



Si24R1_Stm8L101

Demo 程序说明

官网: www.ashining.com

邮箱: support@ashining.com

地址: 四川省·成都市·高新西区百草路898号
智能信息产业园2层、5层

Si24R1_Stm8L101 的 demo 程序说明

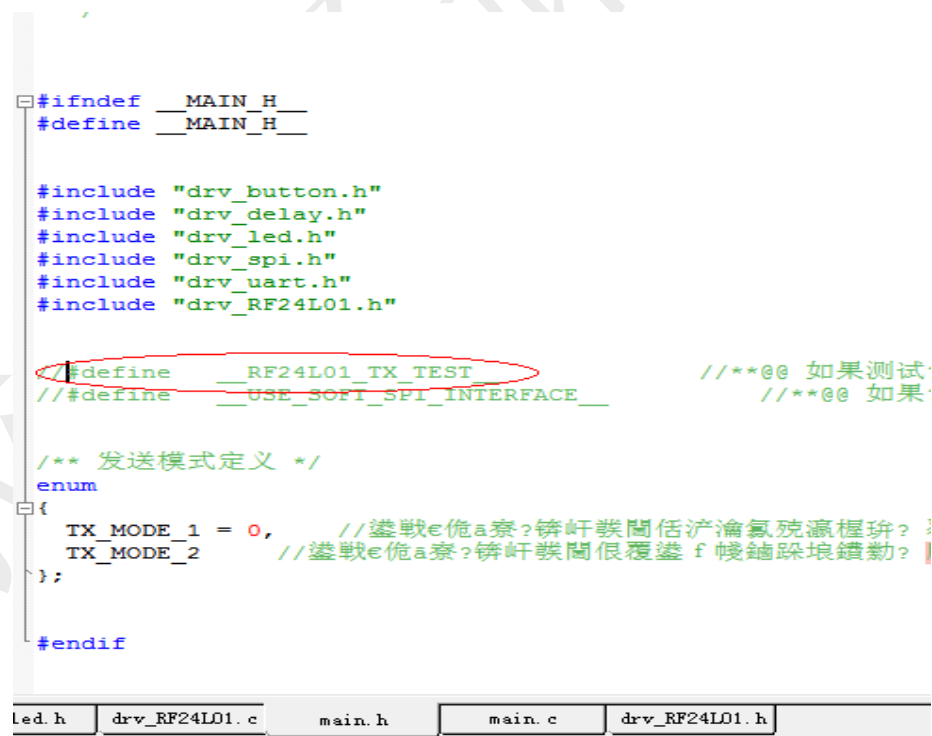
本 demo 程序是基于 Stm8L101 单片机和 SI24R1 开发设计的。本程序包含了主函数文件 main.c, SPI 文件 drv_spi.c, 串口文件 drv_uart.c, 指示灯相关函数的文件 drv_led.c, 按键相关函数文件 drv_button.c, 延时函数文件 drv_delay.c 以及 Si24R1 的驱动文件 drv_RF24L01.c 等。

本程序实现的功能是使用 Si24R1 进行透明传输的功能, 但只支持单独的接收或单独的发送。若想实现收发一体的功能需要用户自行修改程序。发送功能中分为了 2 种模式, 固定发送模式和自由发送模式, 由按键控制。自由发送模式是发送串口收到的数据。

1. 切换发送功能或接收功能的进行编译

打开工程文件后, 在 main.c 文件中有 __RF24L01_TX_TEST__ 的一个宏定义, 若该参数未被定义的话发送功能则未被编译, 若就当前状态进行编译下载, 则该模块有了接收功能。要想编译下载发送功能的程序, 需要点开 main.h 文件, 将 #define __RF24L01_TX_TEST__ 释放出来即可。如图:

