

# 随机微分方程课程作业

郑贤

2025 年 5 月 16 日

一、

1. 可以将停时理解为这样的一个时刻：当这个时刻发生时，我们可以及时地观测到它。（也就是  $[\tau \leq t] \in \mathcal{F}_t$ ）
2. 可以把马氏过程理解为它的未来状态只依赖于现在，与历史的状态无关。
3. 记  $B_t$  为从  $B_0$  出发的布朗运动。记

$$\psi = \begin{cases} B_t & B_0 \neq 0 \\ 0 & B_0 = 0 \end{cases}$$

则易知  $\psi$  为马氏过程，其转移概率为

$$P(t, x, A) = \begin{cases} \int_A \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x-y)^2}{2t}} dy & x \neq 0 \\ 1_A(0) & x = 0 \end{cases}.$$

但是  $\psi$  不是强马氏的，否则，给定  $x \neq 0$ ，记  $\tau = \inf\{t \geq 0 : \psi_t = 0\}$ ，一方面有  $\mathbb{E}_x[1_{\{\psi_1 \neq 0, \tau < 1\}}] = \mathbb{E}_x[\mathbb{E}_x[1_{\{\psi_1 \neq 0, \tau < 1\}} | \mathcal{F}_\tau]] = \mathbb{E}_x[P(1 - \tau, \psi_\tau, \{0\}^c)] = 0$ 。另一方面，由于  $P_x(\psi_1 = 0) = 0$ ，故  $\mathbb{E}_x[1_{\{\psi_1 \neq 0, \tau < 1\}}] = P_x(\tau < 1) > 0$ 。矛盾。因此  $\psi$  不是强马氏的。

二、

1.  $W_t$  为  $\mathcal{F}_t$ -布朗运动当且仅当  $W_t$  满足以下条件:

- (i)  $W_0 = 0$   $P$ -a.s.;
- (ii) 对任意  $t \geq 0$ , 都有  $W_t$  是  $\mathcal{F}_t$  可测的;
- (iii) 对任意  $t \geq 0, s \geq 0$ , 都有  $W_{s+t} - W_s$  与  $\mathcal{F}_t$  独立, 且  $W_{s+t} - W_s \sim \mathcal{N}(0, t)$ ;
- (iv) 对  $P$ -a.s. $\omega$ ,  $W_t$  连续。

2.  $W_t$  是  $\mathcal{F}_t$  可测的, 且  $\mathbb{L}^1$  可积。同时, 对任意  $s \leq t$ , 有:  $\mathbb{E}[W_t | \mathcal{F}_s] = W_s + \mathbb{E}[W_t - W_s | \mathcal{F}_s] = W_s + \mathbb{E}[W_t - W_s] = W_s$ 。故  $W_t$  为  $\mathcal{F}_t$ -鞅。

3. 显然  $(B_t, \mathcal{G}_t)$  满足第 1 小问中的条件 (i)(iv)。先验证 (ii)。由  $\tau$  的有界性和  $W_t$  的连续性, 有:

$$B_t = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=0}^{\infty} (W_{t+\frac{k}{2^n}} - W_{\frac{k}{2^n}}) 1_{A_k^n}$$

其中  $A_k^n = [\frac{k}{2^n} \leq \tau < \frac{k+1}{2^n}]$ 。任取 Borel 可测集  $A$  和  $s \geq t$ , 有:

$$\begin{aligned} & [(W_{t+\frac{k}{2^n}} - W_{\frac{k}{2^n}}) 1_{A_k^n} \in A] \cap [t + \tau \leq s] \\ = & \begin{cases} ([\tau \leq s - t] \cap [0 \in A]) & s - t < \frac{k}{2^n} \\ (([\tau < \frac{k}{2^n}] \cup [\frac{k+1}{2^n} \leq \tau \leq s - t]) \cap [0 \in A]) \cup (A_k^n \cap [(W_{t+\frac{k}{2^n}} - W_{\frac{k}{2^n}}) \in A]) & s - t \geq \frac{k+1}{2^n} \\ ([\tau < \frac{k}{2^n}] \cap [0 \in A]) \cup ([\frac{k}{2^n} \leq \tau \leq s - t] \cap [(W_{t+\frac{k}{2^n}} - W_{\frac{k}{2^n}}) \in A]) & \frac{k}{2^n} \leq s - t < \frac{k+1}{2^n} \end{cases} \end{aligned}$$

