在唯一性需要使用泛函分析的方法证得, 所以这里我们目前假设它是存在的。我们同样还假设 \mathcal{A} 是凸集(这个也是可以证明的)。然而, 我们会发现现在的极小化子不再是位势方程边值问题的解吗, 而是满足所谓的变分不等式 (variational inequality):

- 如果 u “超越了” 障碍物, 即当 $u(x) > g(x)$ 时, 我们仍有位势方程 $-\Delta u = f$ 成立;
- 一般地, 只有 $u \geq g$ 和 $-\Delta u \geq f$ 在 Ω 上恒成立。

定理 7.2.1 (变分不等式). 设 $u \in \mathcal{A}$ 是 $I[w]$ 在 \mathcal{A} 上的唯一极小化子. 则

$$\forall w \in \mathcal{A}, \int_{\Omega} (\nabla u) \cdot (\nabla(w - u)) \, d\mathbf{x} \geq \int_{\Omega} f(w - u) \, d\mathbf{x}.$$

该不等式的证明并不困难, 我们在本小节末尾再写出详细过程。更重要的则是如何理解该不等式。首先引进记号 $\mathcal{O} := \{\mathbf{x} \in \Omega : u(\mathbf{x}) > g(\mathbf{x})\}$, $\mathcal{C} := \{\mathbf{x} \in \Omega : u(\mathbf{x}) = g(\mathbf{x})\}$.



The free boundary for the obstacle problem

图 7.3: 障碍物问题中的自由边界

由于 u, g 是连续函数, 所以 \mathcal{O} 是开集, \mathcal{C} 是(相对)闭集。

断言 1: $-\Delta u = f$ 在 \mathcal{O} 中恒成立。

断言 1 的证明. 任取测试函数 $v \in C_c^\infty(\mathcal{O})$, 由于在 \mathcal{O} 中有 $u(\mathbf{x}) > g(\mathbf{x})$, 所以当 $|\varepsilon|$ 充分小时, 我们仍有 $w(\mathbf{x}) := u(\mathbf{x}) + \varepsilon v(\mathbf{x}) \geq g(\mathbf{x})$, 进而 $w \in \mathcal{A}$. 据变分不等式, 我们有

$$\varepsilon \int_{\mathcal{O}} (\nabla u) \cdot (\nabla v) - f v \, d\mathbf{x} \geq 0.$$

由于该不等式对任意小的 $\varepsilon > 0$ 和 $\varepsilon < 0$ 都成立, 那么该式的不等号就只能变成等号了, 这说明 u 满足 $-\Delta u = f$ 在 \mathcal{O} 中恒成立。□

断言 2: $u \geq g$ 和 $-\Delta u \geq f$ 在 Ω 上恒成立。

断言 2 的证明. 一般情况下, 我们选取 v 是非负测试函数, 且 $\varepsilon \in (0, 1]$ 充分小。在变分不等式中分部积分可得

$$\int_{\Omega} (-\Delta u - f) v \, d\mathbf{x} \geq 0 \quad \forall v \in C_c^\infty(\Omega), v \geq 0,$$

所以 $-\Delta u \geq f$ 在 Ω 上恒成立。□

注记 7.2.1. 集合 $F := \partial\mathcal{O} \cap \Omega$ 被称作**自由边界 (free boundary)**, 这里的“自由”一词是指我们并不知道这个交界面的具体位置在哪。而椭圆方程的自由边界问题在最优传输问题、空气动力学的定常冲击喷流问题等许多实际模型中都有出现。

在本小节的最后, 我们来证明变分不等式。

变分不等式的证明. 固定 $w \in \mathcal{A}$, 则对任意 $0 \leq \varepsilon \leq 1$, 由集合 \mathcal{A} 的凸性, 我们有

$$u + \varepsilon(w - u) = (1 - \varepsilon)u + \varepsilon w \in \mathcal{A}.$$

所以如果令 $j(\varepsilon) = I[u + \varepsilon(w - u)]$, 就会得到 $j(\varepsilon) \geq j(0)$ 对任意 $\varepsilon \in [0, 1]$ 恒成立, 这说明 $j'(0) \geq 0$.

现在我们用导数定义计算 $j'(0)$. 对 $\varepsilon \in (0, 1]$, 我们有

$$\begin{aligned} \frac{j(\varepsilon) - j(0)}{\varepsilon} &= \frac{1}{\varepsilon} \int_{\Omega} \frac{|\nabla u + \varepsilon \nabla(w - u)|^2 - |\nabla u|^2}{2} - f(u + \varepsilon(w - u) - u) \, dx \\ &= \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla(w - u) + \frac{\varepsilon |\nabla(w - u)|^2}{2} - f(w - u) \, dx. \end{aligned}$$

令 $\varepsilon \rightarrow 0_+$, 结合 $j'(0) \geq 0$ 可得

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla(w - u) - f(w - u) \, dx \geq 0.$$

□

习题 7.2

习题 7.2.1. 证明 $I[w] := \int_{\Omega} \frac{1}{2} |\nabla w|^2 - wf \, dx$ 在容许集 $\mathcal{A} = \{w \in C^2(\overline{\Omega}) : w \geq g \text{ in } \Omega, w|_{\partial\Omega} = 0\}$ 上的极小化子是唯一的, 其中 $g \in C^\infty(\overline{\Omega})$ 是给定的函数。

习题 7.2.2. 证明: 定理 7.2.1 中的变分不等式也可写作 $-\Delta u + \beta(u - g) \ni f$, 其中 $\beta(\cdot)$ 为如下定义的多值函数

$$\beta(z) := \begin{cases} 0 & z > 0 \\ (-\infty, 0] & z = 0 \\ \emptyset & z < 0 \end{cases}.$$

习题 7.2.3. 给定 $f \in L^2(\Omega)$, 设 u 是泛函 $I[w] := \int_{\Omega} \frac{1}{2} |\nabla w|^2 - wf \, dx$ 在容许集 $\mathcal{A} = \{w \in C^2(\overline{\Omega}) : |\nabla w| \leq 1 \text{ in } \Omega, w|_{\partial\Omega} = 0\}$ 上的极小化子。证明: u 满足不等式

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla(w - u) \, dx \geq \int_{\Omega} (w - u)f \, dx \quad \forall w \in \mathcal{A}.$$

7.3 诺特定理

我们现在考虑能量泛函在适当的区域/函数变化下的不变性, 并证明相应的欧拉-拉格朗日方程的解可以自动推出某些散度型守恒定律, 这就是诺特定理 (Noether's theorem) 的实质内容。特别地, 利用诺特定理, 我们可以得到一些“乘子”, 它能帮助我们推导出方程中不易观察到的一些守恒量、单调量。

本节我们假设 $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ 是开集, 并记 $I[w] = \int_{\Omega} L(\nabla w, w, \mathbf{x}) \, dx$, 其中 $w : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $L = L(\mathbf{p}, z, \mathbf{x})$ 都是光滑函数。

7.3.1 定理的叙述与证明

在叙述定理之前, 我们需要引进区域变分和函数变分的概念。

记号 7.3.1 (区域变分 (domain variation)). 设 $\mathfrak{X} : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^d$, $\mathfrak{X} = \mathfrak{X}(\mathbf{x}, \tau)$ 是一组随参数光滑变化的光滑向量场, 且对任意 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$ 都有 $\mathfrak{X}(\mathbf{x}, 0) = \mathbf{x}$. 对充分小的参数 τ , 映射 $\mathbf{x} \mapsto \mathfrak{X}(\mathbf{x}, \tau)$ 被称作区域变分 (domain variation). 同时我们记 $\mathbf{v}(\mathbf{x}) := \mathfrak{X}_\tau(\mathbf{x}, 0)$, $\Omega(\tau) := \mathfrak{X}(\Omega, \tau)$.

记号 7.3.2 (函数变分 (function variation)). 给定 $u : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$, 我们考虑函数 u 的一族光滑的函数变分 (function variation) $w : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^d$, $w = w(\mathbf{x}, \tau)$ 满足 $w(\mathbf{x}, 0) = u(\mathbf{x})$ 对任意 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$ 成立。我们记 $m(\mathbf{x}) := w_\tau(\mathbf{x}, 0)$, 并称之为一个乘子 (multiplier).

定义 7.3.1. 我们称泛函 $I[\cdot]$ 在区域变分 \mathfrak{X} 和函数变分 w 下具有不变性, 是指如下恒等式对任意的小参数 τ 和任意开集 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ 都成立:

$$\int_{\Omega} L(\nabla w(\mathbf{x}, \tau), w(\mathbf{x}, \tau), \mathbf{x}) d\mathbf{x} = \int_{\Omega(\tau)} L(\nabla w, w, \mathbf{x}) d\mathbf{x}. \quad (7.3.1)$$

接下来我们叙述并证明诺特定理, 其表明能量泛函在区域变分和函数变分下的不变性可以让我们从欧拉-拉格朗日方程中推出散度形式的恒等式。

定理 7.3.1 (诺特定理). 设 $I[\cdot]$ 在区域变分 \mathfrak{X} 和 (对应函数 u 的) 函数变分 w 下具有不变性, 则

1. 如下恒等式成立

$$\nabla_{\mathbf{x}} \cdot (m \nabla_p L(\nabla u, u, \mathbf{x}) - L(\nabla u, u, \mathbf{x}) \mathbf{v}) = m (\nabla_{\mathbf{x}} \cdot \nabla_p L(\nabla u, u, \mathbf{x}) - \partial_z L(\nabla u, u, \mathbf{x})).$$

2. 特别地, 若 u 是 $I[\cdot]$ 的临界点, 并满足欧拉-拉格朗日方程 $-\nabla_{\mathbf{x}} \cdot (\nabla_p L) + \partial_z L = 0$, 则有如下散度形式的恒等式成立

$$\nabla_{\mathbf{x}} \cdot (m \nabla_p L(\nabla u, u, \mathbf{x}) - L(\nabla u, u, \mathbf{x}) \mathbf{v}) = 0.$$

证明. 我们只需在恒等式(7.3.1)中对 τ 求导, 再令 $\tau = 0$ 即可。据此, 得到等式

$$\int_{\Omega} \nabla_p L \cdot \nabla_{\mathbf{x}} m + \partial_z L m d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega} L(\mathbf{v} \cdot \mathbf{N}) dS_{\mathbf{x}}$$

左边第一项分部积分, 得到

$$\int_{\Omega} \nabla_p L \cdot \nabla_{\mathbf{x}} m d\mathbf{x} = - \int_{\Omega} m \nabla_{\mathbf{x}} \cdot \nabla_p L(\nabla u, u, \mathbf{x}) d\mathbf{x} + \int_{\partial\Omega} m \nabla_p L \cdot \mathbf{N} dS_{\mathbf{x}}$$

再用散度定理, 得到

$$\int_{\partial\Omega} L(\mathbf{v} \cdot \mathbf{N}) dS_{\mathbf{x}} - \int_{\partial\Omega} m \nabla_p L \cdot \mathbf{N} dS_{\mathbf{x}} = \int_{\Omega} \nabla_{\mathbf{x}} \cdot (L \mathbf{v} - m \nabla_p L) d\mathbf{x}.$$

二者联立, 得到

$$\int_{\Omega} m (\nabla_{\mathbf{x}} \cdot \nabla_{\mathbf{p}} L(\nabla u, u, \mathbf{x}) - \partial_z L(\nabla u, u, \mathbf{x})) = \int_{\Omega} \nabla_{\mathbf{x}} \cdot (m \nabla_{\mathbf{p}} L(\nabla u, u, \mathbf{x}) - L(\nabla u, u, \mathbf{x}) \mathbf{v}).$$

由于上式对任意开集 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ 都成立, 所以左右两边的被积函数必定处处相等。 \square

7.3.2 几个实例

在实际使用诺特定理的时候, 我们需要先“预测”使用何种区域变分 \mathfrak{X} 和函数变分 w 以求得能量泛函的变分不变性, 进而可以用极小化子 u 表示出我们想要的乘子 m . 本节介绍两个简单实例, 更复杂的例子参见习题和问题部分, 它们大多选自 Evans [6, 第8.6节].

例 7.3.1 (平移不变性). 设 $L = L(\mathbf{p}, z)$ 不依赖 \mathbf{x} 变量, 则 $I[w] := \int_{\Omega} L(\nabla w, w) d\mathbf{x}$ 是平移不变的. 给定 $k \in \{1, \dots, d\}$, 定义 $\mathfrak{X}(\mathbf{x}, \tau) := \mathbf{x} + \tau e_k$ 和 $w(\mathbf{x}, \tau) := u(\mathbf{x} + \tau e_k)$. 然后我们可以按照区域变分和函数变分的定义算出

$$\mathbf{v} = e_k, \quad m = \partial_{x_k} u.$$

因此, 如果 u 是 $I[\cdot]$ 的一个临界点, 则定理 7.3.1 可以推出

$$\sum_{i=1}^d \partial_{x_i} (\partial_{p_i} L \partial_{x_k} u - L \delta_{ik}) = 0, \quad k = 1, \dots, d. \quad (7.3.2)$$

应用. 例如, 我们将该结论应用到波动方程上, 考虑

$$I[w] = \int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} \frac{1}{2} (\partial_t w)^2 - \frac{1}{2} |\nabla w|^2 + F(w) d\mathbf{x} dt$$

并设 u 为极小化子. 我们之前已经算过 u 满足半线性波动方程

$$\partial_t^2 u - \Delta u + f(u) = 0, \quad f = F'.$$

对此泛函, 我们记 $\mathbf{p} = (\partial_t w, \partial_1 w, \dots, \partial_d w)$, $\mathbf{x} = (t, x_1, \dots, x_d)$ 并取 $k = 0$ (时间变量). 则 $L(\mathbf{p}, z) = \frac{1}{2} p_0^2 - \frac{1}{2} (p_1^2 + \dots + p_d^2) + F(z)$, 对应 $\mathbf{v} = e_0, m = \partial_t u$. 据诺特定理, 我们得到

$$\nabla_{\mathbf{x}} \cdot (\nabla u u_t) + \partial_t \left(u_t^2 - \frac{1}{2} (u_t^2 - |\nabla u|^2) + F(u) \right) = 0.$$

这表明 $e := \frac{1}{2} (u_t^2 + |\nabla u|^2) + F(u)$ 满足 $e_t - \nabla_{\mathbf{x}} \cdot (u_t \nabla u) = 0$. 若 u 充分光滑, 则可以推出能量守恒 $\frac{d}{dt} \int_{\Omega} e(t, \mathbf{x}) d\mathbf{x} = 0$.

类似地如果取 $k \in \mathbb{N}^*$ (对应空间变量), 则 $\mathbf{v} = e_k, m = \partial_k u$. 据诺特定理我们得到

$$\nabla_{\mathbf{x}} \cdot \left(\nabla u \partial_k u - e_k \left(\frac{1}{2}(u_t^2 - |\nabla u|^2) - F(u) \right) \right) + \partial_t(\partial_k u \partial_t u) = 0.$$

对该式积分, 并用散度定理知 $\frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_k u \partial_t u = 0$ 对任意 $1 \leq k \leq d$ 成立, 这是波方程的动量守恒。□

例 7.3.2 (波动方程的伸缩不变性). 回忆线性波动方程 $\partial_t^2 u - \Delta u = 0$ 对应如下泛函的极小化子

$$I[w] = \frac{1}{2} \int_0^T \int_{\mathbb{R}^d} (\partial_t w)^2 - |\nabla w|^2 \, d\mathbf{x} \, dt.$$

我们不难证明, 波动方程在如下伸缩变换 $(\mathbf{x}, t) \mapsto (\lambda \mathbf{x}, \lambda t)$, $u \mapsto \lambda^{\frac{d-1}{2}} u(\lambda \mathbf{x}, \lambda t)$ 下具有不变性, 其中 $\lambda > 0$. 今假设 $\lambda = e^\tau$ 并定义如下区域变分和函数变分

$$\mathfrak{X}(t, \mathbf{x}, \tau) = (e^\tau t, e^\tau \mathbf{x}), \quad w(t, \mathbf{x}, \tau) := e^{\frac{(d-1)\tau}{2}} u(e^\tau t, e^\tau \mathbf{x}).$$

则据定义可以算出

$$\mathbf{v} = (t, \mathbf{x}), \quad m = tu_t + \mathbf{x} \cdot \nabla u + \frac{d-1}{2} u.$$

据诺特定理, 经过漫长的无聊计算, 我们可以求得散度型恒等式 $\partial_t p - \operatorname{div} \mathbf{q} = 0$, 其中

$$\begin{aligned} p &:= \frac{t}{2} ((\partial_t u)^2 + |\nabla u|^2) + (\mathbf{x} \cdot \nabla u) \partial_t u + \frac{d-1}{2} u u_t, \\ \mathbf{q} &:= \left(tu_t + \mathbf{x} \cdot \nabla u + \frac{d-1}{2} u \right) \nabla u + \frac{1}{2} (u_t^2 - |\nabla u|^2) \mathbf{x}. \end{aligned}$$

该恒等式中证明三维能量临界波动方程的整体解存在性时起到了关键性的作用, 具体证明见 Evans [6, 第12.4节].

习题 7.3

习题 7.3.1 (p -拉普拉斯算子的伸缩不变性). 给定 $p > 0$, 考虑 $I[w] = \int_{\Omega} |\nabla w|^p \, d\mathbf{x}$. 证明:

- (1) 极小化子 (假设存在) u 满足 p -Laplacian 方程 $\operatorname{div} (|\nabla u|^{p-2} \nabla u) = 0$.
- (2) $I[w]$ 在变换 $\mathbf{x} \mapsto \lambda \mathbf{x}, u \mapsto \lambda^{\frac{d-p}{p}} u(\lambda \mathbf{x})$ ($\lambda > 0$) 下保持不变. 令 $\lambda = e^\tau$ 并用诺特定理证明

$$\nabla \cdot \left[\left(\mathbf{x} \cdot \nabla u + \frac{d-p}{p} u \right) p |\nabla u|^{p-2} \nabla u - |\nabla u|^p \mathbf{x} \right] = 0. \quad (7.3.3)$$

习题 7.3.2 (单调性公式). 设 $B(\mathbf{0}, r)$ 落在区域 Ω 内部.

(1) 将恒等式(7.3.3)在球 $B(\mathbf{0}, r)$ 上积分, 并用Gauss-Green公式证明:

$$(d-p) \int_{B(\mathbf{0}, r)} |\nabla u|^p d\mathbf{x} = r \int_{\partial B(\mathbf{0}, r)} |\nabla u|^p - p |\nabla u|^{p-2} (\partial_r u)^2 dS_{\mathbf{x}},$$

其中 $\partial_r u := \frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|} \cdot \nabla u$ 是 u 的径向导数.

(2) 证明: $r \rightarrow \frac{1}{r^{d-p}} \int_{B(\mathbf{0}, r)} |\nabla u|^p d\mathbf{x}$ 关于 r 不减.

习题 7.3.3 (Derrick-Pohozaev恒等式). 设 u 是方程 $-\Delta u = |u|^{p-1}u$ in Ω 在边界条件 $u|_{\partial\Omega} = 0$ 下的解, 其中 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ ($d \geq 3$)是边界 C^1 的星型域(即区域中任一点与原点连线都完整落在区域内部), $p > \frac{d+2}{d-2}$. 证明:

(1) $\int_{\Omega} |\nabla u|^2 d\mathbf{x} = \int_{\Omega} |u|^{p+1} d\mathbf{x}.$

(2) $\int_{\Omega} ((\mathbf{x} \cdot \nabla)u) |u|^{p-1}u d\mathbf{x} = -\frac{d}{p+1} \int_{\Omega} |u|^{p+1} d\mathbf{x}.$ 其中 $(\mathbf{x} \cdot \nabla) = x_1 \partial_{x_1} + \cdots + x_d \partial_{x_d}.$

(3) $\frac{d-2}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 d\mathbf{x} \leq \frac{d}{p+1} \int_{\Omega} |u|^{p+1} d\mathbf{x},$ 从而结合(1)得到 u 在 Ω 内恒为零.

提示: $u = 0$ 在 $\partial\Omega$ 恒成立实际上表明 $\nabla u(\mathbf{x})$ 在边界 $\partial\Omega$ 上与单位外法向量 $N(\mathbf{x})$ 平行.

问题 7.3

问题 7.3.1 (Almgren单调性公式). 设 u 是区域 $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ 上的调和函数, 且满足 $B(\mathbf{0}, R) \subset \Omega, u(\mathbf{0}) = 0, u \not\equiv 0$. 对 $0 < r < R$, 定义

$$a(r) := \frac{1}{r^{d-1}} \int_{\partial B(\mathbf{0}, r)} u^2 dS_{\mathbf{x}}, \quad b(r) := \frac{1}{r^{d-2}} \int_{B(\mathbf{0}, r)} u^2 d\mathbf{x}.$$

在习题7.3.2的单调性公式中取 $p = 2$, 可以得到 $b'(r) = \frac{2}{r^{d-2}} \int_{\partial B(\mathbf{0}, r)} (\partial_r u)^2 dS_{\mathbf{x}}.$

(1) 证明: $a'(r) = \frac{2}{r^{d-1}} \int_{\partial B(\mathbf{0}, r)} u \partial_r u dS_{\mathbf{x}} = \frac{2}{r} b.$

(2) 证明: $b(r)^2 \leq \frac{r}{2} a(r) b'(r).$

(3) 定义频率函数 $f := \frac{b}{a}$, 证明Almgren单调性公式 $f'(r) \geq 0$ 恒成立. (提示: 用(1)的结论.)

(4) 证明: $\frac{a'(r)}{a(r)} \leq \frac{\beta}{r}$, 进而 $a(r) \geq \gamma r^{\beta}$ 对任意 $0 < r < R$ 成立. 此处 $\beta := \frac{2b(R)}{a(R)}, \gamma := \frac{a(R)}{R^{\beta}}$. 该结论给出了非常值调和函数在零点附近增长速率的下界估计. (提示: 先用(3), 再用(1).)

问题 7.3.2 (波动方程的共形能量和Morawetz恒等式). 定义双曲反演(hyperbolic inversion)如下

$$(t, \mathbf{x}) \mapsto (\bar{t}, \bar{\mathbf{x}}) := \left(\frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|^2 - t^2}, \frac{t}{|\mathbf{x}|^2 - t^2} \right), \quad \forall |\mathbf{x}| \neq t. \quad (7.3.4)$$

据此定义双曲Kelvin变换 $\mathcal{K}u = \bar{u}$ 为 $\bar{u}(t, \mathbf{x}) := u(\bar{t}, \bar{\mathbf{x}}) |\bar{\mathbf{x}}|^2 - \bar{t}^2|^{\frac{d-1}{2}}.$

(1) 证明: 若 $\partial_t^2 u - \Delta u = 0$, 则 $\partial_t^2 \bar{u} - \Delta \bar{u} = 0.$

(2) 考虑如下区域变分和函数变分

$$\mathfrak{X}(t, \mathbf{x}, \tau) := \gamma(t + \tau(|\mathbf{x}|^2 - t^2), \mathbf{x}), \quad w(t, \mathbf{x}, \tau) := \gamma^{\frac{d-1}{2}} u(\mathbf{x}(t, \mathbf{x}, \tau)),$$

其中 $\gamma := \frac{|\mathbf{x}|^2 - t^2}{|\mathbf{x}|^2 - (t + \tau(|\mathbf{x}|^2 - t^2))^2}$. 这个过程相当于是对变量 (t, \mathbf{x}) 作双曲反演, 然后再加上 τe_0 , 最后再作双曲反演. 证明: 对应的速度 \mathbf{v} 和乘子 m 分别为

$$\mathbf{v} = (|\mathbf{x}|^2 + t^2, 2t\mathbf{x}), \quad m = (|\mathbf{x}|^2 + t^2)\partial_t u + 2t\mathbf{x} \cdot \nabla u + (d-1)tu.$$

(3) 证明 Morawetz 恒等式 $c_t - \operatorname{div} \mathbf{r} = 0$, 其中

$$\mathbf{r} := (|\mathbf{x}|^2 + t^2)\partial_t u + 2t\mathbf{x} \cdot \nabla u + (d-1)tu \nabla u + t((\partial_t u)^2 - |\nabla u|^2)\mathbf{x}, \quad (7.3.5)$$

$$\begin{aligned} c := & \frac{(t + |\mathbf{x}|)^2}{4} \left(\partial_t u + \partial_r u + \frac{d-1}{2|\mathbf{x}|} u \right)^2 + \frac{(t - |\mathbf{x}|)^2}{4} \left(\partial_t u - \partial_r u - \frac{d-1}{2|\mathbf{x}|} u \right)^2 \\ & + \frac{t^2 + |\mathbf{x}|^2}{2} \left(|\nabla u|^2 - (\partial_r u)^2 + \frac{(d-3)(d-1)}{4|\mathbf{x}|^2} u^2 \right) - (d-1) \operatorname{div} \left(\frac{|\mathbf{x}|^2 + t^2}{|\mathbf{x}|^2} u \mathbf{x} \right). \end{aligned} \quad (7.3.6)$$

Evans [6, 第8.6节] 原话是 “After a longish calculation, we derive Morawetz’s identity.”

