

Ch 8. Calculus of Variations

$$A[u] = 0$$

↓
Find a function $I[\cdot]$, s.t. $A[\cdot]$ is I 的变数.

$$A[\cdot] = I'[\cdot]$$

$$\Rightarrow I'[u] = 0$$

⇒ 找能量泛函的极小化子

•

· 第一变分与E-L方程

$$L: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} \times \bar{U} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(p, z, x) \rightarrow L(p, z, x)$$

$$(p_1, \dots, p_n; z; x_1, \dots, x_n)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} D_p L = (L_{p_1}, \dots, L_{p_n}) \\ D_z L = L_z \\ D_x L = (L_{x_1}, \dots, L_{x_n}) \end{array} \right.$$

$$\text{设 } I[w] = \int_U L(Dw(x), w(x), x) dx$$

$$w: \bar{U} \rightarrow \mathbb{R} \text{ smooth.}$$

$$w = g \text{ on } \partial U$$

证. $w = g$ on ∂U 且是 I 的极小化子
 $w \in C^\infty$.

claim: w 自动成为 I 的极小化子.

$$\text{pf: } \forall v \in C_c^\infty(U). \quad i(\tau) := I[u+\tau v] \quad \tau \in \mathbb{R}$$

$$w \text{ 是 } I \text{ 的极小化子.} \Rightarrow i'(0) = 0.$$

$$u + \tau v = u = g \text{ on } \partial U.$$

$$i(\tau) = \int_U L(Du + \tau Dv, u + \tau v, x) dx$$

$$L(u_x + \tau v_x, \dots, u_{x_n} + \tau v_{x_n}, u + \tau v, x_1, \dots, x_n).$$

$$i'(\tau) = \int_U \sum_{i=1}^n L_{p_i}(Du + \tau Dv, u + \tau v, x) \cdot v_{x_i} + L_z \cdot v dx.$$

$$i'(0) = \int_U \sum_{i=1}^n L_{p_i}(Du, u, x) \cdot v_{x_i} + L_z(Du, u, x) v dx$$

$$v \text{ cpt cpted}$$

$$= \int_U \sum_{i=1}^n - \left(\sum_{j=1}^n (L_{p_j}(Du, u, x))_{x_j} v_{x_i} + L_z(Du, u, x) \right) v dx$$

$$\Rightarrow - \sum_{i=1}^n (L_{p_i}(Du, u, x))_{x_i} + L_z(Du, u, x) = 0 \quad \text{in } U. \quad \dots (*)$$

(*) is called the Euler-Lagrange Eqn.

(2)

$$\text{eq: } L(p, z \cdot x) = \frac{1}{2} |p|^2 = \frac{1}{2} (p_1^2 + \dots + p_n^2),$$

$$\Rightarrow L_{p_i} = p_i; \quad L_z = 0$$

\Rightarrow E-L. eqn is

$$-\sum_{i=1}^n (u_{x_i})_{x_i} + 0 = 0 \Rightarrow \Delta u = 0 \text{ in } U$$

$$I[\omega] = \frac{1}{2} \int_U |\nabla \omega|^2 dx.$$

$$\text{eq: } L(p, z \cdot x) = \frac{1}{2} \sum_{i,j} a^{ij} \partial P_i \partial P_j - 2f(x) \quad a^{ij} = a^{ji}$$

$$L_{p_i} = \frac{1}{2} \sum_{j,j} a^{ij} p_j,$$

$$L_z = -f(x) \quad I[\omega] = \frac{1}{2} \sum_{i,j} a^{ij} w_{x_i} w_{x_j} - wf dx.$$

$$\Rightarrow -\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (a^{ij} u_{x_j})_{x_i} = f(x) \text{ in } U.$$

$$\text{eq: } f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ C}^\infty \quad F(z) = \int_0^z f(y) dy.$$

$$I[\omega] = \int_U \frac{1}{2} |\nabla \omega|^2 - F(\omega) dx$$

$$\Rightarrow -\sum_{i=1}^n (u_{x_i})_{x_i} \neq f(u). \quad \Rightarrow -\Delta u = f(u).$$

$$\text{eq: } L(p, z \cdot x) = (1+|p|^2)^{\frac{1}{2}} \Rightarrow L(D\omega, u \cdot x) = (1+|\nabla u|^2)^{\frac{1}{2}}$$

$$\Rightarrow L_{p_i} = \frac{1}{2} (1+|p|^2)^{-\frac{1}{2}} \cdot 2p_i \quad L_z = 0$$

$$= \frac{p_i}{\sqrt{1+|p|^2}}$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^n \left(\frac{u_{x_i}}{\sqrt{1+|\nabla u|^2}} \right)_{x_i} = 0 \quad \text{in } U. \quad \Rightarrow \operatorname{div} \left(\frac{\nabla u}{\sqrt{1+|\nabla u|^2}} \right) = 0$$

"N倍的平均曲率."

从而有如上面的平均曲率不等于0.

8.1.3. 第二部分:

$u \rightarrow I[\cdot]$ 的极小化子: $i(v) = I[u + tv] \Rightarrow \begin{cases} i'(0) = 0 \\ i''(0) \geq 0. \end{cases}$

(3)

$\frac{\partial}{\partial t} I[v] \propto \int_U \frac{\partial L}{\partial t}$

$$i'(t) = \int_U - \sum_{i,j} L_{p_i p_j} (Du + t Dv, u + tv, x) v_{x_i} + L_{z_z} (Du + t Dv, u + tv, x) v^2 dx$$

$$i''(t) = \int_U \sum_{i,j} L_{p_i p_j} (Du + t Dv, u + tv, x) v_{x_i} v_{x_j}$$

$$+ 2 \sum_{i,j} \underbrace{L_{p_i, z}}_{\frac{\partial L}{\partial p_i \partial z}} (Du + t Dv, u + tv, x) v_{x_i} v + L_{z_z} (Du + t Dv, u + tv, x) v^2 dx$$

$$t=0$$

$$\Rightarrow 0 \leq i''(0) = \int_U \sum_{i,j} L_{p_i p_j} (Du, u, x) v_{x_i} v_j + 2 \sum_{i=1}^n L_{p_i, z} (Du, u, x) v_{x_i} v + L_{z_z} (Du, u, x) v^2 dx \quad \forall v \in C_c^\infty(U).$$

... (* *)

① (*) 对 在 ∂U 上取 0 的 Lipschitz 连续 v 也对.

如何证明? 利用逼近. Fix $\xi \in \mathbb{R}^n$

$$v(x) := \varepsilon \rho\left(\frac{x \cdot \xi}{\varepsilon}\right) \xi(x) \quad x \in U. \quad \xi \in C_c^\infty(U).$$

$$\rho(x) = \begin{cases} x & 0 \leq x \leq \frac{1}{2} \\ 1-x & \frac{1}{2} \leq x \leq 1 \end{cases} \quad \rho(x) = \rho(x+\varepsilon),$$

$$(\Rightarrow |\rho'| = 1 \text{ a.e.}).$$

as $\varepsilon \rightarrow 0^+$.

$$\Rightarrow 0 \leq \int_U \sum_{i,j=1}^n L_{p_i p_j} (Du, u, x) (\rho')^2 \xi_i \xi_j \xi^2 + O(\varepsilon). \quad \forall$$

↑ 包括了第二项的求导.

$$\Rightarrow 0 \leq \int_U \sum_{i,j} L_{p_i p_j} (Du, u, x) \xi_i \xi_j \xi^2 dx \quad \forall \xi \in C_c^\infty(U).$$

$$\Rightarrow \sum_{i,j} L_{p_i p_j} (Du, u, x) \xi_i \xi_j \geq 0 \quad \forall \xi \in \mathbb{R}^n, x \in U. \quad \dots (\#)$$

(#) 将在极小化子存在性理论中用到.

8.1.4 方程组

(4)

$$L: M^{m \times n} \times \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R},$$

□

$$L = L(P, z, x) = L(p_1^1, \dots, p_n^1, z^1, \dots, z^n, x_1, \dots, x_n)$$

$$P \in M^{m \times n} \quad z \in \mathbb{R}^m \quad x \in U$$

$$\begin{pmatrix} p_1^1 & \dots & p_n^1 \\ p_1^2 & \dots & p_n^2 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ p_1^m & \dots & p_n^m \end{pmatrix}_{m \times n}$$

$$I[w] := \int_U L(Dw(x), w(x), x) dx, \quad w: \bar{U} \rightarrow \mathbb{R}^m \quad w = g \text{ on } \partial U.$$

$$(w^1, \dots, w^m), \quad g: \partial U \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ 给定}$$

$$\Rightarrow Dw(x) = \begin{pmatrix} w_{x_1}^1 & \dots & w_{x_n}^1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ w_{x_1}^m & \dots & w_{x_n}^m \end{pmatrix}_{m \times n}$$

下面证明: $I[\cdot]$ 的任一光滑极小值 $\tilde{u} = (u^1, \dots, u^m)$ with $u = g$ on ∂U

必定是某一个非线性方程的解. Fix $v \in C_c^\infty(U \rightarrow \mathbb{R}^m)$,

$$I(\tau) = I[u + \tau v], \quad I'(0) = 0$$

$$\int_U \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^m L_{p_i^k}(Du, u, x) v_{x_i}^k + \sum_{k=1}^m L_{z_k^k}(Du, u, x) v^k dx$$

$$\stackrel{\text{分部积分}}{\Rightarrow} - \int_U - \sum_{i=1}^n \left(L_{p_i^k}(Du, u, x) \right)_{x_i} v^k + L_{z_k^k}(Du, u, x) v^k dx = 0 \quad \text{in } U$$

$\dots (***)$

□

• 零 Lagrangian 问题:

Def: L is called a null Lagrangian if

$$- \sum_{i=1}^n \left(L_{p_i^k}(Du, u, x) \right)_{x_i} + L_{z_k^k}(Du, u, x) = 0 \quad \text{in } U \quad 1 \leq k \leq m$$

is automatically solved by all smooth functions $u: U \rightarrow \mathbb{R}^m$

若 L 是 null Lagrangian, 则 $I[w] = \int_U L(Dw, w, x) dx$ 且 $w|_{\partial U}$ 有关

Thm 8.1.1 设 L 为 null Lagrangian, $u, \tilde{u} \in C^2(\bar{U} \rightarrow \mathbb{R}^m)$, $u = \tilde{u}$ in ∂U

$$\Rightarrow I[u] = I[\tilde{u}]$$

(5)

$$\text{Def: Set } i(\tau) = \int_U [\tau u + (1-\tau)\tilde{u}] \quad \text{such that } i'(\tau) = 0.$$

$$i(\tau) = \int_U L(\tau Du + (1-\tau)D\tilde{u}, \tau u + (1-\tau)\tilde{u}, x) dx$$

$$\begin{aligned} i'(\tau) &= \int_U \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^m L_{p_i} (\tau Du + (1-\tau)D\tilde{u}, \tau u + (1-\tau)\tilde{u}, x) (u_{x_i}^k - \tilde{u}_{x_i}^k) \\ &\quad + \sum_{k=1}^m L_{z^k} (\tau \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots) (u^k - \tilde{u}^k) dx \\ &= \sum_{k=1}^m \int_U \left[- \sum_{i=1}^n (L_{p_i} (\alpha \cdots \cdots \cdots \cdots))_{x_i} + L_{z^k} (\cdots \cdots) \right] (u^k - \tilde{u}^k) dx \\ &= 0 \end{aligned}$$

□

Rmk: $m=1$ 时. 这样 $L(P)$ 只有 $L(p_1 \cdot x) = p_1$.

$m \geq 2$ 时 nontrivial.

※

Notation

$\text{cof } A$ $\stackrel{\text{def}}{=} A$ 的伴随矩阵 $(\text{cof } A)_i^k = \frac{(-1)^{i+k} A_{ki}}{\det A}$

Lemma: $u: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ smooth $\Rightarrow \sum_{i=1}^n (\text{cof } (Du)_i^k)_{x_i} = 0$.

Hint: $\det |P| = P^T \cdot (\text{cof } P)$ 而且 $P_m^T \neq 0$. 全 $P = Du$ $\overline{\text{由 }} P_m^T \neq 0$
 $\Rightarrow \sum_{k=1}^n u_{x_i}^k \left(\sum_{j=1}^n (\text{cof } Du)_{j,x_j}^k \right) = 0$

若 $\det Du(x_0) \neq 0$. then $\sum \text{cof } (\) = 0$. at x_0 .

If not. consider $Du(x_0) + \varepsilon I$.

$$\tilde{u} = u + \varepsilon x. \quad \overline{\text{由 }} \varepsilon \rightarrow 0$$

Thm 8.1.2: $\forall P \in M^{m \times n}$. $L(P) \approx \det P$ 是 Lagrangian.

□

□.

3.8.2 极小化子的存在性

3.8.1: 强制性 coercivity & 下半连续性

$$I[w] = \int_U L(Dw(x), w(x), x) dx \quad \begin{array}{l} w: U \rightarrow \mathbb{R} \\ w=g \text{ on } \partial U \end{array}$$

何时有极小化子?

1. 强制性

设 $1 < q < \infty$ (Fix 且 $\exists \alpha > 0, \beta > 0$ s.t. $L(p, z, x) \geq \alpha|p|^q - \beta, \forall p \in \mathbb{R}^n, z \in U$

$$\Rightarrow I[w] \geq \alpha \|Dw\|_{L^q(U)}^q - \beta \quad \forall w \in W^{1,q}(U)$$

$$\Rightarrow I[w] \rightarrow \infty \text{ as } \|Dw\|_q \rightarrow \infty$$

(*) 称作 $I[\cdot]$ 的强制性条件 (coercivity condition)

注意到, 对 $W^{1,q}(U)$ 函数 (with $w=g$ on ∂U) 也可以之 (*). (这样的强制性条件在 trace 的意义下)

$$\text{令 } A := \{ w \in W^{1,q}(U) \mid w=g, \text{ 在迹的意义下} \}$$

2. 下半连续性 (lower-semicontinuity)

为何引入下半连续性?

本节的目的是为了找出 $I[\cdot]$ 的极小化子, 即让 $I[\cdot]$ 达到极小值.

但仅有强制性条件无法做到:

$$m := \inf_{w \in A} I[w]$$

则由 inf 定义, 存在 $u_k \in A$ s.t. $I[u_k] \rightarrow m$ as $k \rightarrow \infty$

称作 极小化序列 (minimizing sequence).

欲证明 $\{u_k\}$ 有某种意义下的收敛子列, 我们需要“紧性”

若仅有 (*) 对, 我们只能得出 $\{u_k\}$ 是 $W^{1,p}(U)$ 中的有界序列, 并不一定有强收敛子列. 但 $1 < q < \infty$ 时. L^q 自反. 由 Banach-Alaoglu 定理知

强收敛子列. 且弱收敛子列 i.e. $\begin{cases} u_k \rightarrow u \text{ in } L^q(U) \\ D u_k \rightharpoonup D u \text{ in } L^q(U) \end{cases}$

且 $u=g$ on ∂U

$\Rightarrow u \in A$.

(7)

但现在又有一个新问题，有了 $u_k \rightarrow u$ in $W^{1,q}(U)$ ，并不一定有 $I[u] = \lim_{j \rightarrow \infty} I[u_{k_j}]$. 例：I关于弱收敛并不保证连续性.

为何？ 因为 $Du_k \rightarrow Du$ ~~in L^q~~
~~in L^q~~

$Du_k \rightarrow Du$ a.e.

为了避免这个问题，我们须引入下半连续的条件.

Def. 称 $I[\cdot]$ (关于序列) 弱下半连续，若 $I[u] \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} I[u_k]$ 能由 $u_k \rightarrow u$ in $W^{1,q}(U)$ 导出.

下面我们将寻找合理的条件，使得对L中的非线性项加以限制，来保证 $I[\cdot]$ 能满足条件.

3. 凸性 (Convexity).

在第二变分的推导中，我们知道，若u是极小值，则

(#) $\sum_{i,j=1}^n L_{p_i p_j}(Du, u, x) \zeta_i \zeta_j \geq 0, \forall \zeta \in \mathbb{R}^n$ 凸函数
即 $\frac{\partial^2 L}{\partial x^2} \geq 0$
 这使得我们必须对L加上凸性的条件 (why?) (i.e. Hesse 正定).