其中  $[(W_{t+\frac{k}{2^n}} - W_{\frac{k}{2^n}}) \in A] \in \mathcal{F}_{t+\frac{k}{2^n}}$ ,

$$[0 \in A] = \begin{cases} \emptyset & 0 \notin A \\ \Omega & 0 \in A \end{cases}.$$

故  $[(W_{t+\frac{k}{2^n}} - W_{\frac{k}{2^n}}) 1_{A_k^n} \in A] \cap [t + \tau \leq s] \in \mathcal{F}_s$ , 于是  $(W_{t+\frac{k}{2^n}} - W_{\frac{k}{2^n}}) 1_{A_k^n}$  是  $\mathcal{G}_t$  可测的, 故  $B_t$  是  $\mathcal{G}_t$  可测的。

再验证 (iii)。任取  $0 \leq t_0 \leq t_1 \leq \cdots \leq t_m$ ,  $f \in C_b(\mathbb{R}^m)$  和  $\mathcal{G}_{t_0}$  可测集  $A$ , 由  $\tau$  的有界性,  $W_t$  的连续性和控制收敛定理以及  $W_t$  的增量独立性, 有

$$\begin{aligned}
& \mathbb{E}[1_A f(B_{t_m} - B_{t_{m-1}}, \cdots, B_{t_1} - B_{t_0})] \\
&= \mathbb{E}[1_A \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^{\infty} f(W_{t_m + \frac{k}{2^n}} - W_{t_{m-1} + \frac{k}{2^n}}, \cdots, W_{t_1 + \frac{k}{2^n}} - W_{t_0 + \frac{k}{2^n}}) 1_{[\frac{k-1}{2^n} \leq \tau < \frac{k}{2^n}]}] \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^{\infty} \mathbb{E}[1_{A \cap [\frac{k-1}{2^n} \leq \tau < \frac{k}{2^n}]} f(W_{t_m + \frac{k}{2^n}} - W_{t_{m-1} + \frac{k}{2^n}}, \cdots, W_{t_1 + \frac{k}{2^n}} - W_{t_0 + \frac{k}{2^n}})] \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^{\infty} \mathbb{E}[1_{A \cap [\frac{k-1}{2^n} \leq \tau < \frac{k}{2^n}]}] \mathbb{E}[f(W_{t_m} - W_{t_{m-1}}, \cdots, W_{t_1} - W_{t_0})] \\
&= P(A) \mathbb{E}[f(W_{t_m} - W_{t_{m-1}}, \cdots, W_{t_1} - W_{t_0})].
\end{aligned}$$

取  $m = 1, t_0 = t, t_1 = s + t$ , 则  $B_{s+t} - B_t \sim \mathcal{N}(0, s)$ , 且  $B_{s+t} - B_t$  与  $\mathcal{G}_t$  独立。综上,  $B_t$  为  $\mathcal{G}_t$ -布朗运动。

最后证明  $(B_t)_{t \geq 0}$  与  $\mathcal{G}_0$  独立。从先前的证明中, 我们已经得到, 任取  $0 = t_0 \leq t_1 \leq \cdots \leq t_m$  有  $(B_{t_m} - B_{t_{m-1}}, \cdots, B_{t_1} - B_{t_0})$  与  $\mathcal{G}_0$  独立。故  $(B_t)_{t \geq 0}$  与  $\mathcal{G}_0$  独立。

### 三、

1.  $W_t$  为鞅,  $f(x) = e^{\lambda|x|}$  为凸函数, 故  $f(W_t) = e^{\lambda|W_t|}$  为下鞅。

2. 由鞅不等式可得:

$$\begin{aligned}
P(\sup_{0 \leq s \leq t} |W_s| > x) &= P(\sup_{0 \leq s \leq t} e^{\lambda|W_s|} > e^{\lambda x}) \leq e^{-\lambda x} \mathbb{E}[e^{\lambda|W_t|}] \\
&\leq 2e^{-\lambda x} \mathbb{E}[e^{\lambda W_t}] = 2e^{-\lambda x} e^{\frac{\lambda^2 t}{2}}.
\end{aligned}$$