问题 7.3.3 (波动方程的局部能量衰减). 设 u 是如下波动方程的光滑解

$$\partial_t^2 u - \Delta u = 0 \text{ in } (0, \infty) \times \Omega, \quad u(t, \mathbf{x}) = 0 \text{ on } (0, \infty) \times \partial\Omega, \quad (u, \partial_t u)|_{t=0} = (u_0, u_1) \in C_c^\infty(\Omega). \quad (7.3.7)$$

其中 $\Omega := \mathbb{R}^d \setminus \overline{O}$, $O \subset \mathbb{R}^d$ 是有界开集, 且关于原点是星型域。

回忆当 $d = 3, \Omega = \mathbb{R}^3, O = \emptyset$ 时, 线性波动方程的解具有 $O(t^{-1})$ 的衰减速率. 本题的目的是在 Ω 的有界子区域内建立 $O(t^{-2})$ 的衰减估计, 这被称作 **波动方程的局部能量衰减 (local energy decay)**. 今假设 $O \subset B(\mathbf{0}, R)$, 维数 $d = 3$.

(1) 证明: 由问题 7.3.2(3) 给出的 c 和 \mathbf{r} 满足如下关系, 其中 ν 是 ∂O 的单位内法向量:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} c \, d\mathbf{x} = \int_{\partial O} \mathbf{r} \cdot \nu \, dS_x \leq 0.$$

(2) 利用(1)和 c 的表达式, 证明: 对任意 $t > 0$ 都有

$$\begin{aligned} \int_{B(\mathbf{0}, R) \setminus O} & \frac{(t + |\mathbf{x}|)^2}{4} \left(\partial_t u + \partial_r u + \frac{d-1}{2|\mathbf{x}|} u \right)^2 + \frac{(t - |\mathbf{x}|)^2}{4} \left(\partial_t u - \partial_r u - \frac{d-1}{2|\mathbf{x}|} u \right)^2 \\ & + \frac{|\mathbf{x}|^2 + t^2}{2} (|\nabla u|^2 - (\partial_r u)^2) \, d\mathbf{x} \leq C. \end{aligned}$$

(3) 证明: 当 $t \geq 2R$ 时, 有估计

$$\int_{B(\mathbf{0}, R) \setminus O} |\nabla u|^2 - (\partial_r u)^2 \, d\mathbf{x} \leq \frac{C}{t^2}, \quad (7.3.8)$$

$$\int_{B(\mathbf{0}, R) \setminus O} (\partial_t u)^2 + (\partial_r u)^2 + \frac{d-1}{|\mathbf{x}|} u \partial_r u + \frac{(d-1)^2}{4|\mathbf{x}|^2} u^2 \, d\mathbf{x} \leq \frac{C}{t^2}. \quad (7.3.9)$$

(4) 利用 $\frac{u}{|\mathbf{x}|} \partial_r u = \operatorname{div} \left(\frac{u^2}{2|\mathbf{x}|^2} \mathbf{x} \right) - \frac{d-2}{2} \frac{u^2}{|\mathbf{x}|^2}$ 和 (3) 的第二个不等式证明:

$$\int_{B(\mathbf{0}, R) \setminus O} (\partial_t u)^2 + (\partial_r u)^2 \, d\mathbf{x} \leq \frac{C}{t^2}, \quad t \geq 2R.$$

7.4 极小化子的存在性与正则性 (待添加)

4

7.5 山路引理 (待添加)

5

附录 A 常用记号

附录的第一部分记录了本讲义中常用的记号。

A.1 常用符号

- $\mathbb{R}^d = d$ 维实欧几里德空间 $\mathbb{R} = \mathbb{R}^1$.
- \mathbb{R}^d 中的点 \mathbf{x} 的坐标记为 $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_d)$.
- 给定集合 $U \subset \mathbb{R}^d$, 我们记 $\partial U = U$ 的边界, $\bar{U} = U \cup \partial U = U$ 的闭包.
- $B(\mathbf{x}, r) \subset \mathbb{R}^d$: 以 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$ 为球心, $r > 0$ 为半径的开球. $\bar{B}(\mathbf{x}, r)$ = 开球 $B(\mathbf{x}, r)$ 的闭包, $\check{B}(\mathbf{x}, r) = B(\mathbf{x}, r) \setminus \{\mathbf{x}\}$ = 以 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$ 为球心、 $r > 0$ 为半径的去心开球.
- $\mathbb{S}^{d-1} = \partial B(\mathbf{0}, 1) = \mathbb{R}^d$ 中的 $(d-1)$ 维单位球面.
- $\alpha(d) = \mathbb{R}^d$ 中的单位球体积 = $\frac{\pi^{\frac{d}{2}}}{\Gamma(1+\frac{d}{2})}$. $d\alpha(d) = \mathbb{S}^{d-1}$ 的表面积.
- $\mathbb{R}_+^d = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d : x_d > 0\}$ = 上半空间 (不含边界).
- $\mathbf{e}_i = (0, \dots, 0, 1, \dots, 0)$ = 第 i 个标准坐标向量.
- 设 U, V 是 \mathbb{R}^d 中的两个开集, 我们记 $V \Subset U$ 是指 $V \subset \bar{V} \subset U$ 且 \bar{V} 是 U 的紧子集。此时我们称 V 紧包含于 U .
- 给定 $T > 0$ 和开集 $U \subset \mathbb{R}^d$, 我们定义 U 对应的抛物圆柱为 $U_T := U \times (0, T]$ 、抛物边界为 $\Gamma_T := \bar{U}_T \setminus U_T$.

A.2 函数相关的记号

- 函数 $u : U \rightarrow \mathbb{R}$ 又写作 $u(\mathbf{x}) = u(x_1, \dots, x_d)$ ($\mathbf{x} \in U$). 我们称 u 是 U 内的光滑函数, 是指 u 在 U 内无穷阶连续可微.
- 设 u, v 是两个函数, 我们记 $u \equiv v$ 是指 u 恒等于 v . 我们记 $u := v$ 是指定义函数 u 与 v 相等.
- 函数 $u : U \rightarrow \mathbb{R}$ 的支集记作 $\text{Spt } u := \overline{\{\mathbf{x} \in U : u(\mathbf{x}) \neq 0\}}$.
- 函数 u 的正部 (负部) 定义为 $u^+ := \max\{u, 0\}$ ($u^- := -\min\{u, 0\}$). 则有 $u = u^+ - u^-$ 以及

$|u| = u^+ + u^-$ 成立. 符号函数定义为

$$\operatorname{sgn}(x) := \begin{cases} 1 & x > 0, \\ 0 & x = 0 \\ -1 & x < 0. \end{cases}$$

- 对向量值函数 $\mathbf{u} : U \rightarrow \mathbb{R}^m$, 我们记 $\mathbf{u}(\mathbf{x}) = (u_1(\mathbf{x}), \dots, u_m(\mathbf{x}))$ ($\mathbf{x} \in U$).
- 若 Σ 是 \mathbb{R}^d 中的 $(d-1)$ 维超曲面, 我们记 $\int_{\Sigma} f(\mathbf{x}) dS_{\mathbf{x}}$ 为函数 f 在 Σ 上关于 $(d-1)$ 维曲面测度的积分, 其中下标 \mathbf{x} 表示的是对 \mathbf{x} 变量作积分, 在讲义中我们常常忽略它 (除非出现多个变量). 设 C 是 \mathbb{R}^d 中的曲线, 我们记 $\int_C f d\ell$ 为函数 f 沿着 C 的 (第一型) 曲线积分.
- 平均值:

$$\oint_U f d\mathbf{x} = \frac{1}{\operatorname{Vol}(U)} \int_U f(\mathbf{x}) d\mathbf{x},$$

$$\oint_{\partial U} f dS_{\mathbf{x}} = \frac{1}{\operatorname{Area}(\partial U)} \int_{\partial U} f(\mathbf{x}) dS_{\mathbf{x}}.$$

- 集合 $E \subset \mathbb{R}^d$ 的示性函数记作 $\chi_E(\mathbf{x}) = \begin{cases} 1 & \mathbf{x} \in E \\ 0 & \mathbf{x} \notin E \end{cases}$.
- 函数 f, g 在 \mathbb{R}^d 上的卷积记为 $f * g$, 其定义为积分式 (如果收敛)

$$(f * g)(\mathbf{x}) = \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) g(\mathbf{y}) d\mathbf{y} = \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{y}) g(\mathbf{x} - \mathbf{y}) d\mathbf{y}.$$

- 我们说当 $\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{x}_0$ 时有 $f = O(g)$, 是指存在常数 C 使得 $|f(\mathbf{x})| \leq C|g(\mathbf{x})|$ 对任意充分靠近 \mathbf{x}_0 的点 \mathbf{x} 成立.
- 我们说当 $\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{x}_0$ 时有 $f = o(g)$, 是指 $\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{x}_0} \frac{|f(\mathbf{x})|}{|g(\mathbf{x})|} = 0$.

A.3 求导相关的记号

设有函数 $u : U \rightarrow \mathbb{R}$, $\mathbf{x} \in U$.

- 偏导数定义为 $\frac{\partial u}{\partial x_i}(\mathbf{x}) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{u(\mathbf{x} + h\mathbf{e}_i) - u(\mathbf{x})}{h}$ (如果极限存在). 我们常将其简记为 $\partial_{x_i} u$, $\partial_i u$, u_{x_i} . 类似地, 我们可以定义高阶偏导数.
- 高阶偏导数的记号:

1. 设 $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_d)$ 是多重指标, 长度定义为 $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_d$, 则偏导数 $\partial^\alpha u$ 定义为

$$\partial^\alpha u(\mathbf{x}) := \frac{\partial^{|\alpha|} u(\mathbf{x})}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_d^{\alpha_d}} = \partial_{x_1}^{\alpha_1} \dots \partial_{x_d}^{\alpha_d} u.$$

2. 给定非负整数 k , 记 $\partial^k u(\mathbf{x}) := \{\partial^\alpha u(\mathbf{x}) : |\alpha| = k\}$ 为 u 的全体 k 阶偏导数构成的集合, 同时我们把 $\partial^k u(\mathbf{x})$ 视作 \mathbb{R}^{d^k} 中的点, 其到原点的距离为

$$|\partial^k u| = \left(\sum_{|\alpha|=k} |\partial^\alpha u|^2 \right)^{\frac{1}{2}}.$$

3. 若 $k = 1$, 我们将 ∂u 视作向量, 并用梯度作为记号

$$\nabla u := (\partial_{x_1} u, \dots, \partial_{x_d} u) = \text{梯度向量}.$$

4. $u_r := \frac{x}{|x|} \cdot \nabla u$ 是指 u 的径向导数.

5. 若 $k = 2$, 则

$$\nabla^2 u := \begin{bmatrix} u_{x_1 x_1} & \dots & u_{x_1 x_d} \\ & \dots & \\ u_{x_d x_1} & \dots & u_{x_d x_d} \end{bmatrix}$$

表示 u 的Hessian矩阵. $\Delta u = \sum_{i=1}^d u_{x_i x_i} = \text{Tr}(\nabla^2 u)$ 是Laplace算子作用在 u 上.

- 设 $\mathbf{u} : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m$ 是向量值函数, 其偏导数定义如下。

1. 设 α 为多重指标, 则定义 $\partial^\alpha \mathbf{u} = (\partial^\alpha u_1, \dots, \partial^\alpha u_m)$. 类似我们定义 $\partial^k \mathbf{u}$ 和 $|\partial^k \mathbf{u}|$.

2. 若 $k = 1$, 我们记 $\nabla \mathbf{u} := \begin{bmatrix} \partial_{x_1} u_1 & \dots & \partial_{x_d} u_1 \\ & \dots & \\ \partial_{x_1} u_m & \dots & \partial_{x_d} u_m \end{bmatrix}$ 为 \mathbf{u} 的梯度矩阵.

3. 若 $m = d$, 我们定义向量值函数 \mathbf{u} 的散度为

$$\text{div } \mathbf{u} := \nabla \cdot \mathbf{u} = \text{Tr } \nabla \mathbf{u} = \sum_{i=1}^d \partial_{x_i} u_i.$$

4. 若 $m = d = 3$, 我们定义向量值函数 \mathbf{u} 的旋度为 $\text{curl } \mathbf{u} := \nabla \times \mathbf{u} = (\partial_{x_2} u_3 - \partial_{x_3} u_2, \partial_{x_3} u_1 - \partial_{x_1} u_3, \partial_{x_1} u_2 - \partial_{x_2} u_1)$. 若 $m = d = 2$, 向量值函数 \mathbf{u} 的旋度则是标量, 定义为 $\nabla^\perp \cdot \mathbf{u} = -\partial_{x_2} u_1 + \partial_{x_1} u_2$.

A.4 函数空间的记号

设 U 是 \mathbb{R}^d 中的开集.

- $C(U) = \{u : U \rightarrow \mathbb{R} | u \text{ 是连续函数.}\}$
- $C(\overline{U}) = \{u \in C(U) : u \text{ 在 } U \text{ 的任何有界子集内都一致连续.}\}$.
- $C^k(U) = \{u : U \rightarrow \mathbb{R} : \partial^\alpha u \text{ 存在, 且在 } U \text{ 上是一致连续的, } \forall 0 \leq |\alpha| \leq k\}$.
- $C^k(\overline{U}) = \{u \in C^k(U) : \partial^\alpha u \text{ 在 } U \text{ 的任何有界子集内都一致连续, } \forall 0 \leq |\alpha| \leq k\}$.
- $C^\infty(U) = \{u : U \rightarrow \mathbb{R} | u \text{ 在 } U \text{ 上是无穷阶连续可微的.}\} = \bigcap_{k=0}^{\infty} C^k(U)$. $C^\infty(\overline{U}) = \bigcap_{k=0}^{\infty} C^k(\overline{U})$.
- $C_c(U), C_c^k(U), C_c^\infty(U)$ 分别表示 $C(U), C^k(U), C^\infty(U)$ 中具有紧支集的函数全体.
- $C_1^2(I \times U) = \{u : I \times U \rightarrow \mathbb{R} : u, \partial_{x_i} u, \partial_{x_i} \partial_{x_j} u, \partial_t u \in C(I \times U), \forall 1 \leq i, j \leq d\}$. 这里 $I \subset \mathbb{R}$ 是 (时间) 区间, $U \subset \mathbb{R}^d$ 是区域. 变量一般记为 $t \in I$ 和 $\mathbf{x} \in U$.
- $L^p(U) = \{u : U \rightarrow \mathbb{R} | u \text{ 是 } U \text{ 上的 Lebesgue 可测函数, } \|u\|_{L^p(U)} < \infty\}$ 其中

$$\|u\|_{L^p(U)} := \left(\int_{\Omega} |u|^p d\mathbf{x} \right)^{1/p}, \quad (1 \leq p < \infty).$$

- $L^\infty(U) = \{u : U \rightarrow \mathbb{R} | u \text{ 是 } U \text{ 上的 Lebesgue 可测函数, } \|u\|_{L^\infty(U)} < \infty\}$ 其中

$$\|u\|_{L^\infty(U)} = \operatorname{ess\,sup}_U u := \inf\{M \in \mathbb{R} | \text{集合 } \{\mathbf{x} | u(\mathbf{x}) > M\} \text{ 的 Lebesgue 测度为零.}\}.$$

- $L_{\text{loc}}^p(U) = \{u : U \rightarrow \mathbb{R} | u \in L^p(V), \quad \forall V \Subset U\}$.
- $\|\partial^k u\|_{L^p(U)} = \| |\partial^k u| \|_{L^p(U)}$.
- 函数空间 $C(U \rightarrow \mathbb{R}^m), L^p(U \rightarrow \mathbb{R}^m)$ 的元素是向量值函数 $\mathbf{u} : U \rightarrow \mathbb{R}^m$, 且它的每个分量属于标量函数对应的那个函数空间.
- Schwartz 空间

$$\mathcal{S}(\mathbb{R}^d) := \{u \in C^\infty(\mathbb{R}^d) : \|u\|_{(N,\alpha)} < \infty \forall N \in \mathbb{N} \text{ 和多重指标 } \alpha\}.$$

该空间上可以定义一族半范数如下

$$\|u\|_{(N,\alpha)} := \sup_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d} (1 + |\mathbf{x}|)^N |\partial^\alpha u(\mathbf{x})|.$$

则 $(\mathcal{S}(\mathbb{R}^d), \|\cdot\|_{(N,\alpha)})$ 是 Fréchet 空间.

附录 B 多变量微积分的常用公式

记号: 设 $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ 是 \mathbb{R}^d 中的开集, 其边界 $\partial\Omega$ 是 C^1 的 (即局部可以写成 C^1 函数图像), $\overline{\Omega}$ 是 Ω 的闭包. 记 $N = (N_1, \dots, N_d)$ 是 $\partial\Omega$ 的单位外法向量. 记 $\nabla := (\partial_1, \dots, \partial_d)$ 为梯度算子、 $\Delta := \partial_{x_1}^2 + \dots + \partial_{x_d}^2 = \nabla \cdot \nabla$ 为 Laplace 算子. 设 $u, v, w : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ 为标量函数, $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w} : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^d$ 为向量值函数. $B(\mathbf{x}, r) \subset \mathbb{R}^d$ 是以 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$ 为圆心, $r > 0$ 为半径的 d 维开球.

B.1 分部积分公式

本节将承认如下事实成立, 谁爱证谁去证。

引理 B.1.1. 设 $u \in C^1(\overline{\Omega})$, 则有

$$\int_{\Omega} \partial_{x_i} u \, d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega} u N_i \, dS, \quad 1 \leq i \leq d.$$

据此引理, 我们可得如下结论。

命题 B.1.2. 下述等式成立

1. (散度定理) 设有向量值函数 $\mathbf{u} \in C^1(\overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^d)$, 则

$$\int_{\Omega} \nabla \cdot \mathbf{u} \, d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega} \mathbf{u} \cdot N \, dS.$$

2. (分部积分) 设有函数 $u, v \in C^1(\overline{\Omega})$, 则下式成立

$$\int_{\Omega} \partial_{x_i} u \, v \, d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega} uv N_i \, dS - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} v \, d\mathbf{x}, \quad 1 \leq i \leq d.$$

回忆 $\Delta u := \operatorname{div}(\nabla u) = \nabla \cdot (\nabla u) = \sum_{i=1}^d \partial_{x_i}^2 u$. 结合散度定理, 我们可证明如下恒等式成立。

命题 B.1.3 (高斯-格林公式及其推论). 设 $u, v \in C^2(\overline{\Omega})$. 则有 Gauss-Green 公式的如下形式成立.

1. $\int_{\Omega} \Delta u \, d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial N} \, dS.$

$$2. \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, d\mathbf{x} = - \int_{\Omega} u \Delta v \, d\mathbf{x} + \int_{\partial\Omega} u \frac{\partial v}{\partial N} \, dS.$$

$$3. \int_{\Omega} u \Delta v - v \Delta u \, d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega} u \frac{\partial v}{\partial N} - v \frac{\partial u}{\partial N} \, dS.$$

若 $\Delta u = 0$ in Ω , 我们就称 u 是 Ω 中的调和函数. 对调和函数, 命题 B.1.3 可以导出下述结论

推论 B.1.4. 设 $u \in C^2(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega})$ 是 Ω 中的调和函数, 则

$$1. \int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial N} \, dS = 0.$$

$$2. \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \, d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega} u \frac{\partial u}{\partial N} \, dS.$$

当空间维数 $d = 3$, 我们定义旋度为 $\text{curl } \mathbf{u} := \nabla \times \mathbf{u} = (\partial_{x_2} u_3 - \partial_{x_3} u_2, \partial_{x_3} u_1 - \partial_{x_1} u_3, \partial_{x_1} u_2 - \partial_{x_2} u_1)$. 这个量在物理模型中的很多偏微分方程里都会出现, 尤其是与流体力学、电磁学相关的方程.

命题 B.1.5 (向量积的微积分恒等式). 设 $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w} \in C^2(\overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^3)$, $f \in C^1(\overline{\Omega})$, 则有

$$1. \nabla \times (\nabla f) = \mathbf{0}, \quad \nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{u}) = 0.$$

$$2. \nabla \times (f\mathbf{u}) = f(\nabla \times \mathbf{u}) + (\nabla f) \times \mathbf{u}. \text{ 特别地, } \nabla \times (f(|\mathbf{x}|)\mathbf{x}) = \mathbf{0} \text{ 对任意 } f \in C^1(\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}) \text{ 都成立.}$$

(因此, 静电场是无旋场)

$$3. \text{ 设 } \Omega \text{ 是单连通集. 若 } \nabla \times \mathbf{u} = \mathbf{0} \text{ in } \Omega, \text{ 则存在势函数 } \varphi \text{ 使得 } \mathbf{u} = \nabla \varphi.$$

$$4. \nabla \cdot (\mathbf{u} \times \mathbf{v}) = (\nabla \times \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v} - (\nabla \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{u}.$$

$$5. \nabla \times (\mathbf{u} \times \mathbf{v}) = \mathbf{u}(\nabla \cdot \mathbf{v}) - \mathbf{v}(\nabla \cdot \mathbf{u}) + (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{u} - (\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{v}$$

$$6. \mathbf{u} \times (\nabla \times \mathbf{v}) = (\nabla \mathbf{v}) \cdot \mathbf{u} - \mathbf{u} \cdot (\nabla \mathbf{v}).$$

$$7. \nabla \times (\nabla \times \mathbf{u}) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) - \Delta \mathbf{u}.$$

$$8. \int_{\Omega} \nabla \times \mathbf{u} \, d\mathbf{x} = - \int_{\partial\Omega} (\mathbf{u} \times \mathbf{N}) \, dS_{\mathbf{x}}.$$

$$9. \int_{\Omega} \mathbf{u} \cdot (\nabla \times \mathbf{v}) \, d\mathbf{x} = - \int_{\partial\Omega} (\mathbf{u} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{N} \, dS_{\mathbf{x}} + \int_{\Omega} (\nabla \times \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v} \, d\mathbf{x}.$$

B.2 积分的极坐标表示、移动区域上的积分

下述引理讲了如何把 d 维空间的积分转化为极坐标下的球面积分和对半径的积分, 证明参见 Stein 实分析[15]第六章.

