

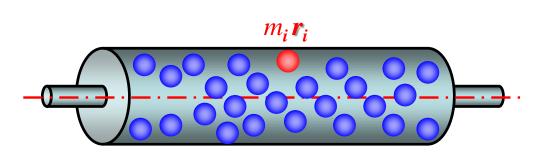
第八章 回转件的平衡

8.1 回转件平衡的目的

机械设计基础主要研究机械中的常用机构和通用零件的工作原理、结构特点、基本的设计理论和方法。

回转件(或称转子)——绕固定轴线回转的构件。

图示刚性回转件,总质量m可看作是由若干集中质量 m_i 组成:



$$m = \sum m_i \qquad (i = 1, 2, 3, \cdots)$$

回转件以角速度 ω 转动时,各集中质量将产生离心力:

$$F_i = m_i r_i \omega^2$$

它们构成一空间力系。其合力和合力矩分别为:

$$\boldsymbol{F} = \sum \boldsymbol{F}_i = \omega^2 \sum m_i \boldsymbol{r}_i = m \boldsymbol{e} \, \omega^2$$

$$\mathcal{M} = \sum \mathcal{M}_i$$

$$\mathbf{F} = \sum \mathbf{F}_i = \omega^2 \sum m_i \mathbf{r}_i = m \mathbf{e} \omega^2$$
 $\mathbf{M} = \sum \mathbf{M}_i$

若离心力系的合力F 和/或合力矩M 不为零,则在回转件的支承处产生附加的动压力。

周期性变化的附加动压力:

- ▶将使机械发生振动,产生冲击和噪声,引起工作精度和可靠性下降;
- ▶增大构件中的内应力和运动副中的摩擦,加剧运动副的磨损;
- ▶降低机械效率和使用寿命,甚至造成零件材料的疲劳损坏。

$$\mathbf{F} = \sum \mathbf{F}_i = \omega^2 \sum m_i \mathbf{r}_i = m \mathbf{e} \omega^2$$
 $\mathcal{M} = \sum \mathcal{M}_i$

若离心力系的合力F 和/或合力矩M 不为零,则在回转件的支承处产生附加的动压力。

通过调整回转件的质量分布,使离心力系达到平衡,或将离心力系的合力、合力矩限制在允许范围内,以消除或降低附加动压力,改善机械的工作性能,这就是回转件平衡的目的。

$$\mathbf{F} = \sum \mathbf{F}_i = \omega^2 \sum m_i \mathbf{r}_i = m \mathbf{e} \, \omega^2$$
 $\mathcal{M} = \sum \mathcal{M}_i$

- 若F=0,则认为回转件达到**静平衡**,此时e=0,总质心位于回转轴线上。
- 若F=0和M=0同时成立,则认为回转件达到动平衡,此时回转件的总质心位于回转轴线上,且回转件支撑处的反力仅由回转件重力产生。动平衡不仅要平衡各偏心质量产生的离心力,而且还要平衡这些离心力所产生的离心力矩。
- $\forall M \neq 0$, 则回转件处于动不平衡状态。

白鹤滩水电站14号机组转子: 外径约16.5米,最大高度约3.86米,重量2295吨





第八章 回转件的平衡

- 8.1 回转件平衡的目的
- ➢ 附加动压力产生的原因、危害
- ▶ 回转件平衡的目的、静平衡、动平衡

机械设计基础主要研究机械中的常用机构和通用零件的工作原理、结构特点、基本的设计理论和方法。