故  $P(\sup_{0 \leq s \leq t} |W_s| > x) \leq \inf_{\lambda > 0} 2e^{-\lambda x} e^{\frac{\lambda^2 t}{2}} = 2e^{-\frac{x^2}{2t}}$ 。

3. 同上:

$$\begin{aligned}
P(\sup_{0 \leq s \leq t} |x_s| > x) &\leq e^{-\lambda x} \mathbb{E}[e^{\lambda|x_t|}] \leq 2e^{-\lambda x} \mathbb{E}[e^{\lambda x_t}] = 2e^{-\lambda x} \mathbb{E}[e^{\frac{\lambda^2}{2} \int_0^t \sigma_s^2 ds}] \\
&\leq 2e^{-\lambda x} e^{2\lambda^2 t}.
\end{aligned}$$

故  $P(\sup_{0 \leq s \leq t} |x_s| > x) \leq \inf_{\lambda > 0} 2e^{-\lambda x} e^{2\lambda^2 t} = 2e^{-\frac{x^2}{8t}}$ 。  $c = \frac{1}{8}$ 。

4. 对任意  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $\mathcal{E}_t^\lambda = e^{i\lambda x_{t \wedge \tau_1} + \frac{\lambda^2}{2} \langle x \rangle_{t \wedge \tau_1}}$  是  $\mathbb{L}^1$ -可积的。容易验证  $(\mathcal{E}_t^\lambda)_{t \geq 0}$  是鞅。取  $\lambda \in (0, \frac{\pi}{2})$ , 由于  $|x_{t \wedge \tau_1}| \leq 1$ , 所以有

$$1 = \mathbb{E}[\Re(\mathcal{E}_t^\lambda)] = \mathbb{E}[\cos(\lambda x_{t \wedge \tau_1}) e^{\frac{\lambda^2}{2} \langle x \rangle_{t \wedge \tau_1}}] \geq \cos(\lambda) \mathbb{E}[e^{\frac{\lambda^2 (t \wedge \tau_1)}{8}}].$$

记  $\mu = \frac{\lambda^2}{8}$ , 令  $t \rightarrow \infty$ , 由控制收敛定理可得:  $\mathbb{E}[e^{\mu \tau_1}] \leq (\cos(\sqrt{8\mu}))^{-1} < \infty$ , 得证。

5. (假设  $\sigma \sigma^T \in S_4^d$ 。) 可以, 因为  $x_t$  的模第一次超过 1 的时刻是小于等于  $x_t$  的第一个分量  $x_t^1$  的绝对值第一次超过 1 的时刻的。具体来说, 定义  $\nu = \inf\{t \geq 0 : |x_t^1| \geq 1\}$ , 则  $\tau_1 \leq \nu$ 。

同上: 取  $\lambda \in (0, \frac{\pi}{2})$ , 有:

$$\begin{aligned} 1 &= \mathbb{E}[\Re(e^{i\lambda x_{t \wedge \nu}^1 + \frac{\lambda^2}{2} \langle x \rangle_{t \wedge \nu}^1})] \geq \cos(\lambda) \mathbb{E}[e^{\frac{\lambda^2}{2} \int_0^{t \wedge \nu} \sum_{i=1}^d \sigma_{1,i,s}^2 ds}] \\ &\geq \cos(\lambda) \mathbb{E}[e^{\frac{\lambda^2 (t \wedge \nu)}{8}}]. \end{aligned}$$

记  $\mu = \frac{\lambda^2}{8}$ , 令  $t \rightarrow \infty$ , 由控制收敛定理可得:  $\mathbb{E}[e^{\mu \tau_1}] \leq (\cos(\sqrt{8\mu}))^{-1} < \infty$ 。

四、  $\mathcal{E}_t = e^{\int_0^t \dot{h}_s dW_t - \frac{1}{2} \int_0^t \dot{h}_s^2 ds}$ ,  $(\mathcal{E}_t)_{0 \leq t < \infty}$  是鞅。由  $\dot{h}_s \in \mathbb{L}^2$  可得, 对于任意  $p > 1$ ,  $\mathbb{E}[\mathcal{E}_t^p] \leq e^{\frac{p^2-p}{2} \int_0^\infty \dot{h}_s^2 ds}$ 。所以  $\mathcal{E}_t$  是一致可积的, 定义  $\mathcal{E}_\infty = e^{\int_0^\infty \dot{h}_s dW_t - \frac{1}{2} \int_0^\infty \dot{h}_s^2 ds}$ , 则  $(\mathcal{E}_t)_{0 \leq t \leq \infty}$  是鞅。