Thm 8.2.1: (弱下半连续). 设L是光滑，有下界的凸函数. 且 $p \mapsto L(p, z, x)$ $\forall z \in \mathbb{R}$
 则 $I[\cdot]$ 在 $W^{1,q}(U)$ 上弱下半连续.

证明：选取 $u_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty}$ 使 $u_k \rightarrow u$ in $W^{1,q}(U)$.

令 $\ell = \liminf_{k \rightarrow \infty} I[u_k]$, 则要证 $I[u] \leq \ell$

$$\int_U L(Du, u, x).$$

由共鸣定理知 $\sup_k \|u_k\|_{W^{1,q}(U)} < \infty$

即可能是在子列上.

从而 $\ell = \lim_{k \rightarrow \infty} I[u_k]$ (up to subsequence)

又因为 $u_k \rightarrow u$ in $W^{1,q}$. $W^{1,q} \hookrightarrow L^q(U)$. 所以 $u_k \rightarrow u$ in $L^q(U)$
 $\Rightarrow u_k \rightarrow u$ a.e. in U (子列意义下)

那么由 Egorov 定理, $\forall \varepsilon > 0$, \exists (闭集) E_ε . s.t. $\{u_k = u \text{ on } E_\varepsilon\}$

$$\left\{ \int_U L^n(U \setminus E_\varepsilon) < \varepsilon \right.$$

且 $0 < \varepsilon' < \varepsilon$ 有 $E_\varepsilon \subseteq E_{\varepsilon'}$.

(8)

$$\text{今 } F_\varepsilon = \left\{ x \in \Omega \mid |u(x)| + |Du(x)| \leq \frac{1}{\varepsilon} \right\}$$

因 u, Du 在 Ω 处处有限 (因为至少是 L^2 函数). 故当 $\varepsilon \rightarrow 0$ 时. $L^n(\Omega \setminus F_\varepsilon) \rightarrow 0$.

再设 $G_\varepsilon = E_\varepsilon \cap F_\varepsilon$ 则 $L^n(\Omega \setminus G_\varepsilon) \rightarrow 0$ as $\varepsilon \rightarrow 0$.

而且在 G_ε 上. $\{u_k \rightharpoonup u\}$

$$\{ |u(x)| + |Du(x)| \leq \frac{1}{\varepsilon} \}$$

下面利用极限过程来证明 ($= \lim_{k \rightarrow \infty} I[u_k] \geq I[u]$)

因为 L 有下界 故不妨设 $L \geq 0$. (否则考虑 $\tilde{L} = L + \beta$. $\beta > 0$).

$$\text{f} \& I[u_k] = \int_{\Omega} L(Du_k, u_k, x) dx \geq \int_{G_\varepsilon} L(Du_k, u_k, x) dx.$$

由于 L 关于 Du 是凸函数. 所以 $L(Du_k, u_k, x) \geq L(Du, u_k, x) + D_p L(Du, u_k, x)(Du_k - Du)$
 $\uparrow = \text{下界} \geq 0, \text{直接打了}$

$$\Rightarrow I[u_k] \geq \int_{G_\varepsilon} L(Du, u_k, x) + \int_{G_\varepsilon} \nabla_p L(Du, u_k, x)(Du_k - Du) dx.$$

令 $k \rightarrow \infty$. 左边 = L .

$$\text{右边} \xrightarrow{u_k \rightarrow u \text{ on } G_\varepsilon} \int_{G_\varepsilon} L(Du, u, x) + \int_{G_\varepsilon} 0 dx$$

$$+ \lim_{k \rightarrow \infty} \int_{G_\varepsilon} \nabla_p L(Du, u_k, x)(Du_k - Du) dx$$

$$Du_k \rightarrow Du \text{ in } L^2$$

$$\text{故第 } 2 \text{ 项} \rightarrow 0 \quad \int_{G_\varepsilon} L(Du, u, x).$$

$$\text{令 } \varepsilon \rightarrow 0^+. \text{ 有 } (\geq \int_{\Omega} L(Du, u, x) dx)$$

由单调收敛定理.

□

Rmk. ① 从以上证明中可以看出, 凸性条件在处理 $Du_k \rightarrow Du$ 时起到作用,
 \rightarrow 后面的线性项由此消失, 且不用管高阶项.

② $u_k \rightarrow u$ in L^2 是一个 很强的条件, 故我们不需要 $x \mapsto L(p, x)$ 的凸性
 \Downarrow 子列 a.e. \Rightarrow 用 Egorov 定理导出一致收敛

③ 构造 F_ε 是为了保证最后一步 MCT 的可行性.

□

下面我们证明 L 中极小化子的存在性定理

Thm 8.2.2 (极小化子存在性) 设 L 满足

① 强制性条件 (H): $L(p, z, x) \geq \alpha |p|^q - \beta$ for some $\alpha > 0, \beta \geq 0$.

② L 关于 p 是凸的.

③ $A = \{u \in W^{1,q}(U) \mid u = g \text{ on } \partial U\}$ 非空.

则存在至少一个 $u \in A$ s.t. $I[u] = \min_{w \in A} I[w]$

Proof: $m := \inf_{w \in A} I[w]$ 不妨 $m < \infty$, 选取极小化序列 u_k s.t. $I[u_k] \rightarrow m$.

在①中不妨 $\beta = 0$ by $L(p, z, x) \geq \alpha |p|^q$ for some $\alpha > 0$.

$$\Rightarrow I[w] = \int_U L(Dw, w, x) dx \geq \alpha \int_U |Dw|^q dx.$$

$$m < \infty \Rightarrow \sup_K \|Du_k\|_{L^q} < \infty$$

事实上, ~~且~~ $\sup_K \|u_k\|_{W^{1,q}(U)} < \infty$ 也对, 为了验证此事, 只用证明 $\sup_K \|u_k\|_{L^q} < \infty$

Poincaré 不等式

$$\|u_k\|_{L^q(U)} \leq \|u_k - w\|_{L^q(U)} + \|w\|_{L^q(U)} \stackrel{\downarrow}{\leq} C \|Du_k - Dw\|_{L^q(U)} + C$$

$$\text{Tr}(u_k - w) = 0 \Rightarrow u_k - w \in W_0^{1,q}(U)$$

$$\leq C' \quad \text{零迹定理}$$

这就得以验证.

从而 u_k 在 $W^{1,q}(U)$ 中一致有界. 由 Banach-Alaoglu 定理知, 存在 $u_k \rightharpoonup u$ in $W^{1,p}(U)$.
余下只用证 $u \in A$.

$$\|u\|_{W^{1,p}(U)} \leq \liminf_{j \rightarrow \infty} \|u_j\|_{W^{1,p}(U)} \quad (\text{由共鸣定理可得}), \Rightarrow u \in W^{1,p}(U)$$

至此由 $\text{Tr } u = g$ on ∂U . 只需证 $u - w \in W_0^{1,q}(U)$. $\forall w \in A$

$\forall w \in A, u_k - w \in W_0^{1,q}(U)$. ~~是~~ 是 $W_0^{1,q}(U)$ 的闭子空间.

由 Mazur 定理, 其对弱极限封闭 $\Rightarrow u - w \in W_0^{1,q}(U)$

若 $T_b, m \leq I[u] \leq \liminf_{j \rightarrow \infty} I[u_j] = m = \inf_{w \in A} I[w]$, 证毕!

□

在下节分析

在证得存在性之后, 我们问: 何时极小化唯一? 为了导出唯一性, 我们对 L 需要加上更多的限制.

(10)

Thm 8.2.3 (极小值的唯一性).

设 ① $L = L(p, x)$ 与 \mathbb{R} 元关

$$\text{② } \exists \theta > 0 \text{ s.t. } \forall \xi \in \mathbb{R}^n, \sum_{i,j} L_{p_i p_j}(p, x) \xi_i \xi_j \geq \theta |\xi|^2$$

③ $I[\cdot]$ 的极小值的 $u \in A$ 是唯一的.Proof: 存在性在 8.2.2 例证. 设 $u, \tilde{u} \in A$ 都是 $I[\cdot]$ 在 A 的极小值.

$$\therefore v = \frac{u + \tilde{u}}{2} \in A$$

claim: $I[v] \leq \frac{I[u] + I[\tilde{u}]}{2}$, 等号成立 $\Leftrightarrow u = \tilde{u}$ a.e.由 ② 知 $p \mapsto L(p, x)$ 是 \mathbb{R}^n 上的凸的 (K)

$$\Rightarrow \forall x \in U, p, q \in \mathbb{R}^n$$

$$L(p, x) \geq L(q, x) + D_p L(q, x)(p - q) + \frac{\theta}{2} |p - q|^2$$

$$\text{set } q = \frac{D_u + D\tilde{u}}{2}, \quad p = D_u$$

$$\Rightarrow L(D_u, x) = L\left(\frac{D_u + D\tilde{u}}{2}, x\right) + D_p L\left(\frac{D_u + D\tilde{u}}{2}, x\right) \cdot \left(\frac{D_u - D\tilde{u}}{2}\right) + \frac{\theta}{8} |D_u - D\tilde{u}|^2$$

$$\Rightarrow I[u] \geq I[v] + \int_U D_p L\left(\frac{D_u + D\tilde{u}}{2}, x\right) \left(\frac{D_u - D\tilde{u}}{2}\right) dx + \int_U \frac{\theta}{8} |D_u - D\tilde{u}|^2 dx$$

对 $I[\tilde{u}]$ 有

$$I[\tilde{u}] \geq I[v] + \int_U D_p L\left(\frac{D_u + D\tilde{u}}{2}, x\right) \left(\frac{D\tilde{u} - D_u}{2}\right) dx + \int_U \frac{\theta}{8} |D_u - D\tilde{u}|^2 dx$$

相加:

$$\frac{I[u] + I[\tilde{u}]}{2} \geq I[v] + \frac{\theta}{8} \int_U |D_u - D\tilde{u}|^2 dx.$$

$$\geq I[v] \quad \checkmark$$

The equality holds iff $D\tilde{u} - D_u = 0$ a.e.Since $u = \tilde{u}$ on $\partial U \cap \partial V \Rightarrow u = \tilde{u}$ a.e. in U (Trace Theorem)

D

4. E-L 方程的弱解:

之前的讨论只是讨论 $u \in C^\infty(U)$ 的情况, 如今, 将 u 限制为 $W^{1,q}(U)$ 函数. 为了得出此情况下 Euler-Lagrange 方程解的存在性, 我们需要加一些关于 L (及其导数) 的增长条件.

$$\text{设 (1): } |L(p, z \cdot x)| \leq C(|p|^q + |z|^{q-1} + 1)$$

$$\begin{aligned} \text{(2): } & |D_p L(p, z \cdot x)| \leq C(|p|^{q-1} + |z|^{q-1} + 1) \\ & |D_z L(p, z \cdot x)| \leq C(|p|^{q-1} + |z|^{q-1} + 1) \quad \text{for some } C > 0. \end{aligned}$$

$\forall p \in \mathbb{R}^n, z \in \mathbb{R}, x \in U$

Def (E-L 方程的弱解) 称 u 为边值问题

$$(*) \quad \begin{cases} -\sum_{i=1}^n (L_{p_i}(Du, u, x))_{x_i} + L_z(Du, u, x) = 0 & \text{in } U \\ u = g & \text{on } \partial U. \end{cases}$$

的弱解, 若 $\forall v \in W_0^{1,q}(U)$, 有 $\int_U \sum_{i=1}^n L_{p_i}(Du, u, x) V_{x_i} + L_z(Du, u, x) v dx = 0$ $\cdots (\#)$

□.

为何如此定义? 类似于 ch6. 7 中弱解的定义:

$\forall v \in C_c^\infty(U)$ (作为试探函数), 在 (*) 两边, 分部积分有 (#) 成立,

若 $u \in W^{1,q}(U)$

由 (2) $|D_p L(Du, u, x)| \leq C(|Du|^{q-1} + |u|^{q-1} + 1) \in L^q(U)$.

$$|D_z L(Du, u, x)| \leq C(|Du|^{q-1} + |u|^{q-1} + 1) \in L^q(U)$$

用 C_c^∞ 逼近, 即有 (#) 对 $W_0^{1,q}(U)$ 成立.

□

Thm 8.2.4 (E-L 方程弱解存在性)

设 L 满足增长条件 (2), $u \in \mathcal{E}$ 是 I 的极小化点. 则 u 为 (*) 的弱解

证明. Fix $v \in W_0^{1,q}(U)$. set $i(t) = I[u + tv]$ $t \in \mathbb{R}$.

由 (1) 知 $i'(t) < \infty \quad \forall t$

设 $T \neq 0$, 我们希望计算 $i'(0)$

(12)

这需要计算差商

$$\frac{i(\tau) - i(0)}{\tau} = \int_0^\tau \frac{L(D_u + \tau D_v, u + \tau v, x) - L(D_u, u, x)}{\tau} dx$$

$$=: \int_U L^{\tau}(x) dx.$$

$$L^{\tau}(x) := \frac{L(D_u + \tau D_v, u + \tau v, x) - L(D_u, u, x)}{\tau}$$

实际上是由下面的式子得出来的

$$\sum_{i=1}^n L_{p_i}(D_u \cdot u \cdot x) \cdot v_{x_i} + L_2(D_u \cdot u \cdot x) v \quad a.e$$

3. 用 Lebesgue 猜数分部原理

$$L^{\tau}(x) = \frac{1}{\tau} \int_0^\tau \frac{d}{ds} L(D_u + s D_v, u + sv, x) ds$$

$$= \frac{1}{\tau} \int_0^\tau \sum_{i=1}^n L_{p_i}(D_u + s D_v, u + sv, x) v_{x_i} + L_2(D_u + s D_v, u + sv, x) v ds$$

$$|L^{\tau}(x)| \leq C(|Du|^p + |u|^q + |Dv|^r + |v|^s) \in L^1(U) \quad \forall \tau \neq 0$$

由控制收敛定理,

$$\lim_{\tau \rightarrow 0} L^{\tau}(x) = \int_U \sum_{i=1}^n (L_{p_i}(D_u \cdot u \cdot x) v_{x_i} + L_2(D_u \cdot u \cdot x) v) dx$$

$\lim_{\tau \rightarrow 0} L^{\tau}(x) = \int_U \sum_{i=1}^n (L_{p_i}(D_u \cdot u \cdot x) v_{x_i} + L_2(D_u \cdot u \cdot x) v) dx$

从而 u 为弱解

□

Rmk: (*) 也有对应于 $I[\cdot]$ 极小化问题的解. 但若 $(p, 2) \mapsto L(p, z \cdot x)$ 对任 x 都是一个凸函数, 则 (*) 的任一弱解必为 I 的极小化子.

$$(*) \quad \left\{ \begin{array}{l} - \sum_{i=1}^n (L_{p_i}(D_u \cdot u \cdot x))_{x_i} + L_2(D_u \cdot u \cdot x) = 0 \quad \text{in } U \\ u \cdot g \quad \text{on } \partial U \end{array} \right.$$

(13)

 $\forall w \in A$. 有

$$L(p, w, x) \geq L(p, z, x) + D_p(L(p, z, x)) \cdot (w - p) + D_z L(p, z, x) \cdot (w - z)$$

 $p = Du, q = Dw, z = u, w = w$. 有:

$$L(Dw, w, x) \geq L(p, Du, u, x) + D_p L(p, u, x) \cdot (Dw - Du)$$

$$+ D_z L(Du, u, x) (Du - u)$$

两边积分. 右边奇最后两项积分为0(用(x)弱解定义), 且 $w - u \in W_0^{1,q}(U)$
 $\Rightarrow u$ 为极小化子.

□

5. 方程组.

$$I[\vec{w}] = \int_U L(D\vec{w}(x), \vec{w}(x), x) dx.$$

 $\vec{w}: U \rightarrow \mathbb{R}^m$. $L: M^{m \times n} \times \mathbb{R}^m \times \bar{U} \rightarrow \mathbb{R}$ 给定.

设有强制性条件

$$\textcircled{1}: L(p, z, x) \geq \alpha |p|^2 - \beta \quad p \in M^{m \times n}, z \in \mathbb{R}, x \in U \quad \text{for } \alpha > 0, \beta \geq 0$$

$$A = \{ \vec{w} \in W^{1,q}(U \rightarrow \mathbb{R}^m) \mid \vec{w} = \vec{g} \text{ on } \partial U \}$$

Thm 8.2.5 (极小化子存在性).

