

线性代数

六、二次型

• 一、二次型定义

◦ 1. 定义

form 第 6 章 = 二次型

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$
$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$
$$f(x_1, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \cdots + 2a_{1n}x_1x_n \\ + a_{22}x_2^2 + \cdots + 2a_{2n}x_2x_n \\ + \cdots \\ + a_{nn}x_n^2$$

a_{ij} 是系数 $a_{ij} \in \mathbb{R}$ 实二次型 $a_{ij} \in \mathbb{C}$ 复二次型 type

$a_{ii}x_i^2$: 平方项 $2a_{ij}x_i x_j$: 交叉项

$\exists \begin{cases} x_1 = c_{11}y_1 + \cdots + c_{1n}y_n \\ \vdots \\ x_n = c_{n1}y_1 + \cdots + c_{nn}y_n \end{cases} \mid \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \neq 0$ s.t. $f(x_1, \dots, x_n) = d_1y_1^2 + \cdots + d_ny_n^2$

非退化

◦ 2. 研究目的

总目标: $f(x_1, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \cdots + 2a_{1n}x_1x_n \\ + a_{22}x_2^2 + \cdots + 2a_{2n}x_2x_n \\ + \cdots \\ + a_{nn}x_n^2$

\exists 非退化(可逆) 线性替换 $\begin{cases} x_1 = c_{11}y_1 + \cdots + c_{1n}y_n \\ \vdots \\ x_n = c_{n1}y_1 + \cdots + c_{nn}y_n \end{cases} \mid \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \neq 0$

s.t. $f(x_1, \dots, x_n) = d_1y_1^2 + \cdots + d_ny_n^2$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

$\xrightarrow{\text{可逆}}$

。法1：配方法：配一次少一个未定元，一定非退化

$$\begin{aligned}
 \text{例1: } f(x_1, x_2, x_3) &= x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + x_2^2 - 2x_2x_3 - x_3^2 \\
 &= (x_1 + x_2 + x_3)^2 - x_2^2 - x_3^2 - 4x_2x_3 \\
 &= (x_1 + x_2 + x_3)^2 - 2(x_2^2 + 2x_2x_3 + x_3^2) + 2x_2^2 \\
 &= (x_1 + x_2 + x_3)^2 - 2(x_2 + x_3)^2 + 2x_2^2 \\
 &= y_1^2 - 2y_2^2 + 2y_3^2
 \end{aligned}$$

其中 $\begin{cases} y_1 = x_1 + x_2 + x_3 \\ y_2 = x_2 + x_3 \\ y_3 = x_2 \end{cases}$

若无平方项，先用平方差公式创造平方项

$$\begin{aligned}
 \text{例1: } f(x_1, x_2, x_3) &= 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 6x_2x_3 \\
 \text{解: } \begin{cases} x_1 = y_1 + y_2 \\ x_2 = y_1 - y_2 \\ x_3 = y_3 \end{cases} &\therefore f(x_1, x_2, x_3) \\
 &= 2y_1^2 - y_2^2 - 4y_1y_3 + 4y_2y_3 \\
 &= 2(y_1 - y_3)^2 - 2y_3^2 - 2y_2^2 + 4y_2y_3 \\
 &= 2(y_1 - y_3)^2 - 2(y_2 - 2y_3)^2 + 6y_3^2 \\
 &= 2z_1^2 - 2z_2^2 + 6z_3^2
 \end{aligned}$$

其中 $\begin{cases} z_1 = y_1 - y_3 \\ z_2 = y_2 - 2y_3 \\ z_3 = y_3 \end{cases}$

即 $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$

• 二、二次型的矩阵形式及矩阵合同

§6.2 二次型的矩阵形式及矩阵合同

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \dots + 2a_{1n}x_1x_n + a_{22}x_2^2 + \dots + 2a_{2n}x_2x_n + \dots + a_{nn}x_n^2$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

↓ 二次型为二次型矩阵

$$A^T = A$$

对称矩阵

对于非对称矩阵，
 $2a_{ij}x_i x_j = a_{ij}x_i x_j + a_{ji}x_j x_i$
 $\Rightarrow a_{ji} = a_{ij}$
 $\Rightarrow a_{ij}x_i x_j + a_{ji}x_j x_i = 2a_{ij}x_i x_j$

