

一、在 (Ω, \mathcal{F}, P) 下,

(1) 停时的概念:

一个随机时间 $\tau: \Omega \rightarrow [0, \infty]$, 满足 $\tau \geq 0$, $\{\tau \leq t\} \in \mathcal{F}_t$.

用于描述“事件发生的时间”, 且只与该时刻及之前的事件有关.

(2) 马氏过程: $\forall s \leq t$, X 与测度 f .

$$E[f(X_t) | \mathcal{F}_s] = E[f(X_t) | X_s]$$

(3) 首先定义一个 map $f(w) = \begin{cases} (w, 0) & w \in [0, 2\pi) \\ (s \sin w, t \cos w) & 0 \leq w < 2\pi \\ (w - 2\pi, 0) & w \geq 2\pi \end{cases}$

$X(t) = f(B(t) + \pi)$, $B(t)$ 为标准 Brownian motion. 由 $B(t)$ 为连续变量, $X(t)$ 与 $B(t)$ 几乎必为双射.

故 $P(X_{t+h} \in B | X_t = x) = P(X_{t+h} \in B | \mathcal{F}_t^x)$ a.s., 即 X 是 Markov 链. 定义 $\tau = \inf_t \{X(t) = (0, 0)\}$.

若 X_t 到达原点, $W(t) = \pi$ 时, X_t 将向右移动, $W(t) = -\pi$ 时, 向左. 故此时 X_t 的值无法预测未来. 不再有强马氏性.

二、

(1) 在 (Ω, \mathcal{F}, P) 下, $\{W_t\}$ 为一列洛流, 称 $(W_t)_{t \geq 0}$ 为 \mathcal{F}_t -Brownian motion,

若: ① $W_0 = 0$

② $\forall w, t \mapsto W_t(w)$ 连续

③ $\forall t \geq 0$, W_t 是 \mathcal{F}_t 可测的

④ $\forall 0 \leq s < t$, $W_t - W_s$ 独立于 \mathcal{F}_s

⑤ $\forall 0 \leq s < t$, $W_t - W_s \sim N(0, t-s)$

(2), 只需证 $E|W_t| < \infty$ 且 $E[W_t | \mathcal{F}_s] = W_s$, $s \leq t$.

① $W_t \sim N(0, t)$. $E|W_t| = \sqrt{\frac{2t}{\pi}} < +\infty$

② $E[W_t | \mathcal{F}_s] = W_s + E[W_t - W_s | \mathcal{F}_s] = W_s$

(3), $B_t = W_{t+\tau} - W_\tau$, ① $B_0 = 0$, ② 轨道连续性易证,

而 ③ $B_t = W_{t+\tau} - W_\tau$ 是 $\mathcal{F}_{t+\tau}$ 可测, 即 \mathcal{G}_t -可测;

④ $B_t - B_s = W_{t+\tau} - W_{s+\tau}$, 由独立增量性知 $B_t - B_s$ 与 $\mathcal{F}_{s+\tau}$ 即 \mathcal{G}_s 独立.

⑤. 且 $W_{t+\tau} - W_{s+\tau} \stackrel{d}{=} W_t - W_s \sim N(0, t-s)$, 故 B_t 是 \mathcal{G}_t -布朗运动

证 B_t 与 \mathcal{G}_s 独立. 这由布朗运动的强马氏性可得.

三、
(1) $X_t = e^{e|W_t|}$ 为 \mathcal{F}_t 可测, $E[e^{e|W_t|}] = \int_{\mathbb{R}} e^{ey} \cdot \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-y^2/2t} dy \leq 2e^{t^{3/2}/2}$

令 $\phi(x) = e^{e|x|}$, 为凸函数, 故由 Jensen 不等式:

$$E[X_t | \mathcal{F}_s] = E[\phi(W_t) | \mathcal{F}_s] \geq \phi(E[W_t | \mathcal{F}_s]) = \phi(W_s) = X_s, \text{ 故 } X_t \text{ 为下鞅.}$$

(2) $P(\sup_{s \leq t} X_s \geq a) \leq \frac{E X_t}{a}$, 取 $a = e^{tx}$
又 $E[X_t] \leq 2e^{t^{3/2}/2}$, 代入有 $P(\sup_{s \leq t} X_s \geq e^{tx}) \leq \frac{2e^{t^{3/2}/2}}{e^{tx}}$

故 $P(\sup_{s \leq t} |W_s| > x) = P(\sup_{s \leq t} X_s \geq e^{tx}) \leq 2e^{-tx + t^{3/2}/2}$

令 $\lambda = x/t$, $P(\sup_{s \leq t} |W_s| > x) \leq 2e^{-x^2/2t}$

(3) $x_t = \int_0^t \xi_s dW_s$, $\langle x \rangle_t = \int_0^t \xi_s^2 ds \in [\frac{t}{4}, 4t]$, 又存在标准布朗运动 B , $x_t = B_{\langle x \rangle_t}$,

$$\sup_{s \leq t} |x_s| > x \subset \sup_{u \leq 4t} |B_u| > x.$$

又 $P(\sup_{u \leq 4t} |B_u| > x) \leq 2e^{-x^2/8t}$, 则 $C = \frac{1}{8}$ 即可.