设 L 满足① 且关于变量 P 是凸的, 设 $d \neq \emptyset$. 则 $\exists \vec{u} \in d$ s.t. $I[\vec{u}] = \inf_{w \in d} I[w]$

Proof

证明与之前完全类似.

与之前相同, 我们有

Thm 8.2.6 (极小化子唯一性) 设 L 与 Z 无关, $P \mapsto L(P, x)$ 是凸的, 则 $I[\cdot]$ 的极小化子 $u \in d$ 是唯一的.

□

若有

$$\textcircled{2} \quad \begin{cases} |L(p, z, x)| \leq C(|p|^2 + |z|^2 + 1) \\ |D_p L(p, z, x)| \leq C(|p|^{q-1} |z|^{q-1}) \quad \text{且} \\ |D_z L(p, z, x)| \leq \dots \end{cases}$$

$$\text{则对方程组} \quad (1) \quad \left\{ -\sum_{i=1}^n (L_{p_i}(Du, u, x))_{x_i} + L_{z^k}(Du, u, x) = 0 \quad \text{in } U \\ u^k = g^k \quad \text{on } \partial U \right.$$

(14)

若 $u \in \mathcal{A}$ 为弱解, 若

$$\sum_{k=1}^m \int_U \sum_{i=1}^n L_{P_i^k}(D_u, u, x) w_{x_i}^k + \sum_{k=1}^m (D_u, u, x) w^k dx = 0$$

$$\forall w \in W_0^{1,q}(U; \mathbb{R}^m)$$

与 Thm 8.2.4 相同, 我们有

Thm 8.2.7: 若 \mathcal{A} 满足②, $u \in \mathcal{A}$ 为 $I[\cdot]$ 的极小化, 则 u 为 (*) 的弱解 \square

1. 多凸性 (Polyconvexity).

有些方程组不满足 Thm 5-7 的要求, 但仍可利用变分法研究. 我们举一个例子, L 不再关于 P 变量是凸函数, 但仍是弱下半连续的.

Lemma 8.2.7 (行列式的弱下半连续性).

$$n < q < \infty, u_k \rightarrow u \text{ in } W^{1,q}(U; \mathbb{R}^n).$$

$$\lim \det D u_k \rightarrow \det D u \text{ in } L^{q/n}(U)$$

Proof: 首先注意到 $(\det P) \cdot I = P \cdot (\text{cof } P)^T \rightarrow P$ 的伴随阵.

$$\Rightarrow \det P = \sum_{j=1}^n P_j^i (\text{cof } P)_j^i, \quad 1 \leq i \leq n.$$

现 $\forall w \in C^\infty(U; \mathbb{R}^n)$.

$$\det D w = \sum_{j=1}^n \partial_{x_j} w^i (\text{cof } D w)_{i,j}^j, \quad 1 \leq i \leq n,$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \det P}{\partial P_{j,m}^i} = (\text{cof } P)_{j,m}^i$$

设 $P = D w$. $\exists j \neq m$ 有

$$\sum_{j,k,m=1}^n \delta_{ij} (\text{cof } D w)_m^k \cdot w_{x_m x_j}^k = \sum_{k,j=1}^n \partial_{x_m}^k (\text{cof } D w)_j^i + w_{x_i}^k (\text{cof } D w)_{j,x_j}^k$$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^n w_{x_i}^k \left(\sum_{j=1}^n (\text{cof } D w)_{j,x_j}^i \right) = 0 \quad \text{对 } i$$

由于我们已证明: $\sum_{j=1}^n (\text{cof } D w)_{j,x_j}^i = 0$

$$\Rightarrow \det D w = \sum_{j=1}^n (w_i^j (\text{cof } D w)_{j,x_j}^i)_{x_j} \quad \dots \quad (1)$$

(15)

$\Rightarrow \det D_w$ 的行列式可以写成前项形式

$$\Rightarrow \forall v \in C_c^\infty(U), \int_U v \det D_w \, dx = - \sum_{j=1}^n \int_U v_{x_j} w^i (\operatorname{cof} D_w)_j^i \, dx, \quad 1 \leq i \leq n. \quad \dots \textcircled{2}$$

由逼近，可得 $\exists u_k \in W^{1,q}(U \rightarrow \mathbb{R}^n)$, 有

$$\int_U v \cdot \det D u_k \, dx = - \sum_{j=1}^n \int_U v_{x_j} u_k^i (\operatorname{cof} D u_k)_j^i \, dx.$$

而 $u_k \rightarrow u$ in $W^{1,q}(U)$. $\Rightarrow \{u_k\}$ 是 $W^{1,q}(U)$ 中一致有界且(由共鸣定理)

$$n < q < \infty \quad W^{1,q}(U) \subset C^{0,1-\frac{1}{q}}(U; \mathbb{R}^n).$$

故 $\{u_k\}$ 适度连贯

由 Arzela-Ascoli 定理. $u_k \rightharpoonup u$ (up to a subsequence)

\Rightarrow Claim: $\forall \gamma \in C_c^\infty(U), \forall i$.

$$\liminf_{k \rightarrow \infty} \int_U \gamma \cdot \operatorname{cof}(D u_k)_i^j \, dx = \int_U \gamma (\operatorname{cof} D u)_i^j \, dx.$$

若 claim 对，那么

$$\begin{aligned} & \left| \int_U v \det D u_k - \int_U v \det D u \right| \\ &= \left| - \sum_{j=1}^n \int_U v_{x_j} u_k^i (\operatorname{cof} D u_k)_j^i \, dx + \sum_{j=1}^n \int_U v_{x_j} u_i^i (\operatorname{cof} D u_k)_j^i \, dx \right. \\ & \quad \left. - \sum_{j=1}^n \int_U v_{x_j} u_i^i (\operatorname{cof} D u)_j^i \, dx + \sum_{j=1}^n \int_U v_{x_j} u_i^i (\operatorname{cof} D u)_j^i \, dx \right| \end{aligned}$$

这项 $\rightarrow 0$. 利用 $u_k^i \rightharpoonup u^i$

$\rightarrow 0$ as $k \rightarrow \infty$

claim 的证明并不困难. 因 $(\operatorname{cof} D u_k)_i^j$ 是各个 $\frac{\partial u_k^i}{\partial x_j}$ 相成的多项式而已. 所以利用 $u_k \rightharpoonup u$ 得

如今，我们知道 $\{u_k\}$ 在 $W^{1,q}(U \rightarrow \mathbb{R}^n)$ 中一致有界. $(\det D u_k) \subseteq C(D u_k)^n$.
则 $\{\det D u_k\}$ 在 $L^{q/n}$ 中一致有界. 从而有弱收敛(到 $D u$) in $\mathcal{D}'(U)$

□

(16)

下面利用引理 8.2.7 得出一个类似于 8.2.1 的下半连续的结论.

我们不再假设 $L = L(p, z, x)$ 关于 p convex 我们假设 $m = n$. 且

$$\exists L(p, z, x) = F(p, \det p, z, x)$$

$$\forall z \in \mathbb{R}^m, x \in \mathbb{R}^n, (p, r) \mapsto F(p, r, z, x) \in \mathbb{R}$$

Thm 8.2.8 设 $n < q < \infty$, L 是有界凸的. 则 $I[\cdot]$ 在 $W^{1,q}(U; \mathbb{R}^n)$ 上弱下连续.

Proof: 任选一个序列 $\{u_k\}$ $u_k \rightarrow u$ in $W^{1,q}(U; \mathbb{R}^n)$

由定理 8.2.7 $\det D u_k \rightarrow \det D u$ in $L^{q/n}$.

令 G_ε 如 8.2.1 所述

$$I[u_k] = \int_{G_\varepsilon} L(D u_k, u_k, x) dx \geq \int_{G_\varepsilon} L(D u_k, u_k, x) dx$$

$$= \int_{G_\varepsilon} F(D u_k, \det D u_k, u_k, x) dx.$$

$$\geq \int_{G_\varepsilon} F(D u_k, \det D u_k, u_k, x) + \int_{G_\varepsilon} F_p(D u, \det D u, u_k, x) (D u - D u_k)$$

$$+ F_{p,x}(D u, \det D u, u, x) (D u - D u_k)$$

$$\xrightarrow{k \rightarrow \infty}$$

$$\xrightarrow{\substack{\downarrow \\ 0}} \text{as } k \rightarrow \infty$$

$$\geq \int_{G_\varepsilon} F(D u, \det D u, u, x).$$

$$\varepsilon \rightarrow 0, \text{ 即有 } I[u] \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} I[u_k]$$

□

与上一题同理. 我们有

Thm 8.2.9: 设 $n < q < \infty$ L 满足 $L(p, z, x) \geq \alpha |p|^2 - \beta$ ($\forall p \in \mathbb{M}^{m \times m}, z \in \mathbb{R}^m, x \in U$)

L is polyconvex

$A \neq \emptyset$

则 $\exists u \in A$ s.t. $I[u] = \min_{w \in A} I[w]$

8.2.5 局部极小化子:

问 $I[\cdot]$ 的临界点究竟是全局的极小化子还是仅为局部极小化子。

设 u 为如下方程的光滑解

$$(*) \quad \left\{ \begin{array}{l} -\sum_{i=1}^n (L_p(Du, u, x))_{x_i} + L_2(Du, u, x) = 0 \quad \text{in } U \\ u = g \quad \text{on } \partial U \end{array} \right.$$

从而 u 是 $I[w] = \int_U L(Dw, w, x) dx$ 的临界点,

设 $\Gamma \subseteq \mathbb{R}$ 是一个包含 0 的开区间, $\{u(\cdot, \lambda) \mid \lambda \in \Gamma\}$ 是一族单参数的光滑函数, 且是

$$(***) \quad \left\{ \begin{array}{l} -\sum_{i=1}^n (L_p(Du(x, \lambda), u(x, \lambda), x))_{x_i} + L_2(Du(x, \lambda), u(x, \lambda), x) = 0 \quad \text{in } U \\ u(x) = u(x, 0), \quad x \in U \end{array} \right.$$

全 $R = \bigcup_{\lambda \in \Gamma} \{ \text{the graph of functions } u(\cdot, \lambda) \}$

我们设 $\theta: \bar{U} \rightarrow \Gamma$ 是光滑函数, $\theta = 0$ 在 ∂U .

$$\exists w(x) = u(x, \theta(x)). \quad \forall x | w = u = g \text{ on } \partial U. \quad \cdots (**)$$

Thm 10 (Local Minimizer): u 是 R 中的局部极小化子, 则 $I[u] \leq I[w]$. 由上知上.

Rmk: 从而如果 u 是 E -方程的解, 且能嵌入一族其它解, 则 u 是 $I[\cdot]$ 的极小化子 (在所有 1 次 (II) row 中).

若 $u_\lambda > 0$ (λ 小), 我们可以将任一个充分靠近 u 的函数 w 写成这样形式.
但注意, Dw 并不一定与 Du 接近.

Proof: 我们首先注意到:

$$w_{x_i}(x) = u_{x_i}(x, \theta(x)) + u_\lambda(x, \theta(x)) \theta_{x_i}, \quad 1 \leq i \leq n$$

$$\Rightarrow I[w] = \int_U L(Dw, w, x) dx$$

$$= \int_U L(Du + u_\lambda \frac{\partial \theta}{\partial x_i}, w, x) dx$$

$$\geq \int_U L(Du, w, x) + u_\lambda \cdot D_p(Du, w, x) \cdot D\theta dx. \quad \cdots (1)$$

下面我们将引入一个向量场 $\vec{b} = (b^1, \dots, b^n)$ 如下:

(18)

$$b^i := \int_0^{\theta(x)} u_\lambda(x, \lambda) \cdot L_{p_i}(Du(x, \lambda), u(x, \lambda), x) d\lambda, \quad 1 \leq i \leq n$$

$$\begin{aligned} \text{div } \vec{b} &= \sum_{i=1}^n \partial_{x_i} b^i \\ &= \sum_{i=1}^n \partial_{x_i} u_\lambda(x, \theta(x)) L_{p_i}(Du(x, \theta(x)), u(x, \theta(x)), x) \\ &\quad + \sum_{i=1}^n \int_0^{\theta(x)} u_{\lambda x_i}(x, \lambda) \cdot L_{p_i}(Du(x, \lambda), u(x, \lambda), x) \\ &\quad + u_\lambda(x, \lambda) L_{p_i}(Du(x, \lambda), u(x, \lambda), x) \Big|_{x_i} d\lambda. \end{aligned}$$

$$= u_\lambda(x, \theta) \cdot D\theta \cdot D_p L(Du(x, \theta(x)), u(x, \theta(x)), x)$$

$$\begin{aligned} &+ \int_0^{\theta(x)} \sum_{i=1}^n u_{\lambda x_i}(x, \lambda) L_{p_i}(Du(x, \lambda), u(x, \lambda), x) \\ &\quad + u_\lambda(x, \lambda) L_{p_i}(Du(x, \lambda), u(x, \lambda), x) d\lambda \end{aligned}$$

$$\text{由于 } (L(Du(x, \lambda)), u(x, \lambda), x) \Big|_{\lambda} = \sum_{i=1}^n L_{p_i}(Du, u, x) u_{x_i \lambda} + L_{p_i}(Du, u, x) u_\lambda$$

$$\therefore \text{div } \vec{b} = u_\lambda(x, \theta(x)) \cdot D\theta \cdot D_p L(Du(x, \theta(x)), u(x, \theta(x)), x)$$

$$+ \int_0^{\theta(x)} \frac{\partial}{\partial \lambda} L(Du(x, \lambda), u(x, \lambda), x) d\lambda.$$

$$= u_\lambda(x, \theta(x)) \cdot D\theta \cdot D_p L(Du(x, \theta(x)), u(x, \theta(x)), x)$$

$$+ L(Du(x, \theta), u(x, \theta), x) - L(Du, u, x).$$

$$\text{Thus, } I[u] \geq \int_U L(Du, u, x) + u_\lambda \cdot D_p L(Du, u, x) \cdot D\theta dx$$

$$= \int_U L(Du, u, x) + \text{div } \vec{b} - \frac{u_\lambda D_p L(Du, u, x)}{L(Du(x, 0), u(x, 0), x) - L(Du, u, x)}$$

$$= \int_U L(Du(x, \theta(x)), u(x, \theta(x)), x) + \text{div } \vec{b} dx$$

$$\stackrel{\uparrow}{=} I[u]$$

若 $\vec{b} = 0$ 在 ∂U $\Rightarrow \vec{b} = 0$ 在 U)

□

§ 8.3 极小化的正则性

设 $I[w] := \int_U L(Dw) - wf \, dx$, 其中 $f \in L^2(U)$ (#)

令 8.2 中 $q=2$, 从而 增长条件为

$$(\star\star): |D_p L(p)| \leq C(|p| + 1) \quad p \in \mathbb{R}^n$$

则任一极小化 $u \in A$ 是 E-L 方程 $-\sum_{i=1}^n (L_{p_i}(Du))_{x_i} = f \quad \text{in } U$.

$$\text{i.e. } \int_U \sum_{i=1}^n L_{p_i}(Du) v_{x_i} \, dx = \int_U fv \, dx. \quad \forall v \in H_0^1(U)$$

8.3.1: 二阶弱局部分析.

我们使用: 若 $u \in H^1$ 是方程 (#) $-\sum_{i=1}^n (L_{p_i}(Du))_{x_i} = f$ in U 的弱解,

则 $|u \in H_0^2(U)$, 但这需要加更多条件:

$$(1): |D^2 L(p)| \leq C \quad \forall p \in \mathbb{R}^n$$

$$(2): L \text{ 二阶凸}. \text{i.e. } \exists \theta > 0, \sum_{i,j=1}^n L_{p_i p_j}(p) \xi_i \xi_j \geq \theta |\xi|^2, \forall p, \xi \in \mathbb{R}^n.$$

Thm 8.3.1 (Second derivatives of Minimizers).

(1) 设 $u \in H^1(U)$ 是 (#) 的弱解, L 满足 (2). 则 $u \in H_0^2(U)$.

(2) 若 $u \in H_0^1(U)$, $\partial U \in C^2$, 则 $u \in H^2(U)$. $\|u\|_{H^2(U)} \leq C \|f\|_{L^2(U)}$.

Proof: $\forall V \subset \subset U$ 选取开集 W , $V \subset W \subset \subset U$.

