

CANOpen 系列教程 09

CANOpen 对象字典

作者: strongerHuang

申明: 该文档仅供个人学习使用

归类	CANOpen 系列教程
标签	CAN、 CANOpen、 CanFestival
网站	http://www.strongerhuang.com

版权所有: **禁止商用**

Copyright @2018 strongerHuang

目 录

一、 写在前面.....	3
二、 对象字典重要内容.....	3
2.1 通信子协议区.....	4
三、 对象字典生成工具.....	6
3.1 对象字典的代码需要自己写吗?	7
3.2 Canfestival 对象字典生成工具.....	7
四、 说明.....	8
五、 最后.....	9

一、写在前面

上一篇文章主要是引导大家学习 CANOpen 协议通信接口的相关内容。通信接口的内容有点多,对于初学者来说,如果看不懂,请多看几遍(最好有个印象)。

CANopen 设备最重要的一个部分就是对象字典。对象字典本质上是一种被预先安排的对象序列,可通过网络访问。字典里面的每一对象均可使用一个 16-bit 主索引和 8-bit 子索引寻址到。

初学者学习如果难理解通信接口(上一篇)有些内容,如: PDO、SDO 及网络管理对象,可以结合对象字典索引来学习和记忆。

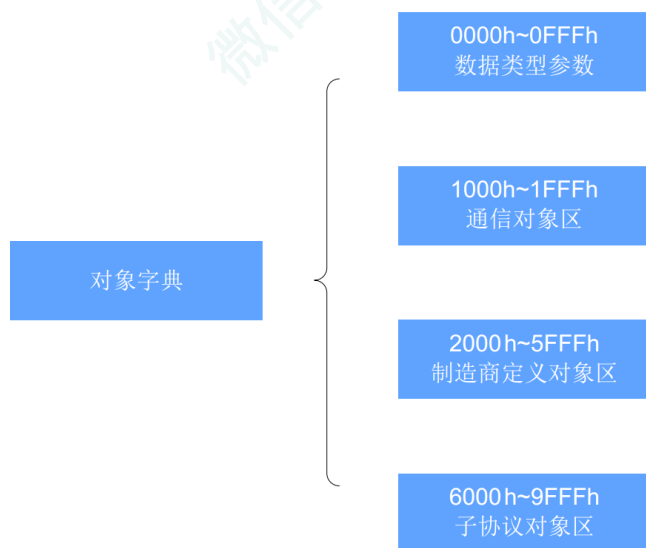
本文章收录于【[CANOpen 系列教程](#)】,在我的博客分类“CANOpen 系列教程”也能查找到。

为了方便大家平时公交、地铁、外出办事也能用手机随时随地查看该教程,该系列教程也同步更新于微信公众号【EmbeddedDevelop】,关注微信公众号回复【CANOpen 系列教程】即可查看。

二、对象字典重要内容

对象字典 OD: Object dictionary。

一组带有 16 位索引和 8 位子索引的数据或对象。对象字典下面主要包含:数据类型、通信对象、应用对象。



对象字典主索引:

索引	对象
000	未使用
0001h—001Fh	静态数据类型 (标准数据类型, 如 Boolean、Integer16)
0020h—003Fh	复杂数据类型 (预定义由简单类型组合成的结构如 PDOCommPar、SDOParmeter)
0040h—005Fh	制造商规定的复杂数据类型
0060h—007Fh	设备子协议规定的静态数据类型
0080h—009Fh	设备子协议规定的复杂数据类型
00A0h—0FFFh	保留
1000h —1FFFh	通信子协议区域 (如设备类型, 错误寄存器, 支持的 PDO 数量)
2000h —5FFFh	制造商特定子协议区域 (如功能码映射)
6000h —9FFFh	标准的设备子协议区域 (如 DSP-402 协议)
A000h—FFFFh	保留

2.1 通信子协议区

通信子协议区, 如上图 1000h 到 1FFFh 这个区域。也就是通信接口 (或通信对象) 协议区。

对于初学者来说, **通信对象子协议区**是比较重要的一个区域, 牵涉到上一篇文章《通信接口》讲述的大部分内容。同时, 这之间的关系也非常紧密。

通讯对象子协议区:

Index range 索引范围	Description 描述
1000 _h to 1029 _h	General communication objects 通用通讯对象
1200 _h to 12FF _h	SDO parameter objects SDO 参数对象
1300 _h to 13FF _h	CANopen safety objects 安全对象
1400 _h to 1BFF _h	PDO parameter objects PDO 参数对象
1F00 _h to 1F11 _h	SDO manager objects SDO 管理对象
1F20 _h to 1F27 _h	Configuration manager objects 配置管理对象
1F50 _h to 1F54 _h	Program control object 程序控制对象
1F80 _h to 1F89 _h	NMT master objects 网络管理主机对象

