### 面经—Transformer篇

### 字节一面

- 1. transformer encoder结构, 位置编码用的是什么 除了正余弦位置编码还有什么别的
- 2. 具体讲multi head attention怎么做的以及公式 为什么要除根号下dk
- 3. transformer decoder和encoder有哪些不同的地方
- 4. Cross4 attention中g k v分别来自哪里?
- 5. 带mask的self attention是什么样的mask
- 6. 为什么transformer中用的是ln不是bn
- 7.交叉熵损失函数公式 为什么分类问题只能用交叉熵不能用mse

#### 代码题:

- 1. 交叉熵损失函数公式写出来
- 2. 求y=wx+b梯度
- 3. 两个数组的子序列求最大点积 有点难 用二维dp才行

### 快手star二面

- 1.写了self attention
- 2.为什么要除根号下dk, 能不能不是根号下dk是别的? (从数学原理上答)
- 3. multi head attention怎么做的
- 2. 具体讲Multi-Head Attention怎么做的以及公式、为什么要除根号下dk?
- 3. Transformer Decoder和Encoder有哪些不同的地方?
- 4. Cross Attention中Q、K、V分别来自哪里?
- 5. 带Mask的Self-Attention是什么样的Mask?
- 6. 为什么Transformer中用的是LayerNorm而不是BatchNorm?
- 7. 交叉熵损失函数公式,为什么分类问题只能用交叉熵不能用MSE?

### 代码题:

- 1. 交叉熵损失函数公式写出来:
- 2. 求 y = wx + b 的梯度:
- 3. 两个数组的子序列求最大点积:

### 快手star二面

- 1. 写了Self-Attention
- 2. 为什么要除根号下dk, 能不能不是根号下dk是别的?
- 3. Multi-Head Attention怎么做的?

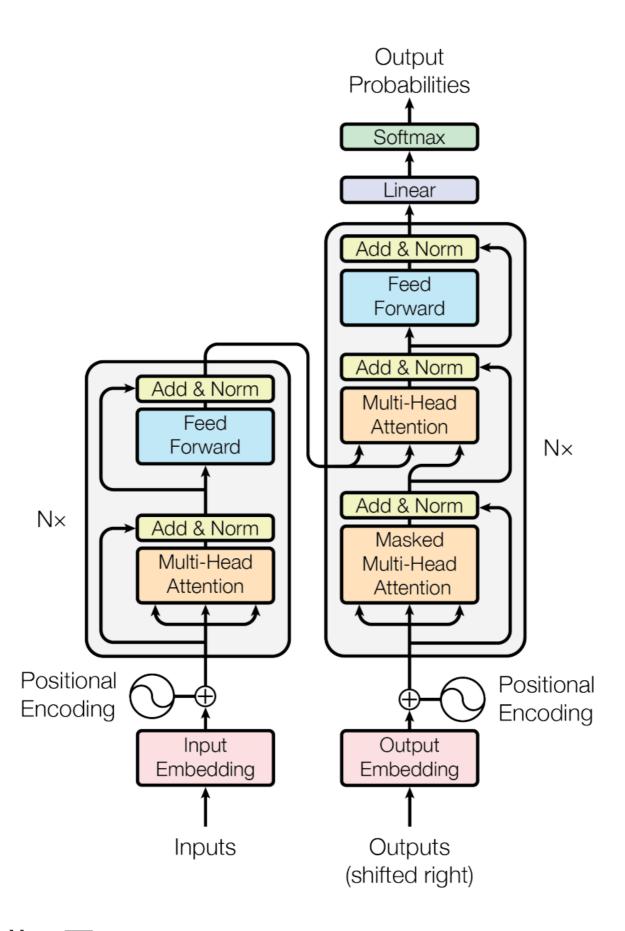
#### ◆ Transformer 面经篇

- 1. 基础概念
- 2. 进阶机制
- 3. 实际应用
- 4. 优化与改进
- 5. 场景题 / 开放题

## 面经—Transformer篇

### 参考文档:

https://zhuanlan.zhihu.com/p/338817680



# 1. transformer encoder结构, 位置编码用的是什么 除了正余弦位置编码还有什么别的

### • Transformer Encoder结构:

Transformer Encoder 由6个相同的层组成,每个层包含两个子层:

- Multi-Attention层: 计算输入的每个词与其它词的关系。
- Feed-Forward Neural Network层:独立应用于每个位置的全连接层,通常包括ReLU激活。
- 每个子层后都带有 残差连接 和 LayerNorm。

### • 残差连接:

### • 位置编码:

Transformer本身不处理序列的顺序,因此需要将位置信息通过位置编码加入到输入中。最常见的是 **正余弦** 位置编码,其公式为:

$$PE_{(pos,2i)} = \sin\Bigl(pos/10000^{2i/d_{model}}\Bigr) \ PE_{(pos,2i+1)} = \cos\Bigl(pos/10000^{2i/d_{model}}\Bigr)$$

- 除了正余弦位置编码,还有什么别的:
  - Learnable Position Embeddings: 这种方式通过学习一个位置向量,而不是使用固定的公式,适用于较小序列长度的任务。
  - Rotary Position Embedding (RoPE): 一种基于旋转的编码方式,常用于多模态Transformer。

## 2. 具体讲multi head attention怎么做的以及公式 为什么要除根号下dk

### **Multi-Head Attention:**

- 步骤:
  - 1. **输入**:输入为三个矩阵 Q(Query)、K(Key)和 V(Value),它们通过线性变换从输入嵌入生成。
  - 2. Attention机制:对每个头,计算  $Attention(Q,K,V) = softmax\left(rac{QK^T}{\sqrt{d_k}}
    ight)V$ 。
  - 3. 头连接:每个头的结果拼接起来,再通过一个线性层映射到输出。
- 公式:  $Attention(Q,K,V) = \operatorname{softmax}\left(rac{QK^T}{\sqrt{d_k}}
  ight)V$

#### Multi-Head Attention代码:

Т

### • 2.1内积 (Dot Product) 的增长速度

当 Q 和 K 的维度  $d_k$  很大时,内积  $QK^T$  的值会非常大。<mark>这是因为向量内积的结果是所有对应元素乘积的</mark>和,随着维度的增加,数值增长会变得非常快。

对于两个高维向量 Q 和 K,它们的内积为:  $QK^T = \sum_{i=1}^{d_k} Q_i K_i$ 

如果  $d_k$  很大,每个  $Q_i$  和  $K_i$  可能都比较大,那么它们的乘积之和(内积)也会非常大。特别是当 Q 和 K 具有相同的分布时,内积值增长的速度是非常快的。

### • 2.2 Softmax的数值范围问题

Softmax 函数的定义是:  $\operatorname{softmax}(x_i) = \frac{e^{x_i}}{\sum_i e^{x_j}}$ 

其中, $x_i$  是输入的元素(在 Attention 中,输入是  $\frac{QK^T}{\sqrt{d_k}}$ )。Softmax 的主要作用是将输入值转换成概率分布。Softmax 会对每个输入计算指数函数  $e^{x_i}$ ,然后对所有输入的指数结果求和,再除以总和。当输入的值(即  $\frac{QK^T}{\sqrt{d_k}}$ )很大时,指数函数  $e^{x_i}$  会非常大。举个例子,如果  $QK^T$  的某个值为 1000,经过指数运算后会变得非常大,而其他较小的值(例如 1 或 -1)会几乎变成零。这使得 Softmax 的输出会非常不平衡,即大部分权重会集中在一个位置,导致梯度计算时,只有一个位置的梯度值较大,其他位置的梯度几乎为零。

### • 2.3 梯度消失问题

Softmax 函数的梯度为:  $rac{\partial \mathrm{softmax}(x_i)}{\partial x_i} = \mathrm{softmax}(x_i)(\delta_{ij} - \mathrm{softmax}(x_j))$ 

