

# VI-SLAM 系统设计说明书 (v1.0)

张谦

2020 年 3 月 27 日

## 目录

1 问题定义	2
2 需求分析	2
3 方案调研	2
4 方案设计	2
5 数学原理	2
6 流程图	2
7 类设计	2
8 子程序设计	2
9 伪代码	2
10 数据结构	2
11 调试	2
12 单元测试	2
13 效果验证	2
14 Clean Code	2

## 1 问题定义

- (1)
- (2)
- (3)

## 2 需求分析

该方案，主要有两个方面工作需要做：

- (1)
- (2)

## 3 方案调研

## 4 方案设计

## 5 数学原理

## 6 流程图

## 7 类设计

## 8 子程序设计

## 9 伪代码

## 10 数据结构

## 11 调试

## 12 单元测试

## 13 效果验证

## 14 Clean Code

## References

- [1] Meyer CD (2000) Matrix Analysis and Applied Linear Algebra. Philadelphia, PA: SIAM.
- [2] Agostino Martinelli. Closed-form solution of visual-inertial structure from motion. International Journal of Computer Vision, Springer Verlag, 2013. hal-00905881