打开 main.h 文件



释放掉圈出部分

```
17
18 #ifndef MAIN_H
19 #define MAIN_H
20
21
22 #include "drv_button.h"
23 #include "drv_delay.h"
24 #include "drv_led.h"
25 #include "drv_spi.h"
26 #include "drv_uart.h"
27 #include "drv_RF24L01.h"
28
29
30 #define __RF24L01_TX_TEST           /**@@ 如果测试发? 凸5菜
31 // #define __USE_SOFT_SPI_INTERFACE  /**@@ 如果? 褂萌?
32
33
34 /** 发送模式定义 */
35 enum
36 {
37     TX_MODE_1 = 0, // 婆戰e俺a寮? 铸軒葵閤佻沪淪氯菰瀛榭琿? 覆
38     TX_MODE_2 // 婆戰e俺a寮? 铸軒葵閤佻覆婆 f 峻鎔蹂埃鑽勤? 版堪
39 };
40
41
42 #endif
43
```

drv_led.h drv_RF24L01.c main.h * main.c drv_RF24L01.h

现在的主程序，发送功能可编译，接受功能部分不可编译

2. 更改串口波特率

本程序默认的串口波特率是 9600，我们可以通过更改 drv_uart_init() 中的参数更改串口波特率。如图：

```
33
34 ~
35 void main( void )
36 {
37     uint8_t i = 0;
38     // 串口初始化
39     drv_uart_init( 9600 );
40
41     // LED初始化
42     drv_led_init( );
43
44     // SPI初始化
45     drv_spi_init( );
46
47     // RF24L01初始化
48     NRF24L01_Gpio_Init( );
49     NRF24L01_check( );
50     RF24L01_Init( );
51
52     led_red_off( );
53     led_green_off( );
54     for( i = 0; i < 6; i++ )
55     {
56         led_red_flashing( );
57         led_green_flashing( );
58         drv_delay_ms( 500 );
59     }
60
61 #ifdef __RF24L01_TX_TEST__
62 // ***** 发送 *****
63 // *****
64 // *****
65 // *****
66 // *****
67
68 // 按键初始化
69 drv_button_init( );

```

drv_led.h drv_RF24L01.c main.h * main.c drv_RF24L01.h

本程序默认波特率为 9600，用户可根据需要更改为对应参数即可。

3. 更改 Si24R1 的通信地址

若需更改 Si24R1 的通信地址，我们需要打开 drv_RF24L01.h 文件，更改 INIT_ADDR 的宏定义参数。值得注意的是发送模块和接收模块的通信地址要一致才能通信。

```
13  // 通信地址: 0x34, 0x43, 0x10, 0x10, 0x01
14  */
15
16
17  #ifndef DRV_RF24L01_H
18  #define DRV_RF24L01_H
19
20
21  #include "drv_spi.h"
22
23
24  /** 配置和选项定义 */
25  #define DYNAMIC_PACKET 1 //1:动态数据包, 0:固定
26  #define FIXED_PACKET_LEN 32 //包长度
27  #define REPEAT_CNT 15 //重复次数
28  #define INIT_ADDR 0x34, 0x43, 0x10, 0x10, 0x01
29
30  /** RF24L01硬件IO定义 */
31  #define RF24L01_CE_GPIO_PORT GPIOB
```

4. 更改 Si24R1 的通信配置

若需更改 Si24R1 的通信配置则需要在 drv_rf24l1.c 文件中的 RF24L01_Init()函数修改对应参数。其中通信配置中最重要的是信道，空速，发射功率等。需注意的是发送方与接收方的信道，空速，发射功率都需一致。

a. 若需要更改信道则更改 RF_CH 寄存器的参数。

```
void RF24L01_Init( void )
{
    uint8_t addr[5] = {INIT_ADDR};

    RF24L01_SET_CE_HIGH(); //拉高CE
    NRF24L01_Clear_IRQ_Flag( IRQ_ALL );

    #if DYNAMIC_PACKET == 1

        NRF24L01_Write_Reg( DYNPD, ( 1 << 0 ) ); //使能通道1动? 频 率 寻 址?
        NRF24L01_Write_Reg( FEATRUE, 0x07 ); //设置特征寄存器, 使能动态负载长度, 使能ACK负载, 使能
        NRF24L01_Read_Reg( DYNPD ); //读取使能动态负载长度
        NRF24L01_Read_Reg( FEATRUE ); //读取特征寄存器

    #elif DYNAMIC_PACKET == 0

        L01_WriteSingleReg( L01REG_RX_FW_P0, FIXED_PACKET_LEN ); //固定数据长度

    #endif //DYNAMIC_PACKET

    NRF24L01_Write_Reg( CONFIG, /*( 1<<MASK_RX_DR ) |*/ //接收中断
        ( 1 << EN_CRC ) | //使能CRC 1个字节
        ( 1 << PWR_UP ) ); //开启设备
    NRF24L01_Write_Reg( EN_AA, ( 1 << ENAA_P0 ) ); //通道0自动应答
    NRF24L01_Write_Reg( EN_RXADDR, ( 1 << ERX_P0 ) ); //通道0接收
    NRF24L01_Write_Reg( SETUP_AW, AW_5BYTES ); //地址宽度 5个字节
    NRF24L01_Write_Reg( SETUP_RETR, ARD_4000US |
        ( REPEAT_CNT & 0x0F ) ); //重复等待时间 250us
    NRF24L01_Write_Reg( RF_CH, 60 ); //初始化通道
    NRF24L01_Write_Reg( RF_SETUP, 0x26 );

    NRF24L01_Set_TxAddr( &addr[0], 5 ); //设置TX地址
    NRF24L01_Set_RxAddr( 0, &addr[0], 5 ); //设置RX地址
}
```