定义概率测度  $\tilde{\mathbb{Q}}$  满足  $\frac{d\tilde{\mathbb{Q}}}{d\mathbb{P}} = \mathcal{E}_\infty$ , 由于  $W_t$  是布朗运动, 由 Girsanov 定理可得,  $\tilde{\mathbb{Q}}_X \stackrel{d}{=} \mathbb{P}$ 。  $\frac{d\tilde{\mathbb{Q}}}{d\mathbb{P}} = \frac{d\mathbb{P}_X}{d\tilde{\mathbb{Q}}_X} = \frac{d\mathbb{P}}{d\tilde{\mathbb{Q}}} \circ X^{-1} = \mathcal{E}_\infty^{-1} \circ X^{-1}$ , 于是可得

$$\begin{aligned} H(\mathbb{Q}|\mathbb{P}) &= \mathbb{E}_{\mathbb{Q}}[\log \frac{d\mathbb{Q}}{d\mathbb{P}}] = \mathbb{E}_{\mathbb{P}_X}[\log(\mathcal{E}_\infty^{-1} \circ X^{-1})] \\ &= \mathbb{E}_{\mathbb{P}_X}[(\log \mathcal{E}_\infty^{-1}) \circ X^{-1}] = \mathbb{E}_{\mathbb{P}}[(\log \mathcal{E}_\infty^{-1})] \\ &= \mathbb{E}_{\mathbb{P}}[-\int_0^\infty \dot{h}_s dW_t + \frac{1}{2} \int_0^\infty \dot{h}_s^2 ds] \\ &= \frac{1}{2} \int_0^\infty \dot{h}_s^2 ds \end{aligned}$$

五、 任取一个光滑函数  $\phi$ , 考虑 Dirichlet 问题:

$$\begin{cases} \Delta u = 0 & x \in D, \\ u = \phi & x \in \partial D. \end{cases}$$

任取  $x \in D$ , 记  $B_t^x$  为从  $x$  出发的 2 维布朗运动, 记  $\tau = \inf\{t \geq 0 : B_t^x \in \partial D\}$ 。由椭圆方程的 Feynman-Kac 公式可得,  $u(x) = \mathbb{E}[\phi(B_\tau^x)]$ 。且  $u \in C^2(D) \cap C(\bar{D})$ 。

假设存在题设中的  $u$ , 由于对任意  $x \in \partial D$ , 有  $u(x) = 0$ , 因此  $\phi = 0$ , 于是  $u(x) = \mathbb{E}[\phi(B_\tau^x)] = 0$  对任意  $x \in D$  成立。这与  $u(0) = 1$  矛盾。故满足题意的  $u$  不存在。

六、 由题可知, 以下随机微分方程有强解:

$$\begin{cases} dX_t = \sqrt{2a(X_t)}dW_t + b(X_t)dt, \\ X_0 = 0. \end{cases}$$

记  $\tau = \inf\{t \geq 0 : x_0 + X_t \in \partial D\}$ , 由  $Lu(x) \geq 0, x \in D$  和 Ito 公式, 有:

$$\mathbb{E}[u(x_0 + X_{t \wedge \tau})] = u(x_0) + \mathbb{E}\left[\int_0^{t \wedge \tau} Lu(x_0 + X_s)ds\right] \geq u(x_0).$$

又因为  $x_0$  是最大值点, 所以  $u(x_0 + X_{t \wedge \tau}) = u(x_0)$   $P$ -a.s.。

如果  $x_0 \in \partial D$ , 得证。否则, 任取  $y \in D$ , 存在连续函数  $\phi: [0, 1] \rightarrow D$ , 使得  $\phi(0) = x_0, \phi(1) = y$ , 且  $\phi([0, 1]) \subset D$ 。由 support 定理, 对任意  $\epsilon > 0$ , 记  $A_\epsilon = [\sup_{t \in [0, 1]} |X_t - (\phi(t) - x_0)| \leq \epsilon]$ , 有  $P(A_\epsilon) > 0$ 。

