

## 第 5 周作业

——2023210314, 赵熠卓

### 一、牛顿迭代法解非线性方程组问题

#### (一) 问题描述

用牛顿法求解二元方程组的根

$$\begin{cases} x^2 \cos 2x + y^2 \sin 2y = 1 \\ x^3 + y^3 - 6 \cos 2xy = -1 \end{cases}$$

#### (二) 数学模型

(1) 在  $(x_k, y_k)$  处将  $f_1$  和  $f_2$  分别进行泰勒级数展开, 并取线性部分作为近似, 如下:

$$\begin{cases} f_1(x_k + \Delta x, y_k + \Delta y) \approx f_1(x_k, y_k) + \frac{\partial f_1}{\partial x}(x_k, y_k)\Delta x + \frac{\partial f_1}{\partial y}(x_k, y_k)\Delta y \\ f_2(x_k + \Delta x, y_k + \Delta y) \approx f_2(x_k, y_k) + \frac{\partial f_2}{\partial x}(x_k, y_k)\Delta x + \frac{\partial f_2}{\partial y}(x_k, y_k)\Delta y \end{cases}$$

(2) 令泰勒级数展开的近似式等于零, 得到线性方程组:

$$\begin{cases} 0 = f_1(x_k, y_k) + \frac{\partial f_1}{\partial x}(x_k, y_k)\Delta x + \frac{\partial f_1}{\partial y}(x_k, y_k)\Delta y \\ 0 = f_2(x_k, y_k) + \frac{\partial f_2}{\partial x}(x_k, y_k)\Delta x + \frac{\partial f_2}{\partial y}(x_k, y_k)\Delta y \end{cases}$$

(3) 表示为矩阵形式:

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x}(x_k, y_k) & \frac{\partial f_1}{\partial y}(x_k, y_k) \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(x_k, y_k) & \frac{\partial f_2}{\partial y}(x_k, y_k) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} f_1(x_k, y_k) \\ f_2(x_k, y_k) \end{bmatrix}$$

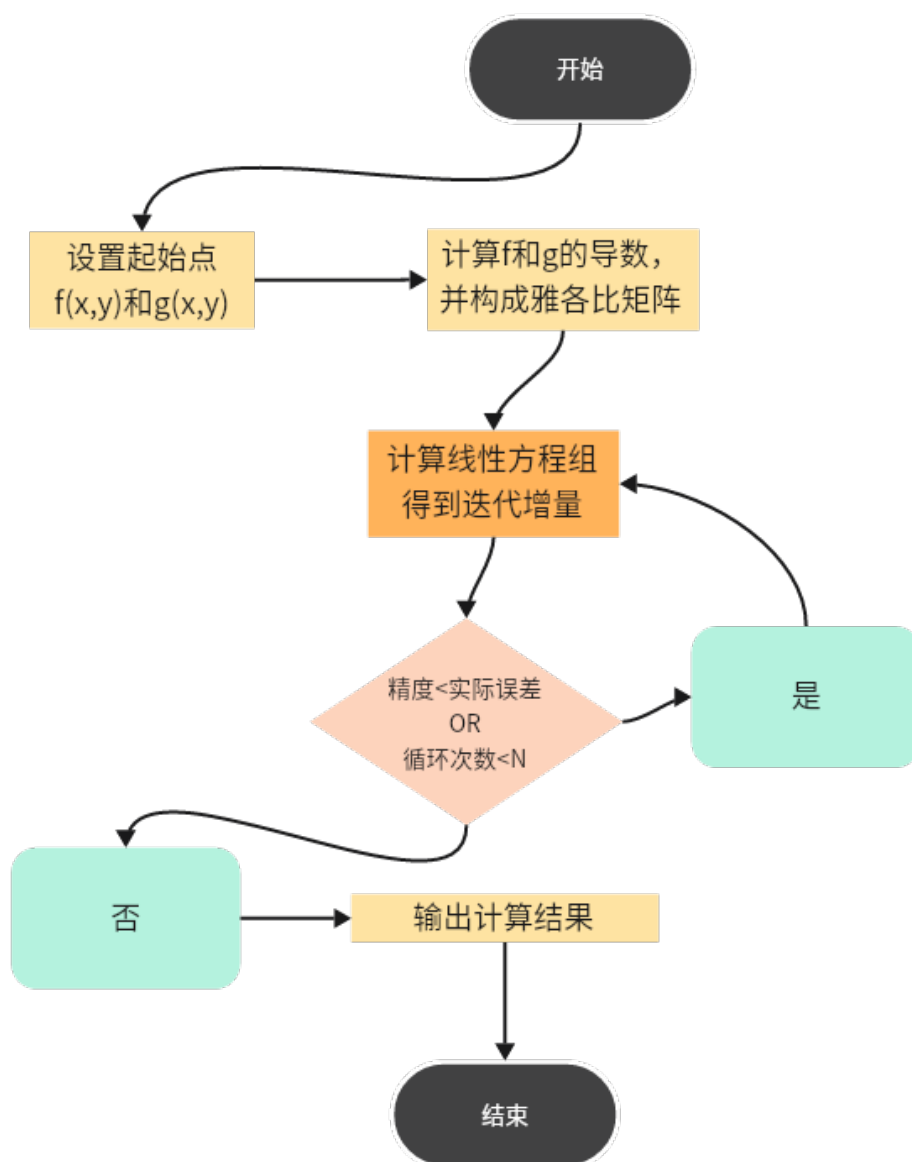
(4) 求解这个线性方程组，可以得到迭代增量，进而更新将 $x$ 和 $y$ 的值：