(4) $P(\tau_1 > n) = P(\sup_{s \leq n} |x_s| < 1) \leq 2e^{-c/n}$, 故 $E[e^{nx}] = \int_0^\infty P(e^{nx} > y) dy$
 $= \int_0^1 P(e^{nx} > y) dy + \int_1^\infty P(e^{nx} > y) dy$
 $\leq 1 + \int_1^\infty 2e^{-\frac{c \ln y}{n}} dy$

(5) 可以推广, 以上证明方法在 d -维情形都有类似推广.

四、 $H(Q|P) = E_Q[\log \frac{dQ}{dP}]$, 而 $\frac{dQ}{dP} = \left(\frac{dP}{dQ}\right)^{-1} = \exp(\int_0^T \hat{h}_s dX_s + \frac{1}{2} \int_0^T \hat{h}_s^2 ds)$. 在 Q 下, X_t 为标准布朗运动,

$$\int_0^T \hat{h}_s dX_s = \int_0^T \hat{h}_s dB_s, \quad E_Q \int_0^T \hat{h}_s^2 ds = \int_0^T \hat{h}_s^2 ds$$

故 $H(Q|P) = E_Q[\int_0^T \hat{h}_s dB_s + \frac{1}{2} \int_0^T \hat{h}_s^2 ds] = 0 + \frac{1}{2} \int_0^T \hat{h}_s^2 ds$

五、
 $\forall x \in D$, B_t^x 为从 x 出发的 d -维布朗运动,
 $\tau = \inf\{t \geq 0: \|B_t^x\| = 1\}$, $d \geq 2$, $\tau < \infty$ a.s., 且 $B_\tau^x \in \partial D$,

由 Dynkin 公式, $u(x) = E[u(B_\tau^x)] = E[0] = 0$, $\forall x \in D$, 这与 $x=0$ 时,
 $u(x) = u(0) = 1$ 矛盾.

文:

$D \subset \mathbb{R}^d, Lu(x) = a_{ij}(x) \partial_{ij} u(x) + b_i(x) \partial_i u(x),$ 若 $u \in C^2(D) \cap C^0(\bar{D}), Lu \geq 0,$

待证: ① u 在 D 的内部取最大值, 则 u 为常数

② 在 ∂D 处取最大值.

若极大值点 $x_0 \in D \setminus \partial D, \nabla u(x_0) = 0, \nabla^2 u(x_0) \leq 0,$ 则有 $\nabla u(x_0) = 0, Lu(x_0) = a_{ij}(x_0) \partial_{ij} u(x_0) \leq 0,$

又 $Lu \geq 0,$
故 $Lu(x_0) = 0, a_{ij}(x_0) \partial_{ij} u(x_0) = 0$

令 $\varphi(t) = x_0 + tv,$ 满足 $\nabla u(x_0 + tv) \cdot v < 0,$ 这由 u 非恒定所致。令 $dX_t = b(X_t)dt + \sigma(X_t)dW_t,$ $\sigma(x)$ 是 $a_{ij}(x)$ 的平方根矩阵,

$a_{ij}(x) = \sigma_{ik}(x) \sigma_{jk}(x)$

$\forall \varepsilon > 0, \exists c > 0, \text{ s.t. } P(\sup_{t \in [0,1]} \|X_t - \varphi(ct)\| \leq \varepsilon) \geq P(A) \geq c > 0$

由 $Lu \geq 0, u(x_0)$ 是下鞅, $E[u(X_t) | \mathcal{F}_s] \geq u(X_s),$ 且 $u(X_1) \leq u(x_0) - \delta, w \in A$

由 Dynkin 公式, $u(x_0) = E u(X_1) = E u(X_1) I_A + E u(X_1) I_{A^c}$

$\leq (u(x_0) - \delta) P(A) + u(x_0) (1 - P(A))$
 $= u(x_0) - \delta P(A) < u(x_0)$, 矛盾.

故 u 满足强极值原理.