引理 B.2.1 (积分的极坐标表示). 设 $u : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 在 \mathbb{R}^d 上是 Lebesgue 可积的, 则有

$$1. \text{ 对任意点 } \mathbf{x}_0 \in \mathbb{R}^d, \text{ 成立}$$

$$\int_{\mathbb{R}^d} u \, d\mathbf{x} = \int_0^\infty \left(\int_{\partial B(\mathbf{x}_0, \rho)} u(\mathbf{x}) \, dS_{\mathbf{x}} \right) d\rho.$$

$$2. \text{ 对任意正数 } R > 0 \text{ 和点 } \mathbf{x}_0 \in \mathbb{R}^d, \text{ 成立}$$

$$\int_{B(\mathbf{x}_0, R)} u \, d\mathbf{x} = \int_0^R \left(\int_{\partial B(\mathbf{x}_0, \rho)} u(\mathbf{x}) \, dS_{\mathbf{x}} \right) d\rho.$$

积分的极坐标表示实际上是如下“余面积公式”的特例，当然如下定理所述的余面积公式也只是几何测度论中的一个特例，原始版本参见Evans-Gariepy [7] 的第三章。

定理 B.2.2 (余面积公式). 设 $u : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 是Lipschitz连续函数，且假设对几乎处处的 $r \in \mathbb{R}$ ，水平集 $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d | u(\mathbf{x}) = r\}$ 都是光滑的 $(d-1)$ 维超曲面. 又假设 $f : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ 是Lebesgue可积函数，则

$$\int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) |\nabla u(\mathbf{x})| d\mathbf{x} = \int_{-\infty}^{+\infty} \left(\int_{\{u=r\}} f(\mathbf{x}) dS_{\mathbf{x}} \right) dr.$$

引理 B.2.1 可由定理 B.2.2 中取 $u(\mathbf{x}) = |\mathbf{x} - \mathbf{x}_0|$ 直接证得. 定理 B.2.2 的证明见[7] 的第三章。

接下来我们介绍如何对移动区域上的积分式求导。今考虑一族边界光滑的区域 $\Omega(t) \subset \mathbb{R}^d$ ，且光滑(C^∞)依赖于参数 $t \in \mathbb{R}$. 设 \mathbf{v} 是边界 $\partial\Omega(t)$ ， N 是 $\partial\Omega(t)$ 的单位外法向量。

定理 B.2.3. 设 $f = f(t, \mathbf{x})$ 是光滑函数，则有

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega(t)} f d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega(t)} f(\mathbf{v} \cdot N) dS_{\mathbf{x}} + \int_{\Omega(t)} \partial_t f d\mathbf{x}.$$

B.3 Grönwall不等式

本节记录Grönwall不等式的两个不同版本，它们在建立发展型偏微分方程的能量估计时起到了至关重要的作用。

定理 B.3.1 (Grönwall不等式的微分版本). 设 $\eta : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}$ 是非负的绝对连续函数，并满足微分不等式 $\eta'(t) \leq \phi(t)\eta(t) + \psi(t)$. 其中 $\phi(t)$ 和 $\psi(t)$ 是 $[0, T]$ 上非负的Lebesgue可积函数，则有

$$\eta(t) \leq e^{\int_0^t \phi(s) ds} \left[\eta(0) + \int_0^t \psi(s) ds \right], \quad \forall t \in [0, T].$$

特别地，若在 $[0, T]$ 上成立 $\eta' \leq \phi\eta$ 且 $\eta(0) = 0$ ，则 η 在 $[0, T]$ 上恒为零。

证明. 从微分不等式中，我们得知

$$\frac{d}{ds} \left(\eta(s) e^{-\int_0^s \phi(r) dr} \right) = e^{-\int_0^s \phi(r) dr} (\eta'(s) - \phi(s)\eta(s)) \leq e^{-\int_0^s \phi(r) dr} \psi(s)$$

对几乎处处的 $0 \leq s \leq T$ 成立。因此对任意的 $0 \leq t \leq T$ ，由微积分基本定理知

$$\eta(t) e^{-\int_0^t \phi(r) dr} \leq \eta(0) + \int_0^t e^{-\int_0^s \phi(r) dr} \psi(s) ds \leq \eta(0) + \int_0^t \psi(s) ds.$$

□

等价地，我们也有积分形式的Grönwall不等式。

定理 B.3.2 (Grönwall不等式的积分形式). 设 $\xi(t)$ 是 $[0, T]$ 上的Lebesgue可积函数, 且存在非负常数 C_1, C_2 使得对几乎处处的 $t \in [0, T]$ 满足积分不等式 $\xi(t) \leq C_1 \int_0^t \xi(s) ds + C_2$. 则有

$$\xi(t) \leq C_2 (1 + C_1 t e^{C_1 t}), \quad \text{a.e. } t \in [0, T].$$

特别地, 若对几乎处处的 $t \in [0, T]$ 有 $\xi(t) \leq C_1 \int_0^t \xi(s) ds$, 则 ξ 在 $[0, T]$ 上几乎处处等于零。

证明. 令 $\eta(t) := \int_0^t \xi(s) ds$, 则有 $\eta' \leq C_1 \eta + C_2$ 对几乎处处的 $t \in [0, T]$ 成立。据微分版本的Grönwall不等式有

$$\eta(t) \leq e^{C_1 t} (\eta(0) + C_2 t) = C_2 t e^{C_1 t},$$

于是得到

$$\xi(t) \leq C_1 \eta(t) + C_2 \leq C_2 (1 + C_1 t e^{C_1 t}).$$

□

注记 B.3.1. 如上两个不等式 (尤其是第二个) 常用于建立演化方程 (尤其是非线性方程) 的各类能量估计。特别地, 我们在考虑一个演化方程解的长时间存在性时, 往往需要对方程建立所谓的“延拓准则”, 即类似于“方程的解在 T_* 时刻还能继续演化下去当且仅当某个量在 T_* 时刻仍然保持有界”这样的论断。此外, 如果 $\phi(t)$ 关于时间 t 具有衰减性, 则我们也可以用Grönwall不等式计算演化方程解的寿命。在实际应用到诸多非线性问题的场景时, 尤其是求解非线性方程的过程中对逼近解做一致估计取极限时, 我们往往需要更一般形式的Grönwall型不等式, 即

$$E(t) \leq P(E(0)) + P(E(t)) \int_0^t P(E(s)) ds \Rightarrow \exists T > 0, \text{ 使得 } \sup_{t \in [0, T]} E(t) \leq P(E(0)),$$

其中 $P(\dots)$ 表示一个关于括号内各分量的 (具有非负系数的) 多项式, 详情参见[17, Chapter 2].

附录 C L^p 空间的分析性质

本章附录记录的是 L^p 空间的基本性质和不等式, L^p 函数的光滑逼近以及 L^p 空间的插值定理。参考的教材是 Evans [6, Appendix B] 和 Folland [8, Chapter 6].

C.1 L^p 不等式及其对偶空间

设 (X, \mathcal{M}, μ) 是测度空间, 对 $1 \leq p \leq \infty$, 我们定义 $L^p(X)$ 如下

$$L^p(X, \mathcal{M}, \mu) := \{f : X \rightarrow \mathbb{C} : f \text{ 可测, 且 } \|f\|_{L^p} < \infty\},$$

其中

$$\|f\|_{L^p} := \begin{cases} \left(\int_X |f|^p d\mu \right)^{\frac{1}{p}} & 1 \leq p < \infty \\ \operatorname{ess\,sup}_X f = \inf \{M : \mu\{\mathbf{x} : |f(\mathbf{x})| > M\} = 0\} & p = \infty \end{cases}.$$

在多数情况下, 我们将 $L^p(X, \mathcal{M}, \mu)$ 简记作 $L^p(\mu)$, $L^p(X)$ 或者 L^p . 当 $1 \leq p \leq \infty$ 时, 线性空间 $L^p(X, \mathcal{M}, \mu)$ 在带有 $\|\cdot\|_X$ 范数时是Banach空间, 证明参见 Folland [8, 定理6.6, 6.8].

C.1.1 L^p 空间的基本不等式

如下两个不等式是会被反复用到的

- Hölder不等式: $\|fg\|_{L^1} \leq \|f\|_{L^p} \|g\|_{L^{p'}}$, 其中 $p^{-1} + (p')^{-1} = 1$, $1 \leq p, p' \leq \infty$.
- Minkowski不等式 (L^p 空间的三角不等式): $\|f + g\|_{L^p} \leq \|f\|_{L^p} + \|g\|_{L^p}$, $1 \leq p \leq \infty$.

L^p 空间满足如下包含关系。

命题 C.1.1. 设 $1 \leq p \leq q \leq r \leq \infty$, 则有

- (1) $L^p \cap L^r \subset L^q \subset L^p + L^r$;
- (2) 若 $\mu(X) < \infty$, 则 $L^q \subset L^p$, 且有 $\|f\|_{L^p} \leq \|f\|_{L^q} \mu(X)^{\frac{1}{p} - \frac{1}{q}}$;
- (3) 若存在常数 $c_0 > 0$ 使得 $\inf\{\mu(F) : F \in \mathcal{M}, F \subset X, \mu(F) > 0\} \geq c_0 > 0$, 则 $L^p \subset L^q$. 特别地, 我们有 $\ell^p(\mathbb{Z}) \subset \ell^q(\mathbb{Z})$.

证明. (1) 利用Hölder不等式, 我们得到

$$\|f\|_{L^q} \leq \|f\|_{L^p}^\theta \|f\|_{L^r}^{1-\theta}, \quad \frac{1}{q} = \frac{\theta}{p} + \frac{1-\theta}{r}.$$

这说明 $L^p \cap L^r \subset L^q$. 接下来验证 $L^q \subset L^p + L^r$. 任给 $f \in L^q$, 我们将其分解为两部分 $f = f\chi_E + f\chi_{E^c}$, 其中 $E := \{\mathbf{x} : |f(\mathbf{x})| > 1\}$. 于是直接计算可得

$$|f\chi_E|^p = |f|^p \chi_E \leq |f|^q \chi_E \Rightarrow f\chi_E \in L^p, \quad |f|^q \chi_{E^c} \geq |f\chi_{E^c}|^r \Rightarrow f\chi_{E^c} \in L^r.$$

(2) 若 $q = \infty$, 则结论是平凡的. 若 $q < \infty$, 据Hölder不等式有

$$\|f\|_{L^p}^p = \int_X |f|^p \cdot 1 d\mu \leq \| |f|^p \|_{L^{q/p}} \|1\|_{L^{q/(q-p)}} = \|f\|_{L^q}^p \mu(X)^{1-\frac{p}{q}}.$$

(3) 不妨设 $\|f\|_{L^p} = 1, c_0 = 1$. 则对任意 $\varepsilon > 0$, 我们有

$$\mu\{\mathbf{x} \in X : |f(\mathbf{x})| > 1 + \varepsilon\} \leq (1 + \varepsilon)^{-p} \int_X |f|^p d\mu < 1 \Rightarrow \mu\{\mathbf{x} \in X : |f(\mathbf{x})| > 1 + \varepsilon\} = 0.$$

因此 $\mu\{\mathbf{x} \in X : |f(\mathbf{x})| > 1\} = 0$, 进而容易得到 $\int_X |f|^q d\mu \leq \int_X |f|^p d\mu = 1$. □

当 $\mu(X) < \infty$ 时, $L^p(X)$ 范数会在 $p \rightarrow \infty$ 时收敛到 $L^\infty(X)$ 范数。

命题 C.1.2. 设 $\mu(X) < \infty, f \in L^\infty(X)$. 则 $f \in L^p(X)$ 对任意 $p < \infty$ 成立, 且 $\lim_{p \rightarrow \infty} \|f\|_{L^p} = \|f\|_{L^\infty}$.

证明. 不等式的 \leq 部分是显然的(命题C.1.1(2)), 即 $\limsup_{p \rightarrow \infty} \|f\|_{L^p} \leq \|f\|_{L^\infty}$. 对不等式的 \geq 部分, 对任给的 $\varepsilon > 0$, 据 L^∞ 范数的定义知, 存在 $\delta > 0$ 使得

$$\mu\{\mathbf{x} : |f(\mathbf{x})| \geq \|f\|_{L^\infty} - \varepsilon\} \geq \delta \Rightarrow \int_X |f|^p d\mu \geq \delta (\|f\|_{L^\infty} - \varepsilon)^p.$$

因此有 $\liminf_{p \rightarrow \infty} \|f\|_{L^p} \geq \|f\|_{L^\infty} - \varepsilon$ 对任意 $\varepsilon > 0$ 成立. 最后令 $\varepsilon \rightarrow 0$ 即得结论. □

注记 C.1.1. 如果函数 $f \in L^p \cap L^\infty$ (进而由命题C.1.1(1)知 $f \in L^q$ 对任意 $q > p$ 成立), 则 $\mu(X) < \infty$ 这个条件可以去掉。

C.1.2 L^p 范数的等价定义: 对偶表示

设 p, p' 是一对共轭指标, 据Hölder不等式知每个函数 $g \in L^q$ 实际上定义了 L^p 空间上的一个线性泛函 $\phi_g(f) := \int_X fg$, 其算子范数不超过 $\|g\|_{p'}$. 事实上 $g \mapsto \phi_g$ 已经“几乎是” $L^{p'}$ 到 $(L^p)^*$ 的一个等距同构。

命题 C.1.3. 设 p, p' 是共轭指标, 且 $1 \leq p' < \infty$. 若 $g \in L^{p'}$, 则有

$$\|g\|_{L^{p'}} = \|\phi_g\| = \sup \left\{ \left| \int_X fg \right| : \|f\|_{L^p} = 1 \right\}.$$

若测度 μ 是半有限(semi-finite)的¹, 则该结论对 $p' = \infty$ 也成立。

证明. 不等式的 \geq 是 Hölder 不等式的直接推论。对 \leq 部分, 当 $p' < \infty$ 时, 我们可选取

$$f = \frac{|g|^{p'-1} \operatorname{sgn} g}{\|g\|_{p'}^{p-1}}.$$

当 $p' = \infty$ 时, 对给定的 $\varepsilon > 0$ 我们考虑 $E := \{x : |g(x)| \geq \|g\|_{L^\infty} - \varepsilon\}$, 则 $\mu(E) > 0$. 由于 μ 是半有限测度, 所以存在子集 $F \subset E$ 且满足 $0 < \mu(F) < \infty$, 此时选取 $f = \mu(F)^{-1} \chi_F \operatorname{sgn} g$ 即可。证明细节可参考Folland [8, Prop. 6.13]. \square

反之, 若 $f \mapsto \int fg$ 是 L^p 空间上的有界线性泛函, 则 $g \in L^{p'}$ 在“几乎所有”情况都是对的。

命题 C.1.4 ([8, Theorem 6.14]). 假设如下条件成立

- μ 是半有限测度;
- g 是 X 上的可测函数, 且满足 $fg \in L^1$ 对任意支于有限测度集上的简单函数 f 成立;
- $M_{p'}(g) := \sup\{|\int fg| : f \text{ 是简单函数}, \|f\|_{L^p} = 1\} < \infty$.

则有 $g \in L^{p'}$, 且 $M_{p'}(g) = \|g\|_{L^{p'}}$.

据此, 我们可得到 L^p 空间的对偶空间定理。

定理 C.1.5 ([8, Theorem 6.15], L^p 空间的对偶空间). 当 $1 < p < \infty$ 时, 对任意 $\phi \in (L^p)^*$, 都存在 $g \in L^{p'}$ 使得 $\phi(f) = \int fg$ 对任意 $f \in L^p$ 成立, 进而 $L^{p'}$ 和 $(L^p)^*$ 之间是等距同构的。特别地, $L^p(X)$ 在 $1 < p < \infty$ 时是自反空间。若 μ 是 σ -有限的, 则同样的结论对 $p = 1$ 也成立。

根据如上定理, 我们可以证明 L^p 范数具有如下等价表达式

$$\|f\|_{L^p} = \sup_{\substack{g \in L^{p'} \\ \|g\|_{L^{p'}} \leq 1}} \int_X fg \, d\mu. \quad (\text{C.1.1})$$

据此定义, 我们可以证明积分Minkowski不等式 (又称“广义Minkowski不等式”)

定理 C.1.6 (积分Minkowski不等式). 设 (X, \mathcal{M}, μ) 和 (Y, \mathcal{N}, ν) 均为 σ -有限的测度空间, $f : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$ 是一个 $(\mathcal{M} \otimes \mathcal{N})$ -可测函数

¹我们称测度 μ 是半有限的(semi-finite)是指: 对任意满足 $\nu(F) = \infty$ 的集合 $F \in \mathcal{N}$, 存在子集 $K \in \mathcal{N}$, $K \subset F$ 满足 $0 < \nu(K) < \infty$.

(1) 若 $f \geq 0$ 且 $1 \leq p < \infty$, 则有

$$\left[\int_X \left(\int_Y f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) d\nu(\mathbf{y}) \right)^p d\mu(\mathbf{x}) \right]^{1/p} \leq \int_Y \left[\int_X f(\mathbf{x}, \mathbf{y})^p d\mu(\mathbf{x}) \right]^{1/p} d\nu(\mathbf{y}).$$

(2) 若 $1 \leq p \leq \infty$, $f(\cdot, \mathbf{y}) \in L^p(\nu)$ 对几乎处处的 $\mathbf{y} \in Y$ 成立, 且函数 $\mathbf{y} \mapsto \|f(\cdot, \mathbf{y})\|_{L^p}$ 属于 $L^1(\nu)$, 则 $f(\mathbf{x}, \cdot) \in L^1(\nu)$ 对几乎处处的 $\mathbf{x} \in X$ 成立, 函数 $\mathbf{x} \rightarrow \int_Y f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) d\nu(\mathbf{y})$ 属于 $L^p(\mu)$ 并满足

$$\left\| \int_Y f(\cdot, \mathbf{y}) d\nu(\mathbf{y}) \right\|_{L^p} \leq \int_Y \|f(\cdot, \mathbf{y})\|_{L^p} d\nu(\mathbf{y}).$$

证明. 我们只证明(1), (2)是(1)和Fubini定理的直接推论(f 换成 $|f|$).

当 $p = 1$ 时, (1)就是Tonelli定理. 当 $1 < p < \infty$ 时, 设 p' 是 p 的共轭指标, 取 $g \in L^{p'}(\mu)$ 满足 $\|g\|_{L^{p'}} \leq 1$, 则由Tonelli定理和Hölder不等式可得

$$\begin{aligned} \int_X \left(\int_Y f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) d\nu(\mathbf{y}) \right) |g(\mathbf{x})| d\mu(\mathbf{x}) &= \iint_{X \times Y} f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) |g(\mathbf{x})| d\mu(\mathbf{x}) d\nu(\mathbf{y}) \\ &\leq \|g\|_{L^{p'}} \int_Y \left[\int_X f(\mathbf{x}, \mathbf{y})^p d\mu(\mathbf{x}) \right]^{1/p} d\nu(\mathbf{y}). \end{aligned}$$

上式左边对全体满足 $\|g\|_{L^{p'}} \leq 1$ 的 $g \in L^{p'}(\mu)$ 取上确界, 再由(C.1.1)即得结论. \square

C.1.3 L^p 范数的等价定义: 分布函数表示

本节证明: 一个函数的 L^p 范数也可以等价地表示为对该函数水平集的测度作加权积分. 这本质上是Lebesgue测度等价定义的推广: 一种通俗的理解是函数 f (不妨设为非负) 的Lebesgue积分可以通过划分 f 的值域而不是 f 的定义域(黎曼和)来定义. 准确地说, 设 f 是 (X, \mathcal{M}, μ) 上的可测函数, 我们定义其分布函数(distribution function) $\lambda_f: \mathbb{R}_+ \rightarrow [0, \infty]$ 为

$$\lambda_f(\alpha) := \mu\{\mathbf{x} \in X : |f(\mathbf{x})| > \alpha\}.$$

命题 C.1.7. 分布函数满足如下性质

- (1) λ_f 是单调递减的右连续函数。
- (2) 若 $f \leq g$, 则 $\lambda_f \leq \lambda_g$.
- (3) 若 $|f_n|$ 单调递增地收敛到 $|f|$, 则有 λ_{f_n} 也单调递增地收敛到 λ_f .
- (4) 若 $f = g + h$, 则 $\lambda_f(\alpha) \leq \lambda_g(\alpha/2) + \lambda_h(\alpha/2)$.

L^p 范数的分布函数表示定理叙述如下

定理 C.1.8. 设 $0 < p < \infty$, 则有

$$\int_X |f|^p d\mu = p \int_0^\infty \alpha^{p-1} \lambda_f(\alpha) d\alpha.$$

证明. 注意到我们有 $\lambda_f(\alpha) = \int_X \chi_{\{x: |f(x)| > \alpha\}} d\mu$, 然后将待证式子右边的积分交换次序(因为被积函数非负、可测, 所以由Tonelli定理即可换序). \square

习题 C.1

习题 C.1.1. 设 $1 \leq p \leq r \leq \infty$, 证明:

- (1) $(L^p \cap L^r, \|\cdot\|_{L^p} + \|\cdot\|_{L^r})$ 是 Banach 空间。
- (2) $(L^p + L^r, \|\cdot\|_{L^p+L^r})$ 是 Banach 空间, 其中

$$\|f\|_{L^p+L^r} := \inf\{\|f_0\|_{L^p} + \|f_1\|_{L^r} : f = f_0 + f_1, f_0 \in L^p, f_1 \in L^r\}.$$

习题 C.1.2. 设 $1 \leq p < \infty$.

- (1) 若 $\|f_n - f\|_{L^p} \rightarrow 0$, 则 f_n 依测度收敛到 f , 进而存在子列几乎处处收敛到 f .
- (2) 若 f_n 依测度收敛到 f , 且存在 $g \in L^p$ 使得 $|f_n(x)| \leq g(x)$ 对任意 n 和 a.e. x 成立, 则 $\|f_n - f\|_{L^p} \rightarrow 0$.
- (3) 若 $f_n, f \in L^p$ 满足 f_n 几乎处处收敛于 f , 则 $\|f_n - f\|_{L^p}$ 当且仅当 $\|f_n\|_{L^p} \rightarrow \|f\|_{L^p}$.

习题 C.1.3. 设 $\sup_n \|f_n\|_{L^p} < \infty$, $f_n \xrightarrow{\text{a.e.}} f$. 证明: 若 $1 < p < \infty$, 则 $f_n \xrightarrow{L^p} f$. 对 $p = 1$, 同样结论是否还成立?

习题 C.1.4. 设 $1 < p < \infty$, 证明: $x_n \xrightarrow{\ell^p(\mathbb{Z})} x$ 当且仅当 $\sup_n \|x_n\|_{\ell^p} < \infty$ 和 x_n 逐点收敛于 x 同时成立。

习题 C.1.5. 证明: $L^p(\mathbb{R}^d)$ (带有 Lebesgue 测度) 在 $1 \leq p < \infty$ 时是可分的, 但在 $p = \infty$ 时不可分。

提示: 当 $p < \infty$ 时, 考虑有理矩形 (端点坐标均为有理数) 示性函数的有理系数线性组合。当 $p = \infty$ 时考虑函数 $f_r := \chi_{B(\mathbf{0}, r)}$ 。

习题 C.1.6 (Chebyshev 不等式). 证明: 若 $f \in L^p$ ($0 < p < \infty$), 则对于任意 $\alpha > 0$ 有,

$$\mu(\{x : |f(x)| > \alpha\}) \leq \left[\frac{\|f\|_p}{\alpha} \right]^p.$$

习题 C.1.7. 设 (X, \mathcal{M}, μ) 和 (Y, \mathcal{N}, ν) 是 σ -有限的测度空间, $f : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$ 是 $(\mathcal{M} \otimes \mathcal{N})$ -可测的函数。假设存在 $C > 0$ 使得 $\int_X |K(x, y)| d\mu(x) \leq C$ 对几乎处处的 $y \in Y$ 成立, $\int_Y |K(x, y)| d\nu(y) \leq C$ 对

几乎处处的 $\mathbf{x} \in X$ 成立. 若 $f \in L^p(\nu)$, $1 \leq p \leq \infty$, 证明

$$Tf(\mathbf{x}) := \int_Y K(\mathbf{x}, \mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\nu(\mathbf{y})$$

对几乎处处的 $\mathbf{x} \in X$ 是绝对收敛的, 且 $Tf \in L^p(\mu)$ 满足 $\|Tf\|_{L^p} \leq C\|f\|_{L^p}$.