如上图, 通讯对象子协议区又划分为几个区域, 而其中的 1000h 到 1029h 为**通用通讯对象**。

通用通讯对象里面的内容已经被约定好, 如果我们需要用到, 可直接配置使用即可。

通用通讯对象内容:

Index 索引	Object 对象	Name 名字
1000 _h	VAR 变量	Device type 设备类型
1001 _h	VAR 变量	Error register 错误寄存器
1002 _h	VAR 变量	Manufacturer status register 制造商状态寄存器
1003 _h	ARRAY 数组	Pre-defined error field 预定义错误场
1005 _h	VAR 变量	COB-ID Sync message 同步报文 COB 标识符
1006 _h	VAR 变量	Communication cycle period 同步通信循环周期 (单位 us)
1007 _h	VAR 变量	Synchronous windows length 同步窗口长度(单位 us)
1008 _h	VAR 变量	Manufacturer device name 制造商设备名称
1009 _h	VAR 变量	Manufacturer hardware version 制造商硬件版本
100A _h	VAR 变量	Manufacturer software version 制造商软件版本
100C _h	VAR 变量	Guard time 守护时间 (单位 ms)
100D _h	VAR 变量	Life time factor 寿命因子 (单位 ms)
1010 _h	VAR 变量	Store parameters 保存参数
1011 _h	VAR 变量	Restore default parameters 恢复默认参数

1012 _h	VAR 变量	COB-ID time stamp 时间报文 COB 标识符 (发送网络时间)
1013 _h	VAR 变量	High resolution time stamp 高分辨率时间标识
1014 _h	VAR 变量	COB-ID emergency 紧急报文 COB 标识符
1015 _h	VAR 变量	Inhibit time emergency 紧急报文禁止时间 (单位 100us)
1016 _h	ARRAY 数组	Consumer heartbeat time 消费者心跳时间间隔(单位 ms)
1017 _h	VAR 变量	Producer heartbeat time 生产者心跳时间间隔 (单位 ms)
1018 _h	RECORD 记录	Identity object 厂商 ID 标识对象
1019 _h	VAR 变量	Sync.counter overflow value 同步计数溢出值
1020 _h	ARRAY 数组	Verify configuration 验证配置
1021 _h	VAR 变量	Store EDS 存储 EDS
1022 _h	VAR 变量	Storage format 存储格式
1023 _h	RECORD 记录	OS command 操作系统命令
1024 _h	VAR 变量	OS command mode 操作系统命令模式
1025 _h	RECORD 记录	OS debugger interface 操作系统调试接口
1026 _h	ARRAY 数组	OS prompt 操作系统提示
1027 _h	ARRAY 数组	Module list 模块列表
1028 _h	ARRAY 数组	Emergency consumer 紧急报文消费者
1029 _h	ARRAY 数组	Error behavior 错误行为

通信子协议区的内容非常重要,也比较多,需要拆分并一个一个掌握。可结合周立功提供相关教程,以及前面提到的 CiA 301 手册理解。

我这里就不一一列出来了,简单再列一个通信子协议区中 **PDO 通信参数(对象)** 与映射参数:

名称		COB-ID	通信对象	映射对象
RPDO	1	200h + Node_ID	1400h	1600h
	2	300h + Node_ID	1401h	1601h
	3	400h + Node_ID	1402h	1602h
	4	500h + Node_ID	1403h	1603h
TPDO	1	180h + Node_ID	1800h	1A00h
	2	280h + Node_ID	1801h	1A01h
	3	380h + Node_ID	1802h	1A02h
	4	480h + Node_ID	1803h	1A03h

写到这里,想必很多朋友都能理解,也能明白这些内容。更多的内容,可以结合这种拆分的思路去理解。

三、对象字典生成工具

上面介绍了对象字典的一些内容,可能还是有很多初学者不明白。同时,也就可能会产生疑问:这个对象字典我们需要字典和我们代码有什么关系呢?

