#### 计算机组织与结构

# P6 Disk

《计算机组织结构》课程助教组



### 作业要求

• 实现6种磁盘调度算法,返回磁头移动的平均距离

```
public double FCFS(int start, int[] request)
public double SSTF(int start, int[] request)
public double SCAN(int start, int[] request, boolean direction)
public double CSCAN(int start, int[] request)
public double LOOK(int start, int[] request, boolean direction)
public double CLOOK(int start, int[] request)
```

• 实现磁头寻道的相关方法

```
public void seek(int start)
public void addPoint()
```



#### 磁头寻道

start表示距离磁盘开始的字节数,通过设置track, sector, point实现寻道

```
point = start % BYTE_PER_SECTOR;
sector = (start / BYTE_PER_SECTOR) % SECTOR_PER_TRACK;
track = ((start / BYTE_PER_SECTOR) / SECTOR_PER_TRACK) % TRACK_NUM;
```

addPoint表示磁头移动一个字节,如果超过sector/track边界就移动到下一个sector/track,如果超过了最后一个track的最后一个sector,就返回0号磁道。





# 磁盘调度-FCFS/SSTF

先来先服务算法 (FCFS) 按照请求顺序依次计算所有位置和上一个位置的绝对值的和,每次调度后更新位置。最后除以调度次数。

最短寻道时间优先算法 (SSTF) 每次计算离当前磁道最近的未执行的请求,然后移动到该请求的位置,将移动的距离相加。使用一个visited布尔类型数组记录访问过的请求。



# 磁盘调度-SCAN/CSCAN

SCAN算法需要先将所有的请求排序,然后根据磁头移动的方向判断。

- 磁头向磁道号增大的方向移动:
  - 如果所有请求磁道号都比当前位置大, 距离和 = 最大**请求**磁道号-start
  - 其他情况, 距离和 = 最大磁道号-start+最大磁道号-最小**请求**磁道号
- 磁头向磁道号减小的方向移动: (同理)
  - 如果所有请求磁道号都比当前位置小,距离和 = start-最小**请求**磁道号
  - 其他情况,距离和 = start-0+最大**请求**磁道号-0

CSCAN算法(此处默认只向磁道号增大的方向移动相应请求)

先遍历一遍请求找到比start小的最大值和最大请求磁道号,然后计算距离和。

- 如果不存在比当前位置小的最大值,距离和 = 最大**请求**磁道号-start





· 存在,距离和 = 最大磁道号-start+最大磁道号-0+比start小的最大值磁道号

#### 磁盘调度-LOOK

LOOK算法需要先将所有的请求排序,然后分三种情况计算距离和:

- 所有请求磁道号>start: 距离和 = 最大请求磁道号-start
- 所有请求磁道号<start: 距离和 = start-最小请求磁道号
- start介于二者之间:设 len = 最大请求磁道号-最小请求磁道号
  - 磁头向磁道号增大方向移动: 距离和 = 最大请求磁道号-start+len
  - 磁头向磁道号减小方向移动: 距离和 = start-最小请求磁道号+len





## 磁盘调度-CLOOK

CLOOK算法 (此处同样默认磁头向磁道号增大方向移动)

先遍历一遍请求找到比start小的最大值和最大请求磁道号,然后计算距离和。

设 len =最大请求磁道号-最小请求磁道号

- 所有请求磁道号>start: 距离和 = 最大请求磁道号-start

- 所有请求磁道号<start: 距离和 = start-最小请求磁道号+len

- 介于两者之间:

距离和 = 最大请求磁道号-start+len+比start小的最大值-最小请求磁道号



