

张凯

Tel. :+86 15122986177, E-Mail: 15122986177@163.com



个人简历

基本信息:

姓名:	张凯	婚姻状况:	已婚
出生日期:	11.03.1992	毕业时间:	2020 年 10 月

教育信息:

2017/04 – 2020/10	卡尔斯鲁厄理工学院(Karlsruhe Institut für Technologie) (KIT)	德国工学硕士
专业: 机电一体化及信息技术		
<ul style="list-style-type: none">深化方向 1: 工业自动化深化方向 2: 机器人技术毕业设计: 用于优化动态眼球追踪系统数据质量的分析方法的设计和验证		

2012/09 - 2016/07	河北工业大学(211) 本专业: 机械设计制造及其自动化	中国工学学士
<ul style="list-style-type: none">毕业设计: 人体工程学自动调节座椅 (优秀毕业设计)		

实践经验:

2020/12 – 至今	科世达(上海)机电有限公司, KOSTAL (Shanghai) Mechatronic Co., Ltd. 中国上海
2022/12 – 至今	科世达车身域控制器 CEM 项目-集成开发负责人

集成开发负责人职责:

- 集成测试**软硬件环境的搭建**
- 编译软件, 烧入硬件, 集成测试
- 设计科世达产线终检程序
- 设计硬件所需 EMC 上位机和 EMC 测试软件
- 定位集成测试和系统测试出现的问题, 推动相关工程师完善软件
- 定位客户端出现的问题, 推动相关工程师完善软件
- 软件放行给客户, 以及后期的维护

2023/01 – 2023/06 基于 **Vector** 工具链的车身控制器自动化集成测试平台-创造者, 推广者

- 利用 Python 基于客户 CAN/LIN/IO Matrix 生成 CANoe CAPL 脚本和 vTESTstudio 配置文件
- 构建 vTESTstudio 自动化测试工程
- 基于客户功能规范编写自动化测试用例
- 将自动化测试用例导入到 CANoe 中进行自动化测试

2022/08 – 2023/08 客户-宇通客车股份有限公司 KBCM(车身控制器) 项目-内灯模块软件开发工程师

2022/02 – 2023/08 客户-长城汽车股份有限公司欧拉好猫系列 KBCM(车身控制器)项目-

Kai Zhang

Tel. :+86 15122986177, E-Mail: 15122986177@163.com

ASW 软件架构负责人

集成开发负责人

诊断模块/IO 管理模块/NVM 模块软件开发工程师

软件架构负责人职责:

- **SWC 设计:**根据软件架构原则划分 SWC components
- **接口设计:**根据软件功能规范和架构原则为不同 SWC 设计不同的接口
- **ARXML 文档生成:**在 Developer 中配置相关 SWC 和接口, 并做链接, 将 ARXML 文件提供给软件工程师用于在 MATLAB 中开发 SWC
- **RTE 生成:**生成 RTE 保证接口传递有效性, 确保编译通过

2022/03 – 2023/03 客户-江西五十铃皮卡系列 **PEPS**(无钥匙进入系统)项目-**集成开发负责人**
客户-江西五十铃皮卡系列 **ESCL**(电子转向柱锁)项目-**集成开发负责人**

2022/03 – 2022/10 客户-理想汽车车和家系列 **KBCM**(车身控制器)项目-**集成开发负责人**

2021/01 – 2021/12 客户-长城汽车股份有限公司欧拉黑猫系列 **KBCM**(车身控制器)项目-
集成开发负责人,BLE/TBOX/VCU/ESCL 认证模块软件开发工程师

2019/08 – 2020/08 **毕业设计, Institut für Arbeitswissenschaft und Betriebsorganisation(KIT), 德国**

- 题目: :用于优化动态眼球追踪系统数据质量的分析方法的设计和验证
- 设计实验收集眼球追踪系统的点云追踪图像数据
- 利用开源目标识别 AI 模型 Mask_RCNN 将图像数据转化为坐标数据集
- 在 Python 中利用误差空间插值模型补偿眼球追踪系统, 从而实现优化眼球追踪系统数据质量的目标

2018/10 – 2019/01 **系统控制实践, Institut für Regelungs- und Steuerungssysteme (KIT)** 德国

倒立摆控制

- 利用状态空间法构建系统模型
- 在 MATLAB/SIMULINK 中进行系统控制模拟
- 建立观测器并用最小二乘控制器实现平衡控制

后轴试验台控制

- 利用状态空间法构建系统模型
- 对系统极点补偿, 并进行解耦控制
- 通过传递函数给定 PID 控制器各项参数
- 在 MATLAB/SIMULINK 中模拟运行并进行 PID 参数整定

05/2015 – 07/2015 **PLC 导轨滑块加工线设计** **河北工业大学**

- 根据载荷要求和所选分布结构计算所需导轨和滑块的功率和载荷
- 利用计算所得功率和在和要求对西门子导轨和滑块进行选型
- 将厂家提供 3D 模型导入 SolidWorks 中进行模型装配
- 利用 Adams 对关键节点进行力学分析
- 编写 PLC 程序满足加工流程要求

Kai Zhang

Tel. :+86 15122986177, E-Mail: 15122986177@163.com

2016/01 – 2016/06

本科毕业设计, 河北工业大学

天津

- 题目: 人体工程学自动调节座椅 (原创题目)
- 结合人体工程学设计座椅结构
- 利用机构学设计座椅调节方式
- 在 SolidWorks 中 1:1 构建座椅 3D 模型
- 在 AutoCAD 中绘制 2D 装配图和 2D 零件加工图

技能与爱好

外语: 英语 (雅思:6.5)

德语 (TestDaf:16/C1)

软件工具技能:

编程语言: Python C++ MATLAB(Stateflow)

Vector 工具链: DaVinci Developer&Configurator CANoe vTESTstudio

代码工具: Smart SVN SourceInsight Eclipse

调试工具: iSYSTEM winIDEA

生产力工具: Xmind

爱好特长: 台球, 中长跑, 硬笔书法, 无动力帆船

特别经历和荣誉

2023/02/16 科世达亚洲总部 AE 电子开发部年夜饭晚会主持人

2022/01 – 2022/12 科世达(上海)机电有限公司 **2022 年度优秀员工**

2022/02/28 科世达亚洲总部 AE 电子开发部年度表彰大会**主持人**

2022/03/28 – 2022/06/01 上海市防疫封控期间驻守公司, 协助完成多项项目紧急任务