可以简单来说,就是一些 16 位索引和 8 位子索引对应的变量数据,来下看代码(下面两图),加深理解:

```
const indextable Test_objdict[] =
{
    { (subindex*)Test_Index1000,sizeof(Test_Index1000)/sizeof(Test_Index1000[0]), 0x1000},
    { (subindex*)Test_Index1001,sizeof(Test_Index1001)/sizeof(Test_Index1001[0]), 0x1001},
    { (subindex*)Test_Index1018,sizeof(Test_Index1018)/sizeof(Test_Index1018[0]), 0x1018},
    { (subindex*)Test_Index1200,sizeof(Test_Index1200)/sizeof(Test_Index1200[0]), 0x1200},
    { (subindex*)Test_Index1400,sizeof(Test_Index1400)/sizeof(Test_Index1400[0]), 0x1400},
    { (subindex*)Test_Index1401,sizeof(Test_Index1401)/sizeof(Test_Index1401[0]), 0x1401},
    { (subindex*)Test_Index1402,sizeof(Test_Index1402)/sizeof(Test_Index1402[0]), 0x1402},
    { (subindex*)Test_Index1403,sizeof(Test_Index1403)/sizeof(Test_Index1403[0]), 0x1403},
    { (subindex*)Test_Index1600,sizeof(Test_Index1600)/sizeof(Test_Index1600[0]), 0x1600},
    { (subindex*)Test_Index1601,sizeof(Test_Index1601)/sizeof(Test_Index1601[0]), 0x1601},
    { (subindex*)Test_Index1602,sizeof(Test_Index1602)/sizeof(Test_Index1602[0]), 0x1602},
    { (subindex*)Test_Index1603,sizeof(Test_Index1603)/sizeof(Test_Index1603[0]), 0x1603},
    { (subindex*)Test_Index1800,sizeof(Test_Index1800)/sizeof(Test_Index1800[0]), 0x1800},
    { (subindex*)Test_Index1801,sizeof(Test_Index1801)/sizeof(Test_Index1801[0]), 0x1801},
    { (subindex*)Test_Index1802,sizeof(Test_Index1802)/sizeof(Test_Index1802[0]), 0x1802},
    { (subindex*)Test_Index1803,sizeof(Test_Index1803)/sizeof(Test_Index1803[0]), 0x1803},
    { (subindex*)Test_Index1A00,sizeof(Test_Index1A00)/sizeof(Test_Index1A00[0]), 0x1A00},
    { (subindex*)Test_Index1A01,sizeof(Test_Index1A01)/sizeof(Test_Index1A01[0]), 0x1A01},
    { (subindex*)Test_Index1A02,sizeof(Test_Index1A02)/sizeof(Test_Index1A02[0]), 0x1A02},
    { (subindex*)Test_Index1A03,sizeof(Test_Index1A03)/sizeof(Test_Index1A03[0]), 0x1A03},
};
```

```
/* index 0x1200 : Server SDO Parameter. */
UNS8 Test_highestSubIndex_obj1200 = 2; /* number of subindex - 1 */
UNS32 Test_obj1200_COB_ID_Client_to_Server_Receive_SDO = 0x600; /* 1536 */
UNS32 Test_obj1200_COB_ID_Server_to_Client_Transmit_SDO = 0x580; /* 1408 */
subindex Test_Index1200[] =
{
    { RO, uint8, sizeof(UNS8), (void*)&Test_highestSubIndex_obj1200, NULL },
    { RO, uint32, sizeof(UNS32), (void*)&Test_obj1200_COB_ID_Client_to_Server_Receive_SDO, NULL },
    { RO, uint32, sizeof(UNS32), (void*)&Test_obj1200_COB_ID_Server_to_Client_Transmit_SDO, NULL }
};

/* index 0x1400 : Receive PDO 1 Parameter. */
UNS8 Test_highestSubIndex_obj1400 = 6; /* number of subindex - 1 */
UNS32 Test_obj1400_COB_ID_used_by_PDO = 0x200; /* 512 */
UNS8 Test_obj1400_Transmission_Type = 0x0; /* 0 */
UNS16 Test_obj1400_Inhibit_Time = 0x0; /* 0 */
UNS8 Test_obj1400_Compatibility_Entry = 0x0; /* 0 */
UNS16 Test_obj1400_Event_Timer = 0x0; /* 0 */
UNS8 Test_obj1400_SYNC_start_value = 0x0; /* 0 */
subindex Test_Index1400[] =
{
    { RO, uint8, sizeof(UNS8), (void*)&Test_highestSubIndex_obj1400, NULL },
    { RW, uint32, sizeof(UNS32), (void*)&Test_obj1400_COB_ID_used_by_PDO, NULL },
    { RW, uint8, sizeof(UNS8), (void*)&Test_obj1400_Transmission_Type, NULL },
    { RW, uint16, sizeof(UNS16), (void*)&Test_obj1400_Inhibit_Time, NULL },
    { RW, uint8, sizeof(UNS8), (void*)&Test_obj1400_Compatibility_Entry, NULL },
    { RW, uint16, sizeof(UNS16), (void*)&Test_obj1400_Event_Timer, NULL },
    { RW, uint8, sizeof(UNS8), (void*)&Test_obj1400_SYNC_start_value, NULL }
};
```

3.1 对象字典的代码需要自己写吗?