取截断函数 $\zeta \in C_c^\infty(U)$, $\begin{cases} \zeta = 1 \text{ on } V \\ \zeta = 0 \text{ on } \mathbb{R}^n - W \\ 0 \leq \zeta \leq 1 \end{cases}$

设 $h \in \mathbb{N}, 1 \leq h \leq n$.

$$v := -D_K^{-h} (\zeta^2 D_K^h u) \in H_0^1(V).$$

由于 u 为弱解, 故

$$\sum_{i=1}^n \int_U L_{p_i}(Du) \cdot v \, dx = \int_U fv \, dx$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^n \int_U D_K^{-h} (L_{p_i}(Du)) (\zeta^2 D_K^h u)_{x_i} \, dx = \int_U f D_K^{-h} (\zeta^2 D_K^h u) \, dx$$

$$D_K^{-h} (L_{p_i}(Du)) = \frac{L_{p_i}(Du(x+h)) - L_{p_i}(Du(x))}{h}$$

$$= \frac{1}{h} \int_0^1 \frac{d}{ds} L_{p_i}(s Du(x+h) + (1-s) Du(x)) \, ds$$

$$= \frac{1}{h} \left(\int_0^1 \sum_{j=1}^n L_{p_i p_j} (s Du(x+h e_k) + (1-s) Du(x)) \right. \\ \left. (u_{x_j}(x+h e_k) - u_{x_j}(x)) \, ds \right)$$

(20)

$$= \alpha \sum_{j=1}^n u^{ij,h}(x) D_K^h u_{x_j}(x).$$

$$\text{Def. } u^{ij,h}(x) := \int_0^1 L_{p_i, p_j} (s D_u(x+th_K) + (1-s) D_u(x)) ds, \quad 1 \leq i, j \leq n.$$

代入左边，有。

$$\sum_{i=1}^n \int_U D_K^h (L_{p_i}(D_u)) (\zeta^2 D_K^h u)_{x_i} dx.$$

$$= \sum_{i=1}^n \int_U \sum_{j=1}^n u^{ij,h}(x) D_K^h u_{x_j} \cdot \zeta^2 D_K^h u_{x_i} dx \leftarrow I_1$$

$$+ \sum_{j=1}^n u^{ij,h} D_K^h u_{x_j} \cdot 2\zeta \zeta_{x_i} D_K^h u dx \leftarrow I_2$$

$$= I_1 = - \int_U f D_K^h (\zeta^2 D_K^h u) dx.$$

$$I_1 \stackrel{L^{\frac{2}{1-\lambda}}(W)}{\geq} \theta \int_U \zeta^2 |D_K^h D_u|^2 dx.$$

$$|I_2| \leq C \int_W \zeta |D_K^h D_u| |D_K^h u| dx.$$

$$\leq \varepsilon \int_W \zeta^2 |D_K^h D_u|^2 dx + \frac{C}{\varepsilon} \int_W |D_K^h u|^2 dx.$$

$$|I_2| \leq \varepsilon \int_U \zeta^2 |D_K^h D_u|^2 dx + \frac{C}{\varepsilon} \int_W |D_K^h u|^2 dx.$$

同理 $\|u\|_{H^2(\Omega)}^2 \leq C \|f\|_2^2 + \|D_u\|_2^2$.

$$\frac{1}{2}\varepsilon = \frac{\theta}{4}$$

$$\Rightarrow \int_U \zeta^2 |D_K^h D_u|^2 dx \leq C \int_W f^2 + |D_K^h u|^2 dx \\ \leq C \int_U f^2 + |D_u|^2 dx$$

$$\because \zeta \equiv 1 \text{ in } V$$

$$\therefore \int_V |D_K^h D_u|^2 \leq C \int_U f^2 + |D_u|^2 dx.$$

$V \subset \subset U$

$$\Rightarrow D_u \in H^1(V) \Rightarrow u \in H_{loc}^1(V)$$

Mimic the proof. of Thm 4 in § 6.3.2 (带边正则性 (2-n))
 $\|u\|_{H^2}^2 \leq C (\|f\|_2^2 + \|u\|_{H^1}^2).$

$$\forall \int_U \sum_{i=1}^n L_{p_i}(D_u) u_{x_i} dx = \int_U f \cdot u dx \quad u \in H_0^1, \quad \text{and } u \in C^2.$$

~~DL(p) - DL(n), p ≥ 0~~

$$\text{且 } DL(p) - DL(n), p \geq 0 | p|^2.$$

P取到 Du.

$$\begin{aligned} \text{有 } \theta \|Du\|_2^2 &\leq \int_U f u dx \\ &\leq \|f\|_L^2 \|u\|_L^2 \\ &\leq C_\varepsilon \|f\|_L^2 + \varepsilon \|u\|_L^2 \\ &= C_\varepsilon \|f\|_L^2 + C_\varepsilon \|Du\|_L^2 \end{aligned}$$

$$\text{且 } C_\varepsilon = \frac{\theta}{2}. \quad \text{用 Poincaré 不等式}$$

□.

8.3.2: 高阶正则性.

对非线性PDE而言，第6章的正则性证明不再适用。因为我们对非线性项要求，非线性项含高阶无法处理。

$$\begin{aligned} \text{选取 } w \in C_c^\infty(U), \quad i \leq k \leq n. \quad \text{令 } v = -\partial_{x_k} w \quad \text{in } \int_U \sum_{i=1}^n L_{p_i}(D_u) v_{x_i} dx = \int_U f v dx \\ u \in H_0^1(U) \quad \int_U \sum_{i,j=1}^n L_{p_i, p_j}(D_u) u_{x_i} u_{x_j} w_{x_i} dx = 0 \quad \text{分部积分} \end{aligned}$$

下面再令 $\tilde{w} := u_{x_k}$.

$$a^{ij} := L_{p_i, p_j}(Du)$$

$$\text{Fix } V \subset \subset U \Rightarrow \int_U \sum_{i,j=1}^n a^{ij}(x) \partial_{x_j} \tilde{w} \partial_{x_i} w dx = 0, \quad \forall w \in C_c^\infty(U).$$

通过

$$\Rightarrow \int_U \sum_{i,j=1}^n a^{ij}(x) \partial_{x_j} \tilde{w} \partial_{x_i} w dx = 0, \quad \forall w \in H_0^1(U)$$

$$\Rightarrow \tilde{w} \in H^1(V) \text{ is a weak sol to } -\sum_{i,j=1}^n \partial_{x_i} (a^{ij} \partial_{x_j} \tilde{w}) = 0 \text{ in } V$$

但是，我们不能用6.3节的正则性定理得出 $\tilde{w} \in C^\infty$ ，因为 a^{ij} 只是 L^∞ 函数，并不 C^∞ 。

事实上，由 [G-T] Ch.8 的 De Giorgi-Moser 逆迭代可得得出

$$\tilde{w} \in C_{loc}^{1,\gamma}(U)$$

若 L 的系数是光滑的，即 $a^{ij} \in C_{loc}^{0,\gamma}(U)$, $\Rightarrow u \in C_{loc}^{2,\gamma}(U) \Rightarrow a^{ij} \in C_{loc}^{1,\gamma}(U)$

无限重复此过程

(Bootstrap)

Schauder 估计 (G-T 第 9 章)

$$\Rightarrow u \in C_{loc}^{3,\gamma}(U) \Rightarrow \dots$$

$$\Rightarrow u \in C^\infty(U)$$

□

(23)

Thm 8.4.2 (Lagrange 乘子). 设 $u \in A$ 满足 $I[u] = \min_{w \in A} I[w]$,
 then $\exists \lambda \in \mathbb{R}$ s.t. $\int_U D_u \cdot D_v \, dx = \lambda \int_U g(u) v \, dx \quad \forall v \in H_0^1(U).$

Remark: Thm 8.4.2 中的 u 演进而成为非线性边值问题的解.

$$\begin{cases} -\Delta u = \lambda g(u) & \text{in } U \\ u = 0 & \text{on } \partial U \end{cases}$$

入称作关于积分限制 $J[u]=0$ 的 Lagrange 乘子.

形如 (#) 的问题是 ($u \neq 0$) 为作非线性边值问题
特征值

Proof: 任取 $v \in H_0^1(U)$.

先设 $g \neq 0$ a.e. in U .

再任取 $w \in H_0^1(U)$, with $\int_U g(w) w \, dx \neq 0$. (否则 $g=0$ a.e.).

$$J(\tau, \sigma) = J[u + \tau v + \sigma w]$$

$$= \int_U G(u + \tau v + \sigma w) \, dx \quad \tau, \sigma \in \mathbb{R}$$

$$J(0, 0) = \int_U G(u) \, dx = 0$$

$$\frac{\partial J}{\partial \tau} = \int_U g(u + \tau v + \sigma w) v \, dx, \quad \frac{\partial J}{\partial \sigma} = \int_U g(u + \tau v + \sigma w) w \, dx.$$

$$\frac{\partial J}{\partial \sigma}(0, 0) = 0 \quad (\text{因 } \int g(u) w \, dx \neq 0)$$

那么由隐函数定理, $\exists C'$ 函数 $\phi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ s.t. $\phi(0) = 0$

$$\left\{ \begin{array}{l} \phi(\tau, \phi(\tau)) = 0 \\ \phi'(0) = 0 \end{array} \right. \quad \forall \tau \in \mathbb{R},$$

$$\Rightarrow \text{且: } \phi'(0) = - \frac{\int_U g(u) v \, dx}{\int_U g(u) w \, dx}$$

e.g. $|\tau| \leq \bar{\tau}$.

§8.4 Constraints

本节讨论某些附加特殊限制条件的问题，尤其关注 Lagrange 乘子的作用

8.4.1 非线性特征值问题.

$$\text{① } I[w] := \frac{1}{2} \int_U |\nabla w|^2 dx \quad \forall w = 0 \text{ on } \partial U$$

$$\text{且加限制: } J[w] = \int_U G(w) dx = 0. \quad (2)$$

$G: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ 是给定的 C^∞ 函数

$$\text{再设 } |G(z)| = g = G^1 \text{ 满足 } |g(z)| \leq C(1+z^2)$$

$$\Rightarrow |G(z)| \leq C(1+z^2)$$

$$\text{令 } \mathcal{A} = \{w \in H_0^1(U) \mid J[w] = 0\} \quad U \text{ 为 } \partial U \in C^\infty \text{ 的有界连通开集}$$

Thm 8.4.1 (限制极小化存在性).

设 $\mathcal{A} \neq \emptyset$. 则 $\exists u \in \mathcal{A}. \quad I[u] = \min_{w \in \mathcal{A}} I[w].$

Proof: 取 $\{u_k\} \subset \mathcal{A}$. 且 $I[u_k] \rightarrow m = \inf_{w \in \mathcal{A}} I[w]$
 $\Rightarrow \{u_k\}$ 为 $H_0^1(U)$ 中有界序列.

由 Banach-Alaoglu 定理 (弱收敛) $\exists u \in H_0^1(U) \text{ 使 } u_k \rightharpoonup u \text{ in } H_0^1(U)$.

再由共鸣定理可得

$$I[u] \leq \liminf_{j \rightarrow \infty} I[u_j] \leq m$$

下面证明, $u \in \mathcal{A}$.

由 $H_0^1 \hookrightarrow L^2$ 知, $u_k \rightarrow u$ in $L^2(U)$.

$$\Rightarrow |J[u] - J(u_k)| \leq \int_U |G(u) - G(u_k)| dx$$

$$\leq C \int_U |u - u_k| (1 + |u| + |u_k|) dx \\ \rightarrow 0 \text{ as } k \rightarrow \infty$$

□

$$\int_U \lambda^2 |\nabla u|^2 dx + \mu \int_U w$$

下面得 $w(\tau)$ 为常数 $w(\tau) = \tau v + \phi(\tau)w$ ($|\tau| \leq \tau_0$).

$$i(\tau) = I[u + w(\tau)]$$

由于 $j(\tau, \phi(\tau)) = 0$ 知 $J[u + \tau w(\tau)] = 0$ 且 $u + w(\tau) \in K$
 $\Rightarrow i(\cdot)$ 在 0 处有极小值

$$\Rightarrow i'(0) = 0, \text{ 即 } 0 = i'(\tau) = \int_U (Du + \tau Dv + \phi(\tau) Dw) dx$$

$$i'(\tau) = \frac{d}{dt} I[u + w(\tau)]$$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_U |\nabla(u + w(\tau))|^2 dx = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_U |\nabla u + \tau \nabla v + \phi(\tau) \nabla w|^2 dx \\ &= \int (\nabla u + \tau \nabla v + \phi(\tau) \nabla w) \cdot (Dv + \phi'(\tau) \nabla w) dx \end{aligned}$$

Set $\tau = 0$

$$0 = i'(0) = \int_U \nabla u \cdot (\nabla v + \phi'(0) \nabla w) dx$$

$$\text{Since } \phi'(0) = - \frac{\int_U g(u)v dx}{\int_U g(u)w dx}$$

$$\text{so we define } \lambda = \left(\frac{\int_U \nabla u \cdot \nabla w dx}{\int_U g(u)w dx} \right) / \int_U g(u)v dx$$

$$\text{then } \int_U \nabla u \cdot \nabla v dx = \lambda \int_U g(u)v dx \quad \forall v \in H_0^1(U)$$

If $g = 0$ a.e. in U . $\forall x \in U$ $\nabla G(u) = g(u) \nabla u = 0$ a.e. 又因 U 连通

所以 $G(u) = 0$ a.e. (因 $J[u] = \int_U G(u) dx = 0$)

又 $\Delta u = 0$ 故 $G(u) = 0$

这样 $u = 0$ a.e. 否则 $J[u] > J[0] = 0$. 于是待证等式两边都是 0

□

④

8.4.2 单侧限制与变分不等式

上一节我们通过对 \mathcal{A} 加以 $I[w] = 0$ 以及非线性项的控制证明了极小化子的存在性。本节考虑的是单侧限制，即 $\forall x \in U$ ，我们对 $u(x)$ 的取值加以单侧的限制。

$$\text{能量泛函 } I[w] = \int_U \frac{1}{2} |\nabla w|^2 - f w \, dx$$

$$\mathcal{A} := \{w \in H_0^1(U) \mid \begin{array}{l} w \geq h \text{ a.e. in } U \\ \sim \text{对 } w \text{ 的单侧限制} \end{array}\} \quad h: \bar{U} \rightarrow \mathbb{R} \text{ 是给定的光滑函数.}$$

Thm 8.4.3 (单侧限制下, 极小化子存在性).

设 $\mathcal{A} \neq \emptyset$, 则 $\exists! u \in \mathcal{A}$ s.t. $I[u] = \min_{w \in \mathcal{A}} I[w]$

证明: ① 存在性的证明与 8.4.1 基本一致, 只是在验证 \mathcal{A} 条件时稍稍作改动.

设 $\{u_{k_j}\} \subset \mathcal{A}$ 是一列极小化子 $u_{k_j} \rightarrow u \text{ in } H_0^1$
 $\Rightarrow u_{k_j} \rightarrow u \text{ in } L^2$

因为 $u_{k_j} \geq h \text{ a.e.}$ 故 $u \geq h \text{ a.e.}$ (因 $\exists u_{k_j} \rightarrow u \text{ a.e.}$)

$$\Rightarrow u \in \mathcal{A}.$$

② 稳定性, 若除了 u , 还有 \tilde{u} 是极小化子, $u \neq \tilde{u}$

$$\exists w = \frac{u+\tilde{u}}{2} \in \mathcal{A} \text{ (因 } \mathcal{A} \text{ 凸)}$$

$$I[w] = \int_U \frac{1}{2} \left| \left(\frac{\nabla u + \nabla \tilde{u}}{2} \right) \right|^2 - f \left(\frac{u+\tilde{u}}{2} \right) \, dx.$$

$$= \int_U \frac{1}{8} (|\nabla u|^2 + |\nabla \tilde{u}|^2 + 2\nabla u \cdot \nabla \tilde{u}) - f \left(\frac{u+\tilde{u}}{2} \right) \, dx.$$

$$= \int_U \frac{1}{4} (|\nabla u|^2 + |\nabla \tilde{u}|^2) - \frac{1}{8} |\nabla u - \nabla \tilde{u}|^2 - f \left(\frac{u+\tilde{u}}{2} \right) \, dx$$

$$\stackrel{u \neq \tilde{u}}{<} \int_U \frac{1}{4} |\nabla u|^2 - \frac{f_u}{2} \, dx + \int_U \frac{1}{4} |\nabla \tilde{u}|^2 - \frac{f_{\tilde{u}}}{2} \, dx$$

$$= \mathcal{A} \underbrace{[I[u] + I[\tilde{u}]]}_{2}$$

这与极小性矛盾!

