PyTorch-YOLOv3

YOLOv3最小的PyTorch实现,支持培训、推理和评估。

安装

复制和安装需求

- \$ git clone https://github.com/eriklindernoren/PyTorch-YOLOv3
- \$ cd PyTorch-YOLOv3/
- \$ sudo pip3 install -r requirements.txt

下载预训练权重

- \$ cd weights/
- \$ bash download_weights.sh

下载COCO

- \$ cd data/
- \$ bash get_coco_dataset.sh

测试

对模型进行COCO试验评估。

\$ python3 test.py --weights_path weights/yolov3.weights

Model	mAP (min. 50 IoU)	
YOLOv3 608 (paper)	57.9	
YOLOv3 608 (this impl.)	57.3	
YOLOv3 416 (paper)	55.3	
YOLOv3 416 (this impl.)	55.5	

推理

使用预先训练好的权重对图像进行预测。

下表显示了使用缩放到256x256的作为输入图像的推断时间。

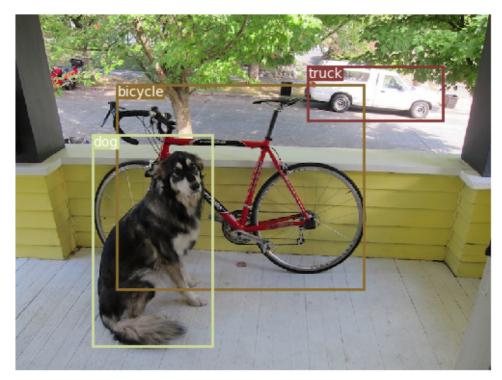
ResNet主干的测量取自YOLOv3的论文。

标记的Darknet-53测量显示了在我的1080ti卡上实现此实现的推理时间。

Backbone	GPU	FPS
ResNet-101	Titan X	53
ResNet-152	Titan X	37
Darknet-53 (paper)	Titan X	76
Darknet-53 (this impl.)	1080ti	74

\$ python3 detect.py --image_folder data/samples/









训练

例子(COCO)

使用在ImageNet上预先训练过的Darknet-53后端对COCO进行培训:

```
$ python3 train.py --data_config config/coco.data --pretrained_weights
weights/darknet53.conv.74
```

训练日志

```
---- [Epoch 7/100, Batch 7300/14658] ----
+-----
| Metrics | YOLO Layer 0 | YOLO Layer 1 | YOLO Layer 2 |
+----+
0.028157 | 0.044483 | 0.051159
          | у
| h
| conf

      | cls
      | 0.039402
      | 0.040198
      | 0.041520

      | cls_acc
      | 44.44%
      | 43.59%
      | 32.50%

      | recall50
      | 0.361111
      | 0.384615
      | 0.300000

      | recall75
      | 0.222222
      | 0.282051
      | 0.300000

      | precision
      | 0.520000
      | 0.300000
      | 0.070175

| conf_obj | 0.599058 | 0.622685
                                           0.651472
| conf_noobj | 0.003778 | 0.004039 | 0.004044
+----+
Total Loss 4.429395
---- ETA 0:35:48.821929
```

Tensorboard

用Tensorboard追踪训练进度:

- 初始化训练
- 运行下面命令
- Go to http://localhost:6006/

```
$ tensorboard --logdir='logs' --port=6006
```

训练自定义数据集

自定义模型

运行下面的命令来创建一个自定义模型定义,用数据集中的类数量替换 < number -classes>。

```
$ cd config/  # Navigate to config dir
$ bash create_custom_model.sh <num-classes> # Will create custom model 'yolov3-
custom.cfg'
```

类别

在 data/custom/classes.names 中添加类名。这个文件每个类名应该有一行。

图片文件夹

将数据集的图像移动到 data/custom/images/。

标签文件夹

将注释移动到 data/custom/labels/。 dataloader 期望对应于图像

data/custom/images/train.jpg的注释文件具有路径 data/custom/labels/train.txt。注释文件中的每一行应该使用 label_idx x_center y_center width height 语法定义一个边界框。坐标应该缩放为 [0,1] , label_idx 应该是零索引,并对应于 data/custom/classes.names 中类名的行号。

定义训练集和验证集

在 data/custom/train.txt 和 data/custom/valid.txt。为图像添加路径,分别用作训练数据和验证数据。

训练

要训练自定义数据集运行:

```
$ python3 train.py --model_def config/yolov3-custom.cfg --data_config
config/custom.data
```

添加 --pretrained_weights weights/darknet53.conv.74 使用在ImageNet上预先训练过的后端进行培训。

引用

YOLOv3:增量的改进

Joseph Redmon, Ali Farhadi

摘要

我们向YOLO提供一些更新!我们做了一些设计上的小改变来让它更好。我们还训练了这个非常棒的新网络。它比上次大了一点,但更准确。不过它还是很快的,别担心。在320×320 YOLOv3运行在22 ms 28.2 mAP,与SSD一样准确,但三倍快。当我们看旧的。5 IOU地图检测度量YOLOv3是相当好的。它在Titan X上实现57.9 AP50在51毫秒,相比之下,RetinaNet的57.5 AP50在198毫秒,类似的性能,但3.8倍快。和往常一样,所有代码都可以在线访问https://pjreddie.com/yolo/。

[Paper] [Project Webpage] [Authors' Implementation]

```
@article{yolov3,
  title={YOLOv3: An Incremental Improvement},
  author={Redmon, Joseph and Farhadi, Ali},
  journal = {arXiv},
  year={2018}
}
```