很多初学者,包括我(之前初学时)也会产生疑问:对象字典的代码需要我们自己写吗?

答案:不用自己写。

当然,对象字典的代码可以自己写,但完全没必要。1.自己写不一定正确;2.有现成工具可以节约大量时间。

3.2 Canfestival 对象字典生成工具

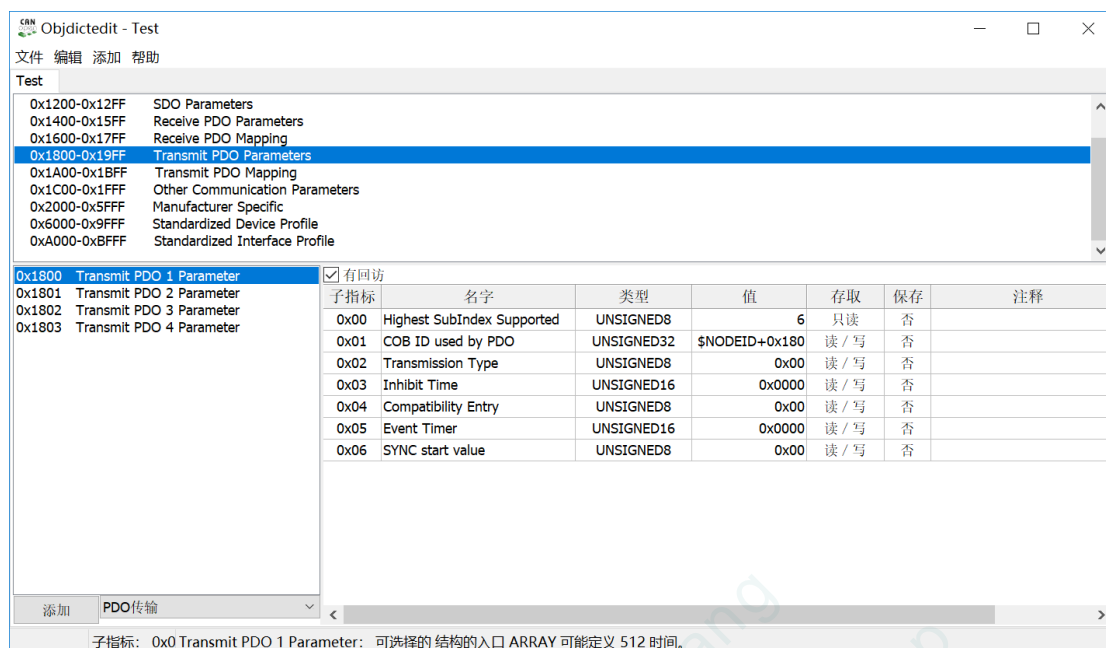
我微信公众号分享《CANOpen 系列教程》的封面中有一行英文:Canfestival.相信学过 CANOpen 的朋友都应该知道我接下来会结合这套 **Canfestival** 免费开源的 CANOpen 架构来讲述。

其中,Canfestival 里面包含我们需要的 **CANOpen** 协议源码和对象字典生成工具。

有了对象字典生成工具,对象字典的代码就可以通过它来自动生成。搭建 Canfestival 对象字典生成工具的环境是一个重点。

对于很多初学者来说搭建环境也是一个难点,不少初学者就卡在这一关,然后,学习 CANOpen 就没有继续下去了。

简单的说,搭建对象字典生成工具的环境步骤不多,可能会因为诸多因素导致搭建失败。搭建成功,运行之后会出现如下图界面:



在学习对象字典生成工具时, 会看见一个词: EDS, 即 **Electronic Data Sheet** 电子数据单。

像周立功的 CANOpen 从站模块就配有工具生成 EDS 文件。当然, Canfestival 提供的工具也能导出 EDS 文件。

Canfestival 对象字典生成工具搭建过程, 及相关内容我将在下一篇文章详细讲述。

四、说明

1. 该文档部分内容来自网络, 仅供个人学习使用, 版权所有, 禁止商用。
2. 本文由我一个人编辑并整理, 难免存在一些错误。
3. 本教程收录于微信公众号「嵌入式专栏」, 关注微信公众号回复【CANOpen 系列教程】即可查看全系列教程。

五、最后

我的博客: <http://www.strongerhuang.com>

我的 GitHub: <https://github.com/EmbeddedDevelop>

我的微信公众号 (ID: strongerHuang) 还在分享 STM8、STM32、Keil、IAR、FreeRTOS、UCOS、RT-Thread、CANOpen、Modbus...等更多精彩内容, 如果想查看更多内容, 可以关注我的微信公众号。