□

对上述加了限制条件的 I , 我们给出类似于 Euler-Lagrange 方程的变分刻画.

(26)

Thm 8.4.4 (极小化的变分刻画).

若 $u \in \mathcal{A}$ 是唯一的一极小化, i.e. $I[u] = \min_{u \in \mathcal{A}} I[u]$

$$\text{则 } \int_U \nabla u \cdot \nabla (w-u) dx \geq \int_U f(w-u) dx \quad \forall w \in \mathcal{A} \quad \cdots (*)$$

(*) 称作变分不等式.

Proof. Fix $w \in \mathcal{A}$. 则 $\forall 0 < \tau \leq 1$, $u + \tau(w-u) = (1-\tau)u + \tau w \in \mathcal{A}$ (因 \mathcal{A} 闭).

$$\text{令 } i(\tau) := I[u + \tau(w-u)] \text{ 则 } i(0) \leq i(\tau) \quad \forall 0 \leq \tau \leq 1$$

$$\Rightarrow i'(0) \geq 0.$$

而下面计算 $i'(0)$, 我们会发现它正是 (*) 左 - (*) 右:

$$\frac{i(\tau) - i(0)}{\tau} = \frac{1}{\tau} \int_U \frac{|\nabla u + \tau \nabla (w-u)|^2 - |\nabla u|^2}{2} - f(u + \tau(w-u) - u) dx$$

$$= \int_U \nabla u \cdot \nabla (w-u) + \frac{\tau |\nabla (w-u)|^2}{2} - f(w-u) dx$$

$$\tau \rightarrow 0^+, \text{ 上式} = \int_U \nabla u \cdot \nabla (w-u) - f(w-u) \geq 0$$

□

变分不等式的解算.

设 $u \in W^{1,\infty}(U)$, $\exists v \in C^\infty$ (这是可以证明的见: Kinderlehrer-Stampacchia;

An Introduction to Variational Inequalities, SIAM)

$$\mathcal{O} := \{x \in U \mid u(x) > h(x)\} \text{ 开.}$$

 $C := \{x \in U \mid u(x) = h(x)\}$ 是相对闭集.Claim: $u \in C_c^\infty(\mathcal{O})$, $-\Delta u = f$ in \mathcal{O} .事实上, 只用证 u 是上述方程的弱解, 即

$$\forall v \in C_c^\infty(\mathcal{O}), \int_U \nabla u \cdot \nabla v - fv dx = 0, \text{ 从而 } -\Delta u \geq f$$

再由椭圆方程正则性定理得出结论

Fix $v \in C_c^\infty(\mathcal{O})$, 若 $|I|$ 充分小, 则 $w := u + \tau v \geq h$, $\Rightarrow u \in \mathcal{A}$

$$\Rightarrow \tau \int_U \nabla u \cdot \nabla v - fv dx \geq 0 \quad (\forall |I| \text{ 充分小})$$

$$\Rightarrow \text{只能 } \int_U \nabla u \cdot \nabla v - fv dx = 0 \quad \checkmark$$

下面证明 $-\Delta u \geq f$ a.e. in \mathcal{O} .Fix $v \in C_c^\infty(U)$, $v \geq 0$, $\forall \epsilon > 0$ 且 $0 < \tau \leq 1$ 时 $w := u + \tau v \in \mathcal{A}$

$$\text{进而 } \int_U \nabla u \cdot \nabla v - fv dx \geq 0.$$

由于 $u \in W^{2,\infty}(U)$. 故由 $\int_U (-\Delta u - f) v dx \geq 0$ (即可以分部积分), $\forall v \in C_c^\infty(U)$,
 $\Rightarrow -\Delta u \geq f$ a.e. in U .

于是我们证明了:

$$(\#) \begin{cases} u \geq h, & -\Delta u \geq f \quad \text{a.e. in } U \\ & -\Delta u = f \quad \text{on } U \cap \{u > h\} \end{cases}$$

Rmk: $F := \partial \Omega \cap U$ 称作“自由边界”. 具有自由边界的PDE, 往往可以用
 变分不等式(化简), 因为 (#) 中没有什么与自由边值有关的项.

8.4.3: 调和映射.

下面考虑映射于球面的调和映射, \mathbb{S}^m

设 $\mathcal{A} = \{w \in H^1(U; \mathbb{R}^m) \mid w = g \text{ in } \partial U, |w| = 1 \text{ a.e.}\}$

如何极小化 $I[w] = \frac{1}{2} \int_U |\nabla w|^2 dx \quad \forall w \in \mathcal{A}$.



极小化 $U \rightarrow \mathbb{S}^{m-1}$ 的能量 \rightarrow Find minimizer.

这在“液晶”的行为刻画 in PDE 中很重要.

$$\text{考究} \quad \begin{cases} -\Delta u = |\nabla u|^2 u & \text{in } U \\ u = g & \text{on } \partial U \end{cases}$$

pointwise constraints: $|u| = 1$.

极小化是否应有: $\int_U \nabla u : \nabla v dx = \int_U (\nabla u)^2 u \cdot v dx \quad \forall v \in H_0^1 \cap L^\infty(U \rightarrow \mathbb{R}^m)$

Thm 8.4.5 (调和映射的 E-L 方程).

$\lambda = |\nabla u|^2$ 是 constraint $|u|=1$ 对应的 Lagrange 乘子.

设 $u \in \mathcal{A}$ 满足 $I[u] = \min_{w \in \mathcal{A}} I[w]$. 则 u 是上述调和映射的解.

证明: Fix $v \in H_0^1(U \rightarrow \mathbb{R}^m) \cap L^\infty(U \rightarrow \mathbb{R}^m)$.

由于 $|u|=1$ a.e. 知 $|u+\tau v| \neq 0$ a.e. ($\tau \in \mathbb{R}, \tau \neq 0$) $\Rightarrow v(\tau) = \frac{u+\tau v}{|\nabla u+\tau v|} \in \mathcal{A}$

$\Rightarrow i(\tau) := I[v(\tau)]$ 在 $\tau=0$ 时有极小 (因 u 是极小化, 且 $|u|=1$ a.e.)

那么 $i'(0)=0$. 下面具体求 $i'(0)$ 即可

$$i(\tau) = I[v(\tau)] = \frac{1}{2} \int_U |\nabla v(\tau)|^2 dx.$$

$$= \frac{1}{2} \int_U \left| \nabla \left(\frac{u+\tau v}{|\nabla u+\tau v|} \right) \right|^2 dx.$$

(28)

$$\text{而 } \nabla v(\tau) = \begin{pmatrix} \partial_1 v^1 & \dots & \partial_1 v^n \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_n v^1 & \dots & \partial_n v^n \end{pmatrix}$$

注 $\nabla v, \nabla v'$ 是矩阵

$$A: B \stackrel{\text{是}}{\Rightarrow} \sum_{i,j} a_{ij} b_{ij}.$$

所以

$$i'(\tau) = \frac{1}{2} \int_U \nabla v(\tau) : \nabla (\nabla v(\tau)) dx.$$

~~对称~~

$$i'(0) = \int_U \nabla v(0) : \nabla v'(0) dx$$

$$= \stackrel{v(0)=u \text{ a.e.}}{\int_U \nabla u : \nabla v'(0) dx}.$$

$$\text{而 } V(\tau) = \frac{u + \tau v}{|u + \tau v|}$$

$$V'(\tau) = \frac{v \cdot |u + \tau v| - ((u + \tau v) \cdot v) \frac{u + \tau v}{|u + \tau v|}}{|u + \tau v|^2} \quad (\text{直接计算, 或者写成分子分母})$$

$$\Rightarrow V'(0) = \frac{v|u| - (u \cdot v)u}{|u|^2} = v - (u \cdot v)u. \quad \stackrel{|u|=1 \text{ a.e.}}{}$$

$$\text{故 } i'(0) = 0 \Rightarrow$$

$$0 = \int_U \nabla u : \nabla v - \nabla u : \nabla ((u \cdot v)u) dx.$$

再化简上式第2项

$$\begin{aligned} \nabla u : \nabla ((u \cdot v)u) &= \nabla \left(\begin{pmatrix} \partial_1 u^1 & \dots & \partial_1 u^n \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_n u^1 & \dots & \partial_n u^n \end{pmatrix} : \begin{pmatrix} \partial_1((u \cdot v)u^1) & \dots & \partial_1((u \cdot v)u^n) \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_n((u \cdot v)u^1) & \dots & \partial_n((u \cdot v)u^n) \end{pmatrix} \right) \\ &= \sum_{i,j=1}^n \partial_j u^i \partial_j ((u \cdot v)u^i). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \sum_{i,j=1}^n (\partial_j u^i \partial_j u^i) (u \cdot v) + \underbrace{\partial_j u^i \partial_j (u \cdot v) \cdot u^i}_{\text{但 } |u|^2 = 1 \Rightarrow u \perp u} \\ &= |\nabla u|^2 (u \cdot v) \quad \text{a.e.} \end{aligned}$$

求 -f 也可看出
\$\Rightarrow (\nabla u)^T \cdot u = 0\$
故这项为 0

所以我们有

$$0 = \int_U \nabla u : \nabla v dx - \int_U |\nabla u|^2 (u \cdot v) dx$$

$\Rightarrow u$ 为调和映射

8.4.4 不可压缩.

① Stokes 问题 设 $U \subset \mathbb{R}^3$ 是有界单连通域.

$$\mathcal{D} = \{w \in H_0^1(U \rightarrow \mathbb{R}^3) \mid \operatorname{div} \vec{w} = 0 \text{ in } U\}$$

$$I[w] := \int_U \frac{1}{2} |\nabla w|^2 - f \cdot w \, dx, \quad f \in L^2(U \rightarrow \mathbb{R}^3).$$

u : Steady flow 的速度场

$\operatorname{div} u = 0 \Rightarrow$ 流体不可压 (密度不变).

f : 外力.

~~上述工的极小化子存在唯一性的证明并不困难, 那么如何找到对应的 Euler-Lagrange 方程呢?~~

考虑 Stokes 问题, p 为压力 (作为 $\operatorname{div} u = 0$ 的 Lagrange 约束).

$$\begin{cases} -\Delta u = f - \nabla p & \text{in } U \\ \operatorname{div} u = 0 & \text{in } U \\ u = 0 & \text{on } \partial U \end{cases}$$

Thm 8.4.6: $\exists p \in L_{\text{loc}}^2(U)$ s.t,

$$\int_U \nabla u : \nabla v \, dx = \int_U p \operatorname{div} \vec{v} + f \cdot \vec{v} \, dx \quad \forall \vec{v} \in H^1(U \rightarrow \mathbb{R}^3).$$

且仅当 U

证明: 我们采取老套路:

为了找出 p , 我们先进行光滑化, 试图得到一个在某个空间中一致有界的序列 $\{p^\varepsilon\}$, 使得 p^ε 满足光滑化后的类似共识, 再用 Banach-Alaoglu 定理便有 $\exists p^\varepsilon \rightarrow p$ as $\varepsilon \rightarrow 0$. 代入光滑化的结果得到最终结论.

这个套路在 ~~上一节~~ ch 7 中曾经反复用到.

先设 $v \in \mathcal{D}$, 则 $\forall \tau \in \mathbb{R}$ $u + \tau v \in \mathcal{D}$.

$$0 = I'(u) = \int_U \nabla u : \nabla v - f \cdot v \, dx.$$

Step 1: 光滑化 Fix $v \in C_c^\infty$ 是单连通域, 选取 $\vec{w} \in H_0^1(V; \mathbb{R}^3)$ s.t. $\operatorname{div} \vec{w} = 0$. 选择 $0 < \varepsilon < \operatorname{dist}(V, \partial U)$, $v = v^\varepsilon = \eta_2 * w$ ($w = 0$ in $V \setminus V$)

$$\text{那么 } 0 = \int_U \nabla u : \nabla v^\varepsilon - f \cdot v^\varepsilon \, dx$$

因为 $f \cdot (w * \eta_2) = (f * \eta_2)w$

$$= \int_U \nabla u : \nabla w - f^\varepsilon \cdot w \, dx \quad (\text{其实就是任取一个 multiply 和一样吧})$$

@ 光滑 那么分部积分即可得

(30)

$$\Rightarrow \int_V (-\Delta u^\varepsilon - f^\varepsilon) \cdot w \, dx = 0 \quad \forall w \in H_0^1(V \rightarrow \mathbb{R}^3) \text{ with } \operatorname{div} w = 0$$

Step 2: 找 p^ε

$$\begin{aligned} \text{Fix } \zeta \in C^\infty(V; \mathbb{R}^3) &\quad \text{令 } w = \nabla \times \zeta \quad (\text{即 } \zeta \text{ 有 } \nabla \cdot w = 0) \\ \text{令 } h &= \Delta u^\varepsilon + f^\varepsilon \end{aligned}$$

$$\rightarrow 0 = \int_V h \cdot (\nabla \times \zeta) \, dx$$

$$= \int_V h^1(\partial_2 \zeta^3 - \partial_3 \zeta^2) + h^2(\partial_3 \zeta^1 - \partial_1 \zeta^3) + h^3(\partial_1 \zeta^2 - \partial_2 \zeta^1) \, dx$$

$$\text{分部积分} \cdot \int_V \zeta^1(\partial_2 h^3 - \partial_3 h^2) + \zeta^2(\partial_3 h^1 - \partial_1 h^3) + \zeta^3(\partial_1 h^2 - \partial_2 h^1) \, dx$$

$$\zeta \text{ 任意} \Rightarrow \nabla \times h = 0 \Rightarrow h \text{ 是无旋场.}$$

$$\text{故 } \exists p^\varepsilon \in C^\infty(V), \text{ s.t. } \nabla p^\varepsilon = h \quad (\text{无旋} \Leftrightarrow \text{有势})$$

$$= \Delta u^\varepsilon + f^\varepsilon.$$

(不妨 $\int_V p^\varepsilon = 0$, 否则加个常数就行)Step 3: 对 p^ε 作一致上界估计

我们不加证明地使用一个事实

Fact 对 $V^\varepsilon = V \rightarrow \mathbb{R}^3$, 有

$$\left\{ \begin{array}{ll} \operatorname{div} v^\varepsilon = p^\varepsilon & \text{in } V \\ v^\varepsilon = 0 & \text{on } \partial V \end{array} \right. \quad \text{且光滑解}$$

$$\text{并有 } \|v^\varepsilon\|_{H^1(V; \mathbb{R}^3)} \leq C \|p^\varepsilon\|_{L^2(V)}.$$

这个结果参考:

Dacorogna, Moser 在 1990 年发在 Ann. Inst. H. Poincaré 上的文章
(见杂志附录)

$$\text{下面证明 } \|p^\varepsilon\|_{L^2(V)} \leq \|u\|_{H^1(V)} + \|f\|_{L^2(V)}$$

至于为什么右边长那样, 我们可以在计算过程中猜测出来. 注意到
我们在中间用几次分部积分, 从而把上界从 H^2 范数降成了 H^1 范数.
这是因为 $V^\varepsilon \in H^1$, 它可以求一阶导

$$\begin{aligned}
 \int_V (P_\varepsilon)^2 \, dx &= \int_V P^\varepsilon \operatorname{div} V^\varepsilon \, dx \\
 &= - \int_V \nabla P^\varepsilon \cdot V^\varepsilon \, dx \\
 &= \int_V (-\Delta u^\varepsilon - f^\varepsilon) \cdot V^\varepsilon \, dx \\
 &= \int_V \nabla u^\varepsilon \cdot \nabla V^\varepsilon - f^\varepsilon \cdot V^\varepsilon \, dx \\
 &\leq \|V^\varepsilon\|_{H^1(V \rightarrow \mathbb{R}^3)} (\|u^\varepsilon\|_{H^1(V)} + \|f^\varepsilon\|_{L^2(V)}) \\
 &\lesssim \|P^\varepsilon\|_{L^2} (\|u\|_{H^1} + \|f\|_{L^2}). \\
 \Rightarrow \|P^\varepsilon\|_{L^2(V)} &\lesssim \|u\|_{H^1(V)} + \|f\|_{L^2(V)}.
 \end{aligned}$$

Step 4: 取极限

由 Banach-Alaoglu 定理 $\exists \varepsilon_j \rightarrow 0$, $P^{\varepsilon_j} \rightarrow p$ in $L^2(V)$

for some $p \in L^2(V)$

$$\boxed{\|P\|_{L^2(V)} \leq \liminf_{j \rightarrow \infty} \|P^{\varepsilon_j}\|_{L^2(V)}}$$

$$\sum \varepsilon_j \rightarrow 0$$

$$\Rightarrow \int \nabla u \cdot \nabla v \, dx = \int_V p \operatorname{div} v + f \cdot v \, dx.$$

由 $\forall k \in \mathbb{N}$, $\forall v_k \in V_k$, $V = \bigcup_{k=1}^{\infty} V_k$ (V 的紧致子集).

$$\Rightarrow \forall k \exists p_k \in L^2(V_k)$$

$$\int_{V_k} \nabla u \cdot \nabla v \, dx = \int_{V_k} p_k \operatorname{div} v + f \cdot v \, dx, \quad \forall v \in H_0^1(V_k; \mathbb{R}^3).$$

在 V_k 每个子上 p_k 是常数. 可设 $p_k = p_l$ on V_l

$\Rightarrow p = p_k$ on each V_k . p 为所求.