习题 C.1.8. 设 (X, \mathcal{M}, μ) 和 (Y, \mathcal{N}, ν) 是 σ -有限的测度空间, $K \in L^2(\mu \times \nu)$. 若 $f \in L^2(\nu)$, 证明:

$$Tf(\mathbf{x}) := \int_Y K(\mathbf{x}, \mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\nu(\mathbf{y})$$

对几乎处处的 $\mathbf{x} \in X$ 是绝对收敛的, 且 $Tf \in L^p(\mu)$ 满足 $\|Tf\|_{L^2} \leq \|K\|_{L^2} \|f\|_{L^2}$.

习题 C.1.9. 证明如下结论

- (1) $f \in L^p$ 当且仅当 $\sum_{k=-\infty}^{\infty} 2^{kp} \lambda_f(2^k) < \infty$.
- (2) 若 $f \in L^p$, 则 $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \alpha^p \lambda_f(\alpha) = \lim_{\alpha \rightarrow \infty} \alpha^p \lambda_f(\alpha) = 0$.

问题 C.1

问题 C.1.1 (非升重排). 对 X 上的可测函数 f , 其非升重排 (decreasing rearrangement) $f^* : (0, \infty) \rightarrow [0, \infty]$ 定义为

$$f^*(t) = \inf \{ \alpha : \lambda_f(\alpha) \leq t \} \quad (\text{其中 } \inf \emptyset = \infty)$$

证明如下结论

- (1) f^* 单调递减. 若 $f^*(t) < \infty$, 则 $\lambda_f(f^*(t)) \leq t$; 且若 $\lambda_f(\alpha) < \infty$, 则 $f^*(\lambda_f(\alpha)) \leq \alpha$.
- (2) $\lambda_f = \lambda_{f^*}$.
- (3) 若 $\lambda_f(\alpha) < \infty$ 对全体 $\alpha > 0$ 成立, 且 $\lim_{\alpha \rightarrow \infty} \lambda_f(\alpha) = 0$ (进而 $f^*(t) < \infty$ 对全体 $t > 0$ 成立).

设 ϕ 是 $(0, \infty)$ 上的可测函数, 则有 $\int_X \phi \circ |f| d\mu = \int_0^\infty \phi \circ f^*(t) dt$. 特别地, 对 $0 < p < \infty$ 有 $\|f\|_{L^p} = \|f^*\|_{L^p}$.

- (4) 若 $0 < p < \infty$, 则 f 的弱 L^p 范数满足 $[f]_{L^p} := (\sup_{\alpha > 0} \alpha^p \lambda_f(\alpha))^{1/p} = \sup_{t > 0} t^{1/p} f^*(t)$.

问题 C.1.2 (Schur 定理). 证明: $\{x_n\} \subset \ell^1(\mathbb{N})$ 弱收敛于 $x \in \ell^1(\mathbb{N})$ 当且仅当 $\|x_n - x\|_{\ell^1} \rightarrow 0$.

C.2 卷积与光滑化

本节讲述: 给定一个 L^p 函数 f (不知道它的连续性、可微性), 如何利用卷积构造一族光滑函数 f_ε 来逼近 f . 该构造在现代偏微分方程研究中仍然是常用技巧.

定义 C.2.1. 首先我们需要引进下面这些记号:

- 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是开集, 实参数 $\varepsilon > 0$, 我们记 $U_\varepsilon := \{\mathbf{x} \in U : \text{dist}(\mathbf{x}, \partial U) > \varepsilon\}$.
- 定义**隆起函数** (bump function) $\eta \in C^\infty(\mathbb{R}^d)$ 如下

$$\eta(\mathbf{x}) = \begin{cases} C \exp\left(\frac{1}{|\mathbf{x}|^2-1}\right) & |\mathbf{x}| < 1 \\ 0 & |\mathbf{x}| \geq 1 \end{cases},$$

其中常数 $C > 0$ 保证积分值 $\int_{\mathbb{R}^d} \eta \, d\mathbf{x} = 1$. 这里我们称 η 为**标准光滑子** (standard mollifier).

- (光滑子) 对每个实参数 $\varepsilon > 0$, 我们定义

$$\eta_\varepsilon(\mathbf{x}) := \frac{1}{\varepsilon^d} \eta\left(\frac{\mathbf{x}}{\varepsilon}\right).$$

并称 η_ε 是参数为 $\varepsilon > 0$ 的光滑子. 利用变量替换公式可以证明 $\int_{\mathbb{R}^d} \eta_\varepsilon \, d\mathbf{x} = 1$ 以及 $\text{Spt } \eta_\varepsilon \subset B(\mathbf{0}, \varepsilon)$.

给定 $f \in L^p(U)$, 其中 $1 \leq p \leq +\infty$, 我们利用卷积和光滑子引进它的一种光滑逼近 $f_\varepsilon(\mathbf{x}) := (\eta_\varepsilon * f)(\mathbf{x})$. 如下定理记录了卷积光滑逼近的若干常用性质.

定理 C.2.1 (光滑子的性质). 设 $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ 是局部可积函数 (即在 U 的任意紧子集上都是 Lebesgue 可积的). 则有

1. $f_\varepsilon \in C^\infty(U_\varepsilon)$. (这个 U_ε 不可以换成 U ! 这是因为作卷积后, $\text{Spt } f_\varepsilon$ 会比 $\text{Spt } f$ “膨胀出” 一圈厚度为 ε 的区域, 这可以通过卷积定义看出来)
2. $f_\varepsilon \rightarrow f$ a.e., as $\varepsilon \rightarrow 0$.
3. 若 $f \in C(U)$, 则在 U 的任意紧子集上都有一致收敛 $f_\varepsilon \rightrightarrows f$.
4. 若 $1 \leq p < \infty$ 且 $f \in L^p_{\text{loc}}(U)$, 则 $f_\varepsilon \rightarrow f$ in $L^p_{\text{loc}}(U)$.

证明. 首先证明光滑性, 实际上这只要证明一阶导数的存在性, 再用数学归纳法递推到任意阶导数即可. 固定点 $\mathbf{x} \in U_\varepsilon$ 、分量 $i \in \{1, \dots, d\}$, 则可以取充分小的实数 h , 使得 $\mathbf{x} + h\mathbf{e}_i \in U_\varepsilon$. 接下来我们计算差商

$$\begin{aligned} \frac{f_\varepsilon(\mathbf{x} + h\mathbf{e}_i) - f_\varepsilon(\mathbf{x})}{h} &= \frac{1}{\varepsilon^d} \int_U \frac{1}{h} \left(\eta\left(\frac{\mathbf{x} + h\mathbf{e}_i - \mathbf{y}}{\varepsilon}\right) - \eta\left(\frac{\mathbf{x} - \mathbf{y}}{\varepsilon}\right) \right) f(\mathbf{y}) \, d\mathbf{y} \\ &= \frac{1}{\varepsilon^d} \int_V \frac{1}{h} \left(\eta\left(\frac{\mathbf{x} + h\mathbf{e}_i - \mathbf{y}}{\varepsilon}\right) - \eta\left(\frac{\mathbf{x} - \mathbf{y}}{\varepsilon}\right) \right) f(\mathbf{y}) \, d\mathbf{y} \end{aligned}$$

这里 $V \Subset U$. 而现在我们有如下一致收敛的结论:

$$\frac{1}{h} \left(\eta\left(\frac{\mathbf{x} + h\mathbf{e}_i - \mathbf{y}}{\varepsilon}\right) - \eta\left(\frac{\mathbf{x} - \mathbf{y}}{\varepsilon}\right) \right) \rightrightarrows \frac{1}{\varepsilon} \partial_{x_i} \eta\left(\frac{\mathbf{x} - \mathbf{y}}{\varepsilon}\right) \text{ in } V \quad \text{as } h \rightarrow 0.$$

这就表明上述差商的积分是收敛的, 我们记 $h \rightarrow 0$ 时上述积分式的极限函数为 $\partial_{x_i} f_\varepsilon(\mathbf{x})$, 其满足

$$\int_U \partial_{x_i} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\mathbf{y}.$$

这就证明了一阶导数存在性, 且证明了 $\partial_i f_\varepsilon = \partial_i(f * \eta_\varepsilon) = (\partial_i f) * \eta_\varepsilon$.

接下来证明点态收敛, 据卷积光滑逼近的定义, 我们可以作如下化简:

$$\begin{aligned} |f_\varepsilon(\mathbf{x}) - f(\mathbf{x})| &= \left| \int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) (f(\mathbf{y}) - f(\mathbf{x})) d\mathbf{y} \right| \leq \frac{1}{\varepsilon^d} \int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta\left(\frac{\mathbf{x} - \mathbf{y}}{\varepsilon}\right) |f(\mathbf{y}) - f(\mathbf{x})| d\mathbf{y} \\ &\leq C \int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} |f(\mathbf{y}) - f(\mathbf{x})| d\mathbf{y} \rightarrow 0 \quad \text{a.e. } \mathbf{x} \in U. \end{aligned}$$

上述过程中的最后一步是由Lebesgue微分定理得到 (见Stein实分析[15]第三章)。进一步, 如果 f 是连续函数, 则对任意紧子集 $V \Subset U$, 我们可以插入一个开集 W 使得 $V \Subset W \Subset U$. 此时 f 在 \overline{W} 上是一致连续的, 且由Lebesgue微分定理得到的收敛性对每个 $\mathbf{x} \in \overline{V}$ 都成立, 这样就证明来结论(3).

最后证明(4). 仍然按照上面的方法选取开集 $V \Subset W \Subset U$, 首先要证明 $f_\varepsilon \in L^p_{\text{loc}}(U)$ ($1 \leq p < \infty$). 为此, 固定 $\mathbf{x} \in V$, 用Hölder不等式可算出

$$\begin{aligned} |f_\varepsilon(\mathbf{x})| &= \left| \int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\mathbf{y} \right| \leq \int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon^{1-\frac{1}{p}} \eta_\varepsilon^{\frac{1}{p}} |f(\mathbf{y})| d\mathbf{y} \\ &\leq \left(\int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) d\mathbf{y} \right)^{1-\frac{1}{p}} \left(\int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) |f(\mathbf{y})|^p d\mathbf{y} \right)^{\frac{1}{p}} \\ &\leq 1 \cdot \left(\int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) |f(\mathbf{y})|^p d\mathbf{y} \right)^{\frac{1}{p}}. \end{aligned}$$

接下来, 两边取 p 次方并在 V 上积分可得

$$\begin{aligned} \int_V |f_\varepsilon(\mathbf{x})|^p d\mathbf{x} &\leq \int_V \int_{B(\mathbf{x}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) |f(\mathbf{y})|^p d\mathbf{y} d\mathbf{x} \\ &\leq \int_W |f(\mathbf{y})|^p \left(\int_{B(\mathbf{y}, \varepsilon)} \eta_\varepsilon(\mathbf{x} - \mathbf{y}) d\mathbf{x} \right) d\mathbf{y} = \int_W |f|^p < \infty. \end{aligned}$$

在 L^p 范数 ($1 \leq p < \infty$) 下的收敛则可以由连续函数逼近得到, 即给定 V, W 如上和误差 $\delta > 0$, 我们可以找到 $g \in C(W)$ 使得 $\|f - g\|_{L^p(W)} < \delta$. 则

$$\begin{aligned} \|f_\varepsilon - f\|_{L^p(V)} &\leq \|f_\varepsilon - g_\varepsilon\|_{L^p(V)} + \|g_\varepsilon - g\|_{L^p(V)} + \|g - f\|_{L^p(V)} \\ &\leq 2\|f - g\|_{L^p(W)} + \|g_\varepsilon - g\|_{L^p(V)}. \end{aligned}$$

利用 (3), 我们有 $\limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} \|f_\varepsilon - f\|_{L^p(V)} \leq 2\delta$. □

C.3 L^p 空间的算子插值定理

本节给出 L^p 空间的两个算子插值定理, 它们被广泛用于调和分析 and 偏微分方程的研究中。今假设 (X, \mathcal{M}, μ) 和 (Y, \mathcal{N}, ν) 是 σ -有限的测度空间, 并取 $1 \leq p, q \leq \infty$.

定义 C.3.1. 设 $T : L^p \rightarrow L^q$ 是一个算子, 我们引入如下定义

- T 是**次线性(sublinear)**算子, 是指 $|T(f_0 + f_1)(\mathbf{x})| \leq |Tf_0(\mathbf{x})| + |Tf_1(\mathbf{x})|$ 以及 $|T(\lambda f)(\mathbf{x})| = |\lambda| |Tf(\mathbf{x})|$ 对全体 $\mathbf{x} \in X$ 和 $\lambda \in \mathbb{C}$ 成立;
- T 是**强 (p, q) 型**算子, 是指存在常数 $C_{p,q} > 0$ 使得 $\|Tf\|_{L^q} \leq C_{p,q} \|f\|_{L^p}$;
- T 是**弱 (p, q) 型**算子, 是指存在常数 $C_{p,q} > 0$ 使得 $\lambda_\alpha(Tf)^{\frac{1}{q}} \leq C_{p,q} \alpha^{-1} \|f\|_{L^p}$.

特别地, 强 (p, q) 型算子必是弱 (p, q) 型算子, 弱 (∞, ∞) 型算子定义为强 (∞, ∞) 型算子。

C.3.1 Marcinkiewicz 内插定理

我们首先证明Marcinkiewicz内插定理(Marcinkiewicz's interpolation theorem).

定理 C.3.1 (Marcinkiewicz内插定理). 设 (X, \mathcal{M}, μ) 和 (Y, \mathcal{N}, ν) 是测度空间, 指标 $1 \leq p_0, p_1, q_0, q_1 \leq \infty$ 满足 $p_0 \leq q_0, p_1 \leq q_1$ 以及 $q_0 \neq q_1$ 且有插值关系

$$\frac{1}{p} = \frac{1-\theta}{p_0} + \frac{\theta}{p_1} \text{ 和 } \frac{1}{q} = \frac{1-\theta}{q_0} + \frac{\theta}{q_1}, \quad \text{其中 } 0 < \theta < 1.$$

若 T 是 $L^{p_0}(\mu) + L^{p_1}(\mu)$ 到 Y 上可测函数空间的**次线性**算子, 且同时是弱 (p_0, q_0) 和弱 (p_1, q_1) 的, 则 T 是强 (p, q) 型算子。

证明. 我们只证明对角型的Marcinkiewicz内插定理, 即 $p_0 = q_0$ 和 $p_1 = q_1$ 同时成立的情况, 一般情况仅是计算更复杂, 但方法相同, 见 Folland [8, 定理6.28].

给定 $f \in L^p$ 和 $\alpha > 0$, 我们把 f 拆分为 $f_0 + f_1$, 其中 $f_0 = f \chi_{\{x: |f(x)| > c\alpha\}}$, $f_1 = f \chi_{\{x: |f(x)| \leq c\alpha\}}$, 其中常数 c 稍后再确定其取值。于是我们得到 $f_0 \in L^{p_0}(\mu)$, $f_1 \in L^{p_1}(\mu)$. 进一步我们有

$$|Tf(x)| \leq |Tf_0(x)| + |Tf_1(x)| \Rightarrow \lambda_{Tf}(\alpha) \leq \lambda_{Tf_0}(\alpha/2) + \lambda_{Tf_1}(\alpha/2)$$

接下来考虑两种情况

情况1: $p_1 = \infty$. 取 $c = 1/(2A_1)$, 其中 A_1 来自不等式 $\|Tg\|_\infty \leq A_1\|g\|_\infty$. 此时 $\lambda_{Tf_1}(\alpha/2) = 0$. 据弱 (p_0, p_0) 的假设, 我们有 $\lambda_{Tf_0}(\alpha/2) \leq \left(\frac{2A_0}{\alpha} \|f_0\|_{p_0}\right)^{p_0}$, 于是有

$$\begin{aligned} \|Tf\|_p^p &\leq p \int_0^\infty \alpha^{p-1-p_0} (2A_0)^{p_0} \int_{\{x: |f(x)| > c\alpha\}} |f(x)|^{p_0} d\mu d\alpha \\ &= p (2A_0)^{p_0} \int_X |f(x)|^{p_0} \int_0^{|f(x)|/c} \alpha^{p-1-p_0} d\alpha d\mu = \frac{p}{p-p_0} (2A_0)^{p_0} (2A_1)^{p-p_0} \|f\|_p^p. \end{aligned}$$

情况2: $p_1 < \infty$. 现在我们有 $\lambda_{Tf_i}(\alpha/2) \leq \left(\frac{2A_i}{\alpha} \|f_i\|_{p_i}\right)^{p_i}$, $i = 0, 1$
仿照情况1的证明即可算出结论

$$\begin{aligned} \|Tf\|_p^p &\leq p \int_0^\infty \alpha^{p-1-p_0} (2A_0)^{p_0} \int_{\{x: |f(x)| > c\alpha\}} |f(x)|^{p_0} d\mu d\alpha \\ &\quad + p \int_0^\infty \alpha^{p-1-p_1} (2A_1)^{p_1} \int_{\{x: |f(x)| \leq c\alpha\}} |f(x)|^{p_1} d\mu d\alpha \\ &= \left(\frac{p2^{p_0}}{p-p_0} \frac{A_0^{p_0}}{c^{p-p_0}} + \frac{p2^{p_1}}{p_1-p} \frac{A_1^{p_1}}{c^{p-p_1}} \right) \|f\|_p^p. \end{aligned}$$

□

Marcinkiewicz内插定理的一个直接应用是证明Hardy-Littlewood极大函数的 L^p 有界性。

定义 C.3.2 (Hardy-Littlewood极大函数). 对 $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R}^d)$, 我们定义其Hardy-Littlewood极大函数为

$$Mf(\mathbf{x}) := \sup_{r>0} \frac{1}{|B(\mathbf{x}, r)|} \int_{B(\mathbf{x}, r)} |f(\mathbf{y})| d\mathbf{y}.$$

根据Hardy-Littlewood极大函数和Vitali覆盖引理(见Stein实分析[15]第三章), 我们得到

命题 C.3.2 ([15, Chapter 3]). Hardy-Littlewood极大算子 M 是弱 $(1,1)$ 型和强 (∞, ∞) 型的次线性算子。

据此结合Marcinkiewicz内插定理即得Hardy-Littlewood极大函数的 L^p 有界性。

定理 C.3.3. 设 $1 < p < \infty$, 则

$$\|Mf\|_{L^p(\mathbb{R}^d)} \leq C \frac{p}{p-1} \|f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}.$$

其中常数 $C \frac{p}{p-1}$ 可以通过模仿Marcinkiewicz内插定理的证明过程具体算出来。

Hardy-Littlewood极大函数 L^p 有界性在偏微分方程中有一个极为重要的应用, 即为非整数阶Sobolev空间的临界嵌入定理, 它是如下Hardy-Littlewood-Sobolev不等式的一个特例。

定理 C.3.4 (Hardy-Littlewood-Sobolev不等式). 设 $f \in L^p(\mathbb{R}^d)$, 正数 p, q, γ 满足 $0 < \gamma < d, 1 < p < q < \infty$ 和 $1 + \frac{1}{q} = \frac{1}{p} + \frac{\gamma}{d}$. 则存在仅依赖 p, q, d 的常数 $C > 0$, 使得如下不等式成立

$$\| |\cdot|^{-\gamma} * f \|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq C \|f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}.$$

证明. 我们对卷积定义的积分作适当的截断

$$|\cdot|^{-\gamma} * f(\mathbf{x}) = \int_{|\mathbf{y}| > R} f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) |\mathbf{y}|^{-\gamma} d\mathbf{y} + \int_{|\mathbf{y}| \leq R} f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) |\mathbf{y}|^{-\gamma} d\mathbf{y} =: I_1 + I_2.$$

其中截断的半径 $R > 0$ 可能依赖于 \mathbf{x} , 它的取值暂且待定。

对 I_1 , 我们注意到定理条件可以推出 $\frac{1}{\gamma p'} = \frac{1}{d} - \frac{1}{\gamma q} < \frac{1}{d}$, 于是 I_1 可以直接用 Hölder 不等式控制

$$I_1 \leq \|f(\mathbf{x} - \cdot)\|_{L^p} \| |\cdot|^{-\gamma} \chi_{B(\mathbf{0}, R)^c} \|_{L^{p'}} = C \|f\|_{L^p} R^{-\frac{d}{q}}.$$

对 I_2 , 我们通过对球 $B(\mathbf{0}, R)$ 作二进分解(dyadic decomposition), 并强行构造出 Hardy-Littlewood 极大函数, 来消除原点处的奇性

$$\begin{aligned} |I_2| &\leq \sum_{j=0}^{\infty} \int_{2^{-(j+1)R} \leq |\mathbf{y}| \leq 2^{-j}R} |\mathbf{y}|^{-\gamma} |f(\mathbf{x} - \mathbf{y})| d\mathbf{y} \leq \sum_{j=0}^{\infty} (2^{-(j+1)R})^{-\gamma} \int_{2^{-(j+1)R} \leq |\mathbf{y}| \leq 2^{-j}R} |f(\mathbf{x} - \mathbf{y})| d\mathbf{y} \\ &\leq \sum_{j=0}^{\infty} 2^{(j+1)\gamma} R^{-\gamma} (2^{-j}R)^d \underbrace{\int_{|\mathbf{y}| \leq 2^{-j}R} \frac{|f(\mathbf{x} - \mathbf{y})|}{(2^{-j}R)^d} d\mathbf{y}}_{\leq C_d Mf(\mathbf{x})} \\ &\leq \sum_{j=0}^{\infty} 2^\gamma 2^{-j(d-\gamma)} R^{d-\gamma} Mf(\mathbf{x}) = CR^{d-\gamma} Mf(\mathbf{x}). \end{aligned}$$

这样, 我们就得到

$$I_1 + I_2 \leq C \left(\|f\|_{L^p} R^{-\frac{d}{q}} + R^{d-\gamma} Mf(\mathbf{x}) \right).$$

今取 $R := \frac{\|f\|_{L^p}^{\frac{p}{d}}}{Mf(\mathbf{x})^{\frac{p}{d}}}$ 使得上式两项的取值相等, 这样就推出 $I_1 + I_2 \leq C \|f\|_{L^p}^{1-\frac{p}{q}} (Mf)^{\frac{p}{q}}$. 最后, 利用 Hardy-Littlewood 极大函数的 L^p 有界性, 我们得到最终结论

$$\begin{aligned} \| |\cdot|^{-\gamma} * f \|_{L^q(\mathbb{R}^d)} &\leq \|I_1 + I_2\|_{L^q} \leq C \|f\|_{L^p}^{1-\frac{p}{q}} \underbrace{\|(Mf)^{\frac{p}{q}}\|_{L^q}}_{= \|Mf\|_{L^p}^{\frac{p}{q}}} \leq C \|f\|_{L^p}. \end{aligned}$$

□

C.3.2 Riesz-Thorin 内插定理

Marcinkiewicz 内插定理的一个缺点是 L^p 有界性的算子范数缺少显式不等式的计算。然而，如果我们对线性算子把“弱 (p_0, q_0) 型”的假设加强为“强 (p_0, q_0) 型”，即可得到一个更精确的内插定理。

定理 C.3.5 (Riesz-Thorin 内插定理). 设 (X, \mathcal{M}, μ) 和 (Y, \mathcal{N}, ν) 是测度空间，指标 $p_0, p_1, q_0, q_1 \in [1, \infty]$. 对 $\theta \in [0, 1]$, 我们定义插值指标 p_θ, q_θ 为

$$\frac{1}{p_\theta} = \frac{1-\theta}{p_0} + \frac{\theta}{p_1}, \quad \frac{1}{q_\theta} = \frac{1-\theta}{q_0} + \frac{\theta}{q_1}.$$

若线性算子 $T : L^{p_0}(\mu) + L^{p_1}(\mu) \rightarrow L^{q_0}(\nu) + L^{q_1}(\nu)$ 同时是强 (p_0, q_0) 和强 (p_1, q_1) 型的，即满足

$$\|Tf\|_{L^{q_i}} \leq M_i \|f\|_{L^{p_i}} \quad i = 0, 1,$$

则

$$\|Tf\|_{L^{q_\theta}} \leq M_\theta \|f\|_{L^{p_\theta}}, \quad M_\theta := M_0^{1-\theta} M_1^\theta.$$

若 $q_0 = q_1 = \infty$, 则还要求 ν 是半有限测度。

该定理的证明主要依赖三线引理和复分析中的最大模原理，此处略去，证明细节参见 Folland [8, 定理 6.27].