其中, $\delta_{ij}$  是 Kronecker delta(当 i=j 时为1,否则为0)。

Kronecker delta ( $\delta_{ij}$ ) 是一种数学符号,通常用于描述两个变量是否相等。它的定义如下:

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{mR } i = j \\ 0, & \text{mR } i \neq j \end{cases} \tag{1}$$

换句话说, $\delta_{ij}$  是一个矩阵的元素,在 i=j 时等于1,在  $i\neq j$  时等于0。在 Softmax 的梯度中, $\delta_{ij}$  是用来指示当我们计算梯度时是否在同一个类别的位置。如果 i=j,说明我们是在对角线位置计算梯度,也就是自己与自己的关系;如果  $i\neq j$ ,则是计算不同类别之间的关系。

当  $x_i$  很大时,softmax $(x_i)$  会非常接近1,而其他类别的 softmax $(x_j)$ (当  $j \neq i$ )会非常接近于 0。因此,公式中的  $\delta_{ij}$  和 softmax $(x_j)$  的关系决定了梯度的大小。

。 **对于** i=j: softmax $(x_i)$  趋近于1,softmax $(x_j)$  趋近于0。因此,梯度为:

$$\frac{\partial \text{softmax}(x_i)}{\partial x_i} = \text{softmax}(x_i)(1 - \text{softmax}(x_i)) \approx 1 \times (1 - 1) = 0$$
 (2)

。 **对于**  $i \neq j$ : softmax $(x_i)$  趋近于1,而其他的 softmax $(x_j)$  值接近0,因此梯度为:

$$\frac{\partial \text{softmax}(x_i)}{\partial x_j} = \text{softmax}(x_i)(0 - \text{softmax}(x_j)) \approx 1 \times 0 = 0$$
 (3)

- 。 因此,当  $x_i$  很大时, $softmax(x_i)$  会非常接近1,而其他的  $softmax(x_j)$  会接近0。这个现象导致了 **Softmax** 函数在某个类别的得分非常大时,输出的概率几乎全部集中在这个类别,其他类别的概率几乎 为0,从而导致了梯度的消失问题。
- 这会导致学习变得困难,因为梯度更新非常小,尤其是在多层网络中,梯度消失会使得权重更新变慢, 甚至停止学习。

## • 2.4 为什么除以 $\sqrt{d_k}$ 可以解决问题?

为了防止这种情况,Transformer 通过除以  $\sqrt{d_k}$  来**缩放**内积结果,使得内积的值不会过大,从而避免了Softmax 的梯度过小。

### ○ 数学解释:

通过除以  $\sqrt{d_k}$ ,我们有效地减少了  $QK^T$  的数值范围,使得其结果更加平衡。特别是对于大规模的模型,随着  $d_k$  的增大,内积的值增长得更快,所以通过  $\sqrt{d_k}$  来缩放是有效的,使得内积值保持在合理的范围内。

这就像是给输入加了一个"标准化",让 Softmax 的输出不至于变得极端,从而避免梯度消失问题。

例如,如果  $d_k$  很大,  $QK^T$  的值可能会达到上万,通过  $\sqrt{d_k}$  的缩放,使得结果更稳定,Softmax 的梯度能够更加均匀地传播,促进模型更有效地学习。

## • 3.1 为什么会选择 $\sqrt{d_k}$ 而不是其他缩放因子?

在 Attention 机制中, $\frac{QK^T}{\sqrt{d_k}}$  是为了避免内积  $QK^T$  的值过大。首先,回顾一下内积的计算过程: $QK^T = \sum_{i=1}^{d_k} Q_i K_i$ 

随着  $d_k$  (Query 和 Key 的维度)增大,内积的数值会变得非常大,这会影响 Softmax 的梯度计算。由于 Softmax 的梯度依赖于输入值的差异,如果输入值的差异过大,梯度会非常小(接近0),导致梯度消失问题。