□

(32)

(2) 非线性不可压的材料弹性力学问题

在这，不可压条件成了 $\det \nabla u = 1$ 。

~~答~~ 设 $L: M^{3 \times 3} \times U \rightarrow \mathbb{R}$ 为能量密度， $I[w]_i = \int_U L(Dw, w(x)) dx$

$$w \in \mathcal{S} = \{w \in W^{1,1}(U; \mathbb{R}^3) \mid w = g \text{ on } \partial U, \det \nabla w = 1 \text{ a.e.}\} \quad q \geq 3$$

也就是在此，我们要求 $\det \nabla u = 1$ 为 constraint 条件

Thm 8.4.7: 设 $P \mapsto L(P, x)$ 为 $L(P, x) \geq \alpha |P|^q - \beta$ $\forall P \in M^{3 \times 3}$, $\exists \alpha > 0, \beta > 0$

设 $\varphi \neq \psi$, 则 $\exists u \in \mathcal{S}$ $I[u] = \min_{w \in \mathcal{S}} I[w]$

Proof: 选取极小化序列 $u_{K_j} \rightarrow u$ in $W^{1,1}(U; \mathbb{R}^3)$.

$$I[u] \leq \liminf_{j \rightarrow \infty} I[u_{K_j}]$$

\Rightarrow 只用再证 $u \in \mathcal{S}$. 然而由 8.2 节的引理 $\det D u_{K_j} \rightarrow \det D u$ in $L^{\frac{q}{q-1}}$

故 $\det D u = 1$ a.e.

□

Rmk: 对 Stokes 问题，不可压条件为 $\nabla \cdot u = 0$

对非线性的弹性力学问题，不可压条件为 $\det \nabla u = 1$

为何？

设 u 为速度场 (Stokes)

displacement (elasticity) \vec{b} 为速度场

则 对于运动方程 (9) 中的如下 ODE 为

$$\begin{cases} \dot{x}(t) = b(x(t), t) & t \in \mathbb{R} \\ x(0) = x \end{cases}$$

令 $x(t) = x(t-x)$, 因 $t > 0$, $x \mapsto x(t-x)$ 保体积 (因为不延展).

$$\text{故 } J(x+t) = \det \bar{J}_x \bar{x}(t-x) = 1$$

$$J(x, 0) = 1.$$

由 Euler 公式: $J_t = (\nabla \cdot \vec{b})(x, t) J$ (带高斯定理)

故 $\operatorname{div} \vec{b} = 0$ 时, volume preserving

□

§ 8.5 临界点.

之前已经知道，能求泛函的极小化办法是能求泛函临界点，但 Euler-Lagrange 方程可能不止这些解，那些不是极小化的解称作相对能求泛函的“鞍点”(saddle point)

8.5.1: 翻身山定理

设 H 为 Hilbert 空间 (实线性) 具有范数 $\|\cdot\|$, 内积 (\cdot, \cdot)

设 $I: H \rightarrow \mathbb{R}$ 是 H 上的非线性泛函

$\square \square \square$

Def: 设 I 在 u 若在 $u \in H$ 处 $\exists v \in H$ st,

$$I[w] = I[u] + (v, w - u) + o(\|w - u\|) \quad w \in H \quad \cdots (*)$$

成立，则称 I 在 $u \in H$ 处可微。

若 $\forall v \exists \Delta$. 则叫全一，记作 $v = I'[u]$

下面假设 $I \in C^1(H; \mathbb{R})$. 一般来说我们还有假设

(#): $I': H \rightarrow H$ 在 H 的任何有界集上 Lipschitz 连续。

记号: $C = \{I \in C^1(H; \mathbb{R}) \mid I \text{ 满足 (#)}\}$

(1) 若 $C \neq \emptyset$, 则记 $A_C := \{u \in H \mid I[u] \leq C\}$

$$K_C := \{u \in H \mid I[u] = C, I'[u] = 0\}$$

Def: (1) $u \in H$ 是 I 的临界点. 若 $I'[u] = 0$

(2) 若 $K_C \neq \emptyset$, 则称 C 为 临界值.

(3). 若 $I \in C^1(H; \mathbb{R})$ 满足 Palais-Smale 条件, 是指

对任何 H 中的序列 $\{u_k\}^{\infty}_{k=1}$, 成立以下两点

(i) $\{I[u_k]\}^{\infty}_{k=1}$ 有界

(PS)

(ii) $I'[u_k] \rightarrow 0$ in H , $\overline{I'[\cdot]}$

就有 $\{u_k\}$ 在 H 中列紧 (即闭包紧).

我们现在想证明: 若 C 不是临界值, 则我们可以找 $A_{C+\epsilon}$ 很快地收敛到 C ($\epsilon > 0$ 小). 这个方法可用于 H 中一些 ODE 的求解, 解产生的 flow 像从山上掉下来一样.

(34)

Thm 8.5.1 (形变收缩定理).

设 $I \in C$ 满足 Palais-Smale 条件. 设 $K_c = \emptyset$. (即 c 不是临界值).

则 $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0, \exists 0 < \delta < \varepsilon$.

$$\exists \eta \in C([0,1] \times H \rightarrow H)$$

s.t. $\eta_t(u) = u$, $0 \leq t \leq 1$, $u \in H$ 满足

(i). $\eta_0(u) = u \quad \forall u \in H$

(ii). $\eta_1(u) = u \quad \forall u \in I^{-1}[c-\varepsilon, c+\varepsilon]$

(iii). $I[\eta_t(u)] \leq I[u] \quad u \in H, 0 \leq t \leq 1$

(iv). $\eta_1(A_{c-\delta}) \subset A_{c-\delta}$

证明: Step 1: claim: $\exists 0 < \sigma, \varepsilon < 1$, s.t. $\|I'[u]\| \geq \sigma \quad \forall u \in A_{c+\varepsilon} - A_{c-\varepsilon}$

反证 claim: 若 $\forall 0, \varepsilon \in (0,1), \exists \sigma_K \rightarrow 0, \varepsilon_K \rightarrow 0, u_K \in A_{c+\varepsilon_K} - A_{c-\varepsilon_K}$

且 $\|I'[u_K]\| \leq \sigma_K \rightarrow 0$

由 Palais-Smale 条件. ~~存在~~ $\exists u_K, u \in H, u_K \rightarrow u$ in H .

但 $I \in C^1(H; \mathbb{R})$. 故 $I[u] = c, I'[u] = 0$

$\Rightarrow K_c \neq \emptyset$. 矛盾

Step 2: 构造 η

Fix δ , s.t., $0 < \delta < \varepsilon, \frac{\sigma}{2}$

$A = \{u \in H \mid I[u] \leq c-\varepsilon \text{ or } I[u] \geq c+\varepsilon\}$

$B = \{u \in H \mid c-\delta \leq I[u] \leq c+\delta\}$

由于 I' 在有界集上有界. 我们取 $u \mapsto \text{dist}(u, A) + \text{dist}(u, B)$. 在每个有界集中有正的下界

$$\Rightarrow g(u) = \frac{\text{dist}(u, A)}{\text{dist}(u, A) + \text{dist}(u, B)} \quad \text{在有界上 Lipschitz 连续}$$

$0 \leq g \leq 1$, $g=0$ on A

$=1$ on B .

$$\text{令 } h(t) = \begin{cases} 1 & 0 \leq t \leq 1 \\ t & t > 1 \end{cases}$$

$V: H \rightarrow H$

$$u \mapsto V(u) = -g(u)h(\|I'[u]\|) \quad I'[u] \quad \text{well}, \quad V \text{bdd}.$$

$\forall u \in H$ 是 ODE

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{du}{dt}(t) = V(\eta(t)), \quad t > 0 \\ \eta(0) = u. \end{array} \right.$$

Step 3: 验证(i)-(iv).

V 有并且在有界上 Lipschitz 连续. 则由解集
 $\eta = \eta_t(u) - \eta_t(u) + \eta_{t-}(u) \in \mathcal{I}^0 - u \in H$. 限制在 $[0,1]$ 上, 我们有 $\eta \in C([0,1] \times H; H)$
 从而满足 (i), (ii)
 $\hookrightarrow u \in \mathcal{I}^{-1}[-\varepsilon, \varepsilon + \varepsilon] \Rightarrow V = 0$

下面验证 (iii)

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt} \mathcal{I}[\eta_t(u)] &= (\mathcal{I}'[\eta_t(u)], \frac{d}{dt} \eta_t(u)) \\ &= (\mathcal{I}'[\eta_t(u)], V(\eta_t(u))) \\ &= -g(\eta_t(u)) h(\|\mathcal{I}'[\eta_t(u)]\|) \cdot \|\mathcal{I}'[\eta_t(u)]\|^2\end{aligned}$$

特别地 $\frac{d}{dt} \mathcal{I}[\eta_t(u)] \leq 0 \quad u \in H, 0 \leq t \leq 1$.

\Rightarrow (iii) 成立

最后证(iv): $\eta_1(A_{c+\delta}) \subset A_{c-\delta}$

设 $u \in A_{c+\delta}$ ~~则 $\eta_t(u) \notin B$~~ (1)

若 $\exists t \in [0,1] \quad s.t. \eta_t(u) \notin B$ 则证否即 $\forall t \in [0,1] \quad \eta_t(u) \in B$ (由(1))

$$\text{又 } g(\eta_t(u)) = 1 \quad 0 \leq t \leq 1$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \mathcal{I}[\eta_t(u)] = -h(\|\mathcal{I}'[\eta_t(u)]\|) \|\mathcal{I}'[\eta_t(u)]\|^2$$

$$\Rightarrow \|\mathcal{I}'[\eta_t(u)]\| \geq 1. \text{ 又 } \frac{d}{dt} \mathcal{I}[\eta_t(u)] = -\|\mathcal{I}'[\eta_t(u)]\|^2 \leq -\sigma^2$$

$$\text{若 } \dots \leq 1. \text{ 则 } \mathcal{I}[\eta_t(u)] \leq \mathcal{I}[u] - \sigma^2 \underset{\leftarrow c}{\leq} c$$

$$\Rightarrow \mathcal{I}[\eta_1(u)] \leq \mathcal{I}[u] - \sigma^2 \leq c - \delta$$

□

2. 翡翠山定理: 利用形变收缩 η , 得出 critical point \exists .

Thm 8.5.2 (翡翠山定理)

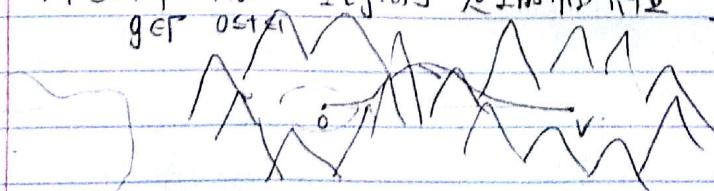
(i) $\mathcal{I} \in C^1$ 满足 $\mathcal{I}[0] = 0$

(ii) $\exists r, a > 0. \quad \mathcal{I}[u] \geq a \text{ if } \|u\| = r$

(iii) $\exists v \in H \quad \|v\| > r. \quad \mathcal{I}[v] \leq 0$

令 $\Gamma = \{g \in C([0,1]; H) \mid g(0) = 0, g(1) = v\}$

且 $C = \inf_{g \in \Gamma} \max_{0 \leq t \leq 1} \mathcal{I}[g(t)]$ 是 \mathcal{I} 的临界值



$0 \rightarrow V$ 必须翻过山

↓
 经过鞍点 \leftarrow 不是 level = C 的鞍点
 不是真正的鞍点

Proof:

设 $c \geq a$. 假设 c 不是上侧临界点, 则 $k_c = \phi$.

选取 $0 < \varepsilon < \frac{a}{2}$, 由开集收缩定理, $\exists \delta \in (0, \varepsilon)$. 同胚 $\eta: H \rightarrow H$

$$\text{s.t. } \eta(A_{c+\delta}) \subset A_{c-\delta}$$

$$\eta(u) = u, \forall u \in I^+ [c-\varepsilon, c+\varepsilon]$$

$$\Rightarrow \exists g \in \Gamma \text{ s.t. } \max_{0 \leq t \leq 1} I[g(t)] \leq c + \delta.$$

$$\text{则 } \hat{g} := \eta \circ g \in \Gamma. \text{ 因 } \eta(g(0)) = \eta(u) = u$$

$$I(\hat{g}(1)) = \eta(I(g)) = \eta(u) = u$$

$$\text{但 } \max_{0 \leq t \leq 1} I[\hat{g}(t)] \leq c - \delta$$

由 Thm 8.5.1 (iv).

$$c := \inf_{g \in \Gamma} \sup_{0 \leq t \leq 1} I[g(t)] \leq c - \delta$$

这不可能

□

应用: 半线性椭圆方程

$$\text{考虑 } (*) \quad \begin{cases} -\Delta u = f(u) & \text{in } U \subset \mathbb{R}^d \\ u = 0 & \text{on } \partial U \end{cases}$$

$$\text{设 } \Omega \subset \mathbb{R}^d, 1 < p < \frac{d+2}{d-2}$$

$$|f(z)| \lesssim |z|^{p-1}$$

$$|f(z)| \lesssim |z|^{p-1} \quad z \in \mathbb{R}$$

$$(3) \quad 0 \leq F(z) \leq \gamma f(z) z \quad \text{for some } \gamma < \frac{1}{2}, \text{ 其中 } F(z) = \int_0^z f(x) dx$$

$$(4) \quad |F(z)| \approx |z|^{p+1} \quad z \in \mathbb{R} \quad (\text{从而 } f(0) = 0).$$

令 $fu = |u|^{p-1}u$ 满足如上条件

我们证明

Thm 8.5.3: (*) 有一个非零弱解

Rmk: 当 p, U 发生变化时, 解的存在性可能会变, 我们会在 8.9.4 中利用 Pohozaev 柱状对称证明 supercritical DJ. 向量.

$$\text{Proof: 令 } I[u] = \int_U \frac{1}{2} |\nabla u|^2 - F(u) dx \quad u \in H_0^1(U).$$

我们想对 $I[\cdot]$ 用弱山引理 (从而找到唯一解的点)

$$\text{令 } H = H_0^1(U) \quad \|u\|_H := \|\nabla u\|_2$$

$$I[u] = \frac{1}{2} \|u\|_H^2 - \int_U F(u) dx =: I_1[u] - I_2[u]$$

下面逐渐验证弱山引理的条件.

(1) 为证明 $I \in C = \{I \in C(H_0^1 \rightarrow \mathbb{R}) \mid I' : H_0^1 \rightarrow H_0^1 \text{ 在 } H_0^1 \text{ 的任一有界集上 Lipschitz}\}$

为此, 首先证明: $\forall u, w \in H_0^1(U)$,

$$I_1[w] = \frac{1}{2} \|w\|_H^2 = \frac{1}{2} \|w + u - u\|_H^2$$

$$= \frac{1}{2} \|u\|_H^2 + \frac{1}{2} \|w - u\|_H^2 + (u \cdot w - u)$$

$\Rightarrow I_1$ 在 u 处可微, $I_1'[u] = u \Rightarrow I_1 \in C$

再证 $I_2 \in C$. $I_2[u] = \int_U F(u) dx$.