$$\begin{bmatrix} x_{k+1} \\ y_{k+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} x_k \\ y_k \end{bmatrix}$$

(5) 重复这个过程，直到满足收敛条件（例如，两次迭代的差的绝对值小于某个预定的容忍度）或达到最大迭代次数。

### （三）程序设计

#### A. 流程图



## B. 代码

### newton\_method.mlx

```
X=[1;1]; %取初始解
N=100; %最大迭代次数
e=1e-5; %设置误差限

syms x y;
func1=x^2*cos(2*x)+y^2*sin(2*y)-1; %定义函数 1
func2=x^3+y^3-6*cos(2*x*y)+1; %定义函数 2

d_func1_1=diff(func1,x);
d_func2_1=diff(func2,x);
d_func1_2=diff(func1,y);
d_func2_2=diff(func2,y);

f_out=f(X,func1,func2);

for i=1:N
    d_f_out=d_f(X,d_func1_1,d_func2_1,d_func1_2,d_func2_2); %计算雅各比矩阵
    det_x=-inv(d_f_out)*f_out; %计算 x 的变化量
    X=X+det_x; %x 更新
    f_out=f(X,func1,func2); %计算非线性方程组
    if norm(det_x)<e
        break;
    end
end
double(X)
function [out] = f(X,func1,func2)
syms x y;
out(1,1)=subs(func1,{x,y},{X(1,1),X(2,1)});
out(2,1)=subs(func2,{x,y},{X(1,1),X(2,1)});
end
function d_out= d_f(X,d_func1_1,d_func2_1,d_func1_2,d_func2_2)
syms x y;
d_out(1,1)=double(subs(d_func1_1,{x,y},{X(1,1),X(2,1)}));
d_out(2,1)=double(subs(d_func2_1,{x,y},{X(1,1),X(2,1)}));
d_out(1,2)=double(subs(d_func1_2,{x,y},{X(1,1),X(2,1)}));
d_out(2,2)=double(subs(d_func2_2,{x,y},{X(1,1),X(2,1)}));
end
```

#### (四) 计算结果与分析

```
ans = 2×1  
    0.6219  
    0.9685  
结果较好
```