◦ 1. 二次型 → 矩阵

例： $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + x_2^2 - 2x_2x_3 - x_3^2$

二次型化矩阵：平方不变，交叉减半

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

反之同理

○ 2. 化标准形

$$\begin{aligned} \text{例: } f(x_1, \dots, x_n) &= x^T A x \quad A^T = A \\ \text{则 } \exists C \text{ 可逆, } x &= CY \quad \text{且 } A = \begin{pmatrix} d_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & d_n \end{pmatrix} \\ f(x_1, \dots, x_n) &= (CY)^T A (CY) = Y^T \underbrace{C^T A C}_{\text{为对角阵}} Y \\ \text{定理: } A^T &= A, \text{ 则一定存在可逆阵 } C \\ \text{且 } C^T A C &= \begin{pmatrix} d_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & d_n \end{pmatrix} \\ \text{特别地, 实二次型 } f(x_1, \dots, x_n) &= x^T A x, \quad A \text{ 实对称阵} \\ \text{则 } \exists C \text{ 正交, 且 } C^T A C &= (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \end{aligned}$$

注意: C 不一定为正交阵, 若 C 为正交阵, 标准形的系数一定为特征值; 若 C 不是正交阵, 标准形的系数不唯一

$$\begin{aligned} \text{例: 用正交线性替换化二次型} \\ f(x_1, x_2, x_3) &= x_1^2 + 4x_1x_2 + 4x_1x_3 + x_2^2 + 4x_2x_3 + x_3^2 \\ \text{为标准形. 并写出正交替换} \\ \text{解: } A &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad |E - A| = \begin{vmatrix} \lambda-1 & -2 & -2 \\ -2 & \lambda-1 & -2 \\ -2 & -2 & \lambda-1 \end{vmatrix} = (\lambda-5)(\lambda+1)^2 \\ \lambda_1 &= 5, \quad \lambda_2 = \lambda_3 = -1 \rightarrow \xi_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \xi_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \xi_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \\ \xi_2, \xi_3 &\xrightarrow{\text{正交化}} \beta_2, \beta_3 \quad \therefore \xi_1, \beta_2, \beta_3 \text{ 正交基} \quad \therefore \text{取 } \eta_1 = \frac{\xi_1}{\|\xi_1\|} \\ \eta_2 &= \frac{\beta_2}{\|\beta_2\|}, \quad \eta_3 = \frac{\beta_3}{\|\beta_3\|} \quad C = (\eta_1, \eta_2, \eta_3) \quad \therefore \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = C \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \\ \therefore f(x_1, x_2, x_3) &= 5y_1^2 - y_2^2 - y_3^2 \end{aligned}$$

◦ 3. 合同

定义 1: $A_{n \times n}, B_{n \times n}, C_{n \times n}$ 可逆. $B = C^T A C$

称 $A \sim B$. A 与 B 合同

reflexivity: $A \sim A$ $E^T A E = A$

对称性: $A \sim B \Rightarrow B \sim A$

$C^T A C = B \quad \therefore A = (C^T)^{-1} B C^{-1} = (C^{-1})^T B C^{-1}$

传递性: $A \sim B \quad B \sim C \Rightarrow A \sim C$

$P^T A P = B \quad Q^T B Q = C \Rightarrow Q^T P^T A P Q = C$
 $\Rightarrow (PQ)^T A PQ = C$

◦ 定理 2: 二次型化为标准型, 秩不变

定理: n 元二次型 $f(x_1, \dots, x_n)$ 的标准形中, 非零项的个数等于 $r(A)$

证: n 元二次型的秩为 $r(A)$

• 三、二次型的规范形

§6.3 n 元二次型的规范形

$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = y_1^2 + 2y_2^2 - 3y_3^2 + 0y_4^2$

$\stackrel{Q.E.D.}{=} y_1^2 + (\sqrt{2}y_2)^2 + (\sqrt{3}iy_3)^2 + 0y_4^2$

$= z_1^2 + z_2^2 + z_3^2 + 0z_4^2$

$\begin{cases} z_1 = y_1 \\ z_2 = \sqrt{2}y_2 \\ z_3 = \sqrt{3}iy_3 \\ z_4 = y_4 \end{cases}$

$$\begin{aligned}
 f(x_1, x_2, x_3, x_4) &= x_1^2 + 2x_2^2 - 3x_3^2 + 0x_4^2 \\
 &\stackrel{R}{=} x_1^2 + (\sqrt{2}x_2)^2 - (\sqrt{3}x_3)^2 + 0x_4^2 \\
 &= z_1^2 + z_2^2 - z_3^2 + 0z_4^2 \\
 \begin{cases} z_1 = x_1 \\ z_2 = \sqrt{2}x_2 \\ z_3 = \sqrt{3}x_3 \\ z_4 = x_4 \end{cases}
 \end{aligned}$$