<mark>期望值分析</mark>:假设 Q 和 K 是从均值为零、方差为  $1/d_k$  的分布中采样的(假设是高斯分布),那么它们的内积  $QK^T$  的期望值大致是零,方差大约为  $d_k$ 。所以,内积的结果随着  $d_k$  的增大而增大。

。 为了避免内积的数值变得过大,我们通过  $\sqrt{d_k}$  来缩放,使得内积的方差不会随着  $d_k$  的增大而变得过大,从而确保它保持在合适的范围。

<mark>统计学原理</mark>:从**中心极限定理**来看,多个独立的随机变量的和(即内积)会随着维度的增加而变得更加分布集中,标准差增加的速度是  $\sqrt{d_k}$ 。因此,使用  $\sqrt{d_k}$  来缩放内积结果是自然的选择,因为它能确保内积的数值稳定在合理范围内,不会过大或过小。

<mark>避免梯度爆炸或消失</mark>:如果没有缩放,内积  $QK^T$  会随着  $d_k$  增大而增大,导致 Softmax 的输出非常不平衡。这样,梯度几乎全部集中在最大值类别,其他类别的梯度几乎为零,造成 **梯度消失**。如果缩放因子过小(例如除以  $d_k$  或不缩放),则内积的数值会过小,导致 **梯度爆炸**。而  $\sqrt{d_k}$  确保了数值范围合理,使得梯度既不会过小也不会过大,从而稳定训练过程。

## 3. transformer decoder和encoder有哪些不同的地方

- Encoder:
  - 输入: 处理原始的输入序列。
  - o 只有 Self-Attention 层:每个位置的表示考虑了输入序列中所有位置的信息。
- Decoder:
  - 輸入:接收Encoder的輸出以及已经生成的目标序列(通过 Masked Self-Attention)作为輸入。
  - o **Masked Self-Attention**: Decoder中的Self-Attention层使用掩码,防止模型在生成过程中查看未来的词。
  - o Cross-Attention: Decoder有一个额外的Cross-Attention层,用于接收来自Encoder的上下文信息。
- 4. Cross4 attention中q k v分别来自哪里?
- 5. 带mask的self attention是什么样的mask
- 6. 为什么transformer中用的是In不是bn
- 7.交叉熵损失函数公式 为什么分类问题只能用交叉熵不能用mse

## 代码题:

1. 交叉熵损失函数公式写出来

- 2. 求y=wx+b梯度
- 3. 两个数组的子序列求最大点积 有点难 用二维dp才行

## 快手star二面

- 1.写了self attention
- 2.为什么要除根号下dk, 能不能不是根号下dk是别的? (从数学原理上答)
- 3. multi head attention怎么做的
- 2. 具体讲Multi-Head Attention怎么做的以及公式,为什么要除根号下dk?
- 3. Transformer Decoder和Encoder有哪些不同的地方?

## 4. Cross Attention中Q、K、V分别来自哪里?

- Q (Query):来自Decoder的上一层的输出。
- K (Key) 和 V (Value):来自Encoder的输出。

在 **Cross Attention** 中,Decoder的查询 Q 与Encoder的键 K 和值 V 进行交互,生成Decoder的注意力输出。这使得Decoder能够在生成时根据Encoder的上下文来调整其输出。

## 5. 带Mask的Self-Attention是什么样的Mask?

- **Mask**: 用于 **Decoder** 的Self-Attention,以确保每个位置的查询只能与当前及之前的位置进行交互(防止模型看到未来信息)。
  - **Mask矩阵**:对未来位置的计算加以掩盖,通常使用负无穷来替代无效的元素,使得这些元素在Softmax 后得到0权重。
  - **示例**: 对于位置 t,掩码会使得计算中的  $t+1, t+2, \ldots$  被屏蔽掉。