Riesz-Thorin 内插定理的一个应用是证明 Fourier 变换的强 (p, p') 有界性 ($1 \leq p \leq 2$), 其结论称作 Hausdorff-Young 不等式 (定理 D.1.10). 另一个重要应用则是卷积的 Young 不等式。

定理 C.3.6 (卷积 Young 不等式). 设 $1 \leq p, q, r \leq \infty$ 满足 $1 + \frac{1}{q} = \frac{1}{p} + \frac{1}{r}$. 设 $f \in L^p, g \in L^r$, 则有 $f * g \in L^q$ 以及

$$\|f * g\|_{L^q} \leq \|f\|_{L^p} \|g\|_{L^r}.$$

证明. 固定 $g \in L^r$ 并定义 $Tf := f * g$. 则由积分 Minkowski 不等式 (定理 C.1.6), 我们得到 $\|Tf\|_{L^r} \leq M \|f\|_{L^1}$. 又由 Hölder 不等式可得 $\|Tf\|_{L^\infty} \leq M \|f\|_{L^{r'}}$. 于是, 据 Riesz-Thorin 内插定理, 取 $(p_0, q_0) = (1, r), (p_1, q_1) = (r', \infty)$, 计算所得即为最终结论. \square

习题 C.3

习题 C.3.1. 证明 Hardy-Littlewood 极大算子不是强 $(1, 1)$ 型的。

提示: 若 $f \not\equiv 0$, 则存在 $R > 0$ 使得 $\int_{B(\mathbf{0}, R)} |f| \geq \varepsilon > 0$. 然后证明 $Mf(\mathbf{x}) \geq C\varepsilon |\mathbf{x}|^{-d}$ 对 $|\mathbf{x}| > R$ 成立, 这只需注意到 $B(\mathbf{0}, R) \subset B(\mathbf{x}, 2|\mathbf{x}|)$.

习题 C.3.2. 设 B 是 \mathbb{R}^d 的有界可测子集, 证明: $\int_B Mf \leq 2|B| + C \int_{\mathbb{R}^d} |f| \log^+ |f|$. 其中 $\log^+ t := \max(\log t, 0)$.

习题 C.3.3. 设 $\{\eta_\varepsilon\}$ 是一族逼近恒等, 证明: $\sup_{\varepsilon > 0} |(\eta_\varepsilon * f)(\mathbf{x})| \leq \|\eta\|_{L^1} Mf(\mathbf{x})$.

附录 D Fourier变换和分布理论简介

D.1 Fourier变换

给定 $f \in L^1(\mathbb{R}^d)$, 定义 f 的Fourier变换为如下复值函数

$$\hat{f}(\xi) := \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) e^{-i\mathbf{x} \cdot \xi} d\mathbf{x}, \quad (\text{D.1.1})$$

其中 $i = \sqrt{-1}$, $e^{i\theta} := \cos \theta + i \sin \theta$, $\mathbf{x} \cdot \xi = x_1 \xi_1 + \cdots + x_d \xi_d$. $\xi = (\xi_1, \dots, \xi_d)$ 被称作“频率变量”. 我们同样可以定义 $f \in L^1(\mathbb{R}^d)$ 的Fourier逆变换

$$\check{f}(\mathbf{x}) := \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\xi) e^{i\mathbf{x} \cdot \xi} d\xi. \quad (\text{D.1.2})$$

Fourier变换及其逆变换（作为算子）一般分别被记作 \mathcal{F} 和 \mathcal{F}^{-1} .

为什么我们能把 (D.1.2) 称作Fourier“逆”变换呢？这是因为我们有如下反演公式。

命题 D.1.1 (Fourier反演公式). 设 $f, \hat{f} \in L^1(\mathbb{R}^d)$, 则存在 $f_0 \in C_0(\mathbb{R}^d)$ (连续函数, 且在无穷远处趋于零) 使得 $f = f_0$ a.e. 以及 $f_0 = (\hat{f})^\vee = (\check{f})^\wedge$.

该性质的证明依赖于Riemann-Lebesgue引理和Gauss核的恒等逼近（类似于前一节的卷积光滑逼近, 只是紧支光滑函数换成标准正态分布的密度函数）, 这里暂时跳过且证明不作要求。

从定义 (D.1.1) 看出, $f \in L^1$ 未必蕴含了 $\hat{f} \in L^1$. 人们因此想找到一个更好的函数类, 不妨记为 X , 使得Fourier变换把 X 里面的元素映射到 X 里面的元素, 而且Fourier变换在 X 上可逆。这样的函数空间是存在的, 其中一个例子为 **Schwartz函数空间**, 其定义如下:

$$\mathcal{S}(\mathbb{R}^d) := \{u \in C^\infty(\mathbb{R}^d) : \|u\|_{(N,\alpha)} < \infty \forall N \in \mathbb{N} \text{ 和多重指标 } \alpha\}. \quad (\text{D.1.3})$$

这里的 $\|u\|_{(N,\alpha)}$ 是半范数, 定义为

$$\|u\|_{(N,\alpha)} := \sup_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d} (1 + |\mathbf{x}|)^N |\partial^\alpha u(\mathbf{x})|.$$

据此, $(\mathcal{S}(\mathbb{R}^d), \|\cdot\|_{(N,\alpha)})$ 是Fréchet空间。

粗略地说, Schwartz函数是光滑函数, 并且它和它的导数在无穷远处的衰减速率比任意阶多项式衰减都快, 比如正态分布高斯核里面的 $e^{-|x|^2}$ 就是一个Schwartz函数。

命题 D.1.2 (Folland [8, Prop. 8.3 and 8.17]). 对Schwartz函数空间, 成立如下结论:

1. 若 $f \in C^\infty$, 则 $f \in \mathcal{S}$ 当且仅当 $\mathbf{x}^\beta \partial^\alpha f$ 对任意多重指标 α, β 都是有界的, 当且仅当 $\partial^\alpha (\mathbf{x}^\beta f)$ 对任意多重指标 α, β 都是有界的。这里 $\mathbf{x}^\beta := x_1^{\beta_1} \cdots x_d^{\beta_d}$ 。
2. C_c^∞ 和 \mathcal{S} 都在 L^p ($1 \leq p < \infty$) 和 C_0 中稠密。

如上定义很难看出Fourier变换和偏微分方程有什么关系。然而, 接下来我们证明Fourier变换能把导数和乘子互相转化 (对应把常系数线性偏微分方程和常微分方程互相转化), 把卷积和乘积相互转化 (从而用Fourier变换求得的解往往具有卷积形式)。下面的各个性质中对函数 f, g 有不同的要求, 但是为了行文上的简便, 我们在证明这些结论时假设所有函数都是Schwartz函数, 一般情况基本可以用 \mathcal{S} 在 L^p 空间中的稠密性证得。

命题 D.1.3. 设 $f, g \in L^1(\mathbb{R}^d)$, 则有

1. (导数 \leftrightarrow 乘子) 若 $f \in C^k$, $\partial^\alpha f \in L^1$ 对任意 $|\alpha| \leq k$ 成立, 且 $\partial^\alpha f \in C_0$ 对任意 $|\alpha| \leq k-1$ 成立, 那么有 $\widehat{(\partial_x^\alpha f)}(\xi) = (i\xi)^\alpha \hat{f}(\xi)$. 类似地, 若 $\mathbf{x}^\alpha f \in L^1$ 对任意 $|\alpha| \leq k$ 成立, 则 $\hat{f} \in C^k$ 且 $\widehat{((-i\mathbf{x})^\alpha f(\mathbf{x}))}(\xi) = \partial_\xi^\alpha \hat{f}(\xi)$.
2. 若 T 是 \mathbb{R}^d 上的可逆线性变换, 且 $S = (T^*)^{-1}$ 是 T 的转置的逆, 则 $\widehat{f \circ T} = |\det T|^{-1} \hat{f} \circ S$. 特别地, 我们有
 - (平移) $(f(\mathbf{x} - \mathbf{h}))^\wedge(\xi) = e^{-i\mathbf{h} \cdot \xi} \hat{f}(\xi)$ 对任意 $\mathbf{h} \in \mathbb{R}^d$ 成立.
 - (伸缩) $(f(\lambda \mathbf{x}))^\wedge(\xi) = |\lambda|^{-d} \hat{f}(\xi/\lambda)$ 对任意 $\lambda \in \mathbb{R}$ 成立.
 - (对称性) 若 $f, \hat{f} \in L^1$, 则 $\check{f}(\xi) = \hat{f}(-\xi)$. 进而有 $\mathcal{F}^4 = \text{Id}$.
3. (卷积 \leftrightarrow 乘积) $\widehat{f * g}(\xi) = (\sqrt{2\pi})^d \hat{f}(\xi) \hat{g}(\xi)$. 这里 $(f * g)(\mathbf{x}) = \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x} - \mathbf{y})g(\mathbf{y})d\mathbf{y} = \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{y})g(\mathbf{x} - \mathbf{y})d\mathbf{y}$ 表示 f, g 的卷积. 卷积定义中的积分式收敛一般只需要 f, g 有一个是 L^1 的, 另一个是 L^∞ 的.
4. (Riemann-Lebesgue 引理) 对任意 $f \in L^1(\mathbb{R}^d)$, $\hat{f} \in C(\mathbb{R}^d)$ 且满足 $|\hat{f}(\xi)| \rightarrow 0$ as $|\xi| \rightarrow \infty$.

证明. (1): 为了简便, 我们只对一阶偏导数 $\partial^\alpha = \partial_j$ 证明, 其中 $j \in \{1, \dots, d\}$, 一般情况可以反复利用一阶导数的结果得到. 据Fourier变换的定义和分部积分可得

$$\begin{aligned} \widehat{(\partial_{x_j} f)}(\xi) &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \partial_{x_j} f(\mathbf{x}) e^{-i\mathbf{x} \cdot \xi} d\mathbf{x} \\ &\stackrel{\partial_j}{=} -\frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) \partial_{x_j} (e^{-i\mathbf{x} \cdot \xi}) d\mathbf{x} = (i\xi_j) \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) e^{-i\mathbf{x} \cdot \xi} d\mathbf{x}. \end{aligned}$$

(1)中第二个恒等式可以类似证得

$$(-ix_j f(\mathbf{x}))^\wedge(\boldsymbol{\xi}) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} (-ix_j) f(\mathbf{x}) e^{-i\mathbf{x} \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{x} = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) \partial_{\xi_j} (e^{-i\mathbf{x} \cdot \boldsymbol{\xi}}) d\mathbf{x} = \partial_{\xi_j} \hat{f}(\boldsymbol{\xi}).$$

(2): 利用Fourier变换的定义和变量替换 $\mathbf{y} = T\mathbf{x}$, 我们有

$$\begin{aligned} \widehat{f \circ T}(\boldsymbol{\xi}) &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(T\mathbf{x}) e^{-i\boldsymbol{\xi} \cdot \mathbf{x}} d\mathbf{x} = |\det T|^{-1} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) e^{-i\boldsymbol{\xi} \cdot T^{-1}\mathbf{x}} d\mathbf{x} \\ &= |\det T|^{-1} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) e^{-i(S\boldsymbol{\xi}) \cdot \mathbf{x}} d\mathbf{x} = |\det T|^{-1} \hat{f}(S\boldsymbol{\xi}). \end{aligned}$$

(3): 不妨假设 $f, g \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^d)$, 于是下面证明过程中的积分式全是收敛的, 且可以直接换序。一般情况可由命题 D.1.2的逼近性质给出。

$$\begin{aligned} \widehat{f * g}(\boldsymbol{\xi}) &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \underbrace{\left(\int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) g(\mathbf{y}) d\mathbf{y} \right)}_{(f * g)(\mathbf{x})} e^{-i\mathbf{x} \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{x} \\ &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \left(\int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) g(\mathbf{y}) d\mathbf{y} \right) e^{-i(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \cdot \boldsymbol{\xi}} e^{-i\mathbf{y} \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{x} \\ &= (\sqrt{2\pi})^d \cdot \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \underbrace{\left(\frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) e^{-i(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{x} \right)}_{\hat{f}(\boldsymbol{\xi})} g(\mathbf{y}) e^{-i\mathbf{y} \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{y} \\ &= (\sqrt{2\pi})^d \hat{f}(\boldsymbol{\xi}) \hat{g}(\boldsymbol{\xi}). \end{aligned}$$

(4): 再次回忆Fourier变换的定义: $\hat{f}(\boldsymbol{\xi}) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) e^{-i\mathbf{x} \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{x}$. 若 $f \in L^1(\mathbb{R}^d)$, 则可以通过如下计算证得连续性:

$$|\hat{f}(\boldsymbol{\xi} - \mathbf{h}) - \hat{f}(\boldsymbol{\xi})| = \left| \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{x}) e^{-i\mathbf{x} \cdot \boldsymbol{\xi}} (e^{-i\mathbf{x} \cdot \mathbf{h}} - 1) d\mathbf{x} \right| \leq \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} |f(\mathbf{x})| |e^{-i\mathbf{x} \cdot \mathbf{h}} - 1| d\mathbf{x}.$$

由于 $|e^{-i\mathbf{x} \cdot \mathbf{h}} - 1| \leq 2$ 以及 $f \in L^1(\mathbb{R}^d)$, 那么对任意 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$, 上式最后一个积分里面的被积函数可被 $2|f| \in L^1(\mathbb{R}^d)$ (不依赖 \mathbf{h}) 逐点控制。据控制收敛定理, 我们可以交换 $\lim_{\mathbf{h} \rightarrow \mathbf{0}}$ 和 $\int_{\mathbb{R}^d}$ 的顺序从而证得该积分式收敛到零。

下面证明Lebesgue可积函数的Fourier变换在频率空间无穷远处收敛到零。这个证明有一个小

技巧：在相函数中作变量替换 $\mathbf{x} = \mathbf{y} + \frac{\pi \boldsymbol{\xi}}{|\boldsymbol{\xi}|^2}$ ，把 $\hat{f}(\boldsymbol{\xi})$ 用 \mathbf{y} 变量重写，得到

$$\hat{f}(\boldsymbol{\xi}) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f\left(\mathbf{y} + \frac{\pi \boldsymbol{\xi}}{|\boldsymbol{\xi}|^2}\right) e^{-i(\mathbf{y} + \frac{\pi \boldsymbol{\xi}}{|\boldsymbol{\xi}|^2}) \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{y} \stackrel{e^{-i\pi} = -1}{=} -\frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} f\left(\mathbf{y} + \frac{\pi \boldsymbol{\xi}}{|\boldsymbol{\xi}|^2}\right) e^{-i\mathbf{y} \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{y}.$$

两式相加得到

$$2\hat{f}(\boldsymbol{\xi}) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \left(f(\mathbf{x}) - f\left(\mathbf{x} + \frac{\pi \boldsymbol{\xi}}{|\boldsymbol{\xi}|^2}\right) \right) e^{-i\mathbf{x} \cdot \boldsymbol{\xi}} d\mathbf{x},$$

从而

$$|\hat{f}(\boldsymbol{\xi})| \leq \frac{1}{2} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \left| f(\mathbf{x}) - f\left(\mathbf{x} + \frac{\pi \boldsymbol{\xi}}{|\boldsymbol{\xi}|^2}\right) \right| d\mathbf{x} \rightarrow 0 \quad \text{as } \boldsymbol{\xi} \rightarrow \infty.$$

最后一步取极限用到了 L^1 范数的平移连续性，即对任意 $f \in L^1(\mathbb{R}^d)$ 有 $\lim_{\mathbf{h} \rightarrow \mathbf{0}} \int_{\mathbb{R}^d} |f(\mathbf{x} + \mathbf{h}) - f(\mathbf{x})| d\mathbf{x} = 0$ ，而这里 $\pi \boldsymbol{\xi} / |\boldsymbol{\xi}|^2 \rightarrow \mathbf{0}$ 就充当了 \mathbf{h} 的角色。 \square

显见，命题 D.1.3(1) 蕴含如下结果

推论 D.1.4 ([8, 推论 8.23]). \mathcal{F} 和 \mathcal{F}^{-1} 都将 \mathcal{S} 连续地映射到 \mathcal{S} 自身。

下一个引理表明：Fourier 变换保持 L^2 内积。

引理 D.1.5. 若 $f, g \in L^1$ ，则 $\int_{\mathbb{R}^d} \hat{f}(\mathbf{x}) g(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \int_{\mathbb{R}^d} f(\boldsymbol{\xi}) \hat{g}(\boldsymbol{\xi}) d\boldsymbol{\xi}$ 。

证明. 由 Fubini 定理，直接代入定义计算可得

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^d} \hat{f}(\mathbf{x}) g(\mathbf{x}) d\mathbf{x} &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \left(\int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{y}) e^{-i\mathbf{x} \cdot \mathbf{y}} d\mathbf{y} \right) g(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \\ &\stackrel{\text{Fubini 定理}}{=} \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{y}) \left(\frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{-i\mathbf{x} \cdot \mathbf{y}} g(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \right) d\mathbf{y} = \int_{\mathbb{R}^d} f(\mathbf{y}) \hat{g}(\mathbf{y}) d\mathbf{y}. \end{aligned}$$

\square

下面来证明定理 D.1.1，即 Fourier 反演公式。在此之前我们需要一个计算性质的引理。

引理 D.1.6. 令 $\Phi(\mathbf{x}) = e^{-\frac{|\mathbf{x}|^2}{2}}$ ，则有 $\hat{\Phi}(\boldsymbol{\xi}) = \Phi(\boldsymbol{\xi})$ 。

证明. 首先我们考虑一维的情况，据 $\hat{\Phi}$ 的定义可得

$$\hat{\Phi}(\xi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} e^{-ix\xi} e^{-\frac{x^2}{2}} dx = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} \frac{d}{dx} \left(\frac{1}{-i\xi} e^{-ix\xi} \right) e^{-\frac{x^2}{2}} dx.$$

分部积分一次, 得到

$$\hat{\Phi}(\xi) = -\frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{i\xi} e^{-ix\xi} (xe^{-\frac{x^2}{2}}) dx = -\frac{1}{\xi} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} e^{-ix\xi} (-ix\Phi(x)) dx.$$

据命题D.1.3 (1)知, 上式右边等于 $-\xi^{-1} \frac{d}{d\xi} \hat{\Phi}(\xi)$. 这样我们就得到一个可以求解 $\hat{\Phi}$ 的常微分方程

$$\frac{d}{d\xi} \hat{\Phi} + \xi \hat{\Phi}(\xi) = 0, \quad \hat{\Phi}(0) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} \Phi(x) dx = 1,$$

它的解算出来是 $\hat{\Phi}(\xi) = e^{-\frac{\xi^2}{2}} = \Phi(\xi)$, 这里 $\hat{\Phi}(0)$ 值的计算留给读者自己算。

对一般维数 $d > 1$, 我们利用 $|\mathbf{x}|^2 = x_1^2 + \cdots + x_d^2$ 和一维的结果得到

$$\hat{\Phi}(\xi) = \prod_{j=1}^d \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}^1} e^{-\frac{x_j^2}{2}} e^{-ix_j \xi_j} dx_j = \prod_{j=1}^d e^{-\frac{\xi_j^2}{2}} = \Phi(\xi).$$

□

定理D.1.1的证明. 令 $\Phi(\mathbf{x}) = e^{-\frac{|\mathbf{x}|^2}{2}}$. 给定 $t > 0$, 我们考虑对 $(\hat{f})^\vee$ 作卷积光滑逼近:

$$\frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{-t|\xi|^2} e^{i\xi \cdot \mathbf{x}} \hat{f}(\xi) d\xi = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \Phi(\sqrt{2t}\xi) e^{i\xi \cdot \mathbf{x}} \hat{f}(\xi) d\xi.$$

接下来化简左边, 据命题 D.1.3 和引理 D.1.6, 函数 $\varphi(\xi) := e^{i\xi \cdot \mathbf{x}} e^{-t|\xi|^2}$ 的Fourier变换可以写成

$$\hat{\varphi}(\mathbf{y}) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{i\xi \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{y})} \Phi(\sqrt{2t}\xi) d\xi = \frac{1}{(\sqrt{2t})^d} \Phi\left(\frac{\mathbf{x} - \mathbf{y}}{\sqrt{2t}}\right).$$

现在, 可以使用引理 D.1.5 得到如下的卷积形式

$$\begin{aligned} & \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{-t|\xi|^2} e^{i\xi \cdot \mathbf{x}} \hat{f}(\xi) d\xi = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \varphi(\xi) \hat{f}(\xi) d\xi \\ &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \hat{\varphi}(\mathbf{y}) f(\mathbf{y}) d\mathbf{y} = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} \frac{1}{(\sqrt{2t})^d} \Phi\left(\frac{\mathbf{x} - \mathbf{y}}{\sqrt{2t}}\right) f(\mathbf{y}) d\mathbf{y} \\ &= (\eta_{\sqrt{2t}} * f)(\mathbf{x}), \end{aligned}$$

这里 $\eta(\cdot) := \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \Phi(\cdot) \in \mathcal{S}$, $\eta_\varepsilon(\cdot) := \frac{1}{\varepsilon^d} \eta\left(\frac{\cdot}{\varepsilon}\right)$. 而习题 2.1.1 表明 $\int_{\mathbb{R}^d} \eta = 1$, 从而 $\eta_{\sqrt{2t}}$ 是一族恒等逼近。

现在我们用定理 C.2.1(4)的类似版本 (见 Folland [8, 引理 8.25]) 可以证得 $f * \eta_{\sqrt{2t}} \xrightarrow{L^1} f$ in L^1 ,

进而存在子序列几乎处处收敛到 f . 另一方面, 因为 $\hat{f} \in L^1$, 所以我们用控制收敛定理就可得到想要的极限

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{-t|\xi|^2} e^{i\xi \cdot x} \hat{f}(\xi) d\xi = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{i\xi \cdot x} \hat{f}(\xi) d\xi = (\hat{f})^\vee(x).$$

这就说明 $f = (\hat{f})^\vee$ a.e. 最后, Riemann-Lebesgue引理表明二者都是 C_0 函数, 证毕. \square

推论 D.1.7 ([8, 推论 8.27]). 若 $f \in L^1$ 且 $\hat{f} = 0$, 则 $f = 0$ a.e.