Observation: 在 Ch6 中, 我们证过. $\forall v^* \in H^{-1}(U)$, $\begin{cases} -\Delta v = v^* & \text{in } U \\ v = 0 & \text{on } \partial U \end{cases}$

有唯一解 $v \in H_0^1(U)$. $v = K v^*$, $K : H^{-1}(U) \rightarrow H_0^1(U)$ 是紧算子

特别: 若 $w \in L^{\frac{2d}{d+2}}(U)$, 则 $\langle w^*, u \rangle := \int_U w u dx$ 是 $H^{-1}(U)$ 的

连续线性泛函. 而 $\frac{2d}{d+2} < \frac{d+2}{d-2} \frac{2d}{d+2} = \frac{2d}{d-2} = 2^*$

故由 Sobolev 嵌入定理知: $f(u) \in L^{\frac{2d}{d+2}}(U) \subseteq H^{-1}(U) \quad \forall u \in H_0^1(U)$

下面证明: $I_2'[u] = K[f(u)]$. 若能证此, 则

$\forall u, \tilde{u} \in H_0^1(U)$, $\|u\|_H, \|\tilde{u}\|_H \leq L$, 都有

$$\|I_2'[u] - I_2'[\tilde{u}]\| = \|K[f(u)] - K[f(\tilde{u})]\|_{H_0^1(U)}$$

$$= \|f(u) - f(\tilde{u})\|_{H^{-1}(U)}$$

$$\leq \|f(u) - f(\tilde{u})\|_{L^{\frac{2d}{d+2}}(U)}$$

$$\lesssim \|(1+|u|^{p-1} + |\tilde{u}|^{p-1})|u - \tilde{u}|\|_{\frac{2d}{d+2}}$$

$$\lesssim \|(1+|u|^{p-1} + |\tilde{u}|^{p-1})\|_{L^{\frac{2d}{d+2}}} \|u - \tilde{u}\|_{L^{\frac{2d}{d+2}}}$$

$$\lesssim L \|u - \tilde{u}\|$$

$\Rightarrow I_2' : H_0^1(U) \rightarrow H_0^1(U)$ 在有界集中 Lip

$\Rightarrow I_2 \in C \xrightarrow{I_1 \in C} I \in C$

$I_2[u] = K[f(u)]$ 的证明是直接的。
首先 $\forall w \in H_0^1(U)$.

$$\begin{aligned} I_2[w] &= \int_U F(w) dw = \int_U F(u + (w - u)) dx \\ &= \int_U F(u + f(u)(w - u)) dx + R \\ &= I_2[u] + \int_U \nabla K[f(u)] \cdot \nabla (w - u) dx + R \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{而 } |R| &\leq \int_U \left(|f(u)|^{p-1} + |w - u|^{p-1} \right) |w - u|^2 dx \\ &\stackrel{\text{Hölder}}{\leq} \int_U |w - u|^2 + |w - u|^{p-1} dx \\ &\quad + \left(\int_U |u|^{p+1} dx \right)^{\frac{p-1}{p+1}} \left(\int_U |w - u|^{p+1} dx \right)^{\frac{2}{p+1}}. \end{aligned}$$

$p+1 < 2^*$ 故由 Sobolev 插入定理, $R = o(\|w - u\|)$

$$\Rightarrow I_2[w] = I_2[u] + \underbrace{(Kf(u), (w - u))_{H_0^1(U)}}_{I_2'[u]} + o(\|w - u\|) \quad \checkmark$$

这样 $\exists \epsilon \in \mathbb{Q}$

(2). 由 Palais-Smale 条件:

设 $\{u_k\} \subset H_0^1(U)$ 有 $\{[u_k]\}_{k=1}^\infty$ 有界
 $I'[u_k] \rightarrow 0$ in $H_0^1(U)$.

之前已证 $u_k - K(f(u_k)) \rightarrow 0$ in $H_0^1(U)$

故 $\forall \epsilon > 0$. 只要 K 充分大便有.

$$\begin{aligned} |(I'[u_k], v)_{H_0^1}| &= \left| \int_U \nabla u_k \cdot \nabla v - f(u_k)v dx \right| \\ &\leq \epsilon \|v\|. \end{aligned}$$

$\hat{v} = u_k$ 有 $\left| \int_U |\nabla u_k|^2 - f(u_k)u_k dx \right| \leq \epsilon \|u_k\|$. $\forall \epsilon > 0$ 成立
 K 充分大

(39)

$$对 \forall \varepsilon = 1 \text{ 有 } \int_U f(u_k) u_k dx \leq \|u_k\|^2 + \|u_k\| \quad (\|u_k\| \text{ 为分段}).$$

由于 $\{u_k\}$ 是有界序列. 那么 $\frac{1}{2} \|u_k\|^2 - \int_U F(u_k) dx \leq C < \infty \quad \forall k$

$$\Rightarrow \|u_k\|^2 \leq C + 2 \int_U F(u_k) dx$$

$$\geq C + 2r (\|u_k\|^2 + \|u_k\|)$$

$2r < 1 \Rightarrow \{u_k\}$ 其实在 $H_0^1(U)$ 中也有界. 从而 存在 $u_{k_j} \xrightarrow{k_j \rightarrow \infty} u \in H_0^1(U)$

由 Sobolev 嵌入定理知 $u_{k_j} \rightarrow u$ in $L^{p+1}(U)$. ($p+1 < 2^*$)

利用条件对 F 的增长控制 $\Rightarrow f(u_k) \rightarrow f(u)$ in $H^{-1}(U)$

$$\stackrel{k \rightarrow \infty}{\Rightarrow} K(f(u_k)) \rightarrow K(f(u)) \text{ in } H_0^1(U).$$

而 $u_k - K(f(u_k)) \rightarrow 0$ in $H_0^1(U)$ as $k \rightarrow \infty$

故 $u_{k_j} \rightarrow u$ in $H_0^1(U)$.

③ 再验证弱山定理的其它条件:

$$\cdot I[u] = 0.$$

$\forall u \in H_0^1(U), \|u\| = r > 0$ 待定 在这取.

$$\text{又 } I[u] = I_1[u] - I_2[u] = \frac{r^2}{2} - I_2[u]$$

$$I_2[u] = \int_U F(u) dx \lesssim \int_U |u|^{p+1} dx.$$

$$\stackrel{F(u) \sim u^{p+1}}{\lesssim} \left(\int_U |u|^{2^*} dx \right)^{\frac{p+1}{2^*}}.$$

Sobolev 嵌入定理

$$\lesssim \|u\|_{H_0}^{p+1} \lesssim r^{p+1}.$$

$$\Rightarrow \exists C > 0. I[u] \geq \frac{r^2}{2} - Cr^{p+1} \geq \frac{r^2}{4} = a > 0 \quad (\text{因 } p+1 > 2).$$

• Fix $v \in H$. $u \neq 0$. $v := tu$. $t > 0$ 待定. 想证 $\|v\| \geq r$. 但 $I[v] = 0$.

$$I[v] = I_1[tu] - I_2[tu] = t^2 I_1[u] - \int_U F(tu) dx$$

$$\leq t^2 I_1[u] - at^{p+1} \int_U |u|^{p+1} dx$$

$$< 0.$$

只管 $t \geq 1$ (因为 $|t| > 1$ 也做). 因 $v = tu$.

至此我们验证了 I 满足弱极值原理的全部条件 $\Rightarrow \exists u \in H_0^1(U) \text{ s.t. } u \neq 0$.

$$\text{s.t. } I[u] = u - k[f(u)] = 0$$

$$\text{特别. } \forall v \in H_0^1(U), \int_U \nabla u \cdot \nabla v = \int_U f(u)v \, dx$$

$\Rightarrow u$ 为 (*) 的弱解

□

§ 8.6 诺特定理 (Noether's thm) 与守恒律.

本节讨论, (变分) 能量泛函在区域变化/函数变换下的不变性, 并且证明 Euler-Lagrange 方程的解会自动满足一个角度形式的方程(李群守恒律).

设 $U \subset \mathbb{R}^n$ 是开集, $w: U \rightarrow \mathbb{R}$, 考虑能量泛函

$$I[w] := \int_U L(\nabla w, w, x) \, dx. \quad L = L(p, z, x). \quad \dots (*)$$

一些记号:

设 $\tilde{x}: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$(x, \tau) \mapsto \tilde{x}(x, \tau) \in C^\infty \text{ 向右延拓 } \tilde{x}(x, 0) = x, \quad \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

从而 \tilde{x} 是局部微分同胚. $x \mapsto \tilde{x}(x, \tau)$ 称作区域变化

$$\text{令 } v(x) := \left. \partial_\tau \tilde{x}(x, \tau) \right|_{\tau=0}.$$

$$U(\tau) := \tilde{x}(U, \tau).$$

给定 $u \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} C^\infty$, 设 $w: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ 为 u 的一族变换.

$$\begin{cases} (x, \tau) \mapsto w(x, \tau) \\ w(x, 0) = u(x) \end{cases}$$

$$\text{令 } m(x) := \frac{\partial}{\partial \tau} w(x, 0).$$

m 称为 "种子".

□

如今, 给定一个形如 (*) 的能量泛函 $I[\cdot]$, 我们问: 是否存在某些区域变化/函数变化, 使得 $I[\cdot]$ 不是不变量?

(4)

Def: 称 $\mathcal{L}[\cdot]$ 在区域度分 w 与函数度分 u 下是不变的，是指：

$$(\#) \quad \int_U \mathcal{L}(\nabla_w(x, \tau), w(x, \tau), x) dx = \int_{U(\tau)} \mathcal{L}(\nabla_u u, x) dx.$$

$|U|$ 充分小。 \forall 开集 $U \subset \mathbb{R}^n$

Idea: 给定了区域度分 w 和函数 u , 如何寻找函数度分 w (即 $w(x, \tau)$)?

一般：变量替换，乘子。

下面证明诺特定理：

Thm 8.6.1: 设 $\mathcal{L}[\cdot]$ 如上，有：

$$(1) \sum_{i=1}^n (m \partial_{x_i} \mathcal{L}(\nabla u, u, x) - \mathcal{L}(\nabla u, u, x) v^i) = m \left(\sum_{i=1}^n \partial_{x_i} (L_p(\nabla u, u, x)) - \partial_z L(u, u, x) \right)$$

$$\vec{v} = (v^1, \dots, v^n), m \text{ 为 } \vec{x} \text{ 的系数, i.e. } -\operatorname{div}(\nabla L_p) + L_z = 0 \text{ 时}$$

$$= \partial_{\vec{x}} \vec{x}(x, 0).$$

(2). 特别地，若 u 为 $\mathcal{L}[\cdot]$ 的解齐点，i.e. $-\operatorname{div}(\nabla L_p) + L_z = 0$ 时

$$\operatorname{div}(m \partial_p \mathcal{L}(\nabla u, u, x) - \mathcal{L}(\nabla u, u, x) v) = 0.$$

所以可以看见，找一个合适的乘子 m 为重要。

Proof:

$$(\#): \int_U \mathcal{L}(\nabla_w(x, \tau), w(x, \tau), x) dx = \int_{U(\tau)} \mathcal{L}(\nabla u u, x) dx$$

两边对 τ 求导，令 $\tau = 0$

$$\int_U \nabla_p \mathcal{L} \cdot \partial_{\tau} w(x, 0) + \partial_z \mathcal{L} \cdot \partial_{\tau} w dx = \int_{\partial U} \mathcal{L} \partial_{\vec{x}} \vec{x}(x, 0) \cdot \vec{n} dS.$$

$$\Rightarrow \int_U \nabla_p \mathcal{L} \cdot \nabla m + \partial_z \mathcal{L} m dx = \int_{\partial U} \mathcal{L} \vec{v} \cdot \vec{n} dS.$$

由 Gauss-Green 公式 (分离积分)

$$\int_U (-\operatorname{div} \nabla_p \mathcal{L} + L_z) m dx = \int_{\partial U} (-m \nabla_p \mathcal{L} + L \vec{v}) \cdot \vec{n} dS.$$

$$+ \int_{\partial U} \nabla_p \mathcal{L} m dS$$

$$\Rightarrow \int_U (-\operatorname{div} \nabla_p \mathcal{L} + \partial_z \mathcal{L}) m dx = \int_U (-m \nabla_p \mathcal{L} + L \vec{v}) \cdot \vec{n} dS$$

$$\stackrel{\text{Gauss-Green}}{=} \int_U \operatorname{div} (-m \nabla_p \mathcal{L} + L \vec{v}) dx$$

这对任何 $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ 都对 $\Rightarrow \operatorname{div}(m \nabla_p L - L \vec{v}) = (-\operatorname{div}(\nabla_p L) + L_z) m$.
 若加条件 $x \in \mathbb{R}^n$ 方程 $\Rightarrow \operatorname{div}(m \nabla_p L - L \vec{v}) = 0$.

□

下面来看一些例子.

Example 1: (Lagrangian independent of x).

$L = L(p, z)$ 与 x 无关. 从而 $I[\cdot]$ 平移不变.

具体地说, 选取 $k \in \{1, 2, \dots, n\}$, $\vec{x}(x, \tau) = x + \tau e_k$. $\vec{v} = \partial_\tau \vec{x}(x, 0) = e_k$

$$w(x, \tau) = u(x + \tau e_k), \quad m = \partial_\tau w(x_0) = \partial_{x_k} u.$$

从而若 u 为常数, 则

$$\operatorname{div}(\sum_i (\partial_{x_k} u \cdot \nabla_p L - L e_k)) = 0 \\ \Rightarrow \sum_i \frac{\partial}{\partial x_k} (\partial_p L \partial_{x_k} u - L \delta_{ik}) = 0.$$

□

Example 2: (Scaling 不变性).

$I[w] = \int_0^1 |\nabla w|^p dx$. 设 u 为极小化, 那么其 Euler-Lagrange 方程为

$$\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u) = 0.$$

考虑变换: $x \mapsto \lambda x, \quad u \mapsto \lambda^{\frac{n-p}{p}} u(\lambda x)$. 这个指标是待定系数凑出来的.

设 $\lambda = e^\tau$.

$$\vec{x}(x, \tau) = e^\tau x \quad w(x, \tau) = e^{\frac{\tau(n-p)}{p}} \cdot u(e^\tau x).$$

$$\vec{v} = \partial_\tau \vec{x}(x, \tau)|_{\tau=0} = \bullet x.$$

$$m = \partial_\tau w(x, \tau)|_{\tau=0} = \frac{n-p}{p} u + \frac{n-p}{p} e^{\frac{n-p}{p}} \nabla u \cdot x$$

代入诺特定理:

$$\sum_{i=1}^n \partial_x \left(\left(\frac{n-p}{p} u + \nabla u \cdot x \right) p |\nabla u|^{p-2} \partial_{x_i} u - |\nabla u|^p x_i \right) = 0.$$

关于 p -Laplace 方程, 我们会在 §9.4 中证明 $p > \frac{d+2}{d-2}$ 时, 没有非零解.

□

(43)

下面看与时间度量有关的例子。

Example 3 (NLW 的守恒律).

$$I[w] := \int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} \frac{1}{2} w_t^2 - \left(\frac{1}{2} |\nabla w|^2 + F(w) \right) dx dt.$$

$$\begin{aligned} P_{n+1} &= \partial_t w & z_i &= \\ P_i &= \partial_{x_i} w & & = \frac{1}{2} P_{n+1}^2 \\ & & & - \frac{1}{2} (z_1^2 + \dots + z_n^2) \\ & & & + F(z) \end{aligned}$$

直接计算可得 Euler-Lagrange 方程。

$$\partial_t^2 u - \Delta u + f(u) = 0 \quad f = F'$$

(WFB 记 $\square := \partial_t^2 - \Delta$).