## 6. 为什么Transformer中用的是LayerNorm而不是BatchNorm?

- **LayerNorm**(层归一化)适用于Transformer,因为它是在每个位置上进行归一化的,而 **BatchNorm** 是对整个batch做归一化。
  - **Transformer的特性**:输入序列的长度可变,BatchNorm的依赖于批次大小,而LayerNorm对每个样本独立地进行标准化,这更适合处理变长输入。
  - o **训练时问题**: Transformer中每层的计算并不依赖于批次维度,因此BatchNorm在此场景下不如 LayerNorm稳定。

### 7. 交叉熵损失函数公式,为什么分类问题只能用交叉熵不能用MSE?

• 交叉熵损失函数公式:

 $L = -\sum_{i=1}^N y_i \log(p_i)$ 

其中,  $y_i$  是真实标签的概率分布(一般是 one-hot 编码),  $p_i$  是预测的概率。

- 为什么分类问题用交叉熵而不用MSE:
  - **MSE**适用于回归任务,它通过最小化误差平方和来调整预测值。然而,**分类问题**要求模型输出的是每个 类别的概率,交叉熵损失能度量预测分布与真实分布之间的差异,优化目标是最大化正确类的概率。
  - MSE会倾向于给每个类别赋予相似的预测值,可能导致模型产生错误的概率输出(例如,非概率分布)。而交叉熵损失会使得模型更加关注正确类别,避免了这种情况。

## 代码题:

## 1. 交叉熵损失函数公式写出来:

```
import torch
import torch.nn as nn

# 交叉熵损失函数

loss_fn = nn.CrossEntropyLoss()

output = model(input) # 模型输出

target = labels # 真实标签

loss = loss_fn(output, target)
```

## **2.** 求 y = wx + b 的梯度:

```
import torch

w = torch.tensor([2.0], requires_grad=True) # 权重
x = torch.tensor([3.0], requires_grad=True) # 输入
b = torch.tensor([1.0], requires_grad=True) # 偏置

y = w * x + b # 线性函数
y.backward() # 计算梯度

print(w.grad) # 输出 w 的梯度
print(b.grad) # 输出 b 的梯度
print(b.grad) # 输出 b 的梯度
print(x.grad) # 输出 x 的梯度
```

### 3. 两个数组的子序列求最大点积:

```
# 求两个数组的子序列最大点积,使用二维DP
 1
 2
    def max dot product(nums1, nums2):
 3
        n = len(nums1)
 4
        dp = [[0] * (n+1) for _ in range(n+1)]
 5
        for i in range(1, n+1):
 6
            for j in range(1, n+1):
 8
                dp[i][j] = max(dp[i-1][j-1] + nums1[i-1] * nums2[j-1], dp[i-1][j], dp[i]
    [j-1])
 9
10
        return dp[n][n]
11
12
   # 示例
13 | nums1 = [1, 2, 3]
14 \mid \text{nums2} = [3, 2, 1]
15 | print(max dot product(nums1, nums2)) # 输出 10
```

## 快手star二面

### 1. 写了Self-Attention

• 请参考前面讲解的Self-Attention的计算公式和步骤。

### 2. 为什么要除根号下dk,能不能不是根号下dk是别的?

• **数学原理**:除以 $\sqrt{d_k}$ 是为了稳定计算。在Attention中,内积值会随着词向量维度增大而增大,导致Softmax的梯度消失。通过根号下dk的除法,使得内积值在合适的范围内。

### 3. Multi-Head Attention怎么做的?

• 如第2部分所述,Multi-Head Attention将输入的Q、K、V分成多个头,通过多个子空间计算不同的 Attention,每个头的结果拼接后通过线性变换输出。

希望这些答案能帮助你准备面试!如果需要进一步解释某些部分,随时告诉我。

你要的 **Transformer 面经篇** 我帮你整理成一份面试常见问答清单,分为 **基础概念**  $\rightarrow$  **进阶机制**  $\rightarrow$  **实际应用**  $\rightarrow$  **优 化改进**  $\rightarrow$  **场景题** 五个部分,适合算法岗、AIGC岗、大模型岗等面试。