推论 D.1.8 ([8, 推论 8.28]). \mathcal{F} 是 \mathcal{S} 上的自同胚。

我们最后以Plancherel定理结束这一小节, 它表明Fourier变换是 L^2 -等距同构。

定理 D.1.9 (Plancherel定理). 若 $f \in L^1 \cap L^2$, 则 $\hat{f} \in L^2$; 且 $\mathcal{F}|_{L^1 \cap L^2}$ 可以唯一地延拓为 L^2 上的酉等距同构。

证明. 令 $\mathfrak{X} := \{f \in L^1 | \hat{f} \in L^1\}$. 由于 $\hat{f} \in L^1$ 蕴含 $f \in L^\infty$, 于是我们知道 $\mathfrak{X} \subset L^2$. 又因为 $\mathcal{S} \subset \mathfrak{X}$, 所以 \mathfrak{X} 在 L^2 中是稠密的. 现给定 $f, g \in \mathfrak{X}$, 令 $h = \bar{g}$. 则由Fourier反演公式知 $\hat{h}(\xi) = \overline{g(\xi)}$, 再用引理D.1.5就可得到

$$\int_{\mathbb{R}^d} f \bar{g} = \int_{\mathbb{R}^d} f \hat{h} = \int_{\mathbb{R}^d} \hat{f} h = \int_{\mathbb{R}^d} \hat{f} \bar{g}.$$

因此, $\mathcal{F}|_{\mathfrak{X}}$ 保持了 L^2 内积. 特别地, 令 $g = f$ 就得到 \mathcal{F} 是 L^2 酉等距的, 即 $\|\hat{f}\|_{L^2} = \|f\|_{L^2}$ (Plancherel恒等式). 反演公式表明 $\mathcal{F}(\mathfrak{X}) = \mathfrak{X}$, 由B.L.T.定理 (有界线性泛函的连续延拓定理) 得知 $\mathcal{F}|_{\mathfrak{X}}$ 可以唯一地延拓为 L^2 上的酉等距同构. 最后, 我们只要证明这个延拓之后的算子与 \mathcal{F} 在 \mathfrak{X} 是一样的, 这一步与定理D.1.1的证明类似, 此处不再赘述. \square

现在, 我们对 $1 \leq p \leq 2$ 证明Fourier变换具有 $L^p \rightarrow L^{p'}$ 有界性。

定理 D.1.10 (Hausdorff-Young不等式). 设 $1 \leq p \leq 2, f \in L^p(\mathbb{R}^d)$, 则存在仅依赖 p, d 的常数 $C > 0$ 使得 $\|\hat{f}\|_{L^{p'}(\mathbb{R}^d)} \leq C \|f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}$.

该不等式是Riesz-Thorin内插定理的直接结论: 在定理C.3.5中取 $p_0 = q_0 = 2, M_0 = 1$ 和 $p_1 = 1, q_1 = \infty, M_1 = (2\pi)^{-d/2}$ 即得结论。

习题 D.1

习题 D.1.1. 设 $\varphi: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C}$ 是可测函数, 满足 $|\varphi| = 1$ 以及 $\varphi(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \varphi(\mathbf{x})\varphi(\mathbf{y})$ 对任意 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^d$ 成立. 证明: 存在 $\xi \in \mathbb{R}^d$ 使得 $\varphi(\mathbf{x}) = e^{i\mathbf{x} \cdot \xi}$.

习题 D.1.2 (*海森堡不确定性原理). 给定点 $\mathbf{x}_0, \xi_0 \in \mathbb{R}^d$ 以及函数 $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^d)$, 证明如下海森堡不确定性原理:

$$\left(\int_{\mathbb{R}^d} |(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0)f(\mathbf{x})|^2 d\mathbf{x} \right) \left(\int_{\mathbb{R}^d} |(\xi - \xi_0)\hat{f}(\xi)|^2 d\xi \right) \geq \frac{d^2}{4} \left(\int_{\mathbb{R}^d} |f(\mathbf{x})|^2 d\mathbf{x} \right)^2. \quad (\text{D.1.4})$$

这个不等式表明动量和位置不可能同时在给定的动量 ξ_0 和给定的位置 ξ_0 附近被确定。

提示：只需证明 $\xi_0 = \mathbf{x}_0 = 0$ 的情况即可，否则考虑 $g(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x} + \mathbf{x}_0)e^{-i\mathbf{x} \cdot \xi_0}$ 并利用命题D.1.3(2)约化到这一特殊情况。利用Plancherel恒等式可得 $|\xi \hat{f}(\xi)|^2 = |\widehat{\nabla f}(\xi)|^2$ ，之后再利用Plancherel恒等式和Cauchy-Schwarz不等式证明左边 $\geq (\int_{\mathbb{R}^d} |(\mathbf{x} \cdot \nabla f)f| d\mathbf{x})^2$ ，最后用 $(\nabla f)f = \frac{1}{2}\nabla(f^2)$ ，然后分部积分一次。

习题 D.1.3. 证明：不等式

$$\|\{a_n\}\|_{L^q} \leq A\|f\|_{L^p}, \quad \text{for all } f \in L^p$$

只可能在 $1/p + 1/q \leq 1$ 的情况下成立，其中 $a_n = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(\theta)e^{-in\theta} d\theta$ 是 f 的Fourier系数。

提示：令 $D_N(\theta) = \sum_{|n| \leq N} e^{in\theta}$ 是Dirichlet核，则 $N \rightarrow \infty$ 时，我们有 $\|D_N\|_{L^p} \approx N^{1-1/p}$ 对 $p > 1$ 成立，以及 $\|D_N\|_{L^1} \approx \log N$ 。

习题 D.1.4. 如下是Hasudorff-Young不等式的简单推广

- (1) 设 $\{\varphi_n\}$ 是 $L^2(X, \mu)$ 中的标准序列，并假设 $\sup_n |\varphi_n(x)| \leq M$ 。记 $a_n = \int f \overline{\varphi_n} d\mu$ ，证明： $\|a_n\|_{L^q} \leq M^{(2/p)-1} \|f\|_{L^p(X)}$ ， $1 \leq p \leq 2, 1/p + 1/q = 1$ 。
- (2) 设 $f \in L^p(\mathbb{T}^d)$ ， $a_n = (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \int_{\mathbb{T}^d} f(\mathbf{x}) e^{-i\mathbf{n} \cdot \mathbf{x}} d\mathbf{x}$ ， $\mathbf{n} \in \mathbb{Z}^d$ 。证明： $\|\{a_n\}\|_{L^q(\mathbb{Z}^d)} \leq \|f\|_{L^p(\mathbb{T}^d)}$ ，其中 $1/q \leq 1 - 1/p$ 。

习题 D.1.5. 证明：存在常数 $A > 0$ 使得对任意简单函数 f 成立不等式 $\|\hat{f}\|_{L^q(\mathbb{R}^d)} \leq A\|f\|_{L^p(\mathbb{R}^d)}$ ，当且仅当 $1/p + 1/q = 1$ 。

提示：设 $f_r(\mathbf{x}) = f(r\mathbf{x})$ ， $r > 0$ ，则 $\hat{f}_r(\xi) = \hat{f}(\xi/r)r^{-d}$ 。

习题 D.1.6. 证明：上一题的不等式成立的另一必要条件是 $p \leq 2$ 。事实上，不等式

$$\int_{|\xi| \leq 1} |\hat{f}(\xi)| d\xi \leq A\|f\|_{L^p}$$

成立蕴含了 $p \leq 2$ 。

提示：设 $f^s(\mathbf{x}) = s^{-d/2} e^{-|\mathbf{x}|^2/s}$ ， $s = \sigma + it$ ， $\sigma > 0$ ，然后令 $s = 1/2$ ， $t \rightarrow \infty$ 。

D.2 分布理论简介

分布（又称“广义函数”）理论的基本思想是：处理作用于“好”函数空间的线性泛函通常比直接处理“坏”函数要容易得多；。我们所考虑的“好”函数集合在常见的基本运算下是封闭的（比如分部积分、求导、乘以一个光滑函数、作卷积等），并且这些运算通过对偶性推广到分布。这种精妙的思想经常被用在偏微分方程的理论构建中。

本章附录只讲述 \mathbb{R}^d 上的分布理论的基本知识，这是因为我们的目的仅是讨论何时可以在分布意义下定义Fourier变换。首先我们回忆已经学过包含关系 $C_c^\infty(\mathbb{R}^d) \subset \mathcal{S}(\mathbb{R}^d) \subset C^\infty(\mathbb{R}^d)$ ，以及他们

作为Fréchet空间可以定义如下方式的收敛

- $f_n \xrightarrow{C_c^\infty} f$ 是指 $f_n, f \in C_c^\infty$ 有公共支集 K 且 $\lim_{n \rightarrow \infty} \|\partial^\alpha(f_n - f)\|_{L^\infty} = 0$ 对全体多重指标 α 皆成立。
- $f_n \xrightarrow{\mathcal{S}} f$ 是指 $f_n, f \in \mathcal{S}$ 且 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sup_{x \in \mathbb{R}^d} (1 + |x|)^N |\partial^\alpha(f_n - f)| = 0$ 对全体多重指标 α 和非负整数 $N \in \mathbb{N}$ 皆成立。
- $f_n \xrightarrow{C^\infty} f$ 是指 $f_n, f \in C^\infty$ 且 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sup_{|x| \leq N} |\partial^\alpha(f_n - f)| = 0$ 对全体多重指标 α 和正整数 $N \in \mathbb{N}^*$ 皆成立。

本章剩余部分, 我们记 $\mathcal{D} := C_c^\infty$ 并称之为测试函数, 同时还引进记号 $\mathcal{E} := C^\infty$. 现在我们定义他们的对偶空间

$$\mathcal{D}'(\mathbb{R}^d) := (C_c^\infty(\mathbb{R}^d))^*, \quad \mathcal{S}'(\mathbb{R}^d) := (\mathcal{S}(\mathbb{R}^d))^*, \quad \mathcal{E}'(\mathbb{R}^d) := (C^\infty(\mathbb{R}^d))^*.$$

则可以根据定义验证他们有如下包含关系

$$\mathcal{E}' \subset \mathcal{S}' \subset \mathcal{D}'.$$

对偶空间 $\mathcal{D}', \mathcal{S}', \mathcal{E}'$ 都被赋予弱-*拓扑, 因为它们分别是 $\mathcal{D} := C_c^\infty, \mathcal{S}$ 和 C^∞ 的对偶空间, 即

- $T_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T$ 是指 $T_n, T \in \mathcal{D}'$ 且 $\langle T_n, f \rangle \rightarrow \langle T, f \rangle$ 对任意 $f \in \mathcal{D}$ 成立。
- $T_n \xrightarrow{\mathcal{S}'} T$ 是指 $T_n, T \in \mathcal{S}'$ 且 $\langle T_n, f \rangle \rightarrow \langle T, f \rangle$ 对任意 $f \in \mathcal{S}'$ 成立。
- $T_n \xrightarrow{\mathcal{E}'} T$ 是指 $T_n, T \in \mathcal{E}'$ 且 $\langle T_n, f \rangle \rightarrow \langle T, f \rangle$ 对任意 $f \in \mathcal{E}$ 成立。

这里的 $\langle \cdot, \cdot \rangle$ 是指对偶空间 X^* (即 X 上的连续线性泛函) 与 X 中元素的配对。

定义 D.2.1. 空间 $\mathcal{D}', \mathcal{S}', \mathcal{E}'$ 中的元素分别称作 **分布(distribution)** 或 **广义函数(generalized function)**、**缓增分布(tempered distribution)**、**紧支分布(compactly supported distribution)**。

例 D.2.1. 这里我们给出一些常见的例子。

- L_{loc}^1 函数都是分布。(事实上, “局部可积” 某种程度上可以视作一个分布能视作一个函数的“最低要求”)
- 设 $U \subset \mathbb{R}^d$ 是开集, U 上的任何符号Radon测度都是分布, 即在 U 的任意紧子集上取值都有有限符号Borel测度。我们可以定义对应的分布 $F \in \mathcal{D}'$ 为 $\langle F, \varphi \rangle = \int_U \varphi(x) d\mu(x)$. 特别地, 若 μ 是总质量为1且仅仅支于原点的测度, 则它实际上定义了原点处的Dirac delta δ_0 , 即 $\langle \delta, \varphi \rangle = \varphi(0)$. 请注意, δ 不是函数, 它只属于 \mathcal{E}' .
- 若函数 g 满足: 存在 $k > 0$ 使得 $|g(x)| \leq C(1 + |x|)^k$ 对任意 $x \in \mathbb{R}^d$ 成立, 则称 g 为 **慢增函数(slowly increasing function)**. 事实上, 慢增函数必是缓增分布。
- $\log |x| \in \mathcal{S}'$.

- 主值积分 $P.V.(\frac{1}{x})$ 的如下截断属于 \mathcal{E}' , 即

$$\langle u, \varphi \rangle := \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon \leq |x| \leq 1} \frac{\varphi(x)}{x} dx.$$

D.2.1 分布的基本运算

本节我们介绍如何定义分布的几类基本运算, 也就是讨论在何种意义下我们可以“假装”分布可以像正常的函数一样求导、分部积分、计算卷积和傅立叶变换等基本操作。

定义 D.2.2. 分布的求导、乘法 (乘以光滑函数)、卷积定义如下。

- (分布导数) 设 $Tf = \partial^\alpha f$, 定义在 $C^{|\alpha|}(\mathbb{R}^d)$ 上。若 $\varphi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$, 分部积分给出 $\int (\partial^\alpha f) \varphi = (-1)^{|\alpha|} \int f(\partial^\alpha \varphi)$; 由于 φ 具有紧支集, 故无边界项。因此, 我们可以对任意 $F \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$ 通过下式定义其导数 $\partial^\alpha F \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$:

$$\langle \partial^\alpha F, \varphi \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle F, \partial^\alpha \varphi \rangle.$$

特别地, 通过此方法我们可以定义任意局部可积函数的导数, 即使它们在经典意义下不可微; 这是分布理论之所以强大的主要原因之一。我们将在下文更详细地讨论这一点。

- (乘以光滑函数) 给定 $\psi \in C^\infty(\mathbb{R}^d)$, 定义 $Tf = \psi f$ 。则 $T^* = T|_{C_c^\infty(\mathbb{R}^d)}$, 因此对于 $F \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$, 我们可以通过下式定义乘积 $\psi F \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$:

$$\langle \psi F, \varphi \rangle = \langle F, \psi \varphi \rangle.$$

此外, 若 $\psi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$, 此公式对任意 $\varphi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ 有意义, 并将 ψF 定义为 \mathbb{R}^d 上的分布。

- (平移) 给定 $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^d$, 令 $T = \tau_{\mathbf{y}}$. (回顾我们定义了 $\tau_{\mathbf{y}} f(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x} - \mathbf{y})$.) 由于 $\int f(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \varphi(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \int f(\mathbf{x}) \varphi(\mathbf{x} + \mathbf{y}) d\mathbf{x}$, 我们有 $T^* = \tau_{-\mathbf{y}}|_{C_c^\infty(\mathbb{R}^d)}$. 于是, 对于 $F \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$, 我们通过下式定义平移分布 $\tau_{\mathbf{y}} F \in \mathcal{D}'$:

$$\langle \tau_{\mathbf{y}} F, \varphi \rangle = \langle F, \tau_{-\mathbf{y}} \varphi \rangle.$$

例如, 位于 \mathbf{y} 的点质量是 $\tau_{\mathbf{y}} \delta$.

- (与线性映射的复合) 给定 \mathbb{R}^d 的一个可逆线性变换 S , 令 $V = S^{-1}(\mathbb{R}^d)$ 并令 $Tf = f \circ S$. 则 $T^* \varphi = |\det S|^{-1} \varphi \circ S^{-1}$, 因此对于 $F \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$, 我们通过下式定义 $F \circ S \in \mathcal{D}'(S^{-1}(\mathbb{R}^d))$:

$$\langle F \circ S, \varphi \rangle = |\det S|^{-1} \langle F, \varphi \circ S^{-1} \rangle.$$

特别地, 对于 $S\mathbf{x} = -\mathbf{x}$, 我们有 $f \circ S = \tilde{f}$, $S^{-1} = S$, 且 $|\det S| = 1$, 因此我们通过 $\langle \tilde{F}, \varphi \rangle := \langle F, \tilde{\varphi} \rangle$ 定义分布关于原点的反射, 其中 $\tilde{\varphi}(\mathbf{x}) := \varphi(-\mathbf{x})$.

- (卷积, 第一种方法) 给定 $\psi \in C_c^\infty$ 和 $f \in L_{\text{loc}}^1(\mathbb{R}^d)$, 积分

$$f * \psi(\mathbf{x}) = \int f(\mathbf{x} - \mathbf{y})\psi(\mathbf{y}) d\mathbf{y} = \int f(\mathbf{y})\psi(\mathbf{x} - \mathbf{y}) d\mathbf{y} = \int f(\tau_{\mathbf{x}}\tilde{\psi})$$

对一切 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$ 有定义。同样的定义适用于 $F \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$: 卷积 $F * \psi$ 是由下式定义的函数:

$$F * \psi(\mathbf{x}) = \langle F, \tau_{\mathbf{x}}\tilde{\psi} \rangle.$$

由于当 $\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{x}_0$ 时 $\tau_{\mathbf{x}}\tilde{\psi} \rightarrow \tau_{\mathbf{x}_0}\tilde{\psi}$ 在 C_c^∞ 中成立, $F * \psi$ 是一个连续函数 (实际上是 C^∞ 的)。例如, 对于任意 $\psi \in C_c^\infty$, 我们有

$$\delta * \psi(\mathbf{x}) = \langle \delta, \tau_{\mathbf{x}}\tilde{\psi} \rangle = \tau_{\mathbf{x}}\tilde{\psi}(\mathbf{0}) = \psi(\mathbf{x}).$$

因此 δ 是卷积的乘法单位元。

- (卷积, 第二种方法) 设 $\psi, \tilde{\psi}$ 如上定义。若 $f \in L_{\text{loc}}^1$ 且 $\varphi \in C_c^\infty$, 我们有

$$\int (f * \psi)\varphi = \iint f(\mathbf{y})\psi(\mathbf{x} - \mathbf{y})\varphi(\mathbf{y}) d\mathbf{y} d\mathbf{x} = \int f(\varphi * \tilde{\psi}).$$

也就是说, 若 $Tf = f * \psi$, 则 T 将 L_{loc}^1 映射到 L_{loc}^1 中。因此对于 $F \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$, 我们可以通过下式将 $F * \psi$ 定义为 V 上的分布:

$$\langle F * \psi, \varphi \rangle = \langle F, \varphi * \tilde{\psi} \rangle.$$

同样地, 我们有 $\delta * \psi = \psi$, 因为

$$\langle \delta * \psi, \varphi \rangle = \langle \delta, \varphi * \tilde{\psi} \rangle = (\varphi * \tilde{\psi})(\mathbf{0}) = \int \varphi(\mathbf{x})\psi(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \langle \psi, \varphi \rangle.$$

这两种定义是等价的, 证明可参考 Stein [16, Prop. 3.1.1].

附录 C.2 中我们介绍了卷积光滑逼近的方法, 实际上我们有 $\{\eta_\varepsilon\}$ 在 \mathcal{D}' 中弱-*收敛到原点处的 Dirac delta 分布 δ_0 .

命题 D.2.1 ([8, Prop. 9.5]). 如下事实成立

- (1) \mathcal{D} 在 \mathcal{D}' 中是稠密的 (弱-*拓扑意义下)。
- (2) 给定 $F \in \mathcal{D}'$ 以及附录 C.2 中定义的逼近恒等族 $\{\eta_\varepsilon\}$, 就有 $\eta_\varepsilon * F \rightarrow F$ 在 \mathcal{D}' 中成立。

我们接下来讨论分布支撑 (support) 的概念。若 f 是一个连续函数, 其支撑集定义为满足 $f(\mathbf{x}) \neq 0$ 的点集的闭包。换一种说法, 它是使得 f 在其上消失的最大开集的补集。

定义 D.2.3. 对于分布 F , 若对任意测试函数 $\varphi \in \mathcal{D}$, 只要其支撑集包含在某个开集中就有 $\langle F, \varphi \rangle = 0$, 则称 F 在该开集中消失。因此, 我们定义分布 F 的支撑集为使 F 消失的最大开集的补集, 并记作 $\text{Spt } F$.