设 x : 区域变换 $\tilde{x}(x, t, \tau) := (x, t+\tau)$

$$w(x, t, \tau) := u(x, t+\tau)$$

$$\Rightarrow \tilde{v} = e_{n+1}, \quad m = u_t.$$

代入诺特定理有

$$\hat{\delta} \left(\tilde{v} (\partial_t - \partial_x) u - \frac{1}{2} \partial_t (\partial_t u - \partial_x u) + \partial_t \left(u_t^2 - \frac{1}{2} (u_t^2 - |\nabla u|^2) \right) \right) = 0$$

$$\Rightarrow e^i \dot{e}(t) \partial_t - \operatorname{div}_x (u_t \nabla u) = 0, \quad \text{其中 } e(t) = \frac{1}{2} (u_t^2 + |\nabla u|^2) + F(u)$$

从而 若 u 满足，则

$$\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^n} \frac{1}{2} (u_t^2 + |\nabla u|^2) + F(u) dx = 0.$$

\rightarrow 能量守恒。

伸缩。

Example 4 (方程的不变性).

$$\square u = \partial_t^2 u - \Delta u = 0 \quad \text{对应能量泛函 } I[w] = \frac{1}{2} \int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} w_t^2 - |\nabla w|^2 dx dt.$$

由 Example 2 知， I 在 scaling $(x, t) \mapsto (\lambda x, \lambda t)$ 下不变。
 $u \mapsto \lambda^{\frac{n-1}{2}} u(\lambda x, \lambda t)$

\Rightarrow 令 $\lambda = e^{\tau}$. 全 $\lambda = e^{\tau}$. 设 $x(x, t, \tau) := (e^{\tau} x, e^{\tau} t)$

$$w(x, t, \tau) := e^{\tau \cdot \frac{n-1}{2}} u(e^{\tau} x, e^{\tau} t)$$

$$\Rightarrow v = (x, t), \quad m = \partial_t w(x, t) \Big|_{\tau=0} = \left(\frac{n-1}{2} e^{\tau \frac{n-1}{2}} u(e^{\tau} x, e^{\tau} t) + e^{\tau \frac{n-1}{2}} \frac{(t)}{x} u_x \right) \Big|_{\tau=0}$$

$$= \frac{n-1}{2} u + t u_t + x \cdot \nabla u.$$

代入谱特征有：

$$0 = \sum_{i=1}^n \left(m L p_i (\nabla u \cdot u, x) - L(\nabla u \cdot u, x) v^i \right)_{x_i} = \sum_{i=1}^n \left(2 \partial_i u \cdot \cancel{2 \partial_i u} \right)_{x_i} = 0.$$

$$\Rightarrow 0 = \sum_{i=1}^n \left(\left(\frac{n-1}{2} u + t u_t + x \cdot \nabla u \right) \cdot (2 \partial_i u) - (u_t^2 - |\nabla u|^2) x^i \right)_{x_i} \quad \leftarrow \textcircled{1}$$

$$+ \partial_t \left(\left(\frac{n-1}{2} u + t u_t + x \cdot \nabla u \right) \cdot (2 \partial_t u) - (u_t^2 - |\nabla u|^2) t \right) \quad \leftarrow \textcircled{2}.$$

$$= - \operatorname{div} \left(\left(\frac{n-1}{2} u + t u_t + x \cdot \nabla u \right) (2 \nabla u) + (u_t^2 - |\nabla u|^2) x \right)$$

$$+ \partial_t \left(\cancel{t u_t^2} + \underline{t (\partial_t u)^2} + t |\nabla u|^2 + 2(x \cdot \nabla u)(\partial_t u) + (n-1) u \cancel{\partial_t u} \right).$$

$$\sum p = \frac{t}{2} (u_t^2 + |\nabla u|^2) + (x \cdot \nabla u) u_t + \frac{n-1}{2} u u_t.$$

$$\vec{q} = \cancel{t} \left(t u_t + x \cdot \nabla u + \frac{n-1}{2} u \right) \nabla u + \frac{1}{2} (u_t^2 - |\nabla u|^2) x.$$

$\Rightarrow \partial p - \operatorname{div} \vec{q} = 0 \Rightarrow$ 溶方程的 scaling 不变性. □

Example 5 (溶方程的 起点{能定})

考虑 $(x, t) \mapsto (\bar{x}, \bar{t}) := \left(\frac{x}{\sqrt{x^2 - t^2}}, \frac{t}{\sqrt{x^2 - t^2}} \right)$ $|x|^2 \neq t^2$ (排除 (x, t) 的双曲线)

对应变换称作 Kelvin 变换.

$$\text{设为: } \bar{u}(x, t) = u(\bar{x}, \bar{t}) \quad |x|^2 - t^2|^{\frac{n-1}{2}}$$

$$= u \left(\frac{x}{\sqrt{x^2 - t^2}}, \frac{t}{\sqrt{x^2 - t^2}} \right) \frac{1}{|x|^2 - t^2|^{\frac{n-1}{2}}} \quad \begin{matrix} 1 \\ \text{不成立} \end{matrix}$$

由定理 12.9 表明 $\square u = 0 \Rightarrow \square \bar{u} = 0$ (暂时不证, 直接计算可得)

下面希望找到合适的区域变分 $x(x, t, \tau)$ 与函数变分 $u(x, t, \tau)$, 以导出某些守恒律.

$$\text{设 } \vec{x}(x, t, \tau) = \gamma(x, t + \tau(1|x|^2 - t^2)).$$

$$\gamma := \frac{1|x|^2 - t^2}{|x|^2 - (t + \tau(1|x|^2 - t^2))^2}.$$

(45)

$$w(x, t, \tau) := \gamma^{\frac{n-1}{2}} u(\vec{x}(x, t, \tau))$$

下面计算 \vec{v} 和 m .

$$\vec{v}(x, t) = \partial_{\tau} \vec{x}(x, t, \tau) \Big|_{\tau=0} = \partial_{\tau} \Bigg|_{\tau=0} \left(\frac{|x|^2 - t^2}{|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2))^2} \right)$$

$$= \frac{(|x|^2 - t^2) \cdot (-2(|x|^2 - t^2) + (t + t))}{(|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2)))^2}$$

$$\begin{aligned} \vec{v}(x, t) &= \partial_{\tau} \left(\frac{(|x|^2 - t^2) x}{|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2))^2} + \frac{(|x|^2 - t^2)(t + \tau(|x|^2 - t^2))}{|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2))^2} \right) \Big|_{\tau=0} \\ &= \left(\frac{(|x|^2 - t^2)}{|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2))^2} \cdot \frac{-2(t + \tau)(|x|^2 - t^2) x}{(|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2))^2)^2} \right) \Big|_{\tau=0} + \frac{(|x|^2 - t^2)(|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2))^2) + (t + \tau)(|x|^2 - t^2)}{2(t + \tau)(|x|^2 - t^2)} \Big|_{\tau=0} \\ &\quad \text{和分子约掉了} \\ &= (2xt), (|x|^2 + t^2). \end{aligned}$$

$$\therefore g = (|x|^2 - t^2)(|x|^2 + t^2).$$

外面还有 $-t$ ($|x|^2 - t^2$)

$$\partial_{\tau} w = (|x|^2 - t^2)^2.$$

$$\partial_{\tau} w(x, t, \tau) = \frac{n-1}{2} \gamma^{\frac{n-3}{2}} \cdot (\partial_{\tau} u) \cdot u(\vec{x}(x, t, \tau))$$

$$+ \gamma^{\frac{n-1}{2}} \cdot \frac{(\partial_{\tau} u(\vec{x}(x, t, \tau)), \partial_{\tau} \vec{x}(x, t, \tau)) \text{ 的最后部分}}{(\partial_{\tau} u \cdot \partial_{\tau} \vec{x}(x, t, \tau))} + \sum_{i=1}^n \partial_{x_i} u \cdot \frac{\partial(\vec{x}(x, t, \tau))}{\partial x_i}.$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial t}{\partial x}$$

$$u(\vec{x}(x, t, 0)), y(\vec{x}(x, t, 0))$$

$$\partial_{\tau} w(x, t, 0) = \frac{n-1}{2} \partial_{\tau} u \Big|_{\tau=0} u(\vec{x}(x, t, 0)).$$

$$+ \partial_{\tau} u \cdot \frac{\partial(\vec{x}(x, t, 0))}{\partial \tau} \Big|_{\tau=0} + \sum_{i=1}^n \partial_{x_i} u \cdot \frac{\partial(\vec{x}(x, t, 0))}{\partial x_i} \Big|_{\tau=0}$$

$$\partial_{\tau} \gamma \Big|_{\tau=0} = \frac{(|x|^2 - t^2) 2(t + t)(M^2 - t^2)}{(|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2))^2)^2} \Big|_{\tau=0} = 2t. \quad \gamma \Big|_{\tau=0} = 1$$

$$u(\vec{x}(x, t, 0)) = u(x, t).$$

$$\begin{aligned} \cancel{\partial_{\tau} u \cdot \frac{\partial(\vec{x}(x, t, 0))}{\partial \tau}} \Big|_{\tau=0} &= \partial_{\tau} \left(\frac{(t + \tau(|x|^2 - t^2)) (|x|^2 - t^2)}{|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 - t^2))^2} \right) \Big|_{\tau=0} \\ &= (|x|^2 + t^2) \end{aligned}$$

(45)

t > t

$$\left. \frac{\partial (\vec{x}^i(x, t, \tau))}{\partial \tau} \right|_{\tau=0} = \frac{\partial}{\partial \tau} \left(\frac{\vec{x}^i}{|x|^2 - (t + \tau(|x|^2 + t^2))^2} \right) \Big|_{\tau=0}$$

$$= \frac{2\vec{x}_i t}{|x|^2 - (t + t(|x|^2 + t^2))^2}$$

$$\Rightarrow m = (|x|^2 + t^2) \partial_t u + 2t(x \cdot \nabla u) + (n-1)t u$$

至此，我们并没证明前面的式子在加上这个下保持不变。做出上述表达是为了将该方程化成一个 ODE，具体计算如下：

$$\square u = 0 \quad (\text{两边乘 } m) \rightarrow ((x \cdot \nabla u) \Delta u) + L^2 u$$

$$\text{有 } 0 = ((|x|^2 + t^2) \partial_t u + 2t(x \cdot \nabla u) + (n-1)t u) (\partial_t^2 u - \Delta u)$$

$$\begin{aligned} \text{这项} &= (|x|^2 + t^2) \frac{\partial(\partial_t u)^2}{2} = (|x|^2 + t^2)(\partial_t u \cdot \partial_t^2 u) - (|x|^2 + t^2)(\partial_t u) \cdot \Delta u \\ &= (|x|^2 + t^2) \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + 2t(x \cdot \nabla u) \cdot \partial_t^2 u - 2t(x \cdot \nabla u) \Delta u + (n-1)t u \cdot (\partial_t^2 u) - (n-1)t u \Delta u \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} ① &= \frac{1}{2} \partial_t ((|x|^2 + t^2) (\partial_t u)^2) - \frac{1}{2} \cdot 2t \cdot (\partial_t u)^2 \\ &= \frac{1}{2} \partial_t ((|x|^2 + t^2) (\partial_t u)^2) - t (\partial_t u)^2 \end{aligned}$$

↑ 凑到这项上，凑出

$$② = -(|x|^2 + t^2) \partial_t u \cdot \Delta u - u_t \cdot \Delta u$$

$$= (|x|^2 + t^2) (u_t \cdot \Delta u + \nabla u_t \cdot \nabla u) + 2u_t(x \cdot \nabla u) - t(u^2 + tu)$$

$$- ((|x|^2 + t^2) (\nabla u_t \cdot \nabla u) + 2u_t(x \cdot \nabla u))$$

$$= \text{div}((|x|^2 + t^2) \nabla u) - ((|x|^2 + t^2)(\nabla u_t \cdot \nabla u) + 2u_t(x \cdot \nabla u))$$

$$③ = 2\partial_t(t(x \cdot \nabla u) \partial_t u) - 2((x \cdot \nabla u) \partial_t u + t \partial_t u(x \cdot \nabla u))$$

$$④ = 2t \text{div}(x \cdot \nabla u) \partial_t u - 2t(\nabla u \cdot \nabla(x \cdot \nabla u))$$

$$= 2t \text{div}((x \cdot \nabla u) \nabla u) - 2t \Delta u = 2t \Delta u$$

$$⑤ = (n-1)\partial_t(tu_{tt}) - (n-1)(tu_{ttt} + u_{ttt}) = (n-1)\partial_t(tu_{tt}) - (n-1)tu_{ttt} - \frac{u^2}{2}$$

$$⑥ = (n-1)t \text{div}(u(\nabla u)) - (n-1)t u \cdot \Delta u - (n-1)t u^2$$

(47)

$$\textcircled{1} - \textcircled{2} + \textcircled{3} - \textcircled{4} + \textcircled{5} - \textcircled{6} \text{ 得}$$

$$0 = \partial_t \left(\frac{1}{2} (|x|^2 + t^2) (u_t^2 + |\nabla u|^2) + 2t u_t (x \cdot \nabla u) + (n-1) t u_n - \frac{m}{2} u^2 \right)$$

$$+ \operatorname{div} \left(\left((|x|^2 + t^2) u_t + 2t (x \cdot \nabla u) + (n-1) t u_n \right) \nabla u \right)$$

$$\begin{aligned} & - t (\partial u)^2 + 2u_t (x \cdot \nabla u) - 2u_t (x \cdot \nabla u) + 2t u_t (x \cdot \nabla u_t) \\ & + 2t (\nabla u \cdot \nabla (x \cdot \nabla u)) - (n-2) u_t^2 + \frac{t(n-m)}{2} |\nabla u|^2. \end{aligned} \quad \text{I}$$

而注意到

即得

~~$$B = n |\nabla u|^2 - n u_t^2$$~~

~~$$\begin{aligned} I &= n u_t (|\nabla u|^2 - u_t^2) + 2t u_t (x \cdot \nabla u) + 2t (-u_t \\ & \quad + x \cdot (2t u_t \cdot \nabla u_t)) \end{aligned}$$~~

~~$$+ 2t (\nabla u \cdot (n \nabla u + x \Delta u)) - 2t |\nabla u|^2.$$~~

~~$$= t \left(\sum_{i=1}^n (\nabla x_i) (|\nabla u|^2 - u_t^2) \right) + x \cdot \nabla \left(u_t^2 - \right)$$~~

~~$$\operatorname{div} (t (u_t^2 - |\nabla u|^2) x)$$~~

~~$$\begin{aligned} &= t \operatorname{div} (x (|\nabla u|^2 - u_t^2)) = t (\nabla \cdot x) (|\nabla u|^2 - u_t^2) \\ & \quad + t x \cdot \nabla (|\nabla u|^2 - u_t^2) \end{aligned}$$~~

~~$$= t (\nabla \cdot x) (|\nabla u|^2 - u_t^2) - x \cdot (2(\nabla u) \Delta u - 2(\nabla u_t) u_t)$$~~

~~$$= t u_n (|\nabla u|^2 - u_t^2) + 2t u_n - 2t (x \cdot \nabla u_t) u_t.$$~~

~~$$+ t x \cdot \nabla \left(\sum_{j=1}^n (\partial_{x_j} u)^2 \right)$$~~

~~$$= t u_n (|\nabla u|^2 - u_t^2) - 2t (x \cdot \nabla u_t) u_t + t \sum_{i=1}^n x_i \cdot \sum_{j=1}^n 2 \partial_{x_j} u \cdot \partial_{x_j} u$$~~

~~$$= 2 \sum_{j=1}^n \partial_{x_j} u \sum_{i=1}^n x_i \cdot \partial_{x_j} \partial_{x_i} u$$~~

~~$$= 2 (\nabla u \cdot \nabla (x \cdot \nabla u))$$~~

$$= I$$

~~$$\text{故 } \textcircled{1} - \textcircled{2} + \textcircled{3} - \textcircled{4} + \textcircled{5} - \textcircled{6} \Rightarrow 0 = \partial_t$$~~

于是 $\textcircled{1} - \textcircled{2} + \textcircled{3} - \textcircled{4} + \textcircled{5} - \textcircled{6}$

\Rightarrow

$$0 = \partial_t e - \operatorname{div} \vec{r} \cdot \rightarrow \text{利用 Morawetz 不等式}.$$

$$\text{其中 } c = \frac{1}{2} (|x|^2 + t^2) (u_t^2 + |\nabla u|^2) + 2t(x \cdot \nabla u) \cancel{+ u_t}.$$

$$+ (n-1)t u u_t - \frac{n-1}{2} u^2.$$

$$\vec{r} = \left((|x|^2 + t^2) u_t + 2(x \cdot \nabla u) t + (n-1) t u \right) \nabla u + t(u_t^2 - |\nabla u|^2) x.$$

□

在 §9.4 中，我们利用单调性与 Morawetz 不等式证明：

$$\int_{B(0,R) \setminus O} u_t^2 + |\nabla u|^2 dx \lesssim \frac{1}{R^2}.$$

O 为 O 处的一个有界且边界光滑的星形域.

说明该方程解一定会在 "掉不掉" O 外能走很久，(初值 C^∞)

\hookrightarrow outside O.

□