寄存器参数设置: (2.4GHz---2.525GHz)

05	RF_CH				RF Channel
	Reserved	7	0	R/W	Only '0' allowed
	RF_CH	6:0	0000010	R/W	Sets the frequency channel nRF24L01+ operates on

b. 若需更改空速和发射功率则更改 RF_SETUP 寄存器的参数。

```
622 void RF24L01_Init( void )
623 {
624     uint8_t addr[5] = {INIT_ADDR};
625
626     RF24L01_SET_CE_HIGH( ); //拉高CE
627     NRF24L01_Clear_IRQ_Flag( IRQ_ALL );
628     #if DYNAMIC_PACKET == 1
629
630     NRF24L01_Write_Reg( DYNPD, ( 1 << 0 ) ); //使能通道1动? 频 率?
631     NRF24L01_Write_Reg( FEATRUE, 0x07 ); //设置特征寄存器, 使能动态负载长度, 使
632     NRF24L01_Read_Reg( DYNPD ); //读取使能动态负载长度
633     NRF24L01_Read_Reg( FEATRUE ); //读取特征寄存器
634
635     #elif DYNAMIC_PACKET == 0
636
637     L01_WriteSingleReg( L01REG_RX_PW_P0, FIXED_PACKET_LEN ); //固定数据长度
638
639     #endif //DYNAMIC_PACKET
640
641     NRF24L01_Write_Reg( CONFIG, /*( 1 << MASK_RX_DR ) |*/ //接收中断
642                         ( 1 << EN_CRC ) | //使能CRC 1个字节
643                         ( 1 << PWR_UP ) ); //开启设备
644     NRF24L01_Write_Reg( EN_AA, ( 1 << ENAA_P0 ) ); //通道0自动应答
645     NRF24L01_Write_Reg( EN_RXADDR, ( 1 << ERX_P0 ) ); //通道0接收
646     NRF24L01_Write_Reg( SETUP_AW, AW_5BYTES ); //地址宽度 5个字节
647     NRF24L01_Write_Reg( SETUP_RETR, ARD_4000US |
648                         ( REPEAT_CNT & 0x0F ) ); //重复等待时间 250us
649     NRF24L01_Write_Reg( RF_CH, 60 ); //初始化通道
650     NRF24L01_Write_Reg( RF_SETUP, 0x26 );
651
652     NRF24L01_Set_TxAddr( &addr[0], 5 ); //设置Tx地址
653     NRF24L01_Set_RxAddr( 0, &addr[0], 5 ); //设置Rx地址
654 }
655
```

drv_led.h drv_RF24L01.c main.h * main.c drv_RF24L01.h

寄存器参数设置:

06	RF_SETUP				RF Setup Register
	CONT_WAVE	7	0	R/W	Enables continuous carrier transmit when high.
	Reserved	6	0	R/W	Only '0' allowed
	RF_DR_LOW	5	0	R/W	Set RF Data Rate to 250kbps. See RF_DR_HIGH for encoding.
	PLL_LOCK	4	0	R/W	Force PLL lock signal. Only used in test
	RF_DR_HIGH	3	1	R/W	Select between the high speed data rates. This bit is don't care if RF_DR_LOW is set. Encoding: [RF_DR_LOW, RF_DR_HIGH]: '00' - 1Mbps '01' - 2Mbps '10' - 250kbps '11' - Reserved
	RF_PWR	2:1	11	R/W	Set RF output power in TX mode '00' - -18dBm '01' - -12dBm '10' - -6dBm '11' - 0dBm
	Obsolete	0			Don't care

例如参数为 0x26:空速为 250kbps, 发射功率为 0dBm。