## ◆ Transformer 面经篇

## 1. 基础概念

- Q1: Transformer 的整体架构是什么? 和 RNN/CNN 的区别?
  - o Encoder-Decoder 架构;基于 Attention 而非循环/卷积;并行计算、长依赖捕捉更强。
- Q2: 为什么需要位置编码 (Positional Encoding)?
  - Transformer 不具备顺序建模能力,位置编码通过 sin/cos 或 learnable embedding 注入序列顺序信息。
- Q3: Self-Attention 的计算公式?
  - $\circ \ Attention(Q,K,V) = softmax(rac{QK^T}{\sqrt{d_k}})V$
- **Q4:** 为什么要除以  $\sqrt{d_k}$ ?
  - $\circ$  防止  $QK^T$  内积值过大,导致 softmax 梯度消失。

## 2. 进阶机制

- Q5: Multi-Head Attention 的好处?
  - 。 多头可以从不同子空间学习不同的关系, 提升模型表达能力。
- Q6: Residual + LayerNorm 为什么重要?
  - 。 残差保证梯度流动,LayerNorm 保持数值稳定,加速收敛。
- Q7: Encoder 和 Decoder 的区别?
  - o Encoder: Self-Attention(双向);Decoder: Masked Self-Attention(单向)+ Cross-Attention(和 Encoder 交互)。
- Q8: 为什么 Decoder 需要 Mask?
  - 防止模型泄漏未来信息、保证自回归生成。

## 3. 实际应用

- Q9: Transformer 在 NLP 以外的应用?
  - 。 CV(ViT)、语音(Speech-Transformer)、推荐系统(Sequential RecSys)、强化学习、时间序列预测等。
- Q10: VIT 和 CNN 的区别?
  - o ViT 把图像分 patch, 当作 token 输入, 依赖全局 Attention; CNN 擅长局部感受野。

- Q11: 在推荐系统中如何应用 Transformer?
  - 。 用户行为序列建模(Self-Attention 替代 RNN),支持长序列兴趣建模(DIN/DIEN → SASRec → BERT4Rec)。

## 4. 优化与改进

- Q12: Transformer 的缺点?
  - $\circ$  计算复杂度  $O(n^2)$ ,长序列难处理,推理慢。
- Q13: 有哪些长序列改进方法?
  - o Sparse Attention (Longformer)、低秩近似 (Linformer)、因果卷积 (Performer)、Recurrence (Transformer-XL)。
- **Q14**: 参数优化和训练技巧?
  - o Mixed Precision、梯度累积、Warmup 学习率、正则化 (Dropout/Label Smoothing)。
- Q15: 为什么要用 Pre-Norm 代替 Post-Norm?
  - o Pre-Norm 稳定梯度,适合深层模型; Post-Norm 在浅层时表现更好。

## 5. 场景题 / 开放题

- Q16: 如果面试官问: "如何用 Transformer 改进推荐系统排序模型?"
  - o 答:可以把用户行为序列作为输入,使用 Self-Attention 捕捉长序列依赖,融合多模态信息(图文/视频 embedding),最后用多任务学习优化点击率/停留时长。
- **Q17:** 如果问: "Transformer 为什么能做 CoT(思维链)推理?"
  - o 答: 多层 Attention 可逐层抽取、组合信息;训练时通过 CoT 数据增强,让模型学会逐步生成推理链条。
- Q18: 如果问: "如何优化 Transformer 在大规模训练时的效率?"
  - 。 答: 分布式训练(DP/TP/PP)、ZeRO 优化、MoE 稀疏化、FlashAttention 提速。

### 🖈 总结:

- 基础题(架构、公式、位置编码)必问。
- 进阶题(多头注意力、Mask、LayerNorm)考察理解深度。
- **应用题**(NLP 以外、推荐系统、CV)考察知识面。
- 优化题(长序列、高效训练)考察工程能力。
- 场景题(开放式)考察解决实际问题的能力。