注记 D.2.1. 这个定义是无歧义的, 因为若 F 在一族开集 $\{\mathcal{O}_i | i \in J\}$ 上均消失, 则 F 在其并集 $\mathcal{O} = \bigcup_{i \in J} \mathcal{O}_i$ 上也消失。事实上, 假设 φ 是一个测试函数, 其支集包含在紧集 $K \subset \mathcal{O}$ 中。由于 \mathcal{O} 覆盖紧集 K , 我们可以选取一个有限子覆盖 (在可能重新更改集合 \mathcal{O}_i 的下标后) 记为 $K \subset \bigcup_{k=1}^N \mathcal{O}_k$ 。对单位分解应用正则化可得到光滑函数 η_k ($1 \leq k \leq N$), 满足 $0 \leq \eta_k \leq 1$, $\text{Spt}(\eta_k) \subset \mathcal{O}_k$, 且当 $\mathbf{x} \in K$ 时 $\sum_{k=1}^N \eta_k(\mathbf{x}) = 1$ 。那么 $F(\varphi) = F(\sum_{k=1}^N \varphi \eta_k) = \sum_{k=1}^N F(\varphi \eta_k) = 0$, 因为 F 在每个 \mathcal{O}_k 上消失。因此 F 在 \mathcal{O} 上消失。

注意以下关于分布支集的简单事实: $\partial_x^\alpha F$ 和 $\psi \cdot F$ (其中 $\psi \in C^\infty$) 的支撑集包含在 F 的支撑集中; Dirac δ 函数 (及其导数) 的支集是原点; 最后, 当 F 与 φ 的支集不相交时, 总有 $F(\varphi) = 0$ 。

命题 D.2.2 ([8, Prop. 9.3]). 以下事实成立。

- 设 F 是支集为 C_1 的分布, $\psi \in \mathcal{D}$ 且支集为 C_2 。则 $F * \psi$ 的支集包含于 $C_1 + C_2 := \{\mathbf{x} + \mathbf{y} : \mathbf{x} \in C_1, \mathbf{y} \in C_2\}$ 。
- 若 F_1 和 F_2 具有紧支集, 则 $F_1 * F_2 = F_2 * F_1$ 。(因此有时当仅 F_1 具有紧支撑时, 我们也用 $F_1 * F$ 表示 $F * F_1$ 。) 对于 Dirac delta-函数 δ , 有 $F * \delta = \delta * F = F$ 。
- 若 F_1 具有紧支集, 则对任意多重指标 α 有

$$\partial_x^\alpha (F * F_1) = (\partial_x^\alpha F) * F_1 = F * (\partial_x^\alpha F_1).$$

- 若 F 和 F_1 的支集分别为 C 和 C_1 , 且 C 是紧集, 则 $F * F_1$ 的支集包含在 $C + C_1$ 中。

D.2.2 缓增分布及其 Fourier 变换

从 Hausdorff-Young 不等式 (定理 D.1.10) 的结论来看, 我们甚至无法将 $L^p(\mathbb{R}^d)$ ($p > 2$) 中函数 f 的 Fourier 变换定义为一个普通函数。为了扩展 Fourier 变换的定义, 我们必须寻找一类合适的分布, 使得 \mathcal{F} 在此类上仍是一个自同构。事实上, 我们将选择 \mathcal{S}' 而非 \mathcal{D}' 来定义 Fourier 变换, 因为测试函数集 \mathcal{D} 不满足 $\mathcal{F}(\mathcal{D}) \subseteq \mathcal{D}$ 。

命题 D.2.3. 给定不恒为零的 $\varphi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$, 则 $\hat{\varphi}$ 在任何非空开集上均不为零。

对于缓增分布, 可以验证

命题 D.2.4. 设 $F \in \mathcal{S}'$ 。则存在 $N \in \mathbb{N}^*$ 、多重指标 α 及常数 $C > 0$, 使得对所有 $\varphi \in \mathcal{S}$ 有 $\langle F, \varphi \rangle \leq C \|\varphi\|_{(N, \alpha)}$ 。因此, 给定任意 $F \in \mathcal{S}'$, 其分布导数也属于 \mathcal{S}' , 且对所有多重指标 α , $\mathbf{x}^\alpha F$ 也属于 \mathcal{S}' 。

接下来我们定义缓增分布的 Fourier 变换

定义 D.2.4. 设 $F \in \mathcal{S}'$ 。定义其 Fourier 变换 \hat{F} 为

$$\langle \hat{F}, \varphi \rangle = \langle F, \hat{\varphi} \rangle, \quad \forall \varphi \in \mathcal{S}.$$

类似地我们可以定义Fourier逆变换 \check{F} 如下

$$\langle \check{F}, \varphi \rangle = \langle F, \check{\varphi} \rangle, \quad \forall \varphi \in \mathcal{S}.$$

Fourier反演公式 $\varphi = (\hat{\varphi})^\vee = (\varphi^\vee)^\wedge$ 即可推广至 \mathcal{S}' :

$$\langle (\hat{F})^\vee, \varphi \rangle = \langle \hat{F}, \varphi^\vee \rangle = \langle F, (\varphi^\vee)^\wedge \rangle = \langle F, \varphi \rangle,$$

进而 $(\hat{F})^\vee = F$, 同理还有 $(F^\vee)^\wedge = F$. 因此Fourier变换是 \mathcal{S}' 上的同构。

命题 D.2.5. Schwartz函数的Fourier变换的性质可以继承到缓增分布上。具体而言, 对 $F \in \mathcal{S}'$ 如下性质成立

- $(\widehat{\tau_y F}) = e^{-i\xi \cdot y} \hat{F}, \quad \tau_\eta \hat{F} = \widehat{e^{i\eta \cdot x} F}.$
- $\partial^\alpha \hat{F} = ((-i\mathbf{x})^\alpha F)^\wedge, \quad (\partial^\alpha F)^\wedge = (i\xi)^\alpha \hat{F}.$
- $(F \circ T)^\wedge = |\det T|^{-1} \hat{F} \circ (T^*)^{-1} \quad (T \in GL(d, \mathbb{R})),$
- $(F * \psi)^\wedge = (2\pi)^{\frac{d}{2}} \hat{\psi} \hat{F} \quad (\psi \in \mathcal{S}).$

特别地, 任何紧支撑分布都是缓增的。此外, 若 $F \in \mathcal{E}'$, 则存在另一种定义 \hat{F} 的方式。事实上, $\langle F, \varphi \rangle$ 对任何 $\varphi \in C^\infty$ 都有意义, 且如果我们取 $\varphi(\mathbf{x}) = e^{-i\xi \cdot \mathbf{x}}$, 则得到一个关于 ξ 的函数, 它完全有资格被称为函数 $\hat{F}(\xi)$ 。实际上, 这两种定义是等价的:

命题 D.2.6. 若 $F \in \mathcal{E}'$, 则 \hat{F} 是 C^∞ 的慢增函数, 且由 $\hat{F}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \langle F, E_{-\xi} \rangle$ 给出, 其中 $E_\xi(\mathbf{x}) = e^{i\xi \cdot \mathbf{x}}$ 。

据此我们断言: 任何支于单点的分布必是该点处Dirac δ -函数及其分布导数的有限线性组合。

定理 D.2.7. 设 F 是支于原点的分布, 则 F 具有如下有限和的形式:

$$F = \sum_{|\alpha| \leq N} a_\alpha \partial_x^\alpha \delta.$$

即,

$$\langle F, \varphi \rangle = \sum_{|\alpha| \leq N} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha (\partial_x^\alpha \varphi)(0), \quad \text{for } \varphi \in \mathcal{D}.$$

证明依赖于以下断言:

断言. 设 F_1 是一个支于原点的分布, 存在常数 M 满足以下两个条件:

- (1) $|\langle F_1, \varphi \rangle| \leq c |\varphi|_{(N, \alpha)}$, 对所有 $\varphi \in \mathcal{D}$, $N + |\alpha| \leq M$ 成立。
- (2) $\langle F_1, \mathbf{x}^\alpha \rangle = 0$, 对所有 $|\alpha| \leq M$ 成立。

则 $F_1 = 0$ 。

断言的证明. 为证明该断言, 取 $\eta \in \mathcal{D}$, 满足当 $|\mathbf{x}| \geq 1$ 时 $\eta(\mathbf{x}) = 0$, 且当 $|\mathbf{x}| \leq 1/2$ 时 $\eta(\mathbf{x}) = 1$, 并记 $\eta_\varepsilon(\mathbf{x}) = \eta(\mathbf{x}/\varepsilon)$ 。由于 F_1 支撑在原点, 有 $\langle F_1, \eta_\varepsilon \varphi \rangle = \langle F_1, \varphi \rangle$ 。此外, 同理, 对所有 $|\alpha| \leq$

M 有 $\langle F_1, \eta_\varepsilon \mathbf{x}^\alpha \rangle = \langle F_1, \mathbf{x}^\alpha \rangle = 0$, 因此

$$\langle F_1, \varphi \rangle = \left\langle F_1, \eta_\varepsilon \left(\varphi(\mathbf{x}) - \sum_{|\alpha| \leq M} \frac{\varphi^{(\alpha)}(0)}{\alpha!} \mathbf{x}^\alpha \right) \right\rangle$$

其中 $\varphi^{(\alpha)}(0) = \partial_{\mathbf{x}}^\alpha \varphi(0)$. 若 $R(\mathbf{x}) = \varphi(\mathbf{x}) - \sum_{|\alpha| \leq M} \frac{\varphi^{(\alpha)}(0)}{\alpha!} \mathbf{x}^\alpha$ 是余项, 则当 $|\beta| \leq M$ 时, 有 $|R(\mathbf{x})| \leq c|\mathbf{x}|^{M+1}$

以及 $|\partial_{\mathbf{x}}^\beta R(\mathbf{x})| \leq c_\beta |\mathbf{x}|^{M+1-|\beta|}$.

然而现在又有 $|\partial_{\mathbf{x}}^\beta \eta_\varepsilon(\mathbf{x})| \leq c_\beta \varepsilon^{-|\beta|}$, 且 $|\mathbf{x}| \geq \varepsilon$ 时有 $\partial_{\mathbf{x}}^\beta \eta_\varepsilon(\mathbf{x}) = 0$. 因此据 Leibniz 法则, 对任意 $|\alpha| + N \leq M$ 有 $|\eta_\varepsilon R|_{(N, \alpha)} \leq c\varepsilon$, 而假设 (1) 给出 $|\langle F_1, \varphi \rangle| \leq c'\varepsilon$, 令 $\varepsilon \rightarrow 0$ 即得所需结论. \square

定理 D.2.7 的证明. 现在我们将上述引理应用于 $F_1 = F - \sum_{|\alpha| \leq M} a_\alpha \partial_{\mathbf{x}}^\alpha \delta$, 其中 $M = N + |\alpha|$ 是命题 D.2.4 中出现的 N 和 $|\alpha|$ 之和, 而 a_α 选为 $a_\alpha = \frac{(-1)^{|\alpha|}}{\alpha!} \langle F, \mathbf{x}^\alpha \rangle$. 由于 $\langle \partial_{\mathbf{x}}^\alpha \delta, \mathbf{x}^\beta \rangle = (-1)^{|\alpha|} \alpha!$ (当 $\alpha = \beta$ 时) 否则为零, 于是 $F_1 = 0$, 定理证毕. \square

一个重要的结论是, 每个分布至少局部上可以表示为连续函数及其分布导数的线性组合. Fourier 变换为此提供了一个简单的证明:

命题 D.2.8 (分布的局部结构定理 [8, Prop. 9.14]).

- (1) 若 $F \in \mathcal{E}'$, 则存在 $N \in \mathbb{N}$ 、常数 c_α ($|\alpha| \leq N$), 以及当 $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ 时趋于零的 $f \in C(\mathbb{R}^d)$, 使得 $F = \sum_{|\alpha| \leq N} c_\alpha \partial_{\mathbf{x}}^\alpha f$.
- (2) 若 $F \in \mathcal{D}'$ 且 V 是一个预紧开集 (即 \bar{V} 是紧集), 则存在如上所述的 N, c_α, f , 使得在 V 上成立 $F = \sum_{|\alpha| \leq N} c_\alpha \partial_{\mathbf{x}}^\alpha f$.

习题 D.2

习题 D.2.1. 令 $H(x) = \chi_{(0, \infty)}$ 为 Heaviside 函数. 证明其分布导数是原点处的 Dirac δ -函数.

习题 D.2.2. 若 $F \in \mathcal{D}'$ 且一阶分布导数皆为零, 即 $\partial_j F = 0$ 对 $1 \leq j \leq d$ 成立. 证明: F 是 \mathbb{R}^d 上的常值函数. (提示: 考虑 $F * \eta_\varepsilon$.)

习题 D.2.3. 证明当 $0 < \alpha < d$ 时, $|\mathbf{x}|^{-\alpha}$ 在 \mathbb{R}^d 中的 Fourier 变换为 $C_{\alpha, d} |\boldsymbol{\xi}|^{\alpha-d}$.

提示: 首先证明该函数的 Fourier 变换在 $\boldsymbol{\xi} = \mathbf{0}$ 之外等于一个光滑函数, 然后利用伸缩和旋转对称性确定该函数.

习题 D.2.4. \mathbb{R}^d 上的一个分布 F 称为度为 λ 的齐次分布 (homogeneous of degree λ), 是指对任意 $r > 0$ 有 $F \circ S_r = r^\lambda F$, 其中 $S_r(\mathbf{x}) = r\mathbf{x}$. 证明如下结论.

- (1) δ 是度 $(-d)$ 齐次的分布.
- (2) 若 F 是度 λ 齐次分布, 则 $\partial^\alpha F$ 是度 $(\lambda - |\alpha|)$ 齐次分布.
- (3) 分布 $\frac{d}{dx} (\chi_{(0, \infty)}(x) \log x)$ 不是齐次分布, 尽管它在 $\mathbb{R} \setminus \{0\}$ 上和一个度 (-1) 齐次函数吻合.

问题 D.2

问题 D.2.1. 设连续函数 f 是 $\mathbb{R}^d \setminus \{0\}$ 上度为 $(-d)$ 的齐次函数 (即 $f(r\mathbf{x}) = r^{-d}f(\mathbf{x})$) 且在单位球面上均值为零 (即 $\int_{\mathbb{S}^{d-1}} f dS = 0$), 则 f 在原点附近不是局部可积的 (除非 $f = 0$), 但如下公式

$$\langle P.V.(f), \varphi \rangle = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{|\mathbf{x}| > \epsilon} f(\mathbf{x}) \varphi(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \quad (\varphi \in C_c^\infty)$$

定义了一个分布 $P.V.(f)$, 它在 $\mathbb{R}^d \setminus \{0\}$ 上与 f 吻合, 并且在习题 D.2.4 的意义下是度 $(-d)$ 齐次的。

提示: 对任意 $a > 0$, 所指的极限等于 $\int_{|\mathbf{x}| \leq a} f(\mathbf{x}) [\varphi(\mathbf{x}) - \varphi(0)] d\mathbf{x} + \int_{|\mathbf{x}| > a} f(\mathbf{x}) \varphi(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$, 且这些积分绝对收敛。

问题 D.2.2 ([16, Theorem 3.2.5]). 假设 $\lambda > d$, 则函数 $\mathbf{x} \mapsto |\mathbf{x}|^{-\lambda}$ 在 \mathbb{R}^d 的原点附近不是局部可积的。如下是将其变为分布的方法:

(1) 若 $\varphi \in C_c^\infty$, 令 P_φ^k 为 φ 在 $x = 0$ 处的 k 阶 Taylor 多项式。给定 $k > \lambda - d - 1$ 和 $a > 0$, 定义

$$\langle F_a^k, \varphi \rangle = \int_{|\mathbf{x}| \leq a} [\varphi(\mathbf{x}) - P_\varphi^k(\mathbf{x})] |\mathbf{x}|^{-\lambda} d\mathbf{x} + \int_{|\mathbf{x}| > a} \varphi(\mathbf{x}) |\mathbf{x}|^{-\lambda} d\mathbf{x}.$$

则 $F_a^k \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^d)$ 且在 $\mathbb{R}^d \setminus \{0\}$ 上与 $|\mathbf{x}|^{-\lambda}$ 吻合。

(2) 若 $\lambda \notin \mathbb{Z}$ 且我们取 $k = [\lambda - d]$ 为不超过 $\lambda - d$ 的最大整数, 我们可以在 (1) 中令 $a \rightarrow \infty$ 得到另一个分布 F , 它在 $\mathbb{R}^d \setminus \{0\}$ 上与 $|\mathbf{x}|^{-\lambda}$ 一致:

$$\langle F, \varphi \rangle = \int [\varphi(\mathbf{x}) - P_\varphi^k(\mathbf{x})] |\mathbf{x}|^{-\lambda} d\mathbf{x}$$

(3) 令 $d = 1$ 且令 $k = [\lambda]$ 为不超过 λ 的最大整数。令

$$f(x) = \begin{cases} [(k - \lambda) \cdots (1 - \lambda)]^{-1} (\operatorname{sgn} x)^k |x|^{k - \lambda} & \text{if } \lambda > k \\ (-1)^{k-1} [(k - 1)!]^{-1} (\operatorname{sgn} x)^k \log |x| & \text{if } \lambda = k \end{cases}.$$

则 $f \in L_{\text{loc}}^1(\mathbb{R})$, 且分布导数 $f^{(k)}$ 在 $\mathbb{R} \setminus \{0\}$ 上与 $|x|^{-\lambda}$ 一致。

(4) 据定理 D.2.7, 在 (1)-(3) 中构造的任何两个分布之间的差是 δ 及其导数的线性组合。具体是哪些?

问题 D.2.3 ([16, Theorem 3.2.1]). 证明: 分布 $P.V.(1/x)$ 等于

$$\frac{d}{dx} \log |x| \text{ 以及 } \frac{1}{2} \left(\frac{1}{x - i0} + \frac{1}{x + i0} \right),$$

其在分布意义下的 Fourier 变换为 $-i\sqrt{\frac{\pi}{2}} \operatorname{sgn}(\xi)$.

附录 E 线性泛函分析

本附录的最后一部分记录了泛函分析中出现的一些基本概念和常用定理. 相关的证明可以在 Böhler-Salamon [3, Chapter 2-4] 或 Evans [6, Appendix D] 中找到.

E.1 Banach 空间

设 X 表示一个实线性空间.

定义 E.1.1. 如果映射 $\|\cdot\| : X \rightarrow [0, \infty)$ 满足以下条件, 则称其为 **范数 (norm)**:

- (三角不等式) 对所有 $u, v \in X$, $\|u + v\| \leq \|u\| + \|v\|$;
- 对所有 $u \in X, \lambda \in \mathbb{R}$, $\|\lambda u\| = |\lambda| \|u\|$;
- $\|u\| = 0$ 当且仅当 $u = 0$.

下文中, 我们假设 X 是一个赋范线性空间.

定义 E.1.2. 如果赋范线性空间 $(X, \|\cdot\|)$ 是完备的, 即 X 中的每个 Cauchy 列都收敛且极限仍属于 X , 则称 $(X, \|\cdot\|)$ 为 **Banach 空间**.

定义 E.1.3. 如果 X 存在可数稠密子集, 则称 X 是 **可分的 (separable)**.

设 X 和 Y 为实 Banach 空间.

定义 E.1.4. 映射 $A : X \rightarrow Y$ 是 **线性算子 (linear operator)**, 是指对任意 $u, v \in X, \lambda, \mu \in \mathbb{R}$ 满足 $A[\lambda u + \mu v] = \lambda Au + \mu Av$. A 的值域记作 $R(A) := \{v \in Y \mid v = Au \text{ 对于某个 } u \in X\}$, 其零空间 (核) 记作 $N(A) := \ker(A) = \{u \in X \mid Au = 0\}$. A 的定义域记作 $D(A)$.

称线性算子 $A : X \rightarrow Y$ 是 **有界的 (bounded)** 是指 $\|A\| := \sup\{\|Au\|_Y \mid \|u\|_X \leq 1\} < \infty$. 易证有界线性算子 $A : X \rightarrow Y$ 是连续的, 反之亦然.

定义 E.1.5. 如果在 X 中有 $u_k \rightarrow u$ 且在 Y 中有 $Au_k \rightarrow v$ 时可得到 $Au = v$ 成立, 则称线性算子 $A : X \rightarrow Y$ 为 **闭算子 (closed operator)**. 等价地, 如果算子 A 的图像 $G(A) := \{(u, v) \in X \times Y \mid x \in D(A), v = Au\}$ 是 $X \times Y$ 的闭线性子空间, 则 A 是闭的. 在子空间 $D(A) \subset X$ 上的图范数是 $\|u\|_A := \|u\|_X + \|Au\|_Y$.

如果 X 的每个开子集在 f 下的像是 Y 的开子集, 则称线性算子 $A : X \rightarrow Y$ 为 **开映射 (open map)**.

E.1.1 Banach 空间的几何

首先, 我们注意到 Banach 空间是有限维的当且仅当每个有界闭集都是紧的. 这由以下 F. Riesz 引理给出.

引理 E.1.1 (Riesz 引理). 设 $(X, \|\cdot\|)$ 为赋范线性空间, $Y \subset X$ 是一个不等于 X 的闭线性子空间. 固定常数 $0 < \delta < 1$. 则存在向量 $x \in X$ 使得 $\|x\| = 1$, $\inf_{y \in Y} \|x - y\| \geq 1 - \delta$.

证明. 取 $x_0 \in X \setminus Y$. 由于 Y 是闭的, 故 $d := \inf_{y \in Y} \|x_0 - y\| > 0$. 选择 $y_0 \in Y$ 使得 $\|x_0 - y_0\| \leq \frac{d}{1-\delta}$. 现在设 $x := \|x_0 - y_0\|^{-1}(x_0 - y_0)$, 则有 $\|x\| = 1$ 且对于任意 $y \in Y$ 成立下式

$$\|x - y\| = \frac{\|x_0 - y_0 - \|x_0 - y_0\|y\|}{\|x_0 - y_0\|} \geq \frac{d}{\|x_0 - y_0\|} \geq 1 - \delta.$$

□

有几个定理从不同方面刻画了 Banach 空间的几何特性.

定理 E.1.2 (开映射定理). 设 X, Y 为 Banach 空间, $A : X \rightarrow Y$ 为有界满射. 则 A 是开映射.

开映射定理的一个推论是 A 为双射的特殊情况:

定理 E.1.3 (逆映射定理). 设 X, Y 为 Banach 空间, $A : X \rightarrow Y$ 为有界双射, 则 $A^{-1} : Y \rightarrow X$ 也是有界的.

研究 Banach 空间 X 上的线性算子时, 其定义域往往不是整个空间而是 X 的线性子空间. 在大多数情况下, 定义域是稠密线性子空间.

例 E.1.1. 设 $X := C([0, 1])$ 赋予一致范数, $D(A) := C^1([0, 1])$, 定义线性算子 $A : D(A) \rightarrow X$ 为 $Af := f'$ ($f \in C^1([0, 1])$). 据 Weierstrass 逼近定理, 子空间 $D(A) = C^1([0, 1])$ 在 $X = C([0, 1])$ 中是稠密的. 此外, 由下式定义的 A 的图像

$$G(A) := \{(f, g) \in X \times X \mid f \in D(A), g = Af\}$$

是 $X \times X$ 的一个闭线性子空间. 也就是说, 如果 $f_n \in C^1([0, 1])$ 满足 (f_n, Af_n) 在 $X \times X$ 中收敛到 (f, g) , 则 f_n 一致收敛到 f 且 f'_n 一致收敛到 g , 因此 f 是连续可微的且 $f' = g$.

定理 E.1.4 (闭图像定理). 设 X 和 Y 为 Banach 空间, 且 $A : X \rightarrow Y$ 为线性算子. 则 A 是有界的当且仅当它的图像是 $X \times Y$ 的闭线性子空间.

闭图像定理断言, 线性算子 $A : X \rightarrow Y$ 是连续的当且仅当 A 具有闭图像.

接下来, 我们介绍一致有界原理 (一致有界原理/共鸣定理).

定义 E.1.6. 映射族 $\{f_i\}_{i \in I}$ (其中 $f_i : X \rightarrow Y_i$, I 为角标集合, 且每个映射取值于赋范线性空间 Y_i) 被称为 **逐点有界 (pointwise bounded)** 的, 是指

$$\sup_{i \in I} \|f_i(x)\|_{Y_i} < \infty \quad \forall x \in X.$$

定义 E.1.7. 设 X, Y 为赋范线性空间. 如果对于所有 $u \in X$ 都有 $Au = \lim_{t \rightarrow \infty} A_n u$, 则称有界线性算子序列 $A_n : X \rightarrow Y (n \in \mathbb{N})$ **强收敛 (converge strongly)** 于有界线性算子 $A : X \rightarrow Y$.

一致有界定理陈述如下:

定理 E.1.5 (Banach-Steinhaus 定理). 设 X, Y 为 Banach 空间, 且 $A_n : X \rightarrow Y, n \in \mathbb{N}$ 为有界线性算子序列. 则以下各项等价:

- (1) 对于每个 $u \in X$, 序列 $(A_n u)_{n \in \mathbb{N}}$ 在 Y 中收敛.
- (2) $\sup_{n \in \mathbb{N}} \|A_n\| < \infty$ 且存在稠密子集 $D \subset X$ 使得对于每个 $u \in D, \{A_n u\}_{n \in \mathbb{N}}$ 是 Y 中的 Cauchy 列.
- (3) $\sup_{n \in \mathbb{N}} \|A_n\| < \infty$ 且存在有界线性算子 $A : X \rightarrow Y$ 使得 A_n 强收敛于 A , 且 $\|A\| \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \|A_n\|$.

即使 Y 不完备, (1) \Leftrightarrow (3) 的等价性仍然成立. 即使 X 不完备, (2) \Leftrightarrow (3) 的等价性仍然成立.

接下来我们介绍 Hahn-Banach 定理, 其用于研究 Banach 空间 X 的子空间上的有界线性泛函, 并表明每个这样的泛函都可以延拓为整个 X 上的有界线性泛函. 即使 X 只是一个实线性空间且有界性被拟半范数的界所取代, 该定理依然成立.

