

图 结 构 研 讨

欧 拉 路 径 问 题

目录/CONTENTS

1 欧拉路径问题概述

2 算法思想

3 解题过程

4 性能分析

01

欧拉路径问题概述

欧拉路径问题概述

欧拉路径问题源自于柯尼斯堡七桥问题，该问题是：当时东普鲁士柯尼斯堡（今日俄罗斯加里宁格勒）市区跨普列戈利亚河两岸，河中心有两个小岛。小岛与河的两岸有七条桥连接。在所有桥都只能走一遍的前提下，如何才能把这个地方所有的桥都走遍？欧拉在他1736年发表的论文《柯尼斯堡的七桥》中不仅解决了七桥问题，也提出了一笔画定理（即欧拉路径）。

而欧拉路径问题，本质上就是**判断这个图是否能够遍历完所有的边而没有重复**，特别的，如果这个路径可以回到起点，称为欧拉回路。

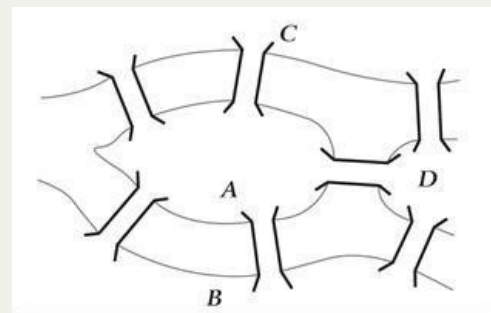
抽象成数学问题表示如下：

欧拉路径：在一个图中，由 i 点出发，将每个边遍历一次最终到达 j 点的一条路径。

欧拉回路： $i=j$ 时的欧拉路径。

而满足欧拉路径或欧拉回路的充要条件为：

- 1) 连通的无向图 G 有欧拉路径的充要条件是： G 中奇顶点（连接的边数量为奇数的顶点）的数目等于0或者2。
- 2) 连通的无向图 G 是欧拉环（存在欧拉回路）的充要条件是： G 中每个顶点的度都是偶数。
- 3) 连通的有向图 G 有欧拉路径的充要条件：由于起点和终点不同，那么起点的出度显然比它的入度少一，终点的入度显然比它的出度少一，而其他点的入度等于出度。
- 4) 连通的有向图 G 是欧拉环（存在欧拉回路）的充要条件是：所有点的入度等于出度，就存在一条欧拉回路。



柯尼斯堡七桥问题

02

算法思想

算 法 思 想

1、Hierholzer 算法 (逐步插入回路法)

在满足欧拉路径性质的子图中,加入一个环仍后可一笔画完成。而实现就是起点开始,DFS走到它所连接的点时删去这条边,顺着继续操作,结束时在一个栈中放入此时点的编号,最后倒序倒序输出即可。

通俗来讲,该算法分为以下步骤:

- 1) 选择任一顶点为起点,遍历所有相邻边。
- 2) 深度搜索,访问相邻顶点。将经过的边都删除。
- 3) 如果当前顶点没有相邻边,则将顶点入栈。
- 4) 栈中的顶点倒序输出,就是从起点出发的欧拉回路。

(当我们顺序地考虑该问题时,我们也许很难解决该问题,因为我们无法判断当前节点的哪一个分支是「死胡同」分支。不妨倒过来思考。我们注意到只有那个入度与出度差为 1 的节点会导致死胡同。而该节点必然是最后一个遍历到的节点。我们可以改变入栈的规则,当我们遍历完一个节点所连的所有节点后,我们才将该节点入栈(即逆序入栈)。对于当前节点而言,从它的每一个非「死胡同」分支出发进行深度优先搜索,都将会搜回到当前节点。而从它的「死胡同」分支出发进行深度优先搜索将不会搜回到当前节点。也就是说当前节点的死胡同分支将会优先于其他非「死胡同」分支入栈。)

(DFS: 在搜索过程中,每当访问某个顶点 v 后,DFS会递归地访问它所有未被访问的相邻顶点。或者先访问 v ,把所有与 v 相关联的顶点的边存入栈中。弹出栈顶元素,栈顶元素代表的边所关联的另一个顶点就是下一个要被访问的元素,对该元素重复对 v 的操作。以此类推,直至栈中所有元素都被处理完毕。简而言之:一条路走到黑,直到无路可走的情况下,才会选择回头,然后重新选择一条路。可参考CSDN上“【算法入门】深度优先搜索(DFS)”这篇文章理解)

算 法 思 想

1、Hierholzer 算法（逐步插入回路法）大概步骤

```
void dfs(int i) {  
    for(int j = 0; j < maxn; j++) {  
        if(G[i][j]) {  
            G[i][j] = G[j][i] = 0; // 删边  
            dfs(j);  
        }  
    }  
    res[n--] = i; //因为是回溯的时候存，所以倒着存  
}
```