- 1. 复数域上的规范型：均可化为唯一确定的规范型

$$\begin{aligned}
 f(x_1, \dots, x_n) &\stackrel{C}{=} z_1^2 + z_2^2 + \dots + z_r^2 \quad \text{其中 } f(x_1, \dots, x_n) \text{ 在 } C \text{ 上的规范型} \\
 &\quad (C \neq 0) \\
 \text{定理: 1. (二次型语言): 任何一个复二次型经过适当的非退化复线性替换可化为规范型} \\
 &\quad \text{规范型是唯一的. 是由二次型的秩唯一决定的} \\
 &\quad \text{2. (矩阵语言): } C^{n \times n} \text{ 是一个秩为 } r \text{ 的对称复阵 } A \in (C^{r \times r}) \text{ 合同. 即存在可逆阵 } S \text{ 使} \\
 &\quad C^T A C = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

- 推论：复对称阵合同即秩相等

$$\text{推论: } A, B \text{ 复对称. } A \sim B \Leftrightarrow r(A) = r(B)$$

- 2. R上规范形 补惯性定理：同一实对称阵，秩、正负惯性指数均相等

- 定理：实数域合同， r 、正（负）惯性指数相等

给定一个实对称阵 A ， $r(A) = r$ 实可逆。s.t.

$$C^T A C = \begin{pmatrix} E_r & & \\ & -E_p & \\ & & 0 \end{pmatrix} \quad \text{其中 } r(A) = r$$

定理：A、B 均为 $n \times n$ 实对称阵。s.t.

$A \sim B$ 在实数域上合同 $\Leftrightarrow A, B$ 有相同的秩和相同的正（负）惯性指数

- 四、实二次型的正交替换：换成系数为特征向量的标准型

- 具体操作：

例7：在 xy 面上一条有心二次曲线

$$3 = 2x^2 + 2xy + 2y^2 \quad \text{求标准方程}$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \quad |\lambda E - A| = (\lambda - 3)(\lambda - 1) = 0$$

$$\lambda_1 = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \lambda_2 = 1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad U = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$$

$$\text{单位化: } \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\therefore \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \quad \begin{aligned} 3x'^2 + y'^2 &= 3 \\ \therefore \frac{x'^2}{1} + \frac{y'^2}{3} &= 1 \end{aligned}$$

- 五、正定性：只考虑实数域

- 1. 定义：

定理：实二次 $f(x_1, \dots, x_n)$ 正定 $\Leftrightarrow -f(x_1, \dots, x_n)$ 正定
实二次型 $f(x_1, \dots, x_n)$ 半正定 $\Leftrightarrow -f(x_1, \dots, x_n)$ 半正定

定理: 实二次型 $f(x, \dots, x_n) = x^T A x$. 下述等价.

(1) $f(x, \dots, x_n)$ 正定

(2) $\lambda_i > 0$ 正惯性指数是 n

(3) $-A > 0$

(4) \exists 实可逆阵 B , s.t. $A = B^T B$.

注: 正定二次型规范型 $y_1^2 + \dots + y_n^2$

定义: $f(x, \dots, x_n) = x^T A x$ 正定 (负定, 半正定, 半负定)
则/ 称 A 正定 (负定)

定理: 设 A 为实对称阵. 则下述等价.

(1) A 正定

(2) $\lambda_i > 0$

(3) $A = B^T B$, B 实可逆.

(4) A 与单位阵 E 合同.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & \ddots \\ & & & 1 \end{pmatrix} \dots e_n = \begin{pmatrix} 0 & & \\ & 0 & \\ & & \ddots \\ & & & 0 \end{pmatrix}$$

注: A 正定 $\Rightarrow \begin{cases} \text{① } A > 0 \\ \text{② } \lambda_1, \dots, \lambda_n > 0 \end{cases}$