因此, 在正概率集  $A_\epsilon$  上, 有  $u(\phi(1 \wedge \tau)) \geq u(x_0) - \epsilon$ 。又  $u(y) = u(\phi(1)) = u(\phi(1 \wedge \tau)) \geq u(x_0) - \epsilon$ , 由于  $\epsilon$  的任意性, 可得  $u(y) = u(x_0)$ 。由于  $y \in D$  的任意性, 可得  $u(x) = u(x_0), \forall x \in D$ 。得证。

七、 记  $L^\alpha(f)(x) = \frac{1}{2}\sigma_{ik}(x, \alpha)\sigma_{jk}(x, \alpha)\partial_{ij}f(x)$ 。

对任意一个  $[t, T]$  上的控制  $\alpha_0$  和对应的状态过程  $X_t^{\alpha_0}$  以及任意  $h \in (0, T-t]$ , 有  $J(t, x, \alpha_0) = \mathbb{E}_{t,x}[J(t+h, X_{t+h}^{\alpha_0|_{[t, t+h]}}, \alpha_0|_{(t+h, T]})]$ 。现在记  $[t+h, T]$  上的最优控制为  $\tilde{\alpha}^y$ , 也就是说, 对任意  $y$ , 有  $u(t+h, y) = J(t+h, y, \tilde{\alpha}^y)$ 。记  $\alpha_1 = \tilde{\alpha}^{X_{t+h}^{\alpha_0|_{[t, t+h]}}}$ , 记  $\alpha_2 = \alpha_0 1_{[t, t+h]} + \alpha_1 1_{(t+h, T]}$ , 则有:

$$\begin{aligned} u(t, x) &\leq J(t, x, \alpha_2) = \mathbb{E}_{t,x}[J(t+h, X_{t+h}^{\alpha_2|_{[t, t+h]}}, \alpha_2|_{(t+h, T]})] \\ &= \mathbb{E}_{t,x}[J(t+h, X_{t+h}^{\alpha_0|_{[t, t+h]}}, \alpha_1|_{(t+h, T]})] \\ &= \mathbb{E}_{t,x}[u(t+h, X_{t+h}^{\alpha_0})] \\ &= u(t, x) + \mathbb{E}_{t,x}\left[\int_t^{t+h} (\partial_t u + L^{\alpha_0} u)(r, X_r^{\alpha_0})dr\right]. \end{aligned}$$

令  $h \rightarrow 0^+$ , 则有  $\partial_t u + L^{\alpha_0} u \geq 0$ 。由  $\alpha_0$  的任意性就能得到:

$$\partial_t u + \frac{1}{2} \inf_{\alpha \in A} \{ \sigma_{ik}(x, \alpha) \sigma_{jk}(x, \alpha) \partial_{ij} u(x) \} \geq 0.$$

上述证明中, 令  $h = 0$ , 则  $\tilde{\alpha}^x$  为  $[t, T]$  上的最优控制, 对任意  $\tilde{h} \in (0, T - t]$  同理可得:  $u(t, x) = \mathbb{E}_{t,x}[u(t + \tilde{h}, X_{t+\tilde{h}}^{\tilde{\alpha}^x})] = u(t, x) + \mathbb{E}_{t,x}[\int_t^{t+\tilde{h}} (\partial_t u + L^{\tilde{\alpha}^x} u)(r, X_r^{\tilde{\alpha}^x}) dr]$ 。令  $\tilde{h} \rightarrow 0^+$ , 则有:

$$\partial_t u + \frac{1}{2} (\sigma_{ik}(x, \tilde{\alpha}^x) \sigma_{jk}(x, \tilde{\alpha}^x) \partial_{ij} u(x)) = 0.$$

综上,  $u$  满足 HJB 方程:

$$\begin{cases} \partial_t u + \frac{1}{2} \inf_{\alpha \in A} \{ \sigma_{ik}(x, \alpha) \sigma_{jk}(x, \alpha) \partial_{ij} u(x) \} \geq 0, \\ u(T, x) = g(x). \end{cases}$$