定义 E.1.8 (拟半范数). 设 X 为一个实线性空间. 如果对于任意 $x, y \in X, \lambda \geq 0$, 函数 $p : X \rightarrow \mathbb{R}$ 满足

$$p(x+y) \leq p(x) + p(y), \quad p(\lambda x) = \lambda p(x),$$

则称其为 **拟半范数 (quasi-seminorm)**. 如果它是一个拟半范数且对所有 $x \in X, \lambda \in \mathbb{R}$ 满足 $p(\lambda x) = |\lambda|p(x)$, 则称其为 **半范数 (seminorm)**. 半范数取非负值, 因为对所有 $x \in X$ 有 $2p(x) = p(x) + p(-x) \geq p(0) = 0$. 因此, 半范数相比范数而言, 只是不满足非退化性, 即可能存在非零元素 $x \in X$ 使得 $p(x) = 0$.

定理 E.1.6 (Hahn-Banach 定理). 设 X 为赋范线性空间, $p : X \rightarrow \mathbb{R}$ 为拟半范数. 设 $Y \subset X$ 为线性子空间, $\phi : Y \rightarrow \mathbb{R}$ 为线性泛函, 使得对所有 $x \in Y$ 满足 $\phi(x) \leq p(x)$. 则存在线性泛函 $\Phi : X \rightarrow \mathbb{R}$ 使得

$$\Phi|_Y = \phi, \quad \Phi(x) \leq p(x) \quad \forall x \in X.$$

我们在证明线性波动方程局部存在性时将使用的是:

推论 E.1.7. 设 X 为 \mathbb{R} 上的赋范线性空间, $Y \subset X$ 为线性子空间, $\phi : Y \rightarrow \mathbb{R}$ 为线性泛函, 且存在 $c \geq 0$ 使得对于所有 $x \in Y$ 有 $|\phi(x)| \leq c\|x\|$. 则存在有界线性泛函 $\Phi : X \rightarrow \mathbb{R}$ 使得

$$\Phi|_Y = \phi, \quad |\Phi(x)| \leq c\|x\| \quad \text{对于所有 } x \in X.$$

证明. 在 Hahn-Banach 定理中设 $p(x) := c\|x\|$, 则存在线性泛函 $\Phi : X \rightarrow \mathbb{R}$ 满足 $\Phi|_Y = \phi$ 且对所有 $x \in X$ 有 $\Phi(x) \leq c\|x\|$. 由于 $\Phi(-x) = -\Phi(x)$, 由此推导出对所有 $x \in X$ 有 $|\Phi(x)| \leq c\|x\|$. \square

对于复线性空间, 类似的结果也成立.

推论 E.1.8. 设 X 为 \mathbb{C} 上的赋范线性空间, $Y \subset X$ 为线性子空间, $\psi : Y \rightarrow \mathbb{C}$ 为复线性泛函, 且存

在 $c \geq 0$ 使得对于所有 $x \in Y$ 有 $|\psi(x)| \leq c\|x\|$. 则存在有界复线性泛函 $\Psi : X \rightarrow \mathbb{C}$ 使得

$$\Psi|_Y = \psi, \quad |\Psi(x)| \leq c\|x\| \quad \text{对于所有 } x \in X.$$

E.1.2 弱收敛

据 Riesz 引理, 有界性不再像有限维情况 (Bolzano-Weierstrass 定理) 那样给出紧性. 然而, 我们可以引入 **弱收敛 (weak convergence)** 和 **弱-* 收敛 (weak-* convergence)** 的概念, 使得在这种“弱”意义下的紧性只要有界性成立就能自动满足. 在我们的 PDE 课程中, 不需要引入弱拓扑. 相反, 我们只需要序列弱收敛. 本节设 X 是实 Banach 空间.

定义 E.1.9 (弱收敛). 如果对于每个有界线性泛函 $f \in X^*$ 都有 $\langle f, u_k \rangle \rightarrow \langle f, u \rangle$, 我们就说序列 $\{u_k\}_{k=1}^\infty \subset X$ 弱收敛于 $u \in X$, 记作 $u_k \rightharpoonup u$.

定义 E.1.10 (弱-* 收敛). 如果对于每个 $u \in X$ 都有 $\langle f_k, u \rangle \rightarrow \langle f, u \rangle$, 我们就说序列 $\{f_k\}_{k=1}^\infty \subset X^*$ 弱-* 收敛于 $f \in X^*$, 记作 $f_k \xrightarrow{*} f$.

易证: 若 $u_k \rightharpoonup u$, 则 $u_k \rightharpoonup u$. 事实上任何弱收敛序列都是有界的. 此外如果 $u_k \rightharpoonup u$, 则 $\|u\| \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \|u_k\|$.

定理 E.1.9 (Eberlein-Šmulian). 设 X 为自反 Banach 空间, 并假设序列 $\{u_k\}_{k=1}^\infty \subset X$ 是有界的. 则存在子序列 $\{u_{k_j}\}_{j=1}^\infty \subset \{u_k\}_{k=1}^\infty$ 和 $u \in X$ 使得 $u_{k_j} \rightharpoonup u$ 在 X 中成立.

换句话说, 自反 Banach 空间中的有界序列是弱预紧的. 特别地, Hilbert 空间中的有界序列包含一个弱收敛子序列. 如果我们去掉自反性假设, 我们就有弱-* 收敛.

定理 E.1.10 (Banach-Alaoglu). 设 X 为赋范空间. 则对偶空间 X^* (装备其通常算子范数) 中的闭单位球在弱-* 拓扑下是紧的.

Mazur 定理断言 X 的凸闭子集是弱闭的. 此外, 我们有

定理 E.1.11 (Mazur). 设 $(X, \|\cdot\|)$ 为赋范线性空间, 且 $\{x_j\}_{j \in \mathbb{N}} \subset X$ 为弱收敛于某个 $x \in X$ 的序列. 则存在由 x_j 的有限凸组合构成的序列 $\{y_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset X$, 其形式为 $y_k = \sum_{j \leq k} \lambda_j^{(k)} x_j$, 使得 $y_k \rightarrow x$ 强收敛, 即 $\|y_k - x\| \rightarrow 0$.

E.2 Hilbert 空间

在讲义中, 许多情况下我们只需要用基于 L^2 的 Sobolev 空间 $H^k(\Omega)$. 此时 Banach 空间还具有内积结构. 设 H 为实线性空间.

定义 E.2.1. 如果映射 $(\cdot, \cdot) : H \times H \rightarrow \mathbb{R}$ 满足以下条件, 则称其为内积:

- $(u, v) = (v, u)$ 对所有 $u, v \in H$,
- 映射 $u \mapsto (u, v)$ 对于每个 $v \in H$ 是线性的,
- $(u, u) \geq 0$ 对所有 $u \in H$,

- $(u, u) = 0$ 当且仅当 $u = 0$.

由内积定义的范数为 $\|u\| := (u, u)^{1/2}$. Hilbert 空间 H 是赋予了如上内积的 Banach 空间. 如果 H 是复线性空间, 则 $(u, v) = \overline{(v, u)}$.

定义 E.2.2. 设 S 是 H 的子空间, 记 $S^\perp = \{u \in H \mid (u, v) = 0, \forall v \in S\}$ 是与 S 正交的子空间.

对于 Hilbert 空间 H , 可以通过以下定理将其对偶空间 H^* 与 H 等同起来.

定理 E.2.1 (Riesz 表示定理). H^* 可以规范地与 H 等同; 更准确地说, 对于每个 $u^* \in H^*$, 存在唯一的元素 $u \in H$ 使得 $\langle u^*, v \rangle = (u, v)$, $\forall v \in H$. 映射 $u^* \mapsto u$ 是从 H^* 到 H 的线性同构.

应当注意, $H^* \not\cong H$ 并不是通过恒等映射实现的!

E.3 紧算子的谱理论

有界线性算子研究中最重要概念之一是紧算子, 它可以从有界性中产生紧性. 紧算子的定义有几种等价方式.

引理 E.3.1. 设 X 和 Y 为 Banach 空间, $K : X \rightarrow Y$ 为有界线性算子. 则以下各项等价:

- 如果 $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ 是 X 中的有界序列, 则序列 $(Kx_n)_{n \in \mathbb{N}}$ 有 Cauchy 子序列.
- 如果 $S \subset X$ 是有界集, 则集合 $K(S) := \{Kx \mid x \in S\}$ 具有紧闭包.
- 集合 $\overline{\{Kx \mid x \in X, \|x\|_X \leq 1\}}$ 是 Y 的紧子集.

定义 E.3.1 (紧算子). 设 X 和 Y 为 Banach 空间. 有界线性算子 $K : X \rightarrow Y$ 被称为:

- 紧算子: 如果它满足上述引理的等价条件;
- 有限秩 (finite rank): 如果其像是 Y 的有限维子空间;
- 全连续 (completely continuous): 如果 X 中每个弱收敛序列在 K 下的像在 Y 的范数拓扑中收敛.

命题 E.3.2 (紧 \approx 全连续). 设 X 和 Y 为 Banach 空间. 则每个紧算子 $K : X \rightarrow Y$ 都是全连续的. 如果此外 X 是自反的, 则有界线性算子 $K : X \rightarrow Y$ 是紧的当且仅当它是全连续的.

命题 E.3.3 (复合与对偶). 设 X, Y 和 Z 为 Banach 空间. 则以下成立:

- (1) 设 $A : X \rightarrow Y$ 和 $B : Y \rightarrow Z$ 为有界线性算子, 且假设 A 是紧的或 B 是紧的. 则 $BA : X \rightarrow Z$ 是紧的.
- (2) 设 $K_i : X \rightarrow Y$ 为紧算子序列, 其在算子范数拓扑下收敛于有界线性算子 $K : X \rightarrow Y$. 则 K 是紧的.
- (3) 设 $K : X \rightarrow Y$ 为有界线性算子, $K^* : Y^* \rightarrow X^*$ 为其对偶算子. 则 K 是紧的当且仅当 K^* 是紧的.

E.3.1 Riesz-Fredholm 理论: 紧算子的核与像

设 X 为 Banach 空间, $\mathfrak{C}(X)$ 表示 X 上所有紧算子的集合. 则我们有

定理 E.3.4 (Fredholm 二择一). 设 X 为 Banach 空间, $K \in \mathfrak{C}(X)$. 则

- (1) $\dim N(I - K) < \infty$, 其中 $N(I - K) = \{x \in X | (I - K)x = 0\}$.
- (2) $R(I - K)$ 是闭的.
- (3) $R(I - K) = N(I - K^*)^\perp$ 且 $R(I - K^*) = {}^\perp N(I - K)$.
- (4) $N(I - K) = \{0\}$ 当且仅当 $R(I - K) = X$.
- (5) $\dim N(I - K) = \dim(N(I - K^*))$.

此处, 对于 $M \subset X$, $F \subset X'$, 我们记

$${}^\perp M := \{f \in X' | \langle f, x \rangle = 0, \forall x \in M\}, \quad F^\perp := \{x \in X | \langle f, x \rangle = 0, \forall f \in F\}.$$

注记 E.3.1. Fredholm 二择一用于处理方程 $u - Ku = f$ 的可解性. 它表明要么对于每个 $f \in X$, 方程 $u - Ku = f$ 都有唯一解; 要么齐次方程 $u - Ku = 0$ 存在 n 个线性无关解. 在后一种情况下, 非齐次方程 $u - Ku = f$ 是可解的, 当且仅当 f 满足 n 个正交条件 $f \in N(I - K^*)^\perp$.

E.3.2 Riesz-Schauder 理论: 紧算子的谱

我们最后记录紧算子的谱定理.

定义 E.3.2. 设 X 为 Banach 空间, $A : X \rightarrow X$ 是有界线性算子.

- A 的 **预解集** (resolvent set) 定义为 $\rho(A) := \{\eta \in \mathbb{R} | A - \eta I \text{ 是 1-1 且满的}\}$.
- A 的 **谱** (spectrum) 定义为 $\sigma(A) := \mathbb{R} \setminus \rho(A)$.

给定 $\eta \in \rho(A)$, 根据闭图像定理, 我们知道 $(A - \eta I)^{-1}$ 是 X 上的有界线性算子.

- 如果 $N(A - \eta I) \neq \{0\}$, 我们说 $\lambda \in \sigma(A)$ 是 A 的 **特征值** (eigenvalue). 所有特征值的集合记为 $\sigma_p(A)$, 称为“点谱”.
- 如果 λ 是一个特征值且对于某个 $w \neq 0$ 有 $Aw = \lambda w$, 则我们说 w 是 A 与 λ 关联的 **特征向量** (eigenvector).

我们现在有

定理 E.3.5 (Riesz-Schauder). 设 X 为 Banach 空间, $K \in \mathfrak{C}(X)$. 则

- (1) $0 \in \sigma(K)$, 除非 $\dim X < \infty$.
- (2) $\sigma(K) \setminus \{0\} = \sigma_p(K) \setminus \{0\}$.
- (3) $\sigma_p(K)$ 的聚点 (如果存在) 必须为 0.

E.3.3 Hilbert 空间上的对称算子

设 H 为实 Hilbert 空间.

定义 E.3.3. 如果对所有 $x, y \in H$ 满足 $(Ax, y) = (x, Ay)$, 我们说有界线性算子 $A : H \rightarrow H$ 是 **对称的 (symmetric)**. 此处 (\cdot, \cdot) 是 H 的内积. 显而易见, A 是对称的当且仅当 $A = A^*$.

命题 E.3.6. 设 $A : H \rightarrow H$ 为有界线性算子. 则 A 是对称的当且仅当对于任何 $x \in H$ 都有 $(Ax, x) \in \mathbb{R}$. 在这种情况下, 我们进一步有:

- (1) $\sigma(A) \subset \mathbb{R}$ 且对于任何 $x \in H, \lambda \in \mathbb{C}$ (满足 $\text{Im } \lambda \neq 0$), 有 $\|(\lambda I - A)^{-1}x\| \leq \frac{\|x\|}{|\text{Im } \lambda|}$.
- (2) 设 $H_1 \subset H$ 是 H 的 A -不变闭子空间, 则 A_{H_1} 在 H_1 上也是对称的.
- (3) 对于任何 $\lambda, \lambda' \in \sigma_p(A)$ 且 $\lambda \neq \lambda'$, 我们有 $N(\lambda I - A) \perp N(\lambda' I - A)$.
- (4) $\|A\| = \sup_{\|x\|=1} |(Ax, x)|$.

现在设 $S : H \rightarrow H$ 为线性、有界、对称算子, 并记

$$m := \inf_{\substack{u \in H \\ \|u\|=1}} (Su, u), M := \sup_{\substack{u \in H \\ \|u\|=1}} (Su, u)$$

命题 E.3.7 (谱的上、下界). 我们有 $\sigma(S) \subset [m, M]$ 且 $m, M \in \sigma(S)$.

证明. 设 $\eta > M$. 则 $(\eta u - Su, u) \geq (\eta - M)\|u\|^2$ ($u \in H$). 因此 Lax-Milgram 定理断言 $\eta I - S$ 是 1-1 且满的, 故 $\eta \in \rho(S)$. 同理, 若 $\eta < m$, 则 $\eta \in \rho(S)$. 这证明了 $\sigma(S) \subset [m, M]$.

我们接着证明 $M \in \sigma(S)$. 由于配对 $[u, v] := (Mu - Su, v)$ 是对称的, 且对所有 $u \in H$ 有 $[u, u] \geq 0$, Cauchy-Schwarz 不等式蕴含 $|(Mu - Su, v)| \leq (Mu - Su, u)^{1/2} (Mu - Sv, v)^{1/2}$ 对所有 $u, v \in H$. 特别地, 对于某些常数 C , 有 $\|Mu - Su\| \leq C(Mu - Su, u)^{1/2}$ ($u \in H$).

现在设 $\{u_k\}_{k=1}^\infty \subset H$ 满足 $\|u_k\| = 1$ ($k = 1, \dots$) 且 $(Su_k, u_k) \rightarrow M$. 则我们有 $\|Mu_k - Su_k\| \rightarrow 0$. 此时若 $M \in \rho(S)$, 则

$$u_k = (MI - S)^{-1}(Mu_k - Su_k) \rightarrow 0$$

这产生矛盾. 因此 $M \in \sigma(S)$, 同理 $m \in \sigma(S)$. □

定理 E.3.8 (紧对称算子的特征向量). 设 H 为可分 Hilbert 空间, 并假设 $S : H \rightarrow H$ 是紧对称算子. 则存在由 S 的特征向量构成的 H 的可数标准正交基.

证明. 设 $\{\eta_k\}$ 为 S 的非零不同特征值序列. 设 $\eta_0 = 0$. 记 $H_0 = N(S), H_k = N(S - \eta_k I)$ ($k = 1, \dots$). 根据 Fredholm 二择一, 有 $0 \leq \dim H_0 \leq \infty$ 且 $0 < \dim H_k < \infty$.

设 $u \in H_k, v \in H_l$ 且 $k \neq l$. 则 $Su = \eta_k u, Sv = \eta_l v$, 故 $\eta_k(u, v) = (Su, v) = (u, Sv) = \eta_l(u, v)$. 由于 $\eta_k \neq \eta_l$, 我们推导出 $(u, v) = 0$. 因此我们看到子空间 H_k 和 H_l 是正交的.

现在设 \tilde{H} 是包含 H_0, H_1, \dots 的 H 的最小子空间. 因此

$$\tilde{H} = \left\{ \sum_{k=0}^m a_k u_k : m \in \{0, \dots\}, u_k \in H_k, a_k \in \mathbb{R} \right\}.$$

我们接下来证明 \tilde{H} 在 H 中稠密. 显然 $S(\tilde{H}) \subseteq \tilde{H}$. 此外 $S(\tilde{H}^\perp) \subseteq \tilde{H}^\perp$: 事实上, 若 $u \in \tilde{H}^\perp$ 且 $v \in \tilde{H}$, 则 $(Su, v) = (u, Sv) = 0$.

现在算子 $\tilde{S} \equiv S|_{\tilde{H}^\perp}$ 是紧且对称的. 此外 $\sigma(\tilde{S}) = \{0\}$, 因为 \tilde{S} 的任何非零特征值也将是 S 的特征值. 根据引理, 对于所有 $u \in \tilde{H}^\perp$, 有 $(\tilde{S}u, u) = 0$. 但如果 $u, v \in \tilde{H}^\perp$,

$$2(\tilde{S}u, v) = (\tilde{S}(u+v), u+v) - (\tilde{S}u, u) - (\tilde{S}v, v) = 0$$

因此 $\tilde{S} = 0$. 由此可见 $\tilde{H}^\perp \subset N(S) \subset \tilde{H}$, 从而 $\tilde{H}^\perp = \{0\}$. 因此 \tilde{H} 在 H 中稠密.

为每个子空间 $H_k (k = 0, \dots)$ 选择一组标准正交基, 注意到由于 H 是可分的, H_0 具有可数标准正交基. 我们由此获得了一组特征向量的标准正交基. \square

在 Hilbert 空间上, 对称紧算子的谱和结构与欧几里得空间中的实对称矩阵非常相似. 特别地, 我们回顾任何实对称矩阵都是可对角化的, 且对角线上的元素正是特征值, 这也意味着实对称矩阵的特征向量给出了欧几里得空间的正交 (规范化后为正交规范) 基. 此外, 二次型的临界值也是特征值. 这些性质对于 Hilbert 空间上的对称紧算子同样成立.

命题 E.3.9. 设 $A \in \mathfrak{C}(H)$ 对称. 则存在 $x_0 \in H, \|x_0\| = 1$, 使得

$$\lambda := |(Ax_0, x_0)| = \sup_{\|x\|=1} |(Ax, x)|, \quad Ax_0 = \lambda x_0.$$

命题 E.3.10. 设 $A \in \mathfrak{C}(H)$ 对称. 则存在至多可数的实数序列 $\{\lambda_k\}_{k \in \mathbb{N}^*}$, 其唯一的可能聚点 (如果存在) 是 0, 使得 $\{\lambda_k\}$ 正是 A 的特征值. 此外, 存在 H 的标准正交基 $\{e_k\}$ 使得

$$x = \sum_{k \geq 1} (x, e_k) e_k, \quad Ax = \sum_k \lambda_k (x, e_k) e_k.$$

命题 E.3.11 (Courant 极大极小刻画). 设 $A \in \mathfrak{C}(H)$ 对称且具有特征值 $\lambda_1^+ \geq \lambda_2^+ \geq \dots \geq 0 > \dots \geq \lambda_2^- \geq \lambda_1^-$. 则

$$\lambda_n^+ = \inf_{E_{n-1}} \sup_{\substack{x \in E_{n-1}^\perp \\ x \neq 0}} \frac{(Ax, x)}{(x, x)}, \quad \lambda_n^- = \sup_{E_{n-1}} \max_{\substack{x \in E_{n-1}^\perp \\ x \neq 0}} \frac{(Ax, x)}{(x, x)}.$$

此处 E_{n-1} 可以是 H 的任何 $(n-1)$ 维闭子空间.

参考文献

- [1] Adams, R. A., Fournier, J. J. F. Sobolev spaces (2nd edition) Pure and Applied Mathematics Series, Academic Press, Elsevier, 2003.
- [2] Bahouri, H., Chemin J.-Y., Danchin, R. Fourier Analysis and Nonlinear Partial Differential Equations. Vol. 343, A Series of Comprehensive Studies in Mathematics, Springer.
- [3] B'uhler, T., Salamon, D. A. Functional Analysis. Graduate Studies in Mathematics, Vol. 191, AMS.
- [4] Christ, M., Kiselev, A. Maximal functions associated to filtrations. *J. Funct. Anal.*, **179**(2), 409-425.
- [5] Dodson, B. Defocusing Nonlinear Schr'odinger Equations. Cambridge Tracts in Mathematics, Vol. 217, Cambridge University Press.
- [6] Evans, L. C. Partial Differential Equations, 2nd edition. Graduate Studies in Mathematics, Vol. 19, AMS, 2010.
- [7] Evans, L. C., Gariepy, R. F. Measure Theory and Fine Properties of Functions, 2nd edition. CRC press, 2015.
- [8] Folland, G. B. Real analysis: Modern Techniques and Their Applications, 2nd edition. Pure and Applied Mathematics: A Wiley Series of Texts, Monographs and Tracts, 1999.
- [9] Han Qing (韩青). A Basic Course in Partial Differential Equations. Graduate Studies in Mathematics, Vol. 120, AMS.
- [10] Han Qing (韩青), Lin Fanghua (林芳华). Elliptic Partial Differential Equations. Courant Lecture Notes, no. 1, AMS & CIMS.
- [11] 姜礼尚、孔德兴、陈志浩. 《应用偏微分方程讲义》, 高等教育出版社.
- [12] Luk, Jonathan (Luk Winghong 陸穎康) Introduction to Nonlinear Wave Equations. <https://web.stanford.edu/~jluk/NWnotes.pdf>

- [13] Muscalu, C., Schlag, W. Classical and Multilinear Harmonic Analysis, Vol. 1. Cambridge studies in advanced mathematics 137, Cambridge University Press, 2013.
- [14] Stein, E. M., Shakarchi, R. Fourier Analysis: An Introduction. Princeton Lectures in Analysis, Vol. 1. Princeton University Press.
- [15] Stein, E. M., Shakarchi, R. Real Analysis: Measure Theory, Integration and Hilbert spaces. Princeton Lectures in Analysis, Vol. 3. Princeton University Press.
- [16] Stein, E. M., Shakarchi, R. Functional Analysis: Introduction to Further Topics in Analysis. Princeton Lectures in Analysis, Vol. 4. Princeton University Press.
- [17] Tao, T. Nonlinear Dispersive and Wave Equations: Local and Global Analysis. CBMS, No. 106, AMS.
- [18] Taylor, M. Partial Differential Equations I: Basic Theory. Applied Mathematical Sciences 115, Springer-Verlag New York, 2011.