2、Fluery算法

首先我们了解一下桥的概念：设无向图 $G(V, E)$ 为连通图，若边集 $E_1 \subseteq E$ ，在图 G 中删除 E_1 中所有的边后得到的子图是不连通的，而删除了 E_1 的任一真子集后得到的子图是连通图，则称 E_1 是 G 的一个割边集。若一条边构成一个割边集，则称该边为割边或桥。即代表这条边一旦被删除，这张图的连通块数量会增加。等价地说，一条边是一座桥当且仅当这条边不在任何环上。一张图可以有零或多座桥。

而Fluery的核心思想是：建立图形，任意选点，把 v_i 的点对应的边设置为 e_{i+1} ，结束条件是如果此时该点没有关联的边时算法结束，否则可以随意选择哪一条边走，若无别的边提供选择，否则不选择过桥。

大致步骤：

- 1) 任意选取 G 中的一个点 V_0 ，令 $P_0 = V_0$ 。
- 2) 假设沿 $p_i = v_0 e_1 v_1 e_2 v_2 e_3 \dots v_i e_{i+1}$ 走到了点 v_i ，按照下面的方法从 $E - \{e_1, e_2, \dots, e_i\}$ 中选取 e_{i+1} ：
 - a) e_{i+1} 与 v_i 关联。
 - b) 除非无别的边可以选择，否则 e_{i+1} 不应该是 $G_i = G - \{e_1, e_2, \dots, e_i\}$ 中的桥。
- 3) 当(2)不能再进行时算法停止。

可以证明的是，当算法停止时，所得到的简单回路 $p_m = v_0 e_1 v_1 e_2 v_2 \dots e_m v_m$ ($v_m = v_0$) 为 G 中的一条欧拉回路。

算 法 思 想

2、Fluery算法大概步骤

```
void dfs(int x){
    s.push(x);
    for(int i=1;i<=n;i++){
        if(map[x][i]>0){
            map[i][x] = map[x][i] = 0; //删除该边
            dfs(i);
            break;}}}
void Fleury(int v){
    while(!s.empty())
        s.pop();s.push(v);
    while(!s.empty()){
        int b = 0;
        for(int i=1;i<=n;i++){if(map[s.top()][i]>0){
            b = 1;break;}}
        if(b == 0){ //没有相关联的边
            path[cnt++] = s.top();
            s.pop();}
        else{int y = s.top();
            s.pop();
            dfs(y); //如果存在边的话，就深度遍历
        }
    }
    cout<<endl;}
```

03

求解过程

求解过程

大致了解欧拉路径问题后，给出其应用问题：

重新安排行程

给定一个机票的字符串二维数组 [from, to]，子数组中的两个成员分别表示飞机出发和降落的机场地点，对该行程进行重新规划排序。所有这些机票都属于一个从 JFK（肯尼迪国际机场）出发的先生，所以该行程必须从 JFK 开始。

提示：

如果存在多种有效的行程，请你按字符自然排序返回最小的行程组合。例如，行程 ["JFK", "LGA"] 与 ["JFK", "LGB"] 相比就更小，排序更靠前

所有的机场都用三个大写字母表示（机场代码）。

假定所有机票至少存在一种合理的行程。

所有的机票必须都用一次 且 只能用一次。

输入：[["MUC", "LHR"], ["JFK", "MUC"], ["SFO", "SJC"], ["LHR", "SFO"]]

输出：["JFK", "MUC", "LHR", "SFO", "SJC"]

输入：[["JFK", "SFO"], ["JFK", "ATL"], ["SFO", "ATL"], ["ATL", "JFK"], ["ATL", "SFO"]]

输出：["JFK", "ATL", "JFK", "SFO", "ATL", "SFO"]

解释：另一种有效的行程是 ["JFK", "SFO", "ATL", "JFK", "ATL", "SFO"]。但是它自然排序更大更靠后。

求解过程

具体求解思想：对于此题，我们可以理解成给定一个n个点m条边的图，要求从指定的顶点出发，经过所有的边恰好一次（可以理解为给定起点的「一笔画」问题），使得路径的字典序最小。

利用Hierholzer算法给出实现代码

```
class Solution {
public:
    unordered_map<string, priority_queue<string, vector<string>, std::greater<string>>> vec;
    vector<string> stk;
    void dfs(const string& curr) {
        while (vec.count(curr) && vec[curr].size() > 0) {
            string tmp = vec[curr].top();
            vec[curr].pop();
            dfs(move(tmp));
        }
        stk.emplace_back(curr);
    }
    vector<string> findItinerary(vector<vector<string>>& tickets) {
        for (auto& it : tickets) {
            vec[it[0]].emplace(it[1]);
        }
        dfs("JFK");
        reverse(stk.begin(), stk.end());
        return stk;
    }
};
```

04

性能分析

性能分析

时间复杂度： $O(m \log m)$ ，其中 m 是边的数量。对于每一条边我们需要 $O(\log m)$ 地删除它，最终的答案序列长度为 $m+1$ ，而与 n 无关。

空间复杂度： $O(m)$ ，其中 m 是边的数量。我们需要存储每一条边。

题目及题解来源：

作者：LeetCode-Solution

链接：<https://leetcode-cn.com/problems/reconstruct-itinerary/solution/zhong-xin-an-pai-xing-cheng-by-leetcode-solution/>

来源：力扣 (LeetCode)



THAKNS FOR WATCHING